

طراحی مدل احتمالی و استوار یکپارچه سه مرحله‌ای برای انتخاب تامین کننده با رویکرد عدم قطعیت

عادل آذر^۱، سیدفاضل موسوی*^۲

۱- استاد مدیریت صنعتی، دانشگاه تربیت مدرس، گروه مدیریت صنعتی، تهران، ایران

۲- دکتری مدیریت صنعتی، دانشگاه تربیت مدرس، گروه مدیریت صنعتی، تهران، ایران

رسید مقاله: ۷ مرداد ۱۳۹۲

پذیرش مقاله: ۴ دی ۱۳۹۲

چکیده

یکی از مهمترین تصمیماتی که در زنجیره تامین گرفته می‌شود؛ مساله‌ی کارایی و اثربخشی این زنجیره توأم با پارامترها و متغیرهای دارای عدم قطعیت است. عدم قطعیت در زنجیره تامین منجر به غیر بهینه شدن تصمیماتی است که با فرض قطعیت گرفته می‌شوند؛ از این رو در این تحقیق مدلی با رویکرد استوار و یک مدل یکپارچه سه مرحله‌ای برای تطابق با عدم قطعیت در زنجیره تامین به کار رفت. در مرحله‌ی اول فاکتورهای کلیدی در انتخاب تامین کننده شناسایی شدند. در مرحله بعد با تحلیل سلسله مراتبی فازی تامین کنندگان، با توجه به این شاخص‌های شناسایی شده، تامین کنندگانی را که حداقل نمره قابل قبول کسب کردند؛ وارد مدل استوار و احتمالی دو مرحله‌ای عدد صحیح چند دوره‌ای - چند محصولی برای تخصیص کوتاه مدت تقاضای دارای عدم قطعیت به محصولات شدند. در نهایت به مقایسه‌ی نتایج پرداخته شد و نتایج نشان داد که مدل حاصل از قدرت بالایی برخوردار بوده؛ منجر به تطابق با تقاضای دارای عدم قطعیت می‌شود.

کلمات کلیدی: زنجیره تامین، برنامه‌ریزی احتمالی، انتخاب تامین کننده، تحلیل سلسله مراتبی فازی، مدل استوار.

۱ مقدمه

زنجیره تامین شامل هماهنگی و یکپارچه‌سازی فعالیت‌های کلیدی تجاری از فعالیت‌های خرید مواد اولیه تا توزیع محصولات نهایی به مشتریان است که فرآیند برنامه‌ریزی زنجیره تامین را ایجاد می‌کند [۱ و ۲]. در فرآیندهای تصمیم‌گیری در زنجیره تامین فاکتور اصلی که ممکن است اثربخشی پیکربندی و هماهنگی را در طول زنجیره تحت تاثیر قرار دهد؛ عدم قطعیت است. در حقیقت توجه به بهینه‌سازی در زنجیره تامین در شرایط عدم قطعیت منجر به کاهش هزینه‌ها و بهبود کیفیت و در نتیجه رسیدن به یک مزیت و موقعیت رقابتی خواهد شد [۳] همچنین تحقیقات تجربی نشان می‌دهند که یکپارچه‌سازی زنجیره تامین عملکرد تجاری و عملیاتی بهتری را ارائه می‌دهند

* عهده دار مکاتبات

آدرس الکترونیکی: fazel.mosavi@yahoo.com

[۴]. مدیران ارشد سازمان‌ها همواره در جستجوی راه حلی برای مرتفع کردن مسایل واحدهای مختلف سازمانی می‌باشند. در این میان انتخاب تأمین‌کننده مناسب به یکی از اساسی‌ترین مسایل در زنجیره تأمین سازمان‌ها تبدیل شده است. مساله انتخاب تأمین‌کننده شامل تجزیه تحلیل و اندازه‌گیری عملکرد مجموعه‌ای از تأمین‌کنندگان به منظور رتبه‌بندی آن‌ها با هدف بهبود وضعیت رقابتی در کل سیستم تأمین است. در واقع انتخاب تأمین‌کننده مناسب کلید اصلی به دست آوردن کیفیت مطلوب به‌جای قیمت مناسب، سطح لازم حمایت فنی و سطح مطلوب خدمات است.

۱-۱ مدل‌های برنامه‌ریزی احتمالی

کارهای انجام شده در زمینه‌ی انتخاب تأمین‌کننده در دو دسته‌ی مدل‌های سخت (Hard) و نرم (MADM) طبقه‌بندی می‌شوند. مدل‌های برنامه‌ریزی احتمالی اولین بار به وسیله‌ی دنزیک و بیل در سال ۱۹۹۵ [۶و۵] ابداع شد. آن‌ها یک دید احتمالی برای جانشینی قطعیت در زمانی که ضرایب و پارامترهای ناشناخته، احتمالی هستند ارائه می‌دهند با این شرط که توزیع احتمالی فرض شده مستقل از متغیرهای تصمیم است. تعداد زیادی از مدل‌های دارای عدم قطعیت از توزیع‌های آماری برای عدم قطعیت داده‌ها استناد می‌کنند. مانند کار میر حسنی و دیگران [۷] در سال ۱۹۹۹ و احمد و دیگران [۸] در اوایل سال ۲۰۰۰ که برای برنامه‌ریزی تولید استفاده کردند. نکته‌ی مهم استفاده از این مدل‌ها در سطح تاکتیکی است نه استراتژیک. در سال‌های اخیر استفاده از برنامه‌ریزی احتمالی عدد صحیح دو مرحله‌ای در اکثر موارد به کار رفته است. مانند کار میر حسنی و دیگران (۱۹۹۹)، احمد و دیگران (۲۰۰۰)، گوپتا و مونا ماس [۹و۱۰] بین سال‌های ۲۰۰۲ و ۲۰۰۳ و تسیاکیس و دیگران [۱۱] در سال ۲۰۰۱ از برنامه‌ریزی احتمالی دو مرحله‌ای تحت تقاضای دارای عدم قطعیت استفاده کردند. درباره‌ی سایر کارهای صورت گرفته و توجه شده در این تحقیق، می‌توان به ازرون و دیگران [۱۲] در سال ۲۰۰۸، السید و دیگران [۱۳] در ۲۰۱۰، سانتوسو و دیگران [۱۴] در ۲۰۰۵ و فلتن [۱۵] و دیگران در رابطه‌ی برنامه‌ریزی تولید در سال ۲۰۰۸ اشاره کرد.

۱-۲ رویکرد استوار

رویکرد استوار برای حل مسایل بهینه‌سازی با عدم قطعیت داده‌ها در اوایل دهه‌ی ۱۹۷۰ پیشنهاد شد و اخیراً به‌طور گسترده‌ای مورد مطالعه قرار گرفت و توسعه یافت. تحت این رویکرد تمایل به پذیرش یک جواب زیر بهینه برای ارزش‌های اسمی داده‌ها برای تضمین اینکه جواب موجه و بهینه وقتی که داده‌ها تغییر می‌کند؛ تضمین شود [۱۶]. دو محقق به نام‌های مدل داگلاس خوزه الم و رینالدو مورایتو دو دلیل را برای استفاده از بهینه‌سازی استوار ذکر کردند:

۱. بهینه‌سازی استوار نسبت به رویکرد احتمالی از لحاظ حل مدل راحت‌تر است.

۲. دانش واضحی از توزیع احتمالی از داده‌های دارای عدم قطعیت نیاز نیست و از داده‌های تاریخی و تجربه‌های تصمیم‌گیرنده می‌توان در بعضی موارد برای استنتاج بازه‌ی دارای عدم قطعیت استفاده کرد [۱۷].

مدل‌های استوار اصلی و کلاسیک در چهار دسته زیر خلاصه می‌شود:

۱. فرمول‌بندی استوار سویستر.
 ۲. فرمول‌بندی استوار بن تال و نمیروفسکی.
- دو مدل فوق در جدول زیر خلاصه می‌شود (هر دو مدل محافظه کارانه هستند):

جدول ۱. مقایسه مدل سویستر و بتنال [۱۶]

نام مدل	تعداد متغیرها	تعداد محدودیت‌ها	ویژگی مدل
سویستر	$2N$	$M+2N$	مدل خطی
بن تال و نمیروفسکی	$N+2K$	$M+2K$	مدل غیر خطی

۳. فرمول‌بندی برتسمیس و مالوی سیم .

۴. فرمول‌بندی استوار مالوی سیم و وندربی.

با توجه به ماهیت گسسته و سناریویی داده‌ها از مدل مالوی و همکاران استفاده شد. مدل‌های برنامه‌ریزی ریاضی با داده‌های بیش از حد، دارای پارازیت و عدم قطعیت فراوان در کاربردهای تحقیق در عملیات بسیار معمول است. مشکلات این داده‌ها اصولاً با تحلیل حساسیت و فرمول‌بندی برنامه‌ریزی احتمالی مواجه است. مالوی در سال ۱۹۹۵ دو مطلب یعنی استواری مدل و استواری راه‌حل را مطرح کرده است. راه‌حل بهینه برنامه‌ریزی ریاضی در ارتباط با بهینگی همچنان استوار است اگر برای هر فهم از سناریو خاص همچنان نزدیک به بهینه باقی بماند که به آن استواری راه‌حل گویند. از طرف دیگر راه‌حل همچنان در ارتباط با استواری موجه است اگر برای هر فهم از سناریو خاص همچنان تقریباً موجه باقی بماند به این مورد استواری مدل گویند. غیر موجه بودن مدل به وسیله‌ی تابع جریمه اندازه‌گیری می‌شود.

نزدیک به بهینگی به معنای بهینگی مجاورت است در حالی که تقریباً موجه به معنای آن است که تابع جریمه مقدار اندکی را به خود اختصاص دهد. مالوی و همکارانش مدل بهینگی استوار را با در نظر گرفتن تحلیل هزینه فایده بین استواری راه‌حل و استواری مدل ارائه می‌دهند. در مدل بهینه‌سازی استوار آن‌ها دو نوع متغیر وجود دارد: متغیرهای کنترل و متغیرهای طراحی. برای متغیرهای طراحی قبل از فهم پارامترهای احتمالی تصمیم‌گیری می‌شود و نمی‌توان آن‌ها را بعد از فهم تغییر داد. متغیرهای کنترل بعد از یک فهم خاص از پارامترهای عدم قطعیت تعدیل می‌شوند. مدل بهینه‌سازی استوار که به وسیله‌ی مالوی و دیگران ارائه شده است مانند زیر فرمول‌بندی می‌شود. در ابتدا تعدادی از نمادها مرتبط با مدل معرفی می‌گردد.

x بردار متغیرهای طراحی و y بردار متغیرهای کنترل است. A ، B و C ضرایب پارامترها، b و e بردارهای پارامترهاست (مقادیر سمت راست). A و b مقادیر معین هستند؛ در حالی که C ، B و e دارای عدم قطعیت می باشند. یک فهم خاص از پارامتر عدم قطعیت سناریو نامیده می شود که به آن نماد s اختصاص می یابد و احتمال آن با p_s مشخص می شود. برای نشان دادن مجموعه ای از سناریو از نماد Ω استفاده می شود. ضرایب عدم قطعیت به شکل e_s و C_s ، B_s برای هر سناریو $s \in \Omega$ اختصاص می یابد. همچنین متغیر کنترل y چون بعد از فهم سناریو تعدیل می شود؛ می تواند نماد y_s برای سناریو s تخصیص یابد. به خاطر عدم قطعیت پارامترها ممکن است مدل برای تعدادی از سناریوها غیر موجه شود؛ بنابراین η_s غیر موجه بودن مدل را تحت هر سناریو s نشان می دهد. اگر مدل موجه باشد η_s برابر صفر است و در غیر این صورت مقدار مثبتی از معادله های زیر خواهد گرفت. مدل مالوی مانند زیر فرمول بندی می شود:

$$\text{Min } \sigma(x, y_1, y_2, \dots, y_s) + \gamma \rho(\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_s)$$

s.t.

$$Ax = B,$$

$$B_s x + C_s y_s + \eta_s = e_s,$$

$$x \geq 0, y_s \geq 0, \eta_s \geq 0, \forall s \in \Omega.$$

دو عبارت در تابع هدف فوق وجود دارد: اولین نشان دهنده ای استواری راه حل است و دومین استواری مدل را به وسیله وزن γ نشان می دهد. در ادامه این دو عبارت بحث می شود. برای آرایه ای $f(x, y)$ از نماد ξ که یک تابع هزینه و فایده است، استفاده می گردد و برای هر سناریو از $\xi_s = f(x, y_s)$ و آریانس بالا برای $\xi_s = f(x, y_s)$ نشان دهنده ای آن است که تصمیم دارای ریسک بالایی است. به عبارت دیگر یک تغییر کوچک در پارامترهای دارای عدم قطعیت می تواند سبب تغییرات بزرگ در ارزش تابع اندازه گیری شود. مالوی و همکارانش از عبارت زیر برای نشان دادن استواری راه حل استفاده کردند و δ وزن اختصاص یافته برای آریانس راه حل است.

$$\sigma(\circ) = \sum_{s \in \Omega} p_s \xi_s + \delta \sum_{s \in \Omega} p_s \left(\xi_s - \sum_{s \in \Omega} p_s' \xi_s' \right)^2$$

همان طور که می توان دید یک عبارت درجه ی دو $\sum_{s \in \Omega} p_s \left(\xi_s - \sum_{s \in \Omega} p_s' \xi_s' \right)^2$ در عبارت وجود دارد. یو و لین [۱۸] برای کاهش در عملیات کامپیوتری از یک عبارت قدر مطلق انحراف به جای عبارت درجه دو استفاده می کنند که در زیر نشان داده شده است:

$$\sigma(\circ) = \sum_{s \in \Omega} p_s \xi_s + \delta \sum_{s \in \Omega} p_s \left| \xi_s - \sum_{s \in \Omega} p_s' \xi_s' \right|$$

اگرچه معادله‌ی فوق شامل مقادیر قدر مطلق است با این حال دو متغیر اضافی Q_s^+ و Q_s^- می‌تواند برای خطی کردن تابع هدف فوق استفاده شود. اگر $\sum_{s \in \Omega} p_s \xi_s'$ بیشتر از Q_s^- باشد به آن تفسیر می‌شود؛ در حالی که Q_s^+ برابر مقداری است که $\sum_{s \in \Omega} p_s \xi_s'$ کوچک‌تر از Q_s^+ است. فرمول‌بندی فوق به شکل زیر تغییر می‌کند و خطی می‌شود:

$$\sigma(\circ) = \sum_{s \in \Omega} p_s \xi_s + \delta \sum_{s \in \Omega} p_s (Q_s^+ + Q_s^-)$$

s.t.

$$\xi_s - \sum_{s \in \Omega} p_s \xi_s' = Q_s^+ + Q_s^-, \quad s \in \Omega,$$

$$Q_s^+, Q_s^- \geq 0, \quad s \in \Omega.$$

برطبق تئوری برنامه‌ریزی خطی واضح است که همواره یکی از مقادیر Q_s^+ و Q_s^- برای $\delta \geq 0$ مقدار صفر

می‌گیرد [۱۹]. توجه کنید که $\left| \xi_s - \sum_{s \in \Omega} p_s \xi_s' \right| = (Q_s^+ + Q_s^-)$ است.

عبارت دوم تابع هدف فوق $\gamma \rho(\eta_1, \eta_2, \dots, \eta_s)$ است که برای غیر موجه بودن مدل به کار می‌رود و استواری مدل را نشان می‌دهد. γ وزن قرار داده شده برای غیر موجه بودن اختصاص یافته است و تحلیل هزینه منفعت را بین استوار مدل و راه‌حل نشان می‌دهد. در اینجا η_s غیر موجه بودن مدل را نشان می‌دهد که به ازای پارامتر دچار عدم قطعیت تحت سناریو s به دلیل محدودیت ظرفیت ایجاد شده است. بر طبق کلیه بحث‌های فوق تابع هدف نهایی به شکل زیر فرموله می‌شود [۲۰].

$$\text{Min} \quad \sum_{s \in \Omega} p_s \xi_s + \delta \sum_{s \in \Omega} p_s (Q_s^+ + Q_s^-) + \gamma \sum_{s \in \Omega} p_s \eta_s$$

در دهه‌ی اخیر کارهای بسیاری در زمینه‌ی رویکرد استوار انجام شد. پنج کار اصلی در این زمینه‌ای که اخیراً صورت گرفته و در این پژوهش بیشترین تأثیر را داشته‌اند به همراه ویژگی‌های آن‌ها در جدول زیر خلاصه شده است.

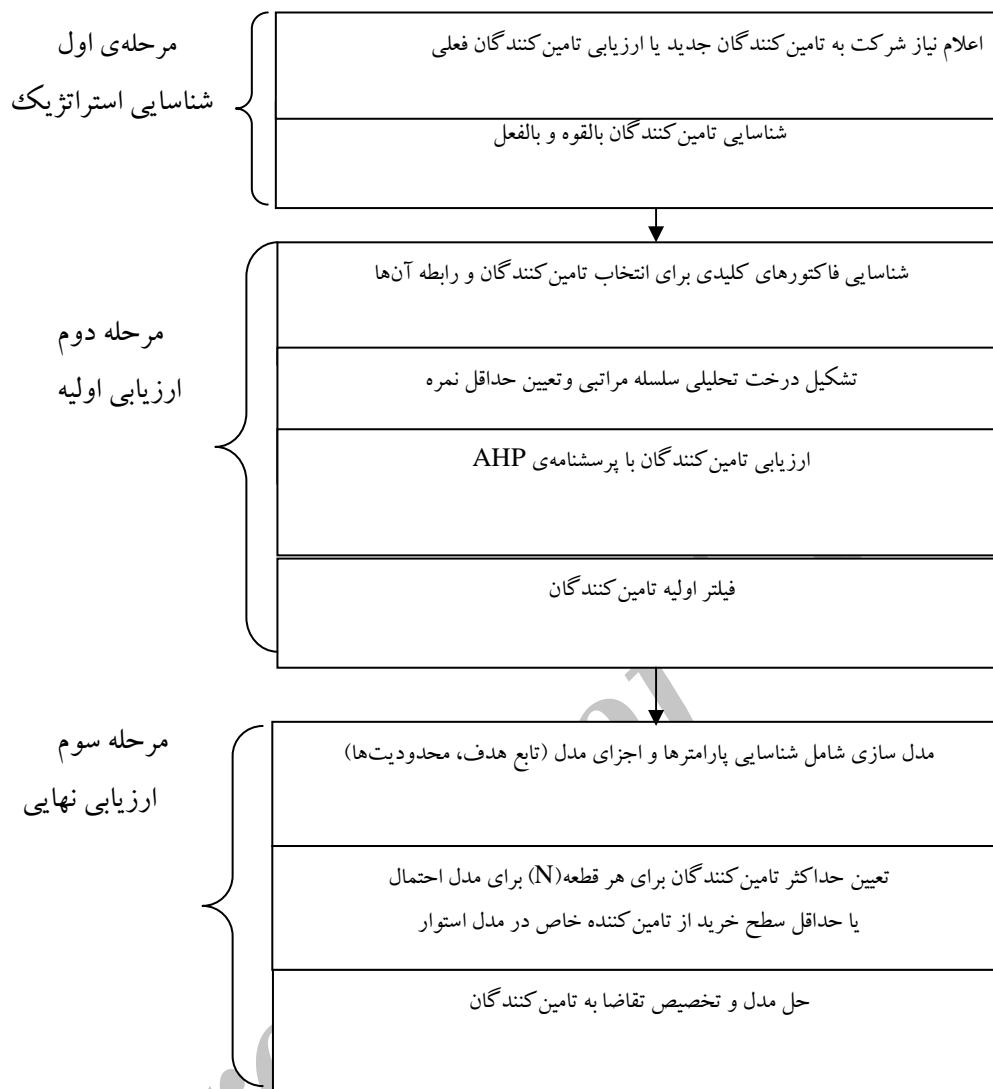
جدول ۲. مدل‌های استوار زنجیره تامین

ویژگی‌های مدل	سال انتشار مقاله	پدید آورندگان
این افراد مدل استوار خود را برای طراحی زنجیره‌ی تامین تحت عدم قطعیت در تقاضا و در تولید چابک ارایه کردند و بهینه‌سازی یکپارچه‌ای را از لجستیک و هزینه‌های تولید با توجه به اعضای زنجیره تامین آورده‌اند.	۲۰۱۰	مدل فنک پن و پاکش ناگی [۲۰]
محققان چهار مدل را ارایه می‌دهند: مدل اول مدل تحت پیش فرض قطعیت، مدل دوم دارای عدم قطعیت در هزینه به همین ترتیب مدل سوم دارای عدم قطعیت در تقاضا و مدل چهارم مدل ترکیبی عدم قطعیت در تقاضا و هزینه‌ی تولید است. لازم به ذکر است که در این مدل‌ها از رویکرد بنتال و نمبروفسکی استفاده شده است.	۲۰۱۱	داگلاس خوزه الم و رینالدو مورابیتو [۱۷]
در این تحقیق محققان مدل چند هدفه استوار- فازی را برای انتخاب‌کنندگان قطعات در شرکت ایران خودرو بررسی کردند. آن‌ها در تحقیق خود بیان می‌کنند که برخی از پارامترهای مدل به صورت متغیر تصادفی است که در بازه‌ی متقارن نوسان می‌کند.	۱۳۸۹	مدل عادل آذر- مسعود ربیع و دیگران [۲۱]
در مقاله‌ی آن‌ها یک مدل بهینه‌سازی استوار برای برنامه‌ریزی تولید در چند سایت تولیدی مختلف با عدم قطعیت در داده‌ها توسعه پیدا کرد.	۲۰۰۷	لئونگ و همکاران [۲۲]
آن‌ها یک مساله‌ی طراحی زنجیره تامین را با رویکرد استوار در نظر می‌گیرند. همچنین یک شکل یا هیأت را توسط این رویکرد که به ازای سناریوهای متفاوت خوب و نزدیک به بهینه بماند؛ پی‌گیری می‌کند.	۱۹۹۶	گویترز و دیگران [۲۳]

در این تحقیق نیز بعد از فیلتر اولیه تامین‌کنندگان با تحلیل سلسله مراتبی فازی از مدل برنامه‌ریزی احتمالی دو مرحله‌ای عدد صحیح و مدل استوار برای تخصیص قطعات استفاده شد. بنابراین در قسمت دوم روش‌شنایی تحقیق در قسمت سوم مدل پیشنهاد شده در قسمت چهارم جواب‌های تحلیل سلسله مراتبی و مدل و در قسمت آخر نتایج آمده است.

۲ روش‌شناسی

در این تحقیق یک رویکرد سه مرحله‌ی یکپارچه برای انتخاب و تخصیص قطعات صورت گرفته و در شکل ۱ این مراحل مشخص شده است. تفاوت مدل استوار و احتمالی علاوه بر مدل‌سازی ریاضی آن‌ها در محدودیت تعیین تعداد تامین‌کنندگان برای مدل احتمالی و محدودیت حداقل مقدار تامین قطعه خاص از تامین‌کننده در مدل‌سازی استوار است.



شکل ۱. مدل یکپارچه سه مرحله‌ای و استوار

مرحله اول (شناسایی استراتژیک)

الف) شناسایی متغیرهای تاثیرگذار بر انتخاب تامین کننده.

در این قسمت با مطالعه‌ی ادبیات تحقیق درخت سلسله مراتبی و متغیرهای زیر به دست آمد. البته درخت‌های مورد بررسی برای انتخاب تامین کنندگان بزرگ‌تر بوده که با نظر خیرگان این درخت در نهایت حاصل شد:

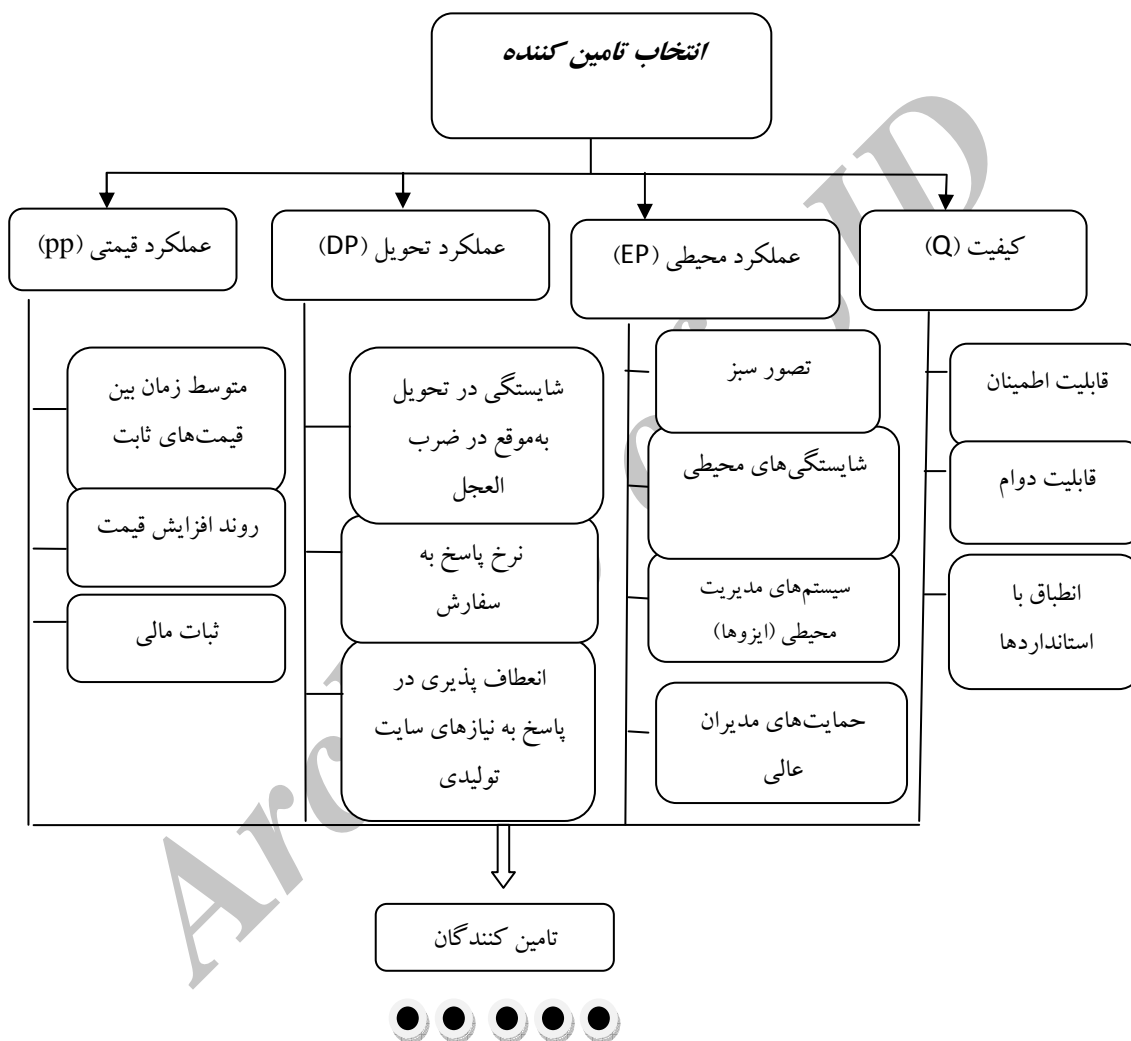
ب) مرحله‌ی شناسایی تامین کننده بالقوه.

در این مرحله با توجه به دو محصول پژو پارس و ۴۰۵، ۱۹ قطعه با روش ABC انتخاب شدند و ۶ تامین کننده شناسایی شد.

مرحله دوم (پیش ارزیابی)

در این مرحله تامین‌کنندگان که در مرحله اول شناسایی شده‌اند با استفاده از تحلیل سلسله مراتبی فازی مورد ارزیابی اولیه قرار گرفتند و آن‌هایی که حداقل ۰/۲ نمره نرمالایز شده را کسب نکردند از ورود به مرحله سوم حذف گردیدند.

مرحله سوم (ارزیابی نهایی)



شکل ۲. درخت تحلیلی سلسله مراتبی انتخاب تامین‌کنندگان

۱-۲ برنامه ریزی احتمالی

در این مرحله از برنامه ریزی احتمالی دو مرحله‌ای برای تخصیص تقاضای دارای عدم قطعیت به تامین‌کنندگان استفاده شد. دو مجموعه تصمیمات در برنامه ریزی احتمالی دو مرحله‌ای گرفته می‌شود:

تصمیمات قبل از ورود متغیر دارای عدم قطعیت که به این دسته از متغیرها متغیرهای مرحله‌ی اول گویند. متغیرهای مرحله دوم که پس از تجربه‌ی پارامترهای دارای عدم قطعیت وارد مدل می‌شوند [۲۴]. تقسیم متغیرها به این دو دسته صرفاً بر اساس ورود عدم قطعیت صورت گرفته است. اگر متغیرهای مرحله اول را با بردار X نشان دهیم؛ تصمیمات مرحله‌ی دوم با Y یا $y(w)$ و یا $y(w,x)$ نمایش داده می‌شود که در آن $\xi(w)$ حادثه احتمالی است؛ بنابراین توالی تصمیمات به صورت زیر خواهد بود:

$$X \longrightarrow \xi(w) \longrightarrow y(w,x)$$

به این ترتیب مدلی که توسط برگ و لویکس ارائه شد؛ به شکل زیر خواهد بود [۲۵]:

$$\text{Min } z = c^T x + E_{\xi} \left[\min q(w)^T y(w) \right],$$

s.t.

$$Ax = b,$$

$$T(w)x + Wy(w) = h(w),$$

$$x \geq 0, \quad y(w) \geq 0.$$

۳ مدل سازی

پارامترها و متغیرهای مدل در جدول نمایش داده شده است. با توجه به ماهیت گسسته‌ی داده‌ها ۲۰ سناریو برای تقاضای قطعات در سایت‌های تولیدی ایران خودرو در نظر گرفته شد. برای تولید این ۲۰ سناریو ابتدا با توجه داده‌های ماهانه سال‌های قبل، توزیع پواسون در نرم افزار SPSS برای تقاضای دو محصول پژو پارس و ۴۰۵ در دو سایت در ۱۲ ماه سطح $\alpha = 0.05$ به دلیل اینکه مقدار sig بزرگ‌تر از 0.025 فرض H_0 ، تایید شد.

سپس با استفاده از Add-Ins (ZRandom) در نرم افزار Excel ۲۰ عدد تصادفی با میانگین تعیین شده از داده‌ها ایجاد شد و مدل در نرم افزار lingo حل گردید. برای اینکه بین سناریوها تفاوتی نباشد احتمال همه‌ی سناریوها یکسان در نظر گرفته شد. لازم به توضیح است که در این تحقیق دو دسته رابطه با تامین کنندگان در نظر گرفته شد: رابطه‌ی اول بر اساس سیستم پایه است یعنی رابطه با تامین کنندگانی محدود برای مقدار ثابت و با هزینه ثابت قطعه برای هر دوره از این تامین کنندگان انتظار کمبود ظرفیتی عادی با توجه به این رابطه نمی‌رود. رابطه‌ی دوم بر اساس سیستم انتخابی برای مواردی است که نیاز بیش از مقدار برنامه‌ریزی تولید در دوره خاص باشد که علاوه بر هزینه‌ی ثابت فوق باید هزینه مازادی به این تامین کنندگان تعلق گیرد [۲۶].

تابع هدف هزینه خرید، حمل و نقل، موجودی، قطعات معیوب و دارای دیرکرد را حداقل می‌کند. محدودیت اول اشاره به این دارد که تعداد تامین کننده برای هر ماده نباید بیشتر از N باشد. محدودیت دوم به این نکته اشاره دارد که تا قرارداد پایه بسته نشود قرارداد مازاد نیز بسته نمی‌شود. محدودیت سوم اشاره به ظرفیت دارد. محدودیت بعد بیان می‌کند مقدار تخصیص به هر تامین کننده برابر تقاضای محصول در تعداد قطعه به کار

رفته در محصول منهای موجودی دوره قبل و به علاوه موجودی این دوره است. دو محدودیت آخر محدودیت های باز دارنده قطعات دارای دیرکرد و معیوب هستند.

جدول ۳. پارامترها و متغیرهای مدل

توضیحات	اندیس ها
شبکه ی زنجیره تامین.	$G = (\bar{E})$
مجموعه ی گره ها در شبکه (شامل تامین کنندگان، سایت های تولیدی).	\bar{E}
مجموعه ی کارخانه ها (سایت های تولیدی).	$p \in \bar{E}$
مجموعه تامین کنندگان.	$k \in \bar{E}$
مجموعه ی محصولات.	ψ
مجموعه ی دوره های زمانی.	T
توضیحات	پارامترها
حداکثر مقداری که می شود قطعه r از تامین کننده k در یک دوره یک ماهانه از طریق قرارداد انتخابی خرید (نامحدود).	g_k^r
ظرفیت تامین کننده k برای قطعه r .	C_k^r
هزینه یک واحد کمبود قطعه r .	p^r
هزینه یک واحد خرید قطعه r از تامین کننده $k \in K$ که دارای قرارداد پایه است.	A_k^r
هزینه یک واحد خرید قطعه r از تامین کننده $k \in K$ که دارای قرارداد انتخابی است.	B_k^r
هزینه حمل و نقل یک واحد از تامین کننده $k \in K$ به کارخانه ی $l \in p$.	C_{kl}^s
هزینه نگهداری یک واحد قطعه r در کارخانه $l \in p$.	H_l^r
موجودی قطعه ی r در ابتدای سال در کارخانه ی $l \in p$.	I_{l0}^r
تعداد قطعاتی که برای ساخت یک واحد محصول ψ نیاز است.	τ_r^ψ
نرخ معیوبی قطعه r برای تامین کننده $k \in K$.	Z_k^r
هزینه جریمه برای قطعه معیوب r .	J^r
نرخ دیرکرد قطعه r برای تامین کننده $k \in K$.	N_k^r
هزینه جریمه برای دیرکرد قطعه r .	ζ^r
مقدار تقاضا برای محصول ψ در دوره ی t در کارخانه $l \in p$.	D_{lt}^ψ
حداکثر نرخ دیرکرد پذیرفته شده برای قطعه r .	O_2^r
حداکثر نرخ معیوب پذیرفته شده برای قطعه r .	O_1^r
توضیحات	متغیرهای تصمیم (عدد صحیح)
مقدار تحویل داده شده قطعه ی r از تامین کننده $k \in K$ به کارخانه $l \in p$ در دوره ی t (قرارداد پایه).	
مقدار تحویل داده شده قطعه ی r از تامین کننده $k \in K$ به کارخانه $l \in p$ در دوره ی t (قرارداد انتخابی).	
متغیر باینری انتخاب تامین کننده $k \in K$.	
مقدار موجودی قطعه r در کارخانه $l \in p$ در دوره ی t .	

$$\text{Min} \sum_{s=1}^S P_S \left\{ \sum_{k \in K} \left[\sum_{t=1}^T \sum_{r=1}^R \sum_{l \in p} A_k^r x_{klt}^{Brs} + B_k^r x_{klt}^{ors} + Z_k^r J^r (x_{klt}^{Brs} + x_{klt}^{ors}) \right] + \sum_{k=1}^K \sum_{r=1}^R B_k y_k^r \right. \\ \left. + \sum_{t=1}^T \sum_{r=1}^R \sum_{l \in p} H_k^r I_{lt}^{rs} \right\}$$

s.t.

$$\sum_{k=1}^K y_k^r \leq N, \forall r$$

$$y_k^{or} \leq y_k^{Br}, \forall r, \forall k$$

$$\sum_{l \in p} x_{klt}^{Brs} \leq \sum_{r=1}^R C_k^r y_k^{Br}, \forall r, \forall k, \forall t, \forall s$$

$$\sum_{l \in p} x_{klt}^{ors} \leq \sum_{r=1}^R g_k^r y_k^{or}, \forall r, \forall k, \forall t, \forall s$$

$$\sum_{k \in K} (x_{klt}^{Brs} + x_{klt}^{ors}) = D_{il}^{\Psi_s} \tau_r^{\Psi} - I_{lt-1}^{rs} + I_{lt}^{rs}, \forall r, \forall l, \forall t, \forall s$$

$$\sum_{l \in p} Z_k^r (x_{klt}^{Brs} + x_{klt}^{ors}) \leq O_v^r \left(\sum_{l=1}^L \sum_{\Psi=1}^{\Psi} \sum_{t \in T} D_{il}^{\Psi} \tau_r^{\Psi} - \sum_{r=1}^R I_{rs}^{t-1} \right), \forall r, \forall k, \forall t, \forall s$$

$$\sum_{l \in p} N_k^r (x_{klt}^{Brs} + x_{klt}^{ors}) \leq O_v^r \left(\sum_{l=1}^L \sum_{\Psi=1}^{\Psi} \sum_{t \in T} D_{il}^{\Psi} \tau_r^{\Psi} - \sum_{r=1}^R I_{rs}^{t-1} \right), \forall r, \forall k, \forall t, \forall s$$

۳-۱ مدل استوار

با توجه به اینکه تقاضای سایت‌های تولیدی در کوتاه مدت دارای نوسان و یا به عبارت دیگر همراه با عدم قطعیت می‌باشد از فرمول‌بندی استوار مالوی سیم و وندربی برای استوارسازی مدل استفاده شده است. این مدل دارای سه قسمت هزینه‌ی مورد انتظار و استواری راه‌حل به ازای تغییر سناریوها و استواری مدل برای تقاضای تامین نشده است. همچنین نسبت به مدل قطعی به ازای هر سناریو یک محدودیت به آن برای حداقل کردن عدم استواری ناشی از سناریوها اضافه گردیده است.

متغیرهای تصمیم	توضیحات
----------------	---------

تقاضای ارضا نشده در t دوره‌ی در کارخانه $l \in p$ برای محصول Γ .

مقدار تحویل داده شده قطعی r از تامین کننده $k \in K$ به کارخانه $l \in p$ در دوره‌ی t با قرارداد پایه.

مقدار تحویل داده شده قطعی r از تامین کننده $k \in K$ به کارخانه $l \in p$ در دوره‌ی t با قرارداد انتخابی.

مقدار موجودی قطعه Γ در کارخانه $l \in p$ در دوره‌ی t.

$$\text{Min} \sum_{s=1}^s p_s \left\{ \sum_{k \in K} \left[\sum_{t=1}^T \sum_{r=1}^R \sum_{l \in p} A_k^r y_{klt}^{Brs} + B_k^r y_{klt}^{ors} + Z_k^r J^r (y_{klt}^{Brs} + y_{klt}^{ors}) \right] + N_k^r \zeta^r (y_{klt}^{Brs} + y_{klt}^{ors}) + C_{kl}^s (y_{klt}^{Brs} + y_{klt}^{ors}) \right\} + \delta \sum_{s=1}^s p_s (Q_s^+ + Q_s^-) + \gamma \sum_{t=1}^T \sum_{r=1}^R \sum_{l \in p} p_s v_{lt}^{rs}$$

s.t.

$$\sum_{l \in p} y_{klt}^{Brs} \leq \sum_{r=1}^R C_k^r, \forall r, \forall k, \forall t, \forall s$$

$$\sum_{l \in p} y_{klt}^{ors} \leq \sum_{r=1}^R g_k^r, \forall r, \forall k, \forall t, \forall s$$

$$\sum_{k \in K} (y_{klt}^{Brs} + y_{klt}^{ors}) = D_{tl}^{\Psi s} \tau_r^{\Psi} - I_{lt-1}^{rs} + I_{lt}^{rs}, \forall r, \forall l, \forall t, \forall s$$

$$\sum_{l \in p} Z_k^r (y_{klt}^{Brs} + y_{klt}^{ors}) \leq O_r^r \left(\sum_{l=1}^L \sum_{\Psi=1}^{\Psi} \sum_{t \in T} D_{tl}^{\Psi} \tau_r^{\Psi} \right), \forall r, \forall k, \forall s$$

$$\sum_{l \in p} N_k^r (y_{klt}^{Brs} + y_{klt}^{ors}) \leq O_r^r \left(\sum_{l=1}^L \sum_{\Psi=1}^{\Psi} \sum_{t \in T} D_{tl}^{\Psi} \tau_r^{\Psi} \right), \forall r, \forall k, \forall s$$

$$y_{klt}^{Br} \geq \alpha \left(\sum_{l=1}^L \sum_{\Psi=1}^{\Psi} D_{tl}^{\Psi} \tau_r^{\Psi} \right), \forall r, \forall k, \forall t$$

محدودیت زیر نیز با توجه به تفاضل سناریوها حاصل شد:

$$\sum_{k \in K} \left[\sum_{t=1}^T \sum_{r=1}^R \sum_{l \in p} A_k^r y_{klt}^{Brs} + B_k^r y_{klt}^{ors} + Z_k^r J^r (y_{klt}^{Brs} + y_{klt}^{ors}) \right] + N_k^r \zeta^r (y_{klt}^{Brs} + y_{klt}^{ors}) + C_{kl}^s (y_{klt}^{Brs} + y_{klt}^{ors}) - \sum_{t=1}^T \sum_{r=1}^R \sum_{l \in p} H_k^r I_{lt}^{rs} \left\{ \sum_{k \in K} \left[\sum_{t=1}^T \sum_{r=1}^R \sum_{l \in p} A_k^r y_{klt}^{Brs} + B_k^r y_{klt}^{ors} + Z_k^r J^r (y_{klt}^{Brs} + y_{klt}^{ors}) \right] + N_k^r \zeta^r (y_{klt}^{Brs} + y_{klt}^{ors}) + C_{kl}^s (y_{klt}^{Brs} + y_{klt}^{ors}) \right\} = Q_s^+ - Q_s^-, \forall s$$

۲-۳ تعریف سناریوها

با توجه به تقاضای متفاوت در ماه‌های سال همواره سه اتفاق رکود وضعیت، ثبات و رونق در تقاضای مشتریان در ماه‌های مختلف سالانه اتفاق می‌افتد. در سناریوی اول میزان تقاضا کاهش یافته است و با توجه به کاهش تقاضا در هزینه‌ی حمل و نقل نیز کاهش می‌یابد. در این شرکت میزان هزینه‌ی حمل و نقل دارای نوسان می‌باشد؛ یعنی با توجه به نوسان در تقاضا هزینه‌های حمل و نقل نیز دارای نوسان شده و همچنین که گفته شد سه سناریوی رونق،

رکود و رونق تقاضا اتفاق می‌افتد. بر خلاف رویکردهای احتمالی همان‌طور که در ادبیات تحقیق بیان گردید نیاز به شناسایی توزیع احتمالی این عدم قطعیت در مدل‌های استوار نیستیم. البته هرچه پارامترها به توزیع یکنواخت نزدیک‌تر باشند؛ جواب‌های بهتری حاصل می‌شود. این نکته یکی از نقاط قوت رویکرد استوار است با توجه به نکته با مشورت با متخصصان لجستیک در این شرکت احتمال وقوع سناریو اول ۰/۱، سناریو دوم ۰/۶ و سناریو سوم ۰/۳ می‌باشد.

۴ حل مدل

نتایج حاصل از پرسشنامه‌ی تحلیل سلسله مراتبی فازی در جدول زیر خلاصه شده است. تامین‌کننده‌ی اول، سوم و ششم که حداقل نمره‌ی ممکنه را کسب کردند؛ وارد مدل دو مرحله‌ای احتمالی شدند.

جدول ۴. جواب تحلیل سلسله مراتبی

معیارهای اصلی	کیفیت			عملکرد محیطی			عملکرد تحویل			عملکرد قیمتی			
	۱	۲	۳	۱	۲	۳	۱	۲	۳	۱	۲	۳	
معیارهای فرعی	۰/۵۰۶	۰/۲۸۸	۰/۲۰۶	۰/۱۹۱	۰/۳۷۱	۰/۴۳۳	۰/۰۰۵	۰/۳۱۵	۰/۳۱۸	۰/۳۶۷	۰/۳۶۸	۰/۲۰	۰/۴۳۲
تامین‌کننده اول	۰/۱۸	۰/۲۳	۰/۱۵۵	۰/۲۱	۰/۲۴	۰/۲۰	۰/۱۲	۰/۱۹	۰/۱۵	۰/۲۳	۰/۲۰	۰/۱۸	۰/۲۸
تامین‌کننده دوم	۰/۲۵۷	۰/۱۰	۰/۱۸	۰/۱۰	۰/۱۳	۰/۰۹	۰/۱۶	۰/۱۰	۰/۱۷	۰/۰۹	۰/۱۴	۰/۱۸۵	۰/۱۲۵
تامین‌کننده سوم	۰/۱۸	۰/۱۵	۰/۱۷۵	۰/۱۸	۰/۲۸	۰/۱۷۵	۰/۲۱	۰/۲۳	۰/۲۰	۰/۲۶	۰/۱۹	۰/۱۹۵	۰/۲۰۹
تامین‌کننده چهارم	۰/۰۱	۰/۱۹	۰/۱۶۵	۰/۱۹	۰/۱۲۵	۰/۰۸۵	۰/۱۴	۰/۱۹	۰/۱۱	۰/۱۹	۰/۱۳	۰/۱۳	۰/۱۰
تامین‌کننده پنجم	۰/۰۹	۰/۱۶	۰/۱۵۵	۰/۱۰	۰/۰۵	۰/۱۶	۰/۲۴	۰/۱۰	۰/۱	۰/۰۳	۰/۱۵	۰/۱۳	۰/۱۱
تامین‌کننده ششم	۰/۲۸۳	۰/۱۷	۰/۱۷	۰/۲۲	۰/۱۷۵	۰/۲۹	۰/۱۳	۰/۱۹	۰/۲۷	۰/۲۰	۰/۱۹	۰/۱۸	۰/۱۷۶

با توجه به نتایج فوق تامین‌کننده اول با شماره یک تامین‌کننده سوم با شماره دو و تامین‌کننده ششم با شماره سه در ادامه مشخص می‌شوند.

۱.۴ حل مدل برنامه‌ریزی احتمالی:

مدل در سیستم کامپیوتر با CPU برابر با ۳/۰۶ GH و RAM برابر ۱G حل شد. جواب‌های مدل تحت حالت مشارکت هر سه تامین‌کننده برای هر قطعه یعنی نامعادله زیر حل شده و در پایین آمده است:

$$\sum_{k=1}^K y_k^r \leq 3, \forall r$$

جدول ۵. جواب‌های مدل

سه تامین‌کننده برای هر قطعه	
تابع هدف	۸۸۶۱۱۳۴۰۰
تعداد متغیرها	۶۳۹۵۴
تعداد ایتريشن	۲۲۸۳۰۵
مدت حل	۳۴۴۲ ثانیه
تامین‌کنندگان منتخب برای هر قطعه	
قرارداد پایه	
قطعه ۱:	اول، دوم، سوم
قطعه ۲	اول، دوم
قطعه ۳	دوم، سوم
قطعه ۴	اول، دوم
قطعه ۵	اول، دوم
قطعه ۶	اول، دوم
قطعه ۷	اول، دوم، سوم
قطعه ۸	اول، دوم، سوم
قطعه ۹	دوم، سوم
قطعه ۱۰	اول
قطعه ۱۱	دوم
قطعه ۱۲	اول
قطعه ۱۳	اول، دوم، سوم
قطعه ۱۴	اول، دوم
قطعه ۱۵	اول، دوم
قطعه ۱۶	اول، دوم
قطعه ۱۷	اول، دوم
قطعه ۱۸	اول، دوم
قطعه ۱۹	اول، دوم، سوم
قرارداد مازاد	
سوم	
اول	
دوم، سوم	
اول	
دوم	
اول	
دوم	
اول، دوم	
اول	
اول، دوم	
دوم	
دوم، سوم	

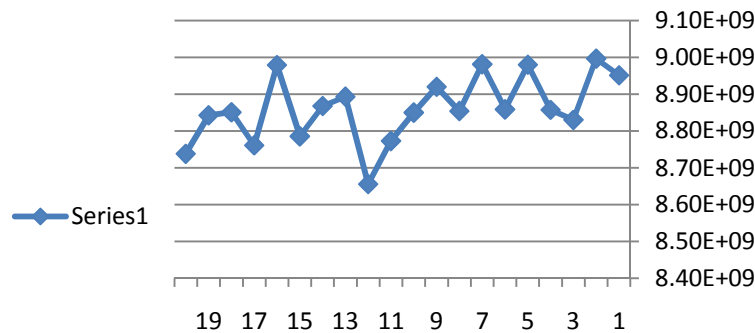
مدل استوار طراحی شده تحت دل‌تا و گاماهاى متفاوت حل شد. نتایج در جدول و شکل‌های زیر خلاصه شده است. همان‌طور که دیده می‌شود با افزایش ضریب استواری مدل (گاما) تقاضای ارضا نشده از طریق افزایش هزینه بیشتر در تابع هدف جبران و استواری مدل از لحاظ راه حل افزایش داشت به زبان ساده تغییر در تقاضای دارای عدم قطعیت پوشش داده شده است. نکته‌ی بسیار مهم مدل استوار توانایی آن در استفاده بیشتر از ظرفیت پایه است؛ یعنی در مواردی که بیش از ۰/۲۴ امکان استفاده وجود داشت این نکته صورت پذیرفت. علت ضریب بالای گاما مقیاس بزرگ داده هاست.

جدول ۶. حل مدل‌های استوار

هزینه مورد انتظار	استوار راه حل	تقاضای ارضا نشده	تعداد	گاما	دل‌تا
۸۹۱۳۲۱۶۰۰۰	۶۷۴۹۴/۲۵۱	۱۰۴۰۲	۱	۱۰۰۰۰۰	۱
۸۹۰۷۷۸۱۰۰۰	۳۵۸۸۷۹۰۵۳	۹۱۷۷	۲	۱۵۰۰۰۰	۱
۹۱۹۱۱۷۳۰۰۰	۸۳۵۸۲۲۴۱۰	۲۶۲۷	۳	۲۰۰۰۰۰	۱
۹۲۱۴۳۶۶۰۰۰	۹۷۹۵۷۵۸۲۰	۱۵۳۹	۴	۵۰۰۰۰۰	۱
۹۳۴۴۰۵۵۰۰۰	۱/۶۳۵E+۰۹	۰	۵	۱۰۰۰۰۰۰	۱

۵ نتیجه گیری و ارایه پیشنهادات

همان طور که در فوق اشاره شد انتخاب تامین کننده یکی از مهمترین تصمیماتی است که در زنجیره تامین گرفته می شود. این تصمیم دارای اثر استراتژیک بر شرکت های تولیدی است. با توجه به این نکته ابتدا تامین کنندگان با رویکرد تحلیل سلسله مراتبی فازی فیلتر گشته و تامین کنندگان منتخب وارد مدل ها شدند. نتایج نشان می دهد که با توجه با رویکرد نوین قرارداد پایه و مازاد تعداد تامین کنندگان کمتری انتخاب گردیده و با توجه به حساسیت مدل بر قطعات دارای معیوبی و دیرکرد کیفیت نیز بهبود یافته است. ذکر این نکته بسیار حایز اهمیت است که این مدل قابلیت تطابق با هر گونه عدم قطعیت در تقاضا را داراست و این عدم قطعیت منجر به غیر بهین شدن جواب بهینه نمی شود. در نمودار زیر جواب برای ۲۰ سناریو آمده است. همان طور که دیده می شود تفاوت بسیار زیادی در اثر نوسانات تقاضا در تابع هدف حاصل شده است:



شکل ۳. مقدار تابع هدف برای ۲۰ سناریو

در جدول زیر قرارداد انتخابی برای ۱۹ قطعه به دلیل حساسیت بیشتر مدل به این نوع قرارداد با توجه به عدم قطعیت در تقاضا برای هر تامین کننده تحت ۱۰ سناریو اول مشخص شده است. می توان به تفاوت بین سناریوها با توجه به نوسان تقاضا در هر سناریو توجه ویژه ای کرد. در واقع تحت هر سناریو استثنای بسیاری در قرارداد اتفاق می افتد پس می توان گفت که مدل برنامه ریزی احتمالی چند محصولی - چند دوره ای علاوه بر ارایه یک جواب بهینه را برای تمامی سناریوها مقدار هزینه ی کل واحدی نیز به دست داده است.

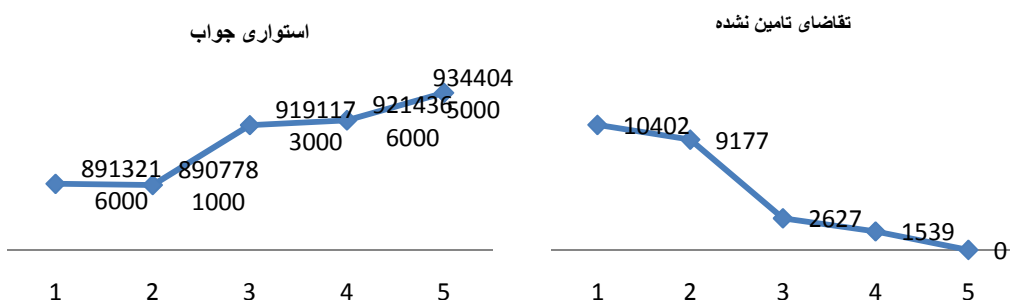
جدول ۷. قرارداد انتخابی برای ۱۰ سناریو اول (رنگ تیره تر به معنای قرارداد است)

سناریو	۱۰	۹		۸		۷		۶		۵		۴		۳		۲		۱			
تامین کننده	۳	۲	۱	۳	۲	۱	۳	۲	۱	۳	۲	۱	۳	۲	۱	۳	۲	۱	۳	۲	۱
قطعه																					
۱																					
۲																					
۳																					
۴																					
۵																					

سناریو	۱			۲			۳			۴			۵			۶			۷			۸			۹			۱۰		
تامین‌کننده	۳	۲	۱	۳	۲	۱	۳	۲	۱	۳	۲	۱	۳	۲	۱	۳	۲	۱	۳	۲	۱	۳	۲	۱	۳	۲	۱	۳	۲	۱
قطعه																														
۶																														
۷																														
۸																														
۹																														
۱۰																														
۱۱																														
۱۲																														
۱۳																														
۱۴																														
۱۵																														
۱۶																														
۱۷																														
۱۸																														
۱۹																														

۱.۵. موازنه‌ی استواری جواب و استواری مدل

برای دلتا برابر یک و گاما برابر مقادیر اشاره شده در جدول ۵ نمودارهای زیر نمایش داده شده است. به این معنا که با افزایش گاما که در واقع ضریب موازنه بین استواری مدل و استواری راه‌حل است مقادیر تقاضای ارضا نشده و استواری جواب مطابق انتظار تغییر می‌کند.



همان‌طور که بررسی شد در تحلیلی سلسله مراتبی تامین‌کنندگان شناسایی شده از نظر شاخص‌های کلیدی محیطی، عملکردی، کیفیتی و قیمت مورد بررسی قرار گرفتند. نکته بسیار مهم این است که در مدل برنامه‌ریزی احتمالی دو مرحله‌ای هم بر کیفیت محصول با دو محدودیت قطعات معیوب و دارای دیرکرد تاکید شد؛ بنابراین این رویکرد سه مرحله‌ای تاکید بسیاری بر کیفیت داشته؛ موجب کارایی کیفی خواهد شد. بنابراین مدیران ارشد سازمان‌ها می‌توانند از مدل طراحی شده در صنعت برای انتخاب تامین‌کنندگان با شرایط مطلوب چه با شاخص‌های مکنون و چه آشکار استفاده کنند.

در تحقیقات آتی می‌توان از سایر رویکردهای مدل‌سازی احتمالی استفاده کرد یا این رویکرد را با سیستم‌های فازی و یا هوش مصنوعی ترکیب و نتایج حاصل را با هم مقایسه نمود. همچنین می‌توان از رویکرد استوار نیز جهت تخصیص و تطابق با عدم قطعیت بهره گرفت.

منابع

- [۳] میرغفوری، س.ح.، طراحی مدل زنجیره عرضه صنایع لاستیک سازی ایران (مورد مطالعه: لاستیک سازی یزد)، پایان نامه دکتری، دانشگاه تربیت مدرس، ۲۵.
- [۲۱] آذر، ع.، ربیعه، م.، مدرس یزدی، م.، فطانت فرد حقیقی، م.، (۱۳۸۹). مدل ریاضی منبع یابی چند هدفه استوار- فازی رویکردی در مدیریت ریسک زنجیره ایران خودرو، پژوهش‌های مدیریت در ایران.
- [1] Peidro, D., Mula, J., Jiménez, M., Botella, M., (2010). A fuzzy linear programming based approach for tactical supply chain planning in an uncertainty environment. *European Journal of Operational Research*, 205, 65–80.
- [2] Peidro, D., Mula, J., Jiménez, M., Botella, M., (2009). Fuzzy optimization for supply chain planning under supply, demand and process uncertainties. *Fuzzy Sets and Systems*, 160, 2640–2657.
- [4] Grubic, T., Fan, I., (2010). Supply chain ontology: Review, analysis and synthesis. *Computers in Industry*, 61, 776–786.
- [5] Beale, E., (1955). On minimizing a convex function subject to linear inequalities. *Journal of the Royal Statistical Society B*, 17, 173–184.
- [6] Dantzig, G. B., (1955). Linear programming under uncertainty. *Management Science*, 1, 197–206.
- [7] MirHassani, S. A., Lucas, C., Mitra, G., Poojari, C. A., (1999). Computational solution of capacity planning model under uncertainty. *Parallel Computing Journal*, 26, 511–538.
- [8] Ahmed, S., King, A. J., Parija, G., (2000). A multi-stage stochastic integer programming approach for capacity expansion under uncertainty, School of Industrial and Systems Engineering. Georgia Institute of Technology, Atlanta, GA, USA.
- [9] Gupta, A., Maranas, C. D., (2003). Managing demand uncertainty in supply chain planning. *Computer and Chemical Engineering*, 27, 1219–1227.
- [10] Gupta, A., Maranas, C. D., McDonald, C. M., (2000). Mid-term supply chain planning under demand uncertainty: Customer demand satisfaction and inventory management. *Computers and Chemical Engineering* 24, 2613–2621.
- [11] Tsiakis, P., Shah, N., Pantelides, C. C., (2001). Design of multiechelon supply chain networks under demand uncertainty. *Industrial and Engineering Chemistry Research*, 40, 3585–3604.
- [12] Azaon, A., Brown, K. N., Tarim, S. A., Modarres, M., (2008). A multi-objective stochastic programming approach for supply chain design considering risk. *International Journal of Production Economics*, 116, 129–138.
- [13] El-Sayed, M., Afia, N., El-Kharbotly, A., (2010). A stochastic model for forward–reverse logistics network design under risk. *Computers & Industrial Engineering*, 58, 423–431.
- [14] Santoso, T., Ahmed, S., Goetschalckx, M., Shapiro, A., (2005). A stochastic programming approach for supply chain network design under uncertainty. *European Journal of Operational Research*, 167, 96–115.
- [15] Fleten, S. E., Kristoffersen, T. K., (2008). Short-term hydropower production planning by stochastic programming. *Computers & Operations Research*, 35, 2656–2671.
- [16] Bertsimas, D., Sim, M., (2004). The Price of Robustness. *Operations research*, 52(1), 35–53.
- [17] Douglas Jose´ Alem, Reinaldo Morabito, (2012), Production planning in furniture settings via robust optimization, *Computers & Operations Research*, 139–150
- [18] Yu, C., Li, H., (2000). A robust optimization model for stochastic logistic problems. *International Journal of Production Economics*, 64: 385–97.
- [19] Wagner, H., (1975). *Principles of Operations Research*. New Jersey: Prentice-Hall.
- [20] Pan, F., Nagi, R., (2010). Robust supply chain design under certain demand in agile manufacturing. *Computers & Operations Research*, 37, 668–683.

آذو موسوی، طراحی مدل احتمالی و استوار یکبارچه سه مرحله‌ای برای انتخاب تامین کننده بارو یکرد عدم قطعیت

- [22] Stephen, C. H., Leung, Sally, O. S., Tsang, W. L., Ng, Y. W., (2007). A robust optimization model for multi-site production planning problem in an uncertain environment. *European Journal of Operational Research*, 181, 224–238.
- [23] Gutierrez, G., Kouvelis, P., Kurawala, A., (1996). A robustness approach to uncapacitated network design problems. *European Journal of Operational Research*, 94, 362–76.
- [24] Mulvey, J., Vanderbei, R., Zenios, S., Robust optimization of large-scale systems. *Operations Research*, 43, 264–81.
- [25] Birge, J. R., Louveaux, F., (1997). *Introduction to stochastic programming*. Berlin: Springer-Verlag
- [26] Xu, N., Nozick, L., (2009). Modeling supplier selection and the use of option contracts for global supply chain design, *Computers & Operations Research*, 36, 2786 – 2800.