

بررسی فرآکمانش مقاطع شامل ورق با ضخامت ثابت و متغیر به روش نوار محدود

آزاده آریانپور* و مجتبی ازهري**

دانشکده مهندسی عمران، دانشگاه صنعتی اصفهان

(دریافت مقاله: ۱۳۸۸/۱۱/۴ - دریافت نسخه نهایی: ۱۳۸۹/۷/۱۸)

- چکیده

T

Z

واژگان کلیدی:

Post-Buckling Behavior of Sections Containing Thickness-Tapered and Thickness Constant Plates Using FSM

A. Aryanpour and M. Azhari

Civil Engineering Department, Isfahan University of Technology

Abstract: In this paper, post-buckling behavior of cold-formed, thin-walled structures containing thickness-tapered plate with initial imperfection is investigated. A computer program has been developed using the nonlinear Finite Strip Method for post-buckling analysis of plates and plate assemblies under compression and bending. Axial and flexural stiffness of lipped channels, Z-shaped and T-shaped sections containing thickness-tapered and thickness constant plates are calculated for different geometries. Stress redistributions of those sections are also determined. Results for stress redistributions show that sectional geometries and applied strains have important effects on stress distributions.

Keywords: Post-buckling, Thickness-tapered plate, Initial imperfection, Finite strip.

** - استاد

* - دانشجوی کارشناسی ارشد

| | | | |
|---|---------------------|--|----------|
| جایه‌جایی محوری غیر خطی خطر گره‌ای ۲ در جهت y | v_{G2} | نیم طول موج کمانش | a |
| جایه‌جایی کوتاه شدگی محوری در جهت y | v_H | مساحت نوار | A |
| جایه‌جایی خارج صفحه‌ای خطر گره‌ای ۱ | w_1 | عرض ورق | b |
| جایه‌جایی خارج صفحه‌ای خطر گره‌ای ۲ | w_2 | طول بال | b_f |
| جایه‌جایی خارج صفحه‌ای اولیه خطر گره‌ای ۱ | w_{01} | طول لبه | b_l |
| جایه‌جایی خارج صفحه‌ای اولیه خطر گره‌ای ۲ | w_{02} | طول جان | b_w |
| جایه‌جایی حداکثر | W_{max} | ضریب نسبت پوآسون | f |
| نماد ماتریس | [.] | بار خارجی نوار | F |
| نماد بردار | {.} | فاصله محور خنثی مقطع z شکل از لبه بال قبل از کمانش | h |
| نماد جزیی از یک ماتریس کلی | $\langle . \rangle$ | فاصله محور خنثی مقطع z شکل از لبه بال بعد از کمانش | h_1 |
| حداکثر نقص اولیه تقسیم بر ضخامت | α | سختی محوری و خمشی | S |
| بردار جایه‌جاییهای گره‌ای | δ | سختی محوری و خمشی فرا کمانش | S^* |
| بردار جایه‌جاییهای گره‌ای اولیه | δ_0 | ضخامت نوار | t |
| بردار جایه‌جاییهای گره‌ای خمشی اولیه | δ_{0f} | ضخامت لبه نازکتر ورق | t_1 |
| کرنش خط گره‌ای ۱ | ϵ_1 | ضخامت لبه ضخیمتر ورق | t_2 |
| کرنش خط گره‌ای ۲ | ϵ_2 | ضخامت لبه خارجی بال | t_{f1} |
| کرنش حد بحرانی | ϵ_{cr} | ضخامت لبه داخلی بال | t_{f2} |
| کرنش متوسط | ϵ_M | جایه‌جایی محوری غیر خطی در جهت x | u_G |
| زاویه دوران خارج صفحه‌ای خطر گره‌ای ۱ | θ_1 | جایه‌جایی محوری غیر خطی خطر گره‌ای ۱ در جهت x | u_{G1} |
| زاویه دوران خارج صفحه‌ای خطر گره‌ای ۲ | θ_2 | جایه‌جایی محوری غیر خطی خطر گره‌ای ۲ در جهت x | u_{G2} |
| زاویه دوران خارج صفحه‌ای اولیه خطر گره‌ای ۱ | θ_{01} | جایه‌جایی کوتاه شدگی محوری در جهت x | u_H |
| زاویه دوران خارج صفحه‌ای اولیه خطر گره‌ای ۲ | θ_{02} | جایه‌جایی جسم صلب | u_R |
| نسبت پوآسون | ν | جایه‌جایی محوری غیر خطی در جهت y | v_G |
| انحنای | ρ | جایه‌جایی محوری غیر خطی خطر گره‌ای ۱ در جهت y | v_{G1} |
| انحنای بحرانی | ρ_{cr} | | |
| تنش | σ | | |

۱- مقدمه

کوچکی برای حل غیر خطی استفاده کرده است. از هری و برادرورد [۷] از توابع حبابی برای فرآکمانش مقاطع ساخته شده از ورق با استفاده از روش نوار محدود استفاده کرده‌اند. این محققان نشان دادند که استفاده از توابع حبابی به مقدار قابل توجهی همگرایی روش غیر خطی را بهبود می‌بخشد. اویسی و اعصابی اثر مهم مزدوج شدگی مکانیکی بین پیچش محوری و خارج صفحه‌ای را بر رفتار فرآکمانش ورقهای لایه‌ای مطالعه کرده‌اند [۸]. هم‌چنین در این مطالعه تغییرات جابه‌جاویهای خارج صفحه‌ای به تفصیل بررسی شده است. نتایج این تحقیق نشان می‌دهد که در تعیین رفتار فرآکمانشی ورقهای لایه‌ای نامتقارن اثر مزدوج شدگی مکانیکی باید در نظر گرفته شود.

ماتئوس و ویتر [۹] با استفاده از نرم افزار آباکوس، یک مطالعه پارامتری برای تحلیل رفتار کمانش و فرآکمانش ورقهای با نقص اولیه که در کشتیها به کار برده می‌شوند، انجام داده‌اند. نتایجی که از تحلیل چندین مدل ورق به دست آورده‌اند، نشان می‌دهد که بزرگی نقص اولیه، شرایط مرزی و نسبت هندسی سه پارامتر مهمی هستند که بر کمانش و فرآکمانش ورقهای اثر می‌گذارند.

روشهایی تجربی نیز برای بررسی فرآکمانش به کار برده شده‌اند. رودز [۱۰] آزمایش‌هایی برای بررسی رفتار فرآکمانش مقاطع تحت اعمال فشار با خروج از مرکزیت، انجام داده است و نتایج قابل توجهی به دست آورده است. در این مقاله هم‌چنین به روشهای مختلف تحلیل رفتار فرآکمانش ورق اشاره شده و کاربرد تحلیل ورق برای طراحی ستون و تیر بررسی شده است. بامباش تحلیلهایی عددی و تجربی برای مقاطعی که دارای اجزای سخت نشده هستند، ارائه کرده است و وجود مقاومت فرآکمانشی قابل توجهی را برای اجزای سخت نشده، نتیجه گرفته است. بامباش همچنین نشان داده است که باز توزیع تنش در محدوده فرآکمانش به گونه‌ای است که تنش در قسمتهای تحت کمانش کمتر از تنش در مناطق کمانش نکرده، است [۱۱].

در این مقاله، با استفاده از روش نوار محدود یک برنامه رایانه‌ای تدوین و رفتار فرآکمانش ورقهای با ضخامت ثابت و

ورقهای نازک و مقاطع جدار نازک، پس از کمانش از خود مقاومت نشان داده و با سختی کمتری نسبت به سختی قبل از کمانش به برابری خود ادامه می‌دهند. تعادل پایدار ورقهای و مقاطع جدار نازک در محدوده فرآکمانش را می‌توان به علت جابه‌جاویهای بزرگ از مرتبه ضخامت ورق که با افزایش فشار ایجاد می‌شوند، دانست. نیروی محوری حاصل از تنشهای کششی به وجود آمده در صفحه میانی باعث افزایش ظرفیت باربری می‌شود.

دو روش اجزای محدود و نوار محدود، رایجترین روش‌های عددی برای بررسی فرآکمانش ورقهای هستند. در تحقیق حاضر از روش عددی نوار محدود استفاده شده است که در مورد مقاطع ساخته شده از ورق، روش مناسبتری است. سریدهاران و اسمیت [۱] دو روش نوار محدود بر اساس تکنیک آشافتگی، برای بررسی سازه‌های ساخته شده از ورق ارائه کردند. در روش اول، جابه‌جاویهای درون صفحه‌ای و برون صفحه‌ای در گوشه‌های سازه به صورت جدا در نظر گرفته شده‌اند و در روش دوم، سازگاری این جابه‌جاویها در گوشه‌ها مورد توجه قرار گرفته است [۲ و ۳].

بیکر و همکاران [۴] رفتار ورقهای مستطیلی با تکیه‌گاههای مفصلی را تحت بارگذاری طولی در محدوده تغییر شکلهای بزرگ، تحلیل کرده‌اند. فرمولهای ارائه شده توسط بیکر و همکاران، با فرض تغییر شکل سینوسی برای جابه‌جاویهای اولیه مطابق با مود کمانش اولیه ورق تحت فشار خالص، توسعه داده شده‌اند و اثر شرایط مرزی مختلف و تغییر نسبت عرض به طول را در رفتار ورق در محدوده تغییر شکلهای بزرگ، به خوبی نشان می‌دهند. این محققان، هم‌چنین اثبات کرده‌اند که با در دست داشتن نسبت سختی فرآکمانش به سختی پیش از کمانش، می‌توان رفتار فرآکمانش ورق مستطیلی تحت فشار با تکیه‌گاههای مفصلی را با یک مدل دو نواری، تعیین کرد [۵]. هنکاک [۶] مطالعه‌ای بر رفتار فرآکمانش سازه‌های ساخته شده از ورق تحت فشار انجام داد. هنکاک از نقص اولیه

از مجموع جابه‌جاییهای کوتاه شدگی و جابه‌جاییهای غیر خطی حاصل از خمش ورق، به دست می‌آیند.

جابه‌جاییهای کوتاه شدگی توسط معادلات زیر بیان

می‌شوند [۶]:

$$u_H = u_R + fv_y \varepsilon_M x + \rho y(a - y) / 2 \quad (1)$$

$$v_H = (\rho x - \varepsilon_1)(y - a / 2) \quad (2)$$

که در این معادلات:

$$\varepsilon_M = (\varepsilon_1 + \varepsilon_2) / 2, \quad \rho = (\varepsilon_1 - \varepsilon_2) / b \quad (3)$$

جمله $fv_y \varepsilon_M x$ برای منظور کردن تغییر شکل ورق با توجه به اثر پوآسون است. در این مطالعه، ضریب f ابتدا واحد در نظر گرفته می‌شود و چون توزیع تنش در محدوده غیر خطی تغییر می‌کند، با تغییر این ضریب می‌توان تغییر نسبت پوآسون را منظور کرد. برای نیل به این هدف، ضریب f در ابتدای هر تکرار، برای هر نوار به صورت جداگانه تعیین می‌شود. در هر تکرار نیوتن-رافسون، از تنش وارده در جهت عرضی نوار انتگرال گرفته و حاصل را برابر صفر قرار داده و ضریب f به دست آورده می‌شود. این کار برای ورقی که حرکت آن در عرض آزاد است، صدق می‌کند.

مؤلفه‌های غیر خطی جابه‌جاییهای محوری توسط معادلات

زیر بیان می‌شوند:

$$u_G = \langle N_1; N_2 \rangle \{u_{G1}; u_{G2}\}^T \sin^2 \eta \quad (4)$$

$$v_G = \langle N_1; N_2 \rangle \{v_{G1}; v_{G2}\}^T \sin 2\eta \quad (5)$$

$$N_1 = 1 - \xi; \quad N_2 = \xi \quad (6)$$

در این معادلات:

$$\xi = x / b, \quad \eta = \pi y / a \quad (7)$$

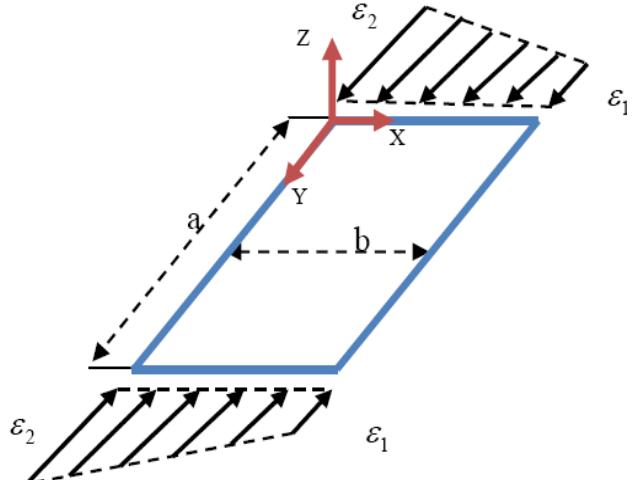
نقص اولیه فرض شده برای ورق، فقط مربوط به جابه‌جاییهای خمشی است. پس نقص اولیه ورق به صورت جابه‌جاییهای خمشی بیان می‌شود:

$$w_0 = \langle N_3; N_4; N_5; N_6 \rangle \{\delta_{0f}\} \sin \eta \quad (8)$$

$$N_3 = 1 - 3\xi^2 + 2\xi^3 \quad (9)$$

$$N_4 = b\xi - 2b\xi^2 + b\xi^3 \quad (10)$$

$$N_5 = 3\xi^2 - 2\xi^3 \quad (11)$$



شکل ۱- جابه‌جاییهای نوار تحت کرنش

متغیر در شرایط بار گذاری مختلف مورد بررسی قرار می‌گیرد. تفاوت عمده این مقاله با دیگر تحقیقات، قابلیت آن در منظور کردن ورق با ضخامت‌های متغیر است که در مقاطع جدار نازک با نور سرد کاربرد فراوانی دارد.

۲- تحلیل غیر خطی ورق با نقص اولیه

۲-۱- جابه‌جاییها

در روش نوار محدود، جابه‌جاییها به صورت چند جمله‌ای در جهت عرض و سری فوریه در جهت طول نوار بیان می‌شوند. این جابه‌جاییها به طور کامل در ادامه آورده شده‌اند. در این تحقیق، فقط یک جمله از سری فوریه‌ای که جابه‌جاییها در طول نوار را بیان می‌کند، در نظر گرفته می‌شود. با این ساده‌سازی، اگر از طول موج به دست آمده از حل کمانش موضعی به عنوان طول موج سری فوریه استفاده شود (طول ورق مورد بررسی برابر با طول موج به دست آمده از حل کمانش موضعی در نظر گرفته شود)، به یک حل دقیق برای تحلیل فرآکمانش ورق تحت بارگذاری تا اندازه ۱/۵ برابر بار کمانشی می‌توان دست یافت [۶]. منظور از طول موج در این مقاله طولی است که تنش بحرانی ورق در این طول حداقل باشد.

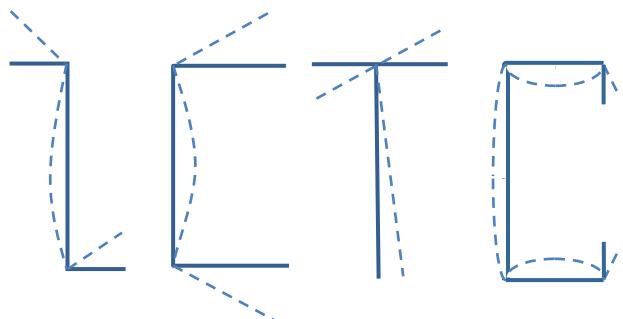
نوار نشان داده شده در شکل (۱) تحت کرنشهای ε_1 و ε_2 در دو خط گرهای قرار گرفته و جابه‌جاییهای محوری حاصل،

$$\{\delta\} = \{w_1; \theta_1; w_2; \theta_2; u_{G1}; v_{G1}; u_{G2}; v_{G2}\}^T, \quad (18)$$

$$\{\delta_0\} = \{w_{01}; \theta_{01}; w_{02}; \theta_{02}; 0; 0; 0; 0\}^T$$

$$\{\varepsilon_H\} = \{0; 0; 0; f \nu \varepsilon_M; -\varepsilon_M; 0\}^T \quad (19)$$

ماتریسهای $[B]$ و $[m]$ به ترتیب شامل مشتقهای خطی و غیر خطی اند و به طور مفصل در مرجع [۱۲] آورده شده‌اند.



شکل ۲- مود کمانش موضعی مقاطع مختلف

با در نظر گرفتن یک تغییر شکل جزیی از وضعیت تغییر شکل یافته یک نوار و نیز فرض این که نوار دارای بار خارجی باشد، معادله کار مجازی را می‌توان به صورت زیر بیان کرد:

$$\{d\delta\}^T \{F\} = \int d\varepsilon_i D_{ij} \varepsilon_j dA \quad (20)$$

ماتریس D ماتریس خواص ماده است که رابطه بین تنش و کرنش را بیان می‌کند و برای مواد ایزوتروپیک در مرجع [۷] ارائه شده است. لازم به ذکر است که از چیدمان برداری برای کرنش و چیدمان ماتریس برای ماتریس خواص ماده استفاده شده است.

با جایگزینی $d\varepsilon_i$ و $d\varepsilon_j$ در معادله (۲۰) و انجام یک سری عملیات ریاضی، معادله زیر به دست می‌آید:

$$\begin{aligned} \{F\} = & [\kappa] + [g_H] + [k_1(\delta)] + \frac{1}{2} [k_1(\delta)]^T \\ & + \frac{1}{2} [k_2(\delta^2)] - \frac{1}{2} [k_2(\delta_0^2)] \{\delta\} - [k] \{\delta_0\} \\ & - \frac{1}{2} [k_1(\delta_0)]^T \{\delta_0\} + \{w_H\} \end{aligned} \quad (21)$$

[k] ماتریس سختی کشسان نوار است و به صورت زیر به دست می‌آید:

$$[k] = \int [B]^T [D] [B] dA \quad (22)$$

$[k_1(\delta)]$ و $[k_2(\delta^2)]$ ماتریسهای سختی غیر خطی هستند که به ترتیب توابع خطی و درجه دو از جابه‌جاییهای گره‌ای هستند و بر طبق معادلات زیر تعیین می‌شوند:

$$[k_1(\delta)] = \int [m_i] \{\delta\} \langle D_i \rangle^T [B] dA \quad (23)$$

$$[k_2(\delta^2)] = \int [m_i] \{\delta\} D_{ij} \{\delta\}^T [m_j] dA \quad (24)$$

ماتریس $[g_H]$ ماتریس هندسی و $\{w_H\}$ بردار بار حاصله از کرنشهای فشاری است:

$$N_6 = -b\xi^2 + b\xi^3 \quad (12)$$

که در این معادلات:

$$\{\delta_{0f}\} = \{w_{01}; \theta_{01}; w_{02}; \theta_{02}\}^T \quad (13)$$

شکل (۲) مود کمانش موضعی را برای مقاطع مختلف نشان می‌دهد. نقص اولیه برای مقاطع ساخته شده از ورق، به شکل مود کمانش موضعی مقاطع در نظر گرفته می‌شود.

۲-۲- کرنشهای

بردار کرنش خطی و نیز بردار کرنش غیر خطی که شامل جملات غیر خطی است، به ترتیب در معادلات (۱۴) و (۱۵) ارائه می‌شوند. با گرفتن مشتقهای مناسب از جابه‌جاییها، تانسورهای کرنش خطی و غیر خطی، بر اساس بردار جابه‌جایی به صورت معادلات (۱۶) و (۱۷) نوشته می‌شوند:

$$\{\varepsilon_L\} = \left\{ -(w-w_0)_{,xx}; -(w-w_0)_{,yy}; 2(w-w_0)_{,xy}; u_{,x}; v_{,y}; u_{,y} + v_{,x} \right\}^T \quad (14)$$

$$\{\varepsilon_N\} = \left\{ \frac{1}{2}(w_{,x}^2 - w_{0,x}^2); \frac{1}{2}(w_{,y}^2 - w_{0,y}^2); w_{,x} w_{,y} - w_{0,x} w_{0,y}; 0; 0; 0 \right\}^T \quad (15)$$

$$\varepsilon_{Li} = \langle B_i \rangle \{\delta\} - \langle B_i \rangle \{\delta_0\} + \varepsilon_{Hi} \quad (16)$$

$$\varepsilon_{Ni} = \frac{1}{2} \{\delta\}^T [m_i] \{\delta\} - \frac{1}{2} \{\delta_0\}^T [m_i] \{\delta_0\} \quad (17)$$

۱- معرف شماره درایه بردار و یا شماره سطر ماتریس است. بردارهای $\{\delta\}$ ، $\{\delta_0\}$ و همچنین بردار کوتاه شدگی $\{\varepsilon_H\}$ در معادلات بالا به صورت زیر تعریف می‌شوند:

۲-۵- مراحل گام به گام تحلیل

در این بخش مراحل تحلیل به صورت گام به گام بیان می‌شود.

گام اول: دریافت مشخصات مقطع و تعیین بردار نقص اولیه با توجه به شکلی که مقطع کمانش موضعی می‌کند. در این گام، هم‌چنین کرنش اولیه اعمالی به مقطع تعیین می‌شود.(اطلاعات مربوط به کمانش موضعی مقطع از برنامه‌ای جداگانه که برای کمانش مقطع تدوین شده است، به دست می‌آید). با در دست داشتن تنش کمانشی و مدول کشسان، کرنش اعمالی تعیین می‌شود.

گام دوم: با تعیین مقدار اولیه‌ای برای بردار جابه‌جایی(عموماً به صورت ضربی از بردار نقص اولیه در نظر گرفته می‌شود) و سپس تعیین جابه‌جایهای محلی هر نوار با اعمال ماتریس دوران، ماتریسهای سختی نوارها تعیین می‌شوند، معادلات (۲۲) تا (۲۶). همان‌طور که اشاره شد، ضریب α در این گام برای هر نوار به صورت جداگانه تصحیح می‌شود.

گام سوم: ماتریسهایی که برای هر نوار در گام پیشین به دست آمدند، در این گام روی هم سوار می‌شوند و ماتریسهای سختی و هندسی کلی به دست می‌آیند.

گام چهارم: با در دست داشتن ماتریسهای کلی می‌توان معادله غیر خطی بیان شده در معادله (۲۱) را تشکیل داد. سپس با تشکیل معادله (۲۷)، بردار جابه‌جایی جدید تعیین می‌شود. تا زمانی که اختلاف بین جابه‌جایهای اولیه و جدید از خطای مورد نظر کمتر و هم‌چنین نرم بردار نیرو صفر شود، گامهای دوم تا چهارم تکرار می‌شوند.

گام پنجم: پس از تعیین بردار جابه‌جایی، کرنشها از معادلات (۱۶) و (۱۷) به دست می‌آیند و در نتیجه می‌توان تنش را محاسبه کرد. برای مقاطع تحت خمش، پس از تعیین تنش، نیروهای وارد شده به مقطع محاسبه می‌شوند.

گام ششم: با اعمال کرنش ثابتی به کرنش اولیه گامهای اول تا ششم تا زمانی که مجموع نیروهای به دست آمده صفر گردد، تکرار می‌شود. پس از این مرحله لنگر خمشی رامی‌توان تعیین کرد.

$$[g_H] = \langle D_i \rangle \{ \varepsilon_H \} \int [m_i] dA \quad (25)$$

$$\{w_H\} = \int [B]^T [D] \{ \varepsilon_H \} dA \quad (26)$$

$[k_1(\delta)]$ رابطه بین نیروهای داخل سطح ناشی از خمش و جابه‌جایهای داخل سطح را بیان می‌کند در حالی که $[k_1(\delta)]^T$ رابطه بین نیروهای داخل سطح و جابه‌جایهای خمشی را بیان می‌کند.

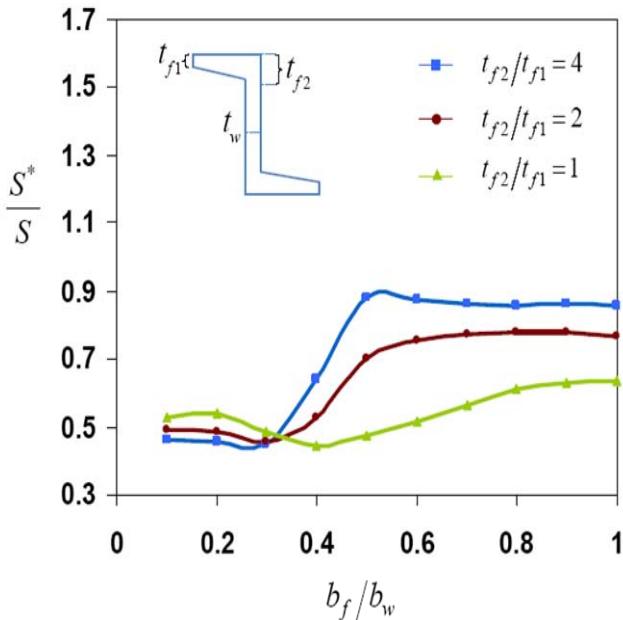
۲-۴- حل معادلات غیر خطی

دستگاه معادلات ارائه شده توسط معادله (۲۱) غیر خطی بوده و برای حل معادلات، یک روش تکرار مورد نیاز است. روش تکرار نیوتن-راففسون، روش مناسبی برای حل این معادلات غیر خطی است. با توسعه معادله (۲۱) به صورت سری تیلور و چشمپوشی از جملات درجه بالاتر و هم‌چنین حدس اولیه برای بردار جابه‌جایی، پس از n تکرار معادله زیر به دست می‌آید:

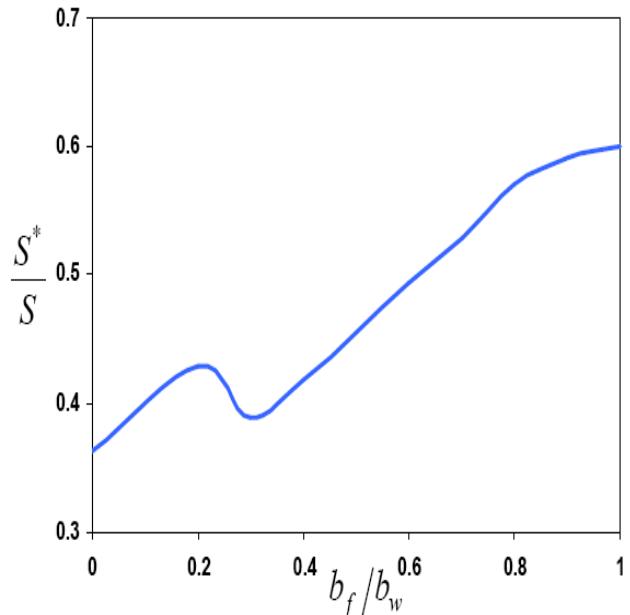
$$\{\delta\}_{(n+1)} = \{\delta\}_n - \left[\left(\frac{\partial \{F\}}{\partial \{\delta\}} \right)_n \right]^{-1} \{F\}_n \quad (27)$$

وقتی اختلاف بین بردارهای جابه‌جایی $\{\delta\}_n$ و $\{\delta\}_{(n+1)}$ از خطای مورد نظر کمتر باشد و بردار $\{F\}_n$ به صفر نزدیک باشد، تکرار متوقف می‌شود.

در نهایت پس از تعیین بردار جابه‌جایی، می‌توان تنشها و در نتیجه نیروها و لنگرهای وارد به مقطع را به دست آورد. با در دست داشتن معادلات تنشها، می‌توان توزیع تنش در هر نوار و در نتیجه توزیع تنش در کل مقطع را تعیین کرد. سختی مقطع را نیز می‌توان با تعیین کرنشهای اعمالی و نیروهای حاصله، به دست آورد. محل محور خشی، در محدوده فرآکمانش تغییر می‌کند. بنابراین با استفاده از روش سعی و خطأ، کرنشی اضافی به کرنش اولیه اعمال و مجموع نیروهای کششی و فشاری تعیین و این کار تا جایی ادامه داده می‌شود که مجموع نیروها صفر شود. به این ترتیب با تعیین محلی که منتجه تنشها در ضخامت صفر است، محل محور خشی به دست می‌آید.



شکل ۴- تغییرات سختی مؤثر برای مقطع Z شکل با ضخامت عرضی متغیر



شکل ۳- نسبت سختی فراکمانش به سختی قبل از کمانش مقطع کانالی

می‌دهد. نقص اولیه در نظر گرفته شده در همه مسائل حل شده، مطابق شکل کمانش موضعی و به گونه‌ای است که جابه‌جایی میانه جان برابر αt_w است. α ضریبی است که مقدار آن در هر مسئله مشخص می‌شود. در مسئله حل شده در شکل (۴)، $\alpha = 0.1$ است.

۳-۳- بررسی مقاطع Z شکل تحت خمس

برنامه تدوین شده، قابلیت تحلیل غیر خطی مقاطع Z شکل تحت خمس حول محور ضعیف را نیز دارد. شکل (۵) تغییرات نسبت سختی مؤثر برای دو مقطع Z شکل با ضخامت عرضی ثابت را نسبت به مقادیر مختلف انجنا نشان می‌دهد. در رابطه با تعیین سختی خمی می‌توان گفت که پس از تعیین منحنی لنگر-انحنا، شبیه یک منحنی درجه دو که از سه نقطه مجاور روی منحنی لنگر-انحنا می‌گذرد، سختی خمی مؤثر را به دست می‌دهد. وقتی مقطع در محدوده فراکمانش قرار می‌گیرد، محل محور خشی تغییر می‌کند. برای این که مقطع تحت خمس خالص بررسی شود، یک کرنش یکنواخت اضافی به مقطع اعمال می‌شود به نحوی که نیروی محوری صفر شود. مقدار این

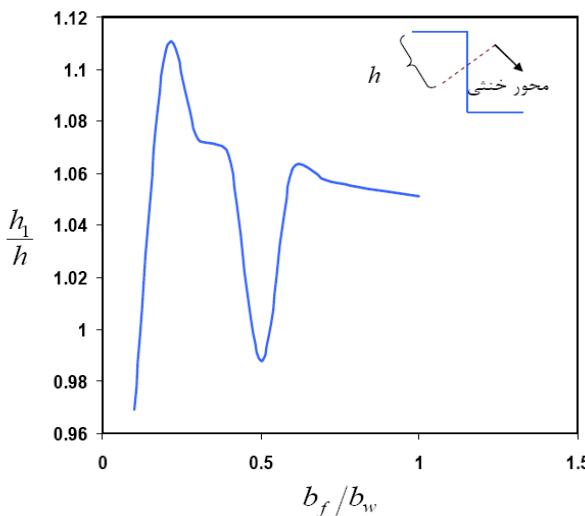
۳- نتایج

۳-۱- بررسی صحت نتایج

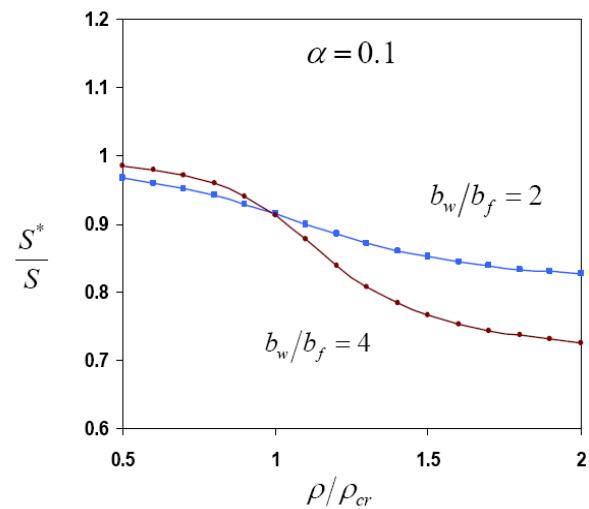
برای اطمینان از صحت نتایج به دست آمده، مقایسه‌ای نسبت به نمودار به دست آمده توسط اسمیت و سریدهاران [۲] برای مقطع کانالی تحت فشار، انجام گرفته است. شکل (۳) نسبت سختی فراکمانش به سختی قبل از کمانش را برای مقطع کانالی تحت فشار، بر حسب نسبتها مختلف بال به جان نشان می‌دهد. S^* معرف سختی محوری مؤثر فراکمانش است که پس از تعیین منحنی بار-کرنش، از محاسبه شبیه یک منحنی درجه دو که از سه نقطه مجاور روی منحنی بار-کرنش می‌گذرد، به دست می‌آید. نتیجه به دست آمده با دقت بسیار خوبی با جواب اسمیت و سریدهاران [۲] مطابقت دارد.

۳-۲- بررسی فراکمانش مقطع Z شکل با بال با ضخامت متغیر

شکل (۴) نسبت سختی مؤثر را برای مقطع Z شکل که دارای بال با ضخامت عرضی متغیر است، بر حسب نسبتها مختلف بال به جان برای سه نسبت مختلف ضخامت نشان



شکل ۶- تغییرات محل محور خشی برای مقطع Z شکل تحت خمس

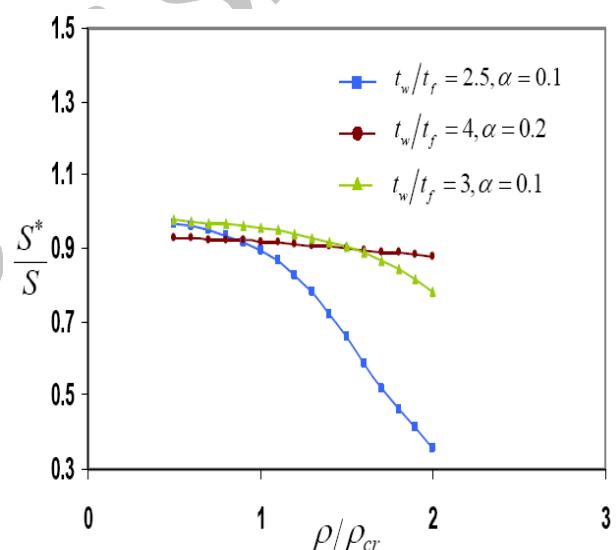


شکل ۵- تغییرات سختی مؤثر بر حسب تغییرات انحنای مقطع Z
شکل تحت خمس خالص حول محور ضعیف

محل محور خشی در محدوده فرآکمانش بالاتر از محور خشی قبل از کمانش به دست می‌آید. با توجه به این که در این مثال بال بالای مقطع تحت فشار است، پس در نسبتها ذکر شده با بالا رفتن محور خشی در محدوده فرآکمانش قسمتهای کمتری از مقطع تحت فشار قرار می‌گیرند.

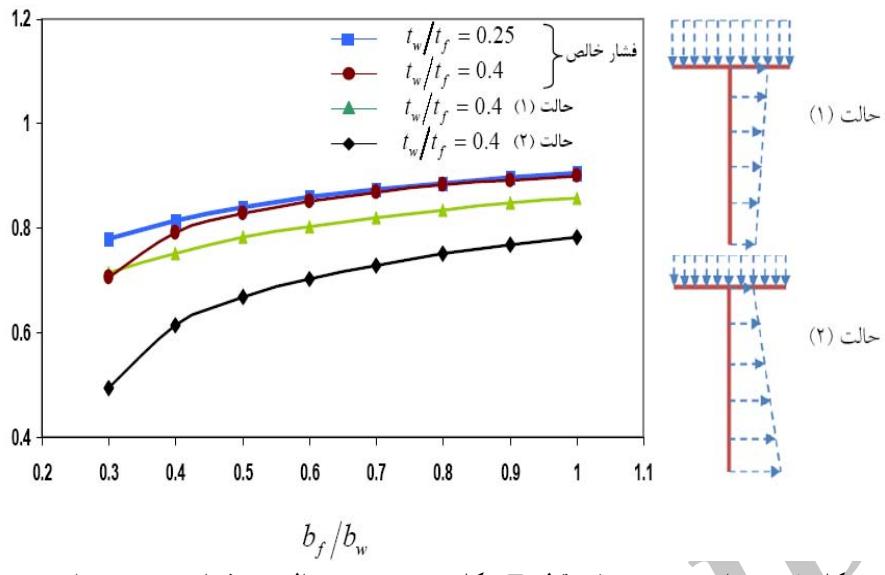
۳-۴- تعیین سختی مؤثر مقاطع T شکل

شکل (۷) تغییرات سختی خمشی مؤثر را برای سه مقطع T شکل بر حسب تغییرات انحنا نشان می‌دهد. در شکل (۷) می‌توان دید که اگر نسبت ضخامت جان به ضخامت بال بیشتر باشد، سختی خمشی مؤثر در محدوده فرآکمانش بیشتر است. هم‌چنین اگر نقص اولیه یک مقطع بزرگ باشد، سختی مؤثر کمتری نسبت به وقتی که نقص اولیه کوچک باشد، دارد. این نکته را می‌توان از منحنی مربوط به مقطع با نسبت $t_w/t_f = 4$ و هم‌چنین نتیجه حاصل از دو منحنی دیگر دریافت. مقطع T شکل توسط روش تحلیل غیر خطی، تحت فشار و خمس بررسی شده است. تغییرات سختی فرآکمانش S^* به سختی قبل از کمانش S برای مقطع T شکل برای مقادیر مختلف فشار در شکل (۸) ارائه شده است. نقص اولیه در نظر



شکل ۷- تغییرات سختی مؤثر مقطع T شکل تحت خمس

کرنش به روش سعی و خطأ به دست می‌آید. شکل (۶) موقعیت محور خشی در محدوده فرآکمانش (h_1) را نسبت به محل محور خشی قبل از کمانش (h), برای مقطع Z شکل بر حسب نسبتها مختلف بال به جان نشان می‌دهد. مشاهده می‌شود که محل محور خشی پس از کمانش نسبت به محل محور، قبل از کمانش ثابت نمی‌ماند. هم‌چنین اگر نسبت بال به جان خیلی کوچک و یا این نسبت حدود ۱/۵ باشد،

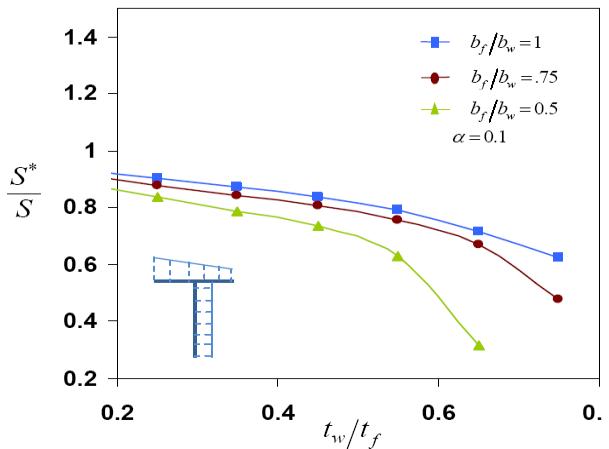


شکل ۸- تغییرات سختی مؤثر مقطع T شکل تحت خمش خالص و فشار و خمش توام

ناراد. اختلاف زیاد بین دو منحنی مرتبط به حالت ۱ و ۲ مربوط به تفاوت توزیع کرنش اولیه اعمالی به مقطع در این دو حالت است.

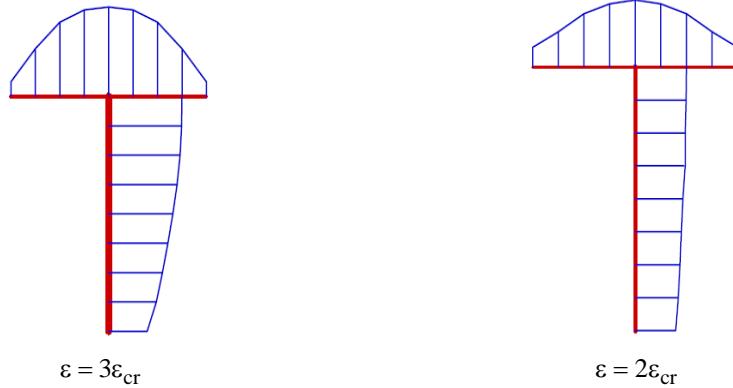
۳-۵- مقطع T شکل تحت فشار و خمش حول محور ضعیف توام

با تغییراتی در برنامه تدوین شده (با توجه به این که توزیع تنش در خمش حول محور ضعیف نسبت به خمش حول محور قوی تغییر می‌کند، پس با تغییراتی در برنامه، توزیع کرنش اعمالی به نوارها و همچنین نحوه محاسبه خمش در گام پایانی برنامه به صورت صحیح تعیین می‌شوند)، می‌توان مقطع T شکل را تحت فشار و خمش توام حول محور ضعیف بررسی کرد. شکل (۹) تغییرات سختی مؤثر سه مقطع T شکل با نسبتهای مختلف بال به جان را، بر حسب نسبتهای مختلف ضخامت جان به ضخامت بال نشان می‌دهد. هر چه نسبت بال به جان کمتر باشد، سختی محوری مؤثر کمتر می‌شود. همان طور که در شکل (۹) مشاهده می‌شود هنگامی که نسبت ضخامت جان به بال از مقدار معینی بیشتر شود، سختی مؤثر به اندازه قابل توجهی کاهش می‌یابد. علت این پدیده را می‌توان کم بودن سختی اولیه مقطع دانست. درستی این امر را

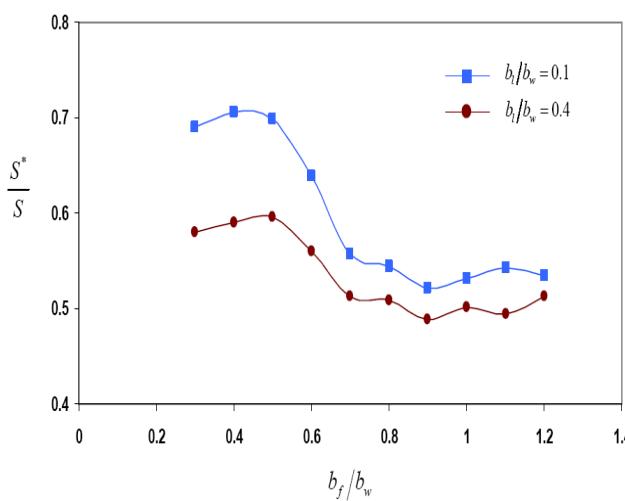


شکل ۹- تغییرات سختی مؤثر مقطع T شکل تحت فشار و خمش

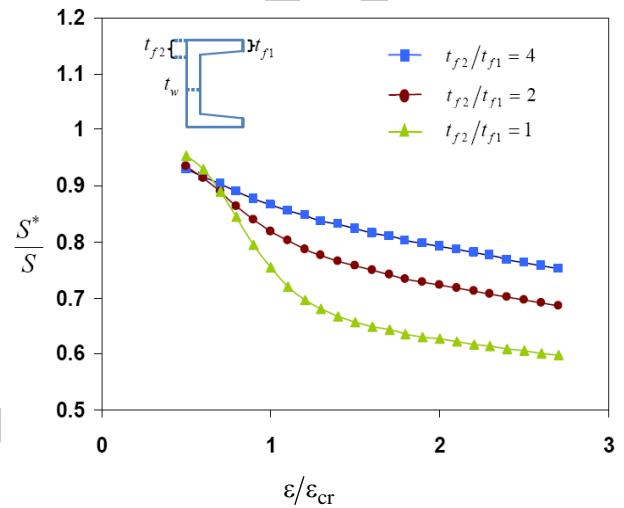
گرفته شده برای این مقطع نیز به صورت مود کمانشی بال و جان با مقدار $\alpha = 0.1$ است. این مقطع تحت فشار خالص برای دو نسبت مختلف t_w/t_f و نیز تحت فشار و خمش توأم (حالتی ۲ و ۳ در شکل ۸) مورد تحلیل قرار گرفته است. همان‌طور که مشاهده می‌شود، وقتی فشار روی جان بیشتر می‌شود، سختی کاهش می‌یابد. و نیز وقتی ضخامت بال به جان بیشتر می‌شود، مقطع سخت‌تر می‌شود. دو منحنی مربوط به فشار خالص اختلاف کمی دارند، پس می‌توان نتیجه گرفت که تغییر جزئی در نسبت ضخامت تأثیر زیادی روی سختی مؤثر



شکل ۱۰- بازتوزیع تنش در مقطع T شکل تحت فشار



شکل ۱۲- تغییرات سختی محوری مؤثر مقاطع کanalی لبه دار



شکل ۱۱- تغییرات سختی محوری مؤثر مقطع کanalی با ضخامت بال متغیر

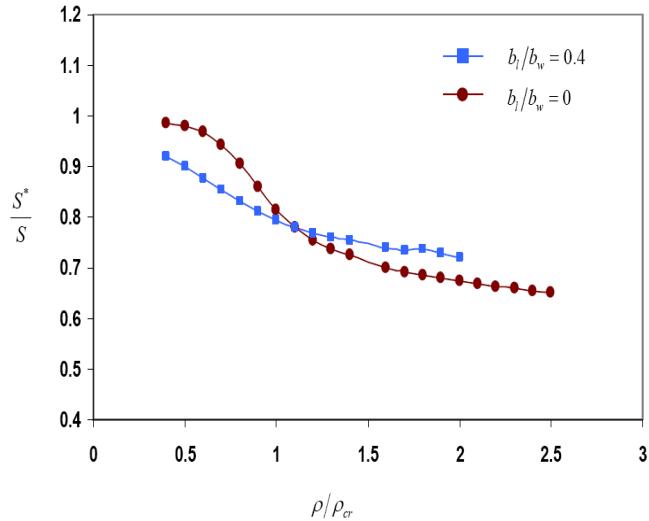
۳-۶- مقاطع کanalی تحت فشار

شکل (۱۱) تغییرات سختی مؤثر بر حسب کرنش اعمالی را برای سه مقطع کanalی با ضخامت بال متغیر نمایش می‌دهد. در کرنشهای بالا وقتی نسبت ضخامت سمت سخت بال به ضخامت سر آزاد بال بیشتر می‌شود، سختی مؤثر زیاد می‌شود در حالی که در کرنشهای پایین رابطه عکسی وجود دارد. لازم به ذکر است که در این مثال ضخامت لبه داخلی بال ثابت و برابر با ضخامت جان است. در حالی که ضخامت لبه خارجی بال تغییر می‌کند.

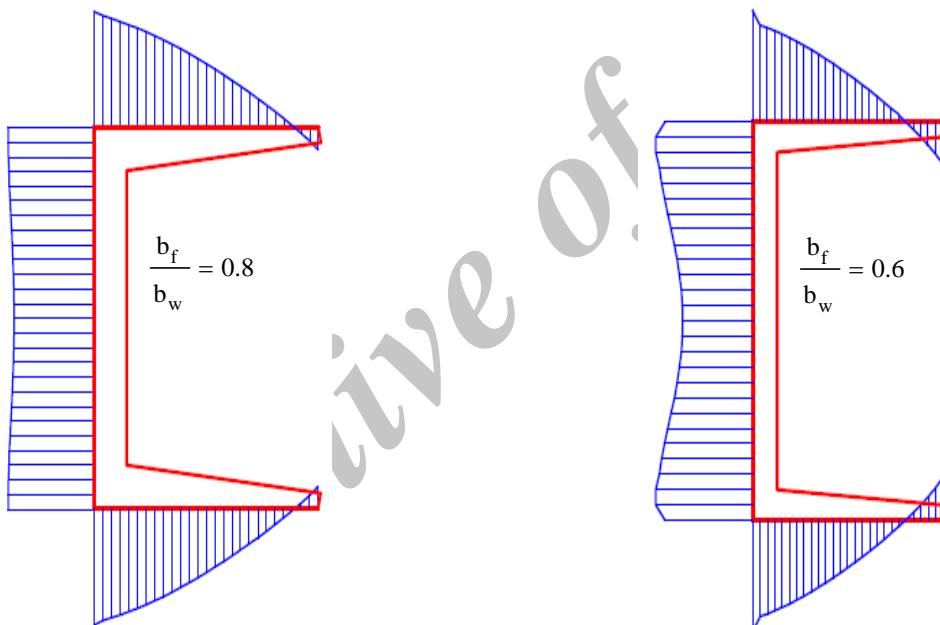
شکل (۱۲) تغییرات سختی مؤثر را بر حسب نسبتهای مختلف بال به جان برای دو مقطع کanalی لبه دار تحت فشار با

می‌توان در مقایسه سه نمودار مشاهده کرد به طوری که برای مقاطعی که سختی اولیه کمتری دارند، در نسبت کمتری از ضخامت این پدیده رخ می‌دهد.

توزیع تنش در محدوده فرآکمانش ثابت نمی‌ماند و بازتوزیع تنش به گونه‌ای است که تنش در قسمتهای سخت، بیشتر از تنش متوسط می‌شود. شکل (۱۰) بازتوزیع تنش را برای یک مقطع T شکل با نسبت ضخامت بال به جان، را تحت دو کرنش بالاتر از حد بحرانی، نشان می‌دهد. در شکل (۱۰) می‌توان دید وقتی کرنش اعمالی بیشتر شود، بازتوزیع تنش در قسمتهای سخت (نواحی نزدیک به اتصال) بیشتر می‌شود.



شکل ۱۳- تغییرات سختی خمشی مؤثر مقاطع کanalی لبه دار و بدون لبه



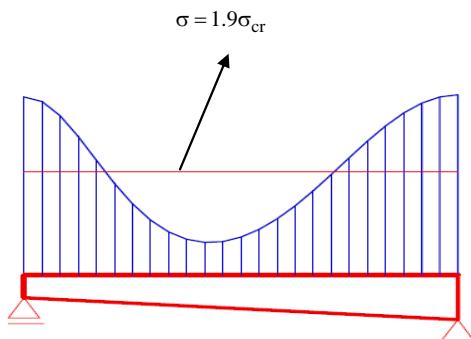
شکل ۱۴- بازتوزیع تنش برای مقاطع کanalی با ضخامت عرضی متغیر

مشخص را می‌توان مربوط به دقت حل در محاسبات دانست.

۳-۷- بازتوزیع تنش برای مقاطع کanalی با ضخامت عرضی متغیر

در شکل (۱۴) بازتوزیع تنش برای دو مقاطع کanalی با ضخامت عرضی متغیر، در کرنش $\epsilon_{cr} = 2\epsilon$ رسم شده است. مقاطع کanalی مورد بررسی، به طور هم‌زمان تحت فشار و خمش

نسبتهاي مختلف لبه به جان نشان می‌دهد. همان طور که در شکل مشاهده می‌شود وقتی نسبت لبه به جان زیاد می‌شود، سختی کاهش می‌یابد. شکل (۱۳) نیز تغییرات سختی خمشی مؤثر دو مقاطع کanalی لبه دار و بدون لبه را تحت خمش نشان می‌دهد. شکل (۱۳) بر حسب تغییرات اینها رسم شده است. می‌توان دید که تا قبل از اینها بحرانی سختی خمشی مؤثر مقاطع بدون لبه کمتر است که امری طبیعی است. نوسانات منحنیها بعد از یک ناحیه



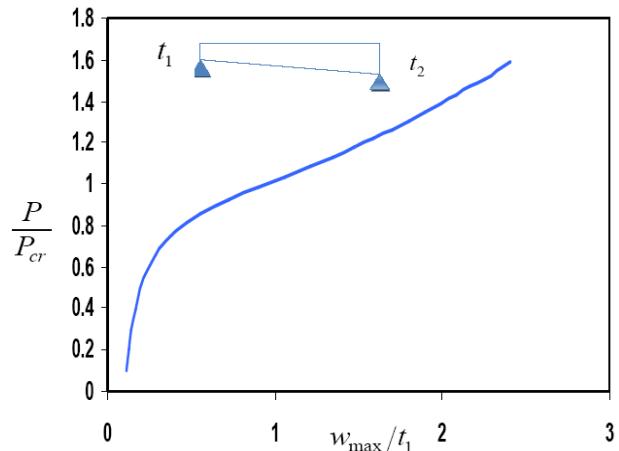
شکل ۱۶- بازتوزیع تنش برای ورق با ضخامت عرضی متغیر

سختی و هندسی نوار در محدوده غیر خطی تعیین می‌شود. حل دستگاه معادلات غیرخطی به دست آمده در این روش، توسط روش تکرار نیوتون-رافسون انجام می‌شود. پس از حل دستگاه معادلات، بردار جابه‌جایی مقطع به دست می‌آید که به دنبال آن می‌توان تنش و یا خمش واردہ به مقطع و در نتیجه سختی مؤثر را تعیین کرد.

روش نوار محدود برای مطالعه رفتار فرآکمانش مقاطع Z شکل با ضخامت عرضی متغیر تحت فشار، توسعه داده شد و می‌توان نتیجه گرفت که در محدوده فرآکمانش برای هر مقطع یک نسبت هندسی خاص وجود دارد که در آن شرایط، سختی حداقل است: مقطع Z شکل، همچنین تحت خمش مورد بررسی قرار گرفت و مشاهده شد که در محدوده فرآکمانش، محل محور خشی تغییر می‌کند.

مقاطع T شکل تحت خمش خالص و همچنین فشار و خمش توازن بررسی شدند. وقتی نسبت ضخامت جان به بال زیاد می‌شود سختی فرآکمانش مقطع تحت فشار، کمتر و سختی مقطع تحت خمش، بیشتر می‌شود.

بازتوزیع تنش در محدوده فرآکمانش برای مقاطع T شکل، مقاطع کانالی و ورق با ضخامت عرضی متغیر تعیین شد. از نتایج به دست آمده برای بازتوزیع تنش می‌توان دریافت که ابعاد مقطع و همچنین کرنش اعمالی اولیه، اثر چشمگیری بر روی توزیع تنش دارد.



شکل ۱۵- نمودار بار-جابه‌جایی برای ورق با ضخامت عرضی متغیر

حول محور ضعیف است. در شکل (۱۴) می‌توان دید که وقتی نسبت بال به جان کم می‌شود، چون دو سر جان سختتر می‌شوند، تنش در میانه جان کمتر و در ابتداء و انتهای جان بیشتر می‌شود.

۳-۸- بررسی مقطع با ضخامت عرضی متغیر

در این مقاله، رفتار فرآکمانش ورق با ضخامت متغیر نیز بررسی شده است. شکل (۱۵) نمودار بار-جابه‌جایی را برای یک ورق با ضخامت عرضی متغیر که دارای نقص هندسی اولیه است، نشان می‌دهد. مقدار حداکثر نقص اولیه برابر $0.1 * t_1$ و t_1 ضخامت نازکترین قسمت ورق است.

در شکل (۱۶) بازتوزیع تنش در محدوده فرآکمانش برای یک ورق چهار طرف مفصل با ضخامت عرضی متغیر مشاهده می‌شود. بازتوزیع تنش در ورق با ضخامت متغیر به گونه‌ای است که تنش در قسمتهای نزدیک به تکیه‌گاه بیشتر و در میانه ورق کمتر از تنش متوسط است. همچنین تنش در قسمت ضخیمتر ورق، بیشتر از تنش در قسمتهای نازک است.

۴- نتیجه‌گیری و جمع‌بندی

در این مقاله با استفاده از روش نوار محدود، ماتریسهای

مراجع

1. Sridharan, S., and Graves Smith, T. R., "Postbuckling Analysis with Finite Strip," *Journal of the Engineering Mechanics Division. ASCE*, Vol. 107, pp. 869–888, 1981.
2. Graves Smith, T.R., and Sridharan, S., "A Finite Strip Method for the Post-Locally Buckled Analysis of Plate Structures," *International Journal of Mechanical Sciences*, Vol. 20, pp. 833–842, 1978.
3. Sridharan, S., "A Finite Strip Analysis of Locally Buckled Plate Structures Subjected to Nonuniform Compression," *Engineering Structures*, Vol. 4, pp. 249–255, 1982.
4. Bakker, M. C. M., Rosmanit, M., and Hofmeyer, H., "Approximate Large-deflection Analysis of Simply Supported Rectangular Plates under Transverse Loading Using Plate Post-Buckling Solutions," *Thin-Walled Structures*, Vol. 46, pp. 1224–1235, 2008.
5. Bakker, M. C. M., Rosmanit, M., and Hofmeyer, H., "Elastic Post-Buckling Analysis of Compressed Plates Using a Two-strip Model," *Thin-Walled Structures*, Vol. 45, pp. 502–516, 2007.
6. Hancock, G. J., "Nonlinear Analysis of Thin Sections in Compression," *Journal of the Structural Division. ASCE*, Vol. 107, pp. 455–471, 1981.
7. Azhari, M., and Bradford, M. A., "The Use of Bubble Functions for the Post-Local Buckling of Plate Assemblies by the Finite Strip Method," *International Journal for Numerical Methods in Engineering*, Vol. 38, pp. 955–968, 1995.
8. Ovesy, H. R., and Assaee, H., "Semi-Energy Finite Strip Post-buckling Analysis of Laminated Plates Concerning the Effects of Mechanical Coupling," *Composite Structures*, Vol. 89, pp. 120–125, 2009.
9. Mateus, A. F., and Witz, J. A., "A Parametric Study of the Post-Buckling Behavior of Steel Plates," *Engineering Structures*, Vol. 23, pp. 172–185, 2001.
10. Rhodes, J., "Some Observations on the Post-buckling Behavior of Thin Plates and Thin-Walled Members," *Thin-Walled Structures*, Vol. 41, pp. 207–266, 2003.
11. Bambach, M. R., "Local Buckling and Post-Local Buckling Redistribution of Stress in Slender Plates and Sections," *Thin-Walled Structures*, Vol. 44, pp. 1118–1128, 2006.
12. Hancock, G. J., "Nonlinear Analysis of Thin Sections in Compression," Research Report R355, University of Sydney, School of Civil Engineering, Australia, 1979