

محاسبه تراکم در تحلیل پوششی داده‌ها با وجود خروجی‌های مطلوب و نامطلوب نهایی تحت تکنولوژی با دسترسی ضعیف در یک شبکه دو مرحله‌ای

راحله راستگو^۱، محسن رستمی مال خلیفه^{۲*}

(۱) دانشجوی کارشناسی ارشد گروه ریاضی کاربردی، واحد علوم و تحقیقات، دانشگاه آزاد اسلامی، تهران، ایران

(۲) دانشیار گروه ریاضی کاربردی، واحد علوم و تحقیقات، دانشگاه آزاد اسلامی، تهران، ایران

تاریخ دریافت مقاله: زمستان ۱۳۹۴ | تاریخ پذیرش مقاله: بهار ۱۳۹۵

چکیده

تراکم یکی از مسایل مهم در تحلیل پوششی داده‌ها که از اهمیت خاصی برخوردار است. اخیراً، چه در مقالات اقتصادی و چه در مقالات تحقیق در عملیات، سرعت تحقیقات در مورد تراکم به طور چشمگیری افزایش پیدا کرده است. تراکم یک مرحله اسرافی در فرایند تولید است که خروجی‌ها در نتیجه افزایش ورودی‌ها کاهش پیدا می‌کنند. در اقتصاد، تراکم از این بابت حائز اهمیت است که حذف آن باعث کاهش هزینه و همچنین افزایش خروجی می‌شود. بنابراین منفعت شناسایی تراکم و کاهش آن زیاد است.

در این مقاله، یک روش برای تشخیص و محاسبه میزان تراکم با وجود خروجی‌های مطلوب و نامطلوب تحت دسترسی ضعیف در یک شبکه سری دو مرحله‌ای ارائه می‌کنیم و مدلی برای تشخیص و محاسبه مقدار تراکم با وجود خروجی‌های نهایی مطلوب و نامطلوب ارائه می‌دهیم.

واژه‌های کلیدی: تحلیل پوششی داده، تراکم، خروجی نامطلوب، شبکه‌ی دو مرحله‌ای.

محاسبه تراکم در یک شبکه دو مرحله‌ای با وجود خروجی‌های مطلوب و نامطلوب تحت تکنولوژی با امکان‌پذیری ضعیف با استفاده از مدل تابع فاصله جهتدار در یک شبکه دو مرحله‌ای ارائه دهیم.

۲- روش فانگ برای محاسبه تراکم با استفاده از تابع فاصله جهتدار

در این بخش از مقاله، فانگ یک روش جهت تشخیص و محاسبه مقدار تراکم با وجود خروجی‌های مطلوب و نامطلوب تحت تکنولوژی ضعیف با استفاده از تابع فاصله جهتدار ارائه می‌دهد.

فانگ فرمول دوآل مدل فاصله جهتدار را با استفاده از قضیه دوآلیتی برنامه‌ریزی خطی، به صورت زیر در نظر گرفت:

$$\begin{aligned} \min \quad & b_{k_0} \pi^b + x_{k_0} \pi^x - \pi^y y_{k_0} \\ \text{s.t.} \quad & y_k \pi^y - b_k \pi^b - x_k \pi^x \leq 0 \quad k = 1, \dots, K \\ & b_{k_0} \pi^b + x_{k_0} \pi^x + y_{k_0} \pi^y = 1 \\ & \pi^x \geq 0 \\ & \pi^y \geq 0 \\ & \pi^b \quad \text{آزاد} \end{aligned} \quad (1)$$

π^x و π^y جواب بهین مدل (۱) با در نظر گرفتن نقطه تصویرشده زیر می‌باشد.

$$\begin{aligned} x'_{k_0} &= x_{k_0} - \delta_{k_0}^* x_{k_0} \\ y'_{k_0} &= y_{k_0} + \delta_{k_0}^* y_{k_0} \\ b'_{k_0} &= b_{k_0} - \delta_{k_0}^* b_{k_0} \end{aligned} \quad (2)$$

DMU_K با مختصات (x_k, y_k, b_k) در وضعیت تراکم قوی است اگر و تنها اگر در هر جواب بهین حداقل یک $i \in \{1, \dots, n\}$ π_i^{b*} منفی باشد.

با توجه به مطلب فوق علامت منفی برای یک متغیر دوآل که به یک خروجی نامطلوب مربوط می‌شود که به وقوع تراکم اشاره دارد.

سپس فانگ مدل زیر را برای مشخص کردن مقدار تراکم قوی پیشنهاد داد:

۱- مقدمه

تحلیل پوششی داده (DEA) یک روش غیر پارامتری مبتنی بر برنامه‌ریزی ریاضی است که کارایی نسبی واحدهای تصمیم‌گیرنده DMU، متجانس با چند ورودی و چند خروجی را محاسبه می‌نماید که اولین بار توسط چارنز، کوپر و رودز [۱] در سال ۱۹۷۸ مطرح شد.

مدل CCR اولین مدل کلاسیک DEA برای اندازه گیری کارایی واحدهای تصمیم‌گیرنده است که در سال ۱۹۷۸ توسط چارنز، کوپر و رودز [۱] ارائه شد سپس مدل BCC توسط بنکر، چارنز و کوپر [۲] در سال ۱۹۸۴ مطرح شد.

یکی از مفاهیم اقتصادی تحلیل پوششی داده‌ها تراکم می‌باشد. اولین بار مفهوم اقتصادی تراکم توسط فار و سونسون [۳] در سال ۱۹۸۰ در مقالات DEA ارائه شد و متعاقباً توسط فار، گروسکوف و لولو [۴] شکل اجرایی عملی پیدا کرد. در سال ۱۹۹۶ کوپر و همکاران [۵] مدلی بر مبنای متغیرهای کمکی (CTT) معروفی نمودند و مدل CTT توسط براکت و همکارانش [۶] در صنعت چین به کار گرفته شد.

تحقیقاتی در زمینه واحدهای تصمیم‌گیرنده دارای فرایند دو یا چند مرحله‌ای صورت گرفته است که در آن علاوه بر ورودی‌ها و خروجی‌ها، اندازه واسطه وجود دارد که این اندازه واسطه خروجی مرحله اول است که به عنوان ورودی مرحله دوم در نظر گرفته می‌شود. در این زمینه وانگ [۷] در سال ۱۹۹۷، فرایند دو مرحله‌ای را بیان و در صنعت بانکداری پیاده کرد. این مدل توسط ژو و سیفورد [۸] در سال‌های ۲۰۰۳ و ۲۰۰۴ نیز در زمینه‌های دیگر پیاده‌سازی شد.

روش‌های پیشین برای محاسبه تراکم در DEA، مبحث تراکم را فقط با در نظر گرفتن خروجی‌های مطلوب مورد بررسی قرار می‌دهند. اما در فرایند تولیدات، خروجی‌های نامطلوب معمولاً با خروجی‌های مطلوب به طور همزمان تولید می‌شود. در سال ۲۰۱۵ فانگ [۹] روشی برای محاسبه تراکم در حضور خروجی‌های مطلوب و نامطلوب تحت تکنولوژی با امکان‌پذیری ضعیف ارائه داده است. اما این مقالات برای واحدهای دو مرحله‌ای مناسب نیستند ما در این مقاله می‌خواهیم یک روش جدید برای

$$\begin{aligned} i &= 1, \dots, L \\ \sum_{k=1}^K z_k x_{kn} &\leq x_{k_0 n} - \delta^* x_{k_0 n} - t_n^- \\ n &= 1, \dots, N \\ \sum_{m=1}^M t_m^+ - \beta &\geq 0 \quad (4) \\ \sum_{n=1}^N t_n^- - \beta &\geq 0 \\ z_k &\geq 0 \quad k = 1, \dots, K \end{aligned}$$

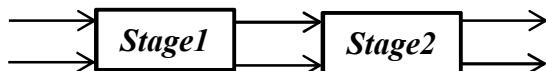
در حالی که δ^* جواب بهینه مدل (۱) است. اگر $(\hat{x}, \hat{y}, \hat{b})$ برای DMU_{k_0} تراکم ضعیف دارد. در غیر اینصورت تراکم ندارد.

$$\begin{aligned} \max \alpha \\ \sum_{k=1}^K z_k y_{km} &\geq y_{k_0 m} + \delta y_{k_0 m} \quad m = 1, \dots, M \\ \sum_{k=1}^K z_k b_{ki} &= b_{k_0 i} - \delta b_{k_0 i} \quad i = 1, \dots, L \\ \sum_{k=1}^K z_k x_{kn} &\leq x_{k_0 n} + \delta x_{k_0 n} \quad n = 1, \dots, N \\ b_{k_0} \pi^b + x_{k_0} \pi^x - y_{k_0} \pi^y &= \delta \quad (3) \\ y_k \pi^y - b_k \pi^b - x_k \pi^x &\leq 0 \\ k &= 1, \dots, K \\ b_{k_0} \pi^b + x_{k_0} \pi^x + y_{k_0} \pi^y &= 1 \\ \pi_i^b - \alpha &\geq 0 \quad i = 1, \dots, L \end{aligned}$$

۳- مجموعه امکان تولید یک شبکه دو مرحله‌ای
واحد تصمیم‌گیرنده دو مرحله‌ای را که در شکل ۱ نشان داده شده است را در نظر بگیرید. در اینجا فرض شده است که هر واحد تصمیم‌گیرنده در مرحله اول N ورودی و D خروجی می‌باشد. در مرحله دوم خروجی مرحله اول به صورت D ورودی مرحله دوم عمل می‌کند و M خروجی مطلوب و L خروجی نامطلوب نهایی را تولید می‌کنند. بردارهای ورودی مرحله اول را با x_j بردار واسطه یعنی خروجی‌های مرحله اول و ورودی‌های مرحله دوم را با z_j و خروجی‌های مطلوب مرحله دوم را با y_j و خروجی‌های نامطلوب مرحله دوم را با b_j نشان می‌دهیم.

در نظر گرفتن نقطه تصویر (۲) می‌باشد.
اگر $\alpha^* < 0$, پس نقطه تصویر شده، $(\hat{x}, \hat{y}, \hat{b})$ از DMU_{k_0} دارای تراکم قوی است.
اگر $\alpha^* > 0$, پس نقطه تصویر شده $(\hat{x}, \hat{y}, \hat{b})$ از DMU_{k_0} دارای تراکم نیست.
اگر $\alpha^* = 0$, برای نقطه تصویر شده $(\hat{x}, \hat{y}, \hat{b})$ از DMU_{k_0} ، سیستم زیر را حل می‌کنیم:

$$\begin{aligned} \max \beta \\ \sum_{k=1}^K z_k y_{km} &\geq y_{k_0 m} + \partial^* y_{k_0 m} + t_m^+ \\ m &= 1, \dots, M \\ \sum_{k=1}^K z_k b_{ki} &\leq b_{k_0 i} - \partial^* b_{k_0 i} \end{aligned}$$



شکل ۱

$$\begin{aligned} x_{ij}, i &= 1, \dots, m & z_{dj}, d &= 1, \dots, t & y_{rj}, s &= 1, \dots, r \\ b_{lj}, l &= 1, \dots, L \end{aligned}$$

امکان‌پذیری، بی‌کرانی اشعه مجموعه‌های امکان تولید متناظر مراحل اول و دوم به صورت زیر حاصل می‌شود:

فرض کنیم k شبکه‌ی دو مرحله‌ای تحت ارزیابی باشند.
شبکه Z در مرحله اول با مصرف بردار ورودی x_j خروجی z_j و در مرحله دوم با مصرف بردار ورودی z_j خروجی مطلوب y_j و خروجی نامطلوب b_j را تولید می‌نماید. با پذیرش اصول شمول مشاهدات، تحدب،

و تولیدات میانی (ورودی مرحله اول و خروجی مرحله دوم) نظریه هر واحد تصمیم‌گیرنده دو مرحله‌ای به ترتیب با بردارهای $(y_{1j}, y_{2j}, \dots, y_{mj})$ ، $(x_{1j}, x_{2j}, \dots, x_{nj})$ و $(z_{1j}^1, z_{2j}^1, \dots, z_{tj}^1)$ و $(b_{1j}, b_{2j}, \dots, b_{lj})$. $z^1 = z^2$ (نمایش دهیم). که با توجه به این که شبکه دو مرحله‌ای مشاهده شده داریم، مجموعه امکان تولید با توجه به اصول شمول مشاهدات، امکان پذیری ورودی‌ها و خروجی‌ها، امکان پذیری ضعیف برای خروجی‌های نهایی مطلوب و نامطلوب و تحبد مانند زیر فرموله می‌کنیم:

$$\text{pps}_{\text{new}} = \left\{ (x, z^1, z^2, y, b) \mid \begin{array}{l} \sum_{k=1}^k \lambda_k x_{kn} \leq x_n, \\ \sum_{k=1}^k \lambda_k z_{kd}^1 \geq z_d^1, \\ \sum_{k=1}^k \mu_k z_{kd}^2 \leq z_d^2, \\ \theta \sum_{k=1}^k \mu_k y_{km} \geq y_m, \\ \theta \sum_{k=1}^k \mu_k b_{ki} = b_i \end{array} \right\}$$

مدل فاصله چهتدار (۱) را روی مرز pps_{new} تصویر می‌کنیم. ناکارایی برای شبکه دوم مرحله‌ای k_0 به وسیله مدل زیر محاسبه می‌کنیم:

$$\begin{aligned} \text{IE}(k_0) &= \max \delta \\ \text{s.t. } &\sum_{j=1}^k \lambda_k x_{kn} \leq x_{k_0 n} - \delta x_{k_0 n} \\ &n = 1, \dots, N \end{aligned} \quad (4)$$

$$\begin{aligned} &\sum_{j=1}^k \lambda_k z_{kd}^1 \geq z_{k_0 d}^1 + \delta z_{k_0 d}^1 \\ &d = 1, \dots, t \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &\sum_{j=1}^k \mu_k z_{kd}^2 \leq z_{k_0 d}^2 - \delta z_{k_0 d}^2 \\ &d = 1, \dots, t \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &\sum_{j=1}^k \mu_k b_{ki} = b_{k_0 i} - \delta b_{k_0 i} \\ &i = 1, \dots, L \\ &\sum_{j=1}^k \mu_k y_{km} \geq y_{k_0 m} + \delta y_{k_0 m} \end{aligned}$$

$$\text{pps}^* = \left\{ (x, z, y, b) \mid \begin{array}{l} \sum_{j=1}^k \lambda_j x_j \leq x, \\ \sum_{j=1}^k \lambda_j z_j \geq z, \\ \sum_{j=1}^k \mu_j z_j \leq z, \\ \sum_{j=1}^k \mu_j y_j \geq y, \\ \sum_{j=1}^k \mu_j b_j \leq b, \\ \lambda_j \geq 0, \mu_j \geq 0 \\ j = 1, \dots, k \end{array} \right\} \quad (5)$$

با ترکیب محدودیت‌های متناظر تولیدات میانی خواهیم داشت:

$$\text{pps} = \left\{ (x, z) \mid \begin{array}{l} \sum_{j=1}^k \lambda_j x_j \leq x, \\ \sum_{j=1}^k \mu_j y_j \geq y, \\ \sum_{j=1}^k \mu_j b_j \leq b, \\ \sum_{j=1}^k (\lambda_j - \mu_j) z_j \geq 0, \\ \lambda_j \geq 0, \mu_j \geq 0, \\ j = 1, \dots, k \end{array} \right\} \quad (6)$$

روشن است که دو مجموعه امکان تولید (۵) و (۶) ارائه شده در بالا معادل نیستند به عبارت دیگر نمی‌توان از رابطه (۶) رابطه (۵) را نتیجه گرفت. یعنی pps بزرگتر از pps^* است. در اینجا رابطه (۵) به عنوان رابطه مجموعه امکان تولید متناظر واحدهای شبکه‌ای معرفی می‌شود.

در قسمت بعد مدل فاصله چهتدار متناظر یک شبکه‌ی دو مرحله‌ای را تحت امکان پذیری ضعیف با خروجی‌های نهایی مطلوب و نامطلوب بدست می‌آوریم.

۴- مدل پیشنهادیتابع فاصله چهتدار یک شبکه دو مرحله‌ای

فرض می‌کنیم k شبکه دوم مرحله‌ای وجود دارد. که در هر یک N ورودی و M خروجی نهایی مطلوب و خروجی نهایی نامطلوب و T تولید میانی به کار برد می‌شود. مقادیر ورودی‌ها و خروجی‌های نهایی مطلوب و نامطلوب

$$\begin{aligned} \min & b_{k_0} \pi^b + x_{k_0} \pi^x - z_{k_0}^1 \pi^{z_1} + \\ & z_{k_0}^2 \pi^{z_2} - y_{k_0} \pi^y \\ & z_k^1 \pi^{z_1} - x_k \pi^x \leq 0 \quad k = 1, \dots, k \\ \text{s.t.} & \\ & y_k \pi^y - b_k \pi^b - z_k^2 \pi^{z_2} \leq \\ & b_{k_0} \pi^b + z_{k_0}^1 \pi^{z_1} + z_{k_0}^2 \pi^{z_2} + y_{k_0} \pi^y + \\ & x_{k_0} \pi^x = 1 \\ & \pi^x \geq 0 \\ & \pi^{z_1} \geq 0 \\ & \pi^{z_2} \geq 0 \\ & \pi^y \geq 0 \\ & \pi^b \quad \text{ازاد} \\ & \pi^{x*}, \pi^{z_1*}, \pi^{z_2*}, \pi^{y*} \text{ و } \pi^{b*} \end{aligned}$$

جواب بهین مدل (۹) با در نظر گرفتن رابطه (۸) می‌باشد.

قضیه ۱: یک شبکه دو مرحله‌ای با مختصات $(x_k, z_k^1, z_k^2, y_k, b_k)$ در وضعیت تراکم قوی است اگر و تنها اگر در هر جواب بهین حداقل یک $\pi_i^{b*}, i \in \{1, \dots, l\}$ منفی است.

برهان فرض می‌کنیم شبکه‌ی دو مرحله‌ای با مختصات $(x_k, z_k^1, z_k^2, y_k, b_k)$ در وضعیت تراکم قوی است. نشان می‌دهیم در هر جواب بهین حداقل یک $\pi_i^{b*}, i \in \{1, \dots, l\}$ منفی است.

طبق قضیه دوآلیتی برنامه‌ریزی خطی نتیجه می‌شود که یک جواب بهینه مانند

$$\begin{aligned} (\pi^{x*}, \pi^{z_1*}, \pi^{z_2*}, \pi^{y*}, \pi^{b*}) & \text{ برای مدل (۹) با در} \\ & \text{نظر گرفتن نقطه تصویر شده (۸) وجود دارد بطوری که} \\ & b_{k_0} \pi^{*b} + x_{k_0} \pi^{*x} - z_{k_0}^1 \pi^{*z_1} + \\ & z_{k_0}^2 \pi^{*z_2} - y_{k_0} \pi^{*y} = 0 \end{aligned} \quad (10)$$

طبق فرض شبکه دو مرحله‌ای با مختصات $(x_k, z_k^1, z_k^2, y_k, b_k)$ تراکم قوی است. پس با توجه به تعریف ۱ بنابراین فعالیتی مانند $(\tilde{x}, \tilde{z}^1, \tilde{z}^2, \tilde{y}, \tilde{b}) \in pps_{new}$ وجود دارد به بطوری که

$$\tilde{x} = \alpha x_k, (0 < \alpha < 1)$$

$$\begin{aligned} m &= 1, \dots, M \\ \lambda_k &\geq 0 \quad k = 1, \dots, k \\ \mu_k &\geq 0 \quad k = 1, \dots, k \end{aligned}$$

که (μ_1, \dots, μ_k) و $(\lambda_1, \dots, \lambda_k)$ متغیرهای حساسیت و $(x_{k_0n}, z_{kd}^1, z_{kd}^2, y_{k_0m}, b_{k_0m})$ شبکه دو مرحله‌ای k_0 کارا است در غیر این صورت ناکارا است. اگر شبکه دو مرحله‌ای k_0 ناکارا باشد. یک تصویر به روش زیر می‌سازیم.

$$\begin{aligned} x'_{k_0} &= x_{k_0} - \delta^* x_{k_0}, \\ z'_{k_0}^1 &= z_{k_0}^1 + \delta^* z_{k_0}^1, \\ z'_{k_0}^2 &= z_{k_0}^2 - \delta^* z_{k_0}^2, \\ y'_{k_0} &= y_{k_0} + \delta^* y_{k_0}, \\ b'_{k_0} &= b_{k_0} - \delta^* b_{k_0} \end{aligned} \quad (8)$$

تعریف ۱: یک شبکه دو مرحله‌ای با مختصات $(x_k, z_k^1, z_k^2, y_k, b_k)$ به طور قوی متراکم است اگر روی مرز pps_{new} کارا باشد و یک فعالیتی مانند $(\tilde{x}, \tilde{z}^1, \tilde{z}^2, \tilde{y}, \tilde{b}) \in pps_{new}$ موجود باشد بطوری که

$$\begin{aligned} \tilde{x} &= \alpha x_k, (0 < \alpha < 1) \\ \tilde{y} &= \beta x_k, (\beta > 0) \\ \tilde{b} &= \gamma b_k, (0 < \gamma < 1) \end{aligned}$$

۵- مدل پیشنهادی برای محاسبه تراکم در یک شبکه دو مرحله‌ای

در این بخش از مقاله مدلی برای ارزیابی تراکم در یک شبکه دو مرحله‌ای جهت تشخیص و محاسبه مقدار تراکم، با وجود خروجی‌های مطلوب و نامطلوب نهایی تحت امکان‌پذیری ضعیف ارائه می‌دهیم. با استفاده از قضیه دوآلیتی برنامه‌ریزی خطی، فرمول دوآل مدل فاصله جهتدار (۷) به صورت زیر در نظر می‌گیریم:

$$\begin{aligned} & (\pi^{x^*}, \pi^{z^1*}, \pi^{z^2*}, \pi^{y*}, \pi^{b*}) \text{ برای مدل (۹) وجود} \\ & \pi_i^{b*} \geq 0 \text{ دارد بطوری که} \end{aligned}$$

چون که شبکه دو مرحله‌ای با مختصات $(x_k, z_k^1, z_k^2, y_k, b_k)$ تراکم قوی نیست. سیستم خطی زیر جواب ندارد:

$$\begin{aligned} \sum_{k=1}^K \mu_k y_{km} &> y_{k_0 m} & m = 1, \dots, M \\ \sum_{k=1}^K \lambda_k z_{kd}^1 &> z_{k_0 d}^1 & d = 1, \dots, t \\ \sum_{k=1}^K \mu_k b_{ki} &< b_{k_0 i} & i = 1, \dots, L \\ \sum_{k=1}^K \mu_k z_{kd}^2 &< z_{k_0 d}^2 & d = 1, \dots, t \\ \sum_{k=1}^K \lambda_k x_{kn} &< x_{k_0 n} & n = 1, \dots, N \end{aligned}$$

بدین گونه مقدار بهین مدل (۱۸) زیر صفر است.

$$\begin{aligned} \max \varphi \\ \sum_{k=1}^K \mu_k y_{km} &\geq y_{k_0 m} + \varphi y_{k_0 m} \\ m = 1, \dots, M \\ \sum_{k=1}^K \lambda_k z_{kd}^1 &\geq z_{k_0 d}^1 + \varphi z_{k_0 d}^1 \\ d = 1, \dots, t \\ \sum_{k=1}^K \mu_k b_{ki} &\leq b_{k_0 i} - \varphi b_{k_0 i} \\ i = 1, \dots, L \\ \sum_{k=1}^K \mu_k z_{kd}^2 &\leq z_{k_0 d}^2 - \varphi z_{k_0 d}^2 \\ d = 1, \dots, t \\ \sum_{k=1}^K \lambda_k x_{kn} &\leq x_{k_0 n} - \varphi x_{k_0 n} \\ n = 1, \dots, N \end{aligned} \quad (۱۸)$$

مفروض است دوآل مدل (۱۸) به صورت زیر نوشته می‌شود:

$$\begin{aligned} \min b_{k_0} \pi^b + x_{k_0} \pi^x - z_{k_0}^1 \pi^{z_1} + \\ z_{k_0}^2 \pi^{z_2} - y_{k_0} \pi^y \\ \text{s.t } z_k^1 \pi^{z_1} - x_k \pi^x \leq 0 \\ k = 1, \dots, K \end{aligned} \quad (۱۹)$$

$$\begin{aligned} y_k \pi^y - b_k \pi^b - z_k^2 \pi^{z_2} \leq 0 \\ b_{k_0} \pi^b + z_{k_0}^1 \pi^{z_1} + z_{k_0}^2 \pi^{z_2} + y_{k_0} \pi^y + \\ x_{k_0} \pi^x = 1 \\ \pi^x \geq 0 \\ \pi^{z_1} \geq 0 \\ \pi^{z_2} \geq 0 \\ \pi^y \geq 0 \\ \pi^b \geq 0 \end{aligned}$$

$$\tilde{y} = \beta x_k, (\beta > 0)$$

$$\tilde{b} = \gamma b_k, (0 < \gamma < 1)$$

بدیهی است که:

$$\begin{aligned} \tilde{b} \pi^{*b} + \tilde{x} \pi^{*x} - \tilde{z}^1 \pi^{*z_1} + \tilde{z}^2 \pi^{*z_2} - \\ \tilde{y} \pi^{*y} \geq 0 \end{aligned} \quad (۱۱)$$

با کم کردن روابط (۱۰) و (۱۱) بدست می‌آوریم:

$$\begin{aligned} (\tilde{b} - b_{k_0}) \pi^{*b} + (\tilde{x} - x_{k_0}) \pi^{*x} + \\ (z_{k_0}^1 - \tilde{z}) \pi^{*z_1} \end{aligned} \quad (۱۲)$$

$$+ (\tilde{z} - z_{k_0}^2) \pi^{*z_2} + (y_{k_0} - \tilde{y}) \pi^{*y} \geq 0$$

بطوری که

$$\begin{aligned} \tilde{x} < x_{k_0}, & \tilde{z}^1 > z_{k_0}^1, \\ \tilde{z}^2 < z_{k_0}^2, & y_{k_0} < \tilde{y}, \quad \tilde{b} < b_{k_0} \end{aligned}$$

داریم:

$$(\tilde{x} - x_{k_0}) \pi^{*x} \leq 0 \quad (۱۳)$$

$$(y_{k_0} - \tilde{y}) \pi^{*y} \leq 0 \quad (۱۴)$$

$$(z_{k_0}^1 - \tilde{z}) \pi^{*z_1} \leq 0 \quad (۱۵)$$

$$(\tilde{z} - z_{k_0}^2) \pi^{*z_2} \leq 0 \quad (۱۶)$$

فرض کنیم که $\pi^{*b} \geq 0$, بنابراین

$$(\tilde{b} - b_{k_0}) \pi^{*b} \leq 0 \quad (۱۷)$$

طبق محدودیت (۱-۱) داریم:

$$\begin{aligned} \pi^{*b} \neq 0, \pi^{*x} \neq 0, \pi^{*y} = 0, \pi^{*z^1} \neq 0, \\ \pi^{*z^2} = 0 \end{aligned}$$

طبق رابطه (۱۳), (۱۴), (۱۵), (۱۶), (۱۷) داریم:

$$\begin{aligned} (\tilde{b} - b_{k_0}) \pi^{*b} + (\tilde{x} - x_{k_0}) \pi^{*x} + \\ (z_{k_0}^1 - \tilde{z}) \pi^{*z_1} \\ + (\tilde{z} - z_{k_0}^2) \pi^{*z_2} + (y_{k_0} - \tilde{y}) \pi^{*y} \leq 0 \end{aligned}$$

که با (۱۱) تناقض دارد.

بدین گونه حداقل یک $i \in \{1, \dots, L\}$ وجود دارد که π_i^{b*} منفی است.

اثبات عکس: فرض کنیم چنین نباشد. (فرض خلف) از

این رو باید نشان دهیم که اگر شبکه دو مرحله‌ای با مختصات $(x_k, z_k^1, z_k^2, y_k, b_k)$ تراکم قوی نباشد.

یک جواب بهینه مانند

$$\begin{aligned} b_{k_0}\pi^b + x_{k_0}\pi^x - z_{k_0}^1\pi^{z_1} + z_{k_0}^2\pi^{z_2} - \\ y_{k_0}\pi^y = \delta \\ z_k^1\pi^{z_1} - x_k\pi^x \leq 0 \\ k = 1, \dots, k \\ y_k\pi^y - b_k\pi^b - z_k^1\pi^{z_1} \leq 0 \\ k = 1, \dots, k \\ b_{k_0}\pi^b + z_{k_0}^1\pi^{z_1} + z_{k_0}^2\pi^{z_2} + y_{k_0}\pi^y + \\ x_{k_0}\pi^x = 1 \\ \pi_i^b - \alpha \geq 0 \end{aligned}$$

در نظر بگیرید

$$(\pi^{x*}, \pi^{z^{1*}}, \pi^{z^{2*}}, \pi^{y*}, \pi^{b*}, \delta^*, \alpha^*)$$

جواب بهینه مدل (۲۰) باشد.

اگر $\alpha^* < 0$. اس. پس نقطه تصویر شده $(\bar{x}, \bar{z}^1, \bar{z}^2, \bar{y}, \bar{b})$ از شبکه دو مرحله‌ای k_0 دارای تراکم قوی است

اگر $\alpha^* > 0$. اس. پس نقطه تصویر شده $(\bar{x}, \bar{z}^1, \bar{z}^2, \bar{y}, \bar{b})$ از شبکه دو مرحله‌ای k_0 دارای تراکم قوی نیست.

اگر $\alpha^* = 0$. برای نقطه تصویر شده $(\bar{x}, \bar{z}^1, \bar{z}^2, \bar{y}, \bar{b})$ زیر را حل می‌کنیم:

$$\begin{aligned} \max \beta \\ \sum_{j=1}^k \lambda_k x_{kn} \leq x_{k_0n} - \delta^* x_{k_0n} - t_n^- \\ n = 1, \dots, N \\ \sum_{j=1}^k \lambda_k z_{kt}^1 \geq z_{k_0t}^1 + \delta^* z_{k_0t}^1 \\ t = 1, \dots, T \end{aligned} \quad (۲۱)$$

$$\begin{aligned} \sum_{j=1}^k \mu_k z_{kt}^2 \leq z_{k_0t}^2 - \delta^* z_{k_0t}^2 \\ t = 1, \dots, T \\ \sum_{j=1}^k \mu_k b_{ki} \leq b_{k_0i} - \delta^* b_{k_0i} \\ i = 1, \dots, L \end{aligned}$$

در نظر بگیرید $(\pi^{x*}, \pi^{z^{1*}}, \pi^{z^{2*}}, \pi^{y*}, \pi^{b*})$ جواب بهینه مدل (۱۹) باشد. توجه داشته باشید که مدل (۱۹) و مدل (۹) تنها در هشتین مجموعه از محدودیت‌ها تفاوت دارند. بدیهی است که مدل (۹) با در نظر گرفتن نقطه تصویر شده $(\bar{x}, \bar{z}^1, \bar{z}^2, \bar{y}, \bar{b})$ طبق قضیه دوالیتی، مقدار بهینه مدل (۱۹) صفر است. یعنی

$$\begin{aligned} b_{k_0}\pi^b + x_{k_0}\pi^x - z_{k_0}^1\pi^{z_1} + z_{k_0}^2\pi^{z_2} - \\ y_{k_0}\pi^y = 0 \end{aligned}$$

بنابراین، $(\pi^{x*}, \pi^{z^{1*}}, \pi^{z^{2*}}, \pi^{y*}, \pi^{b*})$ جواب بهینه مدل (۹) است که $\pi_i^b \geq 0$ برای همه $i \in \{1, \dots, L\}$

بنابراین، علامت منفی از یک متغیردوال به یک خروجی نامطلوب مربوط می‌شود که به وقوع تراکم اشاره دارد. طبق قضیه ۱، روش زیر را برای مشخص کردن مقدار تراکم قوی پیشنهاد می‌شود:

$$\begin{aligned} \max \alpha \\ \sum_{j=1}^k \lambda_k x_{kn} \leq x_{k_0n} - \delta x_{k_0n} \\ n = 1, \dots, N \\ \sum_{j=1}^k \lambda_k z_{kd}^1 \geq z_{k_0d}^1 + \delta z_{k_0d}^1 \\ d = 1, \dots, t \\ \sum_{j=1}^k \mu_k z_{kd}^2 \leq z_{k_0d}^2 - \delta z_{k_0d}^2 \\ d = 1, \dots, t \\ \sum_{j=1}^k \mu_k b_{ki} \leq b_{k_0i} - \delta b_{k_0i} \\ i = 1, \dots, L \\ \sum_{j=1}^k \mu_k y_{km} \geq y_{k_0m} + \delta y_{k_0m} \\ m = 1, \dots, M \end{aligned} \quad (۲۰)$$

مثال مربوط به جدول ۱ که شامل پنج واحد تصمیم گیرنده دو مرحله‌ای می‌باشد را در نظر می‌گیریم. هر کدام از واحدها شامل دو ورودی مرحله اول و دو خروجی مرحله اول که به عنوان ورودی مرحله دوم در نظر گرفته می‌شود. و دو خروجی مطلوب و دو خروجی نامطلوب مرحله دوم است. مختصات این واحدها (ورودی‌ها و خروجی‌ها) در جدول ۱ نمایش داده شده است.

نتایج حاصل از محاسبه درجه ناکارایی با توجه به مدل (۷) در جدول ۲ نمایش داده شده است با توجه به درجات ناکارایی تمام واحدها کارا می‌باشند. هر چند از DMU_2 به DMU_3 تراکم رخ داده است. زیرا خروجی مطلوب مرحله دوم کاهش یافته و هر دو خروجی نامطلوب افزایش یافته است.

از مدل (۲۰) استفاده می‌کنیم و مقدار α را برای پنج واحد شبکه دو مرحله‌ای را بدست می‌آوریم. با توجه به مقدار α در جدول ۲، DMU_3 ، DMU_4 ، DMU_5 دارای تراکم قوی است. و DMU_1 ، DMU_2 تراکم ندارد و برای DMU_5 مدل (۲۱) را حل می‌کنیم. $\beta^* = .61$ ، در نتیجه DMU_5 دارای تراکم ضعیف است.

$$\begin{aligned} \sum_{j=1}^k \mu_k y_{km} &\geq y_{k_0m} + \delta^* y_{k_0m} + t_m^+ \\ m &= 1, \dots, M \\ \sum_{m=1}^M t_m^+ - \beta &\geq 0 \\ \sum_{n=1}^N t_n^- - \beta &\geq 0 \\ \mu_k &\geq 0 & k = 1, \dots, k \\ \lambda_k &\geq 0 & k = 1, \dots, k \end{aligned}$$

در حالی که δ^* جواب بهینه مدل (۷) است. اگر $0 < \beta < \delta^*$ پس نقطه تصویر شده $(\dot{x}, \dot{z}^1, \dot{z}^2, \dot{y}, \dot{b})$ ، شبکه دوم مرحله‌ای k_0 تراکم ضعیف دارد. در غیر اینصورت تراکم ندارد.

۶- مثال عددی

در این بخش به منظور نمایش کاربرد روش پیشنهادی برای تشخیص تراکم با وجود خروجی‌های مطلوب و نامطلوب نهایی تحت امکان‌پذیری ضعیف در یک شبکه‌ی دو مرحله‌ای یک مجموعه داده‌ی از ۵ واحد را بررسی می‌کنیم.

جدول ۱: داده‌ها

	x_1	x_1	z^1	z^2	y_1	y_1	b_1	b_1
DMU₁	1	3	2	8	3	13	3	2
DMU₂	1	4	3	7	5	10	2.5	4
DMU₃	3	6	2	6	1	6	5	35
DMU₄	5	6	3	5	1	4	10	10
DMU₅	1.5	3	1.5	8	1.5	13	3	3

جدول ۲: نتایج

	ناکارایی	α
DMU₁	0	.12
DMU₂	0	.082
DMU₃	0	-.31
DMU₄	0	-.221
DMU₅	0	0

نتیجه‌گیری

تراکم یک پدیده اقتصادی است که کاهش در یک یا چند ورودی منجر به افزایش در یک یا چند خروجی می‌شود. بسیاری از روش‌های قبلی برای شناسایی تراکم خروجی‌های مطلوب را در نظر می‌گیرند. در حالی که واحدها و سازمان‌هایی نظیر کارخانه‌ها، بیمارستان‌ها و... در فرایند فعالیت و تولید ممکن است علاوه بر خروجی‌های مورد نیاز خروجی‌های نامطلوبی مانند مواد مضر معلق در هوا، ضایعات و اثرات نامطلوب دیگری مانند آلودگی‌های صوتی نیز تولید می‌کنند. در فرایند تولیدات واقعی، خروجی‌های نامطلوب معمولاً با خروجی‌های نامطلوب توأم تولید می‌شوند. مدل فاصله جهتدار برای یک شبکه دو مرحله‌ای را با توجه به تکنولوژی تولید مربوطه توسعه دادیم. همچنین اگر یک DMU به وسیله تابع جهتدار یک شبکه کارا باشد ممکن است با در نظر گرفتن خروجی‌های مطلوب و نامطلوب دارای تراکم باشد. با توجه به مدل فاصله جهتدار شبکه دو مرحله‌ای روشی برای محاسبه مقدار تراکم در یک شبکه ارائه دادیم. این روش بین DMU‌های متراکم و DMU‌های کارای واقعی تفاوتی قائل می‌شود علاوه بر این این روش یک مزیت بیشتر از روش‌های پیشین دارد و آن این است که قابلیت تفکیک بین تراکم قوی و ضعیف را دارد.

فهرست منابع

- [1] Charnes,A.,Cooper,W.W.,&Rhodes,E. (1978).Measuringtheefficiencyofdecision-makingunits.EuropeanJournalofOperationalResearch,2,429–444.
- [2] Banker,R.D.,Charnes,A.,&Cooper,W.W (1984).Somemodelsforestimatingtechnic alandscaleinefficienciesindataenvelopme ntanalysis.ManagementScience,30(11), 1078–1092.
- [3] Färe,R.,&Svensson,L.(1980).Congestio noffactorsofproduction.Econometrica,48, 1745–1753.
- [4] R.Färe , S. Grosskopf and C. A. K. Lovell, (1985) The Measurement of Efficiency of Production, Kluwer-Nijhoff Publishing, Boston, Mass, USA.
- [5] Cooper, W. W., Thompson, R. G.. Thrall, R. M.,(1996). “Introduction: extensions and new developments in DEA”, Annals of Operations Research, vol. 66, pp. 3-45.
- [6] Brockett, P. L., Cooper, W. W., Shin, H.-C., Wang, Y.,(1978). “Inefficiency and congestion in Chinese production before and after the economic reforms,” Socio-Economic Planning Sciences, vol. 32, no. 1, pp. 1–20.
- [7] Wang, C. H., Gopal, R., Zions, S.,1997. Use of data envelopment analysis in assessing information technology impact on firm performance. Annals of Operations Research 73, 191-213
- [8] Seiford, L. M., Zhu, J., (1999). Profitability and marketability of the top 55 US commercial banks. Management Science 45 (9), 1270-1288.
- [9] Fang, L., (2015). “Congestion measurement in nonparametric analysis under the weakly disposable technology”, European Journal of