



ارتعاشات آزاد پیچشی نانو ذره کرووی با استفاده از تئوری الاستیسیته سطح گورتین

یاسر میرزایی

استادیار، مهندسی مکانیک، دانشگاه آزاد اسلامی واحد دماوند، دماوند
mirzaei@damavandiau.ac.ir، 194/39715

چکیده	اطلاعات مقاله
حل تحلیلی ارتعاشات آزاد پیچشی نانو ذرات کرووی با به کارگیری تئوری الاستیسیته سه بعدی دقیق همراه با مدل گورتین- مرداک برای وارد نمودن اثرات سطح مورد مطالعه قرار گرفته است. برای بدست آوردن معادلات حرکت، معادلات ناویر برای یک محیط مادی نوشته شده و با استفاده از جداسازی هلمهولتز، معادلات ناویر به معادلات برداری موج تبدیل شده است سپس با استفاده از فرضیاتی که برای حرکت پیچشی کره مفروض است معادلات برداری موج در سیستم مختصات کرووی به صورت دقیق حل شده و میدان‌های جابجایی و تانسور تنش استخراج شده است. در ادامه با استفاده از تئوری گورتین- مرداک، اثرات انرژی سطح که بنوعی مبین اندازه نانو کره برای کره است در شرایط مرزی مساله وارد می‌شود. نهایتاً با اعمال شرایط مرزی معادله مشخصه فرکانسی استخراج می‌شود. با در نظر گرفتن نانو کره از جنس آلومینیوم و دو نوع سطح مختلف متناظر از جهت‌های کریستالوگرافی، چندین مثال عددی مورد بررسی قرار گرفته است تا تاثیر انرژی سطح و به ویژه اندازه شعاع داخلی نانو کره بر روی فرکانس‌های طبیعی پیچشی سیستم نشان داده شود. مشاهده می‌شود برای نانو کره آلومینیوم با اندازه کمتر از 50 نانومتر تاثیرات انرژی سطح بر فرکانس طبیعی قابل توجه است.	مقاله پژوهشی کامل دریافت: 05 مهر 1396 پذیرش: 15 دی 1396 ارائه در سایت: 12 بهمن 1396 کلید واژگان: فرکانس طبیعی نانو کره نانو ذره انرژی سطح

Free torsional vibration analysis of Nano-spherical particle using Gurtin surface elasticity model

Yaser Mirzaei

Department of Mechanical Engineering, Islamic Azad University, Damavand Branch, Damavand, Iran
*P.O.B. 194/39715, Damavand, Iran, mirzaei@damavandiau.ac.ir

ARTICLE INFORMATION

Original Research Paper
Received 27 September 2017
Accepted 05 January 2018
Available Online 01 February 2018

Keywords:
Natural frequency
Nano-sphere
Nano-particle
Surface energy

ABSTRACT

The torsional vibrational characteristics of nano-scale sphere using an exact size-dependent elasticity solution based on Gurtin-Murdoch's surface elasticity model are studied. In the absence of body forces, the displacement field is governed by the classical Navier's equation. Helmholtz decomposition is used to separate the dynamic equations of motion into the decoupled vector wave equations. The motion under consideration is assumed to be torsional and vector wave equation exactly is solved and displacement field and stress tensor are obtained. Size-dependent elasticity solution based on Gurtin-Murdoch surface energy model is employed to incorporate the surface stress terms into the pertinent boundary conditions, leading to frequency equations involving spherical Bessel functions. Isotropic aluminum with two different set of surface properties corresponding to the crystallography directions are considered and extensive numerical calculations have been carried out to illustrate the size effect of the nano-sphere on the first and second dimensionless vibrational natural frequencies. The numerical results describe the imperative influence of surface energy and radii ratio on vibrational characteristic frequency of nano-sphere. In particular, the surface energy is much important when inner radius is smaller than 50 nm.

1- مقدمه

نانوذرات باعث به کارگیری آن‌ها در ساخت دستگاه‌ها و ابزارهای جدید نانو مکانیکی مانند سنسورها، محرک‌ها، رزوناتورهای، اسیلاتورهای فرکانس بالا و دستگاه‌های نشر میدانی شده است و همچنین نانو ذرات شروع به تاثیرگذاری در برخی از حوزه‌های نوظهور فن‌آوری‌های "نانو بایو" مانند مواد هیبریدی، زیستی- مصنوعی و درمان سرطان نموده است.

با بررسی منابع علمی در زمینه ارتعاشات آزاد کره مشاهده می‌گردد که مطالعات بسیاری در زمینه ارتعاشات آزاد اجسام کرووی همگن بر پایه تئوری پوسته نازک برای ورق و پوسته‌ها نازک و یا تئوری‌های بهبود یافته برای

با کشف نانوذرات و متعاقب آن، انقلاب فناوری نانو، حجم متون علمی و مهندسی پیرامون بررسی جنبه‌های مختلف رفتار ارتعاشی نانوذرات افزایش چشمگیری داشته است و تعداد کاربردهای مربوط به بررسی رفتار دینامیکی سیستم‌های مقیاس نانومتری همچنان روبه رشد است. نیاز به درک بهتر خواص دینامیکی نانوذرات با پیشرفت تکنیک‌های اندازه‌گیری در تجهیزات با مقیاس نانو، مانند میکروسکوپ نیروی اتمی، میکروسکوپ انتقال الکترونی و طیف‌سنجی رامان آشکارتر شد و از طرف دیگر، خواص منحصر به فرد ارتعاشی

Please cite this article using:

Y. Mirzaei, Free torsional vibration analysis of Nano-spherical particle using Gurtin surface elasticity model, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 18, No. 02, pp. 234-242, 2018 (in Persian)

برای ارجاع به این مقاله از عبارت ذیل استفاده نمایید:

سوطح را به دست آورد. شینوی [21] در سال 2002 تغییر شکل تعدادی المان در اندازه نانو (همانند تیر، لوله و ورق) را با به کارگیری تئوری الاستیسیته سطحی گورتین مورد مطالعه قرار گرفت و گزارش کرد که نتایج حاصل از تئوری الاستیسیته سطحی تطابق خوبی با "تئوری اتمی" دارد. هی و همکاران در سال 2008 تاثیر تنش سطحی بر فرکانس های طبیعی نانو وایر را با به کارگیری تیوری اوپلر برنولی مورد مطالعه قرار دادند [22]. هاشمی نژاد و عوض محمدی در سال 2009 بازتابش امواج فشاری و برشی از ناهمگنی کرووی با ابعاد نانو را مورد بررسی قرار دادند و تاثیرات کشش سطحی بر تمرکز تنش دینامیکی پیرامون ناهمگنی را نشان دادند [23].

ونگ [24] با به کارگیری تئوری الاستیسیته غیرمحملی تاثیر اثرات سطح ارتعاشات آزاد نانولوله حاوی سیال را مورد مطالعه قرار داد. التاهر و همکاران در سال 2015 تاثیرات همبسته انرژی سطح و الاستیسیته غیرمحملی بر ارتعاشات نانوتیور را با استفاد از روش اجزاء محدود مورد بررسی قرار دادند. در ادامه انصاری و همکاران [25] تاثیر تنش سطحی بر مشخصات ارتعاشی و پایداری نانولوله های حاوی سیال را مورد مطالعه قرار دادند آن ها برای مدل سازی از تئوری تیر تیموشنکو و برای حل از روش کوادریچر تعمیم یافته بهره گرفتند و تاثیر پارمترهای مختلف را بروی سرعت بحرانی و فرکانس طبیعی مطالعه کردند. پس از آن انصاری و همکاران [26] با به کارگیری تئوری تیر تیموشنکو و فرضیات ون-کارمن، ارتعاشات آزاد غیرخطی نانولوله حاوی سیال را مورد مطالعه قرار دادند برای حل از روش کوادریچر تعمیم یافته بهره گرفتند و تاثیر پارمترهای مختلف و شرایط مرزی مختلف را بر پایداری و فرکانس طبیعی نمایش دادند. انصاری و همکاران در سال [27] انتشار امواج در نانولوله حاوی سیال را مورد مطالعه قرار دادند آن ها برای مدل سازی از تئوری تیر تیموشنکو و برای حل معادلات از روش کوادریچر استفاده نمودند. انصاری و نوروززاده [28] با به کارگیری تیوری غیرمحملی اربینگن و تئوری الاستیسیته سطح گورتین، کمانش نانو ورق مواد مدرج تابعی را مورد مطالعه قرار دادند و نشان دادند که اثرات سطح تاثیرات قابل توجهی بر کمانش نانو ورق دارد. نوروززاده و همکاران [29] ارتعاشات اجباری غیرخطی تیر متحرک محوری تحت اثر نیروی هارمونیک و در محیط حرارتی را مورد بررسی قرار دادند. برای مدل سازی از تئوری تیر تیموشنکو برای تیر متحرک محوری بهره گرفتند سپس این معادلات و شرایط مرزی موردنظر با روش تریب دیفرانسیلی تعمیم یافته حل گردید و تاثیر پارمترهای مختلف اعم از سرعت محوری، نیروی عرضی وارد بر تیر، ضریب میرایی و اختلاف دما در پاسخ های فرکانسی تیر متحرک محوری با شرایط مرزی تکیه گاه ساده در دو انتها بررسی قرار گرفت. انصاری و همکاران [30]، ارتعاشات نانولوله کربنی حاوی سیال داخلی با سرعت ثابت و تحت نیروی گسترده خارجی هارمونیک واقع بر بستر الاستیک ویسکو-پاسترناک را مورد مطالعه قرار دادند. برای مدل سازی نانولوله، تئوری تیر تیموشنکو به کار گرفته شد و با استفاده از روش تریب دیفرانسیلی تعمیم یافته معادلات حل گردید و علاوه بر آن اثرات ابعاد نانولوله، سرعت سیال، نیروی عرضی اعمالی و پارمترهای بستر الاستیک بر پاسخ های فرکانسی نانولوله مورد بررسی قرار گرفت.

قویا به نظر می رسد ارتعاشات آزاد پیچشی نانوذرات کرووی با به کارگیری تئوری الاستیسیته سطحی مورد بررسی قرار نگرفته است. همچنین لازم به ذکر است کار حاضر یک مساله پایه ای در ارتعاشات نانوذرات را مورد توجه قرار داده است که نه تنها می تواند به عنوان یک کار پایه ای مرجع برای بررسی و استخراج مشخصات ارتعاشی نانو کره همانند کارهای مراجع [31-34] قرار گیرد بلکه نتایج حاصل از آن را می توان برای بعضی از کاربردهای تکنولوژیکی

ورق های نسبتا ضخیم انجام شده است. پیشرفت سریع صنایع معاصر به سمت دقت بالا در کاربردهای مهندسی، خواستار پیش بینی های دقیق تر از رفتار دینامیکی سیستم های مکانیکی است. بر این اساس با کاراتر شدن روش های تحلیلی و کامپیوتر، تحلیل ارتعاشات آزاد سه بعدی عناصر ساختاری با اشکال مختلف بر پایه تئوری الاستیسیته خطی در دهه های اخیر افزایش یافته است. در مطالعات بر پایه الاستیسیته سه بعدی هیچ فرضیه ای بر سینماتیک مساله اعمال نشده و نتایج دقیقی ارائه می گردد که دیگر روش های تقریبی نمی توانند پیش بینی کنند. حل دقیق مسائل با استفاده از الاستیسیته سه بعدی، نه تنها حل قابل اعتمادی را ارائه می کند بلکه تشخیص خصوصیات فیزیکی مساله را نیز بهتر می کند [1]. لامب و چری [3،2] دو نوع مد ارتعاشی برای ارتعاشات آزاد کره ارائه کرد. ارتعاشات نوع اول ارتعاشات پیچشی می باشد. در ارتعاشات پیچشی، کره دارای حرکت پیچشی است که در این حرکت تغییری در حجم کره بوجود نیامده و همچنین جابجایی شعاعی صفر است. ارتعاشات نوع دوم ارتعاشات کرووی (تپشی یا جفت شده بین خمشی و کششی) می باشد. در ارتعاشات کرووی تغییر شکل کره در نتیجه ارتعاش در راستای شعاعی است. بسیاری از کارهایی که بعدا در این زمینه انجام شد بر پایه کار لامب بوده است. برای مثال ساتو و یوسامی [4] طیف وسیع و کاملی برای مقادیر فرکانسی ارتعاش آزاد کره در جداولی تهیه کرده و متناسب با این فرکانس ها شکل مدهای مربوطه را نیز نمایش دادند. سپس شا و همکاران [5] رفتار ارتعاش آزاد کره توخالی را مورد مطالعه قرار داده و با استفاده از آنالیز سه بعدی معادله مشخصه فرکانسی را برحسب توابع بسل کرووی نوع اول و نوع دوم بدست آورده و نتایج عددی برای طیف وسیعی از نسبت شعاع به ضخامت را به صورت منحنی تهیه کردند.

در سال های اخیر، کاربرد ساختارهای نانو مانند نانولوله [6]، نانومیله [7] و نانو ورق [8] در اجزاء تجهیزات تکنولوژیکی روند رو به رشدی را داشته است که این موارد منجر به افزایش تقاضا پیرامون شناخت رفتار مواد در مقیاس نانو گردیده است. برای مطالعه خواص مواد در ابعاد نانو "تئوری مدل سازی اتمی" و "تئوری الاستیسیته وابسته از اندازه" بیان و توسعه داده شده است.

یکی از تئورهای الاستیسیته وابسته از اندازه، تئوری الاستیسیته غیرمحملی است که برای اولین بار توسط اربینگن در دهه 60 میلادی پیشنهاد شد و سپس توسط خود او در دهه 70 میلادی توسعه داده شد [9-12]. ونگ و همکاران [13] تئوری الاستیسیته غیرمحملی را برای پوسته توسعه دادند تا انتشار امواج در نانولوله کربنی را مورد مطالعه قرار دهند. اخیرا فاضل زاده و قواملو [14] در سال 2012 با به کارگیری تئوری الاستیسیته غیرمحملی، ارتعاشات متقارن محوری پوسته کرووی مستغرق در سیال را مورد مطالعه قرار دادند. همچنین آن ها [15] در سال 2013 با به کارگیری تئوری الاستیسیته غیرمحملی معادلات حرکت ارتعاشات آزاد شعاعی نانو کره را استخراج کرده و طیف فرکانس طبیعی را برحسب پارمتر غیرمحملی، ضریب پواسون و شعاع کره به دست آوردند.

تئوری الاستیسیته سطحی یکی دیگر از تئورهای الاستیسیته وابسته از اندازه برای بررسی رفتار مواد در مقیاس نانو است. افزایش میزان سطح نسبت به حجم در یک ذره باعث میشود سطوح ماده تاثیر قابل توجه و گاهی تاثیر غالب بر طبیعت تغییر شکل ماده بگذارند [16،17]. تئوری الاستیسیته وابسته از اندازه بر پایه انرژی سطح اولین بار توسط گورتین و مورداخ [18] در سال 1975 ارائه شد و سپس توسط گورتین در سال 1998 [19] توسعه داده شد. شینوی [20] در سال 2005 با به کارگیری محاسبات اتمیک ثوابت الاستیک

2-2- تاثیرات سطح

به علت برقراری تعادل استاتیکی اتم‌های روی سطح، پدیده اثرات سطح ظاهر می‌شوند. به عنوان توضیح اولیه می‌توان گفت این اثرات در همه مواد وجود دارند و ارتباطی به مقیاس و اندازه آن‌ها ندارند اما این اثرات زمانی اهمیت می‌یابند که نسبت سطح به حجم قطعه به صورت چشم‌گیری افزایش یابد و این عمدتاً با کاهش حجم قطعه مقارن است. به بیان دیگر با کاهش ابعاد قطعه تا مرتبه نانو نسبت سطح به حجم چنان افزایش می‌یابد که نمی‌توان از اثرات سطحی صرف‌نظر نمود. بررسی وجود این اثرات در اجسام الاستیک در سال 1974 توسط گورتین و همکارانش [18] انجام شد و فرمول‌بندی آن‌ها بر این پایه استوار است که سطح جسم، مانند یک لایه نازکی در نظر گرفته شده که به صورت ایده‌آل به ماده چسبیده است و ثوابت الاستیک سطح با ثوابت الاستیک ماده متفاوت است. آن‌ها معادلات تعادل و ساختاری ماده را با استفاده از روابط کلاسیک فرمول‌بندی کرده و اثرات سطح را به صورت تنش‌های ناشی از سطح در شرایط مرزی ماده وارد نمودند. معادله تعادل سطح به صورت زیر نوشته می‌شود [13].

$$(\sigma_{ij}^+ - \sigma_{ij}^-)n_i n_j = \sigma_{\alpha\beta}^s \kappa_{\alpha\beta} \quad (9)$$

در رابطه فوق σ_{ij}^+ و σ_{ij}^- نمایش‌دهنده تنش‌های بالایی و زیرین روی سطح ماده می‌باشند. n_i هم مولفه‌های بردار نرمال بر سطح به سمت بیرون می‌باشند. $\kappa_{\alpha\beta}$ و $\sigma_{\alpha\beta}^s$ نیز به ترتیب نشان‌دهنده تنش‌های سطح و نیز انحنای سطح می‌باشند. در این رابطه $i = j = 1, 2, 3$ و نیز $\alpha = \beta = 1, 2$ می‌باشند. برای سطح ایزوتروپیک تنش‌های سطحی به صورت زیر به دست می‌آیند [13]:

$$\sigma_{\alpha\beta}^s = 2\mu^s \varepsilon_{\alpha\beta}^s + \lambda^s \varepsilon_{\gamma\gamma}^s \delta_{\alpha\beta} \quad (10)$$

که $\delta_{\alpha\beta}$ دلتای کرونکر، $\varepsilon_{\alpha\beta}^s$ کرنش سطح، μ^s, λ^s ثوابت لامه سطح و $\alpha = \beta = \gamma = 1, 2$ می‌باشند.

3- بسط میدان پتانسیل و اعمال شرایط مرزی

حل معادله اسکالر موج (6)، منتج به میدان موج برشی به صورت زیر به دست می‌آید [40].

$$\psi(r, \theta, \phi, \omega) = \sum_{n=0}^{\infty} \sum_{m=-n}^n (a_{nm} j_n(\beta r) + b_{nm} y_n(\beta r)) p_n^m(\cos\theta) e^{im\phi} \quad (11)$$

که a_{nm}, b_{nm} ضرایب مجهول مودال، j_n, y_n توابع بسل کروی نوع اول و دوم و $p_n^m(\cos\theta)$ تابع لژاندر می‌باشند. با جایگذاری معادله (11) در معادله (5)، مولفه‌های میدان جابجایی به شکل زیر به دست می‌آیند:

$$\begin{aligned} u_r &= 0, \\ u_\theta &= \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=-n}^n (a_{nm} l_n^{(1)}(\beta r) + b_{nm} l_n^{(2)}(\beta r)) \frac{im}{r \sin(\theta)} p_n^m(\cos\theta) e^{im\phi} \\ u_\phi &= \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=-n}^n (a_{nm} l_n^{(1)}(\beta r) + b_{nm} l_n^{(2)}(\beta r)) \frac{d}{d\theta} (p_n^m(\cos\theta)) e^{im\phi} \end{aligned} \quad (12)$$

که در آن $i = 1, 2$ و $l_n^{(i)} = \begin{cases} j_n & (i = 1) \\ y_n & (i = 2) \end{cases}$ می‌باشند. با جایگذاری مولفه‌های بردار جابجایی در رابطه (7)، مولفه‌های تانسور تنش به صورت زیر به دست می‌آید:

درگیر با انتشار امواج [35]، "میکروسکوپ ارتعاشی فراصوتی"، وسیله‌ای برای اندازه‌گیری تانسور الاستیک مواد [36]، سنسور جرمی نانو مکانیکی [37, 38] استفاده نمود.

2- معادلات و روابط پایه

2-1- معادلات حرکت

هندسه مساله، کره هم‌مرکز با شعاع داخلی R_i و شعاع خارجی R_o مفروض است. سیستم محور مختصات کروی (r, θ, ϕ) به مرکز کره در نظر گرفته شده است. معادلات حاکم بر میدان جابجایی در غیاب نیروهای خارجی و با فرض ماده الاستیک، خطی، همگن و ایزوتروپیک با استفاده از معادله کلاسیک ناویر به صورت زیر بیان می‌شوند [39].

$$\rho \frac{\partial^2 U}{\partial t^2} = \mu \nabla^2 U + (\lambda + \mu) \nabla(\nabla \cdot U) \quad (1)$$

که ρ چگالی ماده، U بردار جابجایی، ∇^2 لاپلاسین و λ, μ ثوابت لامه می‌باشند. میدان جابجایی باید شرایط مرزی واقع بر مساله را ارضا کند. با استفاده از اصل هلمهولتز [40] بردار جابجایی U به صورت حاصل جمع دو بردار u_1 و u_2 نوشته می‌شود که u_1 بخش غیر چرخشی میدان جابجایی و مرتبط با موج فشاری و u_2 بخش چرخشی میدان جابجایی و مرتبط با موج برشی است.

$$U = u_1 + u_2 \quad (2)$$

که $\nabla \times u_1 = 0, \nabla \cdot u_2 = 0$ است. جداسازی هلمهولتز این امکان را فراهم می‌کند تا بتوان معادلات دینامیکی حرکت (1) را به دو دسته معادله برداری موج جدا کرد که با فرض هارمونیک بودن حرکت با فرکانس ω ، معادلات برداری موج به صورت زیر به دست می‌آیند:

$$\begin{aligned} \nabla^2 u_1 + \alpha^2 u_1 &= 0 \\ \nabla^2 u_2 + \beta^2 u_2 &= 0 \end{aligned} \quad (3)$$

که $\alpha^2 = \omega^2 / c_p^2$ ، $\beta^2 = \omega^2 / c_s^2$ است و $c_p^2 = (\lambda + 2\mu) / \rho$ و $c_s^2 = \mu / \rho$ می‌باشند. حل معادلات برداری موج (3) به صورت زیر بیان می‌شود [40]:

$$\begin{aligned} u_1 &= L = \nabla\phi \\ u_2 &= M + N = \nabla \times (e_r r \psi) + \nabla \times \nabla \times (e_r r \chi) \end{aligned} \quad (4)$$

که ψ, ϕ, χ توابع پتانسیل جابجایی نامیده می‌شوند و می‌بایست معادلات اسکالر هلمهولتز را ارضا کنند.

در ارتعاشات پیچشی کره، میدان جابجایی تنها متاثر از امواج برشی ψ می‌باشد و $\chi = \phi = 0$ است [40]. بنابراین در معادله (2)، $u_1 = 0$ است و میدان جابجایی سیستم متاثر از ترم جابجایی چرخشی به فرم زیر بیان می‌شود:

$$U = u_2 = \nabla \times (e_r r \psi) \quad (5)$$

همان‌گونه که اشاره شد ψ تابع اسکالر موج برشی است و معادله اسکالر موج به صورت زیر را ارضا می‌کند.

$$(\nabla^2 + \beta^2)\psi = 0 \quad (6)$$

میدان تانسور تنش برحسب میدان جابجایی به صورت زیر می‌باشد [40]:

$$\sigma = \lambda(\nabla \cdot U)I + \mu(\nabla U + U\nabla) \quad (7)$$

که σ تانسور تنش و I ماتریس واحد است. تانسور کرنش و همچنین تانسور کرنش سطح برحسب تانسور تنش از رابطه زیر استخراج می‌گردد:

$$\varepsilon_{ij} = \frac{1}{2\mu} \sigma_{ij} - \frac{\nu}{E} \delta_{ij} \sigma_{kk} \quad (8)$$

که δ_{ij} دلتای کرونکر، ν ضریب پواسون، E مدول الاستیسیته و $i = j = k = 1, 2, 3$ است.

$$k_1 - k_2 = \mu^s / \mu \text{ می‌باشد.}$$

نهایتاً مولفه‌های تانسور تنش سطحی به صورت زیر تابعی از تانسور تنش ماده خواهد شد:

$$\sigma_{\theta\theta}^s = \frac{\mu^s}{\mu} \sigma_{\theta\theta}, \quad \sigma_{\phi\phi}^s = -\frac{\mu^s}{\mu} \sigma_{\theta\theta}, \quad \sigma_{\theta\phi}^s = \frac{\mu^s}{\mu} \sigma_{\theta\phi} \quad (16)$$

با جایگذاری مولفه‌های تانسور تنش سطحی معادله (16) در رابطه 14- (a)، شرایط مرزی غیر کلاسیک به صورت زیر حاصل خواهد شد:

$$\sigma_{r\theta} = \frac{1}{r} \frac{\mu^s}{\mu} \left(\frac{\partial \sigma_{\theta\theta}}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial \sigma_{\theta\phi}}{\partial \phi} + 2\sigma_{\theta\theta} \cot \theta \right) \quad (17)$$

$$\sigma_{r\phi} = \frac{1}{r} \frac{\mu^s}{\mu} \left(\frac{\partial \sigma_{\theta\phi}}{\partial \theta} - \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial \sigma_{\theta\theta}}{\partial \phi} + 2\sigma_{\theta\phi} \cot \theta \right) \quad (18)$$

برای اعمال شرایط مرزی نیاز است که روابط فوق ساده گردند که این مهم با انجام مراحل ذیل حاصل خواهد شد.

مولفه‌های تنش $\sigma_{\theta\theta}$ و $\sigma_{\theta\phi}$ برحسب تابع موج برشی به صورت زیر بیان می‌شوند [39]:

$$\sigma_{\theta\theta} = \frac{2\mu}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial \psi}{\partial \phi} \right)$$

$$\sigma_{\theta\phi} = \frac{2\mu}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\cot \theta \frac{\partial \psi}{\partial \theta} - \frac{\partial^2 \psi}{\partial \theta^2} + \frac{1}{\sin^2 \theta} \frac{\partial^2 \psi}{\partial \phi^2} \right) \quad (19)$$

با توجه به رابطه (11) که $\frac{\partial^2 \psi}{\partial \phi^2} = -m^2 \psi$ و $\frac{\partial \psi}{\partial \phi} = im \psi$ می‌باشند معادله (19) به شکل زیر ساده می‌گردد:

$$\sigma_{\theta\theta} = \frac{2im\mu}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{1}{\sin \theta} \psi \right)$$

$$\sigma_{\theta\phi} = \frac{2\mu}{r} \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\cot \theta \frac{\partial \psi}{\partial \theta} - \frac{\partial^2 \psi}{\partial \theta^2} - \frac{m^2}{\sin^2 \theta} \psi \right) \quad (20)$$

با توجه به رابطه (20)، سمت راست معادله (17) برحسب تابع موج برشی به صورت زیر استخراج می‌شود:

$$\frac{1}{r} \frac{\mu^s}{\mu} \left(\frac{\partial \sigma_{\theta\theta}}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial \sigma_{\theta\phi}}{\partial \phi} + 2\sigma_{\theta\theta} \cot \theta \right)$$

$$= \frac{im\mu^s}{r^2 \sin \theta} \left(\cot \theta \frac{\partial \psi}{\partial \theta} + \frac{\partial^2 \psi}{\partial \theta^2} + \left(2 - \frac{m^2}{\sin^2 \theta} \right) \psi \right) \quad (21)$$

با جایگذاری تابع موج برشی از رابطه (11) در معادله فوق و انجام محاسبات نسبتاً مفصل رابطه زیر استخراج می‌گردد:

$$\frac{1}{r} \frac{\mu^s}{\mu} \left(\frac{\partial \sigma_{\theta\theta}}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial \sigma_{\theta\phi}}{\partial \phi} + 2\sigma_{\theta\theta} \cot \theta \right)$$

$$= \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=-n}^n \frac{\mu^s}{r^2} \left(a_{nm} S_{3n}^{(1)}(\beta r) + b_{nm} S_{3n}^{(2)}(\beta r) \right) \frac{im}{\sin \theta} p_n^m(\cos \theta) e^{im\phi}, \quad (22)$$

که $S_{3n}^{(i)}(\beta r) = (-n^2 - n + 2)l_n^{(i)}(\beta r)$ است. نهایتاً معادله (17) به صورت زیر حاصل خواهد شد:

$$\sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=-n}^n \frac{\mu}{r^2} \left(a_{nm} V_n^{(1)}(\beta r) + b_{nm} V_n^{(2)}(\beta r) \right) \frac{im}{\sin \theta} p_n^m(\cos \theta) e^{im\phi} = 0 \quad (23)$$

که $V_n^{(i)}(\beta r) = 2S_{2n}^{(i)}(\beta r) - \frac{\mu^s}{\mu} S_{3n}^{(i)}(\beta r)$ است. با انجام روش مشابه فوق برای معادله (18)، نهایتاً معادله (18) به صورت ذیل استخراج می‌شود:

$$\sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=-n}^n \frac{-\mu}{r^2} \left(a_{nm} V_n^{(1)}(\beta r) + b_{nm} V_n^{(2)}(\beta r) \right) \frac{im}{\sin \theta} \frac{d}{d\theta} \left(p_n^m(\cos \theta) \right) e^{im\phi} = 0 \quad (24)$$

بنابراین با اعمال شرایط مرزی در مرز داخلی و خارجی کره روابط زیر

$$\sigma_{rr} = 0,$$

$$\sigma_{\theta\theta} = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=-n}^n \frac{2\mu}{r^2} \left(a_{nm} S_{1n}^{(1)}(\beta r) + b_{nm} S_{1n}^{(2)}(\beta r) \right) \frac{im}{\sin \theta} \left(\frac{d}{d\theta} \left(p_n^m(\cos \theta) \right) - \cot \theta p_n^m(\cos \theta) \right) e^{im\phi},$$

$$\sigma_{\phi\phi} = -\sigma_{\theta\theta},$$

$$\sigma_{r\theta} = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=-n}^n \frac{2\mu}{r^2} \left(a_{nm} S_{2n}^{(1)}(\beta r) + b_{nm} S_{2n}^{(2)}(\beta r) \right) \frac{im}{\sin \theta} p_n^m(\cos \theta) e^{im\phi},$$

$$\sigma_{r\phi} = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=-n}^n \frac{-2\mu}{r^2} \left(a_{nm} S_{2n}^{(1)}(\beta r) + b_{nm} S_{2n}^{(2)}(\beta r) \right) \frac{d}{d\theta} \left(p_n^m(\cos \theta) \right) e^{im\phi},$$

$$\sigma_{\theta\phi} = \sum_{n=1}^{\infty} \sum_{m=-n}^n \frac{\mu}{r^2} \left(a_{nm} S_{1n}^{(1)}(\beta r) + b_{nm} S_{1n}^{(2)}(\beta r) \right) e^{im\phi} \left(\cot \theta \frac{d}{d\theta} \left(p_n^m(\cos \theta) \right) - \frac{d^2}{d\theta^2} \left(p_n^m(\cos \theta) \right) - \frac{m^2}{\sin^2 \theta} p_n^m(\cos \theta) \right), \quad (a-13)$$

که در آن $S_{jn}^{(i)}(\beta r)$ به شکل زیر تعریف می‌شود:

$$S_{1n}^{(i)}(\beta r) = r l_n^{(i)}(\beta r)$$

$$S_{2n}^{(i)}(\beta r) = \frac{1}{2} r \left((n-1)l_n^{(i)}(\beta r) - \beta r l_{n+1}^{(i)}(\beta r) \right) \quad (b-13)$$

با بسط معادله تعادل سطح (9) در سیستم مختصات کرووی، شرایط مرزی غیر کلاسیک در حالت کلی به صورت زیر استخراج می‌گردد که باید در مرز داخلی نانو کره و مرز خارجی نانو کره برقرار باشد [13]:

$$\sigma_{rr} = \frac{1}{r} (\sigma_{\theta\theta}^s + \sigma_{\phi\phi}^s),$$

$$\sigma_{r\theta} = \frac{1}{r} \left(\frac{\partial \sigma_{\theta\theta}^s}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial \sigma_{\theta\phi}^s}{\partial \phi} + (\sigma_{\theta\theta}^s - \sigma_{\phi\phi}^s) \cot \theta \right)$$

$$\sigma_{r\phi} = \frac{1}{r} \left(\frac{\partial \sigma_{\theta\phi}^s}{\partial \theta} + \frac{1}{\sin \theta} \frac{\partial \sigma_{\phi\phi}^s}{\partial \phi} + 2\sigma_{\theta\phi}^s \cot \theta \right) \quad (a-14)$$

که $\sigma_{\theta\theta}^s, \sigma_{\phi\phi}^s, \sigma_{\theta\phi}^s$ مولفه‌های تنش سطحی هستند. برای محاسبه تنش‌های سطحی، با به کارگیری معادله (10)، نیازمند محاسبه تانسور کرنش است که تانسور کرنش با استفاده از رابطه (8) به صورت زیر به دست می‌آید [13]:

$$\varepsilon_{\theta\theta}^s = \frac{1}{E} (\sigma_{\theta\theta} - \nu \sigma_{rr} - \nu \sigma_{\phi\phi})$$

$$\varepsilon_{\phi\phi}^s = \frac{1}{E} (\sigma_{\phi\phi} - \nu \sigma_{rr} - \nu \sigma_{\theta\theta})$$

$$\varepsilon_{\theta\phi}^s = \mu \sigma_{\theta\phi} \quad (b-14)$$

با جایگذاری مولفه‌های کرنش از رابطه (14) در رابطه (10)، مولفه‌های تانسور تنش سطحی به صورت زیر استخراج می‌گردند.

$$\sigma_{\theta\theta}^s = k_1 \sigma_{\theta\theta} + k_2 \sigma_{\phi\phi} = (k_1 - k_2) \sigma_{\theta\theta}$$

$$\sigma_{\phi\phi}^s = k_2 \sigma_{\theta\theta} + k_1 \sigma_{\phi\phi} = (k_2 - k_1) \sigma_{\theta\theta}$$

$$\sigma_{\theta\phi}^s = \frac{\mu^s}{\mu} \sigma_{\theta\phi} \quad (15)$$

$$\text{و } k_1 = (2\mu^s + \lambda^s(1 - \nu))/E \text{ که}$$

$$k_2 = (-2\nu\mu^s + \lambda^s(1 - \nu))/E \text{ است و نتیجتاً}$$

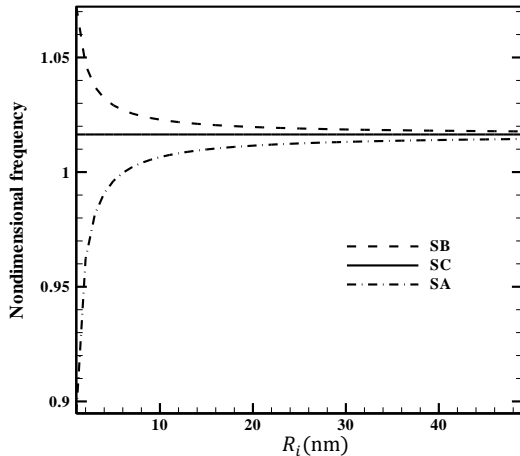


Fig. 1 First dimensionless torsional natural frequencies for $n = 2$, $R_o/R_i = 1.1$ and three surface types

شکل 1 فرکانس طبیعی اول پیچشی نرمال شده، برای شکل مد $n = 2$ سه نوع سطح و نسبت $R_o/R_i = 1.1$

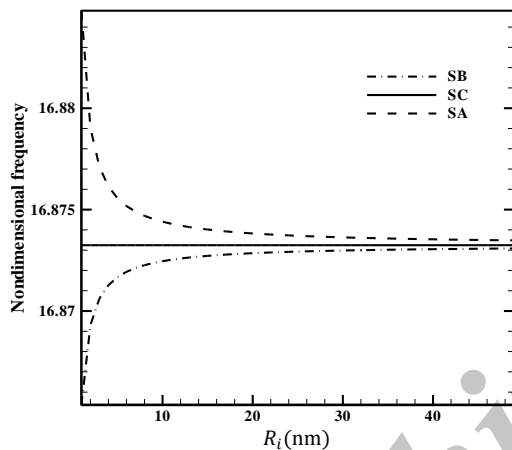


Fig. 2 Second dimensionless torsional natural frequencies for $n = 2$, $R_o/R_i = 1.1$ and three surface types

شکل 2 فرکانس طبیعی دوم پیچشی نرمال شده، برای شکل مد $n = 2$ سه نوع سطح و نسبت $R_o/R_i = 1.1$

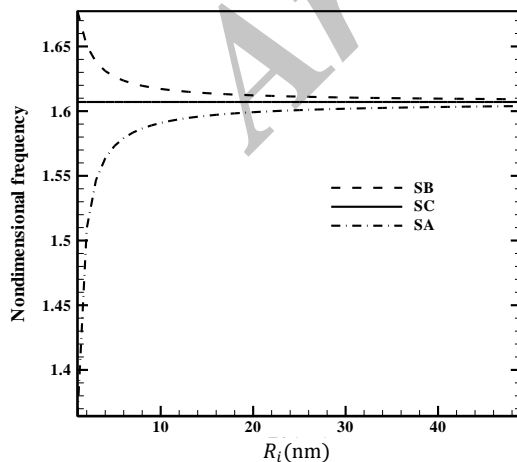


Fig. 3 First dimensionless torsional natural frequencies for $n = 3$, $R_o/R_i = 1.1$ and three surface types

شکل 3 فرکانس طبیعی اول پیچشی نرمال شده، برای شکل مد $n = 3$ سه نوع سطح و نسبت $R_o/R_i = 1.1$

حاصل خواهد شد:

$$\begin{aligned} a_{nm} V_n^{(1)}(\beta R_i) + b_{nm} V_n^{(2)}(\beta R_i) &= 0 \\ a_{nm} V_n^{(1)}(\beta R_o) + b_{nm} V_n^{(2)}(\beta R_o) &= 0 \end{aligned} \quad (25)$$

نهایتاً معادله مقدار ویژه فوق را می توان به فرم ماتریسی زیر بیان کرد:

$$[M]\{C\} = 0 \quad (26)$$

که $\{C\} = [a_{nm}, b_{nm}]^T$ بردار مودال، $[M]$ ماتریس مربعی 2×2

تابعی از پارامتر فرکانس است. برای محاسبه فرکانس طبیعی دترمینان ماتریس مربعی را برابر با صفر قرار داده تا معادله مشخصه فرکانسی سیستم به دست آید سپس با استفاده از متدهای متداول ریشه یابی، ریشه های معادله مشخصه فرکانسی که همان فرکانس های طبیعی سیستم است برحسب پارامترهای هندسی مساله به دست می آید. در ادامه چندین مثال عددی در نظر گرفته شده و فرکانس های طبیعی سیستم نمایش داده خواهد شد.

4- نتایج عددی

برای نشان دادن تاثیر تنش سطحی بر روی رفتار ارتعاشی نانو کره، چندین نمونه های عددی در این بخش ارائه شده است. برای این منظور، نانو کره با نسبت شعاع خارجی به داخلی دلخواه در نظر گرفته می شود و جنس نانو کره از آلومینیوم دارای خواص فیزیکی

$\rho = 2700 \text{ kg/m}^3$, $\mu = 34.7 \times 10^9 \text{ N/m}^2$, $\lambda = 52 \times 10^9 \text{ N/m}^2$ انتخاب می شود. دو مجموعه از خواص سطح مربوط به جهت های کریستالوگرافی [100] (سطح A) و [111] (سطح B) برای آلومینیوم در محاسبه استفاده می شوند. ثابت های الاستیک مربوط به جهت های کریستالوگرافی فوق، در مرجع [6] به صورت سطح A $E^S = 6.08 \text{ N/m}$ ، (SB) سطح B $E^S = -8.95 \text{ N/m}$ ، (SA) شده است. همچنین سطح C $E^S = 0 \text{ N/m}$ ، اشاره به سطح با شرایط کلاسیک دارد.

در جدول 1 فرکانس طبیعی اول نرمال شده $\omega_c p/R_i$ برای شکل مد $n = 2$ ، سه نوع سطح "SA"، "SB" و "SC" و نسبت شعاع $R_o/R_i = 2$ نشان داده شده است. همان طور که مشخص است با افزایش شعاع داخلی نانو کره، مقدار فرکانس طبیعی نرمال شده نانو کره برای هر دو سطح SB و SA با فرکانس طبیعی نرمال شده کلاسیک که در مراجع نیز آمده است برابر می گردد.

"شکل 1 تا 4" تغییرات فرکانس طبیعی پیچشی نرمال شده $\omega_c p/R_i$ برحسب شعاع داخلی نانو کره برای نسبت شعاع خارجی به داخلی $R_o/R_i = 1.1$ به ترتیب برای شکل مد $n = 2, 3$ را نشان می دهند. این نمودارها برای سه نوع سطح مختلف "SA"، "SB" و "SC" رسم شده است.

با توجه به شکل ها می توان نتیجه گیری کرد فرکانس طبیعی نرمال شده

جدول 1 فرکانس طبیعی اول نرمال شده، برای شکل مد $n = 2$ ، سه نوع سطح و نسبت شعاع $R_o/R_i = 2$

Table 1 First dimensionless torsional natural frequency for $n = 2$, $R_o/R_i = 2$ and three surface types

R_i (nm)	SB	SC ^{Ref.[4]}	SA
1	0.682	0.651	0.596
10	0.654	0.651	0.646
20	0.653	0.651	0.649
30	0.652	0.651	0.649
40	0.651	0.651	0.650

در تغییرات فرکانس اول سیستم با افزایش شعاع داخلی به طور کلی قابل ملاحظه خواهد بود که فرکانس اول سیستم گاهی شعاعی، گاهی پیچشی که شماره مد نیز امکان عوض شدن دارد لذا به عنوان مثال وقتی که فقط مد پیچشی و فقط شماره مد 2 در نظر گرفته شود تغییرات ناگهانی فرکانس دیده می شود که علت آن می تواند جابجایی ترتیب مدهای پیچشی با عدد مدهای مختلف باشد و یا این که علت آن جابجایی ترتیب مدهای پیچشی با مدهای غیر پیچشی باشد. برای توضیحات بیشتر به مقاله هاشمی نژاد و میرزایی [41] مراجعه شود.

"شکل 10" تغییرات سه فرکانس طبیعی پیچشی نرمال شده ω_{cp}/R_i را برحسب نسبت شعاع داخلی نانو کره به شعاع خارجی آن R_i/R_o نشان می دهد. این نمودارها برای شعاع خارجی 2 نانومتر، سطح SA و شکل مد $n = 2$ و سه فرکانس اول آن رسم شده اند. نتایج مشابهی همانند "شکل 9" مشاهده می شود.

"شکل 11 و 12" تغییرات سه دسته فرکانس طبیعی پیچشی نرمال شده ω_{cp}/R_i را برحسب نسبت شعاع داخلی نانو کره به شعاع خارجی R_i/R_o نشان می دهد. این نمودارها برای شعاع خارجی 2 نانومتر و شکل مد $n = 2, 3, 4$ رسم شده اند. همان گونه که مشخص است در حالی که دسته اول

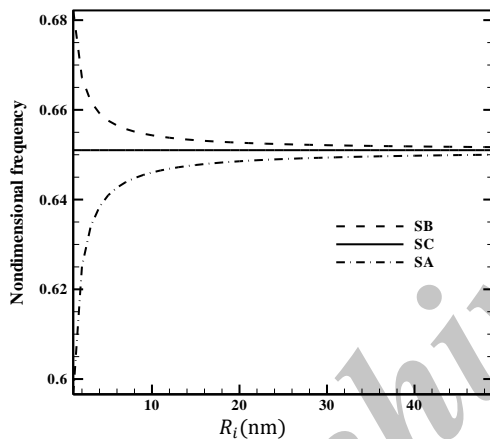


Fig. 5 First dimensionless torsional natural frequencies for $n = 2$, $R_o/R_i = 2$ and three surface types

شکل 5 فرکانس طبیعی اول پیچشی نرمال شده، برای شکل مد $n = 2$ سه نوع سطح و نسبت $R_o/R_i = 2$

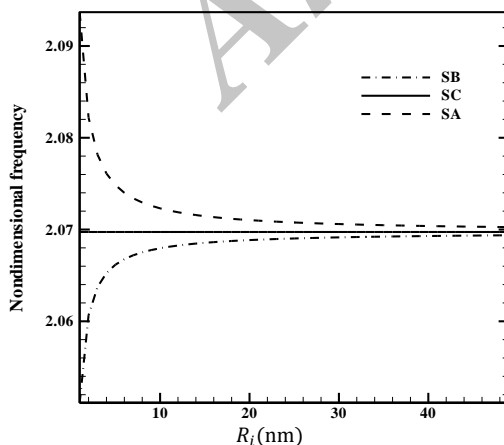


Fig. 6 Second dimensionless torsional natural frequencies for $n = 2$, $R_o/R_i = 2$ and three surface types

شکل 6 فرکانس طبیعی دوم پیچشی نرمال شده، برای شکل مد $n = 2$ سه نوع سطح و نسبت $R_o/R_i = 2$

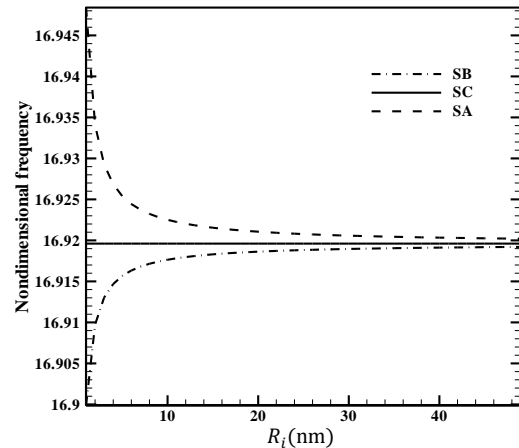


Fig. 4 Second dimensionless torsional natural frequencies for $n = 3$, $R_o/R_i = 1.1$ and three surface types

شکل 4 فرکانس طبیعی دوم پیچشی نرمال شده، برای شکل مد $n = 3$ سه نوع سطح و نسبت $R_o/R_i = 1.1$

نانو کره با مقادیر کلاسیک آن در حالت کلی متفاوت است و با توجه به نوع سطح و مرتبه فرکانس، مقدار فرکانس طبیعی نرمال شده نانو کره بیشتر و یا کمتر از مقدار کلاسیک آن است. اما صرف نظر از نوع سطح (SA یا SB) و یا مرتبه فرکانس مشاهده می شود که با افزایش شعاع داخلی نانو کره تاثیرات سطح کم شده و فرکانس طبیعی نانو کره به مقدار کلاسیک آن نزدیک می شود. نکته قابل توجه دیگر این که، تاثیرات سطح وابسته به مرتبه فرکانس است به عنوان مثال در فرکانس اول تاثیرات سطح SB باعث می شود که فرکانس طبیعی نرمال شده از مقدار کلاسیک آن بیشتر شود ولی در فرکانس دوم همان نانو کره اول تاثیرات سطح SB باعث می شود که فرکانس طبیعی نرمال شده از مقدار کلاسیک آن کمتر شود. از نمودارها قابل مشاهده است که اثرات سطح برای فرکانس های پایین تر مشهودتر است و همچنین از آن جا که مقدار قدرمطلق ثابت سطح برای "SA" بزرگتر از "SB" است لذا اختلاف فرکانسی نسبت به حالت کلاسیک برای سطح A بیشتر است.

"شکل 5 تا 8" تغییرات فرکانس طبیعی پیچشی نرمال شده ω_{cp}/R_i برحسب شعاع داخلی نانو کره برای نسبت شعاع خارجی به داخلی $R_o/R_i = 2$ به ترتیب برای شکل مد $n = 2, 3$ را نشان می دهد. این نمودارها برای سه نوع سطح مختلف "SA"، "SB" و "SC" رسم شده اند. نتایج مشابهی همانند "شکل 1 تا 4" مشاهده می شود.

"شکل 9" تغییرات سه فرکانس طبیعی پیچشی نرمال شده ω_{cp}/R_i را برحسب نسبت شعاع داخلی نانو کره به شعاع خارجی آن R_i/R_o نشان می دهد. این نمودارها برای شعاع خارجی 2 نانومتر، سطح SB، شکل مد $n = 2$ و سه فرکانس اول آن رسم شده اند. همان گونه که مشخص است برای نسبت شعاع $R_i/R_o > 0.15$ ، با افزایش نسبت شعاع فرکانس های طبیعی بی بعد شده افزایش یافته و علاوه بر آن فاصله بین فرکانس های اول، دوم و سوم نیز افزایش می یابد. اما برای نسبت شعاع $R_i/R_o < 0.15$ مشاهده می شود با وجود این که نحوه رفتار سه فرکانس اول، دوم و سوم یکسان است اما تغییرات آنها با افزایش نسبت شعاع، به صورت نوسانی است.

در خصوص پدیده تغییرات ناگهانی در "شکل 9" که نشان دهنده فرکانس پیچشی برای مد $n = 2$ است این نکته قابل ذکر است در صورتی که کلیه مدها شامل شعاعی، پیچشی و ... با شماره مدهای (n) مختلف بدون در نظر گرفتن شکل مد و شماره n به ترتیب کوچک به بزرگ چینش و رسم شود

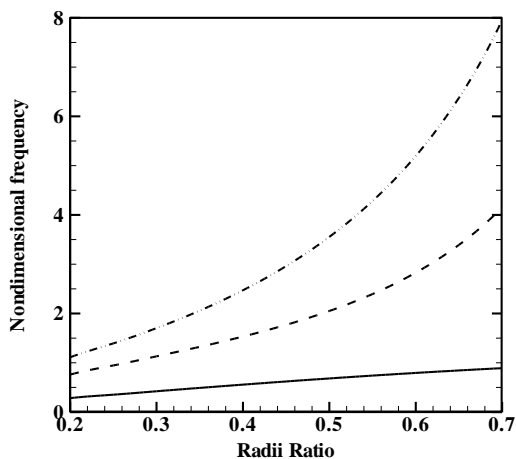


Fig. 9 b dimensionless torsional natural frequencies versus R_i/R_o for $n = 2$, $R_o = 2$ nm and SB surface

شکل 9 ب سه فرکانس طبیعی اول پیچشی نرمال شده برحسب R_i/R_o ، برای شکل مد $n = 2$ و $R_o = 2$ nm و سطح SB

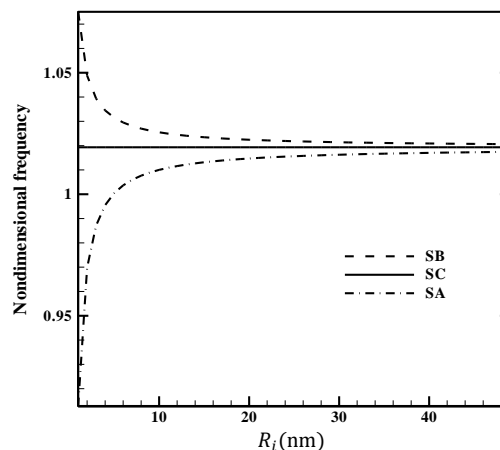


Fig. 7 First dimensionless torsional natural frequencies for $n = 3$, $R_o/R_i = 2$ and three surface types

شکل 7 فرکانس طبیعی اول پیچشی نرمال شده، برای شکل مد $n = 3$ سه نوع سطح و نسبت $R_o/R_i = 2$

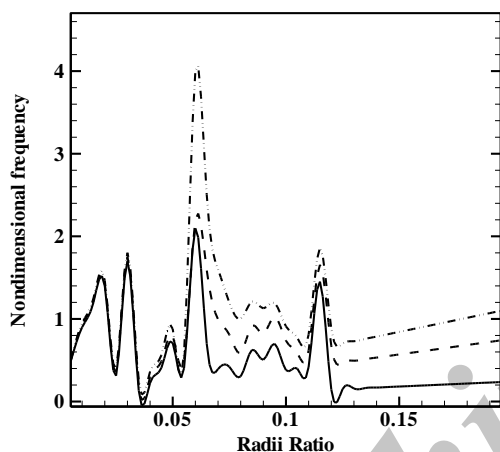


Fig. 10 a dimensionless torsional natural frequencies versus R_i/R_o for $n = 2$, $R_o = 2$ nm and SA surface

شکل 10 الف سه فرکانس طبیعی اول پیچشی نرمال شده برحسب R_i/R_o ، برای شکل مد $n = 2$ و $R_o = 2$ nm و سطح SA

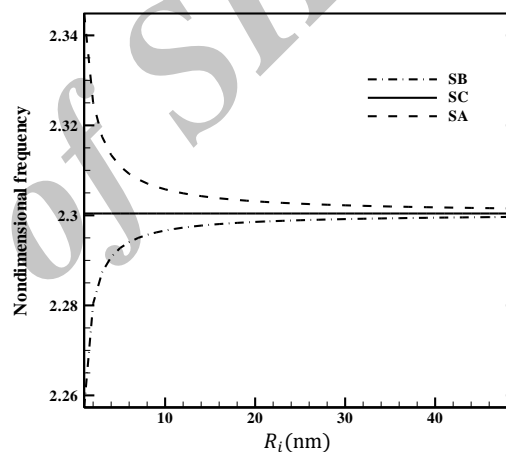


Fig. 8 Second dimensionless torsional natural frequencies for $n = 3$, $R_o/R_i = 2$ and three surface types

شکل 8 فرکانس طبیعی دوم پیچشی نرمال شده، برای شکل مد $n = 3$ سه نوع سطح و نسبت $R_o/R_i = 2$

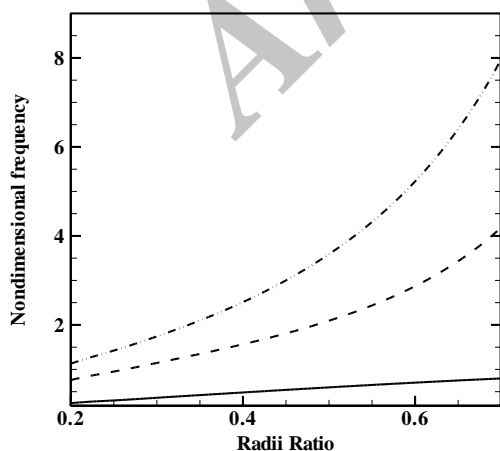


Fig. 10 b dimensionless torsional natural frequencies versus R_i/R_o for $n = 2$, $R_o = 2$ nm and SA surface

شکل 10 ب سه فرکانس طبیعی اول پیچشی نرمال شده برحسب R_i/R_o ، برای شکل مد $n = 2$ و $R_o = 2$ nm و سطح SA

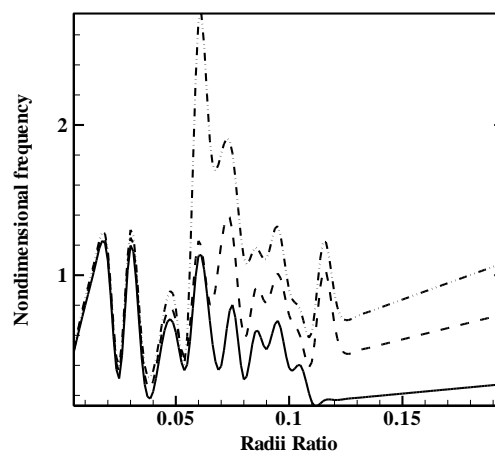


Fig. 9 a dimensionless torsional natural frequencies versus R_i/R_o for $n = 2$, $R_o = 2$ nm and SB surface

شکل 9 الف سه فرکانس طبیعی اول پیچشی نرمال شده برحسب R_i/R_o ، برای شکل مد $n = 2$ و $R_o = 2$ nm و سطح SB

نانو کره این اثرات به تدریج کاهش می‌یابد و فرکانس طبیعی بی‌بعد شده به فرکانس طبیعی کلاسیک بسیار نزدیک می‌شود. همچنین مشاهده شد هر چقدر مقدار قدر مطلق مدول الاستیسیته سطح بیشتر باشد اختلاف فرکانسی نسبت به حالت کلاسیک بیشتر است.

با افزایش نسبت شعاع داخلی به خارجی نانو کره به علت این که تا قبل از نسبت شعاع 0.2، تاثیر بزرگ شدن حفره داخلی (بزرگ شدن نسبت شعاع) بر سختی مدهای مختلف متفاوت است لذا تغییرات فرکانس طبیعی بی‌بعد شده با افزایش نسبت شعاع برای یک عدد مد مشخص نوسانی است و پس از نسبت شعاع 0.2، با افزایش نسبت شعاع، فرکانس طبیعی بی‌بعد شده افزایش یافته و علاوه بر آن فاصله بین فرکانس‌های اول، دوم و سوم نیز افزایش می‌یابد.

6- فهرست علائم

ضرایب مجهول مودال	a_{nm}
ضرایب مجهول مودال	b_{nm}
سرعت انتشار موج عرضی (ms^{-1})	c_s
سرعت انتشار موج طولی (ms^{-1})	c_p
مدول الاستیسیته (N/m)	E
الاستیسیته سطح	E_s
ماتریس واحد	I
تابع بسل کروی مرتبه اول	$j_n(r)$
تابع بسل کروی مرتبه دوم	$y_n(r)$
چند جمله ای لژاندر اصلاح شده	$p_n^m(\cos\theta)$
شعاع داخلی کره (nm)	R_i
شعاع خارجی کره (nm)	R_o
بردار جابجایی (m)	U
بخش غیر چرخشی بردار جابجایی (m)	u_1
بخش چرخشی بردار جابجایی (m)	u_2

علائم یونانی

عملگر لاپلاسین	∇^2
چگالی ماده (kg/m^3)	ρ
توابع پتانسیل جابجایی	χ, ψ, φ
ثوابت لامه (N/m^2)	λ, μ
تانسور تنش (N/m^2)	σ
ضریب پواسون	ν
دلتهای کرونگر	δ_{ij}
تنش‌های سطح (N/m^2)	$\sigma_{\alpha\beta}^s$
انحنای سطح	$\kappa_{\alpha\beta}$

7- تقدیر و تشکر

مقاله فوق برگرفته از طرح پژوهشی است که با حمایت دانشگاه آزاد اسلامی واحد دماوند اجرا شده است. بدین وسیله از آن واحد دانشگاهی تقدیر و تشکر به عمل می‌آید.

8- مراجع

- [1] K. P. Soldatos, Review of three dimensional dynamic analyses of circular cylinders and cylindrical shells, *Applied Mechanics Reviews*, Vol. 47, No. 10, pp. 501-516, 1944.

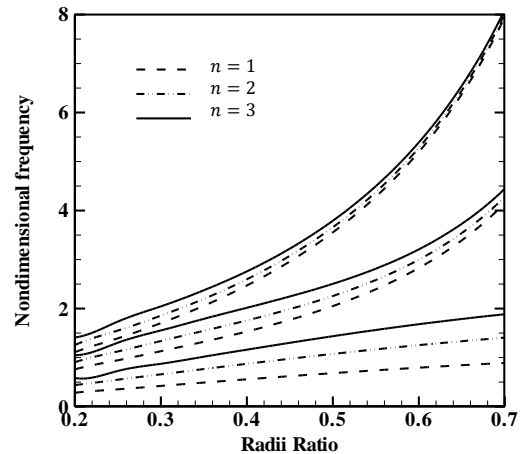


Fig. 11 dimensionless torsional natural frequencies versus R_i/R_o for $R_o = 2$ nm and SB surface

شکل 11 تغییرات فرکانس طبیعی پیچشی نرمال شده برحسب R_i/R_o برای $R_o = 2$ nm و سطح SB

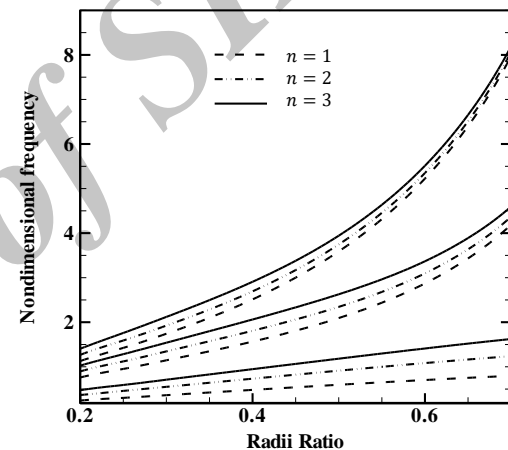


Fig. 12 dimensionless torsional natural frequencies versus R_i/R_o for $R_o = 2$ nm and SA surface

شکل 12 فرکانس طبیعی پیچشی نرمال شده برحسب R_i/R_o برای $R_o = 2$ nm و سطح SA

فرکانسی با افزایش نسبت شعاع از یکدیگر فاصله می‌گیرند اما دسته سوم فرکانسی که مربوط به فرکانس‌های طبیعی سوم هر عدد مد است با افزایش نسبت شعاع به یکدیگر نزدیک‌تر می‌شوند.

5- نتیجه گیری

در این مقاله ابتدا کارهای انجام شده در ارتعاشات کره الاستیک و به‌طور خاص در زمینه ارتعاشات نانو کره را مرور کرده و نهایتاً حل تحلیلی ارتعاشات آزاد پیچشی نانو ذرات کرووی با به‌کارگیری تئوری الاستیسیته دقیق همراه با مدل‌سازی اثرات سطح توسط تئوری گورتین مرداک مورد بررسی قرار گرفت. مثال‌های عددی متنوعی جهت تجزیه و تحلیل فرکانس‌های طبیعی پیچشی نانو کره حل گردید و تغییرات فرکانس طبیعی پیچشی نرمال شده برحسب شعاع داخلی نانو کره R_i ، برای چندین نسبت شعاع خارجی به داخلی $R_o/R_i = 1.1, 2$ و برای سه نوع سطح مختلف "SA"، "SB" و "SC" و دو نوع شکل مد $n = 2, 3$ رسم شد. نتیجه این‌که اثرات سطح در فرکانس‌های پایین‌تر و کره ضخیم‌تر مشهودتر است و با افزایش شعاع داخلی

- Composites Science and Technology*, Vol. 69, pp. 2538-2546, 2009.
- [24] L. Wang, Vibration analysis of fluid-conveying nanotubes with consideration of surface effects, *Physica E: Low-Dimensional Systems and Nanostructures*, Vol. 43, No. 1, pp. 437-439, 2010.
- [25] R. Ansari, R. Gholami, A. Norouzzadeh, M. A. Darabi, Surface stress effect on the vibration and instability of nanoscale pipes conveying fluid based on a size-dependent Timoshenko beam model, *Acta Mechanica Sinica*, Vol. 31, No. 5, pp. 708-719, 2015.
- [26] R. Ansari, A. Norouzzadeh, R. Gholami, M. Faghieh Shojaei, M. A. Darabi, Geometrically nonlinear free vibration and instability of fluid-conveying nanoscale pipes including surface stress effects, *Microfluidics and Nanofluidics*, Vol. 20, No. 1, pp. 28-37, 2016.
- [27] R. Ansari, R. Gholami, A. Norouzzadeh, M. A. Darabi, Wave characteristics of nanotubes conveying fluid based on the non-classical Timoshenko beam model incorporating surface energies, *Arabian Journal for Science and Engineering*, Vol. 41, No. 11, pp. 4359-4369, 2016.
- [28] R. Ansari, A. Norouzzadeh, Nonlocal and surface effects on the buckling behavior of functionally graded nanoplates: An isogeometric analysis, *Physica E: Low-dimensional Systems and Nanostructures*, Vol. 84, pp. 84-97, 2016.
- [29] A. Norouzzadeh, R. Ansari, M. Darvizeh, Nonlinear forced vibration of axially moving Timoshenko beam in thermal environment via the harmonic balance method, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 14, No. 11, pp. 137-143, 2014. (In Persian فارسی)
- [30] R. Ansari, A. Norouzzadeh, R. Gholami, Forced vibration analysis of conveying fluid carbon nanotube resting on elastic foundation based on modified couple stress theory, *Modares Mechanical Engineering*, Vol. 15, No. 3, pp. 27-34, 2015. (In Persian فارسی)
- [31] E. Duval, A. Boukenter, B. Champagnon, Vibration eigenmodes and size of microcrystallites in glass: Observation by very-low-frequency raman scattering, *Physical Review Letter*, Vol. 56, No. 19, pp. 2052-2055, 1986.
- [32] E. Duval, A. Boukenter, B. Champagnon, Electron-phonon coupling dynamics in very small (between 2 and 8 nm diameter) Au nanoparticles, *The Journal of Chemical Physics*, Vol. 112, No. 13, pp. 8613, 2000.
- [33] M. Nisoli, S. De Silvestri, A. Cavalleri, A. M. Malvezzi, A. Stella, G. Lanzani, P. Cheyssac, R. Kofman, Coherent acoustic oscillations in metallic nanoparticles generated with femtosecond optical pulses, *Physical Review B*, Vol. 55, No. 20, pp. 13424-13427, 1997.
- [34] H. E. Saucedo, D. Mongin, P. Maioli, A. Crut, M. Pellarin, N. Del Fatti, F. Vallée, I. L. Garzn, Vibrational properties of metal nanoparticles: Atomistic simulation and comparison with time-resolved investigation, *The Journal of Chemical Physics C*, Vol. 116, No. 47, pp. 25147-25156, 2012.
- [35] C. Voisin, D. Christofilos, N. Del Fatti, F. Vallée, Environment effect on the acoustic vibration of metal nanoparticles, *Physica B: Condensed Matter*, Vol. 316, No. 5, pp. 89-94, 2002.
- [36] J. Tian, H. Ogi, M. Hirao, Vibration analysis of an elastic-sphere oscillator contacting semi-infinite viscoelastic solids in resonant ultrasound microscopy, *Journal of Applied Physics*, Vol. 95, No. 12, pp. 8366-8374, 2004.
- [37] T. Natsuki, J. Shi, Q. Ni, Vibration analysis of nanomechanical mass sensor using double-layered graphene sheets resonators, *Journal of Applied Physics*, Vol. 114, No. 9, pp. 1-6, 2013.
- [38] K. Jensen, K. Kim, A. Zettl, An atomic-resolution nanomechanical mass sensor, *Nature nanotechnology*, Vol. 3, pp. 533-537, 2008.
- [39] Y. H. Pao, C. C. Mow, *Diffraction of Elastic Waves and Dynamics Stress Concentration*, pp. 420-435, New York: Crane Russak, 1973.
- [40] A. C. Eringen, E. S. Şuhubi, *Elastodynamics: Linear Theory*, pp. 804-840, New York: Academic Press, 1975.
- [41] Seyyed M. Hasheminejad, Y. Mirzaei, Exact 3D elasticity solution for free vibrations of an eccentric hollow sphere, *Journal of Sound and Vibration*, Vol. 330, No. 2, pp. 229-244, 2011.
- [2] H. Lamb, On the vibrations of an elastic sphere, *Proceedings London Mathematical Society*, Vol. 13, No. 1, pp. 189-212, 1882.
- [3] C. Chree, The equations of an isotropic elastic solid in polar and cylindrical coordinates, their solutions and applications, *Transactions of the Cambridge Philosophical Society*, Vol. 14, pp. 250-309, 1889.
- [4] Y. Sato, T. Usami, Basic study on the oscillation of a homogeneous elastic sphere, part I, frequency of the free oscillations, *Geophysics Magazine*, Vol. 31, No. 1, pp. 15-24, 1962.
- [5] A. H. Shah, C. V. Ramakrishnan, S. K. Datta, Three dimensional and shell theory analysis of elastic waves in a hollow sphere, Part I: Analytical foundation, *Journal of Applied Mechanics*, Vol. 36, No. 3, pp. 431-439, 1969.
- [6] J. Eskandari, Y. Mirzaei, B. Gheghlaghi, R. Avazmohamadi, Size-dependent free vibration analysis of infinite nanotubes using elasticity theory, *Journal of Mechanics of Materials and Structures*, Vol. 7, No. 2, pp. 137-144, 2012.
- [7] Keivan Kiani, Free dynamic analysis of functionally graded tapered nanorods via a newly developed nonlocal surface energy-based integro-differential model, *Composite Structures*, Vol. 139, pp. 151-166, 2016.
- [8] M. R. Ilkhani, A. Bahrami, S. H. Hosseini-Hashemi, Free vibrations of thin rectangular nano-plates using wave propagation approach, *Applied Mathematical Modelling*, Vol. 40, No. 2, pp. 1287-1299, 2016.
- [9] A. C. Eringen, Nonlocal polar elastic continua, *International Journal of Engineering and Science*, Vol. 10, No. 1, pp. 1-16, 1972.
- [10] A. C. Eringen, Linear theory of nonlocal elasticity and dispersion of plane waves, *International Journal of Engineering and Science*, Vol. 10, No. 5, pp. 425-435, 1972.
- [11] A. C. Eringen, On differential equations of nonlocal elasticity and solutions of screw dislocation and surface waves, *Journal of Applied Physics*, Vol. 54, No. 3, pp. 4703-4710, 1983.
- [12] A. C. Eringen, D. G. B. Edelen, On nonlocal elasticity, *International Journal of Engineering and Science*, Vol. 10, No. 3, pp. 233-248, 1972.
- [13] G. F. Wang, X. Q. Feng, S. W. Yu., Interface effects on the diffraction of plane compressional waves by a nano-sized spherical inclusion, *Journal of Applied Physics*, Vol. 102, No. 4, pp. 0435331-6, 2007.
- [14] S. A. Fazelzadeh, E. Ghavanloo, Coupled axisymmetric vibration of nonlocal fluid-filled closed spherical membrane shell, *Acta Mechanica*, Vol. 223, No. 9, pp. 2011-2020, 2012.
- [15] E. Ghavanloo, S. A. Fazelzadeh, Nonlocal elasticity theory for radial vibration of nanoscale spherical shells, *European Journal of Mechanics A/Solids*, Vol. 41, pp. 37-42, 2013.
- [16] S. Cuenot, C. Fretigny, S. D. Champagne, B. Nysten, Surface tension effect on the mechanical properties of nanomaterials measured by atomic force microscopy, *Physical Review B*, Vol. 69, No. 16, pp. 165410-5, 2004.
- [17] E. Wong, P. E. Sheehan, C. M. Lieber, Nano-beam mechanics: Elasticity, strength, and toughness of Nano-rods and nanotubes, *Science*, Vol. 277, No. 5334, pp. 1971-1975, 2004.
- [18] M. E. Gurtin, A. I. Murdoch, A continuum theory of elastic material surfaces, *Archive for Rational Mechanics and Analysis*, Vol. 57, No. 4, pp. 291-323, 1975.
- [19] M. E. Gurtin, J. Weissmuller, F. Larche, A general theory of curved deformable interfaces in solids at equilibrium, *Philosophical Magazine A*, Vol. 78, No. 5, pp. 1093-1109, 1998.
- [20] V. B. Shenoy, Atomistic calculations of elastic properties of metallic fcc crystal surfaces, *Physical Review B*, Vol. 71, No. 9, pp. 094104-11, 2005.
- [21] V. B. Shenoy, Size-dependent rigidities of nano-sized torsional elements, *International Journal of Solids and Structures*, Vol. 39, No. 15, pp. 4039-4052, 2002.
- [22] J. He, C. M. Lilley, Surface stress effect on bending resonance of nanowires with different boundary conditions, *Applied Physics Letters*, Vol. 93, No. 26, pp. 263108-3, 2008.
- [23] S. M. Hasheminejad, R. Avazmohammadi, Size-dependent effective dynamic properties of unidirectional nanocomposites with interface energy effects,