

به کارگیری ماشین بینایی به منظور اصلاح عملکرد و کاهش ضایعات در دستگاه پوستکن شلتوك

محمد شاکر، سعید مینایی*، محمد هادی خوش تقاضا، احمد بنکار
و عبدالعباس جعفری**

* نگارنده مسئول: دانشکده کشاورزی دانشگاه تربیت مدرس، تهران، ایران. تلفن: ۰۲۱(۴۸۲۹۴۶۶)، پیام‌نگار: minaee@modares.ac.ir
** به ترتیب: دانشجوی دکتری مکانیک ماشین‌های کشاورزی، استاد، دانشیار و استادیار گروه بیوپریستم دانشکده کشاورزی، دانشگاه تربیت مدرس؛ و استادیار گروه مهندسی بیوپریستم دانشکده کشاورزی، دانشگاه شیراز
تاریخ دریافت: ۹۴/۴/۱۴؛ تاریخ پذیرش: ۹۴/۹/۸

چکیده

در این پژوهش، به منظور اصلاح عملکرد دستگاه پوستکن شلتوك و کاهش ضایعات برنج، سامانه کنترل خودکار و ماشین بینایی طراحی، ساخته و آزمایش شد. این سامانه به گونه‌ای طراحی شد که بر حسب نوع و میزان رطوبت شلتوك بتواند فاصله غلتک‌ها و سرعت دورانی موتور را به مقدار بهینه تنظیم کند. پس از آن با به کارگیری سامانه ماشین بینایی و دستگاه تک‌دانه‌ساز، میزان شکستگی برنج تعیین شد. میزان شکستگی برنج اگر بیش از حد مورد نظر بود تنظیمات لازم روی دستگاه پوستکن انجام می‌شد. شرایط کاری دستگاه پوستکن، برای دو رقم شلتوك با اعمال تیمارهای رطوبت شلتوك، فاصله غلتک‌ها و سرعت دورانی موتور برسی و فاکتورهای شاخص پوستکنی و درصد شکستگی برنج اندازه‌گیری شد. الگوریتم پردازش تصویر به منظور تعیین درصد شکستگی برنج در نرم افزار متلب کدنویسی و ارزیابی شد. نتایج تحقیق نشان می‌دهد که با انتخاب مناسب سرعت دورانی موتور و فاصله غلتک‌ها برای شلتوك دانه متوسط، میانگین شاخص پوستکنی برابر با ۸۲/۶۵ درصد و میانگین شکستگی برنج سیوس دار برابر با ۳/۸۸ درصد است. برای شلتوك دانه بلند، میانگین شاخص پوستکنی و شکستگی برنج به ترتیب برابر با ۵۱/۴۰ و ۲۷/۴۶ درصد است. در حالی که بدون به کارگیری این سامانه و با انتخاب نامناسب سرعت دورانی موتور و فاصله غلتک‌ها، برای شلتوك دانه متوسط، شاخص پوستکنی برابر با ۶۱/۵۸ درصد و شکستگی برنج برابر با ۷/۵۱ درصد است. برای شلتوك دانه بلند، شاخص پوستکنی و شکستگی برنج به ترتیب برابر با ۱۹/۱۴ و ۳۵/۰۳ درصد است. نتایج ارزیابی الگوریتم دقت آن را برابر با ۹۱/۸۱ درصد نشان می‌دهد. نتایج ارزیابی دستگاه تک‌دانه‌ساز نیز نشان می‌دهد که مقدار مکش ۴۵-۴۰-۵۰ میلی‌متر جیوه با میزان جداسازی ۸۱/۳ درصد مناسب‌ترین مقدار است. نتایج مناسب‌ترین سرعت دورانی موتور و فاصله غلتک‌ها در سامانه کنترل، برنامه‌ریزی و تنظیم شد و با نصب آن روی دستگاه مناسب‌ترین شرایط کاری برای دستگاه پوستکن به صورت خودکار فراهم آمد.

واژه‌های کلیدی

پوستکن، شلتوك، کنترل خودکار، ماشین بینایی

مراحل مختلف تولید و به ویژه در عملیات پس از برداشت یکی از راهکارهای عملی و مؤثر به منظور دستیابی به افزایش تولید داخل و کاهش واردات این محصول محسوب می‌شود، به طوری که حتی یک درصد کاهش ضایعات، با توجه به تولید زیاد این محصول، چشم‌گیر خواهد بود. در

مقدمه

برنج دومین محصول استراتژیک، نقش تعیین کننده‌ای در تأمین نیاز غذایی مردم کشور ما دارد و به علت وجود ویتامین‌ها، مواد معدنی و نشاسته یک ماده غذایی پر مصرف به شمار می‌رود. کاهش ضایعات در

علیزاده (Shaker & Alizadeh, 2003) بررسی کردند. نتایج تحقیقات نشان داد که مناسب‌ترین محدوده رطوبتی شلتوك ارقام دانه بلند برای تبدیل به برنج، ۱۰ تا ۱۲ درصد است. در شلتوك‌های دانه متوسط، مشخص شد که میزان رطوبت ۸ تا ۱۰ درصد مناسب‌ترین محدوده رطوبتی است. به منظور مقایسه مقدار ضایعات تبدیل برنج، علیزاده و پیمان (Alizadeh & Peiman, 2004) دو روش یکی پوست کن غلتک لاستیکی + سفیدکن تیغه‌ای و دیگری پوست کن تیغه‌ای + سفیدکن تیغه‌ای را بر روی سه رقم هاشمی، بینام و خزر بررسی کردند. در هر یک از دو روش، درصد خرده برنج قهوه‌ای و سفید اندازه‌گیری شد. نتایج نشان داد که میانگین مقدار خرده برنج قهوه‌ای در دو روش اول و دوم به ترتیب ۷/۰۶ و ۱۰/۰۵ درصد و مقدار خرده برنج سفید به ترتیب ۱۹/۴۱ و ۲۲/۶۰ درصد است. صبوری هلستانی و روfigari Haghigat, (Saburi Helestani & Rufiqari Haghigat, 2013) نوع پوست کن غلتک لاستیکی و تیغه‌ای با سه سطح پوست‌گیری شلتوك را برای رقم هاشمی بررسی کردند و درصد خرد، راندمان تبدیل و درجه سفیدی نمونه‌ها را به دست آوردند. نتایج نشان داد که به کارگیری ماشین پوست کن غلتک لاستیکی می‌تواند میزان خرد برنج را برای رقم هاشمی تا ۵۸/۲ درصد برآسas وزن برنج و ۴/۵ درصد برآسas وزن شلتوك اولیه کاهش دهد. در پژوهشی، فیروزی و همکاران (Firouzi et al., 2010) اثر اختلاف سرعت محیطی غلتک‌ها و رطوبت شلتوك را در یک پوست کن غلتک لاستیکی روی شاخص پوست‌کنی و درصد برنج شکسته بررسی کردند. نتیجه آزمایش‌ها روی دو رقم شلتوك، در ۶ سطح اختلاف سرعت محیطی غلتک‌ها و ۳ سطح رطوبت شلتوك نتایج نشان داد که با افزایش میزان رطوبت شلتوك از ۸-۹ به ۱۲-۱۳ درصد، میانگین درصد دانه‌های شکسته از ۱۳ به ۱۴/۶۱ درصد افزایش و شاخص پوست‌کنی از ۷۱/۶۴ به ۶۱/۸۱ درصد کاهش می‌یابد. همچنین وقتی سرعت غلتک‌ها از ۱/۵ به ۵ متر بر ثانیه تغییر می‌یابد، مقدار برنج شکسته از ۱۸/۸۳

استان فارس در سال زراعی ۹۱-۹۲ میزان تولید شلتوك، بیش از ۲۰۰ هزار تن در سطح ۴۸۶۹۲ هکتار بوده است (سالنامه آماری استان فارس، ۱۳۹۲). از مراحلی که نقش مهمی در مقدار ضایعات برنج دارد، تبدیل شلتوك به برنج سفید است که شامل چهار مرحله کلی: تمیزکردن، پوست‌کنندن، سفیدکردن و درجه‌بندی است. در هر یک از مراحل فوق آسیب‌هایی به برنج وارد می‌شود، که البته بیشتر از جنبه کیفی دارای اهمیت است. کیفیت برنج با استفاده از شاخص‌هایی نظیر سالم، شکسته، ترکدار، گچی، نارس، خشکیده و آسیب‌دیده بیان می‌شود. با توجه به اینکه قیمت برنج شکسته، کمتر از نصف قیمت برنج سالم است، این موضوع از دیدگاه اقتصادی نیز اهمیت زیادی دارد (Payman et al., 1999). به دلیل ماهیت عملیات پوست‌کنی شلتوك در فرآیند تبدیل، بخشی از ضایعات کیفی در این مرحله ظاهر می‌شود زیرا این عملیات مکانیکی است و شدت و پیچیدگی خاص خود را دارد. عوامل مختلفی از جمله رقم و رطوبت شلتوك، فاصله بین غلتک‌ها و سرعت دورانی موتور محرک بر عملکرد دستگاه پوست‌کن تاثیرگذار است، از این رو به کارگیری فناوری‌های نوین، همچون پردازش تصویر، می‌تواند راهکاری مؤثر و دقیق در کنترل و بهسازی عملکرد دستگاه‌های پوست‌کن باشد. هدف از اجرای این پژوهش، به کارگیری سامانه کنترل خودکار و ماشین بینایی در دستگاه پوست کن غلتک لاستیکی شلتوك به منظور اصلاح عملکرد و کاهش ضایعات برنج است. در اینجا به چند نمونه از تحقیقات انجام شده در این زمینه اشاره می‌شود. افضلی‌نیا و همکاران (Afzalinia et al., 2004)، با مقایسه دو نوع پوست کن غلتک لاستیکی و تیغه‌ای، از نظر درصد شکستگی برنج سبوس‌دار خروجی دستگاه، به این نتیجه دست یافتنند که میانگین درصد شکستگی برنج در پوست کن غلتک لاستیکی برابر با ۹/۳ درصد و در نوع تیغه‌ای برابر با ۱۷/۶ درصد است. محدوده‌های مختلف رطوبت شلتوك، از نظر درصد ترک و شکستگی برنج روی ارقام دانه متوسط و دانه‌بلند را شاکر و

تفکیک شد. نرمافزار ویژه بازرگانی کیفیت برنج برای بهبود دقت تفکیک دانه‌ها و عملکرد ماشین تدوین شد. نتایج نشان داد که سامانه بازرگانی خودکار، در مقایسه با بازرگانی انسانی، می‌تواند بیش از ۹۰ درصد دانه‌های برنج را به طور صحیح دسته‌بندی کند. دسته‌بندی دانه‌های سالم، گچی و ترکدار به ترتیب با ۹۵، ۹۲ و ۸۷ درصد از دقت بالایی برخوردار بود. متوسط سرعت فرایند برای بازرگانی کیفی برنج بیش از ۱۲۰۰ دانه در دقیقه بود. یائو و همکاران (Yao *et al.*, 2014) برای تصویر برداری آسان‌تر گیاهپر^۲ در ساقه‌های برنج، یک دستگاه دستی و برای شمارش این حشره بر اساس پردازش تصویر، یک روش خودکار ارائه دادند. دستگاه دستی شامل یک دوربین دیجیتال با اینترنت بی‌سیم و یک گوشی هوشمند بود. آنها از این روش برای شناسایی و شمارش گیاهپر روی تصاویر گیاه برنج بهره‌گیری کردند. این روش به عنوان یک روش آسان، سریع و دقیق برای برآورد تراکم جمعیت گیاهپر برنج در مزارع شلتوك معرفی شد. به منظور تعیین محل و نوع گچی بودن برنج (قسمت‌های سفید شده درون دانه که یک عیب در برنج محسوب می‌شود)، سان و همکاران (Sun *et al.*, 2014) تکنیک‌های پردازش تصویر را برای دانه برنج به کار برداشتند. دانه‌های برنج متصل (به هم چسبیده)، با به کارگیری یک روش تطبیق نقطه محاسبه^۳ از یکدیگر جدا شدند. گچی بودن بر اساس تفاوت در سطوح خاکستری بین گج و مناطق طبیعی در دانه برنج استخراج شد. دانه‌های برنج گچی به کمک ماشین بردار پشتیبان^۴ و بر اساس مقدار گچی بودن برنج طبقه‌بندی شدند. نتایج تحقیقات نشان داد که با استفاده از این روش می‌توان ۲ تا ۵ دانه برنج متصل را با دقت از یکدیگر جدا و مناطق گچی را استخراج کرد. دقت طبقه‌بندی برای برنج هندی و ژاپنی به ترتیب برابر با ۹۸/۵ و ۹۷/۶ درصد بود. در پژوهشی، یک سامانه هوشمند با استفاده از ماشین بینایی و منطق فازی برای درجه‌بندی کیفیت محصول خروجی از دستگاه سفیدکن

به ۹/۹۷ درصد کاهش پیدا می‌کند. براساس تحقیقات گودمن و راؤ (Goodman & Rao, 1985) برنج‌های با طول بیشتر و ضخامت کمتر نسبت به برنج‌های متوسط و کوتاه در فرآیند تبدیل دچار شکستگی بیشتری می‌شوند. افزون بر این، بررسی‌های آماری نشان می‌دهد که برنج‌های کوتاه در فرآیند تبدیل، در مقایسه با برنج‌های بلند و متوسط، تحت تاثیر نیروی کمتری هستند. به منظور تحلیل شکل‌های برنج سبوس‌دار و سفید شده، با پردازش تصویر روی چهار رقم برنج با سه روش سفیدکردن ساکایی و همکاران (Sakai *et al.*, 1996) فاکتورهای سطح، محیط، بیشینه طول، بیشینه پهنا، سفتی و مقاومت کششی را اندازه‌گیری کردند. نتایج این پژوهش روی دانه‌های برنج سبوس‌دار و سفید شده نشان داد که جداسازی ارقام برنج با پردازش تصویر در سطح احتمال ۹۵/۴ درصد با بهره‌گیری از فاکتورهای ابعاد و شکل امکان‌پذیر است. پژوهش‌های یاداو و جیندال (Yadav & Jindal, 2001) نشان می‌دهد که به منظور کاهش تلفات اقتصادی در تبدیل شلتوك به برنج سفید، کنترل درجه سفیدی و درصد شکستگی دانه‌های برنج ضروری است. به همین منظور این محققان پردازش تصویر دیجیتال را برای تعیین عملکرد برنج سالم و سفیدی برنج به کار برداشتند و دانه‌های با اندازه سه چهارم یک دانه کامل یا بیشتر را به عنوان دانه سالم در نظر گرفتند. از تصویر هر دانه برنج، ویژگی‌های ابعادی نظیر طول، محیط و سطح دانه اندازه‌گیری شد و برای محاسبه نسبت ابعاد ویژه^۱ استفاده شد. نتایج این پژوهش نشان داد که تصویر دو بعدی دانه‌های برنج می‌تواند برای ارزیابی کمی عملکرد برنج سالم و درجه سفیدی برنج و کنترل بهتر عملیات تبدیل شلتوك به برنج سفید به کار برده شود. وان و همکاران (Wan *et al.*, 2002) عملکرد یک سامانه بازرگانی خودکار را برای دسته‌بندی کیفیت برنج آزمایش کردند. با این سامانه دانه‌های سالم، ترکدار، گچی، نارس، خشکیده، شکسته و آسیب‌دیده از یکدیگر

پس از عبور از میان دو غلتکی که با سرعت‌های مختلف و در خلاف جهت یکدیگر در گردش هستند، پوست آن کنده می‌شود و سپس مخلوط دانه و پوست در مسیری قرار می‌گیرد که نیروی مکش یک مکنده به آن اعمال خواهد شد. بدین ترتیب پوست که سبکتر است از مخلوط جدا می‌شود. در زیر دستگاه نیز مخلوطی از برنج سبوس‌دار سالم، شکسته و شلتوك‌های پوست‌گیری نشده جمع‌آوری می‌شود. سامانه کنترل خودکار بر این اساس طراحی شد که شلتوك ورودی به دستگاه ابتدا رطوبت‌سنجدی و پس از آن بر حسب نوع شلتوك و میزان رطوبت آن، فاصله بین غلتک و سرعت دورانی موتور محرک به مقدار بهینه خود (بر اساس بیشترین میزان شاخص پوست‌کنی و کمترین مقدار درصد شکستگی برنج) تنظیم شود. سپس از خروجی دستگاه پوست‌کن، از مسیر انشعابی و دستگاه مکش نمونه‌گیری و پس از جداسازی دانه‌ها با به کارگیری سامانه ماشین بینایی درصد شکستگی دانه‌های برنج تعیین می‌شود. اگر میزان شکستگی برنج بیش از حد تعریف شده باشد، سیگنالی به مدار کنترل گر ارسال و سرعت دورانی موتور محرک روی دستگاه پوست‌کن تنظیم می‌شود (شکل ۲).

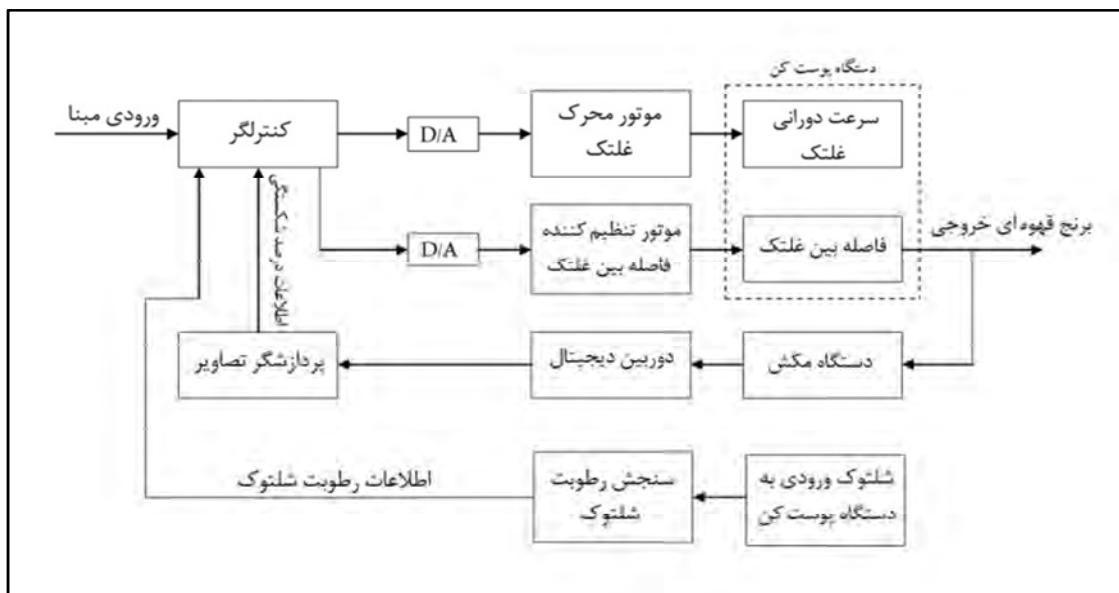
برنج و کنترل پارامترهای عملکردی دستگاه - با توجه به شاخص‌های درجه سفیدی و درصد دانه‌های شکسته- ایجاد گردید. سامانه کنترل متشکل از واحد نمونه‌گیری از محصول خروجی دستگاه سفیدکن، واحد تکسازی و انتقال محصول، واحد تصویربرداری و پردازش تصویر، و واحد کنترل فازی بود. ارزیابی عملکرد سامانه کنترل خودکار نشان داد که دقیق سامانه کنترل در تعیین شرایط کاری مناسب برای عملگر کنترلی برابر با $89/2$ درصد است (Zarei Forush *et al.*, 2015). در بیشتر پژوهش‌ها (که به چند مورد آن اشاره شد) ویژگی‌های برنج سفید شده با به کارگیری روش پردازش تصویر بررسی شده اما در مورد شلتوك و برنج سبوس‌دار تحقیق کمتری شده است، همچنین در باره دستگاه پوست‌کن و کنترل خودکار آن پژوهشی نشده است، از این رو به منظور رفع این کمبود، تحقیق حاضر اجرا شد.

مواد و روش‌ها

برای اجرای این پژوهش، یک دستگاه پوست‌کن غلتک لاستیکی شلتوك آزمایشگاهی به کار گرفته شد که پیمان و همکاران (Payman *et al.*, 1999) ساخته بودند (شکل ۱). در این دستگاه شلتوك از مخزن دستگاه وارد و



شکل ۱- مجموعه، کامل دستگاه پوست‌کن و سامانه کنترل خودکار



شکل ۲- نمودار روند نمای سامانه کنترل خودکار دستگاه پوست کن

دستگاه رطوبت‌سنج شلتوك

دستگاه آون، واسنجی شده بود. برای واسنجی رطوبت‌سنج ساخته شده، حسگر به مدت ۱۰ دقیقه در توده شلتوك قرار گرفت و هر یک دقیقه عدد نشان داده شده روی صفحه نمایشگر قرائت و یادداشت شد. نتایج آزمایش در جدول ۱ ارائه شده است. یادآوری می‌شود که این حسگر، رطوبت نسبی هواي توده شلتوك را اندازه‌گيري می‌کند و نشان می‌دهد.

به منظور اندازه‌گيري ميزان رطوبت شلتوك ورودی به دستگاه پوست کن، يك مدار الکترونيکی مجهز به حسگر رطوبت مدل 15 SHT تهيه و آزمایش‌های لازم برای واسنجی آن به شرح زير اجرا شد (شکل ۳). مقداری شلتوك در رطوبت‌های مختلف تهيه شد، برای اين کار دستگاه رطوبت‌سنج رسا ۳۰۰۰ با دقت ± 0.1 درصد به کارگرفته شد که به روش وزنی و با استفاده از

جدول ۱- خروجي حسگر رطوبت به تناسب محدوده رطوبت شلتوك

محدوده رطوبت شلتوك (درصد)	خروچي حسگر رطوبت*
۵۳-۵۴	۹-۱۰
۶۳-۶۴	۱۱-۱۲
۶۸-۷۲	۱۵-۱۶
۷۴-۷۶	۱۷-۱۸

* خروچي حسگر در دماي ۲۳/۹ تا ۲۵/۶ درجه سلسیوس اندازه‌گيري گردید.

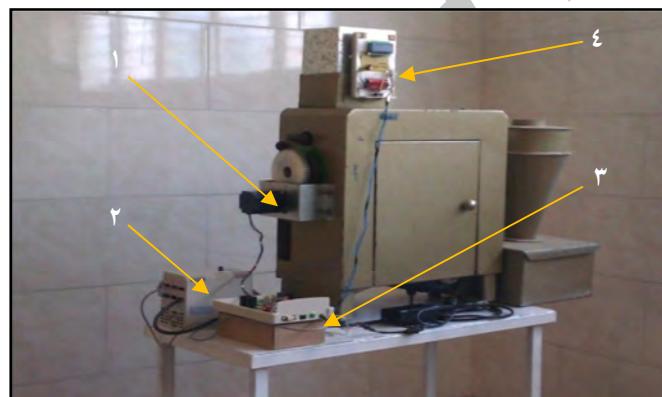
نیاز بین غلتكها ($0/25$ ، $0/45$ ، $0/65$ ، $0/85$ و $1/05$ میلی‌متر) اندازه‌گيري شود (Payman *et al.*, 1999). برای اندازه‌گيري گشتاور، از يك نیروسنج دیجیتال (مدل WeiHeng با دقت ۱۰ گرم) استفاده شد و با آن مقدار نیروی مورد نیاز برای به حرکت در آوردن محور

تنظیم فاصله بین غلتكها و نصب موتور پله‌ای

فاصله بین غلتكهای پوست کن با چرخاندن يك محور تنظیم خواهد شد و از این رو لازم است حدود گشتاور مورد نیاز برای به حرکت در آوردن آن و همچنین جا به جایی زاویه‌ای محور برای تنظیم فاصله‌های مورد

۱/۸ درجه در هر پله، انتخاب و تهیه شد. برای اتصال موتور پلهای به محور دستگاه پوستکن، از دو عدد چرخدنده (از جنس آلومینیم) به منظور افزایش گشتاور بهره‌برداری شد (شکل ۳). نسبت چرخدنده‌ها ۱ به ۴ انتخاب و این نسبت سبب شد که موتور پلهای با یک سوم گشتاور واقعی خود قادر به چرخاندن محور باشد و در نتیجه جریان مصرفی آن کاهش یابد. ضمناً این انتخاب نسبت چرخدنده‌ها باعث شد دقت چرخش محور دستگاه پوستکن به چهار برابر افزایش یابد. یعنی در هر استپ که موتور موتور ۱/۸ درجه می‌چرخد، محور دستگاه پوستکن ۰/۴۵ درجه حرکت می‌کند.

حدود ۷/۵ تا ۸ کیلوگرم نیرو اندازه‌گیری شد. با توجه به قطر محور که ۳۸ میلی‌متر بود، مقدار گشتاور مورد نیاز بین ۱۴/۲۵ تا ۱۵/۲ کیلوگرم نیرو در سانتی‌متر محاسبه شد. برای اندازه‌گیری زاویه حرکت محور، یک نقاله ۳۶۰ درجه اطراف آن نصب و با استفاده از شاخص نصب شده روی محور، زاویه حرکت آن اندازه‌گیری شد. نتایج در جدول ۲ ارائه شده است (نقاله به گونه‌ای نصب شد که صفر آن در بالای محور قرار داشت و در این حالت فاصله بین غلتک‌ها ۰/۲۵ میلی‌متر بود). فاصله بین غلتک‌ها نیز با فیلر (با دقت ۰/۰۵ میلی‌متر) اندازه‌گیری شد. با توجه به گشتاور مورد نیاز و زاویه حرکت محور، استپر موتور مدل 57PH20 با گشتاور ۲ نیوتن متر و زاویه چرخش



شکل ۳- سامانه کنترل خودکار و اجزای آن
۱- موتور پلهای، ۲- اینورتر، ۳- برد الکترونیکی، ۴- رطوبت‌سنج شلتوک

جدول ۲- محدوده زاویه چرخش محور به تناسب فاصله بین غلتک‌ها

محدوده زاویه چرخش شافت (درجه)	محدوده فاصله بین غلتک‌ها (میلی‌متر)
۰/۲ - ۰/۳	-۱
۰/۴ - ۰/۵	۹۵ - ۹۷
۰/۶ - ۰/۷	۱۶۷ - ۱۶۹
۰/۸ - ۰/۹	۲۵۲ - ۲۵۴
۱/۰ - ۱/۱	۳۰۹ - ۳۱۱

۰/۲۵ کیلووات و سرعت ۱۵۰۰ دور بر دقیقه بود، برای کنترل و تنظیم سرعت دورانی آن ابتدا یک الکتروموتور سه فاز با همان مشخصات، به جای تکفارز روی دستگاه پوستکن نصب شد و سپس اینورتر تکفارز به سه فاز

تنظیم سرعت دورانی الکتروموتور با به کار گیری دستگاه اینورتر با توجه به اینکه الکتروموتور (ساخت شرکت موتوزن) نصب شده روی دستگاه پوستکن از نوع تکفارز با توان

محرك با اينورتر تنظيم شد. با توجه به سطوح تيمارهای مورد ارزیابی، برای هر رقم شلتوك با احتساب سه تكرار جمعاً ۹۰ آزمایش اجرا شد.

در هر آزمایش پس از تنظيم فاصله غلتكها و سرعت دوراني موتور، مقدار ۲۰۰ گرم شلتوك وارد دستگاه پوست کن شد. پس از پوست گيري، خروجي دستگاه که شامل شلتوك، برنج قهوهای سالم و شکسته بود به همراه برچسب درون پلاستيك ریخته شد. پوست شلتوكها با فن و سیکلون تفکیک و درون جعبه‌ای قرار داده شد پس از هر آزمایش محتويات جعبه نیز درون پلاستيك جداگانه‌اي ریخته و توزین شد. پس از پایان یافتن آزمایش‌ها، دانه‌های شلتوك، برنج قهوهای سالم و شکسته در هر نمونه به طور دستی از یکدیگر تفکیک و پس از توزین، یادداشت برداری شد. داده‌های خام به نرمافزار اکسل منتقل و محاسبات لازم انجام شد. فاكتور شاخص پوست کنی از رابطه ۱ محاسبه شد. درصد شکستگی برنج برابر با نسبت دانه‌های شکسته به مجموع دانه‌های برنج سبوس‌دار سالم و شکسته است (Anon, 1981).

پس از محاسبه فاكتورهای شاخص پوست کنی و درصد شکستگی برنج، آنالیز آماری داده‌ها به کمک نرمافزار SAS آدامه یافت و نتایج تجزیه واریانس و مقایسه میانگین‌ها به دست آمد.

$$HI = 100 \left(1 - \frac{W_2}{W_1} \right) \left(\frac{W_3}{W_1 - W_2 - W_4} \right) \quad (1)$$

که در آن،

HI = شاخص پوست کنی (درصد)؛ W_1 = وزن شلتوك وارد شده به پوست کن (گرم)؛ W_2 = وزن شلتوك خارج شده از پوست کن (گرم)؛ W_3 = وزن برنج قهوهای سالم (گرم)؛ و W_4 = وزن پوست (گرم) است.

سامانه کنترل خودکار و ماشین بینایی

سامانه کنترل خودکار شامل یک برد الکترونیکی، رطوبت‌سنجد شلتوك، موتور پله‌ای و اینورتر است که

مدل LS600-20-5S با توان ۰/۴ کیلووات تهیه و پس از تنظيم الکتروموتور به صورت مثلث، با اینورتر راهاندازی شد (شکل ۳).

به منظور تنظيم سرعت دوراني الکتروموتور محرك دستگاه پوست کن و تعیین سرعت خطی غلتكهای تندگرد و کندگرد، با به کارگیری اینورتر و سرعت‌سنجد مدل Pantec DTM 30 آزمایشی اجرا شد و محدوده سرعت دوراني الکتروموتور، عدد اینورتر و سرعت دوراني غلتكها و همچنین سرعت خطی آنها به دست آمد. یادآوری می‌شود که قطر غلتكهای تندگرد و کندگرد به ترتیب ۱۰/۵ و ۱۱ سانتی‌متر بود.

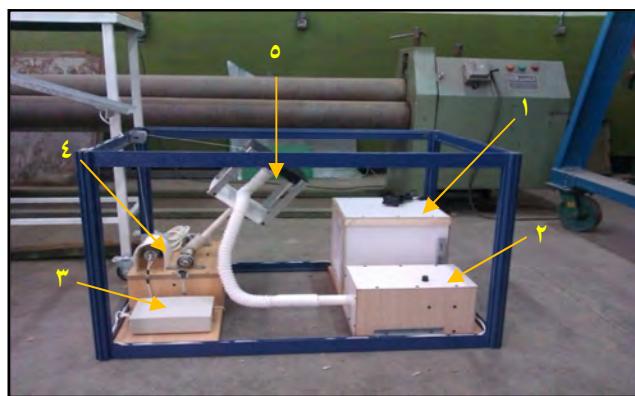
تعیین شرایط کاري دستگاه پوست کن شلتوك

به منظور تعیین شرایط کاري دستگاه پوست کن، برای دو رقم شلتوك (دانه متوسط و دانه بلند)، اثر تيمارهای رطوبت شلتوك (در دو محدوده رطوبتی ۱۰-۱۲ درصد = M_1 و ۸-۱۰ درصد = M_2 ، فاصله بین غلتكها (در پنج سطح $C_1=1/0.5$ ، $C_2=0/85$ ، $C_3=0/65$ ، $C_4=0/45$ و $C_5=0/25$ میلی‌متر) و سرعت دوراني موتور محرك (در سه سطح $R_1=1500$ و $R_2=1450$ و $R_3=1400$ دور بر دقیقه) بر فاكتورهای شاخص پوست کنی و درصد شکستگی برنج بررسی و ارزیابی شد. از طرح آماری فاكتوریل در قالب طرح کاملاً تصادفی با ۳ تكرار برای تجزیه و تحلیل آماری داده‌ها و از آزمون دانکن نیز برای مقایسه بين میانگین‌ها بهره‌گیری شد.

ابتدا حدود ۶۰ کيلوگرم شلتوك دانه متوسط (رقم لنجان) و دانه بلند (رقم شمیم) تهیه شده و در دو محدوده رطوبتی مورد نظر در آفتاب خشک شد. رطوبت دانه‌ها با به کارگیری دستگاه رطوبت‌سنجد رسا ۳۰۰۰ که از قبل با استفاده از آون واسنجی شده بود اندازه‌گیری شد. سپس نمونه‌های ۲۰۰ گرمی شلتوك با استفاده از ترازوی دیجیتالی، در پلاستيك‌های جداگانه تهیه شد. فاصله بین غلتكها با به کارگیری محور مربوط و چرخش مقدار زاویه لازم مطابق جدول ۲ تنظيم شد. سرعت دوراني موتور

۲۰ × ۲۰ × ۳ سانتی‌متر ساخته شد. روی جعبه به فواصل ۱۵ میلی‌متر سوراخ‌هایی به قطر ۱ میلی‌متر ایجاد شد. رنگ مشکی مات که مناسب زمینه تصویربرداری است، برای رنگ‌آمیزی روی جعبه فلزی به کاربرده شد. یک موتور با فن مکشی ۱۴۰۰ وات که در یک جعبه چوبی تعییه شده است به منظور ایجاد مکش در جعبه فلزی به کار برده شد. این دو جعبه با یک لوله خرطومی پلاستیکی به یکدیگر متصل شدند. برای تنظیم سرعت دورانی موتور و مقدار مکش تولید شده، از یک دستگاه دیمیر ۲۰۰۰ وات استفاده شد (شکل ۴). عملکرد دستگاه تک‌دانه ساز، در ۳ سطح مکش بر اساس حداکثر مقدار مکش موتور و دو سطح پایین‌تر از آن، (۳۵- تا -۴۰- تا -۴۵- و -۵۰- تا -۵۵- تا -۶۰- میلی‌متر جیوه) بررسی شد. برای حرکت رفت و برگشت جعبه نگهدارنده دانه‌ها، یک موتور DC با گشتاور ۱۰ کیلوگرم در سانتی‌متر و با سرعت دورانی ۱۰ دور بر دقیقه به کار گرفته شد. به همین منظور یک برد الکترونیکی تهیه شد که با آن و با کمک میکروسوئیچ‌های تعییه شده، حرکت موتور و توقف آن کنترل شود. با کمک برد الکترونیکی، ابتدا جعبه فلزی به سمت بالا منتقل و لحظه‌ای که به بالاترین نقطه می‌رسید با برخورد به میکروسوئیچ شماره یک متوقف می‌شد. در همین زمان دستگاه مکش شروع به کار می‌کرد و همزمان یک شیر برقی دریچه مسیر انشعابی خروجی پوست کن را باز می‌نمود تا دانه‌ها (شامل شلتوك و برنج سبوس‌دار) روی صفحه فلزی ریخته شوند. پس از گذشت چند ثانیه (که قابل تنظیم بود) شیر برقی بسته و جعبه فلزی، در حالی که دستگاه مکش روشن بود، به همراه دانه‌های چسبیده به جعبه به سمت پایین حرکت می‌کرد. در پایین‌ترین نقطه با برخورد به میکروسوئیچ شماره دو، جعبه فلزی متوقف و تصویربرداری می‌شد. بعد از گذشت چند ثانیه (که قابل تنظیم بود) مکش قطع می‌شد و دانه‌ها در اثر وزن خود روی زمین می‌ریختند.

توضیحات هر قسمت ارائه شد. در برد الکترونیکی این سامانه، برای نوع شلتوك از یک کلید دو وضعیتی استفاده شد که بر حسب دانه متوسط یا دانه بلند بودن شلتوك، یکی از دو وضعیت on و off را اپراتور انتخاب می‌کند. شلتوك به درون مخزن ورودی دستگاه پوست کن ریخته می‌شود که حسگر رطوبت‌سنج در آن تعییه شده است. پس از سنجش رطوبت، چنانچه رطوبت شلتوك در محدوده ۸ تا ۱۰ درصد باشد سیگنالی به سامانه ارسال خواهد شد و بر اساس نتایج به دست آمده از شرایط کاری دستگاه پوست کن، فاصله بین غلتک‌ها و سرعت دورانی الکتروموتور محرک دستگاه (با به کار گیری موتور پله‌ای و اینورتر) به مقدار بهینه خود (براساس بیشترین شاخص پوست کنی و کمترین درصد شکستگی برنج) تنظیم می‌شود. چنانچه رطوبت شلتوك در محدوده ۱۰ تا ۱۲ درصد باشد، سیگنال دیگری به سامانه ارسال و تنظیمات لازم به طور خودکار انجام می‌پذیرد. سامانه ماشین‌بینایی شامل سه بخش اصلی محفظه تصویربرداری، دوربین دیجیتال و نرم‌افزار پردازش تصویر است. یک جعبه چوبی (WebCam A4TECH 16 Megapixel) مجهر به دوربین (شکل ۴). یک صفحه برای تصویر برداری ساخته شد (شکل ۴). یک صفحه چوبی که وسط آن به شکل مربع بریده شده است در وسط جعبه، به نحوی تعییه شد که از انعکاس نور به درون دوربین جلوگیری کند ضمن اینکه مانع تصویربرداری نیز نشود. برای نورپردازی از دو عدد لامپ فلورسنت با نور سفید بهره‌گیری شد که پس از آزمایش‌های مختلف، بهترین مکان برای نصب آن در قسمت پایین جعبه انتخاب شد. برای تصویربرداری از دانه‌های شلتوك و برنج و تهیه الگوریتم پردازش تصویر، لازم بود مکانیزمی طراحی شود که بتوان به کمک آن دانه‌ها را از یکدیگر جدا کرد (دستگاه تک‌دانه‌ساز)، تا بدین وسیله کدنویسی الگوریتم تسهیل و ویژگی‌های دانه‌ها به طور مستقل استخراج و در الگوریتم منظور شود. برای این منظور یک جعبه فلزی به ابعاد



شکل ۴- مجموعه تصویربرداری و دستگاه تکدانه ساز

۱- جعبه تصویربرداری، ۲- دستگاه مکش، ۳- برد الکترونیکی، ۴- موتور DC، ۵- جعبه نگهدارنده دانه‌ها

تعداد مشخصی از دانه‌های شلتوك و برنج سبوس‌دار ارزیابی شد.

نتایج و بحث

نتایج تعیین شرائط کاری دستگاه پوست کن
نتایج تجزیه واریانس شاخص پوست کنی و درصد شکستگی برنج برای شلتوك دانه متوسط رقم لنجان نشان می‌دهد که اثر فاصله غلتک، میزان رطوبت شلتوك و اثر متقابل آنها بر شاخص پوست کنی در سطح احتمال ۱ درصد معنی دار است. همچنین مشخص شد که اثر سرعت دورانی موتور، فاصله غلتک‌ها و رطوبت شلتوك بر درصد شکستگی برنج در سطح احتمال ۱ درصد معنی دار است (جدول ۳).

در زمان قرارگرفتن جعبه نگهدارنده دانه‌ها در مقابل جعبه تصویربرداری، سورپردازی و تصویربرداری انجام می‌شد. این تصویر از طریق پورت USB به رایانه منتقل و با استفاده از الگوریتم پردازش تصویر، درصد شکستگی دانه‌های برنج محاسبه شد. برای جadasازی شلتوك از برنج و محاسبه درصد شکستگی برنج، الگوریتم پردازش تصویر با به کارگیری نرم افزار متلب در دو فضای تهیه و کدنویسی شد. ابتدا از فضای باینری یا سیاه و سفید برای تعیین تعداد دانه‌های شکسته برنج بهره‌گیری شد و پس از آن از فضای رنگی برای جadasازی شلتوك از برنج سبوس‌دار و سبز، با آستانه‌گذاری اعداد مربوط به رنگ‌ها استفاده شد. دقت الگوریتم پردازش تصویر نیز با

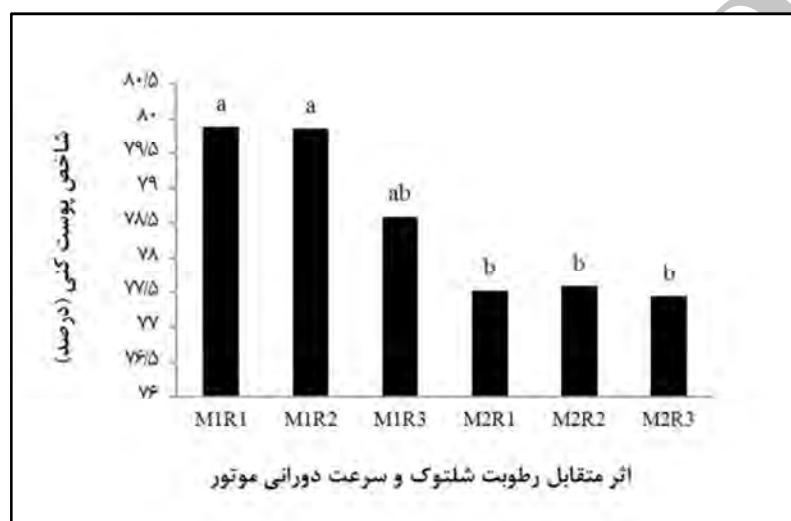
جدول ۳- نتایج تجزیه واریانس مقادیر شاخص پوست کنی و درصد شکستگی برنج برای شلتوك دانه متوسط (رقم لنجان)

منابع	درجه آزادی	شاخص پوست کنی	درصد شکستگی برنج	میانگین مربعات
سرعت دورانی موتور (R)	۲	۴/۸۸ ns	۱۰/۲۶ **	
فاصله غلتک‌ها (C)	۴	۹۹۸/۳۲ **	۲/۰ ۲ **	
اثر متقابل R * C	۸	۳/۴۸ ns	۰/۲۶ ns	
رطوبت شلتوك (M)	۱	۸۳/۳۷ **	۱۵۷/۱۳ **	
اثر متقابل R * M	۲	۳/۳۹ ns	۱/۳۸ ns	
اثر متقابل C * M	۴	۷۰/۴۴ **	۰/۲۴ ns	
اثر متقابل R * C * M	۸	۳/۴۷ ns	۰/۲۷ ns	
خطا	۶۰	۳/۹۹	۰/۵۱	

ns: نبود اختلاف معنی دار در سطح احتمال ۵ درصد، * اختلاف معنی دار در سطح احتمال ۱ درصد، ** اختلاف معنی دار در سطح احتمال ۱ درصد.

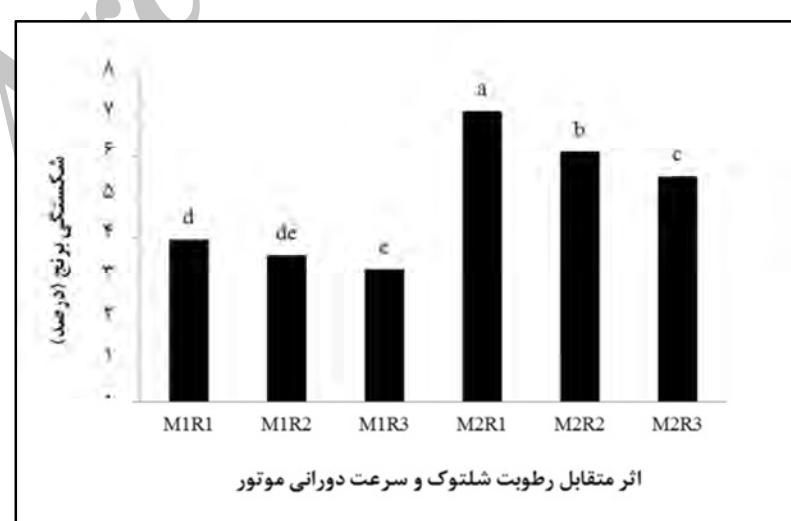
سرعت دورانی ۱۴۰۰ دور بر دقیقه به دست آمده است که از نظر آماری نیز اختلاف معنی‌داری بین آنها وجود دارد. به نظر می‌رسد که با کاهش سرعت دورانی موتور، از سرعت خطی غلتک و اختلاف سرعت خطی غلتک تندر و کند نیز کاسته خواهد شد و همین موضوع بر شاخص پوست‌کنی تاثیرگذار است که باعث کاهش آن شده است.

مقایسه میانگین‌های شاخص پوست‌کنی و درصد شکستگی برنج (رقم لنجان) ناشی از اثر متقابل رطوبت شلتوك و سرعت دورانی موتور (شکل‌های ۵ و ۶) حاکی از آن است که بیشترین شاخص پوست‌کنی در محدوده رطوبت ۱۰ تا ۱۲ درصد و سرعت دورانی ۱۵۰۰ دور بر دقیقه با مقدار ۷۹/۸۹ درصد و کمترین مقدار شاخص پوست‌کنی (۷۷/۴۴ درصد) در رطوبت ۸ تا ۱۰ درصد و



شکل ۵- مقایسه میانگین‌های شاخص پوست‌کنی ناشی از اثر متقابل رطوبت شلتوك (M) و سرعت دورانی موتور (R) (رقم لنجان).

(حروف مشابه نشان دهنده نبود اختلاف معنی‌دار است)

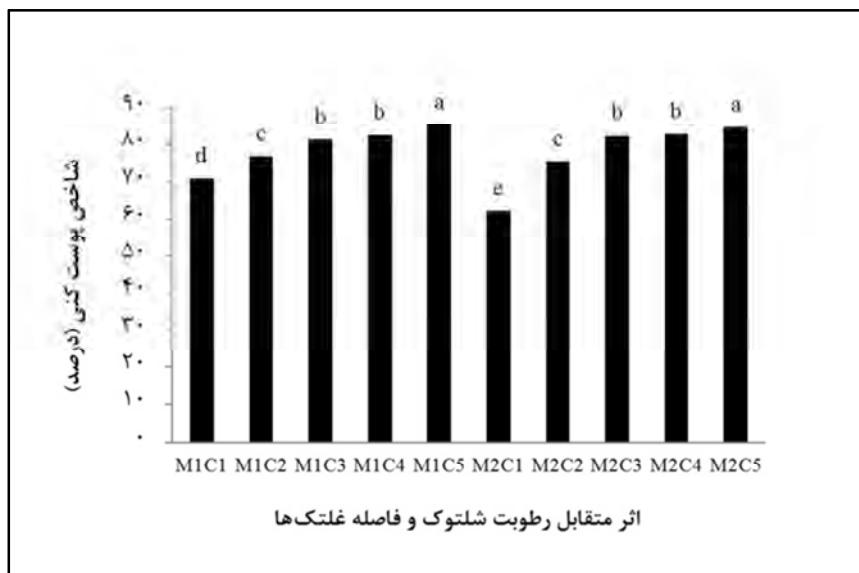


شکل ۶- مقایسه میانگین‌های درصد شکستگی برنج در اثر متقابل رطوبت شلتوك (M) و سرعت دورانی موتور (R) (رقم لنجان).

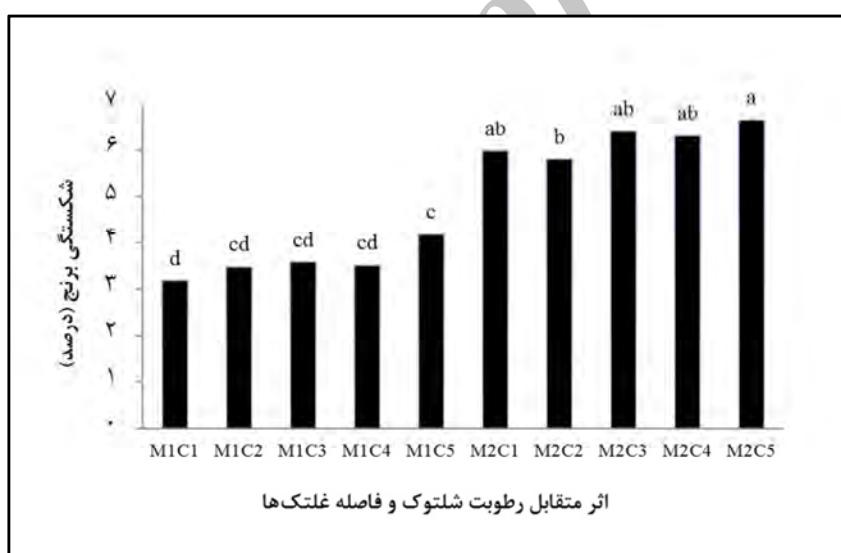
(حروف مشابه نشان دهنده نبود اختلاف معنی‌دار است)

تنش‌های واردہ کاهش می‌یابد و لذا شکستگی برنج بیشتر می‌شود (Shaker & Alizadeh, 2003). مقایسه میانگین‌های شاخص پوست‌کنی و درصد شکستگی برنج (رقم لنجان) ناشی از اثر متقابل رطوبت شلتونک و فاصله غلتک در شکل‌های ۷ و ۸ ارائه شده است و نشان می‌دهد که بیشترین شاخص پوست‌کنی در رطوبت ۱۰ تا ۱۲ درصد و فاصله غلتک ۰/۲۵ میلی‌متر با مقدار ۸۵/۴۵ درصد و کمترین مقدار شاخص پوست‌کنی در رطوبت ۸ تا ۱۰ درصد و فاصله غلتک ۱/۰۵ میلی‌متر با ۶۲/۱۷ درصد است که از نظر آماری دارای اختلاف معنی‌دار هستند. در محدوده رطوبت ۱۰ تا ۱۲ درصد، بیشترین و کمترین مقدار شاخص پوست‌کنی به ترتیب در فاصله غلتک ۰/۲۵ و ۱/۰۵ میلی‌متر دیده می‌شود. این موضوع در رطوبت ۸ تا ۱۰ درصد نیز مشاهده می‌شود که نشان می‌دهد شاخص پوست‌کنی با فاصله غلتک نسبت عکس دارد و با کاهش فاصله غلتک مقدار شاخص پوست‌کنی افزایش می‌یابد. به نظر می‌رسد، چون با کاهش فاصله غلتک، دانه‌های بیشتری در معرض تنش و برخورد غلتک قرار می‌گیرند، درصد پوست‌گیری افزایش می‌یابد. از نظر درصد شکستگی برنج (رقم لنجان)، بیشترین مقدار (۶/۶۶ درصد) در رطوبت ۸ تا ۱۰ درصد و فاصله غلتک ۰/۲۵ میلی‌متر و کمترین مقدار (۳/۱۸ درصد) در رطوبت ۱۰ تا ۱۲ درصد و فاصله غلتک ۱/۰۵ میلی‌متر است که از نظر آماری بین تیمارها اختلاف معنی‌داری وجود دارد. همچنین، نتایج ارائه شده در شکل ۸ نشان می‌دهد که در رطوبت ۸ تا ۱۰ یا ۱۰ تا ۱۲ درصد، تغییر فاصله غلتک تاثیر معنی‌داری بر درصد شکستگی برنج ندارد.

از نظر درصد شکستگی برنج (رقم لنجان)، بیشترین مقدار در رطوبت ۸ تا ۱۰ درصد و سرعت دورانی ۱۵۰۰ دور بر دقیقه با میزان ۷/۰۹ درصد و کمترین مقدار در رطوبت ۱۰ تا ۱۲ درصد و سرعت دورانی ۱۴۰۰ دور بر دقیقه به میزان ۳/۲۳ درصد است که از نظر آماری نیز دارای اختلاف معنی‌داری است. در رطوبت ۱۰ تا ۱۲ درصد بیشترین و کمترین مقدار درصد شکستگی برنج، به ترتیب در سرعت دورانی ۱۵۰۰ و ۱۴۰۰ دور بر دقیقه دیده می‌شود که دارای اختلاف معنی‌دار هستند. این موضوع در رطوبت ۸ تا ۱۰ درصد نیز وجود دارد و نشان می‌دهد که شکستگی برنج با سرعت دورانی موتور نسبت مستقیم دارد و با کاهش سرعت دورانی موتور، شکستگی برنج نیز کاهش می‌یابد. به نظر می‌رسد که با کاهش سرعت دورانی موتور، ضربات و تنش فشاری کمتری از طرف غلتک‌های لاستیکی به دانه‌های برنج وارد خواهد شد که در نتیجه میزان شکستگی برنج کاهش می‌یابد. نتایج فوق نشان می‌دهد که با انتخاب مناسب رطوبت شلتونک و سرعت دورانی موتور، می‌توان شکستگی برنج را ۵۴/۴ درصد کاهش داد. در تحقیق صبوری هلستانی و روfigari Saburi Helestani & Rufiagari Haghigat, (2013) مشابه این نتیجه مشاهده می‌شود؛ این محققان میزان کاهش خرد برنج را ۵۸/۲ درصد گزارش داده‌اند. موضوع دیگری که از شکل ۶ مشخص می‌شود، تاثیر رطوبت شلتونک بر درصد شکستگی برنج است که نشان می‌دهد با کاهش رطوبت شلتونک، میانگین شکستگی برنج از ۳/۵۹ درصد به ۶/۲۳ درصد (حدود دو برابر) افزایش یافته است. با کاهش رطوبت، مقاومت دانه در برابر



شکل ۷- مقایسه میانگین‌های شاخص پوست‌کنی ناشی از اثر متقابل رطوبت شلتوک (M) و فاصله غلتک (C) (رقم لنجان). (حروف مشابه نشان دهنده نبود اختلاف معنی‌دار است)



شکل ۸- مقایسه میانگین‌های درصد شکستگی برنج ناشی از اثر متقابل رطوبت شلتوک (M) و فاصله غلتک (C) (رقم لنجان). (حروف مشابه نشان دهنده نبود اختلاف معنی‌دار است)

در سطح احتمال ۱ درصد معنی‌دار است. همچنین مشخص می‌شود که اثر فاصله بین غلتک‌ها در سطح احتمال ۵ درصد و رطوبت شلتوک در سطح احتمال ۱ درصد بر شکستگی برنج معنی‌دار است (جدول ۴).

نتایج تجزیه واریانس شاخص پوست‌کنی و درصد شکستگی برنج برای شلتوک دانه بلند رقم شمیم نشان می‌دهد که اثر فاصله بین غلتک‌ها، رطوبت شلتوک، اثر متقابل آنها و سرعت دورانی موتور بر شاخص پوست‌کنی

جدول ۴- نتایج تجزیه واریانس مقادیر شاخص پوست کنی و درصد شکستگی برنج برای شلتوك دانه بلند (رقم شمیم)

میانگین مربعات		شاخص پوست کنی	درصد شکستگی برنج	درجه آزادی	منابع
۱۹/۲۶	ns	۸۲/۷۷**		۲	سرعت دورانی موتور (R)
۳۱/۷۱*		۱۶۷۵/۴۱**		۴	فاصله غلتکها (C)
۱۳/۹۰	ns	۱۶/۸۷ ns		۸	اثر متقابل R * C
۲۸۲/۳۵**		۳۲۰۶/۶۱**		۱	رطوبت شلتوك (M)
۶/۷۸	ns	۲۴/۹۳ ns		۲	اثر متقابل R * M
۱۳/۲۷	ns	۴۷۷/۸۵**		۴	اثر متقابل C * M
۴/۲۹	ns	۱۸/۶۲ ns		۸	اثر متقابل R * C * M
۱۰/۵۶		۱۳/۰۶		۶۰	خطا

** اختلاف معنی دار در سطح احتمال ۱ درصد، * اختلاف معنی دار در سطح احتمال ۵ درصد و ns: نبود اختلاف معنی دار

شده است که برنج های با طول بیشتر و ضخامت کمتر، نسبت به برنج های متوسط و کوتاه، در فرآیند تبدیل دچار شکستگی بیشتری می شوند؛ این نتیجه گیری با نتایج تحقیق حاضر همخوانی دارد.

مقایسه میانگین های مقادیر شاخص پوست کنی و درصد شکستگی برنج (رقم شمیم) ناشی از اثر متقابل رطوبت شلتوك و سرعت دورانی موتور نشان می دهد که بیشترین شاخص پوست کنی در رطوبت ۱۰-۱۲ درصد و سرعت دورانی ۱۵۰۰ دور بر دقیقه با ۴۹/۳۲ درصد و کمترین مقدار شاخص پوست کنی در رطوبت ۸-۱۰ درصد و سرعت دورانی ۱۴۵۰ دور بر دقیقه با ۳۳/۹۶ درصد است که از نظر آماری نیز اختلاف معنی داری میان آنها وجود دارد.

کمترین مقدار شاخص پوست کنی در رطوبت ۱۰-۸ درصد و فاصله ۱/۰۵ میلی متر غلتکها با مقدار ۵۴/۸۹ درصد و فاصله ۰/۲۵ میلی متر غلتکها با مقدار ۴۹/۳۲ درصد و سرعت دورانی ۱۵۰۰ دور بر دقیقه با ۳۳/۹۶ درصد و کمترین مقدار شاخص پوست کنی در رطوبت ۸-۱۰ درصد و فاصله ۱/۰۵ میلی متر غلتکها با ۴۹/۳۲ درصد است که از نظر آماری دارای اختلاف معنی دار هستند. از نظر درصد شکستگی برنج (رقم شمیم)، بیشترین مقدار در رطوبت ۱۰-۸ درصد و فاصله ۱/۰۵ میلی متر غلتکها در رطوبت ۱۰-۱۲ درصد و سرعت دورانی ۱۴۵۰ دور بر دقیقه با ۳۳/۹۶ درصد است که از نظر آماری نیز دارای اختلاف معنی دار است. با توجه به اینکه در شلتوك دانه بلند، نسبت به شلتوك دانه متوسط، طول برنج حدوداً ۱/۵ برابر بلندتر است لذا به طور کلی میانگین شکستگی برنج دانه بلند بیشتر از دانه متوسط است. به نظر می رسد دلیل این موضوع افزایش بازوی گشتاور در صورت اعمال یک نیروی مساوی روی هر دو نوع دانه برنج باشد. در پژوهش گودمن و راؤ (Goodman & Rao, 1985) نیز گزارش

مقایسه میانگین های شاخص پوست کنی و درصد شکستگی برنج (رقم شمیم) ناشی از اثر متقابل رطوبت شلتوك و سرعت دورانی موتور نشان می دهد که بیشترین شاخص پوست کنی در رطوبت ۱۰-۱۲ درصد و سرعت دورانی ۱۵۰۰ دور بر دقیقه با ۴۹/۳۲ درصد و کمترین مقدار شاخص پوست کنی در رطوبت ۸-۱۰ درصد و سرعت دورانی ۱۴۵۰ دور بر دقیقه با ۳۳/۹۶ درصد است که از نظر آماری نیز اختلاف معنی داری میان آنها وجود دارد.

از نظر درصد شکستگی برنج (رقم شمیم)، بیشترین مقدار در رطوبت ۸-۱۰ درصد و سرعت دورانی ۱۵۰۰ دور بر دقیقه با ۳۳/۹۶ درصد و کمترین مقدار در رطوبت ۱۰-۱۲ درصد و سرعت دورانی ۱۴۵۰ دور بر دقیقه با ۴۹/۳۲ درصد است که از نظر آماری نیز دارای اختلاف معنی دار است. با توجه به اینکه در شلتوك دانه بلند، نسبت به شلتوك دانه متوسط، طول برنج حدوداً ۱/۵ برابر بلندتر است لذا به طور کلی میانگین شکستگی برنج دانه بلند بیشتر از دانه متوسط است. به نظر می رسد دلیل این موضوع افزایش بازوی گشتاور در صورت اعمال یک نیروی مساوی روی هر دو نوع دانه برنج باشد. در پژوهش گودمن و راؤ (Goodman & Rao, 1985) نیز گزارش

است. این محققان می‌گویند که اندازه‌گیری ویژگی‌های ابعادی نظیر طول، محیط و سطح در تصویر دو بعدی دانه‌های برنج می‌تواند برای ارزیابی کمی عملکرد برنج سالم به کار برد شود.

برای جلوگیری از ایجاد مشکل در محاسبات به دلیل وجود ذرات ریز سفید رنگ (گرد و خاک) در تصویر، ابتدا ذرات ریز کمتر از ۳۵ پیکسل (یک چهارم سطح یک دانه سالم) در الگوریتم حذف و پس از آن با استفاده از دستورات مطلب تعداد دانه‌های شکسته (K) محاسبه شد. از این قسمت الگوریتم به بعد، کار در فضای رنگی آغاز شد. ابتدا تصویر به کلاس دبل تبدیل و اعداد مربوط به رنگ‌های قرمز، سبز و آبی تفکیک شد؛ پس از حذف زمینه، نسبت اعداد مربوط به رنگ‌های آبی و قرمز (B/R) محاسبه و با استفاده از آستانه‌گذاری، شلتوكهای موجود در تصویر شناسایی و حذف شد. سپس تعداد دانه‌های برنج سبوس‌دار و سبز سالم (Z)، شمارش و بر اساس رابطه ۲، درصد شکستکی برنج (F) محاسبه شد.

$$F = (K / (K + Z)) \times 100 \quad (2)$$

به منظور ارزیابی الگوریتم پردازش تصویر، مقداری شلتوك، برنج سبوس‌دار سالم و شکسته و برنج سبز به صورت دستی روی سوراخ‌های جعبه فلزی قرار داده شد. با به کارگیری جعبه‌تصویربرداری از این نمونه تصویربرداری و فایل مورد نظر تهیه شد. سپس در نرم‌افزار مطلب، الگوریتم اجرا شد و میزان شکستگی برنج (F) برابر با ۱۵/۴۶ درصد به دست آمد. تصاویر مراحل مختلف اجرای الگوریتم در شکل ۹ ارائه شده است. برای محاسبه دقت اعداد به دست آمده، با شمارش تعداد دانه‌های شلتوك و برنج از روی تصویر، مشخص شد که تعداد دانه‌های برنج سالم و دانه‌های شکسته به ترتیب برابر با ۷۹ و ۱۶ است. بنابراین میزان شکستگی برنج برابر

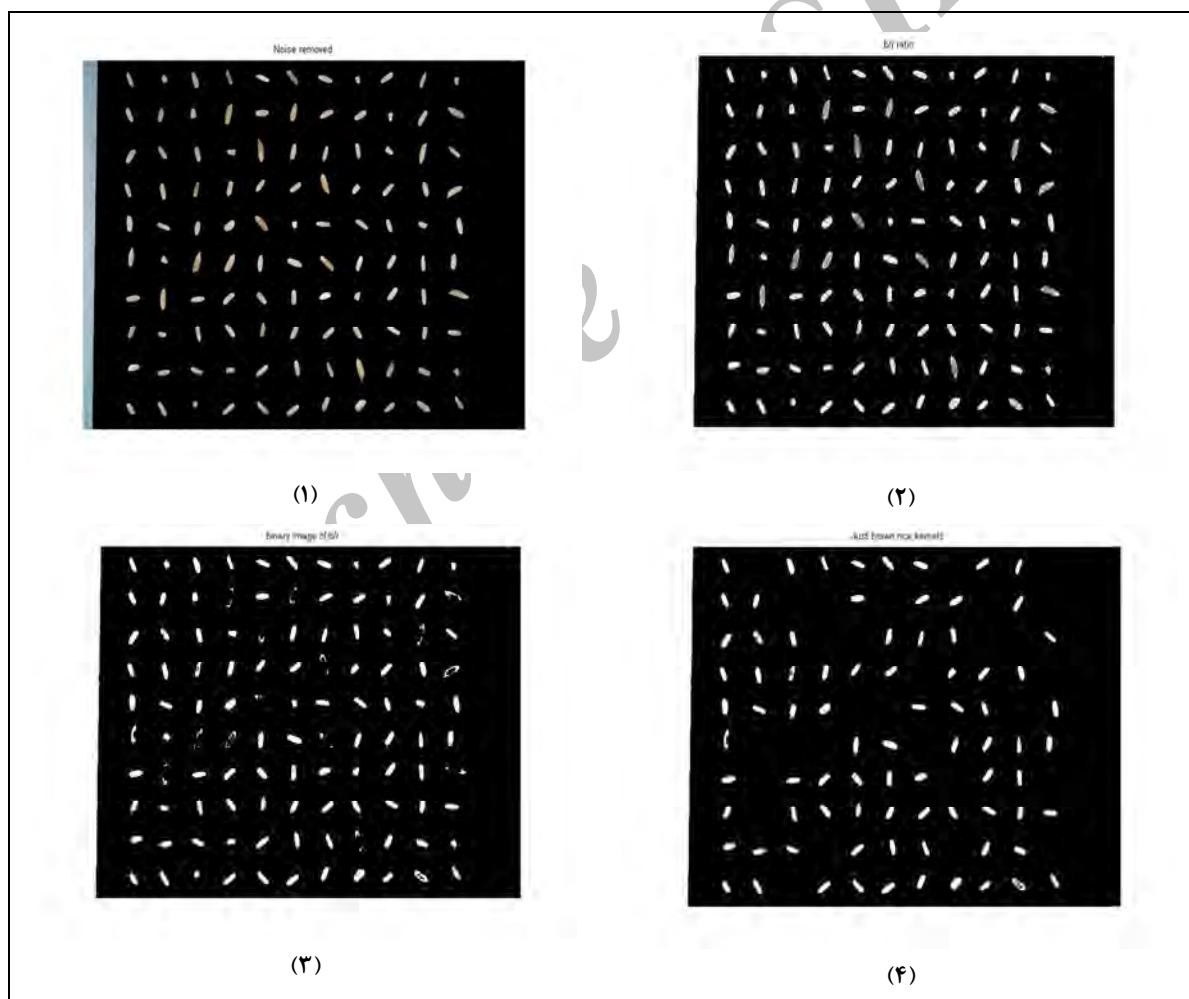
جمع‌بندی نتایج فوق نشان می‌دهد که برای شلتوك دانه متوسط در رطوبت ۱۰-۱۲ درصد، فاصله ۰/۲۵ میلی‌متر غلتک‌ها و سرعت ۱۴۵۰ دور بر دقیقه با شاخته پوست کنی ۸۲/۶۵ درصد و شکستگی برنج ۳/۸۸ درصد و در رطوبت ۸-۱۰ درصد، فاصله ۰/۲۵ میلی‌متر غلتک‌ها و سرعت ۸۱/۱۳ دور بر دقیقه با شاخته پوست کنی ۶۰/۸ درصد، مناسب‌ترین درصد و شکستگی برنج ۶۰/۸ درصد، مناسب‌ترین تیمار است. برای شلتوك دانه بلند در رطوبت ۱۰-۱۲ درصد، فاصله ۰/۶۵ میلی‌متر غلتک‌ها و سرعت ۱۴۵۰ دور بر دقیقه با شاخته پوست کنی ۵۱/۴۰ درصد و شکستگی برنج ۲۷/۴۶ درصد و در رطوبت ۸-۱۰ درصد، فاصله ۰/۲۵ میلی‌متر غلتک‌ها و سرعت ۱۵۰۰ دور بر دقیقه با شاخته پوست کنی ۴۶/۵۹ درصد و شکستگی برنج ۳۱/۵۱ درصد، مناسب‌ترین تیمار است. همچنین مشخص شد که بدون به کارگیری این سامانه و با انتخاب نامناسب سرعت دورانی موتور و فاصله غلتک‌ها، برای شلتوك دانه متوسط، شاخته پوست کنی برابر با ۶۱/۵۸ درصد و شکستگی برنج برابر با ۷/۵۱ درصد است. برای شلتوك دانه بلند، شاخته پوست کنی و شکستگی برنج به ترتیب برابر با ۱۹/۱۴ و ۳۵/۰۳ درصد است.

نتایج ارزیابی الگوریتم پردازش تصویر و دستگاه تک‌دانه ساز

الگوریتم پردازش تصویر برای محاسبه درصد شکستگی برنج در نرم افزار مطلب کدنویسی شد. در این الگوریتم ابتدا تصویر رنگی خوانده و به تصویر باینری تبدیل شد. با توجه به اینکه دانه سالم از دانه شکسته در فضای سیاه و سفید و با استفاده از مساحت دانه‌ها (تعداد پیکسل‌های سفید) تشخیص داده می‌شود، ابتدا مساحت یک دانه برنج سالم محاسبه و بر اساس آن دانه‌های شکسته شناسایی شد. مشابه روش فوق، در پژوهش یادا و جیندال (Yadav & Jindal, 2001) نیز گزارش شده

برای ارزیابی دستگاه تکدانه‌ساز، مقداری شلتوك، برنج سالم و شکسته روی جعبه نگهدارنده دانه‌ها ریخته و عملکرد دستگاه در ۳ سطح مکش با شمارش تعداد کل دانه‌های چسبیده به جعبه، دانه‌های جدا شده و دانه‌هایی به هم چسبیده محاسبه شد و درصد آنها به دست آمد (جدول ۵). نتایج نشان می‌دهد که مقدار مکش ۴۵-تا ۵۰- میلی‌متر جیوه با درصد جداسازی $81/3$ درصد نسبت به دو مقدار دیگر (۳۵-تا ۴۰- و ۵۵-تا ۶۰-) مناسب‌تر است.

با ۱۶/۸۴ درصد است که به مقدار به دست آمده از الگوریتم بسیار نزدیک است. یعنی دقت عدد به دست آمده از الگوریتم برابر با ۹۱/۸۱ درصد است. در پژوهش ساکایی و همکاران (Sakai *et al.*, 1996) دقت جداسازی ارقام برنج با پردازش تصویر $95/4$ درصد و در پژوهش وان و همکاران (Wan *et al.*, 2002) ۹۵ درصد گزارش شده است. آنچه در پژوهش حاضر به دست آمده ۹۱/۸۱ درصد) با نتایج تحقیق پژوهشگران یاد شده بسیار نزدیک است.



شکل ۹- تصاویر دانه‌های شلتوك و برنج در مراحل مختلف اجرای الگوریتم

۱- حذف نویز ۲- محاسبه نسبت B/R ۳- تصویر باینری B/R ۴- تصویر دانه‌های برنج سیوس‌دار باقیمانده.

جدول ۵- نتایج ارزیابی دستگاه تکدانه ساز در سه سطح مکش

مقدار مکش (میلی متر جیوه)	تعداد کل دانه‌های چسبیده به جعبه	تعداد دانه‌های جدا شده	تعداد دانه‌های به هم چسبیده	تعداد دانه‌های جدا شده	درصد دانه‌های جدا شده	درصد دانه‌های به هم چسبیده	درصد دانه‌های جدا شده
-۳۵- تا -۴۰-	۸۶	۶۷	۱۹	۲۲/۱	۷۷/۹	۲۲/۱	۷۷/۹
-۴۵- تا -۵۰-	۹۱	۷۴	۱۷	۱۸/۷	۸۱/۳	۱۸/۷	۸۱/۳
-۵۵- تا -۶۰-	۱۰۲	۷۷	۲۵	۲۴/۵	۷۵/۵	۲۴/۵	۷۵/۵

نتیجه‌گیری

۱۵۰۰ دور بر دقیقه با شاخص پوست‌کنی ۴۶/۵۹ درصد و شکستگی برج ۳۱/۵۱ درصد، مناسب‌ترین تیمار است. نتایج تحقیق نشان می‌دهد که بدون به کارگیری این سامانه و با انتخاب ۱۵۰۰ دور بر دقیقه برای سرعت دورانی موتور و ۰/۶۵ میلی‌متر برای فاصله غلتک‌ها (بیشترین سرعت دورانی موتور و میانگین فاصله بین غلتک‌ها که معمولاً در کارگاه‌ها توسط اپراتور تنظیم می‌شود)، برای شلتوك دانه متوسط شاخص پوست‌کنی برابر با ۶۱/۵۸ درصد و شکستگی برج برابر با ۷/۵۱ درصد است. برای شلتوك دانه بلند، شاخص پوست‌کنی و شکستگی برج به ترتیب برابر با ۱۹/۱۴ و ۳۵/۰۳ درصد است.

می‌توان گفت که در دستگاه‌های پوست‌کن نباید از ابتدا یک تنظیم ثابت اجرا شود بلکه برای هر نوع شلتوك با هر رطوبتی، باید دستگاه تنظیم شود، به‌ویژه سرعت دورانی موتور که معمولاً در کارگاه‌ها هیچ تغییری در آن داده نمی‌شود و با همان تنظیم اولیه کل عملیات پوست‌کنی ادامه می‌یابد.

نتایج ارزیابی الگوریتم پردازش تصویر برای محاسبه درصد شکستگی برج در یک نمونه نشان می‌دهد که میزان شکستگی برج در الگوریتم برابر با ۱۵/۴۶ درصد است در حالی که مقدار واقعی آن برابر با ۱۶/۸۴ درصد محاسبه شده است. یعنی دقت عدد به دست آمده از الگوریتم برابر با ۹۱/۸۱ درصد است.

نتایج ارزیابی دستگاه تکدانه‌ساز برای به دست آوردن حداقل مقدار مکش جهت نگهداشتن

به منظور کاهش ضایعات برج در دستگاه پوست‌کن، سامانه کنترل خودکار به‌گونه‌ای برنامه‌ریزی شد که پس از انتخاب نوع شلتوك، بر حسب رطوبت آن، بتواند فاصله غلتک‌ها و سرعت دورانی موتور محرک را در حد بهینه خود بر اساس بیشترین شاخص پوست‌کنی و کمترین درصد شکستگی برج بدون دخالت اپراتور تنظیم کند (سرعت دورانی موتور سرعت خطی و اختلاف سرعت خطی غلتک‌ها را تغییر می‌دهد). همچنین با نمونه‌گیری از خروجی دستگاه پوست‌کن و با به کارگیری سامانه ماشین بینایی، میزان شکستگی برج بررسی شد تا اگر از حد تنظیم شده بیشتر باشد با ارسال سیگنال به کنترلگر و کاهش سرعت دورانی موتور محرک، این عامل در حداقل ممکن تنظیم می‌شود.

برای شلتوك دانه متوسط در رطوبت ۱۰-۱۲ درصد، فاصله غلتک‌ها برابر ۰/۲۵ میلی‌متر و سرعت موتور ۱۴۵۰ دور بر دقیقه با شاخص پوست‌کنی ۸۲/۶۵ درصد و شکستگی برج ۳/۸۸ درصد و در رطوبت ۱۰-۸ درصد، فاصله غلتک‌ها برابر ۰/۲۵ میلی‌متر و سرعت موتور ۱۴۵۰ دور بر دقیقه با شاخص پوست‌کنی ۸۱/۱۳ درصد و شکستگی برج ۶/۰۸ درصد، مناسب‌ترین تیمار است.

برای شلتوك دانه بلند در رطوبت ۱۰-۱۲ درصد، فاصله غلتک‌ها برابر ۰/۶۵ میلی‌متر و سرعت موتور ۱۴۵۰ دور بر دقیقه با شاخص پوست‌کنی ۵۱/۴۰ درصد و شکستگی برج ۲۷/۴۶ درصد و در رطوبت ۱۰-۸ درصد، فاصله غلتک‌ها برابر ۰/۲۵ میلی‌متر و سرعت موتور

به کارگیری ماشین بینایی به منظور اصلاح عملکرد...

دانه‌های شلتوك و برنج روی جعبه نگهدارنده جیوه با میزان جداسازی ۸۱/۳ درصد مناسب‌ترین مقدار دانه، نشان می‌دهد که مقدار مکش ۴۵-۵۰ میلی‌متر است.

مراجع

- Afzalinia, S., Shaker, M. and Zare, E. 2004. Comparison of different rice milling methods. Canadian Biosys. Eng. 46(3): 63-66.
- Alizadeh, M. R. and Payman, M. H. 2004. Comparison of rice losses in two common methods of paddy to rice milling in Gilan province. J. Agric. Sci. Technol. 18(1). (in Persian)
- Anon. 1981. Development and evaluation of processing equipment. Tech. Bulletin No. CIAE/PHTS/81/24. CIAE, Nabi Bagh, Berasia Road, Bhopal.
- Firouzi, S., Alizadeh, M. R. and Minaei, S. 2010. Effect of rollers differential speed and paddy moisture content on performance of rubber roll husker. World Academ. Sci. Eng. Technol. 47, 687-690.
- Goodman, D. E. and Rao, R. M. 1985. Effect of grain type and milled rice kernel hardness on the head rice yield. J. Food Sci. 50, 840-842.
- Payman, M. H., Tavakoli, T. and Minaei. S. 1999. Determination of proper space between the rollers in rubber roller husker for milling of three traditional rice varieties in Gilan. J. Agric. Sci. 5(20): 37-48. (in Persian)
- Saburi Helestani, S. and Rufigari Haghigat, S. H. 2013. Effect of husker machine type and paddy husking percentage on production rice quality. Proceedings of the 21st National Congress of Food Science and Technology. Shiraz University. Shiraz. Iran. (in Persian)
- Sakai, N., Yonekawa, S. and Matsuzaki, A. 1996. Two-dimensional image analysis of the shape of rice and its application to separating varieties. J. Food Eng. 27, 397-407.
- Shaker, M. and Alizadeh, M. R. 2003. Effect of paddy moisture content on rice breakage and milling yield. Proceedings of the 1st National Symposium on Losses of Agricultural Products. Tarbiat Modares University. Tehran. Iran. (in Persian)
- Sun, C., Liu, T., Ji, C., Jiang, M., Tian, T., Guo, D., Wang, L., Chen, Y. and Liang, X. 2014. Evaluation and analysis the chalkiness of connected rice kernels based on image processing technology and support vector machine. J. Cereal Sci. 60(2): 426-432.
- Wan, Y. N., Lin, C. M. and Chiou, J. F. 2002. Rice quality classification using an automatic grain quality inspection system. Trans. ASAE. 45(2): 379-387.
- Yadav, B. K. and Jindal, V. 2001. Monitoring milling quality of rice by image analysis. Comput. Electron. Agric. 33, 19-33.
- Yao, Q., Xian, D. X., Liu, Q. J., Yang, B. J., Diao, G. Q. and Tang, J. 2014. Automated counting of rice planthoppers in paddy fields based on image processing. J. Integr. Agric. 13(8): 1736-1745.
- Zarei Forush, H., Minaei, S., Alizadeh, M. R., Banakar, A., Hoseinzadeh Samani, B. and Montazeri, M. 2015. Performance monitoring of rice milling machine with the development of an automatic control system based on machine vision and fuzzy logic. Proceedings of the 9th National Conference on Agricultural Machinery Engineering (Biosystems) and Mechanization of Iran. Tehran University. Tehran. Iran. (in Persian)

Use of Machine Vision to Improve Performance of and Reduce Loss from a Paddy Husker

M. Shaker, S. Minaei*, M. H. Khoshtaghaza, A. Banakar and A. Jafari

* Corresponding Author: Associate Professor, Biosystems Engineering Department, Tarbiat Modares University, Tehran, Iran. Email: minaei@modares.ac.ir

Received: 5July 2015, Accepted: 29 November 2015

The current study developed and tested machine vision and automatic control systems to improve performance and reduce rice loss during paddy husking. This system was optimally adjusted for paddy type, moisture content of paddy, roller spacing and rotational speed of the motor. The percentage of breakage of rice kernels was determined using a machine vision system and a singulation device. If rice breakage was greater than a set point, the husker device was adjusted as necessary. The variables of paddy moisture content, roller spacing, and motor rotational speed were used to determine the working conditions of the husker for two paddy varieties. The dependent variables were husking index and rice kernel breakage percentage. An image processing algorithm was coded and evaluated in MATLAB software to determine the percentage of rice kernel breakage. The results showed that selection of proper treatment for the medium-sized kernel paddy, the average husking index was 82.65% and the average rice breakage was 3.88%. For the long kernel paddy, the average husking index and rice breakage were 51.4% and 27.46%, respectively. Without use of the system and with improper selection of motor rotational speed and roller spacing in the medium-sized kernel paddy produced a husking index of 61.58% and rice breakage of 7.51%. For the long kernel paddy, the husking index was 19.14% and rice breakage was 35.03%. Results from the algorithm showed that its accuracy was 91.81%. Evaluation of the singulation device showed that a suction of -45 to -50 mmHg yielded an appropriate 81.3% separation efficiency. The best combination of the machine parameter levels were programmed into the system, which operated to make the proper adjustments automatically. This resulted in the most appropriate working conditions for husking in accordance with paddy variety, paddy moisture content, roller spacing, and motor rotational speed.

Keywords: Automatic Control, Husker, Machine Vision, Paddy