.<br>ماهنامه علمی بژوهشی



مهندسی مکانیک مدرس

mme modares ac in

# رویکرد نظری در پایداری دینامیکی تیرهای قوسی کم عمق ساختهشده از مواد مدرج تابعے توانے

علىاصغر عطايي<sup>11</sup>، مهدى عليزاده<sup>2</sup>

1- دانشیار، مهندسی مکانیک، دانشگاه تهران، تهران 2- کارشناسی ارشد، مهندسی مکانیک، دانشگاه تهران، تهران تهران، صندوق يستى 11155-4563، aataee@ut.ac.ir



## Dynamic stability of power law FG shallow arches: a theoretical approach

#### Ali Asghar Atai<sup>\*</sup>, Mehdi Alizadeh

School of Mechanical Engineering, College of Engineering, University of Tehran, Iran. \* P.O.B. 11155-4563 Tehran. Iran. aataee@ut.ac.ir

#### **ARTICLE INFORMATION**

Original Research Paper Received 30 April 2016 Accepted 30 June 2016 Available Online 28 August 2016

Keywords: Shallow arch Dynamic stability Snap through Functionally graded material

#### **ABSTRACT**

One of the remarkable concerns in Shallow arches' behavior under lateral loading is snap-through, a phenomenon which can make the structure collapse or displace to another stable configuration. Introducing functionally graded materials in recent years has led to some interesting results, for instance, using functionally graded materials in shallow arches can produce structures with favorable stability properties. In this work, we investigate dynamic stability of the pined-pined functionally graded sinusoidal shallow arch under impulsive loading. Material properties vary through the thickness by power law function. Nonlinear governing equations are derived using Euler-Bernoulli beam assumption and equations of motion are expressed by a nonlinear differential-integral equation. The solution utilizes a Fourier form of response. The procedure to analyze dynamic stability followed here uses total energy of the system and Lyapunov function in the phase space. We find the stable region against dynamical snap-through under material properties' variation in the thickness direction of shallow arch. We also proceed to find the sufficient critical load in order to make the dynamical snapthrough occur. The results are analyzed in detail and illustrated in some diagrams

آن باشد در این صورت تیر قوسی را کمعمق مینامند. پس از تخطی نیروی جانبي از سطح نيروي بحراني، تير قوسي كمءمق بهطور ناگهاني از يک حالت تعادلی پایدار به یک ساختار تعادلی پایدار غیرمجاور آن جهش می کند. این یدیده ناپایدار، فروجهش نامیده می شود که یک مشخصه مهم از تیرهای قوسی کمعمق است. پارامتر نیرویی که این تغییر زیاد در پاسخ را ایجاد کند، نیروی بحرانی نامیده میشود. پژوهشها در بررسی پایداری تیرهای قوسی كمعمق با توجه به چگونگى بار عرضى اعمال شده بر آنها مى تواند به دو دسته پایداری استاتیکی و پایداری دینامیکی تقسیم بندی شود. در بحث

تیرهای قوسی کمعمق کاربردهای وسیعی بهعنوان یک سازه در مهندسی راه و ساختمان، یا زیر سازه برای سازههای بسیار پیچیده در مهندسی مکانیک و هوافضا و یا تجهیزات الکترومکانیکی برای تغییر وضعیت بین چندین وضعیت تعادلی و غیره دارند. آنچه که در تیرهای قوسی کم عمق حائز اهمیت است ناپایداری هندسه آنها تحت بارهای جانبی است که میتواند منجر به تخریب سازه یا جابهجاییهای بیش از حد شود.

اگر ارتفاع اولیه یک تیر قوسی شکل بسیار کوچک تر از فاصله دو تکیهگاه

يواي به اين مقاله از عبارت ذيل استفاده نماييد:<br>"A. A. Atai, M. Alizadeh, Dynamic stability of power law FG shallow arches: a theoretical approach, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 16, No. 8, pp. 239-248, 2016 (in Persian)

1- مقدمه

پایداری استاتیکی فرض میشود که بارگذاری عرضی در یک حالت شبه استاتیکی اعمال شده است، اما زمانی که نیروهای عرضی به جای حالت شبه استاتیکی، بهطور ناگهانی اعمال شوند، این حالت بارگذاری دینامیکی بوده و پیچیدهتر است. مهمتر این که نیروهای بحرانی محاسبهشده متفاوت از حالت استاتیکی خواهند بود. بهطوری که اگر یک نیروی عرضی بهطور ناگهانی اعمال شود نیروی بحرانی حدود %80 حـالت نیروی شبه استاتیکی خواهد بود [1]، همچنین فروجهش تیر قوسی به یک ساختار تعادلی دیگر نیز سريعتر از حالت شبه استاتيكي اتفاق خواهد افتاد.

نخستین مطـالعـات نظـری بر نیــروی بحرانی استـاتیکی تیرهای قوسی به وسیله تیموشنکو [2] صورت گرفت و در ادامه سایر پژوهشگران کار مقدماتی تیموشنکو را بسط دادند. فونگ و کاپلن [3] پـــایداری استـــاتیکی تیــر قوسـی کمٖعمق با تکیهگــاه لولایی را بهطور جــامع مطالعه کردند. با توجه به اهمیت پایداری دینامیکی سازهها، بهطورکلی در برآورد پاسخ دینامیکی سازههای الاستیک که دارای بارگذاری دینامکی هستند، پژوهش گران در دو رویکرد به مطالعه این نوع سیستمها پرداختهاند، تعدادی از محققین با استفاده از رویکرد روشهای عددی به تحلیل معادلات حرکت این سیستمها پرداختهاند. لاک [4] به بررسی رفتار دینامیکی یک تیر قوسی کمعمق سینوسی با تکیهگاههای لولایی که تحت تأثیر نیروی فشاری یکنواخت سینوسی-ذپلهای قرار گرفته بود پرداخت و نیروی فشاری بحرانی را به وسیله انتگرال گیری عددی از معادله حرکت و تحلیل پایداری بی نهایت کوچک تعیین کرد. لویتاس و همکارانش [5] کارهای تئوری و آزمایشگاهی روی پاسخهای غیرخطی دینامیکی تیرهای قوسی کمعمق انجام دادند. آنها با استفاده از نگاشت سلولی پوانکاره که یک ابزار عددی برای تحلیل جامع سیستمهای دینامیکی غیرخطی است، به مطالعه رفتار دینامیکی تیر قوسی كمعمق الاستيك پرداختند. مالون [6] و همكارانش تأثير انحناي اوليه تير | قوسی کمعمق نازک را بر میزان نیروی کمانش ضربهای دینامیکی آزمایش کردند. آنها با بهکارگیری روشهای عددی و یک مدل نیمه تحلیلی چند درجه آزادی، تحلیل های شبه استاتیکی و دینامیکی گذرای غیر خطی را انجام دادند تا نیروی کمانش دینامیکی را تعیین کنند. چن و رو [7] با روشهای عددی پاسخ فروجهش دینامیکی یک تیر قوسی کمعمق سینوسی با تکیهگاه لولایی که تحت یک جفت گشتاور مساوی و مخالف جهت هم که بهطور ناگهانی در دو انتها اعمال شده بود را بهدست آوردند. چاندرا [8] و همکارانش یک بررسی عددی بر رفتار دینامیکی تیر قوسی کمعمق سینوسی تحت بارگذاری سینوسی که پدیده فروجهش را نیز تجربه کرده بود انجام دادند. آنها مسئله تیر قوسی را بهصورت سیستم یک درجه آزادی ساده كردند و نتايج حاصل را با نتايج بهدستآمده از مدل المان محدود مقايسه کردند. الهامی و زینلی [9] پایداری دینامیکی یک تیر دو سر آزاد تحت نیروی ناپایستار محوری را مورد بررسی قرار دادهاند. با استفاده از تحلیل مودال و روش المان محدود ارتعاشات عرضی تیر در حالت آزاد مورد بررسی قرار گرفته و شکل مودها و فرکانسهای طبیعی آن تعیین شده است. در ادامه معادله حاکم بر مسئله به کمک روش گلرکین حل شده است. بتاینه و یونیس [10] یک بررسی بر رفتار استاتیکی و دینامیکی یک میکروتیر پلیسیلیکون با تکیهگاههای گیردار- گیردار که تحت تحریک الکترواستاتیکی قرار دارد، انجام دادند تا عيوب حاصل از ساخت آن را تعيين كنند. با استفاده از روش گلرکین نیز مسئله مقدار ویژه حاکم بر فرکانس های طبیعی برای بهدستآوردن پاسخ استاتیکی و دینامیکی حل شده است.

در رویکرد دوم در تحلیل معادلات حرکت این سیستمها انرژی کلی سیستم مطالعه شده است. در این رویکرد به دو طریق به مطالعه سیستم پرداخته میشود. در روش نخست انرژی کلی سیستم در صفحه فازی بررسی میشود [11] که در آن شرایط بحرانی سیستم به مشخصات صفحه فازی آن وابسته است. در روش دوم که براساس اصل پایستاری انرژی استوار است [12] با استفاده از معادله انرژی کلی سیستم، شرایط بحرانی و نیروهای بحرانی تعیین می شوند. نخستین محاسبه تئوری نیروی کمانش دینامیکی به وسيله هاف و بروس [13] ، انجام گرفت. سو و همكارانش [15،14،11]، از سال 1966 تا 1968 در تعدادی مقاله مسئله پایداری دینامیکی تیر قوسی سینوسی و اثر پارامترهای مختلف روی پایداری آن را با تکیهگاههای منعطف که تحت نیروی ضربهای و سایر نیروهای مختلف زمانی قرار داشت بررسی کردند. در این مقالات آنها پایداری دینامیکی سیستمهای پیوسته را با مطالعه رفتار خطوط سير و استفاده از معيار انرژى در فضاى حالت تابعى تحقیق کردند. سیمتسز [12] در کتاب خود یک نگاه جامع بر پایداری دینامیکی تیرهای قوسی کمعمق و همینطور سایر سازههایی چون پوسته استوآنهای و کلاهک کروی داشت و با استفاده از رویکرد انرژی کلی سیستم، نیروی کمانش دینامیکی تیر قوسی کمعمق با فرضیات شکل اولیه سینوسی، تکیهگاههای لولایی یا گیردار که تحت بار ناگهانی سینوسی قرار گرفته بود، بهدست آورد. لین و چن [17،16،1] در سالهای بین 2003 تا 2006 در تعدادی مقاله رفتار دینامیکی تیرهای قوسی در مقابل فروجهش دینامیکی را با انواع بارگذاریها از قبیل حرکت تکیهگاه یا حرکت بار عرضی وارده با سرعت ثابت به کمک روش انرژی بررسی کردند. پی و برادفورد نیز در تعدادی مقاله [18-20]، یک تحلیل جامع با استفاده از روش انرژی بر رفتار دینامیکی تیرهای قوسی کمءمق و دایروی انجام دادند. آنها در این مقالات به بررسی تیرهای قوسی با تکیهگاههای مختلف اعم از لولایی، گیردار و لولایی- گیردار، که تحت تأثیر انواع بارهای گرمای یکنواخت و نیروی شعاعی يكنواخت و ناگهاني قرار گرفته بود، پرداختند. ها [21] و همكارانش يک حل دقیق برای تیر قوسی که شکل اولیه و بار اعمالی آن با یک ترکیب خطی از تابع سینوسی معین است، ارائه کردند. رضائیپژند و علیدوست [22] پایداری دینامیکی یک تیر کامپوزیت چند لایه تحت اثر نیروی دنبال کننده را مورد بررسی قرار دادهاند. با استفاده از معادله اساسی خمش حاکم بر تیرها و محاسبه ممان خمشی وارده برتیر معادله پایداری را تعیین کردهاند و با معادلسازی تیر کامپوزیتی با تیر همسان گرد به تحلیل ناپایداری آن پرداخته و نتايج را با روش المان محدود مقايسه كردهاند.

با معرفی مواد مدرج تابعی در سالهای اخیر و استفاده از آن در تیرهای قوسی، میتوان سازههایی با مشخصات پایداری مطلوب ایجاد کرد. از این و بررسی رفتار این نوع تیرهای قوسی ضرورت می یابد که در این زمینه پژوهشهایی صورت گرفته که بیشتر به بحث پایداری استاتیکی پرداختهاند. راستگو [23] و همکارانش نیروی کمانش گرمایی یک تیر خمیده از مواد مدرج تابعی با شرایط تکیهگاهی لولایی که تحت بارگذاری حرارتی است را تعیین کردند برای حل معادله حرکت از روش گلرکین برای تعیین نیروی کمانش گرمایی بحرانی استفاده کردند. اکسی و شیرانگ [24] فرضیاتی چون کیرشهف، افزایش طول محوری، انحنای اولیه و کوپل خمش- کشش بر تیر قوسی تغییر شکل یافته درنظر گرفته و بهصورت هندسی معادلات غیرخطی حاکم بر تیرهای قوسی با مواد مدرج تابعی که تحت بارگذاری مکانیکی و گرمایی قرار گرفته بود استخراج کردند و نیروی کمانش بحرانی را با روش

عددی شوتینگ بهدست آوردند. عطایی [25] و همکارانش، یک تیر قوسی کمءمق با مواد مدرج تابعی و شرایط تکیهگاهی لولایی که تحت بارگذاری یکنواخت عرضی قرار داشت، در نظر گرفتند. و نیروی فروجهش را با رویکرد ترکیب روشهای تحلیلی- عددی بهدست آوردند. عطایی و علیزاده [26] یک بررسی تحلیلی از پایداری دینامیکی یک تیر قوسی کم عمق سینوسی با تکیهگاههای لولایی و مواد مدرج تابعی با استفاده از روش انرژی و صفحه فازی ارائه کردند. آنها موفق به ارائه راهحل تحلیلی برای توزیع ناهمنگنی متقارن نسبت به مرکز تیر قوسی شکل شدند.

همان طور که ملاحظه میگردد، تحقیقات صورت گرفته در خصوص پایداری دینامیکی تیرهای ناهمگن بسیار معدود است و آخرین کار مربوط به مؤلفان همین مقاله، حالت خاص ناهمگنی متقارن را درنظر گرفته است. در این تحقیق، مؤلفان رفتار دینامیکی تیر قوسی کمعمق با مدل کلیتر مواد مدرج تابعی را، که در آن توزیع ناهمگنی بهصورت تابع توانی در راستای ضخامت تیر قوسی است، مورد بررسی قرار میدهند. برای دستیابی به حل تحلیلی در این نوع توزیع ناهمگنی (که گستره وسیعی از توزیع ناهمگنی را برخلاف حالت توزيع متقارن ارائه شده در [26] شامل ميشود) در تيرهاي قوسی کمعمق یک روش ابتکاری ارائه شده است. شکل اولیه درنظر گرفته شده برای تحلیل، فرم سینوسی است که دارای تکیهگاههای لولایی در دو انتهای تیر است و تحت توزیع نیرویی ضربهای قرار گرفته است. مشابه روش ارائه شده در [26] از همین نویسنده با درنظر گرفتن پاسخهای فوریه برای تغییر شکل تیر قوسی و بار اعمال شده بر آن و با استفاده از رویکرد انرژی کل سیستم و صفحه فازی به بررسی معادلات حاکم و تحلیل مسئله پرداخته شده است و کلیه نقاط تعادلی آن استخراج و با بهکارگیری تابع لیاپانوف پایداری دینامیکی این نقاط تعیین و میزان بار بحرانی اعمال شده بر تیر قوسی جهت پایداری در مقابل فروجهش دینامیکی محاسبه شده است. به| کمک نمودارهای ارائه شده نشان داده خواهد شد که استفاده از مواد مدرج تابعی تأثیر به سزایی در افزایش یا کاهش ناحیه پایدار در مقابل پدیده فروجهش و میزان بار بحرانی اعمل شده بر آن دارد.

#### 2- فرمولبندي مسئله

در شکل 1 یک تیر قوسی با تکیهگاههای لولایی، که تحت بارگذاری گسترده قرار دارد نشان داده شده است. مؤلفه x نشــاندهنده مختصه افقى  $q(x,t)$ خط مرکز تیر قوسی بوده و مؤلفه z نشاندهنده مختصـه یک نقطه روی سطح مقطع تیر قوسی است که فاصله آن مختصه را نسبت به خط مرکز تیر قوسی تعیین میکند. منحنی خط مرکز تیر پس و پیش از بارگذاری به ترتيب با توابع  $w_0(x)$ و  $w(x)$  بيان ميشود. فاصله بين دو تكيهگاه تير قوسی با حرف L و بیشینه مقدار ارتفاع اولیه مرکز تیر قوسی با حرف  $e$  نشان 0.35 شده است. برای تیرهای قوسی کمعمق نسبت e/L کمتر از 0.35 درنظر گرفته می شود [25]. سطح مقطع تیر بهصورت مستطیلی انتخاب شده و ارتفاع مقطع تير با حرف h و عرض سطح مقطع تير b (برابر واحد) درنظر گرفته شده است. جنس تیر از مواد مدرج تابعی است که براساس قانون توانی تنها در راستای ضخامت تیرقوسی متغیر است و با رابطه (1) بیان میشود  $\sqrt{27}$ 

 $E(z) = E_l \left\{ \left[ \frac{(z_z + h)}{2h} \right]^m \left( \frac{E_u}{E_l} - 1 \right) + 1 \right\}, -\frac{h}{2} \leq z \leq \frac{h}{2}$  $(1)$ ) كه در آن  $E_l,E_u$  به ترتيب مدول الاستيسيته در لايه بالايي (بيروني

ولايه پايينى (درونى) تير قوسى شكل است.  $h$  ضخامت سازه و  $m$ توان

چگالی که نشاندهنده میزان تغییر مواد در طول ضخامت لایه مواد مدرج تابعی است. با تعریف ضریب نسبت ناهمگنی که با حرف y نشان داده میشود (2) و بيانگر ارتباط بين  $E_l$  است  $\gamma E_l = \gamma E_l = E_l$  رابطه (1) به صورت رابطه ساده خواهد شد.

 $E(z) = E_l \left\{ \left[ \frac{(2z+h)}{2h} \right]^m (\gamma - 1) + 1 \right\}, -\frac{h}{2} \le z \le \frac{h}{2}$  $(2)$ تغییر مقدار  $m$  حالتهای بیشماری برای توزیع اجزا سازنده مواد مدرج  $\gamma$ <1 تابعی تولید میکند که این توزیع در شکل 2 به ازای 1<1 و

نشــان داده شده است. در تعیین معادلات حرکت از تئوری تیر اویلر برنولی استفاده شده است.

با توجه به این که در تیرهای قوسی کمعمق شعاع انحنای تیر در مقایسه با عمق تیر بزرگ است و از طرفی از آنجاییکه در تئوری مزبور صفحات عمود بر خط مرکزی پس از بارگذاری نیز نسبت به خـط مرکز عمود باقی میمانند؛ بنابراین کرنش محوری در راستای ضخامت تیر قوسی بهصورت خطی تغییر می کند. معادله کرنش محوری یک نقطه مادی تیر قوسی شکل با رابطه (3) بيان ميشود.

$$
\varepsilon = \varepsilon_0 + z\kappa \tag{3}
$$

که در آن z مختصه در راستای ضخامت، و K, E به ترتیب کرنش محوری و تغییر در انحنای خط مرکزی تیر قوسی شکل هستند [25] که مطابق , وابط (5,4) عبار تند از:

$$
\varepsilon_0 = u' + \frac{(w'^2 - {w'_0}^2)}{2} \tag{4}
$$

 $\kappa = -({w}'' - w'_0)$  $(5)$ 

در معادله  $u\left( \mathfrak{q}\right)$  جابهجایی محوری خط مرکز تیر قوسی شکل است و جمله دوم سمت راست ناشی از تغییرات در راستای طول تیر قوسی به دلیل  $\sigma = E\varepsilon$  یدگی خط مرکزی آن است. رابطه تنش و کرنش برابر است با بنابراین نیروی محوری داخلی  $H$  مطابق رابطه (6) محاسبه میشود.

$$
H = -\int_{A} \sigma \, dA = -\int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0} + z \, k \mathbf{E}(\mathbf{z}) \, dz
$$
\n
$$
= -B \varepsilon_{0} - C \kappa
$$
\n
$$
B = -\int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0} + \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0}(\mathbf{z}) \, d\mathbf{z}
$$
\n
$$
M = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0}(\mathbf{z}) \, d\mathbf{z}
$$
\n
$$
M = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0}(\mathbf{z}) \, d\mathbf{z}
$$
\n
$$
M = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0}(\mathbf{z}) \, d\mathbf{z}
$$
\n
$$
M = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0}(\mathbf{z}) \, d\mathbf{z}
$$
\n
$$
M = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0}(\mathbf{z}) \, d\mathbf{z}
$$
\n
$$
M = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0}(\mathbf{z}) \, d\mathbf{z}
$$
\n
$$
M = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0}(\mathbf{z}) \, d\mathbf{z}
$$
\n
$$
M = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0}(\mathbf{z}) \, d\mathbf{z}
$$
\n
$$
M = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0}(\mathbf{z}) \, d\mathbf{z}
$$
\n
$$
M = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0}(\mathbf{z}) \, d\mathbf{z}
$$
\n
$$
M = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} \mathbf{E}_{0}(\mathbf{z}) \, d\mathbf{z}
$$
\n
$$
M = \int_{-\frac{h}{
$$

مقطع تیر قوسی است از رابطه (7) بهدس

$$
M = -\int_{A} z\sigma \, dA = -\int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} (\varepsilon_{0} + z\kappa) E(z)z \, dz
$$
  
=  $-C\varepsilon_{0} - D\kappa$  (7)  
ch<sub>1</sub>  $Q$   $Q$ 

کویل محوری- خمشی و سفتی خمشی سطح مقطع مفروض در طول تیر



Fig. 1 pin-ended shallow arch under transverse nonuniform loading **شکل 1** تیر قوسی کم عمق یا بارگذاری غیر بکنواخت

$$
II = \int_0^L \frac{\mathbf{1}}{\mathbf{2}} \mu_0 \left(\frac{\partial w}{\partial t}\right)^2 dx + \int_V \frac{\mathbf{1}}{\mathbf{2}} \sigma \varepsilon dV
$$
  
+ 
$$
\int_0^L q(\mathbf{x}, t) (w - w_0) dx
$$
 (12)

#### 3- تبدیل سری فوریه معادله حرکت

مطابق شکل 1 یک تیر قوسی کمعمق تحت بار گسترده را درنظر بگیرید. در صورتی می توان یک حل فوریه سینوسی برای وضعیت اولیه و شکل نهایی تیر قوسی پس از بارگذاری به عنوان پاسخ سیستم درنظر گرفت که پاسخ فوریه شرایط مرزی را در معادله (11) برآورده کند. اگر بتوان در معادله حرکت به گونهای ضریب  $C$  را صفر کرد در این صورت میتوان از حل فوریه استفاده کرد. باید توجه داشت که براساس رابطه (6)، صفر شدن این ضریب به مفهوم یافتن محل تار خنثی نیست، بلکه کوپل بین خمش و بار محوری را از بین می برد و بهدستآمدن پاسخ تحلیلی کمک میکند. به دلیل خطی بودن  $r$  کرنش در راستای ضخامت میتوان در معادله (3) مقدار  $\kappa_{\rm r}$  را در فاصله  $r$ از خط مرکز آن تعریف کرد. در این صورت ضرایب  $B,C$  در معادله حرکت  $\,$  تغییر خواهند کرد و میتوان مقدار r را بهگونهای درنظر گرفت که ضریب صفر شود. برای برآوردن شرایط تکیهگاهی مسئله نیز باید موقعیت تکیهگاههای دو انتهای تیر به فاصله r از مرکز تیر قوسی نصب شود؛ بنـابـراين مبنـاي مختصـات در فاصله r از مركز تير قوسى تعريف خواهد شد  $-h/2 + r \le z \le$ و در روابط انتگرالی (7,6) حدود انتگرال بهصورت ≥ z+ +2 نغيير خواهد كرد. البته بايد توجه داشت كه دامنه تغييرات متغير  $h$ /2 +  $r$ برای تابع توزیع ناهمگنی  $E(z)$  در حین انتگرال گیری در این روابط باید در  $\,$ همان بازه h/2 < z < h/2= تغيير كند. براي اين منظور تابع ناهمگني از رابطه (2) بهصورت رابطه (13) باز تعريف ميشود.  $E(z)$ 

$$
E(z) = E_t \left\{ \left[ \frac{(2z - 2r + h)}{2h} \right]^m (y - 1) + 1 \right\},
$$
  
 
$$
-\frac{h}{2} + r \le z \le \frac{h}{2} + r \tag{13}
$$

 $B$  با صفر قرار دادن ثابت $C$ ، پارامتر r بهدست می آید و می توان ضرایب و D را بر این اساس محاسبه کرد. با جایگذاری رابطه (13) در رابطه (8) و محاسبه انتگرال آن ضرایب B,C,D به صورت روابط (15,14) محاسبه خواهند شد.

$$
B = \frac{hE_l(\mathbf{y} + m)}{m} = \frac{AE_l(\mathbf{y} + m)}{m} \tag{14}
$$

$$
C = \frac{E_l h (m + 2) m + 4m + 4m + 2m^2}{2(m + 2) (m + 1)}
$$
(15)

البته رابطه (14) نشان میدهد که ضریب *B* مستقل از متغیر 7 است. با  
مساوی صفر قرار دادن ضریب *C* مقدار 7 برابر با رابطه (16) است.  

$$
r = -\frac{hm(\gamma - 1)}{16}
$$

$$
2(ym + 2\gamma + 2m + m^2)
$$
\n(17)  $(17)$   $(16)$   $(16)$   $(17)$   $(19)$   $(19)$ 

$$
D = \frac{IE_{l} \Gamma I Z \gamma^{2} + (4\gamma + m) (m^{2} + 4m^{2} + m) I}{(m + 2)^{2} (m + 3) ( \gamma + m)}
$$
(17)

$$
\bar{B} = \frac{B}{AE_l} \quad \bar{D} = \frac{D}{IE_l} \quad \xi = \frac{\pi x}{L}
$$
\n
$$
\bar{w} = \frac{w}{2} \left(\frac{A}{I}\right)^{\frac{1}{2}} \quad \bar{w}_0 = \frac{w_0}{2} \left(\frac{A}{I}\right)^{\frac{1}{2}} \quad \tau = \left(\frac{E_l I \pi^4}{\mu_0 L^4}\right)^{\frac{1}{2}} t
$$



Fig. 2 the variation of non-homogeneity distribution for different  $m$ , a.  $\nu > 1$  & b.  $\nu < 1$ 

 $\lambda$ شکل 2 نمودار توزیع ناهمگنی به ازای مقادیر مختلف  $m$ ، a. به ازای 1 $\gamma$  و b.  $\nu$  < 1

قوسی شکل است که مقدار این ضرایب با استفاده از معادلات (7,6) مطابق رابطه (8) محاسبه میشوند.

$$
B = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) dz, C = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z dz
$$
  
\n
$$
D = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z^2 dz
$$
  
\n
$$
D = \int_{-\frac{h}{2}}^{\frac{h}{2}} E(z) z^2 dz
$$
  
\n(8)

 $u(0)$  = انتگرال گیری از آن در طول تیر قـوسی و اعمـال شـرایط مـرزی و حذف متغیر u، رابطه (9) برای نیروی محوری حاصل خواهد (9) و منف متغیر  $u(L) = 0$ شد.

$$
-\left(D - \frac{C^2}{B}\right)\frac{\partial^4}{\partial x^4} \mathbf{w} - w_0 \mathbf{J} - H \frac{\partial^2 w}{\partial x^2} - q \mathbf{C} x_t \mathbf{J}
$$
  
=  $\mu_0 \frac{\partial^2 w}{\partial t^2}$   
B.C:  $w = \mathbf{0}, x = \mathbf{0}, L$  (10)

$$
M = \left(\frac{C}{B}\right)H + \left(D - \left(\frac{C^2}{B}\right)\right)W'' - W'_0 = 0,
$$
  

$$
x = 0, L
$$
 (11)  

$$
\sum_{i=1}^{L} \mu_i = \mu_0 \Delta E
$$

 $www.S\bar{z}Q_{ir}$ 

 $\overline{1}$  $\overline{1}$  $\overline{1}$  $\overline{4}$  $\overline{2}$  $\overline{2}$  $\overline{4}$  $\overline{4}$ 

$$
\overline{H} = \frac{HL^2}{\pi^2 E_l I}, \quad \overline{q} = \frac{1}{2} \left(\frac{A}{I}\right)^{\frac{1}{2}} \frac{L^4}{\pi^4 E_l I} q, \qquad \overline{\Pi} = \frac{AL^3 \Pi}{\pi^4 E_l I^2}
$$
(18)

$$
-D = \frac{\partial^2}{\partial t^2} \exp\left(-\frac{1}{2}t\right)
$$
\n
$$
-D = \frac{\partial^2}{\partial t^2} \exp\left(-\frac{1}{2}t\right)
$$
\n
$$
-D = \frac{\partial^2}{\partial t^2} \exp\left(-\frac{1}{2}t\right)
$$
\n
$$
-D = \frac{\partial^2}{\partial t^2} \exp\left(-\frac{1}{2}t\right)
$$

$$
\overline{H} = -\frac{2\overline{B}}{\pi} \int_{0}^{\pi} \left[ \left( \frac{\partial \overline{w}}{\partial \xi} \right)^2 - \left( \frac{\partial \overline{w}_0}{\partial \xi} \right)^2 \right] d\xi \tag{19}
$$

حل فوریه برای شکل اولیه و پاسخ نهایی و بار اعمال شده بر تیر قوسی بەصورت روابط ہے بعد (20) بیان خواھد شد.

$$
\overline{\nu}_0(\mathcal{Q}) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} \lambda_n \sin(n\mathcal{Q})
$$
 (20)

$$
\overline{w}(\xi, \tau) = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} (L_n + \alpha_n) \sin(n\zeta)
$$
 (21)

$$
\bar{q}(\xi, t) = \sum_{n=1}^{\infty} \bar{Q}_n(t) \sin(n\beta)
$$
 (22)

در معادلات (20) «A ها ضرايب ثابت هستند و پارامتر تعيين كننده شكل اولیه تیر قوسی است و  $\alpha_n$ ها تابعی از زمان بوده و مجهول است و با تعیین آنها شکل مود سیستم تغییر شکل یافته تعیین خواهد شد. با به کارگیری روابط (20) در معادله حركت (19)، معادله حركت بهصورت رابطه (23) تبديل مے شود.

$$
\frac{d\alpha_n}{d\tau} = n^2 \beta_n \qquad n = 1,2,...
$$
  
\n
$$
\frac{d\beta_n}{d\tau} = -\overline{D}n^2 \alpha_n + \overline{B}G(\lambda_n + \alpha_n) - \overline{Q}_n(\tau) ,
$$
  
\n
$$
G = \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} \lambda_n^2 - \sum_{n=1}^{\infty} \frac{1}{n^2} (\lambda_n + \alpha_n)^2
$$
\n(23)

رابطه (23) مختصاتی از توابع فضای حالت را به وجود می آورد که جابهجاییها و سرعتهای تعمیمیافته  $\alpha_n$  و  $\beta_n$  ...,2, ما  $n=1$ در آن بهکار رفته است و یک دستگاه کامل از معادله حرکت مرتبه اول برای تیر قوسی كمعمق فراهم مي كند. انرژي كل سيستم در حالت بي بعد مطابق رابطه (24) بیان مے شود.

$$
\overline{\Pi} = \sum_{n=1}^{\infty} \left( \beta_n^2 + \overline{D} \alpha_n^2 + \frac{2}{n^2} \overline{Q}_n \mathbf{G} \alpha_n \right) + \frac{\overline{B} G^2}{2} \tag{24}
$$

### 4- ساختار تعادلي و پايداري موضعي

#### 1-4- تعيين نقاط تعادلي و انرژي آنها

تیر قوسی کم عمق را به شکل یک تابع سینوسی ساده که تحت بارگذاری ضربهای بدون نیروی محوری اولیه قرار دارد درنظر بگیرید. در این صورت در معادله (23) همه مقادیر  $\lambda_n$  به جز  $\lambda_1$  برابر صفر خواهد بود. بار ضربهای به ازای  $\tau>0$ ۰ ه $\bar{q}(\xi,\tau)$  خواهد بود و اثر آن ایجاد یک سرعت اولیه در طول تیر قوسی شکل است. برای تعیین نقــاط تعادل (بحرانی) کافی است طرف دوم معادله حركت رابطه (23) برابر صفر قرار داده شود كه در نتيجه آن مجموعه , وابط معادله (25) بهدست خواهد آمد.

$$
\beta_n = \mathbf{0} \quad n = 1,2,\dots
$$
  
\n
$$
\overline{D}\alpha_1 - \overline{B}G(\lambda_1 + \alpha_1) = \mathbf{0}
$$
  
\n
$$
\alpha_n(\overline{D}n^2 - \overline{B}G) = \mathbf{0} \quad n = 2,3,
$$

°/ ) من<mark>دسک</mark> مکا**ئیکا نید**(ئیل)، آبان 1395، دوره 16، شماره 8

$$
G = -2\alpha_1 \lambda_1 - \alpha_1^2 - \sum_{n=2}^{\infty} \frac{1}{n^2} \alpha_n^2
$$
 (25)

با تعیین ریشههای معادله (25) مقادیر نقاط بحرانی مطابق موارد زیر بەدست مىآيد:

- بـه ازای  $\alpha_1 = \alpha_2 = \cdots = 0$  کلیه  $\lambda_1 < 2(\overline{D}/\overline{B})^{\frac{1}{2}}$  که -1 تنها نقطه بحراني موجود در اين بازه بوده و نشاندهنده حالت مرجع غیرفشرده یا شکل اولیه تیر قوسی است و تنها وضعیت تعادل استاتیکی است. این نقطه بحرانی با حرف  $p_0$  نشان داده میشود و بهعنوان نقطه تعادل ذاتي سيستم شناخته مي شود.
- به ازای  $\overline{2D}/2\bar{B}$  (9 $\overline{D}/2\bar{B}$  1/2 ســه نقطـه -2 بحـرانی وجـود دارد که نقطـه بحرانی اول همـان نقطه  $p_0$  است، دو  $\alpha_{1^-} = -1/2 \begin{bmatrix} 3 \lambda_1 - (\lambda_1^2 - \lambda_2^2) \end{bmatrix}$ نقطـه بحـرانی دیگـر --,  $\alpha_{1} = -1/2 \left[ 3 \lambda_1 + (\lambda_1^2 - 4 \overline{D} I \overline{B})^{1/2} \right]$ ,  $4 \overline{D} I \overline{B}$  $)^{1/2}$ سایر مقــادیــر  $\alpha_2 = \alpha_3 = \cdots = 0$ است. نقاط بحرانی جدید به ترتیب با  $p_1^{\textbf{(1)}}$  و  $p_1^{\textbf{(2)}}$  نشان داده میشود.
- بـه ازای 11⁄2–**(64** $\overline{D}$ /2) > 1<sup>1/2</sup> (9). دو نقطه بحرانی (9) جدید علاوهبر  $p_0$ ،  $p_1^{\bf (2)}$  و  $p_1^{\bf (2)}$ به وجود خواهد آمد که در قــرار دارنـد و  $\alpha_2 = \pm 4 [2 \lambda_1^2 {\bf \prime}9 - \overline{D} {\bf \prime} \bar{B}]^{1/2}$  قـرار دارنـد و  $\alpha_1 = -4 \lambda_1 {\bf \prime}3$  $\alpha_3 = \alpha_4 = \cdots = 0$  سایر مقــادیر  $\alpha_3 = \alpha_4 = \cdots = 0$  هستند که نقاط بحرانی جدید با  $p_{1,2}^{(+)}$  و  $p_{1,2}^{(-)}$  نشان داده میشوند.

$$
\left[\frac{\overline{D}(j^{2}-1)^{2}}{\overline{B}(j^{2}-2)}\right]^{\frac{1}{2}} < \lambda_{1} \leq \left[\frac{\overline{D}(j+1)^{2}-1)^{2}}{\overline{B}(j+1)^{2}-2}\right]^{\frac{1}{2}}; j \neq 1, j = 2,3,...
$$
\n
$$
p_{1}^{(2)} p_{1}^{(1)} p_{0} \cup \lambda_{1} \leq \left[\frac{\overline{D}(j+1)^{2}-1)^{2}}{\overline{B}(j+1)^{2}-2}\right]^{2}; j \neq 1, j = 2,3,...
$$
\n
$$
p_{1}^{(2)} p_{1}^{(1)} p_{0} \cup \lambda_{2} \leq \lambda_{1}^{(1)} p_{1}^{(1)} p_{1}^{(1)} \dots p_{1,2}^{(1)} p_{1,2}^{(1)}
$$
\n
$$
\sum_{j} \lambda_{j} \leq \lambda_{j}
$$

مقدار انرژی نقاط بحرانی نیز از رابطه (24) برابر خواهد بود با: - برای نقطه بحرانی  $P_0$  کلیه  $\alpha_n$ ها برابر صفر بوده و در نتیجه انرژی -1 کل سیستم در این حالت  $\overline{\Pi}(P_0)=\overline{\Pi}(P_0)$  خواهد بود.

- برای نقطه بحرانی  $p_1^{\text{(1)}}$  که معادل -1 $\alpha_1$ است، انرژی کل سیستم $-2$ يەصورت ,ابطه (26) مے شود.

$$
\overline{\Pi}\left(p_1^{\text{(1)}}\right) = \frac{1}{16} \left(3 \lambda_1 - \left(\lambda_1^2 - \frac{4\overline{D}}{\overline{B}}\right)^{\frac{1}{2}}\right)^2
$$
  
 
$$
\times \left(2\overline{D} + \overline{B}\lambda_1^2 + \overline{B}\lambda_1\left(\lambda_1^2 - \frac{4\overline{D}}{\overline{B}}\right)^{\frac{1}{2}}\right) \qquad (26)
$$
  
 
$$
\mu_1 \qquad \text{(27)}
$$

$$
\overline{\Pi}(p^{(2)}) = \frac{1}{2} \left( 3 \lambda + \left( \lambda_1^2 - \frac{4 \overline{D}}{2} \right)^{\frac{1}{2}} \right)^2
$$

$$
\begin{pmatrix}\n \mathbf{16} & \mathbf{16} & \mathbf{16} \\
\mathbf{16} & \mathbf{16} & \mathbf{16} \\
\mathbf{2}\overline{D} + \overline{B}\lambda_1^2 - \overline{B}\lambda_1\left(\lambda_1^2 - \frac{\mathbf{4}\overline{D}}{\overline{B}}\right)^{\frac{1}{2}}\n \end{pmatrix}
$$
\n
$$
\mathbf{x}\left(\mathbf{2}\overline{D} + \overline{B}\lambda_1^2 - \overline{B}\lambda_1\left(\lambda_1^2 - \frac{\mathbf{4}\overline{D}}{\overline{B}}\right)^{\frac{1}{2}}\right)
$$
\n
$$
(27)
$$

- برای نقاط بحرانی  $p_{1.i}^{(\pm)}$  که معادل  $\alpha_1$ ر±, $\alpha_1$ ، انرژی کل سیستم برابر -4 با <sub>د</sub>ابطه (28) می شود.

$$
\overline{\Pi}\left(p_{1,j}^{(\pm)}\right) = j^4 \overline{D} \left(\frac{\lambda_1^2}{j^2 - 1} - \frac{\overline{D}}{2\overline{B}}\right) \quad j = 2,3,...
$$
\n(28)

خواهد شد

#### 4-2- بررسی پایداری موضعی نقاط تعادلی

تعدادی از نقاط تعادلی (بحرانی) بهطور موضعی پایدار و برخی دیگر بهطور موضعی ناپایدار هستند. پایداری یا ناپایداری آنها با استفاده از تابع لیاپانوف بررسی میشود که مطابق رابطه (29) تعریف می شود.

$$
V(C) = \overline{\Pi}(C) - \overline{\Pi}(p) \tag{29}
$$

در آن  ${\mathcal C}$  یک نقطه در فضای حالت تابعی و نقطه  $p$  هم یکی از نقاط تعادلی است. مختصات نقطه تعادلی p در فضای حالت بهصورت رابطه (30) تعريف مي شود.

$$
\alpha_i = \overline{\alpha}_i \quad i = 1,2,\dots
$$
\n
$$
\beta_1 = \beta_2 = \dots = 0
$$
\n
$$
\beta_2 = \dots = 0
$$
\n
$$
\beta_1 = \beta_2 = \dots = 0
$$
\n
$$
\beta_2 = \dots = 0
$$
\n
$$
\beta_1 = \beta_2 = \dots = 0
$$
\n
$$
\beta_2 = \dots = 0
$$

بەصورت رابطه (31) تعریف میشود. میسر  $\alpha_i = \overline{\alpha}_i + \xi_i$  $\beta_n n = 1,2,...$  (31)  $i = 1,2,...,r$ با جای گذاری مختصات نقاط  $p$  و  $C$  در تابع لیایانوف رابطه (32) بهدست

$$
V(C) = \overline{\Pi}(C) - \overline{\Pi}(p) = \sum_{n=1}^{\infty} \beta_n^2 + J(C) + O(\xi_i^3)
$$
(32)

$$
J(C) = \xi_1^2 (\overline{D} + 2\overline{B}\lambda_1^2 + 6\overline{B}\overline{\alpha}_1\lambda_1 + 3\overline{B}\overline{\alpha}_1^2)
$$

$$
+ \bar{B} \sum_{n=2}^{\infty} \left(\frac{\bar{\alpha}_n^2}{n^2}\right) + \xi_1 \left(4\bar{B}\mathcal{U}_1 + \bar{\alpha}_1\right) \sum_{i=2}^{\infty} \left(\frac{\bar{\alpha}_n \xi_n}{n^2}\right)
$$
  
+ 
$$
\sum_{n=2}^{\infty} \left(\frac{\xi_n^2}{n^2}\right) \left(\bar{D}n^2 + 2\bar{B}\lambda_1 \bar{\alpha}_1 + \bar{B}\bar{\alpha}_1^2 + \frac{2\bar{B}\bar{\alpha}_n^2}{n^2} + \bar{B}\sum_{j=2}^{\infty} \left(\frac{\bar{\alpha}_j^2}{j^2}\right)\right) + 2\bar{B} \sum_{n=2}^{\infty} \sum_{j=2}^{\infty} \left(\frac{\bar{\alpha}_j \xi_j \bar{\alpha}_n \xi_n}{n^2 j^2}\right)
$$
(33)

در یک همسایگی به اندازه کافی کوچک از نقطه بحرانی  $p$ ، روشن است که  $V$ (C) به ازای  $n=1,2,...$  همواره مثبت معین است؛ بنابراین کافی است فقط مقدار تابع (C) *(*محاسبه شود. برای این که یک نقطه بحرانی دارای یایداری موضعی باشد لازم است VC) مثبت معین باشد. با این فرض با جای گذاری نقاط بحرانی در رابطه (33) دستهبندی زیر حاصل میشود.

1- نقطه بحرانی مرجع 20 همیشه پلیدار است.  
2- نقطه بحرانی 2
$$
p_1^{(1)}
$$
 همواره ناپایدار است.  
3- نقطه بحرانی 2 $p_1^{(2)}$ همیشه پایدار است.  
4- نقطه بحرانی 2 $p_{1,j}^{(4)}$  همواره ناپایدار است.

5- باربحراني ضربهاي جهت تعيين يديده فروجهش ديناميكي  $Q(t) = F \delta(t)$  با درنظر گرفتن  $q(x,t) = Q(t)R(x)$  با درنظر گرفتن به نوان نیروی ضربهای بر تیر قوسی عمل میکند که F چگالی نیروی

ضربهای با دیمانسیون (kg/s) و  $\delta(t)$  تابع دلتای دیراک است. اگر نیروی ضربهای با یک توزیع یکنواخت فضــایی درنظــر گرفتــه شود در این صورت  $Q(t) = F \delta(t)$  خواهد بود. تحت نیـروی ضـربهای max $|R(x)| = 1$ سیستم تیر خمیده سرعت اولیهای بهدست می آورد که مطابق رابطه (34) محـاسبـه می شود:

$$
\int_0^{\Delta t} F \delta(t) dx dt = \mu_0 \frac{\partial w}{\partial t} dx \rightarrow \frac{\partial w}{\partial t} = \frac{F}{\mu_0}
$$
(34)

$$
T = \int_0^L \frac{1}{2} \mu_0 \left( \frac{\partial w}{\partial t} \right)^2 dx = \frac{F^2 L}{2 \mu_0}
$$
 (35)

مقدار آن در حالت بیبعد مطابق رابطه (36) بیان میشود.

$$
\overline{T} = \frac{AL^4F^2}{2\pi^4\mu_0 E_l l^2}
$$
\n(36)

چنانچه یک سیستم دارای بیش از یک ساختار تعادلی پایدار باشد یک ساختار تعادلی بهینه در میان آنها وجود دارد که دارای میزان انرژی کمتری است و ساختار تعادلی ذاتی سیستم نامیده می شود که در این جا همان نقطه تعادلی  $p_0$  است. اگر سیستم تحت تأثیر یک اختلال اولیه یا اعمال نیرویی (ضربهای) کوچک قرار گیرد، درنهایت سیستم به حالت تعادلی مرجع خود میل خواهد کرد و گفته می شود سیستم در مقابل پدیده فروجهش دینامکی پایدار است، اما اگر اختلال یا نیروی اعمالشده به اندازه کافی بزرگ باشد امکان دارد در نهایت سیستم به یک ساختار تعادلی پایدار دیگری که متفاوت از این حالت مرجع است جهش کند. این جهشهای بین ساختارهای تعادلی، ناپايداري فروجهش ناميده ميشود. تابع لياپانوف را بهصورت رابطه (37) حول نقطه تعادلی پایدار  $p_0$  درنظر میگیریم.  $(37)$ 

#### $V(C) = \overline{\Pi}(C) - \overline{\Pi}(p_0)$

با بسط سطح تراز انرژی حول نقطه تعادلی  $p_0$ به سطوح انرژی نقاط .<br>بحرانی دیگری خواهیم رسید و نخستین نقطه بحرانی که به این طریق با آن مواجه خواهیم شد \*p می نامیم. بدیهی است تمـام نقاط C درون این سطـح تراز که از \*p میگذرند در معـادله (\*TI  $\overline{C}$  <  $\overline{\Pi}(p^*)$  صدق میکنند؛ بنابراین شرط پایداری در مقابل فروجهش تحت نیروی ضربهای با استفاده از رابطه ن الله عن ال مرتبط با سطوح تراز  $V(\mathbb{C})$ حول نقطه تعادلی ذاتی  $p_0$  برای تیر قوسی کمءمق منجر به نتایج زیر درباره نقطه بحرانی $p^*$  خواهد شد.

- به ازای <sup>1/2</sup>( 70 × 4 × 0 × 4 × 0. تنبها یک ســاختــار تعادلی -1 موضعی  $P_0$  وجـود دارد و  $p^*$  دراین بازه وجود ندارد؛ بنـابراین در این ناحیه مهـم نیست که نیـرو چـه اندازه بـزرگ باشد، تیر قوسی در برابر پديده فروجهش پايدار است.
- ۔ به ازای  $\widehat{D}$ 1/2 (9 $\widehat{D}$ /2) $\widehat{D}$ 1/2 -2 -2 ( $\widehat{D}$ سه نقطه بحرانی -2  $p_1^{(2)}$ وجود دارد  $p_1^{(1)}$  و  $p_1^{(2)}$ . نخستین نقطه بحرانی که بسط سطح تراز (C)  $V$ حول  $p_0$  برخورد میکند نقطه بحرانی  $p_1^{\textbf{(1)}}$ است، یس ست.  $p^* \, p^{(1)}$
- به ازای 11⁄2 $\widehat{p}^{1/2} < \lambda_1 \leq (64\overline{D}/7\overline{B})^{1/2}$  نقطه بحرانی -3 است.  $p_{1,2}^{(+)}$
- در حالت کلی و به ازای 11⁄2 $\bar{D}$ 72) -4 میشه نقطه  $p^*$  ،  $\lambda_1 > (9\overline{D}/2\overline{B})$ بحرانی  $p_{1.2}^{\left( \bullet \right)}$  است. در این زمینه برای دسترسی به توضیحات کاملتر به [26] مراجعه شود.

مقدار  $\bar{T}$  از رابطه (36) برابر (VC کل انرژی دریافتی سیستم است. برای محاسبه بار بحرانی ضربهای کافی است شرط  $V(C)\leq\bar{\Pi}(p^*)$  اعمال شود.  $\bar{\Pi}(\pmb{\mathit{p}}^*)$  نیز از روابط (26) و (28) محاسبه میشود. بار بحرانی ضربهای در حالت بي بعد مطابق رابطـه (38) بيان مي شود.

$$
\bar{F} = \frac{A^{1/2} L^2 F}{\pi^2 (\mu_0 E_l l^2)^{1/2}}
$$
(38)

از این و بار ضربهای در حالت بی بعد بهصورت روابط (39) به دست مىآيند.

$$
|\bar{F}| \leq \frac{1}{4} \left( 3 \lambda_1 - \left( \lambda_1^2 - \frac{4 \bar{D}}{\bar{B}} \right)^{\frac{1}{2}} \right)
$$
  

$$
\times \left( 4 \bar{D} + 2 \bar{B} \lambda_1^2 + 2 \bar{B} \lambda_1 \left( \lambda_1^2 - \frac{4 \bar{D}}{\bar{B}} \right)^{\frac{1}{2}} \right)^{\frac{1}{2}}
$$
  

$$
2 \left( \frac{\bar{D}}{\bar{B}} \right)^{\frac{1}{2}} \leq \lambda_1 \leq \left( \frac{9 \bar{D}}{2 \bar{B}} \right)^{\frac{1}{2}}
$$
 (39)

$$
|\bar{F}| \leq 4 \left( 2\bar{D} \left( \frac{\lambda_1^2}{3} - \frac{\bar{D}}{2\bar{B}} \right) \right)^2, \ \lambda_1 > \left( \frac{9\bar{D}}{2\bar{B}} \right)^{\frac{1}{2}} \tag{40}
$$

## **6- تحلیل پارامترهای مؤثر بر ناحیه پایدار در مقابل فروجهش دینامیکے**

چنانچه مرز ناحیه پایدار و ناپایدار در برابو فروجهش، با رابطه  $\lambda_a$  بیان شود. در شکل  $\lambda_a$  وشکل به ترتیب تغییرات  $\lambda_a = {\bf 2}$  $\lambda$ نسبت به  $\gamma$  و  $\lambda$  نسبت به  $m$  ترسیم شده است. در شکل و شکل  $\tilde{\lambda}_a$  پز توزیع ناهمگنی  $E$ **(2) ای** ارای (2) تاهمگنی (2) به ازای  $\mathcal{Z}/h$  با ازای  $E$ مقادیر  $\gamma$  و  $m$  متناسب با شکل وشکل ترسیم شده است.

 $\lambda_a$  بررسی نمودارهای ترسیمشده نشان میدهد که لزوما مقدار بیشینه با بیشینه مقدار توزیع سفتی ارتباط ندارد. بهطوری که مرز ناحیه پایدار در مقابل پدیده فروجهش برای تیرهای قوسی کمعمق همگن  $\lambda_a = \lambda$ است. ین مرز پایدار برای مواد ناهمگن <sup>112</sup>ق 2(DIB) یی مرز پایدار برای مواد ناهمگن با شعاع ژیراسیـون سفتی  $r_a$ نشـان داده شـود در  $\bm{\mathcal{A}} E_l$ **B** $/IE با شعـاع ژیراسیـون سفتی  $r_a$$  $\lambda_a = 4\sqrt{3}r_a/h$  این صورت برای مواد مدرج تابعی  $\lambda_a = 4\sqrt{3}$ خواهد بود. شعاع ژیراسیون سفتی وابسته به مشخصات هندسی سطح مقطع تیرقوسی و نوع تابع ناهمگنی استفاده شده در تیر قوسی  $E(z)$  است. رابطه عمق اولیه تیر قوسی برابر  $\ell=\lambda_a h$  = 0 است، که در این صـورت برای مواد مـدرج تابعی برابر  $e = \mathbf{4}$  است. با استفـاده از مـواد مدرج تابعی با توزیع ناهمگنی تـابع توانی در تیرهای قوسی مرز ناحیه پایدار در برابر فروجهش دینامیکی مقدار مي تواند بيشتر يا كمتر از حالت همگن باشد، در واقع  $\lambda_a$ در بازه  $\lambda_a$ تغییر خواهد کرد. با بهکارگیری ساختار مدرج تابعی  $(1.7 < \lambda_a < 2.16)$ میتوان دامنهای برای تعیین عمق اولیه تیـر قـوسی جهت پایداری در مقـابل فروجهش دینـامیکی متنـاسب با تغییر توزیع ناهمگنی علاوهبر تغییر در ضخامت بەدست آورد.

## **ÉZÅÌe ÉYÄ] Ê¿Yv] Z]½YÌ» ] iR» ÉZÅf»YZa ¶Ì¸ve -7** قوسے ک**مع**مق

## **¾´¼Åª¼º¯Ê«ÉZÅÌeÉY]ÉYÄ]Ê¿Yv]Z]Ê] -1-7** رابطه بار ضربهای برای حالت همگن به ازای مقادیر واحد  $\overline{B}$  و  $\overline{D}$  از روابط

ww.SiD.iri پارلیکوائیکا (1395، دوره 16، شماره 8∕245، دوره 16، شماره 8⁄2، شماره 8⁄245 . دوره 16، شماره 8⁄29 . می

(39) و (40) به دست می آید که نمودار آن در شکل ترسیم شده است. کـاملا مشهود که یک ارتباط تقریبا خطی بین بار ضربهای بحرانی  $\bar{F}$  و  $\lambda_1$  وجود دارد. این نتایج با نتایج حاصل از [11] منطبق است.



**Fig. 3** variation of  $\lambda_a$  vs.  $\gamma$ 





m شكل 4 نمودار مرز ناحيه پايدار  $\lambda_a$  برحسب

 $\gamma$ شكل 3 نمودار مرز ناحيه پايدار  $\lambda_a$  برحسب



2-7- بررسی بار بحرانی ضربهای برای تیرهای قوسی کمعمق ناهمگن در شکل وشکل تغییرات  $\bar{F}$  برحسب  $\gamma$  و  $\bar{F}$  برحسب  $m$  با در نظر گرفتن با استفاده از رابطه (40) ترسیم شده است. در  $\lambda_1 = 1.5$ (9) $^{1/2}$ شکل وشکل نیز توزیع ناهمگنی  $E_l$ و $E$ کا در ضخامت تیر  $z/h$  با استفاده از معادله (2) به ازای مقادیر m و m متناسب با شکل وشکل ترسیم شده است. با بررسی نمودارهای ارائه شده به روشنی مشخص است که بیشترین بار

بحرانی در حالت بی $\bar{F}$  به ازای بیشینه مقدار  $E$ ویا $E$  بهدست میآید و کمترین مقـدار آن نیز در حـالت کمینه  $E(z)$   $E$  حاصـل میشـود. در واقع برخلاف حالت همگن که میزان  $\bar{F}$ ارتباطی با خـواص مکانیکی آن نداشت در مواد مدرج تابعی، میزان بار بحرانی  $\bar{F}$  به توزیع ناهمگنی آن وابسته است. به  $\lambda_1$  طوری که در این مواد میتوان با در نظر گرفتن شکل اولیه یکسان (مقدار برابر برای حالت همگن و ناهمگن) و توزیع ناهمگنی متفاوت (تغییر مقادیر بار بحرانی متفاوتی بهدست آورد.  $(m, \gamma)$ 

همچنین با مقایسه نمودار بار بحرانی برای مواد مدرج تابعی با مواد همگن مشاهده میشود در موارد یکسان برای شکل هندسی اولیـه تیر قوسی  $\lambda$ کم عمق می توان با تعیین مقادیر مناسب از m, $\gamma$  برای توزیع تابع ناهمگنی باربحرانی بیشتری را نسبت به حالت همگن بر تیر قوسی کم عمق از مواد مدرج تابعی اعمال کرد تا در برابر فروجهش دینامیکی پایدار باشد، بالعکس







Fig. 8. variation of  $\bar{F}$  vs.  $\gamma$ 

شکل 8 نمودار بار بحرانی ضربهای برحسب y



Fig. 11 variation of  $E(z)/E<sub>1</sub>$  vs. z/h for different  $\gamma$ , *m* in fig. 9 9 شکل 11 نمودار توزیع ناهمگنی به ازای مقادیرمختلف  $m, \gamma$  از شکل

#### 8- نتىجە گىرى

در این تحقیق پایداری دینامیکی یک تیر قوسی کم عمق سینوسی با ساختار مواد مدرج تابعی که تحت بارگذاری ضربه ای قرار دارد بررسی شده است. .<br>توزیع ناهمگنی آن بهصورت تابع توانی در طول ضخامت تیر قوسی است. تمام ساختارهای تعادلی ممکن تیر قوسی کم عمق تعیین شدند و شرط لازم برای پایداری در مقابل فروجهش دینامیکی آن با استفاده از روش انرژی و تابع لپایانوف بهدست آمده است. محدوده پایدار در مقابل فروجهش و بار بحرانی متناظر آن برای مواد مدرج تابعی محاسبه شد و نتایج زیر در مقایسه مواد مدرج تابعی با مواد همگن به دست آمده است:

- 1- مرز ناحيه پايدار در مقابل فروجهش ديناميكي تير قوسى كمعمق، برای مواد همگن برابر عدد ثابت 2 =  $\lambda_a$  است. این مرز برای مواد مدرج تابعی برابر 2 $\bm{l}$ 1⁄2 =  $\lambda_a$  است که میتواند کمتر یا بيشتر حالت همگن باشد.
- مقدار بیشینه یا کمینه  $\lambda_a$ با بیشینه یا کمینه مقدار تابع توزیع-ناهمگنی  $E(z)$  ارتباطی ندارد.
- فقط به ازای 11⁄2 $\overline{D}$ 72 ≤ 1⁄2 امکان بروز ناپایداری فروجهش $-3$ دینامیکی وجود دارد و آن نیز تنها زمانی روی میدهد که انرژی دریافتی سیستم توسط بار ضربهای $\bar{F}$ بیش از مقدار انرژی نقطه بحرانی \*p باشد. در غیراینصورت پدیده فروجهش دینامیکی روی نخواهد داد و سیستم پایدار خواهد بود.
- 4- در تیرهای قوسی کمعمق همگن یک ارتباط خطی بین بار ضربهای بحرانی  $\bar{F}$  و 1⁄4 وجود دارد، در حالی که در تیر قوسی کمعمق با تابع ناهمگنی توانی، میزان بار بحرانی  $\bar{F}$  به توزیع ناهمگنی آن وابسته است. بهطوری که به ازای مقدار 41 یکسان برای هردو حالت همگن  $\bar{F}$  و ناهمگن، با انتخاب مقادیر مختلف برای  $m,\gamma$  می $v$ وان بار بحرانی



Fig. 9. variation of  $\bar{F}$  vs. m

<mark>شکل 9</mark> نمودار بار بحرانی ضربهای برح<sub>س</sub>







اگر هدف از به کارگیری تیرهای قوسی کم عمق استفاده از خاصیت فروجهش  $m, \gamma$  آن به ساختار تعادلی دیگر باشد میتوان با تعیین مقادیر مناسب از ساختاری از توزیع ناهمگنی بهدست آورد که نیاز به بار بحرانی کمتری از حالت همگن داشته باشد.

مؤلفه افقى خط مركز تير قوسى بىبعد  $\xi$  $(kgm<sup>2</sup>s<sup>-2</sup>)$  (N  $\cdot$ 

$$
\Pi^2 \mathbf{s}^{-2} \mathbf{) } \mathbf{()}
$$
\n
$$
\Pi
$$
\n
$$
\mathbf{(\text{Karm}^{-1} \mathbf{s}^{-2})} \mathbf{||}_{\mathbf{0}} \quad \text{in} \quad \mathbf{L}^2
$$

$$
\mathbf{A} \mathbf{g} \mathbf{u} \mathbf{u} \mathbf{v} \mathbf{v} \mathbf{v}
$$

$$
\tau
$$

#### 10 - مراجع

- [1] J. S. Chen, J. S. Lin, Stability of a shallow arch with one end moving at constant speed, Non-Linear Mechanics, Vol. 41, No. 5, pp. 706-715, 2006.
- [2] S. P. Timoshenko, Buckling of flat curved bars and slightly curved plates, ASME Journal Applied Mechanics, Vol. 2, pp. 17–20, 1935.
- [3] Y. C. Fung, A. Kaplan, Buckling of low arches or curved beams of small curvature, National Advisory Committee for Aeronautics, 1952.
- [4] M. H. Lock, The snapping of a shallow sinusoidal arch under a step pressure load, AIAA Journal, Vol. 4, No. 7, pp. 1249-1256, 1966.
- [5] J. Levitas, J. Singer, T. Weller, Global dynamic stability of a shallow arch by Poincare-like simple cell mapping, Non-Linear Mechanics, Vol. 32, No. 2, p. 411-424, 1997.
- [6] N. J. Mallon, R. H. B. Fey, H. Nijmeijer, G. Q. Zhang, Dynamic buckling of a shallow arch under shock loading considering the effects of the arch shape, Non-Linear Mechanics, Vol. 41, No. 9, pp. 1057-1067, 2006.
- [7] J. S. Chen, W. C. Ro, Dynamic response of a shallow arch under end moments, Sound and Vibration, Vol. 326, No. 1, pp. 321-331, 2009.
- [8] Y. Chandra, I. Stanciulescu, L. N. Virgin, T. G. Eason, S. M. Spottswood, A numerical investigation of snap-through in a shallow arch-like model, Sound and Vibration, Vol. 332, No. 10, pp. 2532-2548, 2013.
- [9] M. R. Elhami, M. Zeinali, Dynamic stability analysis of a two free-end beam subject to a non-conservative following force, Aerospace Mechanics, Vol. 7, No. 1, pp. 15-26, 2012. (in Persian فارسى)
- [10] A. M. Bataineh, M. I. Younis, Dynamics of a clamped-clamped microbeam resonator considering fabrication imperfections, Microsystem Technologies, Vol. 21, No. 11, pp. 2425-2434, 2015
- [11] C. S. Hsu, on dynamic stability of elastic bodies with prescribed initial conditions, Engineering Science, Vol. 4, No. 1, pp. 1-21, 1966.
- [12] G. J. Simitses, Dynamic Stability of Suddenly Loaded Structures, Springer-Verlag, New York, 1990.
- [13] N. J. Hoff, V. G. Bruce, Dynamic analysis of the buckling of laterally loaded flat arches, Mathematics and Physics, Vol. 32, pp. 276-288,1954.
- [14] C. S. Hsu, The effects of various parameters on the dynamic stability of a shallow arch, ASME Journal of Applied Mechanics, Vol. 34, No. 2, pp. 349-358 1967
- [15] C. S. Hsu, Stability of shallow arches against snap-through under timewise step loads, ASME Journal of Applied Mechanics, Vol. 35, No. 1, pp. 31-39, 1968.
- [16] J. S. Chen, J. S. Lin, Dynamic snap-through of a laterally loaded arch under prescribed end motion, International Journal of Solids and Structures, Vol. 40, No. 18, pp. 4769-4787, 2003.
- [17] J. S. Chen, J. S. Lin, Dynamic snap-through of a shallow arch under a moving point load, ASME Journal of Vibration and Acoustics, Vol. 126, No. 4, pp. 514-519, 2004.
- [18] Y. L. Pi, M. A. Bradford, Nonlinear in-plane elastic buckling of shallow circular arches under uniform radial and thermal loading. Mechanical Sciences, Vol. 52, No. 1, pp. 75-88, 2010.
- [19] Y. L. Pi, M. A. Bradford, Nonlinear dynamic buckling of shallow circular arches under a sudden uniform radial load, Sound and Vibration, Vol. 331, No. 18, pp. 4199-4217, 2012.
- [20] Y. L. Pi, M. A. Bradford, In-plane stability of preloaded shallow arches against dynamic snap-through accounting for rotational end restraints, Engineering Structures, Vol. 56, No. 11, pp. 1496-1510, 2013.
- [21] J. Ha, S. Gutman, S. Shon, S. Lee, Stability of shallow arches under constant load, Non-Linear Mechanics, Vol. 58, No. 1, pp. 120-127, 2014.
- [22] H. Alidoost, J. Rezaee Pazhand, Dynamic stability of laminated composite beam subjected to follower force, Modares Mechanical Engineering, Vol. 15, No. 10, pp. 233-239, 2015. (in Persian فارسى)
- [23] A. Rastgo, H. Shafie, A. Allahverdizadeh, Instability of curved beams made of functionally graded material under thermal loading, Mechanics and Materials in Design, Vol. 2, No. 1-2, pp. 117-128, 2005.
- [24] S. Xi, L. Shirong, Nonlinear stability of fixed-fixed FGM arches subjected to mechanical and thermal loads, *In Advanced Materials Research*, Vol. 33, pp. 699-706, 2008.
- [25] A. A. Atai, M. H. Naei, S. Rahrovan, Limit load analysis of shallow arches made of functionally bi-directional graded materials under mechanical loading, Mechanical Science and Technology, Vol. 26, No. 6, pp. 1811-1816, 2012.
- [26] A. A. Atai, M. Alizadeh, Analytical investigation of dynamic stability of FGM shallow arches, Modares Mechanical Engineering, Vol. 15, No. 4, pp.310-320, 2015. (in Persian فارسى)
- [27] Shen, H. S. Functionally graded materials: nonlinear analysis of plates and shells. CRC press, 2009.

را به مراتب بیشتر از حالت همگن و یا کمتر از آن بهدست آورد.

5- با مقایسه نتایج بهدستآمده در این تحقیق با مقاله [26] نشان می دهد که نوع تابع ناهمگنی استفاده شده در تیرهای قوسی کم عمق نیز در بازه ناحیه پایدار  $\lambda_a$  و میزان نیروی بحرانی  $\bar{F}$  مؤثر است.

#### 9- فهرست علائم و نشانهها

 $(m^2)$  سطح مقطع تیر قوسی  $\overline{A}$  $(m)$  عرض سطح مقطع تیر قوسی  $\boldsymbol{h}$  $\boldsymbol{B}$ ضریب سفتی معادل محوری سطح مقطع در طول تیر قوسی ضریب سفتی کویل محوری- خمشی سطح مقطع در طول تیر  $\mathcal{C}$ قوسى .<br>ضریب سفتی خمشی سطح مقطع در طول تیر قوسی D ارتفاع اوليه مركز تير قوسى (m)  $\epsilon$  $(kgm^{-1}s^{-2})$  مدول الاستىسىتە  $\overline{E}$  $E_I$ مدول الاستيسيته لايه بالايي مقطع تير قوسي (kgm<sup>-1</sup>s<sup>-2</sup>)  $E_u$  $\left(\text{kgs}^{-1}\right)$  بار ضربهای بحرانی  $\left(\text{kgs}^{-1}\right)$  $\overline{F}$ ضخامت تیر قوسی در راستای قائم (m)  $\boldsymbol{h}$  $\textbf{(kgms}^{-2)}$ نیروی محوری تیر قوسی  $H$ ممان اينرسي مقطع تير قوسي(m<sup>4</sup>).  $\boldsymbol{I}$ فاصله بين دو تكيه گاه تير قوسى (m)  $\overline{I}$ توان چگالی مواد مدرج تابعی  $\boldsymbol{m}$  $\overline{M}$  $(kgs^{-2})$ بار گسترده بر تیر قوسی  $\overline{q}$ مؤلفه تابع زمانی بار گسترده بر تیر قوسی (kgs<sup>-2</sup>)  $\overline{O}$ مؤلفه تابع مكانى بار گسترده بر تير قوسى (kgs<sup>-2</sup>)  $\boldsymbol{R}$  $(s)$  (s)  $\boldsymbol{t}$  $\text{(kgm}^2\text{s}^{-2}\text{)}$  (J) نرژی جنبشی سیستم  $\overline{T}$ جابهجایی محوری خط مرکزی تیر قوسی (m)  $\overline{u}$  $\text{(kgm}^2\text{s}^{-2}\text{)}$  (l) انرژی کرنشی سیستم  $U$ نیروی برشی (kgms<sup>-2</sup>)  $\overline{V}$ منحنی خط مرکز تیر قوسی پس از بار گذاری (m) w  $(m)_{(5)}$ منحنی خط مرکز تیر قوسی پیش از بارگذاری  $W_0$  $\text{(kgm}^2\text{s}^{-2}\text{)}$  (1) کار انجام شده توسط نیروی خارجی W مؤلفه افقي خط مركز تير قوسي (m)  $\mathcal{X}$ مختصه یک نقطه مادی بر سطح مقطع تیر قوسی در حهت  $\overline{z}$ قائم **(m)** 

#### علائم يوناني

پارامتر تعیین کننده شکل نهایی تیر قوسی بی بعد  $\alpha_n$ پارامتر بىبعد تعيين كننده سرعت تعميميافته  $\beta_n$ نسبت ناهمگنے مواد مدرج تابعی  $\gamma$ کرنش محوری یک نقطه مادی  $\varepsilon$ كرنش محوري  $\varepsilon_0$  $(m^{-1})$  تغییر انحنای خط مرکزی تیرقوسی  $\kappa$ پارامتر تعيين كننده شكل اوليه تير قوسي بيبعد  $\lambda_n$ 

 $\text{(kgm}^{-1})$  جرم بر واحد طول افقی تیر قوسی  $\mu_0$