

تعیین الگوی بهینه محصولات زراعی با استفاده از روش های برنامه ریزی ریاضی

Determination of an optimized model for farm crops through mathematical programming methods

علیرضا استعلاجی^۱، عبدالرحمن احسان^۲، خبات قادری^۳

۱-دانشیار دانشگاه آزاد اسلامی واحد شهر ری

۲-کارشناس ارشد مدیریت

۳-کارشناس ارشد اقتصاد کشاورزی و کارشناس اقتصادی شرکت مهندسی ایده پردازان توسعه

تاریخ پذیرش: ۸۷/۲/۱

تاریخ دریافت: ۸۶/۴/۳۱

چکیده

در راستای برنامه ریزی کشاورزی بیشتر محققان معتقدند که الگوهای برنامه ریزی هدف و ایجاد گزینه ها، تکنیک های برتری نسبت به برنامه ریزی خطی هستند، از این رو در تحقیق حاضر، الگوهای برنامه ریزی خطی، تقریباً بهینه و هدف و مقایسه آن ها با یکدیگر با توجه به محدودیت ها و هدف های زارع مورد بررسی قرار گرفت. اطلاعات مورد نیاز این تحقیق از ۱۲۰ کشاورز در شهرستان جهرم با استفاده از روش آمارگیری خوشه ای دو مرحله ای به طور تصادفی در سال ۱۳۸۵ به دست آمد. نتایج تحقیق نشان داد که با ارائه الگوی برنامه ریزی خطی متعارف فقط می توان ۱۲/۸۱ درصد در جهت بهبود وضعیت فعلی گام برداشت و این میزان تغییر در بازدهی با توجه به شرایط خاص و یا پذیرش اندکی عدول از وضعیت بهینه (الگوهای تقریباً بهینه) اهمیت پیشنهادی خود را از دست می دهد. در الگوهای تقریباً بهینه به دلیل بازدهی بالای محصولات گوجه فرنگی و ذرت در ازای مصرف، عوامل تولیدی محدود علی رغم تغییرات زیاد در بازدهی خود در الگو جای دارند و بر این اساس، عمده توانایی بهره برداران در تغییر ترکیب بر روی چهار محصول جو، خربزه، پنبه و هندوانه متمرکز می شود. همچنین نتایج مربوط به الگوی برنامه ریزی هدف نشان می دهد در زمانی که اهداف برای مدیر دارای اهمیت یکسان است و در زمانی که از اهمیت یکسان برخوردار نیست، از نظر سود ناخالص الگو، متفاوت هستند. در حالتی که مدیر اهداف خود را بر اساس اولویت گروه بندی می کند، بازده برنامه به نسبت حالت اهداف دارای اهمیت یکسان، اندکی بیشتر است.

واژه های کلیدی: برنامه ریزی خطی، برنامه ریزی تقریباً بهینه، برنامه ریزی هدف

مقدمه

نیز ممکن است علاوه بر حداکثر کردن بازده برنامه‌ای، خواهان حداقل کردن میزان بدهکاری، حداقل کردن هزینه‌های جاری، توسعه اندازه زمین و غیره باشند. علاوه بر آن، بر خلاف آنچه در الگوهای برنامه ریزی خطی فرض می‌شود، دسترسی بهره‌برداران به منابع و نهاده‌ها، ثابت و بدون تغییر نیست.

روش‌های متعددی برای تصمیم‌گیری در شرایط وجود هدف‌های چندگانه پیشنهاد شده است. در این میان، برنامه‌ریزی هدف و گونه‌های مختلف آن برای دامنه وسیعی از این نوع مسائل به کار برده شده است. برنامه‌ریزی هدف بعنوان فرمی از برنامه‌ریزی ریاضی جهت در نظر گرفتن هدف‌های چندگانه در تصمیم‌گیری توسط ایجری (Hijiri, 1965)، ایگنیزیو (Ignizio, 1976) و لی (Lee, 1972) تکمیل و گسترش یافته است.

برنامه‌ریزی خطی و هدف، روش‌هایی هستند مبتنی بر اصول مدل ریاضی که به منظور تجزیه و تحلیل تصمیم‌گیری‌های نهایی و مطلوب مدیران واحدهای کشاورزی به شکل معادلات خطی ظاهر می‌شوند. در راستای برنامه‌ریزی

اهمیت کشاورزی و نقش آن در توسعه اقتصادی کشورها، آن را به عنوان یکی از محورهای اساسی توسعه در کشورهای در حال توسعه مطرح ساخته است. وجود امکانات بهره‌برداری محدود برای افزایش درآمد خرده مالکان در کنار افزایش روزافزون جمعیت جهان، لزوم استفاده بهتر و مطلوبتر از منابع محدود در دسترس را بیش از پیش آشکار می‌کند. به دنبال ضرورت‌های مذکور، ارائه راهکارهایی برای بهبود نحوه بهره‌برداری از منابع از دیرباز مورد توجه تحلیل‌گران بوده است.

بدست آوردن ترکیبی از محصولات که بتواند بیشترین درآمد را از مصرف هزینه ثابتی برای زارع داشته باشد و یا کمترین هزینه ایجاد یک درآمد ثابت را در بر داشته باشد اهمیت ویژه‌ای دارد. در برنامه‌ریزی کشاورزی، در بیشتر موارد مایل به بهینه کردن چند هدف رقیب به طور همزمان هستیم. یک بهره‌بردار معیشتی ممکن است به جای حداکثر کردن سود، علاقه مند به حداکثر کردن درآمد نقدی، تامین غذای مطمئن برای خود مصرفی، حداقل کردن هزینه‌های جاری و پرهیز از ریسک باشد. کشاورزان تجاری

الگوی برنامه ریزی خطی را می توان به صورت زیر نوشت:

$$\text{Max}Z = \sum_{j=1}^n C_j X_j \quad (1)$$

St:

$$\sum_{j=1}^n a_{ij} x_j \leq b_i \quad i=1, \dots, m \quad (2)$$

$$x_j \geq 0 \quad j=1, n \quad (3)$$

در رابطه اول Z عبارت است از بازده برنامه‌ای کل یا بازده عوامل ثابت تولید که در حقیقت از کسر هزینه های متغیر از درآمد ناخالص برنامه پیشنهادی به دست می آید.

C_j بازده برنامه‌ای فعالیت j است. این فعالیت‌ها شامل تولید محصول، پرورش و یا تعداد دام، فروش محصولات یا کرایه خدمات (از قبیل کار و سرمایه و ...)، جمع آوری محصولات و انتقال نهاده تولید از یک فعالیت به فعالیت دیگر یا از یک دوره کشت به دوره دیگر کشت و پرداخت هزینه های ثابت یا مخارج زندگی خانوادگی می گردد (سلطانی و همکاران، ۱۳۷۸).

اعتقاد بر این است که مدل های ریاضی در انعکاس پدیده‌های جهان واقعی دچار مشکلاتی به شرح زیر است:

کشاورزی، بیشتر محققان معتقدند که الگوی برنامه‌ریزی هدف، تکنیک برتری نسبت به برنامه‌ریزی خطی است، به این علت که الگوی برنامه‌ریزی هدف، از انعطاف‌پذیری بیشتری در تصمیم گیری‌های واقعی در واحدهای کشاورزی برخوردار است. یکی از برتری‌های برنامه‌ریزی هدف که در سال‌های اخیر توسعه یافته است، دستیابی همزمان به چندین هدف بر مبنای اولویت بندی است. در زمینه برنامه‌ریزی کشاورزی، به کارگیری برنامه‌ریزی هدف در زمینه تصمیم‌گیری‌های کشاورزی به واقعیت نزدیکتر است (ترکمانی و حاجی رحیمی، ۱۳۷۴). هدف اصلی این تحقیق، تعیین الگوی بهینه محصولات زراعی در شهرستان جهرم است.

مواد و روش ها

روش برنامه ریاضی خطی دارای مزایای از جمله بررسی فرضیه‌های رفتاری، منظور کردن تغییرات تکنولوژی و متبلور کردن مخاطره (Dillon and Anderson, 1971) و همچنین منظور نمودن مسائل بازاریابی (Piggot 1975) است.

رهیافت MGA اعتقاد بر این است که مدل سازی باید ابزار تصمیم گیری بوده و دامنه‌ای از جواب های ممکن را ایجاد کند، نه این که فقط در بر گیرنده یک پاسخ جزئی و یگانه باشد (سلطانی و همکاران، ۱۳۷۸).

MGA به روش های متعددی اجرا می شود، اما متداول ترین تکنیک آن روش HSJ است که به شرح زیر است (سلطانی و همکاران، ۱۳۷۸). ابتدا مساله را به منظور تعیین جواب بهینه و مقدار تابع هدف حل می کنیم. مثلاً برای یک مساله برنامه ریزی خطی ساده خواهیم داشت:

$$\text{Max: } Z = C'X \quad (۴)$$

S.to:

$$A x \leq b \quad (۵)$$

$$X \geq 0 \quad (۶)$$

که در آن، Z تابع هدف، C بردار ضرایب تابع هدف، X بردار فعالیت ها، A ماتریس ضرایب محدودیت ها و b بردار منابع است. پس از حل همزمان نامعادلات فوق، جواب بهینه به دست خواهد آمد. همان طور که گفته شد این شیوه مبتنی بر پذیرش انحراف اندک جواب بهینه توسط تصمیم گیرنده است. بنابراین در مرحله بعد، انحراف مورد نظر در جواب بهینه را (که عموماً ۵ درصد است) بصورت محدودیت جدید

- ممکن است تمام ویژگی های پدیده موجود، به طور کامل شناخته شده نباشند.

- ممکن است تمام گزینه های ممکن، به طور کامل شناخته شده نباشند.

- ممکن است رابطه میان تصمیمات و نتایج به طور کامل درک نشده باشند.

بدین ترتیب ممکن است جواب بهینه به دست آمده از الگوی برنامه ریزی خطی، همیشه مطلوب ترین جواب برای تصمیم گیرنده نبوده و جواب های نزدیک به جواب بهینه نسبت به جواب بهینه ارجح باشند. برای رفع این مشکل، عده ای مدل های گسترده و دارای متغیرهای زیاد را پیشنهاد داده اند که این توصیه نیز به واسطه افزایش امکان خطا و عدم انعطاف پذیری لازم در مسائل کاربردی، عملاً اعتبار خود را از دست می دهد. یکی از پیشنهاد های رقیب در این زمینه، استفاده از جواب های نزدیک به جواب بهینه و انعطاف بخشیدن به متغیرهای تصمیم از طریق پذیرش انحراف اندک از جواب بهینه است که نهایتاً منجر به خلق تکنیک ایجاد گزینه ها (MGA) یا جواب های تقریباً بهینه (NOS) شد. توسعه این تکنیک، امکان سازگاری بیشتر و عملی تر شدن متغیرهای تصمیم را با اهداف تصمیم گیرنده فراهم می کند. به طور کلی در

<p>Min xi xi ≠ 0 (۱۰)</p> <p>S.to:</p> <p>cx ≥ (1-j) z* (۱۱)</p> <p>Ax ≤ b x ≥ 0 (۱۲)</p> <p>۲- حداکثر کردن مجموع متغیرهای تصمیم</p> <p>که در حل مساله اصلی صفر، یا به عبارتی غیر</p> <p>اساسی شده‌اند و در این حالت نیز MGA</p> <p>بصورت زیر خواهد بود:</p> <p>Max xi , xi = 0 (۱۳)</p> <p>S.to:</p> <p>cx ≥ (1-j) z* (۱۴)</p> <p>Ax ≤ b و x ≥ 0 (۱۵)</p> <p>در هر دو روش مذکور این عمل تا جایی تکرار</p> <p>می‌شود که متغیرهای صفر یا غیر اساسی جواب</p> <p>بهینه، دوباره صفر شوند.</p> <p>کاربرد برنامه‌ریزی هدف در کشاورزی توسط</p> <p>نیلی، نورث و فورتسان برای برنامه‌ریزی و انتخاب</p> <p>پروژه‌ها در منابع آب آغاز شد. آن‌ها همچنین</p> <p>روش برنامه‌ریزی هدف عدد صحیح (Integer</p> <p>Goal Programming) را نیز برای ارزیابی</p> <p>پروژه‌های منابع آب در حالت وجود هدف‌های</p> <p>چندگانه پیشنهاد کردند. به باور آن‌ها در</p> <p>شرایطی که عوامل متعددی از جمله انگیزه‌های</p> <p>سیاسی، کمبود اطلاعات در مورد فرصت‌های</p>	<p>وارد معادله می‌کنیم. در این صورت، محدودیت</p> <p>ها را به شکل زیر خواهیم داشت(سلطانی و</p> <p>همکاران، ۱۳۷۸).</p> <p>C'X ≥ (1-j) z* (۷)</p> <p>Ax ≤ b (۸)</p> <p>X ≥ 0 (۹)</p> <p>که در آن z* مقدار جواب بهینه حاصل از</p> <p>مرحله اول است. j نیز میزان انحراف قابل اغماض</p> <p>از مقدار بهینه تابع هدف است. همان طور که می</p> <p>دانیم، این روش به دنبال افزایش انعطاف پذیری</p> <p>مساله تصمیم‌گیری از طریق مهیا کردن</p> <p>گزینه‌های تصمیم جدید است، لذا این روش به</p> <p>دنبال آن است تا در مرحله دوم مجموع</p> <p>متغیرهای تصمیم را که در مساله اصلی غیر</p> <p>اساسی بودند، به دو شکل زیر وارد تابع هدف</p> <p>جدید نماید (سلطانی و همکاران، ۱۳۷۸).</p> <p>۱- حداقل کردن مجموع متغیرهای تصمیم</p> <p>که در حل مساله اصلی غیر صفرند، نسبت به</p> <p>محدودیت‌هایی که در رابطه فوق ذکر شدند.</p> <p>نتیجه این عمل به دست آوردن جواب‌های</p> <p>متفاوت با جواب اصلی خواهد بود. در این حالت</p> <p>مدل MGA به صورت زیر خواهد بود:</p>
---	--

را نشان می دهد و انحراف مثبت (d_i^+) که نشان دهنده میزان دسترسی بیشتر از هدف مطلوب تعیین شده توسط مدیر است. به طور کلی مدل برنامه ریزی هدف به صورت زیر است:

Min

$$Z = p_1(d_1^-, d_1^+), p_2(d_2^-, d_2^+), \dots, p_k(d_k^-, d_k^+) \quad (16)$$

$$\text{s.t. } f_i(x) + d_i^- - d_i^+ = b_i \quad (17)$$

$$x, d_i^-, d_i^+ \geq 0 \quad (18)$$

$Z =$ تابع هدف مدیر مزرعه

$X =$ متغیرهای تصمیم

$d^+, d^- =$ متغیر انحراف منفی و مثبت از

هدف مدیر

$P =$ متغیر وزنی نشان دهنده میزان اولویت

اهداف

$b =$ مقدار منابع موجود در مزرعه

حال می خواهیم X را پیدا کنیم به گونه ای که

حالات سه گانه زیر در آن مصداق داشته باشند:

الف) بزرگتر یا مساوی مقدار b باشد.

ب) کوچکتر یا مساوی مقدار b باشد.

ج) دقیقاً برابر b باشد.

دسترسی به حالات سه گانه فوق از طریق

حداقل کردن یک تابع خطی از متغیرهای

انحراف، امکان پذیر است.

آینده و اطمینان نداشتن در مورد تامین بودجه، انتخاب پروژه‌ها را تحت تاثیر قرار می دهد، استفاده از برنامه ریزی هدف می تواند فرایند تصمیم گیری را بهبود بخشد. این روش برنامه ریزی می تواند عوامل محیطی و متغیرهای مربوط به اقتصاد محلی و ملی را در برنامه ریزی دخالت دهد. عوامل سیاسی و سایر پارامترهای کیفی مربوط به عوامل اجتماعی و محیط طبیعی نیز می تواند به عنوان محدودیت یا هدفهای اضافی وارد مدل شوند.

الگوی برنامه ریزی هدف بر مبنای یک مدل ریاضی استوار است که بر اساس بررسی چندین هدف طراحی شده است. استفاده از مدل برنامه ریزی هدف برای به حداقل رساندن انحراف از هدف و یا اهداف مدیر با در نظر گرفتن محدودیت‌های موجود در مزرعه است. در این مدل می توان اهداف مدیر واحد کشاورزی را بر مبنای اولویت (P) رتبه بندی کرد. در تابع هدف مدل برنامه ریزی هدف، متغیر تصمیم (X) وجود ندارد، اما در آن متغیرهای انحراف (d) وجود دارد. برای هر هدف می توان دو متغیر انحراف در نظر گرفت. انحراف منفی (d_i^-) میزان دسترسی پایین تر از هدف مطلوب تعیین شده توسط مدیر

هدف (Object)	روش (Method)
$X \geq b_i$	حداقل کردن (Minimization) d_i^-
$X \leq b_i$	حداقل کردن (Minimization) d_i^+
$X = b_i$	حداقل کردن (Minimization) $d_i^- + d_i^+$

نتایج و بحث

مدل های برنامه ریزی خطی، برنامه ریزی ایجاد گزینه ها و همچنین برنامه ریزی هدف برای بهره بردار نماینده ارائه و سپس بین مدل های ارائه شده و همچنین الگوی فعلی، مقایسه صورت گرفته است. در ادامه نیز تناسب این مدل ها با شرایط بهره برداران به تفصیل مورد بررسی قرار گرفته است.

داده های این تحقیق با استفاده از پرسشنامه و مصاحبه حضوری از کشاورزان شهرستان جهرم به وسیله روش نمونه گیری خوشه ای در سال ۱۳۸۵ به دست آمد. پس از تعیین بهره بردار نماینده و تعیین محدودیت ها و تشکیل تابع هدف بر اساس داده های به دست آمده، ابتدا

۱- الگوی برنامه ریزی خطی

$$\max(z) = 214400X_1 + 116000X_2 + 316000X_3 + 430500X_4 + 1420000X_5 + 332000X_6 + 1080000X_7$$

Subject to:

$$1) X_1 + X_2 + X_3 + X_4 + X_5 + X_6 + X_7 \leq 12.7$$

$$2) 7400X_1 + 4000X_2 + 0X_3 + 8000X_4 + 32000X_5 + 20600X_6 + 24000X_7 \leq 54600$$

$$3) 0X_1 + 0X_2 + 18000X_3 + 0X_4 + 34000X_5 + 34000X_6 + 20000X_7 \leq 54600$$

$$4) 0X_1 + 0X_2 + 10000X_3 + 0X_4 + 0X_5 + 0X_6 + 39000X_7 \leq 54600$$

$$5) 7200X_1 + 4000X_2 + 0X_3 + 4000X_4 + 4000X_5 + 0X_6 + 0X_7 \leq 5400$$

$$6) X_1 \geq 2.5$$

$$7) -X_1 + X_3 \leq 0$$

$$8) -X_1 + X_4 \leq 0$$

$$9) -X_1 + X_7 \leq 0$$

$$10) -X_7 + X_4 \leq 0$$

11)-X7+X3<=0

NETWAT تهیه شده توسط وزارت جهاد

کشاورزی و سازمان هواشناسی کشور محاسبه

شده است. همچنین با استفاده از داده های نرم

افزار رایانه ای AGWAT نیز که توسط وزارت

جهاد کشاورزی و سازمان هواشناسی کشور تهیه

شده است. راندمان آبیاری برای چهارم ۵۰ درصد

است که در نهایت ضرایب متغیرها بر اساس

راندمان منطقه تعدیل شده اند.

محدودیت شماره ۶ بیانگر سطح زیر کشت

حداقلی است که بنا به عرف منطقه برای گندم

در نظر گرفته شده است. شایان به ذکر است که

چون قیمت گندم قبل از فصل کاشت و به

صورت تضمینی اعلام می شود، به نظر می رسد

بهره برداران تمایل دارند حداقل، سطح زیر کشت

معمول خود را حفظ کنند.

محدودیت های شماره ۷ تا ۱۱ نیز بیانگر

تناوب زراعی هستند.

نتایج حاصل از الگوی برنامه ریزی خطی

متعارف در جدول ۱ آمده است.

در این الگو:

X1: کشت یک هکتار گندم آبی

X2: کشت یک هکتار جو آبی

X3: کشت یک هکتار ذرت

X4: کشت یک هکتار گوجه فرنگی

X5: کشت یک هکتار خربزه

X6: کشت یک هکتار هندوانه

X7: کشت یک هکتار پنبه

ضرایب متغیرهای تابع هدف نیز بیانگر بازده

برنامه ای یا سود ناخالص حاصل از هر فعالیت در

یک هکتار است. محدودیت های عنوان شده نیز

بدین شرح است:

محدودیت شماره ۱ بیانگر حداکثر زمین

زراعی در دسترس بهره بردار نماینده است که

می تواند به کشت محصولات مذکور اختصاص

دهد.

محدودیت های شماره ۲، ۳، ۴ و ۵ به ترتیب

نشان دهنده حداکثر آب قابل استحصال

بهره بردار نماینده در چهار فصل بهار، تابستان،

پاییز و زمستان است که در آن ضرایب متغیرها

نیاز آبی هر هکتار از محصولات در شرایط فعلی

آبیاری است که توسط نرم افزار رایانه ای

جدول ۱- نتایج الگوی برنامه ریزی خطی متعارف

Table 1. Results obtained from linear programming model

الگوی بهینه (Optimized model)	الگوی فعلی (Current model)	نام محصول (crop)	متغیرها (Variables)
2.50	2.50	گندم (Wheat)	X1
0	2.27	جو (Barley)	X2
3.33	2.13	ذرت (Corn)	X3
4.22	1.20	گوجه‌فرنگی (tomato)	X4
0.70	2.40	خربزه (Melon)	X5
0.00	1.60	هندوانه (Watermelon)	X6
1.75	0.50	پنبه (Cotton)	X7
6185267	5482600	سود ناخالص (Gross profit)	

ماخذ: یافته‌های تحقیق

با در نظر گرفتن حداکثر ۵ درصد انحراف قابل اغماض از جواب بهینه، جواب های تقریباً بهینه مدل MGA به شرح زیر ایجاد شده است:

در مدل مذکور، متغیرهای تابع هدف (جو و هندوانه) همان متغیرهایی است که در تابع هدف مدل اولیه، مقدار صفر اختیار کرده است. در ادامه این روش مجدداً متغیرهایی که در الگوی بهینه، مقدار صفر به آن ها تعلق می‌گیرد، به عنوان متغیرهای تابع هدف در نظر گرفته می‌شوند. مراحل بعدی مدل MGA به شرحی است که در پی می‌آید.

در جدول ۲ نتایج الگوهای تقریباً بهینه مدل MGA و بازده برنامه‌ای هر یک از آن ها برای

همان طور که ملاحظه می‌شود در مدل بهینه، دو محصول جو و هندوانه از الگو خارج شده است. همچنین سطح زیر کشت گندم، پنبه، ذرت و گوجه‌فرنگی نسبت به وضعیت فعلی، افزایش و سطح زیر کشت خربزه، کاهش یافته است. بازده برنامه‌ای الگوی بهینه نیز به ۶۱۸۵۲۶۷ تومان افزایش یافت که نسبت به مقدار بازده برنامه‌ای الگوی فعلی که ۵۴۸۲۶۰۰ تومان است، ۱۲/۸۱ درصد افزایش نشان می‌دهد.

۲- الگوهای تقریباً بهینه

در این مرحله بر اساس جواب های بهینه حاصل از مرحله قبل که در جدول آمده است و

انحراف ۵ درصدی از جواب بهینه اولیه به همراه الگوهای فعلی و بهینه آورده شده است.

جدول ۲- مقایسه نتایج الگوی برنامه‌ریزی خطی متعارف با الگوهای تقریباً بهینه مدل MGA

Table 2. model comparison of linear programming model and MGA model

الگوهای تقریباً بهینه مدل (MGA model)				الگوی بهینه متعارف (Optimized model)	الگوی فعلی (Current model)	نام محصول (crop)	متغیرها (variables)
الگوی اول (model 1)	الگوی دوم (model 2)	الگوی سوم (model 3)	الگوی چهارم (model 4)				
2.50	2.50	2.50	2.50	2.50	2.50	گندم (Wheat)	X1
0.00	1.55	0.00	1.66	0.00	۲.۲۷	جو (Barley)	X2
۳/۲۹	۳/۱۳	۳/۳۳	3.27	3.33	2.13	ذرت (Corn)	X3
4.11	4.00	4.51	3.24	4.22	1.20	گوجه‌فرنگی (tomato)	X4
0.00	1.30	0.00	0.21	0.70	2.40	خربزّه (Melon)	X5
0.41	0.00	0.23	0.00	0.00	1.60	هندوانه (Watermelon)	X6
2.00	0.00	1.40	1.63	1.75	0.50	پنبه (Cotton)	X7
6015247	5910111	5843100	5752140	6185267	5482600	سود ناخالص (Gross profit)	

ماخذ: یافته‌های تحقیق

نحوی که بعضی اوقات هدف اخیر نسبت به حداکثر کردن سود ناخالص نیز اهمیت بیشتری پیدا می‌کند، تابع این هدف جدید بصورت زیر در می‌آید:

$$X_3 + 382410X_4 + 1026300X_5 + 284100X_6 + 859700X_7$$

ضرایب متغیرهای فوق، نشان دهنده هزینه متغیر کشت یک هکتار از محصولات مختلف

در این قسمت با استفاده از مدل برنامه‌ریزی خطی مزرعه نماینده، مدل برنامه‌ریزی هدف ارائه می‌شود.

برای ساختن مدل برنامه‌ریزی هدف با توجه به این که مدیر مزرعه علاوه بر حداکثر کردن سود ناخالص، حداقل کردن هزینه‌های جاری را نیز به عنوان هدف دیگر خود ذکر کرده است، به

است. برنامه‌ریزی هدف، روشی است که امکان اولویت بندی و دادن وزن‌های مختلف به هدف‌ها را فراهم می‌کند و به برنامه‌ریز این امکان را می‌دهد که در مورد هدف‌ها با آزادی و انعطاف بیشتری عمل کند. در مدل برنامه‌ریزی هدف، تابع با هدف جدیدی معرفی و هدف‌های قبلی به صورت نوعی محدودیت، وارد برنامه می‌شود. در این حالت، محدودیت‌های عادی بدون تغییر باقی می‌مانند و برای ساختن تابع هدف جدید، برای هر کدام از هدف‌های قبلی، سطح مطلوب (Aspiration Level) در نظر گرفته می‌شود که ساختار آن را شبیه محدودیت می‌کند، با این تفاوت که دو متغیر اضافی به نام متغیرهای انحرافی (Deviation variables)

به هر کدام از آنها اضافه شده و از حالت نامعادل به صورت معادله در می‌آید. یکی از متغیرهای ذکر شده، متغیر انحرافی منفی (d^-) و دیگری متغیر انحرافی مثبت (d^+) است. متغیر انحرافی منفی، شبیه متغیر کمبود در مدل سیمپلکس حداکثر کننده است و با علامت مثبت وارد مدل می‌شود. در حالی که متغیر انحرافی مثبت، شبیه متغیر مازاد در مدل سیمپلکس حداقل کننده است و با علامت منفی وارد مدل می‌شود. در این مطالعه چون کشاورزان عنوان کردند که حداقل نمودن هزینه‌های جاری در خیلی از موارد دارای اهمیت بیشتری نسبت به حداکثر کردن سود است اقدام به حل مساله مورد نظر کردیم. نتایج در جدول ۳ آمده است.

جدول ۳- نتایج الگوی برنامه‌ریزی هدف

Table 3. Results obtained from goal programming

Model)		الگوی بهینه متعارف	نام محصول	متغیرها
رتبه بندی اهداف (Goals ranking)	اهداف دارای اهمیت یکسان (same goals)	(Optimized model)	(crop)	(Variables)
2.50	2.50	2.50	گندم (Wheat)	X1
0.00	0.00	0.00	جو (Barley)	X2
2.13	2.62	3.33	ذرت (Corn)	X3
3.72	3.65	4.22	گوجه‌فرنگی (tomato)	X4

0.00	0.00	0.70	خربزّه (Melon)	X5
1.33	1.47	0.00	هندوانه (Watermelon)	X6
2.63	3.32	1.75	پنبه (Cotton)	X7
7268276	7143624	6185267	سود ناخالص (Gross profit)	

ماخذ: یافته‌های تحقیق

نتیجه‌گیری

تقرب کامل بازدهی‌های حاصل از الگوهای تقریباً بهینه با الگوی فعلی، انتظار می‌رود الگوهای تقریباً بهینه بتوانند از طریق ارائه ترکیب‌های مختلف به بهره‌برداران در جهت عملی نمودن پیش‌بینی‌های خود مساعدت نمایند. اما نکته حایز اهمیت در الگوهای تقریباً بهینه، بالا بودن سطح زیر کشت دو محصول ذرت و گوجه‌فرنگی است (البته گندم به دلیل محدودیت منحصر به فرد اعمال شده، در الگو حفظ شده است). بدین معنی که بهره‌برداران برای تأمین بازدهی‌های مورد نظر حتماً ملزم به لحاظ کردن دو محصول فوق در الگوی خود هستند. بررسی دامنه تغییرات بازدهی دو محصول فوق نیز دال بر این ادعا است. بدین ترتیب که به دلیل بازدهی بالای این محصولات در ازای مصرف عوامل تولیدی محدود، علی‌رغم تغییرات زیاد در بازدهی خود در الگو جای دارند و بر این اساس، عمده توانایی

در زمینه الگوهای بهینه کشت محصولات و مقایسه آن‌ها با الگوهای مورد استفاده و همچنین با عنایت به اتفاق نظر عموم مطالعات مبنی بر بر خورداری اندک کشاورزان سنتی و خرده‌پا از دانش نوین مدیریت و عدم بهره‌گیری آن‌ها از ابزارهای جدید در جهت بهبود شرایط تولید، انتظار می‌رفت که الگوی بهینه ارائه شده ضمن داشتن فاصله قابل ملاحظه از الگوی فعلی، رهنمود تعیین‌کننده و اثربخشی داشته باشد. اما همان‌طور که در جدول ۱ ملاحظه می‌شود، با ارائه الگوی بهینه فقط می‌توان ۱۲/۸۱ درصد در جهت بهبود وضعیت فعلی گام برداشت و این میزان تغییر در بازدهی، با توجه به شرایط خاص و یا پذیرش اندکی عدول از وضعیت بهینه (الگوهای تقریباً بهینه) اهمیت پیشنهادی خود را از دست می‌دهد. بدین ترتیب ضمن اشاره به

بهره‌برداران در تغییر ترکیب بر روی چهار محصول جو، خربزه، پنبه و هندوانه متمرکز می‌شود. همچنین نتایج مربوط به الگوی برنامه-ریزی هدف، همان طور که در جدول ۳ نشان داده شده است، در زمانی که اهداف برای مدیر دارای اهمیت یکسان مانند و در زمانی که دارای اهمیت یکسان نباشند از نظر سود ناخالص الگو، متفاوت هستند. در حالتی که مدیر، اهداف خود را بر اساس اولویت گروه بندی می کند بازده برنامه به نسبت حالت اهداف دارای اهمیت یکسان اندکی بیشتر است.

پیشنهادها

- ۱- حذف دو محصول جو و خربزه از الگو.
- ۲- افزایش سطح زیر کشت گوجه فرنگی.
- ۳- افزایش سطح زیر کشت پنبه.

منابع مورد استفاده

۱. ترکمانی، ج. و حاج رحیمی، م. ۱۳۷۵. کاربرد برنامه‌ریزی هدف در تعیین برنامه بهینه واحدهای کشاورزی: مطالعه موردی استان آذربایجان غربی. اقتصاد کشاورزی و توسعه شماره ۲۰.
۲. سلطانی، غ. ، زیبایی، م. و کهخا، ا.ع. ۱۳۷۸. کاربرد برنامه‌ریزی ریاضی در کشاورزی. انتشارات سازمان تحقیقات، آموزش و ترویج کشاورزی.
3. Dillon, J.L. and J.R. Anderson. 1971. Allocation efficiency, traditional agriculture, and risk. *American Journal of Agricultural Economics*. 53(1):26-32.
4. Ignizio, J.P. 1976. Goal programming and extension. Lexington Book, Massachusetts.
5. Hijiri, Y. 1965. Management goals and accounting for control. North-Holland Publishing Co., New York.
6. Lee, S.M. 1972. Goal programming for decision analysis. Auerbach Publisher. Philadelphia.
7. Piggott, R.R. 1975. A linear programming solution to some market allocation problems. *Australian Journal of Agricultural Economics*. 19(1): 12-20

8. Romeri, C. And T. Rehman.1985. "Goal programming and multiple criteria decision making in farm planning: Some extension. *Journal of Agricultural Economics*. 36(2):171-185.
9. Willis, C.E. and R.D. Perlak. 1980. Generating techniques and goal programming. *American Journal of Agricultural Economics*. 62:66-74