



## مقایسه روش المان محدود و روش جداسازی متغیرها در بررسی رفتار فرکانسی تیر پیزوالکتریکی بايمورف

سعید ایرانی<sup>1\*</sup>, مجتبی فرج<sup>2</sup>, میثم پاشنا<sup>3</sup>, سینا حیدری صومعه<sup>3</sup>

- دانشیار، مهندسی هواپیما، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، تهران  
 - استادیار، مهندسی هواپیما، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، تهران  
 - دانشجوی کارشناسی ارشد، مهندسی هواپیما، دانشگاه صنعتی خواجه نصیرالدین طوسی، تهران  
 \* تهران، صندوق پستی 16569-83911، irani@kntu.ac.ir

### چکیده

در سال‌های اخیر برای محاسبه انرژی خروجی از پیزوالکتریک‌ها از انواع روش‌های تحلیلی استفاده شده است، ولی استفاده از روش المان محدود با استفاده از نرم‌افزارهای تحلیلی در انواع اتصالات مداری صفحات پیزوالکتریکی اتفاقی نو در این حوزه است. به همین علت در این مقاله سعی شده است که برای اولین بار مانشکل از تحلیل عددی به نام روش تحلیلی جداسازی متغیرها با تحلیل روش المان محدود به کمک نرم‌افزار آباکوس مقایسه انجام شود تا مزیت‌های این دو روش نسبت به هم، در انواع حالت‌های اتصال صفحات پیزوالکتریکی مشخص گردد. مدل موردنظر، یک تیر بايمورف با دولاژه پیزوالکتریک و یک لایه‌ی مرکزی الاستیک است. این تیر بايمورف با تحریک پایه در فرکانس‌های مختلف شروع به ارتعاش می‌کند در ابتداء از روش تحلیلی جداسازی متغیرها در حالت پایا بررسی رفتار فرکانسی تیر بايمورف استفاده شده است. در این روش ابتدا معادلات حرکت در حالت مداری موایز و سری به صورت پارامترهای مجزا به دست می‌آیند. سپس به کمک اصل جداسازی متغیرها، معادلات حل شده‌اند و دو معادله‌ی کوپل شده‌ی مکانیکی و الکتریکی به دست می‌آیند. درنهایت، ولتاژ، جریان و توان الکتریکی خروجی بر حسب فرکانس به دست آمدند. در ادامه برای بررسی به روش المان محدود، تیر بايمورف به کمک نرم‌افزار آباکوس مدل می‌شود. بعد از محاسبه ولتاژ خروجی، جریان و توان الکتریکی خروجی نیز به دست آمدند و نتایج دو روش المان محدود و جداسازی متغیرها در حالت پایا باهم مقایسه و صحبت‌سنگی شده‌اند.

### اطلاعات مقاله

مقاله پژوهشی کامل	1395 دی 28
دریافت: 03 فروردین 1396	پذیرش: 03 اردیبهشت 1396
ارائه در سایت: 09 اردیبهشت 1396	کلید واژگان:
پیزوالکتریک	المان محدود
دریافت انرژی	تیر بايمورف

## A comparison between finite element and separation of variables method in investigating frequency behavior of Bimorph piezoelectric beam

Saeid Irani\*, Mojtaba Farrokh, Meisam Pashna, Sina Heydari Someeh

Faculty of Aerospace Engineering, Khaje Nasir Toosi University, Tehran, Iran  
 \* P.O.B. 16569-83911, Tehran, Iran, irani@kntu.ac.ir

### ARTICLE INFORMATION

Original Research Paper  
 Received 17 January 2017  
 Accepted 23 March 2017  
 Available Online 29 April 2017

**Keywords:**  
 Piezoelectric  
 finite element  
 energy harvesting  
 Bimorph beam

### ABSTRACT

In recent years, a variety of analytical methods have been used to calculate the output piezoelectric energy, but the use of finite element method using analysis software in a variety circuit connection of piezoelectric layers is something new in this field. So for the first time in this article it is tried particular form of numerical analysis method is called separation of variables compared with the finite element method, to take advantage of these methods in a variety connection of piezoelectric layers is to be determined. The model is a Bimorph beam with two piezoelectric layers and a central elastic layer. This Bimorph beam starts vibrating at various frequencies as a result of base excitation. First, frequency behavior of the Bimorph beam is simulated using the separation of variables method. In this method, the equations of motion in parallel and series connection of piezoelectric layers are obtained as separate parameters. The coupled mechanical and electrical equations are derived using the solution of equations obtained from the separation of variables method. Finally, the output voltage, current and power are obtained in terms of frequency.

Then, the Bimorph beam is modeled based on finite element method using ABAQUS software. After the illustrating output voltage, current and power diagrams are illustrated for a certain range of frequencies and the results of the finite element method and the steady state method are compared to validate the model.

وجود دارد. ویلیامز و یاتز [1] سه راه اصلی تبدیل انرژی از ارتعاشات به

الکتریسیته را پیشنهاد کردند که عبارت‌اند از الکترومگنت‌ها [3,2] و

الکترواستاتیک [4] و پیزوالکتریک [5-7].

برای دریافت انرژی با استفاده از حرکت‌ها و نوسان‌های محیطی و استفاده از

آن‌ها راه‌های گوناگونی به منظور تولید انرژی اجزاء الکترونیکی و یا حس‌گرها

### 1- مقدمه

Please cite this article using:

S. Irani, M. Farrokh, M. Pashna, S. Heydari Someeh, A comparison between finite element and separation of variables method in investigating frequency behavior of Bimorph piezoelectric beam, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 17, No. 5, pp. 31-40, 2017 (in Persian)

برای ارجاع به این مقاله از عبارت ذیل استفاده نمایید:

www.mme.ac.ir

پیزوالکتریکی مورد بررسی قرار گیرد و با مقایسه‌ی نتایج روش المان محدود با روش حل جداسازی متغیرها و صحت‌سنجی نتایج می‌توان از روش المان محدود برای تحلیل مدل‌های دارای پیچیدگی که روش‌های تحلیلی قادر به بررسی آن‌ها نیستند، استفاده کرد. بنابراین در کنار بررسی رفتار فرکانسی تیر پیزوالکتریکی با یامورف یکی از اهداف دیگر این مقاله دست‌یابی به روشی کلی برای بررسی سیستم‌های پیچیده‌تر است که روش‌های تحلیلی قادر به بررسی آن نیستند.

## 2- مدل سازی تیر یامورف براساس روش جداسازی متغیرها در حالت پایا

در این پخش می‌خواهیم پاسخ غیرگذراشی سیستم را به کمک روش جداسازی متغیرها در حالت پایا بررسی کنیم. مینتم و همکاران [22] تیر دارای یک تکه پیزوالکتریک را بدون در نظر گرفتن حالت اتصال صفحات پیزوالکتریک و ارتورک و امنن [23] تیر دارای یک لایه پیزوالکتریک فقط در حالت سری را بررسی کرده‌اند، اما در این بخش تیر با چند لایه‌ی پیزوالکتریک رو موردن بررسی قرار دهیم که در آن علاوه بر حالت سری در حالت اتصال موازی صفحات پیزوالکتریک نیز بررسی شده است.

مدل مورد بررسی ما، یک تیر یامورف با دو لایه پیزوالکتریک و یک لایه میانی است که با تحریک پایه شروع به ارتعاش می‌کند و این ارتعاش در لایه‌های پیزوالکتریک سبب تولید انرژی الکتریکی می‌شود. برداشت انرژی الکتریکی در این سیستم به کمک مدار الکتریکی انجام می‌شود که در آن لایه‌های پیزوالکتریک به صورت اتصال موازی و سری مانند "شكل 1" به هم متصل شده‌اند و یک مقاومت به عنوان مقاومت کل مدار در نظر گرفته می‌شود.

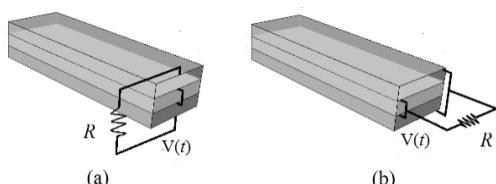
در ادامه به روند بررسی رفتار فرکانسی تیر چند لایه پیزوالکتریک می‌پردازیم. می‌دانیم معادله کلی پیوستگی تیر غیرمیرا با تحریک پایه به صورت رابطه (1) است.

$$(1) \quad YI \frac{\partial^4 w(x,t)}{\partial x^4} + m \frac{\partial^2 w(x,t)}{\partial t^2} = 0$$

در رابطه (1)،  $w(x,t)$  خیز تیر در موقعیت  $x$  و زمان  $t$  است و  $YI$  سختی خمی است.

با تعمیم معادله کلی پیوستگی برای تیر پیزوالکتریک با یامورف با در نظر گرفتن تأثیرات دمپینگ هوا و بدون در نظر گرفتن تأثیرات ولتاژ به صورت رابطه (2) است.

$$(2) \quad \frac{\partial^2 M(x,t)}{\partial x^2} + c_s I \frac{\partial^5 w_{\text{rel}}(x,t)}{\partial x^4 \partial t} + c_a \frac{\partial w_{\text{rel}}(x,t)}{\partial t} = -m \frac{\partial^2 w_b(x,t)}{\partial t^2}$$



**Fig.1** Bimorph piezoelectric energy harvester configurations with (a) series connection of piezo ceramic layers, (b) parallel connection of piezoceramic layers

شکل ۱ شکل تیر یامورف پیزوالکتریک دریافت‌کننده‌ی انرژی در حالت اتصال سری (a) و موازی (b) لایه‌های پیزوالکتریک

در دهه‌های گذشته فرایند تبدیل انرژی توسط پژوهشگران متعددی بررسی شده است [8]. تحقیقات در مورد مدل‌های مکانیکی برای دریافت انرژی نشان می‌دهد عملکرد حقیقی پیزوالکتریک‌ها در شارژ حقیقی با تبدیل جریانات الکتریکی متناظر به مستقیم با پیچیدگی‌هایی همراه است [9-13]. در حوزه‌ی روش‌های حل عددی اخیراً اجستاریا و همکاران [14] یک تیر یامورف را مدل کرده‌اند و تلاش نموده‌اند معادلات تحریک استاتیکی (با شعاع ثابت و یک نیروی متغیر) را با معادلات تحریک پایه بدون نیروی متغیر ترکیب کنند. بنابراین این روش مدل‌سازی بسیار متفاوت به نظر می‌رسد.

در این مقاله از روش جداسازی متغیرها در حالت پایا به عنوان روش تحلیلی برای بررسی تیر یامورف استفاده شده است که این روش با دستیابی به معادلات کوپله مکانیکی و الکتریکی ما را قادر می‌سازد تا مدل موردنظر را در حالت‌های مختلف اتصالات صفحات پیزوالکتریک بررسی کنیم.

محققان علاوه بر استفاده از روش حل عددی از انواع روش‌های المان محدود برای بررسی خواص پیزوالکتریک‌ها استفاده می‌کنند. استفاده از روش‌های المان محدود و کاربرد نرم‌افزارهای تحلیلی روشی نوپا برای بررسی انرژی دریافت شده به وسیله‌ی انواع سیستم‌های تبدیل انرژی است که یکی از روش‌های مورد بررسی در این مقاله روش المان محدود است. از جمله تحقیقاتی که اخیراً با روش المان محدود انجام شده کار بر روی خواص ترمولکترومکانیکی، کنترل ارتعاشی و دریافت انرژی از پیزوالکتریک‌ها است. در حوزه‌ی خواص ترمولکترومکانیکی می‌توان به مقاله‌ی فولینک شانگ و مینهارد کوتا [15] اشاره کرد که در این پژوهش به کمک روش اجزا محدود و با استفاده از نرم‌افزار آباکوس رفتار ترمولکترومکانیک مواد پیزوالکتریکی بررسی شده است. به صورتی که پاسخ‌های این مواد با توجه به بار دمایی وارد بر ماده پیزوالکتریک بررسی شده‌اند.

در حوزه‌ی کنترل ارتعاشی نیز می‌توان از مقاله‌ی برایان بیلارجیون و همکاران [16] نام برد که در آن کنترل ارتعاش یک تیر یامورف را به کمک روش المان محدود و با نرم‌افزار آباکوس بررسی کرده‌اند.

یکی از مباحث مورد توجه در دریافت انرژی پیزوالکتریک‌ها در روش المان محدود، استفاده از پوسته‌های نازک پیزوالکتریک و ساندوجیک‌های پیزوالکتریک است که در مورد پوسته‌های نازک رزولت [17] و در مورد ساندوجیک‌ها مارکو ترینداد و روگر اوهایون [18] خواص مکانیکی و الکتریکی مواد پیزوالکتریکی را بررسی کرده‌اند و با استفاده از نرم‌افزار تحلیلی نتایج خود را صحبت‌سنجی کرده‌اند.

برای ساده‌سازی مدل، یک بار مقاومتی را برای مدار الکتریکی در نظر می‌گیرند تا بتوانند ولتاژ خروجی را پیش‌بینی کنند. این در حالی است که اکثر مدل‌ها برای دریافت کننده انرژی یک درجه آزادی در نظر گرفته می‌شوند [19].

به عنوان روش مناسب می‌توان استفاده از المان‌های متقارن برای بررسی مواد پیزوالکتریک را به عنوان یکی از فن‌های مناسب در حوزه تحلیل المان محدود نام برد، در این راستا وبلیرگ و همکاران [21] انواع ساختارهای میکروپیزوالکتریکی را به کمک روش المان محدود متقارن بررسی کرده‌اند. و به کمک این روش و صحت‌سنجی با روش‌های عددی مشخص شده است که روش المان متقارن روش مناسبی برای بررسی خواص پیزوالکتریکی هست.

در این مقاله سعی شده با کمک روش تحلیلی جداسازی متغیرها و روش المان محدود با به کارگیری نرم‌افزار تحلیلی آباکوس مدل تیر یامورف

مقدار ویژه همگرا بنویسیم. خیز تیر بیمورف برای دو حالت سری و موازی به ترتیب به صورت روابط (12) و (13) به دست می‌آیند.

$$w_{\text{rel}}^s(x, t) = \sum_{r=1}^{\infty} \varphi_r(x) \eta_r^s(t) \quad (12)$$

$$w_{\text{rel}}^p(x, t) = \sum_{r=1}^{\infty} \varphi_r(x) \eta_r^p(t) \quad (13)$$

بعد از جایگذاری رابطه‌ی خیز در معادله‌ی پیوستگی (2)، بدون در نظر گرفتن نوع اتصال صفحات پیزوالکتریک و صرف نظر کردن از چرخش پایه‌ی تیر، معادلات حرکت در مختصات مдал به صورت رابطه‌ی (14) به دست می‌آید.

$$f_r(t) = \frac{d^2 \eta_r^s(t)}{dt^2} + 2\xi_r \omega_r \frac{d \eta_r^s(t)}{dt} + \omega_r^2 \eta_r^s(t) \\ + X_r^s v_s(t) \quad (14)$$

در این معادله  $\xi_r$  ضریب نسبت دمپینگ است که ترکیب تأثیرات دمپینگ سازه‌ای  $c_s I$  و دمپینگ الکتروموکانیکی به صورت روابط (15-الف) و (15-ب) هستند.

$$X_r^s = \vartheta_s \frac{d\varphi_r(x)}{dx} \Big|_{x=L} \quad (15-\text{الف})$$

$$X_r^p = \vartheta_p \frac{d\varphi_r(x)}{dx} \Big|_{x=L} \quad (15-\text{ب})$$

برای مقدار  $\vartheta_s$  و  $\vartheta_p$  از رابطه‌ی (9-الف) و (9-ب) استفاده می‌کنیم. مقدار ویژه‌ی بعد شده‌ی جرم برای مسئله‌ی متناظر غیردemp شده برای ارتعاش آزاد سیستم هست که به صورت رابطه‌ی (16) به دست می‌آید.

$$\varphi_r(x) = C_r \left[ \cos \frac{\lambda_r}{L} x - \cosh \frac{\lambda_r}{L} x + \zeta_r \left( \sin \frac{\lambda_r}{L} x - \sinh \frac{\lambda_r}{L} x \right) \right] \quad (16)$$

مقدار  $\zeta_r$  از رابطه‌ی (17) به دست می‌آید.

$$\zeta_r = \frac{\sin \lambda_r - \sinh \lambda_r}{\cos \lambda_r - \cosh \lambda_r} \quad (17)$$

و مقدار  $C_r$  ثابت دامنه‌ی مodal است که با نرمالیز کردن مقدار ویژه توابع متعدد در رابطه‌ی (18) و (19) به دست می‌آید.

$$\int_0^L \varphi_s(x) m \varphi_r(x) dx = \delta_{rs} \quad (18)$$

$$\int_0^L \varphi_s YI \frac{d^4 \varphi_r(x)}{dx^4} dx - \left[ \varphi_s(x) YI \frac{d^3 \varphi_r(x)}{dx^3} \right] + \left[ \frac{d \varphi_r(x)}{dx} YI \frac{d^2 \varphi_r(x)}{dx^2} \right] = \omega_r^2 \delta_{rs} \quad (19)$$

در این رابطه  $\delta_{rs}$  دلتای کرانکر است.

مقدار فرکانس‌های طبیعی تیر برابر رابطه (20) است.

$$\omega_r = \lambda_r^2 \sqrt{\frac{YI}{mL^4}} \quad (20)$$

به صورتی که مقدار ویژه سیستم  $\lambda$  با حل معادله‌ی (21) به دست می‌آید.

$$1 + \cos \lambda \cosh \lambda - \frac{\lambda^3 h}{mL^3} (\cosh \lambda \sinh \lambda + \sinh \lambda \cosh \lambda) = 0 \quad (21)$$

در حرکت هماهنگ در فرکانس  $\omega$  به ترتیب مقادیر پاسخ مdal تیر در حالت پایا و ولتاژ با بر مقاومتی به صورت فرکانسی هماهنگ  $\eta_r^s$  و  $v_s = V_s e^{j\omega t}$  و  $H_r^s e^{j\omega t}$  فرض می‌شوند.

با در نظر گرفتن این فرض روابط قبل به معادله (22) تبدیل می‌شوند.

در معادله‌ی (2) مقدار جایه‌جایی پایه‌ی تیر را با  $w_b(x, t)$  نشان می‌دهیم که به صورت رابطه‌ی (3) محاسبه می‌شود.

$$w_{\text{rel}}(x, t) = g(t) + x h(t) \quad (3)$$

پارامتر  $g(t)$  جایه‌جایی در جهت عمود بر محور تیر را نشان می‌دهد و  $h(t)$  در رابطه‌ی (2)،  $w_{\text{rel}}(x, t)$  خیز تیر در موقعیت  $x$  و زمان  $t$  است.

ممان خمی داخلی تیر به جز اثرات نسبت دمپینگ کرنشی است.  $M(x, t)$  ترم دمپینگ معادل سطح مقطع کامپوزیت است که به سبب کرنش ایجاد می‌شود. ضریب دمپها است.  $m$  جرم در واحد طول است.  $c_a$  ضریب دمپها است. ممان اول سطح مقطع که به سبب کرنش محوری ایجاد می‌شود که درنهایت باعث خمی شود به صورت رابطه‌ی (4) است.

$$M(x, t) = -b \left( \int_{-h_p - \frac{h_s}{2}}^{\frac{h_s}{2}} T^p y dy + \int_{-\frac{h_s}{2}}^{\frac{h_s}{2}} T^s y dy + \int_{\frac{h_p + \frac{h_s}{2}}{2}}^{\frac{h_s}{2}} T^p y dy \right) \quad (4)$$

در رابطه‌ی (4)،  $b$  عرض تیر،  $h_p$  ضخامت هر لایه پیزوالکتریک،  $p$  و  $T^p$  پسوندهای لایه پیزوالکتریک و لایه‌ی مرکزی هستند.  $T^s$  و  $T^p$  به ترتیب تنش در لایه‌های پیزوالکتریک و لایه‌ی مرکزی هستند که به صورت رابطه‌ی (5) و (6) معرفی می‌شوند.

$$T^s = Y_s S^s \quad (5)$$

در این رابطه  $Y_s$  مدول یانگ و  $S^s$  کرنش محوری مرکز تیر است.

$$T^p = c_{11} E S^p - e_{31} E_3 \quad (6)$$

$c_{11} = d_3 / s_{11}^E$  برابر مدول الاستیسیته پیزوالکتریک و ثابت پیزوالکتریکی هست.  $S^p$  کرنش محوری پیزوالکتریک است. کرنش محوری تیر برابر انحنا تیر در موقعیت  $x$  است که به صورت رابطه‌ی (7) هست.

$$S(x, y, t) = -y \frac{\partial^2 w_{\text{rel}}(x, t)}{\partial x^2} \quad (7)$$

نکته‌ای که بسیار حائز اهمیت است این است که ولتاژ به صورت رابطه‌ی خمی در معادله‌ی پیوستگی ظاهر می‌شود یعنی رابطه‌ی خمی معادله‌ی پیوستگی به صورت رابطه‌ی (8) است.

$$M^s(x, t) = YI \frac{\partial^2 w_{\text{rel}}(x, t)}{\partial x^2} + V_s v_s(t) \left[ \frac{d \delta(x)}{dx} - \frac{d \delta(x-L)}{dx} \right] \quad (8)$$

که ثابت الکتریکی در حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریک به ترتیب به صورت روابط (9-الف) و (9-ب) هستند.

$$\vartheta_s = \frac{e_{31} b}{2h_p} \left[ \frac{h_s^2}{4} - \left( h_p + \frac{h_s}{2} \right)^2 \right] \quad (9-\text{الف})$$

$$\vartheta_p = \frac{e_{31} b}{h_p} \left[ \frac{h_s^2}{4} - \left( h_p + \frac{h_s}{2} \right)^2 \right] \quad (9-\text{ب})$$

دو پارامتر جرم و ثابت سختی خمی تیر به ترتیب به صورت رابطه‌ی (10) و (11) می‌باشند.

$$m = b(\rho_s h_s + 2\rho_p h_p)) \quad (10)$$

$$YI = \frac{2b}{3} \left[ Y_s \frac{h_s^3}{8} + c_{11}^E \left( \left( h_p - \frac{h_s}{2} \right)^3 - \frac{h_s^3}{8} \right) \right] \quad (11)$$

2- حل معادلات با استفاده از روش جداسازی متغیرها با توجه به روش جداسازی متغیرها تابع خیز تابع را می‌توانیم به صورت تابع

تابع پاسخ فرکانسی ولتاژ خروجی به صورت رابطه‌ی (36) به دست می‌آید.

$$v_p(t) = \frac{\sum_{r=1}^{\infty} \frac{j\omega\theta_r\sigma_r}{\omega_r^2 - \omega^2 + j2\xi_r\omega_r\omega}}{\frac{1}{R_t} + j\omega C_p + \sum_{r=1}^{\infty} \frac{j\omega\theta_r^2}{\omega_r^2 - \omega^2 + j2\xi_r\omega_r\omega}} e^{j\omega t} \quad (36)$$

از رابطه‌ی  $i(t) = v(t)/R$  برای جریان به صورت رابطه‌ی (37) به دست می‌آید.

$$i(t) = \frac{1}{R_t} \times \frac{\sum_{r=1}^{\infty} \frac{j\omega\theta_r\sigma_r}{\omega_r^2 - \omega^2 + j2\xi_r\omega_r\omega}}{\frac{1}{R_t} + j\omega C_p + \sum_{r=1}^{\infty} \frac{j\omega\theta_r^2}{\omega_r^2 - \omega^2 + j2\xi_r\omega_r\omega}} e^{j\omega t} \quad (37)$$

از رابطه‌ی  $p = (v(t))^2/R$ , توان خروجی به صورت رابطه‌ی (38) به دست می‌آید.

$$p(t) = \frac{\left( \frac{\sum_{r=1}^{\infty} \frac{j\omega\theta_r\sigma_r}{\omega_r^2 - \omega^2 + j2\xi_r\omega_r\omega}}{\frac{1}{R_t} + j\omega C_p + \sum_{r=1}^{\infty} \frac{j\omega\theta_r^2}{\omega_r^2 - \omega^2 + j2\xi_r\omega_r\omega}} e^{j\omega t} \right)^2}{R_t} \quad (38)$$

توجه شود  $R_t$  به عنوان مقاومت معادل مدار در حالت موازی دو برابر حالت سری است و مقادیر کوپلینگ مودال الکترومکانیکی و ظرفیت معادل تیر با توجه به روابط در حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریک به صورت جدول 1 به دست می‌آیند.

مشخصات کلی تیر یامورف موردنظر به صورت جدول 2 است.

تابع پاسخ فرکانسی ولتاژ خروجی در حالت تحریک پایه از فرکانس 0 تا 5000 در حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریک با توجه به رابطه‌ی (36) به صورت "شکل 2" به دست می‌آیند همان‌طور که مشخص است در این بازه‌ی فرکانسی سه ماکریم وجود دارد که برابر سه مود اول

جدول 1 کوپلینگ مودال الکترومکانیکی و ظرفیت معادل تیر دریافت‌کننده انرژی برای حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریک

**Table 2** Modal electromechanical coupling and equivalent capacitance of a Bimorph energy harvester for the series and the parallel connections of the piezoceramic layers

اتصال سری	اتصال موازی
$-e_{31}bh_{pc} \frac{d\emptyset_r(x)}{dx} \Big _{x=L}$	$-2e_{31}bh_{pc} \frac{d\emptyset_r(x)}{dx} \Big _{x=L}$
$\frac{\varepsilon_{33}^s bL}{2h_p}$	$\frac{2\varepsilon_{33}^s bL}{h_p}$

جدول 2 مشخصات هندسی و مشخصات مواد تیر یامورف یک سر گیردار

**Table 1** Geometric properties and material properties of the Bimorph cantilever beam

لایه‌ی میانی	لایه‌ی پیزوالکتریک	مشخصات هندسی و مشخصات مکانیکی لایه‌های تیر یامورف	طول تیر $L$ (mm)
30	30		
5	5	(mm) $b$	
0.15	0.15	(mm) $h_p, h_s$	
آلومینیوم	PZT-5A	ضخامت تیر	
70	61	(GPa) مدول الاستیکی	
2700	7750	( $\frac{kg}{m^3}$ ) چگالی	
-	-10.4	( $\frac{C}{m^2}$ ) $e_{31}$ ثابت پیزوالکتریکی	
-	13.3	( $\frac{nF}{m}$ ) $\varepsilon_{31}$ ثابت گذردهی	

$$(\omega_r^2 - \omega^2 + j2\xi_r\omega_r\omega)H_r^s + X_r^s V_s = F_r \quad (22)$$

برای چرخش کوچک  $g(t)$  و جابه‌جایی‌های کوچک  $h(t)$  و همچنین شکل نیروی مودی  $f_r$  می‌توانیم شکل فرکانسی آن را به کار ببریم که به صورت روابط (25-23) هستند.

$$g(t) = \theta_0 e^{j\omega t} \quad (23)$$

$$h(t) = W_0 e^{j\omega t} \quad (24)$$

$$f_r(t) = F_0 e^{j\omega t} \quad (25)$$

در این رابطه مقدار دامنه نیروی مودی برابر رابطه‌ی (26) است.

$$F_r = -\sigma_r w^2 W_0 - \tau_r w^2 \theta_0 \quad (26)$$

که مقادیر  $\sigma_r$  و  $\tau_r$  به صورت رابطه‌ی (27) و (28) به دست می‌آیند.

$$\sigma_r = -m \int_0^l \phi_r(x) dx \quad (27)$$

$$\tau_r = -m \int_0^l x \phi_r(x) dx \quad (28)$$

## 2-2- معادلات کوپله مدار الکتریکی

همان‌طور که در قبل اشاره کردیم می‌توان لایه‌های پیزوالکتریک را به صورت مدار موازی و سری به هم متصل کرد.

برطبق قوانین کیرشهف معادله‌ی الکتریکی به صورت رابطه‌ی (29) است.

$$\frac{C_p}{2} \frac{dv_s(t)}{dt} + \frac{v_s(t)}{R_1} = i_p(t) \quad (29)$$

به صورتی که ترم‌های ظرفیت داخلی خازن و منبع جریان، به ترتیب به صورت رابطه‌ی (30) و (31) هستند.

$$C_p = \frac{\varepsilon_{33} bL}{h_p} \quad (30)$$

$$i_p(t) = \sum_{r=1}^{\infty} k_r \frac{d\eta_r(t)}{dt} \quad (31)$$

$$k_r = -e_{31} h_{pc} b \int_0^L \frac{d^2 \varphi_r(x)}{dx^2} dx \quad (32)$$

در حرکت هماهنگ در فرکانس  $\omega$  پاسخ مدار تیر در حالت پایا برابر  $H_r^s e^{j\omega t}$  و ولتاژ با بار مقاومتی برابر  $V_s e^{j\omega t}$  و  $v_s$  به صورت هماهنگ فرض می‌شوند که با جایگذاری در معادله‌ی (29) برابر با رابطه‌ی (33) می‌شود.

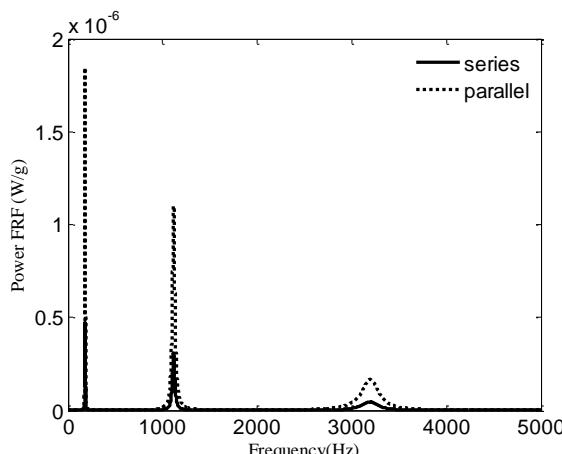
$$\left( \frac{1}{R_1} + j\omega \frac{C_p}{2} \right) V_s - jw \sum_{r=1}^{\infty} k_r H_r^s = 0 \quad (33)$$

درنهایت با در نظر گرفتن دو معادله‌ی (22) و (33) معادلات کوپلینگ به صورت رابطه‌ی (34) و (35) می‌شوند.

$$(\omega_r^2 - \omega^2 + j2\xi_r\omega_r\omega)H_r^s + X_r^s V_s = F_r \quad (34)$$

$$\left( \frac{1}{R_1} + j\omega \frac{C_p}{2} \right) V_s - jw \sum_{r=1}^{\infty} k_r H_r^s = 0 \quad (35)$$

**2-3- شکل‌های پاسخ فرکانسی در حالت سری و موازی**  
مقدار  $H_r^s$  از رابطه‌ی (34) به دست می‌آید و با جای گذاری در رابطه‌ی (35)



**شکل 4** نمودار تابع پاسخ فرکانسی توان خروجی در حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریک به روش جداسازی متغیرها در حالت پایا

در آن جریان و توان خروجی یک تیر الاستیکی همراه تکه‌های پیزوالکتریک فقط در یک مود بدون در نظر گرفتن حالت اتصال صفحات پیزوالکتریکی بررسی شده‌اند. اما در این بخش سعی شده تا در گامی نو یک تیر چندلایه‌ی پیزوالکتریک در حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریک در چند مود اول تیر با روش المان محدود و به کمک نرم‌افزار آباکوس بررسی شود.

در این قسمت تیر یامورف علاوه بر مودهای خمی، در مودهای پیچشی نیز بررسی شده است. نحوه اتصال صفحات پیزوالکتریک و مدل‌سازی آن و همچنین نوع قید گواری میان صفحات در به دست آوردن نتایج صحیح از اهمیت زیادی برخوردار هستند لذا تلاش شده تمام مراحل به‌دقت توضیح داده شوند.

در این قسمت سعی داریم از روش المان محدود برای بررسی رفتار فرکانسی تیر یامورف استفاده کنیم که برای این امر از نرم‌افزار آباکوس بهره گرفته‌ایم.

### 3-1- تحلیل نرم‌افزار آباکوس

نرم‌افزار آباکوس یکی از قدرتمندترین نرم‌افزارها در زمینه‌ی تحلیل مسائل مهندسی به شمار می‌رود که اساس تحلیل و حل به روش المان محدود است و توانای معرفی مواد پیزوالکتریک و مشبتدی و درنهایت بررسی ولتاژ خروجی حاصل از جایه‌جای و یا بالاعکس را دارد. ذکر این نکته دارای اهمیت است که خروجی نرم‌افزار آباکوس پتانسیل ولتاژ خروجی را نشان می‌دهد و برای به‌دست آوردن شکل رفتار فرکانسی پیزوالکتریک‌ها باید با توجه به فرکانس پایه و دامنه، تغییرات لازم را بر روی خروجی نرم‌افزار آباکوس انجام دهیم.

فرض مدل‌سازی تیر یامورف موردنظر این است که جنس مواد سازنده پیزوالکتریک و قسمت الاستیک تیر یامورف، ایزوتوبیک فرض می‌شوند.

در ادامه مراحل مدل‌سازی تیر یامورف تا تحلیل آن به تفصیل از مرحله‌ی مدل‌سازی هندسی، نسبت دادن مشخصات مواد، قیدبندی، مشبتدی و درنهایت تحلیل کلی تیر یامورف مدل شده به‌طور کامل بیان شده است.

### 3-2- مدل‌سازی تیر یامورف

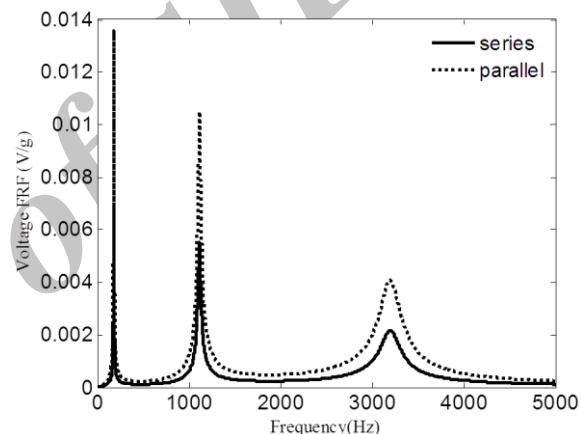
تیر یامورف هستند که به ترتیب بهصورت، مود اول تیر در فرکانس 185 Hz مود دوم در 1160 و مود سوم در 3247 به دست می‌آیند. مقدار ولتاژ در حالت سری برابر 0.007 و مقدار ولتاژ در حالت موازی برابر 0.014 است و همین طور که در "شکل 2" مشخص است، این مقادیر در مودهای دوم و سوم کاهش پیدا می‌کنند.

تابع پاسخ فرکانسی جریان خروجی در حالت تحریک پایه از فرکانس 0 تا 5000 در حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریک با توجه به رابطه‌ی (37) بهصورت "شکل 3" بهدست می‌آیند.

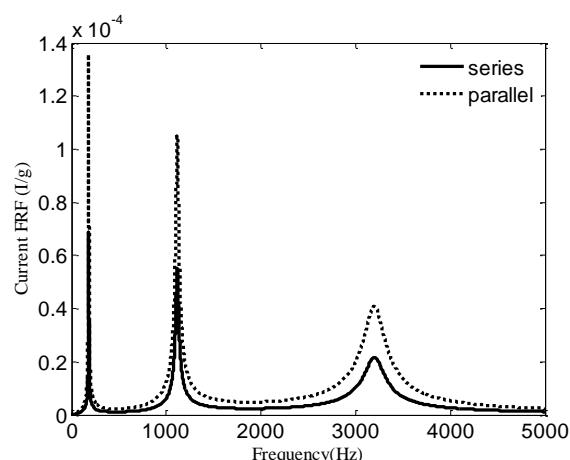
تابع پاسخ فرکانسی توان خروجی در حالت تحریک پایه از فرکانس 0 تا 5000 در حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریک با توجه به رابطه‌ی (37) بهصورت "شکل 4" بهدست می‌آیند.

### 3- بررسی رفتار فرکانسی تیر یامورف به روش المان محدود

در بررسی‌هایی که اخیراً بر روی تیر پیزوالکتریکی به روش المان محدود انجام شده است می‌توان به مقاله ملینگ ژو و همکاران [24] اشاره کرد که



**شکل 2** نمودار تابع پاسخ فرکانسی ولتاژ در حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریک به روش جداسازی متغیرها در حالت پایا



**شکل 3** نمودار تابع پاسخ فرکانسی جریان در حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریک به روش جداسازی متغیرها در حالت پایا

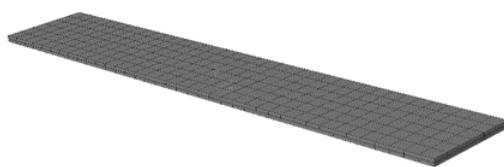


Fig. 7 Meshing Bimorph cantilever beam

شکل 7 مش بنده تیر با یامورف یک سر گیردار

در آخر تیر را به روش جداسازی متغیرها حالت پایا از فرکانس تحریک پایه ۰ تا ۵۰۰۰ تحت آنالیز حالت پایدار قرار می‌دهیم.

### 3- نتایج خروجی نرم‌افزار آباکوس

پس از اتمام تحلیل حالت پایدار بوسیله نرم‌افزار آباکوس مشاهده می‌کنیم در فرکانس ۰ تا ۵۰۰۰ سه مود اول تیر به صورت "شکل 8" ظاهر می‌شوند. در این قسمت مشاهده می‌کنیم به کمک تحلیل فرکانسی قادر خواهیم بود مدهای خمی تیر را نیز مورد بررسی قرار دهیم. همین‌طور که مشخص است سه مود اول خمی تیر به صورت "شکل 9" است. مقدار ولتاژ خروجی به دست آمده در مدهای پیچشی در حالت اتصال سری صفحات پیزوالکتریک با توجه به تحلیل فرکانسی تیر با یامورف به ترتیب برابر  $300.258 \times 10^{-10}$ ,  $277.81 \times 10^{-10}$  و  $268.89 \times 10^{-10}$  می‌باشد. هستند که این مقادیر به‌وضوح نشان می‌دهد مدهای پیچشی انرژی الکتریکی کمتری نسبت به مدهای خمی تولید می‌کنند بنابراین تیر با یامورف در حالت مدهای خمی انرژی الکتریکی بیشتری تولید می‌کند.

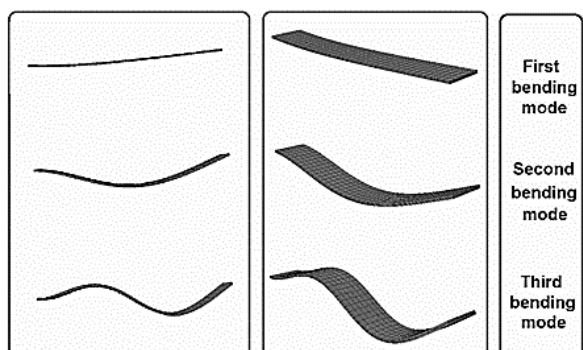


Fig. 8 The first three bending modes of Bimorph beam in base excitation for a frequency range of 0 to 5000

شکل 8 سه مود اول خمی تیر با یامورف در تحریک از فرکانس ۰ تا ۵۰۰۰

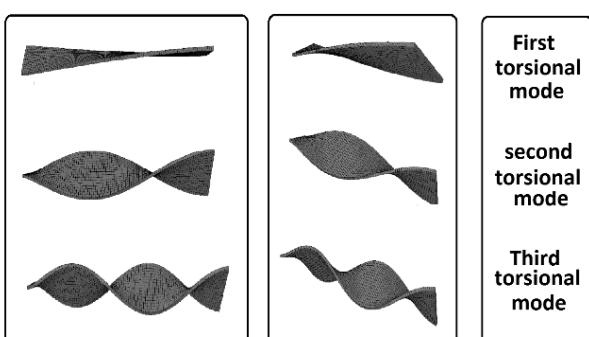


Fig. 9 The first three torsional modes of Bimorph beam

شکل 9 سه مود اول پیچشی تیر با یامورف

در ابتدا سه قسمت تیر با یامورف جداگانه ساخته می‌شوند و بعد از سرهم کردن آن‌ها شکل کلی تیر با یامورف با توجه به مشخصات هندسی جدول ۱ به صورت "شکل 5" می‌شود.

توجه شود که هر سه صفحه به کمک قید اتصال گره به هم متصل شده‌اند و ولتاژ صفحات پیزوالکتریکی که به صفحه میانی آلومینیومی متصل هستند با توجه به نوع مدار اتصال که در "شکل 1" نشان داده شده است، صفر در نظر گرفته می‌شود.

در ادامه با توجه به مشخصات مواد که در جدول ۲ آورده شده است می‌بایست مشخصات ماده‌ی سازنده تیرها را به آن‌ها نسبت دهیم.

با فرض این که جنس قسمت پیزوالکتریکی و قسمت میانی تیر با یامورف هردو به صورت ایزوتropیک باشد مشخصات تیر از قبیل چگالی مدول الاستیکی ضریب دی‌الکتریک همانند جدول ۲ وارد می‌گردد و با تفاوت اینکه ثابت تنش پیزوالکتریک باید به صورت ماتریس وارد گردد.

$$e = \begin{bmatrix} -5.4915 & 0 & 0 \\ -5.4915 & 0 & 0 \\ 15.7205 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \\ 0 & -12 & -12 \\ 0 & -12 & 0 \end{bmatrix} \frac{C}{(m^2)} \quad (39)$$

بعد از تعیین مشخصات مواد سازنده، در این قسمت می‌بایست جهت قطب‌های پیزوالکتریک برای حالت اتصال سری و موازی قطب‌ها با توجه به "شکل 1" به جسم نسبت داده شود که در حالت موازی قطب‌ها در جهت همدیگر و در حالت سری قطب‌ها خلاف جهت همدیگر می‌باشند که این امر در "شکل 6" مشخص شده است.

سپس مطابق مدار الکتریکی، صفحات بالایی و پایینی به عنوان خروجی ولتاژ در نظر گرفته می‌شود و ولتاژ دو صفحه با کمک قید معادله در یک نقطه مرجع معادل می‌شود.

در ادامه برای تیر با یامورف شرایط مرزی را با توجه به تحلیل حالت پایا تعریف می‌کنیم به صورتی که انتهای تیر در تمام جهات به‌غیراز جهت عمود بر محور که جهت تحریک پایه است، مقيید می‌شود.

و بعد از قیدگذاری انتهای تیر، تیر با یامورف موردنظر به کمک مش نوع دوم به صورت "شکل 7" مشبنده می‌شود.

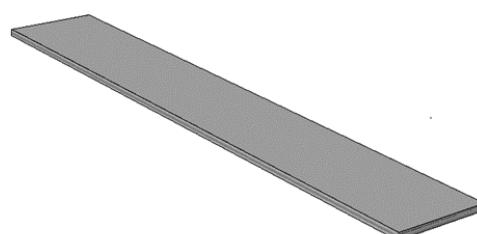


Fig. 5 View of a Bimorph cantilever beam

شکل 5 نمای کلی تیر با یامورف یک سر گیردار

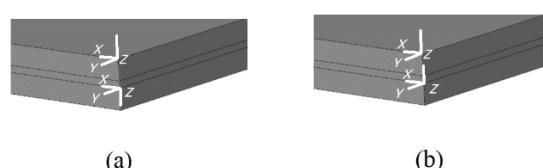
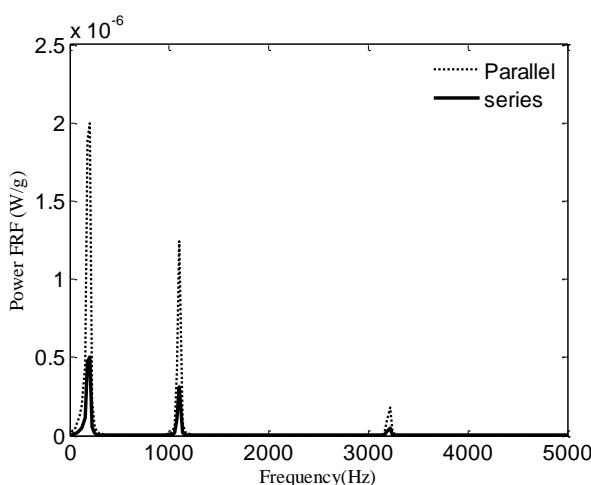


Fig. 6 Assigning the direction of piezoelectric poles in series (a) and parallel (b) connection of piezoelectric layers

شکل 6 تعیین جهت قطب‌های پیزوالکتریک در اتصال حالت سری (a) و موازی (b) لایه‌های پیزوالکتریک



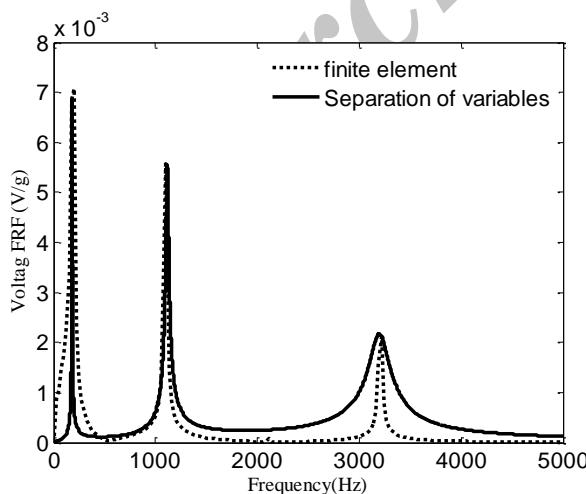
**شکل 12** نمودار تابع پاسخ فرکانسی جریان در حالت اتصال سری و موازی لایه‌های پیزوالکتریک به روش المان محدود با کمک نرم‌افزار آباکوس

در ادامه شکل رفتار فرکانسی در هر دو روش جداسازی متغیرها در حالت پایا و روش المان محدود، ولتاژ، جریان و توان الکتریکی خروجی در حالت اتصال سری و موازی باهم مقایسه می‌شوند.

در "شکل 13"، تابع پاسخ فرکانسی ولتاژ خروجی در حالت اتصال سری صفحات پیزوالکتریک را برای تحلیل حالت پایا و المان محدود می‌بینیم.

در ادامه، تابع پاسخ فرکانسی ولتاژ خروجی در حالت اتصال موازی صفحات پیزوالکتریک برای روش جداسازی متغیرها در حالت پایا و المان محدود در "شکل 14" نمایش داده است.

در ادامه تابع پاسخ فرکانسی جریان خروجی در حالت اتصال سری لایه‌های پیزوالکتریک را برای روش جداسازی متغیرها در حالت پایا و المان محدود در "شکل 15" می‌بینیم.



**شکل 13** مقایسه شکل ولتاژ خروجی تیز یامورف، میان روش تحلیلی جداسازی متغیرها در حالت پایا و روش اجزاء محدود در حالت اتصال سری صفحات پیزوالکتریک

در ادامه با در نظر گرفتن مودهای خمی برای به دست آوردن نمودار شکل مودی ولتاژ خروجی روش تحلیلی جداسازی متغیرها به کمک ما می‌آید به طوری که می‌بایست مقادیر ولتاژ خروجی را با توجه به نتایج به دست آمده در روش تحلیلی جداسازی متغیرها به صورت رابطه‌ی زیر به دست آورد.

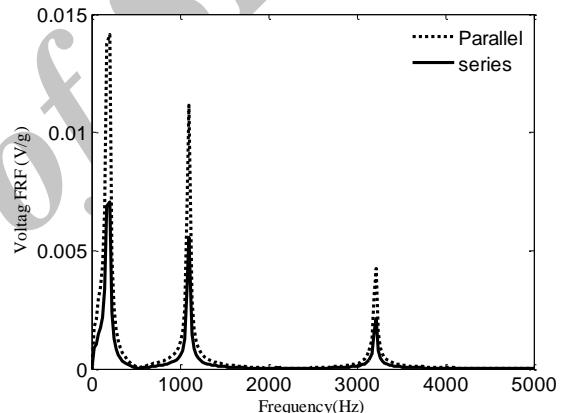
$$V_{FRF} = \frac{V}{(-\omega^2 \times w_0)} \quad (40)$$

به کمک رابطه‌ی (40) شکل مودی فرکانس‌های خروجی در حالت

سری و موازی به صورت "شکل 10" به دست می‌آید.

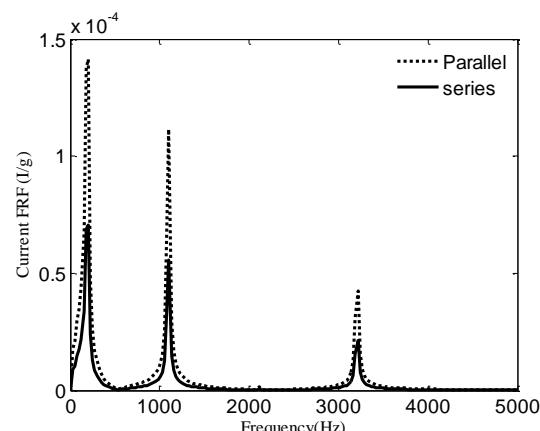
با توجه به رابطه‌ی  $I = V/R$  در "شکل 11" شکل مودی جریان خروجی تیز یامورف بر حسب فرکانس در حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریکی در حالتی که مقاومت داخلی مدار برابر 100 اهم است مشخص شده است. روند کاهشی شکل جریان خروجی در هر مود شبیه رفتار تابع پاسخ فرکانسی ولتاژ خروجی است.

و در انتها با توجه به رابطه‌ی  $P = V^2/R$  در "شکل 12" شکل مودی توان خروجی تیز یامورف بر حسب فرکانس در حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریکی در حالتی که مقاومت داخلی مدار برابر 100 اهم است مشخص شده است.



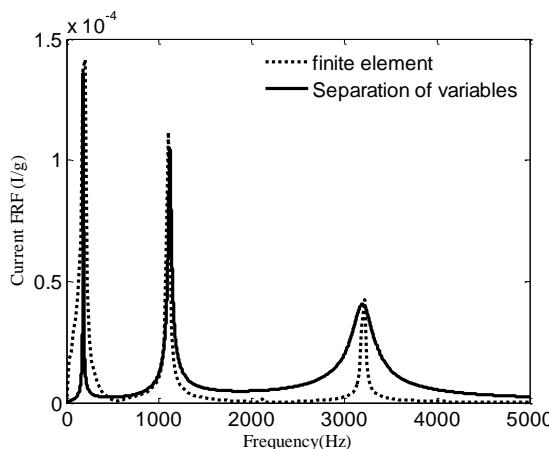
**شکل 10** نمودار تابع پاسخ فرکانسی ولتاژ خروجی در حالت اتصال سری و موازی

لایه‌های پیزوالکتریک به روش المان محدود با کمک نرم‌افزار آباکوس

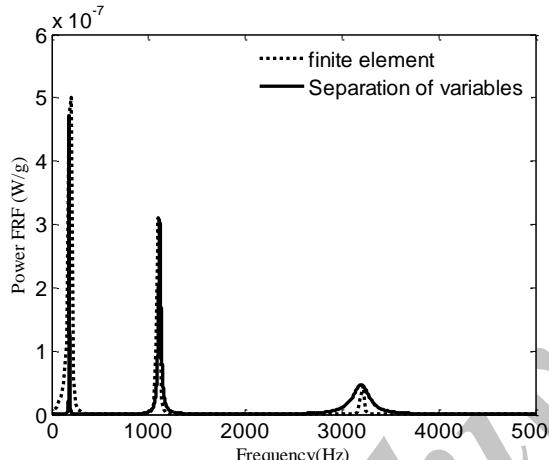


**شکل 11** نمودار تابع پاسخ فرکانسی جریان در حالت اتصال سری و موازی لایه‌های

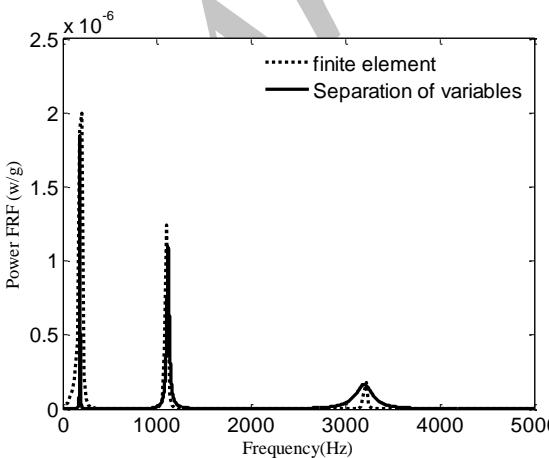
پیزوالکتریک به روش المان محدود با کمک نرم‌افزار آباکوس



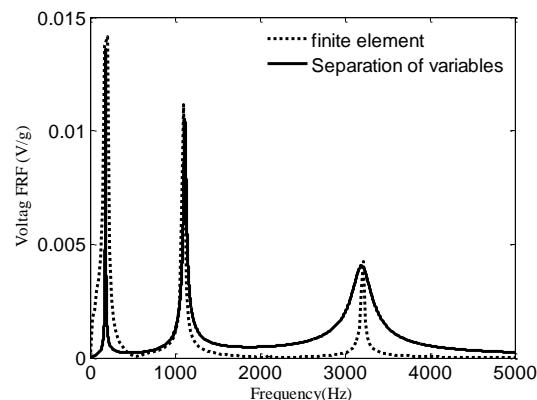
**شکل ۱۶** مقایسه جریان خروجی تیر با یمورف، میان روش تحلیلی جداسازی متغیرها در حالت پایا و روش المان محدود در حالت اتصال موازی صفحات پیزوالکتریک



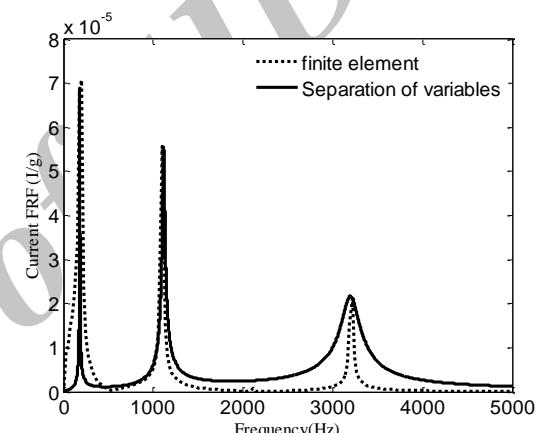
**شکل ۱۷** مقایسه توان خروجی تیر با یمورف، میان روش تحلیلی جداسازی متغیرها در حالت پایا و روش المان محدود در حالت اتصال سری صفحات پیزوالکتریک



**شکل ۱۸** مقایسه توان خروجی تیر با یمورف، میان روش تحلیلی جداسازی متغیرها در حالت پایا و روش المان محدود در حالت اتصال موازی صفحات پیزوالکتریک



**شکل ۱۴** مقایسه ولتاژ خروجی تیر با یمورف، میان روش تحلیلی جداسازی متغیرها در حالت پایا و روش المان محدود در حالت اتصال موازی صفحات پیزوالکتریک



**شکل ۱۵** مقایسه جریان خروجی تیر با یمورف، میان روش تحلیلی جداسازی متغیرها در حالت پایا و روش المان محدود در حالت اتصال سری صفحات پیزوالکتریک

در "شکل ۱۶"، تابع پاسخ فرکانسی جریان خروجی در حالت اتصال موازی صفحات پیزوالکتریک را برای روش جداسازی متغیرها در حالت پایا و اجزا محدود می‌بینیم.

سپس تابع پاسخ فرکانسی ولتاژ خروجی در حالت اتصال سری صفحات پیزوالکتریک در روش جداسازی متغیرها در حالت پایا و المان محدود در "شکل ۱۷" نشان داده شده است.

در "شکل ۱۸" تابع پاسخ فرکانسی ولتاژ خروجی را در حالت اتصال سری صفحات پیزوالکتریک را برای روش جداسازی متغیرها در حالت پایا و المان محدود می‌بینیم.

## ۵- نتیجه‌گیری

در این مقاله یک تیر با یمورف با لایه‌های پیزوالکتریک در حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریک با دو روش جداسازی محدود و روش تحلیلی جداسازی متغیرها در حالت پایا بررسی شده است.

براساس نتایج هردو روش مشخص شد که مقادیر ولتاژ، جریان و توان خروجی، در اتصال موازی به مرتب بیشتر از حالت سری هستند به صورتی

دامنه مودی جرم تیر	$H_r$
فاصله مرکز لایه پیزوالکتریک از مرکز تیر (m)	$h_{pc}$
(A) جریان	$I$
ضریب کوپلینگ الکتریکی	$k_r$
طول تیر (mm)	$L$
کشتاور خمی وارد بر تیر(Nm)	$M$
توان (W)	$P$
مقاومت ( $\Omega$ )	$R$
مقاومت معادل مداری ( $\Omega$ )	$R_1$
کرنش محوری (V)	$S^s$
ولتاژ (V)	$V$
شکل رفتار فرکانسی ولتاژ دامنه نوسان پایه (m)	$V_{FRF}$
(m) جابه‌جایی پایه تیر	$W_0$
خیز تیر (m)	$w_b$
ترم کوپلینگ الکترومکانیکی	$W_{rel}$
مدول الاستیسیته لایه‌ی الاستیک (GPa)	$X_r$
	$Y_s$
	علائم بونانی
ثابت گذره‌ی (nNm <sup>-1</sup> )	$\varepsilon_{31}$
فرکانس تحریک پایه (Hz)	$\omega$
مقدار ویژه‌ی بعد شده‌ی جرم	$\varphi_r$
مقدار ویژه‌ی بعد شده‌ی جرم	$\eta_r$
دامنه‌ی چرخش پایه تیر	$\theta_0$
کوپلینگ مودال الکترومکانیکی	$\theta_r$
چگالی (kgm <sup>-3</sup> )	$\rho$
ثابت الکتریکی	$\vartheta$
تنش خمی تیر	$\sigma_r$
تنش پیچشی تیر	$\tau_r$
ضریب نسبت دمپینگ	$\zeta_r$
دلتای کرانکر	$\delta_{rs}$
	بالانویس‌ها
اتصال موازی صفحات پیزوالکتریک	$p$
اتصال سری صفحات پیزوالکتریک	$s$
	زیرنویس‌ها
شکل رفتار فرکانسی	FRF
لایه‌ی پیزوالکتریک	$p$
لایه‌ی میانی انعطاف‌پذیر	$s$

## 7- مراجع

- [1] C. B. Williams, R. Yates, Analysis of a micro-electric generator for microsystems, *Sensors and Actuators A: Physical*, Vol. 52, No. 2, pp. 8–11, 1996.
- [2] P. Glynne-Jones, M. J. Tudor, S. P. Beeby, N. M. White, An electromagnetic, vibration-powered generator for intelligent sensor systems, *Sensors and Actuators A: Physical*, Vol. 110, No. 1, pp. 344-349, 2004.
- [3] D. P. Arnold, Review of microscale magnetic power generation, *IEEE Transactions on Magnetics*, Vol. 43, No. 11, pp. 3940-3951, 2007.
- [4] P. Mitcheson, P. Miao, B. Start, E. Yeatman, A. Holmes, T. Green, MEMS electrostatic micro-power generator for low frequency

که ولتاژ و جریان الکتریکی خروجی در حالت موازی تقریباً دو برابر حالت اتصال سری است و توان خروجی در حالت موازی تقریباً چهار برابر حالت سری هستند بنابراین همین طور که از نتایج تحلیل هردو روش مشخص است برای بازدهی بیشتر تیر یامورف می‌توان از اتصال موازی صفحات پیزوالکتریک بهجای اتصال سری بهره برد.

در بررسی روش المان محدود و با مشاهده نتایج خروجی نرم‌افزار آباکوس مشاهده شد نرم‌افزار فقط ولتاژ خروجی را به ما می‌دهد در اینجا با کمک روش جداسازی متغیرها به این نکته رسیدیم که با تقسیم ولتاژ خروجی نرم‌افزار، بر مجدور فرکانس پایه ضرب در دامنه نوسان به صورتی که در رابطه (40) نشان داده شده است، می‌توان از خروجی ولتاژ نرم‌افزار به تابع پاسخ فرکانسی ولتاژ خروجی و سپس تابع پاسخ فرکانسی جریان و توان الکتریکی خروجی دست‌یافت و با توجه به این امر می‌توانیم تابع پاسخ فرکانسی آن‌ها نبودیم را بررسی کنیم.

در ادامه با بررسی هر دو روش مشخص شد روش اجزاء محدود علاوه بر محاسبه‌ی مودهای خمی مودهای پیچشی را نیز محاسبه می‌کند که این یکی از مزیت‌های روش المان محدود نسبت به روش تحلیلی جداسازی متغیرها است که نشان می‌دهد مقدار انرژی الکتریکی تولیدی در مودهای خمی بیشتر از مودهای پیچشی است.

با توجه به صحبت‌سنگی نتایج روش المان محدود با روش جداسازی متغیرها، روش المان محدود را می‌توان به انواع ساختارها که مدل‌سازی آن‌ها به صورت روابط ریاضی ممکن نیست تعمیم داد و به کمک آن می‌توان ساختارهای سیار پیچیده‌تری را بررسی کرد و انواع تابع پاسخ فرکانسی آنها را نیز موردد بررسی قرارداد که می‌توان گفت این مزیت‌ها، روش المان محدود را نه تنها نسبت به روش جداسازی متغیرها بلکه به کلیه‌ی روش‌های تحلیلی ممتاز می‌سازد.

## نوآوری طرح

- به دست آوردن تابع پاسخ فرکانسی تیر یامورف به روش المان محدود به کمک نرم‌افزار آباکوس با استفاده از رابطه (40) که درواقع نقطه‌ای اصلی مقایسه رفتار فرکانسی در روش المان محدود و روش جداسازی متغیرها در حالت پایا است.
- به دست آوردن مودهای پیچشی علاوه بر مودهای خمی در روش المان محدود و محاسبه‌ی ولتاژ خروجی در مودهای پیچشی به کمک تحلیل فرکانسی تیر یامورف
- بررسی ولتاژ، جریان و توان خروجی در هر دو حالت اتصال سری و موازی صفحات پیزوالکتریک به کمک نرم‌افزار المان محدود آباکوس و روش جداسازی متغیرها برای یافتن بهینه‌ترین حالت اتصال صفحات پیزوالکتریک که مشخص شد حالت اتصال موازی بهینه‌تر است.

## 6- فهرست علائم

	عرض تیر (mm)	b
$c_{11}$	مدول الاستیسیته پیزوالکتریک (GPa)	
$C_p$	ظرفیت معادل الکتریکی تیر	
$e_{31}$	ثابت پیزوالکتریک (cm <sup>-2</sup> )	
$F_r$	دامنه‌ی نیروی مودی تیر	
$g$	دوران پایه تیر	

- 447–454, 2007.
- [15] F. Shang, M. Kuna, M. Scherzer, Development of finite element techniques for three-dimensional analyses of thermopiezoelectric materials, *Journal of Engineering Materials and Technology*, Vol. 125, No. 4, pp. 18-21, 2003.
- [16] B. P. Baillargeon, S. S. Vel, J. S. Koplik, Utilizing ABAQUS to Analyze the Active Vibration Suppression of Structural Systems, *ABAQUS Users' Conference, Boston, USA*, pp. 25-27, 2004.
- [17] A. F.D. Roosevelt, Finite element modeling of piezoelectric structures, *AIAA Journal*, Vol. 31, No. 5, pp. 930-937, 1993.
- [18] A. Benjeddou, M. A. Trindade, R. Ohayon, New shear actuated smart structure beam finite element, *Article in AIAA Journal*, Vol. 37, No. 3, pp.378-383, 1999.
- [19] S. Roundy, P. Wright, J. Rabaeys, A study of low level vibrations as a power source for wireless sensor nodes, *Computer Communications*, Vol. 26, No. 11, pp. 1131–1144, 2003.
- [20] N. duToit, B. Wardle, S. Kim, Design considerations for MEMS-scale piezoelectric mechanical vibration energy harvesters, *Article in Integrated Ferroelectrics*, Vol. 71, No. 1, pp. 121–160, 2005.
- [21] C. Willberg, U. Gabbert, Development of a three-dimensional piezoelectric isogeometric finite element for smart structure applications Received, *Acta Mechanica*, Vol. 223, No. 8, pp. 1837-1850, 2011.
- [22] A. Mineto, M. P. Braun, H. A. Navarro, P. S. Varoto, Modelling of a cantilever beam for piezoelectric energy harvesting, *9th Brazilian conference on Dynamics, control and their applications*, Sao Carlos, Brazil, pp. 599-605, 2010.
- [23] A. Erturk, D. J. Inman., A distributed parameter electromechanical model for cantilevered piezoelectric energy harvesters, *Journal of Vibration And Acoustics*, Vol. 130, No. 4, pp. 1-15, 2008.
- [24] M. Zhu, E. Worthington, J. Njuguna, Analyses of Power Output of Piezoelectric Energy Harvesting Devices Directly Connected to a Resistive Load Using a Coupled Piezoelectric-Circuit Finite Element Method, *IEEE transactions on ultrasonics*, Vol. 56, No. 7, pp. 1309-1317, 2009.
- operation, *Sensors and Actuators A: Physical*, Vol. 115, No. 2, pp. 523–529, 2004.
- [5] S. R. Anton, H. A. Sodano, A review of power harvesting using piezoelectric materials, *Smart Materials and Structures*, Vol. 16, No. 3, pp. 95-207, 2007.
- [6] S. Priya, Advances in energy harvesting using low profile piezoelectric transducers, *Journal of Electroceramics*, Vol. 19, No. 1, pp. 167–184, 2007.
- [7] K. A. Cook-Chennault, N. Thambis, A. M. Sastry, Powering MEMS portable devices—a review of non-regenerative and regenerative power supply systems with emphasis on piezoelectric energy harvesting systems, *Smart Materials and Structures*, Vol. 17, No. 4, pp. 1-33, 2008.
- [8] S. P. Beeby, M. J. Tudor, N. M. White, Energy harvesting vibration sources for microsystems applications, *Measurement Science and Technology*, Vol. 17, No.12, pp. 175-195, 2006.
- [9] G. K. Ottman, H. F. Hofmann, A. C. Bhatt, G. A. Lesieutre, Adaptive piezoelectric energy harvesting circuit for wireless remote power supply, *IEEE Transactions on power electronics*, Vol. 17, No. 5, pp. 669–676, 2002.
- [10] M. J. Guan, W. H. Liao, On the efficiencies of piezoelectric energy harvesting circuits towards storage device voltages, *Smart Materials and Structures*, Vol. 16, No. 2, pp. 498–505, 2007.
- [11] D. Guyomar, A. Badel, E. Lefevre, Toward energy harvesting using active materials and conversion improvement by nonlinear processing, *IEEE transactions on ultrasonics, ferroelectrics, and frequency control*, Vol. 52, No. 4, pp. 584–595, 2005.
- [12] Y. C. Shu, I. C. Lien, Analysis of power output for piezoelectric energy harvesting systems, *Smart Materials and Structures*, Vol. 15, No. 6, pp. 1499–1512, 2006.
- [13] Y. C. Shu, I. C. Lien, W. J. Wu, An improved analysis of the SSHI interface in piezoelectric energy harvesting, *Smart Materials and Structures*, Vol. 16, No. 6, pp. 2253–2264, 2007.
- [14] J. Ajitsaria, S. Y. Choe, D. Shen, D. J. Kim, Modeling and analysis of a Bimorph piezoelectric cantilever beam for voltage generation, *Smart Materials and Structures*, Vol. 16, No. 2, pp.