

پیاده‌سازی فشرده‌سازی تلفاتی تصویر توسط موجک CPLD در CDF(۲،۲)

عباس علی لطفی نیستانک، محمد محقق حضرتی، مهدی شارعی و نرگس احمدی

جدول ۱: انواع داده‌های چندرسانه‌ای و فضای مورد نیاز برای ذخیره آنها

Multimedia Data	Size/ Duration	Bits/Pixel (bpp) or Bits/ Sample (bps)	Uncompressed Size
A page of text	۱۱"×۸,۵"	Varying resolution	۱۶-۳۲ kbits
Telephone quality speech	۱ sec	۸ bps	۶۴ kbits
Grayscale Image	۵۱۲×۵۱۲	۸ bpp	۲,۱ Mbits
Color Image	۵۱۲×۵۱۲	۲۴ bpp	۶,۲۹ Mbits
Medical Image	۲۰,۴۸×۱۶۸۰	۱۲ bpp	۴۱,۳ Mbits
SHD Image	۲۰,۴۸×۲۰,۴۸	۲۴ bpp	۱۰۰ Mbits
Full-motion Video	۶۴۰×۴۸۰, ۱۰ sec	۲۴ bpp	۲,۲۱ Gbits

چندرسانه‌ای همراه با فضای ذخیره‌سازی لازم برای آنها را بدون اجرا فشرده‌سازی نشان می‌دهد. رشد کنونی کاربردهای داده‌های دیجیتالی صوتی، تصویری و ویدئویی (چندرسانه‌ای) نه تنها نیازمند روش‌های کارآمدتر برای کد گذاری سیگنال‌ها و تصاویر می‌باشد، بلکه فشرده‌سازی چنین سیگنال‌هایی برای کاهش میزان ذخیره‌سازی داده‌ها و ارسال مخابراتی آنها نیز ضروری است.

تبديل گستته موجک یا DWT یک ابزار کارآمد و مفید برای کاربردهای پردازش تصویر و سیگنال می‌باشد [۲]. در سالهای اخیر، استفاده از تبدیلهای موجک در فشرده‌سازی تصویر بدون تلفات [۳] و همچنین با تلفات در بسیاری از استانداردهای جدید از جمله استاندارد فشرده‌سازی JPEG۲۰۰۰ موقوفیت‌آمیز بوده است [۴]. برای مقایسه از پارامترهای مختلفی نظیر میانگین محدود خطأ^۱ [۱] و حداکثر سیگنال به نویز^۲ PSNR^۳ [۱] که از روابط زیر بدست می‌آیند، استفاده شده است

$$MSE = \frac{1}{MN} \sum_{i=0}^{M-1} \sum_{j=0}^{N-1} [\hat{X}(i, j) - X(i, j)]^2 \quad (1)$$

$$PSNR = 10 \log_{10} \left[\frac{255 \times 255}{MSE} \right] \text{dB}$$

1. Mean Square Error

2. Peak Signal to Noise Ratio

چکیده: در این مقاله پس از مقایسه روش‌های فشرده‌سازی تصویر از قبیل روش BTC، روش اهرام گاوسی، روش SVD، روش تبدیل موجک و یا بطور خاص CDF(۲،۲) به پیاده‌سازی سخت‌افزاری فشرده‌سازی تصویر به روش موجک CDF(۲،۲) پرداخته شده است. طراحی ارائه شده نشان‌دهنده این است که سازمان‌دهی مناسب داده‌ها (روش تقسیم‌بندی) و استفاده از خط‌لوله و پردازش موازی در بهینه‌سازی سخت‌افزاری مدار تاثیر زیادی دارد. در حقیقت هدف اصلی، ایجاد کارایی و سوعت بیشتر در CPLD ساخت شرکت Xilinx به نام XC9572 می‌باشد. جزئیات طراحی کد گذار و همچنین نتایج بدست آمده نیز در پایان ارائه شده‌اند. نتایج مقایسه روش‌های مختلف فشرده‌سازی تصویر می‌تواند برای یک کاربر گوی مناسبی جهت استفاده از روش بهینه را با توجه به نوع مسئله ارائه دهد. برای شبیه‌سازی از نرم‌افزار MATLAB و همچنین از C++ استفاده شده است.

کلید واژه: اهرام گاوسی، تبدیل موجک گستته، تقسیم‌بندی، فشرده‌سازی تصویر، SVD، CPLD، CDF(۲،۲)، BTC

۱- مقدمه

امروزه سیستم‌های پردازش تصویر می‌توانند تصاویر خام را با قدرت تفکیک و کیفیت دلخواه فشرده کنند و در نتیجه به سطوح متفاوتی از فشرده‌سازی برحسب کاربرد دست یابند. این نیاز همواره وجود داشته است که نسبت فشرده‌سازی را بتوان بسته به کاربرد مورد نظر تغییر داد. به عنوان مثال، می‌توان به انتقال بلاذرنگ تصویر و ویدئو از طریق شبکه پکت سوئیچ اشاره کرد. تصاویر با کیفیت بالا که از استودیوهای، عکس‌های پژوهشکی، اطلاعات لرزه‌شناسی، تصاویر ماهواره‌ای و تصاویر اسکن شده از نوشهای خطی به منظور حفظ آثار تاریخی بدست می‌آیند، به علت سایز عظیم داده‌ها به منظور ذخیره و نگهداری و همچنین برای ارسال از طریق تجهیزات مخابراتی با پهنای باند محدود، نیاز به فشرده‌سازی بدون تلفات دارند و حتی الامکان فشرده‌سازی با تلفات در مورد آنها باید به نحوی صورت گیرد که خطای دیده شده توسط چشم قابل صرف نظر باشد [۱]. بدین منظور باید قدرت تفکیک و نرخ بیت تصاویر فشرده شده تا حدی که چشم تشخیص ندهد کاهش یابد. جدول ۱ نمونه‌هایی از انواع داده‌ای

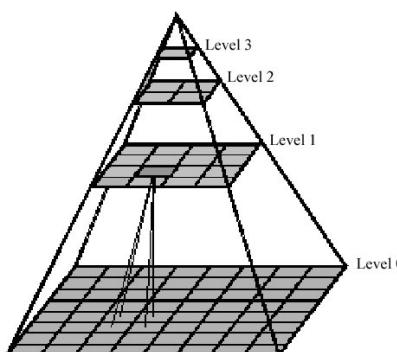
این مقاله در تاریخ ۴ تیر ماه ۱۳۸۴ دریافت و در تاریخ ۲۵ فروردین ماه ۱۳۸۵ بازنگری شد.

Abbas علی لطفی نیستانک، پژوهشکده برق جهاد دانشگاهی، نارمک، تهران، کد پستی ۱۶۸۴۴، ایران (email: alotfi@iust.ac.ir).

محمد محقق حضرتی، دانشگاه آزاد اسلامی، واحد شهر ری، شهر ری، ایران. (email: mehdi1107@yahoo.com)

مهدی شارعی، دانشگاه آزاد اسلامی، واحد شهر ری، شهر ری، ایران. (email: mo_hzi@yahoo.com)

نرگس احمدی، دانشکده مهندسی کامپیوتر، دانشگاه صنعتی امیرکبیر، تهران، ایران. (email: narges_ahmadi@yahoo.com)



شکل ۲: تصاویر فیلترشده بر روی یکدیگر قرار گرفته به شکل یک هرم.

$$m_u = \frac{1}{K} \sum_{x(i,j) < m} x(i,j) \quad (3)$$

$$m_i = \frac{1}{16-K} \sum_{x(i,j) \geq m} x(i,j)$$

که K تعداد پیکسل‌هایی است که سطح خاکستری آنها بیشتر از m باشد.

ج) همچنین یک بلوک باینری (b) برای طبقه‌بندی پیکسل‌ها نیاز است. پیکسلی که سطح خاکستری‌اش بیشتر از m است با ۱ و پیکسلی که سطح خاکستری‌اش کمتر یا مساوی m است با صفر نشان داده می‌شود.

د) قسمت کد گذار m_i و m_u را در یک فایل ذخیره می‌کند. فرضًا اگر m_i و m_u هشت‌بیتی باشند، مجموع تعداد بیت‌های مورد نیاز برای نشان دادن یک بلوک، $8+8+16=32$ خواهد بود. بنابراین نرخ بیت برای الگوریتم BTC در این حالت ۲ bits/pixel خواهد بود. بدین مفهوم که میزان فشرده‌سازی تصویر برابر ۴ به ۱ خواهد شد (نرخ بیت تصویر اصلی برابر ۸ bits/pixel می‌باشد).

ه) در قسمت کد گشایی، بلوک‌ها با جایگزینی یک‌جا m_u و صفرها بجا m_i بازسازی می‌شوند. نتایج شبیه‌سازی الگوریتم BTC با نرم‌افزار MATLAB یک تصویر 256×256 با شکل‌های ۱ و جدول ۲ نشان داده شده است. در این حالت نسبت فشرده‌سازی ۴:۱ است.

۳- فشرده‌سازی تصویر بر اساس اهرام گاوسی

نحوه محاسبه هرم گاوسی^۴ بدین صورت است که تصویر اصلی با هسته گاوسی^۵ امتزاج می‌شود. تصویر بدست آمده یک نسخه فیلترشده پایین‌گذر تصویر اصلی می‌باشد. فرکانس قطع را می‌توان با پارامتر δ کنترل کرد. سپس لایاسین که همان تفاوت میان تصویر اصلی و تصویر فیلترشده است، محاسبه می‌شود. این روند ادامه می‌یابد تا مجموعه‌ای از تصاویر فیلترشده میان‌گذر بدست آید (چون هر تصویر تفاوت بین دو سطح هرم گاوسی است). بنابراین همانطور که در شکل ۲ نشان داده شده است هرم لایاسین مجموعه‌ای از فیلترهای میان‌گذر است.

فرض کنید که $\mathbf{I}(x,y)$ ماتریس تصویر اصلی مورد نظر است. هرم گاوسی روی تصویر \mathbf{I} به صورت زیر تعریف می‌شود

$$G(x,y) = \mathbf{I} \quad (4)$$

$$G_{i+1}(x,y) = REDUCE(G_i(x,y))$$

- 4. Gaussian Pyramids
- 5. Gaussian Kernel



(الف) (ب)

شکل ۱: (الف) تصویر اصلی و (ب) تصویر فشرده شده با الگوریتم BTC

جدول ۲: نتایج پیاده‌سازی الگوریتم BTC

زمان اجرای فشرده‌سازی (t)	۱۴/۲۶۰
برحسب ثانیه در MATLAB	
خطای MSE	۳۴/۹۹۰
dB PSNR	۳۲/۴۶۶۵
نرخ بیت (bits/pixel)	۲

در (۱)، $M=N=256$ ، X تصویر اصلی و \hat{X} تصویر فشرده شده می‌باشند.

در این مقاله پس از مروری کوتاه بر روی روش‌های کلاسیک فشرده‌سازی تصویر از جمله^۶ BTC، اهرام گوسی و SVD و موجک یا بطور خاص^۷ CDF(۲۲) و پیاده‌سازی آنها از لحاظ نرم‌افزاری بر روی یک تصویر نمونه، به ارزیابی و مقایسه این روشها پرداخته شده است. سپس روش موجک به عنوان یک روش کارا و ساده از جهت پیاده‌سازی بر روی یک تراشه CPLD به صورت سخت‌افزاری پیاده شده است. پلت‌فرم مورد استفاده کامپیوتر (۸۰۰ MHz) PentiumIII می‌باشد. CPLD‌ها یکی از کارآمدترین ابزارهای مدل‌سازی ساخت‌افزاری می‌باشند و می‌توان آنها را با زبان ساخت‌افزاری VHDL به نحوی برنامه‌ریزی نمود که کاربردهای مورد نظر را بدون هزینه‌هایی که مربوط به ساخت مدارهای مجتمع سفارشی است برآورده سازند. امروزه روش‌های مختلف فشرده‌سازی بر روی تراشه‌های قابل برنامه‌ریزی پیاده شد و قابلیت بالای آنها بخوبی اثبات شده است. در مرجع [۶] یک نمونه از این پیاده‌سازی ارائه شده است.

۲- فشرده‌سازی تصویر با روش BTC

الگوریتم فشرده‌سازی تصویر BTC شامل مراحل زیر است:

(الف) ابتدا تصویر به بلوک‌های غیر همپوشان تقسیم می‌شود. سایز هر بلوک می‌تواند 4×4 یا 8×8 (برحسب پیکسل) باشد. ابتدا متوسط سطح خاکستری بلوک 4×4 محاسبه می‌شود [۷]

$$m = \frac{1}{16} \sum \sum x(i,j) \quad (2)$$

که (i,j) نمایانگر پیکسل‌ها در یک بلوک می‌باشد.

(ب) سپس پیکسل‌ها برحسب اینکه سطح خاکستری آنها بیشتر یا کمتر از متوسط فوق باشد به دو دسته طبقه‌بندی می‌شوند که متوسط سطح خاکستری آنها عبارتست از [۷]

1. Block Truncation Coding

2. Singular Value Decomposition

3. Cohen-Debuchies-Feaveu (2,2)

جدول ۳: نتایج پیاده‌سازی روش اهرام گاووسی

زمان اجرای فشرده‌سازی (t)	برحسب MATLAB	۱۱.۰۳۶.
MSE		۱۰۸.۰۲۱۴
dB PSNR		۲۶.۸۲۳۶
نرخ بیت (bits/pixel)		۴



شکل ۳: (الف) تصویر اصلی و (ب) تصویر فشرده شده با الگوریتم اهرام گاووسی.

۴- فشرده‌سازی تصویر بر اساس SVD

اصولاً نمایش یک تصویر توپوت یک ماتریس دو بعدی $m \times n$ صورت می‌پذیرد. در این روش ابتدا الگوریتم SVD به این ماتریس اعمال می‌شود تا ماتریس‌های U ، S و V بدست آیند. S یک ماتریس قطری $n \times m$ است که عناصر غیر صفر آن روی قطر ماتریس، نشان‌دهنده رتبه ماتریس تصویر اصلی می‌باشد. مفهوم اساسی روش فشرده‌سازی تصویر SVD استفاده از تعداد رتبه‌های کمتری برای تقریب‌زدن ماتریس اصلی (ماتریس تصویر مورد نظر) می‌باشد [۹]. این عملیات را می‌توان برای تصاویر اصلی و بازسازی شده به ترتیب توپوت (۸) و (۹) نمایش داد

$$\mathbf{A} = \mathbf{USV}^T \quad (8)$$

$$\mathbf{S} = \text{diag}(r_1, r_2, \dots, r_k, 0, \dots, 0) \quad (9)$$

$$\mathbf{A}_s = \mathbf{US}_s \mathbf{V}^T \quad (10)$$

$$\mathbf{S}_s = \text{diag}(r_1, r_2, \dots, r_k)$$

که در این معادلات \mathbf{U} ماتریس $m \times m$ ، \mathbf{V} ماتریس $m \times n$ ، \mathbf{S} ماتریس $m \times k$ و \mathbf{S}_s $m \times k$ است. بدین ترتیب

$$\|\mathbf{A} - \mathbf{A}_s\|_F = r_k + 1 \quad (10)$$

تصاویر تست شده در این مقاله همگی ماتریس‌های مربعی ($m \times m$) می‌باشند. این تصاویر هریک ۵۴۴۲۸۸ Bytes $= 524288 \times 256 = 256 \times 256$ حافظه برای ذخیره‌شدن نیاز دارند. با اعمال SVD و $K=60$ نسبت فشرده‌سازی تقریباً برابر ۴ به ۱ می‌شود و حافظه اشغال شده حدود $2mk + k = 30720$ بایت خواهد بود که یک‌چهارم حافظه اشغالی توپوت ماتریس تصویر اصلی است. لازم به ذکر است که k باید مقداری کمتر از $(1+2m)/m^2$ داشته باشد. که در این تصاویر مقدار k باید عددی کمتر از ۱۲۷ باشد. نتایج شبیه‌سازی الگوریتم SVD بر روی یک فشرده‌سازی ۴:۱ است.

۵- تبدیل موجک گسسته

تا چندی پیش تبدیل فوریه برای تحلیل و بازسازی سیگنال مورد استفاده قرار می‌گرفت. اما تبدیل فوریه هیچ اطلاعات محلی از سیگنال اصلی را شامل نمی‌شود. سپس تبدیل فوریه زمان کوتاه (STFT) یا تبدیل گابور (Gabor) ارائه شد که بطور یکنواختی از صفحه زمان- فرکانس نمونه‌برداری می‌کرد. در نهایت با ارائه تبدیل موجک، تفکیک زمانی خوب و تفکیک فرکانسی ضعیف در فرکانس‌های بالا و تفکیک فرکانسی خوب و تفکیک زمانی ضعیف در فرکانس‌های پایین بدست آمد.

عملگر REDUCE با امتزاج تصویر با فیلتر پایین‌گذر گاووسی صورت می‌گیرد. این فیلتر به نحوی طراحی شده است که پیکسل مرکزی، وزن بیشتری نسبت به پیکسل‌های مجاور دارد و عبارات باقیمانده به نحوی انتخاب می‌شوند که مجموع آنها ۱ باشد. هسته گاووسی توپوت فرمول زیر تعريف می‌شود [۸]

$$w(r, c) = w(r)w(c) \quad (5)$$

که $w(r)$ عبارتست از

$$\left(\frac{1}{4} - \frac{a}{2}, \frac{1}{4}, a, \frac{1}{4}, \frac{1}{4} - \frac{a}{2} \right)$$

a مقداری بین 0.6 تا 0.3 درنظر گرفته می‌شود. خطای پیش‌بینی $L_s(x, y)$ به صورت زیر است

$$L_s(x, y) = G_s(x, y) - EXPAND(G_{s+1}(x, y)) \quad (6)$$

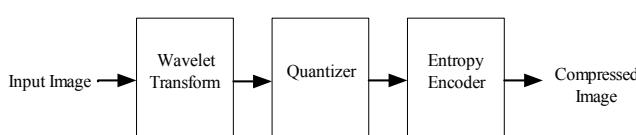
عملگر $EXPAND$ به صورت زیر تعريف می‌شود

$$G_{s+1}(x, y) = \sum_{m=-s}^s \sum_{n=-s}^s w(m, n) G_s\left(\frac{x-m}{2}, \frac{y-n}{2}\right) \quad (7)$$

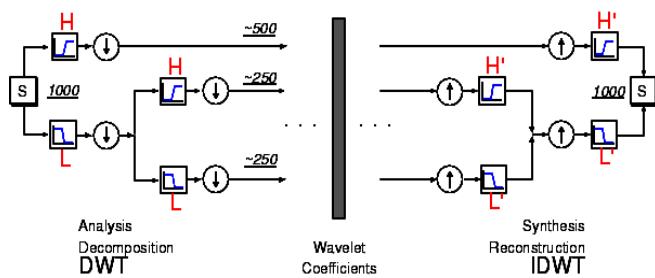
تنها عباراتی که به ازای آنها عبارات $(x-m)/2$ و $(y-n)/2$ منجر به عدد صحیحی شود در مجموع (sum) درنظر گرفته شده و بجای G_s ، L_s و L_{s+1} کد می‌شوند. این مطلب منجر به فشرده‌سازی داده خالص می‌شود چون:

- L_s بسیار ناهمبسته است پس می‌توان آن را پیکسل به پیکسل و با تعداد بیت بسیار کمتر نسبت به G_s نمایش داد.
- G_s فیلتر پایین‌گذر بوده که می‌توان آن را با نرخ نمونه‌برداری کمتری کد کرد. با تکرار این روند می‌توان به فشرده‌سازی بیشتر داده دست یافت.
با تکرار این مراحل می‌توان به ترتیب به تصاویر L_1, L_2, \dots, L_n دست یافت. حال اگر تصور کنیم که این تصاویر بر روی یکدیگر قرار گرفته باشند، نتیجه یک ساختار هرمشکل خواهد بود. بنابراین از هرم لاپلاس می‌توان برای نمایش یک سری تصاویر فیلترشده میان‌گذر استفاده کرد که هر یک با نرخ نمونه‌برداری کمتری نسبت به تصویر قبلی بدست آمده‌اند. این روش به خاطر سادگی محاسبات و سرعت بیشتر، در پردازش تصویر، شناخت الگوی تصاویر و فشرده‌سازی تصویر مورد استفاده قرار می‌گیرد.

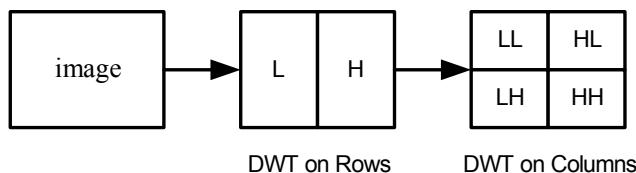
نتایج شبیه‌سازی الگوریتم اهرام گاووسی با نرم‌افزار MATLAB و بر روی یک تصویر 256×256 در شکل ۳ و جدول ۳ نشان داده شده است. در این حالت نسبت فشرده‌سازی ۲:۱ است.



شکل ۶: بلوك دیاگرام يك کدر معمولی تصویر بر اساس موجک.



شکل ۷: فیلتربانک تجزیه و بازسازی.



شکل ۸: DWT دو بعدی اعمال شده بر روی سطرها و ستون های تصویر.

تبديل معکوس نیز با up-sample کردن و سپس استفاده از فیلترهای بازسازی L' و H' می باشد که در اکثر مواقع معکوس فیلترهای L و H می باشند (شکل ۷). دو فیلتر تجزیه (۲، ۲) CDF عبارتند از [۱۰]

$$H = d_{i,i} = s_{i,i+1} - \left[\frac{1}{4}(s_{i,i} + s_{i,i+2}) + \frac{1}{2} \right] \quad (11)$$

$$L = s_{i,i} = s_{i,i} + \left[\frac{1}{4}(d_{i,i-1} + d_{i,i}) + \frac{1}{2} \right]$$

این فیلتربانک از H و L برای پیش‌بینی و بهروز رسانی سیگنال استفاده می‌کند.

بعد از اعمال DWT یک‌بعدی روی سطرهای ماتریس تصویر اصلی، روی تصویر تبدیل شده نیز دوباره تبدیل DWT روی ستون‌های ماتریس صورت می‌گیرد (شکل ۸).

مربع بالایی درستم چپ شامل تمامی ضرایبی است که توسط اعمال فیلتر پایین‌گذر L روی سطرها و ستون‌ها بدست آمده است. در اغلب مواقع، اطلاعات فرکانس بالا در تصویر از نظر چشم قابل ملاحظه نیستند پس می‌توان آنها را حذف کرد.

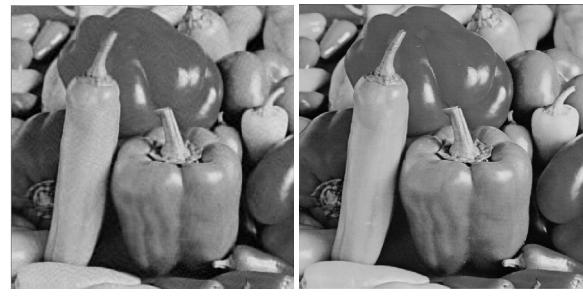
پیاده‌سازی الگوریتم موجک (۲، ۲) CDF در نرم‌افزار MATLAB و همچنین بوسیله [۱۱] انجام پذیرفته و نتایج آن بر روی یک تصویر ۲۵۶×۲۵۶ در شکل ۹ و جدول ۵ نشان داده شده است. نسبت فشرده‌سازی ۴:۱ است.

در جدول ۶ مقایسه این چهار روش با هم و در مقایسه با روش مرجع JPEG (DCT) آورده شده است.

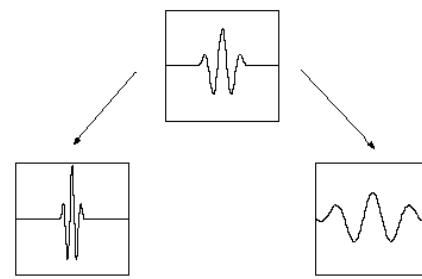
۱-۵ کوانتیزاسیون و کدینگ آنتروپی

هم‌اکنون تمامی زیرباندهای^۱ مولفه‌های تبدیل شده کوانتیزه می‌شوند.

1. Sub-Band



شکل ۴: (الف) تصویر اصلی و (ب) تصویر فشرده شده با الگوریتم SVD.



شکل ۵: موجک مادر و نسخه‌های شیفت‌یافته (مقیاس داده شده) آن.

جدول ۴: نتایج پیاده‌سازی الگوریتم SVD

زمان اجرای فشرده‌سازی (t) بمحاسب	۸۳/۹۱۱۰
ثانیه در MATLAB	
خطای MSE	۵۲۹۱۱
dB PSNR بمحاسب	۳۰.۶۵۸۱
نرخ بیت (bits/pixel)	۲

در سال ۱۹۸۶، Meyer و Mallat دریافتند که تجزیه و بازسازی موجک ارتوگرمال را می‌توان در غالب تحلیل سیگنال با قدرت نکنیکهای مختلفی پیاده‌سازی کرد. در حقیقت ما قادریم سیگنال را در چندین باند فرکانسی تحلیل کنیم. اصول موجک، مجموعه‌ای از موجه‌است که توسط مقیاس‌هایی از موجک مادر مطابق با شکل ۵ بدست می‌آیند.

در حوزه پردازش تصویر، تبدیل موجک در کاربردهایی از قبیل فشرده‌سازی تصویر و بازسازی آن، استخراج قسمت‌های خاص تصویر با کیفیت بالاتر، حذف نویز و ثبت تصویر مورد استفاده قرار می‌گیرد.

فسرده‌کننده‌های با تلفات که بر اساس موجک می‌باشند، از سه مولفه اصلی تشکیل می‌شوند:

۱- یک فیلتر بانک موجک که تصویر را به ضرایب موجک تبدیل می‌کند.

۲- این ضرایب کوانتیزه می‌شوند.

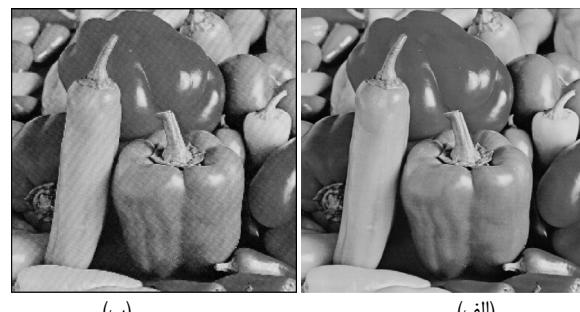
۳- در نهایت فشرده‌ساز آنتروپی روی آنها اعمال می‌شود تا تصویر فشرده‌شده مطابق شکل ۶ حاصل شود.

انتخاب فیلتر و در نتیجه خواص موجک متناظر با آن به الگوریتم فشرده‌سازی (روش کوانتیزاسیون و اختصاص بیت‌ها) بستگی دارد. این مقاله از الگوریتم فشرده‌سازی zerotree که برای اولین بار توسط شاپیرو و [۱۰] ارائه شد، بهره می‌گیرد.

در اینجا ما تنها تبدیل‌های موجک را برای پردازش و آنالیز داده‌های تصویر دو بعدی بررسی می‌کنیم. سیگنال از دو فیلتر بالاگذر و پایین‌گذر L و H عبور می‌کند. سپس با ضربی دو L و H عبور می‌کند. سپس با ضربی دو

جدول ۵: نتایج پیاده‌سازی الگوریتم موجک (۲،۲)

زمان اجرای فشرده‌سازی در MATLAB	۲۳,۲۹۳۰ s
زمان اجرای فشرده‌سازی در C++	۲۱ s
خطای MSE	۲۹,۴۵۹
dB PSNR برحسب (bits/pixel)	۳۸,۷۴۵۹
نرخ بیت (bits/pixel)	۱



شکل ۹: (الف) تصویر اصلی و (ب) تصویر فشرده‌شده توسعه CDF(۲،۲).

جدول ۶: مقایسه روش‌های مختلف فشرده‌سازی

	BTC	اهرام گاوی	SVD	JPEG (DCT)	Wavelet CDF(۲،۲)
زمان اجرای فشرده‌سازی (sec) در نرم‌افزار MATLAB	۱۴,۲۶۰	۱۱,۰۳۶	۸۳,۹۱۱	۲۴,۹۴۶	۲۳,۲۹۳
MSE	۳۴,۹۹۰	۱۰,۸۰۲۱۴	۵۲,۹۱۱	۳۳,۵۶۷	۲۹,۴۵۹
dB PSNR برحسب (bits/pixel)	۳۲,۴۶۵	۲۶,۸۲۳۶	۳۰,۶۵۸۱	۳۶,۹۷۷۱	۳۸,۷۴۵۹
نرخ بیت (bits/pixel)	۲	۴	۲	۱/۲۵	۲
پیاده‌سازی سخت‌افزاری	نسبتاً سخت	نسبتاً سخت	سخت	متوجه	ساده

۶- معماری سخت‌افزار و جزئیات طراحی

طبيعت پيکربندی مجدد CPLD امكان پیاده‌سازی الگوریتم تبدیل XC9572 موجک گستته را به منظور فشرده‌سازی تصویر فراهم می‌آورد. یک CPLD کارآمد است که از قابلیت برنامه‌ریزی به صورت درون-سیستم^۱ و همچنین توانایی تست برای یکپارچه‌سازی منطقی برخوردار است. اين بلوک تابع تشکیل شده است که ۱۸۷۳۶ از CPLD از I/O ۳/۳ یا ۵ ولت را دارد. ۱۶۰۰ گیت با تاخیر انتشار پایین و توانایی I/O دارد. اين دارای ۷۲ ماکروسل است که هریک را می‌توان با کابل JTAG ByteBlaster توسعه در گاه موازی پیکربندی کرد [۱۴]. طراحی سخت‌افزاری توسعه زبان VHDL نوشته شده و در نرم‌افزار Foundation^{۵/۱} مورد ستز قرار گرفته و سپس توسعه کابل در JTAG نرم‌افزار IMPACT به روی CPLD پیکربندی شده است. تصویر اصلی موجود در کامپیوتر به زیرتصویرهایی تقسیم شده که هم بوسیله در گاه سری (توسط ATmega۸۵۳۵) و هم بوسیله در گاه موازی به CPLD قابل انتقال می‌باشد. پس از اعمال تبدیل موجک، ضرایب محاسبه شده به کامپیوتر ارسال می‌گردد.

۷- نتایج تجربی

در اين بررسی، زمان کلی I/O از نظر تجربی بسیار بیشتر از زمان محاسبات بوده و در نتیجه نرخ ارسال داده بین حافظه کامپیوتر پنتیوم III و CPLD زمان بسیاری را به خود اختصاص می‌دهد. پیاده‌سازی نرم‌افزاری CDF(۲،۲) مدتی میان سرعت اجرا در نرم‌افزار و سخت‌افزار صورت گرفته است. اين مقایسه حاکی از آن است که پیاده‌سازی سخت‌افزاری سرعت بالاتری دارد، زیرا نرم‌افزار در ریزپردازنده کامپیوتر به صورت ترتیبی عملیات پردازش را انجام می‌دهد، در حالیکه سخت‌افزار به صورت موازی و همزمان، اطلاعات

کوانتیزاسیون عامل اصلی فشرده‌سازی با تلفات است. تنها یک مرحله کوانتیزاسیون (یعنی عددی که ضرایب موجک به آن تقسیم می‌شوند) برای هر زیرباند مجاز می‌باشد و نتیجه به عدد صحیح کمتر قبلی گردید [۱۲]. این کار توسعه یک کد در نرم‌افزار MATLAB صورت پذیرفته است. آنتروپی مفهوم مشترکی در بسیاری از کاربردها خصوصاً پردازش سیگнаل دارد. ما به کمک یک کد نوشته شده در MATLAB آنتروپی Shannon را روی تصویر کوانتیزه شده اعمال نمودیم. در عبارت زیر، s سیگنال و $I(s)$ ضرایب $E(s)$ در مبنای ارتونرمال می‌باشد. آنتروپی شانون E طوری تعریف می‌شود که $E(s) = -\sum_i p_i \log(p_i)$

$$E(s) = \sum_i E(s_i) \quad (12)$$

آنتروپی شانون (غیر نرمالیزه) به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$\begin{aligned} E_s(s_i) &= s_i \log(s_i) \\ E_s(s) &= -\sum s_i \log(s_i) \end{aligned} \quad (13)$$

لازم به ذکر است که $\log(0) = 0$.

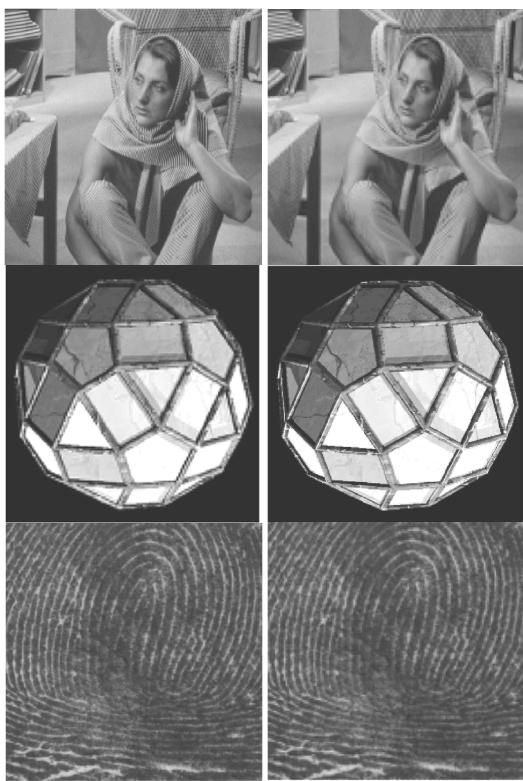
۲-۵ روش تقسیم‌بندی

با توجه به اینکه در پیاده‌سازی سخت‌افزاری از XC9572 استفاده شده است، سودجوشن از روش پارتیشن‌بندی بسیار مناسب و کارا به نظر می‌رسد [۱۳] زیرا به منظور محاسبه تبدیل دوبعدی DWT ما باید تصویر را در حافظه خارجی (RAM) ذخیره کنیم و در مورد XC9572 حافظه خارجی قادر نیست تمامی تصویر را که ممکن است از چند کیلوبایت الی چند مگابایت باشد در خود ذخیره کند.

در این حالت، اگر تصویر به بلوک‌های غیرهمپوشان به نام "زیرتصویرها" تقسیم شود، قابلیت ذخیره در RAM خارجی را خواهد داشت. سپس می‌توانیم تبدیل موجک دوبعدی را روی زیرتصویرها انجام دهیم. در اینجا سایز زیرتصویرها 32×32 می‌باشد. شکل ۱۰ نشان‌دهنده روش تقسیم‌بندی در مقایسه با روش معمولی است.

1. In-System

2. <http://www.xilinx.com>



شکل ۱۲: تصاویر اصلی (چپ) و تصاویر فشرده شده (راست).

جدول ۷: مقایسه سرعت سختافزار و نرمافزار در روش فشرده‌سازی (۲.۲)

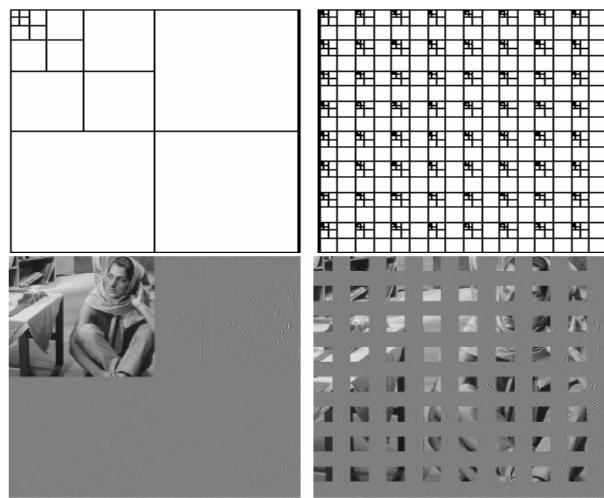
Image	C++	MATLAB	CPLD (XC9572)
Barbara	۲ s	۲۱.۲ s	۲۰.۳۱ ms
Facets	۲.۳ s	۲۵.۲ s	۲۰.۴ ms
Fingerprint	۱.۹ s	۲۰ s	۱۹۵.۳ ms

جدول ۸: نتایج روش فشرده‌سازی (۲.۲)

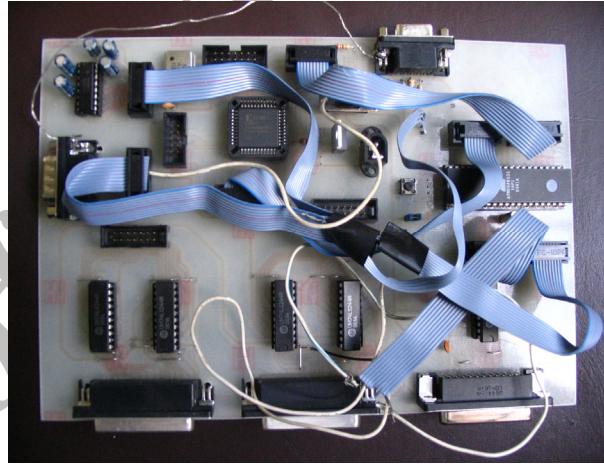
Images	Barbara	Facets	Fingerprint
Size	۲۵۶×۲۵۶	۲۵۶×۲۵۶	۲۹۶×۲۹۶
Decomposition Level	۱	۱	۱
MSE	۲۰.۴۷۷۶	۴۴.۶۷۴۵	۶۴.۴۳۲
PSNR (dB)	۲۵.۰۱۷	۳۰.۸۹۴	۳۰.۰۳۸
Bit Rate(bit/pixel)	۰.۹۰۶	۰.۸۷۸	۰.۹۱۶

۸- نتیجه‌گیری

بررسی شبیه‌سازی این پنج روش نشان دهنده این واقعیت می‌باشد که از نقطه نظر فشرده‌سازی با تلفات، الگوریتم‌های CDF(۲.۲) از سایر الگوریتم‌ها کارآمدتر می‌باشند و با توجه به جدول ۶ با نرخ بیت کمتر، قابلیت فشرده‌سازی تصاویر با کیفیت بالا را دارند. لازم به ذکر است که زمان اجرای الگوریتم‌ها در نرمافزار MATLAB و C++ به الگوریتم برنامه‌نویسی، قدرت پردازشگر و دفعات ارجاع به حافظه بستگی دارد. همچنین بسته به نوع کوانتیزاسیون و سایز بلک‌ها در الگوریتم‌های JPEG و موجک (۲.۲) CDF می‌توان نرخ بیت متناسب با کاربرد خاص را برآورده ساخت.



شکل ۱۰: روش پارتیشن‌بندی در مقایسه با روش معمولی.



شکل ۱۱: مدار چاپی فشرده‌ساز (۲.۲)

را پردازش می‌کند و فرکانس ساعت کمتری را برای رسیدن به نتیجه نیاز خواهد داشت (جدول ۷). این طراحی در ۴۸ ماکروسل از XC9572 پیاده‌سازی شد که متناظر با ۶۷٪ از کل فضای تراشه می‌باشد. شکل ۱۱ شمایی از طرح سختافزار طراحی‌شده به همراه مدارات جانبی آن را نشان می‌دهد. شکل ۱۲ همراه با جدول ۸ نتایج بدست‌آمده را برای سه تصویر Barbara، Facets و Fingerprint نشان می‌دهد. به علت اینکه ضرایب فیلتر نیز در الگوریتم کد می‌شوند، از فیلترهای یکسانی برای فشرده‌سازی انواع تصاویر از قبیل تصویرهای طبیعی، سنتیک، پژوهشی، هوایی، اسکن شده، ترکیبی و ... استفاده می‌شود. این موضوع در فشرده‌سازی بدون تلفات نیز مصدق دارد. باید توجه داشت که روش کلی انتخاب فیلتر همواره بهترین کیفیت را از نقطه نظر کاربردهای خاص به دنبال نخواهد داشت.

متاسفانه در اکثر نتایج منتشرشده در تجربیات کدینگ تصویر از چند فیلتر خاص موجک معلوم استفاده می‌شود و همچنین تصاویر تست شده نیز عموماً مشابه هستند. تاکنون هیچ مطالعه سیستماتیکی برای اینکه موجک‌های متفاوت چه تاثیری بر روی کارایی و کدینگ تصاویر متفاوت دارند، صورت نپذیرفته است. بنابراین در آینده طراحی‌هایی که بر اساس CPLD صورت می‌گیرند باید از کدهای نرمافزاری GUI بهره گیرند که دسترسی به پایگاه اطلاعاتی موجک‌ها دارند و بطور هوشمند به ارائه طرحهای سختافزاری مطابق با نیازمندی‌های کاربر از قبیل نرخ بیت، کلاس موج استفاده شده و کدینگ نواحی مورد نظر می‌پردازند.

عباس علی لطفی نیستانک متولد ۱۳۵۰ در تهران بوده و تحصیلات خود را در مقاطع کارشناسی مخابرات و کارشناسی ارشد الکترونیک بترتیب در سالهای ۱۳۷۲ و ۱۳۷۶ و دکتری مخابرات در سال ۱۳۸۳ از دانشگاه علم و صنعت ایران به پایان رسانده است. نامبرده در سالهای ۱۳۷۴ الی ۱۳۷۷ به عنوان مهندس فنی در طراحی شبکه در صدا و سیمای جمهوری اسلامی ایران مشغول بکار بوده است. ایشان در چند سال اخیر در دانشگاه‌های آزاد اسلامی، علم و صنعت و شاهد و پژوهشکده برق جهاد دانشگاهی به تدریس و تحقیق اشتغال داشته است. زمینه‌های تحقیقاتی مورد علاقه ایشان عبارتند از: مدارهای فعال و غیر فعال مایکروویو، آنتن‌های مایکرواستریپ، الگوریتم‌های بهینه‌سازی، طراحی شبکه‌های رادیویی و طراحی مدارهای الکترونیکی فرکانس بالا. دکتر لطفی تاکنون بیش از ۳۰ مقاله در مجلات و همایش‌های معتبر داخلی و خارجی منتشر کرده است.

محمد محقق حضرتی متولد ۱۳۶۱ تحصیلات خود را در مقاطع کارشناسی در رشته مهندسی برق با گرایش مخابرات در سال ۱۳۸۳ در دانشگاه آزاد اسلامی به پایان رسانده است. آقای حضرتی تاکنون ۳ مقاله در مجلات و همایش‌های داخلی و خارجی ارائه کرده‌اند. زمینه‌های تحقیقاتی مورد علاقه ایشان عبارتند از: فشرده‌سازی تصویر، طراحی مدارهای FPGA، میکروکنترلرهای AVR.

مهندی شارعی متولد ۱۳۶۰ در تهران بوده و تحصیلات خود را در مقاطع کارشناسی مهندسی برق در سال ۱۳۸۴ از دانشگاه آزاد اسلامی به پایان رسانده است. آقای شارعی تاکنون ۳ مقاله در مجلات و همایش‌های داخلی و خارجی ارائه کرده‌اند. زمینه‌های تحقیقاتی مورد علاقه ایشان عبارتند از: فشرده‌سازی تصویر، طراحی مدارهای FPGA، میکروکنترلرهای AVR، کاربرد فیبرهای نوری و رادیویتا.

نرگس احمدی متولد ۱۳۵۷ در تهران بوده و تحصیلات خود را در مقاطع کارشناسی مهندسی کامپیوتر نرم‌افزار و کارشناسی ارشد مهندسی کامپیوتر گرایش هوش مصنوعی و ریاضیک به ترتیب در سالهای ۱۳۸۰ و ۱۳۸۲ در دانشگاه صنعتی امیرکبیر به پایان رسانده است. زمینه‌های تحقیقاتی مورد علاقه ایشان پردازش تصویر، شناسایی الگو، امنیت سیستم‌های چندرسانه‌ای، مهندسی نرم‌افزار و مدیریت شبکه‌های کامپیوتری می‌باشد. در سال ۱۳۸۰ ایشان برنده جایزه جوان چشم‌واره خوارزمی گردید و تاکنون ۹ مقاله در کنفرانس‌های معتبر داخلی و خارجی ارائه کرده‌اند.

مراجع

- [1] K. Z. Bukhari, *Visual Data Transforms Comparison*, M. S. Thesis, Delft University of Technology, The Netherlands, pp. 28-32, Aug. 2002.
- [2] M. B. Wakin, J. K. Romberg, H. Choi, and R. G. Baraniuk, "Geometric methods for wavelet-based image compression," *Wavelets X in SPIE International Symposium on Optical Science and Technology*, pp. 507-520, San Diego, California, Aug. 2003.
- [3] M. B. Wakin, J. K. Romberg, H. Choi, and R. G. Baraniuk, "Geometric tools for image compression," in *Proc. 36th Asilomar Conf. on Signals, Systems, Computers, Pacific Grove, and CA*, vol. 2, pp. 1725-1729, Nov. 2002.
- [4] B. E. Usevitch, "A tutorial on modern lossy wavelet image compression: foundations of JPEG2000," *IEEE Signal Processing Magazine*, vol. 18, no. 5, pp. 22-35, Sep. 2001.
- [5] R. Calderbank, I. Daubechies, W. Sweldens, and B. L. Yeo, "Lossless image compression using integer to integer wavelet transforms", in *Proc. Int. Conf. on Image Proc. (ICIP)*, vol. I, pp. 596-599, 1997.
- [6] M. Sima, S. Cotafona, S. Vassiliadis, and J. T. J. van Eindhoven, "8×8 IDCT implementation on an FPGA-augmented trimedia," in *Proc. IEEE Symp. on FPGAs for Custom Computing Machines FCCM 2001*, pp. 160-169, California, Apr. 2001.
- [7] E. J. Delp and O. R. Mitchell, "Image compression using block truncation coding," *IEEE Trans. on Communications*, vol. 27, no. 9, pp. 329-336, Sep. 1979.
- [8] A. Prakash Asirvatham, *Gaussian and Laplacian Pyramids*, Technical Report, International Institute of Information Technology, 2002. <http://gdit.iiit.net/~arul/report/node12.html>
- [9] D. Kalman, "A singularly valuable decomposition: the SVD of a matrix," *The College Mathematics J.*, vol. 27, no. 1, pp. 2-23, Jan. 1996.
- [10] J. Shapiro, "Embedded image coding using zero trees of wavelet coefficients," *IEEE Trans. Signal Processing*, vol. 41, no. 12, pp. 3445-3462, Dec. 1993.
- [11] S. G. Mathen, *Wavelet Transform Based Adaptive Image Compression on FPGA*, M. S. Thesis, University of Calicut, Calicut, India, 1995.
- [12] D. Rebollo and B. Girod, "Design of optimal quantizers for distributed source coding," in *Proc. Data Compression Conf. DCC'03*, pp. 13-22, Mar. 2003.
- [13] J. Ritter and P. Molitor, "A pipelined architecture for partitioned DWT based lossy image compression using FPGA's," in *Proc. IEEE Conf. FPGA*, pp. 201-206, 2001.
- [14] XC9572 In-System Programmable CPLD, Xilinx's product specification datasheet, Version 3.0, released Dec. 4, 1998.