

مدل کردن آزمایش برش مستقیم برای مطالعه رفتار درزهای اطراف تونل

احمد فهیمی‌فر، استاد، دانشکده عمران و محیط زیست، دانشگاه صنعتی امیرکبیر، تهران، ایران

امیررضا امین جواهری^{*}، دانشآموخته کارشناسی ارشد، دانشکده عمران و محیط زیست، دانشگاه صنعتی امیرکبیر، تهران، ایران

E-mail:amirrezaaj@gmail.com

دربافت: ۱۳۹۰/۰۵/۲۸ - پذیرش: ۱۳۸۹/۱۱/۲۸

چکیده

امروزه با گسترش صنعت حمل و نقل، نیاز به احداث تونل، امری اجتناب‌ناپذیر است و به تبع آن بررسی پایداری آن در کنار عوامل ساختاری مانند ناپیوستگی‌ها، در طراحی بسیار حائز اهمیت می‌باشد. آزمایش برش مستقیم یکی از پرکاربردترین آزمایش‌های ژئوتکنیکی در مطالعه رفتار عارضه‌های زمین مانند درزها می‌باشد. به وسیله این آزمایش می‌توان رفتار برشی و اتساع دو سطح لغزندۀ بر یکدیگر را بررسی کرد. در این مقاله، یک المان درز کرنش ثابت ارایه شده که در آن با ترکیبی از لغزندۀ و فنر، برخلاف مدل‌های پیشین رفتار برشی درز در قسمت پلاستیک هم، مدل شده است، در نهایت، یک آزمایش برش مستقیم با سختی برشی و عمودی ثابت بر اساس روش المان‌های محدود، برنامه‌نویسی شده و رفتار درز تحت تنش‌های عمودی فرازینده با سختی‌های برشی و زبری‌های مختلف، بررسی شده است. نتایج این تحلیل نشان می‌دهد که با افزایش سختی برشی درز، تغییر مکان‌های برشی، کاهش می‌یابد و به تبع آن اتساع کم می‌شود و با افزایش سطح تنش عمودی، باوجود اینکه درز، اتساع بیشتری را تجربه می‌کند، اما نرخ افزایش اتساع کاهش می‌یابد. همچنین، با افزایش زبری، تنش برشی نهایی افزایش می‌یابد ولی تأثیر تنش عمودی در افزایش مقاومت برشی بیشتر از زبری می‌باشد و به علاوه افزایش زبری اثر مستقیم در افزایش اتساع دارد.

واژه‌های کلیدی: آزمایش برش مستقیم، المان درز، اتساع، المان محدود

۱- مقدمه

ناپیوستگی‌ها مانند چسبندگی و زاویه اصطکاک بسیار کاربرد دارد و به خوبی می‌توان رفتار برشی دو سطح لغزندۀ بر یکدیگر (مانند ناپیوستگی، درز و گسل...) را به وسیله آن بررسی کرد. به منظور تحلیل رفتار ناپیوستگی‌ها، نیاز به یک روش المانی که بتواند رفتار آن را به خوبی و با دقت بالا مدل کند، امری اجتناب ناپذیر است. برای مدل کردن رفتار یک ناپیوستگی، روش‌های المانی مختلفی ارایه شده است که پرکاربردترین آن المان درز (Joint) می‌باشد. این المان معمولاً با دو پارامتر سختی برشی و سختی عمودی تعریف می‌شود که می‌توان گفت تعیین دقیق این پارامترها از طریق آزمایش‌های درجا به نوعی از

سازه‌های زیرزمینی مانند تونل نقش مهمی در صنعت حمل و نقل ایفا می‌کنند و بر همین اساس پایداری این سازه‌ها بسیار حائز اهمیت می‌باشد؛ زیرا در اکثر موارد خسارات‌های ناشی از ناپایداری تونل‌ها بسیار سنگین و غیرقابل جبران می‌باشد. یکی از عوامل مؤثر در ناپایداری سازه‌های زیرزمینی، ناپیوستگی‌ها مانند ترک، درز و گسل می‌باشد. بنابراین بررسی و درک صحیح رفتار یک ناپیوستگی و اثر آن بر رفتار توده سنگ و سازه زیرزمینی اهمیت زیادی دارد.

امروزه در مهندسی ژئوتکنیک، آزمایش برش مستقیم برای به‌دست آوردن پارامترهای ژئوتکنیکی خاک و سنگ و

همچنین، قابل توجه است که زینکوپیج و همکارانش یک المان ۶ گرهای ارایه داده‌اند که می‌تواند شکل منحنی هم به خود بگیرد و ضخامت آن هم در طول المان متغیر باشد که البته در عمل به ندرت به چنین حالتی نیاز پیدا می‌شود. همچنین خصوصیات مصالح در این مدل، می‌تواند هم به صورت ارتوتروپیک (Orthotropic) و هم ایزوتروپیک تعریف شود (Zienkiewicz et al., 1970). در سال ۱۹۷۳، قابوسی و همکارانش یک المان برای ناپیوستگی‌های سنگی و ایترفیس‌ها بر مبنای نظریه پلاستیسیته معرفی کردند. این المان که دو محیط پیوسته را به هم متصل می‌کند، دارای یک ضخامت محدود بوده و از تغییر مکان نسبی بین دو المان پیوسته به عنوان یک درجه آزادی مستقل استفاده می‌کند (Ghaboussi, Wildon and Isenberg, 1973).

در این تحقیق، سعی بر آن بوده است که با ارایه یک المان درز و مدل‌سازی عددی آزمایش برش مستقیم در سختی برشی و عمودی ثابت، رفتار درزها مورد بررسی قرار گیرد. به همین منظور، یک المان درز کرنش ثابت که از دو المان خطی دوگرهای تشکیل شده، ارایه شده است که در آن برای مدل کردن رفتار عمودی درز، یک فنر عمودی با سختی K_n به کار رفته است. برای مدل کردن رفتار برشی درز از ترکیب دو فنر برشی و یک لغزنه استفاده شده است که فنر اول دارای سختی قسمت الاستیک رفتار برشی درز می‌باشد و برای مدل کردن رفتار پلاستیک درز، از ترکیب فنر دیگری به صورت موازی با یک لغزنه پلاستیک کامل مورد استفاده قرار گرفته است که در نهایت این ترکیب به همراه فنر اول، سختی برشی برابر قسمت پلاستیک منحنی رفتار برشی درز را نتیجه می‌دهد. در نهایت اثر اتساع به صورت تئوریک در مدل عددی اعمال شده است.

۲- آزمایش برش مستقیم

آزمایش برش مستقیم برای مطالعه رفتار برشی درزها تحت تنشی عمودی بسیار مناسب است و به راحتی می‌توان رفتار برشی و حتی اتساعی درز را به وسیله این آزمایش بررسی کرد. همان‌گونه که از شکل ۱ مشخص است، در یک آزمایش برش مستقیم، دو بلوك روی یکدیگر قرار می‌گیرند که در حین بارگذاری، بلوك بالایی روی بلوك پایینی می‌لغزد که به نوعی می‌توان گفت بین این دو بلوك، یک درز واقع شده است. هنگامی که چنین درزی

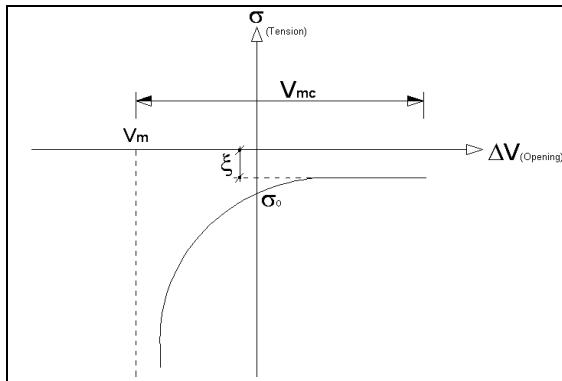
محدودیت‌های این المان می‌باشد. به طور کلی در یک ناپیوستگی باید رفتار عمودی، برشی و اتساعی مورد بررسی قرار گیرد که البته اتساع وابسته به رفتار برشی می‌باشد. همان‌گونه که گفته شد، یکی از اولین مدل‌های ارایه شده در این زمینه المان درز (Joint Element) بوده که رفتار عمودی و برشی یک ناپیوستگی را توسط سختی عمودی و برشی بر مبنای روش المان محدود مدل کرده و از طریق یک سری روابط، روند واقعی رفتار را کنترل کرده و در نهایت اتساع را در مدل وارد می‌کند و اثرات آن را در نظر می‌گیرد. یکی از محدودیت‌های این مدل درنظر گرفتن ضخامت صفر برای المان درز می‌باشد (Goodman, Taylor and Brekke, 1968) ۱۹۸۲ مدلی ارایه شد که بر مبنای المان درز پیشین، رفتار یک ناپیوستگی را براساس همان روش المان‌های محدود، مدل کرده با این تفاوت که در مدل جدید اثر ضخامت درنظر گرفته شده است و در نهایت هم اتساع را توسط روابط ارایه شده به طور دقیق‌تر در نظر می‌گیرد (Huze and Barbure, 1982).

در سال ۲۰۰۹ یک مدل‌سازی عددی درزهای سنگی صورت گرفت که در نهایت یک سری آزمایش‌های برش مستقیم روی آن انجام شد و در آن، درز به صورت سطح چسبنده مدل شده است و اثر خصوصیات هندسی و خصوصیات ساختاری درز بر رفتار برشی آن مورد بررسی قرار گرفته است. بر همین اساس مشاهده شده که ضریب اصطکاک، مؤثرترین پارامتر در مقاومت برشی و اتساع است، به علاوه تغییرات زیری سطوح، بیشتر بر چسبندگی و زاویه اصطکاک نهایی تأثیرگذار می‌باشد؛ قابل توجه است که یک روش جدید برای نشان دادن اثرات ضریب زیری JRC (Joint Roughness Coefficient) و مقاومت فشاری جداره درز (Joint Compressive Strength) در این تحقیق پیشنهاد شده است (Park and Song, 2009).

در تحقیق دیگری، رفتار برشی نمونه‌های سنگی درزدار با خصوصیات ژئوتکنیکی مختلف توسط مدل عددی آزمایش برش مستقیم مورد بررسی قرار گرفته است و پوش گسیختگی آن با نتایج آزمون‌های آزمایشگاهی مقایسه شده که تطابق خوبی بین آنها برقرار بوده است. براساس این تحقیق، می‌توان گفت که پوش گسیختگی، بسیار به پارامترهای هندسی درزها وابسته بوده و در عین حال رفتار برشی بسیار تحت تأثیر الگوی پوش گسیختگی می‌باشد (Zhang et al., 2006).

موجود در درز و V_{mc} حداقل بسته شدگی نهایی درز می‌باشد (Goodman, 1976).

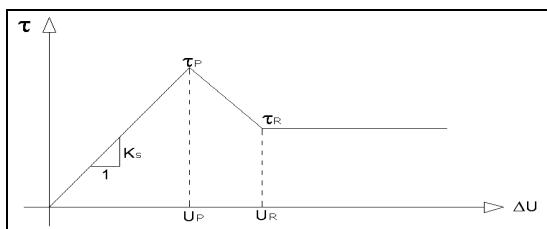
$$\sigma_n = \left(\frac{\Delta V}{V_m - \Delta V} - 1 \right) \quad (1)$$



شکل ۲. مدل رفتاری تغییرمکان عمودی درز (Goodman, 1976)

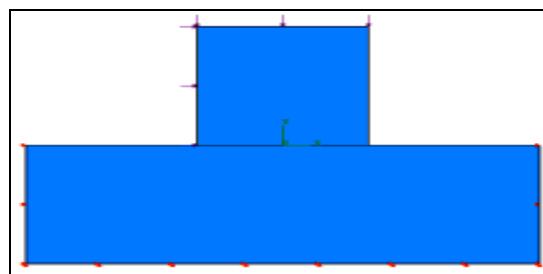
۲-۱-۲- رفتار برشی

در درزهای تمیز و عاری از مواد پرکننده، تنش برشی با افزایش تغییرشکل برشی با یک شیب تقریباً ثابت افزایش می‌یابد تا به نقطه اوج خود برسد، بعد از آن در صورت ادامه تغییر مکان برشی، یک افت ناگهانی در تنش مشاهده می‌شود و این افت تا رسیدن به تنش ماندگار (Residual) ادامه می‌یابد. از این پس با افزایش تغییر مکان برشی، تغییرات چندانی در میزان تنش ماندگار صورت نمی‌گیرد. مدل ایده‌آل شده این رفتار برشی به صورت شکل ۳ نمایش داده شده است. همان‌گونه که مشاهده می‌شود مدل دارای یک قسمت خطی با شیب K_s می‌باشد که نشانگر رفتار الاستیک درز بوده و K_s سختی برشی درز نامیده می‌شود که در این ناحیه با افزایش تغییر مکان برشی، تنش برشی هم به صورت خطی افزایش می‌یابد. در پایان ناحیه الاستیک با افزایش تغییر مکان برشی، تنش برشی به حداقل مقدار خود یعنی τ_p می‌رسد که در این قسمت دندانه‌های سطح درز خرد می‌شوند و در نتیجه زبری سطح آن کم می‌شود و تنش برشی هم کاهش می‌یابد که در قسمت بعد تنش برشی به τ_R که در این برشی ماندگار نامیده می‌شود، می‌رسد.



شکل ۳. مدل رفتاری برشی درز (Goodman, 1976)

تحت بارگذاری قرار گیرد، پارامترهای مختلفی مانند تنش برشی، تغییر مکان برشی، اتساع و ... قابل بررسی می‌باشد، بر همین اساس برای مدل کردن آزمایش برش مستقیم، باید ابتدا رفتار یک درز بررسی و مدل شود تا در نهایت بتوان آن را به کل آزمایش برش مستقیم تعمیم داد. در مطالعه حاضر، برای حل مدل عددی آزمایش برش مستقیم، از روش المان‌های محدود استفاده شده است. در این تحلیل، ارتفاع هر دو بلوك ۲۰ سانتی‌متر و درنظر گرفته شده است که طول بلوك بالايي ۲۰ سانتي‌متر و طول بلوك پايانني برابر ۶ سانتي‌متر در نظر گرفته شده است. همان‌گونه که مشخص است، بلوك پايانني در جهت افقی و عمودی، مقيد شده است.



شکل ۱. نمایش شماتیک آزمایش برش مستقیم

۱-۲- رفتار درز

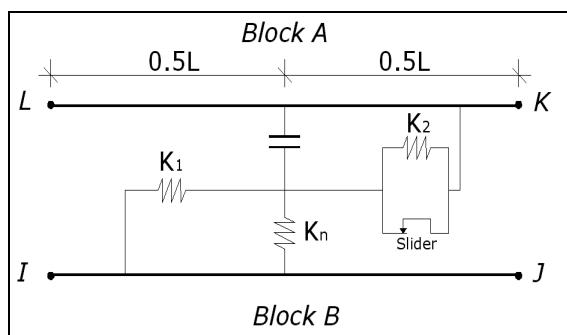
به طور کلی یک ناپیوستگی یا درز، معمولاً تحت تنش‌های عمودی و برشی قرار دارد و تحت چنین بارگذاری، رفتار آن به چند دسته تقسیم‌بندی می‌شود که شامل رفتار عمودی، شامل بازشدگی و بسته‌شدگی، رفتار برشی، رفتار پیچشی (دورانی) و رفتار اتساعی که وابسته به تغییر مکان برشی است، می‌باشد.

۱-۱-۲- رفتار عمودی

هنگامی که یک نمونه درز شامل دو بلوك سنگی، تحت تنش عمودی قرار می‌گیرد، تغییر شکل‌های ایجاد شده در آن شامل دو دسته هستند؛ یک دسته شامل تغییر شکل خود سنگ می‌باشد که تقریباً بعد از باربرداری برگشت‌پذیر بوده و دیگری تغییر شکل مربوط به بسته شدن درز می‌باشد که به طور عمده بعد از باربرداری غیرقابل برگشت می‌باشد. در شکل ۲ نمودار رفتاری درز تحت تنش‌های عمودی ارایه شده است و رابطه ۱ هم برای محاسبه میزان تغییر شکل‌های عمودی ارایه شده است که در آن: σ_n تنش عمودی، ΔV تغییر مکان عمودی درز و V_m حداقل بسته شدگی درز از تنش اولیه می‌باشد. لازم به ذکر است که در شکل ۲، σ_n تنش عمودی اولیه

شده است. این مدل شامل دو المان خطی دو گره‌ای است که یک المان درز با کرنش ثابت را تشکیل می‌دهد. شکل شماتیک این مدل برای درک بهتر، به صورت مجموعه‌ای از فنرها و المان‌های سازه‌ای نمایش داده شده است.

لازم به ذکر است که در این مدل، از یک فنر برشی برای مدل کردن رفتار برشی الاستیک درزه به همراه ترکیبی از یک لغزنده و فنر برشی برای مدل کردن رفتار برشی درزه در قسمت پلاستیک استفاده شده است که به خاطر غیرخطی بودن رفتار برشی درزه در قسمت پلاستیک، باید از طریق روش تکرار نیوتون-رافسون برای رسیدن به جواب‌های واقعی استفاده کرد؛ در حالی که در مدل درز گودمن تنها از یک فنر برشی برای مدل کردن رفتار برشی الاستیک درزه استفاده شده است.



شکل ۵. شکل شماتیک المان درز ارایه شده

۱-۳- مدل رفتار عمودی

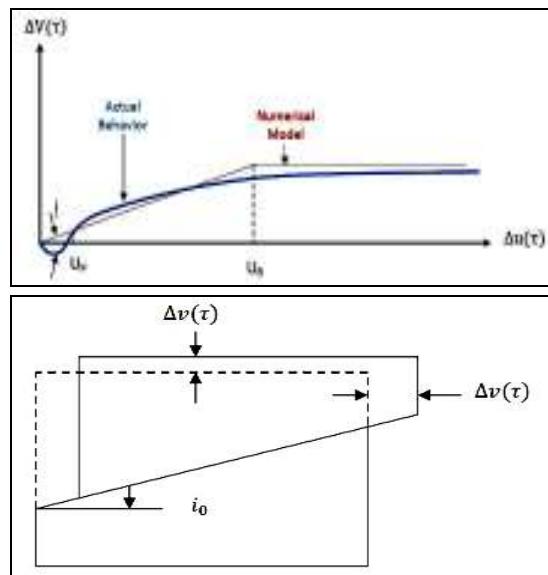
قابل توجه است که در مدل مذکور، با در نظر گرفتن یک فنر با سختی عمودی K_n ، به گونه‌ای که متصل به یک المان ستونی با مقاومت کششی صفر است، نشان داده شده است که درز مورد بحث، تحت بارهای عمودی فشاری، دارای سختی K_n می‌باشد و از طرفی دیگر، در برابر تنش‌های کششی هیچ گونه مقاومتی از خود نشان نمی‌دهد. سختی عمودی براساس رابطه ۲ به دست می‌آید و همان‌گونه که مشاهده می‌شود، سختی عمودی وابسته به تنش عمودی اولیه است و با هم رابطه مستقیم دارند؛ در این رابطه σ_0 تنش عمودی اولیه، ϵ_0 تنش آستانه بسته شدگی و V_{mc} حدکثر بسته شدگی می‌باشد (Goodman, 1976).

$$K_n = \frac{-\sigma_0^2}{\xi \times V_{mc}} \quad (2)$$

۲-۳- رفتار پیچشی و اتساعی

در اکثر مدل‌های ارایه شده، رفتار پیچشی بر حسب رفتار عمودی در نظر گرفته شده است که وابسته به تغییر مکان عمودی قسمت‌های مختلف المان درز بیان می‌شود، به این صورت که با فرض دوران یک طرف المان درز، نیروی ایجاد شده بر حسب سختی عمودی به دست آمده و سپس با محاسبه ممان ایجاد شده ناشی از آن نیرو در المان، سختی پیچشی تعریف می‌شود (Goodman, 1976).

نکته قابل توجه دیگر، پدیده اتساع می‌باشد که هنگام تغییر شکل برشی درز، بر اثر زبری و حرکت دندانه‌ها روی هم به وجود می‌آید و باعث می‌شود که در اثر تغییر مکان برشی، در درز تغییر مکان عمودی به وجود آید. میزان اتساع به تغییر مکان برشی، زاویه زبری و تنش عمودی بستگی دارد. همان‌گونه که در شکل ۴ مشاهده می‌شود، اتساع با تغییر مکان برشی افزایش می‌یابد تا به تغییر مکان متناظر با تنش برشی ماندگار برسد؛ پس از آن، با وجود افزایش تغییر مکان برشی، ثابت می‌ماند. این امر ناشی از آن است که بعد از رسیدن به تنش ماندگار تمام دندانه‌ها خرد شده‌اند (Goodman, 1976).



شکل ۴. پدیده اتساع و مدل رفتاری اتساع درز (Goodman, 1976)

۳- مدل درز

مدل ارایه شده در این تحقیق به نوعی رفتار عمودی، برشی، دورانی و اتساعی درز را بیان می‌کند که در شکل ۵ نشان داده

بر این اساس، می‌توان تنش برشی متناظر با تغییر مکان برشی ایجاد شده در مدل را به دست آورد. به این صورت که بعد از تشکیل ماتریس سختی برای کل مدل و حل معادله نیرو-تغییر مکان آن (معادله ۱۶)، تغییر مکان برشی ΔU ایجاد شده در المان درز به دست آمده و سپس با توجه به مقدار تغییر مکان برشی و جهت آن، می‌توان تنش برشی متناظر با آن را محاسبه کرد. با توجه به تغییر مکان برشی، نمودار رفتار برشی یک درز به ۵ ناحیه مجزا تقسیم‌بندی شده که در شکل ۶ نشان داده شده است که بر اساس این ناحیه‌بندی، می‌توان تنش برشی را به وسیله معادله ۵ به دست آورد (Goodman, 1976).

$$1 \rightarrow \tau = -\tau_R \text{ if } (\Delta u \leq u_{R(-)})$$

$$2 \rightarrow \tau = -\tau_p + K_{P-R} \times \\ (\Delta u - u_{P(-)}) \text{ if } (u_{R(-)} \leq \Delta u \leq u_{P(-)})$$

$$3 \rightarrow \tau = K_s \cdot \Delta u + \tau_0 \text{ if } (u_{P(-)} \leq \Delta u \leq u_{P(+)}) \quad (5)$$

$$4 \rightarrow \tau = -\tau_p + K_{P-R} \times \\ (\Delta u - u_{P(+)}) \text{ if } (u_{P(+)} \leq \Delta u \leq u_{R(+)})$$

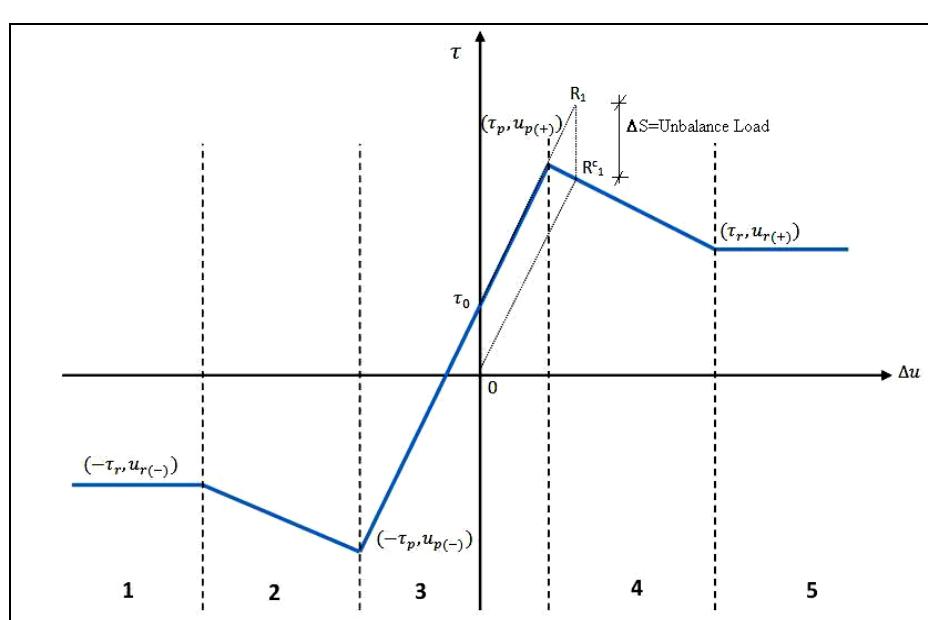
$$5 \rightarrow \tau = \tau_R \text{ if } (\Delta u \geq u_{R(+)})$$

-۲-۳- مدل رفتار برشی

برای در نظر گرفتن رفتار برشی ناپیوستگی، از ترکیب از دو فنر و یک لغزنه (اسلایدر) پلاستیک کامل (Perfect Plastic) استفاده شده است که آستانه لغزنه، تنش برشی نهایی درز، τ_p تعريف شده است. لازم به ذکر است که فنر شماره یک دارای سختی K_s که همان سختی قسمت الاستیک است، می‌باشد و سختی فنر شماره ۲ از رابطه ۳ به دست می‌آید که در آن K_2 شبیه قسمت الاستیک و K_{P-R} شبیه قسمت انتقالی از تنش برشی نهایی به تنش برشی ماندگار است که از رابطه ۴ به دست می‌آید. این ترکیب این‌گونه عمل می‌کند که تا قبل از رسیدن به تنش برشی نهایی لغزنه به صورت صلب بوده و فنر شماره ۲ عمل نکرده و تنها فنر شماره ۱ با سختی قسمت الاستیک فعال است؛ ولی با رسیدن به تنش برشی نهایی و عبور از آن، اسلایدر پلاستیک شده و فنر شماره ۲ هم با ترکیب با فنر اول باید سختی برابر K_{P-R} را به سیستم اعمال کند که سختی فنر شماره ۲ بر همین اساس و با موازی شدن با فنر شماره ۱ به دست آمده است.

$$K_{P-R} = \frac{\tau_p - \tau_R}{U_R - U_p} \quad (3)$$

$$K_2 = \frac{K_s \times K_{P-R}}{K_s - K_{P-R}} \quad (4)$$



شکل ۶. ناحیه‌بندی منحنی رفتار برشی برای محاسبه تنش برشی المان (Goodman, 1976)

۴-۴- مدل اتساع

نکته قابل توجه دیگر این است که رفتار اتساعی درز در حالت عددی باید به صورت یک سختی K_{sn} تعریف شود که بیانگر رابطه بین تنش های عمودی با تغییر مکان برشی و یا تنش های برشی با تغییر مکان عمودی باشد ولی در عمل، محاسبه این پارامتر چندان ممکن نیست و اعمال آن به صورت عددی در محاسبات، محدودیت هایی ایجاد می کند. بنابراین رفتار اتساعی درز به وسیله روابط ۱۰ و ۱۱ در محاسبات به طور مستقل وارد می شود. با توجه به تحقیقات انجام شده، رابطه زیر براساس رفتار نشان داده شده در شکل ۴، برای تعیین اتساع ارایه شده است که σ_n تنش عمودی، q_u مقاومت فشاری غیر محصور، Δu زاویه اتساع، u_R تغییر مکان متناظر با تنش برشی و K_s سختی برشی می باشد (Goodman, 1976).

$$\Delta V_i = \left(\frac{\sigma_n}{q_u} - 1 \right)^4 \times \tan i \times (|\Delta u| + \frac{\tau}{K_s}) \text{ for } (u_{R(-)} \leq \Delta u \leq u_{R(+)}) \quad (10)$$

$$\Delta V_i = \left(\frac{\sigma_n}{q_u} - 1 \right)^4 \times \tan i \times (u_{R(+)} + \frac{\tau}{K_s}) \text{ for } (u_{R(-)} \geq \Delta u) \text{ and } (\Delta u \geq u_{R(+)}) \quad (11)$$

۳-۵- معیار گسیختگی

نکته دیگر قابل ذکر این است که برای معیار گسیختگی در مدل درز ارایه شده و تعریف تنش برشی نهایی که نقش مهمی در رفتار برشی ناپیوستگی موربد بحث ایفا می کند، از معیار غیرخطی Barton - Bandis استفاده شده است که به وسیله رابطه ۱۲ تعریف می شود:

$$\tau_p = \sigma_n \cdot \tan(JRC \cdot \log_{10}(\frac{JCS}{-\sigma_n}) + \phi) \quad (12)$$

در رابطه بالا σ_n تنش عمودی، JRC ضریب زبری، JCS مقاومت فشاری جداره و ϕ زاویه اصطکاک با قیمانده می باشد (Goodman, 1976).

۶-۳- ماتریس های سختی المانها

همان گونه که قبلًا گفته شد، برای مدل کردن یک ناپیوستگی مانند درز، از المان درز ارایه شده، استفاده شده است که براساس

لازم به ذکر است که تنش برشی نهایی τ_p و تنش برشی ماندگار τ_R به ترتیب براساس روابط ۱۲، ۶ به دست می آیند. U_p تغییر مکان متناظر با تنش برشی نهایی و u_R هم پیشتر تعریف شده است و مقدار آن از رابطه ۷ تعریف می شود. B_0 نسبت تنش برشی نهایی به ماندگار در تنش عمودی کم و M نسبت تغییر مکان های متناظر با تنش نهایی به تغییر مکان های متناظر با تنش برشی ماندگار و q_0 مقاومت فشاری تک محوری درز می باشد (Goodman, 1976).

$$\tau_R = \tau_p (B_0 + \frac{1-B_0}{q_0} \sigma) \quad (6)$$

$$u_R = M \times u_p$$

(۷) توجه است که مقدار B_0 و M به پیشنهاد گودمن به ترتیب برابر $0/6$ و 4 است اما مقدار M با مقایسه نمودارهای ارایه شده توسط Indraratna و Haque به صورت واقع بینانه تری برابر $1/5$ (Goodman, 1976 and Indraratna and Haque, 2000) اختیار شد. در نهایت به خاطر رفتار غیرخطی درز، تنش برشی ایجاد شده در المان، از طریق روابط المان محدود (معادله ۱۶) با تنش برشی واقعی به دست آمده از رابطه ۵ متفاوت است، که تفاوت این دو نیرو، نیروی Unbalance (ΔS) نامیده می شود که باید از طریق روش تکرار نیوتون-رافسون، این نیروی Unbalance را تا دقت قابل قبولی کاهش داد.

۳-۴- مدل رفتار پیچشی

برای مدل کردن رفتار پیچشی المان درز، فتر تأمین کننده سختی عمودی در مرکز المان قرار داده شده است. در این حالت با فرض دوران یک طرف المان به اندازه θ ، تنش متناظر با تغییر مکان عمودی ناشی از دوران المان درز که توسط المان ستونی در مرکز المان درز وارد می شود از رابطه ۸ به دست می آید که در نهایت کوپل به وجود آمده در مرکز المان، ناشی از تنش اعمالی در گوش المان (با فرض اینکه در مقادیر کم θ) در $\tan \theta = 0$ ، $\theta = 0$ ، $\theta = 90^\circ$ برابر رابطه ۹ خواهد بود. همان گونه که مشاهده می شود سختی پیچشی $K_n = 0.25(L^3)K_{n0}$ به سیستم اعمال خواهد شد (Goodman, 1976).

$$\Delta \sigma = K_n \cdot 0.5L \cdot \tan \theta \approx 0.5L \cdot K_n \cdot \theta \quad (8)$$

$$M = 0.5 \times \frac{L^2}{2} K_n \cdot \theta \approx 0.25 L^3 \times K_n \cdot \theta \quad (9)$$

۴- به کارگیری مدل ارایه شده

همان‌گونه که شرح داده شد، بررسی رفتار ناپیوستگی‌های موجود در سنگ بسیار حائز اهمیت می‌باشد ولی این امر در شرایطی که هندسه مسئله پیچیده است تا حدی مشکل و نیازمند یک برنامه با قابلیت بالا می‌باشد. از آنجایی که برنامه‌های تجاري موجود، قابلیت بررسی رفتار درز را به طور کامل به گونه‌ای که خروجی‌های کاملی مربوط به آن ارایه کنند، ندارند، مدل عددی Finite Element Analysis of Fault Behaviour برنامه MATLAB برنامه‌نویسی شده است.

در این برنامه که بر مبنای روش المان‌های محدود برنامه‌نویسی شده است، ابتدا باید هندسه مدل، شامل تعداد و شماره المان‌ها، گره‌ها، نوع آنها و تنش‌های آنها را که از برنامه ABAQUS گرفته شده است، وارد کرده، سپس رفتار آن تحلیل شود.

۴-۱- نحوه بارگذاری و انجام آزمایش

ناپیوستگی مورد نظر در آزمایش برش مستقیم، بر اساس پارامترهای ارایه شده در جداول ۱ و ۲ مورد بارگذاری قرار گرفته است. بارگذاری انجام شده به این صورت بوده است که درز مذکور در چهار سختی برشی و چهار ضربی زبری مختلف، تحت تنش عمودی از ۱ مگا پاسکال تا ۱۰ مگا پاسکال قرار گرفته که به نوعی می‌توان گفت که رفتار آن از عمق تقریبی ۳۰ متر تا ۳۸۰ متر مورد بررسی قرار گرفته است. متناسب با تنش عمودی، تنش برشی به نمونه اعمال شد تا درز، بعد از رسیدن به تنش برشی نهایی، شرایط تنش ماندگار را هم تجربه کند و بر همین اساس نمودارهای رفتار برشی و اتساعی آن، به دست آمده است.

۴-۲- مشخصات مصالح

مشخصات سنگ به کار رفته بر اساس جدول شماره ۱ است و مقادیر پارامترهای مورد استفاده برای ناپیوستگی مورد بررسی مطابق با جدول ۲ می‌باشد. لازم به ذکر است که از آنجا که در این تحقیق رفتار سنگ مدنظر نیست، توده سنگ به صورت الاستیک و ایزوتروپ فرض شده است.

ماتریس رفتاری C_j مطابق با رابطه ۱۳، ماتریس سختی آن طبق رابطه ۱۴ به دست آمده است (Goodman, 1976).

$$C_j = \begin{bmatrix} k_s & 0 & 0 \\ 0 & k_n & 0 \\ 0 & 0 & k_w \end{bmatrix} \quad (13)$$

$$K_j = \frac{1}{4} \begin{bmatrix} k_s & 0 & k_s & 0 & -k_s & 0 & -k_s & 0 \\ 0 & 2k_n & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -2k_n \\ k_s & 0 & k_s & 0 & -k_s & 0 & -k_s & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 2k_n & 0 & -2k_n & 0 & 0 \\ -k_s & 0 & -k_s & 0 & k_s & 0 & k_s & 0 \\ 0 & 0 & 0 & -2k_n & 0 & 2k_n & 0 & 0 \\ -k_s & 0 & -k_s & 0 & k_s & 0 & k_s & 0 \\ 0 & -2k_n & 0 & 0 & 0 & 0 & 2k_n & 0 \end{bmatrix} \quad (14)$$

همچنین برای بلوك سنگی از المان‌های مثلثی با کرنش ثابت (Constant Strain Triangle) (CST) با رفتار ایزوتروپ استفاده شده است. ماتریس رفتاری المان مثلثی هم به صورت ارایه شده در رابطه ۱۵ می‌باشد که در آن E مدل الاستیستیه سنگ و U ضریب پواسون می‌باشد و براساس این ماتریس رفتاری، ماتریس سختی المان مثلثی محاسبه شده است (Debasisi, 2006).

$$C = \frac{E(1-v)}{(1+v)(1-2v)} \begin{bmatrix} 1 & \frac{v}{1-v} & 0 \\ \frac{v}{1-v} & 1 & 0 \\ 0 & 0 & \frac{1-2v}{2(1-v)} \end{bmatrix} \quad (15)$$

به این ترتیب با تشکیل ماتریس سختی المان‌های CST و المان‌های درز و ترکیب آنها، ماتریس سختی نهایی برای کل سیستم المان‌ها تشکیل می‌شود. سپس با تشکیل ماتریس نیروها، تغییر مکان‌های ایجاد شده در کل سیستم، به دست آمده و با حل معادله نیرو- تغییر مکان برای کل مدل (معادله ۱۶)، تنش‌ها و تغییر مکان‌ها برای هر المان به دست می‌آید که البته در این مقاله تمرکز بر المان درز می‌باشد. لازم به ذکر است که به خاطر رفتار غیرخطی عمودی و برشی درز از روش نیوتون- رافسون استفاده شده است تا جواب‌هایی واقعی و دقیق به دست آید.

$$[K] \cdot [\phi] = [F] \quad (16)$$

در این معادله $[K]$ ماتریس سختی برای کل سیستم، $[F]$ ماتریس نیرو برای کل سیستم و $[\phi]$ تغییر مکان‌های گره‌ها (مجهولات) در کل سیستم در مقیاس کلی (Global) می‌باشد.

جدول ۱. مشخصات ژئوتکنیکی سنگ بکر دربرگیرنده تونل

چگالی (Kg/m ³)	E (GPa)	مدول حجمی، υ	ضریب پواسون، υ	مقاومت کششی (MPa)	زاویه اصطکاک داخلی، φ (درجه)	C (MPa)
۲۶۰۰	۲۰	۰/۲۵	۳	۴۵	۸	

جدول ۲. مشخصات مربوط به ناپیوستگی

JCS (MPa)	مقاومت کششی (MPa)	سختی برشی (GPa)	JRC	زاویه اصطکاک پایه، φ (درجه)	C (MPa)	V _{mc} (m)	ع (MPa)
۹۰	۰	۱/۵، ۰/۵، ۰/۲	۲۰، ۱۵، ۵، ۰	۳۵	۰	۰/۰۱	۰/۰۵

بر حسب سختی‌های برشی ۰/۲، ۰/۵، ۰/۰۵، ۱، ۱/۵ گیگاپاسکال ارایه شده است. همان‌طور که از نمودارها برداشت می‌شود، با افزایش سختی برشی، تغییر مکان برشی درز کاهش یافته و با تجربه تغییر مکان برشی کمتری به تنش برشی نهایی می‌رسد. از طرف دیگر، همان‌گونه که انتظار می‌رفت، تنش برشی نهایی در یک سطح تنش عمودی، مستقل از سختی برشی است.

۳-۵- بررسی اثر زبری بر رفتار برشی درز در شکل ۹ رفتار برشی ناپیوستگی مدنظر بر حسب ضرایب زبری ۵ و ۱۵ در سختی برشی ۱ گیگاپاسکال نشان داده شده است. همان‌گونه که مشاهده می‌شود، این نمودارها در دو سطح تنش عمودی ۱ و ۱۰ مگاپاسکال ارایه شده است. براساس این نمودارها، با افزایش زبری، درز تنش‌های برشی بیشتری را تحمل کرده است و به نوعی می‌توان گفت که با افزایش زبری سطح مقاومت برشی هم افزایش یافته است. نکته قابل توجه دیگر این است که آهنگ افزایش سطح تنش برشی نهایی، با افزایش تنش عمودی تا حدی کاهش یافته است و همچنین اختلاف بین تنش برشی نهایی در ضریب زبری صفر و ۲۰ با افزایش سطح تنش عمودی، افزایش یافته است. برای مثال در تنش عمودی ۱ مگاپاسکال اختلاف بین تنش برشی نهایی بین ضریب زبری صفر و ۲۰ برابر ۲/۵ مگاپاسکال است، در حالی که همین عدد برای تنش عمودی ۱۰ مگاپاسکال برابر ۶ مگاپاسکال است. بنابراین می‌توان گفت به نوعی تأثیر تنش عمودی در افزایش مقاومت برشی بیشتر از ضریب زبری می‌باشد که البته این امر براساس رابطه ۱۲ قابل انتظار می‌باشد. همچنین مشخص است که در سطح تنش عمودی ۱ مگاپاسکال، تغییر مکان برشی و تنش برشی مشاهده شده در زبری ۲۰، بسیار

۵- آنالیز مدل و بررسی رابطه متغیرها

براساس آنالیزهای انجام شده در سطح تنش‌های عمودی و سختی‌های برشی مختلف، نمودارهای رفتار برشی و اتساع درز در آزمایش برش مستقیم، به دست آمده است. برای مقایسه بهتر متغیرها، این نمودارها براساس تنش‌های عمودی و سختی برشی مرتب شده‌اند.

۵-۱- بررسی اثر تنش عمودی بر رفتار برشی درز

در شکل ۷ نمودار رفتار برشی درز بر حسب تنش عمودی برای سختی‌های برشی ۰/۲ و ۱ گیگاپاسکال در ضریب زبری $JRC=5$ ارایه شده است. براساس نمودارهای حاصله، تنش‌های برشی ابتدا با یک شیب الاستیک برابر سختی برشی با تغییر مکان برشی افزایش می‌یابد و بعد از رسیدن به یک تنش برشی نهایی، تنش برشی آن کاهش یافته تا بعد از رسیدن به تنش برشی ماندگار با وجود افزایش تغییرشکل‌های برشی، تنش آن ثابت می‌ماند. لازم به ذکر است که دندانه‌های موجود در سطح ناپیوستگی با رسیدن به تنش برشی نهایی شروع به خرد شدن کرده و با رسیدن به سطح تنش ماندگار، همه دندانه‌ها به طور کامل خرد شده‌اند. همان‌گونه که از شکل مشخص است در یک سختی ثابت، با افزایش سطح تنش عمودی وارد، تنش برشی بیشتری را تجربه کرده است، زیرا تنش برشی نهایی آن افزایش یافته است و به تبع آن با تحمل تغییر مکان برشی بیشتر به شرایط تنش برشی ماندگار می‌رسد.

۵-۲- بررسی اثر سختی برشی بر رفتار برشی درز

در شکل ۸ رفتار برشی ناپیوستگی مورد بررسی در آزمایش برش مستقیم مدل شده، در دو تنش عمودی ۱ و ۱۰ مگاپاسکال

که با افزایش تنש عمودی، اتساع کاهش می‌یابد ولی در اینجا ناپیوستگی به طور آزادانه تغییر مکان افقی داشته و مقادیر اتساع در تغییر مکان برشی ثابت بررسی نشده است.

۵-۵- بررسی اثر سختی برشی بر اتساع درز

در شکل ۱۲، اتساع به دست آمده از آزمایش برش مستقیم در درز بر حسب سختی‌های برشی $0/2$ ، $0/5$ ، 1 و $1/5$ گیگاپاسکال در تنش عمودی 1 و 10 گیگاپاسکال برای زبری 5 ارایه شده است. همان‌طور که مشاهده می‌شود، اتساع ابتدا با یک شبیث ثابت افزایش یافته و با رسیدن به تغییر مکان متناظر با تنش نهایی، شبیث آن کاهش یافته و بعد از رسیدن به تغییر مکان برشی متناظر با تنش ماندگار با وجود افزایش تغییر مکان افقی، دیگر افزایش نیافر و ثابت می‌ماند. به علاوه، مشخص است که با کاهش سختی برشی، ناپیوستگی مذکور تغییر شکل‌های برشی بیشتری را تجربه کرده است و به همین خاطر میزان اتساع هم با کاهش سختی افزایش داشته است ولی نرخ افزایش اتساع مستقل از سختی برشی می‌باشد.

۶-۵- بررسی اثر زبری بر اتساع درز

در شکل ۱۳ اتساع به دست آمده از آزمایش برش مستقیم در درز بر حسب زبری‌های 5 ، 15 و 20 نشان داده است. همان‌گونه که مشاهده می‌شود با افزایش زبری، اتساع در یک تنش عمودی ثابت، افزایش یافته است و میزان افزایش اتساع با افزایش تنش عمودی، در تنش‌های کم، بسیار قابل ملاحظه است، ولی در تنش‌های بالا برای زبری‌های کم، میزان افزایش اتساع کاهش یافته است.

۷-۵- حداقل اتساع درز

در شکل ۱۴، مقادیر حداقل اتساع بر حسب تنش‌های عمودی در سختی‌های برشی مختلف برای زبری 5 نشان داده شده است. مشاهده می‌شود که با کاهش سختی برشی، حداقل اتساع به طور چشمگیری افزایش یافته است و همچنین با افزایش تنش عمودی حداقل اتساع افزایش یافته است ولی بعد از تنش عمودی 7 گیگاپاسکال، شبیث افزایش آن کاهش پیدا کرده است. البته این کاهش در اتساع ماقریم، در سختی‌های بالا، چندان قابل ملاحظه نیست. به علاوه، می‌توان ملاحظه کرد که با افزایش سختی برشی،

بیشتر از مقادیر به دست آمده در زبری صفر است، زیرا با افزایش زبری، مقاومت برشی ناپیوستگی مدل شده افزایش پیدا کرده است و در نتیجه تغییر مکان‌های برشی بیشتری را تجربه خواهد کرد. همچنین با افزایش تنش عمودی به مقدار 10 مگا پاسکال، مشاهده می‌شود که دامنه تغییر مکان‌ها نسبت به تنش عمودی 1 مگا پاسکال، افزایش کمتری دارد، زیرا در شرایطی که تنش عمودی 1 مگا پاسکال است تغییر مکان برشی در زبری صفر از $0/004$ به $0/004$ در زبری 20 رسیده است، یعنی تا 4 برابر افزایش یافته است در حالی که در تنش عمودی 10 مگا پاسکال تغییر مکان‌ها تقریباً تا 3 برابر افزایش یافته‌اند که به میزان کمتری افزایش یافته است؛ در نتیجه حاکی از کاهش اثر تنش عمودی در افزایش مقاومت برشی و تغییر مکان‌های برشی در تنش‌های بالاتر می‌باشد.

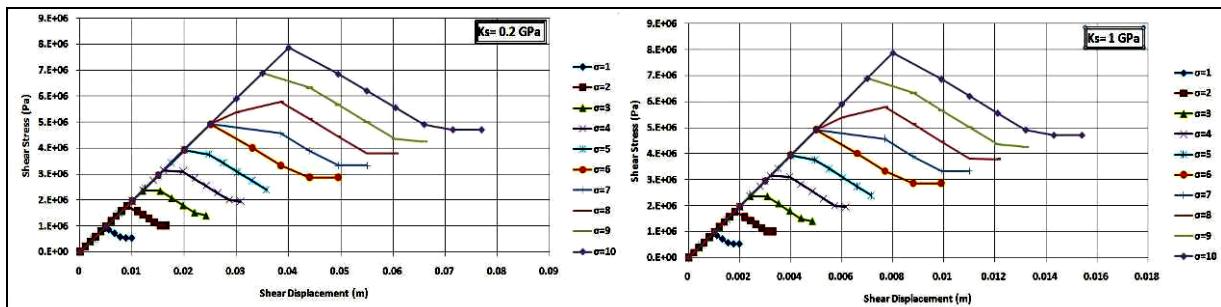
۴-۵- بررسی اثر تنش عمودی بر اتساع درز

بر اساس نمودارهای ارایه شده در شکل ۱۰ که در آن اتساع بر حسب تغییر مکان افقی در سطح تنش‌های عمودی 1 تا 10 گیگا پاسکال در سختی‌های $0/2$ و 1 گیگا پاسکال ترسیم شده است، استنباط می‌شود که با افزایش تنش عمودی، اتساع نهایی ناپیوستگی افزایش پیدا کرده است. این امر ناشی از این است که در سطوح تنش بالا، با افزایش تنش برشی نهایی، درز، تغییر مکان‌های برشی بیشتری را تحمل می‌کند و به تبع آن اتساع هم افزایش خواهد یافت. همچنین، هنگامی که تنش برش درز از تنش برشی نهایی فراتر رود و وارد مرحله پلاستیک شود، تغییر رفتار برشی در درز به وجود می‌آید که باعث می‌شود در این مرحله اتساع نهایی با وجود تنش عمودی بالاتر، افزایش یابد، اما اساساً در ناحیه الاستیک و در یک تغییر مکان برشی ثابت، با افزایش تنش عمودی، اتساع کاهش می‌یابد که این مطلب در شکل ۱۱ قابل مشاهده می‌باشد.

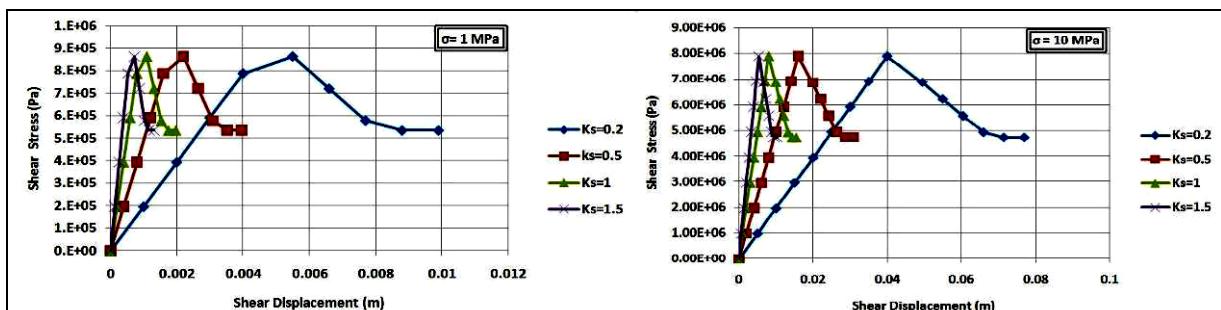
نکته قابل توجه دیگر این است که با وجود داشتن اتساع بیشتر در سطح تنش‌های بالا، نرخ افزایش اتساع با افزایش تنش عمودی کاهش یافته است و شبیث کمتری پیدا می‌کند. بنابراین می‌توان نتیجه گرفت که در یک تغییر مکان برشی یکسان، در تنش‌های عمودی بالاتر، اتساع کمتری به دست خواهد آمد. این نکته قابل ذکر است که اگر در یک در یک تغییر مکان برشی ثابت و در تنش‌های عمودی مختلف، اتساع بررسی شود، مشاهده می‌شود

در این نمودار هم می‌توان مشاهده کرد که با افزایش زبری اتساع حداکثر هم افزایش یافته است. نکته قابل توجه در اینجا این است که اثر زبری در افزایش حداکثر اتساع به‌گونه‌ای ثابت است و با افزایش زبری، مقدار افزایش حداکثر اتساع افزایش می‌یابد.

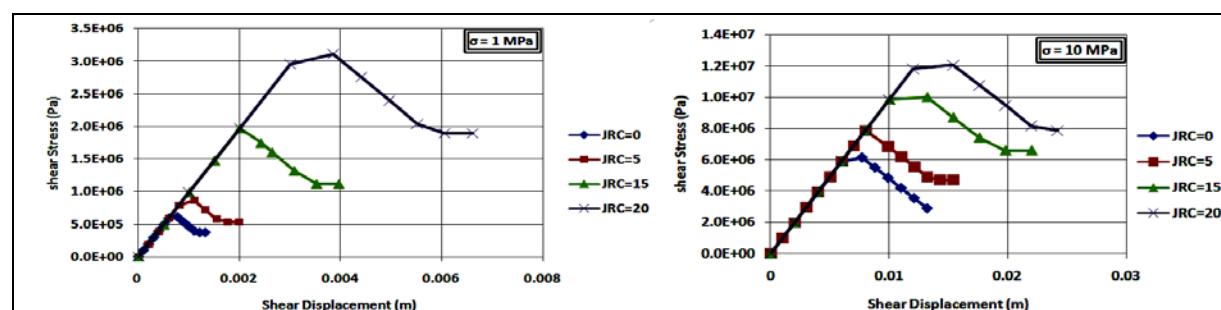
حداکثر اتساع به وجود آمده به هم نزدیک شده و تفاوت چندانی در سطوح تنش مختلف نمی‌کند. در نمودار شکل ۱۵ مقادیر اتساع حداکثر بر حسب تنش‌های عمودی در سختی برشی $\frac{1}{2}$ ۰/۲ گیگاپاسکال ارایه شده است.



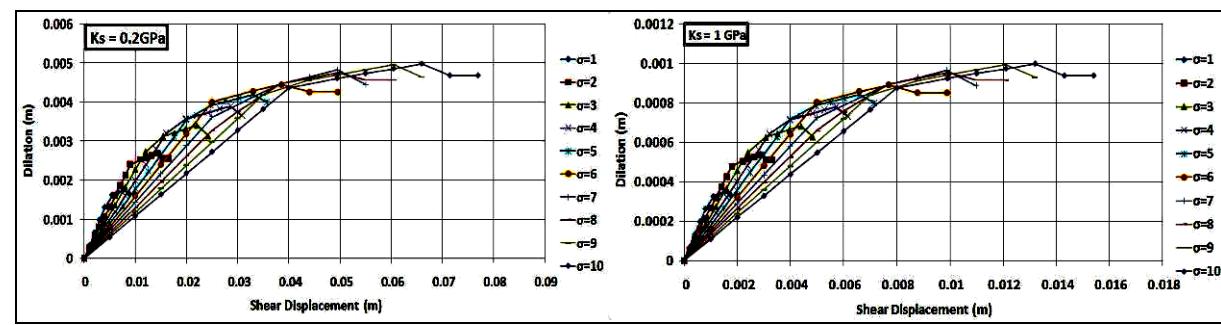
شکل ۷. رفتار برشی درز در سطح تنش‌های عمودی فزاینده در سختی‌های برشی $\frac{1}{2}$ ۰/۲ و ۱ گیگاپاسکال در $JRC=5$



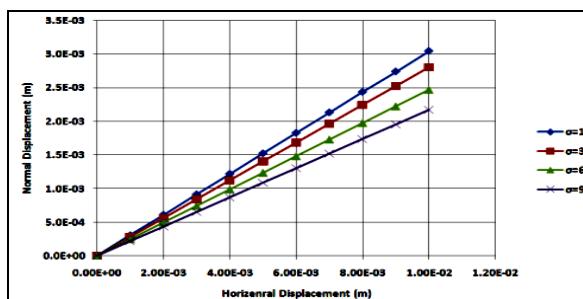
شکل ۸. رفتار برشی درز بر حسب سختی برشی در تنش‌های عمودی ۱ و ۱۰ مگاپاسکال در $JRC=5$



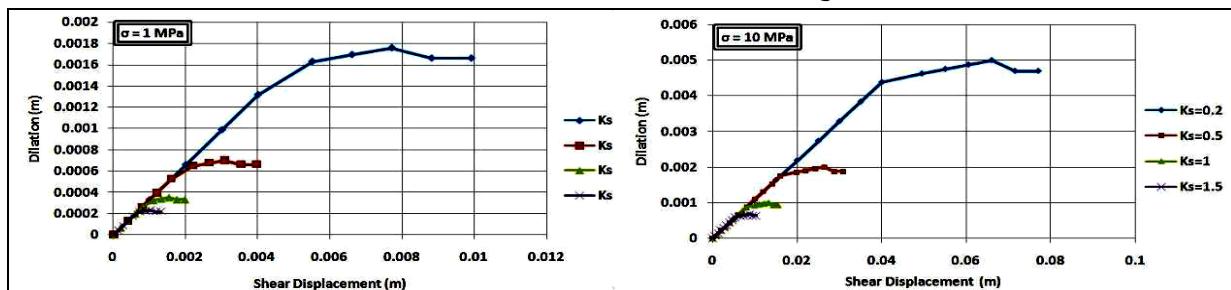
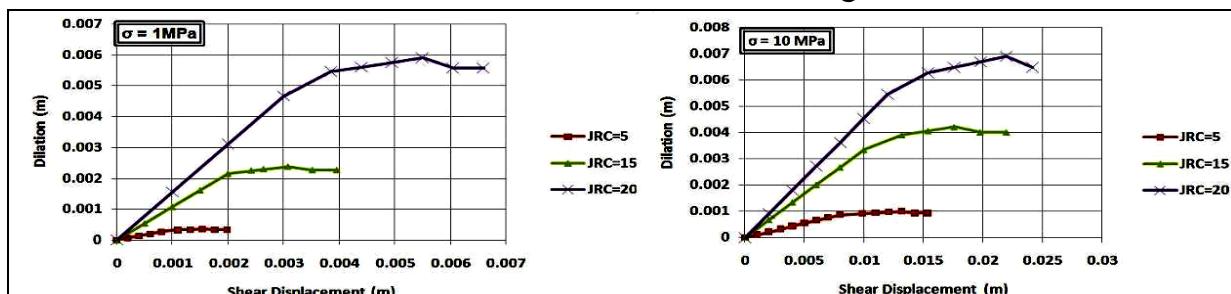
شکل ۹. نمودار رفتار برشی درز بر حسب ضریب زبری در تنش‌های عمودی مختلف و سختی برشی ۱ گیگاپاسکال



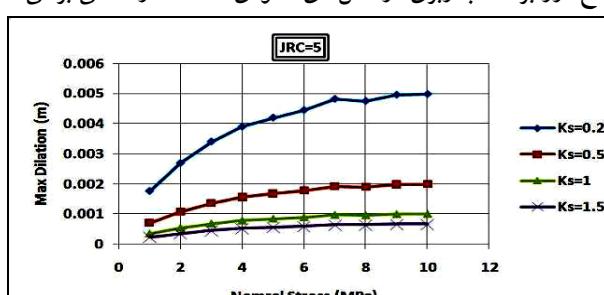
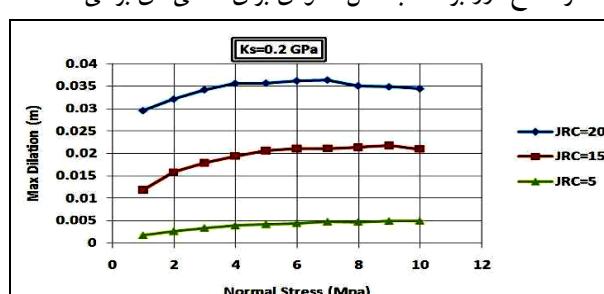
شکل ۱۰. اتساع درز در تنش‌های عمودی فزاینده در سختی‌های برشی مختلف برای $JRC=5$



شکل ۱۱. اتساع درز در ناحیه الاستیک رفتار برشی در تنش‌های عمودی مختلف

شکل ۱۲. اتساع درز بر حسب سختی برشی در تنش‌های عمودی مختلف در $JRC=5$ 

شکل ۱۳. اتساع درز بر حسب زبری در تنش‌های عمودی مختلف در سختی برشی ۱ گیگاپاسکال

شکل ۱۴. حداقل اتساع درز بر حسب تنش عمودی برای سختی‌های برشی مختلف در $JRC=5$ شکل ۱۵. اتساع درز بر حسب تنش عمودی برای زبری‌های مختلف در سختی برشی $20/0$ گیگاپاسکال

عمودی مختلف، تقریباً به یک اندازه می‌باشند ولی در سختی‌های برشی پایین میزان این مقادیر اختلاف زیادی با یکدیگر دارند. مقادیر حداکثر اتساع هم با افزایش زبری افزایش یافته است و با افزایش زبری مقدار این افزایش هم بیشتر می‌شود.

۸- مراجع

- امین جواهری، امیر رضا (۱۳۸۹) "تحلیل رفتار گسل‌ها در اطراف تونل‌ها به روش تحلیلی و عددی"، پایان‌نامه کارشناسی ارشد مهندسی عمران-ژئوتکنیک، دانشکده عمران و محیط زیست، دانشگاه امیرکبیر، تهران، ایران.
- Debasis, D., (2006) "Finite element Method-concepts and applications in geomechanics"; India: Prentice Hall.
- Ghaboussi, J., Wildon, E. L., and Isenberg, J., "Finite elements for rock joints and interfaces, (1973)" Jl. Soil Mech. Dn. A.S.C.E..
- Goodman, R. E., (1976) "Methods of geological engineering in discontinuous rocks"; USA: West Publishing Company.
- Goodman, R. E., Taylor, R., and Brekke, T. L., (1968) "A model for the mechanics of jointed rock," J. Soil Mech. and Found. Eng. Div. ASCE, SM3, 94, 637-659.
- Heuze, F. E., and Barbour, T. G., (1982) "New models for rock joints and interfaces", Journal of Geotechnical Engineering Division, ASCE, Vol. 108, No. GT5, pp. 757-775.
- Indraratna, B., Haque, A., (2000) "Shear behavior of rock joints"; Netherlands: A.A. Balkema, Rotterdam.
- Pande, G. N., and Beer, G. and Williams, J. R., (1990) "Numerical methods in rock mechanics"; England: John Wiley & Sons Ltd.
- Park, j. w., and song, j. j., (2009) "Numerical simulation of a direct shear test on a rock joint using a bonded-particle model, " Int. J. Rock Mech. Mining Sci., V.46, Issues 8, pp. 1315-1328.
- Zhang, H. Q., Zhao Z. Y., Tang, C. A., and Song, L., (2006) "Numerical study of shear behavior of Intermittent Rock Joints with different geometrical parameters," Int. J. Rock Mech. Mining Sci., Vol. 43, Issues 5, pp. 802-816.
- Zienkiewicz, O. C., Best, B., Dillage, C. and Stagg, K. G., (1970) "Analysis of non-linear problems in rock mechanics with particular reference to jointed rock systems," Proc. 2nd intl. Congress on Rock Mechanics, Belgrade.

۷- نتیجه‌گیری

در مقاله حاضر سعی بر آن بود که با ارایه یک مدل عددی برای المان درز، رفتار ناپیوستگی بررسی و مدل شود. برای این منظور یک المان درز کرنش ثابت از ترکیب مجموعه‌ای از فنرها و یک اسلامیدر... ارایه شد تا نشان‌دهنده رفتار عمودی، برشی، پیچشی و اتساعی درز باشد. در این مدل رفتار عمودی توسط یک فنر با سختی عمودی K_s برای فشار، مدل شده است که در عین حال به یک المان بدون مقاومت کششی متصل شده است، همچنین در این مدل، رفتار برشی الاستیک درز توسط یک فنر برشی با سختی برابر شیب قسمت الاستیک منحنی برش، مدل شده است و قسمت پلاستیک منحنی برش بر خلاف مدل‌های پیشین، توسط ترکیبی از یک اسلامیدر و فنر برشی که با هم موازی بوده و با فنر اول به صورت سری می‌باشد، نشان داده شده است که در نهایت این ترکیب سختی قسمت پلاستیک منحنی برش درز را نتیجه می‌دهد. در نهایت اثر اتساع درز بر اساس روابط تئوریک موجود، محاسبه و اثر آن در محاسبات عددی وارد شده است. برای کنترل این مدل عددی برنامه‌ای بر مبنای روش المان محدود نوشته شد. توسط این برنامه یک آزمایش برش مستقیم به صورت عددی مدل شده تا رفتار برشی و اتساعی ناپیوستگی بررسی شود. در نهایت درز مذکور در آزمایش برش مستقیم در تنش‌های عمودی فراینده و سختی‌های برشی و زبری‌های مختلف تحلیل شد. نتایج این تحقیق نشان داد که درز در تنش‌های عمودی فراینده، تنش برشی، تغییر مکان برشی و اتساع نهایی بیشتری را تحمل کرده که این افزایش در مقدار نهایی اتساع، در شرایط مشاهده شده است که درز، وارد منطقه پلاستیک رفتار برشی خود شده است، اما اساساً درز در ناحیه الاستیک رفتار برشی، با افزایش تنش عمودی، کاهش اتساع دارد. همچنین مشاهده شد که نرخ افزایش اتساع با افزایش تنش عمودی، کاهش می‌یابد. از طرفی با افزایش سختی برشی درز، تغییر مکان‌های برشی کمتری به دست آمده و به دنبال آن، اتساع کمتری نیز حاصل شد، اما میزان افزایش اتساع به سختی برشی وابسته نبود. همچنین، مشاهده شد که با افزایش زبری، تنش برشی نهایی هم افزایش پیدا کرده ولی میزان این افزایش در تنش‌های بالا کمتر است و از طرفی این گونه برداشت شد که تأثیر زبری در افزایش مقاومت برشی کمتر از تنش عمودی است. به علاوه، با افزایش سختی هم، حداکثر اتساع ایجاد شده در سیستم، کاهش چشمگیری پیدا کرده است و میزان کاهش اتساع هم کمتر شده است. قابل ذکر است که در سختی‌های برشی بالا، مقادیر حداکثر اتساع درز در تنش‌های

Direct Shear Test Modelling to Analyse the Behaviour of Joints in Adjacency of a Tunnel

*A. Fahimifar, Professor, Department of Civil and Environmental Engineering,
Amirkabir University of Technology, Tehran, Iran.*

*A. R. Aminjavaheri, M.Sc. Grad., Department of Civil and Environmental Engineering,
Amirkabir University of Technology, Tehran, Iran.*

E-mail:amirrezaaj@gmail.com

ABSTRACT

In modern times, the necessity of tunnel construction is inevitable with regards, to the development of the transportation industry, and as a result it is very important to analyse its stability while it is adjacent to some geologic features, such as discontinuities. The direct shear test is one of the most applicable geotechnical tests to investigate geological features such as joints and discontinuities. The dilation and shear behaviour of two sliding surface can be analysed with this test, and in this paper, a constant strain joint element has been presented and a combination of a slider and a shear spring have been applied to this joint element to model the plastic shear behaviour of the joint in contrast to previous joint models. Then, the direct shear test has been programmed based on the finite element method in MATLAB. Subsequently, the joint behaviour has been analysed with an increasing normal stress with various shear stiffness values and JRC (Joint Roughness Coefficient). The results of this numerical study demonstrate that the shear displacements reduce with an increase in shear stiffness, and consequently the dilation decreases as well. Meanwhile, by increasing the normal stress, the joint experiences more dilation in spite of a reduction in the rate of increasing the dilation. Moreover, the peak shear stress and shear strength of the joint have been increased as the JRC increases, but the effect of the normal stress on the shear strength increases with greater significance than with the JRC. Also, the increase in JRC has a direct relationship with dilation increase in the joint.

Keywords: Direct Shear Test, Joint Element, Dilation, Finite Element