

نشریه شیلات، مجله منابع طبیعی ایران
دوره ۶۶، شماره ۸، زمستان ۱۳۹۲

۵۰۵

تاریخ دریافت: ۱۳۹۱/۹/۲۵

تاریخ پذیرش: ۱۳۹۲/۲/۱۱

مدل سازی هیدرودینامیکی و شوری خلیج گرگان به منظور استخراج فاصله اطمینان بین مزارع پرورش ماهی تحت بار آلودگی لحظه‌ای

- ❖ **آمنه یاری نسب***: دانشجوی کارشناسی ارشد گرایش محیط زیست، دانشکده مهندسی عمران و محیط زیست، دانشگاه تربیت مدرس
- ❖ **حمید طاهری شهر آئینی**: استادیار دانشکده مهندسی عمران و معماری، دانشگاه صنعتی شاهرود
- ❖ **حسن محمدخانی**: عضو هیئت علمی مؤسسه تحقیقات علوم شیلاتی ایران
- ❖ **طاهر پورصوفی**: کارشناس ارشد مرکز تحقیقات ذخایر آبزیان گرگان
- ❖ **بهروز منصوری**: کارشناس ارشد مرکز تحقیقات ذخایر آبزیان گرگان

چکیده

از مسائل مهم در ارزی پرووری تعیین فاصله اطمینان بین مزارع پرورش ماهی در شرایط اعمال آلودگی مختلف است؛ یکی از این شرایط اعمال بار آلودگی لحظه‌ای است. در چنین شرایطی باید یک فاصله اطمینان بین مزارع پرورش ماهی در هر پهنه آبی در نظر گرفت، به نحوی که آلودگی لحظه‌ای وارده به یک مزرعه به مزارع دیگر نرسد. خلیج گرگان یکی از مهم‌ترین منابع آبی همچنین، از مهم‌ترین تأمین‌کننده‌های ماهی کشور است. هدف از این تحقیق تعیین فاصله اطمینان بین مزارع پرورش ماهی در خلیج گرگان است. در این تحقیق مدل‌سازی هیدرودینامیکی و شوری خلیج به صورت دوبعدی در محیط نرم‌افزار MIKE21 انجام شد. شوری در ۱۹ ایستگاه مختلف طی ۵ ماه (تیر تا آبان ۱۳۹۰) اندازه‌گیری شد و با استفاده از این داده‌ها مدل‌های شوری و هیدرودینامیک با دقت مطلوبی کالیبره و صحت‌سنجی شدند و مقدار ضریب مانینگ و ضریب پخش رودخانه به ترتیب برابر $0/025$ متر بر ثانیه و 50 متر مربع بر ثانیه محاسبه شدند. سپس، با اعمال منبع آلودگی پایدار (شوری) به صورت نقطه‌ای در ۶ نقطه مختلف از خلیج، مدل شوری اجرا شد و با استفاده از خروجی‌های مدل میزان پیک غلظت در فواصل مختلف از منبع آلودگی محاسبه و با غلظت اولیه ناشی از بار لحظه‌ای مقایسه شد. نتایج نشان داد که ۹۹/۹ درصد آلودگی تا فاصله ۱۰۰ متری از منبع آلودگی لحظه‌ای با فرآیند ترقیق کم شده است؛ بنابراین فاصله اطمینان بین مزارع پرورش ماهی در خلیج گرگان ۱۰۰m است.

واژگان کلیدی: بار آلودگی لحظه‌ای، خلیج گرگان، فاصله اطمینان، مزارع پرورش ماهی، مدل‌سازی هیدرودینامیکی، مدل‌سازی شوری.

۱. مقدمه

یکی از مسائل مهمی که در پرورش ماهی در پهنه‌های آبی مطرح است، تعیین فاصله اطمینان لازم بین مزرعه‌های پرورش ماهی تحت بار آلودگی لحظه‌ای است. این فاصله اطمینان بدین معنی است که چنانچه یک بار آلودگی لحظه‌ای در یک مزرعه پرورش ماهی اعمال شود، حداقل فاصله مزرعه بعدی از مزرعه آلوده چقدر باشد که از آلودگی مزرعه آلوده متأثر نشود. برای مثال، چنانچه یک مزرعه پرورش ماهی از غذایی برای ماهی‌ها استفاده کند که آلوده باشد یا ظرف بنزینی در مزرعه پرورش ناگهان واژگون شود چنانچه مزارع پرورش ماهی به هم چسبیده باشند، این آلودگی می‌تواند باعث بیماری ماهیان مزرعه کناری نیز شود؛ به همین علت، باید یک فاصله اطمینان بین مزارع پرورش ماهی در هر پهنه آبی در نظر گرفت، به نحوی که آلودگی لحظه‌ای وارده به یک مزرعه به مزارع دیگر نرسد. این فاصله اطمینان به سرعت جریان آب و ضریب پخش پهنه آبی وابسته است. سرعت جریان آب از طریق مدل‌سازی هیدرودینامیک دوبعدی پهنه آبی تخمین‌زدنی است و یکی از روش‌های مناسب تخمین ضریب پخش پهنه آبی استفاده از مدل‌سازی شوری است. تاکنون مطالعات زیادی درباره مدل‌سازی هیدرودینامیکی و شوری در پهنه‌های آبی انجام شده است؛ همچنین، در مطالعات مختلفی از نرم‌افزار MIKE21 به منظور مدل‌سازی هیدرودینامیکی و شوری استفاده شده است.

بیگی برای شبیه‌سازی تأثیرات کمی-کیفی طرح‌های توسعه کشاورزی بر رودخانه کارون بازه اهواز-دارخوین از مدل MIKE11 استفاده کرد. قبل از کاربرد MIKE11 برای شبیه‌سازی، مدل برای شرایط

رودخانه واسنجی و کنترل شد و ضرایب مانینگ و پخشیدگی رودخانه در این بازه تعیین شدند؛ سپس، برای تعیین TDS رودخانه در گزینه‌های مختلف بهره‌برداری از طرح‌های توسعه، در ماه مرداد (ماه پیک مصرف)، که همچنین یکی از ماه‌های کم‌آب رودخانه است، شبیه‌سازی صورت گرفت (Beygi, 2000).

در تحقیقی، جریان‌های ناشی از جزر و مد و امواج را در خلیج هارکی نیوزیلند به کمک مدول هیدرودینامیکی MIKE 21 شبیه‌سازی کردند. در این تحقیق از الگوی باد منطقه (گلباد) استفاده شد. بر اساس نتایج، سرعت جریان حدود $30 \frac{cm}{s}$ محاسبه شد (Christian and Coney, 2001).

مندنز و همکارانش مقدار مواد مغذی موجود در آب رودخانه دللاپلاتا واقع در حد فاصل دو کشور آرژانتین و اروگوئه را با استفاده از مدل هیدرودینامیکی دوبعدی HYDROBIDII و مدل دو بعدی کیفیت آب WASP بررسی کردند. واسنجی مدل WASP با هدایت هیدرولیکی اندازه‌گیری شده در رودخانه انجام گرفت. بر طبق آنالیزهای هیدرودینامیکی در رودخانه، یک تقسیم‌بندی دوبعدی برای ارزیابی میزان انتقال آلودگی و حرکت آلودگی در هر بخش انجام شد (Menéndez et al., 2001).

در تحقیقی دیگر، با به‌دست‌آوردن توپوگرافی سطح آب و مدل‌کردن آن با مدل‌های هیدرودینامیکی و امواج مدل عددی MIKE 21، مورفولوژی ساحلی در خلیج تیگنموت انگلستان بررسی و نتایج مطالعات با تصاویر سنجنش از دور مقایسه شد (Davidson and Huntley, 2002).

فرامرز با استفاده از روش عددی همچنین، مدل MIKE11 انتقال آلودگی را به صورت زمانی و مکانی در رودخانه‌های با مقاطع مرکب بررسی کرد. در مدل

مدل‌ها روی رودخانه Burn واقع در کشور انگلستان کالیبره و صحت‌سنجی شدند؛ ضریب هم‌بستگی برای دو منطقه از رودخانه بیش از ۰/۹۰ محاسبه شد در صورتی که برای دو منطقه دیگر این مقدار بین دو عدد ۰/۵ و ۰/۶ به دست آمد (Ani et al., 2009).

زرگر و صالحی نیشابوری مدل‌های MIKE11 و SMS در شبیه‌سازی پخش و انتقال غلظت در رودخانه‌ها را مقایسه کردند. در این تحقیق مدل عددی یک‌بعدی MIKE11 با مدل‌های دوبعدی RMA2 و RMA4 نرم‌افزار SMS برای پخش و انتشار غلظت ماده ردیاب در رودخانه اتاباسکای کانادا مقایسه و مشاهده شد که استفاده از مدل‌های یک‌بعدی به جای مدل‌های دوبعدی برای شبیه‌سازی تفاوت چندانی در میزان پیک غلظت متوسط عبور از آن مقاطع ایجاد نمی‌کند، اما به علت فرضیات مورد استفاده در مدل یک بعدی نمی‌توان میزان غلظت را در هر نقطه رودخانه تعیین کرد و از لحاظ زمانی نیز نمی‌توان برآوردی دقیق از زمان گذر ابر آلودگی از هر نقطه رودخانه به دست آورد (Zargar and Salehi neyshabouri, 2010).

خلیج گرگان یکی از مهم‌ترین منابع آبی کشور و از منابع بزرگ تأمین‌کننده ماهی در کشور است؛ خلیج از لحاظ غذایی و اقتصادی از اهمیت بسیاری برخوردار است. تحقیقات انجام‌شده در خلیج گرگان حاکی از آن است که این پهنه آبی مکان مناسبی برای پرورش آبزیان مختلف است (Javani, 2012). با بررسی مطالعات انجام‌شده می‌توان قضاوت کرد که تاکنون شرایط هیدرودینامیکی و شوری در خلیج گرگان مدل‌سازی نشده است؛ بنابراین، پر واضح است که تخمین فاصله اطمینان بین مزارع پرورش ماهی که لازمه آن مدل‌سازی هیدرودینامیکی و شوری است در این خلیج انجام نشده است.

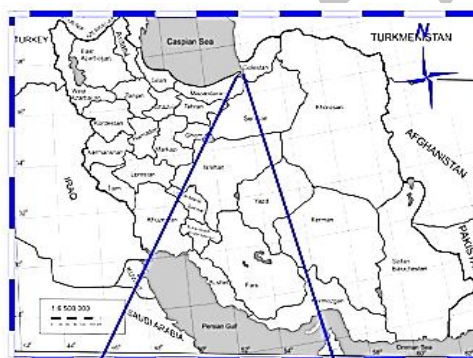
عددی، معادله یک‌بعدی انتقال-انتشار آلودگی با روش تفاضل محدود منقطع شد. سپس، از طریق روش‌های ضمنی غلظت مواد آلوده‌کننده به صورت مکانی و زمانی به دست آمد. در این تحقیق نخست، با استفاده از روش دوبعدی شیونونایت پارامترهای هیدرولیکی جریان و توزیع عرضی سرعت برای مقطع فرضی آکرز به دست آمد. سپس، با به‌کارگیری این پارامترها مقدار ضریب انتشار طولی با استفاده از روابط موجود تعیین شد. نتایج مدل تهیه‌شده با نتایج روش تحلیلی حل معادله انتقال-انتشار برای شرایط مرزی و اولیه معین همچنین، با مدل MIKE مقایسه شد (Faramarz, 2004).

در تحقیقی با استفاده از مدول هیدرودینامیکی نرم‌افزار MIKE21، به شبیه‌سازی جریان‌های جزر و مدی در خلیج کاجه واقع در جنوب غربی هندوستان پرداختند. نتایج واسنجی مدل نشان داد که ضریب اصطکاک باد برابر با ۰/۰۰۲۶، عدد مانینگ $\frac{m^{1/3}}{s}$ ۳۸ و لزجت چرخشی $\frac{m^2}{s}$ ۰/۵ است (Babu et al., 2005).

در تحقیقی مدل دوبعدی هیدرودینامیکی MIKE21 و معادله‌های واکنش-انتقال پارامترهای کربن، نیتروژن، اکسیژن و سیلیس را به کار بردند و در امتداد رودخانه-خور-دریا وضعیت هیدرودینامیک جریان و پارامترهای کیفی را بررسی کردند. قسمت مورد مطالعه تحت تأثیر فعالیت‌های انسان قرار داشته که فاضلاب اولیه و ثانویه به این بخش وارد شده است. از طرفی توانسته‌اند به کمک مدل‌سازی راهکاری را به کار برند که مقدار نیتروژن ورودی را بیش از ۵۵ درصد کاهش دهند (Vanderborcht et al., 2006).

Ani و همکارانش از دو مدل ریاضی برای نحوه پخش و جابه‌جایی آلاینده استفاده کردند. این

شرقی خلیج است که خلیج را به دریای خزر متصل می‌کند. طول متوسط منطقه در حدود ۴۰ کیلومتر و عرض متوسط آن در حدود ۱۰ کیلومتر است. مختصات جغرافیایی خلیج از $53^{\circ} 25'$ تا $54^{\circ} 02'$ شرقی و از $36^{\circ} 46'$ تا $36^{\circ} 54'$ شمالی است. بخشی از این خلیج در استان گلستان و بخش دیگر آن در استان مازندران واقع شده است. ایستگاه آشوراده یگانه ایستگاه ترازسنجی این خلیج است که در آن، با استفاده از ترازسنج دیجیتالی، تراز آب هر ۶۰ دقیقه یک بار برداشت می‌شود. در شکل ۱ منطقه مورد مطالعه همچنین، موقعیت ایستگاه ترازسنجی آشوراده نشان داده شده است.



شکل ۱. منطقه مورد مطالعه و موقعیت ایستگاه ترازسنجی آشوراده

کارهای هیدرودینامیکی است، آن را توسعه داده است. این نرم‌افزار قابلیت مدل‌سازی هیدرودینامیکی به صورت موج سینماتیکی، پخشنده و کاملاً دینامیکی را دارد. در این مدل فرض می‌شود که در

بنابراین، هدف از این مطالعه مدل‌سازی هیدرودینامیکی و شوری دوبعدی در خلیج گرگان و محاسبه فاصله اطمینان بین مزارع پرورش ماهی در این خلیج است.

۲. مواد و روش‌ها

۱.۲. منطقه مطالعاتی

خلیج گرگان با وسعتی حدود ۴۵۰ کیلومتر مربع، در جنوب شرقی دریای خزر واقع شده است و بزرگ‌ترین خلیج کرانه خزر به شمار می‌آید که یگانه مرز باز این خلیج مرز آشوراده در قسمت شمال

۲.۲. معادلات حاکم در نرم‌افزار MIKE21

MIKE21 یک مدل دوبعدی (طولی و عرضی) است که مؤسسه هیدرولیکی دانمارک (DHI)، که یکی از مهم‌ترین و مطرح‌ترین مؤسسات تحقیقاتی دنیا در زمینه

گسسته‌سازی به روش تفاضل محدود برای معادلات پیوستگی، اندازه حرکت و مدل شوری بر اساس معادله انتقال و پخش کار می‌کند.

بنابراین، در این مطالعه، با توجه به قابلیت‌های مدل MIKE21، از این مدل برای شبیه‌سازی هیدرودینامیک و شوری همچنین، محاسبه فاصله اطمینان بین مزارع پرورش ماهی استفاده شده است. معادلات حاکم در مدل هیدرودینامیک و شوری در جدول ۱ ارائه شده است. پارامترهای مورد استفاده در روابط هیدرودینامیک و شوری در جدول ۲ ارائه شده‌اند.

بعد قائم تغییرات وجود ندارد؛ به همین علت، برای خلیج گرگان که میزان عمق آب نسبت به سطح آن بسیار کوچک است، این فرض معقول و مناسب به نظر می‌رسد. از طرفی از قابلیت‌های ویژه معرفی شده برای نرم‌افزار MIKE21 می‌توان به قابلیت مدل‌سازی شوری در خلیج‌ها و خورها یا مدل‌سازی فرآیند Transport (TM) اشاره کرد. چنانچه مدل هیدرودینامیکی با MIKE21 ایجاد شود، به‌سادگی می‌توان از مدل هیدرودینامیکی ساخته‌شده در مدل‌سازی شوری استفاده کرد.

مدل هیدرودینامیک MIKE21 بر اساس روش

جدول ۱. معادلات هیدرودینامیکی و شوری حاکم بر مدل MIKE21

معادله	فرمول
پیوستگی	$\frac{\partial \zeta}{\partial t} + \frac{\partial p}{\partial x} + \frac{\partial q}{\partial y} = \frac{\partial d}{\partial t}$
اندازه حرکت در جهت x	$\frac{\partial p}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{p^2}{h} \right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{pq}{h} \right) + gh \frac{\partial \text{EBBED Equation.3}}{\partial x} + gp \sqrt{\frac{p^2 + q^2}{c^2 h^2}} - \left[E_x \frac{\partial^2 p}{\partial x^2} + E_y \frac{\partial^2 p}{\partial y^2} \right] - \Omega q = 0$
اندازه حرکت در جهت y	$\frac{\partial p}{\partial t} + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{p^2}{h} \right) + \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{pq}{h} \right) + gh \frac{\partial \text{EBBED Equation.3}}{\partial y} + gp \sqrt{\frac{p^2 + q^2}{c^2 h^2}} - \left[E_x \frac{\partial^2 p}{\partial y^2} + E_y \frac{\partial^2 p}{\partial x^2} \right] - \Omega q = 0$
انتقال و پخش	$\frac{\partial}{\partial t} (hc) + \frac{\partial}{\partial x} (uhc) + \frac{\partial}{\partial y} (vhc) - \frac{\partial}{\partial x} \left(h \cdot Dx \frac{\partial c}{\partial x} \right) - \frac{\partial}{\partial y} \left(h \cdot Dy \frac{\partial c}{\partial y} \right) - Qs(cs - c) - S_c = 0$

جدول ۲. پارامترهای مورد استفاده در معادلات حاکم در مدل MIKE21

علامت پارامتر	تعریف پارامتر	علامت پارامتر	تعریف پارامتر
Dx	ضریب نفوذ در جهت	h	عمق آب
Dy	ضریب نفوذ در جهت	$\zeta(x, y, t)$	ارتفاع سطح آب
S _c	منبع آلودگی	$d(x, y, t)$	تغییرات زمانی عمق آب
E	ضریب ویسکوزیته	v	سرعت در جهت y
C	ضریب شزی	u	سرعت در جهت x
Ω	پارامتر کوریولیس	$p, q(x, y, t)$	چگالی‌های شار در جهت‌های x و y
g	ثابت گرانشی	t	زمان

۳.۲. الگوریتم تحقیق

با توجه به در دسترس بودن کل اطلاعات مورد نیاز مدل‌سازی برای یک دوره ۵ ماهه (تیر تا آبان ۱۳۹۰)، این بازه ۵ ماهه به منظور انجام دادن مدل‌سازی‌ها در نظر گرفته شد. الگوریتم تحقیق در شکل ۲ آورده شده است. در ادامه، مراحل نمایش داده‌شده در شکل ۲ به اختصار تشریح می‌شود.

۱. برای دستیابی به اطلاعات مرز آب، داغاب و عمق آب خلیج گرگان، به منظور انجام دادن مدل‌سازی، به عملیات هیدروگرافی و نقشه‌برداری میدانی در منطقه مطالعاتی اقدام شد که کامل‌ترین اطلاعات موجود در این زمینه است. برداشت نقاط مرز آب و داغاب با دو دوربین نیوو و توتال استیشن و یک دستگاه GPS دستی صورت گرفت؛ سطح مبنای استفاده‌شده برای تمامی نقاط برداشت‌شده در عملیات نقشه‌برداری زمینی و هیدروگرافی، BM ترازبایی دقیق سازمان نقشه‌برداری است که تراز مبنای آن برابر ۲۳/۳۲۶- متر از سطح دریاهای آزاد

است (Yarinasab, 2012).

۲. اطلاعات و داده‌های ورودی مدل شامل موارد زیر است:

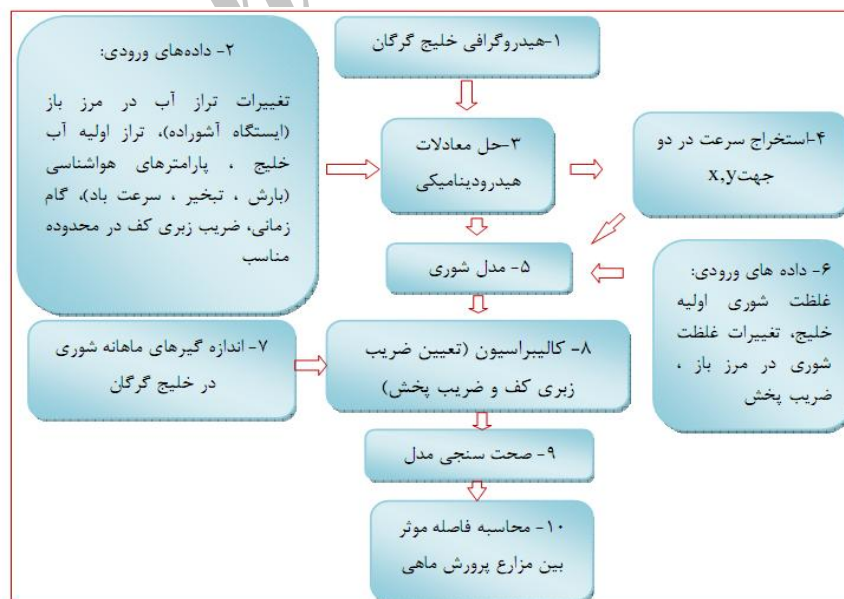
- تغییرات زمانی تراز آب مرز باز خلیج گرگان در ۵ ماه از سال ۱۳۹۰ (تیر تا آبان) که با ترازسنج دیجیتال ایستگاه آشوراده هر ۶۰ دقیقه برداشت می‌شود؛

- تغییرات زمانی باد به صورت ۶ ساعته از ایستگاه سینوپتیک بندر ترکمن به علت نزدیک بودن به خلیج برداشت شد؛

- تغییرات زمانی بارش مؤثر (تفاضل بارندگی و تبخیر) به صورت متوسط روزانه از اطلاعات ایستگاه تبخیر و باران‌سنجی مجاور دریاچه برداشت شد؛

- در این مطالعه از اثر موج در ایجاد جریان صرف نظر شده است (اختلاف تراز آب در خلیج ناچیز است)؛

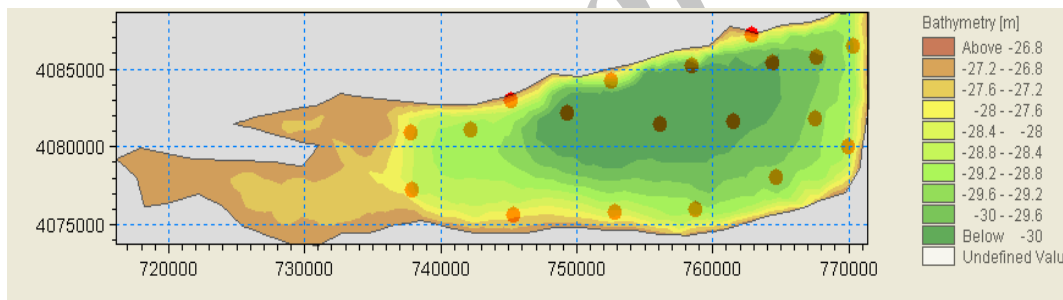
- گام زمانی اجرای مدل ۳۶۰۰ ثانیه در نظر گرفته شد که متناسب با عدد کورانت ۰/۸ است.



شکل ۲. الگوریتم تحقیق

گرفته می‌شود. در این تحقیق مقدار شوری در لحظه آغاز مدل‌سازی به منزله شرایط اولیه شوری برابر psu ۱۰/۴۵ و شرایط مرزی شوری که شامل اطلاعات شوری ماهانه ایستگاه آشوراده (مرز باز) در محدوده زمانی تیر- آبان ۱۳۹۰ است به مدل معرفی شده است.

۷. برای عملیات کالیبراسیون و صحت‌سنجی به یک سری مقادیر واقعی از پارامتر شوری در مدت مدل‌سازی نیاز است که این اطلاعات از اندازه‌گیری ماهانه پارامتر شوری در ۱۹ ایستگاه مختلف درون خلیج گرگان حاصل شده است. در شکل ۳ موقعیت مکانی ۱۹ ایستگاه درون خلیج نشان داده شده است.



شکل ۳. موقعیت مکانی ۱۹ ایستگاه اندازه‌گیری شوری در خلیج گرگان

می‌شود. برای عملیات کالیبراسیون از اطلاعات شوری ۱۹ ایستگاه خلیج در ۳ ماه از سال ۱۳۹۰ (تیر تا شهریور) استفاده شد.

۹. در این مرحله بعد از کالیبره کردن مدل هیدرودینامیکی و شوری، به صحت‌سنجی مدل‌ها اقدام می‌شود. برای صحت‌سنجی از اطلاعات شوری ۱۹ ایستگاه در ۲ ماه از سال ۱۳۹۰ (مهر و آبان) استفاده شد. پس از صحت‌سنجی مدل‌ها، مقادیر بهینه ضریب مانینگ و ضریب پخش خلیج گرگان تعیین می‌شود.

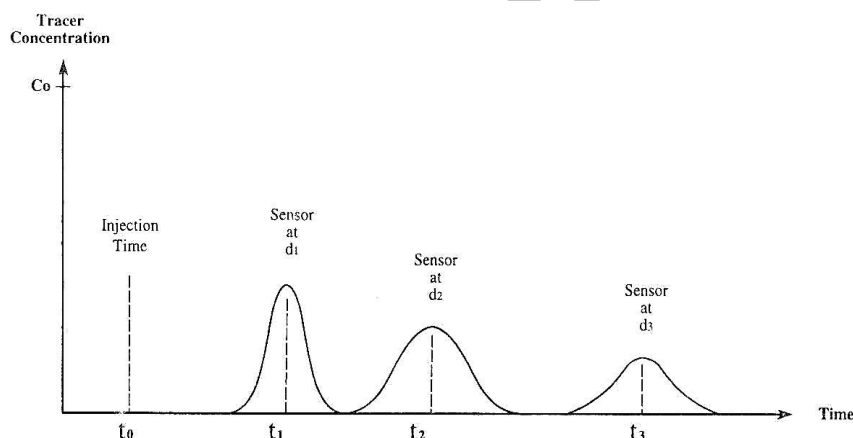
۳ و ۴. پس از ایجاد فایل اطلاعات ورودی و وارد کردن آنها به مدل هیدرودینامیکی به همراه یک ضریب مانینگ، سرعت جریان آب در دو جهت x,y استخراج شد.

۵ و ۶. مدل هیدرودینامیکی پایه مدل شوری است؛ بنابراین، مدل هیدرودینامیکی به همراه یک ضریب مانینگ به منزله حدس اولیه به مدل شوری معرفی می‌شود. در این مرحله فایل پارامترهای شوری ایجاد می‌شود. مهم‌ترین بخش‌هایی که باید در این مرحله معرفی شوند: شرایط اولیه شوری، شرایط مرزی شوری، نرخ تجزیه و مقادیر ضریب پخش است. باید این مقادیر به نرم‌افزار معرفی شوند. چون شوری ماده‌ای پایدار است، نرخ تجزیه صفر در نظر

۸. در این مرحله باید عملیات کالیبراسیون مدل هیدرودینامیکی و شوری انجام شود و مقدار بهینه ضریب مانینگ و ضریب پخش برای خلیج گرگان تعیین شود. طی عملیات کالیبراسیون، مدل‌سازی هیدرودینامیکی و شوری به ازای مقادیر مختلف ضریب مانینگ در محدوده ۰/۰۲ - ۰/۰۲۵ و ضریب پخش در محدوده ۱۰۰-۳۰ تکرار شد (DHI, 2007)؛ سپس، نتایج مدل‌سازی (سرعت آب و غلظت شوری) با مقادیر ضریب مانینگ و ضریب پخش در ۱۹ ایستگاه مختلف درون خلیج گرگان تعیین

مثلاً در زمان t_1 به پیک آلودگی به نقطه x_1 می‌رسد و هر چه زمان می‌گذرد، پلوم آلودگی به نقاط دورتری می‌رسد و پیک آلودگی نیز به سبب فرآیند پخش کاهش می‌یابد (شکل ۴). اکنون متوسط پیک غلظت در فواصل مختلف از منبع آلودگی محاسبه می‌شود. سپس، با در نظر گرفتن مقدار ۱۰۰ برای نقطه منبع آلودگی و محاسبه غلظت در فواصل مختلف نسبت به منبع، درصد آلودگی در فواصل مختلف نسبت به منبع محاسبه می‌شود. در نهایت، فاصله‌ای از منبع آلودگی که غلظت آلودگی در آن به ۹۹/۹ درصد کاهش می‌یابد، به منزله فاصله اطمینان بین مزارع تعیین می‌شود.

۱۰. در این مرحله به منظور محاسبه فاصله اطمینان بین مزرعه‌های مختلف پرورش ماهی بدترین سناریو برای آلودگی در نظر گرفته شد. بدین ترتیب که آلودگی مورد نظر همانند شوری تجزیه‌ناپذیر و ماده‌ای پایدار باشد؛ در چنین شرایطی می‌توان از مدل شوری برای بررسی رفتار آلاینده مورد نظر استفاده کرد. بنابراین، در ۶ نقطه از خلیج منبع نقطه‌ای آلودگی لحظه‌ای قرار داده شد و اطلاعات این منابع آلودگی نقطه‌ای به مدل شوری اعمال سپس، مدل اجرا شد. زمانی که یک بار لحظه‌ای به یک سیستم اعمال شود، همان طور که در شکل ۴ در حالت تک بعدی نشان داده شده است، آلودگی با فرآیند پهن رفت-پخشیدگی، در آب جابه‌جا و پخش می‌شود و



شکل ۴. نحوه جابه‌جایی و پخش یک بار آلودگی لحظه‌ای در آب به صورت تک‌بعدی

و عمق استخراج شد که در شکل ۵ ارائه شده است (Yarinasab, 2012).

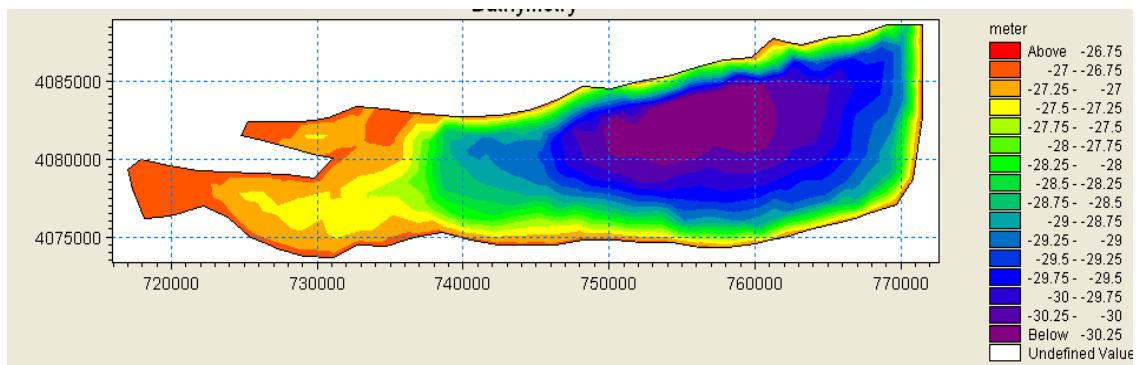
مدل‌سازی با مقادیر مختلف ضریب مانینگ و ضریب پخش انجام شد و در نهایت، با در نظر گرفتن معیارهای ارزیابی مختلف (میانگین اریبی (MBE)، میانگین خطای مطلق (MAE) و جذر میانگین مربعات خطا (RMSE))، مقادیر بهینه ضریب مانینگ و ضریب پخش در مرحله کالیبراسیون به ترتیب برابر با ۰/۰۲۵

۳. نتایج

در نتیجه عملیات هیدروگرافی و نقشه‌برداری زمینی مرز آب و داغاب خلیج گرگان با استفاده از نرم‌افزارهای ILWIS، MATLAB و Google Earth به دست آمد. در ادامه با درون‌یابی داده‌های هیدروگرافی در محیط نرم‌افزار ILWIS و وارد کردن اطلاعات به محیط نرم‌افزار MATLAB نقاط کف بستر خلیج گرگان به صورت فایلی از طول و عرض جغرافیایی

کالیبراسیون مقایسه شده است. با توجه به نتایج ارائه شده در جدول ۳ و شکل های ۵ تا ۷، به راحتی می توان قضاوت کرد که کالیبراسیون مدل به نحو مطلوبی انجام شده است.

و ۵۰ محاسبه شد. در جدول ۳ مقادیر معیارهای ارزیابی مختلف در شرایط بهینه ارائه شده است. در شکل های ۵ تا ۷ مقادیر شوری حاصل از مدل با مقادیر شوری برداشت شده از خلیج در سه ماه



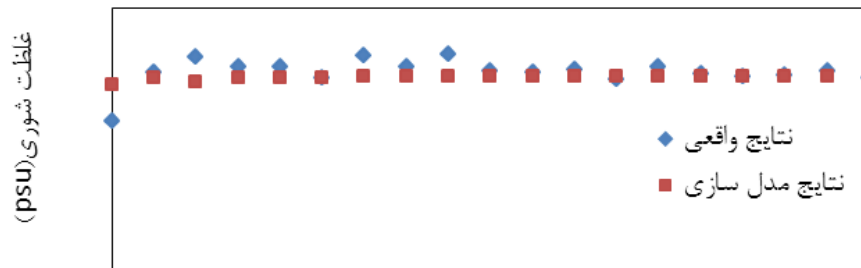
شکل ۵. اطلاعات مرز آب و تراز کف خلیج گرگان در محیط MIKE 21.

است. نتایج مناسب مرحله صحت سنجی تأیید می کند که مقادیر بهینه ضریب مانینگ و ضریب پخش خلیج به ترتیب برابر با ۰/۰۲۵ و ۵۰ است.

پس از کالیبره شدن مدل، اقدام به صحت سنجی مدل شد. نتایج مربوط به صحت سنجی در ۲ ماه (مهر و آبان) در جدول ۴ و شکل های ۸ تا ۹ ارائه شده

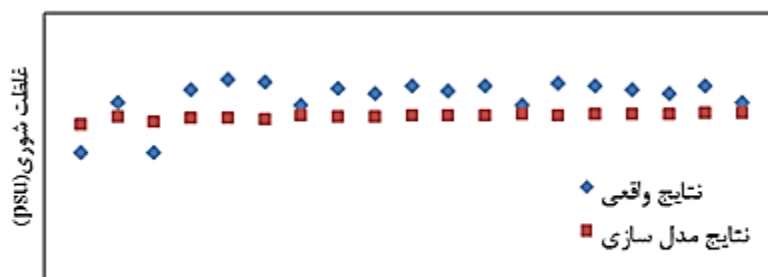
جدول ۳. مقادیر معیارهای ارزیابی مختلف در مرحله کالیبراسیون

MBE	MAE	RMSE	پارامتر
-۰/۳۲	۰/۳۲	۰/۵۱۷	n=۰/۰۲۵, D=۵۰



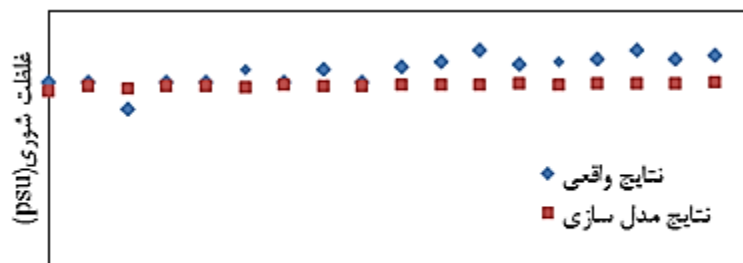
شماره ایستگاه

شکل ۶. مقادیر اندازه گیری و مدل شده غلظت شوری در ۱۹ ایستگاه در تیر ۱۳۹۰



شماره ایستگاه

شکل ۷. مقادیر اندازه‌گیری و مدل‌شده غلظت شوری در ۱۹ ایستگاه در مرداد ۱۳۹۰

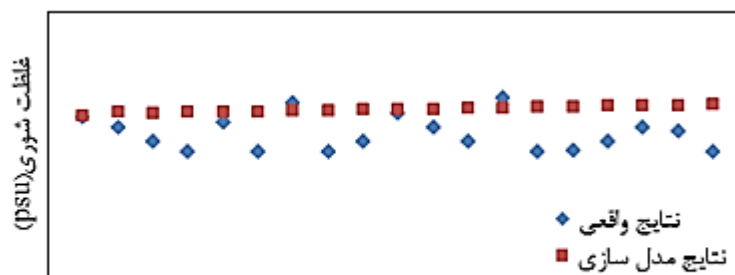


شماره ایستگاه

شکل ۸. مقادیر اندازه‌گیری و مدل‌شده غلظت شوری در ۱۹ ایستگاه در شهریور ۱۳۹۰

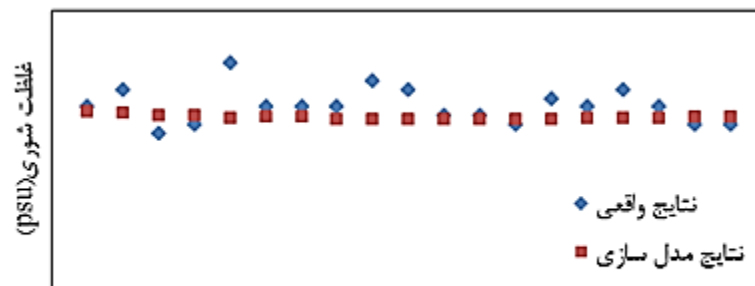
جدول ۴. مقادیر معیارهای ارزیابی مختلف در مرحله صحت‌سنجی

پارامتر	RMSE	MAE	MBE
$n=0/025, D=50$	0/29	0/12	0/12



شماره ایستگاه

شکل ۹. مقادیر اندازه‌گیری و مدل‌شده غلظت شوری در ۱۹ ایستگاه در مهر ۱۳۹۰



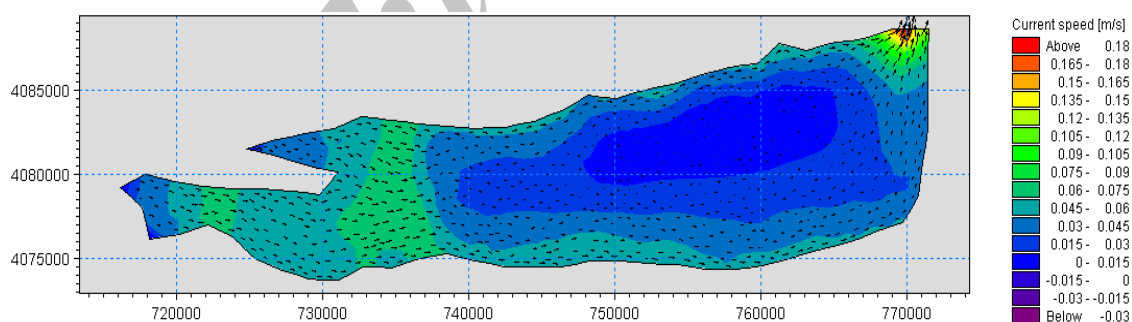
شماره ایستگاه

شکل ۱۰. مقادیر اندازه‌گیری و مدل‌شده غلظت شوری در ۱۹ ایستگاه در آبان ۱۳۹۰

حال که مدل‌های مناسب هیدرودینامیک و شوری توسعه داده شده‌اند، می‌توان سرعت جریان آب را از مدل هیدرودینامیک استخراج کرد. جدول ۵ وضعیت سرعت آب را در ۶ ماهه اول، دوم و کل سال نشان می‌دهد. در شکل ۱۱ نمونه‌ای از نتایج سرعت جریان در خلیج نمایش داده شده است.

جدول ۵. مشخصه‌های آماری سرعت جریان آب در خلیج گرگان در ۶ ماهه اول و دوم و کل سال ۱۳۹۰

دوره (ماهانه)	میانگین	واریانس	انحراف استاندارد	ضریب تغییرات	چولگی	کشیدگی
۶ ماه اول سال	۰/۰۳۳۸	۰/۰۰۰۳۷۴۵	۰/۰۱۹۴	۰/۵۷۳	۴/۴۳۸	۳۰/۱۸۰۷
۶ ماه دوم سال	۰/۰۳۸۶	۰/۰۰۰۸۱۱۵۳	۰/۰۲۸۵	۰/۷۳۸	۵/۳۰۹۷	۳۶/۸۰۲۹
۱۲ ماه	۰/۰۳۶۲	۰/۰۰۰۵۵۸۵۴	۰/۰۲۳۶	۰/۶۵۳	۵/۱۱۹۹	۳۵/۶۰۷۵



شکل ۱۱. مقدار سرعت جریان و بردار جهت جریان آب در خلیج گرگان در ۲۰ مهر ۱۳۹۰

در ۶ نقطه از خلیج، مدل شوری اجرا شد و میزان پیک غلظت در فواصل مختلف از منبع محاسبه و نسبت به غلظت اولیه ناشی از بار لحظه‌ای مقایسه شد (جدول ۶). با توجه به جدول ۶، در حدود فاصله ۱۰۰ متری از منبع آلودگی تقریباً حدود ۰/۱ درصد

در ادامه، برای اطمینان از اینکه آلودگی لحظه‌ای از مزرعه پرورش به مزرعه پرورش نرسد، می‌توان فاصله‌ای بین آنها در نظر گرفت که ۹۹/۹ درصد آلودگی ترقیق شده و کاهش یافته باشد. بدین منظور با اعمال منبع آلودگی لحظه‌ای از نوع شوری

درصد نیز کمتر خواهد شد. بدین ترتیب فاصله اطمینان بین مزارع پرورش در خلیج گرگان برای حذف اثر بار آلودگی لحظه‌ای برابر با ۱۰۰ متر در نظر گرفته می‌شود.

آلودگی باقی مانده و مابقی در خلیج ترقیق شده است. این فاصله بیانگر بدترین سناریو است، زیرا آلودگی از نوع شوری و تجزیه‌ناپذیر در نظر گرفته شده است. در صورت تجزیه‌پذیربودن آلاینده، مقدار غلظت باقی‌مانده در فاصله ۱۰۰ متری از منبع از ۰/۱

جدول ۶. ماکزیمم درصد آلودگی در فواصل مختلف نسبت به منبع آلودگی

فاصله از منبع آلودگی (متر)	ماکزیمم درصد آلودگی	فاصله از منبع آلودگی (متر)	ماکزیمم درصد آلودگی
۰	۱۰۰	۶۴	۰/۲۲
۴/۵۵	۱۳/۸۸	۷۷	۰/۱۷
۱۵/۶	۳/۳۸۵	۸۶	۰/۱۴
۲۳	۱/۸۹	۱۰۶	۰/۰۹
۳۶	۰/۶۴	۱۱۶	۰/۰۵۹
۴۶	۰/۴۵	۱۲۱	۰/۰۵۶
۵۶	۰/۲۸۵	۱۲۹	۰/۰۴۸

کند. طی مدل‌سازی‌های انجام‌شده، ضریب مانینگ بهینه خلیج گرگان برابر ۰/۰۲۵ و ضریب پخش بهینه آن ۵۰ متر مربع بر ثانیه تعیین شد.

۲. با اعمال بار آلودگی در نقاط مختلف خلیج و اجرای مدل شوری، مقدار فاصله اطمینان لازم بین مزارع پرورش ماهی در بدترین سناریوی تعریف‌شده محاسبه شد. نتایج نشان داد که در فاصله حدود ۱۰۰ متر، ۹۹/۹ درصد آلودگی لحظه‌ای ترقیق می‌یابد؛ بنابراین، فاصله اطمینان بین مزارع پرورش ماهی در خلیج گرگان برابر ۱۰۰ متر محاسبه شد.

۴. بحث و نتیجه‌گیری

۱. در این مطالعه، طی عملیات مدل‌سازی هیدرودینامیکی و شوری انجام‌شده روی خلیج گرگان، ضریب مانینگ و ضریب پخش این خلیج با استفاده از داده‌های شوری ماه‌های تیر- شهریور ۱۳۹۰ در محل ۱۹ ایستگاه کالیبره و با استفاده از داده‌های شوری ماه‌های مهر و آبان ۱۳۹۰ در همان ایستگاه‌ها صحت‌سنجی شد. نتایج مدل‌سازی نشان داد که مدل MIKE21 می‌تواند با دقت مطلوبی شرایط هیدرودینامیکی و شوری خلیج گرگان را شبیه‌سازی

References

- [1]. Ani, E., Wallis, S., Kraslawski, A. and Agachi, P. S. 2009. Development, calibration and evaluation of two mathematical models for pollutant transport in a small river. *Journal of Environmental Modelling & Software* 24, 1139–1152.
- [2]. Babu, M.T., Vethamony, P., Ehrlich D., 2005. Modelling tide-driven currents and residual eddies in the Gulf of Kachchh and their seasonal variability A marine environmental planning perspective. *Ecol Model* 184, 299- 312.
- [3]. Beygi, M., 2000. Simulate the effects of quantitative-qualitative agricultural development designs on Karoon river (Ahvaz-Darkhoein), MSc Thesis, Faculty of Agriculture, Shahid Chamran University of Ahvaz, 152p. In persian.
- [4]. Christian, C.D., Coney, P. A., 2001. Department of Civil and Resource Engineering, University of Auckland, New Zealand.
- [5]. DHI, 2007. MIKE 21 Reference Manual, DHI Software.
- [6]. Faramarz, M., 1D mathematical model of pollution transport in composite channels, MSc Thesis, Hydraulic Structures department, Faculty of Agriculture, Tarbiat Modares University, Tehran, Iran. In persian
- [7]. Huntley, D.A., Davidson, A.D., 2002. Modelling water surface topography at a complex inlet system teingmouth. *Journal of Coastal Res* 36, 675-685.
- [8]. Javani, A., 2012. Spatial modeling of different pollution in Gorgan gulf, MSc Thesis. Faculty of Civil and Environmental Engineering, Tarbiat Modares University. Tehran, Iran, 116p. In Persian.
- [9]. Menéndez, A. N., Natale, P. and Jaime, O. 2002. Nutrient balance in the Río dela Plata River using mathematical modeling .5th International Conference HydroInformatics, Cardiff, UK.
- [10]. Vanderborght, J.P., Folmer, I.M., Aguilera, D.R., Uhrenholdt, T., Regnier P., 2007. Reactive-transport modelling of C, N, and O₂ in a river–estuarine–coastal zone system: Application to the Scheldt estuary. *Marine Chemistry* 106, 92-110.
- [11]. Yarinassab, A., 2012. Water quality modeling of Gorgan bay, Ms thesis. MSc Thesis. Faculty of Civil and Environmental Engineering, Tarbiat Modares University Tehran, Iran, 106p. In persian
- [12]. Yarinassab, A., Taheri Shahraini, H., Mohammadkhani, H., Amini, K., 2012. Retrieval of the boundary and area of Gorgan bay using IRS1D images. 1st Wetland Management and Engineering Conference. Tehran, Iran. In Persian.
- [13]. Yarinassab, A., Taheri Shahraini, H., Mohammadkhani, H., Pour sufi, T., 2012. Derivation of the Gorgan bay volumetric model from bathymetry data. 1st Wetland Management and Engineering Conference. Tehran, Iran. In Persian.
- [14]. Zargar, M., Salehi neyshabouri, S. A. A., Comparison between MIKE11 and SMS models for the simulation of distribution and transport of contaminants in rivers, 8th International Congress on Civil Engineering, Shiraz University. Shiraz, Iran. In Persian.