.
ماهنامه علمی پژوهشی

مهندسی مکانیک مدرس

mme.modares.ac.ir

بررسی تأثیر جهت چرخش توربین برای دو توربین باد پشت سرهم به روش شبیهسازی گ**ردابههای بزرگ**گ

امين الله ويسى¹، محمد حسين شفيعى ميم^{2*}

1 - دانشجوی دکتری، مهندسی مکانیک، دانشگاه سیستان و بلوچستان، زاهدان 2 - استادیار، مهندسی مکانیک، دانشگاه بزرگمهر قائنات، قاین * قاین، کد پستی 9761986844، shafiei@buqaen.ac.ir

Investigation of blade rotation direction in two in line turbines using large eddy simulation

Amin Allah Veisi 1 **, Mohammad Hossein Shafiei Mayam** 2*

1- Department of Mechanical Engineering, Sistan and Baluchestan University, Zahedan, Iran

2- Department of Mechanical Engineering, Bozorgmehr-University of Qaenat, Qaen, Iran

* P.O.B. 9761986844 Qaen, Iran, shafiei@buqaen.ac.ir

ARTICLE INFORMATION ABSTRACT

Smagorinsky subgrid *-*scale model

Original Research Paper Received 13 September 2016 Accepted 02 November 2016 Available Online 18 December 2016

Keywords: Wind turbine large eddy simulation turbulence flow

In this study Large Eddy Simulation method has been employed in order to investigate the effects of blade rotation direction of the downstream turbine in two co-rotating and counter-rotating configurations. The acquired results are in good agreement with presenting experimental data in literatures. Counter-rotating configuration is used in order to investigate the effect of blade rotation on the efficiency of downstream wind turbine. The results show that the efficiency of downstream wind turbine has increased about 4 percent without any change in wind farm layout and type of wind turbines. The upstream wind turbine absorbed a portion of wind energy. Hence the streamwise velocity is decreased and lateral velocities are increased in downstream direction. The flow behind the upstream turbine is rotated in the same direction with downstream turbine in a counter-rotating configuration. This is why the efficiency of downstream turbine is increased in a counter-rotating configuration. The results of the present study show that streamwise velocity profile is almost identical in both configurations, while lateral velocities are changed considerably. In other words, the better efficiency of wind farm could be due to the lateral velocities. Hence, the efficiency of wind farm could be increased by decreasing the distance between two consecutive wind turbines in a counter-rotating configuration.

Ä»|¬» -1

انرژیهای تجدیدپذیر انرژی باد از اهمیت ویژهای برخوردار است. این نوع از آنرژی آلودگی زیست محیطی ندارد و به طور گسترده در سرتاسر جهان توزیع شده است[1]. ظرفیت انرژی باد قابل استفاده در سرتاسر دنیا خیلی بیشتر از نرژی مصرفی جهان است [2]. از این٫و به علت افزایش تقاضای انرژی در سالهای اخیر، توسعه سریع توربینهای باد و مزارع بادی¹ در سرتاسر دنیا

تقاضای رو به رشد انرژی در سال های اخیر مصرف انرژی را افزایش داده است. سوختهای فسیلی منابع سنتی انرژی میباشند. این سوختها بزرگترین منبع گسیل دی اکسید کربن و عامل اصلی گرمایش کره زمین می باشند. سوختهای فسیلی منابع محدودی دارند و روزی تمام میشوند. انرژیهای تجدیدیذیر جایگزینی برای سوختهای فسیلی میباشند. در بین

Please cite this article using: :|ÌËZ¼¿Ã{Z¨fY¶Ë}cZ^YÄ·Z¬»¾ËYÄ]ZmYÉY]

براجع به این ملاله از عبارت دیل استفاده نمایید:
A. A. Veisi, M. H. Shafiei Mayam, Investigation of blade rotation direction in two in line turbines using large eddy simulation, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 16, N 467-478, 2016 (in Persian)

 $\frac{1}{1}$ Wind forms on $\frac{1}{1}$ Wind farms

مورد توجه قرار گرفته است. توربینهای باد به دو دسته عمده تقسیم میشوند. توربینهای محور افقی که حول یک محور افقی میچرخند و رایج-ترین نوع توربینهای بادی میباشند [3]. توربینهای محور عمودی که روتور اصلی به صورت عمودی نصب میشوند، این توربینها نیازی به تنظیم جهت چرخش نسبت به جریان باد ندارند. جریان حول پرههای توربین باد محور افقی اختلاف فشاری بین دو طرف پره ایجاد میکند، که نتیجه آن یک نیروی برا بر روی پره است. این نیرو گشتاوری حول محور توربین باد ایجاد می کند و باعث چرخش آن میشود. ناحیه دنباله به دو قسمت دنباله نزدیک توربین¹ و دنباله دور از توربین² تقسیم شده است [4]. ناحیه دنباله نزدیک حد فاصل بين 1 تا 3 برابر قطر روتور توربين باد است. در اين ناحيه اثرات هندسه پره و گردابههای جدا شده از پره شدت بیشتری دارند. یک ویژگی مهم توربینهای باد محور افقی گردابههای جدا شده از لبه پره میباشد. مسیر حرکت این گردابهها مارپیچی است و به وسیله چرخش پره ایجاد شده است. گردابههای جدا شده از پره عامل تولید نویز و ارتعاش پره می باشند [5]. اطلاعات کافی در مورد رفتار گردابهها و تأثیر آنها بر توربینهای پاییندست به منظور تخمین بهتر بارهای وارد بر آنها موجود نیست. مزارع بادی را میتوان با بررسی ساختارهای آشفتگی بهینهسازی کرد. بهعبارت دیگر اثرات جریان سیال بر توربینهای بادی از طریق ساختارهای آشفتگی به منظور افزایش بازدهی مزارع بادی می تواند مطالعه شود. ناحیه پاییندست این قسمت، ناحیه دنباله دور از توربین بادی تعریف میشود. در ناحیه دنباله دور اثرات هندسه توربین اهمیت کمتری دارد. توربین باد پاییندست تحت تأثیر دنباله توربین باد بالادست میباشد. در حقیقت توربین باد پاییندست شرایط متفاوتی نسبت به یک توربین باد تک دارد. مقداری از انرژی باد توسط توربین باد بالادست جذب میشود، از این رو توربین باد پاییندست در معرض انرژی باد کمتر و شدت آشفتگی³بیشتری قرار دارد. انرژی قابل برداشت توسط یک| توربین باد متناسب با مکعب سرعت است. بنابراین انرژی تولیدی توربین پاییندست کمتر از توربین بالادست است. با توجه به دلایل ذکر شده مطالعه گسترش دنباله در پاییندست توربین باد به منظور کاهش اثرات برهمکنش دنباله و افزایش بازدهی عملکرد مزارع بادی اهمیت بسیاری دارد [6].

مطالعات عددی و آزمایشگاهی بسیاری به منظور فهم بهتر میدان جریان در پاییندست یک توربین باد محور افقی صورت گرفته است. بسیاری از تحقیقات از روش RANS استفاده کردهاند که نتیجه آن میدان سرعت متوسطگیری شده زمانی است. میدان سرعت لحظهای به منظور فهم بهتر میدان جریان نیاز است، از اینرو روش شبیهسازی گردابههای بزرگ⁴ توسط محققان بسیاری برای حل این مشکل پیشنهاد شده است. اوهمو و همکاران [7] به بررسی تغییرات سرعت باد بر ناپایداری و گسترش دنباله با استفاده از روش شبیهسازی گردابههای بزرگ و مدل مش لغزان پرداختند. آنها مشاهده کردند که در ناحیه دنباله نزدیک توربین باد گردابههای مارپیچی پایداری، توسط پرههای توربین ایجاد میشود که این ساختارهای آشفتگی در ناحیه دنباله ناپایدار میشوند و در ناحیه دنباله دور از توربین به گردابههای کوچکتری تفکیک می شوند. یخته اگل و همکاران [8] با استفاده از روش شبیهسازی گردابههای بزرگ لایه مرزی اتمسفری گذرنده از مزرعه بادی را مطالعه کردند. نتایج آنها میتواند برای افزایش بازدهی توربینهای باد و افزایش عمر توربینهای بادی مورد استفاده قرار گیرد. استیون و همکاران [9]

با استفاده از روش شبیهسازی گردابههای بزرگ اثرات همراستایی و طول مزرعه بادی را مورد مطالعه قرار داده و نشان دادند که برای دستیابی به حداکثر قدرت تولیدی لزوما نیاز به استفاده از پیکربندی شطرنجی در مزارع بادی نمیباشد. لی و همکاران [2] جریان حول یک توربین باد محور افقی با سرعتهای متفاوت جریان باد ورودی با دو رویکرد RANS و شبیهسازی گردابههای جدا شده⁵را مطالعه کردند. مطالعات آنها نشان م_یدهد که در سرعتهای بالای جریان باد، شبیهسازی گردابههای جدا شده در نمایش گردابههای جدا شده از پرههای توربین باد نسبت به RANS برتری دارد. ابرون و همکاران [10] در یک مطالعه آزمایشگاهی مشخصههای دنباله یک مدل ساده شده توربین باد غیر چرخان متخلخل و یک توربین باد چرخان سه پره را با دو شدت آشفتگی مختلف مطالعه کردند. آنها نشان دادند مدل ساده شده غیر چرخان متخلخل دنباله را در پاییندست توربین باد به درستی پیش بینی می کند. پانگ و همکاران [11] یک مطالعه آزمایشگاهی برای مشخص ۔
کردن، شکل *گ*یری و سیر گردابههای مارپیچی جدا شده از پرمهای توربین انجام دادند. ژانگ و همکاران [6] یک توربین باد محور افقی را با استفاده از روش آزمایشگاهیPIV مطالعه کردند. آنها نشان دادند ناحیه دنباله نزدیک توربین بادی با خصوصیات گردابههای مارپیچی جدا شده از پرههای توربین، غیر یکنواختی و ناهمگنی شدید مشخصههای جریان آشفته شناخته میشود. مائدا و همکاران [12] شدت آشفتگی جریان باد ورودی به تونل باد بر پروفیل دنباله درپایین دست توربین باد را مورد مطالعه قرار داده و نشان دادند که در شدت آشفتگی بالا، ناحیه دنباله سریعتر بازیابی می شود.

همان طور که ذکر شد مطالعات فراوانی به منظور فهم بهتر ناحیه دنباله، فاصله بین توربینهای باد و آرایش مزارع بادی انجام شده است. با افزایش فاصله بین دو توربین باد بازدهی مزرعه باد افزایش مییابد. این چیدمان مزرعه بادی احتیاج به فضای بیشتری دارد، در حالی که در مناطق زیادی محدودیت فضا وجود دارد. از این رو حل این مشکل اهمیت بسزایی در طراحی مزارع بادی دارد. یک روش برای حل این مشکل پیکربندی جهت چرخش مخالف است. بر اساس بقای مومنتم زاویهای، جریان پشت توربین باد خلاف جهت چرخش پره میچرخد [11,6]. از این رو توربین باد پاییندست می-تواند انرژی بیشتری از باد دریافت کند اگر خلاف جهت توربین باد بالادست بچر خد.

مطالعه حاضر بر اساس نتايج أزمايشگاهي بلايند تست 1 و بلايند تست 2 میباشد [14,13]. ابتدا جریان حول یک توربین باد تنها که در جهت پادساعتگرد میچرخد (اگر از بالادست به توربین نگاه شود) در سرعتهای دورانی متفاوت به روش شبیهسازی گردابههای بزرگ مطالعه می شود. همچنین یک توربین باد تنها که در جهت ساعتگرد میچرخد نیز در سرعت-های دورانی مختلف بررسی میشود. پرههای این توربین باد با آینه کردن پرههای توربین باد پادساعتگرد ایجاد شدهاند. سپس جریان حول دو توربین باد پشت سر هم با دو پیکربندی جهت چرخش موافق و جهت چرخش مخالف شبيهسازي ميشوند (شكل 1). علاوه بر اين اثرات كاهش فاصله بين دو توربین باد نیز مطالعه میشود. یکی از فاکتورهای مهم در طراحی مزارع بادی، فضای مورد نیاز برای نصب توربینهای باد میباشد. در پیکربندی جهت چرخش موافق كاهش فاصله جدايش منجر به كاهش بازدهى مزارع بادى میشود، درحالی که در پیکربندی جهت چرخش مخالف کاهش فاصله منجر به افزایش بازدهی میشود. نتایج کار حاضر میتواند در اصلاح و چیدمان

¹ Near wake 2 Far wake

 3 Turbulence intensity

 4 LES

 5 DES ⁶ Helical tip vortices

Fig. 2 Eddy sizes at very high Reynolds number, with various lengthscales [15]

شکل 2 اندازه گردابهها در اعداد رینولدز بالا با مقیاس های طولی مختلف [15]

Fig 3 The solution domain in wavenumber space for DNS method [15] شكل 3 محدوده محاسباتى در محيط طيفى براى روش DNS [15]

RANS معادلات رینولدز برای میدان سرعت متوسط حل می شوند و اطلاعات لخظهای سرعت در دسترس نمی باشند، ولی در روش شبیهسازی گردابههای بزرگ حرکتهای مقیاس بزرگ ناپایدار به طور صریح ارائه می-شوند. این روش می تواند برای جریانهایی که حرکتهای مقیاس بزرگ نایایدا, ، جدایی جریان و جدا شدن گردابه دارند دقیق تر و قابل اعتمادتر از مدلهای تنش رینولدز باشد [15]. محدوده محاسباتی در مطالعه حاضر به طور کلی از دو بخش محرک و ثابت تشکیل شده است. در بخش ثابت معادلات پیوستگی و مومنتم فیلترگیری شده برای جریان تراکم ناپذیر به $(2,1)$ صورت روابط $(2,1)$ است:

$$
\frac{\partial U_i}{\partial x_i} = \mathbf{0} \tag{1}
$$

$$
\frac{\partial \overline{U}_j}{\partial t} + \frac{\partial \overline{U_i U}_j}{\partial x_i} = v \frac{\partial^2 \overline{U}_j}{\partial x_i x_i} - \frac{1}{\rho} \frac{\partial \overline{P}}{\partial x_j}
$$
(2)

در معادله (2)، \overline{P} میدان فشار فیلتر شده است. تجزیه میدان سرعت در روش شبیهسازی گردابههای بزرگ و متوسط گیری زمانی میدان سرعت به ترتیب در معادلات (3) و (4) نشان داده شده است: (3) $U = \overline{U} + u'$ (4) $U = \langle U \rangle + u$

 u' میدان سرعت لحظهای، \overline{U} میدان سرعت فیلترگیری شده مکانی، U میدان سرعت پسماند $\frac{2}{\mu}$ میدان سرعت نوسانے مے باشد. توربینها در یک مزرعه بادی و همچنین افزایش عملکرد این مزارع مورد استفاده قرار گیرد. لذا با عنایت به توضیحات ارایه شده و اهمیت موضوع انرژیهای نو، کار حاضر یک مطالعه کاربردی و مفید خواهد بود.

2- شىيەسازى عددى

2-1-معادلات حاكم

در روش شبیهسازی گردابههای بزرگ، گردابههای سه بعدی ناپایدار بزرگتر به طور مستقیم حل میشوند و اثرات گردابههای مقیاس کوچک مدل می شوند. در این روش مقیاس های شامل انرژی حل می شوند و گردابههای كوچكتر از ℓ_{EI} ℓ_{EI} طبق تعریف كولوموگروف جدا كننده مقیاس های بزرگ از مقیاسهای کوچک است) مدل میشوند. محدوده محاسباتی در اعداد رینولدز بالا با مقیاس های طولی مختلف در شکل 2 نشان داده شده است. محدوده شامل انرژی در برگیرنده گردابههایی است که بیش از 80 درصد انرژی جریان را شامل میشوند.

در روش عددی مستقیم تمامی ساختارهای آشفتگی تا مقیاس کولوموگروف، حل میشوند. از نظر هزینه محاسباتی، شبیهسازی گردابههای بزرگ بین مدل تنشهای رینولدز^ا و روش شبیهساژی عددی مستقیم قرار میگیرد و دلیل بهوجود آمدن روش شبیهسازی گردابههای بزرگ محدودیتهای این دو روش میباشد. برای مثال هزینه محاسباتی روش عددی مستقیم با مکعب عدد رینولدز افزایش می پابد، اکثر هزینه محاسباتی در DNS، صرف کوچکترین حرکتهای اتلافی میشود [15]. شکل 3 محدوده محاسباتی در فضای عدد موج برای روش DNS را نشان میدهد $|\kappa| > \kappa_{\text{DI}}$ مودها در عدد موج $|\kappa| < \kappa_{\text{DI}}$ و تنها 0.02 مودها در 89.98 قرار دارند که این محدوده مشخص کننده بزرگترین حرکتهای اتلافی است. یعنی بیشتر هزینه محاسباتی در روش DNS صرف کوچک ترین مقیاسهای حرکت میشود، این مقیاسها کمتر از 20 درصد انرژی را شامل میشوند.

این موضوع اهمیت استفاده از روش شبیهسازی گردابههای بزرگ را به خوبی نشان میدهد. تنشهای رینولدز ظاهر شده در معادلات RANS مجهول میباشند. تنشهای رینولدز از طریق لزجت آشفتگی یا به صورت مستقیم یا از طریق معادلات انتقالی تنش رینولدز حل میشوند. در مدلهای

Fig 1 (a) Co-rotating configuration. (b) counter-rotating configuration شكل1 (الف) پيكربندي جهت چرخش موافق (ب) پيكربندي جهت چرخش مخالف

 \overline{a} Residual (SGS) velocity field

¹ Revnolds Stress Models

به نرخ فیلتر شده کرنش مرتبط می شود.

$$
\tau_{ij}^r = -2\nu_r S_{ij} \n\bar{S}_{ij} = \frac{1}{2} \left(\frac{\partial \bar{U}_i}{\partial x_j} + \frac{\partial \bar{U}_j}{\partial x_i} \right)
$$
\n(15)

ضریب تناسب ν_r در رابطه بالا لزجت گردابهای حرکتهای پسماند است و تانسور نرخ کرنش فیلتر شده است. لزجت گردابهای با قیاس از فرضیه $\bar S_{ij}$ طول اختلاطی³ به صورت رابطه (17) مدل میشود:

$$
\nu_r = \ell_s^2 S
$$

= $\mathbf{C}_s \Delta \mathbf{I}^2 \bar{S}$ (17)

 $\mu_{\rm c}$ أَن معالج من الله الله على الرائه كردند كه باستفاده از دو باين الله على الله على الله على الله الله على الله عل که در اینجا **\$** نرخ کرنش فیلتر شده مشخصه میباشد، ع $\ell_{\text{\tiny S}}$ مقیاس طولی سماگورینسکی است که از طریق ثابت اسماگورینسکی $\mathit{C_{\rm s}}$ متناسب با عرض فیلتر ۵ میشود. مدلهای دیگری نیز برای حل مسأله محصور در روش شبیهسازی گردابههای بزرگ پیشنهاد شده است. ژرمانو و همکاران [17] مدل دینامیکی را ارائه کردند که با استفاده از دو تابع فیلتر یک مقدار محلی مناسب از $\mathcal{C}_\mathtt{S}$ ارائه میکرد. مدتی بعد اصلاحاتی بر روی این مدل توسط لیلی [18] و مننوو و همکاران [19] صورت گرفت. مدلهای دیگری نیز توسط بردینا و همکاران [20] و کلارک و همکاران [21] پیشنهاد شد، این مدلها ترکیبی از مدل اسماگورینسگی با مدلهای دیگر است که اصطلاحا به آنها مدلهای ترکیبی⁴ گفته میشود. مدل اسماگورینسکی علاوه بر سادگی هزینه محاسباتی کمتری دارد و برای بسیاری از جریانهای آشفته نتایج خوبی داشته است. در این مطالعه از مدل اسماگورینسکی به خاطر سادگی و کمتر بودن هزينه محاسباتي استفاده شده است. ثابت اسماگورينسكي يک ثابت تجربی است که با توجه به شرایط مسأله و موارد تجربه شدهی قبلی انتخاب میشود. در این مطالعه مقدار این ثابت برابر $\mathcal{C}_\mathbf{s}{=}0.1$ انتخاب شده که مطابقت خوبی با نتایج تجربی دارد. عرض فیلتر برابر اندازه شبکه است و با رابطه (18) محاسبه می شود: \sqrt{a}

$$
\Delta = \left(\Delta_x \Delta_y \Delta_z\right)^{1/3}
$$

2-3- مشخصات توربين باد محور افقى

(18)

ین مطالعه <mark>بر اساس نتایج آزمایشگاهی بلایند تست 1 و بلایند تست 2</mark> میباشد [13] و [14]. کارگاه بلایند تست 1 یک توربین باد تنها و کارگاه بلایند تست 2 دو تورایین باد با هندسه مشابه است که آرایش خطی دارند فقط اندکی قطر توپی ها متفاوت می باشد که باعث میشود قطر روتورها $D_2 = 0.894$ m و D $_2 = 0.894$. توربین باد کارگاه بلایند تست 1 هندسه کاملا یکسانی با توربین باد پاییندست در کارگاه بلایند تست 2 دارد. اگر از بالادست به توربین باد نگاه شود توربینها در جهت پاد ساعتگرد میچرخند. بالواره استفاده شدّه در پرههای توربین باد از نوع NRELS826 میباشد. این پروفیل به گونهای طراحی شده است که ضریب برا بالا باشد و حساسیت کمی به زبری داشته باشد، و همچنین برای پره با نوکی که سختی کمی دارد متناسب باشد [22]. توصیف کاملی از بالواره همراه با ضرایب برا و پسا برای جریانهایی با اعداد رینولدز بالا توسط سامر [23] ارائه شده است. در شكل 4 مقطع بالواره نمايش داده شده است.

2-4- شرایط مرزی و شبکه محاسباتی

تونل باد شبیهسازی شده در این مطالعه به ترتیب طول، عرض و ارتفاع 2.7m،11.14m و 1.8m دارد. توربینهای باد در مرکز تونل باد نصب شده U_iU_j آز آنجاکه ضرب فیلتر شده U_iU_j با ضرب سرعتهای فیلتر شده تفاوت دارد، رابطه (2) با معادلات ناوير استوكس تفاوت دارد. اختلاف بين اين دو، تانسور تنش پسماند است كه به صورت رابطه (5) تعريف مىشود:

$$
\tau_{ij}^R = \overline{U_i U_j} - \overline{U}_i \overline{U}_j \tag{5}
$$

این تانسور با تانسور تنش رینولداز قابل قیاس است:
(
$$
\langle u_i u_j \rangle = \langle U_i U_j \rangle - \langle U_i \rangle \langle U_j \rangle
$$
\n(6)

$$
\frac{\partial \overline{U}_j}{\partial t} + \frac{\partial \overline{U}_i \overline{U}_j}{\partial x_i} = v \frac{\partial^2 \overline{U}_j}{\partial x_i x_i} - \frac{1}{\rho} \frac{\partial \overline{P}}{\partial x_j} - \frac{\partial \tau_{ij}^R}{\partial x_i}
$$
(7)

$$
\begin{array}{ll}\n\text{or} & \text{or} & \text{or} \\
\
$$

$$
\tau_{ij}^r = \tau_{ij}^R - \frac{2}{3} k_r \delta_{ij}
$$
 (8)

$$
\bar{P} = \overline{P} + \frac{2}{3} \rho k_r
$$
\n(9)

$$
\frac{\partial \overline{U}_j}{\partial t} + \frac{\partial \overline{U}_i \overline{U}_j}{\partial x_i} = \nu \frac{\partial^2 \overline{U}_j}{\partial x_i x_i} - \frac{\mathbf{1}}{\rho} \frac{\partial \overline{P}}{\partial x_j} - \frac{\partial \tau_{ij}^r}{\partial x_i}
$$
\n(10)

در سیستم مختصات متحرک، پرهها سرعت زاویهای ثابت \bar{a} را نسبت به محیط ساکن دارند. مرکز سیستم محرک با یک بردار مکان $\overline{r_0}$ مشخص شده ست. محور چرخش در جهت بردار 2 است، پس میتوان رابطه (11) را نوشت:

$$
\vec{\omega} = \omega \hat{z} \tag{11}
$$

و موقعیت پره نسبت به مرکز محیط محرک با بردار مکان \vec{r} مشخص می-شود. سرعت سیال با رابطه (12) از محیط ساکن به محیط محرک تبدیل مے شود:

$$
\vec{v}_{\rm r} = \vec{v} - \vec{\omega} \times \vec{r} \tag{12}
$$

 $\vec{\pmb{v}}$ در رابطه بالا $\vec{v}_{\rm r}$ ، سرعت نسبی (سرعت در محیط محرک) است، سرعت مطلق (سرعت در محیط ساکن) و $\vec{\omega}$ سرعت زاویهای است. معادلات پیوستگی و مومنتم در سیستم مختصات محرک به صورت روابط (14,13) بازنویسے مے شود:

$$
\nabla \cdot \vec{v}_r = \mathbf{0} \tag{13}
$$

$$
\frac{\partial \vec{v}}{\partial t} + \nabla \cdot (\vec{v}_r \vec{v}) \vec{\omega} \times \vec{v} = -\frac{1}{\rho} \nabla p + \nu \nabla^2 \vec{v}
$$
 (14)

2-2-مدل زیر شبکه

در روش شبیهسازی گردابههای بزرگ نیز مشابه روش معادلات رینولدز مسأله محصور²وجود دارد. در روش معادلات رینولدز برای یک جریان سهبعدی، چهار معادله حاکم مستقل وجود دارد؛ سه مؤلفه معادله مومنتم و معادله پیوستگی، در حالی که تعداد مجهولات این چهار معادله علاوه بر سه مؤلفه سرعت و فشار (4 مجهول) شامل تنش1ای رینولدز نیز میشود. این موضوع در مكانيك سيالات تحت عنوان مسأله محصور شناخته مىشود. براى حل اين مشکل تانسور تنشهای رینولدز با استفاده از مدلهای لزجت آشفتگی یا از طريق معادلات تنش رينولدز بهدست مي]يد. مسأله محصور در روش شبيه-سازی گردابههای بزرگ با مدل کردن تانسور تنش پسماند همسانگرد حل میشود. سادهترین مدل توسط اسماگورینسکی [16] پیشنهاد شده است. در این مدل ابتدا با استفاده از مدل لزجت گردابه ای خطی تانسور تنش پسماند

³ Mixing-length hypothesis

⁴ Mixed models

 $\frac{1}{2}$ Anisotropic residual-stress

 2 Closure problem

Fig 4 NRELS826 airfoil.

شكل 4 بال واره NRELS826.

Fig 5 Wind tunnel placement of two in line turbines.

شکل 5 محل قرار گیری دو توربین باد پشت سر هم.

Fig 6 (a)computational mesh for a single wind turbine (b) typical mesh around the blade surface.

شکل6 (الف) شبکه محاسباتی برای یک نوربین باد (ب) نمونه شبکه بندی حول سطح پره است. فاصله توربین باد از ورودی تونل باد برای یک توربین باد تنها برابر با 5D است. D قطر روتور توربین است. و برای دو توربین باد پشت سر هم این فاصله برابر 2D است. فاصله بين دو توربين برابر 3D است. ارتفاع مركز توپي از سطح زمین برای تمامی توربینها 0.817mm است (شکل 5).

در این مطالعه هندسه توربین باد دقیقا مشابه مدل آزمایشگاهی اجرا شده است. محدوده محاسباتی در مطالعه حاضر به طور کلی از دو بخش محرک و ثابت تشکیل شده است. بخش محرک شامل یک استوانه باریک است که تراکم شبکه محاسباتی در این ناحیه زیاد است، پرمهای توربین باد درون استوانه قرار گرفتهاند و امکان چرخش پرهها در این بخش فراهم شده است. بخش ثابت مابقی فضای تونل باد را شامل میشود. به دلیل استفاده از تکنیک مش لغزان¹ برای بخش متحرک بر خلاف مدل MRF یک وجه مشترک دو لایهای انتخاب شده است. تکنیک مش لغزان دقیقترین روش شبیهسازی جریان برای بخشهای محرک چندگانه میباشد، اما استفاده از این روش هزینه محاسباتی را بالا می برد. به منظور حل گردایانهای شدید سرعت در مجاورت روتور توربین باد، شبکهبندی در نواحی نزدیک پره، توپی و برج نگهدارنده بسیار ریز در نظر گرفته شده است. در نزدیکی پرههای توربین باد حداکثر مقدار y^+ برابر 5 است که مقدار قابل قبولی برای این روش شبیه-سازی است (شکل 6). سرعت باد در ورودی تونل باد 10 m/s است. در این سرعت ورودي شدت آشفتگي 0.3%= TI است. شدت آشفتگي\به صورت نسبت انحراف معيار به سرعت مرجع با رابطه (19) تعريف ميشود:

$$
I = \frac{(u^2)^{1/2}}{U_{\text{ref}}}
$$

در سطوح پره، برج و دیوارهای تونل باد نیز دیواره با شرط عدم لغزش اعمال شده است. نسبت سرعت نوک پره در رابطه (20) ارائه شده است: **TSR** = $\omega R/U_{\text{ref}}$ (20)

 (19)

که در اینجا ω سرعت دورانی، R شعاع روتور و $U_{\rm ref}$ سرعت مرجع است. در کار حاضر سرعت دوارنی برای یک توربین باد تنها TSR=6 و برای پیکربندی با دو توربين بادپشت سر هم سرعت دوراني توربين باد بالادست TSR=6 و r_1 برای توربین باد پایین دست $TSR=4$ است. سرعتهای دورانی به گونهای انتخاب شدهاند كه بالاترين بازدهي را داشته باشند [14].

در صورتی که جریانی شرایط آشفته شدن را داشته باشد، با کوچک ترین اغتشاشی، آن اغتشاش تشدید شده و جریان کاملاً آشفته می شود. لذا در صورتی که عدد رینولدز به اندازه کافی بزرگ باشد و اغتشاشات محیطی و جریانی نیز وجود داشته باشند، جریان آشفته می شود. زمانی که برای اولین بار اغتشاشات شکل گرفته و تشدید شوند، به لحاظ ماهیت اینگونه جریانها ساختارهای آشفتگی به طور مرتب تکرار میشوند. بهعبارت دیگر بخشی از ساختارها باعث تولید انرژی آشفتگی و بخش دیگری باعث اتلاف انرژی آشفتگی میشوند. ساختارهای اتلافی با تبدیل انرژی جنبشی به انرژی درونی باعث اتلاف میشوند. لذا وقتی که تعادلی بین تولید و اتلاف انرژی جنبشی آشفتگی برقرار شد، یک جریان پایدار از نظر پدیدههای آشفتگی رخ میدهد. در این صورت هیچ لزومی برای میرا شدن اغتشاشات جریان آشفته و تبدیل آن به جريان آرام وجود ندارد.

 Re_c^{tip} 10⁵ برابر 7SR=6 برابر 9=7SR برابر 105 = 10 است، البته در مقايسه با يک توربين باد مقياس واقعي اين عدد رينولدز يک مرتبه کوچکتر است. عدد رینولدز بر اساس وتر پره اثرات قابل توجهی بر مشخصههای عملکردی توربین باد دارد. برای مثال بیشینه قدرت تولیدی

 1 Sliding mesh technique

برای توربین بادی که در عدد رینولدز کمتری کار میکند خیلی کمتر از توربين باد با عدد رينولدز بالا است [24]. با اينحال مديسي و آلفردسون [25] پیشنهاد کردند که گردابههای ناپایدار و ساختارهای جریان آشفته در ناحيه دنباله توربين تقريباً بايد مستقل از عدد رينولدز $Re_c^{\rm tip}$ باشند. بر اساس قانون بقاي مومنتم و انرژي، قدرت خروجي توربين متناسب با مكعب اختلاف سرعت است. از این رو یکی از عوامل تأثیرگذار بر طراحی توربینهای باد ضریب $\mathcal{C}_{\mathbf{p}}$ است، که نسبت انرژی سینتیکی دریافت شده از باد به کل انرژی باد است. این ضریب عبارت است از:

$$
C_{\rm p} = \frac{P}{\frac{1}{2}\rho U_0^3 A} \tag{21}
$$

2-5- روش حل

در این پژوهش برای گسستهسازی معادلات از نرم افزار انسیس فلوئنت استفاده شده است. حل گر استفاده شده از روش حجم محدود استفاده می *ک*ند. ترم فشار از طریق الگوریتم سیمپل¹ بهدست می آید، در روش سیمپل ابتدا فشار پیشبینی و در مرحله بعدی اصلاح میشود. گسستهسازی مکانی معادله مومنتم بر مبنای تفاضل مرکزی محدود² و معادله فشار بر مبنای استاندارد است و گسستهسازی زمانی معادلات از مرتبه دوم ضمنی می باشد. شبكهبندی ساختار نیافته برای هندسه مورد نظر استفاده شده است. شبكه-بندی بهحدی ریز شده است که جوابها مستقل از شبکه شوند. در روش شبیهسازی گردابههای بزرگ شبکه محاسباتی باید به شیوهای انتخاب شود که میدان سرعت فیلتر شده $\overline{U}(\pmb{\mathbb{x}},\pmb{t})$ شبکه نسبتا درشتی (نسبت به DNS) داشته باشد. فاصله شبکه محاسباتی با عرض فیلتر متناسب است. از این رو هر چقدر شبکه محاسباتی ریزتر باشد حرکتهای شامل انرژی بیشتری حل می-شوند. با انتخاب شبکه درشتتر کسر قابل توجهی از انرژی در حرکتهای| یسماند باقی می،ماند که باعث می،شود شبیهسازی بهشدت به مدلسازی وابسته شود. ضریب Gp برای یک توربین باد تنها در شبکههای محاسباتی مختلف بررسی شده است (جدول 1). مقایسه بین نتایج نشان میدهد تغییر جندانی در ضریب $\mathcal{C}_{\rm p}$ برای شبکه محاسباتی ریزتر از 2.7 میلیون وجود ندارد. از این رو شبکه محاسباتی 2.7 میلیون برای یک توربین باد تک در مطالعه حاضر انتخاب شده است. تعداد کل سلولهای شبکه محاسباتی برای دو توربین باد یشت سر هم حدود 4.6 میلیون است. گام زمانی معادل 0.000969 ثانيه است.

3- صحت سنجي و استقلال از شبكه حل عددي

در این بخش، نتایج شبیهسازی جریان حول یک توربین باد تک و دو توربین باد پشت سرهم (جهت چرخش موافق) با نتایج آزمایشگاهی و دو شبیهسازی $C_{\rm n}$ دیگر به منظور اطمینان از درستی حل عددی مقایسه شده است. ضریب با نتایج تجربی برای یک توربین باد تک (شکل 7- الف) و دو توربین باد پشت

جدول 1 استقلال از شبكه

Table1 Grid independence	
ضريب	سرعت متوسط گیری شده در راستای جریان در
$C_{\rm n}$	مرکز تونل باد، 1D پس از توربین باد ("ms)
0.3924	7.34
0.3965	7.59
0.4095	7.76
0.4102	7.80

 1 SIMPLE

² Bounded central differencing

مهندسی مکانیک مدرس، اسفند 1395، دوره 16، شماره 12

سرهم مقایسه شده است (شکل7-ب). پروفیل سرعت بی بعد شده در راستای جریان و در امتداد خط افقی گذرنده از مرکز چرخش توربین باد برای دو توربين باد پشت سرهم در فاصله 1D و 4D پس از توربين باد با نتايج تجربيو دو مطالعه عددي ديگر مقايسه شده است (شكل 8). بين نتايج بهدست آمده و نتايج آزمايشگاهي تطابق خوبي وجود دارد. اختلاف متوسط بين كار حاضر و نتايج تجربي حدود 2 درصد است و بيشينه خطا در بعضي نقاط حدود 6 درصد است.

4- بحث و آناليز نتايج

در این قسمت نتایج کار حاضر ارایه شده و ضمن مقایسه با کارهای گذشته، تحلیل و تفسیر آنها نیز به اختصار گزارش شده است.

4-1-مقايسه ضريب توان

همان طور که ذکر شد، پرههای ساعتگرد با آینه کردن پرههای پاد ساعتگرد ساخته میشوند. از این رو انتظار می رود یک توربین باد ساعتگرد با یک توربین باد پاد ساعتگرد تحت شرایط مشابه ضریب توان یکسانی داشته باشد. شکل 9 ضریب توان در سرعتهای دورانی مختلف برای یک توربین باد ساعتگرد و پادساعتگرد را نشان میدهد. نتایج به دست آمده نشان میدهد ضریب توان در تمامی سرعتهای دورانی برای هر دو نوع توربین باد تقریباً یکسان است. در ادامه ضریب توان برای دو توربین باد پشت سرهم با دو پیکربندی جهت چرخش موافق و جهت چرخش مخالف محاسبه میشود. نتایج نشان میدهد ضریب توان حدود 4 درصد در توربین پاییندست برای پيكرېندى جهت چرخش مخالف افزايش مېيابد. در ادامه فاصله بين توربين باد پاییندست و بالادست در پیکربندی جهت چرخش مخالف به منظور ِ افزایش بازدهی کاهش داده میشود. کاهش فاصله بین دو توربین باد باعث _ افزایش بازدهی پیکربندی جهت چرخش مخالف میشود (شکل 10).

4-2- گردابههای جدا شده از توربین باد

توربين باد پايين دست تحت تأثير دنباله توربين باد بالادست است. در حقيقت ساختارهای آشفتگی بارهای دینامیکی و ارتعاشات قابل توجهی بر توربین باد پاییندست وارد میکنند. از این و فهم بهتر ساختارهای آشفتگی در ناحیه دنباله توربین باد به منظور کمینه کردن بارهای دینامیکی حاصل از جریان باد بر توربینهای پاییندست و همچنین بهینه سازی طراحی مزارع بادی از اهمیت بسیاری برخوردار است. این موضوع احتیاج به دانش گستردهای درباره توزیع مکانی ساختارهای آشفته در ناحیه دنباله دارد. گردابههای مارپیچی جدا شده از پره ویژگی اصلی توربینهای باد محور افقی میباشند و نقش مهمی در ناحیه دنباله بازی میکنند. امروزه بسیاری از محققان تاکید کردهاند که ورتیسیتی برای مشخص کردن گردابه مناسب نمیباشد چونکه قادر به تمایز بین حرکتهای برشی مطلق و حرکتهای چرخشی یک گردابه واقعی نمیباشد. در واقع این موضوع اهمیت استفاده از یک روش استخراج گردابه برای مشخص کردن و دنبال کردن ساختار گردابهها را نشان میدهد. روشها و الگوریتمهای زیادی برای مشخص کردن گردابهها توسط محققان پیشنهاد شده است. معروفترین این روشها بر اساس استخراج گردابهها بر اساس تانسور گرادیان سرعت، V u ، میباشند. بسته به روش استفاده شده معیارهای $\lambda_{\rm ci}$ محلی میتواند بر اساس متغیرهای λ_2 ([26])، Λ ([27])، Q ([28]) و λ باشند. در مطالعه حاضر روش $\lambda_{\rm ci}$ برای برشهای دو بعدی از میدان ($[29]$ سرعت که توسط زو و همکاران [29] ارایه شده است، برای آشکارسازی

گردابهها استفاده خواهد شد. تعریف عددی و مفهوم فیزیکی روش $\lambda_{\rm ci}$ توسط زو و همکاران ارائه شده است. شکل 11 گردابههای جدا شده از توربین باد در میدان سرعت لحظهای برای یک پیکربندی جهت چرخش موافق و دو ييكربندي جهت چرخش مخالف با فاصله جدايش متفاوت را نشان مى دهد. گردابههای پشت توربین باد پاییندست نسبت به گردابههای توربین باد بالادست بیشتر یخش شدهاند (شکلهای 11-الف و ب). این موضوع می تواند به خاطر اثرات گردابههای جدا شده از توربین باد بالادست باشد که اثرات گردابههای جدا شده از توربین باد پاییندست را تقویت کرده است. در ناحیه دنباله دور اثرات گردابههای جدا شده از لبه پره برای پیکربندی جهت چرخش موافق در نیمه بالایی و پایینی تونل باد مشابه است ولی در پیکر-بندی جهت چرخش مخالف اثرات این گردابهها در ناحیه پایینی تونل باد نسبت به ناحیه بالایی تشدید شده است. با کاهش فاصله جدایش در پيكربندى جهت چرخش مخالف (شكل 11- ج) در فاصله بين 0.8-0.4=z=0.4 اثرات گردابههای جدا شده از پره دیده نمیشود. این موضوع میتواند بخاطر جذب انرژی این گردابهها توسط توربین باد پاییندست باشد. همچنین در ناحيه دنباله دور اثرات گردابهها در فاصله جدايش 1D نسبت به فاصله جدایش 3D کمتر شده است. این موضوع می تواند بخاطر برداشت بیشتر

Fig 7 $C_{\rm p}$ comparison (a) single turbine, (b) two in line turbines. TSR = 6 for upstream wind turbine and $TSR = 4$ for downstream wind turbine **شکل 7** مقایسه ضریب $\mathcal{C}_{\rm p}$ (الف) یک توربین باد (ب) دو توربین باد پشت سر هم. TSR=6 برای توربین باد بالا دست و TSR=4 برای توربین باد پاییندست است

انرژی گردابهها در فاصله جدایش کمتر باشد. اثرات گردابههای جدا شده از ته پره در ناحیه دنباله دور در هیچ کدام از پیکربندیهای مورد نظر مشاهده نمي شود.

Fig. 8 Comparison of time averaged velocity profile along the horizontal lines centered at 1D (a) and 4D (b) in downstream of a two in line turbines

شکل 8 مقایسه سرعت متوسط گیری شده زمانی در امتداد خط افقی در پاییندست ن سرهم (الف) 1D (ب) 4D تورسن باد در پیکریندی با دو توری

Fig 9 Power coefficient comparison in a clockwise and counter clock wise turbine

شکل 9 مقایسه ضربت توان در یک توریین باد ساعتگرد و یاد ساعتگرد

Fig 10 Power coefficient at different separation distances in counterrotating configuration **شکل 10** ضریب توان در فواصل جدایش مختلف در پیکربندی جهت چرخش مخالف

3-4- يروفيل سرعت

نتايج متوسط گيري شده پروفيل بي بعد سرعت در راستاي جريان در شكل 12 برای یک پیکربندی جهت چرخش موافق و دو پیکربندی جهت چرخش مخالف با فواصل جدایش متفاوت نمایش داده شده است. با افزایش فاصله پایین دست سرعت در راستای جریان افزایش پیدا می کند و دنباله بازیابی می شود. در تمای پیکربندیها دو نقطه کمینه محلی در محل قرار گیری لبه پره و یک نقطه کمینه در انتهای پره یا محل قرارگیری توپی دیده میشود. کاهش سرعت در لبه پره می تواند بخاطر گردابههای جدا شده از لبه پره باشد که در بخش قبل مشاهده شد. بهعبارت دیگر ساختارهای آشفتگی ایجاد شده| در ناحیه دنباله توربین بهنحوی تشکیل میگردد که این نواحی کم سرعت را ایجاد میکنند. دلیل دیگر کاهش سرعت در این نواحی میتواند بهاین خاطر باشد که انرژی بیشتری در ناحیه لبه پره نسبت به ته پره از جریان باد دریافت میشود که بهخاطر بیشتر بودن سرعت در لبه پره نسبت به ته پره است. توزیع سرعت در ناحیه دنباله نزدیک در دو پیکربندی جهت چرخش مخالف نسبت به پیکربندی جهت چرخش موافق تقارن بیشتری دارد. در کل پروفیل سرعت در شکل 12 برای هر سه پیکربندی تفاوت عمدهای با یکدیگر ندارد. از این رو می توان نتیجه گرفت سرعت در راستای جریان نمی تواند عامل افزایش بازدهی در پیکربندی جهت چرخش مخالف باشد.

شکل 13 نتایج متوسط گیری شده پروفیل بیبعد سرعت عمودی برای یک پیکربندی جهت چرخش موافق و دو پیکربندی جهت چرخش مخالف با فواصل جدایش متفاوت را نشان میدهد. بر اساس قانون بقای مومنتم کاهش سرعت در راستای جریان باعث افزایش سرعتهای جانبی میشود. از این رو با افزایش فاصله پاییندست سرعت در راستای جریان افزایش ولی سرعتهای جانبی کاهش مییابند. یک ناحیه مثبت و یک ناحیه منفی در پروفیل سرعت عمودی در پیکربندی جهت چرخش موافق دیده میشود. در پیکربندی جهت چرخش مخالف (شکلهای 13- ب و ج) دو ناحیه منفی و دو ناحیه مثبت دیده میشود که به صورت متناوب در کنار یکدیگر قرار گرفتهاند. همانطور که قبلاً اشاره شد دنباله خلاف جهت چرخش پره میچرخد از این,رو در پیکربندی جهت چرخش مخالف دنباله توربین باد پاییندست خلاف جهت دنباله توربین باد بالادست میچرخد. در نتیجه الگوی توزیع سرعت عمودی در شکلهای 13-ب و ج بخاطر نفوذ دنباله توربین باد پایین دست در دنباله

توربین باد بالادست است که نواحی مثبت و منفی را کنار یکدیگر ایجاد می کند. این الگوی توزیع سرعت با حرکت به سمت پاییندست تونل باد هموارتر شده و سرعت عمودی اضمحلال می رود. مقایسه شکلهای 13- الف و ب نشان میدهند که سرعت عمودی در پیکربندی جهت چرخش مخالف نسبت به پیکربندی جهت چرخش موافق کاهش قابل توجهای داشته است. از این و می توان چنین نتیجه گرفت افزایش بازدهی توربین باد پایین دست در پیکربندی جهت چرخش مخالف بخاطر سرعتهای جانبی می باشد. مقایسه شکلهای 13-ب و ج نشان میدهد که کاهش فاصله جدایش بین دو توربین باد باعث افت بیشتر میدان سرعت عمودی شده است که فرضیه بالا را تایید مے کند.

4-4- شدت آشفتكى

شدت آشفتگی به عنوان معیاری برای بارهای ناشی از خستگی بر بخشهای مختلف یک توربین باد استفاده میشود. در شکل 14 متوسط زمانی شدت آشفتگی در فواصل مختلف برای یک پیکربندی جهت چرخش موافق و دو پیکربندی جهت چرخش مخالف نمایش داده شده است. شدت آشفتگی در ابتدای تونل باد نسبت به شدت آشفتگی پس از توربین باد بسیار ناچیز است. از این رو مطالعه شدت آشفتگی پس از توربین باد به منظور نصب توربینهای باد پایین دست در یک مزرعه بادی از اهمیت بسیاری برخوردار است. در شکل 14 دو نقطه بیشینه محلی در محل قرارگیری لبههای پره و یک نقطه کمینه در ناحیه ته پره و توپی برای تمامی پیکربندیها دیده میشود. با افزایش فاصله پاییندست پروفیل توزیع شدت آشفتگی هموار تر می شود. نقاط بیشینه محلی نشان دهنده گردابههای جدا شده از لبه پره میباشد. با افزایش فاصله پایین دست برای تمامی پیکربندیهای مورد مطالعه شدت آشفتگی افزایش می یابد، در شکل 14 توزیع شدت آشفتگی برای تمامی پیکربندیها در فواصل پایین دست مختلف تقریباً مشابه است بجز شکل 14- ج در این پیکربندی افزایش شدت آشفتگی تا فاصله 5D بسیار آهسته است ولی از فاصله 7D تا 7D افزایش ناگهانی شدت آشفتگی مشاهده میشود. با اینحال در فاصله 7D نیز شدت آشفتگی در پیکربندی جهت چرخش مخالف با فاصله جدایش 1D از دو پیکربندی دیگر کمتر است.

5- نتيجه گيري

مطالعه حاضر بر اثرات چرخش پرههای توربین باد پاییندست در پیکربندی با دو توربین باد پشت سر هم متمرکز است. برای مطالعه جریان حول توربین باد از روش شبیهسازی گردابههای بزرگ استفاده شده است. میدان جریان در یک پیکربندی جهت چرخش موافق و دو پیکربندی جهت چرخش مخاف با فاصله جدایش متفاوت بررسی شده است. نتایج مطالعه حاضر با نتایج تجربی گزارش شده در کارهای گذشته تطابق خوبی دارد. پرههای ساعتگرد با آینه کردن پرههای یاد ساعتگرد ساخته شده است. همان طور که انتظار می _دود در یک توربین باد تنها با جهت چرخش ساعتگرد و پاد ساعتگرد در سرعتهای دورانی متفاوت ضریب توان تقریباً مشابه است، در حالی که در یک پیکربندی با جهت چرخش مخالف با فاصله جدایش 3D نسبت به پیکربندی جهت چرخش موافق ضريب توان توربين باد پاييندست حدود 4 درصد بيشتر است. با كاهش فاصله جدايش ضريب توان افزايش بيشترى دارد.

در مطالعه حاضر از روش $\lambda_{\rm ci}$ به منظور استخراج گردابههای جدا شده از پره استفاده شده است. گردابههای جدا شده از توربین باد بالادست اثرات گردابههای جدا شده از توربین باد پایین دست را تشدید می کنند. کاهش

Swirling strength: -25 -22.5 -20 -17.5 -15 -12.5 -10 -7.5 -5 -2.5 0 2.5 7.5 10 12.5 15 17.5 20 22.5 25 \leq

Fig. 11 Swirling strength in the instantaneous velocity field (a) co-rotating configuration (b) counter-rotating configuration (c) counter-rotating - دیکر دیکر کا ایران کا دیکر دی کرد است.
شکل 11 قدرت چرخش در میدان سرعت لحظهای (الف) پیکربندی جهت چرخش موافق (ب) پیکربندی جهت چرخش مخالف (ج) پیکربندی جهت چرخش

جدايش 1D

Fig 13 Comparison of time averaged cross stream velocity profile (a) co-rotating configuration (b) counter-rotating configuration (c) counterrotating configuration by separation distance of 1D

شکل 13 مقایسه پروفیل متوسطگیری شده زمانی سرعت عمودی (الف) پیکربندی .
جهت چرخش موافق (ب) پيکرېندي جهت چرخش مخالف (ج) پيکرېندي جهت چرخش مخالف با فاصله جدايش 1D

Fig 12 Comparison of time averaged streamwise velocity profile (a) corotating configuration (b) counter-rotating configuration (c) counterrotating configuration by separation distance of 1D

شكل 12 مقايسه پروفيل متوسط گيري شده زماني سرعت در راستاي جريان (الف) پیکربندی جهت چرخش موافق (ب) پیکربندی جهت چرخش مخالف (ج) پیکربندی جهت چرخش مخالف با فاصله جدايش 1D

Fig. 14 Comparison of time averaged turbulence intensity profile (a) co-rotating configuration (b) counter-rotating configuration (c) counterrotating configuration by separation distance of 1D

شكل 14 مقايسه پروفيل متوسط *گ*يري شده زماني شدت آشفتگي (الف) ييكربندي جهت چرخش موافق (ب) پیکربندی جهت چرخش مخالف (ج) پیکربندی جهت چرخش مخالف با فاصله جدایش 1D

فاصله جدایش بین دو توربین باد باعث میشود اثرات گردابهها در فاصله 2.8-0.4-2 ديده نشود. اين موضوع حذف و از بين بردن گردابههاي جدا شده از توربین باد بالادست توسط توربین باد پاییندست را تأیید میکند. همچنین کاهش فاصله جدایش بین دو توربین باد باعث کاهش اثرات گردابه-ها در ناحیه دنباله دور می شود. مطالعه میدان سرعت نشان می دهد در ناحیه یشت توربین باد در تمامی پیکربندیها سرعت در راستای جریان کاهش و در راستای عمودی افزایش می یابد. با حرکت به سمت پایین دست سرعت در راستای جریان افزایش و دنباله بازیابی می شود ولی سرعت عمودی کاهش می یابد و اضمحلال می رود. نقاط کمینه محلی در محل قرار گیری نوک پره در میدان سرعت در راستای جریان میتواند بخاطر گردابههای جدا شده از پره یا برداشت بیشتر انرژی در لبه پره باشد. پروفیل سرعت در راستای جریان برای تمامی پیکربندیها تفاوت اندکی دارد. این موضوع نشان میدهد که در پیکربندی جهت چرخش مخالف سرعت در راستای جریان تأثیری در افزایش بازدهی توربین باد پاییندست ندارد. در پیکربندی جهت چرخش موافق میدان سرعت عمودی یک یک ناحیه مثبت و یک ناحیه منفی دارد ولی در پيکرېندي جهت چرخش مخالف دو ناحيه مثبت و دو ناحيه منفي دارد. دليل به وجود آمدن چنين الگويي در پيكرېندي جهت چرخش مخالف نفوذ دنباله توربین باد پایین،دست در دنباله ایجاد شده توسط توربین باد بالادست است. میدان سرعت عمودی در پیکربندی جهت چرخش مخالف نسبت به پیکربندی جهت چرخش موافق افت شدیدی دارد و با کاهش فاصله جدایش این افت سرعت بیشتر میشود. از این رو می توان نتیجه گرفت سرعتهای .
جانبي در پيکرېندي جهت چرخش مخالف باعث افزايش بازدهي توربين باد پايين دست مي شوند.

ر بررسی شدت آشفتگی نشان میدهد دو نقطه بیشینه محلی در محل قرارگیری لبههای پره و یک نقطه کمینه در ناحیه ته پره و توپی برای تمامی ييكربنديها وجود دارد. نقاط بيشنه محلي مي تواند بخاطر وجود گردابههاي جدا شده از لبه پره باشد و نقطه کمینه محلی به خاطر گردابههای جدا شده از برج نگهدارنده توربین باد است. در تمام پیکربندیها با افزایش فاصله پاييندست شدت آشفتگي افزايش مييابد. پيكربندي جهت چرخش موافق و جهت چرخش مخالف با فاصله جدایش یکسان الگوی مشابهای از شدت آشفتگی را نمایش میدهند. با این حال کاهش فاصله جدایش بین دو توربین باد باعث می شود شدت آشفتگی کاهش یابد.

6- فهرست علائم

- (m^2) مساحت A
	- ضريب توان $C_{\rm p}$
- ثابت اسماگورینسکی C_s
- $\text{(s}^2\text{m}^2)$ انرژی سینتیکی ایزوتروپیک k_r
- (kgm $^{-1}$ s⁻²) میدان فشار فیلتر شده \overline{P}
	- (kgms⁻³) انرژی سینتیکی باد
		- (m) شعاع روتور R
	- عدد رینولدز بر اساس نوک پره Re_{c}^{tip}
- (s^{-1}) نرخ کرنش فیلتر شده مشخصه \bar{S}
- $\left(\mathrm{s}^{-1}\right)$ تانسور نرخ کرنش فیلتر شده \bar{S}_{ij}
	- شدت آشفتگی $T\!I$
		- $\text{(ms}^{-1})$ سرعت مرجع U_{ref}

simulation studies of the effects of alignment and wind farm length, *Journal of Renewable and Sustainable Energy*, Vol. 6, No. 2, pp. 1–14, 2014.

- [10]S. Aubrun, S. Loyer, P.E. Hancock, P. Hayden, Wind turbine wake properties: Comparison between a non-rotating simplified wind turbine model and a rotating model, *Journal of Wind Engineering and Industrial Aerodynamics*, Vol. 120, No. 1, pp. 1–8, 2013.
- [11]H. Hu, Z. Yang, P. Sarkar, Dynamic wind loads and wake characteristics of a wind turbine model in an atmospheric boundary layer wind, *Experiments in Fluids*, Vol. 52, No. 5, pp. 1277–1294, 2012.
- [12]T. Maeda, Y. Kamada, J. Murata, S. Yonekura, T. Ito, A. Oawa, T. Kogaki, Wind tunnel study on wind and turbulence intensity profiles in wind turbine wake, *Journal of Thermal Science*, Vol. 20, No. 2, pp. 127–132, 2011.
- [13]P. Å. Krogstad P. E. Eriksen, 'Blind test' calculations of the performance and wake development for a model wind turbine, *Renewable Energy*, Vol. 50, No.1, pp. 325–333, 2013.
- [14]F. Pierella, E. Eriksen, L. Sætran, Invitation to the 2012 'Blind test 2' Workshop Calculations for two wind turbines in line, No. October, pp. 1–11, 2012.
- [15]S. B. Pope, *Turbulent Flows*, pp. 351-558, Cambridge University Press, 2000
- [16]J. Smagorinsky, General Circulation Experiments With the Primitive Equations, *Monthly Weather Review*, Vol. 91, No. 3, pp. 99–164, 1963.
- [17]M. Germano, U. Piomelli, P. Moin, W. H. Cabot, A dynamic subgrid-scale eddy viscosity model, *Phys. Fluids A Fluid Dyn.*, Vol. 3, No. 7, p. 1760, 1991.
- [18]D. K. Lilly, A Proposed Modification of the Germano-Subgrid-Scale Closure Method, *Physics of Fluids A*, Vol. 4, No. 3, pp. 633– 635, 1992.
- [19]C. Meneveau, T. S. Lund, W. H. Cabot, A Lagrangian dynamic subgrid-scale model of turbulence, *Journal of Fluid Mechanics*, Vol. 319, No. 1, pp. 353–385, 1996.
- [20]J. Bardina, J. H. Ferziger, W. C. Reynolds, Improved subgrid models for large eddy simulation, *13th Fluid and Plasma Dynamics Conference*, Stanford University, CA, United States, July 14-16, 1980
- [21]R. A. Clark, J. H. Ferziger, W. C. Reynolds, Evaluation of subgridscale models using an accurately simulated turbulent flow*,* Journal of Fluid Mechanics, Vol. 91, No. 1, pp. 1–16, 1979.
- Calculations for two wind turbines in line, No.
 Archivent Flows, pp. 351-558, Cambridge University
 Archivent Flows, pp. 351-558, Cambridge University

into S. *Mondlift* and Experiment Side in the Side of Windows (Mo [22]J. L. Tangler, D. M. Somers, NREL airfoil families for HAWTs, *Proceedings of the American Wind Energy Association Wind power Conference*, Washington, National Renewable Energy Laboratory; January 1995.
- [23]D. Somers, *Design and experimental results for the S825 Airfoil*, Technical Report NREL/SR-500-36344, National Renewable Energy Laboratory, 1999.
- [24]P. H. Alfredsson, J. A. Dahlberg, P. E. J. Vermeulen, A comparison between predicted and measured data from wind turbine wakes, *Wind Engineering*, Vol. 6, No. 3, pp. 149–155, 1982.
- [25]D. Medici, P. H. Alfredsson, Measurements on a wind turbine wake: 3D Effects and bluff body vortex shedding, *Wing Energy*, Vol. 9, No. 3, pp. 219–236, 2006.
- [26]J. Jeong, F. Hussain, On the identification of a vortex, *Journal of Fluid Mechanics*, Vol. 285, No. 1, pp. 69–94, 1995.
- [27]A. E. Perry, M. E. Chong, B. J. Cantwell, A general classification of three-dimensional flow fields, *Physics of Fluids A*, Vol. 2, No. 5, pp. 765–777, 1990.
- [28]J. C. R. Hunt, A. A. Wray, P. Moin, *Eddies, stream, and convergence zones in turbulent flows*, report ctr-s88. Center for Turbulence Research, pp. 193-208, 1988.
- [29]J. Zhou, R. J. Adrian, S. Balachandar, T. M. Kendall, Mechanism for generating coherent packets of hairpin vortices in channel flow, *Journal of Fluid Mechanics*, Vol. 387, No. 1, pp. 353–396, 1999.

 $\rm (ms^{-1})$ میدان سرعت لحظهای U

- (ms⁻¹) سرعت در راستای جریان $U_{\rm Z}$
	- ${\rm (ms^{\text{-}1})}$ سرعت عمودی $U_{\rm y}$
- میدان سرعت فیلتر شده مکانی (ms⁻¹) \bar{U}
- $\rm (ms^{-1})$ میدان سرعت متوسط گیری شده زمانی $\rm \langle U \rangle$
	- $\rm (ms^{-1})$ میدان سرعت پسماند u'
	- میدان سرعت نوسانی (ms⁻¹) $\boldsymbol{\mathcal{U}}$
	- $\rm (m^2s^{\text{-}2})$ ضرب سرعتهای فیلتر شده $\overline{U}_i\overline{U}_j$
	- $\left(\mathrm{m}^2\mathrm{s}^{\text{-}2}\right)$ ضرب فیلتر شده سرعت $\overline{U_l}\overline{U}_j$
		- $\rm (m^2s^{\text{-}2})$ تانسور تنش رینولدز $\langle u_i u_j \rangle$
			- $\rm (ms^{-1})$ سرعت نسبی \vec{v}_r

$$
\begin{array}{lll} \text{...} \\ \text{...} \end{array}
$$

 Ê¿Z¿Â˺WÔ

تابع کرانکر دلتا δ_{ii}

- (m) f¸Ì§ ¨
- قدرت چرخش λ_{ci}
- $\rm (m^2s^{-1})$ ویسکوزیته گردابهای ν_r
- (m) مقياس طولى اسماگورينسكى $\ell_{_S}$ ì
	- $\text{(kgm}^{\text{-3}}\text{)}$ چگالی ρ
- τ_{ij}^r نانسور تنش پسماند ايزوتروپيک (3-m²s)
- τ_{ij}^R $\rm (m^2s^{\text{-}2})$ تانسور تنش پسماند غیر ایزوتروپیک

$$
\left(\text{s}^{\text{-}1}\right) \text{ g}^{\text{-}1} \text{ g}^{\text{-}1}
$$

7- **مراجع**

- [1] D. Chen, W. Zhang, Exploitation and research on wind energy, *Energy Conservation Technology*, Vol. 4, No. 1, pp. 339–343, 2007.
- [2] Y. Li, K. J. Paik, T. Xing, P. M. Carrica, Dynamic overset CFD simulations of wind turbine aerodynamics, *Renewable Energy*, Vol. 37, No. 1, pp. 285–298, 2012.
- [3] I. Grant, P. Parkin, X. Wang, Optical vortex tracking studies of a horizontal axis wind turbine in yaw using laser-sheet, flow visualisation, *Experiments in Fluids* , Vol. 23, No. 6, pp. 513–519, 1997.
- [4] L. J. Vermeer, J. N. Sørensen, A. Crespo, Wind turbine wake aerodynamics,*Progress in Aerospace Sciences*, Vol. 39, No. 6–7, pp. 467–510, 2003.
- [5] F. Massouh I. Dobrev, Exploration of the vortex wake behind of wind turbine rotor, *J Journal of Physics: Conference Series*, Vol. 75, p. 012036, 2007.
- [6] W. Zhang, C. D. Markfort, F. Porté-Agel, Near-wake flow structure downwind of a wind turbine in a turbulent boundary layer, *Experiments in Fluids*, Vol. 52, No. 5, pp. 1219–1235, 2012.
- [7] J. O. Mo, A. Choudhry, M. Arjomandi, R. Kelso, Y. H. Lee, Effects of wind speed changes on wake instability of a wind turbine in a virtual wind tunnel using large eddy simulation, *Journal of Wind Engineering and Industrial Aerodynamics*, Vol. 117, pp. 38– 56, 2013.
- [8] F. Porté-Agel, Y.-T. Wu, H. Lu, R. J. Conzemius, Large-eddy simulation of atmospheric boundary layer flow through wind turbines and wind farms, *Journal of Wind Engineering and Industrial Aerodynamics*, Vol. 99, No. 4, pp. 154–168, 2011.
- [9] R. J. A. M. Stevens, D. F. Gayme, C. Meneveau, Large eddy