

شبیه‌سازی الگوی توزیع آپاش منفرد سیستم آبیاری سترپیوت با استفاده از توزیع‌های احتمالاتی گاما و نرمال

احد فعالیان^{۱*}، علی اشرف صدرالدینی^۲، احمد فاخری فرد^۳ و امیرحسین ناظمی^۴

چکیده

در این پژوهش یک مدل نیمه تجربی در دو حالت با کاربرد توابع توزیع گاما و نرمال برای شبیه‌سازی الگوی توزیع آپاش سیستم آبیاری سترپیوت بسط داده شد. آپاش اسپریر با پد چرخان و زاویه پخش ۳۶۰° با نام تجاری نلسون R3000 که یک آپاش بسیار متداول در سیستم‌های سترپیوت می‌باشد، مورد استفاده قرار گرفت. آزمایشات متعدد میدانی بر اساس استانداردهای ISO-8026 و ASAE-S398.1 انجام شده بود برای صحت شرایط بدون باد و حالت وجود باد به انجام رسید. در مجموع نتایج تعداد ۱۸ آزمایش که از دقت و صحت آنها اطمینان حاصل شده بود قابلیت خوب مدل سنجی مدل مورد استفاده قرار گرفت. حداقل و حداکثر سرعت باد در شرایط مزرعه‌ای به ترتیب برابر ۵۷/۰ و ۴۱/۷ متر در ثانیه ثبت و قابلیت خوب مدل با کاربرد هر دو تابع در شبیه‌سازی الگوی توزیع آپاش در محدوده سرعت‌های باد مذکور مشخص شد. متوسط ضریب تعیین (R^2) بین ارقام حاصل از کاربرد توابع توزیع گاما و نرمال با ارقام مشاهداتی به ترتیب برابر ۸۶/۰ و ۸۰/۰ و متوسط جذر میانگین مربعات خطأ (RMSE) مربوط به هر کدام به ترتیب برابر ۳۵/۰ و ۴۴/۰ حاصل گردید. لذا دقیق‌ترین مدل در حالت کاربرد تابع توزیع گاما بیشتر از حالت کاربرد توزیع نرمال ارزیابی شد. بیشترین مقدار ضریب تعیین بین ارقام مشاهداتی و ارقام حاصل از مدل برابر ۹۶/۰ و با کاربرد تابع توزیع گاما و کمترین مقدار آن برابر ۷۲/۰ با کاربرد توزیع نرمال حاصل گردید.

واژه‌های کلیدی: الگوی توزیع آپاش منفرد، توزیع‌های احتمالاتی، سیستم سترپیوت، شبیه‌سازی

مقدمه
کلی مدل‌های بالستیک، آماری و مدل‌های نیمه تجربی تقسیم نمودند.

مدل‌های بالستیک

این روش بر مبنای قوانین حاکم بر حرکت قطرات خروجی از نازل آپاش استوار است. در روش بالستیک با استفاده از مشخصات قطرات خروجی و نیروهای مقاومت هوا، نیز با دخالت دادن عواملی چون سرعت باد، رطوبت نسبی و دمای هوا، معادلات و ضرایبی استخراج می‌گردد. این معادلات نشان می‌دهد که هر قطره آب با قطر معین، پس از خروج از نازل آپاش، چه فاصله‌ای را می‌تواند در هوا طی نموده و به سطح خاک برسد. با ترکیب این معادلات در جهات مختلف و دانستن ترکیب هندسی قطرات تشکیل دهنده یک جت خروجی از نازل، می‌توان درصد آب رسیده به قسمت مشخصی از محیط اطراف آپاش را تخمین زد. از معایب این روش می‌توان به دشواری کالibrاسیون مدل، نیاز به آزمایشات بسیار متعدد، لزوم داده برداری‌های بسیار دقیق و متنوع، و نیز برخی فرضیات برای ساده

در سه دهه گذشته به دلیل افزایش هزینه‌های انرژی و کارگری استفاده از سیستم‌های کم فشار و تمام اتوماتیک سترپیوت توسعه یافته است. برای تعیین الگوی توزیع این سیستم‌ها معمولاً از همپوشانی الگوهای توزیع آپاش‌های منفرد در ترکیب با مشخصه‌های حرکتی دستگاه استفاده می‌شود. الگوی توزیع هر آپاش منفرد در شرایط استقرار در یک موضع ثابت اندازه گیری می‌شود. لذا در طول ۲۵ سال اخیر مطالعات متعددی برای مدل سازی توزیع آب توسط آپاش‌های آبیاری بارانی در شرایط کنترل شده و نیز شرایط واقعی مزرعه انجام شده است (صیادی و فعالیان، ۱۳۸۷). گرانیر و همکاران (۲۰۰۳) با توجه به الزامات و محدودیت‌های خاص روش‌های بکار رفته، مدل‌های پیش‌بینی الگوی توزیع را به سه گروه

۱- دانشجوی دکتری آبیاری و زهکشی، دانشکده کشاورزی دانشگاه فردوسی مشهد

۲- نویسنده مسئول (Email: ahad.faalian@yahoo.com)

۳ و ۴- به ترتیب استادیار و دانشیاران گروه مهندسی آب دانشگاه تبریز

آبپاش‌های منفرد ارائه نمودند. این مدل، با فرض یک الگوی بیضی شکل به عنوان شکل پایه الگوی توزیع، از توابع شکل برای نمایش توزیع آب در طول ۴ پخش اصلی الگوی توزیع استفاده می‌نماید.

تارجلو و همکاران (۱۹۹۹، I, II) برای تعیین الگوی توزیع آب توسط آبپاش‌های با قطر پخش متوسط آزمایشاتی را در شرایط بدون باد انجام دادند. سپس برای ارزیابی اثر باد بر روی الگوی توزیع آبپاش، آزمایشات مزرعه‌ای در سرعت‌ها و جهت‌های مختلف باد را مورد تحلیل قرار دادند.

مول و له‌گات (۲۰۰۰، I, II) الگوی توزیع آبپاش ضربه‌ای دو نازله را با استفاده از یک مدل نیمه تجربی و با کاربرد یک رابطه ترکیبی از سه تابع توزیع احتمالاتی بتا شبیه‌سازی نمودند. قطرات پخش شده به صورت ترکیبی از سه جمعیت قطرات ریز، متوسط و درشت در نظر گرفته شده بود که هر تابع توزیع احتمال بتا به یکی از این جمعیت‌ها مربوط بود. مدل پیشنهادی این محققین از دقت خوبی برای شبیه‌سازی الگوی توزیع آبپاش ضربه‌ای برخوردار بود.

در پژوهش حاضر مدل نیمه تجربی پیشنهادی مول و له‌گات (۲۰۰۰) بر پایه کاربرد دو تابع توزیع احتمال گاما و نرمال برای شبیه‌سازی الگوی توزیع آبپاش اسپریر ۳۶ درجه که نوع پیشرفت‌های از آبپاش‌های مخصوص سیستم سنتریپوت می‌باشد، استفاده شده است. هدف از این تحقیق، پیش‌بینی الگوی توزیع آبپاش در سرعت‌ها و جهت‌های مختلف باد است.

مواد و روش‌ها

برای تهیه اطلاعات ورودی مدل‌ها آزمایشات مربوط به تعیین الگوی توزیع آبپاش در ایستگاه تحقیقاتی دانشکده کشاورزی دانشگاه تبریز واقع در کیلومتر دوازده جاده تبریز-باسمنج در منطقه‌ای به عرض جغرافیایی ۳۸ درجه و ۱ دقیقه و طول جغرافیایی ۴۶ درجه و ۳ دقیقه و ارتفاع ۱۵۶۷ متر از سطح دریا انجام شد.

آبپاش در ارتفاع ۱/۸ متری سطح زمین مطابق با شرایط واقعی کارکرد سیستم‌های سنتریپوت در مزرعه نصب گردید. با در نظر گرفتن معیارهای ذکر شده در دو استاندارد معتبر ASAE-S398.1 و ISO-8026، شبکه ظروف جمع آوری آب به صورت مربعی با اضلاع ۱/۲۵ متر مستقر شد. هر ظرف در وسط یکی از این مربع‌ها (پیکسل‌ها) قرار گرفت. بطوریکه عمق آب در هر ظرف نشان دهنده متوسط عمق آب رسیده به پیکسل نظیر خود در نظر گرفته شد. شبکه ظروف جمع آوری آب و محل قرارگیری آبپاش در شکل ۱ نشان داده شده است. مطابق استاندارد مذبور برای جمع آوری آب از ظروف پلاستیکی با قطر دهانه ۱۲ سانتی متر و ارتفاع ۱۰ سانتی متر استفاده شد. با استفاده از پایه‌های چوبی و حلقوه‌های نگهدارنده فلزی، ظروف جمع آوری آب در ارتفاع استاندارد ۳۰ سانتی متری زمین تعییه

سازی و تقریب سازی برخی پدیده‌های آئرودینامیکی اشاره نمود (هان و همکاران، ۱۹۹۴).

مدل‌های آماری

منحنی‌ها یا نقشه‌های توزیع آب توسط آبپاش که در شرایط مختلف بهره برداری به دست می‌آیند با قوانین توزیع‌های احتمالاتی مطابقت دارند (سولومون و بزدک، ۱۹۸۰ و الیوت و همکاران، ۱۹۸۰). در تمامی این روش‌ها منحنی‌های توزیع احتمالاتی توزیع مکانی پخش آب در شرایط مختلف تعیین شده و سپس به یکی از توابع احتمالاتی و میانگین و انحراف از معیار آن نسبت داده می‌شود (گرانیر و همکاران، ۲۰۰۳).

الیوت و همکاران (۱۹۸۰) توابع توزیع نرمال، یکنواخت و بتا را با هدف سنجیدن یکنواختی پخش آب توسط دستگاه آبیاری سنتریپوت با هم مقایسه کردند. این محققان بیش از ۲۰۰۰ الگوی آبپاش ثابت همپوشانی شده را که در شرایط وجود باد به دست آمده و سپس همپوشانی شده بودند با هم مقایسه کرده و بدین صورت نتیجه گیری کردند که برای سیستم آبیاری سنتریپوت تابع توزیع نرمال در کل بهتر از تابع توزیع یکنواخت و بتا تطبیق دارد.

مدل‌های نیمه تجربی

در این مدل‌ها فرض بر این است که پروفیل آب پخش شده بر روی خاک، دارای شکل انعطاف‌پذیر و متغیر است. در شرایط بدون باد، شکل این توزیع تنها به خصوصیات تجهیزات و شرایط هیدرولیکی جریان وابسته است. این شکل را می‌توان از توزیع شعاعی اندازه‌گیری شده در شرایط کنترل شده بدون باد استنتاج نمود. در صورت وجود باد، شکل این توزیع بهم می‌ریزد و هدف مدل نیمه تجربی ایجاد ارتباط بین سرعت و جهت باد و تغییر الگوی توزیع آبپاش می‌باشد. نقشه‌های توزیع مکانی اندازه‌گیری شده در شرایط مزرعه‌ای برای کالیبره نمودن این مدل‌ها بکار می‌رود (گرانیر و همکاران، ۲۰۰۳).

سگینر و همکاران (۱۹۹۱) با استفاده از آبپاش‌هایی با توزیع دایره‌ای کامل، توزیع آب را تحت سرعت‌های مختلف باد مورد بررسی قرار دادند و الگوهای میان یابی شده توزیع را با در نظر گرفتن تلفات تبخیر و باد بردگی محاسبه نمودند. در این تحقیق مشخص شد که مقدار جابجایی مرکز نقل ناحیه خیس شده و افزایش سطح تحت پوشش آبیاری متناسب با سرعت باد می‌باشد. مدل ارائه شده توسط این محققین برای سرعت‌های باد کمتر از ۸ متر بر ثانیه قابل استفاده می‌باشد.

هان و همکاران (۱۹۹۴) مدلی جهت شبیه سازی منحنی‌های توزیع آب در چهار جهت اصلی باد (۰، ۹۰، ۱۸۰ و ۲۷۰ درجه) برای

آزمایش کنترل شده در شرایط بدون باد در سالن سرپوشیده شرکت احسان تحقیق - مجری پژوهش‌های اجرایی تحقیقات مهندسی جهاد کشاورزی استان آذربایجان‌شرقی - انجام گردید. در آزمایشات مزرعه‌ای داده‌های مربوط به سرعت و جهت باد در ارتفاع دو متری، رطوبت نسبی هوا و دمای هوا در طول آزمایشات برداشت شد. برای اینکار از یک ایستگاه پرتابل هواشناسی با صفحه نمایشگر دیجیتال استفاده شد. این دستگاه امکان ثبت ثانیه‌ای داده‌ها و قابلیت اتصال به کامپیوتر را دارد. در این پژوهش پارامترهای اقلیمی در فواصل زمانی یک دقیقه اندازه‌گیری شده و میانگین ارقام مذکور در هر ۱۰ دقیقه ثبت می‌گردید. با محاسبه میانگین بُرداری، برای هر یک ساعت آزمایش، یک عدد ثابت برای سرعت باد و یک عدد نیز برای جهت باد به دست آمد.

تابع توزیع احتمال مناسب برای شبیه‌سازی الگوی توزیع آپیاش

به منظور انتخاب مناسب‌ترین توابع توزیع احتمال برای استفاده در پژوهش حاضر، تحقیقات و تجربیات صورت گرفته توسط محققین مختلف گذشته بررسی شده و بالحاظ نمودن انعطاف‌پذیری و قابلیت تطابق با پروفیل بارش حاصل از آپیاش اسپریر، دو تابع توزیع گامایی دو پارامتری و توزیع نرمال که از شناخته‌شده‌ترین توزیع‌های احتمالاتی می‌باشند برای استفاده در این پژوهش مشخص گردیدند. توابع توزیع مذکور بطور جداگانه در ساختار مدل نیمه تجربی مورد نظر برای شبیه‌سازی الگوی توزیع آپیاش مورد استفاده قرار گرفتند. نتایج حاصله با مقادیر مشاهداتی مورد مقایسه قرار گرفته و دقت هر دو تابع توزیع مورد ارزیابی قرار گرفت.

توزیع گامایی دو پارامتری

توزیع گامایی دو پارامتری حالت خاصی از توزیع پیرسون نوع ۳ می‌باشد. تابع دانسیتۀ احتمال توزیع گامایی دو پارامتری به صورت زیر نوشته می‌شود (سونگ، ۲۰۰۴):

$$f(x) = \frac{1}{a^\beta \Gamma(\beta)} x^{\beta-1} e^{-\frac{x}{a}} \quad (1)$$

که در آن a پارامتر شکل و β پارامتر مقیاس بوده و هر دو مقادیر مثبت می‌باشند. تابع توزیع x به صورت معادله زیر به دست می‌آید:

$$F(x) = \frac{1}{a^\beta \Gamma(\beta)} \int_0^x t^{\beta-1} e^{-\frac{t}{a}} dt \quad (2)$$

که در آن تابع گاما (Γ) توسط معادله زیر تعریف می‌شود:

$$\Gamma(y+1) = \int_0^\infty t^y e^{-t} dt, \quad y+1 > 0 \quad (3)$$

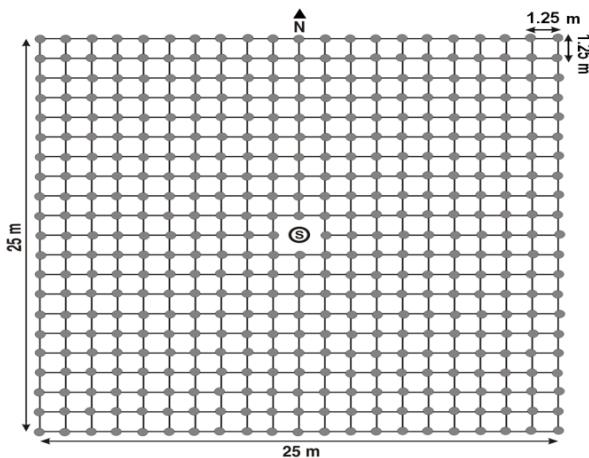
این تابع دارای خواص زیر است:

شدند. در مجموع قطعه‌زمینی مربعی شکل به ابعاد ۲۵ متر برای انجام آزمایشات در نظر گرفته شد. ابعاد زمین به اندازه کافی بزرگ بود که حتی در سرعت‌های باد در حد ۷ متر در ثانیه نیز الگوی حاصله در داخل شبکه قرار می‌گرفت. در هر آزمایش از بین ۴۴۰ ظرف موجود در شبکه حدود ۱۵۰ ظرف آب دریافت می‌نمودند. (در کل تعداد ظروف باید برابر ۴۴۱ ظرف باشد ولی بر طبق استاندارد که زیر آپیاش نباید ظرف قرار بگیرد، لذا تعداد ظروف شبکه برابر ۴۴۰ عدد می‌باشد).

زمان کارکرد آپیاش طبق استانداردهای فوق الذکر در هر بار آزمایش به مدت یک ساعت بود و سپس با خاموش نمودن پمپ، آزمایش متوقف شده و مقادیر آب جمع شده در ظروف قرائت می‌شوند. برای جلوگیری از تلفات تبخر از ظروف، قرائت مقادیر آب جمع شده در ظروف در سریعترین زمان ممکن صورت می‌گرفت.

آپیاش نوع اسپری با پد چرخان و تولید کارخانه نلسون آمریکا با مارک تجاری Nelson R3000 برای انجام آزمایشات این پژوهش انتخاب شد. این نوع آپیاش که دارای زاویۀ پخش ۳۶۰ درجه بوده و جت خروجی از نازل با برخورد به پد چرخان در شش جهت پخش می‌گردد، یکی از متداول‌ترین انواع آپیاش در سیستم‌های نوین ستربیوت می‌باشد. فشار کارکرد توصیه شده این آپیاش در محدوده $50-74$ بار (۱۵-۵۰ Psi) و قطر پخش آن $15/2-22/6$ متر ($4-5/3$ فوت) می‌باشد. با استفاده از یک دستگاه تنظیم کننده فشار، در تمام آزمایشات فشار کارکرد آپیاش برابر 20 Psi (طبق توصیه کارخانه سازنده آپیاش) برقرار شد.

برای شبیه‌سازی الگوی توزیع آپیاش با استفاده از توزیع‌های احتمالاتی، حداقل یک آزمایش در شرایط کنترل شده بدون باد و تعدادی آزمایش در شرایط مزرعه‌ای و وجود باد (به نحوی که پوشش دهنده سرعت‌های غالب باد منطقه باشد)، لازم است.



(شکل ۱) - شبکه ظروف جمع آوری آب و محل قرارگیری آپیاش

انجام شده در شرایط بدون باد برآورد می‌گردد. در واقع الگوی توزیع نظری شرایط بدون باد باتابع توزیع احتمال مورد نظر برآش داده می‌شود.

سپس مشاهدات مزروعه‌ای برای ارزیابی میزان جابجایی مرکز تقلیل الگوی توزیع آپاش بکار گرفته می‌شود. این مدل برای انواع مختلف آپاش‌ها قابل کاربرد است. منطقه تحت آبیاری در مختصات (O, r, θ) قرار می‌گیرد. O مرکز تقلیل الگوی توزیع آب است که در شرایط بدون باد بر محل قرارگیری آپاش منطبق می‌باشد، $ds = dr d\theta$

$f(r, \theta) dr d\theta$ سطحی واقع در نقطه (r, θ) که میزان $f(r, \theta) dr d\theta$ از کل آب پخش شده را دریافت می‌کند. $f(r, \theta)$ مقدار نظریتابع دانسیتی احتمال توزیع گامای در نقطه (r, θ) می‌باشد. تابع دانسیتی احتمال توزیع گامای دو پارامتری به صورت زیر است:

$$f(x, a, \beta) = \frac{1}{a^\beta \Gamma(\beta)} x^{\beta-1} e^{-\frac{x}{a}} \quad (10)$$

که در آن $x, a, \beta > 0$ بوده و بقیه پارامترهای موجود در عبارت فوق قبلًا توضیح داده شده اند. در شرایط بدون باد، تابع توزیع احتمال مستقل از زاویه θ می‌باشد؛ به عبارت دیگر در شرایط کنترل شده بدون باد تابع توزیع احتمال در تمام جهات پخش یکسان می‌باشد. زیرا در این حالت بهم خورگی ناشی از باد، در پروفیل پخش آب وجود ندارد. بنابراین بدینهی است که:

$$g(r) = \int_0^{2\pi} f(r, \theta) d\theta \quad (11)$$

پس $g(r) dr$ برابر است با: مقدار کل آب رسیده به حلقه‌ای به شعاع r و ضخامت dr .

بر اساس پیشنهاد مول و لهگات (۲۰۰۰) می‌توان $g(r)$ را با استفاده از ترکیبی از n تابع توزیع گاما (که عملاً n برابر ۱، ۲، و ۳ می‌باشد) مدل‌سازی نمود. این تابع به صورت $G(x, a, \beta) = G(r/p, a, \beta)$ بیان می‌گردد:

$$g(r) = \sum_{k=1}^n \tau_k G(r/p, a_k, \beta_k) \quad (12)$$

که در آن:

τ_k : کسری از کل حجم آب پخش شده به روی زمین
۱: فاصله نقطه مورد نظر از آپاش

p : حداقل شعاع پخش آب توسط آپاش در هر آزمایش و
 a : پارامترهای تابع توزیع گاما می‌باشند.

در معادله $g(r)$ هر کدام از k ها مربوط به یک جامعه از قطرات ریز، متوسط و درشت-می‌باشد. در آپاش‌هایی که پروفیل پخش آنها دوقله می‌باشد، ممکن است $k=2$ یا $k=3$ باشد. در این نوع آپاش‌ها که بیشتر شامل آپاش‌های ضربه‌ای دو نازله می‌شود، هر سه جامعه قطرات اعم از ریز و متوسط و درشت ایجاد می‌گردد.

$$\Gamma(y+1) = y\Gamma(y), y > 0 \quad (4)$$

$$\Gamma(y) = \Gamma(y+1)/y, y < 1 \quad (5)$$

$$\Gamma(n) = (n-1)! \quad n \text{ یک عدد صحیح و مثبت است} \quad (6)$$

مقادیر ویژه گاما شامل $\Gamma(1) = 1$ و $\Gamma(2) = 2$ و $\Gamma(0.5) = \sqrt{\pi}$ می‌باشد.

توزیع نرمال

از آنجایی که بسیاری از پارامترهای آماری تقریباً بطور نرمال توزیع شده‌اند، توزیع نرمال اغلب برای استنتاج آماری استفاده می‌شود. طبق نظر کلر و بلیسنر (۱۹۹۰) اگر ضریب یکنواختی کریستیانسن CU بیشتر از $> 70\%$ باشد (CU)، نحوه توزیع آب و پخش آن در سطح زمین از توزیع نرمال پیروی می‌کند. با توجه به اینکه کیفیت قابل قبول برای آبیاری بارانی در شرایط حصول $> 70\%$ CU می‌باشد، به علاوه همچنانکه در قسمت بررسی منابع اشاره شد، در مراجع متعددی از تابع توزیع نرمال برای تعیین الگوی توزیع آپاش استفاده شده است؛ لذا استفاده از توزیع نرمال برای مقایسه با تابع توزیع گامای دو پارامتری منطقی به نظر می‌رسد. تابع دانسیتی احتمال متغیر x که به صورت نرمال توزیع شده باشد به صورت زیر است (مونت گومری و رانجر، ۲۰۰۲):

$$f(x) = \frac{1}{\sigma \sqrt{2\pi}} e^{-\frac{1}{2\sigma^2}(x-\mu)^2} \quad (7)$$

که در آن μ و σ پارامترهای توزیع هستند. متغیر x مقادیری از $-\infty$ تا $+\infty$ را می‌تواند اختیار کند. متغیر نرمال استاندارد u ، متغیری نرمال با میانگین معادل صفر و انحراف استاندارد معادل یک می‌باشد.

تابع دانسیتی احتمال u به صورت زیر است:

$$f(u) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{u^2}{2}} \quad (8)$$

همچنین توزیع تجمعی $F(u)$ که مساحت زیر تابع دانسیتی احتمال است به صورت زیر مشخص می‌گردد:

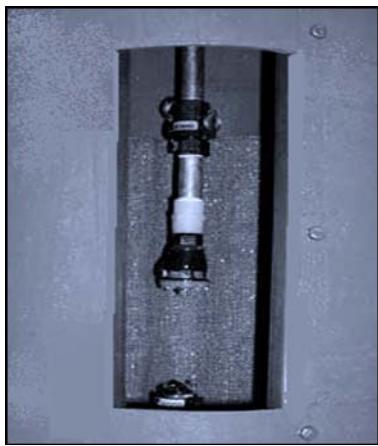
$$F(u) = \int_{-\infty}^u \frac{1}{\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{t^2}{2}} dt \quad (9)$$

تئوری مراحل شیوه‌سازی

در این بخش مراحل شیوه‌سازی تنها برای تابع توزیع گامای دوپارامتری بحث شده است، بدینهی است که تمام مراحل برای توزیع نرمال نیز یکسان می‌باشد. همچنانکه قبلًا نیز اشاره شد، روند کار در این روش نیمه تجربی به این صورت است که پارامترهای تابع توزیع احتمال گاما (یا توزیع نرمال و یا هر تابع توزیع دیگری که برای شبیه‌سازی انتخاب شود) با استفاده ازدادهای مربوط به آزمایش

کرده و از پایین به صورت با پس^۱ دواره به مخزن برگردانده شد. دی بوئر و موننس (۲۰۰۱) نیز در تحقیق خود برای بررسی اندازه و انرژی جنبشی قطرات آب حاصل از نوعی آپاش با صفحه چرخان از همین روش استفاده نمودند.

شکل (۲) تصویر سیستم ایجاد شده برای انجام آزمایش در شرایط کنترل شده بدون باد را نشان می‌دهد. پس از آماده شدن سیستم فوق و اطمینان از عدم تغییرات شرایط پخش در تکرارهای مختلف، داده‌های مربوط به آزمایش کنترل شده در شرایط بدون باد ثبت گردید. این داده‌ها برای استخراج پارامترهای توابع توزیع گاما و نرمال و برآشش با آنها بکار گرفته شد.



(شکل ۲)- سیستم ایجاد شده برای پخش آب در شرایط بدون باد

محاسبه حجم آب رسیده به زمین

همانطور که اشاره شد، از ظروف استاندارد پلاستیکی به قطر دهانه ۱۲ سانتی‌متر برای جمع‌آوری آب پخش شده از آپاش استفاده گردید. لذا در رابطه (۱۶) پارامتر ρ یعنی شعاع دهانه ظروف جمع آوری آب برابر 0.06 m متر قرار داده شد. با توجه به اینکه شبکه ظروف جمع آوری آب متشکل از مربعاتی به اضلاع $1/25\text{ m}$ بود، بنابراین می‌توان گفت که هر ظرف جمع آوری مقدار $723/0\text{ m}^3$ درصد از یک مربع ذکور را پوشش می‌دهد. این عدد از رابطه (۱۵) به دست آمد.

$$\begin{aligned} S_e &= \frac{A_{circle}}{A_{square}} = \frac{\pi\rho^2}{L^2} \\ &= \frac{\pi \times (0.06)^2}{(1.25)^2} = 0.723 \% \end{aligned} \quad (15)$$

اگر حجم آب جمع شده در ظرفی به مختصات x,y را با V_{xy} نشان دهیم، حجم کل آب رسیده به سطح زمین با عبارت زیر برابر می‌باشد:

بروفیل پخش این نوع آپاش‌ها را می‌توان با اعمال ضرایب وزنی به دو یا سه تابع احتمالاتی تجزیه کرد. کل حجم آب رسیده به سطح A برابر است با:

$$F(A) = \iint_A f(r, \theta) dr d\theta \quad (13)$$

سطح A عبارت است از مساحت دیسک D با شعاع ρ که به اندازه کافی در مقایسه با P (حداکثر شعاع پخش آپاش) کوچک است. در مختصات قطبی ρ شعاع دهانه ظروف جمع‌آوری کننده آب است. رابطه زیر تقریبی برای برآورد حجم آب رسیده به حلقه D نسبت به حجم کل آب خروجی از آپاش ارائه می‌کند. در این رابطه C حلقه‌ای است به مرکز مبدأ مختصات O (محل قرارگیری آپاش) و محاط بین دوازیری به شعاع $R+\rho$ و $R-\rho$ (مول و لهگات، ۲۰۰۰):

$$\begin{aligned} F(D) &= \iint_D f(r, \theta) dr d\theta = \frac{\iint_D dr d\theta}{\iint_C dr d\theta} \iint_C f(r, \theta) dr d\theta \\ &\approx \frac{\pi\rho^2}{\pi(R+\rho)^2 - \pi[\max(R-\rho, 0)]^2} \int_{\max(R-\rho, 0)}^{R+\rho} g(r) dr \end{aligned} \quad (14)$$

رابطه فوق به این معنی است که حجم آب وارد شده به حلقه D یا ظرف جمع‌آوری آب برابر است با نسبت مساحت حلقه D به مساحت حلقه C ضربدر حجم آب وارد شده به حلقه C. تقریب ارائه شده در معادله فوق برای شرایط بدون باد صحیح است. این تقریب برای آپاش‌های با دور کامل (۳۶۰ درجه) صادق است. در این حالت مرکز ثقل الگوی توزیع آب پخش شده در اطراف آپاش بر مبدأ مختصات منطبق است.

برای انجام آزمایش کنترل شده در شرایط بدون باد سیستم انتقال آب از مخزن تا ورودی آپاش، ارتفاع استقرار و فشار کارکرد آپاش، ارتفاع قرارگیری ظروف جمع‌آوری آب، زمان کارکرد آپاش و نحوه داده‌برداری همگی دقیقاً مانند شرایط مزروعه‌ای تنظیم و اجرا شد. با توجه به اینکه آپاش انتخابی برای این پژوهش از دقت ساخت بسیار بالایی برخوردار است، لذا در شرایط کنترل شده بدون باد، الگوی توزیع حاصله یک الگوی کاملاً متقاض نسبت به مرکز یا محل قرارگیری آپاش می‌باشد. یعنی برای تعیین الگوی توزیع کل سطح تحت پوشش آپاش کافی است که الگوی توزیع مربوط به قطاع کوچکی از سطح دایره تحت پوشش در داخل سالن (تحت شرایط بدون باد) مورد بررسی قرار داده شود.

بنابراین آپاش توسط یک جعبه فلزی بشکه مانند با قطر حدود شصت سانتی‌متر محاط شده و با برش یک ناحیه از بشکه به صورت شکاف سراسری قائم، اجازه خروج آب داده شد. اندازه شکاف روی بدنه بشکه طوری در نظر گرفته شد که در هر لحظه جت خروجی از یک شیار پد در حد فضای باز شکاف آب را به خارج از محدوده بشکه پخش نماید. بقیه آب خروجی از آپاش به دیواره داخلی بشکه برخورد

تغییرات شعاع پخش در اثر باد و انتقال مبدأ به مختصات جدید قطبی

در شرایط بدون باد الگوی توزیع حالت دایره‌ای داشته و شعاع پخش در جهات مختلف یکسان است. اما در اثر باد الگوی توزیع آپاش علاوه بر جابجایی، تقارن خود را نیز از دست داده و حالت پیضی گون (یا تخم مرغی شکل) به خود می‌گیرد. لذا شعاع پخش آپاش در جهات مختلف متفاوت بوده و با تغییرات زاویه پخش تغییر می‌کند. برای تعریف تابع توزیع احتمالاتی در شرایط وجود باد تعیین میزان و جهت جابجایی مرکز ثقل الگوی توزیع لازم می‌باشد. لذا مبدأ مختصات به محل (x_b, y_b) منتقل شده و مختصات ظروف جمع‌آوری آب در محورهای جدید به صورت قطبی پیاده می‌شود. محل مبدأ مختصات جدید از روابط زیر محاسبه می‌گردد:

$$x_b = \delta v \cos(\alpha) \quad (23)$$

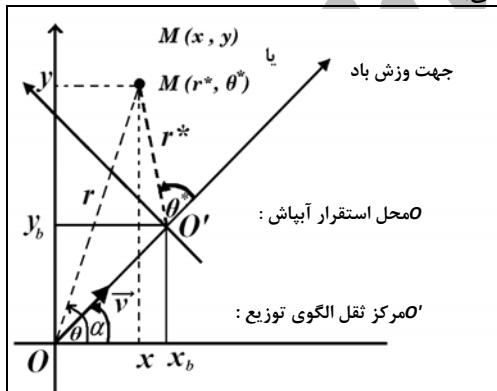
$$y_b = \delta v \sin(\alpha) \quad (24)$$

در روابط فوق v سرعت باد و α جهت باد نسبت به محور x ها می‌باشد. در صفحه مختصات جدید محل قرارگیری ظروف جمع‌آوری آب با مختصات قطبی به صورت زیر بیان می‌شود.

$$r^* = \sqrt{(x - x_b)^2 + (y - y_b)^2} \quad (25)$$

$$\theta^* = \text{sgn}(\text{sgn}(y - y_b) + 0.5) Ar \cos\left(\frac{x - x_b}{r^*}\right) - \alpha \quad (26)$$

نحوه این انتقال در شکل (۳) نشان داده شده است. همچنانکه در شکل مشاهده می‌شود، انتقال مبدأ مختصات به اندازه OO' می‌باشد که در راستای زاویه تأثیر باد انجام می‌گیرد. در مختصات قطبی جدید محور OO' جایگزین محور x می‌گردد و زاویه آن با محور x ها برابر α می‌باشد.



(شکل ۳)- انتقال محورهای مختصات شبکه ظروف جمع‌آوری آب

در الگوی توزیع حاصله در شرایط باد، حداقل شعاع پخش آب توسط آپاش در امتداد بردار سرعت باد و حداقل مقدار آن در امتداد خلاف جهت باد خواهد بود. شعاع پخش آب توسط آپاش در شرایط مزرعه‌ای، در جهت‌های مختلف تابعی از سرعت باد و θ^* می‌باشد.

$$V = \sum_x \sum_y \frac{V_{xy}}{S_e} \quad (16)$$

لذا کسری از کل آب پخش شده که به طرف مستقر شده در مختصات x, y می‌رسد، عبارت است از:

$$F_{xy} = \frac{V_{xy}}{V} \quad (17)$$

اگر در شرایط بدون باد مبدأ مختصات یا همان مرکز ثقل الگوی توزیع آپاش در محل قرارگیری آپاش فرض شود، بدینهی است که این نقطه تحت تأثیر باد جابجا خواهد شد؛ میزان جابجایی مرکز ثقل الگوی توزیع در دو راستای افقی و قائم از رابطه زیر به دست می‌آید:

$$x_b = \left(\sum_x \sum_y F_{xy} x \right) / \left(\sum_x \sum_y F_{xy} \right) \quad (18)$$

$$y_b = \left(\sum_x \sum_y F_{xy} y \right) / \left(\sum_x \sum_y F_{xy} \right) \quad (19)$$

مرکز ثقل الگوی توزیع در راستای تأثیر باد جابجا می‌گردد، لذا با در اختیار داشتن x_b و y_b می‌توان زاویه تأثیر باد نسبت به محور x را تعیین نمود. این زاویه با عنوان α نامیده شده و از رابطه زیر بدست می‌آید:

$$\alpha = \text{sgn}(\text{sgn}(y_b) + 0.5) Ar \cos\left(\frac{x_b}{\sqrt{x_b^2 + y_b^2}}\right) \quad (20)$$

که در آن :

$$z > 0 \rightarrow \text{sgn}(z) = +1; z = 0 \rightarrow \text{sgn}(z) = 0;$$

$$z < 0 \rightarrow \text{sgn}(z) = -1$$

در صورتیکه داده‌های مربوط به بردار سرعت باد در حین انجام آزمایش با دقت فوق العاده زیادی ثبت شود و هج خطأ و تقریبی در ثبت داده‌ها وارد نگردد، برآیند داده‌های ثبت شده باستی برابر این زاویه باشد. هرچند در عمل رسیدن به این میزان دقت در داده‌برداری ممکن نمی‌باشد. قدر مطلق میزان جابجایی مرکز ثقل در اثر باد با عبارت $|OO'|$ نشان داده شده و از رابطه زیر به دست می‌آید:

$$|OO'| = \sqrt{(x_b^2 + y_b^2)} \quad (21)$$

برای تخمین اندازه جابجایی مرکز ثقل الگوی توزیع آپاش به ازای همه مقادیر بیوسته سرعت باد، بین مقادیر $|OO'|$ مربوط به آزمایشات مختلف انجام شده و سرعت‌های باد یک رابطه خطی به صورت زیر فرض شد.

$$|OO'| = \delta v \quad (22)$$

که در آن v مقدار بردار برآیند سرعت باد و δ شبیه تغییرات OO' نسبت به سرعت باد یا همان ضریب زاویه خط رگرسیون به ابعاد $((m/m^2) \text{ m})$ می‌باشد. جداول و نمودارهای مربوط به این محاسبات در قسمت نتایج و بحث آورده شده است.

صفحه مختصات جدید با r^* و θ^* مشخص شد، محاسبه می‌گردد.
رابطه (۲۸) بجز در مواردی که نمای e عدد صحیح می‌باشد به صورت
صریح قابل حل نبوده و به روش‌های عددی بایستی حل گردد.

نرم افزارهای نظیر MATLAB امکانات مناسی برای حل این گونه توابع فراهم آورده‌اند که در تحقیق حاضر نیز از این نرم افزار استفاده گردید. در موردتابع توزیع تجمعی نرمال نیز رابطه (۲۸) با تغییر تابع دانسیته احتمال نرمال با تابع دانسیته احتمال گامای دو پارامتری (عبارت داخل انتگرال) بکار گرفته می‌شود. بدین است که مقادیر حاصل از شبیه‌سازی دقیقاً برابر مقادیر مشاهداتی نظیر نبوده و دارای مقداری خطأ است.

برای بررسی دقت مدل از شاخص ضریب تعیین (R^2) استفاده شد. کوالیت (۱۹۸۵) ضریب تعیین R^2 را مطابق رابطه زیر تعریف کرده است:

$$R^2 = 1 - \frac{\sum (F_{xy} - \hat{F}_{xy})^2}{\sum (F_{xy} - \bar{F}_{xy})^2} \quad (29)$$

که در آن:

F_{xy} : حجم نسبی آب پخش شده در ظرف به مختصات (x,y)
 \hat{F}_{xy} : مقدار برآورده حجم نسبی آب برای ظرف به مختصات (x,y)
 \bar{F} : میانگین آب جمع شده در ظروف جم‌آوری آب همچنین مقدار خطای برآورده در هر آزمایش از رابطه زیر محاسبه می‌شود:

$$RMSE = \sqrt{\frac{1}{n} \sum (F_{xy} - \hat{F}_{xy})^2} \quad (30)$$

در این رابطه RMSE جذر میانگین مربعات خطای n تعداد ظروف دریافت کننده آب می‌باشد. تمامی مراحل فوق در محیط MATLAB به صورت یک بسته نرم افزاری متمنکز گردآوری شد.

نتایج و بحث

جدول ۱ مقادیر استخراج شده برای پارامترهای تابع توزیع گامای دو پارامتری را نشان می‌دهد. در این جدول علاوه بر نتیجه نرم افزار NCSS 2007/GESS در تخمین پارامترهای تابع توزیع، نتایج حاصل از روش عددی بایی و آشکار (۱۹۹۱) و نیز روش عددی وو و همکاران (۲۰۰۵) هم ارائه شده است. هر سه این روش‌ها بر مبنای روش حداقل درستنمایی در تخمین پارامترهای تابع توزیع احتمال توسعه داده شده‌اند. ملاحظه می‌گردد که مقادیر به دست آمده برای a و β (به ترتیب پارامترهای شکل و مقیاس تابع توزیع گامای دو پارامتری) با استفاده از هر دو روش بایی و آشکار (۱۹۹۱) و نیز وو

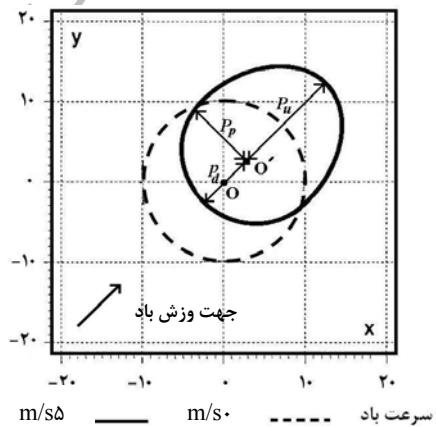
به این ترتیب که با معلوم بودن شاعع پخش آپیاش در شرایط بدون باد (P₀) و محاسبه θ^* برای هر ظرف، شاعع پخش آب در راستای استقرار آن ظرف از رابطه (۲۷) تعیین می‌شود:

$$P = P_0 \sqrt{[k_x \cos(\theta^*)]^2 + [k_y \sin(\theta^*)]^2} \quad (27)$$

که در آن:

$$\begin{aligned} k_x &= 1 + \gamma_u v & \cos(\theta^*) < 0 \\ k_x &= 1 + \gamma_d v & \cos(\theta^*) \geq 0 \\ k_y &= 1 + \gamma_p v & \text{و به ازای همه مقادیر } \cos(\theta^*) \end{aligned}$$

پارامترهای γ_u و γ_d و γ_p ضرایب تغییرات شاعع پخش به ترتیب در جهت باد، خلاف و عمود بر جهت باد می‌باشند. این ضرایب بسته به علامتشان باعث کاهش یا افزایش P و در نتیجه انساط یا انقباض الگوی توزیع آپیاش می‌شوند. این پدیده در شکل (۴) نشان داده شده است.



(شکل ۴)- تصویر شماتیک جابجایی مرکز ثقل و تغییر شکل الگوی توزیع آپیاش تحت تأثیر باد (مول و له گات، ۲۰۰۰، I)

مقدار حجم نسبی آب رسیده به ظرف مستقر در فاصله شاععی r^* که با عبارت \hat{F}_{xy} نشان داده می‌شود با کاربرد تابع توزیع گامای دو پارامتری از رابطه زیر محاسبه می‌گردد:

$$\begin{aligned} \hat{F}_{xy} &= \frac{\rho^2}{(r+\rho)^2 - [\max(r-\rho, 0)]^2} \int_{\max(r-\rho, 0)}^{r+\rho} g(r) dr = \\ &= \frac{\rho^2}{(r^*+\rho)^2 - [\max(r^*-\rho, 0)]^2} \int_{\max(r^*-\rho, 0)}^{r^*+\rho} \frac{1}{a^\beta \Gamma(\beta)} \left(\frac{r}{p}\right)^{\beta-1} e^{-\frac{r^2}{a}} dr \end{aligned} \quad (28)$$

در این رابطه P شاعع پخش آب در راستای ظرفی است که محاسبه \hat{F}_{xy} در مورد آن صورت می‌گیرد. با استفاده از رابطه فوق، مقدار نسبی حجم آب رسیده به ظرف با مختصات معلوم (x,y) که در

همچنان که در این شکل ملاحظه می‌شود، ساختار فیزیکی و مکانیکی منحصر بفرد آپیاش اسپری با پد دارای ۶ شیار متقاضی سبب همواری و یکنواختی الگوی توزیع آپیاش گردیده است، شاخص درشتی قطرات از رابطه زیر محاسبه شد.

$$CI = K \frac{P^{1.3}}{D} \quad (31)$$

که در آن:

CI : شاخص درشتی قطرات خروجی از نازل

P : فشار کارکرد آپیاش (کیلو پاسکال)، در این تحقیق برابر 20 psi یعنی $136/1 \text{ کیلوپاسکال}$ برقرار شد.

D : قطر نازل (میلیمتر) برای این آپیاش $4/75 \text{ میلیمتر}$

K : ضریب تبدیل واحد، برای سیستم متريک برابر 0.32

با استفاده از رابطه فوق برای آپیاش بکار رفته در این پژوهش، شاخص درشتی قطرات برابر 4 بდست آمد و نتیجه گرفته شد که جامعه قطرات خروجی از نازل درشت می‌باشد. لذا در رابطه (۱۲) فصل دو مقادیر n و τ_k برابر یک در نظر گرفته شد. به عبارت دیگر با توجه به همگن بودن درشتی قطرات، فقط یکتابع توزیع احتمال برای شبیه سازی الگوی توزیع بکار گرفته شد.

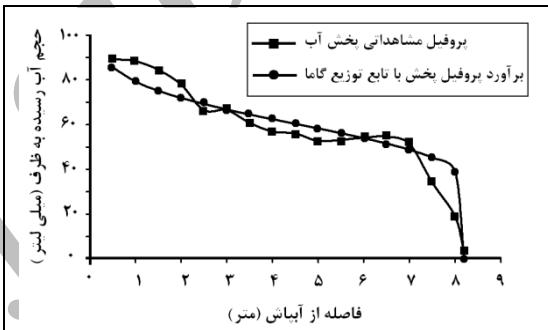
نحوه استخراج مدل

همان‌طور که بیان شد فرض اساسی تحقیق حاضر این است که در شرایط بدون باد جرم آب پخش شده در حلقه‌های دایره‌ای شکل اطراف آپیاش یکنواخت می‌باشد. دلیل نظری این کار یکنواخت بودن مقادیر آب پخش شده در حلقه‌های دایره‌ای اطراف آپیاش می‌باشد (مول و له گات، ۲۰۰۰). فرض می‌شود که باد روی مقادیر آب پخش شده در داخل حلقه‌ها تأثیر ندارد، بلکه حالت حلقة تعییر یافته و ضمن جابجایی در راستای تأثیر باد، از شکل دایره‌ای به تخم مرغی تعییر می‌یابد. لذا پس از برازش توابع توزیع احتمال برای شرایط کنترل شده بدون باد، گام بعدی تعیین نحوه جابجایی الگوی توزیع آب و همینطور تعییر شکل آن در جهت‌ها و سرعت‌های متفاوت باد است. برای تخمین اندازه جابجایی مرکز نقل الگوی توزیع آپیاش به ازای همه مقادیر پیوسته سرعت باد، با استفاده از نرم افزار-Expert و بر اساس معادله (۲۲)، رابطه رگرسیونی به صورت $v_{\text{Expert}} = 0.652 \text{ v}_{\text{OO}} + 0.97$ حاصل گردید. شکل (۷) تغییرات جابجایی مرکز نقل الگوی توزیع آپیاش به ازای تغییرات سرعت باد را نشان می‌دهد. نحوه تعییر پذیری الگوی توزیع از حالت متقاضی دایری به حالت تخم مرغی شکل در قسمت مواد و روش‌ها تشریح شد.

و همکاران (۲۰۰۵) بسیار نزدیک به هم و تقریباً برابر است. پس از برآورد پارامترهای تابع توزیع احتمال گاما، مقادیر مشاهداتی حجم آب رسیده به ظروف با استفاده از حل تابع توزیع تجمعی گاما برآورد گردید. شکل (۵) پروفیل مشاهداتی پخش آب در شرایط بدون باد و مقادیر متناظر برآورده شده با تابع توزیع گاما را نشان می‌دهد.

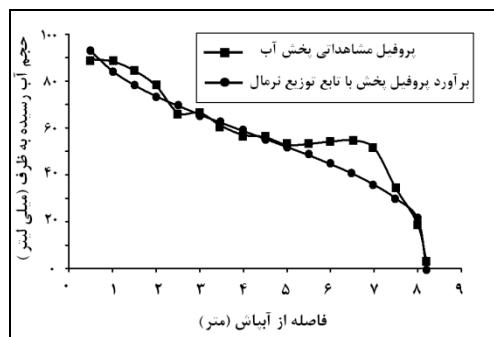
(جدول ۱)- پارامترهای تابع توزیع گاما دو پارامتری برآورده شده برای داده‌های آزمایش مربوط به شرایط بدون باد

a	β	روش برآورده پارامترها
۱۹/۰۶۹۷۳	۲/۹۸۸۲۶۷	روش بابی و آشکار (۱۹۹۱)
۱۹/۰۷۹۵۹	۲/۹۸۶۷۲۳	روش وو و همکاران (۲۰۰۵)
۱۹/۰۶۹۷۳	۲/۹۸۸۲۶۶	نرم افزار NCSS 2007/GESS



(شکل ۵)- پروفیل مشاهداتی پخش آب توسط آپیاش در شرایط بدون باد و مقادیر برآورده شده با تابع توزیع گاما

برای برآورده پارامترهای تابع توزیع نرمال یعنی میانگین و واریانس داده‌های مشاهداتی در شرایط بدون باد که به ترتیب با μ و σ نشان داده می‌شوند از روش حداقل درست نمایی استفاده شد. مقادیر عددی این پارامترها برابر $\mu = 56/98$ و $\sigma = 22/89$ بودند. شکل (۶) پروفیل مشاهداتی پخش آب در شرایط بدون باد و مقادیر متناظر برآورده شده با تابع توزیع نرمال را نشان می‌دهد.



(شکل ۶)- پروفیل مشاهداتی پخش آب توسط آپیاش در شرایط بدون باد و مقادیر برآورده شده با تابع توزیع نرمال

$$\gamma_u = 0.0102v^2 - 0.0766v + 0.2315 \quad (34)$$

$$R = 0.8131$$

$$\gamma_d = 0.0155v^2 - 0.114v + 0.1468 \quad (35)$$

$$R = 0.8659$$

$$\gamma_p = 0.0108v^2 - 0.0884v + 0.1822 \quad (36)$$

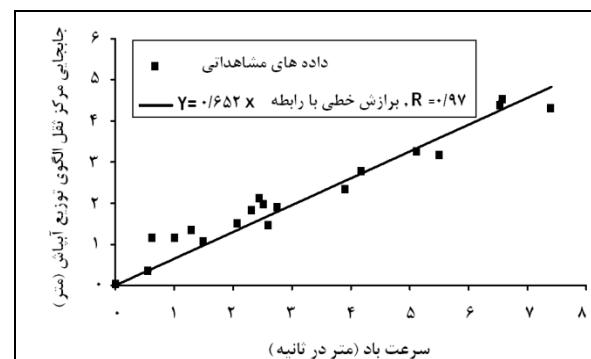
$$R = 0.8143$$

در روابط فوق v سرعت باد و R ضریب همبستگی می‌باشد. لذا بر مبنای مقادیر سرعت باد، پارامترهای γ_u و γ_d و γ_p و k_y و k_x تعیین و با توجه به رابطه ۲۷ مقدار شاعع پخش در تمام جهات قابل محاسبه می‌باشد. بر اساس مقادیر P و ضرایب توابع توزیع استخراج شده برای حالت بدون باد، مقدار آب جمع شده در هر ظرف از رابطه ۲۸ برای شرایط وجود باد استخراج می‌گردد. مراحل مذکور برای شبیه‌سازی الگوی توزیع آپیاش در شرایط وجود باد به صورت یک برنامه کامپیوتری در محیط Matlab با عنوان اختصاری SDP گردآوری شد. در شکل‌های (۹) و (۱۰) دو نمونه از الگوهای توزیع حاصل شده از اجرای مدل SDP بر اساس کاربرد توابع توزیع گامای دو پارامتری و نرمال به همراه الگوهای توزیع مشاهداتی نظری جهت مقایسه ارائه شده است.

مراحل پیشنهادی مول و له گات (۲۰۰۰) جهت بسط مدل شبیه‌سازی الگوی توزیع آپیاش در این تحقیق بکار گرفته شد. تفاوت‌های اساسی مدل بسط داده شده در این تحقیق (SDP) با مدل پیشنهادی مذکور عبارت از موارد زیر است: (الف) آپیاش بکار رفته در روش مول و له گات (۲۰۰۰) آپیاش ضربه‌ای دو نازله بوده در حالی که در این تحقیق آپیاش اسپریکر کم فشار با پد چرخان مورد استفاده قرار گرفت. (ب) تابع توزیع مورد استفاده در روش مذکور تابع توزیع بتا می-باشد ولی در این تحقیق توابع توزیع گامای دو پارامتری و نرمال مورد استفاده واقع شدند.

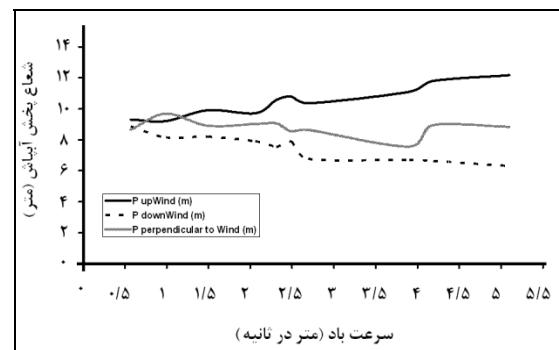
(ج) در روش پیشنهادی مول و له گات (۲۰۰۰) ضرایب تغییرات شاعع پخش آپیاش در جهات مختلف (γ_u و γ_d و γ_p) به صورت میانگین مورد استفاده واقع شده است ولی در این تحقیق بین مقادیر سرعت باد و این پارامترها روابط دقیق ریاضی استخراج شد. (د) فرض تغییر شکل الگوی توزیع دایروی به الگوی بیضوی (تخم مرغی شکل) در اثر باد که توسط مول و له گات (۲۰۰۰) مطرح شده است بر اساس شبیه‌سازی قابل قبول حاصله، با نتایج این تحقیق مطابقت دارد.

جدول (۲) مقادیر ضریب تعیین و جذر میانگین مربعات خطا بین داده‌های حاصل از ۱۸ آزمایش میدانی در سرعت‌ها و جهات مختلف باد و نتایج نظری حاصل از بکارگیری مدل SDP را نشان می-دهد.



(شکل ۷)- جابجایی مرکز نقل الگوی توزیع آپیاش به ازای تغییرات سرعت باد

برای استخراج پارامترهای γ_u و γ_d و γ_p ابتدا روند تغییرات شاعع‌های پخش در سرعت‌های متفاوت باد در سه جهت متفاوت یعنی جهت باد، خلاف جهت باد و عمود بر جهت باد با توجه به نتایج آزمایشات صحراوی مورد بررسی قرار داده شد (شکل ۸). شاعع پخش در جهت باد با P_u در خلاف جهت باد با P_d و در راستای عمود بر جهت باد با P_p در شکل ۴ نشان داده است. همچنان که در شکل ۸ ملاحظه می‌گردد با افزایش سرعت باد، شاعع پخش در راستای باد افزایش و در خلاف جهت آن کاهش می‌یابد. مطابق این شکل، شاعع پخش در راستای عمود بر جهت باد مابین مقادیر P_u و P_d بوده و با شب نسبتاً کمی به ازای افزایش سرعت باد کاهش می‌یابد. با توجه به مقادیر P_u ، P_d و P_p در الگوهای توزیع مشاهداتی مقادیر k_x و k_y نظری محاسبه گردید.



(شکل ۸)- تغییرات شاعع پخش الگوی توزیع آپیاش به ازای تغییرات سرعت باد

سپس به ازای هر سرعت باد معلوم و k_x و k_y نظری آن مقادیر γ_u و γ_d و γ_p استخراج شد. با توجه به تغییرات غیر خطی این مقادیر به ازای تغییرات سرعت باد، روابط زیر بین مقادیر سرعت باد و پارامترهای مذکور توسط نرم افزار Curve Expert استخراج گردید.

(جدول ۲)- مقادیر ضریب تعیین و جذر میانگین مربعات خطای بین مقادیر مشاهداتی و مقادیر شیوه‌سازی شده با مدل

ردیف ثانیه	متر در باد	جهت باد با محور x ها (درجه)	مدل SDP با تابع توزیع گاما	مقایسه بین مشاهدات و شیوه‌سازی حاصل از مدل SDP با تابع توزیع نرمال	سرعت v
۱	.۰/۵۷	-۲۵/۸۴	.۰/۹۶	.۰/۲۲	.۰/۳۷
۲	.۰/۶۱	۱۶/۹۷	.۰/۸۸	.۰/۷۹	.۰/۴۲
۳	.۰/۹۹	۵۵/۹۴	.۰/۹	.۰/۸۷	.۰/۴۷
۴	۱/۳	۱۶	.۰/۸۴	.۰/۷۶	.۰/۴۱
۵	۱/۴۹	-۴۴/۴۶	.۰/۹۱	.۰/۷۹	.۰/۵۲
۶	۲/۰۶	۵۵/۵۱	.۰/۸۶	.۰/۷۵	.۰/۴۹
۷	۲/۳۱	۶/۴	.۰/۸۲	.۰/۷۲	.۰/۴
۸	۲/۴۵	-۹/۶۲	.۰/۸۵	.۰/۷۸	.۰/۴۵
۹	۲/۴۹	-۱۹/۳۸	.۰/۸۶	.۰/۸۰	.۰/۴۸
۱۰	۲/۶۱	-۶۹/۷۱	.۰/۸۴	.۰/۷۹	.۰/۴۸
۱۱	۲/۷۵	۸۴/۵۸	.۰/۸۰	.۰/۷۶	.۰/۴۶
۱۲	۳/۵۲	-۲۲/۵۸	.۰/۸۷	.۰/۸۲	.۰/۵۰
۱۳	۴/۱۹	-۱۵/۶۴	.۰/۹۱	.۰/۹	.۰/۳۶
۱۴	۵/۱	-۸/۱	.۰/۸۵	.۰/۸۲	.۰/۴۲
۱۵	۵/۴۹	-۴۵/۴۴	.۰/۸۵	.۰/۸۳	.۰/۳۸
۱۶	۶/۵۴	۳۲/۳	.۰/۸۱	.۰/۷۷	.۰/۳۶
۱۷	۶/۵۵	-۱۴/۶۷	.۰/۸۲	.۰/۷۹	.۰/۳۳
۱۸	۷/۴۱	-۳۴/۲	.۰/۸۵	.۰/۷۸	.۰/۴۸
	میانگین	.۰/۸۶	.۰/۳۵	.۰/۸۰	.۰/۴۴

احتمالاتی گامای دو پارامتری و نرمال، شیوه‌سازی الگوی توزیع آپیاش اسپری منفرد انجام گردید. تمام تجهیزات و نحوه انجام آزمایشات و داده‌برداری‌ها طبق استانداردهای ASAE-S398.1 ISO-8026 طراحی و اجرا گردید.

برای انجام این پژوهش آپیاش از نوع اسپری با زاویه چرخش ۳۶۰ درجه و پد چرخان انتخاب شد. آپیاش مذکور که با نام تجاری Nelson R3000 خوانده می‌شود، یکی از رایج‌ترین انواع آپیاش‌های سیستم‌های نوین آبیاری سنتریپیوت می‌باشد.

بر اساس تجارب حاصل از اندازه‌گیری‌های متعدد و نیز تحقیقات محققین قبلی (از جمله ریچاردز و درهید، ۱۹۹۳؛ تارجلو و همکاران، ۱۹۹۹؛ مول و له گات، ۲۰۰۰) الگوی توزیع تقریباً دایره‌ای شکل مربوط به شرایط بدون باد در شرایط مزروعه‌ای با وزش باد حالت بیضوی یا تخم مرغی شکل به خود می‌گیرد. این پدیده با نتایج آزمایشات این پژوهش مطابقت داشت.

استفاده از مدل بسط یافته در این تحقیق برای آپیاش‌های اسپری ۳۶۰ درجه در شرایط اقلیمی مشابه محل آزمایشات قابل توصیه می‌باشد. برای دست‌یابی به یک مدل جامع لازم است آزمایشات در سطح وسیعی با لحاظ نمودن شرایط اقلیمی متفاوت و با استفاده از انواع آپیاش‌ها صورت پذیرد. مدل ایجاد شده در این تحقیق (SDP) می‌تواند مهندسین و کارشناسان آبیاری را از آزمایش‌های میدانی برای

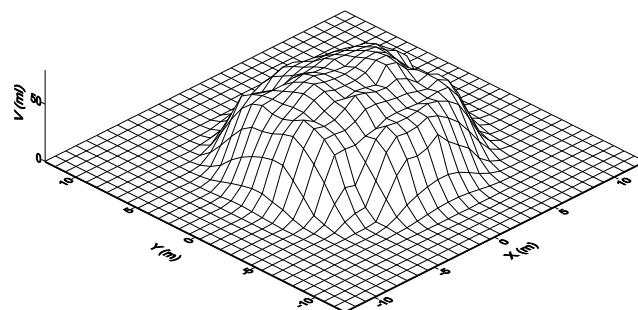
مقایسه نتایج نشان داد که ضریب تعیین بین ارقام مشاهداتی و ارقام شیوه‌سازی شده در حالت کاربرد تابع توزیع گامای دو پارامتری در مدل (SDP) بیشتر از حالت کاربرد توزیع نرمال است. متوسط ضریب تعیین (R^2) در حالت کاربرد تابع توزیع گاما و نرمال با ارقام مشاهداتی به ترتیب برابر $0/۸۶$ و $0/۸۰$ و متوسط جذر میانگین مربعات خطای (RMSE) مربوط به هر کدام به ترتیب برابر $0/۳۵$ و $0/۴۴$ حاصل گردید. لذا کاربرد هر دو تابع توزیع احتمال منجر به جواب‌های قابل قبولی گردیده است. ولی دقت مدل در حالت کاربرد تابع توزیع گاما دو پارامتری بیشتر است. بهترین تطابق بین مقادیر مشاهداتی در سرعت باد $0/۵۷$ متر در ثانیه و جهت $-۲۵/۸۴$ درجه مثلثاتی با استفاده از توزیع گامای دو پارامتری با $R^2=0/۹۶$ و $RMSE=0/۲۲$ حاصل شد. همچنین ضعیف‌ترین تطابق بین مقادیر مشاهداتی در سرعت باد $2/۳۱$ متر در ثانیه و جهت $6/۴$ درجه مثلثاتی و با کاربرد توزیع نرمال با $R^2=0/۷۲$ و $RMSE=0/۴$ به دست آمد.

۴- نتیجه گیری

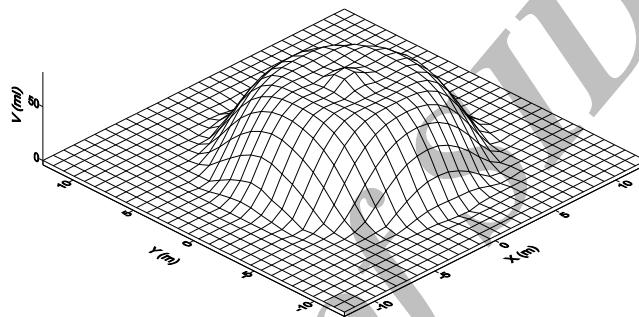
در این پژوهش یک مدل نیمه تجربی بر اساس روش پیشنهادی مول و له گات (۲۰۰۰) بسط داده شد. بر مبنای مشاهدات صحرایی، آزمایش در شرایط کنترل شده بدون باد و نهایتاً بکارگیری توزیع‌های

این مدل از طریق مکاتبه با نویسنندگان مقاله قابل دسترسی و استفاده است.

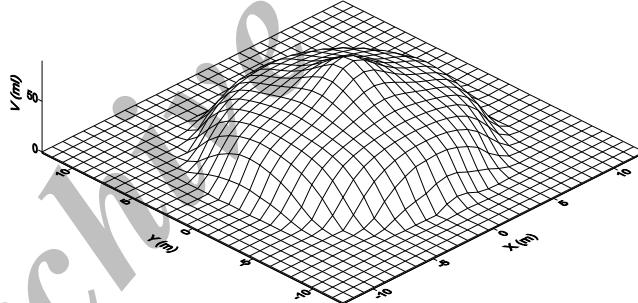
تعیین الگوی توزیع آپاش منفرد در طراحی سیستم‌های آبیاری سنترپیوت بی نیاز نماید.



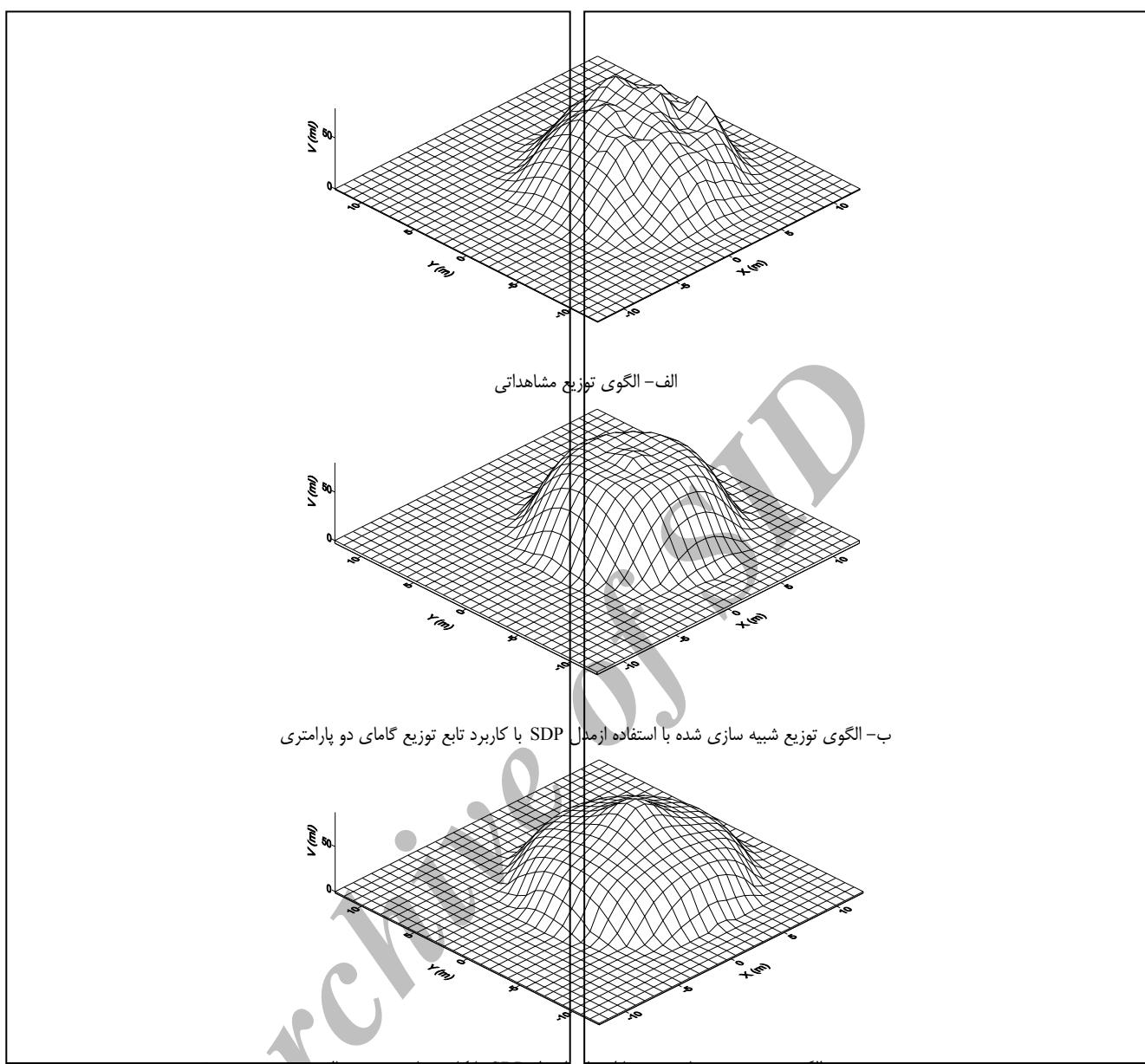
الف-الگوی توزیع مشاهداتی



ب-الگوی توزیع شبیه سازی شده با استفاده از مدل SDP با کاربرد تابع توزیع گامای دو پارامتری



ج-الگوی توزیع شبیه سازی شده با استفاده از مدل SDP با کاربرد تابع توزیع نرمال
(شکل ۹)-الگوی توزیع آپاش در سرعت باد $57/0$ متر در ثانیه و جهت باد $84/25$ - درجه



(شکل ۱۰)- الگوی توزیع آپاش در سرعت باد $4/19$ متر در ثانیه و جهت باد $15/64$ - درجه

- Water Resources Publications, Littleton, Co.
- De Boer, D.W. and Monnens, M.J. (2001). Estimation of dropsize and kinetic energy from a rotating spray-plate sprinkler, Transactions of the ASAE, 44 (6), 1571-1580.
- Elliott, R.L., Nelson, J.D., Loftis, J.C. and Hart, W.E. (1980). Comparison of sprinkler uniformity models, ASCE, J. of Irrig. and Drain., 106(4): 321-330.
- Granier, J., Molle, B. and Deumier, J.M., (2003), IRRIPARC-Part 1: Modeling spatial water distribution under a sprinkler in windy conditions, Utilization of the IRRIPARC methodology in 3 regions.

مراجع

- صیادی، ح.، و فعالیان، ا. (۱۳۸۷). طراحی و اجرای سیستم‌های آبیاری سنترپیوت، چاپ اول، انتشارات جهاد دانشگاهی، تهران.
- ASAE Standard S398.1, 1985 (reaffirmed: 2007), Procedure for sprinkler testing and performance reporting, American Society of Agricultural and Biological Engineers (ASABE), St. Joseph, MI 49085-9659, USA.
- Bobee, B. and Ashkar, F. (1991), The Gamma family and derived distributions applied in hydrology,

- 291.
- Seginer, I., Kants, D. and Nir, D. (1991). Simulation of wind-distorted sprinkler patterns , J. Irrig. And drain. Eng. ASCE. 117(2): 285-306.
- Solomon, K.H. and Bezdek, J.C. (1980). Characterizing sprinkler distribution patterns with a clustering algorithm, Trans. ASAE. 23(4): 899-906.
- Soong, T.T. (2004). Fundamentals of probability and statistics for engineers. State University of New York at Buffalo, Buffalo, New York, USA.
- Tarjuelo, J.M., Montero, J., Valiente, M., Honrubia, F.T. and Ortiz, J. (1999). Irrigation uniformity with medium size sprinklers part I: characterization of water distribution in no-wind conditions, Trans. ASAE. 42(3): 665-676.
- Tarjuelo, J.M., Montero, J., Valiente, M., Honrubia, F.T. and Ortiz, J. (1999). Irrigation uniformity with medium size sprinklers part II: influence of wind and other factors on water distribution, Trans. ASAE. 42(3): 677-690.
- WU, H., Hayes, M.J., Wilhite, D.A. and Svoboda, M.D. (2005). The effect of the length of record on the standardized precipitation index calculation, International Journal of Climatology, 25: 505-520.
- Han, S., Evans, R.G. and Kroeger, M. W. (1994). Sprinkler distribution patterns in windy conditions, Transactions of the ASAE, 37 (5), 1481-1489.
- ISO-8026 Standard, (1995). Agricultural irrigation equipment - sprayers - general requirements and test methods, ISO copyright office, Geneva.
- Keller, J. and Bliesner, R.D. (1990). Sprinkle and trickle irrigation, AVI Book, Van Nostrand Reinhold, New York.
- Kvâlseth, T. O. 1985, Cautionary note About R^2 , The Am. Statistician, 39(11): 279–285.
- Molle, B. and Le Gat, Y. (2000). Model of water application under pivot sprinkler, I: theoretical grounds. J. Irrig. And drain. Eng. ASCE. 126(12): 343-347.
- Molle, B. and Le Gat, Y. (2000). Model of water application under pivot sprinkler, II: calibration and results, J. Irrig. And drain. Eng. ASCE. 126(12): 348-354.
- Montgomery, D. D., Runger, G. C. (2002). Applied statistics and probability for engineers, third edition. John Wiley & Sons, Inc. Printed in the United States of America. ISBN 0-471-20454-4
- Richards, P. J., and Weatherhead, E. K. (1993). Prediction of raingun application patterns in windy conditions, J. Agric. Engrg. Res., U.K., 54(4):281–

تاریخ دریافت: ۸۷/۱۰/۳
تاریخ پذیرش: ۸۸/۱۲/۱۹

Simulation of water distribution pattern of single sprinkler of center pivot irrigation system using gamma and normal probability distributions

A. Faalian^{1*}, A.A. Sadraddini², A. Fakheri Fard³, A.H. Nazemi³

Abstract

A semi empirical model has been developed to simulate the distribution pattern of a single sprinkler of center pivot irrigation system using Gamma and Normal distribution functions. A Nelson R-3000 sprayer with rotator pad and water application angle of 360° which is one of the most common types of center pivot sprinklers was selected. Several field experiments according to the ISO-8026 and ASAE-S398.1 standards were performed to assess the water distribution pattern in no-wind and windy conditions. Results of eighteen reliable experiments were used to validate the model. Minimum and maximum wind speeds recorded under the field conditions were 0.57 and 7.41 ms⁻¹, respectively. In this range of wind speed variation the model using both distribution functions showed a proper capability to simulate the water distribution pattern. The average values of R^2 and RMSE between observations and simulated values using Gamma distribution function were 0.86 and 0.35 and for Normal distribution function were 0.80 and 0.44, respectively. Then it was finally concluded that the model based on Gamma distribution function was more accurate than the other one with Normal distribution function. The best fitness between simulated values and observations was achieved using Gamma distribution function with $R^2=0.96$ and the weakest obtained using Normal distribution function with $R^2=0.72$.

Keywords: Single Sprinkler Distribution Pattern, Probability Distributions, Center Pivot System, Simulation

1 - PhD Student of Irrigation & Drainage, Department of Water Engineering, Ferdowsi University of Mashhad, Iran
(* - Corresponding author Email: ahad.faalian@yahoo.com)

2 - Assistant Professor, Department of Water Engineering, University of Tabriz, Iran

3 - Associate Professors, Department of Water Engineering, University of Tabriz, Iran