

استخراج بیت‌های با نرخ بالا برای تولید کلید محرمانه مشترک

با استفاده از تخمین فاز فیدینگ کانال‌های MIMO و کوانتیزاسیون چندسطحی

وجیهه زینلی فتح‌آبادی، حسین خالقی بیزکی و علی شهرزادی

هلمن [۱] که بر پایه محاسبه پیچیدگی استوار است، روش‌های بر پایه اطلاعات لایه فیزیکی دیگر بر فرض محدودبودن توان دشمن برای محاسبات پیچیده استوار نمی‌باشد و این بدین معنی است که امنیت چنین روش‌هایی دیگر امنیت محاسباتی نبوده، بلکه دارای امنیت کامل از نظر تئوری اطلاعات است [۲].

به طور کلی در روش‌های مبتنی بر اطلاعات لایه فیزیکی کانال از ۳ ویژگی فیدینگ کانال‌های بی‌سیم؛ ۱) تقارن کانال، ۲) تغییرات زمانی کانال و ۳) تغییرات مکانی کانال، جهت برقراری امنیت و تولید کلید محرمانه مشترک استفاده می‌شود [۲] تا [۱۳]. برخی از محققان با استفاده از کانال‌های چندمسیره به عنوان یک کانال تصادفی مشترک، از توان سیگنال دریافتی^۱ (RSS) برای استخراج بیت‌های محرمانه مشترک بین واحدهای ارتباطی بهره برده‌اند [۲] تا [۷]. در حال حاضر مسئله قابل پیاده‌سازی بودن روش‌های بر پایه RSS ثابت شده اما این روش‌ها در برخی مسایل از قبیل مناسببودن برای محیط‌های ساکن، تمیم به کلیدهای گروهی و نرخ پایین تولید کلید ضعف‌هایی دارند. از این رو چند طرح جهت بهبود نرخ تولید کلید وجود دارد [۷] و [۸]. مثلاً [۸] با بهره‌گیری از تکنیک دایورسیتی روی ۳ آتن، به کلیدی با ۴ برابر افزایش نرخ تولید کلید دست یافته است.

دسته دیگری از طرح‌های تولید کلید مشترک بر مبنای مشخصه‌های فیدینگ کانال بی‌سیم در لایه فیزیکی، بیت‌های تصادفی مشترک خود را از تخمین فاز سیگنال دریافتی استخراج می‌کنند [۹] تا [۱۳]. در مقایسه با طرح‌های تولید کلید بر اساس مشخصات RSS، روش‌های بر پایه تخمین فاز سیگنال دریافتی، مزیت‌هایی را دارا هستند: اول این که به علت توزیع یکنواخت فاز کانال‌های فیدینگ، بیت‌های استخراجی متوسط آنتروپی بالاتری را دارا هستند، ثانیاً از نرخ تولید کلید بالاتری برخوردار می‌باشد و ثالثاً قابل پیاده‌سازی روی هر دو محیط ساکن و سیار بوده و در نهایت به علت قابلیت جمع‌پذیری فازهای تخمینی روی چندین گره، قادر به تولید کلیدهای گروهی می‌باشد. به طور مثال یک طرح تولید کلید بر پایه تخمین فاز کانال در [۹] پیشنهاد شده که علاوه بر تولید کلید بین دو گره، قابلیت تولید کلید بین چندین گره را دارد و در [۱۱] یک طرح تولید کلید بر اساس تخمین فاز کانال برای سیستم‌های OFDM پیشنهاد گردیده است. امنیت اطلاعاتی این طرح‌ها بر اساس این حقیقت ضمانت می‌شوند که برای دشمن واقع در مکان متفاوتی از فرستنده و گیرنده، به دست آوردن اطلاعات فاز یکسان برای تولید کلید، غیر عملی و نشدنی است [۹] تا [۱۲].

با توجه به مزیت‌های روش‌های بر پایه تخمین فاز سیگنال‌های

چکیده: اخیراً روش‌های تولید کلید محرمانه مشترک با استفاده از مشخصات تصادفی بودن دامنه و فاز سیگنال دریافتی و تقاضن کانال مشترک در سیستم‌های مخابراتی بی‌سیم، مورد توجه زیادی واقع شده است. پروتکل‌های تولید کلید بر اساس تخمین فاز سیگنال دریافتی، به علت توزیع یکنواخت فاز فیدینگ کانال، هم برای محیط‌های ساکن و هم سیار مناسب بوده و همچنین دارای نرخ تولید کلید بالاتری نسبت به پروتکل‌های تولید کلید بر اساس توان سیگنال دریافتی می‌باشند. علاوه بر این عموماً کارهای پیشین روی پروتکل تولید کلید روی سیستم‌های تک‌آتنه (SISO) مرکز بوده‌اند که دارای نرخ تولید کلید قابل توجهی نیستند. از این رو در این مقاله برای افزایش تصادفی بودن و نرخ تولید کلید از تخمین فاز سیگنال دریافتی روی سیستم‌های چندآتنه (MIMO) برای تولید کلید محرمانه مشترک استفاده می‌شود، زیرا سیستم‌های MIMO دارای یک توانایی برای عرضه متغیرهای تصادفی بیشتر جهت تولید کلید نسبت به سیستم‌های SISO می‌باشند. نتایج شبیه‌سازی نشان‌دهنده این است که نرخ تولید کلید در حالتی که تعداد آتن‌های فرستنده و گیرنده یکسان و برابر با ۲ و ۳ باشد، به ترتیب ۴ و ۹ برابر زمانی است که از ۱ آتن فرستنده و گیرنده استفاده شود. همچنین هنگامی که جهت استخراج بیت‌های کلید محرمانه از کوانتیزاسیون چندسطحی استفاده شود، نرخ تولید کلید افزایش قابل ملاحظه‌ای پیدا خواهد کرد.

کلید و ازهه: کلید محرمانه مشترک، کانال فیدینگ MIMO، تخمین فاز، کوانتیزاسیون چندسطحی.

۱- مقدمه

امنیت در مخابرات بی‌سیم نیازمند تبادل کلید محرمانه بین طرفین ارتباط است. تدبیرهای امنیتی رایج بر پایه ساختار سیستم‌های رمزگاری کلید عمومی و الگوریتم‌های رمزگاری با مدیریت کلیدهای رمزشده می‌باشد. اخیراً تعدادی از روش‌های تولید کلید با بهره‌گیری از اطلاعات و تکنیک‌های لایه فیزیکی شبکه‌های بی‌سیم به عنوان راه حلی دیگر برای تولید کلید در شبکه‌های بی‌سیم ارائه شده است.

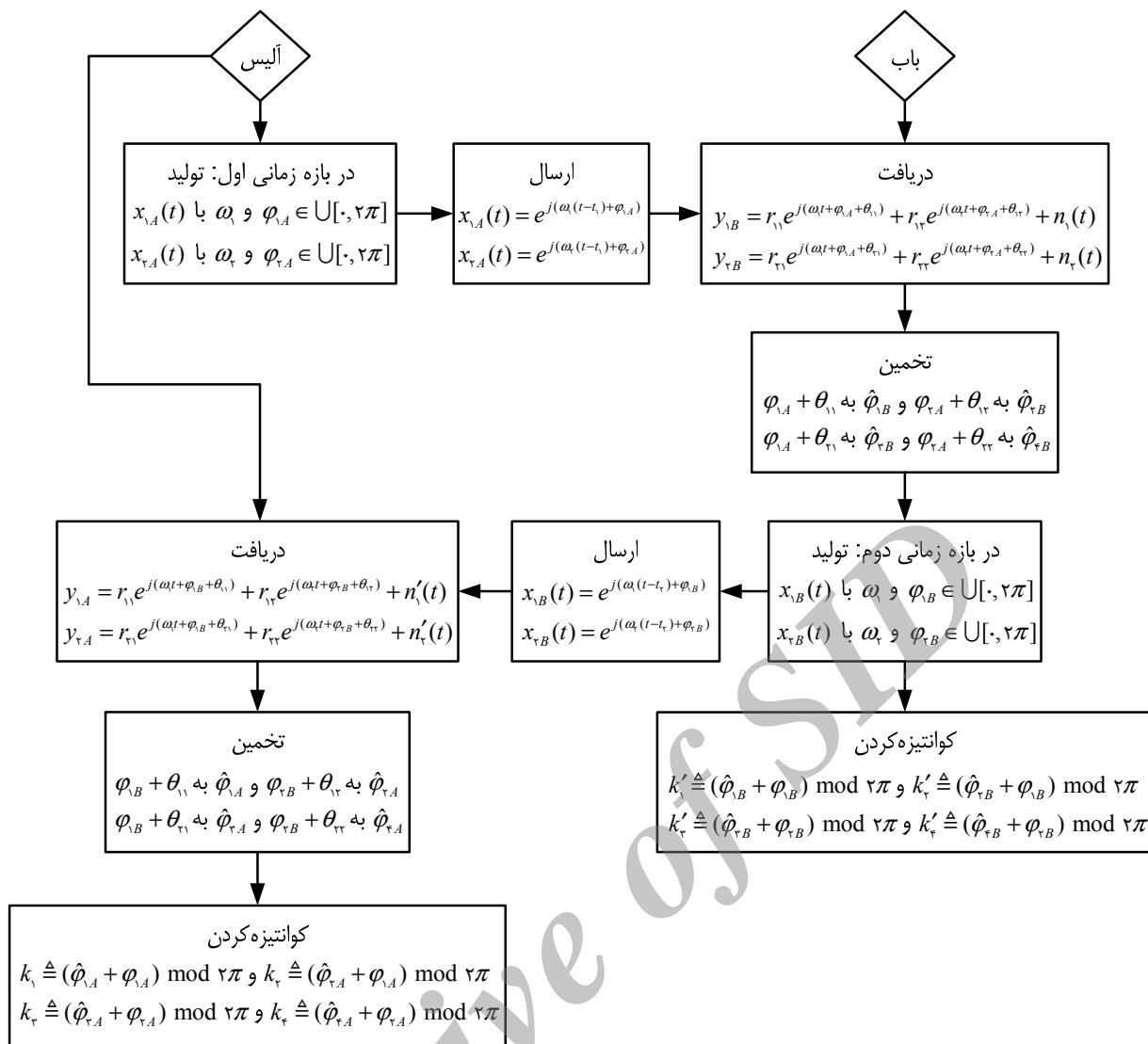
این روش‌ها از ماهیت تصادفی بودن ذاتی فیدینگ کانال‌های بی‌سیم برای تولید کلید بهره برده‌اند. در مقایسه با پروتکل توافق کلید دیفی-

این مقاله در تاریخ ۱۲ دی ماه ۱۳۹۱ دریافت و در تاریخ ۱ مهر ماه ۱۳۹۳ بازنگری شد.

وجیهه زینلی فتح‌آبادی، مجتمع برق و الکترونیک، دانشگاه صنعتی مالک اشتر، تهران، (email: vzeinaly@yahoo.com)

حسین خالقی بیزکی، گروه مخابرات، مجتمع برق و الکترونیک، دانشگاه صنعتی مالک اشتر، تهران، (email: bizaki@ee.iust.ac.ir)

علی شهرزادی، گروه مخابرات، دانشگاه سمنان، سمنان، (email: shahzadi@iust.ac.ir)

شکل ۱: نحوه اجرای یک دور از پروتکل تولید کلید برای سیستم MIMO که $N_T = N_R = 2$ باشد.

تغییر و جعل اطلاعات. در پروتکل تولید کلید پیشنهادی برای انتقال سیگنال‌های راهنما بین گره‌ها از تقسیم زمانی استفاده شده و هر گره اطلاعات فاز کانال را تخمین زده و سپس مطابق با یک روش کوانتیزاسیون پیش‌فرض به بردارهای بیتی تبدیل می‌کند. علاوه بر این در این سیستم چندورودی- چندخروجی (MIMO) فرض می‌شود که برای تولید کلید در هر بازه زمانی که سیگنال راهنما به منظور تست کانال ارسال و دوباره دریافت می‌گردد، کانال ثابت بوده و از زمان همدومنی کانال تجاوز نکند. با توجه به فرضیات فوق، شرح پروتکل تولید کلید محترمانه مشترک در ادامه آمده است.

۳- پروتکل تولید کلید

۱-۳ تست کانال

در شکل ۱ به طور خلاصه مراحل پروتکل تولید کلید محترمانه مشترک پیشنهادی برای حالت ۲ آتنن فرستنده و ۲ آتنن گیرنده نشان داده شده است. برای اجرای هر دور از پروتکل تولید کلید، آليس دو سیگنال راهنما جهت تست کانال به باب می‌فرستد و باب پس از دریافت سیگنال‌های ارسالی از طرف آليس، فارهای سیگنال‌ها را تخمین زده و ثبت می‌کند. سپس مشابه همین کار را نیز باب انجام می‌دهد. به عبارت دیگر باب دو

دریافته است. علاوه بر این در این مقاله برای افزایش نرخ تولید کلید از یک سیستم چندورودی- چندخروجی (MIMO) استفاده گردیده است. ادامه مقاله بین صورت سازماندهی می‌شود: در بخش ۲ به معنی مدل سیستم خواهیم پرداخت. جزئیات مراحل پروتکل تولید کلید شامل تست کانال، کوانتیزه کردن فازها و تطبیق کلید رمز و تقویت محramانگی در بخش ۳ بیان می‌شوند. در بخش ۴ احتمال تافق کلید بررسی شده و در بخش ۵ در مورد تحلیل امنیت بحث می‌شود. در بخش ۶ نتایج شبیه‌سازی مورد تحلیل و بررسی قرار گرفته و در نهایت نتیجه‌گیری در بخش ۷ بیان می‌گردد.

۲- مدل سیستم

مدل سیستمی که در اینجا برای تولید کلید محترمانه مشترک به کار گرفته شده است: فرض می‌شود آليس و باب هر کدام دارای دو آتنن به صورت نیمه- دوطرفه بوده (به این معنا که هر یک از فرستنده و گیرنده قادر به ارسال و دریافت همزمان سیگنال در یک فرکانس یکسان نمی‌باشند، یعنی یا ارسال و یا دریافت صورت می‌گیرد) و شنودگر (ایو) که قصد استراق سمع اطلاعات مخابره شده بین آليس و باب را دارد نیز می‌تواند دارای یک یا دو آتنن باشد. یک فرض اساسی در مورد ایو این است که یک دشمن غیر فعل بوده و فقط قادر به شنود اطلاعات است نه

θ_{mn} نشان‌دهنده فاز کanal h_{mn} با توزیع یکنواخت بین $[0, 2\pi]$ می‌باشد. بنابراین باب پس از زمانی مطلوب که پاسخ‌ها به حالت پایدار خود برسند، سیگنال‌های زیر را دریافت می‌کند

$$y_{\gamma B}(t) = r_{\gamma \gamma} e^{j(\omega t + \varphi_{\gamma A} + \theta_{\gamma})} + r_{\gamma \tau} e^{j(\omega t + \varphi_{\gamma A} + \theta_{\tau})} + n_{\gamma}(t) \quad (3)$$

$$y_{\gamma B}(t) = r_{\gamma \gamma} e^{j(\omega t + \varphi_{\gamma A} + \theta_{\gamma})} + r_{\gamma \tau} e^{j(\omega t + \varphi_{\gamma A} + \theta_{\tau})} + n_{\gamma}(t) \quad (4)$$

باب پس از دریافت سیگنال‌های $y_{\gamma B}(t)$ و $y_{\gamma B}(t)$ با استفاده از تخمین‌گر ML [۱۳]، فرکانس‌ها و فازهای سیگنال‌های مشاهده شده را تخمین زده و ثبت می‌کند. نحوه کوانتیزاسیون این مقادیر ثبت شده در بخش ۲-۳ توضیح داده خواهد شد.

در بازه زمانی دوم، باب سیگنال‌های تک‌فرکانس راهنمای $(x_{\gamma B}(t))$ و $x_{\gamma B}(t)$ به طول T_o را تولید کرده و از طریق آتن‌های B_1 و B_2 به آليس ارسال می‌کند به طوری که

$$\begin{aligned} x_{\gamma B}(t) &= e^{j(\omega_{\gamma}(t-t_{\gamma}) + \varphi_{\gamma B})} \\ x_{\gamma B}(t) &= e^{j(\omega_{\gamma}(t-t_{\gamma}) + \varphi_{\gamma B})} \end{aligned} \quad (5)$$

که $t \in [t_{\gamma}, t_{\gamma} + T_o]$ بوده و t_{γ} زمان شروع ارسال سیگنال‌های راهنمای بازه زمانی دوم می‌باشد که بللافاصله پس از دریافت سیگنال‌ها در بازه زمانی اول است. $\varphi_{\gamma B}$ و $\varphi_{\gamma B}$ فازهای انتخابی باب هستند که به طور تصادفی و یکنواخت از فاصله $[0, 2\pi]$ انتخاب می‌شوند. فرکانس‌های ω_{γ} و ω_{γ} در در دو بازه زمانی یکسان می‌باشند. مدل سیستم در بازه زمانی دوم (حالت برگشت) در شکل ۲-۲ ب نشان داده شده و مطابق شکل، سیگنال‌های دریافتی توسط آليس از آتن‌های A_1 و A_2 را به ترتیب $y_{\gamma A}(t)$ و $y_{\gamma A}(t)$ نامیده و به صورت زیر می‌توان بیان نمود

$$\begin{bmatrix} y_{\gamma A}(t) \\ y_{\gamma A}(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h'_{\gamma \gamma} & h'_{\gamma \tau} \\ h'_{\gamma \tau} & h'_{\tau \tau} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{\gamma B}(t) \\ x_{\gamma B}(t) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} n'_{\gamma}(t) \\ n'_{\gamma}(t) \end{bmatrix} \quad (6)$$

که در آن $y_{\gamma A}(t)$ و $y_{\gamma A}(t)$ معادل نویز گوسی جمع‌شونده با میانگین صفر و واریانس σ^2 می‌باشند و $h'_{mn}(m, n = 1, 2)$ پاسخ ضربه مختلط فیدینگ کanal‌های چندمسیره از باب به آليس هستند. اگر τ'_{mn} معادل تأخیر کوتاه‌ترین مسیر در کanal h'_{mn} و $T'_{d_{mn}}$ معادل گستره تأخیر کanal h'_{mn} در نظر گرفته شود، به منظور رسیدن به پاسخ حالت دائم باستی طول سیگنال‌های راهنمای از گستره تأخیر هر کanal بیشتر باشد، یعنی $T'_{d_{mn}} > \max_{m, n=1, 2} T_o$. حال به جای h'_{mn} در (۶) قرار داده می‌شود $r'_{mn} = r'_{mn} e^{j\theta'_{mn}}$ که r'_{mn} معادل اندازه ضریب کanal h'_{mn} با توزیع رایلی و θ'_{mn} نشان‌دهنده فاز کanal h'_{mn} با توزیع یکنواخت بین $[0, 2\pi]$ است. بنابراین آليس پس از زمانی مطلوب که پاسخ‌ها به حالت پایدار خود برسند، سیگنال‌های زیر را دریافت می‌کند

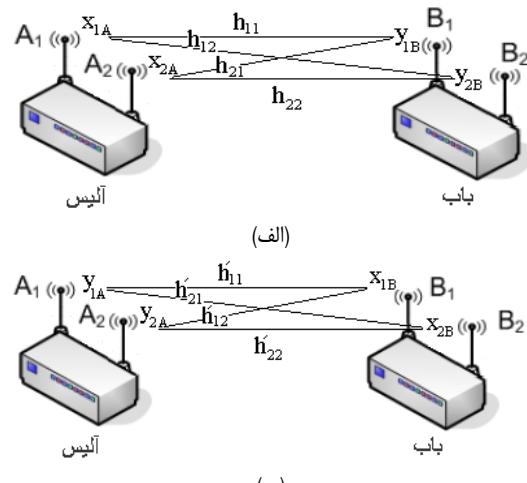
$$y_{\gamma A}(t) = r'_{\gamma \gamma} e^{j(\omega_{\gamma} t + \varphi_{\gamma B} + \theta'_{\gamma})} + r'_{\gamma \tau} e^{j(\omega_{\gamma} t + \varphi_{\gamma B} + \theta'_{\tau})} + n'_{\gamma}(t) \quad (7)$$

$$y_{\gamma A}(t) = r'_{\gamma \gamma} e^{j(\omega_{\gamma} t + \varphi_{\gamma B} + \theta'_{\gamma})} + r'_{\gamma \tau} e^{j(\omega_{\gamma} t + \varphi_{\gamma B} + \theta'_{\tau})} + n'_{\gamma}(t) \quad (8)$$

با فرض این که فاصله بین بازه زمانی اول و دوم از زمان همدوسی کanal کمتر باشد یعنی $TS_1 + TS_2 < \min_{m, n=1, 2} T_{c_{mn}}$ که زمان همدوسی کanal h_{mn} و TS_1 به ترتیب طول بازه زمانی اول و دوم است، طبق اصل همپاسخی کanal‌ها خواهیم داشت $h_{mn} \approx h'_{mn}$ و $T_{d_{mn}} \approx T'_{d_{mn}}$ بنابراین (۷) و (۸) به صورت زیر می‌توانند بیان شوند

$$y_{\gamma A}(t) = r'_{\gamma \gamma} e^{j(\omega_{\gamma} t + \varphi_{\gamma B} + \theta'_{\gamma})} + r'_{\gamma \tau} e^{j(\omega_{\gamma} t + \varphi_{\gamma B} + \theta'_{\tau})} + n'_{\gamma}(t) \quad (9)$$

$$y_{\gamma A}(t) = r'_{\gamma \gamma} e^{j(\omega_{\gamma} t + \varphi_{\gamma B} + \theta'_{\gamma})} + r'_{\gamma \tau} e^{j(\omega_{\gamma} t + \varphi_{\gamma B} + \theta'_{\tau})} + n'_{\gamma}(t) \quad (10)$$



شکل ۲: مدل سیستم، (الف) در بازه زمانی اول و (ب) در بازه زمانی دوم.

سیگنال راهنما جهت تست کanal به آليس ارسال می‌کند و آليس نیز فازهای سیگنال‌های دریافتی خود را تخمین زده و ثبت می‌کند. برای تولید یک کلید به طول خاص، نیاز به اجرای پروتکل در چندین دور می‌باشد و برای هر دور تولید کلید، دو بازه زمانی در نظر گرفته می‌شود به طوری که جمع این دو بازه زمانی از زمان همدوسی کanal تجاوز نکند. در اینجا بازه زمانی بدین صورت تعریف می‌شود: مدت زمانی که طول می‌کشد هر یک از طرفین، سیگنال‌های راهنما را جهت تست کanal تجاوز نکند. در مقابل ارسال کند و طرف مقابل نیز تخمین فاز انجام داده و مقادیر را ثبت کند.

در بازه زمانی اول، آليس دو سیگنال تک‌فرکانس به طول T_o را به عنوان سیگنال‌های راهنما برای تست کanal از طریق آتن‌های A_1 و A_2 به ترتیب به صورت سیگنال‌های $(x_{\gamma A}(t))$ و $(x_{\gamma A}(t))$ به باب ارسال می‌کند به طوری که

$$\begin{aligned} x_{\gamma A}(t) &= e^{j(\omega_{\gamma}(t-t_{\gamma}) + \varphi_{\gamma A})} \\ x_{\gamma A}(t) &= e^{j(\omega_{\gamma}(t-t_{\gamma}) + \varphi_{\gamma A})} \end{aligned} \quad (1)$$

که در آن $t \in [t_{\gamma}, t_{\gamma} + T_o]$ بوده و t_{γ} زمان شروع ارسال سیگنال‌های راهنما می‌باشد که می‌توان برای سادگی $t_{\gamma} = 0$ را فرض کرد. $\varphi_{\gamma A}$ و $\varphi_{\gamma A}$ فازهای اولیه انتخابی است که توسط آليس به صورت یکنواخت و تصادفی از فاصله $[0, 2\pi]$ انتخاب شده‌اند و ω_{γ} فرکانس‌های حامل برای ارسال سیگنال‌ها روی هر آتن می‌باشد. مدل سیستم در بازه زمانی اول (حالت رفت) در شکل ۲-۲ الف آمده و مطابق شکل، سیگنال‌های دریافتی توسط باب از آتن‌های B_1 و B_2 به ترتیب $y_{\gamma B}(t)$ و $y_{\gamma B}(t)$ را به آليس می‌رسانند و به صورت زیر نوشته می‌شوند

$$\begin{bmatrix} y_{\gamma B}(t) \\ y_{\gamma B}(t) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} h_{\gamma \gamma} & h_{\gamma \tau} \\ h_{\gamma \tau} & h_{\tau \tau} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_{\gamma A}(t) \\ x_{\gamma A}(t) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} n_{\gamma}(t) \\ n_{\gamma}(t) \end{bmatrix} \quad (2)$$

که در آن $n_{\gamma}(t)$ و $n_{\gamma}(t)$ معادل نویز گوسی جمع‌شونده با میانگین صفر و واریانس σ^2 می‌باشند. $h_{mn}(m, n = 1, 2)$ پاسخ ضربه مختلط فیدینگ کanal‌های چندمسیره از آليس به باب هستند. اگر τ'_{mn} معادل تأخیر کوتاه‌ترین مسیر در کanal h_{mn} و $T_{d_{mn}}$ معادل گستره تأخیر کanal h_{mn} در نظر گرفته شود، به منظور رسیدن به پاسخ حالت دائم، باستی طول سیگنال‌های راهنما از گستره تأخیر هر کanal بیشتر باشد، یعنی $T_{d_{mn}} > \max_{m, n=1, 2} T_o$. حال به جای h_{mn} در (۲) قرار داده می‌شود $r_{mn} = r_{mn} e^{j\theta_{mn}}$ که معادل اندازه ضریب کanal h_{mn} با توزیع رایلی و

مشابه دنباله کلید آلیس دست یابد، لازم است طبق الگوریتم زیر ترتیب پشت سر هم قرار گرفتن k' ها را تعیین کند

```

j_ = 1
for n = 1 to N_r N_t - 1
    j_n = j_{n-1} + N_r
    if j_n > N_r N_t
        j_n = (j_{n-1} + N_r) mod (N_r N_t - 1)
    end
end

```

باب پس از تعیین جایگاه هر دنباله کلید به دست آمده با استفاده از الگوریتم فوق، آنها را در K_B^r قبلی جایگزین می‌کند و بنا براین در پایان هر دور، آلیس و باب دنباله‌ای از بیت‌های محترمانه مشترک به اندازه $4 \times \log_2 q$ بیت را تولید کرده‌اند که البته این نتیجه خود بیانگر افزایش نرخ تولید کلید 4 برابر بیشتر از یک سیستم تک‌آنتن است. در [۹]، Wang و همکاران مشابه این کار را برای یک سیستم تک‌آنتن اجرا کرده‌اند و نتایج نشان می‌دهند که نرخ تولید کلید ارائه شده در این مقاله 4 برابر نرخی است که در [۹] به آن رسیده‌اند. در [۸] نویسنده‌اند از یک سیستم فرستنده و گیرنده با سه آنتن استفاده کرده‌اند و توانسته‌اند به نرخ تولید کلید 4 برابری یک سیستم تک‌آنتن دست یابند. این در حالی است که با استفاده از الگوریتم ارائه شده در این مقاله با یک سیستم SISO (3×3) می‌توان به نرخ تولید کلید 4 برابری یک سیستم MIMO (3×3) دست یافت.

در آخر جهت تولید یک کلید به اندازه $|K|$ ، آلیس و باب هر کدام دنباله‌های به دست آمده از هر دور اجرای الگوریتم را به صورت متوالی قرار داده و بدین ترتیب کلید محترمانه و مشترک خود را تولید می‌کنند

$$K_A = [K_A^T \ K_A^{rT} \ \dots \ K_A^{R^T}]^T \quad \text{آلیس:} \quad (16)$$

$$K_B = [K_B^T \ K_B^{rT} \ \dots \ K_B^{R^T}]^T \quad \text{باب:} \quad (17)$$

که در آن $R = |K| / (4 \times \log_2 q)$ بیانگر تعداد دورهای لازم اجرای الگوریتم تولید کلید برای تولید کلیدی به اندازه $|K|$ می‌باشد. برای مثال برای رسیدن به کلیدی به اندازه $|K| = 128$ بیت و با فرض این که تعداد سطوح کوانتیزاسیون $q = 16$ باشد، تعداد دورهای اجرای الگوریتم $R = |K| / (4 \times \log_2 q) = 8$ دور می‌باشد و این در صورتی است که در حالت تک‌آنتن به 32 دور اجرای الگوریتم نیاز می‌باشد [۹].

۳-۳ تطبیق کلید رمز و تقویت محترمانگی

مطابق با اصل هم‌پاسخی، کلیدهای تولیدشده توسط آلیس و باب باقیستی از نظر تئوری یکسان باشند اما این امکان وجود دارد که تعداد کمی از بیت‌ها به دلیل تأثیر نویز در تخمین فاز و تداخل و تغییرات سخت‌افزاری، یکسان و همانند نباشند. با توجه به راهکارهای نویسنده‌ان برعی طرح‌های پیشین مانند [۹] و [۱۰] می‌توان برای تطبیق کلیدهای تولیدشده از یک الگوریتم رمزنگاری ساده که در ذیل تشریح می‌گردد، استفاده کرد.

فرض کنید دو گره A و B به ترتیب کلیدهای محترمانه K و K' را تولید کرده باشند و داشته باشیم $\text{dis}(K, K') \leq t$ که در اینجا $\text{dis}(K, K')$ بیانگر تعداد مکان‌هایی است که K و K' با یکدیگر اختلاف دارند (فاحله همینگ). پیرو ساختار کد پیشنهادشده در [۱۰]، در اینجا نیز از یک کد تصحیح خطای $C[n, k, 2t+1]$ برای تصحیح

آلیس پس از دریافت سیگنال‌های $y_{\tau_A}(t)$ و $y_{\tau_B}(t)$ با استفاده از تخمین‌گر ML [۱۳]، فرکانس‌ها و فازهای سیگنال‌های مشاهده شده را تخمین زده و ثبت می‌کند.

۲-۳ کوانتیزه کردن فازها

در پایان دور اول الگوریتم تولید کلید، آلیس از مشاهده $y_{\tau_A}(t)$ و $y_{\tau_A}(t)$ به ترتیب فازهای $\hat{\phi}_{\tau_A}$ و $\hat{\phi}_{\tau_A}$ و باب نیز از مشاهده $y_{\tau_B}(t)$ و $y_{\tau_B}(t)$ به ترتیب فازهای $\hat{\phi}_{\tau_B}$ و $\hat{\phi}_{\tau_B}$ را تخمین و ثبت می‌کند به طوری که

$$\begin{cases} \hat{\phi}_{\tau_A} \approx \phi_{\tau_A} + \theta_{\tau_A} \\ \hat{\phi}_{\tau_A} \approx \phi_{\tau_B} + \theta_{\tau_B} \\ \hat{\phi}_{\tau_A} \approx \phi_{\tau_B} + \theta_{\tau_A} \\ \hat{\phi}_{\tau_A} \approx \phi_{\tau_B} + \theta_{\tau_B} \end{cases}, \quad \begin{cases} \hat{\phi}_{\tau_B} \approx \phi_{\tau_A} + \theta_{\tau_A} \\ \hat{\phi}_{\tau_B} \approx \phi_{\tau_A} + \theta_{\tau_B} \\ \hat{\phi}_{\tau_B} \approx \phi_{\tau_A} + \theta_{\tau_A} \\ \hat{\phi}_{\tau_B} \approx \phi_{\tau_A} + \theta_{\tau_B} \end{cases} \quad (11)$$

سپس آلیس و باب طبق الگوریتم زیر با اضافه کردن فازهای انتخابی خود به فازهای تخمینی، اندازه‌هایی را به دست می‌آورند که آماده برای کوانتیزه شدن می‌باشند

$$\begin{aligned} \Phi_{\tau_A}^r &= (\hat{\phi}_{\tau_A} + \phi_{\tau_A}) \bmod 2\pi \\ \Phi_{\tau_A}^r &= (\hat{\phi}_{\tau_A} + \phi_{\tau_B}) \bmod 2\pi \\ \Phi_{\tau_A}^r &= (\hat{\phi}_{\tau_B} + \phi_{\tau_A}) \bmod 2\pi \\ \Phi_{\tau_A}^r &= (\hat{\phi}_{\tau_B} + \phi_{\tau_B}) \bmod 2\pi \end{aligned} \quad \text{برای آلیس:} \quad (12)$$

$$\begin{aligned} \Phi_{\tau_B}^r &= (\hat{\phi}_{\tau_B} + \phi_{\tau_B}) \bmod 2\pi \\ \Phi_{\tau_B}^r &= (\hat{\phi}_{\tau_B} + \phi_{\tau_A}) \bmod 2\pi \\ \Phi_{\tau_B}^r &= (\hat{\phi}_{\tau_A} + \phi_{\tau_B}) \bmod 2\pi \\ \Phi_{\tau_B}^r &= (\hat{\phi}_{\tau_A} + \phi_{\tau_A}) \bmod 2\pi \end{aligned} \quad \text{برای باب:} \quad (13)$$

که در آن Φ_{iP}^r نشان‌دهنده فاز i ام قبل از کوانتیزه شدن توسط گره $P \in \{A, B\}$ در دور r می‌باشد. حال با استفاده از رابطه کوانتیزاسیون (۱۴)، فازهای (۱۲) و (۱۳) را کوانتیزه کرده و حاصل شاخص کوانتیزاسیون نامیده می‌شود

$$\begin{aligned} \text{for } i = 0, 1, \dots, q-1 \\ \text{if } x \in [\frac{2\pi i}{q}, \frac{2\pi(i+1)}{q}) \\ Q(x) = i \\ \text{end} \\ \text{end} \end{aligned} \quad (14)$$

که در آن q بیانگر تعداد سطوح کوانتیزاسیون می‌باشد. برای استخراج بیت‌های کلید محترمانه مشترک با استفاده از کد گری^۱ (معرف یک اختلاف بین نواحی مجاور می‌باشد و برای کاهش در تعداد بیت‌های خطا به کار برد می‌شود) هر نمونه در ابتدا به $\log_2 q$ بیت تبدیل شده و سپس هر کدام از دنباله‌های بیتی به دست آمده را پشت سر هم قرار داده تا یک دنباله بیتی به اندازه $N_T \times N_R \times \log_2 q$ حاصل شود که در اینجا $N_T = N_R = 2$ می‌باشد. در پایان هر دور آلیس $K_A^r = [k_1 \ k_2 \ k_3 \ k_4]^T$ و باب $K_B^r = [k'_1 \ k'_2 \ k'_3 \ k'_4]^T$ را به دست خواهد آورد که k_j ها و k'_j ها ($j = 1, \dots, 4$) بردارهای بیتی حاصل از کوانتیزه کردن هر یک از فازهای ثبت شده در (۱۲) و (۱۳) می‌باشند. برای آن که باب بتواند به دنباله کلیدی

$$P_{key} = \left(\prod_{j=1}^q P_{QIA_j} \right)^{\frac{|K|}{\log_2(q)}} \quad (18)$$

که P_{QIA_j} به ازای $j=1, \dots, 4$ برابر با احتمال توافق در شاخص کوانتیزاسیون برای هر ز جفت فاز متناظر می‌باشد که می‌توان نشان داد به صورت زیر محاسبه می‌شود

$$P_{QIA_j} = \int_{\frac{\pi i}{q}}^{\frac{\pi(i+1)}{q}} P_i(\phi_j) \frac{q}{2\pi} d\phi_j, \quad j=1, 2, 3, 4 \quad (19)$$

که

$$P_i(\phi_j) = \int_{\frac{\pi i}{q}}^{\frac{\pi(i+1)}{q}} \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_{\phi_j}} e^{-\frac{(x-\phi_j)^2}{2\sigma_{\phi_j}^2}} dx \quad (20)$$

که در آن σ_{ϕ_j} واریانس خطای تخمین فاز زام می‌باشد و $j=1, \dots, 4$. اثبات: برای سادگی تحلیل فازهایی را تحت عنوان مقادیر صحیح فاز بدون خطای تخمین تعریف می‌کنیم $\phi \triangleq \theta_{11} + \phi_{1A} + \phi_{1B}$, $\phi \triangleq \theta_{11} + \phi_{2A} + \phi_{2B}$, $\phi \triangleq \theta_{11} + \phi_{3A} + \phi_{3B}$, $\phi \triangleq \theta_{11} + \phi_{4A} + \phi_{4B}$. همان طور که قبلاً ذکر شد، در پروتکل پیشنهادی $\varphi_{1A}, \varphi_{2A}, \varphi_{3A}, \varphi_{4A}$ به صورت تصادفی و یکنواخت روی فاصله $[0, 2\pi]$ انتخاب می‌شوند و فاز کانال‌ها، $\theta_{11}, \theta_{12}, \theta_{13}$ و θ_{14} نیز روی فاصله $[0, 2\pi]$ توزیع یکنواخت خواهند داشت. بر اساس قضیه اثبات‌شده در [۶]، توزیع مقادیر صحیح، ϕ ‌ها به صورت یکنواخت روی فاصله $[0, 2\pi]$ می‌باشد. حال فرض کنید ϕ در سطح i ام کوانتیزاسیون قرار بگیرد یعنی در فاصله $(-1, i), (i, i+1), \dots, (q-1, q)$. از آنجایی که خطاهای تخمین فاز مطابق با کران CRB گوسی و مستقل می‌باشند، احتمال این که ϕ در سطح $(i, i+1), (i+1, i+2), \dots, (q-1, q)$ قرار بگیرد برابر است با

$$P'_i(\phi_j) = \int_{\frac{\pi i}{q}}^{\frac{\pi(i+1)}{q}} \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma_{\phi_j}} e^{-\frac{(x-\phi_j)^2}{2\sigma_{\phi_j}^2}} dx \quad (21)$$

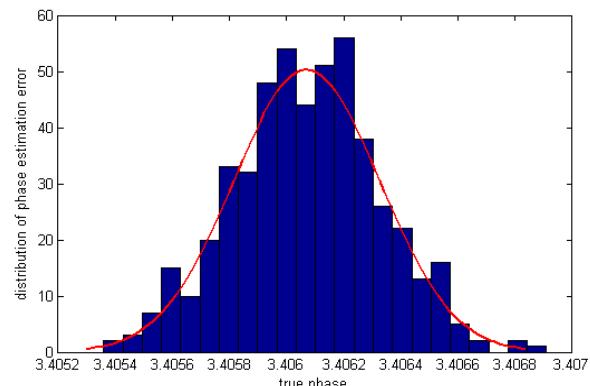
که در آن $\{i\} \in \{0, 1, \dots, q-1\}$. بنابراین P_{QIA_j} می‌تواند به صورت $P_{QIA_j}(\phi_j) = \sum_{i=0}^{q-1} P'_i(\phi_j)$ محاسبه شود. شبیه‌سازی‌های صورت گرفته نشان می‌دهند که واریانس خطاهای تخمین فاز خیلی کوچک‌تر از یک می‌باشد و بنابراین برای $(\phi_j, \phi_j) \in [2\pi i/q, 2\pi(i+1)/q], P_{QIA_j}(\phi_j) = P_i(\phi_j)$ اساساً با $(\phi_j, \phi_j) \in [2\pi i/q, 2\pi(i+1)/q], P_i(\phi_j)$ تعیین می‌شود. در نتیجه متوسط احتمال توافق در شاخص کوانتیزاسیون برابر می‌شود با

$$P_{QIA_j}(\phi_j) = \int_{\frac{\pi i}{q}}^{\frac{\pi(i+1)}{q}} P_i(\phi_j) \frac{q}{2\pi} d\phi_j \quad ■ \quad (22)$$

همان طور که گفته شد، توزیع خطای تخمین فاز وقتی که تعداد نمونه‌ها زیاد باشد به توزیع گوسی می‌کند و گوسی شکل بودن توزیع خطای تخمین فاز حول فاز صحیح در شکل ۳ به خوبی قابل مشاهده است.

۵- تحلیل امنیت

امنیت و محرمانگی پروتکل پیشنهادشده در این مقاله با فرض ناهمبستگی مکانی ضمانت می‌شود و به عبارت دیگر بر اساس تئوری



شکل ۳: توزیع خطای تخمین ML فاز حول فاز صحیح در یک ناحیه کوانتیزاسیون.

خطاهای موجود در K' استفاده می‌شود. بدین صورت که ابتدا گره A به صورت تصادفی یک کلمه کد c را که تصویح خطای C انتخاب کرده و عملیات $s = K \oplus c$ را انجام می‌دهد. سپس s را از طریق کانال عمومی به گره B ارسال می‌کند. گره B به محض دریافت s ، $c' = c' \oplus s$ محاسبه کرده و سپس با استفاده از کد بردار، c به صورت $c' = K' \oplus s$ بازیابی می‌کند. پس از به دست آوردن کلمه کد c ، گره B با انجام K به دست $c \oplus s$ می‌باشد. به عنوان مثال، فرض کنید که $|K| = 7$ بیت باشد و $dis(K, K') = 1$ می‌باشد. در این مثال گرههای A و B می‌توانند یک کد $BCH_{[7, 4, 3]}$ را جهت تصویح بیت‌های خطای کار گیرند.

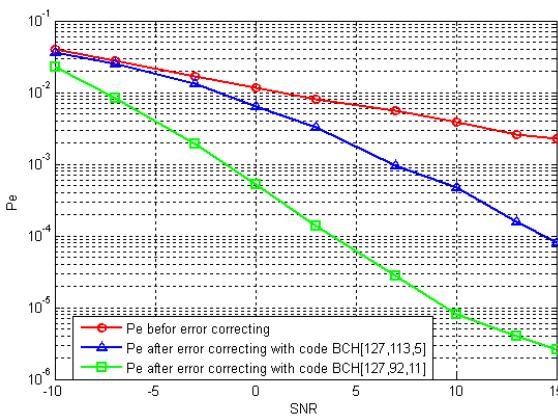
۴- احتمال توافق کلید

در پروتکل تولید کلید پیشنهادی، هر گره در هر دور، دو فاز تصادفی اولیه تولید کرده و چهار فاز از دو سیگنال مشاهده شده دریافتی را تخمین می‌زنند. در اینجا خطاهای تخمین فاز را به صورت زیر تعریف می‌کنیم: $\tilde{\phi}_{jB} \triangleq \hat{\phi}_{jB} - \phi_{jB}$ برای $j=1, 2, 3, 4$. برای سادگی تحلیل فرض می‌گردد تخمین فاز در هر یک از گره‌ها از نوع بدون بایاس هستند. توجه داشته باشید که همه مشاهدات در بازه‌های زمانی مختلف و یا در گره‌های مختلف، تحت تأثیر نویزهای مستقل تحقق یافته‌اند. زمانی که تعداد نمونه‌ها در یک مشاهده زیاد باشد، خطاهای تخمین به متغیر تصادفی گوسی با متوسط صفر و واریانس $\sigma_{\phi_j}^2$ می‌باشد که واریانس‌های خطاهای تخمین فاز می‌توانند با استفاده از کران CRB^۱، کران دار شوند [۱۴].

حال برای به دست آوردن احتمال توافق کلید، P_{QIA} را به عنوان احتمال این که هر دو گره در یک دور، شاخص کوانتیزاسیون یکسانی را تولید کرده باشند در نظر بگیرید. به عبارت دیگر P_{QIA} احتمال توافق در شاخص کوانتیزاسیون^۲ (QIA) می‌باشد. در دور i م، فازهای $(\Phi_{1B}^r, \Phi_{2B}^r, \Phi_{3B}^r, \Phi_{4B}^r)$ و $(\Phi_{1A}^r, \Phi_{2A}^r, \Phi_{3A}^r, \Phi_{4A}^r)$ به سطح کوانتیزه می‌شوند و در نتیجه $4 \times \log_2(q)$ بیت به دست می‌آید. بنابراین یک کلید مطلوب با اندازه $|K|$ ، احتمال این که هر دو گره کلید یکسانی را تولید کنند برابر است با حاصل ضرب احتمال توافق در شاخص کوانتیزاسیون هر جفت فاز متناظر به دست آمده در هر دور، به توان تعداد دورها که به صورت زیر داده می‌شود

1. Cramer-Rao

2. Quantization Index Agreement Probability



شکل ۴: احتمال خطای بیت یک کلید ۱۲۸ بیتی در سه حالت بدون تصویب خطای تصویب خطای با کد $BCH[127,113,5]$ و تصویب خطای با کد $BCH[127,92,11]$.

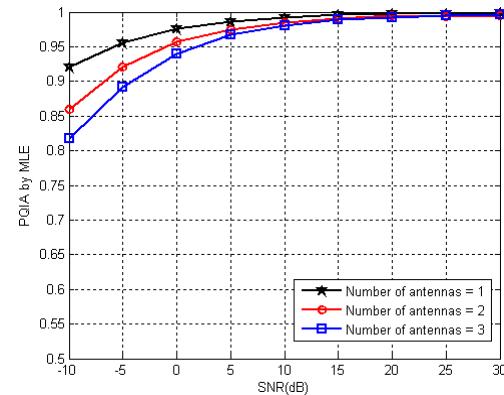
در شکل ۵ نرخ خطای بیت (BER) برای حالت کدنده یک کلید با اندازه $|K| = 144$ bit برای سیستم‌هایی که دارای $N_T = N_R = 1, 2, 3$ هستند رسم شده است. در اینجا BER نسبت بیت‌های خطای به اندازه SNR تعریف شده و نتایج نشان‌دهنده این است که وقتی در شرایط پایین (یعنی زیر ۱۰ dB) باشیم، می‌توان به BER خیلی کوچکی دست یافت. این به خاطر استفاده از کدهای گردی است که یک عدم توافق بین شاخص‌های کوانتیزاسیون بین دو ناحیه مجاور، تنها منجر به تولید یک بیت خطای می‌شود. برای این قبیل BER‌های پایین، کدهای $BCH[n, k, 2t+1]$ با قابلیت تصویب حداقل t خطای برای تصویب بیت‌های خطای می‌توانند به کار بردند.

مطابق شکل ۵ در یک SNR ثابت با افزایش تعداد آتن‌ها برای هر گره، احتمال خطای نیز افزایش پیدا می‌کند و دلایل این افزایش احتمال خطای همان دلایل کاهش احتمال توافق کلید می‌باشد. برای تطبیق بیت‌های خطای مطابق با آنچه در بخش ۳-۳ گفته شد، می‌توان پارامترهای کد تصویب خطای را با استفاده از شکل ۵ به گونه زیر تعیین کرد:

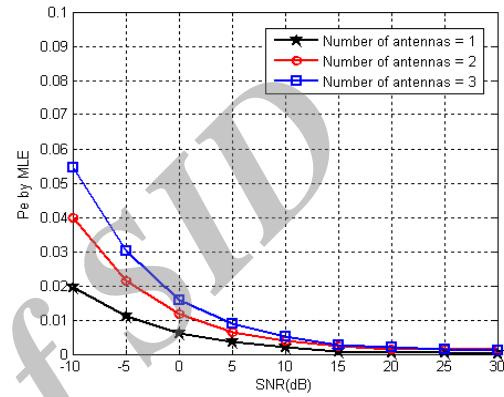
$$\text{اندازه کلید، بیانگر پارامتر } n \text{ یا همان طول کلمه کد می‌باشد. درصد خطای بیت در هر SNR با توجه به شکل ۵ تعیین کننده نسبت تصویب خطای کد } t/n \text{ می‌باشد و در نهایت پارامتر } k \text{ را با توجه به } n \text{ و } t \text{ طوری تعیین می‌کنیم که احتمال نشت اطلاعات را در اجرای الگوریتم تطبیق کلید کمتر کند. به طور مثال برای } |K| = 128, N_T = N_R = 2 \text{ و } SNR = 5 \text{ dB، مطابق شکل ۴ درصد خطای بیت حدود } 0.01 \text{ می‌باشد. در نتیجه می‌توان پارامترهای کد تصویب خطای را به صورت زیر به دست آورد}$$

$$n = 128, \frac{t}{n} = 0.01 \Rightarrow t = 1,2 \Rightarrow \\ t = 2 \Rightarrow BCH[127,113,5] \quad (23)$$

شکل ۶ اثر تصویب خطای را با استفاده از کدهای تصویب خطای BCH روی احتمال خطای بیت نشان می‌دهد. جهت رسیدن به نتایج حاصل روی کلیدهای ۱۲۸ بیتی به دست آمده از پروتکل تولید کلید زیرا یک سیستم (2×2) MIMO، با $q = 16$ ، عملیات تطبیق کلید با دو کد مختلف با قدرت تصویب خطای مختلف مختص به کار گرفته شده است. همچنین در شکل‌های ۷ و ۸ به ترتیب اثر احتمال خطای بیت و احتمال موفقیت کلید برای $|K| = 128$ بیت بر حسب SNR در ۴ های مختلف برای (2×2) MIMO نشان داده شده است. همان‌طور که از شکل‌ها پیداست در یک SNR ثابت، احتمال خطای بیت وقتی از سطوح بیشتری برای کوانتیزاسیون استفاده می‌شود، بیشتر است و بالعکس در



شکل ۴: $P_{Q_{OL}}$ بر حسب SNR برای حالت‌های SISO و MIMO



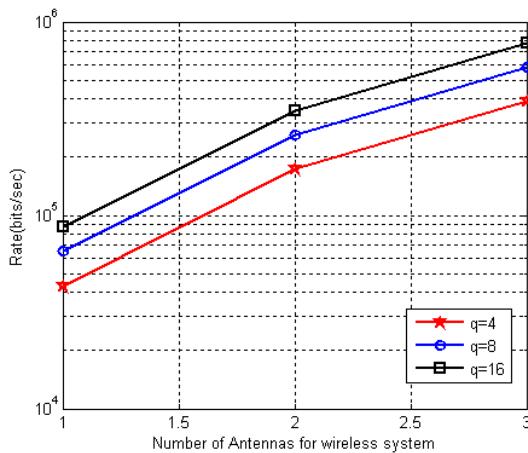
شکل ۵: P_e بر حسب SNR برای حالت‌های SISO و MIMO

مخابرات بی‌سیم، هر وسیله‌ای که به فاصله حداقل $\lambda/2$ (طول موج می‌باشد) از گره‌های مجاز در حال ارتباط دورتر باشد، کanal فیدینگ متغّری را نسبت به گره‌های مجاز تجربه خواهد کرد که از نظر آماری نیز مستقل می‌باشد. این یک فرض مشترک بین همه پروتکل‌های تولید کلید با استفاده از مشخصات کانال‌های بی‌سیم مانند [۲، ۳، ۶] و [۹] است که از طریق آزمایشات واقعی نیز اثبات شده است.

۶- نتایج شبیه‌سازی

در این بخش نتایج شبیه‌سازی‌های انجام شده روی پروتکل تولید کلید بر اساس فاز سیگنال دریافتی تحت کانال‌های چندمیسره در یک سیستم MIMO ارائه می‌شود. فرض شده که فرکانس سیگنال‌های راهنمای اولیه، $f_{c1} = 900 \text{ MHz}$ و $f_{c2} = 850 \text{ MHz}$ و پارامترهای طول سیگنال‌های راهنمای و تعداد سطوح کوانتیزاسیون به ترتیب $T_o = 10 \mu\text{s}$ و $q = 16$ باشند. نتایج شبیه‌سازی $P_{Q_{OL}}$ و P_e بر حسب SNR و برای سیستم‌هایی که دارای $N_T = N_R = 1, 2, 3$ هستند به ترتیب در شکل ۴ و ۵ رسم شده است.

همان‌طور که در شکل ۴ پیداست، احتمال موفقیت در تولید کلید مشترک در SNR های پایین نیز مقدار بالایی بوده و به ترتیب هر چه تعداد آتن‌ها افزایش پیدا می‌کند، احتمال توافق کلید کمتر می‌شود زیرا تخمین فاز از یک سیگنال تکفرکانس با خطای کمتری نسبت به تخمین فاز از یک سیگنال چندفرکانس به دست می‌آید [۱۴]. به علاوه احتمال توافق کلید در حالت MIMO به احتمال توافق در شاخص کوانتیزاسیون هر جفت فازهای متناظر بستگی دارد و بنا به دلایل بالا احتمال توافق کلید کاسته می‌شود. اما این نکته لازم به ذکر است که از 4 تا 9 برابر افزایش نرخ تولید کلید در حالت MIMO به کاهش 5 تا 10 درصدی احتمال توافق کلید ارزش دارد.

شکل ۹: نرخ تولید کلید برای q های مختلف در حالت‌های SISO و MIMO

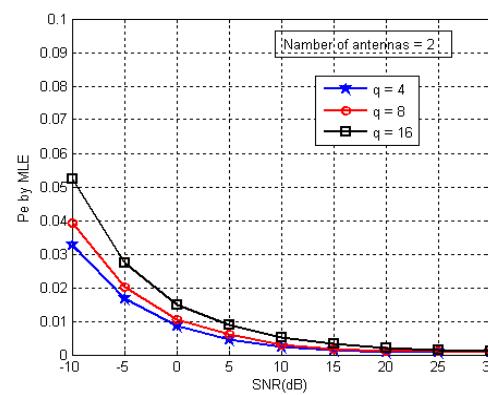
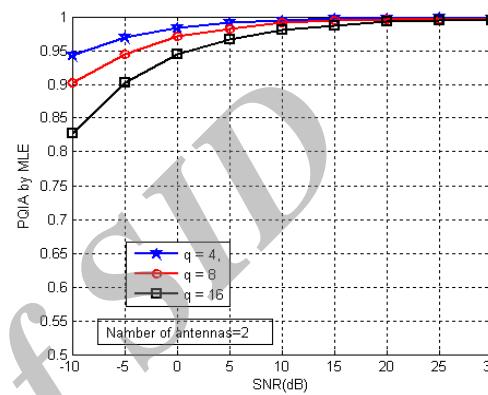
که $\tau = d/c = 0.33 \mu\text{s}$ تأخیر زمانی کanal و $T_d = 1.2 \mu\text{s}$ گستره تأخیر کanal هستند. بنابراین تا وقتی (۲۴) برای سرعت‌های مختلف (فرکانس داپلرهای مختلف) برقرار باشد، پروتکل تولید کلید به مشکلی برنمی‌خورد زیرا هم‌پاسخی کanal‌ها برقرار خواهد بود و در نتیجه فرستنده و گیرنده هر دو یک داپلر را خواهند دید و هر دو فاز یکسانی را مشاهده کرده و تخمین مشابهی از فاز دریافتی انجام می‌دهند. لذا حرکت فرستنده و گیرنده در این روش مشکلی را در روند تولید کلید به وجود نخواهد آورد زیرا هر دوی فرستنده و گیرنده فاز و فرکانس یکسانی را می‌بینند، خواه این فاز و فرکانسی برابر فاز و فرکانس اصلی باشد یا فاز و فرکانسی باشد که تحت تأثیر داپلر قرار گرفته است. برای مثال فرض کنید $v = 30 \text{ m/s}$ باشد، آن گاه $f_d = 90 \text{ Hz}$ و $T_c = 4.7 \text{ ms}$ می‌شوند و این در حالی است که زمان اجرای هر دور حدود 0.4 ms طول می‌کشد. لازم به ذکر است شرط فیدینگ تخت در حوزه زمان و فرکانس همچنان برقرار می‌باشد، به عبارت دیگر هم زمان ارسال سیگنال از زمان همدوسی کanal تجاوز نمی‌کند ($T_o < T_c$) و هم پهنه‌ای باند ارسالی از پهنه‌ای باند همدوسی کanal کمتر است ($B_s \triangleq 1/T_d$). $(B_{cb} \triangleq 1/T_o)$.

۷- نتیجه‌گیری

در این مقاله، یک الگوریتم تولید کلید بر مبنای تخمین فاز کanal روی سیستم‌های MIMO با استفاده از اطلاعات فازهای یکنواخت پاسخ‌های کanal و فازهای انتخابی به صورت تصادفی و نیز به کارگیری از کواتنیزاسیون چندسطحی با قابلیت رشد نرخ تولید کلید چندین برابر ارائه شده، به طوری که بر اساس جستجوهای انجام شده در مقالات موجود، اگر تولید کلید بر مبنای الگوریتم دیگری غیر از الگوریتم ارائه شده MIMO صورت گیرد، دیگر نرخ تولید کلید برای یک سیستم (۲×۲) برابر نرخ تولید کلید یک سیستم SISO نخواهد شد. نتایج شبیه‌سازی این رشد نرخ را به خوبی نمایش دادند و به علاوه در مقایسه با روش‌های بر پایه RSS، طرح پیشنهادشده قابلیت پیاده‌سازی روی هر دو محیط ثابت و سیار را دارد.

مراجع

- [1] W. Diffie and M. Hellman, "New directions in cryptography," *IEEE Trans. on Information Theory*, vol. 22, no. 6, pp. 644-654, Nov. 1976.
- [2] S. Mathur, W. Trappe, N. B. Mandayam, C. Ye, and A. Reznik, "Radio-telepathy: extracting a secret key from unauthenticated wireless channel," in *Proc. ACM MOBICOM Conf.*, Sep. 2008.
- [3] B. Azimi-Sadjadi, A. Kiayias, A. Mercado, and B. Yener, "Robust key generation from signal envelopes in wireless networks," in *Proc.*

شکل ۷: احتمال خطای بیت بر حسب SNR در q های مختلف برای (۲×۲) MIMOشکل ۸: احتمال توافق کلید بر حسب SNR در q های مختلف برای (۲×۲) MIMO

کواتنیزاسیون با سطوح بیشتر، احتمال موفقیت کلید کمتر می‌شود. زیرا هر چه نواحی سطوح کواتنیزاسیون کوچک‌تر باشد، در حضور نویز، احتمال جایه‌جا شدن مقدار تخمینی از ناحیه صحیح به نواحی مجاور بیشتر از حالتی است که نواحی کواتنیزاسیون بزرگ‌تر هستند. با این حال هر چند q کوچک‌تر مناسب‌تر به نظر می‌رسد، متنها به تعداد دورهای بیشتری برای رسیدن به یک کلید با اندازه ثابت نیاز دارد.

در شکل ۹ نرخ تولید کلید برای سیستم‌های MIMO و SISO در حالتی که q های مختلف در نظر گرفته شوند نشان داده شده است. این نتیجه حاکی از این حقیقت است هر چند که با کواتنیزاسیون در سطوح بیشتر احتمال توافق کلید کمتر می‌شود اما در عوض نرخ تولید کلید افزایش پیدا می‌کند. در واقع در استفاده کردن کواتنیزاسیون در سطوح مختلف، بین احتمال توافق کلید و نرخ تولید کلید یک تعامل وجود دارد.

همان طور که در شکل ۹ آمده است، نرخ تولید کلید در حالت (۲×۲) MIMO تقریباً ۴ برابر نرخ تولید کلید یک سیستم تک‌آنتن می‌باشد و این مقدار رشد نرخ وقتی که از یک سیستم با ۳ آنتن استفاده شود به ۹ برابر افزایش پیدا می‌کند.

حال به تأثیر حرکت گره‌ها روی پروتکل پیشنهادی می‌پردازیم. در یک سیستم سیار فرض کنید $|K| = 128$ بیت، $q = 16$ ، $T_o = 100 \mu\text{s}$ و $d = 100 \text{ m}$ باشد. اگر سرعت حرکت گره را برابر $v(\text{m/s})$ در نظر بگیریم، آن گاه شیفت فرکانس همدوسی کanal برابر است با $f_d = v/\lambda = vf_c/c = vf_c/v = f_c$ و در نتیجه زمان همدوسی کanal برای شود کanal در طی تولید کلید، بایستی زمان اجرای یک دور از الگوریتم از زمان همدوسی کanal کمتر باشد و به عبارت دیگر

$$4(T_o + \tau + T_d) < T_c \quad (24)$$

on Selected Areas in Communications, vol. 30, no. 9, pp. 1666-1674, Oct. 2012.

- [14] D. C. Rife and R. R. Boorstyn, "Multiple tone parameters estimation from discrete-time observations," *Bell System Technical J.*, vol. 55, no. 9, pp. 1389-1410, Nov. 1976.

و حیله زینلی فتح‌آبادی در سال ۱۳۸۶ مدرک کارشناسی مهندسی برق- مخابرات خود را از دانشگاه شاهد و در سال ۱۳۹۱ مدرک کارشناسی ارشد مهندسی مخابرات- گرایش رمز خود را با رتبه اول از دانشگاه صنعتی مالک امیر تهران دریافت نمود. زمینه‌های تحقیقاتی مورد علاقه ایشان عبارتند از: رمزگاری- امنیت سیستم‌های مخابراتی و .MIMO

حسین خالقی بیزکی مدرک دکتری خود را در رشته مهندسی برق گرایش مخابرات سیستم در سال ۱۳۸۶ از دانشگاه علم و صنعت ایران دریافت نمود. نامبرده مؤلف بیش از ۳۰ مقاله زورمال و کنفرانسی می‌باشد. علاقمندی‌های تحقیقاتی ایشان شامل تئوری اطلاعات و کدینگ، مخابرات سیار، سیستم‌های مخابراتی MIMO به ویژه نسل سوم و چهارم مخابرات سیار و دیگر زمینه‌های مرتبط با پردازش سیگنال‌ها و سیستم‌های مخابراتی دیجیتال می‌باشد.

علی شهزادی مدرک دکتری خود را در رشته مهندسی برق گرایش مخابرات سیستم در سال ۱۳۸۴ از دانشگاه علم و صنعت ایران دریافت نمود. ایشان هم‌اکنون عضو هیأت علمی گروه مهندسی مخابرات دانشکده مهندسی برق و کامپیوتر دانشگاه سمنان می‌باشد. از زمینه‌های تحقیقاتی مورد علاقه ایشان می‌توان به سیستم‌های رمزگاری، مخابرات سیار به ویژه نسل سوم و چهارم، رادیو شناختگر و سیستم‌های مخابراتی دیجیتال را نام برد.

of the 14th ACM Conf. on Computer and Communications Security, CCS'07, pp. 401-410, Nov. 2007.

- [4] T. Aono, K. Higuchi, T. Ohira, B. Komiyama, and H. Sasaoka, "Wireless secret key generation exploitingreactance-domain scalar response of multipath fadingchannels," *IEEE Trans. on Antennas and Propagation*, vol. 53, no. 11, pp. 3776-3784, Nov. 2005.
- [5] M. G. Madiseh *et al.*, Secret Key extraction in ultra wideband channels for unsynchronized radios, in *Proc. 6th Annual Communication Networks and Services Research Conf., CNSR'08*, pp. 88-95, 5-8 May 2008.
- [6] S. Jana, *et al.*, "On the effectiveness of secret key extraction fromwireless signal strength in real environments," in *Proc. Proc. of the 15th Annual Int. Conf. on Mobile Computing and Networking, MOBICOM'09*, pp. 321-332, 2009.
- [7] N. Patwari, J. Croft, S. Jana, and S. K. Kasera, "High-rate uncorrelatedbit extraction for shared secret key generation from channel measurements," *IEEE Trans. on Mobile Computing*, vol. 9, no. 1, pp. 17-30, May 2010.
- [8] K. Zeng *et al.*, "Exploiting multiple-antenna diversity for shared secret key generation in wireless networks," in *Proc. INFOCOM'10*, pp. 1837-1845, Mar. 2010.
- [9] Q. Wang *et al.*, "Fast and scalable secret key generation exploiting channel phase randomness in wireless networks," in *Proc. IEEE INFOCOM'11*, pp. 1422-1430, Apr. 2011.
- [10] Y. Dodis *et al.*, "Fuzzy extractors: how to generate strong keys from biometrics and other noisy data," *SIAM J. Comp.*, vol. 38, no. 1, pp. 97-139, 2008.
- [11] A. A. Hassan *et al.*, "Cryptographic key agreement for mobile radio," *Digital Signal Processing*, vol. 6, no. 4, pp. 207-212, Oct. 1996.
- [12] A. M. Sayeed and A. Perrig, "Secure wireless communications: secret keys through multipath," in *Proc. ICASSP'08*, pp. 321-332, Mar. 2008.
- [13] Q. Wang, K. Xu, and K. Ren, "Cooperative secret key generation from phase estimation in narrowband fading channels," *IEEE Trans.*