

## استفاده از مدل‌های فازی در سیستم‌های سفارش‌دهی کنترل موجودی

حسن فارسی‌جانی<sup>۱</sup>، محمد رضا عبدوس<sup>۲</sup>

**چکیده:** در این مقاله برای محاسبه‌ی نقاط بھینه سفارش‌دهی در سیستم‌های کنترل موجودی و به طور خاص برای سیستم‌های سفارش‌دهی مرور دائم (Q,r) روشی با استفاده از منطق فازی ارایه شده است که به طور مشابه برای دیگر روش‌های سفارش‌دهی نیز می‌تواند استفاده شود. از آنجا که در مدل‌های سفارش‌دهی نمی‌توانیم به طور دقیق پارامترهای مثل هزینه را پیش‌بینی نماییم، با ابهام رو به رو خواهیم بود. در چنین حالتی استفاده از مقادیر دقیق موجب ایجاد اشتباہ در تصمیم‌گیری می‌شود. از طرفی استفاده از روش‌های آماری نیز برای پارامترهای مهمی چون هزینه معقول به نظر نمی‌رسد. بهمین منظور در این مقاله راهکاری برای استفاده از اعداد فازی در تصمیم‌گیری‌های مربوط به کنترل موجودی سیستم‌های سفارش‌دهی ارایه شده است. برای فازی‌سازی از اعداد فازی ذوزنقه‌ای استفاده شده است. در غیر فازی کردن اعداد فازی نهایی نیز از روش فاصله‌ی علامت‌دار استفاده شده و در نهایت مثالی عددی برای شرح مدل آورده شده است.

**واژه‌های کلیدی:** سیستم‌های سفارش‌دهی، مدل فازی، اعداد فازی ذوزنقه‌ای، روش فاصله‌ی علامت‌دار

۱. استادیار دانشگاه شهید بهشتی، دانشکده مدیریت و حسابداری، تهران، ایران

۲. کارشناسی ارشد مدیریت صنعتی، دانشگاه شهید بهشتی، تهران، ایران

تاریخ دریافت مقاله: ۱۳۸۸/۹/۱۱

تاریخ پذیرش نهایی مقاله: ۱۳۸۹/۵/۱۸

نویسنده مسئول مقاله: حسن فارسی‌جانی

Email: h\_farsi@sbu.ac.ir

#### مقدمه

کمبود پدیده‌ای است که در حالت‌های واقعی کنترل موجودی با آن مواجه خواهیم شد. به طور کلی هزینه‌های کمبود به دو دسته‌ی هزینه‌ی حالت پس‌افت<sup>۱</sup> و هزینه‌ی حالت فروش از دست رفته<sup>۲</sup> تقسیم می‌شوند. در حالت پس‌افت به نگام وقوع کمبود تقاضای مورد نظر با تأخیر برآورد می‌شود. هزینه‌های این حالت هزینه‌هایی مانند هزینه‌های اداری اضافی یا هزینه‌ی حمل و نقل و همچنین احتمالاً جریمه‌ی دیر کرد کالا به مشتری است. در حالت فروش از دست رفته همان‌طور که از نامش پیداست، تقاضای برآورد نشده از دست می‌رود و در واقع مشتری به سراغ منابع دیگر می‌رود تا نیاز خود را تأمین نماید. هزینه‌های این حالت سود از دست رفته به خاطر عدم فروش و نیز تأثیر منفی ایجاد شده در درآمدهای حاصل از فروش آینده به مشتری است.

در این مقاله مدل سفارش‌دهی با مقدار ثابت ( $Q_1, Q_2$ ) را در حالتی که هم پس‌افت وجود دارد و هم سفارش از دست رفته با استفاده از اعداد فازی ذوزنقه‌ای در پارامترهای هزینه‌ای ارایه می‌نماییم.

در بخش مروری بر پژوهش‌های پیشین ابتدا توضیحاتی راجع به منطق فازی و اعداد فازی و روش غیر فازی کردن ارایه می‌شود. سپس مدل‌های سفارش‌دهی را شرح می‌دهیم. در قسمت روش پژوهش به ارایه‌ی روشنی فازی برای محاسبه‌ی نقاط بهینه‌ی سفارش‌دهی می‌پردازیم و در پایان نیز مثالی عددی برای توضیح بیشتر مدل ارایه شده در این مقاله می‌آوریم.

#### موردی بر پژوهش‌های پیشین

مانတگمری اولین روش برای حل مدل‌هایی که هر دو حالت پس‌افت و فروش از دست رفته را شامل می‌شدند، در سال ۱۹۷۳ ارایه کرد [۶]. ئو و کویانگ ۲۳ سال بعد مدل مشابهی را با زمان تحويل متغیر و نقطه‌ی سفارش ثابت تحلیل نمودند [۸]. کیم و پارک مدل پس‌افت بر اساس وزن‌دهی زمانی را با فرض زمان تحويل ثابت و این فرض که بیش از یک سفارش منتظر نباشد، حل نمودند [۲]. کوماران این مدل را با فرض آنکه زمان تحويل از توزیع گاما پیروی نماید، حل کرد [۳].

1. Backordered  
2. Lost forever

در بیشتر این مدل‌ها، پارامترهای هزینه را به صورت متغیرهای دقیق در نظر گرفته‌اند. ولی در حالت‌های کاربردی‌تر، مقادیر دقیق برای این پارامترهای هزینه به ندرت پیش می‌آید و اغلب پارامترهای نا دقیق و مبهمی خواهند بود. دلایل مختلف مثل افزایش ناگهانی تقاضا؛ مشکلات حمل و نقل؛ بالا رفتن کرایه‌ها؛ اتفاقات پیش‌بینی نشده، نوسانات تورم؛ تغییرات قیمت بازارهای داخلی و خارجی و مسایلی چون بحران‌های اقتصادی جهانی و حتی تأثیر مسائل سیاسی و تحریم‌ها و غیره باعث می‌شوند، نتوان هزینه‌های مربوط به سفارش، نگهداری، کمبود و مابقی هزینه‌ها را به طور دقیق تعیین نمود. بنابراین در سیستم‌های موجودی، در تصمیم‌گیری باید مقدار انعطاف‌پذیری را در پارامترهای هزینه‌ای در نظر گرفت تا به حالت‌های واقعی نزدیک شویم. نکته‌ای که در اینجا باید به آن اشاره کرد این است که اگرچه در بخش‌هایی مثل پیش‌بینی زمان تحويل استفاده از روش‌های آماری می‌تواند تقریب خوبی از حالت واقعی باشد، ولی در مورد پارامترهای هزینه‌ای به دلیل کمبود مشاهدات تصادفی، بهتر است به جای استفاده از روش‌های آماری از مجموعه‌های فازی استفاده نماییم.

در دو دهه‌ی اخیر پژوهش‌هایی بر روی کنترل موجودی با بهره‌گیری از پارامترهای فازی انجام شده است. کاکپرز کی و استنتیوسکی مدلی را در نظر گرفتند که در آن برای سطح موجودی، تقاضاهای وارد و باز پرسازی انبار از اصول فازی استفاده نمودند [۴]. ایشی و کاتاگیری هزینه‌های کمبود فازی را در مدل کنترل موجودی بهبود دادند [۵]. پارک مجموعه‌های فازی را در مدل اقتصادی سفارش EOQ با استفاده از اعداد فازی ذوزنقه‌ای برای هزینه‌های سفارش‌دهی و نگهداری به کار برد [۷]. لی و یاو مدل موجودی با پس افت را در نظر گرفتند و در آن مقدار سفارش را به صورت اعداد فازی مثلثی و ذوزنقه‌ای به کار بردند [۹]. چانگ نیز پژوهشی از فروش از دست رفته به صورت فازی را برای مدل سفارش‌دهی با دوره‌ی ثابت اجرا نمود [۱].

### مجموعه‌های فازی

مجموعه‌های فازی در واقع آن دسته از مجموعه‌ها هستند که اعضای آن‌ها دقیق و مشخص نیستند، مانند مجموعه‌ی اعداد بزرگ یا مجموعه‌ی کتاب‌های قطور. دکتر لطفی عسگرزاده برای تجزیه و تحلیل این مجموعه‌ها، به هر یک از اعضای چنین مجموعه‌هایی عددی از

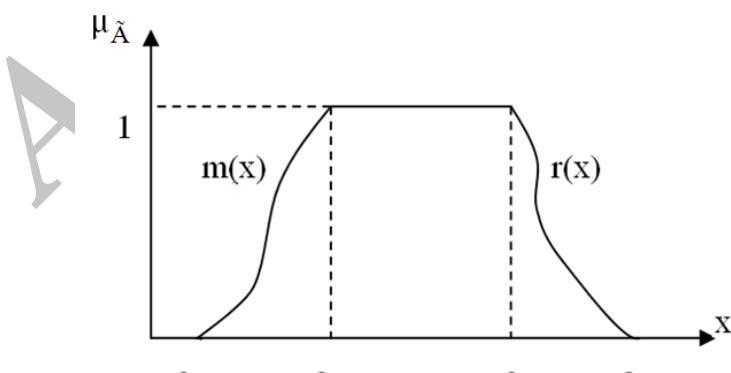
بازه [۰,۱] به عنوان درجه عضویت آن عضو در آن مجموعه نسبت داد. به عنوان مثال در مجموعه افراد مسن، فردی با ۹۰ سال سن درجه عضویت ۱ و فردی با ۵۰ سال سن درجه عضویت مثلاً  $\frac{1}{4}$  خواهد داشت.

نکته‌ای که باید به آن اشاره کرد این است که بسیاری از اوقات برای تعریف منطقی فازی صرفاً آن را در مقابل منطق دو ارزشی صفر و یکی قرار می‌دهند، در حالی که اگر تنها همین تفاوت مدنظر باشد، منطق کلاسیک چند مقداره نیز توانایی انتخاب اعداد حقیقی بین صفر و یک را دارا بود. تفاوت اصلی این منطق علاوه بر انتخاب اعداد بین صفر و یک به طور پیوسته، تبدیل عبارات محاوره‌ای زبانی به زبان ریاضی است. پرسفسور لطفی‌زاده در مقاله‌ای که در سال ۲۰۰۸ در توجیه برخی ابهامات در مورد منطق فازی به چاپ رساندند می‌نویسد: "خود منطق فازی، فازی و مبهم (غیر دقیق) است" [۱۳].

### اعداد فازی

$\tilde{A}$  یک عدد فازی است اگر و تنها اگر تابع عضویت آن به صورت زیر باشد:

$$\mu_{\tilde{A}} = \begin{cases} m(x), & a_1 \leq x \leq a_2 \\ 1, & a_2 \leq x \leq a_3 \\ r(x), & a_3 \leq x \leq a_4 \\ 0, & \text{در غیر این صورت,} \end{cases} \quad (1)$$



نمودار ۱. اعداد فازی

فاصله‌ی  $[a_1, a_4]$  را فاصله‌ی پایه‌ی عدد فازی می‌نامند. فاصله‌ی  $[a_2, a_3]$  هسته‌ی عدد فازی است که محدوده‌ای را مشخص می‌کند که مقادیر محتمل‌تر در آن قرار می‌گیرند و بازه‌ی  $[a_1, a_2]$  و  $[a_3, a_4]$  حاشیه‌ی عدد فازی  $\tilde{A}$  نامیده می‌شود. به عنوان مثال عدد فازی مورد استفاده در این مقاله عدد فازی ذوزنقه‌ای ( $\text{Trapezoidal Fuzzy Number}$ ) با تابع عضویت  $\mu_{\tilde{A}}(x)$  و نگاشت پیوسته  $\tilde{A}: R \rightarrow [0,1]$  است که به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\mu_{\tilde{A}}(x) = \begin{cases} (x - a_1)/(a_2 - a_1), & a_1 \leq x \leq a_2 \\ 1, & a_2 \leq x \leq a_3 \\ (x - a_4)/(a_3 - a_4), & a_3 \leq x \leq a_4 \\ 0, & \text{در غیر این صورت} \end{cases} \quad (2)$$

که در واقع این عدد فازی که به اختصار به صورت  $\text{TrFN}$  نمایش داده می‌شود، می‌توان با چهار عدد حقیقی  $a_1, a_2, a_3, a_4$  بیان نمود.

یکی از مزایای استفاده از عدد فازی ذوزنقه‌ای کاهش حجم عملیات محاسباتی است. به عنوان مثال اگر  $\tilde{A}_1 = (a_{11}, a_{21}, a_{13}, a_{14})$  و  $\tilde{A}_2 = (a_{21}, a_{22}, a_{23}, a_{24})$  دو عدد فازی ذوزنقه‌ای باشند، آنگاه جمع این دو عدد فازی به سادگی از حاصل جمع هر پارامتر با پارامتر نظیر عدد فازی دیگر به دست می‌آید:

$$\tilde{A}_1 + \tilde{A}_2 = (a_{11} + a_{21}, a_{12} + a_{22}, a_{13} + a_{23}, a_{14} + a_{24}) \quad (3)$$

و همچنین برای هر  $b \geq 0$  داریم:

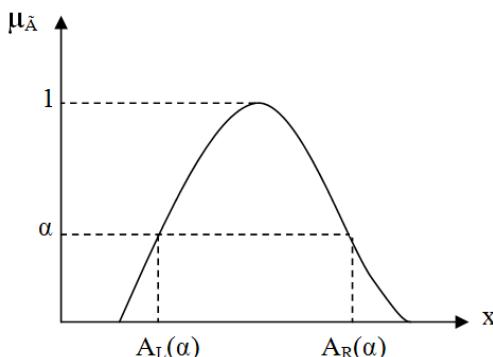
$$b\tilde{A}_1 = (ba_{11}, ba_{21}, ba_{13}, ba_{14}) \quad (4)$$

### برش $\alpha$ یک عدد فازی

برش  $\alpha$  یک عدد فازی، یک مجموعه‌ی دقیق (غیر فازی) است که به صورت  $[\tilde{A}]_\alpha = \{x \in R : \mu_{\tilde{A}}(x) \geq \alpha\}$  تعریف می‌شود. طبق تعریف عدد فازی برش آلفا را می‌توانیم با محدوده‌ی سمت چپ و راست ایجاد شده نشان دهیم:

$$[\tilde{A}]_\alpha = [A_L(\alpha), A_R(\alpha)] \quad (5)$$

در نمودار ۲ یک عدد فازی و برش آلفای آن نمایش داده شده است:



نمودار ۲. برش آلفای یک عدد فازی

برای عدد فازی ذوزنقه‌ای  $\tilde{A}_1 = (a_{11}, a_{22}, a_{13}, a_{14})$  نیز باید محل برخورد  $\mu_{\tilde{A}} = \alpha$  را با خط‌های مورب سمت چپ و راست ذوزنقه پیدا نمود که در نهایت خواهیم داشت:

$$\tilde{A}_L(\alpha) = x = (a_2 - a_1) \alpha + a_1 \quad (6)$$

$$\tilde{A}_U(\alpha) = x = (a_3 - a_4) \alpha + a_4 \quad (7)$$

### غیر فازی کردن

روش‌های گوناگونی برای دفازه کردن اعداد فازی وجود دارد؛ مانند روش بیشترین مقدار سمت راست و روش مرکز ثقل و .... در این مقاله از روش فاصله‌ی علامت‌دار که در سال ۲۰۰۰ توسط ئو و یاو ارایه شده است استفاده می‌نماییم [۱۰].

فاصله‌ی علامت‌دار بین عدد حقیقی  $a$  و عدد  $d_0(a, 0) = a$  بدهست می‌آید. در نتیجه فاصله‌ی علامت‌دار بین  $(\tilde{A}_L(\alpha), \tilde{A}_U(\alpha))$  تا  $d_0(\tilde{A}_L(\alpha), 0)$  به ترتیب برابر  $d_0(\tilde{A}_U(\alpha), 0)$  خواهد بود. فاصله‌ی علامت‌دار بین محدوده‌ی  $\{\tilde{A}_L(\alpha), \tilde{A}_U(\alpha)\}$  تا مرکز به صورت زیر بدهست می‌آید:

$$\begin{aligned} d_0((\tilde{A}_L(\alpha), \tilde{A}_U(\alpha)), 0) \\ = 0.5 [d_0(\tilde{A}_L(\alpha), 0), d_0(\tilde{A}_U(\alpha), 0)] \\ = 0.5 (\tilde{A}_L(\alpha) + \tilde{A}_U(\alpha)) \end{aligned} \quad (8)$$

و فاصله‌ی علامت‌دار  $\tilde{A}$  تا  $\tilde{O}$  به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$(\tilde{A}, \tilde{O}) = \frac{1}{2} \int_0^1 (\tilde{A}_L(\alpha) + \tilde{A}_U(\alpha)) d\alpha \quad (9)$$

نکته‌ی دیگر اینکه  $\tilde{A}_1 < \tilde{A}_2$  اگر که  $d(\tilde{A}_1, \tilde{O}) < d(\tilde{A}_2, \tilde{O})$

مدل سفارش‌دهی مورود دائم با در نظر گرفتن حالت پس‌افت و فروش ازدست‌رفته در این بخش به شرح مدل سفارش‌دهی در کنترل موجودی  $(r, Q)$  با در نظر گرفتن حالت پس‌افت و فروش ازدست‌رفته می‌پردازیم.

در این سیستم همان‌طور که از نامش نیز پیداست، در هر مبادله‌ای به‌طور پیوسته وضعیت موجودی بررسی می‌شود و سیاست به این ترتیب است که به محض آنکه سطح موجودی به مقدار مشخص  $r$  رسد، به میزان  $Q$  واحد سفارش داده می‌شود. فرضیه‌های این مدل عبارتند از:

- هزینه‌ی یک واحد مقدار ثابتی است که از مقدار سفارش مستقل است.
- هزینه‌ی کمبود برای هر واحد از تقاضایی که نمی‌تواند تأمین شود، مقدار ثابتی است.
- هزینه‌ی پس‌افت مستقل از زمان در نظر گرفته می‌شود.
- نقطه‌ی سفارش مجدد  $r$  مقداری مثبت است. موجودی اطمینان (SS) که برابر با تفاضل  $r$  و متوسط تقاضا در طول مدت تحويل است که مقداری مثبت خواهد بود.
- فرض می‌شود هیچ گاه بیش از یک سفارش معوق نشود.
- زمان بین دو بازپرسازی متوالی بسیار کم است.

پارامترهای مورد استفاده در این مدل:

$D$ : متوسط تقاضای سالیانه

$y$ : تقاضا در مدت زمان تحويل

$\theta$ : متوسط تقاضای در طول زمان تحويل

$f(y)$ : تابع چگالی احتمال تقاضای زمان تحويل

$H$ : هزینه‌ی نگهداری هر واحد در هر سال

C : هزینه‌ی سفارش ثابت در هر چرخه‌ی موجودی

S : هزینه‌ی ثابت کمبود هر واحد

$\beta$  : کسری از تقاضا که با حالت پس افت مواجه می‌شود

$\pi$  : هزینه‌ی کمبود حالت از دست رفته که شامل سود از دست رفته‌ی واحد نیز است.  
نکته‌ی قابل توجه این است که احتمال وقوع کمبود تنها در محدوده‌ی زمان تحويل وجود خواهد داشت. بنابراین برای محاسبه‌ی متوسط کمبود در پایان دوره، مدل را در این محدوده بررسی می‌نماییم. با استفاده از امید ریاضی خواهیم داشت:

$$B(r) = \int_r^{\infty} (y - r) f(y) dy \quad (10)$$

از طرفی مانگمری هزینه‌ی سالیانه‌ی این مدل را به صورت زیر بیان کرده است [۶] :

$$Z(Q, r) = \frac{CD}{Q} + h\left(\frac{Q}{2} + r - \theta\right) + B(r)[h(1 - \beta) + \frac{sD}{Q} + \frac{\pi(1 - \beta)D}{Q}] \quad (11)$$

که در این مقاله پارامترهای مر بوط به هزینه در همین معادله را فازی می‌نماییم.

### روش پژوهش

همان‌طور که در قسمت بالا اشاره شد، استفاده از اعداد دقیق به جای پارامترهایی که در برگیرنده‌ی هزینه‌اند با توجه به ابهامی که در پیش‌بینی آن‌ها وجود دارد معقول به نظر نمی‌رسد. بهمین دلیل در این مقاله قصد داریم مدل ریاضی‌ای را ارایه نماییم که در آن از اعداد فازی ذوزنقه‌ای به جای اعداد دقیق مربوط به هزینه‌ها استفاده شود.

با مرتب کردن رابطه ۱۱ خواهیم داشت:

$$Z(Q, r) = \frac{C + s + \pi(1 - \beta)}{Q} D + h\left(\frac{Q}{2} + [(r - \theta) + B(r)][h(1 - \beta)]\right) \quad (12)$$

و برای بدست آوردن مقدار Q بهینه، با مقایسه‌ی رابطه بدست آمده و رابطه‌ی

هزینه‌ی سالیانه در مدل EOQ داریم:

$$Q = \frac{\sqrt{2D[C + sB(r) + \pi(1 - \beta)B(r)]}}{h} \quad (13)$$

و برای به دست آوردن  $\alpha$  بهینه از این رابطه نسبت به  $r$  مشتق گرفته و آن را مساوی صفر قرار می‌دهیم:

$$\frac{\partial Z(Q, r)}{\partial r} = 0 \quad (14)$$

و خواهیم داشت:

$$\int_r^{\infty} f(y) dy = \frac{Qh}{Qh(1-\beta) + sD + \pi D(1-\beta)} \quad (15)$$

**مدل سفارش‌دهی مور دائم با پارامترهای فازی**  
فرض کنید پارامترهای مربوط به هزینه  $C, h, s$  و  $\pi$  همگی پارامترهای فازی ای باشند که در اینجا آن‌ها را با اعداد فازی ذوزنقه‌ای به صورت زیر نمایش می‌دهیم:

$$\tilde{C} = (C - \delta_1, C - \delta_2, C + \delta_3, C + \delta_4) \quad (16)$$

$$\tilde{h} = (h - \delta_5, h - \delta_6, h + \delta_7, h + \delta_8) \quad (17)$$

$$\tilde{s} = (s - \Delta_1, s - \Delta_2, s + \Delta_3, s + \Delta_4) \quad (18)$$

$$\tilde{\pi} = (\pi - \Delta_5, \pi - \Delta_6, \pi + \Delta_7, \pi + \Delta_8) \quad (19)$$

که در این رابطه  $\delta_i$  و  $\Delta_i$  اعداد مثبت اختیاری با شرایط زیر هستند:  
 $C > \delta_1 > \delta_2, \delta_3 < \delta_4, h > \delta_5 > \delta_6, \delta_7 < \delta_8$

$s > \Delta_1 > \Delta_2, \Delta_3 < \Delta_4, \pi > \Delta_5 > \Delta_6, \Delta_7 < \Delta_8$

برای برش‌های آلفای راست و چپ این اعداد ذوزنقه‌ای داریم:

$$\tilde{C}_L(\alpha) = C - \delta_1 + (\delta_1 - \delta_2) \propto, \tilde{C}_U(\alpha) = C + \delta_4 - (\delta_4 - \delta_3) \propto \quad (20)$$

$$\tilde{h}_L(\alpha) = h - \delta_5 + (\delta_5 - \delta_6) \propto, \tilde{h}_U(\alpha) = h + \delta_8 - (\delta_8 - \delta_7) \propto \quad (21)$$

$$\tilde{s}_L(\alpha) = s - \Delta_1 + (\Delta_1 - \Delta_2) \propto, \tilde{s}_U(\alpha) = s + \Delta_4 - (\Delta_4 - \Delta_3) \propto \quad (22)$$

$$\tilde{\pi}_L(\alpha) = \pi - \Delta_5 + (\Delta_5 - \Delta_6) \propto, \quad \tilde{\pi}_U(\alpha) = \pi + \Delta_8 - (\Delta_8 - \Delta_7) \propto \quad (23)$$

حال پارامترهای فازی را در رابطه‌ی هزینه‌ی متغیر سالانه‌ی مدل جای‌گذاری می‌نماییم:

$$\begin{aligned} \tilde{Z}(Q, r) = & \frac{\tilde{C}D}{Q} + \tilde{h}\left(\frac{Q}{2} + r - \theta\right) + B(r)[\tilde{h}(1 - \beta) + \frac{\tilde{s}_L(\alpha)D}{Q} \\ & + \frac{\tilde{\pi}_L(\alpha)(1 - \beta)D}{Q}] \end{aligned} \quad (24)$$

و برش آلفای چپ و راست هزینه نیز به صورت زیر خواهد بود:

$$d(\tilde{\pi}, \tilde{0}) \quad (25)$$

و

$$\begin{aligned} \tilde{Z}_U(Q, r) = & \frac{\tilde{C}_U(\alpha)D}{Q} + \tilde{h}_U(\alpha)\left(\frac{Q}{2} + r - \theta\right) + B(r)[\tilde{h}_U(\alpha)(1 - \beta) + \frac{\tilde{s}_U(\alpha)D}{Q} \\ & + \frac{\tilde{\pi}_U(\alpha)(1 - \beta)D}{Q}] \end{aligned} \quad (26)$$

اگر معادلات به دست آمده برای برش‌های چپ و راست را نیز جای‌گذاری نماییم،  
به صورت زیر خواهد بود:

$$d(\tilde{Z}(Q, r), \tilde{0}) = \frac{k_1 D}{Q} + k_2\left(\frac{Q}{2} + r - \theta\right) + B(r)\left[k_2(1 - \beta) + \frac{k_3 D}{Q} + \frac{k_4(1 - \beta)D}{Q}\right] \quad (27)$$

که در این معادله:

$$\begin{aligned} k_1 &= \frac{(4C - \delta_1 - \delta_2 + \delta_3 + \delta_4)}{4}, \\ k_2 &= \frac{(4h - \delta_5 - \delta_6 + \delta_7 + \delta_8)}{4}, \\ k_3 &= \frac{(4s - \Delta_1 - \Delta_2 + \Delta_3 + \Delta_4)}{4}, \\ k_4 &= \frac{(4\pi - \Delta_5 - \Delta_6 + \Delta_7 + \Delta_8)}{4} \end{aligned}$$

مقدار غیر فازی شده  $d(\tilde{Z}(Q, r), \tilde{0})$  که با قرار دادن تقریب‌های هزینه‌ی فازی در معادله‌ی ۱۷ به دست می‌آید، با  $E(\tilde{Z}_{Q,r})$  نشان می‌دهیم.

برای بهینه نمودن  $E(\tilde{Z}_{Q,r})$  باید از معادله ۱۷ نسبت به  $Q$  مشتق بگیریم و آن را مساوی صفر قرار دهیم که در نهایت خواهیم داشت:

$$Q = \sqrt{\frac{2D[k_1 + k_3B(r) + k_4(1 - \beta)B(r)]}{k_2}} \quad (28)$$

در این مقاله جهت تعیین پارامترهای هزینه‌ای بدین روش عمل می‌شود که پیش‌بینی خبرگان امر در خصوص کران بالا و پایین هزینه‌ها پرسیده می‌شود و سپس محدوده‌ای که محتمل‌تر است به صورت هسته عدد فازی انتخاب می‌شود.

به عنوان مثال فرض کنید یک مدل مربوط به سفارش‌دهی دائم  $(r, Q)$  را بررسی نماییم که در آن هزینه‌ی هر بار سفارش‌دهی  $(C)$  ۲۰۰ تومان، هزینه‌ی نگهداری هر واحد در سال  $(h)$  ۱۵ تومان، هزینه‌ی کمبود هر واحد  $(s)$  ۲۵ تومان و هزینه‌ی از دست رفتن  $(\pi)$  ۳۰ تومان باشد. در ضمن فرض کنید درصد تقاضای پس افت نیز ۰.۵ باشد.

برای هر پارامتر یک عدد فازی ذوزنقه‌ای طبق تعریف‌های گفته شده در نظر می‌گیریم. اغلب از لحاظ تئوری یک مقدار مینیمم و ماکزیمم حدس زده می‌شود و برای مشاهده‌ها و تجربه‌های گذشته نیز یک مقدار مینیمم و ماکزیمم بیان می‌شود و در واقع بر اساس این چهار عدد  $\delta$ ‌ها حاصل می‌شوند. برای این اعداد نیاز به نظر خبرگان است. برای مثال درمورد هزینه‌ی سفارش مثال گفته شده نظر خبرگان را می‌توان جویا شد و فرض کنید که طبق اظهار نظرها بر اساس تئوری، هزینه‌ی سفارش از ۱۳۰ کمتر و از ۲۸۰ بیشتر نخواهد شد. بر اساس مشاهده‌های موارد مشابه نیز امکان افزایش بیش از ۲۱۰ و کمتر از ۱۵۰ هم کم نباشد. پس عدد فازی ذوزنقه‌ای با مشخصات زیر خواهیم داشت:

$$(130, 150, 210, 280)$$

طبق تعریف ارایه شده، داریم:

$$\tilde{C} = (C - \delta_1, -\delta_2, C + \delta_3, C + \delta_4) = (130, 150, 210, 280)$$

به عبارتی دیگر با  $C = 200$  خواهیم داشت:

$$\delta_1 = 70, \delta_2 = 50, \delta_3 = 10, \delta_4 = 80$$

و با استفاده از فرمول برش چپ و راست آلفای  $\tilde{C}$  به صورت زیر به دست می‌آید:

$$\tilde{C}_L(\alpha) = C - \delta_1 + (\delta_1 - \delta_2) \propto = 200 - 70 + (70-50) \alpha = 130 + 20 \alpha$$

و

$$\tilde{C}_U(\alpha) = C + \delta_4 - (\delta_4 - \delta_3) \propto = 200 + 80 - (80 - 10)\alpha = 280 - 70\alpha$$

با قرار دادن مقادیر به دست آمده در معادله‌ی غیر فازی کننده داریم:

$$d(\tilde{C}, \tilde{0}) = \frac{1}{2} \int_0^1 (\tilde{C}_L(\alpha) + C_U(\alpha)) d\alpha =$$

$$\frac{1}{2} \int_0^1 [(130 + 280) + (20 - 70) \alpha] d\alpha = 180$$

به همین ترتیب برای هزینه‌ی نگهداری (h)، هزینه‌ی کمبود (s) و هزینه‌ی حالت از دست

رفه (π) نیز با بهره از نظر خبرگان به صورت اعداد فازی ذوزنقه خواهیم داشت:

$$\tilde{h} = (h - \delta_5, h - \delta_6, h + \delta_7, h + \delta_8) = (12, 13, 16, 17)$$

$$\tilde{s} = (s - \Delta_1, s - \Delta_2, s + \Delta_3, s + \Delta_4) = (21, 23, 26, 28)$$

$$\tilde{\pi} = (\pi - \Delta_5, \pi - \Delta_6, \pi + \Delta_7, \pi + \Delta_8) = (28, 29, 32, 34)$$

این اعداد را نیز با استفاده از روش فاصله‌ی علامت‌دار غیر فازی کرده و درصد

اختلاف عدد به دست آمده با عدد واقعی را نیز به دست می‌آوریم (جدول ۱).

جدول ۱. نتایج فازی شده و درصد اختلاف عدد به دست آمده با عدد واقعی

$d(\tilde{C}, \tilde{0})$	$d(\tilde{h}, \tilde{0})$	$d(\tilde{s}, \tilde{0})$	$d(\tilde{\pi}, \tilde{0})$
۱۸۰	۱۴/۵	۲۴/۵	۲۹/۲۵
$P_C$	$P_h$	$P_s$	$P_\pi$
-۱۰	-۳/۳	-۲/۰	-۲/۵

همان‌طور که ملاحظه می‌شود، با استفاده از تیم کارشناسی خبره و دریافت نظرهای آن‌ها راجع به هزینه‌های مدل و تبدیل آن‌ها به اعداد فازی و اعمال محاسبات بر این اعداد و در نهایت دفازه کردن آن‌ها می‌توان ابهام موجود در هزینه‌های مدل را رفع کرد.

**نتیجه**

در مدل‌های کنترل موجودی به دلیل آنکه نمی‌به طور دقیق پارامترها را پیش‌بینی نماییم با ابهام رو به رو خواهیم بود. اگرچه در بخش‌هایی مثل پیش‌بینی زمان تحویل استفاده از روش‌های آماری می‌تواند تقریب خوبی از حالت واقعی باشد ولی در مورد پارامترهای هزینه‌ای به دلیل کمبود مشاهدات تصادفی، بهتر است به جای استفاده از روش‌های آماری از مجموعه‌های فازی استفاده نماییم. در این مقاله راه حلی ارایه شد که در آن به جای استفاده از اعداد دقیق برای پارامترهای هزینه‌ای که پارامترهایی مبهم خواهند بود، از اعداد فازی استفاده شد که می‌تواند در حل مسایل مربوط به سفارش‌دهی بسیار راهگشا باشد.

**منابع**

- Chang H.C (2003). An investigation of fuzzy lost sales on the periodic review inventory model with variable lead time, *Journal of Information & Optimization Sciences*; 24 (2): 269-282.
- Kim O.H, Park K.S (1985). (Q, r) inventory model with a mixture of lost sales and time weighted backorders, *Journal of Operational Research Society*; 36: 231-238.
- Kumaran M, Achary K.K, Geetha K.K (2006). On the solution of a time weighted (Q, r) inventory model using GLD approximation, *Statistical Methods*; 8 (1): 31-46.
- Kacprzyk J, Staniewski P (1982). Long term inventory policy-making through fuzzy decision making models, *Fuzzy Sets and System*; 8: 117-132.
- Katagiri H, Ishii H (2002). Fuzzy inventory problems for perishable commodities, *European Journal on Operational Research*; 138: 545-553.
- Montgomery D, Bazara M, Keswani A (1973). Inventory models with a mixture of backorders and lost sales, *Naval Research Logistic Quarterly*; 20: 255-263.
- Park K.S (1987). Fuzzy set theoretic interpretation of economic order quantity. *IEEE Transactions on Systems, Man and Cybernetics*; 17 (6): 1082-1084.
- Quyang L.Y, Wu K.S (1996). Mixture inventory models with backorders and lost sales for variable lead time, *Journal of Operational Research Society*; 47: 829-832.

9. Yao J.S, Lee H.M (1999). Fuzzy inventory with or without back order for fuzzy order quantity with trapezoidal fuzzy numbers, *Fuzzy Sets and Systems*; 105: 311-337.
10. Yao J.S, Wu K (2000). Ranking fuzzy numbers based on decomposition principle and signed distance. *Fuzzy Sets and Systems*; 116: 275- 288.
11. Zimmerman H.J (1991). *Fuzzy Set Theory and Its Applications*, second ed. Kluwer Academic Publishers, Boston.
12. Zadeh L (1978). Fuzzy sets as a basis for a theory of possibility, *Fuzzy Sets and Systems* 1: 3-28.
13. Zadeh L (2008). Is there a need for fuzzy logic? *Information Sciences* 178(13): 2751-2779.