



تجزیه و تحلیل سینماتیکی حرکت مایی‌گری در کاراته

پریسا حجازی‌دینان^۱، فرزام فرهمند^{۲*}، حسین مختارزاده‌سلماسی^۳، تهمینه رضائیان^۴

۱. استادیار دانشکده تربیت بدنی دانشگاه الزهرا
۲. استاد گروه بیومکانیک دانشگاه صنعتی شریف
۳. دانشجوی دکتری دانشگاه ملburn، استرالیا
۴. پژوهشگر مرکز تحقیقات علوم و تکنولوژی در پزشکی

دریافت ۲۵ بهمن ۱۳۹۱؛ پذیرش ۶ شهریور ۱۳۹۲

چکیده

زمینه و هدف: هدف این مقاله بررسی و مقایسه متغیرهای سینماتیکی حرکت مایی‌گری در دو گروه کاراته‌کاهای ماهر و نیمه‌ماهر است. روش بررسی: افراد آزمودنی در دو گروه شامل ۹ نفر ماهر (اعضای تیم ملی) و ۷ کاراته‌کار با مهارت متوسط (غیرعضو تیم ملی) مورد آزمون قرار گرفتند. اندازه‌گیری با استفاده از روش استریو-ویدیوگرافی انجام شد و موقعیت سه‌بعدی مارکرهای بازتابنده‌ی نور نصب شده بر روی نقاط راهنمای آناتومیکی، حین اجرای حرکت ردیابی شد. مقایسه‌ی آماری میانگین متغیرهای دو گروه، با استفاده از آزمون آماری T مستقل و مقایسه تغییر متغیرها در هر گروه با استفاده از آزمون T زوج انجام پذیرفت.

یافته‌ها: نتایج بدست آمده حاکی از رعایت برخی جزئیات الگوی حرکتی شامل حفظ ارتفاع و زاویه‌ی چرخش تنہ‌ی پیش و حین پرتاپ پا، پلنتار فلکشن سه‌مرحله‌ای مفصل مج پا و حفظ راستای ساق پیش از پرتاپ پا در گروه ماهر بود که در گروه با مهارت متوسط مشاهده نمی‌شد. همچنین، هرچند مقایسه میانگین سایر متغیرهای سینماتیکی در مقایسه بین دو گروه تفاوت معناداری را نشان نداد اما بررسی ضریب تغییرات نشان داد که اجرای حرکت در افراد گروه ماهر شامل جابه‌جایی قائم و چرخش تنہ و تغییرات زاویه‌ای مفاصل مج پا، زانو و ران) با مشابهت بیشتری نسبت به افراد گروه با مهارت متوسط انجام شده است که این ویژگی بهخصوص در حرکات مفصل زانو بارزتر بود.

نتیجه‌گیری: نتایج مطالعه حاکی از اهمیت و کارآیی روش‌های اندازه‌گیری و تحلیل حرکت برای مطالعه‌ی تفاوت‌های جزئی بین کاراته‌کاران ماهر و نیمه‌ماهر است که ممکن است به صورت عادی مشاهده نشوند.

واژگان کلیدی

تحلیل سینماتیک
استریووفتوگرامتری
کاراته
مایی‌گری

* اطلاعات نویسنده مسئول. تلفن: ۰۶۱۶۵۵۳۲-۰۶۱۶۵۵۰۱
پست الکترونیکی: farahmand@sharif.edu

مقدمه

حرکات با استفاده از دوربین ویدیویی تصویربرداری شد و محاسبه‌ی گشتاورهای خالص و توان مفصلی به روش دینامیک معکوس انجام پذیرفت. Witte و همکاران (۲۰۰۷) شباهت‌ها و تفاوت‌های متغیرهای زمانی و سرعت پا را در تکنیک‌های لگد زدن در مواشی‌گری با پای جلو و عقب و نیز لگد زدن در اورامواشی‌گری با پای جلو و عقب با استفاده از سیستم تحلیل حرکت سه‌بعدی در ۳ کاراته‌کار مورد مطالعه قرار دادند (۷). همچنین Emmermacher و همکاران (۲۰۰۷) در مطالعه‌ی روی گروه مشابهی به بررسی مسیر پنجه‌ی پا در حرکات فوق با استفاده از سیستم تحلیل حرکت با نرخ تصویربرداری ۲۵۰ Hz پرداختند (۸). در مطالعه‌ی دیگری، Witte و Jackstien (۲۰۰۸) با استفاده از داده‌های سینماتیکی حاصل از سیستم تحلیل حرکت سه‌بعدی، کفی‌های اندازه‌گیری فشار کف پا و MRI، تنش‌های مفصلی در حرکات لگد زدن و قدم گذاشتن بر پله در ۳ کاراته‌کار بررسی کردند (۹). همچنین Witte و همکاران (۲۰۱۰) با مطالعه‌ی اجرای مکرر حرکت مایه‌گری توسط ۵ کاراته‌کار ماهر با استفاده از سیستم تحلیل حرکت سه‌بعدی، روشی را برای قابل مشاهده ساختن مشابهت‌های سینماتیکی حرکات ارائه کردند (۱۰). اخیرا Pozo و همکاران (۲۰۱۱) اجرای حرکت مایه‌گری را در ۱۷ کاراته‌کار (در دو گروه ورزشکاران ملی و بین المللی) از دیدگاه سینماتیکی، سینتیکی و متغیرهای زمانی- مکانی و با استفاده از صفحه نیرو و تصویربرداری دوبعدی با سرعت ۵۰۰ Hz مورد مطالعه قرار دادند (۱۱).

مقالات فوق اهمیت سیستم‌های تحلیل حرکت را برای مطالعه‌ی ویژگی‌های بیومکانیکی حرکات قهرمانان کاراته و اصلاح و ارتقای اجرای حرکات در سایر ورزشکاران مورد تأکید قرار می‌دهند. با وجود این تاکنون در کشورمان حرکات کاراته با استفاده از چنین سیستم‌هایی مورد بررسی قرار نگرفته‌اند. در مطالعه‌ی حاضر اندازه‌گیری و مقایسه پارامترهای سینماتیکی سه‌بعدی در اجرای حرکت مایه‌گری در دو گروه کاراته‌کاهای قهرمان و ورزشکاران سطوح پایین‌تر مورد توجه قرار گرفته است. حرکت مایه‌گری یکی از حرکات پایه‌ای در کاراته است که عمدتاً حرکت یک پا به سمت جلو و اعمال ضربه را شامل می‌شود. انتظار می‌رود که با بررسی و مقایسه دقیق حرکت مزبور در دو گروه بتوان به تفاوت‌های جزئی در حرکت قهرمانان و

بهدلیل تحرک و زیبایی حرکات و نیز عدم تحمیل هزینه به ورزشکار برای تهییه تجهیزات خاص، کاراته در سال‌های اخیر محبوبیت ویژه‌ای در میان گروه‌های سنی مختلف زنان و مردان کسب کرده است. از آنجا که این ورزش شامل اجرای حرکات دقیق و حساب‌شده اندام‌های مختلف بدن است، انتظار می‌رود با بررسی دقیق حرکات قهرمانان کاراته بتوان به اطلاعات کمی مفیدی برای ارائه‌ی الگویی مناسب و ملموس به ورزشکاران علاقه‌مند دست یافت و توصیه‌های دقیق‌تری برای اصلاح و بهبود تکنیک‌ها ارائه کرد. برای دستیابی به اطلاعات کمی سینماتیکی از حرکات ورزشی می‌توان از روش تصویربرداری استفاده کرد (۱، ۲ و ۳).

تعداد مطالعات بیومکانیکی انجام شده درباره ورزش‌های رزمی (از جمله کاتا) بسیار محدود بوده است به طوری که Vieten گزارش کرده است از میان ۸۰۲۶ مقاله منتشر شده در زمینه هنرهای رزمی تنها ۱۶۰ مورد از دیدگاه بیومکانیکی به بررسی این ورزش‌ها پرداخته‌اند (۴). همچنین بررسی مقالات منتشر شده نشان می‌دهد تاکنون مطالعات انگشت‌شماری با استفاده از سیستم‌های تحلیل حرکت برای بررسی حرکات کاراته انجام گرفته است. با وجود مزیت‌های فراوان این روش از جمله افزایش دقت ارزیابی، به کارگیری آن در کشورمان نیز به دلایل متعدد از جمله هزینه‌ی قابل توجه و پیچیدگی کاربری تجهیزات، گسترش نیافته است.

Kuleš و Mejovšek (۱۹۹۷) حرکت لگد اوشیرومواشی‌گری را در کاراته مورد تحلیل قرار دادند و زوایای مفصلی، سرعت‌ها و مؤلفه‌های نیرو را به دست آورده‌اند (۵). تحلیل بر روی اجرای یک نایب قهرمان جهان انجام شد تا با توجه به بالا بودن تکنیک این کاراته‌کار، الگوی دقیقی برای اجرای صحیح این حرکت ارائه شود. آنالیز سینماتیک با تصویربرداری توسط دو دوربین ویدیویی ۶۰ Hz و با استفاده از سیستم آنالیز حرکت APAS انجام پذیرفت و مؤلفه‌های نیروی اعمال شده با استفاده از یک صفحه نیرو اندازه‌گیری شدند. در مطالعه‌ای در دانشگاه اوتاوا، Robertson و همکاران (۲۰۰۲) بیومکانیک لگد به سمت جلو را در دو حالت باز (که پای لگد زنده به عقب باز می‌گردد) و بسته (که پاها کنار یکدیگر قرار می‌گیرند) در دو ورزشکار هنرهای رزمی مورد بررسی قرار دادند (۶).

قدرت ضربه بیشتر، این حرکت معمولاً با حرکت لگن به سمت ضربه توأم است.

به رغم اینکه حرکت مایی‌گری عمدهاً در صفحه‌ی ساجیتال انجام می‌شود برای دستیابی به دقت بیشتر تصمیم گرفته شد که اندازه‌گیری‌ها به صورت سه‌بعدی انجام شود. بدن به صورت یک مدل چهار قطعه‌ای شامل تنه و اندام تحتانی یک سمت بدن (مشتمل بر ران، ساق و پنجه) در نظر گرفته شد. در حالت کلی، دست نیز در حرکت مایی‌گری مشارکت می‌کند اما با توجه به اینکه حرکت دست مانع مشاهده مارکرهای می‌شد در مطالعه‌ی حاضر دست‌ها به صورت خم از آرنج در مقابل قفسه‌ی سینه به صورت ثابت قرار گرفتند تا از پوشانده شدن مارکرهای نصب شده روی ران و تنہ جلوگیری شود.

به طور کلی در تحلیل سینماتیک سه‌بعدی لازم است مختصات حداقل سه نقطه‌ی غیر واقع بر یک خط از هر قطعه متوجه مشخص گردد. بدین منظور مارکرهای بازتابنده‌ی نور روی برجستگی‌های استخوانی اندام‌ها نصب می‌شوند که اغلب معادل و یا نزدیک به محور حرکتی مفاصل هستند و یک مارکر نیز بر روی نقطه‌ی میانی هر قطعه قرار داده می‌شود (۱۲). در این تحقیق از مارکرهای کروی بازتابنده نور به رنگ‌های سفید و قرمز به قطر تقریبی ۲ سانتی‌متر استفاده شد. پنج مارکر روی نقاط آناتومیکی برجستگی کوراکوئید کتف (برای شناساندن بخش فوکانی تنه)، تروکانتر بزرگ (مفصل ران)، اپی‌کنديل خارجی ران (مفصل زانو)، قوزک خارجی (مفصل مج پا) و سر متاتارس دوم قرار گرفتند. چهار مارکر دیگر نیز در فاصله‌ی میان مارکرهای مذبور به گونه‌ای که با مارکرهای مجاور در یک راستا قرار نگیرند، نصب شدند (شکل ۲).

افراد در سطوح مهارتی پایین‌تر پی برد که اغلب در مشاهده عادی قابل تشخیص نیستند و توصیه‌های دقیق و کمی برای اصلاح و بهبود تکنیک‌ها در اختیار فراغیران قرار داد.

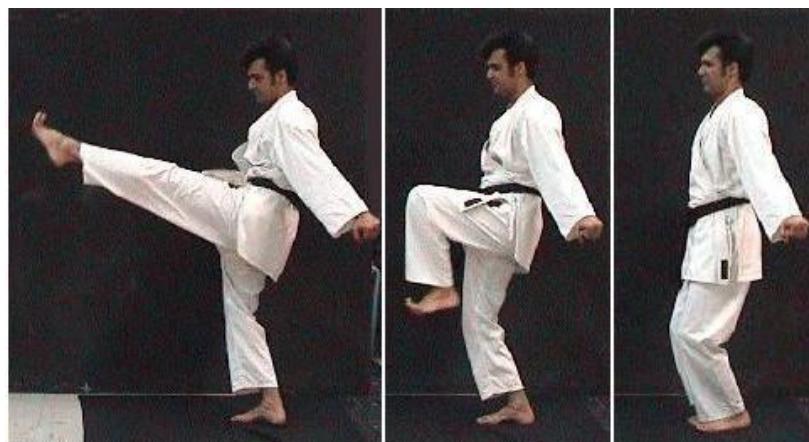
روش مطالعه

افراد آزمودنی شامل ۱۶ مرد بودند که با همانگی فدراسیون کاراته و مریبان تیم‌های ملی کاتا و کاراته ایران انتخاب شدند و موافق آنها برای شرکت در آزمون‌ها جلب شد. این افراد بر حسب مهارت در دو گروه کاراته‌کاهای ماهر (۹ نفر از اعضای تیم ملی کاراته در بخش کاتا) و کاراته‌کاهای با مهارت متوسط (۷ نفر با تجربه حداقل ۶ سال غیر عضو تیم ملی) طبقه‌بندی شدند. مشخصات افراد آزمودنی در جدول ۱ آمده است.

به منظور مطالعه و تحلیل هر حرکت ورزشی لازم است که در ابتدا درک کاملی از طبیعت و هدف حرکت و شناسایی عوامل مؤثر بر اجرای آن حاصل شود. حرکت مایی‌گری به طور کلی به منظور اعمال ضربه‌ی موثر به جلو با پا انجام می‌شود. در ابتدا ورزشکار با پاهای جفت و زانوی خم شده به شکلی می‌ایستد که تنہ عمود بر زمین قرار گیرد (شکل ۱-الف). سپس مفصل ران و زانوی پای ضربه زننده را حدود 90° خم می‌کند به طوری که قسمت ران 90° موازی با سطح زمین، ساق عمود بر ران، مج پا در زاویه 90° و انگشتان در حال هایپراکستنشن قرار گیرند (شکل ۱-ب). این وضعیت پنجه سبب می‌شود که ضربه با سینه‌ی پا وارد شود. در مرحله‌ی بعد، همزمان با فلکشن بیشتر مفصل ران و پلنتارفلکشن مفصل مج، زانو کاملاً باز می‌شود تا ضربه به فرد مقابله اصابت کند (شکل ۱-ج). برای دستیابی به برد و

جدول ۱: مشخصات افراد شرکت کننده در آزمایش‌ها

نمونه	متغیر	سن (سال)	قد (سانتیمتر)	وزن (کیلوگرم)
گروه ماهر	میانگین	۲۰/۱۱	۱۷۶	۶۹/۶۶
انحراف معیار	انحراف معیار	۲/۸۴	۶/۷۴	۷/۸۷
گروه با مهارت متوسط	میانگین	۲۳/۲۸۵	۱۷۸/۱۴	۷۴/۸۵
انحراف معیار	انحراف معیار	۲/۷۲۸	۹/۳۳۵	۹/۶۳۳



(ج)

(ب)

(الف)

شکل ۱: مراحل انجام حرکت مایه‌گری

چارچوب کالیبراسیون، مختصات سه بعدی مارکرها در فضای آزمایشگاه مطابق روش بازسازی سه بعدی DLT محاسبه شدند. برای حذف نویزها از روش فیلتراسیون تبدیل فوریه استفاده شد. مسیر حرکت مارکرها در تصاویر دو دوربین و مختصات سه بعدی آنها در حین حرکت در شکل ۳ نمایش داده شده‌اند.

در مرحله‌ی بعد با تعریف قطعات بدن الگوی تغییرات زاویه‌ای مفاصل با استفاده از مختصات سه بعدی مارکرها محاسبه شدند. زوایای مفاصل مج پا، زانو و ران به ترتیب زاویه بین قطعات پنجه پا - ساق و ساق - ران و ران - تنہ در نظر گرفته شدند و با فرض زاویه‌ی صفر در پوسچر فرد در ابتدای حرکت، تغییرات زاویه‌ای مفاصل نسبت به این وضعیت محاسبه شدند. با توجه به اهمیت زاویه‌ی ساق نسبت به افق در ابتدا و انتهای حرکت، این زاویه به طور جداگانه با استفاده از معادله‌ی زیر به دست آمد:

$$\cos \beta = \left(\frac{x_1 - x_2}{\sqrt{(x_1 - x_2)^2 + (y_1 - y_2)^2 + (z_1 - z_2)^2}} \right)$$

که در آن β زاویه ساق با افق، و Δx , Δy و Δz به ترتیب تفاضل مختصات مارکر دیستال و پروگزیمال قطعه

پیش از اجرای حرکت، فرصتی در اختیار فرد آزمودنی قرار داده شد تا با محیط آشنا شده و خود را آماده نماید. از هر فرد، ۳ آزمون گرفته شد و بهترین آزمون (به تشخیص یک کاراته‌کای خبره) مورد تحلیل قرار گرفت. برای ثبت تصاویر از دو دوربین دیجیتال JVC مدل GR-DVL 9800 با سرعت تصویربرداری ۵۰ فریم در ثانیه (پس از دی‌اینترلیسینگ) استفاده شد. دوربین‌ها در فاصله‌ی تقریبی ۴/۵m از آزمودنی و با زاویه‌ی تقریبی 40° نسبت به یکدیگر قرار داشتند. هم‌زمان سازی دوربین‌ها با فعال ساختن یک فلاش عکاسی درست پیش از آغاز اجرای هر تکیک، و ثبت و شناسایی آن در تصاویر حاصل از هر یک از دوربین‌ها انجام پذیرفت. برای کالیبراسیون سه بعدی از فریم کالیبراسیونی با ابعاد $1/2 \times 1 \times 1$ متر استفاده شد. سیستم مختصات مرجع در نظر گرفته شده در شکل ۲ نشان داده شده است.

پس از اجرای حرکت توسط آزمودنی، تصاویر ثبت شده توسط نرم‌افزار SMA مورد پردازش و تحلیل قرار گرفتند- (۱۲). ابتدا مارکرها در هر فریم از تصاویر حاصل از دو دوربین شناسایی شدند و مختصات دوبعدی آنها در سیستم مختصات هر دوربین به دست آمد. آنگاه با استفاده از مختصات معلوم

لحظهی نهایی، در طی مسیر حرکت و بهخصوص٪۶۰ ابتدایی سیکل (تا آغاز پرتاب پای ضربه)، کاهش ارتفاع شانه در گروه ماهر (با میانگین $7\text{mm}/\text{cm}^{0.000}$) و انحراف معیار میانگین $7\text{mm}/\text{cm}^{0.000}$) کمتر از گروه با مهارت متوسط (با میانگین $2\text{mm}/\text{cm}^{0.000}$ و انحراف معیار $1\text{mm}/\text{cm}^{0.001}$) بود. همچنین مقایسه‌ی آماری جابه‌جایی قائم مارکر شانه در افراد هر گروه با یکدیگر نشان داد حرکت در افراد گروه ماهر با مشابهت بیشتری انجام شده است. ضریب تغییرات (CV) برای جابه‌جایی نهایی برای افراد گروه ماهر معادل ٪۴۹ و برای افراد گروه با مهارت متوسط بیش از ٪۹۲ به دست آمد.



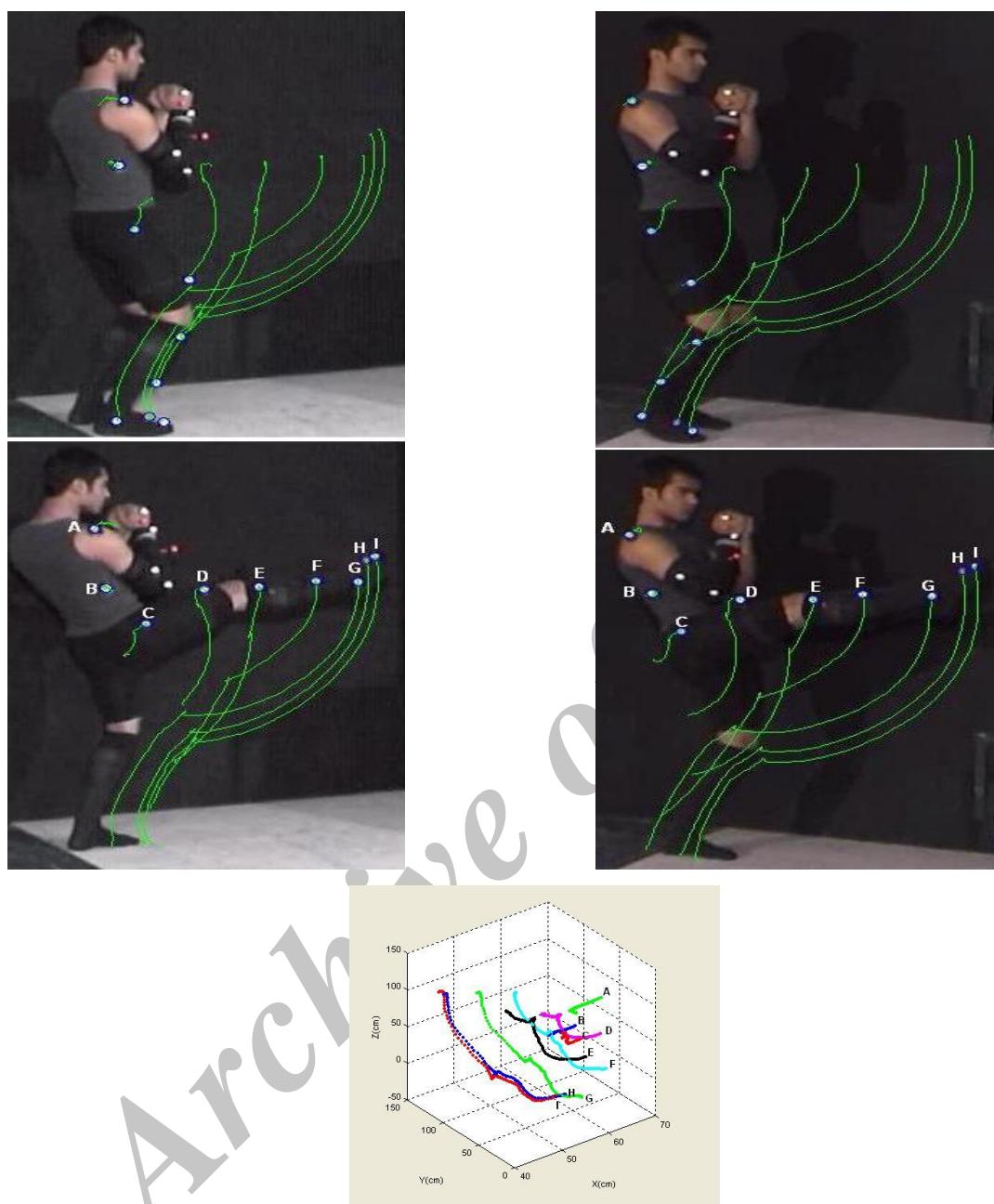
شکل ۲: محل نصب مارکرهای سیستم مختصات مرجع برای تحلیل حرکت مایی‌گری

ساق در راستای x، y و z هستند. همچنین زوایای ران و تنہ با افق به روش مشابهی محاسبه شدند.

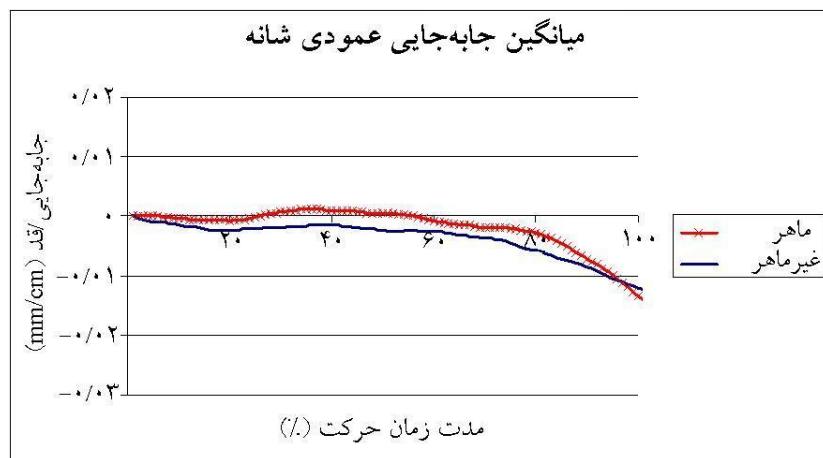
با توجه به تفاوت طول قد افراد شرکت کننده برای اینکه امکان مقایسه تغییرات جابه‌جایی مفاصل فراهم گردد، متغیرهای مربوط به جابه‌جایی نسبت به قد هر یک از افراد مورد آزمایش نرمالایز شدند. همچنین از آنجا که فقط شیوه‌ی اجرای حرکت، بدون توجه به سرعت آن، مورد نظر بود به منظور تسهیل مقایسه متغیرهای افراد شرکت کننده با یکدیگر یک منحنی اسپلاین به منحنی هر یک از متغیرهای استخراج شده برازش شد و زمان اجرای حرکت بر حسب فاز حرکتی از ابتدا (٪۰ سیکل) تا لحظه‌ی برخورد لگد به هدف فرضی (٪۱۰ سیکل) نرمالایز گردید. مقایسه میانگین متغیرهای دو گروه ماهر و با مهارت متوسط با استفاده از آزمون آماری T مستقل و بررسی تغییر متغیرها در هر گروه با استفاده از آزمون T زوج انجام پذیرفت. متغیرهای مورد بررسی شامل جابه‌جایی مارکر شانه در جهت عمودی (Z) و افقی (X)، تغییر زاویه‌ی قطعات ساق، ران و تنہ نسبت به سطح افق، تغییرات زوایای مفصلی مج پا، زانو و ران در نظر گرفته شدند.

یافته‌ها

نتایج نهایی مقایسه‌ی بین سینماتیک حرکت دو گروه ماهر و با مهارت متوسط در نمودارهای شکل‌های ۴ تا ۹ ارائه شده‌اند. در شکل ۴ جابه‌جایی قائم متوسط مارکر شانه سمت ضربه در افراد ماهر و با مهارت متوسط پس از نرمال کردن بر حسب قد افراد، مقایسه شده‌اند. مسیر جابه‌جایی قائم مارکر شانه در گروه‌های ماهر و با مهارت متوسط تقریباً مشابه بود. در حین اجرای حرکت، انتقال تدریجی شانه به سمت پایین در هر دو گروه مشاهده شد که در لحظه‌ی نهایی (اصابت ضربه) به پایین‌ترین ارتفاع خود رسید. با وجود این، برخی تفاوت‌های جزئی در منحنی متوسط دو گروه مشاهده گردید که از نظر آماری معنادار نبود ($p > 0.05$). از جمله بجز در



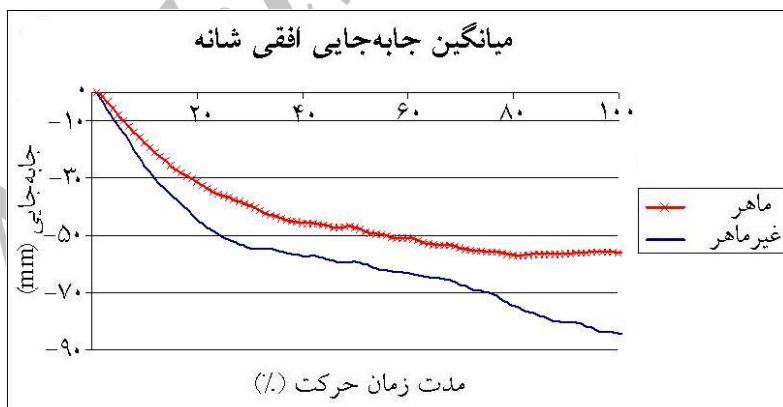
شکل ۳: مسیر حرکت مارکرهای در طی اجرای حرکت مایه‌گری توسط یکی از افراد آزمودنی در دوربین راست (راست-بالا) و دوربین چپ (چپ-بالا) و نیز مسیر سه‌بعدی حرکت به دست آمده طی فرایند بازسازی مختصات



شکل ۴: مقایسه‌ی جابه‌جایی مارکر شانه در راستای قائم (Z) در حرکت مایی‌گری برای افراد ماهر و غیر ماهر

در لحظه‌ی اصابت) اما این تفاوت برای گروه با مهارت متوسط (با میانگین $63/3\text{mm}$ و انحراف معیار 49mm در لحظه‌ی پرتاب به میانگین $84/6\text{mm}$ و انحراف معیار 62mm در لحظه‌ی اصابت) قابل ملاحظه و معنادار بود ($p=0.01$). همچنین مقایسه‌ی آماری جابه‌جایی عرضی مارکر شانه در افراد هر گروه با یکدیگر نشان داد حرکت در افراد گروه ماهر با مشابهت بیشتری انجام شده است. ضریب تغییرات برای جابه‌جایی نهایی برای افراد گروه ماهر $0/47$ و برای افراد گروه با مهارت متوسط $0/72$ به دست آمد.

در شکل ۵ جابه‌جایی افقی متوسط مارکر شانه‌ی سمت ضربه حین انجام حرکت برای دو گروه ماهر و با مهارت متوسط نشان داده شده‌اند. جابه‌جایی عرضی مارکر مزبور، که ناشی از چرخش شانه سمت ضربه به سمت داخل است، برای دو گروه تقریباً مشابه ولی در گروه ماهر اندکی کمتر بود. به خصوص در فاصله‌ی آغاز پرتاب پای ضربه (60% سیکل) تا اصابت آن (100% سیکل) تغییر موقعیت عرضی شانه در افراد گروه ماهر معنادار نبود (با میانگین 51mm و انحراف معیار 24mm در لحظه‌ی پرتاب به میانگین $56/2\text{mm}$ و انحراف معیار



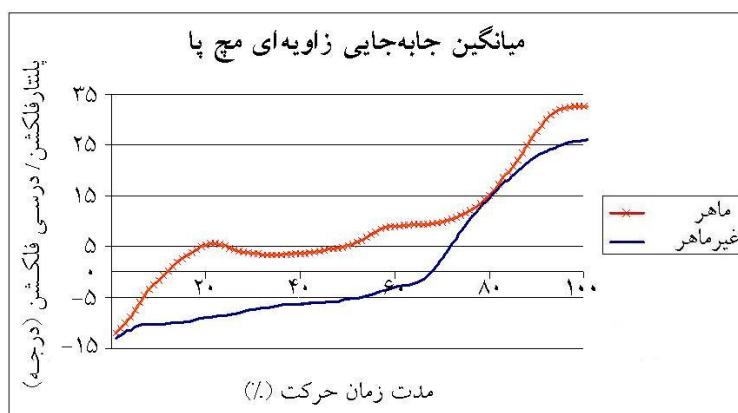
شکل ۵: مقایسه‌ی جابه‌جایی مارکر شانه در راستای عرضی (X) در حرکت مایی‌گری برای افراد ماهر و غیر ماهر

آغاز پرتاب پای ضربه) اندک بود و عمدتاً در مرحله‌ی نهایی حرکت صورت پذیرفت. این تفاوت در الگوی حرکتی مفصل مج پا در بررسی آماری نیز مورد تأیید قرار گرفت به گونه‌ای که برخلاف گروه با مهارت متوسط که تفاوت زاویه‌ی مج پای آنها در مرحله‌ی ابتدایی حرکت (20% تا 40% سیکل) معنادار نبود، این تفاوت برای گروه ماهر قابل ملاحظه و معنادار بود ($p=0.001$). این امر سبب شد میانگین زاویه‌ی

در شکل ۶ تغییرات زاویه‌ای متوسط مفصل مج پا در دو گروه کاراته‌کارهای ماهر و با مهارت متوسط نشان داده شده است. چنانکه مشاهده می‌شود، حرکت پلنتار فلکشن مفصل مج پا در حین حرکت در گروه ماهر در سه مرحله انجام شد که بیشترین تغییرات زاویه‌ای مربوط به مراحل ابتدایی و نهایی حرکت بود. اما در گروه با مهارت متوسط حرکت پلنتار فلکشن مج پا در مراحل ابتدایی و میانی حرکت (تا لحظه

برای هر دو گروه تقریباً مشابه بود.

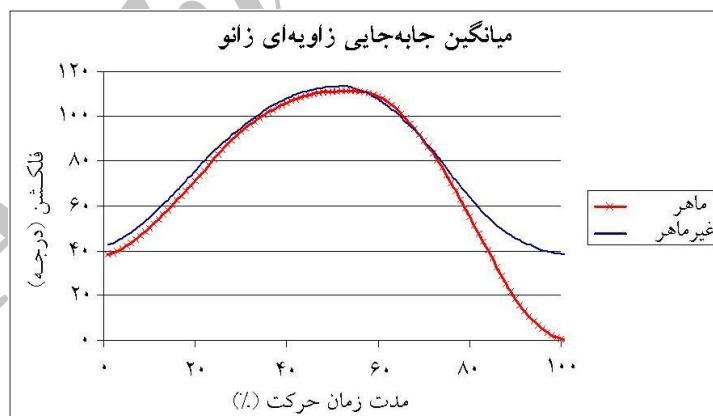
مج دو گروه در ۲۰٪ سیکل دارای تفاوت معنادار باشد، اما میزان پلنتار فلکشن نهایی در انتهای حرکت ($p=0.006$)؛



شکل ۶: تغییرات زاویه مج پا در حرکت مایه‌گری برای افراد ماهر و غیر ماهر

بررسی تفصیلی تغییرات زاویه‌ی زانو در افراد دو گروه نشان دهنده تفاوت مهارتی آنها در اجرای الگوی کلی فوق بود. در مقایسه افراد گروه ماهر با یکدیگر، تغییرات زاویه‌ی زانو در حین حرکت کاملاً مشابه بود (ضریب تغییرات زاویه‌ی حداکثر زانو معادل ۰.۴۷٪). در مقابل، در افراد گروه با مهارت متوسط تفاوت‌های بیشتری در تغییرات زاویه زانو مشاهده گردید (ضریب تغییرات زاویه حداکثر زانو معادل ۰.۵۶٪).

در شکل ۷ تغییرات زاویه‌ای متوسط مفصل زانو در طی حرکت در دو گروه کارته‌کاهای ماهر و با مهارت متوسط نشان داده شده است. الگوی کلی حرکت مفصل زانو در دو گروه به میزان زیادی مشابه بود. در ابتدای حرکت، فلکشن زانو از حالت خمیدگی اولیه (حدود ۴۰° در شکل ۱-الف) به میزان حدود ۷۵° صورت پذیرفت تا زاویه‌ی فلکشن حدود ۱۱۰° حاصل شود و سپس در مرحله‌ی پرتتاب پای ضربه، زانو به سرعت به حالت بازشدنگی کامل نزدیک شد. با وجود این



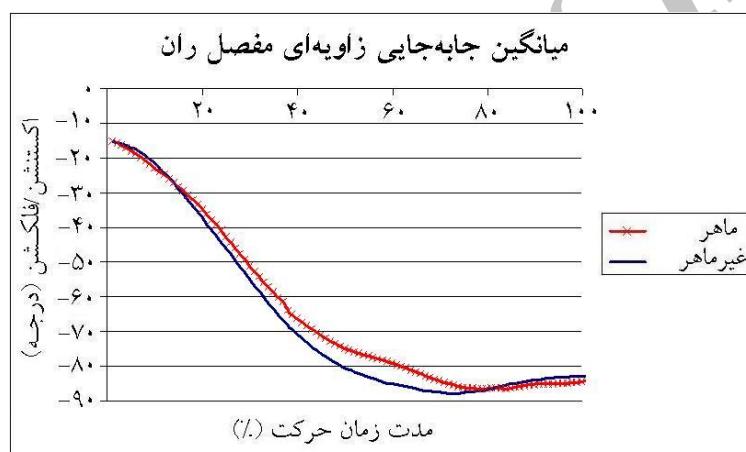
شکل ۷: تغییرات زاویه‌ی زانو در حرکت مایه‌گری برای افراد ماهر و غیرمهاهر

افزایش یافت تا به حداکثر آن در لحظات آغازین پرتتاب پای ضربه (حدود ۷۰٪ سیکل) رسید و پس از آن تا انتهای حرکت (اصابت ضربه) به صورت جزئی کاهش یافت. با وجود این بررسی تفصیلی تغییرات زاویه مفصل هیپ در افراد هر گروه نشان دهنده تفاوت مهارتی آنها در اجرای الگوی کلی فوق بود. مقایسه آماری نشان داد حرکت مفصل ران در افراد

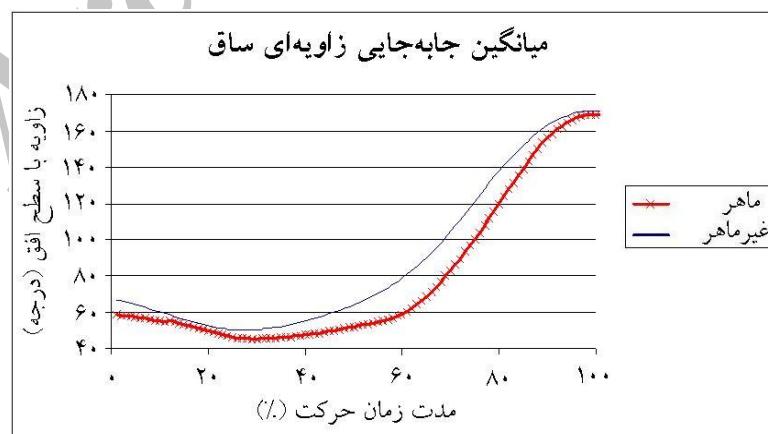
در شکل ۸ تغییرات زاویه‌ای متوسط مفصل ران در طی حرکت در دو گروه کارته‌کاهای ماهر و با مهارت متوسط نشان داده شده است. الگوی کلی حرکت مفصل هیپ در دو گروه مشابه بود و تغییرات جزئی مشاهده شده (در فاصله ۳۰٪ تا ۶۰٪ سیکل) معنادار نبود. در مراحل ابتدایی و میانی حرکت، زاویه‌ی خمیدگی مفصل هیپ به صورت پیوسته

با وجود این تفاوت‌های آماری متعددی در تغییرات زاویه‌ی ساق دو گروه مشاهده گردید. از جمله درابتدا حرکت زاویه‌ی ساق افراد ماهر (با میانگین $58/5^{\circ}$ و انحراف معیار $4/3^{\circ}$) کمتر از افراد غیرماهر (با میانگین $66/6^{\circ}$ و انحراف معیار $3/8^{\circ}$) بود ($p=0/002$). همچنین بررسی تفصیلی تغییرات زاویه‌ی ساق در افراد هر گروه نشان داد که حرکت ساق در افراد گروه ماهر با مشابهت بیشتری انجام شده است. ضریب تغییرات برای زاویه‌ی ساق در 60% سیکل برای افراد گروه ماهر معادل $0/15$ و برای افراد گروه با مهارت متوسط معادل $0/25$ بهدست آمد.

گروه ماهر با مشابهت بیشتری انجام شده است. ضریب تغییرات برای زاویه‌ی خم شان در 5.0% و 100% سیکل برای افراد گروه ماهر به ترتیب معادل $0/15$ و $0/08$ ؛ و برای افراد گروه با مهارت متوسط به ترتیب معادل $0/17$ و $0/07$ بهدست آمد. شکل ۹ تغییرات زاویه‌ای متوسط ساق با افق را در حین حرکت مایی‌گری برای دو گروه ماهر و با مهارت متوسط نشان می‌دهد. الگوی کلی حرکت در دو گروه تقریباً مشابه بود. در مراحل ابتدایی و میانی حرکت با بلند شدن ساق از روی زمین در راستای قائم، تغییرات جزئی در زاویه‌ی آن با افق مشاهده شد (شکل ۱-ب) که در ادامه‌ی حرکت و در حین پرتاب ضربه (شکل ۱-ج) دچار افزایش سریعی شد.



شکل ۸: تغییرات زاویه‌ی مفصل هیپ در حرکت مایی‌گری برای افراد ماهر و غیرماهر



شکل ۹: تغییرات زاویه‌ی ساق با افق در حرکت مایی‌گری برای افراد ماهر و غیرماهر

بحث و نتیجه‌گیری

حين پرتاپ پای مزبور در گروه ماهر نسبت به گروه با مهارت متوسط از دامنه‌ی کوچکتری برخوردار بود و با نوسان کمتری رخ می‌داد.

همچنین مقایسه‌ی نتایج تغییرات زاویه‌ای مفصل مج پای ضربه (شکل ۶) در دو گروه ماهر و با مهارت متوسط، حاکی از اهمیت توجه به پلنتار فلکشن مج در لحظات ابتدایی حرکت است که در گروه با مهارت متوسط رعایت نشده است. در مرحله‌ی ابتدایی حرکت (۰٪ تا ۲۰٪ سیکل) پلنتار فلکشن مفصل مج پای ضربه تنها در گروه ماهر مشاهده شد و تغییرات زاویه‌ای مفصل در گروه با مهارت متوسط قابل ملاحظه نبود. افزایش تدریجی و سه‌مرحله‌ای زاویه مج در گروه ماهر، در مقایسه با افزایش نسبتاً سریع آن در انتهای حرکت در گروه با مهارت متوسط، امکان دستیابی به یک حرکت یکنواخت و زیبا را فراهم می‌سازد. سرانجام، اهمیت حفظ راستای ساق پای ضربه در حين بالا بردن آن در مراحل ابتدایی و میانی حرکت مایه‌گری (پیش از شروع پرتاپ) که تاکنون مورد توجه قرار نگرفته است در الگوی اجرا شده توسط گروه ماهر به خوبی رعایت شده است (شکل ۹). تغییرات زاویه‌ی ساق در فاصله ۰٪ تا ۶۰٪ سیکل در گروه ماهر ناچیز ولی در گروه با مهارت متوسط قابل ملاحظه بود.

علاوه بر تفاوت‌های مشاهده شده بین گروه‌های ماهر و با مهارت متوسط در اجرای الگوی حرکتی، بررسی تفصیلی سینماتیک حرکت در افراد دو گروه نشان دهنده‌ی تفاوت مهارتی آنها در اجرای الگوی کلی فوق بود. مقایسه‌ی آماری انحراف معیار متغیرهای سینماتیک در افراد دو گروه نشان داد که اجرای حرکت مایه‌گری در افراد گروه ماهر (شامل جابه‌جایی قائم و چرخش تنہ و تغییرات زاویه‌ای مفاصل مج پا، زانو و ران) با مشابهت به مراتب بیشتری در مقایسه با افراد گروه با مهارت متوسط انجام شده است. این ویژگی به خصوص در حرکات مفصل زانو بارزتر بود؛ به گونه‌ای که مشابهت نزدیکی در تغییرات زاویه‌ای مفصل زانو در افراد گروه ماهر و در مقابل پراکندگی قابل توجهی در تغییرات زاویه‌ای مفصل مزبور (به خصوص از آغاز پرتاپ پای ضربه تا اصابت آن) در افراد گروه با مهارت متوسط مشاهده شد. بی‌شک این پراکندگی نشان دهنده توانایی و مهارت کمتر گروه با مهارت متوسط در اجرای صحیح الگوی حرکتی و ضرورت آموزش و تمرین بیشتر افراد گروه مزبور است.

در سال‌های اخیر مطالعات چندی در حوزه‌ی تحلیل بیومکانیکی حرکات بدن انسان با استفاده از روش تصویربرداری در کشور انجام شده است (۱۳-۱۶). اما تحقیق حاضر یکی از نخستین تحقیقات انجام شده در زمینه‌ی سینماتیک حرکات کاراته محسوب می‌شود. از جمله مهم‌ترین محدودیت‌های این تحقیق، می‌توان به سرعت نسبتاً پایین تصویربرداری (۵۰ فریم در ثانیه) اشاره کرد که برای مطالعه‌ی فعالیت‌هایی نظیر راه رفتن، کافی به نظر می‌رسد اما برای ثبت و تحلیل حرکات ورزشی به سرعت‌های به مراتب بیشتری (حدود ۲۰۰ فریم در ثانیه) نیاز است. این محدودیت سبب شده است که در تحلیل نتایج تنها به مؤلفه‌های دوران و جابه‌جایی (صرف‌نظر از ظرف زمانی) توجه شود و از تحلیل سرعت‌ها و شتاب‌ها که پارامترهای بسیار مهم و تعیین کننده‌ای در حرکات ورزشی به شمار می‌روند صرف‌نظر گردد. همچنین علی‌رغم اینکه مطالعه به صورت سه‌بعدی انجام شده است، با توجه به وقوع حرکت در صفحه‌ی ساچیتال، داده‌ها عمدتاً در این صفحه بررسی شده‌اند. علت این امر این بوده است که تغییرات زاویه‌ای در صفحات دیگر کوچک‌تر و با توجه به خطاهای ایجاد شده در استفاده از مارکرهای نصب شده رو پوست (۱۷) از اعتبار کافی برخوردار نیستند.

به دلیل نبود تحقیقات مشابه در زمینه‌ی تحلیل سینماتیک حرکت مایه‌گری، امکان مقایسه و ارزیابی نتایج حاصل از این مطالعه با مطالعات پیشین وجود ندارد، اما با مقایسه‌ی مراحل حرکت (شکل ۱) و نتایج حاصل شده می‌توان دریافت که انتخاب مدل و ثبت و تحلیل حرکت به صورت مناسب انجام شده به گونه‌ای که طبیعت و الگوی کلی حرکت به خوبی در نمودارهای حرکتی مفاصل قابل مشاهده است. در عین حال، نتایج به دست آمده نکات دقیق و جزئی از سینماتیک حرکت را به دست می‌دهند که در مشاهده عادی مربیان قابل درک نیست. از جمله، ضرورت و اهمیت حفظ ارتفاع تنہ و عدم چرخش آن در حين حرکت مایه‌گری که در متون آموزشی مربوطه غالب مورد غفلت قرار گرفته است، به خوبی در الگوی اجرا شده توسط گروه ماهر مشاهده می‌شود (شکل‌های ۴ و ۵). تغییرات ارتفاع تنہ (حرکت قائم مارکر شانه) به خصوص پیش از پرتاپ پای ضربه و چرخش آن (حرکت عرضی مارکر شانه) به ویژه در

نتایج حاصله مربیان باید در مورد حفظ ارتفاع تنه و عدم چرخش آن در حین حرکت مایی‌گری، پلنتار فلکشن مج در لحظات ابتدایی حرکت و افزایش تدریجی و سه مرحله‌ای زاویه مج در ادامه آن و نیز حفظ راستای ساق پای ضربه در حین بالا بردن آن در مراحل ابتدایی و میانی حرکت مایی-گری دقت بیشتری مبذول دارند.

سپاسگزاری

نویسنده‌گان لازم می‌دانند مراتب سپاس خود را از همکاری صمیمانه فدراسیون کاراته، مربیان تیم ملی، تیم ملی کاراته‌ی جمهوری اسلامی ایران و سایر کاراته‌کارها شرکت کننده در این پژوهش بیان کنند. همچنین از یاری بی‌شایبه‌ی دانشجویان و مسئولان آزمایشگاه بیومکانیک دانشگاه صنعتی‌شریف قدردانی می‌شود. اجرای این پژوهش با حمایت مالی معاونت پژوهشی دانشگاه الزهرا امکان‌پذیر شد که نویسنده‌گان مراتب قدردانی خود را در این زمینه ابراز می‌دارند.

References

- [1] Pingali G., Opalach A., Jean Y., Carlstrom I., Visualization of Sports using Motion Trajectories: Providing Insights into Performance, Style, and Strategy. 12th Annual IEEE Visualization Conference (Vis'2001), San Diego, California, USA, October 21-26, 2001.
- [2] Ringer M., Lasenby J., Modeling and Tracking Articulated Motion from Multiple Camera Views. The 11th British Machine Vision Conference, University of Bristol, 11-14 September 2000.
- [3] de Meneses Y. L., Roduit P., Luisier F., Jacot J., Trajectory Analysis for Sport and Video Surveillance, Electronic Letters on Computer Vision and Image Analysis, 2005; 5(3):148-156.
- [4] Vieten M.M., Application of biomechanics in martial art training, In: Hong Y., Bartlett R., editors: Routledge Handbook of Biomechanics and Human Movement Science, Published by Routledge; 2008, P 556.
- [5] Kuleš B., Mejovšek M., Kinematicka i dinamička analiza karate udarca ushiro mawashi geri. Kineziologija, 1997; 29(2): 40-46.
- [6] Robertson D.G.E., Fernando C., Hart M. and Beaulieu F., Biomechanics of the karate front-kick. Available at http://www.health.uottawa.ca/biomech/lab/docs/wcb4_gr.pdf, Accessed July 16, 2007.
- [7] Witte K., Emmermacher P., Bystrzycki S., Potenberg J., Movement structure of round kicks in Karate, XXV ISBS Symposium, pp 302-305, Ouro Preto, Brazil, 2007.
- [8] Emmermacher P., Witte K., Bystrzycki S., Potenberg J., Different variations of the Karate technique Mawashi-Geri, XXV ISBS Symposium, Ouro Preto, Brazil, 2007, pp 289-292.
- [9] Witte K., Jackstien M., Application of the BRG.LIFEMOD for simulations of step-movements and kicks and estimation of joint stress, ISBS Conference, Seoul, Korea, July 14-18, 2008, pp 104-107.
- [10] Witte K., Emmermacher P., Langenbeck N., Method to visualize and analyze similarities of movements – using the example of Karate kicks, 28 International Conference on Biomechanics in Sports, Michigan, USA, July 19 – 23, 2010.
- [11] Pozo J., Bastien G. & Dierick F.: Execution time, kinetics, and kinematics of the mae-geri kick: Comparison of national and international standard karate athletes, Journal of Sports Sciences, 2011; 29:14, 1553-1561.
- [12] Kolahi A., Hoviyattalab M., Rezaeian T., Alizadeh M., Bostan M. and Mokhtarzadeh H., Design of a marker-based human motion tracking system, Biomedical Signal Processing and Control, 2007; 2(1): 59-67.
- [13] Farahmand F., Rezaeian T., Narimani R. and Hejazi Dinan P., Kinematic and dynamic analysis of the gait cycle of above-knee amputees. International

با این وجود، در مجموع تفاوت مشاهده شده بین سینماتیک حرکت دو گروه در این مطالعه کمتر از حد انتظار بوده است و نتایج به دست آمده بیانگر آن است که الگوی کلی حرکت کمابیش توسط گروه با مهارت متوسط نیز رعایت شده است. این امر می‌تواند ناشی از این حقیقت باشد که افراد گروه مزبور مبتدی نبوده بلکه از تجربه‌ی حداقل ۶ سال تمرین کاراته برخوردار بوده‌اند. در عین حال، نباید از اهمیت ظرف زمانی اجرای مراحل مختلف حرکت و ویژگی‌های سرعت و شتاب که در این مطالعه از آنها صرف‌نظر شده است غافل شد. می‌توان انتظار داشت که در تحقیقات آتی که با استفاده از تجهیزات پیشرفته‌تر و و با درنظر گرفتن پارامترهای فوق انجام می‌شوند جزئیات دقیق‌تری از تفاوت اجرای الگوی حرکتی توسط گروه قهرمانان ملی و سایر کاراته‌کارها به دست آید.

مطالعه حاضر توانایی روش‌های علمی ثبت و تحلیل حرکات ورزشی را در تشخیص برخی از جزئیات الگوی حرکتی که اغلب از چشم مربیان و ورزشکاران دور می‌مانند اثبات می‌کند و توصیه‌های ارزنده‌ای را به منظور بهبود و ارتقای مهارت‌های کاراته در اختیار می‌گذارد. بر اساس

- journal of science and technology; Scientia Iranica. 2006; 13 (3): 261-271.
- [14] Gholipour M., Farahmand F., Narimani R., Maqsoudloo H., Soudbakhsh D., Mokhtarzade H., Rezaeian T., Measurement and comparison of joints moments during different speeds of lifting, Sharif journal, 2007; 37: 81-88.
- [15] M.Hoviattalab, R.Narimani and A. Mirbagheri, An Investigation on Human vibration Analysis Using Image Processing Method, Proceedings of ASME 2005 International Design Engineering Technical Conferences & Computers and Information in Engineering Conference, IDETC/CIE, Long Beach, California, USA , Sep. 24-28, 2005.
- [16] Narimani R., Hoviattalab M., Abadpour A. and Yadollahi A., Vibration Measurement And Analysis Using Image Processing Method, proceedings of the 7th Biennial Conference on Engineering Systems Design and Analysis, ESDA, Manchester, UK, July 19-22, 2004.
- [17] Akbarshahi M., Schache A.G., Fernandez J.W., Baker R., Banks S., Pandy M.G., Non-invasive assessment of soft-tissue artifact and its effect on knee joint kinematics during functional activity, Journal of Biomechanics, 2010; 43(7):1292-301.

Archive of SID