محله علمي بژو،شي « الکترومغناطيس کاربردي » سال سوم، شماره ۳، پاییز ۱۳۹۵؛ ص ۱۰-۱

# رهیافت نوینی در طراحی مولّدهای فشردهساز جریان با افزایش راندمان انرژی و کیفیت سیگنال سامانه موقعیتیاب زمینپایه لورن

محمدرضا عليزاده يهلواني\*

دانشیار، دانشگاه صنعتی مالک اشتر، مجتمع دانشگاهی برق و الکترونیک (دریافت: ۹۴/۱۰/۱۹، پذیرش: ۹۶/۱۰/۲۴)

چکیده: در این مقاله موقعیتیاب زمین پایه مبتنی بر لورن مورد بررسی قرار گرفته است. لورن سیستمی رادیویی است که با دقت موقعیت وسایل متحرک را با اندازه گیری اختلاف در زمان رسیدن سیگنال رادیویی از ایستگاههایی که بسیار دور از هم قرار دارند، تعیین می کند. ایستگاه فرستنده لورن از منبع قدرت، شبکه کوپلینگ آنتن، شبکه میراکننده و مدار آنتن تشکیل شده است. منبع قدرت سیستم موقعیتیاب زمین پایه وظیفه تولید جریان سینوسی نیم موج را از طریق مولدهای فشرده از برعهده دارد. در این مقاله اصول طراحی مولد فشرده ساز با ارائه رهیافت نوین در طراحی، جهت انتقال حداکثر انرژی با کمترین تعداد مولدهای فشرده از برعهده دارد. در این مقاله اصول طراحی مولد فشرده ساز با ارائه رهیافت نوین در طراحی، جهت انتقال حداکثر انرژی با کمترین تعداد مولدهای فشرده از پیشنهاد می شود. این رهیافت در مقابل طراحی مرسوم مبتنی بر تولید مراحی، جهت انتقال حداکثر انرژی با کمترین تعداد مولدهای فشرده از پیشنهاد می شود. این رهیافت در مقابل طراحی مرسوم مبتنی بر تولید مولدهای فشرده از پیشنهاد می شود. این رهیافت در مقابل طراحی مرسوم مبتنی بر تولید مراحی، جهت انتقال حداکثر انرژی با کمترین تعداد مولدهای فشرده ساز پیشنهاد می شود. این رهیافت در مقابل طراحی مرسوم مبتنی بر تولید مراحی می فراحی بیشتهادی در تعداد برابر مولدهای فشرده ساز، توانایی انتقال انرژی بیشتر به مراه مولدهای فشرده این سیگنال مورد براسی قرار گرفته می شود را دارا هستند. در این مطالعه، طراحی تحلیلی مولد فشرده ساز به منظور ایجاد جریان آنتن با مقدار حداکثر A ۱۷۵ در زمان *24 می 27 هر 20 می 27 هر 20 مان مان مان مورد برا مولد مران گرفته می شود و نتایج آن به صورت کمی و درمان 20 ۶/۲۵ ماند شد.* 

كليدواژه ها: موقعيتياب زمين پايه، مولد فشرده ساز، فرستنده لورن، طراحى تجليلى.

#### ۱– مقدمه

بسیاری از سامانه مانند سامانه های کنترل فرماندهی پلیس، سامانه اتوبوسرانی و تاکسیرانی شهری نیازمند شبکه ای مشترک برای تعیین موقعیت می باشند. علاوه بر این، تعیین موقعیت برای کاربردهای نظامی مانند موقعیت یابی در هواپیماها، کشتی ها و زیردریایی های جنگی بسیار اهمیّت دارد. اگرچه سامانه موقعیت یاب ماهواره پایه (GPS) وجود داشته و به صورت رایگان خدمات می دهد، اما این سیستم تحت پشتیبانی وزارت دفاع امریکا بوده و به هیچ وجه در مواقع بحرانی قابل اطمینان نمی باشد. بنابراین، طراحی موقعیت یاب زمین پایه یا موقعیت یاب محلی (LPS) از اهمیت بسیاری زیادی برخوردار است.

یکی از سامانههای موقعیتیاب زمینپایه سامانه لورن<sup>۱</sup> میباشد. لورن سامانه رادیویی است که با دقت، موقعیت وسایل را با اندازه گیری اختلاف در زمان رسیدن سیگنال رادیویی از

\*نویسنده پاسخگو: Mr\_Alizadehp@mut.ac.ir

1. LORAN

ایستگاههایی که بسیار دور از هم قرار دارند، تعیین میکند. سامانه لورن از ایستگاههای فرستنده و گیرنده تشکیل شده است. موقعیتیاب زمین پایه لورن یک سامانه هذلولی گون می باشد [۴-1]. بدین منظور برای کارایی موثّر موقعیتیاب زمین پایه لورن، گیرنده لورن باید با حداقل سه ایستگاه فرستنده مرتبط باشد. یکی از این فرستندهها بهعنوان ایستگاه اصلی و دو ایستگاه دیگر، ایستگاه فرعی میباشند. هر ایستگاه، سیگنالهای مکرری را با سرعت نور و در فواصل زمانی خاص میفرستد. سیگنالها توسط گیرنده لورنی دریافت می شود که در درون وسایل متحرک (داخل کشتی، هواپیما و...) قرار دارند. با تجزیه و تحلیل تاخیر زمانی دریافت سیگنال میتوان اختلاف مکانی وسایل را با ایستگاههای اصلی و فرعی بدست آورد [۷-۵]. ایستگاه فرستنده لورن از منبع قدرت، شبکه کوپلینگ، شبکه میراکننده و آنتن تشكيل شده است. منبع قدرت وظيفه توليد جريان سينوسى نیم موج از طریق مولّدهای فشرده ساز را برعهده دارد [۹-۶]. در ابتدا برای تولید نیم موج سینوسی از کلیدهای خلاء استفاده می شد [۶–۵]. اگرچه این روش تک مرحلهای، یعنی تنها با یک

مدار رزونانس LC سری، نیمموج سینوسی ساخته میشد، امّا قابلیت اعتماد این روش با توجه به کلیدهای خلا بسیار پائین است. پس از پيدايش ادوات الكترونيك قدرت، بهمنظور افزايش قابلیت اعتماد و افزایش توان انتقالی، روش تولید نیمموج سینوسی مبتنیبر مدار رزونانس سری کنترلشده تریستوری مطرح شد [۸–۷]. شرکت مگاپالس با توسعه دادن فرستندههای چند مرحلهای (چند مدار رزونانس LC سری برای تولید نیم موج سینوسی) مبتنیبر مدارهای رزونانس سری کنترلشونده تریستوری، پیشگام در به کارگیری ادوات الکترونیک قدرت در تولید سیگنال لورن در اهداف نظامی (گارد ساحلی آمریکا) است [۵] و [۹–۱۰]. در این روش از تریستور و سلف اشباع پذیر (SR) برای کنترل مدارهای رزونانس LC سری استفاده شده است [11-11]. علاوه بر این، شرکت ناتل اقدام به تولید سیگنال لورن از طریق اینورترهای منبع جریان نمود [۱۳]. در این طرح با به کارگیری مبدل منبع جریان و فیلتر نمودن خروجی آن در فرکانس KHz (فرکانس استاندارد سیستم لورن)، سیگنال لورن بر روی آنتن میرود. اگرچه این روش دارای بازدهی نسبتاً مناسبی است، امّا پیچیدگی ساخت و هزینه فیلتراسیون باعث کم توجهی به این روش شده است. طراحی شرکت مگاپالس (رهیافت مرسوم طراحی) مبتنیبر تولید مولّدهای فشردهساز یکسان است. برخلاف طراحی شرکت مگاپالس، این مقاله رهیافت نوینی در طراحی جهت انتقال حداکثر انرژی با کمترین تعداد مولّدهای فشردهساز را پیشنهاد میدهد. طراحی و تحلیل مولّد فشردهساز بههمراه تحلیل شبکه کوپلینگ، شبکه میراکننده و مدار آنتن فرکانس پایین در بخش دوم این مقاله ارائه خواهد شد.

شبیهسازی هر دو رهیافت طراحی در بخش سوم صورت میگیرد، در بخش چهارم نتیجهگیری ارائه خواهد شد

## ۲- طراحی مولد فشردهساز، شبکه کوپلینگ، شبکه میراکننده و مدار آنتن

تحلیل و طراحی مولّد فشردهساز به تحلیل بخش به بخش موجود در این مولد نیاز دارد. مدار قدرت مولّد فشردهساز مبتنیبر مدار رزونانس LC سری کنترلشده تریستوری مطابق شکل (۱) را می توان به زیر مجموعه هایی تقسیم نمود. با توجه به این شکل، مولّد فشردهساز به ترانسفورماتور ورودی، یکسوساز ورودی (پل تکفاز دیـودی)، مـدار شـارژ خـازن ۲٫۵، مـدار شـارژ خـازن ۲٫۵، فشردهساز پالس، ترانسفورماتور تطبیق، شبکه کوپلینگ و مدار آنتن تقسيم مىشود. عملكرد كلى مولّد فشردهساز بدين صورت مى باشد كه ولتاژ ورودى به نحوى توسط ترانسفور ماتور و يكسوساز به ولتاژ DC تبدیل شده تا بتواند ۳۰۰۷ به مدار اعمال کند. در مرحله اول خازن  $C_1$  در فرکانس KHz N N N T از طریق مدار رزونانس  $C_1L_1$  تا مقدار V ۱۰۰۰ شارژ می شود. سپس به مدار حدود µs ۱۰۰ برای تخلیه بارهای حداقل تریستور ۱ استراحت داده می شود. در زمان ۲۵۰ خازن  $C_2$  با فرکانس خازن  $C_1$  از طریق مدار رزونانس  $C_1L_2C_2$  تا مقدار V ۱۰۰۰ شارژ می شود. در زمان ۲۶۵ μs (وقتی ولتاژ خازن دوم به V ۱۰۰۰ رسید) سلف اشباع پذیر 13، اشباع شده و سبب تزریق جریان نیم موج سینوسی (از طریق مدار رزونانس L<sub>3</sub>C<sub>2</sub>) با فرکانس KHz به ترانسفورماتور تطبیق می شود. شکل (۲) جریان لورن را نشان مىدھد.



ماکزیمم شدن جریان آنتن، au همان ECD جریان برحسب ثانیه،  $\varphi$  پارامتر تعیین کننده فاز برحسب رادیان (در فاز مثبت برابر با صفر و در فاز منفی برابر با  $\pi$ ) و  $f_0$  فرکانس جریان لورن بر حسب هرتز (در سیگنال لورن استاندارد برابر با ۱۰۰ کیلوهرتز میباشد) است.

#### ۲-۱- خصوصیات و استانداردهای سیگنال لورن

چند سیکل ابتدائی جریان لورن در شکل (۳) نشان داده شده است. سومین محل عبور از صفر از منفی به مثبت در این شکل مشخص شده و عبور از صفر استاندارد (SZC) نامیده می شود. این نقطه از سیگنال در گیرنده لورن نقطه مهمی بوده و موقعیت گیرنده بر اساس آن محاسبه می شود. این نقطه "نقطه ردیاب پوش" نامیده می شود. برای بررسی اصول محاسبه موقعیت مراجع [۸-۶] معرفی می شوند

سیگنال لورن در سه حالت ECD=2.5 $\mu$ s ،ECD=0 و ECD=2.5 $\mu$ s ،ECD=0 در شکل (۴) نشان داده شده است. از لحاظ تئوری مقدار ECD با توجه به این که عرض پالس جریان آنتن SZC میباشد، میتواند بدون این که خللی در اندازه گیری SZC وارد شود در محدوده  $\mu$ ۵ – تا  $\mu$ ۶ تغییر کند [۶]. در صورتی ECD فراتر از  $\mu$ ۵ (چه مثبت چه منفی) رود، احتمال این که سومین نقطه عبور از صفر به درستی تخمین زده نشود، بسیار بالاست [۱۰].



علاوهبر تاثیرپذیری موقعیتیاب لورن از ECD، پارامترهای دیگری نیز باید بررسی شوند تا صحت عملکرد فرستنده لورن تضمین شود [8]. برای ارزیابی کیفیت سیگنال لورن ۴ شاخص زیر مورد ارزیابی قرار می گیرد [۱۱-۱۱].

(۱) محدوده مجاز ECD از ECD تا μs 2.5 است.
 (۲) مقدار جریان موثر ۸ سیکل اول باید شرط زیر را برآورده نماید.

$$\sqrt{\frac{\sum_{1}^{8}(l_{p}-S_{p})^{2}}{8}} \le 0.01$$

که در آن، *I<sub>p</sub>* حداکثر جریان سیگنال لورن ایدهآل (معادله (۱) را مشاهدهکنید) و*S<sub>p</sub> حداکثر جریان سیگنال لورن واقعیاندازهگیری* شده است.

(۳) میزان خطا حداکثر دامنه در سیکلهای ۱ تا ۸ و ۹ تا ۱۳ باید در شرط زیر صدق نماید.

$$\begin{split} \left| I_p - S_p \right| &\leq 0.03 \quad \text{if } p \leq 8 \\ \left| I_p - S_p \right| &\leq 0.1 \quad \text{if } p \leq p \leq 13 \end{split}$$

(۴) میزان تلرانس قابل قبول عبور از صفر (نقطه ردیاب پوش) بر حسب nsec براساس جدول (۱) باشد [۱۰].

در ادامه تحلیل و طراحی بخشهای گوناکون مدار قدرت مولد فشردهساز ارائه شده است.

تلرانس (ns)	زمان تا SZC (μs)	نقطه عبور از صفر	
1	۵۲–	۵	
1	-7•	١٠	
۷۵	-10	۱۵	
۵۰	- 1 •	۲.	
۵۰	-Δ	٢۵	
•	SZC	<b>r</b> .	Ť
۵۰	-	۳۵ به بعد	

**جدول (۱):** تلرانس مجاز نقاط عبور از صفر

#### ۲–۲– مدار آنتن

آنتن وسیله الکتریکی وابسته به فرکانس میباشد. امپدانس ورودی آنتن کمیت مختلطی است که با فرکانس تغذیه آن تغییر میکند  $(Z_{ant}(f) = R_{ant}(f) + jX_{ant}(f)$ . آنتن را میتوان با مجموعهای از عناصر فشرده مطابق شکل (۱) نشان داد [۱۲]. با توجه به فرکانس سیگنال لورن، معمولاً از آنتنهای تکقطبی استفاده میشود [۵]. برای محاسبه امپدانس آنتن روشهای متعددی پیشنهاد شده است [۱۴–۱۲]. با توجه به نوع آنتن و فرکانس کاری آن، میتوان گفت که مدار آنتن در این فرکانس اهمی- خازنی است. حال برای این که بتوان حداکثر انرژی را به آنتن انتقال داد باید به مدار آنتن القاگری اضافه شود که در فرکانس کاری سیگنال لورن با خازن آنتن تشکیل مدار رزونانس

$$L_{ant} = 1/(\omega_0^2 C_{ant}) \tag{(\Delta)}$$

 $Q_{ant} = 1/(R_{ant}C_{ant}\omega_0) \tag{(7)}$ 

$$BW_{ant} = R_{ant} / (2\pi L_{ant}) \tag{Y}$$

که در آن،  $Q_{ant}$  ضریب کیفیت مدار آنتن و  $BW_{ant}$  پهنای باند آنتن با مشخصات  $Q_{ant} = 0.01 \mu F$  و  $\Omega_{ant} = 2.5 \Omega$  است، لذا :  $BW_{ant} = 1560 \ Hz$  و  $Q_{ant} = 63.7 \ L_{ant} = 255 \mu H$ .

#### ۲-۳- شبکه کوپلینگ

شبکه کوپلینگ فرستنده لورن در شکل (۱) نشان داده شده است. به منظور تطبیق امپدانس و عایق بندی در مولّدهای فشرده ساز از ترانسفور ماتور تطبیق استفاده می شود. اندو کتانس مغناطیس کنندگی، خازن پراکندگی و مقاومت معادل تلفات هسته این ترانسفور ماتور در المان های شبکه کوپلینگ و مقاومت اهمی سیم پیچها و اندو کتانسهای پراکندگی آن در سمت اولیه ترانسفور ماتور یعنی در پارامترهای مدار فشرده ساز مدل شده اند. مدار معادل ساده شده نورتن مولد جریانی لورن از دید شبکه کوپلینک به صورت شکل (۵) می باند و ضریب کیفیتی به صورت زیر می باشد.

(٩)

$$Q_c = R_c C_c \omega_0$$
  
$$BW_c = 1/(2\pi L_c R_c)$$



پوش جریان نورتن  $i_{g-env}$  و پوش ولتاژ آنتن  $v_{g-env}$  بهصورت زیر از جریان آنتن  $i_{ant}$  محاسبه میشود. از ضرب  $sin(2\pi f_0 t)$  در این روابط، میتوان جریان  $i_g$  و ولتاژ  $v_g$  را محاسبه نمود.

$$\begin{aligned} v_{g-env}(t) &= \left(i_p/k_{12}\right) \sqrt{X_c X_{ant}} \left\{ d_{ant} y_0 \right. \\ &+ \left(y_1/\pi\right) \right\} \end{aligned} \tag{$1 \cdot $)} \end{aligned}$$

$$\begin{split} i_{g-env}(t) &= (i_p/k_{12})\sqrt{(X_{ant}/X_c)} (1 \\ & /f_0t_p) \{ (k_{12}^2 + d_c d_{ant}) y_0 \\ &+ (d_{ant} + d_c) (y_1/\pi) \\ &+ (y_2/\pi^2) \} \end{split} \tag{11}$$

که در آن داریم:

$$K = \sqrt{C_{ant}/C_c} \qquad k_{12} = K f_0 t_p$$
$$d_c = f_0 t_p / Q_c \qquad d_{ant} = f_0 t_p / Q_{ant}$$

www.SID.ir

$$y_{0} = 7.39(t/t_{p})^{2}e^{-2(t/t_{p})}$$

$$y_{1} = 14.78 e^{-2(t/t_{p})}\{(t/t_{p}) - (t/t_{p})^{2}\}$$

$$y_{2} = 14.78e^{-2(t/t_{p})}\{1 - 4(t/t_{p}) + 2(t/t_{p})^{2}\}$$
sc list in the constant of the constant

$$d_{ant} \cong 0.098 \tag{11}$$

(۶) با این مقدار  $d_{ant}$ ، شکل موج ولتاژ  $v_g$  بهصورت شکل (۶) میباشد.

شایان ذکر است که ولتاژ  $v_g$  به مقدار  $\overline{X_c X_{ant}}$  نرمالیزه شده است. با توجه به این شکل مشاهده می شود که ولتاژ نرمالیزه شده است. با توجه به این شکل مشاهده می شود که ولتاژ  $i_{ant}$  نغییر فاز ۱۸۰ درجه ای دارد. چون در  $n_{ant}$  تغییر فاز ۱۸۰ درجه ای وجود ندارد لذا توان از  $n_{ant}$  به بعد از آنتن به سایر اجزاء مولد فشرده ساز برگشت داده می شود. در شکل (۲)، سایر اجزاء مولد فشرده ساز برگشت داده می شود. در شکل (۲) مایر امی و  $v_{g-env}$  و  $i_{ant-env}$  tnull آنتن مورد مطالعه (با پهنای باند کوچک) همواره  $n_{ant}$  بعد از  $r_p$  بعد از  $r_p$  رخ می دهد. با حل معادله (۱۱) داریم:

$$t_{null} = t_p/(1-(\pi d_{ant}/2))$$

اختلاف زمانی بین  $t_p$  و  $t_{null}$  به صورت زیر محاسبه شود.

(17)

(14)

 $\Delta t_{null} = t_p/((2/\pi d_{ant})-1)$ 

از معادلات فوق میتوان نتیجه گرفت که اگر  $Q_{ant}$  بینهایت باشد (یعنی پهنای باند آنتن صفر باشد، بدترین حالت از لحاظ تئوری)،  $t_{null}$  دقیقاً برابر با  $t_p$  خواهد بود. پس تا زمان  $t_p$  قطعاً برگشت انرژی از طریق آنتن به سایر اجزاء مولد فشرده وجود ندارد. با توجه به مشخصات آنتن داریم: 73.87 = 73.87 پ بنابراین، از این زمان به بعد باید انرژی برگشت شده بهوسیله شبکه میراکننده جذب شود تا به سایر اجزاء مولد فشردهساز وارد نشود. با چشمپوشی از  $R_c$  داریم:  $0 \cong Q_c$  و  $0 \cong A$ 

جریان  $i_g$  بهازاء مقادیر مختلف  $k_{12}$  یعنی ۱۰، ۷، ۱۰، ۷، ۹/۰،  $(i_g/k_{12}) \sqrt{(X_{ant}/X_c)} (1/f_0 t_p)$  در  $(i_p/k_{12}) \sqrt{(X_{ant}/X_c)} (1/f_0 t_p)$  در شکل (۸) ترسیم شده است. بهازاء این مقادیر،  $v_{g-env}$  بهدلیل استقلال آن از  $k_{12}$  بدون تغییر باقی خواهد ماند. به عبارت دیگر  $t_{null}$  به  $1_2$  وابسته نبوده و در تمامی این مقادیر،  $t_{null}$  ثابت باقی می ماند.

پایان هر نیم سیکل (اعداد زوج .C.No) یکسان نمی باشد. یعنی هر مولد انرژی متفاوتی را به آنتن انتقال میدهد. بنابراین، طراحی چهار مولد یکسان نمی باشد. این شکل بیان می کند که تا زمان t<sub>p</sub> منفی شدن انرژی یعنی برگشت انرژی صورت نمی پذیرد.





$$E_{g} = (0.25i_{p}^{2}/f_{0})X_{ant}(1/f_{0}t_{p}k_{12}^{2})\{d_{2}y_{0} + (y_{1}/\pi)\}$$

$$\{(k_{12}^{2} + d_{c}d_{ant})y_{0} + (d_{ant} + d_{c})(y_{1}/\pi) + (y_{2}/\pi^{2})\}$$
(19)

در شکل (۹)،  $i_{g-env}$  نرمالیزه شده نیز ترسیم شده است. با توجه به شکلهای (۹–۸) مشاهده می شود که تغییر  $k_{12}$  سبب تغییرات چشمگیری در جریان g می شود. از این اشکال عدم امکان پیاده سازی عملی مولد فشرده ساز برای مقادیر بالای  $k_{12}$ به علت بزرگی دامنه جریان (بیش از یک پریونیت) و نامناسب بودن مقادیر کوچک  $k_{12}$  (کوچکتر از (-1)) به علت تغییر فاز بریان قبل از  $m_{101}$  مشهود است. برای انتخاب مقدار مناسب  $k_{12}$  به از انرژی خروجی منبع جریان g یعنی g را می توان به صورت زیر برحسب زمان بررسی نمود. معادله (۱۶) بر حسب (+1) به ازاء مقادیر  $k_{12}$  یعنی (-1) و (-1) بر حسب مده مقادیر  $k_{12}$  به از ای

اعداد زوج محور افقی در بالای شکل (۸) پایان هر نیمسیکل جریانی مولد فشردهساز را نشان میدهد. در مقادیر بالای  $k_{12}$  ( $k_{12}$  مولای مولد فشردهساز را نشان میدهد. در مقادیر بالای الای ( $k_{12} = 7$ ) ماکزیمم انرژی  $E_g$  بسیار کوچک بوده و از لحاظ اقتصادی به کارگیری مولد فشردهساز با این ضریب  $k_{12}$  مقرون به صرفه نمی باشد. برای انتخاب مناسب  $k_{12}$  دو رهیافت طراحی وجود داشته که به تعداد مولدهای فشرده ساز بستگی دارد.

رهیافت اول طراحی (رهیافت نوین پیشنهادی): در این رهیافت هدف به کار گیری حداقل تعداد مولد فشردهساز میباشد. از شکل (۱۰) مشاهده می شود که برای  $k_{12} = 0.6$  انرژی  $E_g$  در WWW.SID.ir



از شکل (۱۱) استنباط میشود که برای  $k_{12} = 0.51$  انرژی  $E_g$  تا پایان چهار نیم سیکل (بعد از مدار باز شدن اولیه ترانسفورماتور تطبیق مولد فشرده ساز چهارم) بدون تغییر فاز باقی می ماند. شایان ذکر است جذب انرژی برگشتی بعد از پایان چهار نیم سیکل تا  $t_{null}$  می بایست در مقاومت اهمی سیم پیچ ثانویه ترانسفور ماتور صورت پذیرد. همچنین اگر  $k_{12}$  از این مقدار کمتر انتخاب شود، برگشت انرژی قبل از مدار باز شدن اولیه ترانسفور در مولدها رخ داده که مخرب می باشد. بنابراین، بیشترین انرژی  $E_g$  بدون برگشت انرژی مخرب با توجه به شکل (۱۱) در حوالی  $k_{12} = 0.51$ 



**شکل (۱۱)**: پیک انرژی منتقلشده به آنتن بهازای  $k_{12}$  بحرانی

رهیافت دوم طراحی (رهیافت مرسوم): در این رهیافت هدف تولید مولدهای فشردهساز با توان نامی یکسان است. با این هدف میتوان گفت که  $1 = k_{12}$  بهترین گزینه میباشد، زیرا که تقریباً به ازاء تمامی نیم سیکلها انرژی یکسانی به آنتن انتقال مییابد. ضعف این رهیافت این است که تعداد مولدهای فشردهساز بیشتری را نسبت به رهیافت اول طراحی بهمنظور انتقال انرژی یکسان میبایست بهکار برد. مثلاً برای  $1 = k_{12}$  در پایان سیکل اول ۸۵/۰ ژول برای 15.0 =  $k_{12}$  در پایان سیکل اول ۲ ژول

www.SID.ir

(۱۹) برابر)، انرژی منتقل میشود. بهعبارت دیگر برای انتقال انرژی یکسان به آنتن بهجای چهار مولّد فشردهساز در رهیافت  
اول، به بیش از ۱۲ مولد فشردهساز در رهیافت دوم نیاز میباشد.  
پس بهازاء ۱۲ مولد فشردهساز در رهیافت دوم نیاز میباشد.  
$$K = k_{12}/(f_0 t_p) = 0.51/6.25 \cong 0.0816$$
  
 $C_c = C_{ant}/K^2 \cong 1.47 \, \mu F$  (۱۸)

$$L_c = 1/(\omega_0^2 C_c) = 1.72 \,\mu H \tag{19}$$

#### ۲-۳- شبکه میراکننده

روشهای متعددی از قبیل روشهای فعال و غیرفعال برای جذب انرژی برگشتی از  $t_{null}$  به بعد وجود دارد [۱۷–۱۸]. در این مقاله از روش غیرفعال یعنی مدار RLC سری مانند شکل ۱ استفاده میشود. سوئیچ این مدار در زمان  $t_{null}$  فعال میشود و تا زمان میشود. بعنی پایان جریان لورن در آنتن بسته میماند. عناصر شبکه میراکننده به صورت زیر از مرجع [۱۷] قابل استخراج است.

 $C_d = 0.33 \, \mu F, L_d = 7.6 \, \mu H, R_d = 5.16 \, \Omega \tag{($ \cdot $)}$ 

#### ۲-۴- ترانسفورماتور تطبيق

این ترانسفورماتور، وظیفه تطبیق امپدانس بین مولّد فشردهساز و مقاومت دیده شده آنتن را برعهده دارد. در این مقاله از چهار مولّد فشردهساز استفاده شده است. شکل موج ولتاژ آنتن و جریان نورتن  $i_g$  در چهار سیکل اول در شکل (۱۲) نشان داده شده است.



شکل (۱۲): ولتاژ آنتن و جریان نورتن  $i_g$  در چهار نیم سیکل ابتدائی با توجه به این که تمامی مدارات رزونانسی کاملاً مناسب تنظیم شدهاند، لذا شکل موج ولتاژ و جریان با یکدیگر همفاز می باشند. بنابراین، هر مولّد فشردهساز تنها نیم سیکل  $v_q$  و  $i_g$  خود را

می بیند (شکل (۱۳)). پس مقاومت اهمی دیده شده در ثانویه ترانسفورماتور هر مولد فشردهساز از تقسیم حداکثر ولتاژ همان سیکل بر حداکثر جریان همان سیکل بهدست می آید که عبارتند از:

$$R_{in1} = v_{g-max\#1} / i_{g-max\#1} = 0.99\Omega$$
(1)

$$R_{in2} = v_{g-max\#2} / l_{g-max\#2} = 3.82 \,\Omega \tag{(YY)}$$

$$R_{in3} = v_{g-max\#3} / i_{g-max\#3} = 9.25 \,\Omega \tag{(YT)}$$

$$R_{in4} = v_{g-max\#4} / i_{g-max\#4} = 22.5 \,\Omega \tag{(14)}$$



شکل (۱۳): نحوه اتصال ۴ مولّد فشردهساز نیم سیکل

مدار معادل ساده شده آنتن و مدار کوپلینگ در شکل (۱۴) نشان داده شده است. مقاومت  $R_s$  این شکل برابر با مقاومت دیود  $D_1$ مقاومت داخلیخازن، سلف اشباع پذیر و مقاومت سیم پیچی های ترانسفورماتور می باشد. بنابراین، نسبت دور ترانسفورماتور بهنجوی محاسبه می شود تا تطبیق امپدانس بین  $R_s$  و  $R_{in}$  وجود داشته باشد. در رهیافت پیشنهادی اگر از دیود WESTCODE داشته باشد. در حدود M ۵۳۵ N می باشد [۱۹]. اگر مقاومت داخلی آن در حدود M ۵۳۵ N می باشد [۱۹]. اگر مقاومت داخلی بقیه عناصر مجموعاً ۱/۲۵ M فرض شود، مقاومت R در مجموع ۸*۴* می باشد. بنابراین، نسبت دور اولیه به ثانویه ها به صورت زیر محاسبه می شود.

$$(n_2/n_1)_{HCG\#1} = \sqrt{R_{in1}/R_s} \cong 25$$
 (Y $\Delta$ )

$$(n_2/n_1)_{HCG\#2} = \sqrt{R_{in2}/R_s} \cong 48$$
 (YF)

$$(n_2/n_1)_{HCG\#3} = \sqrt{R_{in3}/R_s} \cong 76$$
 (YY)

$$(n_2/n_1)_{HCG\#4} = \sqrt{R_{in4}/R_s} \cong 118 \tag{YA}$$



امّا در رهیافت دوم همه چهار ترانسفورماتور مولّدهای فشردهساز دارای نسبت دور برابر میباشند (بهمنظور تولید انبوه).

#### ۲–۵– مدار فشردهساز و مدار شارژ خازنها

این مدار وظیفه فشردهسازی نیم موج سینوسی تولید شده توسط مدارات رزونانسی قبلی خود را به عهده دارد. این مدار به همراه مدارهای شارژ خازن  $C_1$  و  $C_2$  به ترتیب در شکل (۱) نشان داده شده است. از آنجایی که مقاومت داخلی این مدارها کوچک بوده در مرحله طراحی از آنها صرفنظر می شود [۲۱–۲۰]. مدار شارژ خازن  $C_1$  یک مدار ساده LC با منبع DC ثابت که همان خروجی یکسوساز تکفاز است می باشد. بنابراین داریم:

 $i_{L1}(t) = \left( (V_s - V_{c10}) / \omega_0 L_1 \right) \sin \omega_1 t \tag{79}$ 

 $v_{c1}(t) = (V_s - V_{c10})(1 - \cos \omega_1 t) + V_{c10}$  ( $^{\circ}$ )

$$\omega_1 = 1/\sqrt{L_1 C_1} \tag{(1)}$$

که در آن،  $V_{c10}$  ولتاژ اولیه خازن اول میباشد. از مدار شارژ خازن  $C_2$  داریم:

$$i_{L2}(t) = \left( (V_{c10} - V_{c20}) / \omega_2 L_2 \right) \sin \omega_2 t$$
 (°Y)

$$v_{c1}(t) = (C/C_1)(V_{c20} - V_{c10})(1 - \cos \omega_2 t)$$
(TT)

$$v_{c2}(t) = (C/C_2)(V_{c10} - V_{c20})(1 - \cos \omega_2 t)$$

$$+ V_{c20}$$

$$C = ((C_1C_2)/(C_1 + (\Upsilon \Delta)))$$

$$(\Upsilon \Phi)$$

$$(c_2)$$

$$i_{L3}(t) = (V_{c20}/\omega_0 L_3) \sin \omega_0 t$$

$$v_{c2}(t) = V_{c20}(1 - \cos \omega_0 t) + V_{c20}$$
(TV)
(TV)

$$\omega_0 = 1/\sqrt{L_3 C_2} \tag{(39)}$$

در شکل (۱۲) پیک جریان مورد نیاز اولین فشردهساز نیم موج سینوسی با  $f_0 = 100 \, kHz$  میباشد. البته پیک جریان در طرف اولیه ترانسفورماتور  $A \cdot \cdot A$  از مدار فشردهساز داریم: دور آن، است. با فرض  $V_{c20} = 1000 \, k$  از مدار فشردهساز داریم:

$$L_3 = V_{c20} / (\omega_0 i_{L3-peak}) = 79.57 \, nH$$
 (\*\*)

$$\omega_0 = 1/\sqrt{L_3 C_2} \to C_2 = 31.83 \,\mu F \tag{(f1)}$$

$$v_{c2}(\pi/\omega_0) = -1000 \, V \tag{47}$$

با توجه به اصول عملکرد فشردهسازی  $C_1$  با  $C_2$  برابر است [۲۰]. لذا با فرض  $V_{c20} = -400V$  و  $V_{c10} = 1000V$ ,  $f_2 = 33.3kHz$  و  $V_{c20} = -400V$  از مدار شارژ خازن  $C_2$  داریم:

$$C = ((C_1 C_2) / (C_1 + C_2)) \to C = 15.915 \,\mu F \tag{47}$$

www.SID.ir



شکل (۱۶): هسته توروئید و مشخصات آن

 $B_{sat} = 1.45T$ ,  $\mu_{rs} = 1$ ,  $T_{sat} = 15\mu$ s,  $C/C_2 = 0.5$ ,  $V_{c20} = -400$  V,  $V_{c10} = 1000$  V,  $L_s = L_3 = 79.57$  nH مشخصه هسته موجود در بازار (جدول۲) تعداد دور سیمپیچ سلف اشباع پذیر عبارتند از:

$$N = \sqrt{2\pi L_s / (\mu_0 h \ln(D/d))} = 9.63$$

جدول (٢): مشخصات سلف اشباع پذير [٢٢]

ارتفاع	قطر خارجي	قطر داخلی	شماره
(mm)	(mm)	(mm)	محصول
١٢/٧	٨٨/٩	۶۳/۵	• 1871787

#### ۳- شبیهسازی مولد فشردهساز

شکل (۱۷) جریان آنتن در هر دو رهیافت را نشان میدهد. با توجه به این شکل میتوان بهراحتی مشاهده نمود که شرایط سیگنال لورن مورد نظر، یعنی  $t_p = 62.5 \, \mu s$  و  $t_p = 175 \, A$  کاملاً رعایت شده است.



$$\omega_2 = 1/\sqrt{L_2C} \to L_2 = 1.43\,\mu H \tag{(ff)}$$

$$i_{L2-peak} = (V_{c10} - V_{c20}) / (\omega_2 L_2) = 4674 A$$
 (fa)

$$v_{c1}(\pi/\omega_2) = -400 V$$
 (49)

$$v_{c2}(\pi/\omega_2) = 1000 V \tag{(Y)}$$

با فرض  $V_{c10} = -400V$  و  $V_s = 300V$ ،  $f_1 = 3.3 kHz$  از مدار شارژ خازن  $C_1$  داریم:

$$\omega_1 = 1/\sqrt{L_1 C_1} \to L_1 = 71.62 \,\mu H \tag{\$\lambda}$$

$$v_{c1}(\pi/\omega_1) = 1000 V$$
 (49)

$$i_{L1-peak} = (V_s - V_{c10}) / (\omega_1 L_1) = 467.4 A \qquad (\Delta \cdot)$$

به همین ترتیب می توان برای رهیافت دوم نیز مدار فشردهساز را طراحی نمود. تنها تفاوت این است که در هر چهار مولّد فشردهساز جریان ورودی A ۱۰۰۰۰ می باشد.

### ۲- ۶- سلف اشباع پذیر

در مدار فشردهساز سلف اشباع پذیر همانند کلید کنترل شونده با ولتاژ عمل می کند. این سلف دارای منحنی B-H بهصورت شکل (۱۵) است. ضریب نفوذ پذیری مغناطیسی نسبی این سلف در ناحیه اشباع برای محصولات با کیفیت نزدیک یک است [۲۰].



**شکل (۱۵):** منحنی B-H سلف اشباع پذیر

معمولاً هسته این سلف توروئیدی و مانند شکل (۱۶) است [۲۲]. اندوکتانس قبل و بعد از اشباع برابر L<sub>u</sub> و L<sub>s</sub> و روابط طراحی آن عبارتند از:

$$L_u = \mu_0 \,\mu_{ru} (N^2/2\pi) h \,\ln(D/d) \tag{(\Delta1)}$$

$$L_s = \mu_0 \,\mu_{rs} (N^2/2\pi) h \,\ln(D/d) \tag{\Delta Y}$$

$$(1/N)\int_0^{t_{sat}} v_{c2}(t)dt = \int_{A_c} B.\,ds = 2B_{sat}A_c \qquad (\Delta\lambda)$$

$$A_c = (T_{sat}/2B_{sat}N)\{(C/C_2)(V_{c10} - V_{c20}) + V_{c20}\} \quad (\Delta \mathfrak{q})$$

$$A_c = 0.5(D-d)h \tag{(7.)}$$

$$\frac{B_{sat}\sqrt{\frac{2\pi L_s}{\mu_0}}}{T_{sat}\{\frac{C}{C_2}(V_{c10} - V_{c20}) + V_{c20}\}} = \sqrt{\frac{\ln\frac{D}{d}}{h(D-d)^2}}$$
(F1)

www.SID.ir

شکل (۱۸) ولتاژ مولدهای فشردهساز ( $v_g$ ) را در هر دو رهیافت نشان میدهد. با توجه به این شکل، تقریباً حداکثر ولتاژها در هردو رهیافت با یکدیگر برابر و معادل ۲۵۰۰ میباشد. جریان معادل نورتنی در هر دو رهیافت در شکل (۱۹) نشان داده شده است.



شکل (۱۹): جریان ثانویه ترانسفورماتور. الف) رهیافت اول، ب) رهیافت دوم

در رهیافت پیشنهادی از چهار مولد فشردهساز با مقادیر حداکثر جریان مختلف و در رهیافت دوم از چهار مولد فشردهساز با مقادیر حداکثر جریان یکسان استفاده شده است. شکل (۲۰) موجهای  $v_{c1}$ ،  $v_{c1}$ ،  $i_{L3}$ ،  $i_{L3}$  و  $i_{L3}$  را در هر دو رهیافت نشان میدهد.  $\psi_g$  ولتاژ آنتن انتقالیافته به اولیّه ترانسفورماتور تطبیق میباشد. در این شکل برای مشخص شدن جریان  $i_{L1}$ ، با مقیاس ۵ برابر ترسیم شده است. با توجه به این شکل، نتایج ترسیم شده با نتایج محاسبات انجام شده در بخش دوم مطابقت داشته و

www.SID.ir



**شکل (۲۰):** موجهای مولّد فشردهساز. الف) رهیافت اول، ب) رهیافت دوم

شکل (۱۷) جریان آنتن حاصل از هر دو رهیافت به همراه پوش جریان لورن استاندارد (معادله (۱)) را نشان میدهد. در جدول (۳) مقایسه کمّی رعایت استاندارد لازم در هر دو رهیافت ارائه شده است.

جدول (۳): نتایح استانداردها در هر دو رهیافت			
مداکثر دامنه	ميزان خطا ح	مقدارجريان	
سیکلهای	سیکلهای	موثر ۸سیکل	رهيافت
۹ تا ۱۳	۱ تا ۸	اول	
$\leq 0.08$	≤ 0.02	۰/۰۰۲۵	رهيافت پيشنهادي
≤ 0.1	≤ 0.03	۰/۰۰۸۵	رهيافت دوم

انرژی منتقل شده به آنتن و راندمان انرژی در دو رهیافت با یکدیگر در جدول (۴) مقایسه شده است.

و بازده انرژی	نظر انرژی انتقالی	دو رهيافت از	<b>جدول</b> (۴): مقایسه
---------------	-------------------	--------------	-------------------------

	-		
راندمان	انرژی خروجی	انرژی ورودی	. هيافت
انرژى	(ژول)	(ژول)	
% 10/99	٧/٩٣	49/071	رهیافت پیشنهادی
<u>٪</u> ۹/۷۱	7/989	21/18	رهيافت دوم

#### ۴- نتیجهگیری

برای تولید سیگنال لورن در بخش دوم مقاله دو رهیافت طراحی مطرح شد. مقایسه کمّی بین این دو رهیافت در طراحی مولد فشردهساز در این مقاله مورد ارزیابی قرار گرفت.

نشان داده شده که در هر دو رهیافت نقطه عبور از صفر استاندارد (SZC) با یکدیگر برابر بوده و ۳۰  $\mu$ s می باشد. علاوه بر این، مقدار اختلاف پوش و سیکل (ECD) نیز در هر دو با هم برابر و معادل صفر است.

- [11] D. Bruckner, "Automatic Pulse Shaping with the AN/FPN-42 and AN/ FPN-44 LORAN-C Transmitters," M.S. Thesis, Naval Postgraduate School, 1992.
- [12] A. Kishk, "Fundamental of Antenae," Department of Electri cal Engineering, University of Missisipi, 2000.
- [13] T. Hardy, "Next Generation LF Transmitter for (e)LORAN Systems," Nautel limited Company, 2001.
- [14] R. M. Foster, "A Reactance Theorem," Avialible on line.
- [15] M. Heathcote, "J & P Transformer," Elsevier Publication, 13th edition, 2005.
- [16] J. Barranger, "Hysteresis and a Transformer an Application Eddy-Current Losses of Lamination Viewed as of the Poy nting Theorem," Lewis Research Center, Cleveland, Ohio, 1965.
- [17] M. Dishal, "Design of Dissipative Band-Pass Filters Produc ing Desired Exact Amplitude-Frequency Characteristics," Proceedings of the I. R. E, 1949.
- [18] M. Dishal, "Alignment and Adjustment of Synchronously Tuned Multiple-Resonant-Circuit Filters," Proceedings of the I. R. E, 1951.
- [19] "Technical datasheet, F1500NC200 datasheet", Westcode Company.
- [20] J. Warren, "Magnetic Switches and Circuits", Los Alamos National Laboratory, 1982.
- [21] E. Johannssen, P. R. Johannssen, A. Grebnev, "Accufix Sy stem Enhancements for eLORAN", Megapulse Incorporat ed, 2010.

[22] "www.mag-inc.com"

همچنین ملاحظه گردید که هر دو رهیافت استاندارد لازم را رعایت مینمایند. اما وضعیت رهیافت پیشنهادی به مراتب بهتر از رهیافت دوم است.

مضافاً مشاهده شد که انرژی منتقل شده به آنتن و راندمان انرژی (حدود ۶٪) در رهیافت اول بیشتر است. لازم به ذکر است هرچه انرژی انتقالی به آنتن بزرگتر باشد برد مسافتی سیگنال انتشار یافته نیز وسیعتر خواهد شد

#### ۵- مراجع

- D. L. Mills, "Consideration in LORAN C/D Receiver Desi gn," Cooley Electronic Laboratory, Michigan, 1964.
- [2] K. Gilleo, "LORAN Navigation," National Imagery and Ma pping Agency, Washington DC, 1980.
- [3] S. C. Lo, "Broadcasting GPS Integrity Information Using Loran-C," Ph.D Thesis, Stanford University, 2002.
- [4] A. J. Fisher, "The Loran-C Cycle Identification Problem," Department of Computer Science, University of York, Hesli ngton, UK, 2000.
- [5] M. Dishal, "LORAN Transmitters Using High Power Half Cycle Generators," Second Annual Symposium, Washingt on DC, 1973.
- [6] J. Wood, "MIMO Recursive Least Squares Control Algori thm for the AN/FPN-44A Loran-C Transmitter," Thesis, Monterey California, 1993.
- [7] J. E. Fox, "Performance Study of the Loran-C System in the Presence of Wideband Interference," Thesis, University of Tennessee, Knoxville, 2006.
- [8] P. Williams and D. Last, "Modelling LORAN-C Envelope-to-Cycle Differences in Mountains Terrains," Technical Report, University of Wales, Bangor, UK, 2006.
- [9] W. Ecker, "Loran-C User Handbook," Technical Report, Office of Navigation Safety and Waterway Services, 2006.
- [10] D. Bruckner, "Specification of the Transmitted Loran-C Sig nal, USCG Commandant Instruction M16562.4," July 1981.

# Journal of Applied Electromagnetics

Vol. 3, No. 3, 2016 (Serial No. 8)

### A New Approach for Designing Current Compression Generators with the Aim of Energy Efficiency Improvement and the Quality of LORAN Signal in Local Positioning System

#### M. R. Alizadeh Pahlevan<sup>\*</sup>

Malek-Ashtar University of Technology

(Received: 09/01/2016, Accepted: 13/01/2017)

#### Abstract

In this paper, a local positioning system based on LORAN positioning system is investigated. A radio foundation LORAN system accurately gains the position by measuring the difference in arrival times of vehicles which are far from each other and are moving from the transmitter station. LORAN transmitter station consists of power supply, antenna coupling network, and antenna damping network. Power supply in local positioning system is in charge of generating half sine wave through the current compression generator. In this paper, the principle of designing current compression generators (CCG) is proposed with the aim of transferring the maximum energy utilizing the least number of CCG modules. This approach is in contrast with the conventional ones in which the same CCG modules are employed. Accordingly, in the same number of CCGs, the proposed strategy is capable of transferring more energy to antennae circuit as well as higher quality in LORAN signal. The analytical design of CCGs is carried out to make the antenna current being the maximum of 175 amps at 62.5 microseconds. To this end, both strategies are examined and their results will be quantitatively and qualitatively compared with each other.

**Keywords:** Local Based Positioning System, Current Compression Generators, LORAN Transmitter, Analytic Designing.

www.SID.ir

1