ماهنامه علمي پژوهشي



mme.modares.ac.ir

تحلیل تنش، کرنش و تخمین عمر خستگی سکوی حفاری نیمهشناور امیرکبیر به روش تنش نقطه حاد در شرایط محیطی دریای خزر

رحمت ا... قاجار 1* ، سىيد محمد نويد قريشى 2

1- استاد مهندسی مکانیک، آزمایشگاه خواص مکانیکی مواد، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، تهران
 2- کارشناس ارشد مهندسی مکانیک، آزمایشگاه خواص مکانیکی مواد، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، تهران

* تهران، صندوق پستى hajar@kntu.ac.ir ،19991-43344

چکیدہ	اطلاعات مقاله
تحلیل خستگی یکی از مهمترین بخش های طراحی سکوهای فراساحلی است. این تحلیل با توجه به وجود نیروهای متناوب ناشی از امواج، جریانات دریایی، ابد و غیره در محیط دریا از اهمیت ویژهای برخوردار است. یکی از متداول ترین روش ها برای محاسبه عمر خستگی سکوهای دریایی، استفاده از روش تنش نقطه حاد است. در این روش تنش در پای جوش توسط برون یابی از توزیع تنش در مجاورت جوش که توسط روش اجزای محدود یا با استفاده از اندازه گیری کرنش بدست آمده است، تخمین زده می شود. در این مقاله برای محاسبه عمر خستگی سکوهای حفاری نیمه شناور امیر کبین ابتدا با توجه به اطلاعات و ابعاد موجود این سکو مدل سازی می شود. سپس با توجه به شرایط محیطی دریای خزر نیروهای هیدرودینامیکی وارده بر سکو ناشی از امواج دریا، جریان دریایی و باد محاسبه می شود. سپس با توجه به شرایط محیطی دریای خزر به سکو منتقل می شود و با توجه به اطلاعات و ابعاد موجود این سکو مدل سازی می شود. سپس با توجه به شرایط محیطی دریای خزر نیروهای هیدرودینامیکی وارده بر سکو ناشی از امواج دریا، جریان دریایی و باد محاسبه می شود. در ادامه نیروهای هیدرودینامیکی محاسبه تش و به سکو منتقل می شوند و میدان های تنش و کرنش ناشی از این نیروهای هیدرودینامیکی در کل سکو تعیین می شود. با توجه به توانع اسی است از می این برون بایی خطی و درجه دوم محاسبه می شود.	مقاله پژوهشی کامل دریافت: 23 اردیبهشت 1393 پذیرش: 25 تیر 1393 ارائه در سایت: 04 آبان 1393 <i>کلید واژگان:</i> سکوی حفاری نیمهشناور خستگی خستگی تنش نقطه حاد

Analysis of stress, strain and estimation of the fatigue life of amir kabir semi-submersible drilling platform by using hot spot method in Caspian Sea

Rahmatollah Ghajar*, Seyed Mohammad Navid Ghoreishi

Department of Mechanical Engineering, Mechanical Properties Lab, K.N. Toosi University of Technology, Tehran, Iran * P.O.B. 19991-43344 Tehran, Iran, ghajar@kntu.ac.ir

ARTICLE INFORMATION

Original Research Paper Received 13 May 2014 Accepted 16 July 2014 Available Online 26 October 2014

Keywords: Semi-Submersible Drilling Platform Hydrodynamic Loads Fatigue Hot Spot Stress

ABSTRACT

Offshore platforms are exposed to random cyclic loads imposed on the structure by natural phenomena including waves, sea currents, wind and etc, so fatigue analysis of these structures is one of the most important design steps. Hot spot method is one of the most common techniques for evaluation of the fatigue life of offshore platforms. In this approach, the stress adjacent to the weld is estimated by extrapolation from the stress distribution approaching the weld, as obtained by finite element method or perhaps from strain measurements on the surface. In order to calculate the fatigue life of Amir Kabir semi-submersible drilling platform, first a model of platform is created. Then according to the environmental conditions of the Caspian sea, hydrodynamic forces exerted on the platform are calculated. The simulated hydrodynamic forces are then applied to the platform structure for calculating the stress and strain field in the whole structure. It is found that the intersection of column and pontoon is the critical section of the platform and hence the fatigue life of the structure is predicted in terms of conditions of this location.

جکآپ⁴، نیمه شناور⁵ و کشتی سان⁶ در مکان هایی که عمق آب زیاد است مورد استفاده قرار می گیرند. هزینه نصب نسبتاً پایین و پایداری بالای سکوهای ثابت، مهمترین مزایای این سکوها می باشند. در مقابل قابلیت تغییر مکان سکو بعد از انجام عملیات حفاری و امکان حفاری در اعماق زیاد آب از مهمترین مزایای سکوهای شناور و متحرک است. وجود منابع عظیم نفتی در

1- مقدمه

سکوهای حفاری یکی از انواع سازههای دریایی هستند که برای اکتشاف و استخراج نفت و گاز در دریا استفاده میشوند. این سکوها به دو نوع ثابت و شناور تقسیم میشوند. سکوهای ثابت مانند شابلونی¹، برجی²، وزنی³ و غیره بیشتر برای آبهای کم عمق مناسب هستند. سکوهای شناور و متحرک مانند

4- Jack Up

Please cite this article using:

2- Tower 3- Gravity

1- Template

برای ارجاع به این مقاله از عبارت ذیل استفاده نمایید:

R. Ghajar, S.M.N. Ghoreishi, Analysis of stress, strain and estimation of the fatigue life of amir kabir semi-submersible drilling platform by using hot spot method in Caspian U Sea, Modares Mechanical Engineering, Vol. 14, No. 15, pp. 345-351, 2015 (In Persian)



⁵⁻ Submersible 6- Ship-Type

حوزهی دریای خزر و ضرورت استخراج و بهرهبرداری از حوزه نفتی ایران که در قسمت آبهای عمیق این دریا واقع شده، استفاده از سکوهای حفاری نيمه شناور را الزامي مي كند. به علت اهميت استخراج مداوم نفت از اين سكوها تعطیلی سکو به علت خرابی و تعمیرات می تواند باعث هدر رفتن مقدار زیادی از سرمایه های ملی شود. عمده ترین خرابی سکوها، پدیده خستگی است. برای جلوگیری از این خرابی شناسایی اعضای بحرانی سکو و تعیین عمر خستگی آنها برای تعویض این اعضا قبل از پایان عمر خود امری ضروری است. تعیین نیروهای محیطی وارد بر سازههای دریایی به عنوان نخستین گام برای محاسبه میادین تنش و کرنش و به دنبال آن تخمین عمر سازههای دریایی محسوب می شود. در این رابطه مندز و همکاران [1] در راستای تعیین نیروهای محیطی وارده بر سازههای دریایی به مدلسازی عددی نیروی ناشی از موج و جریان دریایی بر روی سازههای فراساحلی پرداختند. آنها برای تعیین نیروی وارده بر سازههای فراساحلی ناشی از امواج و جریان دریایی از تئوری تفرق صرفنظر نموده و نیروی وارده را با استفاده از روابط موریسون [2] بدست آوردند. زنگ و همکاران [3] به بررسی تحلیلی نیروی وارد بر سازه مستطیلی شکل شناور در آب با عمق بینهایت بر اساس تئوری تفرق پرداختند. آنها با در نظر گرفتن سیال بصورت غیر لزج و غیر قابل تراکم، یک تابع پتانسیل سرعت (که شامل دو بخش تابع پتانسیل موج رفت¹، تابع پتانسیل موج تفرق²می باشد) برای یک موج خطی منظم با دامنه کوچک تعريف نمودند. سپس با حل تحليلي اين تابع پتانسيل براي يک سازه مستطیلی شکل شناور در آب با عمق بینهایت به تعیین نیروهای وارده ناشی از امواج يرداختند.

همچنین لیو و همکاران [4] در راستای توسعه تعیین نیروهای محیطی وارده بر سازههای دریایی در سال 2012 به بررسی تحلیلی پدیده تفرق موج در یک کره شناور در آب با عمق بینهایت پرداختند. بعد از تعیین نیروهای محیطی وارد بر سکوهای دریایی میتوان به تعیین تنش و کرنش در کل سکو و تخمیین عمر آن پرداخت. در این راستا یقطین و صیادی [5] به بررسی تحلیل تنش و اثرات ناشی از خستگی در اتصالات سکوی جکآپ در دریای خزر با استفاده از نرمافزار انسیس پرداختند. از آنجا که طبق آییننامه DNV [6] سهم نیروی باد کمتر از 40 درصد نیروهای هیدرودینامیکی است و سهم عمده این نیرو بر سازه بالای سطح آب وارد می شود، آنها از اثرات نیروی باد صرفنظر نمودند و فقط نیروی امواج را در کار خود درنظر گرفتند. آنها پس از انجام تحلیل دینامیکی غیرخطی در تمامی جهتهای تابش موج، راستای موج غالب و اتصال بحرانی سکو را مشخص نمودند. سپس با درنظر گرفتن قانون ترکیب تنش ارائه شده توسط آیین نامه API [7] تنش نقطه حاد و گره بحرانی را تعیین نمودند. در نهایت تحلیل خستگی برای این گره، با در نظر گرفتن دیاگرام S-N توصیه شده توسط آییننامه API [7] را انجام داده و خسارت سالیانه را محاسبه کردند. سپس از روی خسارت سالیانه عمر تقریبی سکو را برابر 18 سال تخمین زدند. عمر این سکو در تحقیقی دیگر با استفاده از نرمافزار ساکس³ 20 سال تخمین زده شده بود.

نراقیان و میرزایی [8] به تحلیل تنش و تخمین عمر خستگی در اتصالات جوش نقطهای پرداختند. تحقیقهای فراوانی نیز برای بهبود عملکرد سکوی حفاری نیمهشناور امیرکبیر انجام شده است. در این راستا محسنیارمک و قره-باغی [9] به بررسی تأثیر صفحات هیو⁴ بر روی رفتار هیدرودینامیکی سکوی

4- Heave

حفاری نیمه شناور امیر کبیر پرداختند. آنها با مقایسه بین پاسخ جابجایی قائم و غلتش حول محور عرضی مدل اصلی سکو امیر کبیر (مدل بدون وجود صفحات هیو) و مدل سکوی امیر کبیر با وجود صفحات هیو تحت امواج دریای خزر با زاویه برخوردهای متفاوت به این نتیجه رسیدند که اضافه کردن صفحات هیو موجب بهبود رفتار هیدرودینامیکی سکوی امیر کبیر به خصوص پاسخ جابجایی قائم و غلتش حول محور عرضی برای امواج در تمام جهات می شود.

با توجه به مطالب و پیشینه تحقیق ارائه شده مشخص می شود که محاسبه نیروهای وارده به سکوهای دریایی و متعاقب آن توزیع تنش و کرنش در کل سکو و تعیین عمر خستگی سکو کمتر مورد توجه محققان قرار گرفته است. همچنین به محاسبه نیروهای ناشی از امواج دریا، جریان دریایی و باد (که از جمله مهترین نیروهای محیطی وارد برسکوهای دریایی هستند) به طور همزمان کمتر پرداخته شده است. لذا در این مقاله نخست به محاسبه نیروهای ناشی از امواج دریا، جریان دریایی و باد به طور همزمان و سپس به تعیین توزیع تنش و کرنش در کل سکو پرداخته می شود. در نهایت با توجه به توزیع تنش و کرنش در کل سکو، اتصال بحرانی سکو شناسایی شده و عمر خستگی این اتصال به روش تنش نقطه حاد⁵ محاسبه می شود.

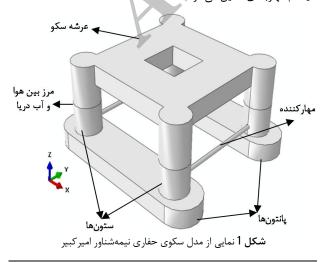
2- مدلسازی سکوی حفاری نیمهشناور امیر کبیر

سکوی حفاری امیرکبیر از سکوهای نیمه شناور نوع GVA 4000 است. این سکو برای بهره برداری در دریای خزر و عمق حدود 1000 متر طراحی و ساخته شده و دارای مشخصات اصلی زیر است [9].

قطر ستونها: (متر) 12/9 قطر ستونها: (متر) 12/9 قطر مهار کننده: (متر) 2 قاصله طولی ستونها: (متر) 54/72 فاصله طولی ستونها: (متر) 54/72 فاصله جانبی ستونها: (متر) 54/72 مرض پانتون: (متر) 18/68 ارتفاع تا کف عرشه: (متر) 28/5 وزن کل سکو: (متر) 28/21 عرض پانتون: (متر) 28/21

با توجه به ابعاد و اطلاعات فوق برای مدلسازی سکو ابتدا هر یک از بخشهای اصلی سکو به طور مجزا مدل میشوند و سپس اجزای مدل شده، با یکدیگر مونتاژ می گردند. در شکل 1 نمایی از مدل ساخته شده از سکوی حفاری نیمهشناور امیرکبیر نشان داده شده است.

پایداری و کاهش حرکات سکوی امیرکبیر در محل حفاری، توسط سیستم مهاربندی تأمین می شود.

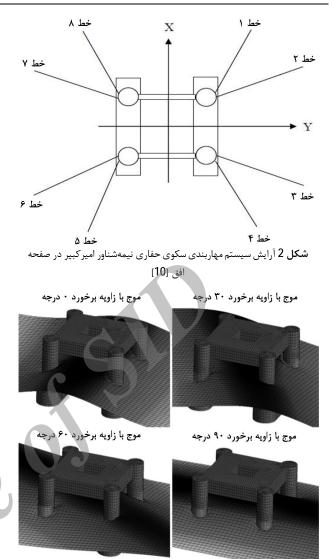


⁵⁻ Hot Spot Stress

¹⁻ Incident Wave 2- Diffraction Wave

³⁻ Sacs

⁶⁻ Pontoon



شکل 3 نمایی از امواج برخوردی با سکوی امیرکبیر در نرم افزار انسیس/آکوا [11]

جدول 1 خصوصیات مصالح سیستم مهاربندی سکوی حفاری نیمهشناور					
اميركبير [10]					
وزن در آب	مدول الاستيسيته		طول	نوع	مؤلفه
(کیلو نیوتن بر متر)	(گیگا پاسکال)	(میلیمتر)	(متر)	وع	موعد
1/08	56	107	900	زنجير پيندار	بخش اول
0/26	70	76	1000	طناب سيمى	بخش میانی
1/08	56	107	1100	زنجير پيندار	بخش نهایی

جدول 2 مشخصات محیطی دریای خزر برای دوره بازگشت 100 ساله [9]					
سرعت	سرعت	دوره	ارتفاع	احتمال	راستاهای مختلف
جريان	باد	تناوب	موج شاخص	وقوع	نسبت به شمال
(متر بر ثانيه)	(متر بر ثانيه)	(ثانيه)	(متر)	(درصد)	(درجه)
1/26	38	11/53	10/50	24	0
1/17	35/4	10/45	10/20	14	45
1/13	33/9	10/17	9/30	13	90
0/98	29/4	8/83	8/10	7	135
0/89	26/8	8/24	7/35	7	180
1	29/9	8/95	8/25	8	225
1/07	32/3	9/85	8/85	10	270
1/20	36/3	11/06	10/05	18	315

سیستم مهاربندی این سکو دارای 8 خط مهاری با 45 درجه اختلاف زاویه بین خطوط مهار به صورت متقارن می باشد. شکل 2 آرایش سیستم مهاربندی را در صفحه افق نشان می دهد. خطوط مهاربندی به کار رفته در سکو از سه بخش تشکیل شده است که شامل موارد زیر است:

- 1- بخش اول: زنجیر پیندار¹
 2- بخش میانی: طناب سیمی²
- -3
 -3

خصوصیات هر بخش از خطوط مهاری که برای مدلسازی در نرمافزار انسیس/ آکوا³ استفاده شدهاند در جدول **1** ارائه شده است.

سکوی امیرکبیر برای شرایط محیطی دریای خزر طراحی شده است. با توجه به اینکه شرایط محیطی دریای خزر در بازههای زمانی متفاوت، متغیر است لذا در این مقاله بحرانی ترین شرایط گزارشی طی 100 سال اخیر ملاک عمل قرار گرفته و در جدول 2 درج شده است. در این مقاله مشخصات محیطی دریای خزر برای حالتی که بیشترین احتمال وقوع را دارد، یعنی راستای صفر درجه نسبت به شمال انتخاب میشود. در تحلیلهای هیدرودینامیکی و تعیین نیروهای محیطی وارد بر سکو در بخش بعدی از مشخصات محیطی در این راستا استفاده خواهد شد. همچنین چگالی آب دریا خزر برابر با 1025 kg/m³ انتخاب و از تأثیر خوردگی آن صرفنظر شده است.

3- تحليل هيدروديناميكي

در این بخش تحلیل هیدرودینامیکی و تعیین نیروهای محیطی وارد بر سکو شامل نیروی وارده از طرف امواج دریایی، جریان دریایی و باد که از جمله مهمترین نیروهای وارده به سکوهای نیمهشناور میباشند، با شرایط محیطی دریای خزر ارائه میشود.

3-1- نیروی وارده بر سکو ناشی از امواج دریا

امواج بزرگترین نیروی دینامیکی را بر سازههای دریایی وارد می کنند. محاسبه نیروی موج وارد بر سازههای دریایی و همچنین تحلیل دینامیکی آنها از عوامل مهم در طراحی این سازهها محسوب میشود. به دلیل این اهمیت، بعد از صحتسنجی تحلیلهای هیدرودینامیکی که در مرجع [11] انجام شده است، نیروی ناشی از امواج منظم خطی دریای خزر در شش درجه آزادی برای 44 فرکانس و با 4 زوایه مختلف موج برخوردی محاسبه می گردند. این محاسبات بر اساس تئوری تفرق و روش المان مرزی و کاربرد نرمافزار انسیس/آکوا توسط مؤلفان [11] انجام شده است. شکل 3 نمایی از امواج برخوردی با سکو را نشان میدهد. نتایج تحلیل که شامل سه مؤلفه نیرو و سه مؤلفه گشتاور می باشد برای دوره تناوب 13/51 ثانیه در جدول 3 ارائه شده است.

جدول 3 نیروها و گشتاورهای وارده بر سکوی حفاری نیمهشناور امیرکبیر در دوره تناوب موج 11/53 ثانیه [11]

				.		
$\frac{M_z}{A}$ (MN)	$\frac{M_y}{A}$ (MN)	$\frac{M_x}{A}$ (MN)	$\frac{F_z}{A} \left(\frac{\mathbf{MN}}{\mathbf{m}} \right)$	$\frac{F_y}{A} \left(\frac{\mathbf{MN}}{\mathbf{m}} \right)$	$\frac{F_x}{A} \left(\frac{\mathbf{MN}}{\mathbf{m}} \right)$	زاويه برخورد موج (درجه)
0	93/7	0	9/73	0	5/78	0
2/79	79	146	8/99	3/97	5/02	30
9/76	24/5	235	7/59	6/47	2/84	60
0	0	261	6/94	7/16	0	90

1- Chain Stud

2- Wire Rope 3- Ansys/Aqwa

3-2- نیروی وارده بر سکو ناشی از جریان دریایی و باد

محاسبه نیروی جریان وارد بر سکوی دریایی در آب عمیق مشابه نیروی موج بر اعضاء سکوهای دریایی است. در محاسبه این نیروها فرض میشود که اجزای استوانهای شکل که نسبت قطر به طول کوچکی دارند، تغییری در میدان سرعت ایجاد نمیکنند. در این صورت نیروی جریان از رابطه موریسون (1) بدست میآید [12]:

$$F = \frac{1}{2} C_D \rho A U^2 \tag{1}$$

در رابطه **(1)،** م چگالی آب دریا، U سرعت جریان آب، A تصویر جسم مورد نظر در برابر جریان و C_D ضریب پسا است.

آیین نامه ها تعیین سرعت و توزیع جریان در عمق آب را به اندازه گیری محلی ارجاع می دهند. در صورت کمبود داده های اطلاعاتی می توان از رابطه (2) استفاده کرد [12].

 $U_T = U_{0t} \left(\frac{y}{d}\right)^{\frac{1}{7}}$

که در آن d عمق آب، y ارتفاع از بستر دریا و U_{0t} حداکثر سرعت جریان دریایی در سطح آب میباشد.

(2)

نیروهای اعمالی بر سازههای دریایی ناشی از باد، مجموع نیروهای وارده بر تکتک اعضا (مخازن، وسایل، عرشهها، پایههای سازه و غیره) در بالای سطح آب میباشد. این نیروها از رابطه تجربی (3) بدست میآیند [12]: $F = \frac{1}{2}C_s \rho A V^2$ (3)

 c_s چگالی هوا، V سرعت باد، A تصویر سطح عضو مورد نظر در برابر باد و c_s ضریب شکل (که برای هر شکل با توجه به پیشنهاد آیین نامه API تعیین می گردد) می باشد.

در سکوهای بلند تغییرات سرعت باد در ارتفاع را میتوان از رابطه (4) حساب کرد [12]:

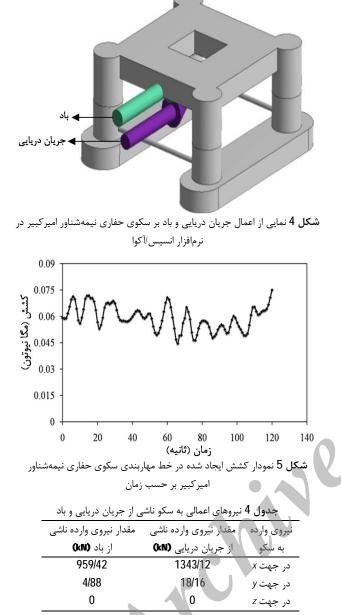
$$V_Y = V_H \left(\frac{Y}{H}\right)^{\frac{1}{8}} \tag{4}$$

که V_{Y} سرعت باد در ارتفاع Y_{H} ، V_{H} سرعت باد در سطح مرجع (معمولاً در ارتفاع 10 متر بالاتر از سطح آب دریا و H ارتفاع مرجع (معمولاً برابر 10 متر) می باشد.

جهت تعیین نیروهای ناشی از جریان دریایی و باد از نرمافزار انسیس $\sqrt{3}$ کوا استفاده می شود. برای تعریف جریان دریایی، مطابق با جدول 2 حداکثر سرعت جریان دریایی در سطح آب، 1/26 متر بر ثانیه و تغییرات سرعت با عمق آب مانند رابطه (2) در نظر گرفته می شود. همچنین برای تعریف باد مطابق با جدول 2 سرعت باد در ارتفاع مرجع 10 متر بالای سطح آب، 38 متر بر ثانیه و تغییرات سرعت باد با ارتفاع همانند رابطه (4) منظور می شود. هر دو جهت جریان دریایی و باد در جهت x هستند. شکل 4 نمایی از اعمال جریان دریایی و باد بر سکوی امیر کبیر را در نرمافزار انسیس $\sqrt{3}$ کوا نشان می دهد. مقادیر بدست آمده این نیروها در جدول 4 درج شدهاند. بر اساس مقادیر درج شده در جدولهای 3 و 4، امواج دریا بیشترین نیروی محیطی را به سکو وارد می کنند و

3-3- تعیین نیرو در سیستم مهاربندی سکو

یکی از موارد مهم در تحلیل هیدرودینامیکی سکو، تعیین نیروی بوجود آمده در هر یک خطوط مهاری در اثر شرایط محیطی اعمال شده شامل امواج دریا، جریان دریایی و باد میباشد. کشش ایجاد شده در این خطوط میتواند در توزیع تنش و کرنش در کل سکو تأثیرگذار باشد. به علت تقارن موجود در سیستم مهاربندی سکوی امیرکبیر نیروی ایجاد شده در تمام خطوط مهاربندی یکسان است.



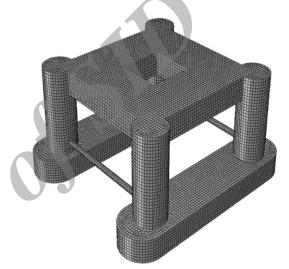
لذا برای تعیین نیروی بوجود آمده در یکی از خطوط مهاربندی ناشی از شرایط محیطی، امواج دریا، جریان دریایی و باد با مشخصات ذکر شده به مدت 120 ثانیه به مدل اعمال شده و مقادیر کشش ایجاد شده در لحظات مختلف ثبت و منحنی تغییرات آن نسبت به زمان مطابق شکل 5 رسم می شود.

4- تحلیل تنش و کرنش در سکو

در این قسمت سکوی حفاری نیمه شناور امیر کبیر را تحت بارگذاری توامان امواج دریا، جریان دریایی و باد قرار داده و با توجه به نیروهای بدست آمده در قسمت قبل به تحلیل تنش و کرنش در کل سکو و شناسایی اجزای بحرانی پرداخته می شود. در این راستا مدل سکو از محیط انسیس/آکوا به محیط انسیس/مکانیکال¹ انتقال داده می شود. در این محیط می توان نیروهای هیدرودینامیکی بدست آمده در بخش قبل را به عنوان یک فایل ورودی در قسمت بارگذاری تعریف و سپس به بررسی تنش و کرنش در کل سکو پرداخت. سکو از جنس فولاد E36 با مدول الاستیسیته 210 گیگاپاسکال،

¹⁻ Ansys/mechanical

مقاومت تسلیم 355 مگاپاسکال و ضریب پواسون 0/3 درنظر گرفته می شود. همچنین کل سکو مطابق با شکل 6 با تعداد 22856 المان مربعی خطی مش بندی می شود. در اشکال 7 و 8 به ترتیب نمایی از توزیع تنش فون مایزز (برحسب پاسکال) و کرنش معادل در کل سکو در اثر بارهای هیدرودینامیکی نشان داده شده است. از روی این اشکال مشخص می شود که محل اتصال ستون به پانتون قسمت بحرانی سکوی حفاری نیمه شاور امیر کبیر است. برای جلوگیری از واماندگی این قسمت استفاده از تقویت کننده های حلقوی در پوشش های کامپوزیتی ضروری است. همچنین از شکل 7 مشخص می شود که مقدار تنش فون مایزز در پانتونی که در معرض برخورد مستقیم امواج قرار دارد نسبت به سایر قسمتهای سکو بیشتر است. دلیل این امر گشتاوری که ستون ها در اثر برخورد امواج به پانتون وارد می کنند و همچنین افزایش فشار هیدرواستاتیکی با افزایش عمق آب بصورت خطی است.



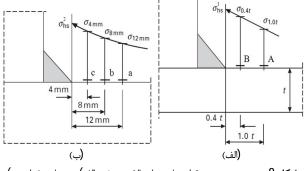
شکل 6 نمایی از مدل اجزای محدود سکو حفاری نیمهشناور امیرکبیر



شکل 7 نمایی از توزیع تنش فون مایزز در کل سکوی حفاری نیمهشناور امیرکبیر



شکل 8 نمایی از توزیع کرنش معادل در کل سکوی حفاری نیمهشناور امیر کبیر



شکل 9 نحوه تعیین تنش نقطه حاد در اتصالات جوشی الف) برونیابی خطی ب) برونیابی درجه دوم [14]

5- تخميين عمر خستگي اتصال بحراني به روش تنش نقطه حاد تحلیل خستگی یکی از مهمترین بخشهای طراحی سکوهای فراساحلی است. این تحلیل با توجه به وجود نیروهای متناوب ناشی از امواج دریا، جریان دریایی، باد و غیره در محیط دریا از اهمیت ویژهای در طراحی اولیه برخوردار است. یکی از متداول ترین راهها برای محاسبه عمر خستگی سکوهای دریایی استفاده از روش تنش نقطه حاد است. یکی از مزایای استفاده از تنش نقطه حاد در طراحی خستگی آن است که می توان با استفاده از نمودارهای S-N پیشنهاد شده در آییننامههای مختلف، عمر خستگی بسیاری از انواع اتصالات را بدست آورد. علاوه بر آن می توان با استفاده از تعدادی فرمول پارامتری ضریب تمرکز تنش را نیز بدست آورد. از معایب این روش می توان به لزوم تعریف مش دقیق و ریز در اطراف ناحیه جوش اشاره کرد [13]. روشهای مختلفی برای محاسبه تنش نقطه حاد وجود دارد که اساس همه آنها برونیابی از توزیع تنش در مجاورت یای جوش است. دو روش متداول برای تعیین تنش نقطه حاد برونیابی خطی و درجه دوم است. در روش اول که به برونیابی خطی معروف است، طبق استاندارد API برای تعریف تنش نقطه حاد ابتدا باید مطابق با شکل 9- الف نمودار تغییرات تنش اصلی حداکثر از پای جوش را رسم کرد. سپس با تعریف دو نقطه A و B که به ترتیب به اندازه 1t و 0/4t از پای جوش فاصله دارند (t) معرف ضخامت است) کافی است این دو نقطه را با یک خط راست به هم وصل کرده و این خط را امتداد داد، بطوریکه محل تقاطع خط مذکور با محور عمودی که بیانگر تنش است، تنش نقطه حاد نامیده می شود. در مواقعی که ضخامت اتصال به نحوی است که استفاده از روش اول مناسب نیست، روش دومی به نام برون یابی درجه دوم را می توان بکار برد. در این روش مطابق با شکل 9- ب ابتدا بدون توجه به ضخامت سه نقطه a، b ، d و c كه به ترتيب به اندازه 12، 8 و 4 میلیمتر از پای جوش فاصله دارند تعریف می شوند. سپس با گذراندن یک منحنى درجه دوم از اين سه نقطه مى توان با تعيين محل تقاطع اين منحنى با محور عمودی تنش نقطه حاد را تعیین کرد.

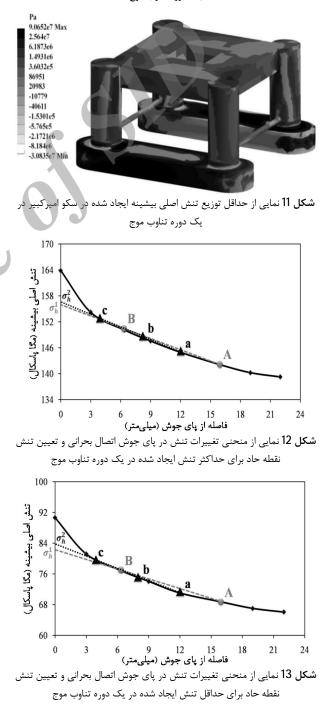
در این قسمت برای تعیین تنش نقطه حاد و عمر خستگی اتصال بحرانی شناسایی شده، ابتدا باید در یک دوره تناوب کامل موج، توزیع تنش اصلی بیشینه را در کل سکو بدست آورد. سپس برای حداقل و حداکثر مقدار تنش در یک دوره تناوب کامل موج تنش نقطه حاد را از روشهای بیان شده بدست آورد.

شکلهای 10 و 11 به ترتیب نمایی از حداکثر و حداقل توزیع تنش اصلی بیشینه ایجاد شده در سکوی امیرکبیر را برحسب پاسکال در یک دوره تناوب کامل موج نشان میدهند.

حال مطابق با شکل 9، توزیع تنش اصلی بیشینه در پای جوش اتصال بحرانی برای هر کدام از شکلهای 10 و 11 رسم میشود.



شکل 10 نمایی از حداکثر توزیع تنش اصلی بیشینه ایجاد شده در سکوی امیرکبیر در یک دوره تناوب موج



4 با توجه به ضخامت 16 میلی متری پانتون، نقاط A و B بهتر تیب 16 و 6/4 و میلی متر و نقاط a، d و c بدون توجه به ضخامت پانتون به تر تیب 12، 8 و 4 میلی متر از پای جوش فاصله دارند. شکل 12 نمایی از منحنی تغییرات تنش در پای جوش اتصال بحرانی و تعیین تنش نقطه حاد را برای حداکثر تنش ایجاد شده در یک دوره تناوب موج نشان می دهد. همان طور که در این شکل دیده می شود، با افزایش فاصله از پای جوش مقدار تنش ایجاد شده کاهش پیدا می کند. با تعریف نقاط A و B برای برون یابی خطی و نقاط a، d و c برای نقطه حاد با استفاده از بروی شکل 12 و با استفاده از روش بیان شده تنش زون یابی درجه دوم بر روی شکل 12 و با استفاده از روش بیان شده تنش نقطه حاد با استفاده از برون یابی خطی و درجه دوم به تر تیب برابر با ولی برای حداقل تنش ایجاد شده در یک دوره تناوب موج می باشد. با روندی مشابه قبل در این حالت تنش نقطه حاد با استفاده از برون یابی خطی و درجه مشابه قبل در این حالت تنش نقطه حاد با استفاده از برون یابی خطی و درجه بنابراین می توان رابطه (5) را نوشت:

 $\Delta \sigma_h^1 = \sigma_{h,\max}^1 - \sigma_{h,\min}^1 = 155.92 - 82.16 = 73.76 MPa$ (5) در رابطه فوق بالانویس 1 بیانگر استفاده از روش اول تعیین تنش نقطه حاد یا همان برونیابی خطی است. برای برونیابی درجه دوم میتوان رابطه (6) را نوشت:

 $\Delta \sigma_h^2 = \sigma_{h,\max}^2 - \sigma_{h,\min}^2 = 157.11 - 83.99 = 73.12 MPa$ (6) بالانویس 2 در رابطه فوق بیانگر استفاده از روش دوم در تعیین تنش نقطه حاد یا همان برونیابی درجه دوم است. حال با توجه به بازه تنش نقطه حاد و با استفاده از نمودارهای N-S پیشنهاد شده در آییننامههای مختلف، می توان عمر خستگی اتصال را تعیین کرد. برای اتصالات لولهای آییننامه API-RP-2A دو منحنی X و 'X را ارائه نموده است. این دو منحنی کاربردهای متفاوتی دارند. منحنی 'X در بعضی شرایط عمر خستگی کمتری را نسبت به منحنی X ارائه می دهد. زمانی که از 'X استفاده می شود، نیازی به کنترل پروفیل جوش نیست. اما اگر از منحنی X استفاده می شود، بایستی پروفیل جوش کنترل API-RP-R می روفیل جوش کنترل کرد که کاری پرهزینه است. در این مقاله از نمودارهای آییننامه -API-RP مور در حالت بدون کنترل جوش (نمودار 'X) استفاده می شود. رابطه بین S و X در مانتی های ارائه شده توسط API مورت رابطه (7) است [7]:

 $N = 2 \times 10^{6} \left[\frac{\Delta \sigma_{h}}{\Delta \sigma_{\text{ref}}} \right]^{-m}$ (7) که N عمر اتصال، $\Delta \sigma_{h}$ بازه تنش نقطه حاد، $\Delta \sigma_{\text{ref}}$ و m نيز ثوابتی هستند که در جدول 5 درج شدهاند.

برای محاسبه عمرخستگی اتصال بحرانی سکوی امیرکبیر به روش تنش نقطه حاد کافی است که روابط (5) و (6) در رابطه (7) جایگذاری شوند. با جایگذاری ثوابت از جدول 5 مربوط به نمودار Xروابط (8) و (9) بدست میآیند:

$$N^{1} = 2 \times 10^{6} \left[\frac{73.76}{79} \right]^{-3.74} = 2.58 \times 10^{6} \text{ Cycle}$$
 (8)

9

(9)

$$N^2 = 2 \times 10^6 \left[\frac{73.12}{79} \right]^{-3.74} = 2.67 \times 10^6$$
 Cycle

بنابراین عمر خستگی اتصال ستون به پانتون که به عنوان اتصال بحرانی در کل سکوی حفاری نیمهشناور امیرکبیر شناخته شده است با استفاده از برونیابی خطی برابر با 2/58 میلیون سیکل و با استفاده از برونیابی درجه دوم برابر با 2/67 میلیون سیکل تخمین زده میشود. اختلاف سه درصدی میان عمرهای محاسبه شده با استفاده از برونیابی خطی و درجه دوم نیز تطابق خوب میان این دو روش برای محاسبه تنش نقطه حاد را نشان میدهد. رحمت ا... قاجار و سید محمد نوید قریشی

7- مراجع

- A. Mendes, J. Kolodziej, H. Correia, Numerical modelling of wave-current loading on offshore jacket structures, *Advances In Fluid Mechanics*, Vol. 36, pp. 85-96, 2003.
- [2] S. K. Chakrabarti, Hydrodynamics of offshore structures: Mathematical theory and its applications in structures, WIT press, 1987.
- [3] Y. Zheng, Y. Shen, Y. You, B. Wu, D. Jie, On the radiation and diffraction of water waves by a rectangular structure with a sidewall, *Ocean Engineering*, Vol. 31, No. 17, pp. 2087-2104, 2004.
- [4] Y.-y. Liu, B. Teng, P.-w. Cong, C.-f. Liu, Y. Gou, Analytical study of wave diffraction and radiation by a submerged sphere in infinite water depth, *Ocean Engineering*, Vol. 51, pp. 129-141, 2012.
- [5] A. Yaghtin, H. Sayadi, Studying of fatigue effects in jack up tubular joints in caspian sea, *International Journal of Maritime Technology*, Vol. 4, No. 7, pp. 15-26, 2008. (In Persian)
- [6] D. N. Veritas, Rules for the design construction and inspection of offshore structures, 1977: reprint with corrections (1981). Appendix C; Steel structures: Reprint with corrections (1982), Appendix I; In service inspection: Reprint with corrections (1980): Det Norske Veritas, 1982.
- [7] API-RP-2A, Recommended practice for planning, design, construction and inspection of offshore structures-working stress design, 1993.
- [8] A. Naraghyan, M. Mirzaei, Stress analysis and fatigue life estimation of spot-welded joints, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 8, No.1, pp. 33-46, 2008. (In Persian)
- [9] S. Mohseni Armak, A. Gharebaghi, Effect of heave plates on the dynamic response of amirkabir semi-submersible platform, in *Proceeding of International Conference on Coasts, Ports and Marine Structures,* Tehran, 2012.
- [10] A. Ghayor, Fatigue behavior of iran alborz platform and their mooring, MSc Thesis, Sahand University of Technology, Tabriz, 2010. (In Persian)
- [11] R. Ghajar, S. Ghoreishi, Numerical analysis of hydrodynamic interaction between the linear waves of caspian sea and amirkabir semisubmersible drilling platform, *Engineering Solid Mechanics*, Vol. 1, No. 4, pp. 141-148, 2013.
- [12] N. Nouri Samie, Port design-guideline and recommendations, pp. 118-154, Tehran: Jahad Daneshgahi Publication, 2009. (In Persian)
- [13] F. Zamiri Akhlaghi, Fatigue life assessment of welded bridge details using structural hot spot stress method, MSc Thesis, Chalmers University of Technology, Goteborg, Sweden, 2009.
- [14] K. Macdonald, Fracture and fatigue of welded joints and structures, Second Edittion, pp. 113-138, Elsevier, 2011.
- [15] D. N. Veritas, Fatigue design of offshore steel structures, DNV Recommended Practice DNV-RP-C203, 2010.

جدول 5 ثوابت تعیین عمر خستگی اتصالات لولهای طبق آییننامه API [14]

$\Delta\sigma_{ref}$ (MPa)	т	نمودار
100	4/38	X
79	3/74	X

طبق دستورالعملهای بازرسی استاندارد سازههای دریایی، حداقل هر سه سال یکبار در حین بهرهبرداری باید کل سازه بازرسی شود [15]. در بازرسی علاوه بر ارزیابی وضعیت سازه در صورت نیاز باید اعضای بحرانی به نحوی تعمیر یا تعویض شوند. معمولاً در بازرسی مناطقی مانند اتصالات جوشکاری شده، مناطق انتقال بارهای اصلی و مناطقی که قبلاً تعمیر شدهاند بیشتر مورد بررسی قرار میگیرند. لذا میتوان با تقویتسازی و تعویض اتصال بحرانی شناسایی شده قبل از اتمام عمر خود در بازرسیهای دورهای از خرابی و واماندگی سکوی حفاری نیمهشناور امیرکبیر که به عنوان یکی از سرمایههای ملی ایران محسوب میشود جلوگیری کرد.

6- نتیجه گیری

نخستین گام در تحلیل تنش و کرنش سکوهای دریایی و به دنبال آن محاسبه عمر خستگی اتصال بحرانی به روش تنش نقطه حاد، تعیین نیروهای هیدرودینامیکی وارد بر سکو است. در این راستا نخست نیروهای دریا، جریان دریایی و باد محاسبه شد. تحلیلهای هیدرودینامیکی نشان دادند که امواج دریا بیشترین نیروی محیطی را به سکو وارد میکنند و جریان دریایی و باد به ترتیب در رتبه دوم و سوم قرار دارند. سپس با استفاده از این نیروها میدانهای تنش و کرنش در کل سکو تعیین شدند. از روی این میدانها اتصال ستون با پانتون به عنوان اتصال بحرانی در کل سکو مشخص و خطی و درجه دوم تعیین شد. اختلاف اندک میان عمرهای محاسبه شده با استفاده از برونیابی محاسبه تش نقطه حاد با استفاده از برونیابی