

## مروری بر مدل‌های شاخص خطر به منظور شناسایی

### و اولویت‌بندی نقاط پر حادثه

یوسف ساجد<sup>۱</sup>، غلامعلی شفافبخش<sup>۲</sup>، مرتضی باقری<sup>۳</sup>

از صفحه ۵۵ تا ۹۲

تاریخ دریافت: ۱۳۹۶/۱۱/۱۴ تاریخ پذیرش: ۱۳۹۷/۱/۲۲

#### چکیده

**زمینه و هدف:** مدل‌های «شاخص خطر» برای شناسایی و رتبه‌بندی اجزای خطرزای شبکه به کار می‌روند. در این پژوهش، مدل‌های ارائه‌شده جهت شناسایی و اولویت‌بندی نقاط پر حادثه در داخل و خارج کشور بررسی و به نقاط قوت و ضعف آن‌ها پرداخته شده است. هدف از بررسی این مدل‌ها، رسیدن به روش‌های جامع برای شناسایی و اولویت‌بندی نقاط پر حادثه جاده‌های برون‌شهری است. **روش:** در این پژوهش، مدل‌های ارائه‌شده جهت شناسایی و اولویت‌بندی نقاط پر حادثه و مؤلفه‌ها و شرایط و روش مورداستفاده در هر یک بررسی شده و به خلأهای موجود در این خصوص پرداخته شده است. در اصل، این یک پژوهش مروری - مقایسه‌ای مدل‌های به کاررفته از سال ۱۹۵۰ میلادی تاکنون است و روند تکاملی آن را نشان می‌دهد.

**یافته‌ها:** به‌عنوان یک یافته کلی، با استفاده از روش‌های آنالیز چندمتغیره (از لحاظ تعداد و شدت تصادفات) و مدل‌های بیزین تجربی و کامل و دخیل کردن بیشتر مؤلفه‌های ترافیکی و هندسی، انعطاف‌پذیری و قابلیت تعمیم مدل‌های جدید توسعه‌یافته با رویکرد استفاده از ابزار پتانسیل خطر به‌جای خطرات ثبت‌شده می‌توان به راهکارهای پیشگیرانه برای وقوع تصادفات دست یافت.

**نتیجه‌گیری:** بر اساس مرور مطالعات انجام‌شده و پیشرفت‌های حاصل‌شده در روش‌های برداشت و ثبت اطلاعات تصادفات و مسیرها می‌توان مدل‌های دقیق‌تری بر مبنای روش ریسک - مدل به‌منظور شناسایی و اولویت‌بندی نقاط پر حادثه ارائه نمود؛ و بهتر است از روش‌های آنالیز چندمتغیره که در آن، تعداد تصادفات بر اساس شدت تصادفات (فوتی، جرحی، خسارتی و...) دسته‌بندی می‌شوند، استفاده نمود و صرفاً به ضرایب شدت تصادفات و رده عملکردی راه اکتفا نمود.

**کلیدواژه‌ها:** شاخص خطر، تعداد تصادفات، شدت تصادفات، نقاط پر حادثه، مدل‌های ریسک.

۱. دانشجوی دکتری، گروه راه و ترابری، دانشکده عمران، دانشگاه سمنان، ایران، Yousefsajed@semnan.ac.ir

۲. استاد گروه راه و ترابری دانشکده عمران، دانشگاه سمنان، ایران، (نویسنده مسئول)، Ghshafabakhsh@semnan.ac.ir

۳. استادیار، دانشگاه علم و صنعت، تهران، ایران، Morteza.bagheri@iust.ac.ir

## مقدمه

هزینه‌های گزاف اجتماعی و اقتصادی تصادفات جاده‌ای و آثار کوبنده فیزیکی و روانی آن روی افراد و جوامع، این روزها یکی از مهم‌ترین موضوعات پژوهش‌های علمی است. این اهمیت برای کشورهای در حال توسعه به مراتب بیشتر است؛ زیرا تعداد تصادفات جاده‌ای در کشورهای مزبور در حال افزایش بوده و هزینه‌های مستقیم و غیرمستقیم آن نیز در مقایسه با کشورهای توسعه‌یافته بیشتر است. آمار مربوط به مرگ‌ومیر نشان می‌دهد که تصادفات جاده‌ای حتی در کشورهای توسعه‌یافته صنعتی در صدر علل مرگ‌ومیر بوده و خصوصاً در رده سنی ۱۵ تا ۲۵ بیش از هر عامل دیگری باعث تلفات مردم می‌شود (آیتی، ۱۳۷۱).

طبق برآورد بانک جهانی، هر ساله در کشورهای در حال توسعه ۳۵۰۰۰۰ نفر در تصادفات ترافیکی کشته می‌شوند. خسارت ناشی از تصادفات ترافیکی هر ساله در کشورهای در حال توسعه، ۱/۴ تا ۲ میلیارد دلار برآورد می‌شود که معادل ۱ تا ۲ درصد از تولید ناخالص ملی<sup>۱</sup> (GNP) این کشورها می‌باشد (ردریگر، ۲۰۰۸)؛ در حالی که طبق پژوهش‌های صورت گرفته در ایران، این هزینه بالغ بر ۳ درصد تولید ناخالص ملی است (آیتی، ۱۳۷۱). مطالعات انجام شده نشان می‌دهد که تعداد کشته‌های حوادث رانندگی در ایران بسیار بالاتر از کشورهایمانند آلمان، انگلستان و فرانسه است و این در حالی است که تعداد وسیله نقلیه و کیلومتر طی شده در آن کشورها بیش از ده برابر ایران است. به‌طور کلی، مطالعات تحلیلی تصادفات نشان می‌دهد که با رعایت مقررات رانندگی در جاده از سوی رانندگان، اصلاح محورهای حادثه‌خیز و بازسازی ناوگان فرسوده، می‌توان تا میزان قابل توجهی از حوادث ناگوار جلوگیری کرد (سالنامه آماری، دفتر آمار سازمان حمل و نقل و پایانه‌های کشور، ۱۳۸۹).

به‌منظور بررسی وضعیت ایمنی راه‌ها، در برخی مطالعات، مفهومی به نام شاخص

1. Gross National Product

خطر<sup>۱</sup> و در برخی دیگر، مفهومی تحت عنوان شاخص ایمنی<sup>۲</sup> مطرح شده است که معیارهایی در اولویت بندی رفع نقاط حادثه خیز و ابزاری جهت مدل سازی و پیش بینی تصادفات به شمار می روند. حال سؤال اصلی اینجاست که آیا:

۷ مدل های میکروسکوپیکی ایمنی برای استفاده در سطح شبکه و در جهت اتخاذ تصمیم گیری های کلان، توانایی لازم را دارند؟

۷ مدل های ماکروسکوپیکی موجود می توانند وضعیت واقعی موجود در سطح شبکه را تحلیل کنند؟

با وجود پیشرفت های به دست آمده، لزوم مطالعه بیشتر روی شاخص ها و مدل های موجود بیش از پیش احساس می شود. همان طور که کیفیت مدل های موجود با مدل های گذشته قابل مقایسه نیست، می توان با مطالعه دقیق تر این مدل ها به نقطه ایدئال مطالعات ایمنی نزدیک تر شد. در ادامه، مطالعاتی که در زمینه تخمین دو شاخص مذکور، شاخص تصادفات و مؤلفه های اثرگذار بر تصادفات جاده ای و ایمنی راه ها صورت گرفته، در دو بخش مطالعات داخل کشور و مطالعات سایر کشورها آورده شده است. با توجه به مطالب ذکر شده، به سادگی می توان به اهمیت مبحث ایمنی جاده ها و تأثیر قابل توجه آن بر روی مؤلفه های کلان زندگی فردی و اجتماعی پی برد. در واقع تصادفات می تواند به عنوان شاخص مهمی در ارزیابی و سنجش کیفیت زندگی در جوامع مختلف در نظر گرفته شود. در نتیجه از طریق بهبود وضعیت ایمنی در جاده ها از یک سو می توان سطح سلامت اجتماعی و جایگاه یک اجتماع خاص را در مقایسه با جامعه بین المللی ترقی بخشید و از سویی دیگر با کاهش هزینه های تحمیلی که شامل هزینه های مستقیم و غیرمستقیم هستند، قدمی بزرگ در جهت توسعه اقتصادی برداشت و جامعه را به سمت یک جامعه توسعه یافته ایدئال سوق داد. برای نیل به این

1. Hazard Index

2. Safety Index

هدف، با توجه به نقش برجسته و غیرقابل انکار پژوهش‌ها، باید نگاه ویژه‌ای به این بخش وجود داشته باشد و این، حجم قابل توجه فعالیت‌های انجام‌شده در این زمینه را توجیه می‌کند.

نظر به اینکه در پژوهش‌های انجام‌شده، وابستگی بیش از حد به داده‌های سال‌های گذشته ملاحظه می‌شود و همه عوامل و مؤلفه‌ها، خصوصاً مؤلفه‌های رفتاری که برای جوامع مختلف از جمله ایران متفاوت با سایر جوامع بوده و نقش ارزنده در بروز خطرات بالقوه داشته و باوجود نقاط و یا مقاطع خطرزا (به‌عنوان علل تامه تصادف)، در یک لحظه‌آنی تبدیل به یک خطر بالفعل می‌شوند، منظور نشده‌اند؛ بنابراین تا رسیدن به نقطه ایدئال در بحث ایمنی جاده‌ها، به‌خصوص در ایران، فاصله زیادی وجود دارد. ازاین‌رو لزوم انجام مطالعات بیشتر و جامع‌تر در جهت برطرف کردن مشکلات پژوهش‌های قبلی و همچنین ارائه راهکارهای جدید برای شناسایی و رفع نقاط پرحادثه، بر اساس مؤلفه‌های ترافیکی و هندسی مسیر و محل وقوع تصادفات، بیش‌ازپیش احساس می‌شود.

### پیشینه پژوهش

مدل‌های ایمنی راه به سه دسته ماکروسکوپی<sup>۱</sup> (کلی)، میکروسکوپی<sup>۲</sup> (جزئی) و مازوسکوپی<sup>۳</sup> (جزئی و کلی) تقسیم می‌شوند که هرکدام از آنها می‌تواند به‌صورت مدل‌های توضیحی یا پیش‌بینی باشند. در ادامه، مطالعات موجود در این زمینه جمع‌آوری شده‌اند. پژوهشگران داخلی در دانشگاه‌های معتبر کشور از سال ۱۳۸۰ تاکنون مطالعات مختلفی داشته‌اند که در این بخش به اهم آنها و نتایج به‌دست‌آمده اشاره می‌گردد.

1. Macroscopic  
 2. Microscopic  
 3. Mesoscopic

آنالیز تصادفات از موضوعات مهم در مطالعات حمل و نقل می باشد. در پژوهشی، برای تعریف شاخص خطر راه به عنوان یک فاکتور مهم در مطالعات ایمنی راه‌ها، از تخلفات ترافیکی رانندگان جهت تعیین نقش عامل انسانی در شاخص خطر بالقوه راه استفاده شده است. در پژوهش مذکور، ابتدا با بررسی آمار و علل سوانح جاده‌ای از بین تخلفات رانندگی ثبت شده در محورها، تخلفات مهم و حادثه‌ساز انتخاب شده‌اند؛ از طرف دیگر، با بررسی تصادفات در فاصله زمانی موردنظر، تصادفات بر اساس شدت (خسارتی، جرحی و فوتی) و بازه زمانی یک‌ماهه استخراج و با استفاده از ضرایب معادل‌سازی مناسب، شاخص خطر راه بر اساس آن‌ها ساخته شده است. پس از آن با روش مدل‌سازی آماری اقدام به ساخت انواع مدل‌های خطی و غیرخطی گردیده و مدل بهینه از بین آن‌ها انتخاب شده و با استفاده از آزمون استیودنت، دو نمونه وابسته (زوج شده) مورد اعتبارسنجی قرار گرفته است. نتایج مطالعه مذکور نشان داد که تخلفات عدم رعایت فاصله طولی، سبقت غیرمجاز و سرعت غیرمجاز به ترتیب بیشترین تأثیر را در افزایش شاخص خطر بالقوه راه دارند (افندی‌زاده، ۱۳۹۳).

در مقاله‌ای نیز به بررسی تأثیرات شاخص‌های ایمنی راه‌های برون‌شهری و اولویت‌بندی آن‌ها بر اساس میزان تأثیر آن‌ها بر شدت و تعداد تصادفات پرداخته شده است. در این راستا، نویسنده، ابتدا شاخص‌های ایمنی راه‌های برون‌شهری ایران و تعدادی از کشورهای دیگر را بررسی کرده و با مدنظر قراردادن شرایط ایران، مهم‌ترین آن‌ها را انتخاب نموده است. در گام بعدی، برگه‌های نظرسنجی به صورت پرسش‌نامه‌ای جهت آگاهی یافتن از نظر کارشناسان در مقایسه اولویت شاخص‌های انتخاب شده از دو زاویه دید شدت و تعداد تصادفات تهیه شده و سپس برگه‌های نظرسنجی توسط خبرگان (کارشناسان مربوطه) جهت اولویت‌بندی این شاخص‌ها امتیازدهی شده است. در ادامه، با استفاده از نتایج استخراج شده از برگه‌های

نظرسنجی، به اولویت‌بندی شاخص‌های تأثیرگذار بر تصادفات رانندگی پرداخته شده که این امر بنا به شرایط مسئله، با استفاده از روش تاپسیس<sup>۱</sup> انجام شده است. همان‌طور که ذکر شد، در این پژوهش سعی شده که شاخص‌های ایمنی راه‌های برون‌شهری برای راه‌های ایران به درستی شناسایی و به ترتیب تأثیر آن‌ها بر نرخ و شدت تصادفات اولویت‌بندی شوند. این امر سبب می‌شود که با بودجه ثابت، بتوان گامی مؤثر در جهت نیل به راه‌هایی ایمن‌تر برداشت (ستوده‌نیا، ۱۳۹۱).

صفازاده و همکارانش با بررسی متغیرهای مؤثر بر تصادف جاده‌ای، مدلی ریاضی برای سنجش ایمنی راه‌ها ارائه کرده‌اند. در این مقاله، با بررسی مؤلفه‌های مؤثر بر تصادفات جاده‌ای و جمع‌آوری اطلاعات و مطالعات میدانی در حدود ۵۸۰ کیلومتر از راه‌های اصلی کشور، مدل موردنظر ارائه شده است. روند مدل‌سازی با توجه به آمار و اطلاعات جمع‌آوری شده از مؤلفه‌های دخیل با استفاده از توابع مختلف انجام شده است. برآزش منحنی به اطلاعات و مقایسه ضرایب همبستگی مدل‌های متفاوت، مدل پواسون را مناسب نشان داد. با کالیبره کردن مدل و اعتبارسنجی داده‌های دوره زمانی ۶ ساله، مدل نهایی ارائه شده است. متغیر وابسته در این مدل به‌عنوان شاخص تصادف<sup>۲</sup> (AI)، مبین تعداد و شدت تصادف است. شاخص خطر به‌عنوان متغیر وابسته، بیانگر تصادف‌های روی داده در قطعه‌راه‌های مورد مطالعه است. با توجه به اینکه تصادفات جاده‌ای به سه نوع خسارتی، جرحی و فوتی تقسیم می‌شوند؛ لذا شاخص تصادفات معادل خسارتی مطابق رابطه (۱) به کار برده شده است. بدین ترتیب مطابق این رابطه، شاخصی به‌عنوان شاخص تصادف که هم مبین تعداد و هم مبین شدت تصادف است، تعیین شده است:

$$EDA = DA + 3ID + 12FA \quad (1)$$

1. TOPSIS  
 2. Accident Index

مؤلفه‌های به‌کاررفته در رابطه (۱) عبارتند از: EDA (تصادف خسارتی معادل)، DA (تصادف خسارتی)، ID (تصادف جرحی) و FA (تصادف فوتی).

سپس متغیر AI به‌صورت رابطه (۲) تعریف شده است:

$$AI = EDA / L \quad (2)$$

که در آن L، طول قطعه راه برحسب کیلومتر است.

سایر مؤلفه‌های موردبررسی در مقاله مذکور عبارتند از: حجم تردد ترافیک روزانه<sup>۱</sup> (ADT)، عرض روسازی سواره‌رو<sup>۲</sup> (RSW)، عرض شانه راه<sup>۳</sup> (SW)، درصد وسایل نقلیه سنگین<sup>۴</sup> (PCV)، میزان دسترسی‌ها در هر کیلومتر<sup>۵</sup> (APK)، شرایط محیط راه<sup>۶</sup> (TC)، خطر حاشیه راه<sup>۷</sup> (RH)، نوع ناحیه اطراف راه<sup>۸</sup> (ALT) و درجه راه<sup>۹</sup> (FC). یکی از معایب عمده در برخی از مدل‌های پیش‌بینی تصادفات، استفاده از متغیرهایی نظیر تعداد تصادفات رخ داده یا نرخ تصادف است و تمایزی در نوع تصادفات مشاهده نمی‌شود؛ لذا در مقاله مذکور، این نقص برطرف شده و معادل‌سازی انواع تصادفات انجام شده است تا در مدل موردنظر، هم عوامل دخیل و هم شدت تصادفات لحاظ گردد. در پژوهش مذکور، برای تحلیل از آنالیز برازش خطی چندگانه<sup>۱۰</sup> با استفاده از نرم‌افزار SPSS<sup>۱۱</sup> استفاده شده است. بر اساس تحلیل صورت گرفته، به‌جز متغیر میزان دسترسی در هر کیلومتر (APK)، سایر متغیرها از اعتبار کافی برای دامنه اطمینان ۹۰ درصد و بالاتر برخوردارند؛ لذا با حذف متغیر

1. Average Daily Traffic
2. Road Surface Width
3. Shoulder Width
4. Percentage of Commercial Vehicles
5. Access per Kilometer
6. Terrain Condition
7. Roadside Hazard
8. Area Location Type
9. Functional Class
10. Multiple Linear Regression
11. Statistical Package of Social Science

مذکور، مدل برازش در رابطه (۳) نشان داده شده است.

(۳)

$$AI = 0.01144 \times (ADT)^{2.41} + e^{(0.45 \times RH + 0.047 \times COV + 3.41 \times ALT - 0.83 \times FC - 0.203 \times RSW - 0.735 \times SW)}$$

نتایج مطالعه مذکور نشان داده است که میزان تصادفات جاده‌ای در ایران با افزایش حجم ترافیک به مقدار قابل توجهی زیاد می‌شود؛ به‌عنوان مثال، ۲۰ درصد افزایش ترافیک راه، خطر تصادف را ۵۵ درصد افزایش می‌دهد. شکل‌گیری کاربری‌های تجاری و مسکونی در حاشیه راه، خطر تصادف جاده‌ای را به شدت بیشتر می‌کند. راه‌های کوهستانی نسبت به سایر راه‌ها به شدت ناامن‌تر هستند. افزایش ۱۰ درصدی وسایل نقلیه سنگین، خطر تصادفات را ۶۰ درصد بیشتر می‌کند. تغییر درجه راه از راه‌های دوخطه به بزرگراه، ۶۰ درصد بهبود ایمنی راه‌ها را دربردارد. افزایش یک متر به عرض شانه راه و افزایش یک خط عبور به عرض راه، به ترتیب ۵۰ و ۶۰ درصد ایمنی راه‌ها را بهبود می‌بخشد (صفازاده، ۱۳۸۵: ۲۹).

نصیری و همکارانش در مقاله‌ای، روابط محاسبه شاخص خطر برای راه‌های ایران را بررسی کرده‌اند. در این مقاله پس از بحث در مورد مفاهیم پایه، تاریخچه‌ای از تکامل روابط مربوط به آن ارائه شده است. سپس مراحل دستیابی به یک رابطه جدید برای تعیین شاخص خطر تشریح شده است. ویژگی عمده عوامل و اوزان عددی به‌کاررفته در این رابطه، هماهنگی و سازگاری آن‌ها با شبکه ترافیکی ایران است که بر اساس نظرخواهی از متخصصان ترافیکی و با استفاده از روش‌های تصمیم‌گیری چندمعیاره به دست آمده‌اند. رابطه حاصل در دو بخش و با توجه به دوازده عامل مؤثر در تصادفات تنظیم گشته که ترکیبی از عوامل متعدد مؤثر در تصادف و نیز آمارهای پایه‌ای تصادفات می‌باشد و از دو بخش مجزا تشکیل شده است. اهمیت عوامل تشکیل‌دهنده نیز از طریق ضرب اوزان عددی در عوامل رابطه منعکس می‌شود. شکل کلی آن در روابط (۴) و (۵) نشان داده شده است.

$$HI = [S.P_0] \times [D.P_0] \quad (۴)$$

$$HI = \left[ \frac{N \times W_N + R \times W_R}{W_N + W_R} \right] \times \left[ \frac{\sum f_i \times W_i}{\sum W_i} \right] \quad (۵)$$

که در آن، HI: شاخص خطر اجزای شبکه برحسب عددی بین صفر تا صد، S.P<sub>0</sub>: بخش آماری رابطه (عددی بین صفر تا ده)، D.P<sub>0</sub>: بخش شناسایی رابطه (عددی بین یک تا ده)، N: نشانگر تعداد تصادفات در مدت زمانی مورد مطالعه به صورت عدد نرمالایز شده بین صفر تا ده، R: نشانگر نرخ تصادفات در مدت زمانی مورد مطالعه به صورت عدد نرمالایز شده بین صفر تا ده، f: نشانگر عامل مؤثر در تصادفات، به صورت نرمالایز شده بین یک تا ده، W<sub>i</sub>: نشانگر وزن عامل، W<sub>N</sub>: نشانگر وزن تعداد تصادفات و W<sub>R</sub>: نشانگر وزن نرخ تصادفات می باشد.

در بخش آماری رابطه مذکور سه عامل حضور دارند که عبارتند از تعداد تصادفات، نرخ تصادفات و شدت تصادفات. از بین این سه عامل، دو عامل اول به شکل مستقیم و با وزن های برابر وارد رابطه شده، ولی عامل شدت تصادفات به شکل غیرمستقیم و از طریق اعمال اثر بر تعداد خام تصادفات در رابطه منعکس گشته است. بر اساس مطالعه هزینه های تصادفات در ایران، از رابطه (۶) برای محاسبه تعداد تصادفات معادل تصادفات خسارتی استفاده شده است:

$$PDE = 11.5F_a + 4.5HI_a + 1.9LI_a + PDQ_a \quad (۶)$$

که در آن، F<sub>a</sub>: تعداد تصادفات فوتی، HI<sub>a</sub>: تعداد تصادفات جرحی شدید، LI<sub>a</sub>: تعداد تصادفات جرحی سبک و PDQ<sub>a</sub>: تعداد تصادفات خسارتی است.

در مقاله مذکور برای بخش شناسایی، به عوامل مؤثر در تصادفات توجه شده است. به این منظور، نه عامل مؤثر در تصادفات که ارتباط مستقیم با فیزیک اجزای شبکه دارند، انتخاب شدند که عبارتند از:

- عامل اول: نواقص طرح هندسی؛

- عامل دوم: نبود مسافت دید مناسب؛
- عامل سوم: نواقص شبکه چراغ‌های راهنمایی و علائم؛
- عامل چهارم: نواقص شبکه روشنایی؛
- عامل پنجم: بالابودن حجم ترافیک نسبت به ظرفیت راه؛
- عامل ششم: موانع داخل حریم راه؛
- عامل هفتم: نواقص شبکه زهکشی و لغزندگی سطح روسازی؛
- عامل هشتم: عرض کم خطوط عبور ترافیک؛ و
- عامل نهم: خرابی‌های روسازی.

نتایج نهایی اعمال روش تصمیم‌گیری چندمعیاره در جدول ۱ نشان داده شده که با مشخص شدن نشانگرهای عوامل و اوزان آن‌ها در بخش شناسایی، رابطه نهایی ارائه شده است. بر اساس نتایج به‌دست‌آمده مقاله مذکور، نحوه محاسبه نشانگرها به‌عنوان نقاط ضعف رابطه پیشنهادی به دست آمده است؛ زیرا در برخی موارد، آمار مورداستفاده برای تولید این نشانگرها توانایی انعکاس دقیق و مناسب مشکلات موجود را ندارند. مهم‌ترین نقاط قوت رابطه نیز جامعیت، هماهنگی با شرایط ایران، انعطاف‌پذیری و سادگی آن دانسته شده است (نصیری، ۱۳۸۵: ۱).

در یک پژوهش دیگر، شاخص‌های ایمنی راه‌های دوخطه بررسی و تعیین شده است. شاخص ایمنی راه‌ها به‌عنوان یک فاکتور مهم در مطالعات ایمنی راه‌ها، تصمیم‌گیری در اولویت‌بندی راه‌ها از نظر سرمایه‌گذاری، طرح اصلاح هندسی راه‌ها و تعمیر و نگهداری آن‌ها، مطالعه تصادفات و راهکارهای کاهش آن‌ها، مطالعات پژوهشی و... در نظر گرفته می‌شود. این شاخص وابسته به ترکیبی از فاکتورهای بالفعل و بالقوه مؤثر در تصادفات می‌باشد. فاکتورهای بالفعل مانند تعداد تصادفات، شدت تصادفات و... بوده و فاکتورهای بالقوه نظیر عوامل انسانی، شرایط ترافیکی، خصوصیات محیط و راه‌ها، خصوصیات وسایل نقلیه و... در نظر گرفته شدند. در

مرحله اول، به بررسی شاخص بالفعل که در حال حاضر به کار می‌رود، اقدام نموده و بر اساس تحلیل آماری هزینه‌ها، شاخص موجود اصلاح شد. فاکتورهای بالقوه بر اساس تحلیل آماری تصادفات ترافیکی و علل عوامل بروز آن‌ها مشخص گردیده و با وزن مناسب به صورت بالانس شده در تعیین شاخص ایمنی مورد استفاده قرار می‌گیرد. به دلیل نبود داده‌های کافی از میان فاکتورهای بالقوه فقط تأثیر عامل حجم ترافیک به صورت مجزا در میزان ایمنی و بروز تصادفات در راه‌ها بررسی گردید. برای این منظور، آمار بیش از چهل محور از راه‌های کشور مورد بررسی قرار گرفت و روند تغییرات تعداد و نرخ تصادفات نسبت به حجم ترافیک تعیین شد. نتایج به دست آمده از این مقاله به صورت زیر می‌باشد (حاجی حسینلو، ۱۳۸۴).

**جدول ۱. رده‌بندی نهایی عوامل بر اساس مجموع شاخص‌های سه گروه (نصیری، ۱۳۸۵: ۷)**

رتبه نهایی	شاخص نهایی	عامل مؤثر
۱	۲۵۱/۱۴	بی‌توجهی و تخلفات رانندگان
۲	۴۲۲/۱۲	نواقص طرح هندسی
۳	۲۳۹/۱۲	نقص فنی وسایل نقلیه
۴	۰۳۰/۱۲	نبود مسافت دید مناسب
۵	۶۸۵/۱۱	تداخل ترافیک وسایل نقلیه و عابران پیاده
۶	۲۰۳/۱۱	نواقص شبکه چراغ‌های راهنمایی و علائم
۷	۸۴۸/۱۰	نواقص شبکه روشنایی
۸	۶۴۷/۱۰	موانع داخل حریم راه
۹	۵۳۲/۱۰	بالابودن نسبت حجم به ظرفیت راه
۱۰	۷۵۶/۹	نواقص شبکه زهکشی و لغزندگی روسازی
۱۱	۷۲۲/۹	عرض کم خطوط عبوری ترافیک
۱۲	۳۵۹/۹	خرابی‌های روسازی

• با توجه به بررسی‌های صورت گرفته بر اساس هزینه مستقیم تصادفات، ضرایب به کاررفته در رابطه شدت تصادفات به عنوان شاخص ایمنی بالفعل در کشور با واقعیت‌های هزینه‌های تصادفات مختلف، متناسب نبوده و در مقاله مذکور اصلاح شده است که ضرایب به دست آمده در این پژوهش برای تصادفات منجر به مرگ

برابر ۱۵ و برای تصادفات جرحی برابر ۲ است. البته نتایج به‌دست‌آمده برای استان تهران می‌باشد و ارائه دقیق ضرایب برای کل کشور نیاز به مطالعات بیشتر و آمار کامل‌تری دارد.

• پژوهش صورت‌گرفته نشان می‌دهد که با افزایش حجم ترافیک در راه‌های دوخطه، تعداد و نرخ تصادفات افزایش می‌یابد.

همان‌طور که ذکر شد، شاخص خطر، یکی از ابزارهای مدیریت ایمنی شبکه است که روابط آن برای شناسایی و رتبه‌بندی اجزای خطرزای شبکه و در برخی موارد تعیین نواقص ایمنی راه‌ها به کار می‌رود.

از این رو، تمرکز اصلی روی مدل‌های ماکروسکوپیکی می‌باشد که از آن برای توسعه معیارهای بین‌المللی ایمنی راه استفاده شده است (حکیم، ۱۹۹۱؛ هارکت، ۱۹۹۶؛ وان دن، ۲۰۰۱ و ترنر، ۲۰۰۶). با توجه به دخیل بودن عوامل گوناگون در تصادفات جاده‌ای، موضوع ایمنی راه، موضوعی بسیار پیچیده است. مطالعات زیادی، مشخصات فاکتورهای دخیل در تصادفات و ایمنی راه را مشخص کرده‌اند که از آن جمله می‌توان به ماتریکس هادون اشاره کرد که هدف اصلی آن، معرفی المان‌های اصلی ایمنی راه شامل راننده، وسیله نقلیه، علائم راه، محیط و سایر عوامل مرتبط با آن‌ها می‌باشد (هادون، ۱۹۸۳).

اولین مطالعه انجام‌شده در این زمینه، مطالعه اسمید (۱۹۴۹) می‌باشد که با استفاده از داده‌های مربوط به ۲۰ کشور اروپایی مختلف صورت گرفته است. شیوه آنالیز داده‌ها توسط مدل رگرسیون توسعه‌یافته (مدل لگاریتم - خطی) بوده و بر اساس نتایج به‌دست‌آمده، یک رابطه معکوس یا منفی بین خطر آمدوشد (تلفات بر وسیله نقلیه) و دارندگان وسایل نقلیه (وسیله نقلیه بر ساکنان) وجود دارد. این رابطه نشان می‌دهد که با افزایش سالیانه حجم ترافیک، تلفات وسیله نقلیه کاهش می‌یابد. معادله اسمید از سال ۱۹۴۹ میلادی به‌بعد، مبنای بسیاری از مطالعات بوده و پژوهشگران دیگر نیز با

استفاده از معادله اسمید و رگرسیون، مؤلفه‌های  $\alpha, \beta$  را به دست آورده و آن را با مقادیر سایر کشورها مقایسه کرده‌اند. از جمله این مطالعات می‌توان به پژوهش‌های جیکوبز و هاجینسون (۱۹۷۳)، پرسونل (۱۹۹۹)، هایت (۱۹۸۳) و مکی (۱۹۸۵) اشاره کرد. بر اساس مطالعات مذکور، معادله اسمید، تخمینی بسته از داده‌ها ارائه می‌دهد که از آن می‌توان برای کشورهای مختلف در بازه‌های گوناگون  $\alpha, \beta$  استفاده نمود.

اسمید نشان داد که تلفات رانندگی<sup>۱</sup> (F) هر کشور در یک سال با تعداد وسایل نقلیه موجود (ثبت‌شده)<sup>۲</sup> (V) و جمعیت<sup>۳</sup> (P) هر کشور مرتبط است که در رابطه (V) نشان داده شده است.

$$F/V = \alpha \left( \frac{V}{P} \right)^{-\beta} \quad (7)$$

رابطه (۷)، رابطه‌ای بسیار معروف و محبوب در بین پژوهشگران کشورهای مختلف می‌باشد که از آن به‌عنوان فرمول اسمید یا حتی قانون جداگانه نام‌برده می‌شود. در این رابطه،  $\alpha = 0.003, \beta = \frac{2}{3}$  تخمین زده شده است. در ادامه، به مطالعات اخیر در زمینه مدل‌های مختلف شناسایی و اولویت‌بندی خطر در مطالعات مختلف خارج از کشور اشاره و نهایتاً به نقدهای موجود در مطالعات اسمید و سایر پژوهشگران پرداخته شده است.

روسولینو و همکارانش (۲۰۱۴)، پژوهشگران ایتالیایی، از توسعه سیستم‌های ارتباطی که یکی از اهداف مهم فناوری اطلاعات است، برای تشخیص و اطلاع‌رسانی عوامل خطر به رانندگان و کاربران راه استفاده نموده‌اند که همین امر، سبب ایجاد سیستم حمل‌ونقل ایمن و راحت برای کاربران راه خواهد بود. فرضیه مذکور، مبنای طرح پژوهشی «ارتباط برای جابه‌جایی»<sup>۴</sup> (M2M)، دانشگاه کالابریا<sup>۱</sup> کشور ایتالیا

1. Fatalities

2. Registered Vehicles

3. Population

4. Mobile to Mobility

می‌باشد. پژوهش مذکور، اولین مجموعه از روش‌شناسی ویژگی‌های زیرساخت مربوط به خطر رانندگی شامل شاخص ایمنی عملکردی راه و شاخص خطر (RI) را ارائه می‌دهد. سالواتور کافیسو و همکارانش (۲۰۰۶) برای ارزیابی ایمنی راه‌های دوخطه برون‌شهری از مدل تجربی بایاس<sup>۲</sup> (EB) استفاده نموده‌اند. در پژوهش مذکور از روش تحلیلی مدل‌های علایم حاشیه راه و بازرسی ایمنی استفاده شده است. چنانچه اطلاعات مربوط به خرابی راه در دسترس نباشد و یا اینکه غیرقابل اعتماد باشد، می‌توان از این روش استفاده کرد. بر اساس تعریف، شاخص ایمنی راه<sup>۳</sup> (SI)، یک کمیّت اندازه‌گیری مرتبط با ایمنی عملکردی بخشی از راه است که بر اساس فرمول‌های به‌دست‌آمده، ترکیبی از سه عامل زیر می‌باشد که در رابطه<sup>(۸)</sup> نشان داده شده است.

- در معرض قرارگیری خطر راه توسط کاربران؛
- احتمال تصادف راننده؛
- وقایع پس از رخداد تصادف.

(۸)

$$SI = \text{Exposure factor} \times \text{Accident F requency factor} \times \text{Accident Severity factor}$$

در پژوهش مذکور، مقادیر SI برای ۳۰ مسیر مختلف از راه‌های دوخطه برون‌شهری ایتالیا با مقادیر به‌دست‌آمده از روش EB با استفاده از ضریب همبستگی اسپیرمن<sup>۴</sup> مقایسه شده است. همان‌طور که ذکر شد، از مدل تجربی بایاس (EB)، برای پیش‌بینی تصادف از متغیرهای توضیحی که عبارتند از طول مسیر مورد مطالعه و متوسط سالیانه حجم ترافیک روزانه<sup>(۵)</sup> (AADT) و با فرض توزیع دو جمله‌ای منفی<sup>۱</sup>

1. Calabria  
 2. Empirical Bayes  
 3. Safety Index  
 4. Spearman's rank-correlation  
 5. Annual Average Daily Traffic

از مدل خطی عمومی<sup>۲</sup> (GLIM) برای برازش داده‌ها استفاده شده است. از آنجایی که تصادف جاده‌ای یک رابطه غیرخطی با حجم ترافیک و طول مسیر دارد؛ لذا بر اساس مطالعات انجام شده، مدل رگرسیون معمولی کارا نمی‌باشد. مدل به دست آمده با استفاده از روش GLIM در رابطه (۹) نشان داده شده است.

$$\hat{E}(Y) = e^{a_0} \times L^{a_1} \times AADT^{a_2} \quad (9)$$

که در آن،  $\hat{E}(Y)$ : فراوانی تصادف پیش‌بینی شده (در بازه زمانی ۵ ساله)،  $L$ : طول مسیر بر حسب کیلومتر،  $AADT$ : متوسط سالیانه حجم ترافیک روزانه (وسیله نقلیه بر روز) و  $a_2, a_1, a_0$ : ضرایب تجربی مدل هستند.

مؤلفه‌های مهم به دست آمده از نرم‌افزار برای مدل مذکور در جدول ۲ نشان داده شده است.

جدول ۲. مؤلفه‌های به دست آمده از مدل برای بهترین برازش (کافیسو، ۲۰۰۶)

Df	Parameter	Estimate	t-ratio	$t_{0.10, 27}$	k	SD	Pearson $\chi^2$	$\chi^2_{0.10, 27}$	Log Likelihood
	$a_0$	-5.861	-2.48						
27	$a_1$	0.601	1.85	1.70	3.56	34.09	26.44	36.74	-18.84
	$a_2$	0.747	2.59						

معادله مربوط به مقیاس انحراف<sup>۳</sup> (SD) برای توزیع دو جمله‌ای منفی و شاخص آماری  $\chi^2$  پیرسون در روابط (۱۰) و (۱۱) نشان داده شده است.

$$SD = 2 \sum_{i=1}^n \left[ y_i \ln \left( \frac{y_i}{\hat{E}(y_i)} \right) - (y_i + k) \ln \left( \frac{y_i + k}{\hat{E}(y_i) + k} \right) \right] \quad (10)$$

که در آن،  $SD$ : مقیاس انحراف،  $y_i$ : تعداد تصادفات مشاهده شده در مسیر  $i$ ،  $\hat{E}(y_i)$ : تعداد تصادفات پیش‌بینی شده در مسیر  $i$  و  $K$ : پارامتر توزیع دو جمله‌ای منفی است.

1. Negative Binomial Distribution
2. Generalized Linear Modeling
3. Scaled Deviance

$$Pearson \chi^2 = \sum_{i=1}^n \frac{[y_i - \hat{E}(y_i)]^2}{Var(y_i)} \quad (11)$$

که در آن،  $Var(y_i)$  واریانس تصادفات مشاهده شده می‌باشد. برای اصلاح مدل رگرسیون و نشان دادن پیش‌بینی بهتر فراوانی تصادفات موردانتظار از روش بایاس تجربی (EB) استفاده شده که این مدل در رابطه (۱۲) نشان داده شده است.

$$EB = \left( \frac{\hat{E}(Y)}{k + \hat{E}(Y)} \right) \times (k + count) \quad (12)$$

که EB، روش بایاس تجربی برای تخمین فراوانی تصادف و Count، فراوانی تصادفات مشاهده شده است.

مقادیر به دست آمده از مدل تخمین ایمنی EB با مقادیر SI با یکدیگر مقایسه شده‌اند که نشان‌دهنده همبستگی بالای مقادیر برای این دو روش می‌باشد. همان‌طور که گفته شد، تصادفات جاده‌ای از تعامل المان‌های راننده، راه، وسیله نقلیه و عوامل محیطی حادث می‌شود. با این وجود، راه و مسیر عبور وسایل نقلیه، جزء مهمی می‌باشد که بهبود در شرایط آن باعث افزایش ایمنی کاربران راه خواهد شد. از سال ۲۰۰۸ الی ۲۰۱۰ میلادی، پروژه بازرسی ایمنی راه‌ها توسعه داده شده که هدف آن، شناسایی و جمع‌آوری اطلاعات نقاط حادثه‌خیز در شبکه راه‌های اسپانیا و جمع‌آوری یک پایگاه درمورد این نقاط است. لوئیس مارتین (۲۰۱۴)، پژوهشگر اسپانیایی با شناسایی نقاط حادثه‌خیز<sup>۱</sup>، بهبود ایمنی راه‌های این کشور را مورد بررسی قرار داده است. در مقاله مذکور تلاش شده تا با تجزیه و تحلیل اطلاعات جمع‌آوری شده در پایگاه داده‌ها و با روش داده‌کاوی پیشرفته<sup>۲</sup>، رابطه بین عناصر حساس به بهبود<sup>۳</sup> (ESM)، تعداد تصادفات و نقاط حادثه‌خیز بررسی شود. مقاله مذکور از لحاظ

1. Hazardous Points

2. Advanced Data Mining

3. Susceptible Elements of Improvement

اقتصادی، با توجه به محدودیت منابع مالی دولت نیز می‌تواند راهگشا و مقرون‌به‌صرفه باشد.

پایگاه داده در این مقاله شامل سه بخش اصلی زیر است:

• عناصر حساس برای بهبود (ESM):

• داده‌مربوط به راه‌ها؛

• داده‌تصادفات جاده‌ای.

زمانی که در نقطه‌ای از راه، انحراف از شرایط ایدئال ایمنی ایجاد می‌شود، عناصر حساس برای بهبود (ESM) وجود خواهد داشت؛ برای مثال، در نقاط دسترسی یک راه باید محل و نحوه مانور راننده با استفاده از تابلوی راهنمایی به‌خوبی مشخص شده باشد. چنانچه تابلوی نصب‌شده با شرایط استاندارد و ایدئال آیین‌نامه‌مربوطه فاصله داشته باشد، به‌عنوان ESM شناخته می‌شود. علائم راه، تابلوها، گاردریل، تقاطع، میدان، تونل و ورودی راه‌ها از عناصر ESM می‌باشند. برای پردازش مقاله مذکور در مرحله اول، باید یک بانک اطلاعاتی از داده‌های مذکور (ESM، داده‌راه و آمار تصادفات) جمع‌آوری شده و در مرحله بعد هم نقاط یا بخش‌های حادثه‌خیز مشخص شود. بدین منظور داده‌های متوسط سالیانه حجم ترافیک روزانه (AADT) و تعداد تصادفات راه ملزوم می‌باشد. در ادامه، داده‌های بی‌ربط که یک‌دستگی مجموعه را زیر سؤال می‌برند، حذف می‌شوند. تعاریف مختلفی برای نقاط حادثه‌خیز بیان شده است. در برخی از کشورها، این نقاط با مقایسه سطح طبیعی امنیتی و با استفاده از داده‌های ثبت‌شده یا تخمینی مشخص می‌شوند. در پژوهش مذکور که مربوط به راه‌های اسپانیا است، از شیوه‌منصوب به همین کشور استفاده می‌شود. در اسپانیا، مکان یا نقاط حادثه‌خیز راه، مناطقی هستند در هر یک کیلومتر که در آن‌ها هم تعداد مجروحان تصادف در یک بازه زمانی پنج‌ساله و هم میانگین شاخص خطر<sup>۱</sup> در آن

1 Hazardousness Index

نقاط از متوسط مقادیر مذکور برای مناطق مشابه بیشتر باشد؛ در انتها از روش داده‌کاوی<sup>۱</sup> برای آشکارسازی روابط پنهان، بین کاراکترهای ESM، راه و تصادف استفاده شده است. روش داده‌کاوی، استخراج از اطلاعات ضمنی، ناشناخته و بالقوه مفید است. هدف این روش، کشف و تجزیه و تحلیل تعداد زیادی از داده‌ها برای پیدا کردن الگوی معنادار است. روش مذکور بر اساس نوع پردازش استخراج داده، به دو دسته یادگیری نظارتی<sup>۲</sup> و نظارت‌نشده<sup>۳</sup> تقسیم می‌شود (مارتین، ۲۰۱۴).

نتایجی که از مقاله مذکور به دست می‌آیند، عبارتند از:

- در بیشتر مطالعات، برای مدل‌سازی تصادفات از الگوهای آماری سنتی استفاده شده بود؛ اما در این مقاله، از روش جدید داده‌کاوی داده‌ها برای مدل‌سازی استفاده شده است. روش داده‌کاوی با شناسایی و استخراج الگوهای رفتاری حوادث و سوانح، کاربرد بیشتری برای کارشناسان خواهد داشت.

- ارتباط بین ESM و تصادفات جاده‌ای، عوامل خطرناک راه را آشکار می‌سازد و این امر به بهبود ارتقای ایمنی راه‌های خطرناک کمک خواهد کرد.

در مطالعه انجام‌شده توسط ادلیکه (۲۰۱۳) پژوهشگر کشور نیجریه، نرخ تصادفات در راه‌های این کشور مورد بررسی قرار گرفته است. در این مطالعه با تحلیل و آنالیز داده‌های تصادف جاده‌ای کشور نیجریه، نقاط پرحادثه<sup>۴</sup> (HAL) این کشور شناسایی شده و با برآورد نرخ تصادفات و در صورت بالابودن این شاخص، تلاش برای بهبود ایمنی راه‌های کشور صورت می‌گیرد. مؤلفه‌های مورد استفاده در این مطالعه عبارتند از کیلومتر / مایل سفر از وسایل نقلیه، جمعیت، وسایل نقلیه ثبت شده و کیلومتر / مایل راه‌های آسفالتی. شاخص نرخ تصادف محاسبه شده بر پایه مؤلفه‌های

1.Data Mining

2.Supervised

3.Unsupervised

4.High Accident Locations

مذکور عبارتند از:

۱. شاخص تصادف مبتنی بر سفر<sup>۱</sup>: نرخ تصادف در هر ۱۰۰ میلیون مایل، وسیله نقلیه یا کیلومتر، وسیله نقلیه (HMVM یا HMVK)؛
۲. شاخص تصادف مبتنی بر جمعیت<sup>۲</sup>: نرخ تصادف در هر ۱۰۰۰۰۰ نفر (PAR)؛
۳. شاخص تصادف مبتنی بر وسیله نقلیه<sup>۳</sup>: نرخ تصادف در هر ۱۰۰۰۰ وسیله نقلیه ثبت شده (VAR)؛ و
۴. شاخص تصادف مبتنی بر کیلومتر<sup>۴</sup>: نرخ تصادف در هر ۱۶۱۰ کیلومتر از راه‌های آسفالت شده (KAR).

دیگر شاخص مورد استفاده در ایمنی راه‌ها، شاخص خطر تصادف<sup>۵</sup> (AHI) می‌باشد. برای محاسبه این مؤلفه از شاخص تصادف مبتنی بر جمعیت (PAI)، شاخص تصادف مبتنی بر وسیله نقلیه (VAI) و شاخص تصادف مبتنی بر کیلومتر<sup>۴</sup> (KAI) استفاده می‌شود که روش محاسبه هر کدام در روابط (۱۳) الی (۱۵) نشان داده شده است (شین، ۱۹۸۶).

$$PAI_{iy} = \frac{X_{iy} / P_{iy}}{\sum X_{iy} / \sum P_{iy}} \quad (13)$$

$$VAI_{iy} = \frac{X_{iy} / V_{iy}}{\sum X_{iy} / \sum V_{iy}} \quad (14)$$

$$KAI_{iy} = \frac{X_{iy} / K_{iy}}{\sum X_{iy} / \sum K_{iy}} \quad (15)$$

که در آن،  $PAI_{iy}$ : شاخص نرخ تصادف مبتنی بر جمعیت در موقعیت  $i$  برای سال  $y$

1. Travel-Based Accident Index.  
 2. Population Based Accident Index  
 3. Vehicle Based Accident Index  
 4. Kilometrage Based Accident Index  
 5. Accident Hazard Index

$VAI_{iy}$ : شاخص نرخ تصادف مبتنی بر وسیله نقلیه در موقعیت  $i$  برای سال  $y$ ،  
 $KAI_{iy}$ : شاخص نرخ تصادف مبتنی بر کیلومتر از  $i$  برای سال  $y$ ،  $X_{iy}$ :  
 تعداد مجروحی و فوتی تصادفات در موقعیت  $i$  برای سال  $y$ ،  $P_{iy}$ : جمعیت در  
 موقعیت  $i$  برای سال  $y$  و  $K_{iy}$ : کیلومتر از راه‌های آسفالتی موقعیت  $i$  برای سال  $y$   
 است.

در نهایت، مؤلفه شاخص خطر تصادف (AHI) از میانگین سه مؤلفه  $PAI$ ،  $VAI$  و  $KAI$  که در رابطه (۱۶) نشان داده شده، حاصل می‌شود.

$$AHI_{iy} = \frac{PAI_{iy} + VAI_{iy} + KAI_{iy}}{3} \quad (16)$$

بر اساس نتایج به‌دست‌آمده توسط ادلیکه (۲۰۱۳)، در سال‌های ۱۹۹۶ الی ۱۹۹۸ میلادی، شاخص خطر تصادف (AHI) در ۱۴ محل بیشتر از یک بوده است؛ در حالی که این عدد در سال‌های ۲۰۰۵ الی ۲۰۰۷ به ۱۸ محل رسیده که نشان‌دهنده وضعیت وخیم نرخ تصادف در این کشور بوده است. نتایج به‌دست‌آمده نشان‌دهنده مشکلات ایمنی در نقاط حادثه‌خیز (HAL) بوده است؛ لذا این نقاط باید از لحاظ ایمنی ارتقا و بهبود یابند.

کافیسو و همکارانش (۲۰۰۶) یک فرایند ارزیابی کمی ایمنی برای شناسایی و رتبه‌بندی قطعات راه ارائه کرده‌اند. آن‌ها نشان دادند که با وجود ماهیت ذهنی و شخصی بودن بازرسی‌های ایمنی، بین رتبه‌بندی نقاط بر اساس شاخص خطر تعریف‌شده با رتبه‌بندی نقاط به روش بی‌زین تجربی از نظر آماری سطح معنی‌دار هماهنگی وجود دارد. در این روش، بازرسی‌ها با استفاده از چک‌لیست‌های مربوط به ویژگی‌های اصلی راه انجام می‌شود. چک‌لیست‌ها برای دو جهت راه و معمولاً در گام‌های ۲۰۰ متری پر می‌شوند.

شاخص خطر<sup>۱</sup> (HI)، از سه مؤلفه کلی خطر شامل در معرض خطر قرار گرفتن کاربران راه، احتمال درگیر شدن در تصادف (شاخص فراوانی تصادف) و شرایط منتج از تصادف (شاخص شدت تصادف) تشکیل می‌شود (رابطه ۱۷).

$$\text{شاخص شدت تصادف} \times \text{شاخص فراوانی تصادف} \times \text{شاخص میزان در معرض خطر قرارگیری} = \text{HI} \quad (۱۷)$$

هرچه تعداد وسایل نقلیه و طول یک قطعه راه بیشتر باشد، خطر تصادف برای کاربر راه و در نتیجه تعداد تصادفات محتمل در آن قطعه بیشتر می‌شود. شاخص میزان در معرض خطر قرارگیری<sup>۲</sup> با رابطه (۱۸) تعیین می‌شود.

$$\text{شاخص میزان در معرض خطر قرارگیری} = L \times \text{AADT} \quad (۱۸)$$

که در آن، L: طول قطعه راه (کیلومتر) و AADT: متوسط سالیانه ترافیک روزانه (برحسب ۱۰۰۰ وسیله در روز) می‌باشد. شاخص فراوانی تصادف به ویژگی‌های قطعه بستگی دارد و به صورت رابطه (۱۹) محاسبه می‌شود.

$$\text{شاخص فراوانی تصادف} = \text{RSI AF} \times \text{GD AF} \quad (۱۹)$$

که در آن RSI AF، فاکتور فراوانی تصادف ناشی از بازرسی ایمنی راه و GD AF فاکتور فراوانی تصادف ناشی از ارزیابی سازگاری طرح هندسی می‌باشد که به صورت روابط (۲۰) الی (۲۲) محاسبه می‌شوند.

$$\text{RSI AF} = \prod_{j=1}^l \text{AF}_j \quad (۲۰)$$

$$\text{AF}_j = 1 + \text{WS}_j \times \Delta \text{AF}_j \times P_j \quad (۲۱)$$

$$\text{WS}_j = \frac{1}{2 \times n \times m_j} \times \sum_{i=1}^{m_j} \sum_{k=1}^{2 \times n} S_{ik} \quad (۲۲)$$

که در آن،  $S_{ik}$ : امتیاز زیربخش مشکل ایمنی  $i$  در واحد بازرسی  $k$ ، تعداد واحدهای بازرسی که یک قطعه را تشکیل می‌دهند،  $m_j$ : تعداد زیربخش‌های مشکل ایمنی  $j$ ،  $n$ : تعداد واحدهای

1. Hazard Index

2. Exposure

نشان‌دهنده دو جهت بازرسی،  $WS_j$ : امتیاز وزن‌دار مشکل ایمنی  $j$ ،  $AF_j$ : فاکتور فراوانی تصادف مربوط به مشکل ایمنی  $j$ ،  $\Delta AF_j$ : افزایش نسبی تخمین زده شده در خطر تصادف در اثر مشکل ایمنی  $j$ ،  $P_j$ : سهم انواع تصادفات از کل تصادفات که توسط عامل  $j$  تحت تأثیر قرار می‌گیرند و  $l$ : تعداد مشکلات ایمنی (در این مدل برابر با ۸) است.

با توجه به شاخص‌های درگیر در مدل‌های معیارهای ایمنی راه، این مدل‌ها توسعه پیدا کرده و از مدل‌های ساده به مدل‌های پیچیده‌تری تبدیل شده‌اند. به‌طور کلی، در بین کشورهای مختلف برای تعیین معیار ایمنی بین‌المللی راه‌ها، از چهار معیار استفاده می‌شود (ال حاجی، ۲۰۰۲):

- ۱) معیار تولید: برای مقایسه نرخ مرگ‌ومیر در تصادفات جاده‌ای؛
  - ۲) معیار عملی: برای مقایسه عملکردی انسان - راه<sup>۱</sup> (استفاده از کمربند ایمنی، کلاه ایمنی، سطح راه و...);
  - ۳) معیار استراتژیک: برای مقایسه برنامه ملی ایمنی راه‌ها (NRSP)، مدیریت، اجرا و چهارچوب سازمانی؛ و
  - ۴) معیار یکپارچه: برای مقایسه کشورهای با یکدیگر در معیارهای قبلی.
- رومر (۱۹۹۹) عوامل و مسائل مرتبط با ایمنی راه را تابعی از سه عامل مهم در معرض<sup>۲</sup> و برخورد با خطر و عوامل پس از آن می‌داند. این فعالیت‌های پژوهش‌ها به تعداد زیادی از برنامه‌های کاربردی و تجزیه و تحلیل در سطوح خرد و کلان منجر شده است.

مطالعات انجام‌شده در چند دهه اخیر نشان می‌دهد که عناصر طراحی، بر ایمنی راه مؤثرند. المان‌های طراحی شامل ویژگی‌های مقطع عرضی، مسیر افقی، مسیر عمودی،

1.Human-Vehicleroad

2.Exposure

شانه‌های راه، طراحی تقاطع (هم‌سطح و غیرهم‌سطح)، روشنایی، دسترسی‌ها و نحوه کنترل آن‌ها و کیفیت روسازی است. در بسیاری از مطالعات انجام‌شده در این زمینه و مدل‌های ارائه‌شده برای کشف ارتباط بین نرخ تصادف و المان‌های طراحی از تحلیل برازش استفاده شده که در ادامه، چند مدل ارائه می‌شود.

بر اساس اطلاعات تصادف سال‌های ۱۹۸۵ الی ۱۹۹۰ در ایالات متحده آمریکا، در یک قطعه راه، تعداد تصادفات در مدت زمانی معین مطابق رابطه (۲۳) بوده است (FHWA, ۱۹۹۷).

$$Y = a(DVMT)^\alpha \times e^{\sum \beta_i x_i} \quad (23)$$

که در آن، Y: تعداد تصادفات پیش‌بینی‌شده سالانه، DVMT: تعداد وسایل نقلیه - مایل در هر روز،  $a, \alpha, \beta$ : ضرایب ثابت و متغیرهای  $x_i$  عبارتند از متوسط درجه‌بندی خطرناکی کنار راه (از ۱ تا ۷ به ترتیب کم‌خطر و پرخطر)، کنترل دسترسی‌ها (کنترل ناقص=۰، بدون کنترل=۱)، تعداد دسترسی‌های محلی در هر مایل، تقاطع‌ها با خطوط گردشی در هر مایل، تقاطع‌ها بدون خطوط گردشی در هر مایل، رده عملکردی راه (شریان‌های اصلی بین‌شهری=۱، شریان‌های فرعی (جمع و پخش‌کننده)=۰)، عرض شانه (فوت)، عرض میانه (فوت)، ناحیه قرارگیری (گذرنده در شهرک‌ها و مناطق پرجمعیت=۱، غیره=۰)، عرض روسازی راه (فوت)، نوع میانه و درصد وسایل نقلیه سنگین است.

در این رابطه، عرض روسازی راه، نوع میانه و درصد وسایل نقلیه سنگین، متغیرهایی بودند که بررسی شده و تأثیر آن‌ها بر سهم تصادفات ناچیز بوده است و در رابطه (۲۵) منظور نشده است.

در مقابل به‌طور هم‌زمان، بسیاری از مطالعات از جمله (براتون، ۱۹۸۸؛ اندرسون، ۱۹۸۵ و آدامز، ۱۹۸۷) نیز از معادله اسمید انتقاد کرده‌اند. مشکل دیگر معادله اسمید، در نظر گرفتن مؤلفه‌های جمعیت و وسایل نقلیه به‌عنوان تنها ارزش‌های یک کشور که

بر آمار مرگ‌ومیر تصادفات جاده‌ای اثرگذار است، می‌باشد. این نیز به معنای عدم توجه به اقدامات ایمنی راه است؛ چراکه به سادگی می‌توان نرخ مرگ‌ومیر جاده‌ای را با شمارش تعداد وسایل نقلیه و جمعیت هر کشور و در هر سال محاسبه کرد. بر اساس مدل اسمید، افزایش تعداد وسایل نقلیه باعث کاهش خطر ترافیک می‌شود؛ اما اندرسن با اشاره به غیرخطی بودن این رابطه، آن را نقد کرده است. وی پیشنهاد داده که نرخ مرگ‌ومیر با  $V^{B_4}$  مرتبط است و مؤلفه  $B_4$ ، رابطه‌ی زیادی با خصوصیات هر کشور دارد، حتی اگر کشورها از لحاظ موتوریزه‌شدن در یک سطح باشند. علاوه بر این، اسمید برای تجزیه و تحلیل از داده‌های مربوط به یک سال استفاده کرده؛ در حالی که برای آنالیز آن‌ها از سری‌های بدون زمان استفاده کرده است (آدامز، ۱۹۸۵). براتون (۱۹۸۸) نشان داده است که به‌طور کلی، معادله‌ی اسمید معتبر نمی‌باشد.

ناوین و همکارانش، معادله‌ی اسمید را به یک تابع سه‌بعدی گسترش داده‌اند که وابسته به سه مؤلفه‌ی خطر ترافیک<sup>۱</sup>، خطر شخصی<sup>۲</sup> و موتوریزه‌شدن<sup>۳</sup> است (رابطه‌ی (۲۴)). معادله‌ی مذکور، داده‌های کشور کانادا (۱۹۹۰-۱۹۱۰)، ایالات متحده (۱۹۹۱-۱۹۰۶) و بریتانیا (۱۹۹۰-۱۹۰۵) را پشتیبانی کرده است (ناوین و همکاران، ۱۹۹۴).

$$T = T_f e^{\frac{-M}{M_0}} \quad (24)$$

که در آن:  $M_0$ : حجم موتوریزه‌شدن برای حداکثر خطر شخصی،  $T_f$ : محل برخورد منحنی نمایی با محور  $T$ ،  $T$ : خطر ترافیک (مرگ‌ومیر بر تعداد وسیله نقلیه) و  $M$ : موتوریزه‌شدن (وسیله نقلیه بر جمعیت) است.

تاکنون مطالعات زیادی در ارتباط با شناسایی نقاط حادثه‌خیز جاده‌ها با استفاده از شاخص خطر انجام شده است. نوردن و همکارانش (۱۹۹۴) با استفاده از تقریب

1. Traffic Risk  
 2. Personal Risk  
 3. Motorisation

توزیع پواسون و در نظر گرفتن ۰/۵ درصد احتمال وقوع، رابطه (۲۵) را برای شناسایی نرخ بحرانی شبکه پیشنهاد نموده است.

$$UCL_R = \bar{R} + 2.576\sqrt{\bar{R}/DQ} + 0.829/(DQ) + 1/(2DQ) \quad (25)$$

که در آن، D: طول مقطع مورد نظر، Q: تعداد وسایل نقلیه عبورکننده از مقطع مورد نظر در مدت زمان مشخص، R: نرخ تصادف مشاهده شده بر حسب تصادف بر وسیله نقلیه - کیلومتر،  $\bar{R}$ : میانگین مقادیر R برای نقاط با خصوصیات مشابه و  $UCL_R$ : حدود کنترلی بالایی برای تعداد (X) و نرخ R تصادف مشاهده شده است.

نوردن و همکارانش، اساس رده بندی نقاط را بر اختلاف میان تعداد تصادفات مشاهده شده در هر نقطه و میزان مورد انتظار تصادفات برای آن نقطه قرار دادند و پیشنهاد نمودند که برای تعیین تعداد تصادفات قابل انتظار ( $E\{m\}$ ) از یک مدل چندمتغیره استفاده شود. دیکن و همکارانش با طرح بحث تفاوت میان نقاط و مقاطع حادثه خیز، وزن هایی عددی برای هر نوع تصادف پیشنهاد نمودند.

نومن و همکارانش، مدل پیش بینی تصادف را با استفاده از اجزای مقطع عرضی راه در قطعه راه های مستقیم مطابق رابطه (۲۶) پیشنهاد داده اند (تیموتی، ۱۹۸۳).

$$A = a.(ADT)^\alpha \prod \beta_i . X_i \quad (26)$$

که در آن، A: تعداد تصادفات گریز از ترافیک، شاخ به شاخ، پهلو به پهلو در جهت مخالف، پهلو به پهلو در جهت موافق در هر مایل و در سال است (تصادف مرتب)، ADT: حجم ترافیک روزانه متوسط در دو جهت (وسیله نقلیه بر ساعت)،  $a, \alpha, \beta$ : ضرایب ثابت و متغیرهای  $X_i$  عبارتند از: عرض خط (فوت)، عرض شانه آسفالتی (فوت)، عرض شانه غیر آسفالتی (شنی، خاکی و کلوخ) (فوت)، متوسط درجه بندی خطرناکی موانع کنار راه (از ۱ تا ۷ به ترتیب کم خطر و پرخطر)، شرایط محیطی راه، مقدار ۱ برای راه های کوهستانی و صفر برای راه های دیگر.

تیلور و تامپسون (۱۹۷۷)، از جمع وزنی چند عامل به‌عنوان شاخصی برای خطر زابودن استفاده نمودند. این عوامل عبارتند از تعداد تصادفات، نرخ تصادفات، شدت تصادفات، نسبت حجم به ظرفیت، فاصله دید، برخوردها، حرکت‌های ناگهانی و انتظار رانندگان. مک گوگان، مشابه یورگنسن (۱۹۸۱) پیشنهاد نمود که برای هر مقطع از شبکه، تعداد تصادفات مورد انتظار برای آن مقطع یا تقاطع مشخص شود. تعداد تصادفات مورد انتظار بر اساس خصوصیات هر مقطع یا تقاطع از قبیل اندازه، کاربری و... تعیین شود. مهالت و همکارانش (۱۹۸۲) مدلی را برای برآورد میزان تصادف مورد انتظار پیشنهاد نمودند؛ این مدل همانند مدل یورگنسن چندمتغیره بوده و مشابه روش نوردن، بر اساس احتمال خاصی از وقوع تعداد تصادف بیش از تعداد مورد انتظار در شبکه، بنا شده بود.

برای ارزیابی معادله اسمید، جیکوبز و هاجینسون (۱۹۷۳) از داده‌های ۳۲ کشور مختلف و ال - حاجی (۲۰۰۷) از داده‌های ۲۶ کشور مختلف در سراسر جهان استفاده کرده‌اند. بر اساس نتایج به‌دست‌آمده از این مطالعات، معادله اسمید، همواره رابطه بین دارندگان وسیله نقلیه و نرخ مرگ‌ومیر (تلفات) را نشان می‌دهد. مکی (۱۹۸۵) نشان داده است که رابطه قابل توجهی بین موتوریزه کردن و خطر آمدوشد، در کشورهای توسعه‌یافته ثروتمند<sup>۱</sup> (RDC) وجود دارد. نتایجی مشابه توسط ال - حاجی و ای.اس.پی (۲۰۰۲)، برای داده‌های مقطعی ایمنی راه به دست آمده است. در مطالعات انجام‌شده، فاکتور و مقیاس‌هایی که بر توسعه منحنی ایمنی راه اثرگذار بوده‌اند، آنالیز و تحلیل شده‌اند که از آن جمله می‌توان به مطالعات الویک (۱۹۹۱) و حکیم (۲۰۰۴) اشاره کرد. مینتر در سال ۱۹۸۷ و اپی در سال ۱۹۹۱ میلادی نشان داده‌اند که قانون اسمید، نتیجه برنامه ملی ایمنی در همه زمان‌ها می‌باشد.

### یافته‌های پژوهش

1 Rich Developing Countries

شاخص خطر (HI) از سه مؤلفه کلی خطر شامل «در معرض خطر قرار گرفتن کاربران راه»، «احتمال درگیر شدن در تصادف (شاخص فراوانی تصادف)» و «شرایط منتج از تصادف (شاخص شدت تصادف)» تشکیل می‌شود. از آنجا که شاخص خطر، بیانگر تصادف‌های روی داده در قطعه‌راه‌های مورد مطالعه است و از طرف دیگر، تصادفات جاده‌ای به سه نوع خسارتی، جرحی و فوتی تقسیم می‌شوند؛ لذا شاخص تصادفات هم مبین تعداد و هم مبین شدت تصادف است.

در طول زمان، تلاش‌های فراوانی صورت گرفته است تا این قابلیت به وجود آید که بتوان یک شاخص خطر یا ایمنی ارائه داد که قادر باشد در سطح شبکه، وضعیت ایمنی جاده‌ها را ارزیابی و شناسایی کند. مسیر تکامل این مدل‌ها در جهت‌ی بوده است که خروجی و منطق مدل‌ها را به واقعیت نزدیک‌تر کند. در واقع هدف این نیست که تنها بر پایه آمار و اطلاعات تصادفات موجود (که بعضاً هم ناقص و کم‌دقت هستند) و بدون پشتوانه علمی، مدلی را استخراج کرد که تنها هدف آن، پیش‌بینی تصادفات باشد؛ پس مسیری که تاکنون طی شده است، همواره بر پایه این هدف بوده است که بتوان در سطح شبکه و بر اساس واقعیت‌های موجود، یک مدل ارزیابی خطر و شناسایی نقاط و مقاطع پرخطر را توسعه داد.

در اکثر مدل‌های ارائه شده هرچند که همه رابطه‌های شاخص خطر از یک ایده سرچشمه گرفته‌اند، ولی در شکل کلی و نحوه برآورد میزان خطرزایی شبکه، تفاوت اساسی دارند. در برخی از آن‌ها، شناسایی و رده‌بندی بر اساس مقایسه نرخ یا تعداد تصادفات هر نقطه با نرخ یا تعداد بحرانی تصادفات شبکه (روش‌هایی از قبیل نرخ - کیفیت و تعداد - نرخ) بوده است و در برخی دیگر، شناسایی و رده‌بندی بر اساس برآورد قابلیت اجزای شبکه برای بهبود شرایط ایمنی بوده و ایده اصلی در روابط تجربی، رده‌بندی اجزای شبکه بر اساس منافع حاصل از رفع مشکل ایمنی این اجزا است. بالاخره در برخی دیگر، شناسایی و رده‌بندی بر اساس بررسی عوامل دخیل در

ایجاد خطر بوده و بر عوامل گوناگونی که قابلیت پدید آوردن خطر را افزایش می‌دهند و یا به نحوی در مطالعات ایمنی ترافیک نقش دارند، تمرکز می‌کند. رابطه تعیین شاخص خطر از ترکیب ریاضی عواملی تشکیل می‌شود که به نظر طراحان، هر روش در تصادف مؤثرند و در غالب روش‌های این گروه، بسته به اهمیت هر عامل، وزنی به آن عامل تعلق می‌گیرد که منعکس‌کننده اهمیت آن در رابطه است.

همان‌گونه که در بالا اشاره شد، با وجود پیشرفت‌های به دست آمده، لزوم مطالعه بیشتر روی شاخص‌ها و مدل‌های موجود بیش از پیش احساس می‌شود. همان‌طور که کیفیت مدل‌های موجود با مدل‌های قبلی قابل مقایسه نیست، می‌توان با مطالعه دقیق‌تر این مدل‌ها به نقطه ایدئال مطالعات ایمنی نزدیک‌تر شد. در زیر به تعدادی از کاستی‌های موجود پرداخته می‌شود:

✓ مدل‌های میکروسکوپیکی ایمنی برای استفاده در سطح شبکه و در جهت اتخاذ تصمیم‌گیری‌های کلان توانایی لازم را ندارند.

✓ مدل‌های ماکروسکوپیکی نمی‌توانند وضعیت واقعی موجود در سطح شبکه را تحلیل کنند و تنها یک فرایند آماری بدون پشتوانه لازم علمی محسوب می‌شوند.

✓ در مدل‌های ارائه شده، وابستگی بیش از حد به داده‌های سال‌های گذشته ملاحظه می‌شود.

✓ ایرادات مرتبط با فرضیات هر یک از این مدل‌ها، از واقعیت به دور هستند.

✓ در مدل‌های ارائه شده، همه عوامل و مؤلفه‌ها خصوصاً مؤلفه‌های رفتاری برای جوامع مختلف از جمله ایران متفاوت با سایر جوامع بوده و نقش ارزنده‌ای در بروز خطرات بالقوه داشته و با وجود نقاط و یا مقاطع خطرزا (به عنوان علل تامه تصادف)، در یک لحظه آنی تبدیل به یک خطر بالفعل می‌شود.

برای بررسی و شناسایی نقاط حادثه‌خیز، دو روش وجود دارد:

۱- روش ساده یا ریسک - خام<sup>۱</sup>؛

۲- روش ریسک - مدل<sup>۲</sup>.

در روش اول، تعداد تصادفات مشاهده شده در یک زمان معین توسط رانندگی مستقیم در جاده و یا مشاهدات انجام شده توسط افراد مشغول به کار در قسمتی از جاده تعیین می شود. با توجه به اینکه تصادفات در یک شرایط پیچیده ناشی از بسیاری از عوامل مانند رفتار راننده، شرایط ترافیکی، هندسه مسیر و شرایط محیطی و وسیله نقلیه رخ می دهد؛ لذا تصادفات به عنوان یک رخداد اتفاقی بوده و ممکن است در زمان و مکانی غیرقابل پیش بینی رخ دهند؛ بنابراین معیارهای ساده‌ای مثل ریسک - خام نمی توانند رخداد یک تصادف را به روشنی تحلیل نمایند. از این رو ناکارآمدی روش های ریسک - خام، پژوهشگران را بر آن داشته است تا از روش ریسک - مدل که مبتنی بر مدل های آماری و روش های برداشت بر اساس تئوری احتمالات است، استفاده کنند.

مدل های آماری متعددی برای مدل سازی تعداد تصادفات وجود دارند که از مدل های پواسون و توزیع دو جمله ای منفی گرفته تا مدل های پیچیده تر مثل تورمی صفر<sup>۳</sup> و مدل های خیلی جدیدتر بایزین سلسله مراتبی<sup>۴</sup> را در بر می گیرند. اگرچه اکثر مدل های ارائه شده در خصوص شناسایی نقاط خطرزا روی مدل های تعداد تصادفات تمرکز دارند و مطالعات کمتری در خصوص مدل های شدت تصادفات با یک رویکرد خطر دوجانبه<sup>۵</sup> وجود دارد؛ اما می توان گفت که رخداد تصادف در یک مکان می تواند توسط هر دو عامل تعداد و شدت تصادف بهتر بیان شود. در خصوص شدت تصادفات، مدل های آماری مختلف از جمله رگرسیون لجستیک، رگرسیون

1.Raw-Risk

2.Risk-Model

3.Zero-Inflated

4.Hierarchical Bayesian

5.Two-Dimensional

لوجیت چندگانه و مدل‌های رگرسیون پروبیت مرتبه‌ای وجود دارند. بنابراین بهتر است از روش‌های آنالیز چندمتغیره که در آن‌ها، تعداد تصادفات بر اساس شدت تصادفات (فوتی، جرحی، خسارتی و...) دسته‌بندی می‌شوند، استفاده نمود.

**معیار شناسایی نقاط حادثه‌خیز:** شناسایی نقاط حادثه‌خیز بر اساس دو معیار می‌باشد:

۱- انتخاب فهرست بر اساس حد بحرانی (درصد بحرانی معین)؛

۲- انتخاب فهرست بر اساس محدودیت‌های بودجه.

در انتخاب فهرست بر اساس محدودیت بودجه ممکن است فهرست بسیار بلندی در محدوده غیرضروری قرار گیرد؛ اما در انتخاب فهرست بر اساس مقدار حد بحرانی، مکان‌هایی که مثلاً در بالاتر از میزان حدی ۸۰ درصد قرار می‌گیرند، در اولویت هستند.

با این حال، مباحث زیادی در خصوص مدل‌های ارائه‌شده برای مدل‌سازی تصادفات ترافیکی و شناسایی نقاط پرخطر وجود دارند؛ لذا با وجود مدل‌های متعدد بایزین و تصادفی پواسون برای مدل‌سازی تصادفات ترافیکی (میراندا - مونو و همکاران، ۲۰۰۵؛ لورد و همکاران، ۲۰۰۵؛ میاو و سانگ، ۲۰۰۵) مطالعات سیستماتیک اندکی روی مقایسه عملکرد مدل‌های جایگزین و به‌کارگیری آن‌ها بر اساس برآزش خوبی جهت شناسایی نقاط پرخطر صورت گرفته است؛ به‌عنوان مثال ممکن است کاربرد مدل‌های مختلف، نتایج متفاوتی برای شناسایی و اولویت‌بندی نقاط پرخطر ارائه دهد؛ بنابراین این موضوع هنوز مبهم بوده و نیاز به پژوهش و بررسی بیشتری دارد (شین، ۲۰۰۶).

آمار تصادفات محدود با میانگین نمونه‌های کم می‌تواند چالش‌های مهمی برای مدل‌های آماری سنتی مثل مدل توزیع دو جمله‌ای منفی به وجود آورد؛ بنابراین سؤالی که به وجود می‌آید، این است که اهمیت این موضوع در تخمین پارامتریک، برآزش

خوبی<sup>۱</sup> و شناسایی نقاط پرخطر موقع استفاده از مدل‌های بایزین سلسله‌مراتبی چیست؟ اگر موضوع بحرانی است، پس بهترین روش برای آدرس‌دهی کدام است؟ یکی از روش‌های متداول برای تشخیص نقاط حادثه‌خیز، اولویت‌بندی مکان‌ها بر اساس اندازه‌گیری میزان ایمنی آن‌ها و انتخاب پرخطرترین آن‌ها بر اساس راهبرد مقدار حد بحرانی است. اگرچه تعریف حد بحرانی، نقش مهمی در فرایند انتخاب نقاط حادثه‌خیز ایفا می‌کند؛ اما چهارچوب رسمی مشخصی برای انتخاب مقادیر حدی که بتواند از خروجی بایزین استفاده کند و تعداد تصمیم‌های اشتباه را کاهش دهد، وجود ندارد (شالتز و همکاران، ۱۹۹۷؛ ساکومانو، ۲۰۰۳؛ ماو و سانگ، ۲۰۰۵؛ شین، ۲۰۰۶ و فرناندو، ۲۰۰۶).

روابط و مدل‌های متنوعی برای نشان‌دادن رابطه خطر با عوامل و مؤلفه‌های تصادفات و مدل‌سازی شاخص ایمنی و خطر ارائه شده است که به مهم‌ترین این روابط و مدل‌ها اشاره می‌شود. یک پژوهش در دانشگاه کاتانیا، خطر را به صورت رابطه (۲۷) زیر بیان می‌کند (کافیسو، ۲۰۰۶).

$$\text{Magnitude} * \text{Exposure} * \text{Risk} = \text{Vulnerability} \quad (27)$$

که در آن، Vulnerability = احتمال تصادف تعریف شده بر اساس بازرسی ایمنی + سیستم مدل‌سازی تئوری - تجربی، Exposure = تعداد وسایل نقلیه در کیلومتر و Magnitude = شرایط منتج از یک تصادف (شدت حاصله) بر اساس سرعت وسایل نقلیه و شرایط ایمنی جانبی جاده است.

همچنین بر اساس همین پژوهش و سایر پژوهش‌های اخیر انجام شده، درمورد شاخص خطر می‌توان نوشت:

شاخص خطر (HI)، از سه مؤلفه کلی خطر شامل در معرض خطر قرار گرفتن کاربران راه، احتمال درگیر شدن در تصادف (شاخص فراوانی تصادف) و شرایط منتج از

تصادف (شاخص شدت تصادف) تشکیل می‌شود (روابط ۶ الی ۱۱).

همان‌طور که ذکر شد، از مدل تجربی بایاس (EB)، برای پیش‌بینی تصادف از متغیرهای توضیحی که عبارتند از طول مسیر موردمطالعه و متوسط سالیانه حجم ترافیک روزانه (AADT) و با فرض توزیع دو جمله‌ای منفی از مدل خطی عمومی (GLIM) برای برازش داده‌ها استفاده شده است. از آنجایی که تصادفات جاده‌ای یک رابطه غیرخطی با حجم ترافیک و طول مسیر دارد؛ لذا بر اساس مطالعات انجام‌شده، مدل رگرسیون معمولی کارا نمی‌باشد.

با توجه به مسائل ذکر شده در بالا، باید در پژوهش‌های آینده به اهداف زیر پرداخته شود:

- ❖ کاهش وابستگی به داده‌ها و تکیه بیشتر روی واقعیت‌های موجود؛
- ❖ ارتقای منطق علمی در پس مدل‌های شاخص خطر و ایمنی که بتواند پشتوانه قابل‌اتکایی برای خروجی این مدل‌ها باشد؛
- ❖ بهره‌مندی از مزایای مدل‌های ایمنی ارائه‌شده در هر سه روش در یک ساختار واحد که این هدف از طریق برقراری ارتباط بین روش‌های فوق حاصل می‌شود؛
- ❖ دخیل کردن بیشتر مؤلفه‌های ترافیکی که می‌تواند به‌نوعی دربرگیرنده عوامل انسانی وقوع تصادفات نیز باشد؛
- ❖ مقایسه بین مدل‌های جدید با پژوهش‌های گذشته و ارزیابی تأثیر کاهش وابستگی این مدل‌ها به آمار.

### نتایج و پیشنهادها پژوهش

در یک نگاه کلی می‌توان این مطالعه مروری را در زمره مطالعات ایمنی جاده‌ای جای داد که با هدف تعیین نقاط قوت و ضعف مدل‌های شاخص خطر موجود تعریف شده است و بر اساس مطالعات موجود و بررسی همه‌جانبه آن‌ها بنا دارد با تکیه بر

نقاط قوت پژوهش‌های انجام‌شده و نقد علمی و فنی نقاط ضعف موجود، مسیر شناسایی و اولویت‌بندی نقاط و مقاطع پرخطر جاده‌های برون‌شهری را با تکیه بر موارد ذیل معین‌تر نماید:

- کاهش وابستگی به داده‌ها و تکیه بیشتر بر واقعیت‌های موجود؛
- دخیل‌کردن بیشتر مؤلفه‌های ترافیکی بر اساس آمار موجود دقیق‌تر و برداشت‌های میدانی که به‌نوعی دربرگیرنده عوامل انسانی و وقوع تصادفات نیز باشد؛
- انعطاف‌پذیری و قابلیت تعمیم مدل‌های جدید توسعه‌یافته ارائه شده؛
- رویکرد استفاده از ابزار پتانسیل خطر به‌جای خطرات ثبت‌شده که خود می‌تواند هم کاهش وابستگی به آمار موجود و هم ارائه‌کننده راهکارهای پیشگیرانه برای وقوع تصادفات باشد؛

- ارائه راهکارهای مناسب جهت مشاوره در زمینه افزایش ایمنی تردد جاده‌ها به برنامه‌ریزان در جهت اتخاذ تصمیمات مناسب.

انتظار می‌رود در مطالعات آتی، موارد مذکور مدنظر قرار گیرد تا بتوان مدل‌های دقیق‌تری بر مبنای روش ریسک - مدل جهت شناسایی و اولویت‌بندی نقاط پرحادثه ارائه نمود که در آن‌ها، علاوه بر مؤلفه‌های ترافیکی به مشخصات هندسی مسیر در محل وقوع تصادفات نیز توجه شود؛ بنابراین بهتر است از روش‌های آنالیز چندمتغیره که در آن، تعداد تصادفات بر اساس شدت تصادفات (فوتی، جرحی، خسارتی و...) دسته‌بندی می‌شوند، استفاده نمود و صرفاً به ضرایب شدت تصادفات و رده عملکردی راه اکتفا ننمود.

**منابع**

- آیتی. (۱۳۷۱). *تصادفات جاده‌ای ایران*. دانشگاه فردوسی مشهد.
- افندی زاده؛ نبی زاده؛ جوادی. (۱۳۹۳). طراحی مدل شاخص خطر بالقوه راه بر اساس تخلفات ترافیکی رانندگان. *سیزدهمین کنفرانس مهندسی حمل و نقل و ترافیک ایران*.
- جعفرزاده. (۱۳۸۷). *طرح کمپین جامع ارتباطات مردمی امنیت راه‌های کشور*. شرکت اندیشه‌کار و سوئی رود، ۱-۶.
- حاجی حسینلو؛ اصلانی. (۱۳۸۴). تعیین شاخص ایمنی راه‌های کشور. *دومین کنگره ملی مهندسی عمران*.
- *سالنامه آماری*. (۱۳۸۹). دفتر آمار و خدمات ماشینی، سازمان حمل و نقل و پایانه‌های کشور، [www.rmtto.ir](http://www.rmtto.ir).
- ستوده‌نیا؛ افشار. (۱۳۹۱). اولویت‌بندی شاخص‌های ایمنی راه‌های برون‌شهری با روش TOPSIS. *یازدهمین کنفرانس مهندسی حمل و نقل و ترافیک ایران*.
- صفارزاده؛ پوریاری. (۱۳۸۵). *ارائه مدل تعیین شاخص ایمنی راه*.
- نصیری، مشفق مجرد. (۱۳۸۵). روابط محاسبه شاخص خطر تصادفات در راه‌های ایران. *فصلنامه علمی و پژوهشی شریف، دانشگاه صنعتی شریف*، (۳۵).
- Adams (1987). Smeed's law: some further thoughts. *Journal of Traffic Engineering and Control, VOL. 10 (7), 70-73*.
- Adeleke, O., Salami, A.W., Oyewo, S.T. (2013). TREND of Highway Accidents in Nigeria Using Highway Accident Hazard Index.
- Al-Haji, K. Asp. (2002). Road Safety Perspective in Arab Countries-Comparative Study and Analysis of Progress. *SORIC' 02 Conference (Safety on Roads)*, Bahrain (pp. 116-121).
- Andreassen, C. (1985). Linking deaths with vehicles and population. *Traffic Engineering and Control, VOL. 26, 547-549*.
- Broughton (1988). Predictive Models of Road Accident Fatalities. *Traffic Engineering and Control, ISSN:0041-0683, 296-300*.
- Cafiso, G., La Cava, A. Montella. (2006). Safety Index for Evaluation of

Two-Lane Rural Highways. *Department of Civil and Environmental Engineering University of Catania.*

– Cheng, W. (2006). *Evaluation and development of methods for identifying high-risk accident locations.* Ph.D. Thesis. Arizona State University.

– D. Shen. (1986). Development of Highway Accident Hazard Index. *Jour. of Transp. Eng., VOL. 112, 447 – 464.*

– Dart, Olin K. Jr., and Lawrence J. Mann (1970). Relationship of Rural Highway Geometry to Accident Rates in Louisiana. *Louisiana State University Library.*

– Deacon, J., Zegeer, C. and Dean, R. (1975). Identification of Hazardous Rural Highway Locations. *Transportation Research Record, No. 543, 16-33.*

– Elvik, T. Vaa. (2004). *The Handbook of Road Safety Measures.* Elsevier Amsterdam, ISBN: 0-08-044091-6 (pp. 676-803).

– F. Navin, A. Bergan, J. Qi (1994). A Fundamental Relationship for Roadway Safety: A Model for Global Comparisons. Transportation Research Board. *Transportation Research Record. Washington D.C., VOL.1441, 53-60.*

– Fernando, L. (2006). *Statistical Models and Methods for Identifying Hazardous Locations for Safety Improvements.* Ph.D. Thesis. University of Waterloo. Ontario. Canada.

– FHWA. (1997). *Safety Effects of Cross Section Design on Rural Multilane Highways.* Publication No.FHWA-RD-97-027.

– G. Al-Haji. (2007). Road Safety Development Index (RSDI) Theory, Philosophy and Practice. *Department of Science and Technology Linköping University, SE-601 74, Norrköping, Sweden.*

– Garach, G., López and J. de Oña. (2014). Using data mining techniques to road safety improvement in Spanish roads, XI Congreso de Ingeniería del Transporte (CIT 2014), *Social and Behavioral Sciences VOL. 160, 607 – 614.*

– Haddon's. (1983). Society's aggression level as a predictor of traffic fatality rate. *Journal of Safety Research VOL. 14, 93–99.*

– Haight. (1983). Traffic Safety in Developing Countries. *Journal of Safety Research, VOL. 14, No. 1, 1-12.*

– Hakim, D., Shefer. A. S., Hakkert. I., Hocherman. (1991). A Critical Review of Macro Models for Road Accidents. *Accident Analysis &*

*Prevention*, VOL. 23, No. 5, 379-400.

– Hakkert, S. & McGann, A. (1996). A Comparative Study of Road Safety in Australian States. Research Report ARR 278, *ARRB Transport Research*: Vermont South, Victoria.

– J. Smeed. (1949). Some statistical aspects of road safety research. *Journal of Royal Statistical Society*, Series A 112, 1–34.

– Jacobs, GD., Hutchinson, P. (1973). A study of accident rates in developing countries. TRRL report LR 546. *Transport and Road Research Laboratory*, Crowthorne, Berkshire.

– L. Minter. (1987). Road casualties- Improvements by Learning Processes, *Journal of the Traffic Engineering and Control*, 74-79.

– M. J. Koornstra., S. Oppe. (1992). Predictions of road safety in industrialised countries and Eastern Europe; an analysis based on models for time series of fatality rates and motorised vehicle kilometres or amounts of passenger cars. Proceedings of International Conference 'Road Safety in Europe', VTI, Linköping, Sweden (pp.49-70).

– Mahalel, A. S., Hakkert and J. Phrasker. (1982). A System for the Allocation Safety Resources on a Road Network. *Accident Analysis and Prevention*, VOL. 14, No.1, 45-56.

– Mc Guigan. (1981). The Use of Relationship Between Road Accidents and Traffic Flow in Black Spot Identification. *Traffic Engineering and Control*, VOL. 25, No. 5, 448-453.

– Mekky. (1985). Effect of road increase in road motorisation levels on road fatality rates in some rich developing countries. *Accident Analysis and Prevention*, 101–109.

– Ministerio de Fomento. (2008). Nota de Servicio julio 2008. *Programa de Seguridad Vial 2009-2011*.

– Norden, J., Orlansky and H. Jacobs. (1994). Application of Statistical Quality-Control Techniques to Analysis of Highway Accident Data. *Highway Research Record*, No. 117, 17-31.

– Oppe, S. (1989). Macroscopic models for traffic and traffic safety. *Accident Analysis and Prevention*, VOL.21, 225-232.

– Oppe, S. (1991). The Development of Traffic and Traffic Safety in Six Developed Countries. *Accident Analysis and Prevention*, VOL.23, No.5, 401-412.

– Persaud, B., Lyon, C., and Nguyen, T. (1999). Empirical Bayes procedure for ranking sites for safety investigation by Potential for Safety

- Improvement. *Transportation Research Record*, VOL. 1665, 7-12.
- Rosolino, I. Teresaa. (2014). Road safety performance assessment: a new road network Risk Index for info mobility. EWGT2013 – *16th Meeting of the EURO Working Group on Transportation*. Procedia - Social and Behavioral Sciences VOL. 111, 624 – 633.
- Rudrigger, L. (2008). Tools for Infrastructure Safety Management. CEDR Technical Group Road Safety – Fact Sheets and Common Conclusions.
- Rumar. (1999). Transport safety visions, targets and strategies: beyond 2000. *First European Transport Safety lecture*, Brussels, European Transport Safety Council.
- Taylor, J.I. and Thompson, H. (1997). Identification of Hazardous Locations. Report FHWARD- 77-81, *US Department of Transportation*.
- Timo. (1998). Risks, exposures and accident data. *VTI Conference 9A*, part 6, nr 9A:6, Linköping, Sweden (pp. 85-96).
- Timothy, R., Neuman, J.C., Glenon, S., James, B. (1983). *Accident Analysis for Highway Curves*. TRB 923, 65-69.
- Turner, R. McClure & S. Pirozzo. (2004). Injury and risk-taking behaviour – a systematic review. *Accident Analysis and Prevention*, 93-101.
- Van den, F., Bossche. and G. Wets. (2003). Macro Models in Traffic Safety and the DRAG Family: Literature Review. Report RA-2003-08, Diepenbeek, Belgium.
- Wang, C., Quddus, M. A., & Ison, S. G. (2009). Impact of traffic congestion on road accidents: a spatial analysis of the M25 motorway in England. *Accident Analysis & Prevention*, VOL. 41(4), 798-808.

