ماهنامه علمى پژوهشى





mme.modares.ac.ir

شناسایی دو بعدی تر کخوردگی لرزهای سد بتنی وزنی بر مبنای روش المان محدود توسعه يافته و تبديل موجك

 3 سبحاد بدر بو داقی¹، رضا تارینژاد^{2^{*}}، محمدتقی اعلمی

1 - دانشجوی دکتری، دانشکده مهندسی عمران، دانشگاه تبریز، تبریز

2- دانشیار، دانشکده مهندسی عمران، دانشگاه تبریز، تبریز

3- استاد، دانشکده مهندسی عمران، دانشگاه تبریز، تبریز

r_tarinejad@tabrizu.ac.ir ،5166616471 تبريز، صندوق پستى*

اطلاعات مقاله

در این تحقیق شناسایی ترکخوردگی لرزهای سد بتنی بر مبنای روش المان محدود توسعه یافته و تبدیل زمان – فرکانس انجام شده است. بدین	مقاله پژوهشی کامل
منظور ابتدا مدل عددي سد با استفاده از روش المان محدود ساخته شده و تحليل م شود. سبس قابليت تركيخوردگي به بدنه سد بدون معرف	دریافت: 11 خرداد 1395
	پذيرش: 13 شهريور 1395
نرک اولیه با استفاده از روس آلمان محدود توسعه یافته اصافه و تخت تحریک کردای تحلیل می سود. در واقع کل بدنه شد خین تحریک کردای 	ارائه در سایت: 24 مهر 1395
مستعد اسیب بوده و هر ناحیهای که به حد خرابی برسد، شروع به ترکخوردگی کرده و داخل بدنه گسترش پیدا خواهد کرد. چنین ترکخوردگی	کلید واژگان:
معمولا غیر قابل پیش.ینی بوده و به راحتی قابل شناسایی نمی،اشد. لذا بایستی با استفاده از تبدیل زمان – فرکانس، پارامترهای مودال سازه و	سد بتنی
تغییرات آن را از روی پاسخ سازه بررسی کرد. نتایج نشان میدهد با بررسی و مقایسه پنجره زمان - فرکانس پاسخ سازه و پارامترهای مودال	پایش سلامت سازهای
بدست آمده از مدل عددی، می توان به سیر تغییرات فیزیکی بوجود آمده در سازه، زمان شروع ترکخوردگی و نیز تشخیص محل آسیب صورت	تشخيص آسيب
گرفته، با استفاده از مقایسه شکل مودهای ارتعاشی در حالت سالم و آسیب دیده پرداخت. همچنین با بررسی شاخص های مودال طبیعی اول سازه	روش المان محدود توسعه يافته
سالم و آسیبدیده به راحتی میتوان زمان و محل آسیب را در ارتفاع سد کوینا تشخیص داد ولی برای فرکانس طبیعی دوم این موضوع صادق	تبدیل زمان - فرکانس
نمىباشد.	

2D Seismic Cracking Identification of Concrete Gravity Dams Based on **Extended Finite Element Method and Wavelet Transform**

Sajjad Pirboudaghi, Reza Tarinejad^{*}, Mohamad Taghi Alami

Faculty of Civil Engineering, University of Tabriz, Tabriz, Iran * P.O.B. 5166616471, Tabriz, Iran, r_tarinejad@tabrizu.ac.ir

ARTICLE INFORMATION

ABSTRACT

Original Research Paper Received 31 May 2016 Accepted 03 September 2016 Available Online 15 October 2016

Keywords: Concrete dam Structural health monitoring Damage detection Extended Finite element method Time-Frequency transform

In the current study, seismic cracking identification of concrete dams is conducted based on extended finite element method (XFEM) and Wavelet (WT) transform. First, the dam is numerically modeled and analyzed using the finite element method (FEM). Then cracking capability to the dam structure is added by applying the XFEM without introducing the initial crack, and the dam is analyzed under the seismic excitation. In fact, the whole dam structure is potentially under damage risk, and any zone reaching the fracture limit, begins to crack, which grows in the structure. This crack is usually unpredictable and is not easy to detect, therefore the structural modal parameters and their variation should be investigated based on structure response by using time-frequency transform. Results show that, investigating timefrequency window of the structure response and model parameters obtained from the numerical model, the history of physical changes occurred in the structure, cracking initiation time, and damage localization is done from comparing the intact and damaged vibration modes. Moreover, investigating the first natural modal indices of the intact and damaged structure, damage initiation and its location on Koyna dam height is easily detected, while for the second natural frequency it is not true.

1- مقدمه

یافته و در نهایت باعث فروریختن کل سازه شود. مخصوصا در مورد سدها که در صورت تخریب آن، تاسیسات و آبادیهای پاییندست سد به دلیل جاری شدن سیل ناشی از شکست آن، تخریب شده و خسارات جانی و مالی زیادی را در پی خواهد داشت. از این رو سازههای موجود در معرض خطرات عمدهای مانند افت كارايي سازه و خطرات آن قرار دارند. اين مشكلات با خطرات

احتمال وقوع آسیب و خرابی¹ در طول عمر بهرهبرداری سیستمهای سازهای بزرگ همچون پلها و سدها، امری اجتنابنایذیر است. ممکن است آسیبهایی موضعی و به صورت نهفتهی داخلی سازه، بطور پیوسته افزایش

1 Damage

Please cite this article using: S. Pirboudaghi, R. Tarinejad, M. T. Alami, 2D Seismic Cracking Identification of Concrete Gravity Dams Based on Extended Finite Element Method and Wavelet Transform. Modares Mechanical Engineering, Vol. 16, No. 10, pp. 207-217, 2016 (in Persian)

طبیعی یا مصنوعی مانند زلزله و انفجار تشدید میشوند. چنین خرابیهایی ممکن است مثل گسیختگی یک المان در اثر بارگذاری زلزله بطور ناگهانی رخ دهند، یا از نوع رشد آسیب و به صورت پیشرونده باشد مانند کاهش سختی و مقاومت در اثر رشد ترک. بنابراین به روشهایی برای شناسایی آسیب نیاز است. در این راستا روشهای پایش سلامت سازهها¹، موضوع تحقیقات پردامنهای است که تاکنون انجام شده است. در سالهای اخیر برای توسعهی سیستمهای قابل اعتماد و بهینه پایش سلامت سازهها تلاشهای فراوانی شده است. این سیستمها باید جوابگوی سوالاتی مانند محل آسیب و خرابی سازهها باشند که در این صورت میتوان به تمهیدات بعدی برای تعمیر و بهسازی سازهها اندیشید.

دیمارگوناس به عنوان ایده اولیه، ترک را به صورت نرمیت موضعی مدل کرد و سختی معادل را توسط آزمایشاتی بدست آورد [1]. چاندراس این روش را برای مطالعه پاسخ دینامیکی تیر ترکخورده بکار برد [2]. کاولی و آدامز روش تجربی را برای محاسبه موقعیت و عمق ترک، از تغییرات در فرکانسهای طبیعی ارائه دادند [3]. پتروسکی تکنیکی را برای مدل کردن ترک با استفاده از مدول مقطع ارائه داد [4]. گودمانسون از روش اختلال (آشفتگی) برای پیش بینی تغییرات در فرکانسهای طبیعی سازه منتج از ترکها استفاده کرد [5]. دیمارگوناس و پایپتس ترک را به صورت نرمیت گسیختگی بدست آوردند [6]. ریزاس روشی را پیشنهاد داد که برای استفاده از دامنه اندازه گیری شده در دو نقطه از تیر طره که در یکی از مودهای طبیعیاش میلرزد بکار گرفته شود [7]. در سال 2003، دوکا و همکاران به تشخیص محل و میزان ترک با استفاده از تبدیل موجک پرداختند [8].

در سال 2009، گوکداگ و کوپماز با ترکیب تبدیل موجک گسسته و پیوسته به آشکارسازی آسیب در تیرها پرداختند. در این روش شکل مودی سازه آسیب دیده، به صورت ترکیبی از شکل مودی سازه سالم و عواملی همچون خطای ناشی از اندازه گیری و آسیبهای محلی در نظر گرفته شده است. بنابراین یک تابع تقریبی مناسب که بیانگر حالت سالم سازه باشد، می تواند به کمک تبدیل موجک گسسته استخراج گردد. اختلاف بین ضرایب تبدیل موجک پیوسته حالت آسیبدیده و تابع تقریبی متناظر با سازه سالم می تواند به عنوان شاخص مناسبی برای تخمین خسارت سازه در نظر گرفته شود [9].

بااو و همکاران در سال 2009، تبدیل هیلبرت-هوآنگ بهبودیافته برای شناسایی آسیب سیستمهای متغیر با زمان را ارائه کردند. آنها ابتدا کارایی روش را بر روی مثالهای ساده تحلیلی مثل موج سینوسی، سیستم یک و چند درجه آزادی بررسی و صحتسنجی کردند. سپس مدل یک تیر مختلط فولادی بتنی که گل میخهای برشی به صورت ثابت و قابل حذف بودند، تحت بار ضربه آزمایش شد. روش ایشان کارایی خوبی برای شناسایی محل آسیب دارد [10].

نظر به اینکه در مسائل بهینهسازی توپولوژی سازهها با استفاده از الگوریتمهای بهینهسازی مثل الگوریتم ژنتیک، مسئله معکوس به تعداد زیاد حل می شود تا نتیجه مطلوب حاصل شود، بنابراین در صورتی که صفحه دارای ترک یا سوراخ باشد می توان برای تحلیل سازه از روش المان محدود توسعه یافته استفاده کرد تا هم در وقت و هزینه صرفه جویی شده، و هم نتایج

¹ Structural Health Monitoring

دقیق تر و بهتری حاصل شود [11]. چنین الگویی اخیرا مورد توجه بعضی از محققین بوده است [12].

در سال 2014 تارینژاد و همکاران با استفاده از مدل ساختمان سه طبقه به عنوان سیستم سه درجه آزادی به روش جدید ترکیب تبدیل موجک و تجزیه حوزه فرکانس²، موفق به شناسایی سیستم شدهاند به طوریکه تطابق خوبی بین جوابهای تحلیلی و نتایج وجود دارد. هرچند که نتایج میرایی مود اول اختلاف 17 درصد با مقدار دقیق دارند [13].

جانگ و تاچراوغلو در سال 2014، مدلسازی و شناسایی سوراخهایی دلخواه در صفحه را با استفاده از ترکیب روش المان محدود توسعهیافته دینامیکی و اسپلاینهای مکعبی³ پیشنهاد کردند. روش المان محدود توسعه یافته با توجه به اینکه قابلیت دنبال کردن مرزها را دارد، برای حل معادله موج استفاده شده است. سپس در ترکیب با اسپلاینهای مکعبی برای پیدا کردن موقعیت سوراخ برپایه حل مساله معکوس الگوریتمی ارائه شده است. کارایی الگوریتم با استفاده از چند تست به خصوص برای پردازش موازی نشان داده شده است [14].

دیتوماسو و همکاران در سال 2015، با استفاده از تبدیل⁴ R به شناسایی آسیب در سازههای بتنی مسلح پرداختند. از آنجایی که بروز هرگونه آسیب در سازه باعث تغییر در پارامترهای مودال آن میشود، با طراحی فیلتری بر پایه تبدیل S میتوان به شناسایی آسیب و محل آن اقدام کرد. کارایی تبدیل برای شناسایی آسیب و رفتار غیرخطی با استفاده از دو مدل عددی ساختمان 5 طبقه در نرمافزار SAP2000 و مدل آزمایشگاهی ساختمان 4 طبقه، تحت تحریک لرزهای نشان داده شده است [15].

در این تحقیق به شناسایی ترکخوردگی لرزهای با استفاده از تعیین هویت و شناسایی سیستم سدهای بتنی با استفاده از روش المان محدود توسعه یافته و تبدیل موجک پرداخته میشود. برای نیل به چنین هدفی مدل دوبعدی سد کوینا در هندوستان به عنوان یک سد آسیب دیده بررسی و با نتایج مدل آزمایشگاهی آن صحتسنجی میشود. سپس با استفاده از تبدیل موجک شناسایی آسیب لرزهای صورت می گیرد.

2- روش المان محدود توسعه يافته

با وجود اینکه المان محدود از جمله بهترین روشهای تحلیل سازهها میباشد، اما مدلسازی ناپیوستگیها و از جمله ترک همواره از مشکلات موجود در آن بوده است. به این علت روشهای عددی زیادی مبتنی بر المان محدود برای مدلسازی شکست ایجاد شده است. روش المان محدود توسعه یافته⁵ به علت قابلیتهایی که در این زمینه دارد اخیرا مورد توجه محققین قرار گرفته است. در این روش با استفاده از دستهای از توابع غنیسازی که با توجه به هندسه و فیزیک مساله انتخاب میشوند، توابع ضکل عادی المان ناپیوستگی به حل عددی استاندارد اضافه میشوند. برای مدل کردن ترک، از یک تابع برای ایجاد ناپیوستگی در امتداد طول ترک و از تابع دیگری برای ایجاد شرایط تکینه در المان نوک ترک استفاده می گردد. در نتیجهٔ اعمال توابع، درجهٔ آزادی گرههای اطراف المان نوک ترک و گرههای اطراف طول ترک افزایش مییابد، که به آن غنیسازی گرهی مطابق روابط 1 و 2 گفته میشود:

² FDD-WT

³ Cubic splines

 ⁴ Stockwell transform
 ⁵ Extended Finite Element

$$\mu = \sum_{I=1}^{N} N_I \left(\sum_{J=1}^{M} \psi_J a_J \right)$$
(1)

$$\nu = \sum_{I=1}^{N} N_I \left(\sum_{J=1}^{N} \psi_J c_J \right)$$
(2)

در روابط 1 و 2، v و u جابجاییهای گره به ترتیب در راستای v و x، و N_I تابع شکل در روش المان محدود استاندارد، **()** ψ توابع غنیساز و u, v_I v_J ضرایب مجهول مرتبط با توابع غنیساز به ترتیب در جهات v و x است که در نهایت توسط این روابط، ضرایب مجهول u, v_J به درجات آزادی گرههای اطراف ترک اضافه میشوند. برای تعیین نوع تابع مناسب جهت غنیسازی، محل برخورد ترک با اضلاع المانها مشخص می گردد. اگر ترک گرههای اطراف آن المان استفاده خواهد شد و اگر ترک تنها یکی از اضلاع المان را قطع کند یا به عبارت دیگر نوک ترک داخل المان باشد برای گرههای اطراف آن المان استفاده خواهد شد و داگر ترک تنها یکی از اضلاع برای غنیسازی از طریق تابع پلهای واحد از یک تابع دو مقداری H به صورت رابطه 3 استفاده میشود از یک تابع دو مقداری H به صورت

$$H = \begin{cases} +1 & |y| > 0 \\ -1 & |y| < 0 \end{cases}$$
(3)

برای استفاده از تابع فوق محور Xها را به صورت محلی روی امتداد ترک قرار داده به گونهای که جهت مثبت آن به سمت نوک ترک باشد در این شرایط نقاط بالای محور Xها (v>0) دارای H برابر 1+ و در غیر اینصورت (v<0) برابر 1- میشود.

غنیسازی در گرههای اطراف نوک ترک از طریق تابع تکینه انجام میشود تا بهترین تطبیق را با شرایط واقعی جابجاییهای اطراف نوک ترک پیدا کند. عبارتی که ایجاد حالت تکینه در نقاط اطراف ترک مینماید $\frac{\theta}{2}$ **sin** \sqrt{r} **sin** \sqrt{r} **sin** اطراف نوک ترک در دستگاه مختصات قطبی واقع در نوک ترک است. البته برای افزایش دقت جوابها عبارات دیگری نیز به عبارت مربوط به تکینهسازی اضافه میشود که این عبارات از رابطهٔ بین جابجاییهای نقاط اطراف نوک ترک برحسب موقعیت آن نقاط و «ضرایب شدت تنش¹» در نوک ترک به دست میآیند که اطراف نوک ترک مورد استفاده قرار می گیرد:

$$\phi_{\alpha, \alpha} = 1:4$$

$$= \left[\sqrt{r} \sin \frac{\theta}{2}, \sqrt{r} \cos \frac{\theta}{2}, \sqrt{r} \sin \theta \sin \frac{\theta}{2}, \sqrt{r} \sin \theta \cos \frac{\theta}{2} \right]$$
(4)

با توجه به دو نوع تابع غنیساز مشخص شده، روابط (1) و (2) به صورت روابط (5) و (6) تبدیل میشوند:

$$u = \sum_{\substack{I=1\\N}}^{N} N_{I} \left[u_{I} + Ha_{I} + \sum_{\substack{\alpha=1\\4}}^{4} \phi_{\alpha} d_{\alpha I} \right]$$
(5)

$$\nu = \sum_{I=1}^{N_I} N_I \left[\nu_I + H c_I + \sum_{\alpha=1}^{I} \phi_\alpha b_{\alpha I} \right]$$
(6)

x , y روابط فوق u_1 و v_1 و v_1 جابجایی گره I ام به ترتیب در راستای x , x , y مربوط به حل المان محدود استاندارد میباشد که همهٔ گرهها را شامل میگردد. c_J ، a_J ضرایب مجهول مربوط به درجات آزادی افزایش یافته مرتبط با تابع غنیساز پلهای واحد به ترتیب در جهات x , y است که برای

س میندسی مکانیک مدرس، دی 1395، دوره 16، شماره 10

گرههای اطراف المانهای کاملا بریده شده توسط ترک بدست می آید. b_{aI} و b_{aI} مرایب مجهول نظیر افزایش درجات آزادی مرتبط با تابع غنی کنندهٔ d_{aI} تکین به ترتیب در جهات x, y فقط برای گرههای اطراف المانی که نوک ترک در آن واقع است، می باشد.

برای یافتن ماتریس سختی هر المان، فقط باید با توجه به معیار غنیسازی ارائه شده، تأثیر درجات آزادی افزوده شده به هر گره در ابعاد ماتریس [B] در نظر گرفته شود. لذا ابعاد ماتریس [B] نیز تفاوت می کند و برای هر نوع گره باید سهم مناسبی در ماتریس [B] در نظر گرفته شود. بنابراین سهم هر سه نوع کلی گره به طور جداگانه در روش المان محدود توسعه یافته، درون ماتریس [B] به دست آورده می شود که با توجه به نوع گرههای اطراف، روی مرز یا داخل هر المان می توان ماتریس کلی [B] را برای آن المان بدست آورد. البته این امکان وجود دارد که گرههای اطراف هر المان با توجه به موقعیت نسبی آن المان و ترک از نوعهای مختلف باشد ولی چون تعداد سطرهای ماتریس [B] متناظر با آنها همواره یکسان است لذا به راحتی میتوان ماتریس کلی [B] مربوط به هر المان را به دست آورد که ابعاد آن در غنی سازی می تواند متغیر باشد. سیس ماتریس سختی مربوط به آن المان مشخص میگردد که در ماتریس سختی کل مدل مونتاژ میشود. بديهي است ابعاد ماتريس سختي المان كه وابسته به ابعاد ماتريس [B] مى باشد، متفاوت خواهد بود، اما از لحاظ رياضى به راحتى قابل اثبات است که همواره ماتریس سختی برای هر نوع المان متقارن خواهد بود که در نتیجه ماتریس سختی کل سازه نیز متقارن می شود [17]. با این روش، ترک به صورت مجازی و مستقل از مش مدل می شود و نیاز به استفاده از مش ریز، المان تکینه در اطراف نوک ترک و ایجاد مش مجدد در بررسی رشد ترک نخواهد بود.

3- شناسایی سیستم و تبدیل زمان-فرکانس

یکی از شیوههای مهم برای تعیین مشخصات دینامیکی سدهای موجود، بکار بردن رکوردهای زمین لرزههای مختلف است. این تکنیک، از روشهای تحلیل مودال عملیاتی² محسوب می شود. در تحلیل مودال عملیاتی، سازه مورد نظر به وسیله یک نیروی ورودی ناشناختهای تحریک شده و سپس پاسخهای سازه اندازه گیری می شود. به طور کلی روشهای شناسایی سیستم در تحلیل مودال عملیاتی عبارتند از:

 ۱- روشهای حوزه فرکانس: روشهای حوزه فرکانس، از توابع طیفی به منظور شناسایی سیستم استفاده میکنند، از این رو شناسایی در حوزه فرکانس صورت میگیرد؛ مانند روش تجزیه حوزه فرکانس³.
 2- روشهای حوزه زمان: روشهای حوزه زمان از تابع همبستگی یا به طور مستقیم از دادههای زمانی خام، جهت شناسایی سیستم استفاده

می کنند. از جمله این روش ها، شناسایی زیر فضای تصادفی⁴ نام دارد. 3- روش های حوزه زمان – فر کانس: روش های حوزه زمان- فر کانس، با استفاده از برخی راهکارها، به تشریح اطلاعات سیگنال در هر دو حوزه زمانی و فر کانسی می پردازند؛ مانند روش تبدیل موجک⁵.

هر کدام از این روش ها دارای مزیتهایی نسبت به دیگری است. در مورد ارتعاشات ناشی از زلزله باید توجه داشت که هر چند در برخی از موارد امکان اندازهگیری ورودی وجود دارد ولی به دلیل ورود به ناحیه غیرخطی بسیاری

¹ Stress intensity factor

² Operational Modal Analysis (OMA)

³ Frequncy Domain Decomposition

⁴ Stochastic Subspace Identification ⁵ Wavelet Transform

از روشهای شناسایی عمومی و رایج قابل استفاده نیستند. روشهای زمان-فرکانس برای سیستمهای متغیر با زمان مثل سدهای آسیب دیده برای اطلاع از زمان شروع آسیب یا روند تغییرات فرکانسی با گسترش ترک در مقابل زمان مناسب است.

1-3- تبديل موجك ييوسته

یکی از روشهای زمان-فرکانس پرکاربرد، روش موجک میباشد. از مهمترین کاربردهای تبدیل موجک در مهندسی عمران میتوان به بررسی و تحلیل شتابنگاشتهای زلزله، شناسایی سیستم دینامیکی سازهای، بررسی اثرات ساختگاهی و تشخیص آسیب¹ در سازهها اشاره کرد. این روش همانند روشهای توزیع زمان - فرکانس، فضایی سه بعدی را در اختیار قرار میدهد که ابعاد آن، زمان - فرکانس - دامنه میباشد. در این روش نیز، ویژگیها و خواصی مشخص می شود که سایر روش ها این قابلیت و توان را ندارند. تبدیل موجک پیوسته²به صورت کانولوشن³ سیگنال (x(t) و نمونههای مختلف موجکهای اتساع و انتقال یافته از موجک مادر، تعریف می شود:

$$CWT_x^{\psi}(a,b) = \frac{1}{\sqrt{|a|}} \int_{-\infty} x(t)\psi^*\left(\frac{t-b}{a}\right) dt$$
(7)

که در آن b و a، به ترتیب پارامترهای انتقال b و مقیاس میباشند و نیز ضریب تبدیل موجک نامیده می شود. در رابطه (7)، ψ^* تابع CWTينجره است كه اصطلاحا موجك مادر ناميده مى شود. مفهوم انتقال دقيقا مشابه با مفهوم انتقال زمانی در تبدیل فوریه زمان کوتاه است که میزان جابجایی پنجره را معلوم میکند و به وضوح، اطلاعات زمانی تبدیل را دربردارد. اما بر خلاف تبدیل فوریه زمان کوتاه، در تبدیل موجک به طور مستقیم پارامتر فرکانس نداریم. در عوض، پارامتر مقیاس را داریم که به طور معکوس با فرکانس ارتباط دارد. تبدیل موجک را میتوان تبدیل فوریهای در نظر گرفت که ابعاد پنجره آن متغیر میباشد که تغییرات ابعاد پنجره بستگی به ماهیت سیگنال مورد بررسی دارد. برای مثال زمانی که سیگنالهایی با فركانس بالا مورد تحليل قرار مى گيرد، ابعاد ينجره كوچك انتخاب مى شود تا موقعیت اجزای با فرکانس بالا، بخوبی مشخص گردد و از سوی دیگر زمانی که سیگنالها با فرکانس پایین مورد تحلیل قرار می گیرد، ابعاد پنجره بزرگ انتخاب خواهد شد. به عبارت دیگر بر خلاف تبدیل های زمان - فرکانس که دارای طول پنجرههای ثابت در حوزه زمان و فرکانس هستند، طول این پنجرهها در حوزه زمان و فرکانس متغیر هستند، بنابراین از این لحاظ نسبت به تبدیلهای زمان - فرکانس دارای انعطاف بیشتری در پردازش سیگنالهای نامانا هستند.

طبق رابطه (7)، چنین می توان بیان کرد که تبدیل موجک از ضرب $\psi_{a,b}(t)$ داخلی تابع x(t) و نسخه انتفال یافته و مقیاس شده تابع موجک x(t)بدست مى آيد. تابع موجك به صورت رابطه (8) مى باشد [18]:

$$\psi_{a,b}(t) = \frac{1}{\sqrt{|a|}} \psi\left(\frac{t-b}{a}\right) \tag{8}$$

در نتیجه تبدیل موجک ارائه شده در رابطه (7) به صورت رابطه (9) نیز قابل نمایش است:

$$W_{a,b} = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t) \psi_{a,b}^*(t) dt$$
(9)

Continuous wavelet transform Convolution

همان طور که اشاره شد، در معادلات (8) و (9)، ضریب b پارامتر انتقال و ضریب a پارامتر مقیاس نامیده می شود. ضریب $\frac{1}{\sqrt{a}}$ نیز جهت نرمالیزه کردن انرژی بکار می ود. پارامتر انتقال b، وظیفه انتقال تابع را در طول زمان بر عهده دارد؛ با بزرگ شدن a در رابطه بالا، موجک اصلی کشیده می شود و بخش بزرگی از سیگنال را پوشش میدهد که به تبع آن محتوای فرکانسی پايين را آشكار مىسازد. با كاهش پارامتر a موجك اصلى منقبض شده و بخش کوچکی از سیگنال را پوشش میدهد. نحوه محاسبه تبدیل موجک سیگنال (x(t) چنین می باشد که پس از انتخاب موجک اصلی (مادر) سیگنال مورد نظر را بر روی $\psi_{a,b}$ تصویر کرده و تبدیل موجک آن با محاسبه انتگرال بدست می آید. این عمل به ازای تمامی مقادیر b و a برای بدست آوردن c تبديل موجک محاسبه می شود. مقدار انتگرال محاسبه شده در هر گام را با نشان میدهند که نشان دهنده آن است که موجک مربوطه با این قسمت از سیگنال تا چه حدی همبسته می باشد. هر چه مقدار c بیشتر باشد، تشابه نیز بیشتر می گردد.

1-1-3- موجک مورلت اصلاح شدہ

با توجه به هدف تحقيق، نوع كاربرد و شرايط سيگنال، ممكن است يک موجک خاص انتخاب شود. در تحقیق حاضر موجک مورلت اصلاح شده، به عنوان تابع موجک مادر انتخاب شده است. این تابع به صورت رابطه (10) تعريف مىشود:

$$\psi(t) = \frac{1}{\sqrt{\pi f_b}} e^{i2\pi f_c t} e^{-t^2/f_b}$$
(10)

که در آن f_b پارامتر پهنای باند و f_c پارامتر فرکانس مرکزی موجک است. پارامتر پهنای باند f_b شکل موجک اصلی را کنترل می کند؛ این قابلیت در موجک مورلت سنتی یا رایج، وجود نداشت. تبدیل فوریه موجک مورلت اصلاح شده اتساع يافته، به صورت رابطه (11) مي باشد:

$$\psi(af) = e^{-f_b \pi^2 (af - f_c)^2}$$

با ماکزیمم کردن تابع $\psi(af)$ میتوان به رابطه $af = f_c$ دست یافت. a این رابطه بیان گر اینست که فرکانس فوریه f به وسیله پارامترهای f_c و تعریف می شود. عمده تفاوت موجک های مورلت رایج و اصلاح شده، به پارامتر یهنای باند برمی گردد. در موجک مورلت رایج، برای تجزیه و تحلیل تمامی سیگنالها، از مقدار عددی $f_b = 2$ استفاده می شود و همین امر منجر به ایجاد رزولوشن پایین به خصوص در تحلیل سیگنالهای باند پهن می شود. بنابراین موجک مورلت اصلاح شده، به دلیل برخورداری از مزیت پارامترهای قابل تنظیم f_c و f_b ، قادر به تجزیه هر نوع سیگنال (به ویژه سیگنالهای باند پهن) با رزولوشن و قدرت تفکیک پذیری بینظیر میباشد. همچنین مودهای نزدیک به هم به طور کامل تفکیک و جدا می شوند و در اغلب موارد نواحی اثر انتهایی نیز به طور مؤثر و به قدر کفایت حذف می شوند [19].

4- مدلسازی رشد ترک

(11)

از میان سدهای زیادی که در طول تاریخ دچار شکست و خرابی شده فقط معدودی به دلیل وقوع زلزله بوده است. معالوصف خسارت وارده شده به سدهای کوینا در نزدیکی پونا در هندوستان در سال 1976 و سد سین فن کیانگ در نزدیکی کانتن در جمهوری خلق چین در سال 1962 نشان داد که برخلاف تصور رایج، سدهای بتنی هم مصون از خسارت زلزله نمیباشند. لذا در این تحقیق سد کوینا مورد مطالعه قرار گرفته است.

Location parameter Scaling parameter



1-4- سد بتني وزني كوينا

سد کوینا با ارتفاع 103 متر در کشور هندوستان احداث شده است. این سد در سال 1967 زلزله 6.5 ریشتری را تجربه نموده و آسیب دیده است. هندسه سد در شکل 1 نشان داده شده است. در آنالیز حاضر سد کوینا با استفاده از نرمافزار آباکوس مدلسازی و تحلیل میشود.

برای تحلیل اولیه سد از پارامترهای قبلا بدست آمده که مبنای طراحی سد کوینا میباشند استفاده می شود. در جدول 1 مشخصات سد و مصالح سد كوينا ارائه شده است. رفتار سد ابتدا به صورت الاستيك خطى با المان CPS4R با گام زمانی 0.01 و بطول 10 ثانیه در نظر گرفته می شود. برای بررسی آسیب و گسترش ترک از روش المان محدود توسعه یافته استفاده شده است. به همین منظور مدل دو بعدی سد بتنی وزنی کوینا ساخته شده و با مدل آزمایشگاهی موجود در مراجع صحتسنجی میشود. منظور از تحليل غيرخطي، غيرخطي بودن مصالح است كه مدل المان محدود توسعهیافته سد با توجه به روابط مکانیک شکست و خواص پلاستیک و چسبنده بتن بر پایه جدایش اندرکنشی¹ و معیار ماکزیمم تنش اصلی² همراه با برآورد خرابی انرژی مطابق جدول 1 ساخته میشود. در واقع مقدار ماکزیمم تنش اصلی برای شروع ترکخوردگی برابر 10 درصد مقاومت فشاری در ضریب بزرگنمایی دینامیکی ناشی از اثرات کرنشهای دینامیکی میباشد. در صورتی که در محلی از سد مقادیر تنش کششی به مقدار ماکزیمم تنش اصلی برسد، از آن ناحیه ترکخوردگی شروع شده و با نرخ برآورد خرابی گسترش پیدا خواهد کرد.

مطابق شکل 2، مش المان محدود سد پس از حساسیتسنجی، بطوریکه الگوی ترک با مش ریزتر تفاوتی نکند و همچنین بررسی همگرایی نتایج و الگوی ترک مشابه مدل آزمایشگاهی انتخاب شده است. از طرفی با توجه به اینکه محدوده ترک مطابق مدل آزمایشگاهی معلوم است [20]، از مش ریزتری در این محدوده استفاده میشود. بارهای استاتیکی شامل وزن و فشار آب هیدرواستاتیک است. نیروی هیدرودینامیک مخزن به صورت جرم افزوده وسترگارد فرض شده است [21]. شتابنگاشت اعمال شده براساس زلزله اتفاق

¹ Damage for Traction Separation Laws
 ² Maximum principal stress (Maxps) Damage

افتاده در محل سد (رکورد زلزله کوینا) بوده که در جهات افقی و قائم به گرههای تکیهگاه وارد شده است. سد کوینا با توجه به فرضیات فوق به صورت دوبعدی ابتدا با روش المان محدود خطی و سپس با استفاده از روش المان محدود توسعه یافته (غیرخطی) در حالت تنش مسطح تحلیل و در نهایت با ارائه نتایج به شناسایی سیستم و تشخیص آسیب پرداخته میشود.

4-2- بررسی و صحتسنجی نتایج

سد کوینا به این دلیل انتخاب شده است که در گذشته تحقیقات زیادی روی آن انجام شده و مقایسهی نتایج بدست آمده با آنها به راحتی امکان پذیر است [22]. به همین منظور، در شکل 3، نتایج تحقیق حاضر به صورت بزرگنمایی شده و در شکل 4، نتایج آزمایشگاهی مرجع [20] ارائه شده است. ملاحظه می شود که الگوی رشد ترک همخوانی مناسبی با نتایج آزمایشگاهی دارد.

ندول 1 مشخصات سد کوی	ج
-----------------------------	---

1:

Table 1 Koyna dam properties	
مقدار پارامتر	پارامتر
103 متر	ارتفاع سد
31027 مگاپاسگال	مدول الاستيسيته
0.2	ضريب پواسون
2643 كيلوگرم بر مترمكعب	دانسیته بتن
1 متر	ضخامت مدل
0.03	نسبت میرایی بحرانی
0.1309	ضريب ميرايي رايلي آلفا
0.00545	ضریب میرایی رایلی بتا
24.1 مگاپاسگال	مقاومت نهایی فشاری بتن
1000 كيلوگرم بر مترمكعب	دانسیته آب
250 نيوتن بر متر	انرژی شکس <i>ت</i>
1.2	ضریب بزرگنمایی دینامیکی
2.9 مگاپاسگال	ماكزيمم تنش اصلى
10-7	فاکتور پایداری آسیب



شکل 2 مدل المان محدود سد کوینا



مطابق شکل 7، مقادیر بیشینه تنش در حالت خطی بیشتر از حالت غیرخطی است. ماکزیمم تنش اصلی در نقطه A (مرز بلوک بالایی و پایینی پس از شکست) پس از شروع آسیب و گسترش ترک کاهش پیدا میکند بطوریکه تنش کششی پس از آن به صورت کامل حذف میشود. بنابراین گسترش ترک باعث تغییر تنش در بدنه و کاهش آن میشود به نحوی که میزان تنش با توجه به آزاد شدن انرژی، در بلوک بالایی نسبت به قسمت پایینی بیشتر کاهش پیدا میکند. تنش بلوک پایینی بخاطر وزن کمتر پس







Fig. 6 The vertical linear and nonlinear crest displacement شکل 6 مقایسه جابجایی عمودی تاج سد در حالات تحلیل خطی و غیرخطی



Fig. 7 Linear and nonlinear Max. principal stress of point A شكل 7 مقايسه حالات خطى و غيرخطى ماكزيمم تنش اصلى نقطه A



Kornes

Fig. 4 Experimental result of Koyna dam crack growth trend [20] شکل 4 نتایج آزمایشگاهی رشد ترک سد کوینا [20]

در اشکال 5 تا 7، به ترتیب مقایسه حالات خطی و غیرخطی جابجایی افقی و عمودی تاج سد کوینا و تنش در نقطه A (مرکز المان) نشان داده شده است. مطابق اشکال 5 و 6، تا قبل از گسترش ترک الگوی تغییرمکان مشابه حالت الاستیک میباشد. به بیان دیگر، ماکزیمم تنش اصلی در بدنه سد تا قبل از شروع ترک از مقاومت کششی بتن فراتر نمیرود ولی بعد از آن متفاوت خواهد بود. ماکزیمم تغییرمکان افقی برابر 0.045 و ماکزیمم تغییرمکان قائم برابر 0.011، هر دو در جهت پایین دست میباشد که با توجه به ترکخوردگی و خمشدگی به پایین دست مورد انتظار است. در حالت کلی،

از شکست بلوک بالایی کاهش مییابد. با استفاده از مدل المان محدود توسعهیافته سد، نواحی مستعد آسیب، ترک خورده و در داخل بدنه گسترش پیدا خواهد کرد تا اینکه کل سازه دچار شکست شود. بعلاوه الگوی ترکخوردگی کلی بدنه سد حین زلزله پیش بینی شده و قابل بررسی است تا نقاط ضعف آن تقویت شود.

4-3- شناسایی سیستم سد

در این مرحله تحلیل نتایج مدل المان محدود به منظور شناسایی مشخصات دینامیکی و پارامترهای مودال با استفاده از روشهای شناسایی سیستم انجام می شود. همانطور که در بخش 3 اشاره شد، در مورد ارتعاشات ناشی از زلزله به دلیل ورود به ناحیه غیرخطی استفاده از روشهای زمان-فرکانس مثل تبدیل موجک برای سیستمهای متغیر با زمان مثل سدهای آسیب دیده برای اطلاع از زمان شروع آسیب یا روند تغییرات فرکانسی با گسترش ترک در مقابل زمان مناسب است. لذا بدین منظور کد متلبی برای بدست آوردن تبدیل موجک پاسخهای سد کوینا نوشته شده است. با توجه به اینکه دامنه حرکتی تغییرمکان افقی نسبت به تغییرمکان قائم بیشتر است، بنابراین برای شناسایی برپایه تبدیل موجک از رکوردهای خروجی تغییرمکان افقی تاج سد کوینا، یکبار با تحلیل خطی FEM برای سازه سالم و یکبار هم با تحلیل غیرخطی XFEM برای سازه آسیبدیده استفاده شده است. در اشکال 8 و 9 به ترتيب اسكلوگرام (مقياسنگار) فركانس طبيعي اول جابجايي افقي و عمودی تاج سد نشان داده شده است. این مقیاسنگارها برای مطالعه و بررسی موقعیت زمانی و فرکانسی فرکانسهای سیستم ارائه شدهاند، از این رو برای رسم آنها، از رابطه (7) استفاده شده است. برای بدست آوردن اسکلوگرام از دستور Scalogram در محتوای کد نوشته شده برای تبدیل موجک در محیط نرمافزار متلب استفاده شده است.

در واقع اسکلوگرام، همان پنجره زمان – فرکانس سیگنال می،باشد که محور قائم آن متناسب با مقیاس یا فرکانس و محور افقی متناسب با گامهای زمانی رکورد است. خطوط خطچین، نشان دهنده مودهای ارتعاشی سیستم بوده و هر کدام از آنها معادل با یک سیگنال تک فرکانس غالب متناظر با یکی از فرکانسهای طبیعی سیستم می،اشند. برای اجتناب از تکثر بیش از حد اشکال، صرفا به ارائه نتایج پردازش سیگنال مربوط به مودهای اول و دوم ارتعاشی، که متناظر با رکورد جابجایی افقی تراز تاج سد می،اشند، اکتفا شده

است. سایر نتایج فرکانسی نیز میتوانند به همین ترتیب استخراج گردند. همچنین از آوردن نتایج مربوط به نقاط دیگر یا مولفههای دیگر صرفنظر شده و اشکال مودی سازه سالم در بخش بعد ارائه می شود. در شکل 8، فركانس 2.93 هرتز و همچنين فركانس 2.65 به صورت پرانرژى تر به عنوان فركانس هاى طبيعى اول سازه قابل تشخيص است. از شكل 9 نيز فركانس 8.32 به عنوان فركانس طبيعي دوم سازه قابل تشخيص است. در اشكال 10 و 11 به ترتیب مقیاسنگار فرکانس طبیعی مولفه افقی و عمودی زلزله کوینا ارائه شده است. با توجه به شکل 10، فرکانس تقریبی 3 هرتز در زلزله افقی و با توجه به شكل 11، فركانس تقريبي 2.65 به صورت پر انرژی در زلزله قائم وجود دارد. بنابراین وجود فرکانس 2.65 در مقیاس نگار پاسخ سازه (شکل 8) ناشی از اثرات تحریک ورودی به سیستم است. همچنین با توجه به وجود فرکانس 3 هرتز در تحریک ورودی که مطابق بر فرکانس طبیعی سازه است، امکان بروز پدیده تشدید و خسارت زیاد به سازه سد وجود دارد. در جدول 2، مقايسه نتايج فركانس طبيعي اول و دوم مرجع [23]، تبديل موجك و نرمافزار آباكوس آورده شده است. ملاحظه مى شود كه تبديل موجك قابليت بالایی در شناسایی فرکانس طبیعی سیستم دارد.

5- شناسایی ترکخوردگی لرزهای

تأثیر ترک در ساختار سازه به صورت تغییرات موضعی سختی است که این تغییرات در ساختار دینامیکی سازه اثر قابل توجهی دارد. این موضوع در تغییر فرکانس طبیعی و مود شکلهای لرزهای قابل مداخله بوده و تحلیل این تغییرات شناسایی ترک را ممکن میسازد. بنابراین در این مرحله بایستی پارامترهای مودال بدست آمده از سازه آسیبدیده با پارامترهای مودال سازه سالم مورد مقایسه قرار گیرد. سپس براحتی میتوان اثرات ترکخوردگی و رفتار غیرخطی بر روی سد را ارزیابی کرد. همچنین استفاده از یک روش

طبيعي سد كوينا	ماي	کانسہ	فر	مقايسه	2	ول	عد
----------------	-----	-------	----	--------	---	----	----

Ľ	able 2 Comparison of Royna dam natural frequencies						
_	آباكوس (هرتز)	تبديل موجک (هرتز)	چوپرا و چاکراباتی (هرتز) [23]	پارامتر			
	3.01	2.93	3.07	فركانس طبيعي اول			
_	8.03	8.32	8.20	فركانس طبيعي دوم			



Fig. 8 The scalogram of dam crest horizontal displacement around the first natural frequency (Sec-Hz)

شکل 8 مقیاسنگار پاسخ جابجایی افقی تاج سد در محدوده فرکانس طبیعی اول (ثانیه - هرتز)

د,



Fig. 9 The scalogram of dam crest vertical displacement around the second natural frequency (Sec-Hz) دوده فركانس طبيعي دوم (ثانيه - هرتز) تاج



Fig. 10 The horizontal component of Koyna earthquake scalogram (Sec-Hz)

شكل 10 مقياس نكار مولفه افقى زلزله كوينا (ثانيه - هرتز)

نگار

شكل 9 مقيام



Fig. 11 The vertical component of Koyna earthquake scalogram (Sec-Hz) $\,$

شكل 11 مقياس نگار مولفه عمودى زلزله كوينا (ثانيه - هرتز)

شناسایی یکسان یا در واقع تبدیل موجک برای سازه سالم و آسیب دیده می تواند مبنای مقایسه مناسبی بوده و نتایج بهتری داشته باشد.

5-1- پیشبینی زمان شروع ترکخوردگی

با بررسی و مقایسه پنجره زمان-فرکانس پاسخ سازه بدست آمده از مدل عددی، میتوان به سیر تغییرات فیزیکی بوجود آمده در سازه و پیشبینی زمان شروع ترکخوردگی پرداخت. اشکال 12 و 13 به ترتیب مقیاسنگار جابجایی افقی و عمودی تاج سد ترک خورده را نشان میدهد.

با توجه به شکل 12، ملاحظه میشود که فرکانس طبیعی سیستم به دلیل شکست سد تا 2.1 هرتز کاهش پیدا کرده است که نشان میدهد خرابی در سازه اتفاق افتاده است. از زمان تقریبی 4 ثانیه که ترکخوردگی سد شروع میشود، به طور واضح فرکانس طبیعی سیستم از 2.1 هرتز شروع به کاهش کرده و تا زمان 4.5 ثانیه که سد بطور کامل ترک خورده و به مرز شکست میرسد تا فرکانس طبیعی 1.96 کاهش پیدا میکند و سپس رفته رفته کمی افزایش پیدا میکند تا به مرز پایداری برسد. در واقع پس از ترک خوردن کامل بدنه و جدا شدن بلوک بالایی سد، کل سازه سد با دوره تاوب بزرگتری

حرکت میکند و سختی سازه کاهش مییابد بطوریکه این موضوع از اشکال 5 و 6 نیز به طور واضح قابل رویت است. با توجه به شکل 13، میتوان گفت که فرکانس طبیعی دوم سازه از 8.32 برای سازه سالم تا 8.45 برای سازه ترک خورده افزایش پیدا کرده است. همچنین قبل و بعد از ترکخوردگی اندکی افزایش در فرکانس ملاحظه میشود ولی نمیتوان به طور مشخص این موارد را به آسیب ربط داد و میتواند ناشی از عوامل دیگر باشد. بنابراین فرکانس دوم قابلیت خوبی برای پیشبینی زمان شروع ترکخوردگی سد کوینا ندارد.

2-5- شناسایی محل ترک

با بررسی و مقایسه پارامترهای مودال بدست آمده از مدل عددی، میتوان به تشخیص محل آسیب صورت گرفته، با استفاده از مقایسه شکل مودهای ارتعاشی در حالت سالم و آسیب دیده پرداخت. برای تعیین اشکال مودی ابتدا باید یک کانال مرجع، در نظر گرفته شود که در تحقیق حاضر تاج سد میباشد. اشکال مودی با توجه به دامنه و فاز ضرایب تبدیل موجک در فرکانسهای طبیعی سازه (فرکانسهای تشدید) تعیین میشوند که این مقادیر، از نسبت پاسخهای اندازهگیری شده در کانال متحرک به کانال مرجع







Fig. 13 The scalogram of the cracked dam crest horizontal displacement and the second modal frequency variation (Sec-Hz) شكل 13 مقياس نگار پاسخ جابجايي افقي تاج سد ترک خورده و تغييرات فركانسي مود دوم (ثانيه - هرتز)

به دست می آید. در شکل 14 مقایسه اشکال مودی سازه سالم و آسیب دیده به صورت عادی و نرمالیزه شده نسبت به تاج سد با فواصل مساوی 10 متری و همچنین نتایج نرمافزار آباکوس (بزر گنمایی 30 برابر) برای فرکانس اول و دوم ارائه شده است.

ملاحظه می شود که تبدیل موجک قابلیت بالایی در شناسایی شکل مودهای طبیعی سیستم دارد. با توجه به اینکه نتایج تبدیل موجک بر پایه پردازش سیگنال بوده است، اختلاف آن با نتایج نرمافزار آباکوس می تواند ناشی از عدم در نظر گرفتن جرم مودی در نقاط مختلف باشد.

مطابق شکل 14، ترکخوردگی باعث تغییر نوع رفتار مود اول شده که نقطه تلاقی با مود سازه سالم در ارتفاع تقریبی 60 متری، محل آسیب است. همچنین با مقایسه مود طبیعی دوم سازه سالم و آسیبدیده، میتوان گفت نقطهای که در آن بیشترین اختلاف دامنه حرکتی بین دو حالت وجود دارد به عنوان محل آسیب است. مطابق شکل 14 ملاحظه میشود که در ارتفاع

تقریبی 60 متری، بیشترین اختلاف دامنه حرکتی وجود دارد. بنابراین با بررسی مود طبیعی اول و دوم سازه سالم و آسیبدیده به راحتی میتوان محل آسیب را در ارتفاع سد کوینا تشخیص داد.

6- نتیجه گیری

در این تحقیق شناسایی ترکخوردگی لرزهای سد بتنی بر مبنای ترکیب روش المان محدود توسعه یافته و تبدیل موجک انجام شد. با استفاده از تحلیل مدل المان محدود توسعهیافته سد، الگوی ترکخوردگی کلی بدنه ناشی از زلزله بدست میآید تا نقاط ضعف آن تقویت شود. نتایج نشان میدهد پس از ترک خوردن کامل و جدا شدن قسمت بالایی سد، کل سازه با دوره تناوب بزرگتری حرکت میکند و سختی سازه کاهش می ابد. گسترش ترک باعث تغییر تنش در بدنه و کاهش آن می شود به نحوی که میزان تنش بخصوص در بلوک بالایی نسبت به قسمت پایینی بیشتر کاهش



Fig. 14 Comparison of first and second modal shapes of Koyna intact and cracked dam obtained from Wavelet transform and Abaqus software شكل 14 مقايسه نتايج سازه سالم و آسيب ديده اشكال مودى اول و دوم سد كوينا با استفاده از تيديل موجك و نرم افزار آباكوس

and magnitude in a cantilever beam from the vibration modes, *Journal of sound and vibration*, Vol. 138, No. 3, pp. 381-388, 1990.

- [8] E. Douka, S. Loutridis, A. Trochidis, Crack identification in beams using wavelet analysis, *International Journal of Solids and Structures*, Vol. 40, No. 13, pp. 3557-3569, 2003.
- [9] H. Gökdağ, O. Kopmaz, A new damage detection approach for beam-type structures based on the combination of continuous and discrete wavelet transforms, *Journal of Sound and Vibration*, Vol. 324, No. 3, pp. 1158-1180, 2009.
- [10] C. Bao, H. Hao, Z.-X. Li, X. Zhu, Time-varying system identification using a newly improved HHT algorithm, *Computers & Structures*, Vol. 87, No. 23, pp. 1611-1623, 2009.
- [11] E. N. Chatzi, B. Hiriyur, H. Waisman, A. W. Smyth, Experimental application and enhancement of the XFEM-GA algorithm for the detection of flaws in structures, *Computers & Structures*, Vol. 89, No. 7, pp. 556-570, 2011.
- [12] H. Sun, H. Waisman, R. Betti, Nondestructive identification of multiple flaws using XFEM and a topologically adapting artificial bee colony algorithm, *International Journal for Numerical Methods in Engineering*, Vol. 95, No. 10, pp. 871-900, 2013.
- [13] R. Tarinejad, M. Damadipour, Modal identification of structures by a novel approach based on FDD-wavelet method, *Journal of Sound and Vibration*, Vol. 333, No. 3, pp. 1024-1045, 2014.
- [14] J. Jung, E. Taciroglu, Modeling and identification of an arbitrarily shaped scatterer using dynamic XFEM with cubic splines, *Computer Methods in Applied Mechanics and Engineering*, Vol. 278, pp. 101-118, 2014.
- [15] R. Ditommaso, F. Ponzo, G. Auletta, Damage detection on framed structures: modal curvature evaluation using Stockwell Transform under seismic excitation, *Earthquake Engineering and Engineering Vibration*, Vol. 14, No. 2, pp. 265-274, 2015.
- [16] N. Sukumar, D. L. Chopp, N. Moës, T. Belytschko, Modeling holes and inclusions by level sets in the extended finite-element method, *Computer methods in applied mechanics and engineering*, Vol. 190, No. 46, pp. 6183-6200, 2001.
- [17] A. Pourkamali Anaraki, Complex enrichment for 2D crack modeling using extended finite element method, Ph. D. Thesis, Tarbiat Modares University, November 2003, (in Persian فارسی).
- [18] A. Mertins, Signal Analysis: Wavelets, Time-Frequency Transforms and Applications, pp. 51-88, London: Wiley, 1999.
- [19] T. Kijewski, A. Kareem, Wavelet transforms for system identification in civil engineering, *Computer-Aided Civil and Infrastructure Engineering*, Vol. 18, No. 5, pp. 339-355, 2003.
- [20] National Research Council (US), Panel on Earthquake Engineering For Concrete Dams: design, performance, and research needs, pp. 99-100, Washington (DC): National Academy Press, 1991.
- [21] H. M. Westergaard, Water pressures on dams during earthquakes, Transaction ASCE, Vol. 98, pp. 418-432, 1933.
- [22] S. Mridha, D. Maity, Experimental investigation on nonlinear dynamic response of concrete gravity dam-reservoir system, *Engineering Structures*, Vol. 80, pp. 289-297, 2014.
- [23] A. K. Chopra, P. Chakrabarti, The Koyna earthquake and the damage to Koyna dam, *Bulletin of the Seismological Society of America*, Vol. 63, No. 2, pp. 381-397, 1973.

پیدا میکند. همچنین تبدیل موجک قابلیت بالایی در شناسایی پارامترهای مودال سیستم دارد. با بررسی پنجره زمان – فرکانس تغییرمکان تاج سازه سالم و آسیبدیده به راحتی میتوان زمان شروع آسیب را از اسکلوگرام فركانس طبيعي اول سازه تشخيص داد. فركانس طبيعي سيستم از زمان تقريبي 4 ثانيه كه تركخوردگي سد شروع مي شود، به طور واضح از 2.1 هرتز شروع به كاهش كرده و تا زمان 4.5 ثانيه كه سد بطور كامل ترك خورده و به مرز شکست میرسد تا 1.96 کاهش پیدا میکند و سپس رفته رفته کمی افزایش پیدا میکند تا به مرز پایداری برسد. همچنین محل ترک در ارتفاع تقریبی 60 متری سد از روی شکل مودی اول سد با توجه به نوع رفتار قابل تشخيص است. ميتوان گفت كه فركانس طبيعي دوم سازه از 8.32 برای سازه سالم تا 8.45 برای سازه ترک خورده افزایش پیدا می کند ولی نمی توان به طور مشخص این موارد را به آسیب ربط داد و می تواند ناشی از عوامل دیگر باشد. بنابراین فرکانس دوم قابلیت خوبی برای پیشبینی زمان شروع ترکخوردگی سد کوینا ندارد. همچنین محل آسیب از روی شکل مودی دوم با توجه به اختلاف دامنه حرکتی در ارتفاع 60 متری قابل شناسایی است. در نتیجه با مقایسه فرکانس و مود طبیعی اول و دوم سازه سالم و آسیبدیده به راحتی میتوان زمان و محل آسیب را در ارتفاع سد كوينا تشخيص داد.

7- مراجع

- [1] A. D. Dimarogonas, *Vibration for engineers*, pp. 3.30-3.43, London: Prentice Hall, 1996.
- [2] T.G. Chondros, A.D. Dimaroganos, Identification of cracks in welded joints of complex structures, *Journal of sound and vibration*, Vol. 69, No.4, pp. 531-538, 1980.
- [3] P. Cawley, R. Adams, The location of defects in structures from measurements of natural frequencies, *The Journal of Strain Analysis for Engineering Design*, Vol. 14, No.2, pp. 49-57, 1979.
- [4] H. Petroski, Simple static and dynamic models for the cracked elastic beam, International Journal of Fracture, Vol. 17, No. 4, pp. R71-R76, 1981.
- [5] P. Gudmundson, Eigenfrequency changes of structures due to cracks, notches or other geometrical changes, *Journal of the Mechanics and Physics of Solids*, Vol. 30, No. 5, pp. 339-353, 1982.
- [6] A. Dimarogonas, S. Paipets, Analytical Methods in Rotor Dynamic, pp. 2.12-2.50, London: Elsevier Applied Science, 1986.
- [7] P. Rizos, N. Aspragathos, A. Dimarogonas, Identification of crack location