

## توسعه یک رهیافت بالادست ضمنی مبتنی بر فیزیک جریان برای روش حجم محدود مرکزسالولی

شیدوosh وکیلپور<sup>\*</sup>، مسعود محمدی<sup>۲</sup>، روزبه ریاضی<sup>۱</sup>

۱- استادیار، مهندسی هوافضا، دانشگاه تهران، تهران

۲- دانشجوی دکتری، مهندسی هوافضا، دانشگاه تهران، تهران

\*تهران، صندوق پستی ۱۴۳۹۹۵۷۱۳۱

### چکیده

کار اصلی در روش‌های حجم محدود، تخمین صحیح مقادیر روی سطوح گذرنده شارها براساس مقادیر محاسبه شده در گره‌ها یا مرکز سلول‌ها است. در این راستا، رهیافت بالادست از کارآمدترین روش‌ها در تخمین مقادیر روی سطوح حجم کنترلی است. رهیافت بالادست با تکنیک‌های متعدد و دقیق‌های مناسبی در روش‌های حجم محدود روی انواع شبکه‌های باسازمان و بی‌سازمان توسعه یافته است. در پژوهش حاضر، روش بالادست مبتنی بر فیزیک جریان (PIS) به رهیافت حجم کنترل مرکزسالولی با یک حلگر ضمنی کوبی توسعه یافته و نتایج آن با روش‌های اختلاف نمایی (EDS) و اختلاف بالادست مورب (SUDS) در جریان خفره برای اعداد رینولدز ۴۰۰ تا ۱۰۰۰۰ و جریان گذرنده از روی پله در عدد رینولدز ۸۰۰ مقایسه شده است. نتایج نشان‌دهنده اختلاف قابل ملاحظه روش EDS با مراجع، بویژه برای جریان خفره در اعداد رینولدز بالا است که علت آن تشدید پخش کاذب در اثر بالا رفتن عدد رینولدز و ناهمراستایی خلطوط جریان و شبکه است. مقایسه نتایج دو روش SUDS و PIS نیز نشان از تزدیکی نتایج این دو روش در جریان روی پله و اختلاف قابل توجه آن‌ها در جریان درون خفره دارد. اختلاف نتایج روش SUDS در جریان خفره را می‌توان به تأثیرناپذیری این روش از اختلاف فشار بین نقاط سطح سلول و بالادست ارتقا داد که در جریان‌های با فیزیک حاکم گردابهای بسیار اهمیت دارد. در مقابل، روش PIS از طریق یک معادله مومنتوم در راستای خط جریان، توانسته است نتایج خوبی از نظر تسخیر ساختارهای گردابهای جریان و تطابق با نتایج مراجع به دست آورد.

### اطلاعات مقاله

مقاله پژوهشی کامل

دریافت: ۰۹ تیر ۱۳۹۵

پذیرش: ۱۵ شهریور ۱۳۹۵

ارائه در سایت: ۲۴ مهر ۱۳۹۵

کلید واژگان:

روش حجم محدود مرکزسالولی

روش بالادست متأثر از فیزیک جریان

روش اختلاف بالادست مورب

روش اختلاف نمایی

بخش کاذب

## Development of an Implicit Physical Influence Upwinding Scheme for Cell-Centered Finite Volume Method

Shidvash Vakilipour\*, Masoud Mohammadi, Rouzbeh Riazi

Department of Aerospace Engineering, University of Tehran, Tehran, Iran  
\*P.O.B. 1439957131, Tehran, Iran, vakilipour@ut.ac.ir

### ARTICLE INFORMATION

Original Research Paper

Received 29 June 2016

Accepted 05 September 2016

Available Online 15 October 2016

#### Keywords:

Cell-Centred Finite Volume Method  
Physical Influence Scheme (PIS)  
Exponential Differencing Scheme (EDS)  
Skew Upwind Differencing Scheme (SUDS)  
False Diffusion

### ABSTRACT

The main task in finite volume methods (FVM) is to estimate proper values on the cell faces based on the calculated values on the nodes or cell centers. In this way, upwinding schemes are the most successful schemes for estimation of values on the control volume faces. These schemes have been developed in FVM for various techniques with proper accuracy on different kinds of structured and unstructured grids. In this research, the physical influence scheme (PIS) is developed to the cell-centered FVM in an implicit coupled solver and the results are compared with other two main branches of upwinding methods: exponential differencing scheme (EDS) and skew upwind differencing scheme (SUDS). Accuracy of these schemes is evaluated in lid-driven cavity flow at  $Re = 400\text{-}10000$  and backward-facing step flow at  $Re = 800$ . Simulations show considerable difference between of the results EDS scheme with benchmarks, especially for lid-driven cavity flow at high Reynolds numbers which occurs due to false diffusion. Comparing SUDS and PIS schemes shows relatively close results in backward-facing step flow and different results in lid-driven cavity flow. The poor results of SUDS in cavity flow can be related to its non-pressure sensitivity between cell face and upwind points which is critical for such vortex dominant flows. Instead, the PIS scheme by applying a momentum equation between the cell face and upwind points, is able to capture flow vortices properly and matching well with benchmarks.

مواجهه با دو مشکل اصلی بوده است. مشکل نخست، جدایی میدان فشار-سرعت

است که به دلیل مشارکت نداشتن مستقیم متغیر فشار در معادله پیوستگی رخ می‌دهد. این موضوع از یک سو، مشکلاتی در حل معادلات حاکم در یک شبکه

حل معادلات تراکم‌ناپذیر ناویر-استوکس موضوع مورد توجه پژوهشگران در طول چند دهه اخیر بوده است. این تلاش‌ها اغلب معطوف به یافتن راه کارهایی برای

### ۱- مقدمه

Please cite this article using:

Sh. Vakilipour, M. Mohammadi, R. Riazi, Development of an Implicit Physical Influence Upwinding Scheme for Cell-Centred Finite Volume Method, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 16, No. 10, pp. 253-265, 2016 (in Persian)

برای ارجاع به این مقاله از عبارت ذیل استفاده نمایید:

[www.SID.ir](http://www.SID.ir)

به همین دلیل، پاتانکار [11] روشی جایگزین با نام قانون توانی<sup>9</sup> را پیشنهاد داد که در آن از تابعی با توان مرتبه پنج بر حسب عدد پکلت استفاده شده است. این روش اگرچه سادگی روش هیبرید را ندارد، اما دقت آن به حل دقیق نزدیکتر و هزینه محاسباتی آن از اختلاف نمایی بسیار کمتر است. ریتی و تورانس [1] نیز تابع جری مرتبا سه و ریتی و همکاران [12] تابع کسری مرتبا دو را برای تخمین روش نمایی ارائه کردند که هزینه محاسباتی آنها از روش قانون توانی پاتانکار نیز کمتر است.

علاوه بر روش‌های مرتبا اول فوق، روش‌های مرتبا بالاتر نیز توسعه داده شده است که سعی در کاهش بیشتر خطای پخش دارد. روش میان‌بابی بالادست درجه دوم (کوئیک)<sup>10</sup> [13] یکی از شناخته شده‌ترین این روش‌هاست که از میان‌بابی درجه دوم وزنی سه نقطه، شامل دو سلول بالادست و یک سلول پایین دست سطح سلول استفاده می‌کند. اصلاحاتی روی روش اولیه کوئیک انجام شده است که ناپایداری آن را کاهش و سرعت همگرایی آن را هم افزایش می‌دهد [14-16]. غیر از روش کوئیک، روش‌های مرتبا بالاتری نظیر میان‌بابی بالادست مرتبا سوم (CUI)<sup>11</sup> و خانواده روش‌های کاهش تغییرات کل<sup>12</sup> (TVD) هم وجود دارد. روش‌های TVD به طور مشخص برای دستیابی به حل‌های بدون نوسان غیرفیزیکی توسعه یافته‌اند [17].

البته روش‌های دیگری چون الگوریتم شارپ<sup>13</sup> [18]، اختلاف تحلیلی محلی [19]، اختلاف بالادست انتقالی جهتی [20]، الگوریتم کاندیف<sup>14</sup> [21] و الگوریتم اسمارت<sup>15</sup> [22] نیز معرفی شدند که عمدتاً سعی در ارتقای عملکرد روش‌های مذکور در جریان‌هایی با ناپیوستگی فیزیکی ترم‌های جابه‌جایی داشتند.

اگرچه روش اختلاف نمایی و تقریب‌های آن توانست تا حد زیادی مشکل پخش کاذب روش بالادست را کاهش دهد، اما هنوز هم در شبکه‌های نسبتاً درشت و بوبیه وقتی که خطوط جریان نسبت به خطوط شبکه محاسباتی مورب هستند، روش اختلاف محدود بالادست خطای قطع قابل توجهی را به همراه دارد که باعث تشدید پخش کاذب می‌شود. ریتی [23] با تعریف راستای بالادست جریان که با توجه به جهت سرعت جریان روی سطح سلول تعیین می‌شد، روش اختلاف محدود بالادست مورب (SUDS)<sup>16</sup> را معرفی کرد که به طور چشم‌گیری پخش کاذب روش بالادست معمولی را کاهش می‌داد. البته همین روش نیز در بعضی موارد باعث تخمین بیشتر یا کمتر کمیت‌ها و نیز پراکنده‌ی عددی می‌شود. راه‌های مختلفی برای بهبود عملکرد روش SUDS پیشنهاد شده است؛ از جمله استفاده از زاویه جریان در نقاط گوشش سلول‌های حجم کنترل به جای سطوح سلول‌ها [26,25]. افزودن یک اصلاحیه جابه‌جایی فیزیکی به روش SUDS که در آن تقریب کمیت جابه‌جایش روی سطح سلول به‌گونه‌ای اصلاح می‌شود که بازتابی از تعامل میان جملات جابه‌جایی، پخش و چشممه است [27]. بوسنانیا و همکاران [27] نمونه اصلاح‌شده‌ای از روش SUDS موسوم به SUWDS را پیشنهاد دادند که در آن بهجای استفاده از یک نقطه در بالادست، از دو نقطه و میانگین‌گیری وزنی آنها استفاده می‌شود. خانواده دیگری از روش‌های SUDS موسوم به وزن‌دهی شده جرمی<sup>17</sup> (MAW) به صورت مرتبا اول [31-29] و مرتبا دوم [32] توسعه یافته است که برمبنای وزن جرمی نقاط

هم‌مرکز<sup>1</sup> پیش می‌آورد و از سوی دیگر، نوسانات غیرفیزیکی در میدان‌های فشار و سرعت ایجاد می‌کند. از این نوسانات اغلب با نام مشکل صفحه شطرنجی<sup>2</sup> در مقالات یاد می‌شود [2,1]. رهیافت‌های متعددی، از جمله بازنویسی معادلات ناوبر-استوکس بر حسب تابع جریان و ورتیسیتی (محدود به جریان‌های دو بعدی)، استفاده از شبکه جابه‌جایشده [3] (محدودیت در اعمال روی شبکه‌های غیرمتعادم و بی‌سازمان)، جایگزینی معادله پیوستگی با یک معادله پوآسون فشار (برخ همگرایی پایین)، استفاده از روش‌های تراکم‌پذیری مصنوعی [4] (هزینه محاسباتی بالا)، برای رفع این معضل پیشنهاد شده است. با این حال، دسته‌ای از روش‌ها توسعه یافته‌اند که با تعریف دو نوع سرعت متفاوت روی سطح برای معادلات پیوستگی و مومنتوم، توانستند اغلب معایب روش‌های قبلی را برطرف کنند. از جمله این روش‌ها می‌توان به روش میان‌بابی وزنی فشار<sup>3</sup> (PWIM) و چاو [5]، روش پراکاشه و پاتانکار [6] در روش المان محدود بپایه حجم کتتر<sup>4</sup> (CVBFEM) و روش اشتایدر و کریمیان [8,7] اشاره کرد. اشرفتیزاده و همکاران [9] نیز با به کارگیری معادلات بستار<sup>5</sup> مناسب روشی ارائه کردند که در آن برای ارتباط میدان فشار و سرعت نیازی به استفاده از روابط مجزا برای سرعت‌های جابه‌جاشونده و جابه‌جاکننده نیست.

مشکل دوم در حل معادلات تراکم‌پذیر ناوبر-استوکس، غیرخطی بودن و مدل‌سازی نادرست جمله‌های جابه‌جایی در معادلات مومنتوم است؛ برای مثال، در جریان‌هایی با عدد رینولدز بالا که جمله جابه‌جایی اهمیت زیادی پیدا می‌کند، بی‌توجهی به آن می‌تواند موجب ناپایداری و حتی واگرایی در حل شود.

نخستین راهکار برای حل این مشکل، استفاده از تقریب بالادست مرتبه یک بود [3]. در این راهکار، مقدار سرعت روی سطح برابر با سرعت روی مرکز یکی از سلول‌های مجاور بود؛ یعنی به ازای شار مثبت از سلول سمت چپ و به ازای شار منفی از مقدار سلول سمت راست استفاده می‌شد. اما این تقریب خطی تها در اعداد پکلت<sup>6</sup> (Pe) بسیار بزرگ صادق است و در اعداد پکلت کوچک و نسبتاً کوچک، از دقت آن کاسته می‌شود. به علاوه، در اعداد پکلت بسیار بزرگ نیز که جمله پخش فیزیکی کم‌اثر می‌شود، این فرض خطی موجب پخش کاذب عددی<sup>7</sup> می‌شود. یک راه ساده برای کاهش اثرات پخش کاذب روش‌های بالادست، ریز کردن شبکه است که البته نمی‌تواند راهکار بهینه‌ای، بوبیه برای جریان‌های پیچیده، محسوب شود.

برای حل این مشکلات، اسپالدینگ [10] براساس حل یکبعدی معادله جابه‌جایی-پخش، روش اختلاف نمایی را پیشنهاد داد. البته، همان طور که از اسم این روش پیداست، تخمین سرعت روی سطوح سلول‌ها بر حسب تابع نمایی از عدد پکلت انجام می‌شود که هزینه محاسباتی آن بسیار زیاد است. ضمن آنکه این روش از حل یکبعدی استخراج شده و با همان دقت قابل تعمیم به حالت‌های دو بعدی و سه بعدی نبوده و لذا هزینه محاسباتی آن نیز توجیه‌پذیر نخواهد بود. به همین دلیل اسپالدینگ [10] سعی کرد روش ترکیبی (هیبرید<sup>8</sup>) را به عنوان تقریبی برای روش نمایی ارائه کند که هم خاصیت اختلاف مرکزی در  $2|Pe|$  را داشته باشد و هم خاصیت بالادست در  $>2|Pe|$ . ضمن آنکه ضعف استفاده از تابع نمایی نیز در آن حذف شد. با وجود این، روش ترکیبی نیز از مشکلاتی چون اختلاف با حل دقیق در محدوده  $2 \approx |Pe|$  و همچنین صفرشدن اجباری جمله پخش در  $>2|Pe|$  مواجه بود.

<sup>9</sup> power-law<sup>10</sup> Quadratic Upstream Interpolation for Convective Kinetics (QUICK)<sup>11</sup> Cubic Upwind Interpolation (CUI) Scheme<sup>12</sup> Total Variation Diminishing (TVD)<sup>13</sup> Simple High-Accuracy Resolution Program (SHARP)<sup>14</sup> Controlled Numerical Diffusion with Internal Feedback (CONDIF)<sup>15</sup> Sharp and Monotonic Algorithm for Realistic Transport (SMART)<sup>16</sup> Skew Upwind Differencing Scheme (SUDS)<sup>17</sup> Mass Weighted (MAW)<sup>1</sup> co-located grid<sup>2</sup> checkerboard problem<sup>3</sup> Pressure-Weighted Interpolation Method (PWIM)<sup>4</sup> Control-Volume-Based Finite-Element method (CVBFEM)<sup>5</sup> closure equations<sup>6</sup> Pecllet number<sup>7</sup> numerical false diffusion<sup>8</sup> hybrid

معادله مومنتوم در جهت y:

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} \rho V d\Omega + \int_S \rho V \cdot n dS = - \int_{\Omega} \frac{\partial p}{\partial y} d\Omega + \int_S \mu \nabla V \cdot n dS \quad (3)$$

که در آنها،  $\rho$  چگالی سیال،  $U$  و  $V$  سرعت در راستای x و y،  $p$  بردار سرعت،  $\mu$  فشار استاتیک،  $n$  ضریب لزجت دینامیکی سیال،  $S$  بردار عمود بر سطح حجم کنترل،  $S$  سطح حجم کنترل و  $\Omega$  حجم حجم کنترل است.

### 3- مدل سازی محاسباتی

#### 3-1- گسسته سازی میدان

گسسته سازی میدان حل در این تحقیق به روش باسازمان و به صورت شبکه هم مرکز انجام شده است. متغیرهای میدان در مراکز حجم کنترل ها (سلول ها) تعریف شده اند و مقادیر روی سطوح هر سلول از طریق مراکز سلول ها و با استفاده از روابط مناسب تخمین زده می شود. شکل 1 شماره گذاری و نام گذاری سلول های میدان را نشان می دهد. سلول مرکزی با نام P مشخص شده و 9 سلول مجاور آن با نام های متناسبی که نشان دهنده موقعیت آنها نسبت به سلول مرکزی است نام گذاری شده اند؛ برای مثال، سلول شرقی با حرف E و سلول شمال شرقی با حروف NE مشخص شده اند. سطوح سلول محاسباتی P نیز با حروف کوچک e، w، n و s در چهار جهت شرقی، غربی، شمالی و جنوبی سلول شناسایی می شوند. مشخصات جریان در مرکز سلول شامل  $U_p$  و  $V_p$  و سطوح سلول ها با  $U_e$  و  $V_e$  برای سطح شرقی و  $U_n$  و  $V_n$  برای سطح شمالی ذخیره می شوند.

#### 3-2- گسسته سازی معادله مومنتوم

برای گسسته سازی جمله زمانی از تقریب مرتبه یک زمانی استفاده شده است:

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} \rho U d\Omega = \frac{\rho \Omega_p}{\Delta t} (U_p - U_p^0) = \frac{M_p}{\Delta t} (U_p - U_p^0) \quad (4)$$

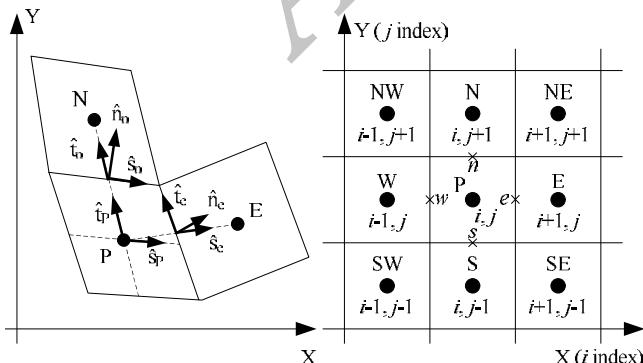
جملات جایه جایی نیز به صورت زیر گسسته می شوند:

$$\int_S \rho U V \cdot n dS = m_e U_e - m_w U_w + m_n U_n - m_s U_s \quad (5)$$

که در آن،  $m_f = e, w, n, s$  شار جرمی گذرنده از سطوح سلول مورد نظر است. نحوه تخمین سرعت های جایه جایی  $U_f$  در بخش بعدی بیان خواهد شد. جمله فشار هم به صورت میانگین گرادیان فشار در حجم سلول تقریب زده می شود:

$$-\int_{\Omega} \frac{\partial p}{\partial x} d\Omega = -\Omega_p \frac{\partial p}{\partial x} \Big|_P \quad (6)$$

جملات لزج نیز به صورت شار لزج عمود بر سطح قابل بازنویسی است:



شکل 1 راست: نام گذاری سطوح سلول P و سلول های همسایه آن، چپ: بردار یکه قائم  $\hat{n}$  و بردارهای یکه جهتی  $\hat{s}$  در شبکه نامتعامل.

بالادست عمل می کنند. این روش ها نیز که اغلب برای روش CVBFEM توسعه یافته اند، جواب های بسیار بهتری نسبت به روش SUDS معمولی از نظر پخش کاذب و واستگی کمتر به جهت شبکه بدست می دهند.

با وجود موقوفیت های قابل توجه خانواده روش های SUDS در مقایسه با سایر روش های قدیمی تر بالادست مانند EDS و QUICK، هنوز مشکلاتی چون تخمین بالاتر یا پایین تر از حد واقعی و پخش کاذب در نتایج آنها قابل مشاهده است. اشنایدر و راو [33] با در نظر گرفتن ایده روش SUDS به جای استفاده از تخمین های مستقیم و میانگین گیری وزنی از نقاط بالادست، سعی کردند با توسعه روشی مبتنی بر فیزیک جریان<sup>1</sup> (PIS)، ارتباطی منطقی تر میان سرعت روی سطح و نقاط بالادست پیدا کنند. آنها با توشتن یک معادله مومنتوم در امتداد بالادست سطح، در تخمین سرعت روی سطوح جملات مربوط به تغییرات فشار و پخش لزج را هم وارد کار کردند. آنها ایده خود را در روش المان محدود برپایه حجم محدود در یک شبکه چهاروجهی پیدا کردند و توانستند نتایج بسیار قابل ترجیح تری نسبت به روش SUDS بدست آورند. دریندی و همکاران [34] این روش را برای شبکه مثلثی باسازمان توسعه دادند. دریندی و وکیلی پور [36,35] با پیدا سازی همین روش در شبکه های مثلثی و مربعی در جریان های گذرنده از روی پله، درون حفره و حول استوانه، توانمندی این روش را در تخمین شار بالادست در متد المان محدود برپایه حجم محدود نشان دادند. علی صادقی و کریمیان [37] نیز از این روش برای بررسی دقت و همگرایی روش های مختلف مدل سازی سرعت سطح و اثرات آن بر درگیری میدان فشار سرعت بهره گرفتند.

غیر از سه دسته روش توضیح داده شده، روش های بالادست دیگری نیز مبتنی بر روش مشخصه ها (الهام گرفته از جریان های تراکم پذیر) برای تقریب بالادست جریان های تراکم ناپذیر توسعه یافته است [38] که بته لازمه اعمال آنها، استفاده از رهیافت های تراکم پذیری مصنوعی برای ارتباط میدان سرعت و فشار، مانند روش کورین [4] است.

آنچه از مطالعات منتشر شده در زمینه روش بالادست متأثر از فیزیک جریان (PIS) می توان دریافت آنست که اغلب آنها در روش المان محدود برپایه حجم محدود (FVBEM) پیدا شده اند و هنوز عملکرد آنها در روش حجم محدود با چیدمان مرکز سلول سنجیده نشده است. به همین دلیل، در این پژوهش به توسعه روش PIS برای روش حجم محدود مرکز سلولی فشار مبنی در جریان تراکم ناپذیر و مقایسه آن با دو روش EDS و SUDS پرداخته شده است. در گیری میدان فشار و سرعت در این شبیه سازی از طریق روش میان بابی وزنی فشاری (PWIM) برقرار شده و معادلات در قالب یک حلگر ضمنی و کوپل حل می شوند. نتایج حاصل از اعمال این روش ها، روی دو جریان حفره و پله در اعداد رینولدز بالا استخراج و عملکرد آنها با هم مقایسه شده است.

## 2- معادلات حاکم

شکل انتگرالی معادلات حاکم بر جریان تراکم ناپذیر بدون جملات چشممه در یک شبکه ثابت به صورت زیر است:

معادله پیوستگی:

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} \rho d\Omega + \int_S \rho V \cdot n dS = 0 \quad (1)$$

معادله مومنتوم در جهت x:

$$\frac{d}{dt} \int_{\Omega} \rho U d\Omega + \int_S \rho U V \cdot n dS = - \int_{\Omega} \frac{\partial p}{\partial x} d\Omega + \int_S \mu \nabla U \cdot n dS \quad (2)$$

<sup>1</sup> Physical Influence Schemes (PIS)

در این رابطه،  $P_e$  عدد پکلت سلول است که با رابطه زیر تعریف می‌شود:

$$P_{e_e} = \frac{\rho U_e (ds)_e}{\mu} \quad (16)$$

که در آن،  $(ds)_e$  طول فاصله مرکز سلول P از مرکز سلول شرقی است.

### 2-3-3-2- روش اختلاف بالادست مورب (SUDS)

با در نظر گرفتن ماهیت خط حریانی روش بالادست [32,29,24]، اندازه مناسب برای مجھول  $\phi$  روی سطح سلول را می‌توان، مثلاً برای وجه e به صورت  $\phi_{up} + \Delta\phi_e = \phi_{up}$  پیشنهاد داد که تغییرات  $\phi_e$  در جهت حریان را نشان می‌دهد. در روش بالادست مورب، فرض بر آنست که  $\Delta\phi_e = 0$  و در نتیجه،  $\phi_{up} = \phi_r$  است. شکل نمونه‌ای از پیدا کردن نقطه بالادست برای وجه شرقی سلول P در روش حجم محدود مرکزسالوی را نشان می‌دهد. برای این کار لازم است ابتدا یک المان از مجموعه نقاطی که سطح e را احاطه کرده‌اند تشکیل شود. سپس، براساس جهت سرعت در سطح e خطی در امتداد بردار سرعت به سمت بالادست ترسیم می‌شود. این خط در هر جهتی که باشد، حتماً المان فرضی فوق را در یکی از وجوده آن قطع خواهد کرد و این نقطه تقاطع نیز الزاماً بین دو مرکز سلول قرار خواهد داشت. فاصله بین مرکز سطح سلول و نقطه بالادست را طول بالادست می‌گویند و با  $L_{up}$  نشان می‌دهند. سرعت  $u_{up}$  را می‌توان با استفاده از میانگین وزنی سرعت دو مرکز سلول مجاور نقطه بالادست از رابطه زیر محاسبه کرد:

$$(u_{up})_e = \left[ \frac{a}{b} U_{upr} + \left( 1 - \frac{a}{b} \right) U_{upl} \right]_e \quad (17)$$

که زیرنویس‌های upr و upl به ترتیب بیانگر مرکز سلول سمت چپ و راست نسبت به نقطه بالادست هستند. ضرایب a و b نیز به ترتیب فاصله نقطه بالادست از نقطه upr و فاصله دو مرکز سلول است. برای مثال، با فرض آنکه مطابق شکل 2 نقطه تقاطع بین دو مرکز سلول S و P واقع شده باشد، نقطه S نماینده upr و نقطه P نماینده upl خواهد بود. به این ترتیب با جایگزینی سرعت سطح سلول با سرعت  $u_{up}$  روش بالادست SUDS تکمیل خواهد شد.

### 3-3-3-3- روش تأثیر فیزیکی (PIS)

برخلاف روش SUDS که تقریبی خطی بین دو نقطه سطح سلول و نقطه بالادست برقرار می‌کرد، در روش PIS برای ایجاد یک تقریب جامع برای  $\Delta\phi_e$  از معادلات پایای مونتوم در جهت حریان به صورت زیر استفاده می‌شود [33]:

$$\rho V_{tot} \frac{\partial u}{\partial s} - \mu \nabla^2 u + \frac{dp}{dx} = S_{diff}^x \quad (18)$$

$$\rho V_{tot} \frac{\partial v}{\partial s} - \mu \nabla^2 v + \frac{dp}{dy} = S_{diff}^y \quad (19)$$

که  $V_{tot} = (\bar{U}_e^2 + \bar{V}_e^2)^{1/2}$  و  $\bar{U}_e$  و  $\bar{V}_e$  بیانگر جهت حریان است.

سرعت روی سطح سلول است و مقادیر آنها از تکرار قبل تخمین زده می‌شود. معادلات (18) و (19) برای تخمین  $U$  و  $V$  روی مرز سلول‌ها استفاده می‌شود. با در نظر گرفتن جهت بالادست، جمله  $\partial u / \partial s$  در معادله (18) را می‌توان به صورت زیر به روش اختلاف رو به عقب گسترش کرد:

$$\left( \rho V_{tot} \frac{\partial u}{\partial s} \right)_e \approx \left( \rho V_{tot} \frac{U - U_{up}}{L_{up}} \right)_e \quad (20)$$

که e نشان‌دهنده وجه شرقی سلول P است. نحوه یافتن نقطه بالادست در روش PIS و تخمین مقدار  $U_{up}$  همانند روش SUDS است.

جمله گرادیان فشار معادله (18) مطابق رابطه (12) به جهات  $s$  و  $t$  تبدیل و با استفاده از رابطه (10) گسترش می‌شود. اما برای محاسبه جملات پخش معادله

$$\int_S \mu \nabla U \cdot n dS = \sum_{f=e,w,n,s} \left( \mu S_f \frac{\partial U}{\partial n} \right)_f \quad (7)$$

که در آن مشتقات لزج عمود بر سطح را می‌توان به صورت زیر و برحسب جهت‌های بردارهای یکه  $\hat{n}$  و  $\hat{t}$  (شکل) نوشت:

$$\frac{\partial U}{\partial n} \Big|_e = \frac{1}{\hat{n}_e \cdot \hat{s}_e} \left( \frac{\partial U}{\partial s} \Big|_e - \frac{\partial U}{\partial t} \Big|_e \right) \hat{t}_e \cdot \hat{s}_e \quad (8)$$

$$\frac{\partial U}{\partial n} \Big|_n = \frac{1}{\hat{n}_n \cdot \hat{t}_n} \left( \frac{\partial U}{\partial t} \Big|_n - \frac{\partial U}{\partial s} \Big|_n \right) \hat{t}_n \cdot \hat{s}_n \quad (9)$$

به این ترتیب، مشتق قائم سرعت روی سطح به دو جمله، شامل  $\frac{\partial U}{\partial s} \Big|_e$ ، بیانگر نفوذ مونتوم در جهت شرق به غرب و  $\frac{\partial U}{\partial t} \Big|_e \hat{t}_e \cdot \hat{s}_e$  (جمله مشتق متقطع) بیانگر نفوذ مونتوم در جهت جنوب به شمال سطح سلول شرقی است.

مشتقات سرعت در جهات  $s$  و  $t$  نیز با استفاده از گسترش‌سازی اختلاف مرکزی تقریب زده می‌شوند. برای مثال،

$$\frac{\partial U}{\partial s} \Big|_e = \frac{U_e - U_p}{(ds)_e}, \quad \frac{\partial U}{\partial t} \Big|_e = \frac{U_{ne} - U_{se}}{(dt)_e} \quad (10)$$

که در آن  $U_{ne}$  و  $U_{se}$  مقادیر سرعت روی نقاط گوشش سلول هستند که با استفاده از میان‌بابی وزنی مراکز چهار سلول مجاور آن تخمین زده می‌شوند.

برای محاسبه گرادیان فشار یا سرعت نسبت به  $x$  و  $y$  در شبکه نامتعادم، ابتدا باید آن را برحسب گرادیان‌های جهتی بردارهای یکه  $\hat{s}$  و  $\hat{t}$  (شکل 1) تعریف کرد. تغییرات کمیت  $\Phi$  در جهت غرب به شرق (راستایی) و جنوب به شمال (راستایی) با استفاده از قاعده زنجیری، به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\frac{\partial \Phi}{\partial s} = \frac{\partial \Phi}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial s} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial s}, \quad \frac{\partial \Phi}{\partial t} = \frac{\partial \Phi}{\partial x} \frac{\partial x}{\partial t} + \frac{\partial \Phi}{\partial y} \frac{\partial y}{\partial t} \quad (11)$$

به این ترتیب، با استفاده از قانون کرامر می‌توان نوشت:

$$\frac{\partial \Phi}{\partial x} = \frac{\frac{\partial \Phi}{\partial s} t_y - \frac{\partial \Phi}{\partial t} s_y}{s_x t_y - t_x s_y}, \quad \frac{\partial \Phi}{\partial y} = \frac{\frac{\partial \Phi}{\partial s} s_x - \frac{\partial \Phi}{\partial t} t_x}{t_y s_y - s_y t_x} \quad (12)$$

که در آن، مؤلفه‌های یکه بردارهای جهتی  $t$  و  $s$  به صورت زیر تعریف می‌شوند:

$$t_x = \frac{\partial x}{\partial t}, \quad s_x = \frac{\partial x}{\partial s}, \quad t_y = \frac{\partial y}{\partial t}, \quad s_y = \frac{\partial y}{\partial s} \quad (13)$$

مشتقات جهات  $s$  و  $t$  نیز مشابه رابطه (10) به صورت ضمنی گستته می‌شود.

### 3-3- تخمین شارهای جابه‌جایی معادله مونتوم

از میان جملات جابه‌جایی، پخش و فشار، جملات جابه‌جایی پیچیده‌ترین و مؤثرترین رفتار را دارند. به همین دلیل نیز این تحقیق بر مدل‌سازی جملات جابه‌جایی متصرک شده است. از آنجا که نقش جابه‌جایی، انتقال یک خاصیت جریان در میدان حل است، روش‌های بالادست از کارآمدترین روش‌ها در مدل‌سازی آنها به شمار می‌رود [3]. با این حال، روش‌های بالادست معقولاً مستعد تولید پخش کاذب هستند [3]. در ادامه، روابط مربوط به سه روش مرسوم اختلاف نمایی (EDS)، اختلاف بالادست مورب (SUDS) و روش تأثیر فیزیکی (PIS) ارائه و در بخش نتایج در مورد آنها بحث می‌شود.

### 3-1-3- روش اختلاف نمایی (EDS)

برای تخمین سرعت جمله جابه‌جایی معادله مونتوم روی سطح سلول به روش اختلاف نمایی (EDS) از روش وزنی پاتانکار [11] استفاده شده است. برای مثال، در وجه شرقی سلول، داریم:

$$U_e = (0.5 + \alpha_e) U_p + (0.5 - \alpha_e) U_E \quad (14)$$

که در آن،  $\alpha_e$  به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\alpha_e = \text{sign}(\dot{m}_e) \frac{0.5 P e_e^2}{5 + P e_e^2} \quad (15)$$

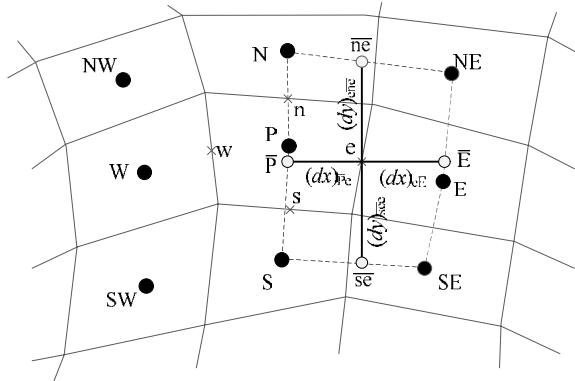


Fig. 3 Parameters affecting velocity Laplace.

شکل ۳ متغیرهای مؤثر در محاسبه لابلس سرعت.

$$\begin{aligned} A_P^v V_P = \sum_P A_{NB}^v V_{NB} + \left(\frac{M_e^o}{\Delta t}\right) V_P^o - \Omega_P \frac{\partial p}{\partial y} \Big|_P - \\ m_e \left(\frac{L_{up}}{\rho V_{tot}}\right) \frac{\partial p}{\partial y} \Big|_e + m_w \left(\frac{L_{up}}{\rho V_{tot}}\right) \frac{\partial p}{\partial y} \Big|_w - \\ m_n \left(\frac{L_{up}}{\rho V_{tot}}\right) \frac{\partial p}{\partial y} \Big|_n + m_s \left(\frac{L_{up}}{\rho V_{tot}}\right) \frac{\partial p}{\partial y} \Big|_s \quad (28) \end{aligned}$$

که در آن،  $A_P^v$  و  $A_P^u$  ضرایب سرعت سلول  $P$  و  $A_{NB}^u$  و  $A_{NB}^v$  ضرایب سرعت سلول های مجاور سلول  $P$  در معادله مونتمونی هستند.

#### 3-4-3- گسسته سازی معادله پیوستگی و ارتباط میدان فشار و سرعت

شکل گسسته معادله پیوستگی به صورت زیر است:

$$\int_{\Omega} \rho \left( \frac{\partial U}{\partial x} + \frac{\partial V}{\partial y} \right) d\Omega = \int_S \rho (U n_x + V n_y) dS =$$

$$\rho (U_e n_{xe} + V_e n_{ye}) A_e - \rho (U_w n_{xw} + V_w n_{yw}) A_w +$$

$$\rho (U_n n_{xn} + V_n n_{yn}) A_n - \rho (U_s n_{xs} + V_s n_{ys}) A_s \quad (29)$$

برای ارتباط میدان فشار و سرعت در معادله پیوستگی از روش میان یابی وزنی فشاری (PWIM) مبتنی بر کار ری و چاو [5] استفاده شده است. در این روش، سرعت سطح سلول از میان یابی سرعت مونتمونی مرکز سلول ها آن به دست می آید که جزئیات آن در کار و کیلیپور و ارمیستون [39] آمده است. شکل نهایی سرعت های معادله پیوستگی به صورت زیر است:

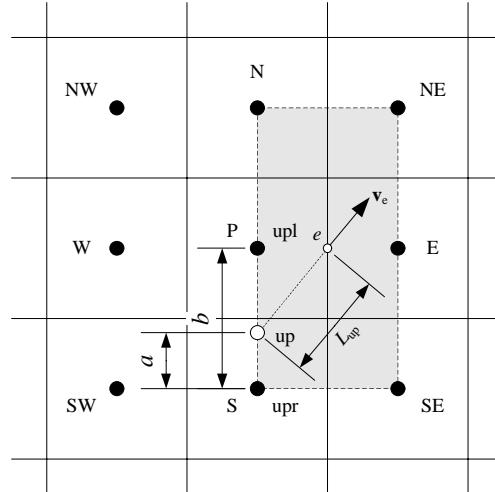
$$U_e = f_e U_p + (1 - f_e) U_E + \left(\frac{M_e^o}{\Delta t}\right) \frac{1}{A_e^u} [U_e^o - f_e U_p^o - (1 - f_e) U_E^o] - \frac{\Omega_e \frac{\partial p}{\partial x}}{A_e^u \frac{\partial x}{\partial y}} \Big|_e + f_e \frac{\Omega_p \frac{\partial p}{\partial x}}{A_p^u \frac{\partial x}{\partial y}} \Big|_p + (1 - f_e) \frac{\Omega_E \frac{\partial p}{\partial x}}{A_E^u \frac{\partial x}{\partial y}} \Big|_E \quad (30)$$

$$V_e = f_e V_p + (1 - f_e) V_E + \left(\frac{M_e^o}{\Delta t}\right) \frac{1}{A_e^u} [V_e^o - f_e V_p^o - (1 - f_e) V_E^o] - \frac{\Omega_e \frac{\partial p}{\partial y}}{A_e^u \frac{\partial y}{\partial x}} \Big|_e + f_e \frac{\Omega_p \frac{\partial p}{\partial y}}{A_p^u \frac{\partial y}{\partial x}} \Big|_p + (1 - f_e) \frac{\Omega_E \frac{\partial p}{\partial y}}{A_E^u \frac{\partial y}{\partial x}} \Big|_E \quad (31)$$

در روابط (30) و (31)، از جملات فشاری ناشی از اعمال روش PIS در معادلات مونتمونی (27) و (28) صرفنظر شده است. اگرچه حذف این جملات تأثیر قابل توجهی بر عملکرد روش PIS نخواهد داشت (چنانکه در بخش نتایج دیده خواهد شد)، به نظر می رسد تأثیراتی بر روند همگرایی دارد؛ به طوری که نوساناتی را در نمودار باقیماندها ایجاد کرده است. یادآوری می شود که برای توسعه حلگر کوپل، جمله فشاری روی سطح روابط (30) و (31) به صورت ضمنی و مطابق با رابطه (10) گسسته شده اند. شکل کلی و گسسته معادله پیوستگی به صورت زیر خواهد بود:

$$A_P^{cp} P_p = \sum A_{NB}^{cu} U_{NB} + \sum A_{NB}^{cv} V_{NB} + \sum A_{NB}^{cp} P_{NB} + b^c \quad (32)$$

که در آن،  $A_P^{cp}$  و  $A_P^{cv}$  ضرایب فشار و سرعت های سلول  $P$  و  $A_{NB}^{cu}$  و  $A_{NB}^{cv}$  ضرایب فشار و سرعت سلول های مجاور سلول  $P$  در معادله مونتمونی و  $b^c$  مقادیر مربوط به جملات صریح معادله هستند. به این ترتیب، دستگاه معادلات 9 نقطه ای حاصل از سه معادله پیوستگی و مونتمونی  $x$  و  $y$  در

Fig. 2 An element constructed from cell centers surrounding the cell face  $e$  of the cell  $P$ , and representation of the skew upwind point for face  $e$ ; here, cell centers  $S$  and  $P$  are the right (upr) and left (upl) points of the upwind point (up), respectively.

شکل ۲ المان تشکیل شده از مرکز سلول حول سطح  $e$  سلول  $P$  و نحوه تعیین نقطه بالادست مورب برای وجه  $e$  در اینجا، مرکز سلول های  $S$  و  $P$  به ترتیب نقاط سمت راست (upr) و چپ (upl) نقطه بالادست (up) هستند.

(18) از شیوه دیگری استفاده شده است. با توجه به نامتعادم و غیریکنواخت بودن شبکه، مشتق دوم سرعت در جهات  $x$  و  $y$  را با استفاده از اختلاف مرکزی زیر، مطابق شکل ۱، می توان گسسته کرد:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \Big|_e = \frac{\alpha_x U_{\bar{P}} + (1 + \alpha_x) U_e + U_{\bar{E}}}{\alpha_x (1 + \alpha_x) (dx)_{\bar{W}e}} \quad (21)$$

$$\frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \Big|_e = \frac{\alpha_y U_{\bar{n}e} + (1 + \alpha_y) U_e + U_{\bar{s}e}}{\alpha_y (1 + \alpha_y) (dy)_{\bar{s}ee}} \quad (22)$$

که در آن

$$U_{\bar{P}} = a_{\bar{P}} U_S + b_{\bar{P}} U_P + c_{\bar{P}} U_N \quad (23)$$

$$U_{\bar{E}} = a_{\bar{E}} U_{SE} + b_{\bar{E}} U_E + c_{\bar{E}} U_{NE} \quad (24)$$

ضرایب  $a_m$  و  $b_m$  میان یابی خطی سرعت بین نقاط مؤثر در شکل ۳ است. مقادیر  $\alpha_x$  و  $\alpha_y$  در روابط (21) و (22) نیز نسبت نایکنواختی شبکه در جهات  $x$  و  $y$  هستند که با توجه به شکل ۳ به صورت زیر تعریف می شوند:

$$\alpha_x = (dx)_{e\bar{E}} / (dx)_{\bar{P}e}, \quad \alpha_y = (dy)_{e\bar{n}e} / (dy)_{\bar{s}ee} \quad (25)$$

با جایگذاری تقریب های (20)، (21) و (22) همراه با تقریب مربوط به گرادیان فشار، در معادله (18) و مرتبه گسسته آن، شکل گسسته ۹ نقطه ای سرعت سطح سلول به صورت کلی زیر در می آید:

$$U_e = (U_{up})_e + \left(\frac{L_{up}}{\rho V_{tot}}\right)_e \sum_P (c_{NB} U_{NB}) + \left(\frac{L_{up}}{\rho V_{tot}}\right)_e \frac{\partial p}{\partial x} \Big|_e \quad (26)$$

که در آن،  $c_{NB}$  ضرایب سرعت مرکز سلول های نه گانه در گیر در محاسبات مربوط به سلول  $P$  هستند. با اجرای همین روند برای سرعت های  $V_n$  و  $U_n$  و  $W_n$  جایگزینی آن ها در معادلات مونتمونی (2) و (3)، شکل کلی معادلات مونتمونی برای روش بالادست PIS به صورت زیر به دست می آید:

$$A_P^u U_p = \sum_P A_{NB}^u U_{NB} + \left(\frac{M_p^o}{\Delta t}\right) U_p^o - \Omega_p \frac{\partial p}{\partial x} \Big|_p - \\ m_e \left(\frac{L_{up}}{\rho V_{tot}}\right)_e \frac{\partial p}{\partial x} \Big|_e + m_w \left(\frac{L_{up}}{\rho V_{tot}}\right)_w \frac{\partial p}{\partial x} \Big|_w - \\ m_n \left(\frac{L_{up}}{\rho V_{tot}}\right)_n \frac{\partial p}{\partial x} \Big|_n + m_s \left(\frac{L_{up}}{\rho V_{tot}}\right)_s \frac{\partial p}{\partial x} \Big|_s \quad (27)$$

با ایجاد ارتباط فیزیکی بسیار دقیق‌تر بین سطح سلول و نقطه بالادست، نسبت به دو روش دیگر حساسیت به تعداد سلول‌ها را تا حد قابل توجهی کاهش دهد. با توجه به این توضیحات، روشن است که دو روش EDS و SUDS برای دستیابی با حداقل نزدیک‌شدن به جواب درست (ویژه در اعداد رینولز بسیار بالا) نیازمند شبکه‌ای به مراتب ریزتر از روش PIS هستند که به طور طبیعی مورد هدف این پژوهش نیست. از این رو، سعی شده است برای مقایسه بین نتایج، از شبکه مطلوب روش PIS برای دو روش دیگر نیز استفاده شود؛ گرچه در مورد روش EDS گاهی لزوم همگرایی حل سبب شده تا از شبکه ریزتری استفاده شود. این موضوع در بخش بررسی روند همگرایی بیشتر توضیح داده خواهد شد.

#### 4-1-2- روند همگرایی

تأثیر اندازه شبکه بر روند همگرایی حل جریان حفره در اعداد رینولز 1000، 3200 و 7500 در شکل 6 نشان داده شده است. مقدار باقیماندها در این شکل مربوط به معادله پیوستگی است و به صورت زیر محاسبه می‌شود:

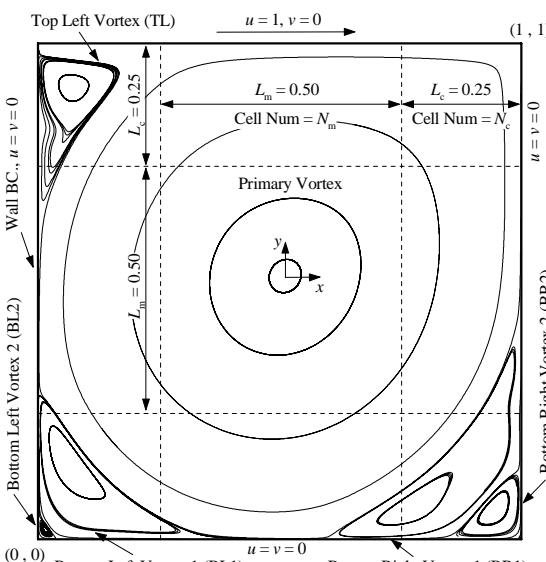


Fig. 4 Lid-driven cavity flow field, boundary conditions, grid zones, and its dominant flow structures.

شکل 4 میدان جریان دورن حفره، شرایط مرزی، ناحیه‌بندی شبکه و ساختارهای جریان.

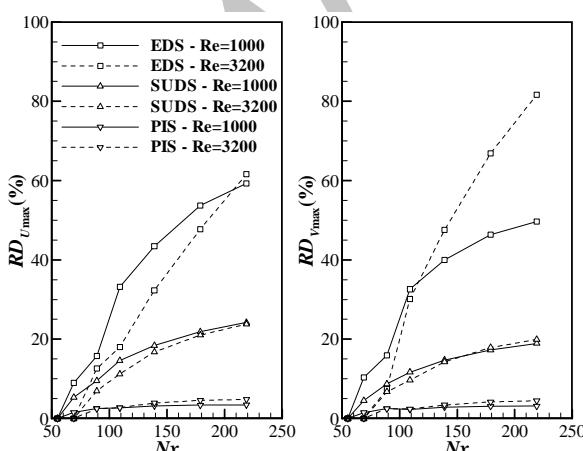


Fig. 5 The grid dependency study in lid-driven cavity flow according to maximum  $u$  and  $v$  velocities at mid sections for  $Re = 1000$  and  $3200$ .

شکل 5 بررسی استقلال حل از شبکه در جریان حفره براساس سرعت بیشینه افقی و عمودی مقاطع میانی جریان حفره در دو عدد رینولز 1000 و 3200.

یک شبکه هم‌مرکز و یک حلگر کوپل تشکیل و حل می‌شود.

#### 4- نتایج و بحث

در این بخش به ارائه نتایج پیاده‌سازی الگوریتم مورد نظر برای دو هندسه حفره با دیواره متحرک فوقانی و پله معکوس پرداخته می‌شود. ماهیت این دو جریان در اعداد رینولز مورد نظر، پایا است. از این رو، اگرچه الگوریتم پیشنهادی این مقاله در حالت کلی و گذرا تنظیم و ارائه شده است، به دلیل ماهیت پایا بودن مسائل مورد نظر، در روند حل از گام زمانی بی‌نهایت ( $\Delta t = 1E8$ ) استفاده شده است و عمل جملات زمانی بی‌اثر شده‌اند. با توجه به استفاده از حلگر کاملاً ضمنی، از هیچ ضریب تخفیفی استفاده نشده است.

#### 4-1- جریان داخل حفره

میدان جریان داخل حفره به همراه شرایط مرزی، تقسیم‌بندی شبکه‌ای و نیز ساختارهای جریانی حاکم بر آن در شکل 4 نشان داده است. میدان جریان شامل مربعی به ضلع واحد است که در سه ضلع پایین، چپ و راست به دیواره ساکن و در ضلع بالا به دیواره‌ای با سرعت افقی  $u = 0$  و سرعت عمودی  $v = 0$  محصور می‌شود. همان‌طور که در شکل 4 دیده می‌شود، ساختارهای اصلی جریان شامل یک گردابه اصلی در میانه میدان و چند گردابه فرعی در سه گوشه آن می‌شود. گردابه‌های فرعی پایین سمت راست، با حروف مخفف BR1 و BR2 و گردابه‌ای فرعی پایین سمت چپ، با حروف مخفف BL1 و BL2، و گردابه بالا سمت چپ نیز با حروف TL از هم متمایز شده‌اند. البته همه این ساختارها الزاماً در تمام رینولزها وجود ندارد که توضیح بیشتر در این زمینه در بخش تحلیل نتایج جریان حفره خواهد آمد. شبیه‌سازی‌های مورد نظر در این تحقیق شامل 6 عدد رینولز نسبتاً بالا (400 و 1000)، بالا (3200 و 5000) و خیلی بالا (7500 و 10000) می‌شود. نتایج این بخش با کار گیا و همکاران [40] مقایسه شده است.

#### 4-1-1- شبکه محاسباتی و استقلال حل از شبکه

برای تولید شبکه نیز با توجه به حساسیت گردابه‌های فرعی، میدان جریان به سه بخش در دو جهت  $x$  و  $y$  تقسیم شده است: دو بخش کناری به طول هر کدام  $L_c = 0.25$  و یک بخش میانی به طول  $L_m = 0.5$ . تعداد تقسیمات در بخش‌های کناری با هم برابر است و تعداد تقسیمات میانی نیز بین 1.2 تا 1.7 برابر هر بخش کناری است. این تقسیم‌بندی میدان امکان ریزکردن شبکه در نواحی گردابه‌ها و تسخیر بهتر این ساختارهای جریان را فراهم می‌سازد.

موضوع قابل توجه درباره این سه روش، میزان وابستگی یا حساسیت آن‌ها به شبکه محاسباتی است. مطالعات استقلال حل از شبکه برای دو عدد رینولز 1000 و 3200 برای دو سرعت بیشینه افقی و عمودی در مقاطع میانی حفره در شکل 5 نشان داده شده است. شبکه پایه برای عدد رینولز 1000، شبکه 55×55 و برای رینولز 3200، شبکه 69×69 است. در این نمودار، میزان تغییرات نسبت به شبکه پایه و به صورت زیر محاسبه شده است:

$$DR(\%) = 100 \times (\varphi - \varphi_0) / \varphi_0 \quad (33)$$

که در آن،  $\varphi$  سرعت بیشینه افقی ( $U_{max}$ ) یا عمودی ( $V_{max}$ ) در شبکه‌های مختلف،  $\varphi_0$  همین کمیت‌ها در شبکه پایه و  $DR$  میزان تغییرات نسبی این کمیت‌ها بر حسب درصد است. براساس شکل 5، تغییرات نسبی در روش EDS به شکل خطی رو به افزایش است و محدوده تغییرات آن در ریزترین شبکه به حدود 60% نیز می‌رسد. این تغییرات در روش SUDS شبیه ملایم‌تری دارد و حدکثر به 20% می‌رسد. اما در روش PIS شبیه تغییرات بشدت پایین‌تر است و در ریزترین شبکه نیز کمتر از 5% است. به بیان دیگر، روش PIS توانسته است

#### 4-1-4 اثر شبکه نامتعامد

پیش از ادامه بحث درباره نتایج جریان حفره در شبکه متعامد، برای ارزیابی عملکرد روش‌های بالادست مورد نظر در شبکه نامتعامد، نمودارهای سرعت مربوط به دو عدد رینولذ 3200 و 7500 در شبکه‌ای مطابق شکل 8 (الف) استخراج شد. همان‌طور که از شکل 8 (ب) و (پ) برمی‌آید، روش PIS عملکرد خود را در شبکه نامتعامد نیز به خوبی حفظ کرده و نتایجی بسیار نزدیک به نتایج گیا و همکاران [40] بدست آورده است. البته، با توجه به رعایت اثر نامتعامد و غیریکنواخت بودن شبکه در روند گسترش سازی، نتایج دو روش PIS و EDS نیز چندان دورتر از نتایج شبکه متعامد نیست.

#### 4-1-5 خطوط جریان و گردابه‌های میدان

خطوط جریان حفره برای اعداد رینولذ مختلف در شکل 9 نشان داده شده است. مهمترین نکته‌ای که از این شبکه‌ها قابل برداشت است، تشکیل شدن یا نشدن گردابه‌های فرعی میدان (بویژه گردابه‌های TL و BL2 و BR2) در روش‌های بالادست مختلف است. به طور کلی، در روش EDS به دلیل پخش کاذب بسیار زیاد، اندازه گردابه‌های گوشه میدان نسبت به دو روش دیگر بسیار کوچک‌تر است؛ حتی در عدد رینولذ 3200 گردابه TL و در اعداد رینولذ 5000 به بالا، گردابه‌های BL2 و BR2 تشکیل نشده و یا بسیار ضعیفتر از حد انتظار هستند. این وضعیت در روش SUDS کمی بهبود یافته، ولی همچنان اختلاف آن با روش PIS قابل توجه است. در مقابل، روش PIS توانسته است کلیه گردابه‌های میدان را به شکلی مناسب و واضح تفسیر کند. برای ارزیابی کمی و کیفی نحوه تفسیر گردابه‌ها، مختصات مرکز گردابه‌های میدان در روش‌های مختلف و کلیه اعداد رینولذ استخراج و در شکل 10 با نتایج گیا و همکاران [40] مقایسه شده است. بررسی این نمودارها نیز تطبیق بسیار خوب نتایج روش PIS و اختلاف قابل ملاحظه دو روش EDS و SUDS نسبت به مرجع را نشان می‌دهد.

#### 4-2-1-4 جریان گذرنده از روی پله

4-2-1-4 میدان جریان، شرایط مرزی و ساختارهای جریانی حاکم میدان جریان گذرنده از روی پله به همراه شرایط مرزی، تقسیم‌بندی شبکه‌ای و ساختارهای جریانی حاکم بر آن در شکل نشان داده شده است. میدان جریان شامل مستطیلی به ارتفاع  $H$  و طول  $30H$  است که در دو ضلع پایین و بالا به دیواره ساکن با شرط مرزی بدون لغزش محصور است. ضلع سمت چپ میدان دارای دو شرط مرزی دیواره غیرلغزشی در نیمه پایین و جریان ورودی با توزیع سهموی در نیمه بالا است. ضلع سمت راست نیز به شرط مرزی خروجی میدان با

$$Res_{\text{tot}}^c = \min(Res_{\text{Cell}}^c) \quad (34)$$

مقدار باقیمانده معادله پیوستگی در هر سلول است که با استفاده از مقدار نرمال اختلاف سمت راست و چپ رابطه (32) به صورت زیر محاسبه می‌شود:

$$Res_{\text{Cell}}^c = \frac{A_p^{\text{cp}} P_p - (\sum A_{NB}^{\text{cu}} U_{NB} + \sum A_{NB}^{\text{cv}} V_{NB} + \sum A_{NB}^{\text{cp}} P_{NB} + b^c)}{A_p^{\text{cp}} P_p} \quad (35)$$

با توجه به این نمودارها به چند نکته اصلی درباره این سه روش می‌توان اشاره کرد. نخست آنکه نرخ همگرایی در روش EDS بویژه در اعداد رینولذ بالا بشدت به اندازه شبکه بستگی دارد؛ به طوری که در اعداد رینولذ 3200 و 7500، تنها در ریزترین شبکه همگرایی حاصل می‌شود. نکته دوم، نرخ همگرایی نسبتاً کمتر روش PIS نسبت به روش SUDS است که آن هم می‌تواند به دلیل به کارگیری تغییرات فشار در روش بالادست PIS باشد که سرعت همگرایی را کمی کاهش می‌دهد. نکته سوم، لزوم ریزتر شدن شبکه در همه روش‌ها با بالا رفتن عدد رینولذ است. البته، این تعداد سلول نسبت به کار گیا و همکاران [40] که حدود 129×129 برای اعداد رینولذ 1000 و 3200 و 257×257 برای اعداد رینولذ 5000 تا 10000 است، بسیار کمتر است. نکته پایانی، روند نوسانی نمودار همگرایی در روش PIS است که به نظر می‌رسد به حذف جملات فشار ناشی از روش PIS در معادله پیوستگی مرتبط باشد.

#### 4-3-3 نمودار سرعت

شکل 7 توزیع سرعت‌های افقی و عمودی در مقاطعه میانی حفره را برای شش عدد رینولذ مورد نظر و سه روش بالادست نشان می‌دهد. از این نتایج به خوبی می‌توان دقت روش PIS در تخمین سرعت نسبت به دو روش EDS و SUDS را مشاهده کرد. همان‌طور که در مقدمه اشاره شد، روش EDS در جریان‌هایی که خطوط جریان با شبکه همراستا نباشند، دچار پخش کاذب می‌شود. جریان درون حفره نیز نمونه‌ای از این نوع جریان است که بخش اعظمی از میدان جریان آن چنین ویژگی را دارد. از این رو، بویژه در اعداد رینولذ بالا، سرعت دیده می‌شود، اثر پخش کاذب در این روش، بویژه در اعداد رینولذ بالا، به‌وضوح دیده می‌شود. روش SUDS نیز با آنکه شرایط نسبتاً بهتری از روش EDS دارد، اختلاف آن با نتایج گیا و همکاران [40] بسیار زیاد است. این موضوع نشانه آنست که روش بالادست مورب SUDS با یک نقطه در بالادست چندان نمی‌تواند دقت لازم را فراهم کند و حداقل نیازمند دو نقطه در بالادست، یا استفاده از تمهداتی چون میانگین وزنی جرمی [31-29] است. در مقابل، روش PIS توانسته است کارایی خود را به خوبی تا اعداد رینولذ بسیار بالا 7500 و 10000 نیز حفظ کند.

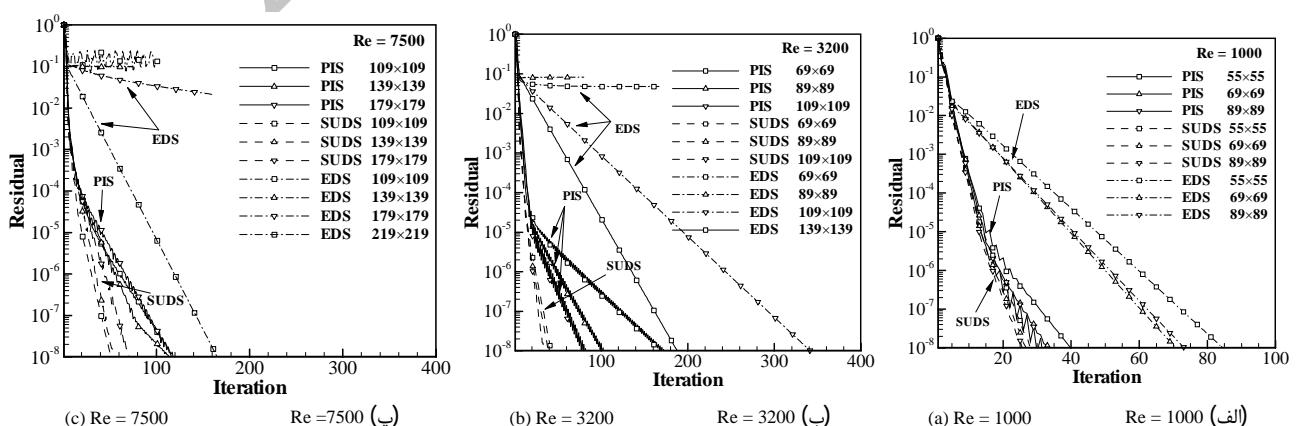


Fig. 6 Convergence histories of various upwinding schemes in lid-driven cavity flow at different Reynolds numbers and grid sizes.

شکل 6 روند همگرایی حل جریان درون حفره برای روش‌های بالادست متفاوت در اعداد رینولذ و شبکه‌های مختلف.

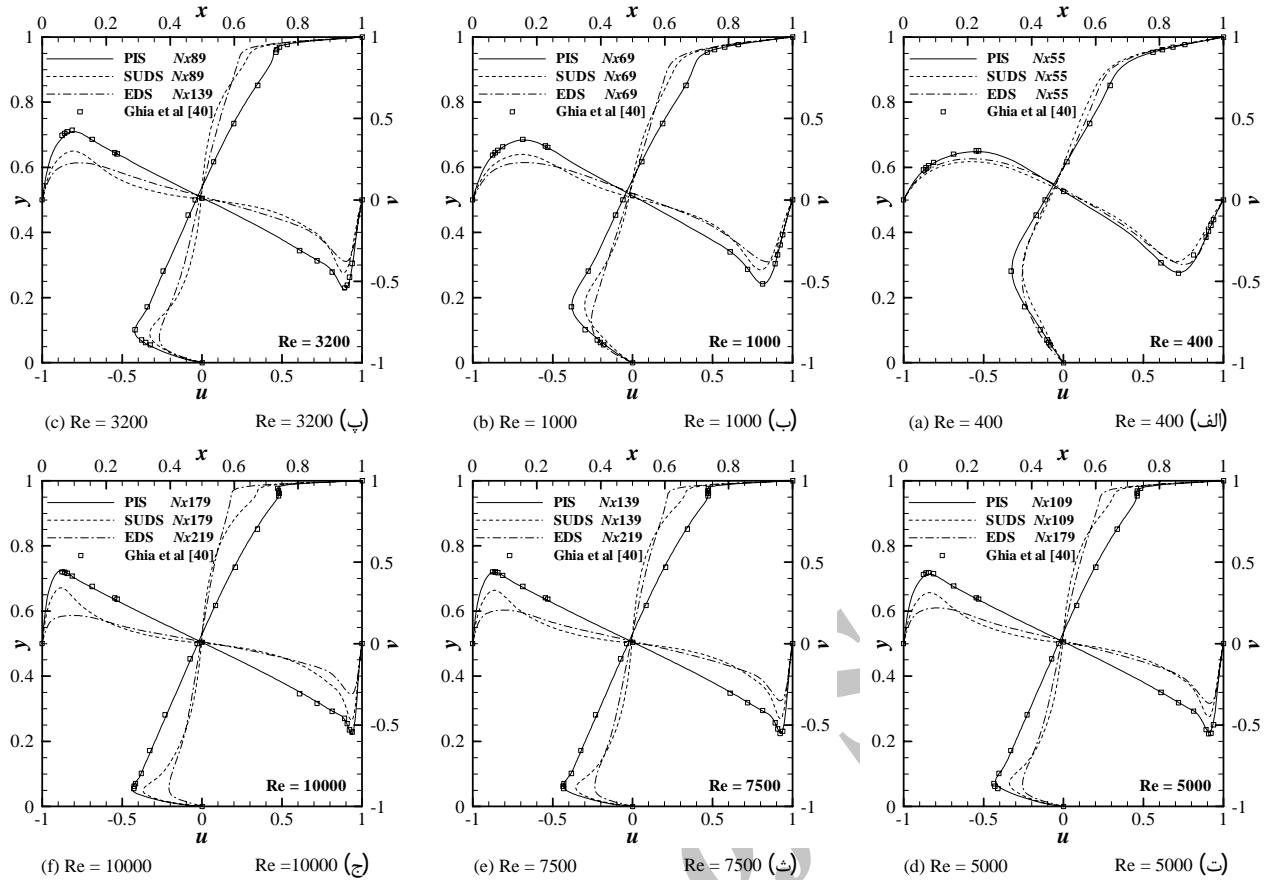


Fig. 7 Velocity profiles in lid-driven cavity flow at mid sections for various upwinding schemes.

شکل 7 توزیع سرعت جریان درون حفره در مقطع میانی برای روش‌های بالادست مختلف.

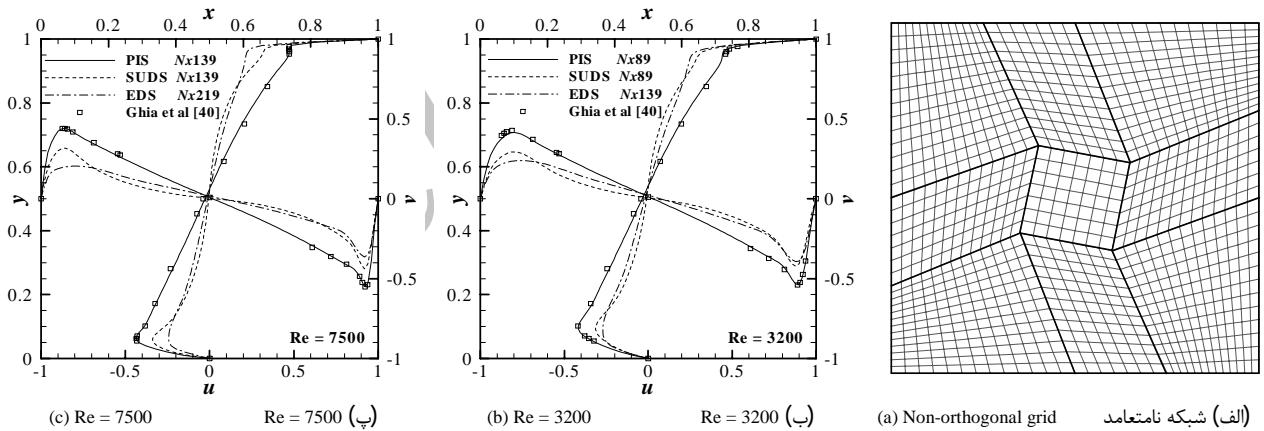


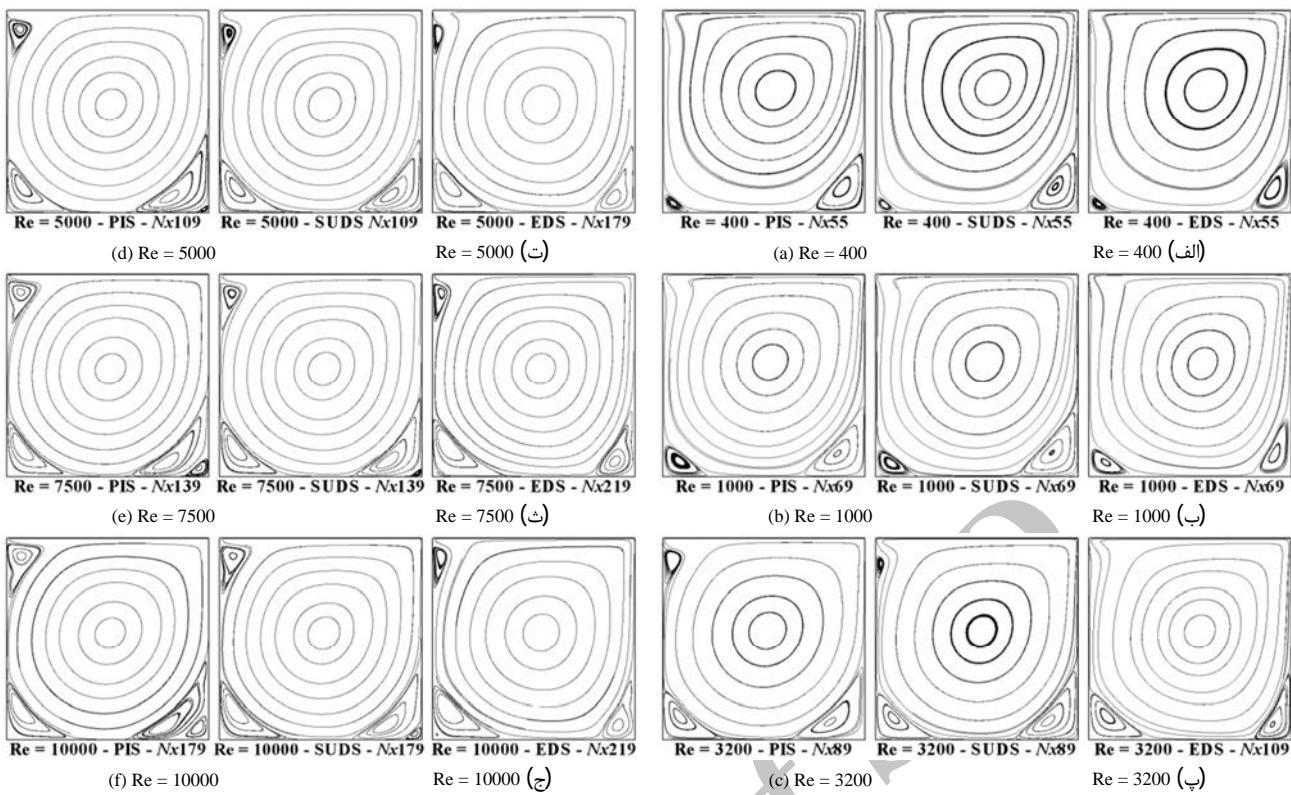
Fig. 8 Evaluation of the various upwinding schemes in lid-driven cavity flow with non-orthogonal grid at Re = 3200 and Re = 7500.

شکل 8 ارزیابی روش‌های بالادست مختلف در جریان حفره با شبکه نامتعامد در اعداد رینولدز 3200 و 7500.

بخش سرعت، فشار و ابعاد گردابهها با کار گارتلینگ [41] مقایسه شده است.

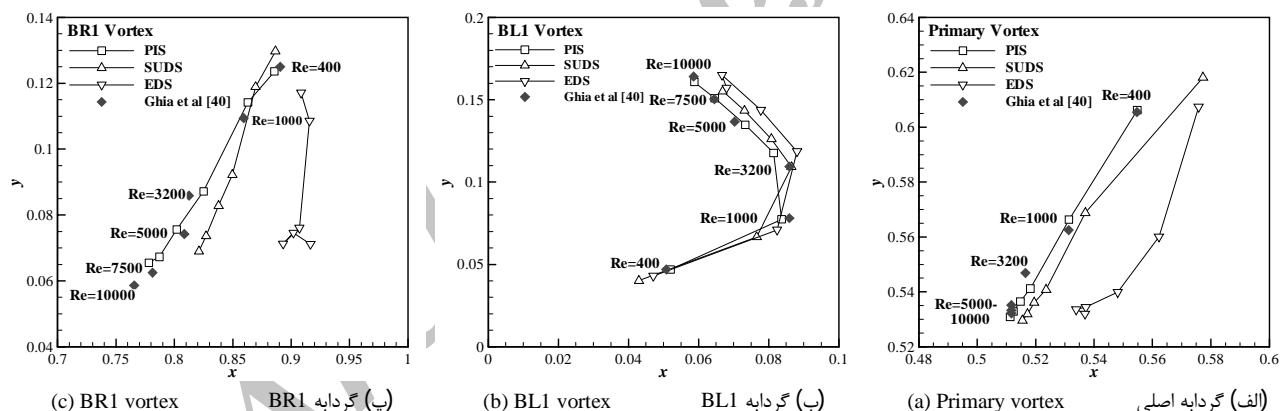
**4-2-2- شبکه محاسباتی و استقلال حل از شبکه**  
برای مطالعه استقلال حل از شبکه، با توجه به حساسیت و وسعت گردابه‌های حاکم، میدان جریان به دو بخش در جهت  $x$  تقسیم شده است: بخش اول به طول  $L_1 = 12H$  در سمت چپ و بخش دوم به طول  $L_2 = 18H$  در سمت راست. این تقسیم‌بندی طولی میدان امکان تمرکز بر ناحیه حساس میدان و جلوگیری از افزایش بی‌رویه اندازه شبکه را فراهم

فرض گرادیان سرعت صفر و فشار معین اختصاص دارد.  
عدد رینولدز برای این جریان با رابطه  $Re = \rho U_{ave} H / \mu$  تعریف می‌شود که در آن،  $U_{ave}$  سرعت میانگین جریان ورودی است. با توجه به عدد رینولدز بالای 800 برای این میدان جریان، یک گردابه در مجاورت دیوارهای پایین و چپ و گردابه دیگری در مجاورت دیواره بالا تشکیل می‌شود که به ترتیب با حروف LW و UW از هم متمایز شده‌اند. این گردابه‌ها در مجموع حدود  $10H$  پایین‌دست ورودی را پوشش می‌دهند و از این رو، طول میدان به اندازه‌ای بلند ( $30H$ ) انتخاب شده است که شرایط مرزی خروجی ذکر شده در بالا قابل پذیرش باشد. نتایج این بخش در سه



شکل ۹ خطوط جریان درون حفره برای روش‌های بالادست متفاوت در اعداد رینولدز مختلف.

شکل ۹ خطوط جریان درون حفره برای روش‌های بالادست متفاوت در اعداد رینولدز مختلف.



شکل ۱۰ مختصات نقاط مرکز گردابه‌های جریان درون حفره در اعداد رینولدز و روش‌های بالادست مختلف.

شکل ۱۰ مختصات نقاط مرکز گردابه‌های جریان درون حفره در اعداد رینولدز و روش‌های بالادست مختلف.

تعداد سلول‌ها بسیار ناچیز (کمتر از ۰.۱٪) است، اما در مورد سرعت عمودی حساسیت بسیار بیشتر (حدود ۱۰-۵۰٪) است. با توجه به این نمودار، شبکه  $122 \times 240$  به عنوان شبکه نهایی برای شبیه‌سازی جریان انتخاب شد. توجه شود که منظور از ۲۴۰ در این شبکه، مجموع ۱۸۰ سلول در طول  $L_1$  و ۶۰ سلول در طول  $L_2$  مطابق شکل ۱۱ است.

#### ۴-۳-۲-روندهمگرایی

شکل ۱۳ روند همگرایی روش‌های بالادست مختلف را در جریان گذرنده از روی پله و برای شبکه‌های مختلف نشان می‌دهد. در این شکل تعداد سلول‌ها در راستای  $x$  ثابت ( $Nx = 240$ ) فرض شده و فقط تعداد سلول‌ها در راستای  $y$  تغییر می‌کند. همان‌طور که ملاحظه می‌شود، نرخ همگرایی روش EDS حدود نصف نرخ همگرایی دو روش SUDS و PIS است. ضمن اینکه در تعداد تقسیمات  $Ny = 62$

می‌سازد. در بخش دوم که در پایین‌دست گردابه‌ها قرار گرفته و بیشتر نقش رسیدن به جریان کاملاً توسعه‌یافته را دارد، تعداد تقسیمات ثابت ( $Nx_1 = 60$ ) است و اندازه آن‌ها هم به تدریج در جهت خروجی میدان افزایش می‌یابد؛ ولی در بخش اول که کانون فعالیت گردابه‌های جریان است، سه توزیع یکنواخت با تقسیمات طولی متفاوت ( $Nx_2 = 120, 180, 240$ ) در نظر گرفته شده است. تقسیم‌بندی میدان در راستای  $y$  نیز یکنواخت با تقسیم‌بندی‌های  $Ny = 62, 92, 122, 152$  است.

مطالعه استقلال حل از شبکه در جریان گذرنده از روی پله روی دو پارامتر سرعت بیشینه افقی و عمودی در مقطع  $x = 7H$  انجام و نتایج آن برای روش PIS در شکل ۱۲ نشان داده شده است. در این نمودار، میزان تغییرات نسبت به شبکه پایه ( $62 \times 180$ ) از همان رابطه (۳۳) محاسبه شده است. همان‌طور که در شکل ۱۲ دیده می‌شود، حساسیت سرعت افقی به

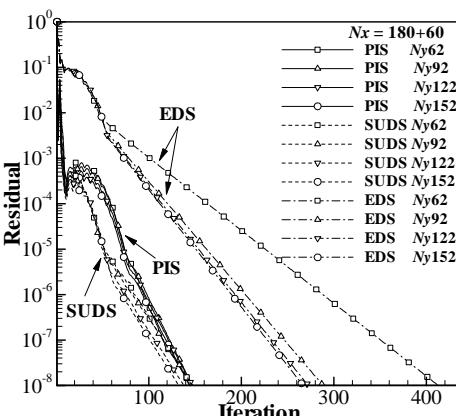


Fig. 13 Convergence histories of various upwind schemes in BFS flow.

شکل 13 روند همگرایی روش‌های بالادست مختلف در جریان گذرنده از روی پله.

پیش‌بینی آن از جهت جریان نیز نادرست است. به طور طبیعی، این اختلاف در نمودار فشار نیز وجود دارد. از سوی دیگر، نتایج دو روش SUDS و PIS بسیار به هم نزدیک است و تطابق خوبی هم با نتایج گارتلینگ [41] نشان می‌دهند. البته، این تطابق برای روش PIS بهتر از SUDS است. در نمودار فشار دیوارهای پایین و بالای میدان PIS نیز اختلاف روش EDS نسبت به دو روش دیگر مشهود است. ضمن اینکه روش PIS هم نسبت به روش SUDS تطبیق بهتری با نتایج گارتلینگ [41] (بويژه در نواحی اکسترم فشارها) دارد.

#### 4-5- خطوط جریان و گردابهای میدان

شکل 15 خطوط جریان و گردابهای حاکم بر میدان جریان گذرنده از روی پله را در سه روش بالادست نشان می‌دهد. به لحاظ ظاهری، ابعاد گردابهای و موقعیت آغاز و پایان آن‌ها در روش EDS نسبت به دو روش دیگر کوچکتر و عقب‌تر است؛ اما تفاوت قابل توجهی بین دو روش SUDS و PIS در شکل گیری گردابهای دیده نمی‌شود. موقعیت مرکز و ابعاد گردابهای دیوارهای پایین و بالا و مقایسه آن‌ها با نتایج گارتلینگ [41] در جدول 1 آمده است. اعداد این جدول نیز حاکی از نتایج ضعیف‌تر روش EDS بويژه درباره موقعیت طولی مرکز و ابعاد گردابهای است. درباره روش‌های SUDS و PIS نیز نتایج گردابه دیواره پایین (LW) (بسیار به هم نزدیک است؛ ولی در گردابه دیواره بالا (UW)، نتایج روش PIS بويژه درباره طول گردابه، بسیار بهتر از نتایج روش SUDS است.

#### 5- نتیجه‌گیری

روش بالادست ضمی مبتنی بر فیزیک جریان (PIS) در پژوهش‌های متعددی در روش‌های المان محدود برپایه حجم کنترل (FVBFEM) روی انواع شبکه‌های باسازمان و بی‌سازمان مربعی و مثلثی ارزیابی و توسعه داده شده است. در پژوهش حاضر، این رهیافت بر روی روش حجم کنترل مرکزسالوی با یک حلگر کوپل نیز توسعه یافته و نتایج آن با دو دسته دیگر از روش‌های مرسوم بالادست، یعنی روش

Table 1 The length and coordinates of the center of the lower and upper vortices in backward-facing step flow.

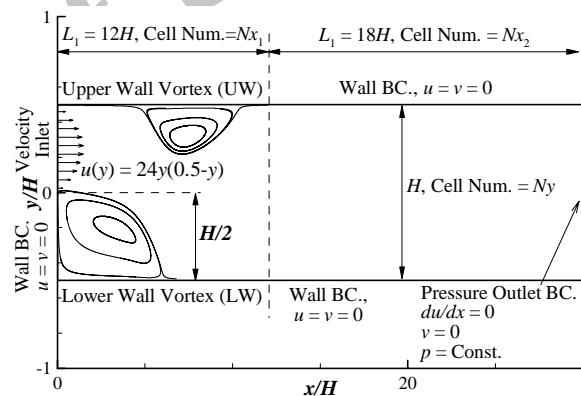
جدول 1 مختصات مرکز و طول گردابهای پایین و بالا در جریان گذرنده از روی پله.

PIS	SUDS	EDS	گارتلینگ			[41]
			PIS	SUDS	EDS	
1.0%	1.0%	1.3%	3.385	3.385	3.392	3.350
2.2%	2.5%	5.1%	-0.204	-0.205	-0.210	-0.200
-0.5%	-0.5%	-7.1%	6.072	6.070	5.669	6.100
0.4%	0.2%	-5.7%	7.429	7.417	6.981	7.400
4.8%	5.2%	0.2%	0.314	0.316	0.301	0.300
0.3%	1.5%	-4.0%	5.648	5.716	5.402	5.630

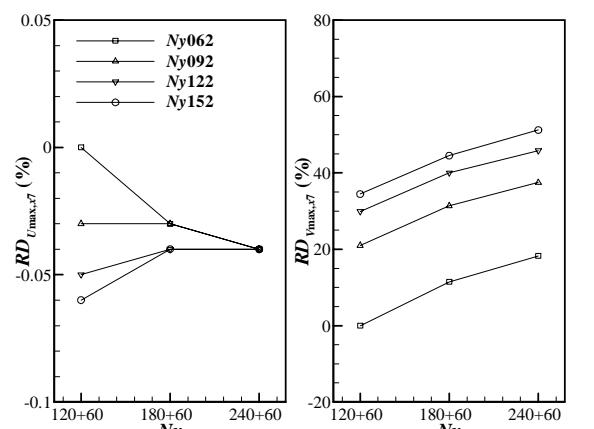
خر همگرایی روش EDS بسیار کنتر است. بررسی میدان جریان برای این تعداد سالوی در روش EDS (که البته در اینجا آورده نشده) نشان داد که اساساً میدان جریان آنچنان که مورد انتظار بود، توسعه نیافته بود و گردابهای هم از نظر اندازه و هم از نظر موقعیت تشکیل شدن، بسیار دورتر از شرایط مورد انتظار بودند. به بیان دیگر، در اعداد رینولدز بالا، روش EDS برای دستیابی به حداقل جواب مورد انتظار، نیازمند شبکه‌ای ریزتر از دو روش دیگر است و از این نظر بشدت وابسته به اندازه شبکه است. این موضوع، مؤید این نکته است که ریزکردن شبکه راهکاری برای کاهش پخش کاذب است؛ گرچه از نظر محاسباتی می‌تواند هزینه‌های زیادی در بی داشته باشد. در مقابل، دو روش بالادست SUDS و PIS از نظر نرخ همگرایی بسیار شبیه به هم عمل می‌کنند؛ ضمن اینکه وابستگی آن‌ها، بويژه روش PIS به اندازه شبکه نیز کمتر از روش EDS است.

#### 4-2-4- نمودارهای سرعت و فشار

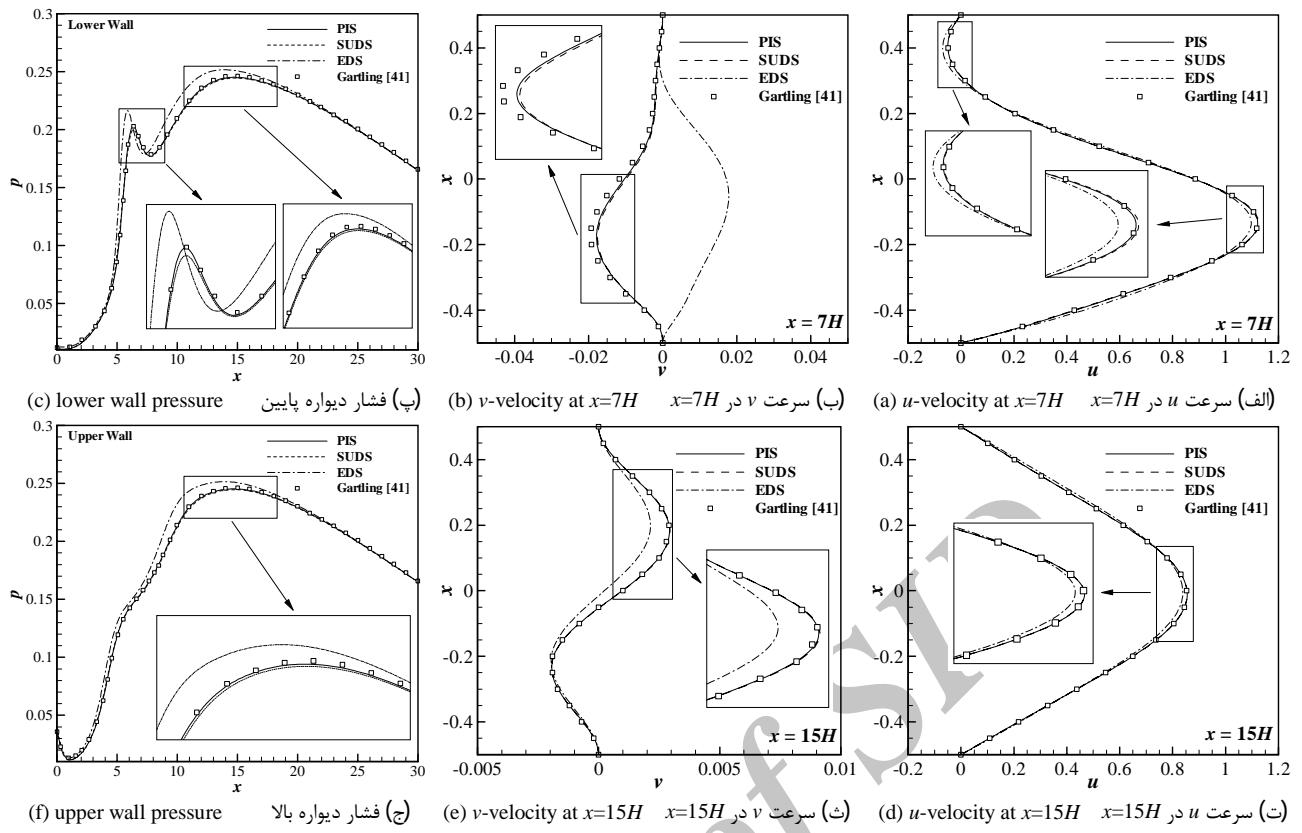
نمودارهای سرعت میدان در دو مقطع  $x = 7H$  و  $x = 15H$  و فشار دیوارهای پایین و بالا برای سه روش بالادست در شکل 14 نشان داده شده است. با یک نگاه کلی به نتایج این نمودارها می‌توان اختلاف قابل توجه روش EDS با نتایج گارتلینگ [41] نسبت به دو روش دیگر را به خوبی دریافت. در سرعت افقی « $x$ » این اختلاف در سرعت‌های بیشینه و کمینه، بويژه در مقطع  $x = 7H$  بیشتر نمود پیدا می‌کند. در سرعت افقی « $y$ » نتایج روش EDS بسیار نامیدکننده است، به طوری که اساساً



شکل 11 میدان جریان گذرنده از روی پله، شرایط مرزی، ناحیه‌بندی شبکه‌ای و ساختارهای جریانی حاکم بر آن.

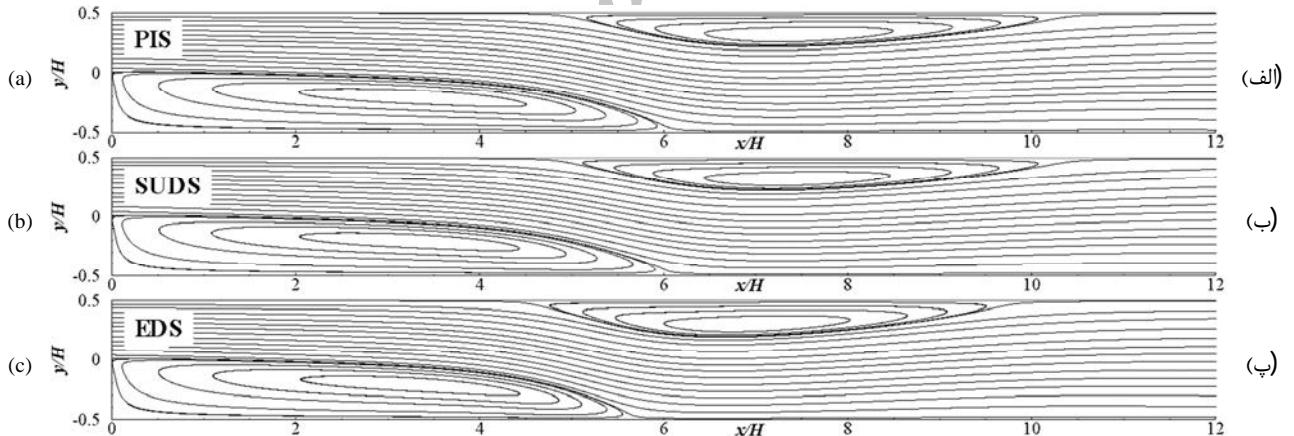


شکل 12 بررسی استقلال حل از شبکه در جریان گذرنده از روی پله در روش PIS براساس سرعت بیشینه در  $x = 7H$ .



**Fig. 14** Velocity profiles at  $x = 7H$  and  $x = 15H$  and pressure profiles on the lower and upper walls in backward-facing step for various upwinding schemes.

شکل 14 توزیع سرعت جریان گذرنده از روی پله در مقاطع  $x = 7H$  و  $x = 15H$  و فشار دیواره‌های پایین و بالا در روش‌های بالادست مختلف.



**Fig. 15** Streamlines and vortices downstream of the backward-facing step for various upwinding schemes.

شکل 15 خطوط جریان و موقعیت گردابهای ایجادشده در پایین دست جریان گذرنده از روی پله در روش‌های بالادست مختلف.

در اعداد رینولدز بالا، بولیه در جریان حفره، برخوردار نیست. البته، دقیق نتایج روش EDS در جریان گذرنده از روی پله بهتر بود. علت این موضوع نیز وضعیت حادتر هر دو عامل عدد رینولدز و ناهمراستایی خطوط جریان و شبکه در جریان حفره نسبت به جریان پله است. ب) سرعت همگرایی روش EDS نسبت به دو روش دیگر کندتر و البته، وابستگی آن به اندازه شبکه بیشتر بود؛ به طوری که در جریان حفره، روش EDS در شبکه‌های هماندازه با روش‌های PIS و SUDS همگرای شده یا اختلاف میدان جریان حاصل از آن با این دو روش بسیار زیاد بود. پ) بررسی خطوط جریان و ساختارهای گردابهای جریان حفره در روش EDS نیز نشان داد که به دلیل شدت پخش کاذب، گردابهای بسیار کوچکتر از حد مورد انتظار هستند و در برخی موارد، گردابهای فرعی تشکیل نمی‌شوند؛

اختلاف نمایی (EDS) و روش اختلاف بالادست مورب (SUDS) مقایسه شد. برای ارزیابی عملکرد این سه روش از جریان درون حفره و جریان پله معکوس در اعداد رینولدز بالا استفاده شد. این دو جریان از یک سو به دلیل بالا بودن عدد رینولدز و از سوی دیگر وجود گردابهایی که خلط جریان آنها با شبکه همراستایی نیست، هر دو ویژگی تشیدکننده پخش کاذب در روش‌های بالادست را دارا هستند. میدان جریان حفره در 6 عدد رینولدز نسبتاً بالا (1000)، بالا (3200) و خیلی بالا (5000 و 10000) و میدان جریان پله در عدد رینولدز 800 حل و نتایج آنها به ترتیب با کار گیا و همکاران [40] و گارتلینگ [41] مقایسه گردید. نتایج حاصل از شبیه‌سازی‌ها حاوی نکات متعددی بود که مهمترین آنها عبارتند از: الف) نتایج روش EDS از دقیق خوبی

## زیرنویس‌ها

سطح شرقی سلول	E
نقطه بالادست	up
سمت راست و چپ نقطه بالادست	upr, upl

## 7- مراجع

- [1] G. D. Raithby, K. E. Torrance, Upstream weighted differencing schemes and their application to elliptic problems involving fluid flow, *Computers and Fluids*, Vol. 8, No.12, pp. 191–206, 1974.
- [2] A. W. Date, Complete pressure correction algorithm for solution of incompressible Navier-stokes equation on a non-staggered grid, *Numerical Heat Transfer, Part B*, Vol. 29, No. 4, pp. 441–458, 1996.
- [3] S.V. Patankar, *Numerical Heat Transfer and Fluid Flow*, Series in Computational Methods in Mechanics and Thermal Sciences. McGraw-Hill: New York, pp. 83-120, 1980.
- [4] A. J. Chorin, A numerical method for solving incompressible viscous flow problems, *Journal of Computational Physics*, Vol. 2, No. 1, pp. 12–26, 1967.
- [5] C. M. Rhie, W. L Chow, Numerical study of the turbulent flow past an airfoil with trailing edge separation, *AIAA Journal*, Vol. 21, No. 11, pp. 1525–1532, 1983.
- [6] C. Prakash, S. V. Patankar, A control-volume based finite-element method for solving the Navier-Stokes equations using equal-order velocity-pressure interpolation, *Numerical Heat Transfer*, Vol. 8, No. 3, pp. 259–280, 1985.
- [7] G. E. Schneider, S. M. H. Karimian, Advances in control-volume based finite-element methods for compressible flows, *Computational Mechanics*, Vol. 14, No. 5, pp. 1–16, 1994.
- [8] S. M. H. Karimian, G. E. Schneider, Pressure-based computational method for compressible and incompressible flows, *Journal of Thermophysics and Heat Transfer*, Vol. 8, No.2, pp. 267–274, 1994.
- [9] A. Ashrafizadeh, B. Alinia, P. Mayeli, A new co-located pressure-based discretization method for the numerical solution of incompressible Navier-Stokes equations, *Numerical Heat Transfer, Part B: Fundamentals*, Vol. 67, No. 6, pp. 563-589, 2015.
- [10] D. B. Spalding, A novel finite difference formulation for differential expressions involving both first and second derivatives, *International Journal for Numerical Methods in Engineering*, Vol. 4, No. 4, pp. 551-559, 1972.
- [11] S. V. Patankar, A calculation procedure for two-dimensional elliptic situations, *Numerical heat transfer*, Vol. 4, No. 4, pp. 409-425, 1981.
- [12] G. D. Raithby, P. F. Galpin, J. P. Van Doormaal, Prediction of heat and fluid flow in complex geometries using general orthogonal coordinates, *Numerical Heat Transfer, Part A: Applications*, Vol. 9, No. 2, pp. 125-142, 1986.
- [13] B. P. Leonard, A stable and accurate convective modeling procedure based on quadratic upstream interpolation, *Computer Methods in Applied Mechanics and Engineering*, Vol. 19, No. 1, pp. 59–98, 1979.
- [14] T. Han, J. A. C. Humphrey, B. E. Launder, A comparison of hybrid and quadratic-upstream differencing in high Reynolds number elliptic flows, *Computer Methods in Applied Mechanics and Engineering*, Vol. 29, No. 1, pp. 81-95, 1981.
- [15] A. Pollard, A. L. W. Siu, The calculation of some laminar flows using various discretisation schemes, *Computer Methods in Applied Mechanics and Engineering*, Vol. 35, No. 3, pp. 293-313, 1982.
- [16] T. Hayase, J. A. C. Humphrey, R. Greif, A consistently formulated QUICK scheme for fast and stable convergence using finite-volume iterative calculation procedures, *Journal of Computational Physics*, Vol. 98, No. 1, pp. 108-118, 1992.
- [17] H. K. Versteeg, W. Malalasekera, *An introduction to computational fluid dynamics: the finite volume method*, Pearson Education, Second Edition, pp. 164-176, 2007.
- [18] B. P. Leonard, Simple high-accuracy resolution program for convective modelling of discontinuities, *International Journal for Numerical Methods in Fluids*, Vol. 8, No. 10, pp. 1291-1318, 1988.
- [19] H. H. Wong, G. D. Raithby, Improved finite-difference methods based on a critical evaluation of the approximation errors, *Numerical Heat Transfer, Part A: Applications*, Vol. 2, No. 2, pp. 139-163, 1979.
- [20] A. Eraslan, W. Lin, R. D. Sharp, *FLOWER: A computer code for simulating three-dimensional flow, temperature, and salinity conditions in rivers, estuaries, and coastal regions*. Rept. No. ORNL/NUREG-8401. Oak Ridge National Lab., Oak Ridge, TN 37831, Dec. 1983.
- [21] A. K. Runchal, CONDIF: A modified central-difference scheme for convective flows, *International journal for numerical methods in engineering*, Vol. 24, No. 8, pp. 1593-1608, 1987.
- [22] P. H. Gaskell, A. K. C. Lau, Curvature-compensated convective transport: SMART, A new boundedness-preserving transport algorithm, *International Journal for numerical methods in fluids* Vol. 8, No. 6, pp. 617-641, 1988.
- [23] G. D. Raithby, A critical evaluation of upstream differencing applied to problems involving fluid flow, *Computer Methods in Applied Mechanics and Engineering*, Vol. 9, No. 1, pp. 75-103, 1976.
- [24] G. D. Raithby, Skew upstream differencing schemes for problems involving fluid flow, *Computer Methods in applied mechanics and engineering*, Vol. 9, No. 2, pp. 153-164, 1976.

مگر آنکه شبکه ریزتری انتخاب شود. ت) مقایسه نتایج دو روش SUDS و PIS نیز نشان از نزدیکی نتایج این دو روش در جریان گذرنده از روی پله و اختلاف قابل توجه آنها در جریان درون حفره داشت. اختلاف قابل ملاحظه در جریان حفره را می‌توان به عدم تأثیرپذیری روش USDS از اختلاف فشار بین نقطه سطح سلول و نقطه بالادست ارتباط داد که ممکن است با افزایش مرتبه دقت بالادست یا استفاده از روش‌های وزن جرمی بهبود یابد. در جریان حفره، به دلیل حاکم بودن جریان گردابهای، اختلاف گردابیان‌های فشار روی سطوح سلول‌ها بسیار بیشتر از جریان پله است. به همین دلیل نیز روش SUDS تخمین‌های خوبی از سرعت بالادست ندارد. اما در جریان پله که این گردابیان‌های فشار اختلاف کمتری دارند، روش SUDS توانسته است به نتایجی نزدیک به روش PIS برسد. ث) نرخ همگرایی دو روش SUDS و PIS نیز بسیار به هم نزدیک و وابستگی آنها به شبکه بسیار کمتر از روش EDS بود. ج) از نظر تسخیر ساختارهای گردابهای جریان و تطابق آنها با نتایج مرجع، روش PIS توانست بسیار موفق عمل کند. این روش با برقراری ارتباط قوی میان جمله جابه‌جایی با میدان فشار و جمله پخش از طریق یک معادله مونتوم در راستای خط جریان، تخمین‌های بسیار نزدیک و در اغلب موارد منطبق بر نتایج مراجع ارائه کرد.

## 6- فهرست علاوه

فاصله نقطه بالادست تا مرکز سلول سمت راست	a
فاصله خط واصل دو مرکز سلول حاوی نقطه بالادست	b
ضرایب فشار مراکز سلول‌ها در معادله بالادست	c <sub>pi</sub>
ضرایب سرعت مراکز سلول‌ها در معادله بالادست	c <sub>ui</sub>
اختلاف نسبی	DR
مساحت سطح سلول (m <sup>2</sup> )	dS
فاصله دو مرکز سلول مجاور	ds
عرض کانال (m)	H
طول بالادست	L <sub>up</sub>
شار جرمی گذرنده از سطح سلول	m̄
بردار نرمال سطح	n
فشار (kgm <sup>-1</sup> s <sup>-2</sup> )	P
عدد پکلت	Pe
عدد رینولدز	Re
زمان (s)	t
گام زمانی	Δt
بردار سرعت (ms <sup>-1</sup> )	V
سرعت در جهت x و y (ms <sup>-1</sup> )	U, V
سرعت در جهت x و y	u, v
اندازه سرعت کل	V <sub>tot</sub>
طول در جهت x و y (m)	x, y
علامه یونانی	
ضریب بالادست در روش EDS	α
لزجت دینامیکی (kgm <sup>-1</sup> s <sup>-1</sup> )	μ
چکالی (kgm <sup>-3</sup> )	ρ
کمیت بالادست، مقدار یک کمیت مطالعه استقلال حل از شبکه	φ
حجم سلول	Ω

- No. 4, pp. 363–400, 1987.
- [34] M. Darbandi, G. E. Schneider, K. Javadi, N. Solhpour, The performance of a physical influence scheme in structured triangular grids, *AIAA Paper*, 436, pp. 1-11, 2003.
- [35] M. Darbandi, S. Vakilipour, Using fully implicit conservative statements to close open boundaries passing through recirculations, *International Journal for numerical methods in fluids*, Vol. 53, No. 3, pp. 371-389, 2007.
- [36] M. Darbandi, S. Vakilipour, Developing implicit pressure-weighted upwinding scheme to calculate steady and unsteady flows on unstructured grids, *International Journal for numerical methods in fluids*, Vol. 56, No. 2, pp. 115-141, 2008.
- [37] H. Alisadeghi, S. M. H. Karimian, Different modelings of cell-face velocities and their effects on the pressure–velocity coupling, accuracy and convergence of solution, *International Journal for numerical methods in fluids*, Vol. 65, No. 8, pp. 969-988, 2011.
- [38] Y. Zhao, B. Zhang, A high-order characteristics upwind FV method for incompressible flow and heat transfer simulation on unstructured grids, *Computer methods in applied mechanics and engineering*, Vol. 190, No. 5, pp. 733-756, 2000.
- [39] S. Vakilipour, S. J. Ormiston, A coupled pressure-based co-located finite-volume solution method for natural-convection flows, *Numerical Heat Transfer, Part B: Fundamentals*, Vol. 61, No. 2, pp. 91-115, 2012.
- [40] U. K. N. G. Ghia, K. N. Ghia, C. T. Shin, High-Re solutions for incompressible flow using the Navier-Stokes equations and a multigrid method, *Journal of computational physics*, Vol. 48, No. 3, pp. 387-411, 1982.
- [41] D. K. Gartling, A test problem for outflow boundary conditions—flow over a backward-facing step, *International Journal for Numerical Methods in Fluids*, Vol. 11, No. 7, pp. 953-967, 1990.
- [25] M. K. Patel, M. Cross, N. C. Markatos, An assessment of flow oriented schemes for reducing ‘false diffusion’, *International Journal for numerical methods in engineering*, Vol. 26, No. 10, pp.2279-2304, 1988.
- [26] M. K. Patel, N. C. Markatos, M. Cross, Method of reducing false-diffusion errors in convection–diffusion problems, *Applied mathematical modelling*, Vol. 9, No. 4, pp. 302-306, 1985.
- [27] J. P. van Doormaal, A. Turan, G. D. Raithby, Evaluation of new techniques for the calculation of internal recirculating flows, *AIAA 25th Aerospace Sciences Meeting*, Reno, NV, January, 12-15, 1987.
- [28] A. A. Busnaina, X. Zheng, M. A. R. Sharif, A modified skewed upwind scheme for fluid flow and heat transfer computations. *Applied mathematical modelling*, Vol. 15, No. 8, pp. 425-432, 1991.
- [29] G. E. Schneider, M. J. Raw, A skewed, positive influence coefficient upwinding procedure for control-volume-based finite-element convection-diffusion computation, *Numerical Heat Transfer, Part A: Applications*, Vol. 9, No. 1, pp. 1-26, 1986.
- [30] H. J. Saabas, B. R. Baliga, Co-located equal-order control-volume finite-element method for multidimensional, incompressible, fluid flow—Part II: verification, *Numerical Heat Transfer*, Vol. 26, No. 4, pp. 409-424, 1994.
- [31] C. Masson, H. J. Saabas, B. R. Baliga, Co-located equal-order control-volume finite element method for two-dimensional axisymmetric incompressible fluid flow, *International Journal for Numerical Methods in Fluids*, Vol. 18, No. 1, pp. 1-26, 1994.
- [32] L. Dung Tran, M. Christian, S. Arezki, A stable second-order mass- weighted upwind scheme for unstructured meshes, *International Journal for numerical methods in fluids*, Vol. 51, No.7 , pp. 749-771, 2006.
- [33] G. E. Schneider, M. J. Raw, Control volume finite element method for heat transfer and fluid flow using collocated variables. 1. Computational procedure; 2. Application and validation, *Numerical Heat Transfer*, Vol. 11,