

## A New Iris Recognition Method for Identification Systems

Mahabadi A, MSc; Mirzaei A, BSc

**Purpose:** To present a new reliable and accurate iris recognition method applicable in identification systems.  
**Methods:** The system was implemented and tested on 876 standard iris images (Daugman Iris Images Database) from 876 persons of different nationalities via image processing techniques.

**Results:** False Accept Reject (FAR) and False Reject Reject (FRR) were smaller in our suggested method as compared to Daugman's method. Moreover, time needed for image processing and volume of image processing was smaller in our method as compared to Daugman's method. In other words, our suggested method for iris recognition was more accurate and faster than the currently standard method.

**Conclusion:** This new method can be applied as an accurate and rapid method in many domains such as identification systems or diagnosis of ophthalmic diseases.

- Bina J Ophthalmol 2008; 14 (1): 50-59.

### روش نوین تشخیص عنیبه در تعیین هویت

امین‌الله مه‌آبادی<sup>۱</sup>، اصغر میرزای<sup>۲\*</sup>

هدف: ارایه یک روش قابل اطمینان، دقیق و سریع تشخیص عنیبه چشم که در یک سامانه تعیین هویت نیز قابل اجراست.

روش پژوهش: پیاده‌سازی و آزمون سامانه بر روی ۸۷۶ نمونه تصویر استاندارد چشم (بانک اطلاعات تصویری عنیبه داگمن) از ۸۷۶ فرد با ملیت‌های مختلف، با استفاده از تکنیک‌های پردازش تصویر انجام شد.

یافته‌ها: خطاهای مثبت و منفی روش پیشنهادی ما مشابه روش داگمن یا کمتر از آن بوده‌اند. به علاوه، زمان پردازش و حجم تصویر مورد پردازش نیز در روش پیشنهادی ما نسبت به روش داگمن کم‌تر بوده‌اند. به عبارت دیگر، روش پیشنهادی ما نسبت به روش داگمن، دقیق‌تر و در عین حال سریع‌تر (با تسریع ۹۰ درصد) است.

نتیجه‌گیری: روش پیشنهادی ما به عنوان یک روش صنعتی سریع و دقیق تشخیص عنیبه و مقاوم در برابر عوامل مزاحم مانند پلک چشم می‌تواند در اهداف کاربردی مختلف مانند تعیین هویت یا تشخیص بیماری‌های چشم به کار رود.

• مجله چشم‌پرشکی بینا ۱۳۸۷، دوره ۱۴، شماره ۱: ۵۰-۵۹.

• این مقاله با حمایت مالی مرکز تحقیقات مهندسی و فن‌آوری دانشگاه شاهد از طرح تحقیقاتی IRIS321 استخراج شده است.

• پاسخ‌گو: امین‌الله مه‌آبادی (e-mail: mahabadi@shahed.ac.ir)

دریافت مقاله: ۲۰ اسفند ۱۳۸۶

۱- عضو هیات علمی- گروه کامپیوتر- دانشگاه شاهد

تابید مقاله: ۳۰ خرداد ۱۳۸۷

۲- کارشناس کامپیوتر- دانشگاه شاهد

تهران- خیابان کارگر شمالی- پلاک ۱۱۷- مرکز تحقیقات مهندسی و فن‌آوری دانشگاه شاهد

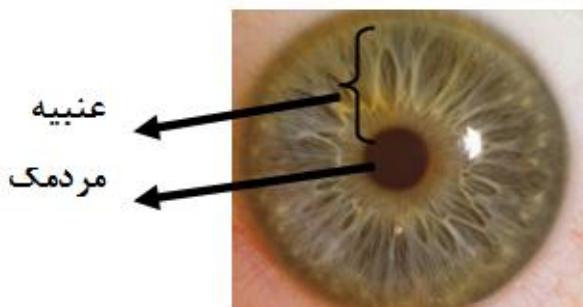
چشم، منحصر به‌فرد هستند و با گذشت زمان ثابت می‌مانند ولی ویژگی‌های رفتاری مانند امضا، صدا و دست‌خط، به یادگیری و آموزش مربوط نند. بررسی ویژگی‌های ساختاری دارای قابلیت اطمینان بیشتری است؛ زیرا با تمرین و گذشت زمان، تغییرناپذیرند.

### مقدمه

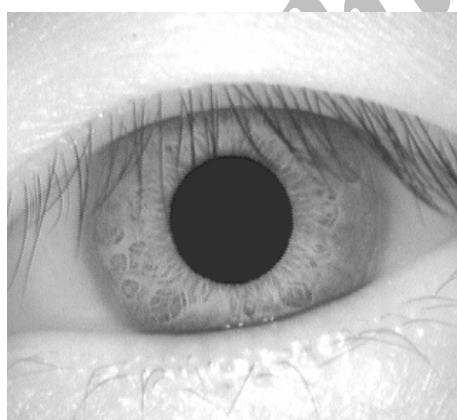
امروزه استفاده از مشخصات زیستی، راه حل رایج و مطمئن تعیین هویت افراد است که برپایه ویژگی‌های ساختاری یا رفتاری انسان بنا شده است. ویژگی‌های ساختاری افراد مانند اثر انگشت، چهره، شبکیه و عنیبه

باشد<sup>۷</sup>. علاوه بر بافت ظاهری، عنیبه می‌تواند رنگ‌های مختلف سیاه، قهوه‌ای، سبز یا آبی داشته باشد. در عنیبه روشن، به وضوح می‌توان بافت آن را مشاهده کرد اما در نوع تیره، مشاهده بافت عنیبه مشکل و یا حتا غیرممکن است. از این‌رو برای تعیین بافت این نوع عنیبه، از فن آوری پرتو مادون قرمز در تصویربرداری استفاده می‌شود (تصاویر ۲ و ۳)<sup>۸</sup>.

در تعیین هویت با عنیبه، اعمال مختلفی بر روی تصویر چشم صورت می‌گیرند که ابتدایی‌ترین آن‌ها، یافتن محدوده داخلی و خارجی عنیبه است. گاهی محدوده عنیبه به تنها یکی با تعیین مرز آن با مردمک و بخش سفید چشم به طور کامل مشخص نمی‌شود و باید مرز آن با پلک‌ها نیز تعیین گردد (مانند تصویر ۳)<sup>۹</sup>.



تصویر ۲- عنیبه با رنگ روشن (دوربین عادی)<sup>۸</sup>



تصویر ۳- عنیبه با رنگ روشن (دوربین مادون قرمز)<sup>۸</sup>

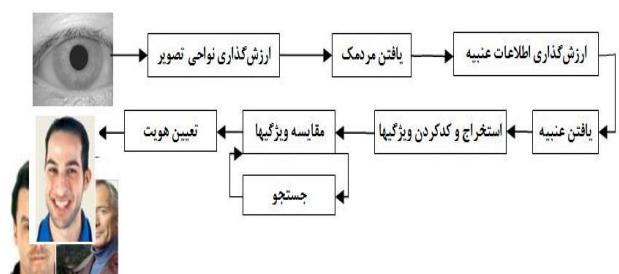
### ارزش‌گذاری تصویر

مردمک بارزترین بخش تصویر چشم است و با توجه به این که در مرکز عنیبه قرار دارد؛ استفاده از آن در استخراج محدوده عنیبه بسیار مفید خواهد بود. در روش پیشنهادی، برای یافتن مردمک با

تعیین هویت با استفاده از عنیبه، دارای قابلیت اطمینان بیش‌تری است و دو انسان دارای عنیبه با بافت ظاهری یکسان وجود ندارند<sup>۱۰</sup>. عنیبه با پلک و قرنیه محافظت می‌شود و در مقابل تغییرات ناشی از عوامل محیطی و یا دستکاری‌ها در امان است. تعیین هویت براساس عنیبه با مبنای تصویری، در حال گسترش است که محور آن تشخیص عنیبه است. برای تعیین هویت با عنیبه، روش‌هایی از جمله Daugman<sup>۱۱</sup> و Wilds<sup>۱۲</sup> ارایه شده‌اند. به دلیل اهمیت زمان و دقیقت تشخیص در تعیین هویت، تنها روش داگمن کاربرد صنعتی موفق یافته است. برای سرعت بخشیدن به روش فوق، ارایه روشی جدید با سرعت زیاد و مقاوم در مقابل عوامل مزاحم مانند پلک و انعکاس نور، همواره مطرح بوده است. استنتاج از تصویر با توجه به گسترش سامانه‌های تصویری در آینده می‌تواند به تشخیص بیماری‌های چشم و یا درک شخصیت افراد منتهی شود.

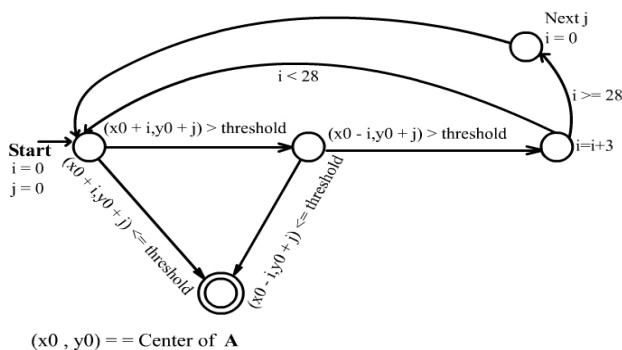
### روش پژوهش و یافته‌ها

روش پیشنهادی ما در قالب یک سامانه تعیین هویت پیاده‌سازی شده است. الگوریتم انجام کار طی مراحل ارزش‌گذاری تصویر، یافتن مردمک، ارزش‌گذاری اطلاعات عنیبه، یافتن عنیبه، نمونه‌برداری، کدینگ ویژگی‌ها، مقایسه ویژگی‌ها و در نهایت تعیین هویت انجام می‌شود (تصویر ۱).



تصویر ۱- الگوریتم یافتن عنیبه برای تعیین هویت

عنیبه بخشی از چشم است که متشکل از تعداد زیادی ماهیچه ظرفی می‌باشد و بین قرنیه و عدسی قرار دارد. نقش عنیبه کنترل میزان نور ورودی به چشم است. قطر متوسط عنیبه ۱۲ میلی‌متر است و قطر مردمک می‌تواند از ۱۰ تا ۸۰ درصد آن تغییر اندازه دهد<sup>۱۳</sup>. ماهیچه‌های عنیبه باعث ایجاد ظاهر بافت‌گونه آن هستند. تحقیقات نشان داده‌اند که بافت ظاهری عنیبه هر کس منحصر به‌فرد است و می‌تواند معیار بسیار خوبی برای تعیین هویت



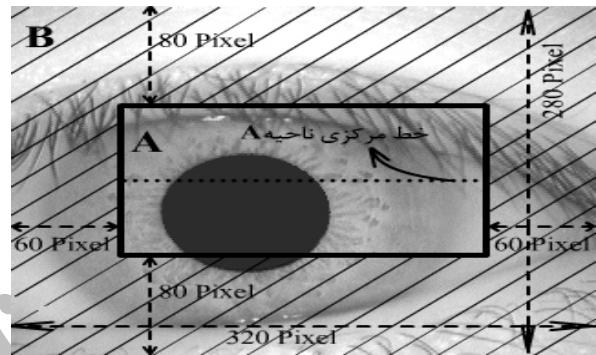
تصویر ۵- آنوماتای جستجوی مردمک

پس از تشخیص یک نقطه از مردمک، به یافتن چهار نقطه مرزی آن اقدام می‌گردد. به این منظور، به کمک نقطه یافت شده، یک نقطه داخلی تراز مردمک به دست می‌آید. از این نقطه در چهار جهت افقی و عمودی، پویش دیگری انجام می‌شود تا به نقاط مرزی مردمک برسد. حاصل کار، چهار نقطه مرزی مردمک است و محدوده مردمک با بهترین دایره محاطی دربرگیرنده این چهار نقطه تعیین می‌گردد که مرکز و شعاع این دایره، همان مرکز و شعاع مردمک خواهد بود.

#### ارزش‌گذاری عنیبه

تسريع روش پیشنهادی، در دو بخش یافتن مردمک و عنیبه است. در یافتن مردمک، تفکر کاملاً جدیدی ارایه شده است. در یافتن محدوده خارجی عنیبه، کار بر پایه روش داگمن استوار است. نتیجه مطرح شدن این تفکر، کاهش میزان پردازش و به طبع آن کاهش زمان تشخیص است. به طور طبیعی، در بسیاری از تصاویر چشم، بخشی از عنیبه توسط پلکها پوشیده می‌شود. طبیعاً این بخش عنیبه در تعیین هویت، اختلال ایجاد می‌کند و باید از روند پردازش حذف شود در حالی که روش داگمن تمامی مرازهای خارجی عنیبه با بخش سفیدی چشم و پلکها را می‌باید (تصویر ۶). در روش پیشنهادی (مانند تصویر ۷)، سطح قابل مشاهده عنیبه با یک بیضی تخمین زده می‌شود. برای ترسیم این بیضی، تنها ۴ نقطه بالا، پایین، چپ و راست مرز عنیبه کفایت می‌کند و نیازی به یافتن دیگر نقاط مرزی نیست. همان‌طور که در تصویر (۸) مشخص شده، ممکن است ۴ ناحیه کوچک از ۴ جهت عنیبه در محدوده بیضوی عنیبه قرار نگیرند. از آن‌جا که در استخراج و مقایسه ویژگی‌های عنیبه، روش داگمن در مقابل پوشش بخشی از آن توسط پلک مقاوم نیست؛ این تفکر قابل توجیه است و صرف

ارزش‌گذاری تصویر، نقاطی به عنوان کاندیدا معرفی می‌گردند که با توجه به آن‌ها، از پردازش بخش عظیمی از تصویر (حدود ۷۳ درصد) خودداری می‌شود. با توجه به فن‌آوری دوربین مورد استفاده و مطالعه آماری بر روی تصاویر تهیه شده از چشم جهت استخراج مردمک، تصویر به دو بخش A (حدود ۲۷ درصد) و بخش B (حدود ۷۳ درصد) تقسیم می‌شود (تصویر ۴).



تصویر ۴- ارزش‌گذاری تصویر چشم با نواحی A و B

بخش A بیشترین احتمال حضور کامل یا بخشی از مردمک را در خود دارد که نزدیک به ۱۰۰ درصد است. با توجه به ابعاد بخش‌های A و B (تصویر ۴)، این تقسیم‌بندی به این معنا نیست که مردمک به هیچ وجه نمی‌تواند در بخش B باشد؛ بلکه احتمال حضور تمام یا قسمتی از مردمک در بخش A بسیار زیاد و نزدیک به ۱۰۰ درصد است. این پیشنهاد جدید موجب صرف‌نظر از ۷۳ درصد تصویر می‌شود که اصلاً نباید در یافتن مردمک مورد توجه و پردازش قرار گیرد؛ مگر در موارد خاصی که مردمک از طریق بخش A یافت نشود که احتمال آن بسیار کم و نزدیک به صفر است و در روش ما به طور کلی از آن صرف نظر شده است.

#### استخراج مردمک

استخراج مردمک در دو مرحله، یافتن مردمک<sup>۱۱ و ۱۲</sup> و سپس به دست آوردن مرکز و شعاع آن صورت می‌گیرد. برای یافتن مردمک، از یک پویشگر افقی کمک گرفته می‌شود. نحوه پویش به این صورت است که نقطه شروع، مرکز بخش A ( محل تلاقی قطرها) است و به صورت متناوب در دو جهت راست و چپ پویش می‌شود. خطوط افقی پویش نیز به صورت متناوب از بالا و پایین خط مرکزی به ترتیب انتخاب می‌شوند. آنوماتای (automata) جستجوی مردمک به شرح تصویر (۵) می‌باشد.

### یافتن عنیبه

مردمک وسط عنیبه قرار دارد و می‌توان محدوده خارجی عنیبه تصویر را همانند محدوده داخلی آن، با یک دایره تعریف کرد (تصویر ۶). این سطح دایره‌ای، برای استخراج ویژگی‌های عنیبه به کار می‌رود و بخشی از عنیبه مانند تصویر (۶) می‌تواند توسط پلک‌ها پوشانده شود که برای جلوگیری از ایجاد خطأ، در پردازش باید این محدوده حذف گردد. لذا مانند تصویر (۷)، محدوده معتبر عنیبه با یک سطح بیضوی تخمین زده می‌شود. برای حصول به دایره محیطی عنیبه (تصویر ۹) کافی است دو نقطه (a و b) مطابق تصویر (۱۰) از دایره مذکور به دست آید که رابطه (۱) این نقاط را ارایه می‌دهد (تصویر ۱۱). همین‌گونه نیز سطح بیضوی محدوده قابل رویت عنیبه با چهار نقطه (a، b، c و d) که دو نقطه آن قبلًا به دست آمده‌اند و دو نقطه دیگر (d و b) طبق رابطه (۲) حاصل می‌گردد. سطح بیضوی، تعیین‌کننده مرز نقاط معتبر و غیرمعتبر سطح دایره‌ای عنیبه است که در محاسبات بعدی به عنوان ماسک به کار می‌رود.

$$\text{رابطه (۱)} \quad MAX \left\{ \frac{1}{15} \times \sum_{j=-7}^7 I \times (S \times \lceil \sqrt{r^2 - j^2} \rceil + x_0, y_0 + j) \right\}$$

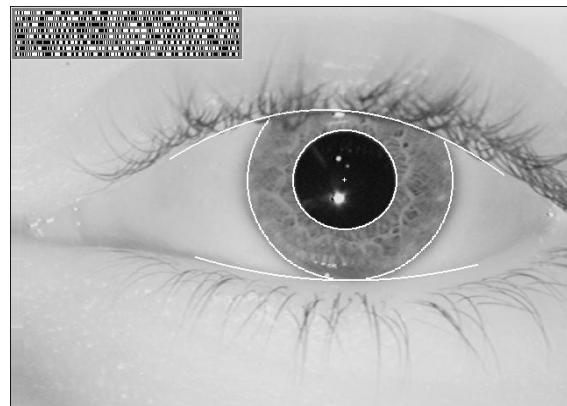
$$\text{رابطه (۲)} \quad MAX \left\{ \frac{1}{15} \times \sum_{j=-7}^7 I \times (x_0 + i, S \times \lceil \sqrt{r^2 - i^2} \rceil + y_0 + j) \right\}$$

- ۰: تصویر ورودی،  $I$  و  $(x_0, y_0)$ : مختصات مرکز مردمک،  $r$ : شعاع مردمک
- ۱: area :b (or) d,  $(s=1)$  area :a (or) C
- ۲: طول ناحیه،  $L$ ,  $(r_0 < r < r_0 + L)$
- ۳: ضریب ثابت.

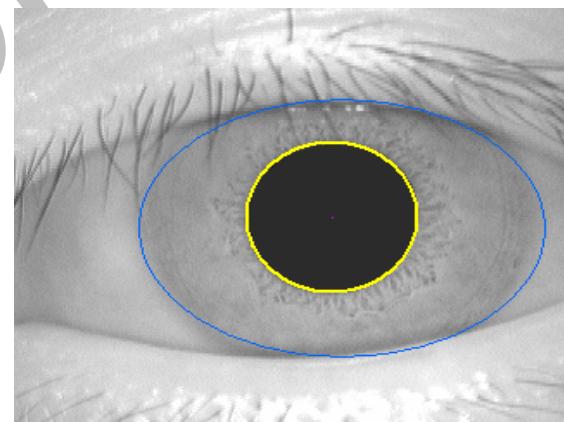
برای یافتن مرکز عنیبه از رابطه (۳) استفاده می‌شود. این رابطه برای محدوده سمت راست و جهت یافتن نقطه مرزی سمت چپ باید انتگرال روی فاصله  $\frac{\pi}{10}$  تا  $\frac{\pi}{10} + \frac{\pi}{4}$  صورت گیرد.

برای تشخیص و حذف بخش پوشانده شده عنیبه توسط پلک، برخلاف روش داگمن که اقدام به یافتن تمامی مرز خارجی عنیبه با بخش سفید چشم و پلک‌ها می‌کند؛ در روش پیشنهادی ما، بخش قابل رویت عنیبه با یک سطح بیضوی تخمین زده می‌شود. برای تعیین بیضوی مورد نظر، احتیاج به ۴ نقطه مرزی عنیبه است که از جهات چپ و راست دو نقطه به شرح قبل به دست می‌آیند. از بالا و پایین عنیبه نیز دو نقطه مرزی مطابق رابطه (۳) به دست می‌آیند؛ با این تفاوت که برای نقطه مرزی بالای عنیبه باید انتگرال از  $\frac{\pi}{10} - \frac{\pi}{2}$  تا  $\frac{\pi}{10} + \frac{\pi}{2}$  و برای نقطه مرزی پایین عنیبه باید انتگرال از  $\frac{\pi}{10} - \frac{3\pi}{2}$  تا  $\frac{\pi}{10} + \frac{3\pi}{2}$  محاسبه شود. با این ۴ نقطه به دست آمده می‌توان بیضوی مورد نظر را رسم کرد که تعیین کننده

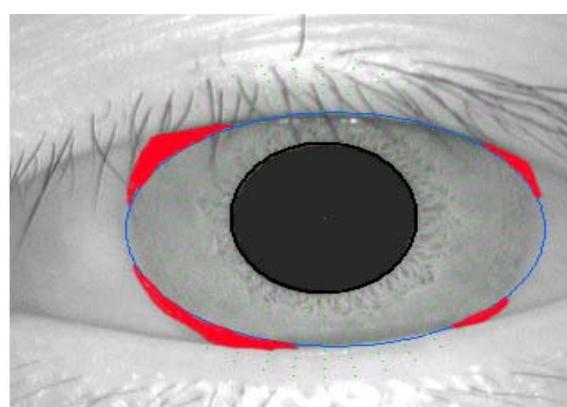
نظر از این نواحی (که می‌توانند توسط پلک‌ها پوشانده شوند)، تاثیری بر نتیجه نهایی تعیین هویت ندارد و می‌توان بدون نگرانی از کاهش دقت، از آن‌ها چشم‌پوشی کرد.



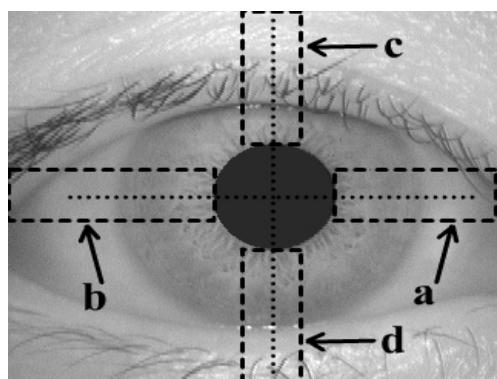
تصویر ۶- مرزهای روش داگمن<sup>۱</sup>



تصویر ۷- تخمین بیضوی عنیبه



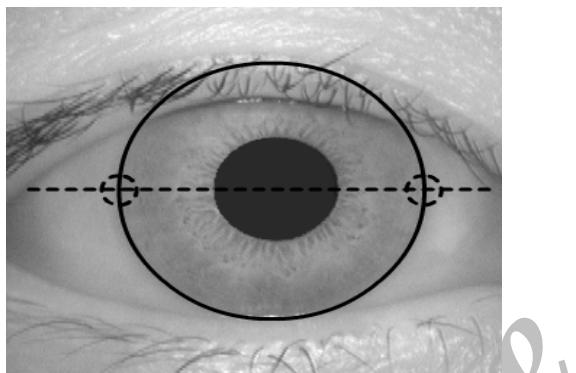
تصویر ۸- نواحی صرف نظر شده



مرز نقاط معتبر و غیرمعتبر سطح دایره‌ای عنبیه است و به عنوان ماسک نقاط معتبر در محاسبات بعدی به کار می‌رود. بعد از یافتن عنبیه، عمل نرمال‌سازی صورت می‌گیرد تا برای مقایسه‌ها، تصاویر عنبیه به ناحیه‌هایی تبدیل شوند که دارای ویژگی‌های بصری یکسانی باشند (تصویر ۱۲).<sup>۱</sup>

$$\text{رابطه (۳)} \quad MAX(r, x_0, y_0) \left\{ \frac{\partial}{\partial r} \int_{-\frac{\pi}{10}}^{\frac{\pi}{10}} I(r \cos \theta + x_0, r \sin \theta + y_0) d\theta \right\}$$

- شعاع کمان نمونه‌برداری، ( $y$  و  $x$ ): مختصات مرکز مردمک، ( $y$  و  $x$ ): شدت رنگ نقطه ( $y$  و  $x$ ) و  $\theta$ : زاویه متغیر  $[0, 2\pi]$ .

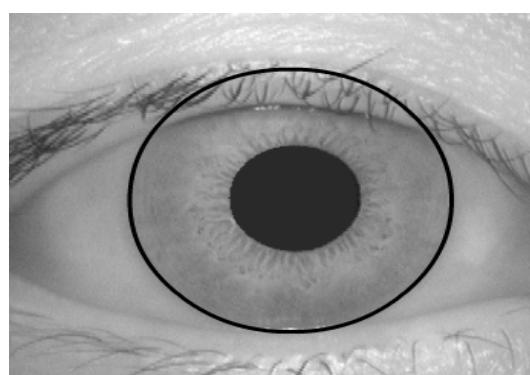
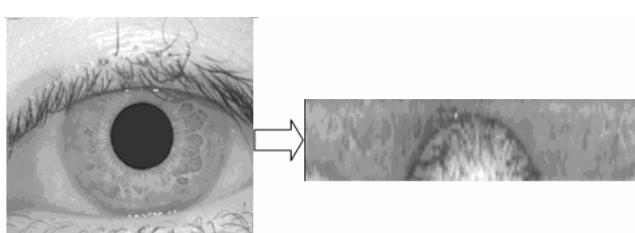
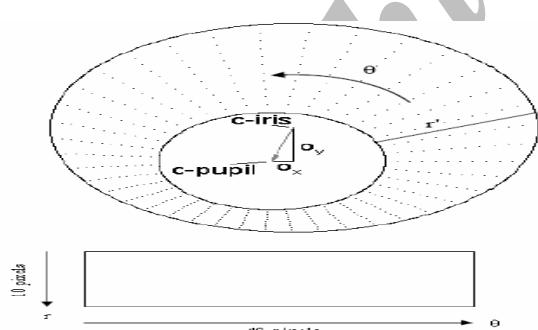


در طول هر خط شعاعی، تعداد نقاط انتخابی، ثابت است و ربطی به باریک یا عریض بودن نوار عنبیه در زاویه‌ای که نقاط از آن انتخاب می‌شوند ندارد. این عمل نرمال‌سازی باعث تولید آرایه دو بعدی می‌شود که بعد افقی آن دقت زاویه‌ای را نشان می‌دهد و بعد عمودی آن نشان‌دهنده دقت شعاعی نمونه‌برداری است. یک آرایه دو بعدی دیگر به همین اندازه نیز برای نشانه‌گذاری محل‌هایی که پلک در آن‌ها قرار دارد تهیه می‌گردد که این آرایه به نام ماسک شناخته می‌شود. برای جلوگیری از تخریب نمایش نرمال‌سازی شده عنبیه توسط اطلاعات نامربوط، نقاطی که بر روی مرز مردمک و مرز عنبیه قرار دارند؛ نادیده گرفته می‌شوند. حذف اثر ناشی از چرخش عنبیه، در مرحله مقایسه عنبیه‌ها انجام می‌شود (تصویر ۱۳).<sup>۱</sup> روش نرمال‌سازی پیشنهادی مانند روش داگمن و مطابق رابطه (۴) است.

$$\text{رابطه (۴)} \quad r' = \sqrt{\alpha \beta \pm \sqrt{\alpha \beta^2 - \alpha - r_1^2}}$$

$$\alpha = O_x^2 + O_y^2, \beta = \cos(\pi - \arctan\left(\frac{O_y}{O_x}\right) - \theta)$$

- $O_x$  و  $O_y$ : اختلاف مختصات مرکز مردمک نسبت به مرکز عنبیه،  $r'$ : فاصله بین لبه دایره مردمک تا لبه دایره عنبیه در زاویه  $\theta$ ،  $\theta$ : شعاع عنبیه و  $\theta$ : زاویه متغیر  $[0, 2\pi]$ .



هر عنیبه ۲۵۶ بایت (byte) کد تولید می‌شود. با توجه به سطح بیضوی تعیین شده، به همین تعداد هم یک ماسک از بیت‌ها تولید می‌گردد که نشان می‌دهد کدام نواحی از عنیبه توسط پلک پوشیده شده و نباید در مقایسه با کد سایر عنیبه‌ها مدنظر قرار گیرد. برای تشخیص عنیبه، فقط اطلاعات فاز تصویر فیلترشده مورد استفاده قرار می‌گیرد زیرا اطلاعات ابعاد و اندازه، خیلی تمیز-دهنده بین تصویر عنیبه‌های مختلف نیستند و بستگی به عوامل فرعی از قبیل تضاد تصویر، روشنایی و دقت دوربین دارند. مزیت دیگر استخراج اطلاعات فاز از تصویر آن است که بدون توجه به وضوح تصویر، زاویه فاز ثابت باقی می‌ماند. بنابراین تصاویر مختلف یک عنیبه که با وضوح مختلف گرفته شده‌اند، قابل تشخیص هستند و اشتباه نمی‌شوند.

01 00 00 10 11 11 01 01 00 10 10 11 11 01 01 00 10 10  
10 10 01 11 00 01 11 10 11 10 10 00 10 01 10 00 11 01

تصویر ۱۵- بخشی از کد استخراجی یک عنیبه<sup>۱</sup>

#### مقایسه ویژگی‌ها

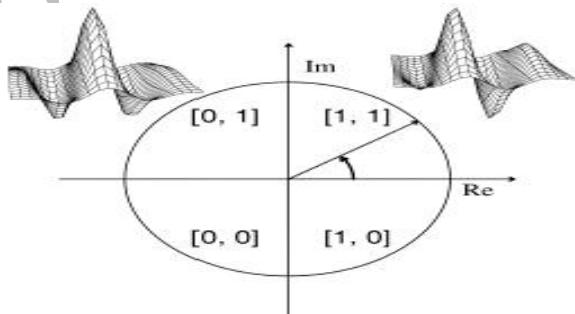
کلید اصلی تشخیص عنیبه یک آزمون، استقلال آماری است. پذیرفته شدن در این آزمون برای دو نسخه تصویر متفاوت از یک چشم، تضمین شده و در عین حال رد شدن در آن نیز برای دو تصویر متفاوت از دو چشم مختلف تضمین شده است.<sup>۷</sup> پیاده‌سازی این آزمون از طریق عملگر یا منطقی انحصاری (XOR) است که بر روی کد ۲۰۴۸ بیتی دو تصویر مختلف عنیبه اعمال می‌شود و با ماسک مربوط به هر یک از دو تصویر نیز AND می‌گردد تا مناطقی از عنیبه که توسط پلک‌ها پوشیده شده‌اند؛ در مقایسه کد دو عنیبه دخالت داده نشوند. عملگر XOR اختلاف بین هر چهار بیت را تشخیص می‌دهد؛ در حالی که عملگر AND بین کد دو عنیبه و ماسک آن‌ها، اطمینان می‌دهد که هر دو بیت مورد مقایسه، با پلک پوشیده نشده باشند. در رابطه (۶)، نحوه محاسبه فاصله همینگ (Hamming distance) HD: کسر نشان‌دهنده تعداد بیت‌هایی است که علاوه بر این که با پلک پوشیده نشده‌اند؛ در کدهای مربوط به دو عنیبه A و B نیز غیرمشابه هستند. مخرج کسر نیز نشان‌دهنده تعداد کل بیت‌هایی است که در هر دو عنیبه به طور مشترک با چیزی پوشیده نشده و قابل مقایسه با یکدیگرند. HD در واقع، درصد اختلاف بین کد دو عنیبه را نشان می‌دهد.

#### کدگذاری عنیبه

فیلتر موجک گابور (Gabor wavelet) جهت مقایسه سطوح است که برای تصویر ورودی مورد نظر، دارای دو بخش حقیقی و فرضی است.<sup>۱۴</sup> جهت استخراج ویژگی‌های عنیبه، سطح دایره‌ای آن به شکل یک نوار در می‌آید و فیلتر موجک گابور دو بعدی بر روی این نوار عنیبه اعمال می‌شود. با مد نظر بودن خروجی حقیقی و فرضی این فیلتر برای هر نقطه و با توجه به این که فاز خروجی اعمال فیلتر روی تصویر در کدام یک از ۴ ناحیه صفحه اعداد مختلط قرار گیرد (تصویر ۱۴)<sup>۵</sup>؛ یک زوج (۰۰ و ۰۱) مطابق رابطه (۵) به آن نسبت داده می‌شود و مانند تصویر (۱۵) به صورت رشتهدی از ۰ و ۱ کد می‌گردد.<sup>۱</sup>

$$h_{\{Re,Im\}} = Sgn\{\{Re,Im\}\} \times \iint_{\rho, \varphi} I(\rho, \varphi) e^{-i\omega(\theta_0 - \varphi)} e^{-(r_0 - \rho)^2 / \alpha^2} e^{-(\theta_0 - \varphi)^2 / \beta^2} \rho d\rho d\varphi \quad (5)$$

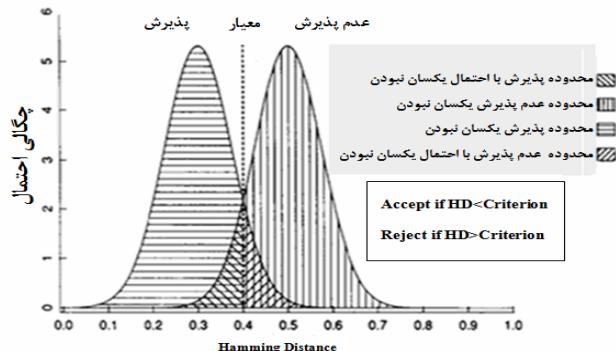
رابطه (۵)  $\bullet$ : یک زوج بیت (bit)، ( $\varphi$  و  $\rho$ ): تصویر عنیبه در مختصات قطبی،  $\bullet$  و  $\circ$ : مختصات قطبی هر ناحیه از عنیبه،  $\alpha$ : فرکانس فیلتر موجک و  $\beta$ : مولفه‌های تعیین‌کننده اندازه فیلتر موجک



تصویر ۱۴- کدگذاری اطلاعات با فیلتر موجک گابور (Gabor wavelet)<sup>۵</sup> دو بعدی

اندازه یک زوج بیت  $[h(\text{Re}, \text{Im})]$  بسته به قرار گرفتن فاز حاصل از انتگرال دوگانه، در هر کدام از ۴ ناحیه صفحه اعداد مختلط، می‌تواند ۰۱، ۱۱، ۰۰ یا ۱۰ باشد.  $\alpha$  و  $\beta$  مولفه‌هایی هستند که اندازه فیلتر موجک را مشخص می‌کنند و اعدادی بین ۰/۱۵ تا ۱/۲ هستند.  $(r_0, \theta_0)$  نشان‌دهنده مختصات قطبی هر ناحیه از عنیبه است که  $h(\text{Re}, \text{Im})$  نسبت به آن محاسبه می‌شود. کد تولیدی برای عنیبه، به صورت یک رشتہ از ۰ و ۱ است و ویژگی مطلوب کد تولیدشده، چرخشی (cyclic) یا گردی (grey) بودن آن است.<sup>۱۵</sup> یعنی برخلاف کدهای دودویی که ممکن است ۲ بیت تغییر کند؛ در حرکت از هر ناحیه صفحه مختلط به ناحیه مجاور آن، فقط یک بیت تغییر دارد (تصویر ۱۵). به طور کلی برای

بودن آنها نشان داده شده است که در روش پیشنهادی ما دقیق تر از آن بیش است.

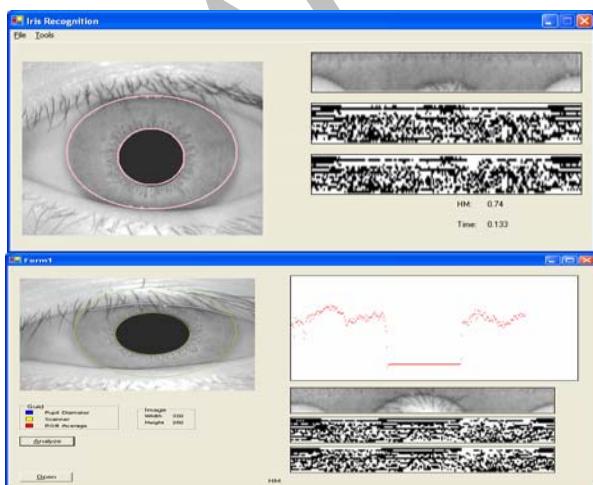


تصویر ۱۷- توزیع احتمال فاصله همینگ (Hamming distance) و پذیرش و عدم پذیرش<sup>۱</sup>

$$HD = \frac{\|(codeA \otimes codeB) \cap maskA \cap maskB\|}{\|maskA \cap maskB\|} \quad \text{رابطه (۶)}$$

گرچه به لحاظ نظری، HD مربوط به دو کد تولیدشده از یک عنیبه، برابر صفر خواهد بود اما به دلیل وجود عواملی چون دقیق تصویر و نویزهای (noise) احتمالی موجود در تصویر، این امر در عمل اتفاق نمیافتد. علاوه بر این، وجود چرخش در تصویر عنیبه نیز بر مقدار HD محاسبه شده تاثیر میگذارد. برای جلوگیری از تاثیر این چرخش بر نتیجه نهایی مقایسه، هنگام مقایسه HD مربوط به دو عنیبه، کد یکی از عنیبهای به چپ و راست شیفت داده و برای هر کدام یک HD جداگانه محاسبه میشود (مانند تصویر ۱۶). شیفت دادن افقی بیت‌های کد یک عنیبه، معادل چرخش عنیبه در جهات مختلف است. در نهایت، از بین چند HD محاسبه شده، کمترین آنها که معادل بهترین تطابق ممکن بین دو عنیبه است، انتخاب میشود.

با پیاده‌سازی روش داگمن و روش پیشنهادی با یک ماشین Pentium III 1GHZ به زبان C++ (تصویر ۱۸)، میزان خطاهای مثبت و منفی (FAR: False Accept Rejection) و (FRR: False Reject Reject) در روش پیشنهادی، کمتر و نقطه‌داری بهینه‌تر است. آزمون سیستم بر روی ۸۷۶ نمونه تصویر استاندارد چشم (بانک اطلاعات تصویری عنیبه داگمن) عکس‌برداری شده با دوربین‌های ویرژه از ۸۷۶ نفر با ملیت‌های مختلف صورت گرفته است.<sup>۱۹</sup> از نتایج آزمون‌ها، تسریع زیادی به دست آمده که با استدلال و مقایسه نتایج زمانی حاصل با نتایج رسمی داگمن، ارایه می‌شود.



تصویر ۱۸- سیستم نرم‌افزار روش پیشنهادی و روش داگمن

Template1	10 00 11 00 1001	→	HD=0.83
Template2	00 11 00 10 01 10	→	
Template1	00 11 00 10 01 10	→	HD=0.00
Template2	00 11 00 10 01 10	→	
بیت شیفت به چپ			۷
Template1	01 10 00 11 00 10	→	HD=0.33
Template2	00 11 00 10 01 10	→	
بیت شیفت به راست ۱			۷

تصویر ۱۶- نمونه کدهای استخراجی تصاویر دو عنیبه<sup>۱</sup>

## تعیین هویت

برای تعیین هویت و مقایسه در پایگاه داده، از محاسبه HD بین ویژگی‌های استخراج شده عنیبه‌ها استفاده می‌شود. یعنی هر چه میزان HD به صفر نزدیک‌تر باشد؛ دو عنیبه به هم شبیه‌ترند و در صورتی که به یک نزدیک‌تر باشد؛ دو عنیبه کمتر با هم تشابه دارند.<sup>۱۶-۱۸</sup> از آنجا که احتمال ۰ یا ۱ بودن هر بیت کد استخراج شده عنیبه با هم برابر است؛ در صورت ایجاد تصادفی دو کد برای دو عنیبه فرضی، تفاوت مقدار HD آن به صورت احتمالی ۰/۵ خواهد بود. بنابراین اگر دو عنیبه مشابه باشند؛ باید مقدار HD آن دو از ۰/۵ کمتر و اگر دو عنیبه متفاوت باشند؛ باید مقدار HD آنها به ۰/۵ نزدیک‌تر و حتا بیش‌تر باشد. هرچه فاصله مقدار HD از ۰/۵ بیش‌تر باشد؛ با اطمینان بہتری میتوان تصمیم‌گیری کرد. در تصویر (۱۷) که به صورت تجربی به دست آمده است، محدوده‌های تصمیم‌گیری برای یکسان بودن عنیبه‌ها و یا متفاوت

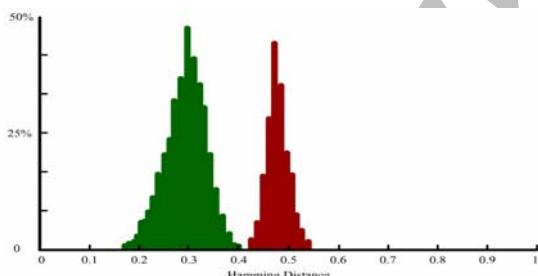
جداسازی انتخاب شود؛ به راحتی می‌تواند نشان دهد چنانچه مقایسه دو عنیبه کمتر از این مقدار باشد؛ آن دو یکسان هستند و در غیر این صورت، یکسان نیستند. مطابق جدول (۱)، مقدار محاسبه شده نقطه بھینه  $0/4$  در روش پیشنهادی، دقیق‌تر و مطابق جدول (۲) و روابط (۹) و (۱۰)، سریع‌تر از روش داگمن به دست آمده است. با کاهش حجم تصاویر مورد پردازش مردمک، عنیبه و پلک‌ها، مطابق روابط (۹) و (۱۰)، تسريع به دست آمده و زمان‌های یافتشده رابطه (۱۱)، یعنی زمان یافتن عنیبه (۷) و زمان یافتن مردمک (۳/۲۱ ms)، همان مقادیر مورد انتظار هستند.

$$\frac{\sum_{i=1}^{320} \sum_{j=1}^{280} P(i, j)}{\sum_{i=1}^{250} \sum_{j=1}^{15} P(i, j) + \sum_{i=1}^{15} \sum_{j=1}^{210} P(i, j)} = 12.98 \quad (9)$$

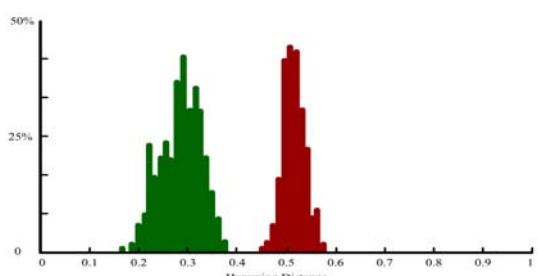
$$\frac{\sum_{i=1}^{320} \sum_{j=1}^{280} P(i, j)}{\sum_{i=1}^{200} \sum_{j=1}^{120} P(i, j)} = 3.73 \quad (10)$$

$$\frac{93 \text{ ms}}{12.98} = 7.16 \text{ ms} \quad \text{و} \quad \frac{12 \text{ ms}}{3.73} = 3.21 \text{ ms} \quad (11)$$

• (زو)P. پیکسل تصویر



تصویر ۱۹- فاصله همینگ (Hamming distance) عنیبه‌های یکسان و غیریکسان داگمن



تصویر ۲۰- فاصله همینگ (Hamming distance) عنیبه‌های یکسان و غیریکسان روش پیشنهادی

### نقطه جداسازی

فاصله بین بیشترین HD محاسبه شده عنیبه‌های یکسان و کمترین HD عنیبه‌های غیریکسان، می‌تواند به عنوان نقطه جداسازی در نظر گرفته شود. اما این معیار چندان مناسب نیست زیرا به تعداد عنیبه‌های مقایسه شده بستگی دارد. لذا معیار بهتری به عنوان معیار تصمیم‌گیری به شرح رابطه (۷) تعریف شد که در آن میانگین و انحراف معیار نمودار توزیع عنیبه‌ها نیز در نظر گرفته شده است. معیار تصمیم‌گیری  $d^*$  تابعی از اندازه فاصله میانگین HD عنیبه‌های یکسان ( $\mu_s$ ) و غیریکسان ( $\mu_D$ ) و همچنین انحراف معیار HD عنیبه‌های یکسان ( $\sigma_s^2$ ) و غیریکسان ( $\sigma_D^2$ ) است. هرچه مقدار این معیار بزرگ‌تر باشد، دقت تشخیص عنیبه بالاتر می‌رود. در صورتی که نمودار مربوط به توزیع HD چشم‌های یکسان و غیریکسان روی هم افتادگی داشته باشند؛ ممکن است تعدادی از عنیبه‌ها به اشتباہ یکسان (FAR)، احتمال شناسایی اشتباہ) و تعدادی به اشتباہ غیریکسان (FRR)، احتمال عدم شناسایی) تشخیص داده شوند. نقطه‌ای که به عنوان مرز دو ناحیه انتخاب می‌شود؛ بر مقادیر FAR و FRR اثر می‌گذارد و هرچه این نقطه کمتر باشد FAR کاهش و FRR افزایش می‌یابد و برعکس. این دو مقدار از روی میزان روی هم افتادگی نمودار HD عنیبه‌های یکسان و غیریکسان به صورت رابطه (۸) محاسبه می‌شوند که در روش ما این نقطه بهتر شده است. تصاویر (۱۹) و (۲۰) نشان دهنده پراکندگی فاصله همینگ هستند. میانگین آن‌ها کاملاً جدا هستند و می‌توان با انتخاب نقطه جداسازی مناسب، عمل تشخیص را انجام داد.

$$d^* = \frac{|\mu_s - \mu_D|}{\sqrt{\frac{(\sigma_s^2 + \sigma_D^2)}{2}}} \quad (7)$$

$$FRR = \frac{\int_0^k P_{diff}(x) dx}{\int_0^1 P_{diff}(x) dx}, FAR = \frac{\int_1^k P_{same}(x) dx}{\int_0^1 P_{same}(x) dx} \quad (8)$$

FAR نرمال شده، بین نقطه صفر و نقطه جداسازی  $k$  در نمودار HD عنیبه‌های غیریکسان، تعریف می‌شود. FRR نرمال شده بین نقطه جداسازی  $k$  و نقطه ۱ در نمودار HD عنیبه‌های یکسان، تعریف می‌شود. با توجه به مقادیر FAR و FRR محاسبه شده جدول (۱)، نقطه  $0/4$  به عنوان نقطه جداسازی به دست می‌آید. در تصویر (۲۰) نیز فاصله بهتر همینگ برای تصاویر عنیبه روش پیشنهادی آمده است و مشاهده می‌شود که اگر نقطه  $0/4$  به عنوان نقطه

ایریدین تکنولوژیز قرار دارد. گرچه سامانه تعیین هویت داگمن، موفق ترین و مشهورترین سامانه موجود است؛ سامانه های مشابه دیگری نیز با استفاده از الگوریتم های آن توسعه یافته اند که مهم ترین آن ها توسط Wildes<sup>۹</sup> و Boashash<sup>۱۰</sup> Lim<sup>۱۱</sup> و Noh<sup>۱۲</sup> طراحی شده اند. الگوریتم هایی که توسط Lim طراحی شده اند؛ در سامانه های تشخیص هویت شرکت های اورمیدیا و سینکس مورد استفاده قرار گرفته اند. هم چنین، الگوریتم Noh در سامانه ایریس ۲۰۰۰ شرکت ایریتک به کار رفته است. این سامانه ها کمتر مورد استفاده قرار گرفته اند. سامانه داگمن بسیار مورد آزمایش قرار گرفته است و در تمامی آن ها، نرخ خطای سامانه، خیلی کم اعلام شده است. در مورد سامانه Wildes هم یک عملکرد کم خطا برای ۵۲۰ تصویر عنیبه گزارش شده است.<sup>۹</sup> سامانه Lim هم در یک پایگاه داده با ۶۰۰۰ عکس، به نرخ موفقیت بالایی دست یافته است. با این وجود، هیچ گونه نسخه آزمایشی و منبع کدی از این فناوری ها در دسترس نیست. روش پیشنهادی ما، با تکیه بر تنها روش موفق توانسته ضمن حفظ دقت، در مقایسه با روش داگمن، به تسریعی حدود ۹۰ درصد دست یابد. نسبت به محدوده های مزاحم پلک چشم و انعکاس نور، مقاوم است و از کاهش چشم گیر زمان تعیین هویت برخوردار می باشد. هم چنین، نقطه جداسازی تشخیصی دقیق تر و بهینه تری ارایه داده است.

### نتیجه گیری

با توجه به ویژگی های عنیبه و قابلیت اطمینان بالای آن در تعیین هویت، دقت بالا و سرعت مناسب نقش مهمی دارد. روش پیشنهادی ما با حفظ دقت، ضمن تسریع در تشخیص، با کاهش زمان تعیین هویت، نسبت به محدوده مزاحم پلک چشم و انعکاس نور مقاوم است. با آزمون آن روی نمونه ها، نه تنها در یافتن عنیبه، با تسریع ۹۰ درصد، نقطه جداسازی دقیق تر و بهینه تری ارایه کرده است. سامانه مذکور تنها سامانه پیاده سازی شده داخلی است که می تواند به عنوان یک روش صنعتی سریع و دقیق تشخیص عنیبه در تعیین هویت به کار رود. این سامانه برای متناسب شدن با کاربردهای دیگر مانند تشخیص بیماری های چشم نیازمند دقت بیشتر در بافت ها می باشد که در حال توسعه است.

### منابع

1. Daugman J. How iris recognition works. *IEEE Trans Circ Sys Vid Tecol* 2004;141:21-30.
2. Belganoui Y, Guézel J, Mahé T. La Biometrie, Sesame Absolu. *Industries set Techniques France* 2000;7:116-121.
3. Gifford MM, McCartney DJ, Seal CH. Networked biometrics systems: requirements based on iris recognition. *BT Technol J* 1999;17:163-173.
4. Wildes R. Iris recognition: an emerging biometric

جدول ۱- خطاهای مثبت و منفی روش داگمن و روش پیشنهادی

نقطه جداسازی	روش پیشنهادی	روش داگمن	نقطه جداسازی
FRR	FAR	FRR	FAR
۷۴,۰۵	۰,۰۰۰	۹۹,۱۰۵	۰,۰۰۰
۳۶,۷۳	۰,۰۰۰	۸۳,۰۹	۰,۰۰۰
۲۳,۸۶	۰,۰۰۰	۳۶,۲۳	۰,۰۰۰
۴,۶۱۰	۰,۰۰۰	۴,۹۴۳	۰,۰۰۰
۰,۴۲	۰,۰۱۲	۰,۲۳۸	۰,۰۰۷
۰,۰۰۰	۲,۵۳۰	۰,۰۰۰	۷,۵۹۹
۰,۰۰۰	۹۳,۰۱۵	۰,۰۰۰	۹۹,۵۷۱

FAR: False Accept Reject, FRR: False Reject Reject

جدول ۲- زمان پردازش و حجم تصویر پردازشی در روش داگمن و روش پیشنهادی

زمان پردازش:	روش پیشنهادی	روش داگمن
یافتن مردمک	۹ میلی ثانیه	۱۲ میلی ثانیه
یافتن عنیبه و پلکها	۱۰ میلی ثانیه	۹۳ میلی ثانیه
حجم تصویر پردازش شده نسبت به کل تصویر:	۲۷ درصد	۴۷ درصد
یافتن مردمک	۴ درصد	۸۸ درصد
یافتن عنیبه	۳/۷ درصد	۶ درصد
یافتن پلکها		

### بحث

عنیبه توسط پلک ها محافظت می شود و خصوصیات منحصر به فرد آن، در طول حیات بزرگ سالی بدون تغییر باقی می ماند. همین ویژگی، استفاده از آن را در سامانه های تعیین هویت، به یک عضو قابل توجه تبدیل نموده است. برای این کار می توان از شیوه های پردازش تصویر استفاده کرد و آن را در یک پایگاه داده، ذخیره و بازیابی نمود. تا اوایل دهه ۹۰ که John Daugman تحقیق دانشگاه کمبریج، یک سامانه خودکار تشخیص هویت از روی عنیبه را پیاده سازی و راه اندازی کرد؛ چنین سامانه هایی عملاً به کار گرفته نمی شدند<sup>۱۳</sup>. هم اکنون، این اختراع داگمن ثبت شده و حق استفاده از آن در اختیار کمپانی

- technology. *Proc IEEE* 1997;9:1348-1363.
- 5. Bolse W, Boashash B. A human identification technique using images of the iris and wavelet transform. *IEEE Trans Signal Process* 1998;46:111-115.
  - 6. Wolff E. Anatomy of the eye and orbit. 7th ed. H. K. Lewis & Co. LTD; 1976.
  - 7. Daugman J. Biometric personal identification system based on iris analysis. United States Patent, Patent Number: 5, 291,560, 1994.
  - 8. Chinese Academy of Sciences-Institute of Automation. Database of 756 Grayscale Eye Images Version 1.0,2006 (<http://www.sinobiometrics.com>).
  - 9. Wildes R, Asmuth G, Green S, Hsu R, Kolczynski R, Matey J, et al. A system for automated iris recognition. Proceedings IEEE Workshop on Applications of Computer Vision, Sarasota, FL: 1994;2:121-128.
  - 10. Kong W, Zhang D. Accurate iris segmentation based on novel reflection and eyelash detection model. Proceedings of 2001 International Symposium on Intelligent Multimedia, Video and Speech Processing, Hong Kong: 2001:263-266.
  - 11. Tisse C, Martin L, Torres L, Robert M. Person identification technique using human iris recognition. International Conference on Vision Interface, Canada: 2002; 294-299.
  - 12. Ma L, Wang Y, Tan T. Iris recognition using circular symmetric filters. National Laboratory of Pattern Recognition. Institute of Automation; Chinese Academy of Sciences, 2002; 2: 414-417.
  - 13. Tun N. Recognising iris patterns for person (or individual) identification. Honours thesis. The University of Western Australia. 2002.
  - 14. Lee T. Image representation using 2D Gabor wavelets. *IEEE Transactions of Pattern Analysis and Machine Intelligence*, 1996; 18; 10: 1013-1026.
  - 15. Sanderson S, Erbetta J. Authentication for secure environments based on iris scanning technology. *IEE Colloquium Vis Biometr* 2000;18:1-8.
  - 16. Lim S, Lee K, Byeon O, Kim T. Efficient iris recognition through improvement of feature vector and classifier. *ETRI J* 2001;23:61-70.
  - 17. Noh S, Pae K, Lee C, Kim J. Multiresolution independent component analysis for iris identification. The International Technical Conference on Circuits Systems, Computers and Communications, Phuket, Thailand: 2002.
  - 18. Zhu Y, Tan T, Wang Y. Biometric personal identification based on iris patterns. Proceedings of the 15th International Conference on Pattern Recognition, Spain: 2000;2:2801-2900.
  - 19. Barry C, Ritter N. Database of 120 grayscale eye images. Lions Eye Institute; Perth Western Australia (<http://www.Lei.org.au>).