

## Comparison of Horizontal Localization in Normal Hearing Adults Using Warble Tone and Narrow Band Noise

Parisa Anvarsamarein<sup>1</sup>, Ahmadreza Nazeri<sup>2</sup>, Seyed Jalal Sameni<sup>3</sup>, Mohammad Kamali<sup>4</sup>, Homa Zarinkoob<sup>5</sup>

1. Student research Committee, MSc in Audiology, Department of Audiology, School of Rehabilitation, Shahid Beheshti University of Medical Sciences, Tehran, Iran
2. PhD in Audiology, Professor Department of Audiology, School of Rehabilitation, Shahid Beheshti University of Medical Sciences, Tehran, Iran
3. Department of Audiology, School of Rehabilitation Sciences, Iran University of Medical Sciences
4. Department of Basic Sciences in Rehabilitation, School of Rehabilitation, Iran University of Medical Sciences
5. MSc in Audiology, Department of Audiology, School of Rehabilitation, Shahid Beheshti University of Medical Sciences, Tehran, Iran

Received: 2017.August.06

Revised: 2017. September.04

Accepted: 2017. September.09

### Abstract

**Background and Aims:** Background and Aim: Localization in horizontal plane is one of the consequences of binaural hearing. It is based on interaural time difference at low frequencies and interaural intensity difference at high frequencies. Stimulus spectrum and its frequency must be considered as an interfering factor in localization studies, as warble tone is used in free field tests instead of pure tone. The present study was designed to investigate the difference between warble tone and narrow band noise in horizontal localization.

**Materials and Methods:** The present study was conducted on 30 normal hearing and right handed adults (22 female, 8 male) (Mean age: 25, SD: 3.16). Horizontal localization was tested using four loudspeakers at  $\pm 30$  and  $\pm 60$  degrees azimuth with 1 meter interval at 35 dB SL. The localization test was performed using Narrow Band Noise and Warble tone separately at 500, 1000, 2000, 4000, and 6000 Hz and the results were compared.

**Results:** There was no significant difference observed between localization error for warble tone and NBN stimulus at low frequencies (500, 1000, 2000, Hz) at  $\pm 30$  degree ( $P > 0.05$ ). For 4000 Hz, localization with NBN was more accurate at all azimuths except for +30 degree. At 6000 Hz, the localization accuracy was better with NBN stimuli at all azimuths.

**Conclusion:** The current study showed that as the frequency and azimuth of loudspeaker increased, the accuracy of localization with Warble Tone stimulus decreased. The NBN is a preferred stimulus for horizontal localization studies.

**Keywords:** Localization; Warble Tone; Narrow Band Noise

**Cite this article as:** Parisa Anvarsamarein, Ahmadreza Nazeri, Seyed Jalal Sameni, Mohammad Kamali, Homa Zarinkoob. Comparison of Horizontal Localization in Normal Hearing Adults Using Warble Tone and Narrow Band Noise. J Rehab Med. 2018; 7(2): 58-64.

\* **Corresponding Author:** Ahmadreza Nazeri. Department of Audiology, School of Rehabilitation, Shahid Beheshti University of Medical Sciences, Tehran, Iran  
Email: ahmadrezanazeri49@gmail.com

**DOI:** 10.22037/jrm.2018.110978.1669

## مقایسه مکانیابی افقی با محركهای نویز باریک باند و واربل تون در افراد با شنوایی هنجار

پریسا انور ثمرین<sup>۱</sup>، احمد رضا ناظری<sup>۲\*</sup>، سید جلال ثامنی<sup>۳</sup>، محمد کمالی<sup>۴</sup>، هما زرین کوب<sup>۵</sup>

۱. کمیته پژوهشی دانشجویان، گروه شنوایی شناسی، دانشکده علوم توانبخشی، دانشگاه علوم پزشکی شهید بهشتی، تهران، ایران
۲. دکترای تخصصی شنوایی شناسی، استادیار گروه شنوایی شناسی، دانشکده علوم توانبخشی، دانشگاه علوم پزشکی شهید بهشتی، تهران، ایران
۳. گروه شنوایی شناسی، دانشکده علوم توانبخشی، دانشگاه علوم پزشکی ایران، تهران، ایران
۴. گروه علوم پایه توانبخشی، دانشکده علوم توانبخشی، دانشگاه علوم پزشکی ایران، تهران، ایران
۵. کارشناسی ارشد شنوایی شناسی، مریم گروه شنوایی شناسی، دانشگاه علوم پزشکی شهید بهشتی، تهران، ایران

\* دریافت مقاله ۱۳۹۶/۰۵/۱۵  
پذیرش مقاله ۱۳۹۶/۰۶/۲۵  
بازنگری مقاله ۱۳۹۶/۰۶/۱۳

### چکیده

### مقدمه و اهداف

یکی از عملکردهای سیستم شنوایی دو گوشی مکانیابی می‌باشد که به ویژه در سطح افقی مبتنی بر اختلاف زمانی دو گوش (ITD) خاصه در فرکانس‌های پایین و اختلاف شدتی دو گوش (ILD) خاصه در فرکانس‌های بالا است. ویژگی‌های طیفی و فرکانسی محرك نیز می‌تواند به عنوان عامل مداخله‌گر در این زمینه موثر باشد. با توجه به آنکه در آزمون‌های میدان صوتی به ویژه برای تعیین آستانه عموماً از محرك واربل تون به جای تن خالص استفاده می‌شود، لذا مطالعه حاضر به دنبال آن است آیا در حوزه مکانیابی بین این دو محرك تفاوتی وجود دارد یا خیر.

### مواد و روش‌ها

مطالعه حاضر روی ۳۰ فرد بزرگسال (۲۲ خانم و ۸ آقا) با شنوایی هنجار و راستدست با میانگین سنی ۲۵ سال (انحراف معیار ۳/۱۶۲) انجام شد. مکانیابی افقی با استقرار ۴ بلندگو در زوایای  $\pm ۳۰^\circ$  و  $\pm ۶۰^\circ$  درجه آزمیوث به فاصله یک متري از جایگاه آزمودنی در سطح راحت شنیداری (۳۵ dBDSL) در دو مرحله، یکبار با استفاده از محرك نویز باریک باند و بار دیگر با محرك واربل تون در فرکانس‌های ۵۰۰، ۱۰۰۰، ۲۰۰۰، ۴۰۰۰ و ۶۰۰۰ ارزیابی شد و نتایج حاصل با یکدیگر مقایسه گردید.

### یافته‌ها

بین میزان خطای مکانیابی در دو حالت با محرك نویز باریک باند و واربل تون در فرکانس‌های پایین (۵۰۰، ۱۰۰۰ و ۲۰۰۰ هرتز) در زوایای  $\pm ۳۰^\circ$  درجه تفاوت معناداری مشاهده نشد ( $P > 0.05$ ). در فرکانس  $4000 \pm 30^\circ$  درجه در سایر زوایا ( $\pm ۶۰^\circ$  و  $\pm ۳۰^\circ$ -درجه) مکانیابی با محرك نویز باریک باند دقیق‌تر و آزمیوث مکانیابی به زاویه استقرار بلندگو نزدیک‌تر بوده، در فرکانس  $6000 \pm 30^\circ$  در تمام زوایا کمتر از  $0.05$  به دست آمد که مبنی دقت بیشتر مکانیابی با استفاده از نویز باریک باند بوده که با توجه به مقادیر میانگین داده‌ها در زوایای  $\pm ۶۰^\circ$  درجه، خطای مکانیابی با محرك واربل تون باز بیشتر بود ( $P < 0.05$ ).

### نتیجه‌گیری

نتایج پژوهش حاضر می‌بین آن است که با افزایش فرکانس محرك و همچنین زاویه استقرار بلندگوها دقت مکانیابی با محرك واربل تون کمتر شده و می‌توان پیشنهاد نمود که در پژوهش‌های مکانیابی، استفاده از محرك نویز باریک باند بهتر از محرك واربل تون بوده و خطای کمتر را در افراد به دنبال دارد.

### وازگان کلیدی

مکانیابی؛ نویز باریک باند؛ واربل تون

**نویسنده مسئول:** دکتر احمد رضا ناظری، تهران، میدان امام حسین(ع)، خیابان دماوند، رویروی بیمارستان بوعلی، دانشکده علوم توانبخشی، گروه شنوایی شناسی.

**آدرس الکترونیکی:** ahmadrezanazeri49@gmail.com

## مقدمه و اهداف

مهارت پردازش فضایی امروزه یکی از مهارت‌های اساسی در فرآیندهای پردازشی مرکزی شناوی محسوب می‌گردد، به طوری که امروزه ارزیابی این مهارت‌ها و حتی درمان مبتنی بر توانبخشی آنها در گروه‌های سنی گوناگون به ویژه در کودکان و سالمندان به مجموعه ارزیابی و توانبخشی مهارت‌های سیستم عصبی مرکزی گردیده است.<sup>[۱]</sup> این ارزیابی‌ها به اشکال گوناگون صورت می‌پذیرد. ارزیابی رفتاری در قالب آزمون‌های سایکوآکوستیک، خودارزیابی، ارزیابی‌های الکتروفیزیولوژیک، ارزیابی‌های مبتنی بر تصویربرداری مغزی است. اگر چه بیشترین تاکنون بر انجام ارزیابی‌های رفتاری و سایکوآکوستیکی بوده است، لیکن استفاده از پرسشنامه‌های خودارزیاب نیز از نظر محققین دور نمانده است و به آن پرداخته‌اند. یکی از نمونه‌های موفق این ابزارهای پرسشنامه‌ای حاصل تحقیق گیتهاوس و نوبل است. این پرسشنامه که SSQ<sup>۱</sup> نام دارد، در قالب ۳ بخش درک گفتار، پردازش فضایی، و کیفیت شناوی به بررسی توانمندی‌های ارتباطی افراد می‌پردازد. نتایج تحقیق گیتهاوس روی ۱۵۰ فرد مبتلا به کم‌شناوی نشان داد که در زمینه درک گفتار، شناوی فضایی، بیشترین مشکل وجود دارد.<sup>[۴-۳-۵]</sup> مکان‌یابی یکی از مهارت‌های پیچیده محیطی و مرکزی در تعیین مکان منبع صوت بر اساس جهت و فاصله بوده که در سه سطح افقی، عمودی و تمایز جلو، عقب صورت می‌گیرد. این مهارت برای جهت‌یابی در فضاء، ارتباط با چند فرد به طور همزمان، رانندگی با وسیله نقلیه و یا دوچرخه و غیره اهمیت فراوانی دارد. در مکان‌یابی منبع صوت سیستم هماهنگ‌کننده کروی در تعیین این ارتباط با انتخاب سر شنونده به عنوان منشا بسیار اهمیت دارد.<sup>[۱]</sup>

نشانه‌های فضایی در مکان‌یابی صدا شامل نشانه‌های تک‌گوشی (قعرهای طیفی) که توسط گوش خارجی و بالاتنه ایجاد می‌شود، نشانه‌های اصلی برای مکان‌یابی عمودی و تفکیک جلو/عقب بوده، در حالی که نشانه‌های دوگوشی (تفاوت در زمان و شدت سیگنال رسیده به دو گوش) نشانه‌های اصلی برای مکان‌یابی افقی می‌باشد. سیستم شناوی از مجموعه‌ای از نشانه‌ها برای تعیین مکان منبع صدا در فضای استفاده می‌نماید. در حقیقت ترکیب این نشانه‌ها یک نشانه ترکیبی خاص برای هر مکان در فضای ایجاد نموده و شنونده برای مکان‌یابی افقی، عمودی، تفکیک جلو، عقب، درک فاصله و درک منبع از خارج سر، متکی به آن می‌باشد.<sup>[۵-۶]</sup>

تفاوت‌های بین دوگوشی شدت و زمان، عواملی کلیدی در مکان‌یابی افقی صدا می‌باشد. بر اساس نظریه داپلکس در مکان‌یابی افقی، در مکان‌یابی اصوات فرکانس پایین نقش داشته، در حالی که ILD<sup>۲</sup> نشانه‌های اولیه را در تعیین مکان سیگنال‌های فرکانس بالا فراهم می‌کند.<sup>[۶]</sup>

در مطالعات مکان‌یابی از سیگنال‌های متعددی استفاده گردیده است. از جمله این محرک‌ها می‌توان به نویز صورتی<sup>[۱۰]</sup>، نویز باریک باند در فرکانس‌های مختلف<sup>[۱۱]</sup>، واربل تن<sup>[۱۲]</sup>، نویز عریض باند<sup>[۱۱]</sup>، محرك گفتاری<sup>[۱۲]</sup> اشاره نمود.

با توجه به اهمیت توجه به فرآیند پردازش فضایی به ویژه مکان‌یابی افقی مطالعه حاضر تلاش می‌کند که فرآیند مکان‌یابی منبع صدا در سطح افقی با دو محرك نویز باریک باند و واربل تن در فرکانس‌ها و زوایای مختلف را بررسی کند. سوال مطرح در پژوهش پیش‌رواین است که در فرآیند ارزیابی‌های سایکوآکوستیک محرك مناسب‌تر کدام است. از دو محرك معمول واربل تن و محرك نویز باریک باند در شناوی‌شناسی بالینی استفاده شده است. محرك واربل تن یا همان تن چهچهای همان تن‌های خالص هستند که از نظر فرکانسی مدوله شده‌اند<sup>[۱۲]</sup>، تا بتوان بر مشکلاتی که هنگام آزمون تن خالص در محیط صوتی باز به وجود می‌آید و نیز دشواری‌هایی که بیماران مبتلا به وزوز احساس می‌کنند، فایق آمد. نویز باریک باند نوعی از نویز است که انرژی آن در بخش کوچکی از گستره قابل شنیدن توزیع شده است.<sup>[۱۳-۱۱]</sup> این نوع نویز با پالایش ۱/۳ اکتاو نویز باند وسیع تولید می‌شود.<sup>[۱۳-۱۱]</sup>

## مواد و روش‌ها

بررسی مقطعی مقایسه‌ای حاضر روی ۳۰ فرد بزرگسال راستدست با شناوی هنجار (آستانه شناوی راه هوایی در فرکانس‌های اکتاوی از ۲۱ تا ۳۰ سال) از مهر تا دی ماه ۱۳۹۵ در گروه شناوی‌شناسی دانشکده توانبخشی دانشگاه علوم پزشکی شهید بهشتی انجام شد.

در پژوهش حاضر، افراد به شیوه نمونه‌گیری در دسترس بر اساس معیارهای ورود به مطالعه انتخاب شدند. در ابتدا از کلیه افراد جهت ورود به مطالعه رضایت‌نامه کتبی گرفته شد، به منظور تعیین راستدستی افراد نیز از پرسشنامه ادینبورگ استفاده گردید و به دنبال تهیه شرح حال و اتوسکوپی جهت بررسی مجرای گوش و اطمینان از عدم انسداد توسط جرم گوش با تایید شناوی هنجار در فرکانس‌های اکتاوی از ۸۰۰۰ تا ۲۵۰۰ هرتز با استفاده از ادیومتر (Midimate, GN Otometrics CO, Denmark) که به تازگی توسط شرکت واردکننده

<sup>1</sup> Speech Spatial Qualities of Hearing Scale

<sup>2</sup> Interaural Latency Difference

<sup>3</sup> Interaural Intensity Difference

کالیبیره گردیده بود، کلیه آزمودنی‌ها تحت مطالعه مکان‌یابی قرار گرفتند. به منظور افزایش دقت نتایج، ادیومتر به همراه ۴ بلندگو و یونیت آمپلی‌فایر ساخت شرکت پژواک آوا در اتاق آکوستیک بر مبنای الگوی طراحی شده توسط محققین مستقر گردید. به نحوی که بلندگوها به فاصله‌ای معین از یکدیگر روی کمان دایره یک متری قرار گرفته و زاویه بین آنها با مرکز دایره معادل ۳۰ درجه بوده است. نحوه چینش بلندگوها به گونه‌ای بود که ۴ بلندگو در زوایای  $\pm 30^\circ$  و ۶۰ درجه آزمیوت قرار گرفتند. صندلی آزمایش نیز در نقطه آزمون و منطبق بر مرکز دایره قرار داده شد و ارتفاع پایه بلندگوها به گونه‌ای تنظیم شد که مرکز دیافراگم بلندگو در راستای ورویی مجرای گوش قرار گیرد. به منظور حذف کمک بینایی از چشم‌بند پارچه‌ای استفاده شد. در مرحله بعد مکان‌یابی افقی صدا با ارائه نویز باریک باند در سطح شدت dBLSL ۳۵ از بلندگوهای مستقر در زوایای  $\pm 30^\circ$  و  $\pm 60^\circ$  درجه آزمیوت در فاصله یک متری از افراد بدون کمک بینایی انجام شد. در این مرحله، ابتدا هدباند با چراغ لیزر نقطه‌ای روی سر فرد قرار داده شد و نحوه نشستن فرد برای تمرکز نور لیزر در صفر درجه (روبو) تعديل گردید. سپس به فرد آموزش لازم داده شد که با شنیدن هر سیگنال، سر خویش را به سمت منبع صدا بچرخاند، مقدمتاً برای آشنایی افراد، چندین ارائه آموزشی برای فرد انجام شد و از فرد خواسته شد که پس از تعیین مکان صدا به طور شفاهی اعلام نماید. سپس برای ارائه بعد، سر فرد مجدداً در زاویه صفر قرار گرفت. مرحله انجام آزمون دارای دو بخش با استفاده از محرک نویز باریک باند و واربل تون به فاصله ۱۵ دقیقه از یکدیگر انجام شد. نحوه آزمون در هر بخش با ارائه سه محرک از هر بلندگو به طور غیرمتوالی انجام شد و درجه مرتبط با نشانه روی نور لیزر هدایت از روی صفحه مدرج نیم‌دایره در سطح بلندگوها پس از پاسخ شفاهی فرد (بیان کلمه "اینجا" جهت تایید مکان منبع صدا) بر روی برگه ثبت نتایج درج گردید. در پایان به منظور کاهش خطأ، میانگین درجه آزمیوت به ازای ۳ بار ارائه از هر بلندگو در هر موقعیت بلندگو، در هر یک از دو بخش آزمون و در هر یک از ۵ فرکانس ۵۰۰، ۱۰۰۰، ۲۰۰۰، ۴۰۰۰ و  $6000$  هرتز مورد تجزیه و تحلیل قرار گرفت. خاطر نشان می‌شود که در کل آزمایش از هر بلندگو، سه محرک در هر فرکانس ارائه گردید. لذا در مجموع در هر یک از دو بخش آزمون برای هر آزمودنی به ازای ۵ فرکانس و ۴ بلندگو،  $60$  محرک (۵ فرکانس  $\times$  ۴ بلندگو  $\times$  ۳ بار ارائه محرک) ارائه شد که با در نظر گرفتن دو حالت با محرک نویز و تون، در کل ۱۲۰ بار ارائه محرک برای هر نفر وجود داشت.

## یافته‌ها

در ابتدا آزمیوت مکان‌یابی به صورت مجزا در دو حالت با ارائه نویز و واربل تون در فرکانس‌های مختلف مورد بررسی قرار گرفت. در جدول ۱، میانگین و انحراف معیار آزمیوت مکان‌یابی به تفکیک فرکانس محرک در زوایای  $\pm 30^\circ$  و  $\pm 60^\circ$  درجه برای مکان‌یابی با محرک نویز و تون، در کل آزمودنی به ازای ۵ فرکانس و ۴ بلندگو،  $60$  محرک (۵ فرکانس  $\times$  ۴ بلندگو  $\times$  ۳ بار ارائه محرک) ارائه شد که با در نظر گرفتن دو

جدول ۱: میانگین و انحراف معیار آزمیوت مکان‌یابی با محرک نویز باریک باند به تفکیک فرکانس محرک و زاویه استقرار بلندگوها

فرکانس (Hz)	۵۰۰		۱۰۰۰		۲۰۰۰		۴۰۰۰		۶۰۰۰	
شاخص آماری آزمیوت (درجه)	میانگین	انحراف معیار								
+۳۰	۳۱/۲۸۷	۲/۱۷۱	۳۱/۴۹۷	۱/۹۱۵	۳۱/۹۰۳	۲/۳۰۸	۳۱/۲۸۰	۲/۲۳۲	۳۰/۷۵۳	۱/۹۲۸
+۶۰	۵۷/۵۲۳	۲/۲۳۰	۵۷/۹۳۳	۱/۸۰۲	۵۷/۹۵۳	۱/۶۱۶	۵۷/۷۹۳	۱/۹۳۵	۵۷/۹۴۰	۲/۰۰۹
-۳۰	-۳۱/۳۵۳	۲/۰۰۶	-۳۱/۳۹۳	۱/۷۱۱	-۳۱/۴۸۳	۱/۹۱۰	-۳۱/۵۴۰	۱/۶۵۵	-۳۱/۵۲۳	۱/۸۶۹
-۶۰	-۵۸/۱۱۷	۱/۵۳۶	-۵۷/۶۴۳	۲/۵۶۰	-۵۹/۱۲۳	۲/۷۷۰	-۵۷/۸۰۳	۲/۱۵۳	-۵۸/۳۸۳	۱/۸۰۷

جدول ۲ نیز میانگین میانگین و انحراف معیار آزمیوت مکان‌یابی برای مکان‌یابی با محرک واربل تون در هر  $4$  زاویه مورد بررسی می‌باشد.

جدول ۲: میانگین و انحراف معیار آزمیوت مکان‌یابی با محرک واربل تون به تفکیک فرکانس محرک و زاویه استقرار بلندگوها

فرکانس (Hz)	۵۰۰		۱۰۰۰		۲۰۰۰		۴۰۰۰		۶۰۰۰	
شاخص آماری آزمیوت (درجه)	میانگین	انحراف معیار								
+۳۰	۳۲/۱۰۰	۴/۰۵۳	۳۱/۱۲۷	۳/۲۶۲	۲۹/۲۳۷	۱۱/۱۶۳	۳۱/۳۵۷	۲/۵۶۸	۳۳/۷۷۳	۵/۶۹۵
+۶۰	۵۵/۸۵۰	۴/۰۱۲	۵۶/۵۰۷	۲/۷۹۶	۵۳/۰۰۰	۴/۹۳۷	۵۴/۴۵۶	۴/۰۴۲	۵۵/۰۲۷	۳/۱۹۶
-۳۰	-۳۲/۲۰۷	۴/۰۹۳	-۳۲/۴۳۷	۲/۶۶۰	-۳۰/۱۹۷	۴/۷۰۴	-۳۰/۴۷۳	۲/۱۶۴	-۳۳/۸۳۷	۵/۶۸۵
-۶۰	-۵۶/۲۳۳	۳/۵۲۳	-۵۵/۸۶۰	۳/۶۷۳	-۵۴/۸۱۷	۳/۵۵۵	-۵۳/۷۹۷	۴/۵۲۷	-۵۱/۵۵۷	۶/۰۸۷

به منظور بررسی نتایج، ابتدا از آزمون کولموگروف-امیرنف برای بررسی توزیع هنجار داده‌ها استفاده شد و مشخص گردید که در هر پنج فرکانس، آزمیوث داده‌ها با هر دو محرک نویز و تون از توزیع هنجار تعیت نموده، لذا برای مقایسه نتایج بین دو محرک Narrow Band Noise و Warble Tone به تکیک در تک-تک فرکانس‌ها برای هر یک از چهار زاویه آزمیوث استقرار بلندگوها از آزمون  $t$  مستقل استفاده گردید که نتایج آن در جدول ۳ ارائه شده است.

جدول ۳: نتایج آزمون  $t$  مستقل برای مقایسه دو محرک نویز باریک باند و واربل تن به تفکیک فرکانس محرک و زاویه استقرار بلندگوها

فرکانس (Hz)	۵۰۰		۱۰۰۰		۲۰۰۰		۴۰۰۰		۶۰۰۰	
شاخص آماری آزمیوث (درجه)	میانگین	انحراف معیار								
+۳۰	۰/۸۳۹	۰/۳۳۸	۰/۶۹۰	۰/۵۹۵	۲/۰۸۱	۰/۲۰۵	۰/۶۲۱	۰/۹۰۲	۱/۰۹۷	۰/۰۰۹
+۶۰	۰/۸۳۸	۰/۰۵۱	۰/۶۰۷	۰/۰۲۳	۰/۹۴۸	۰/۰۰۰	۰/۸۱۸	۰/۰۰۰	۰/۶۸۹	۰/۰۰۰
-۳۰	۰/۸۳۲	۰/۳۱۱	۰/۵۷۷	۰/۰۷۷	۰/۹۲۷	۰/۱۷۰	۰/۴۹۷	۰/۰۳۶	۱/۰۹۲	۰/۰۴۱
-۶۰	۰/۷۰۱	۰/۰۱۱	۰/۸۱۷	۰/۰۳۳	۰/۸۲۳	۰/۰۰۰	۰/۹۱۵	۰/۰۰۰	۱/۱۵۹	۰/۰۰۰

بر اساس مقادیر جدول ۳، در فرکانس‌های ۵۰۰، ۱۰۰۰ و ۲۰۰۰ هرتز در زوایای  $\pm 30^\circ$  درجه آزمیوث در سطح اطمینان ۹۵ درصد تفاوتی بین دو محرک تون و نویز دیده نمی‌شود، ولی در زوایای  $\pm 60^\circ$  درجه، میانگین داده‌ها به لحاظ عددی در محرک نویز بیشتر از محرک تون بوده و لذا خطای کمتری را در این زوایا در استفاده از نویز باریک باند نشان می‌دهد ( $P_{V7} < 0/05$ ) که البته برای حرکات ۵۰۰ هرتز در آزمیوث  $+60^\circ$  درجه، بینایی  $(P_{V7} = 0/051)$  باشد. در فرکانس ۴۰۰۰ هرتز نیز صرفاً حین ارائه سیگنال از بلندگوی  $+30^\circ$  درجه آزمیوث بین دو محرک اختلاف معناداری دیده نمی‌شود ( $P_{V7} > 0/05$ )، اما در سایر زوایا در فرکانس ۴۰۰۰ هرتز میانگین داده‌ها همانند سه فرکانس قبل، خطای کمتری را در استفاده از نویز نشان می‌دهد (داده‌های حاصل از محرک نویز بزرگتر از داده‌های مربوط به محرک تون بوده و به زاویه آزمیوث بلندگو نزدیکتر بوده و حائز خطای کمتری است) ( $P_{V7} < 0/05$ ). در فرکانس ۶۰۰۰ هرتز نیز با توجه به ستون آخر جدول ۳، مقدار  $P_V$  در تمام زوایا کمتر از  $0/05$  بوده و مبین آن است که استفاده از محرک واربل تن در این فرکانس نسبت به محرک نویز باریک باند از خطای بیشتری برخوردار می‌باشد که البته با مقایسه میانگین بین دو جدول ۱ و ۲ و مقدار  $P_{V7}$  جدول ۳، برای زاویه  $-30^\circ$  درجه دیده می‌شود که مقادیر نسبت به سایر زوایای بلندگو به یکدیگر نزدیک می‌باشد.

مقایسه انحراف معیار داده‌ها در دو جدول ۱ و ۲ برای محرک نویز باریک باند و واربل تن نشان می‌دهد که در جدول ۱ (با محرک نویز) میزان انحراف معیار داده‌ها نسبت به جدول ۲ (با محرک واربل تن) کمتر بوده که خود مبین دقت بیشتر افراد برای مکان‌یابی صدا با محرک نویز می‌باشد.

## بحث

مکان‌یابی منبع صوت از جمله اساسی‌ترین توانایی‌های سیستم شنوایی است که در همه ابعاد با بکارگیری و تفسیر نشانه‌های فضایی امکان‌پذیر می‌شود. در نشانه‌های فضایی که در سیستم شنیداری جهت مکان‌یابی منبع صوت تفسیر می‌گردد، عواملی چون آزمیوث، فرکانس و شدت صدا، نوع محرک و همچنین فاصله منبع صوت تا شنوونده دخیل می‌باشد.<sup>[۱۶]</sup> برای اصوات در صفحه افقی اختلاف زمان و شدت رسیدن سیگنال به دو گوش با توجه به فاصله بین گوش‌ها و همچنین زاویه منبع صوت نسبت به سر نقش دارد.<sup>[۱۵-۱۷]</sup> در مطالعه حاضر با توجه به شرایط انجام آزمون، صرفاً مکان‌یابی در سطح افق در آزمیوثرهای  $\pm 30^\circ$  و  $\pm 60^\circ$  درجه مورد بررسی قرار گرفت. با توجه به اهمیت استفاده از حرکات واربل تن و نویز باریک باند در بررسی‌های شنوایی، تاثیر این دو محرک بر مکان‌یابی افراد با شنوایی هنجار در فرکانس‌ها و زوایای مختلف مورد بررسی قرار گرفت.

در شنوایی‌شناسی بالینی از محرک‌های واربل تن، تن خالص، نویز باریک باند برای آستانه‌گیری استفاده گردیده است. در تحقیق Orchik و Rintelman از این هر سه محرک در آستانه‌گیری ۸۰ کودک سالم که در چهار گروه طبقه‌بندی شده بودند، استفاده گردید و مشخص شد که بیشترین حساسیت متعلق به واربل تن و سپس تن خالص و نویز باریک باند بود.<sup>[۱۳]</sup>

در مطالعات مربوط به جهت‌یابی و مکان‌یابی نیز از محرک‌های گوناگون استفاده شده است. در مطالعه Gustafson و Hamill (۱۹۹۵) برای مقایسه تاثیر محتمل کاهش شنوایی القا شده در گوش راست و چپ از محرک تن خالص واربل ۳۰۰۰ هرتز استفاده گردیده است.<sup>[۱۴]</sup> در مطالعه Abel و همکاران (۲۰۰۰) که به منظور بررسی تاثیر سن بر روی توانایی لوکالیزاسیون صدا در سطح افقی صورت گرفته است و در آن ۷ گروه ۱۶ نفره از ۱۰ تا ۸۱ سال مورد پژوهش قرار گرفته‌اند از سه نوع محرک با دیرش ۳۰۰ میلی‌ثانیه استفاده گردید که عبارت

بودند از دو محرک نویز  $1/3$  اکتاو با فرکانس‌های  $500$  و  $4000$  هرتز و یک محرک نویز عریض باند. از بین این  $3$  محرک آسان‌ترین آنها در فرآیند مکان‌یابی، محرک نویز عریض باند بود. دشوارترین محرک در این فرآیند محرک Noise Burst در مطالعه Grantham و همکاران که جهت‌یابی افقی در  $23$  بزرگسال که از کاشت حلزون استفاده می‌نمایند، ارزیابی کرد از سیکنال‌های نویز برست و گفتار استفاده گردید. در این مطالعه مکان‌یابی سیگنال گفتاری با دقت بیشتری نسبت به نویز صورت گرفت و دلایل احتمالی آن تفاوت محتوای طیفی این دو سیگنال، وجود شناههای پوش در سیگنال گفتاری (عدم وجود آن در نویز)، و نیز عوامل مرکزی تر مربوط به برجستگی سیگنال‌های گفتاری دانسته شد.<sup>[۱۲]</sup>

در پژوهش حاضر مشخص گردید که با افزایش فرکانس، اختلاف مکان‌یابی با دو محرک به لحاظ آماری بارز می‌باشد به نحوی که با استفاده از محرک واربل تون، خطای مکان‌یابی افراد به نسبت نویز باریک باند بیشتر می‌شود. به نظر می‌رسد که مدولاسیون فرکانسی که روی واربل تن اعمال می‌گردد و در آستانه‌گیری به بهبود آستانه‌ها می‌نجامد در مکان‌یابی منجر به ایجاد خطای بیشتر به ویژه در محدوده فرکانس‌های بالا می‌گردد. به عنوان مثال مکان‌یابی با محرک نویز باریک باند در مقایسه با واربل تون در فرکانس  $4000$  هرتز در آزمیث  $6^\circ$  درجه راست و چپ،  $2$  تا  $7$  درجه بهتر بوده و با میانگین‌های  $57/940$  و  $58/383$ - درجه (جدول  $1$ ) به ترتیب نسبت به واربل تون با میانگین‌های  $55/027$  و  $51/557$ - درجه (جدول  $2$ ) بهتر مکان‌یابی شده است ( $0/001$ ). با توجه به جدول  $3$  و مقادیر  $P_7$  در زوایای مختلف به نظر می‌رسد که با بیشتر شدن فرکانس محرک و نیز زاویه منبع سیگنال نسبت به خط وسط، مکان‌یابی با واربل تون از خطای بیشتری برخوردار می‌باشد که شاید بتوان تاثیر مدولاسیون فرکانس را در تضعیف عملکرد ILD برای محرک تون بیشتر از نویز در نظر گرفت.

نتایج آزمون  $t$  در فرکانس  $4000$  هرتز نیز میین آن است که علاوه بر آزمیث‌های  $\pm 60^\circ$  درجه، مکان‌یابی با محرک نویز باریک باند در زاویه  $-30^\circ$ - نسبت به محرک واربل تون از دقت بیشتری برخوردار می‌باشد. در فرکانس‌های پایین تر نیز این ویژگی صرفاً در آزمیث‌های  $\pm 60^\circ$  درجه بارز می‌باشد، با این شرایط می‌توان عنوان نمود که مکان‌یابی در فرکانس‌های پایین ( $500$ ،  $5000$  و  $2000$  هرتز) که بر مبنای ITD می‌باشد، نوع محرک در آزمیث‌های نزدیک به خط وسط تاثیر قابل توجهی ندارد، به طوری که حتی در فرکانس  $500$  هرتز، بین دو محرک نویز و تون در زاویه  $60^\circ$ - درجه آزمیث نیز نتیجه آماری بینایی بوده و می‌توان تخمين زد که اگر از محرک  $250$  هرتز استفاده گردد، احتمالاً برای تمام زوایای آزمیث اختلاف معناداری بین دو محرک وجود نخواهد داشت. برعکس آن را نیز می‌توان برای فرکانس‌های  $6000$  هرتز به بالا پیشنهاد نمود که مکان‌یابی با دو محرک نویز و تون دارای اختلاف معناداری می‌باشد، یعنی تاثیر ILD برای محرک نویز بیشتر از واربل تون بوده و دقت بیشتری را برای مکان‌یابی با نویز باریک باند به دنبال دارد. نتایج پژوهش حاضر نشان می‌دهد که دقت مکان‌یابی دو محرک بر اساس آزمیث استقرار بلندگوها در فرکانس‌های  $2000$  هرتز و کمتر نسبت به فرکانس‌های  $4000$  هرتز و بیشتر متفاوت می‌باشد که شاید بتوان فرکانس  $3000$  هرتز را به عنوان فرکانس جداکننده بین این دو محدوده پیشنهاد نمود.

در مقایسه نتایج مطالعه حاضر با مطالعه Grantham و همکاران<sup>[۱۲]</sup> که از سیگنال گفتاری نیز استفاده نموده و برتری آن را در مقایسه با نویز مورد تایید قرار داده است، پیشنهاد می‌شود که در یک پروژه دیگر سیگنال‌های واربل، نویز باریک باند و سیگنال گفتاری در گسترهای از فرکانس‌ها با هم مقایسه شود. در مقایسه نتایج مطالعه حاضر با پژوهش Abel و همکاران که برتری نویز عریض باند را بر نویز باریک باند در اهداف مکان‌یابی افقی مورد تأکید قرار می‌دهد<sup>[۱۱]</sup>، با توجه به تعداد اندک مشارکت کنندگان در گروه‌های پژوهشی مطالعه فوق به نظر می‌رسد تکرار چنین مطالعه‌ای با حجم نمونه قابل توجه برای تبیین برتری و کارآمدی محرک نویز (عریض باند در مقابل باریک باند) ضرورت دارد.

## نتیجه گیری

بر اساس نتایج پژوهش حاضر، نوع محرک رسیده به دو گوش، خود می‌تواند به عنوان یک عامل تاثیرگذار در دقت مکان‌یابی افراد باشد، البته به نظر می‌رسد هر چه محرک از فرکانس کمتری برخوردار بوده و به خط وسط (صفر درجه آزمیث) نزدیکتر باشد، خطای مکان‌یابی محل تولید آن کمتر بوده و افراد با دقت بیشتری می‌توانند منع را دریابی نمایند، نکته‌ای که باید بدان اشاره نمود شرایط آکوستیکی محیط و تاثیر سطوح بازتاب دهنده است که می‌تواند بر روی نتایج مکان‌یابی به ویژه فرکانس‌های بالا که از طول موج کمتری برخوردارند، تاثیرگذار باشد. از سوی دیگر با توجه به نتایج مطالعه حاضر می‌توان پیشنهاد نمود که در پژوهش‌های مکان‌یابی، استفاده از محرک نویز باریک باند بهتر از محرک واربل تون بوده و خطای کمتری را در افراد به دنبال دارد و لذا به منظور کاهش خستگی افراد می‌توان از تعداد محرکات کمتری بهره جست. پژوهش بیشتر برای مقایسه سیگنال نویز باریک باند با سیگنال گفتاری توصیه می‌شود.

## تشکر و قدردانی

مقاله حاضر نتیجه بخشی از پایان‌نامه مقطع کارشناسی ارشد مصوب دانشگاه علوم پزشکی شهریبد بهشتی می‌باشد. از سرکار خانم مرضیه شریفیان برای کمک در انجام پژوهش و در اختیار قرار دادن اتاق آکوستیک برای استقرار ادیومتر، دستگاه و بلندگوهای مربوطه در تمام

مدت انجام کار قدردانی می‌شود. همچنین از شرک پژواک آوا برای طراحی و ساخت آمپلی‌فایر اختصاصی این پژوهش با قابلیت تقسیم و ارائه سیگنال‌های آزمایشی به طور مجزا به تک بلندگوها و انجام کالیبراسیون سیستم قدردانی می‌شود. همچنین از دانشجویان رشته‌های مختلف و کارکنان دانشکده توانبخشی دانشگاه علوم پزشکی شهید بهشتی به خاطر مشارکت مجدانه آنها در مطالعه حاضر کمال تشکر را دارد.

## منابع

1. Sodnik J., Tomazic S., 2015. Spatial Auditory Human-Computer Interfaces, Springer Cham Heidelberg New York Dordrecht London.
2. Lotfi Yones, Nazeri Ahmad Reza, Asgari Ali, Moosavi Abdollah, Bakhshi Enayatollah., 2016. Iranian version of Speech, Spatial, and Qualities of Hearing Scale: A Psychometric Study. *Acta Medica Iranica*, vol 54, No 12
3. Delphi M, Zamiri Abdollahi Farzaneh, Tyler Richard, Bakhit Mahsa, Saki Nader, Nazeri Ahmad Reza., 2015. Validity and reliability of the Persian version of spatial hearing questionnaire. *Medical Journal of the Islamic Republic of Iran (MJIRI)*.
4. Jill B. Firszt, Ruth M. Reeder, Nuel Y. Dwyerm, Harold Burton, Laura K. Holden., 2015. Localization training results in individuals with unilateral severe to profound hearing loss. *Hearing Research*; 319:48-55.
5. Gelfand S.A, 2004. Hearing an introduction to psychological & physiological acoustics. 5<sup>th</sup> ed. Chapter 13: binaural & spatial hearing. informa healthcare.
6. Plack C.J., 2010. The Oxford Handbook of Auditory Science Vol: 3, Hearing, Chapter 6: Spatial Hearing
7. Irving S. & Moore D.R., 2011. Training sound localization in normal hearing listeners with & without a unilateral ear plug. *Hearing research*. 280. 100-108
8. King, A.J., 2009. Visual influences on auditory spatial learning. *Philos. Trans. R. Soc. Lond. B. Biol. Sci.* 364, 331-339.
9. Middlebrooks, J.C., Green, D.M., 1991. Sound localization by human listeners. *Annu. Rev. Psychol.* 42, 135-159.
10. Brungart DS, Kordik AJ, Simpson BD, McKinley RL. 2003. Auditory localization in the horizontal plane with single and double hearing protection. *Avita Space Environ Med*; 74 (9): 937-46
11. Abel SM, Giqueve C, Consoli A, Papsin BC., 2000. The effect of aging on horizontal plane sound localization. *J Acoustic Soc Am.*; 108(2):743-52
12. Grantham DW, Ashmead DH, Ricketts TA, Labadie RF, Haynes DS. 2007. Horizontal- plane localization of noise and speech signals by postlingually deafened adults fitted with bilateral cochlear implants. *Ear Hear*; Aug; 28(4): 524-41
13. Orchik DJ, Rintelmann WF. 1978. Comparison of pure - tone, warble - tone and narrow - band noise thresholds of young normal- hearing children. *J Am Acad Audiol Soc.* 3 (5): 214-20
14. Gustafson T.J.S. & Hamill T.A., 1995. Differences in localization ability in cases of right versus left unilateral simulated conductive hearing loss. *J Am Acad Audiol* 6: 124-12
15. Sabin A.T. et al., 2005. Human Sound Localization at Near-threshold Levels. *Hearing Research*. 199. 124-134
16. Kuwada C.A. et al., 2010. Acoustic recording in human ear canals to sounds at different locations. *Otolaryngology – Head and Neck Surgery*; 142, 615-617.
17. Greene N.T, Anbuhi K.L, Williams W. & Tollin D.J., 2014. The acoustical cues to sound localization in guinea pig (*Cavia porcellus*). *Hearing research*; 316.1-15.