

Performance Evaluation of the Ant Colony Optimization Algorithm for the Optimal Operation of a Multi-Reservoir System: Comparing Four Algorithms

R. Moeini^{1*}

Abstract

Optimal operation of multi-reservoir systems is amongst the important problems in the field of water engineering which cannot be easily solved. Nowadays, water engineering experts are using Meta-heuristic algorithms to solve this problem due to the computational capabilities of these algorithms. Ant Colony Optimization algorithm is one of the algorithms which is based on foraging behavior of real ants. In this research, the capability of four different ant colony optimization algorithms, Ant System, Elitist Ant System, Ranked Ant system, and Max-Min Ant System has been tested to solve the four- and ten-reservoir benchmark systems. For each algorithm two different formulations are proposed; in the first formulation reservoir releases and in the second formulation reservoir storages are considered as decision variables of the problem. The results showed that the Ant Colony Optimization algorithm is a competent algorithm to solve Multi-reservoir system operation optimization problem. The Max-Min Ant System is also assessed as superior to other algorithms for such problems.

ارزیابی عملکرد الگوریتم بهینه‌سازی جامعه مورچگان در حل مسئله بهره برداری بهینه از سیستم چند مخزن: مقایسه چهار الگوریتم

رامتین معینی^{1*}

چکیده

بهره برداری بهینه از سیستم چند مخزن از جمله مسائل مهم در علوم مهندسی آب است که حل آن به سادگی امکان پذیر نمی باشد. لذا، با توجه به قابلیت های الگوریتم های فراکاوشی، امروزه استفاده از این الگوریتم ها به منظور حل مسئله مذکور مورد توجه کارشناسان مهندسی آب قرار گرفته است. یکی از انواع الگوریتم های فراکاوشی، الگوریتم بهینه سازی جامعه مورچگان است که بر مبنای شبیه سازی رفتار جستجوی غذا در جامعه مورچگان ارائه شده است. در این تحقیق قابلیت های چهار الگوریتم مختلف بهینه سازی جامعه مورچگان به نامهای الگوریتم سیستم مورچه، الگوریتم سیستم مورچه برتر، الگوریتم سیستم مورچه تربیتی و الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه در حل مسائل مرجع چهار و ده مخزن مورد بررسی قرار گرفته است. برای هر یک از الگوریتم ها دو فرمول بندی ارائه شده که در فرمول بندی اول مقدار آب رهاسازی شده از مخزن و در فرمول بندی دوم ذخیره مخزن به عنوان متغیر تصمیم مسئله منظور شده است. نتایج این مطالعه نشان می دهد که الگوریتم بهینه سازی جامعه مورچگان، الگوریتم مناسب در حل مسئله بهره برداری بهینه از سیستم چند مخزن است. همچنین، نسبت به سایر الگوریتم های مورد مطالعه، نتایج بدست آمده از الگوریتم سیستم مورچه بیشینه - کمینه مطلوب تر است.

کلمات کلیدی: سیستم سد چند مخزن، بهره برداری بهینه، الگوریتم بهینه سازی جامعه مورچگان

تاریخ دریافت مقاله: ۹۳/۵/۲۲

تاریخ پذیرش مقاله: ۹۳/۱۰/۶

Keywords: Multi-reservoir system, Optimal operation, Ant Colony Optimization algorithm.

Received: August 13, 2014

Accepted: December 27, 2014

1- Assistant Professor, Department of Civil Engineering, Faculty of Engineering, University of Isfahan, E-mail: r.moeini@eng.ui.ac.ir

*- Corresponding Author

- استادیار، گروه عمران، دانشکده فنی و مهندسی، دانشگاه اصفهان، خیابان هزارجریب، اصفهان، ایران
*- نویسنده مسئول

۱- مقدمه

فراکاوشی به منظور غلبه بر ضعفهای متعارف روش‌های برنامه‌ریزی خطی و غیرخطی ارائه شده است. استفاده از الگوریتم‌های فراکاوشی دستیابی به جواب بهینه مطلق را تضمین نمی‌کند ولیکن در خلال فرآیند حل مسأله، جواب‌های شدنی مختلفی ساخته شده و در نهایت بهترین جواب را به عنوان جواب مناسب انتخاب می‌نمایند. فلسفه پیدایش روش‌هایی که توانایی رسیدن به جواب‌هایی نزدیک به جواب بهینه دارند را می‌توان در این حقیقت دانست که برای برخی از مسائل بهینه‌سازی تصمیم‌گیری با رسیدن به یک جواب مناسب و نه لزوماً بهینه مطلق صورت گرفته و هدف مورد نظر ارضا می‌شود. شایان ذکر است که هریک از الگوریتم‌های فراکاوشی قابلیت‌ها و ضعفهای خاص خود را دارا می‌باشد که هر یک از آنها برای حل برخی از مسائل کارایی بهتر و مناسبتری دارند و در حالت کلی یک الگوریتم خاص برای حل تمامی مسائل بهینه‌سازی وجود ندارد. با توجه به موارد مذکور، هدف اصلی مقاله حاضر، ارزیابی عملکرد الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی یکی از انواع الگوریتم‌های فراکاوشی به نام الگوریتم بهینه‌سازی جامعه مورچگان در حل یکی از مسائل مهم حوزه مهندسی آب (مسئله بهره‌برداری بهینه از سیستم‌های چند مخزن) می‌باشد.

با بررسی تحقیقات انجام شده در این حوزه (2004) Labadie به منظور بهینه‌سازی از سیستم نه مخزن روش کلی برای حل مسائل بهینه‌سازی از جمله آخرين کارهای صورت گرفته در زمینه بهره‌برداری سیستم‌های چند مخزن به استفاده از الگوریتم‌های کاوشی و ریاضی بررسی نمود. Mohan and Rapure (1992) از روش برنامه‌ریزی خطی در حل مسئله بهره‌برداری بهینه از یک سیستم پنج مخزن در حوضه آبریز رودخانه چالیار هندوستان استفاده نمودند. ستاری و همکاران (۱۳۸۲) از روش مورچگان^۷ (ACO) را نام برد. شایان ذکر است هر یک از این دسته روش‌ها معایب و محدودیت‌های خاص خود را دارا می‌باشد؛ ولیکن امروزه با توجه به قابلیت‌های الگوریتم‌های فراکاوشی، استفاده از این الگوریتم‌ها در حل مسائل بهینه‌سازی بیش از پیش مورد توجه قرار گرفته است.

امروز با توجه به رشد روزافزون نیاز به منابع آب، تنها با تکیه بر منابع آب متغیر، رودخانه‌ها و سفرهای زیرزمینی، نمی‌توان بدرستی برنامه‌ریزی نمود. لذا احداث سدها به منظور رسیدن به اهداف مورد نظر امری اجتناب‌ناپذیر است. به دلیل نیازهای آبی متفاوت در مناطق مختلف، گاهی چندین سد متوالی به صورت سری و یا شبکه‌ای از سدها به صورت سری و موازی بر روی رودخانه‌ها و سرشاخه‌های آنها احداث می‌گردد که برنامه‌ریزی بهره‌برداری از آنها به منظور رسیدن به تمامی اهداف موردنظر به سادگی امکان‌پذیر نیست. لذا در طول سه دهه اخیر مسئله بهره‌برداری بهینه از سیستم‌های چند مخزن نه در بین محققین مدیریت منابع آب از توجه زیادی برخوردار بوده است.

اصولاً چهار دسته روش کلی برای حل مسائل بهینه‌سازی از جمله مسئله بهره‌برداری بهینه از سیستم‌های چند مخزن ارائه شده است. این چهار دسته روش عبارتند از برنامه‌ریزی خطی^۱ (LP)، برنامه‌ریزی غیرخطی^۲ (NLP)، برنامه‌ریزی پویا^۳ (DP) و الگوریتم‌های فراکاوشی^۴ که از جمله آنها می‌توان الگوریتم ژنتیک^۵ (GA)، الگوریتم جفت‌گیری زنبور عسل^۶ (HBMO) و الگوریتم بهینه‌سازی جامعه مورچگان^۷ (ACO) را نام برد. شایان ذکر است هر یک از این دسته روش‌ها معایب و محدودیت‌های خاص خود را دارا می‌باشد؛ ولیکن امروزه با توجه به قابلیت‌های الگوریتم‌های فراکاوشی، استفاده از این الگوریتم‌ها در حل مسائل بهینه‌سازی بیش از پیش مورد توجه قرار گرفته است.

از روش‌های برنامه‌ریزی خطی به منظور حل مدل‌های خطی استفاده می‌شود ولیکن اکثر مسائل واقعی مهندسی از جمله مسئله بهره‌برداری بهینه از سیستم‌های چند مخزن، مسائل غیر خطی هستند که حل آنها با استفاده از روش برنامه‌ریزی خطی مستلزم خطی‌سازی مسئله بوده و لذا باعث ایجاد خطا در فرآیند حل می‌شود. استفاده از روش‌های برنامه‌ریزی غیر خطی در حل مسائل مستلزم پیوسته، مشتق پذیر بودن و محدب تابع هدف و قیود مسئله می‌باشد. همچنین تعیین مشتقات مرتبه اول و دوم تابع هدف و قیود باعث افزایش زمان و هزینه محاسباتی حل مسائل با استفاده از روش‌های برنامه ریزی ریاضی غیر خطی می‌گردد. حل مسائل بزرگ مقیاس، از جمله مسئله بهره‌برداری بهینه از سیستم‌های چند مخزن، با استفاده از روش برنامه ریزی پویا براحتی امکان‌پذیر نمی‌باشد، به گونه‌ای که در حل مسائل بزرگ مقیاس با استفاده از روش برنامه‌ریزی پویا با مشکل نفرین ابعادی^۸ مواجه می‌شویم. لذا، امروزه الگوریتم‌های

بهینه از سیستم چند مخزنی مورد توجه می باشد. لذا در این تحقیق مسایل مرجع چهار و ده مخزنی با استفاده از هر دو فرمول بندی الگوریتم های پیشنهادی حل شده و نتایج به دست آمده از آنها بیکدیگر مقایسه شده است.

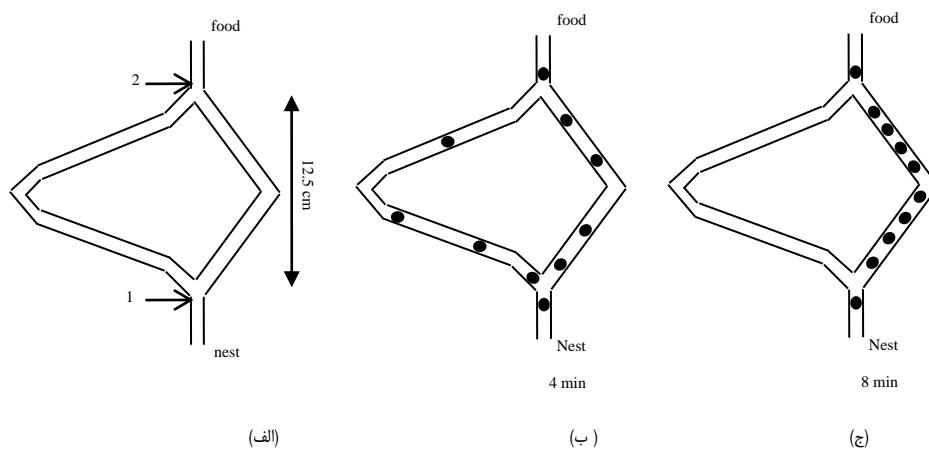
۲- الگوریتم بهینه سازی جامعه مورچگان

حشرات و به ویژه مورچه ها یکی از گونه های موقتی بوده اند که از ۱۰۰ میلیون سال قبل تا به امروز بر روی کره زمین زندگی می کنند. بنابراین، الهام گرفتن از رفتار جامعه مورچه ها برای کنترل کردن سیستم ها و حل مسایل مختلف تعجب برانگیز نمی باشد. مورچه ها به صورت اجتماعی زندگی می کنند که این گروه های بزرگ اجتماعی مورچه ها کلی^{۱۳} نامیده می شوند. جوامع اجتماعی حشرات قادر به حل بهینه سایل مسایل مختلفی می باشند که هر یک از افراد جامعه به تنهایی قادر به انجام این کار نمی باشند. از جمله این موارد می توان به مواردی نظری یافتن کوتاه ترین مسیر بین لانه و منبع غذاء، ساختن پل در مسیر های عبوری، تقسیم کار و تخصیص وظایف در گروه، همکاری در حمل مواد حبیب و نیز کوچ کردن از یک محل به محل دیگر اشاره نمود. یکی از مهم ترین خصوصیات رفتاری جامعه مورچه ها، یافتن کوتاه ترین مسیر بین لانه و منبع غذا است که بر این اساس الگوریتم بهینه سازی جامعه مورچگان توسط Colorni et al. (1991) پیشنهاد گردید. شایان ذکر است که اصولاً مورچه ها کور هستند ولیکن با استفاده از حس بویایی خود مسیر یابی می کنند. با عبور مورچه از هر مسیر ماده شیمیایی به نام فرامان^{۱۴} از خود بر جای می گذارند که غلظت فرمان بیشتر موجود در مسیر کوتاه تر، مورچه ها را به انتخاب این مسیر ترغیب می کند و لذا کوتاه ترین مسیر بین لانه و منبع غذا توسط مورچه ها انتخاب می شود.

جهت فهم بهتر سازو کار فرایند یافتن کوتاه ترین فاصله بین لانه^{۱۵} (نقطه ۱) تا منبع غذایی^{۱۶} (نقطه ۲) توسط جامعه مورچه، آزمایش های متعددی انجام شده است. به عنوان نمونه Goss et al. (1989) آزمایشی را انجام دادند که در آن دو مسیر با طول متفاوت برای حرکت مورچه ها در نظر گرفته شد و طول مسیر بلندتر دو برابر طول مسیر کوتاه تر بود (شکل ۱-(الف)). در ابتدای آزمایش، به دلیل اینکه شرایط هر دو مسیر یکسان بود، مورچه ها به طور تصادفی یکی از این مسیرها را انتخاب می کردند (شکل ۲-(ب)), وضعیت حرکت مورچه ها در مسیرها بعد از چهار دقیقه). در ادامه، اگر چه انتظار بر این بود که به طور متوسط نیمی از مورچه ها از مسیر بلند تر و نیمی دیگر از مسیر کوتاه تر بروند، اما آزمایش چیزی بر

Wardlaw and Sharif (1999) Esat and Hall (1994) و Wardlaw and Sharif (1994) Chen and Chang (2007) بهره برداری بهینه از سیستم های چند مخزنی استفاده نمودند. موسوی و کارآموز (۲۰۰۳) با تشخیص ترکیبات غیر ممکن، روشی برای پیشرفت محاسباتی برنامه ریزی پویا ارائه نموده اند و از این روش در بهره برداری بهینه از سیستم چند مخزنی استفاده نمودند. جلالی (۱۳۸۴) و جلالی و افسار (۲۰۰۵) دو روش سیستم جامعه مورچگان استاندارد و پیشرفته را برای حل مسأله بهره برداری سیستم های چند مخزنی ارائه نمودند و مسایل مرجع سیستم چهار و ده مخزنی را با به کار گیری این روشها حل نمودند. جلالی و همکاران (۲۰۰۷) الگوریتم چند جامعه ای مورچگان را ارائه نموده و از آن برای حل مسایل مرجع سیستم چهار و ده مخزنی استفاده نمودند. شایان ذکر است که آنها از یکی از انواع مختلف الگوریتم های بهینه سازی جامعه مورچگان به نام الگوریتم سیستم جامعه مورچگان^{۱۷} (ACS) به منظور حل این مسائل استفاده نمودند. Kumar and Reddy (2007) از الگوریتم بهینه سازی گروه ذرات^{۱۸} (PSO) در حل مسایل مرجع سیستم چهار مخزنی گستته استفاده نمودند. بزرگ حداد و همکاران (۲۰۰۸) از الگوریتم جفت گیری زنبور عسل حل مسأله بهره برداری بهینه از سیستم چند مخزنی بر قابی استفاده نمودند. معینی و افسار (۲۰۱۱) فرمول بندی جدیدی برای الگوریتم بهینه سازی جامعه مورچگان ارائه نموده و از ان برای حل مسأله بهره برداری بهینه از سیستم چند مخزنی بر قابی استفاده نمودند. معینی و افسار (۲۰۱۳)، با معرفی دو فرمول بندی الگوریتم مقید جامعه مورچگان، از آنها برای حل مسایل مرجع سیستم چهار مخزنی گستته و ده مخزنی استفاده نمودند.

در این تحقیق، با توجه به قابلیت های الگوریتم های فرا کاوشی در حل مسایل پیچیده مهندسی، از چهار الگوریتم سیستم مورچه، سیستم مورچه برتر، سیستم مورچه تربیی و سیستم مورچه بیشینه- کمینه در حل مسأله بهره برداری بهینه از سیستم چند مخزنی استفاده می شود. علاوه بر این برای هر یک از الگوریتم ها دو فرمول بندی ارائه می شود که در فرمول بندی اول مقدار آب رها سازی شده از مخزن و در فرمول بندی دوم ذخیره مخزن به عنوان متغیر تصمیم مسأله منظور می گردد. یکی از مهم ترین ضعف های الگوریتم بهینه سازی جامعه مورچگان، همگرایی نابهندگام و نابجای الگوریتم بهینه سازی جامعه مورچگان، همگرایی نابهندگام و نابجای الگوریتم بهینه سازی جامعه مورچگان برای غلبه بر این مبنای اصول پایه الگوریتم بهینه سازی الگوریتم های مختلفی را بر مبنای اصول پایه الگوریتم بهینه سازی جامعه مورچگان برای غلبه بر این محدودیت ارائه نمودند که مقایسه عملکرد هریک از الگوریتم های پیشنهادی و شناسایی قابلیت های آنها در حل مسایل پیچیده علوم مهندسی از جمله مسأله بهره برداری



شکل ۱- آزمایش پل مزدوج (Goss et al., 1989)

در حالیکه افزایش اکتشافات باعث کند شدن همگرایی و افزایش هزینه محاسباتی در پیدا کردن جواب‌های مناسب می‌شود. بنابراین لازم است که توازن مناسبی بین اکتشافات و استخراج برقرار نمود که هر یک از الگوریتم‌های پیشنهادی بهینه‌سازی جامعه مورچگان به منظور برقراری این توازن مناسب پیشنهاد شده است. در ادامه، مراحل مختلف حل مسئله با استفاده از انواع الگوریتم‌های پیشنهادی بهینه‌سازی جامعه مورچگان بیان می‌شود.

به کار بردن الگوریتم بهینه‌سازی جامعه مورچگان برای حل مسایل بهینه‌سازی، نیازمند تعریف گراف برای آن مسئله می‌باشد. در ابتدا گراف $G=(D,L,C)$ برای مسئله تعریف می‌شود که در آن $L=\{L_{ij}\}$ مجموعه نقاط تصمیم؛ $D=\{d_1, d_2, \dots, d_n\}$ مجموعه نقاط تصمیم i مجموعه انتخاب j ($j=1, 2, \dots, L$) در هر یک از نقاط تصمیم i ($i=1, 2, \dots, n$) که مشخص کننده مسیرهای گراف هستند و $C=\{C_{ij}\}$ مجموعه هزینه‌های هر یک از انتخاب‌های L می‌باشد. یک مسیر موجه^{۳۳} تعریف شده برای گراف را یک جواب (φ) و مسیری که کمترین هزینه را داشته باشد یک جواب بهینه (φ^*) می‌نامند. هزینه هر جواب را با (φ) و هزینه جواب بهینه را با (φ^*) نشان می‌دهند. (افشار و معینی، ۲۰۰۸)

با تعریف گراف، مراحل حل مسئله با استفاده از الگوریتم بهینه‌سازی جامعه مورچگان را می‌توان به شکل زیر بیان نمود (Dorigo et al., 1999)

۱. یک جامعه از مورچه‌ها، m در نظر گرفته شود.
۲. یک مقدار فرمان مناسب، به عنوان نمونه مقدار واحد، و هدایت گر کاوشی مناسب برای مسیرهای گراف تعریف شود.

خلاف انتظار از خود نشان داد. بعد از مدتی مشاهده شد که به دلیل زمان کمتر عبور مورچه‌ها از مسیر کوتاه‌تر، غلظت فرمان این مسیر افزایش یافته و تعداد مورچه‌های عبوری از این مسیر نیز افزایش یافت. به این ترتیب پس از مدت زمان کوتاهی کلیه مورچه‌ها مسیر کوتاه‌تر را جهت عبور انتخاب نمودند (شکل ۲-(ج))، وضعیت حرکت مورچه‌ها در مسیرها بعد از هشت دقیقه).

اولین و ساده‌ترین الگوریتمی که بر اساس رفتار جامعه مورچه‌ها تعریف شده، الگوریتم سیستم مورچه^{۱۷} (AS) بود (Colorni et al., 1991). سپس، به دلیل محدودیت‌های این الگوریتم، الگوریتم مذکور بسط و گسترش داده شد و الگوریتم‌های جدیدی بر مبنای اصول این الگوریتم پایه پیشنهاد شد که از جمله آنها می‌توان به الگوریتم سیستم جامعه مورچگان (Dorigo and Gambardella, 1997) الگوریتم سیستم مورچه برتر^{۱۸} (Dorigo et al., 1996)، الگوریتم سیستم مورچه ترتیبی^{۱۹} (Bullnheimer et al., 1999) (AS_{rank}) و الگوریتم سیستم مورچه بیشینه - کمینه^{۲۰} (MMAS) (Stutzle and Hoss, 2000) اشاره نمود.

شایان ذکر است که رفتار جستجوی الگوریتم‌های فراکاوشی و از جمله الگوریتم بهینه‌سازی جامعه مورچگان را می‌توان با استفاده از دو مفهوم اکتشاف^{۲۱} و استخراج^{۲۲} توصیف نمود. اکتشاف توانایی الگوریتم در جستجوی گسترده و وسیع فضای مسئله و استخراج توانایی الگوریتم در جستجوی موضعی در فضای همسایگی جواب یافت شده قبلی است. افزایش استخراج ممکن است باعث همگرایی سریع مسئله به یک جواب غیر بهینه و یا بهینه موضعی شود

مناسب از فضای جستجو است که امید آن می‌رود با متمن‌کردن جستجو در آن منطقه، جواب‌های مطلوب‌تری حاصل شود. مبحث بهنگام‌سازی فرمان بخشی از الگوریتم بهینه‌سازی جامعه مورچگان است که بیشترین مطالعه بر روی آن صورت گرفته و روش‌های مختلف بهنگام‌سازی فرمان تاکون پیشنهاد شده است. به صورت خلاصه می‌توان گفت بهنگام‌سازی فرمان باعث تقویت بخشی از فضای جستجو می‌شود که به نظر می‌رسد که این بخش مناسب‌تر بوده و در این صورت جستجو در سایر بخش‌های فضای جستجو تضعیف می‌گردد. شکل کلی رابطه بهنگام‌سازی به صورت زیر است:

$$\tau_{ij}(t+1) = T(\rho, \tau_{ij}(t), \Delta\tau_{ij}) \quad (2)$$

در رابطه فوق، ρ ضریب تبخیر فرمان ($0 \leq \rho \leq 1$) و $\tau_{ij}(t+1) =$ غلط فرمان گزینه تصمیم j در نقطه تصمیم i و تکرار $t+1$ ام بوده که تابع ضریب تبخیر فرمان، مقدار تغییر فرمان ($\Delta\tau_{ij}$) و غلط فرمان گزینه تصمیم j در نقطه تصمیم i و تکرار t ام ($\tau_{ij}(t)$) است. راهکار اصلی و اولیه برای این فرآیند، ابتدا تبخیر فرمان است که باعث کاهش میزان فرمان باشد. سپس فرمان مسیرهای مطلوب بر اساس مقدار $\Delta\tau_{ij}$ تقویت می‌شود. شایان ذکر است که رابطه بهنگام‌سازی فرمان در انواع الگوریتم‌های بهینه‌سازی جامعه مورچگان به شکل زیر تعریف می‌شود.

الگوریتم سیستم مورچه:

$$T = \rho \tau_{ij}(t) + \Delta\tau_{ij}(t) \quad (3)$$

$$\Delta\tau_{ij}(t) = \sum_{k=1}^m \frac{\phi}{f(S_k(t))} I_{S_k(t)} \{(i, j)\} \quad (4)$$

در رابطه فوق، $\Delta\tau_{ij}(t) =$ تغییر فرمان گزینه تصمیم j در نقطه تصمیم i و تکرار t ام؛ $m =$ تعداد مورچه‌های جامعه در هر تکرار؛ $\phi =$ کمیتی که به مقدار فرمان بستگی دارد و به آن فاکتور ارزش فرمان می‌گویند؛ $S_k(t) =$ جواب بدست آمده توسط مورچه k ام در تکرار t ام و $f(S_k(t)) =$ هزینه جواب به دست آمده توسط مورچه k ام در تکرار t ام (مقدار تابع هدف به ازای جواب بدست آمده) است. همچنین؛

$$I_{S_k(t)} \{(i, j)\} = \begin{cases} 1 & \text{اگر در نقطه تصمیم } i \text{ گزینه تصمیم } j \text{ توسعه مورچه } k \text{ ام انتخاب شود} \\ 0 & \text{در غیر این صورت} \end{cases} \quad (5)$$

الگوریتم سیستم مورچه برتر:

$$T = \rho \tau_{ij}(t) + \Delta\tau_{ij}(t) + \sigma \Delta\tau_{ij}^{gb}(t) \quad (6)$$

در رابطه فوق، $\Delta\tau_{ij}(t) =$ تغییر فرمان گزینه تصمیم j در نقطه تصمیم i و تکرار t ام (براساس رابطه ۴ محاسبه می‌شود)؛ $\sigma =$

شایان ذکر است که در حل برخی از مسائل با استفاده از الگوریتم بهینه‌سازی جامعه مورچگان، امکان تعریف پارامتری بهنام هدایت‌گر کاوشهای وجود دارد. هدایت‌گر کاوشهای همانند یک چشم مصنوعی مورچه‌ها را در انتخاب مسیر مناسب کمک می‌کند به گونه‌ای که مقادیر بزرگ‌تر هدایت‌گر کاوشهای مسیرها سبب افزایش احتمال انتخاب یک مسیر مشخص می‌گردد. مقادیر هدایت‌گر کاوشهای مسیرها به نوع مسئله، گراف وتابع هدف مسئله بستگی دارد و لذا تعریف مناسب این مقادیر برای حل تمامی مسائل امکان پذیر نمی‌باشد. در صورتی که تعریف مناسب هدایت‌گر کاوشهای مسیرها امکان پذیر نباشد مقدار واحد به عنوان هدایت‌گر کاوشهای مسیرها منظور می‌شود.

۳. با مستقر شدن یکی از مورچه‌ها، k ، بر روی یکی از n نقطه تصمیم مسئله، مورچه شروع به حرکت می‌کند و جواب بتدریج ساخته می‌شود. برای انتخاب گزینه تصمیم j در نقطه تصمیم i توسط مورچه k ، یک تابع احتمال تعریف می‌شود که بر اساس آن تابع احتمال، گزینه تصمیم مربوطه انتخاب می‌شود. به عبارت دیگر مورچه k که در نقطه تصمیم i واقع شده است گزینه تصمیم j را بر اساس رابطه تصمیم j را بر اساس رابطه انتخاب می‌نماید.

$$P_{ij}(k, t) = \frac{[\tau_{ij}(t)]^\alpha [\eta_{ij}]^\beta}{\sum_j [\tau_{ij}(t)]^\alpha [\eta_{ij}]^\beta} \quad (1)$$

در رابطه فوق، $P_{ij}(k, t) =$ احتمال اینکه مورچه k ام در دوره t ام و نقطه تصمیم i ام گزینه تصمیم j را انتخاب کند؛ $\eta_{ij} =$ مقادیر هدایت‌گر کاوشهای گزینه تصمیم j در نقطه تصمیم i و $\tau_{ij} =$ غلط فرمان گزینه تصمیم j در نقطه تصمیم i و تکرار t ام و $\alpha, \beta =$ مقادیر ضرایب وزن فرمان و هدایت‌گر کاوشهای می‌باشند. شایان ذکر است که تابع احتمال تعریف شده در تمامی انواع الگوریتم‌های بهینه‌سازی جامعه مورچگان به جز الگوریتم سیستم جامعه مورچگان یکسان و مطابق رابطه (۱) است.

۴. مرحله سوم تا عبور مورچه از تمامی نقاط تصمیم ادامه می‌یابد. موقعی که کلیه نقاط تصمیم پوشش داده شود، جواب (φ) ساخته شده است. بر اساس تابع هدف تعریف شده، هزینه جواب تولید شده ($f(\varphi)$) محاسبه شده است.

۵. مراحل سوم و چهارم برای تمامی مورچه‌ها، m ، تکرار می‌گردد. با اعمال فرآیند برای تمامی مورچه‌ها، یک تکرار کامل شده و تکرار بعد آغاز می‌گردد.

۶. بعد از انجام مراحل سوم تا پنجم و قبل از شروع تکرار جدید، فرمان مسیرها اصلاح می‌شود. هدف از بهنگام‌سازی و اصلاح فرمان، تمرکز بیشتر فرآیند جستجوی مورچه‌ها بر یک منطقه

$$\tau_{\max}(t) = \frac{1}{1-\rho} \frac{\varphi}{f(S_l(t))} \quad (11)$$

$$\tau_{\min}(t) = \frac{\tau_{\max}(t)(1 - \sqrt[n]{P_{best}})}{(NO_{avg} - 1)\sqrt[n]{P_{best}}} \quad (12)$$

در روابط فوق، $\tau_{\min}(t) = \text{مرز پایینی فرمان در تکرار } t$; $\tau_{\max}(t) = \text{مرز بالایی فرمان در تکرار } t$; $\varphi = \text{ضریب جردن فرمان} (\text{معمولًا } p_{best} = 1)$; $t = \text{احتمال اینکه بهترین جواب بهینه موضعی دوباره تکرار شود}$; $NO_{avg} = \text{میانگین تعداد گزینه‌های تصمیم موجود در هر نقطه تصمیم مسأله بوده و سایر پارامترها پیش از این تعریف شده است. دلایل و توجیهات نظری روابط تعريف شده برای محدوده‌های فرمان مسیرها، در مقاله Stutzle and Hoss (2000) ارائه شده است. همان‌گونه که رابطه فوق نشان می‌دهد، مقادیر کمتر p_{best} باعث محدود شدن محدوده فرمان تعريف شده، می‌شود.$

۳- مسأله بهره‌برداری از سیستم چند مخزن

مسأله بهره‌برداری بهینه از سیستم چند مخزن یکی از مسائل مهم در زمینه مهندسی مدیریت منابع آب می‌باشد. یکی از سازه‌هایی که به منظور دستیابی به اهداف گوناگونی چون تأمین نیازهای آبی، کنترل و کاهش خسارت‌های سیالاب و تولید انرژی بر قابی ساخته می‌شود، سدها می‌باشند. شایان ذکر است که اکثر طراحی سیستم سدها به صورت سیستم چند مخزن با سدهای سری و موازی است که با افزایش تعداد آنها پیچیدگی‌های مسأله افزایش می‌یابد. لذا مسأله بهره‌برداری بهینه از یک سیستم چند مخزن یکی از اهداف مهندسین منابع آب است که حل آن نیازمند به تهییه یک مدل بهینه‌سازی برای مسأله است. به منظور مدل‌سازی مسأله بهره‌برداری بهینه از سیستم چند مخزن باستی تابع هدف و قیود مسأله تعريف شوند. در این تحقیق مسائل پیوسته مرجع چهار و ده مخزن بعنوان مسائل نمونه، منظور شده است و لذا، در ابتدا چگونگی مدل‌سازی این مسائل ارائه می‌شود.

۱-۳- سیستم چهار مخزن

در ابتدا، مسأله پیوسته مرجع بهره‌برداری بهینه از یک سیستم چهار مخزن مورد بررسی قرار می‌گیرد که ابتدا توسط Chow and Cortes (1974) معرفی شد. سیستم مورد نظر از چهار مخزن سری و موازی مطابق شکل ۲ تشکیل شده است. آب رهاسازی شده از کلیه مخازن جهت تولید انرژی استفاده شده و تنها

تعداد مورچه برتر و $\sigma \Delta \tau_{ij}^{gb}(t) = \text{تعییر فرمان گزینه‌های تصمیم انتخابی توسط } \sigma \text{ مورچه برتر است (گزینه‌های تصمیم بهترین جواب بهینه موضعی تکرار } t\text{).}$

الگوریتم سیستم مورچه ترتیبی:

در این الگوریتم رابطه بهنگام سازی فرمان مطابق رابطه الگوریتم سیستم مورچگان برتر (رابطه ۶) و با جایگزینی $\Delta \tau_{ij}^{rank}(t)$ با $\Delta \tau_{ij}^{rank}(t)$ است که $\Delta \tau_{ij}^{rank}(t) = \Delta \tau_{ij}(t) - \sigma \Delta \tau_{ij}^{rank}(t)$ مجموع تجمعی تعییر فرمان مورچه رتبه‌بندی شده برتر است. (۱) به شکل زیر تعریف می‌شود:

$$\Delta \tau_{ij}^{rank}(t) = \sum_{k=1}^{\sigma-1} (\sigma-k) \frac{\phi}{f(S_k(t))} I_{S_k(t)} \{(i, j)\} \quad (7)$$

در رابطه فوق، $S_k(t) = \text{جواب بدست آمده توسط مورچه } k \text{ ام از مجموعه } \sigma-1 \text{ مورچه رتبه‌بندی شده در تکرار } t \text{ ام بوده و سایر پارامترها پیش از این تعریف شده است.}$

الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه:

$$T = \rho \tau_{ij}(t) + \Delta \tau_{ij}^{ib}(t) \quad (8)$$

که در آن $\Delta \tau_{ij}^{ib}(t)$ مطابق رابطه زیر محاسبه می‌شود:

$$\Delta \tau_{ij}^{ib}(t) = \frac{\phi}{f(S_l(t))} I_{S_l(t)} \{(i, j)\} \quad (9)$$

در رابطه فوق، $S_l(t) = \text{بهترین جواب تکرار } t \text{ ام و سایر پارامترها پیش از این تعریف شده است.}$

۷. مراحل سوم تا ششم تا زمان دستیابی به حداکثر تکرار انتخابی و یا سایر معیارهای توقف ادامه می‌یابد.

به منظور جلوگیری از همگرایی سریع و نابهنجام الگوریتم، در الگوریتم سیستم مورچگان بیشینه-کمینه سازوکارهای موثر دیگری نیز منظور شده است. سازوکار اضافی الگوریتم مذکور بدین صورت است که در الگوریتم سیستم مورچگان بیشینه-کمینه یک مرز دینامیکی برای شدت فرمان مسیرها تعريف می‌شود. مرز پایین دست را با $\tau_{\min}(t)$ و مرز بالا دست را با $\tau_{\max}(t)$ نمایش می‌دهند و در هر لحظه شدت فرمان تمام مسیرها بین این دو مقدار است.

$$\tau_{\min}(t) \leq \tau_{ij}(t) \leq \tau_{\max}(t) \quad (10)$$

در نتیجه اعمال این فرآیند احتمال انتخاب هیچ مسیری صفر نمی‌شود و در نتیجه مفهوم اکتشاف در فضای جستجوی مسأله گسترش می‌یابد. مرزهای بالای و پایینی فرمان را می‌توان به صورت زیر تعريف نمود:

$$\begin{aligned} st_{(nd)}(13) &= st_{(nd)}(1) \\ \forall nd &= 1, \dots, ND \end{aligned} \quad (17)$$

در رابطه فوق، $st_{(nd)}(t) = \text{ذخیره مخزن سد } nd \text{ در ابتدای دوره زمانی } t \text{ ام؛ } In_{(nd)}(t) = \text{میزان جریان ورودی به مخزن سد } nd \text{ ام در دوره زمانی } t \text{ ام که برابر با مجموع جریان ورودی موضعی و میزان آب رها سازی شده از سدهای بالادست سد } nd \text{ ام در هر دوره زمانی می باشد؛ } re_{(nd)}(t) = \text{میزان آب رهاسازی از مخزن سد } nd \text{ ام در دوره زمانی } t \text{ ام؛ } st_{(nd)}^{\min} = \text{حداقل ذخیره مجاز سد } nd \text{ ام در دوره زمانی } t \text{ ام؛ } st_{(nd)}^{\max} = \text{حداکثر ذخیره مجاز مخزن سد } nd \text{ ام؛ } re_{(nd)}^{\min} = \text{حداقل میزان آب رهاسازی شده از مخزن سد } nd \text{ ام و } re_{(nd)}^{\max} = \text{حداکثر میزان آب رهاسازی از مخزن سد } nd \text{ ام است. مقادیر منظور شده برای پارامترهای مسأله در رابطه Chow and ۱۸ و جدول ۱ نشان داده شده و سایر مقادیر در مقاله Cortes (1974) ارایه شده است.}$

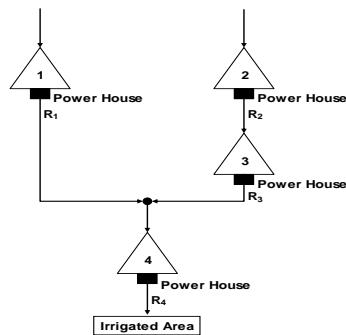
$$\begin{aligned} st_1^{\min} &= st_2^{\min} = st_3^{\min} = st_4^{\min} = 1 \\ re_1^{\min} &= re_2^{\min} = re_3^{\min} = re_4^{\min} = 0.005 \\ re_1^{\max} &= 4 \quad re_2^{\max} = re_3^{\max} = 4.5 \quad re_4^{\max} = 8 \end{aligned} \quad (18)$$

۲-۳- سیستم ۵ مخزن

در ادامه، مسأله پیوسته مرجع بهره‌برداری بهینه از یک سیستم ۵ مخزن مورد بررسی قرار می‌گیرد که توسط Murray and Yakowitz (1979) معرفی و با استفاده از روش برنامه‌ریزی پویای گستته^{۳۴} (DDP) حل شد. سیستم مورد نظر از ۵ مخزن سری و موازی مطابق شکل ۳ تشکیل شده است. هدف از این مسأله بهره‌برداری سیستم جهت حداکثرسازی سود حاصل در یک شبانه روز می‌باشد. تابع هدف و محدودیت‌های این مسأله نیز مطابق روابط ارائه شده برای مسأله مرجع چهار مخزن است (روابط ۱۳ تا ۱۷) با این تفاوت که تعداد سدها ۱۰ می‌باشد ($ND = 10$). مقادیر منظور شده برای پارامترهای مسأله در رابطه ۱۹ و جدول ۲ نشان داده شده است و سایر مقادیر در مقاله Murray and Yakowitz (1979) ارایه شده است.

$$\begin{aligned} st_1^{\min} &= st_2^{\min} = st_4^{\min} = st_5^{\min} = st_6^{\min} = st_7^{\min} = st_8^{\min} = st_{10}^{\min} = 1 & st_3^{\min} &= 0.3 \quad st_9^{\min} = 0.5 \\ re_1^{\min} &= re_2^{\min} = re_3^{\min} = re_4^{\min} = 0.005 \quad re_5^{\min} = re_6^{\min} = 0.006 & re_7^{\min} &= re_{10}^{\min} = 0.01 \\ re_8^{\min} &= re_9^{\min} = 0.008 \quad re_1^{\max} = 4 \quad re_2^{\max} = 4.5 \quad re_3^{\max} = 2.12 & re_4^{\max} &= 7 \quad re_5^{\max} = 6.43 \\ re_6^{\max} &= 4.21 \quad re_7^{\max} = 17.1 \quad re_8^{\max} = 3.1 \quad re_9^{\max} = 4.2 \quad re_{10}^{\max} = 18.9 \end{aligned} \quad (19)$$

خروجی مخزن چهار، پس از نیروگاه کاربرد آبیاری نیز خواهد داشت. میزان سود حاصل از تولید انرژی و آبیاری توسط روابط خطی تعريف شده‌اند. هدف از این مسأله بهره‌برداری سیستم جهت حداکثرسازی سود حاصل در ۱۲ دوره ۲ ساعته (یک شبانه روز) می‌باشد.



شکل ۲ - مسأله بهره‌برداری از سیستم چهار مخزن
(جلالی، ۱۳۸۴)

تابع هدف اصلی تعريف شده برای مسأله به شکل رابطه زیر می‌باشد:

$$MAX \quad F = \sum_{nd=1}^{ND} \sum_{t=1}^{12} b_{(nd)}(t) \times re_{(nd)}(t) \quad (13)$$

در رابطه فوق، $b_{(nd)}(t) = \text{مقادیر ضریب فایده سد } nd \text{ در دوره زمانی } t \text{ ام می‌باشند که توسط چاو و کورتس تعريف شده‌اند؛ } re_{(nd)}(t) = \text{آب رها سازی شده از مخزن سد } nd \text{ ام در دوره زمانی } t \text{ ام و } ND = \text{تعداد کل سدها می‌باشند که برای این مسأله برابر چهار است (} ND = 4 \text{).}$

همچنین قیود این مسأله به شکل زیر تعريف گردیده‌اند:

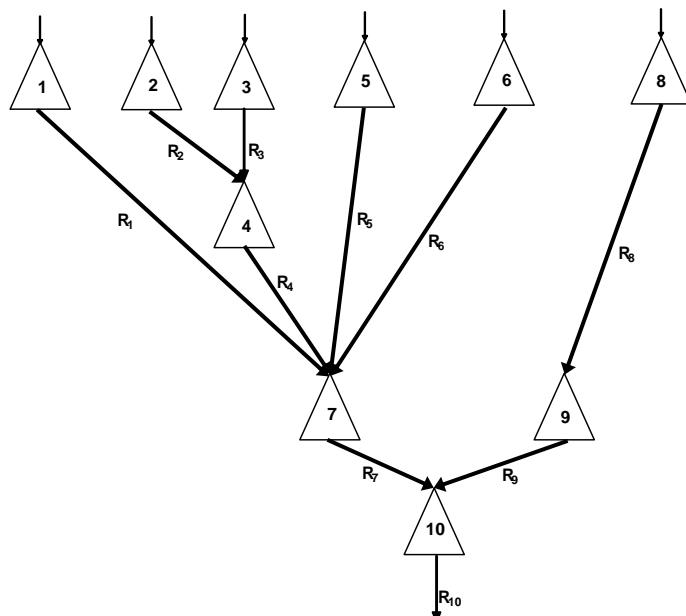
$$\begin{aligned} st_{(nd)}(t+1) &= st_{(nd)}(t) + In_{(nd)}(t) - re_{(nd)}(t) \\ \forall nd &= 1, \dots, ND \& t = 1, \dots, 12 \end{aligned} \quad (14)$$

(15)

$$\begin{aligned} re_{(nd)}^{\min} &\leq re_{(nd)}(t) \leq re_{(nd)}^{\max} \\ \forall nd &= 1, \dots, ND \& t = 1, \dots, 12 \end{aligned} \quad (16)$$

جدول ۱- مقادیر پارامترهای مسأله بهره برداری از سیستم چهار مخزن

دوره زمانی													سد	مقادیر پارامترها
۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲			
۶	۱۲	۱۰	۹	۸	۸	۹	۱۰	۱۰	۱۲	۱۲	۱۲	۱	حداکثر ذخیره مخزن	حداکثر ذخیره مخزن
۶	۱۵	۱۵	۱۲	۱۲	۱۲	۱۵	۱۷	۱۸	۱۸	۱۸	۱۵	۲		
۶	۸	۸	۸	۸	۸	۸	۸	۸	۸	۸	۸	۳		
۸	۱۵	۱۵	۱۵	۱۵	۱۵	۱۵	۱۵	۱۵	۱۵	۱۵	۱۵	۴		
۱.۱	۱	۱	۱.۲	۱.۸	۲.۵	۲.۲	۲	۱.۸	۲.۲	۱.۸	۱.۴	۱	ضرایب فایده سد	ضرایب فایده سد
۱.۴	۱.۱	۱	۱	۱.۲	۱.۸	۲.۵	۲.۲	۲	۱.۸	۲.۲	۱.۸	۲		
۱	۱	۱.۲	۱.۸	۲.۵	۲.۲	۲	۱.۸	۲.۲	۱.۸	۱.۴	۱.۱	۳		
۲.۶	۲.۹	۳.۶	۴.۴	۴.۲	۴	۳.۸	۴.۱	۳.۶	۳.۱	۲.۷	۲.۵	۴		
۰.۵	۱	۲	۳	۳.۵	۲.۵	۲	۱.۲۵	۱.۲۵	۰.۷۵	۱.۷۵	۱	۱	جريان ورودی موضعی به سد	جريان ورودی موضعی به سد
۰.۴	۰.۷	۲	۲	۴	۳.۵	۳	۲.۵	۱.۳	۱.۲	۱	۰.۷	۲		
۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۳		
۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۴		



شکل ۳- مسأله بهره برداری از سیستم ۵ مخزن (جالالی، ۱۳۸۴)

یک گراف تعریف شود. به منظور تعریف گراف مسأله بایستی متغیر تصمیمی، نقاط تصمیمی و گزینه‌های تصمیمی تعریف شوند. در مسایل بهره‌برداری از مخزن، می‌توان میزان آب رهاسازی شده از مخزن و یا ذخیره مخزن سد را بعنوان متغیر تصمیمی مسأله منظور نمود؛ که در این تحقیق، با ارائه دو فرمول‌بندی متفاوت، در هر فرمول‌بندی یکی از آنها به عنوان متغیر تصمیمی مسأله منظور شده است.

۴- تجزیه و تحلیل نتایج

در این تحقیق مسائل پیوسته مرجع چهار و ده مخزن به عنوان مسأله نمونه، با استفاده از چهار الگوریتم سیستم مورچه، سیستم مورچه برتر، سیستم مورچه ترتیبی و سیستم مورچه بیشینه- کمینه حل شده و نتایج مقایسه می‌شود. در اولین گام به منظور حل مسأله با استفاده از الگوریتم بهینه سازی جامعه مورچگان لازم است که برای مسأله

جدول ۲- مقادیر پارامترهای مسأله بهره برداری از سیستم ده مخزن

دوره زمانی												سد	مقادیر پارامترها
۱	۲	۳	۴	۵	۶	۷	۸	۹	۱۰	۱۱	۱۲		
۶	۱۲	۱۲	۱۰	۹	۸	۸	۹	۱۰	۱۰	۱۲	۱۲	۱	حداکثر ذخیره مخزن
۶	۱۷	۱۵	۱۵	۱۵	۱۲	۱۲	۱۵	۱۷	۱۸	۱۸	۱۸	۲	
۳	۶	۶	۶	۶	۶	۶	۶	۶	۶	۶	۶	۳	
۸	۱۹	۱۸	۱۷	۱۶	۱۵	۱۴	۱۴	۱۵	۱۶	۱۷	۱۸	۴	
۸	۱۹.۱	۱۸.۱	۱۷.۱	۱۶.۱	۱۵.۲	۱۴.۱	۱۴.۲	۱۵.۳	۱۶.۱	۱۷.۲	۱۸.۳	۵	
۷	۱۴	۱۳	۱۲	۱۱	۱۰	۸.۵	۹.۶	۱۰.۷	۱۱.۸	۱۲.۹	۱۴	۶	
۱۵	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۷	
۶	۱۳.۱۶	۱۲.۲۳	۱۱.۳۷	۱۰.۲	۹.۶	۹	۹.۶	۱۰.۲	۱۱.۵۸	۱۲.۹۶	۱۳.۱۸	۸	
۵	۷.۹	۷.۳	۶.۸	۶.۴	۶.۲	۶.۱	۶.۴	۶.۷	۷	۷.۴	۸	۹	
۱۵	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۳۰	۱۰	
۱.۱	۱	۱	۱.۲	۱.۸	۲.۵	۲.۲	۲	۱.۸	۲.۲	۱.۸	۱.۴	۱	ضرایب فایده سد
۱.۴	۱.۱	۱	۱	۱.۲	۱.۸	۲.۵	۲.۲	۲	۱.۸	۲.۲	۱.۸	۲	
۱	۱	۱.۲	۱.۸	۲.۵	۲.۲	۲	۱.۸	۲.۲	۱.۸	۱.۴	۱.۱	۳	
۱.۱	۱	۱	۱.۲	۱.۸	۲.۵	۲.۲	۲	۱.۸	۲.۲	۱.۸	۱.۴	۴	
۱	۱.۱	۱.۲	۱.۳	۱.۴	۱.۵	۱.۶۷	۱.۵۶	۱.۴۵	۱.۳۴	۱.۲۵	۱.۱۴	۵	
۱.۴	۱.۱	۱	۱	۱.۲	۱.۸	۲.۵	۲.۲	۲	۱.۸	۲.۲	۱.۸	۶	
۲.۷	۲.۹	۳.۶	۴.۴	۴.۲	۴	۳.۸	۴.۱	۳.۶	۳.۱	۲.۷	۲.۵	۷	
۱	۱.۱	۱.۲	۱.۳	۱.۴	۱.۵	۱.۶۷	۱.۵۶	۱.۴۵	۱.۳۴	۱.۲۵	۱.۱۴	۸	
۱	۱	۱.۲	۱.۸	۲.۵	۲.۲	۲	۱.۸	۲.۲	۱.۸	۱.۴	۱.۱	۹	
۲.۷	۳	۲.۸	۲.۲	۲.۹	۳.۹	۴	۳.۶	۳.۷	۲.۸	۳.۵	۲.۱	۱۰	
۰.۵	۱	۲	۳	۳.۵	۲.۵	۲	۱.۲۵	۱.۲۵	۰.۷۵	۱.۷۵	۱	۱	جریان ورودی موضعی به سد
۰.۴	۰.۷	۲	۲	۴	۳.۵	۳	۲.۵	۱.۳	۱.۲	۱	۰.۷	۲	
۰.۸	۰.۸	۰.۸	۰.۸	۰.۸	۰.۸	۰.۸	۰.۸	۰.۸	۰.۸	۰.۸	۰.۸	۳	
۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۴	
۱.۵	۲	۲.۵	۲.۵	۳	۳.۵	۳.۵	۳	۲.۵	۲.۵	۲	۱.۵	۵	
۰.۳۲	۰.۸۱	۱.۰۳	۲.۱۶	۲.۳۱	۴.۳۲	۴.۸۱	۲.۲۴	۱.۶۳	۱.۹۱	۰.۸	۰.۴۶	۶	
۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۷	
۰.۷۱	۰.۸۳	۱	۱.۲۵	۱.۶۷	۲.۵	۲.۸	۱.۸۷	۱.۴۵	۱.۲	۰.۹۳	۰.۸۱	۸	
۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۹	
۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۰	۱۰	

مخزن، به عنوان نقاط تصمیم منظور می‌گردد و این کار تا زمانی که کلیه مخازن پوشش داده شود، صورت می‌گیرد. به عبارت دیگر، براساس شماره‌گذاری مخازن، از دوره زمانی اول هر مخزن شروع شده و پس از اینکه کل دوره‌های زمانی آن مخزن پوشش داده شود؛ مخزن بعدی انتخاب می‌شود. شایان ذکر است که در صورتی که تعداد مخازن nd و تعداد دوره‌های زمانی np باشند؛ در حالت کلی تعداد کل نقاط تصمیم (n) برابر $nd \times (np+1)$ و در صورتیکه ذخیره اولیه مخازن ($st(1)$) معلوم باشد، تعداد کل نقاط تصمیم (n) برابر $nd \times np$ می‌باشد. گزینه‌های تصمیم نیز با گسسته‌سازی متغیرهای تصمیم و براساس گسسته‌سازی محدوده مجاز متغیرهای تصمیم در هر یک از فرمول‌بندهای پیشنهادی

لذا در فرمول‌بندی اول پیشنهادی (I) مقدار آب رها سازی شده از مخزن و در فرمول‌بندی دوم پیشنهادی (II) ذخیره مخزن به عنوان متغیر تصمیم مسأله در نظر گرفته می‌شود. به منظور تعریف گراف در مسأله بهره‌برداری بهینه از سیستم چند مخزن می‌باشد مخازن شماره‌گذاری شوند. برای شماره گذاری از مخازن بالا دست شروع کرده و به ترتیب، به هریک از مخازن یک شماره نسبت می‌دهیم.

این شماره گذاری می‌تواند از سمت راست و یا چپ و براساس ارتباط بین مخازن صورت گیرد. پس از آن بر اساس تعداد دوره‌های زمانی منظور شده برای کل سیستم، نقاط تصمیم مشخص می‌گردند. سپس، به ترتیب شماره گذاری مخازن، کلیه دوره‌های زمانی آن

$\sum_{g=1}^G CSV_g$ مجموع تخلف از قیود مسأله است. در صورتی که هر یک از قیود مسأله تخلف نداشته باشد مقدار آن در رابطه فوق صفر منظور می‌شود ($CSV_g = 0$). شایان ذکر است که مقدار ضریب جریمه مناسب برای هر مسأله با سعی و خطا به دست می‌آید. ولیکن این ضریب نباید بسیار بزرگ و یا بسیار کوچک باشد و مقدار آن بایستی در حدود مقدار حقيقیتابع هدف باشد. در حل مسائل نمونه ماکریم مقدار تابع هدف این مسائل به عنوان مقدار ضریب جریمه ثابت منظور می‌شود.

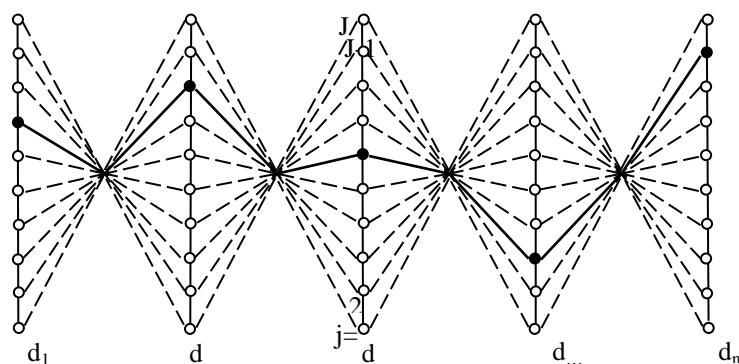
با توجه به گراف تعریف شده، مسأله مرجع چهار مخزن با استفاده از هر دو فرمول‌بندی (I و II) الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی و بر اساس مقادیر جدول ۳ حل شده است. شایان ذکر است که مقادیر جدول ۳ با آنالیز حساسیت هر یک از پارامترهای الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی در نظر گرفته شده است. همچنین، در هر دو فرمول‌بندی مسأله (I و II) تعداد گسسته‌سازی متغیر تصمیم مسأله ۱۰ بوده و لذا میانگین تعداد گزینه‌های تصمیم موجود در هر نقطه تصمیم (NO_{avg}) برابر ۱۰ می‌باشد. همچنین در حل این مسائل مقدار فاکتور ارزش فرامان (ϕ) برابر واحد منظور شده است.

(II) یعنی گسسته‌سازی مقادیر آب رهاسازی شده از مخزن و یا ذخیره مخزن در هریک از این نقاط تصمیم تعیین می‌شوند. شکل ۴ نشان دهنده گراف شماتیک مسأله است که در آن خطوط عمودی نقاط تصمیم، دایره‌های توخالی کوچک گزینه‌های موجود در نقاط تصمیم، دایره‌های توپر کوچک گزینه‌های انتخاب شده توسط مورچه فرضی در نقاط تصمیم، خط چین‌های مایل مسیرهای حرکت مورچه (جواب‌های مسأله) و خطوط پررنگ مایل مسیر حرکت (جواب ساخته شده برای مسأله) توسط یک مورچه فرضی است.

شایان ذکر است که به منظور حل این مسائل با استفاده از الگوریتم‌های پیشنهادی، در محیط نرم‌افزار فرتزن^{۲۵} کدنویسی انجام شده است. همچنین برای اراضی قیود مسأله از روش جریمه‌دهی با ضرایب ثابت استفاده شد. بدین منظور تابع هدف مسأله به شکل زیر بازنویسی می‌شود:

$$F_p = F - \alpha_p \times \sum_{g=1}^G CSV_g \quad (20)$$

که در رابطه فوق، F_p = تابع هدف جریمه دار شده؛ F = تابع هدف اصلی؛ α_p = مقدار ضریب جریمه ثابت؛ G = قیود مسأله و



شکل ۴- گراف مسأله بهره‌برداری بهینه از سیستم چند مخزن

جدول ۳- مقادیر پارامترهای هر دو فرمول‌بندی الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی در حل مسأله چهار مخزن

α	β	ρ	p_{best}	تعداد مورچه برتر (σ)	تعداد تکرار	تعداد مورچه	الگوریتم
۱	۰	۰.۸۵	---	---	۳۰۰۰	۳۰۰	سیستم مورچه
۱	۰	۰.۸۵	---	۲۰	۳۰۰۰	۳۰۰	سیستم مورچه برتر
۱	۰	۰.۸۵	---	۲۰	۳۰۰۰	۳۰۰	سیستم مورچه ترتیبی
۱	۰	۰.۸۵	۰.۱۵	---	۳۰۰۰	۳۰۰	سیستم مورچه بیشینه- کمینه

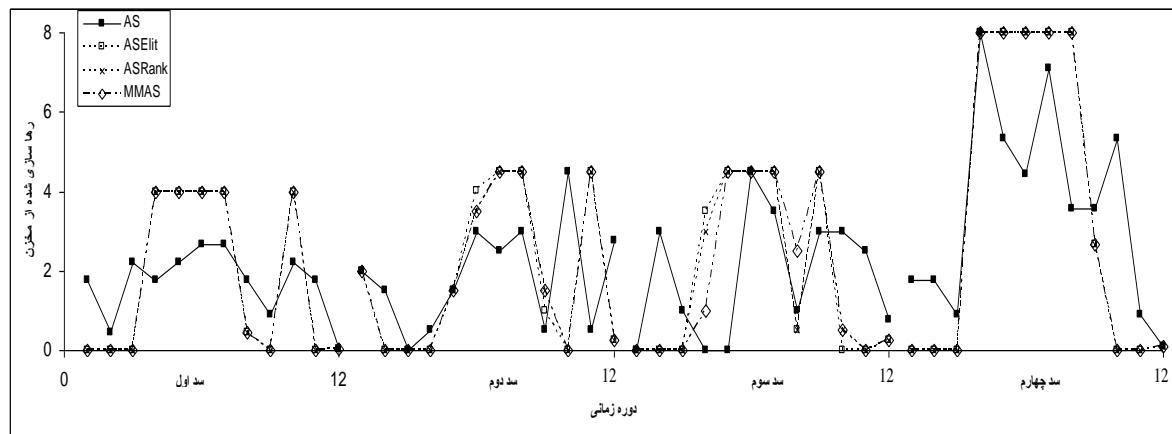
شایان ذکر است که جوابهای مرغوب برای این مسأله پس از به کارگیری الگوریتم سیستم مورچه‌های بیشینه - کمینه به ترتیب توسط فرمول‌بندی I الگوریتم‌های سیستم مورچه ترتیبی، سیستم مورچه برتر و سیستم مورچه و با مقادیر ۳۰۷/۴۸۱، ۳۰۷/۵۸۲ و ۲۷۸/۱۹۹ حاصل شده است و یا به عبارت دیگر با استفاده از فرمول‌بندی I الگوریتم‌های سیستم مورچه ترتیبی، سیستم مورچه برتر و سیستم مورچه در مقایسه با استفاده از فرمول‌بندی I الگوریتم سیستم مورچه‌های بیشینه-کمینه حداکثر مقدار تابع هدف به ترتیب صفر ، ۰/۰۳ و ۹/۵۵ درصد کاهش می‌یابد. شکل‌های ۵ و ۶ به ترتیب مقادیر بهینه آب رها سازی شده از مخازن و ذخیره مخازن با استفاده از فرمول‌بندی‌های I و II الگوریتم سیستم مورچه‌های بیشینه-کمینه در حل مسأله چهار مخزن را نشان می‌دهد.

این مسأله با استفاده از نرم‌افزار لینگو^{۲۶} ، مدل شده و جواب بهینه مطلق حاصل برابر با ۳۰۸/۲۹۲ می‌باشد (جالی، ۱۳۸۴). این مسأله یک مسأله با ماهیت پیوسته می‌باشد در حالی که الگوریتم بهینه‌سازی جامعه مورچگان یک الگوریتم با ماهیت گستته می‌باشد و بنابراین، به منظور داشتن یک دید و بینش اولیه نسبت به جوابهای واقعی مسأله ، این مسأله با استفاده از نرم‌افزار لینگو مدل شده است. مقایسه نتایج حل مسأله با استفاده از الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی با نتایج حل مسأله با استفاده از نرم افزار لینگو نشان دهنده آن است که با استفاده از فرمول‌بندی I الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه، حداکثر مقدار تابع هدف بدست آمده به مقادیر بهینه مطلق بدست آمده از نرم‌افزار لینگو نزدیکتر است و یا به عبارت دیگر با استفاده از فرمول‌بندی I الگوریتم سیستم مورچه‌های بیشینه-کمینه در مقایسه با جواب بدست آمده از نرم‌افزار لینگو حداکثر مقدار تابع هدف ۰/۲۳ درصد کاهش می‌یابد.

مسأله مرجع چهار مخزن با استفاده از هر دو فرمول‌بندی الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی حل شده و نتایج آن بررسی و تحلیل می‌شود. جدول ۴ مقادیر حداکثر، حداقل و متوسط مقدار تابع هدف، انحراف معیار نرمال سازی شده و تعداد اجراهای با جواب شدنی در ۱۰ بار اجرای برنامه برای الگوریتم‌های پیشنهادی را نشان می‌دهد. نتایج نشان دهنده آن است که با استفاده از هر دو فرمول‌بندی الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی جوابی مناسب برای مسأله حاصل شده است ولیکن نتایج حاصل از الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه مطلوب‌تر است که مقدار جواب بهینه آن به ترتیب با بکارگیری فرمول‌بندی I و II برابر با ۳۰۷/۵۸۲ و ۲۹۷/۷۸۰ می‌باشد. دلیل آن این است که در الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه با تعریف مزهای دینامیکی برای شدت فرمان مسیرها از همگرایی سریع و نایهنجام الگوریتم جلوگیری شده است و لذا جوابهای حاصل شده، مطلوب‌تر است. علاوه بر این جوابهای حاصل از فرمول‌بندی I از جوابهای حاصل از فرمول‌بندی II حداکثر مطلوب‌تر است و یا به عبارت دیگر با استفاده از فرمول‌بندی II مقدار تابع هدف در مقایسه با فرمول‌بندی II ۳/۱۹ درصد کاهش می‌یابد. علت آن هم به این دلیل می‌باشد که طول بازه گستته‌سازی شده متغیر تصمیم در فرمول‌بندی II از طول بازه گستته‌سازی شده متغیر تصمیم در فرمول‌بندی I بیشتر است. همچنین تعداد اجراهای با جواب شدنی در فرمول‌بندی I الگوریتم‌های پیشنهادی در مقایسه با فرمول‌بندی II الگوریتم‌های متناظر بیشتر است. به عبارت دیگر در تمامی ۱۰ اجرای فرمول‌بندی I تمامی الگوریتم‌های پیشنهادی جواب شدنی حاصل شده است ولیکن در فرمول‌بندی II به ترتیب ۶، ۸ و ۹ اجرای شدنی با استفاده از الگوریتم‌های سیستم مورچه، سیستم مورچه برتر، سیستم مورچه ترتیبی و سیستم مورچه بیشینه-کمینه حاصل شده است.

جدول ۴ - مقادیر مقادیر میانگین، حداکثر و حداقل تابع هدف برای ۱۰ بار اجرای برنامه با استفاده از هر دو فرمول‌بندی الگوریتم‌های پیشنهادی برای حل مسأله چهار مخزن

تعداد اجرای شدنی	انحراف معیار نرمال سازی شده	مقادیر تابع هدف			فرمول‌بندی	الگوریتم
		متوسط	حداقل	حداکثر		
۱۰	۰...۰۹۹	۲۷۲.۸۹۲	۲۶۹.۲۰۴	۲۷۸.۱۹۹	I	سیستم مورچه
۶	۰...۰۲۱۶	۲۶۹.۶۳۵	۲۶۵.۶۹	۲۷۲.۹۹۱	II	
۱۰	۰...۰۱۲	۳۰۷.۱۴۷	۳۰۶.۴۹۴	۳۰۷.۴۸۱	I	سیستم مورچه برتر
۸	۰...۰۱۹۶	۲۹۰.۱۱۱	۲۸۰.۶۹۱	۲۹۴.۹۵۷	II	
۱۰	۰...۰۰۰۸	۳۰۷.۲۷۱	۳۰۶.۸۰۴	۳۰۷.۵۸۲	I	سیستم مورچه ترتیبی
۹	۰...۰۱۵۸	۲۹۱.۱۳۷	۲۸۵.۱۳۵	۲۹۵.۹۰۲	II	
۱۰	۰...۰۰۰۵	۳۰۷.۴۳۳	۳۰۷.۱۰۴	۳۰۷.۵۸۲	I	سیستم مورچه بیشینه - کمینه
۹	۰...۰۰۰۶۱	۲۹۳.۶۹۱	۲۹۱.۴۲۴	۲۹۷.۷۸۰	II	

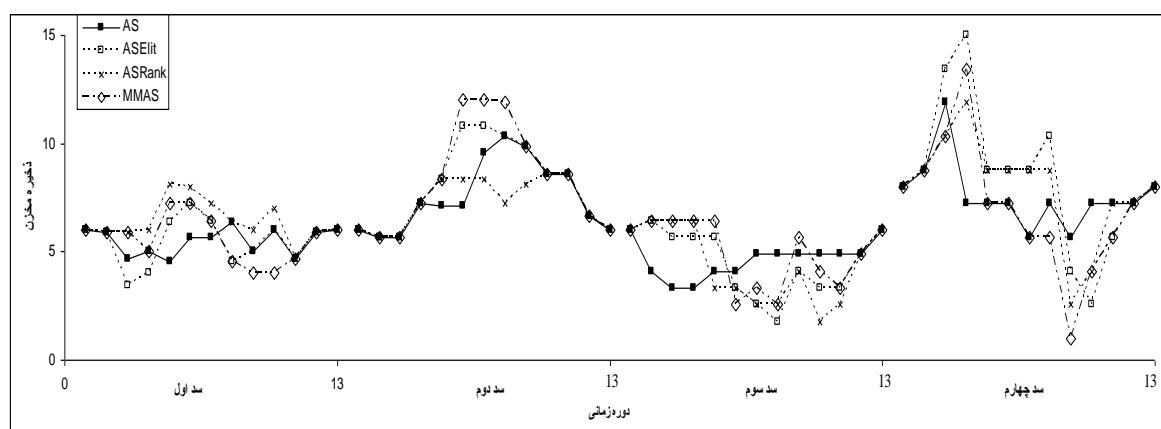


شکل ۵- مقدار بهینه آب رها سازی شده از مخازن با استفاده از فرمول‌بندی I الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه در مسأله چهار مخزن

برای مسأله حاصل شده است ولیکن نتایج حاصل از الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه مطلوب‌تر است که به دلیل آن پیش از این اشاره شده است. شایان ذکر است که مقدار جواب بهینه مسأله به ترتیب با بهکارگیری فرمول‌بندی I و II و الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه برابر با $1190/393$ و $1141/676$ می‌باشد. علاوه بر این در این مسأله نیز جواب‌های حاصل از فرمول‌بندی I از جواب‌های حاصل از فرمول‌بندی II مطلوب‌تر است و یا به عبارت دیگر با استفاده از فرمول‌بندی II حداقل مقدار تابع هدف در مقایسه با فرمول‌بندی I $4/08$ درصد کاهش می‌یابد. همچنین، در تمامی ۱۰ اجرای فرمول‌بندی I تمامی الگوریتم‌های پیشنهادی، جواب شدنی برای مسأله حاصل شده است ولیکن در فرمول‌بندی II به ترتیب ۵، ۶ و ۶ اجرای شدنی با استفاده از الگوریتم‌های سیستم مورچه، سیستم مورچه برتر، سیستم

مسأله مرجع ده مخزن با استفاده از هر دو فرمول‌بندی الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی و بر اساس مقادیر جدول ۵ حل شده است. شایان ذکر است که مقادیر جدول ۵ با آنالیز حساسیت هر یک از پارامترهای الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی در نظر گرفته شده است. شایان ذکر است که در هر دو فرمول‌بندی مسأله (I و II) تعداد گسسته‌سازی متغیر تصمیم مسأله ۱۰ می‌باشد.

مسأله مرجع ده مخزن نیز با استفاده از هر دو فرمول‌بندی الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی حل شده و نتایج آن بررسی و تحلیل می‌شود. جدول ۶ مقادیر حداقل، حداقل و متوسط مقدار تابع هدف، انحراف معیار نرمال سازی شده و تعداد اجراهای با جواب شدنی در ۱۰ بار اجرای برنامه برای الگوریتم‌های پیشنهادی را نشان می‌دهد. نتایج نشان دهنده آن است که با استفاده از هر دو فرمول‌بندی الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی جوابی تقریباً مناسب



شکل ۶- مقدار بهینه ذخیره مخازن با استفاده از فرمول‌بندی II الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه در مسأله چهار مخزن

جدول ۵- مقادیر پارامترهای هر دو فرمولبندی الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی در حل مسأله ده مخزن

α	β	ρ	p_{best}	تعداد مورچه برتر (σ)	تعداد تکرار	تعداد مورچه	الگوریتم
۱	۰	۰.۸۵	---	---	۵۰۰۰	۵۰۰	سیستم مورچه
۱	۰	۰.۸۵	---	۲۰	۵۰۰۰	۵۰۰	سیستم مورچه برتر
۱	۰	۰.۸۵	---	۲۰	۵۰۰۰	۵۰۰	سیستم مورچه ترتیبی
۱	۰	۰.۸۵	۰.۱۵	---	۵۰۰۰	۵۰۰	سیستم مورچه بیشینه-کمینه

با نتایج حل مسأله با استفاده از نرم افزار لینگو نشان دهنده آن است که با استفاده از فرمولبندی I الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه، حداقل مقدار تابع هدف بدست آمده به مقادیر بهینه مطلق بدست آمده از نرم افزار لینگو نزدیکتر است و یا به عبارت دیگر با استفاده از فرمولبندی I الگوریتم سیستم مورچه‌های بیشینه-کمینه در مقایسه با جواب بدست آمده از نرم افزار لینگو حداقل مقدار تابع هدف $\frac{1}{35}$ درصد کاهش می‌یابد. همچنین، این مسأله را جلالی (۱۳۸۴) با به کارگیری الگوریتم سیستم جامعه مورچگان و الگوریتم سیستم مورچگان پیشرفت و با اعمال دسته بندي مجدد مورد بررسی قرار داد و به ترتیب مقادیر $1153/638$ و $1174/687$ را برای این مسأله بدست آورد که در مقایسه با نتایج استفاده از فرمولبندی I الگوریتم سیستم مورچه‌های بیشینه-کمینه حداقل مقدار تابع هدف به ترتیب $\frac{1}{31}$ و $\frac{1}{31}$ درصد کمتر است. علاوه بر این جلالی و افشار (۲۰۰۵) با استفاده از الگوریتم سیستم مورچگان پیشرفت و با اعمال مکانیزم‌های دسته بندي مجدد، دوباره سازی فرمان (PRI) و جستجوی موضعی به صورت جایگزینی جز مسیر^{۲۷} (PPR) حل کرده و جواب $1178/8$ را برای مسأله به دست آورده که در مقایسه با نتایج استفاده از فرمولبندی I الگوریتم سیستم مورچه‌های بیشینه-کمینه حداقل مقدار تابع هدف

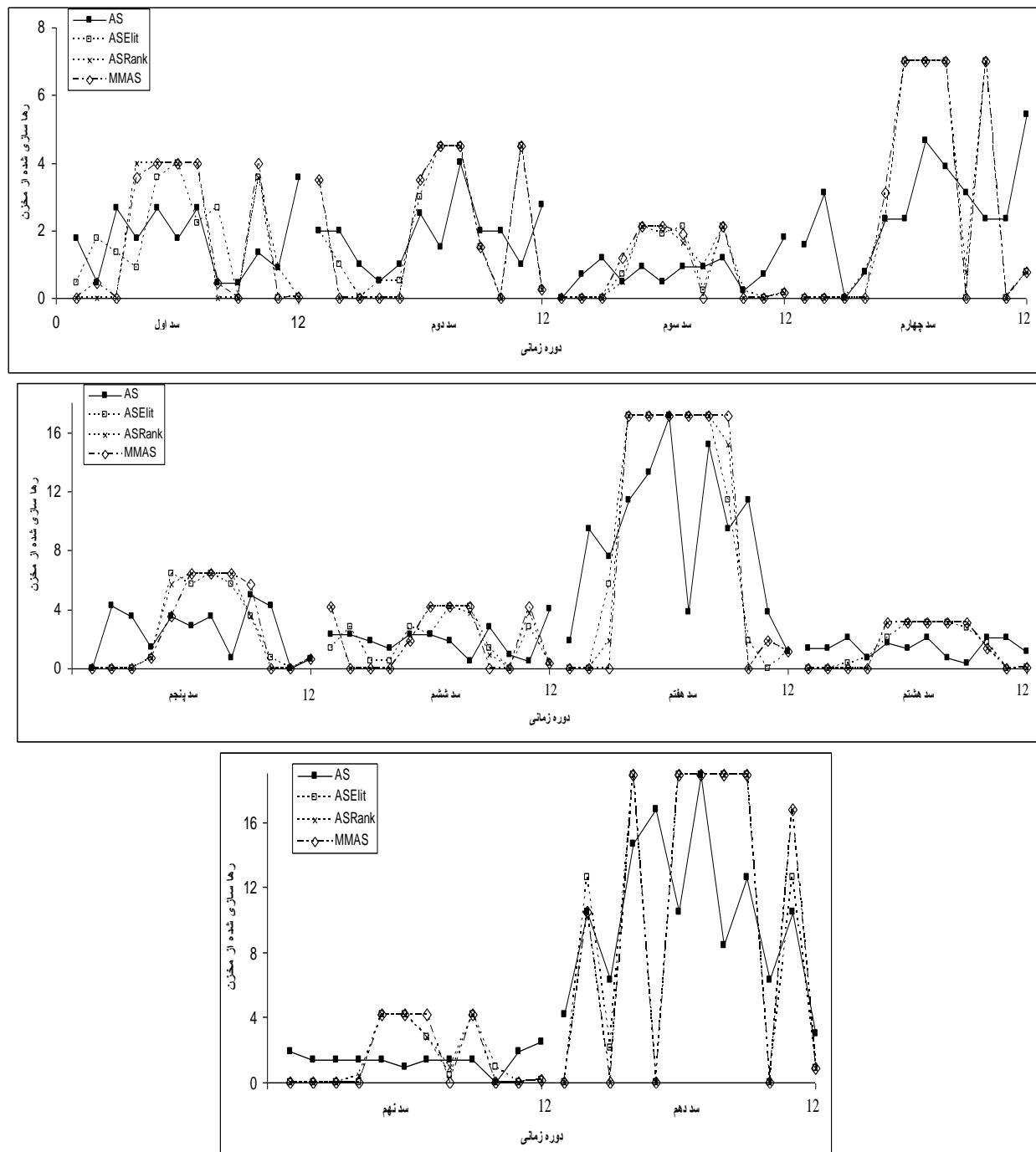
مورچه ترتیبی و سیستم مورچه بیشینه-کمینه حاصل شده است. شایان ذکر است که جوابهای مرغوب برای این مسأله پس از به کارگیری الگوریتم سیستم مورچه‌های بیشینه-کمینه به ترتیب توسط الگوریتم‌های سیستم مورچه ترتیبی، سیستم مورچه برتر و سیستم مورچه و در فرمولبندی I پیشنهادی با مقادیر $1189/495$ ، $1182/715$ و $1077/849$ حاصل شده است و یا به عبارت دیگر با استفاده از فرمولبندی I الگوریتم‌های سیستم مورچه ترتیبی، سیستم مورچه برتر و سیستم مورچه در مقایسه با استفاده از فرمولبندی I الگوریتم سیستم مورچه‌های بیشینه-کمینه حداقل مقدار تابع هدف به ترتیب $\frac{1}{0/07}$ ، $\frac{1}{0/64}$ و $\frac{1}{9/44}$ درصد کاهش می‌یابد. شکل‌های ۷ و ۸ به ترتیب مقادیر بهینه آب رها سازی شده از مخازن و ذخیره مخازن با استفاده از فرمولبندی‌های I و II الگوریتم سیستم مورچه‌های بیشینه-کمینه در حل مسأله ده مخزن را نشان می‌دهد.

این مسأله با استفاده از نرم افزار لینگو، مدل شده و جواب بهینه مطلق حاصل برابر با $1194/44$ می‌باشد (جلالی، ۱۳۸۴).

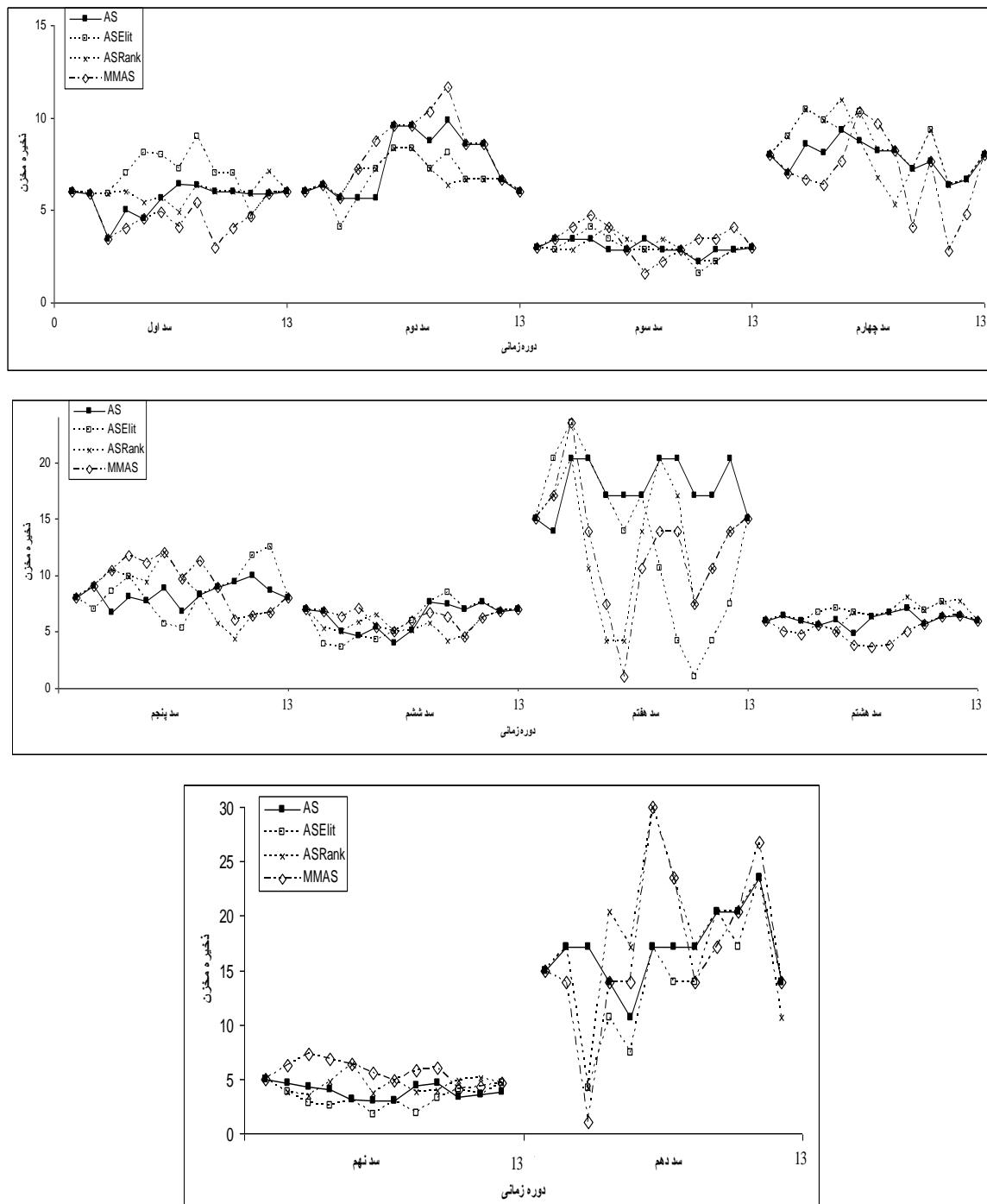
مقایسه نتایج حل مسأله با استفاده از الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی

جدول ۶- مقادیر مقادیر میانگین، حداقل و حداقل تابع هدف برای ۱۰ بار اجرای برنامه با استفاده از هر دو فرمولبندی الگوریتم‌های پیشنهادی برای حل مسأله ده مخزن

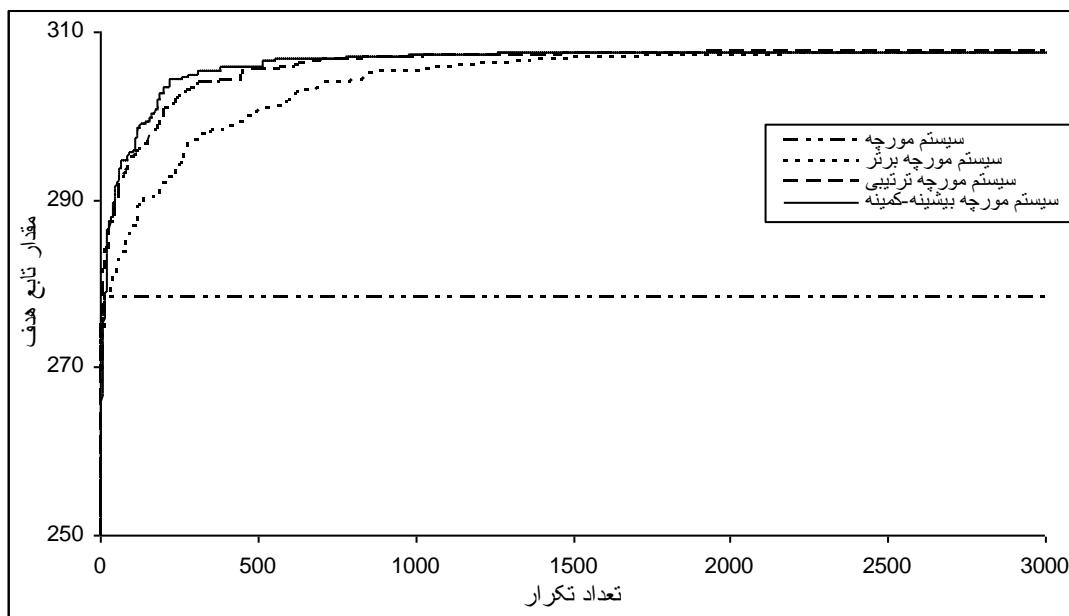
تعداد اجرای شدنی	انحراف معیار نرمال سازی شده	مقادیر تابع هدف			فرمول بندی	الگوریتم
		متوسط	حداقل	حداکثر		
۱۰	۰.۰۰۸۲	۱۰۵۹.۱۲۷	۱۰۴۹.۰۱۶	۱۰۷۷.۸۴۹	I	سیستم مورچه
۵	۰.۰۰۸۹	۱۰۵۰.۲۳۶	۱۰۴۲.۳۳	۱۰۷۴.۱۸۷	II	
۱۰	۰.۰۰۳۷	۱۱۷۷.۱۲۳	۱۱۶۸.۱۰۳	۱۱۸۲.۷۱۵	I	سیستم مورچه برتر
۵	۰.۰۰۵۹	۱۱۳۰.۴۴۳	۱۱۲۱.۱۰۹	۱۱۳۵.۳۵۷	II	
۱۰	۰.۰۰۱۲	۱۱۸۸.۰۰۵	۱۱۸۴.۵۷۳	۱۱۸۹.۴۹۵	I	سیستم مورچه ترتیبی
۶	۰.۰۰۵۲	۱۱۳۴.۸۳۹	۱۱۲۵.۸۱۶	۱۱۴۰.۵۶	II	
۱۰	۰.۰۰۰۸	۱۱۸۸.۶۳۱	۱۱۸۶.۹۱۱	۱۱۱۹.۰۲۹۳	I	سیستم مورچه بیشینه-کمینه
۶	۰.۰۰۲۹	۱۱۳۶.۴۵۸	۱۱۳۱.۳۸۹	۱۱۴۱.۶۷۶	II	



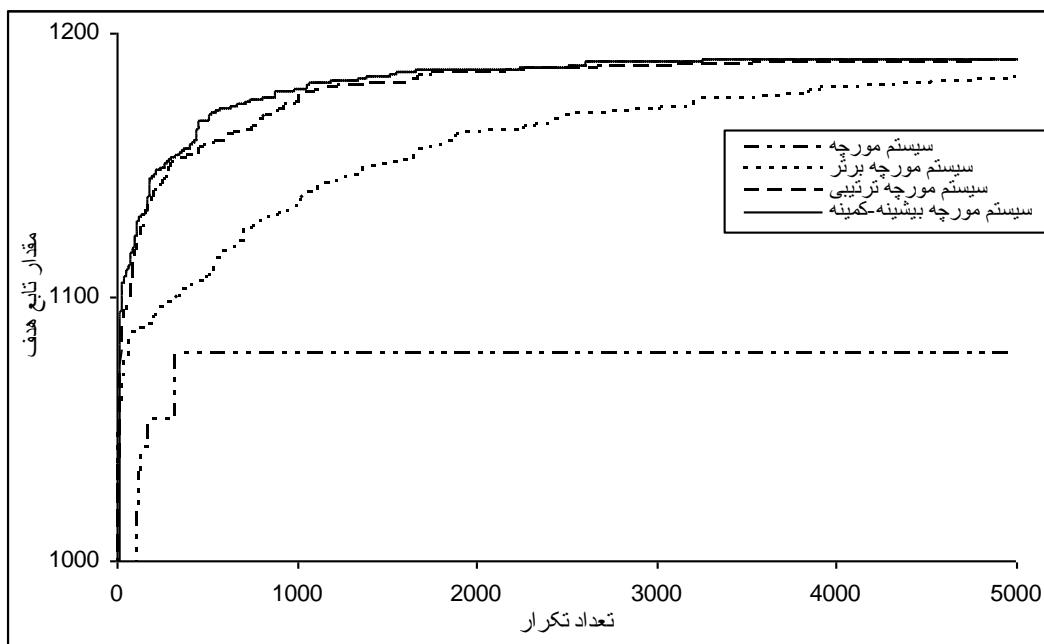
شکل ۷- مقدار بپینه آب رها سازی شده از مخازن با استفاده از فرمول بندی I الگوریتم سیستم مورجه بیشینه-کمینه در مسأله ده مخزن



شکل ۸- مقدار بهینه ذخیره مخازن با استفاده از فرمولبندی *II* الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه در مسأله ۵ مخزن



شکل ۹- نحوه همگرایی حداقل مقدار تابع هدف مسأله با استفاده از فرمولبندی I الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی در مسأله چهار مخزن



شکل ۱۰- نحوه همگرایی حداقل مقدار تابع هدف مسأله با استفاده از فرمولبندی I الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی در مسأله ده مخزن

آمده از به کارگیری فرمولبندی I الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه نسبت به جواب بدست آمده از الگوریتم‌های پیشنهادی جالالی Wardlaw and Sharif (1999)، جالالی و افشار (۲۰۰۵)، معینی و افشار (۲۰۱۳) و معینی و افشار (۲۰۱۳) مطلوب‌تر است.

شکل‌های ۹ و ۱۰، به منظور مقایسه نتایج و نحوه همگرایی حداقل مقدار تابع هدف مسایل چهار و ده مخزن با استفاده از فرمولبندی I

به ۰/۹۶ درصد کمتر است. Wardlaw and Sharif (1999) مسأله مرجع ده مخزن را به ترتیب با استفاده از الگوریتم ژنتیک و مقید جامعه مورچگان حل کرده و جواب‌های ۱۱۹۰/۲۶ و ۱۱۹۰/۰۲۶ را برای آن بدست آورده‌اند که در مقایسه با نتایج استفاده از فرمولبندی I الگوریتم سیستم مورچه‌های بیشینه-کمینه حداقل مقدار تابع هدف به ترتیب ۰/۰۰۴ و ۰/۰۰۳ درصد کمتر است. مقایسه نتایج نشان دهنده آن است که جواب بدست

- 11-Ant Colony System
- 12-Particle Swarm Optimization
- 13-Colony
- 14-Pheromone
- 15-Nest
- 16-Food
- 17-Ant System
- 18-Elitist Ant System
- 19-Elitist-Rank Ant System
- 20-Max-Min Ant System
- 21-Exploration
- 22-Exploitation
- 23-Feasible
- 24-Differential Dynamic Programming
- 25-Fortran
- 26-Lingo
- 27-Pheromone Re-initiation
- 28-Partial Path Replacement

الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی، ارائه شده است. مقایسه نتایج نشان دهنده همگرایی مطلوب‌تر و با هزینه محاسباتی کمتر الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه نسبت به سایر الگوریتم پیشنهادی است.

۵- نتیجه‌گیری

در این تحقیق با توجه به قابلیت‌های الگوریتم‌های فراکاوشی، از الگوریتم بهینه‌سازی جامعه مورچگان برای حل مسئله بهره‌برداری بهینه از سیستم سد چند مخزنی استفاده شد. بر مبنای رفتار طبیعی جستجوی غذا در جامعه مورچه‌ها، در ابتدا الگوریتم سیستم مورچه معرفی شد که از محدودیت‌های مهم آن، همگرایی نابهنجام و نابجای این الگوریتم به یک جواب بهینه محلی است. لذا در طول سالیان اخیر محققین، الگوریتم‌های مختلفی را بر اساس اصول الگوریتم بهینه سازی جامعه مورچگان برای غلبه بر این محدودیت ارائه نمودند. در این تحقیق از بین الگوریتم‌های مختلف پیشنهادی، چهار الگوریتم سیستم مورچه، سیستم مورچه برتر، سیستم مورچه ترتیبی و سیستم مورچه بیشینه-کمینه به منظور حل مسائل پیوسته مرجع چهار و ده مخزنی مورد استفاده قرار گرفت. همچنین برای هر یک از الگوریتم‌های مورد استفاده دو فرمول‌بندی ارائه شد که در فرمول‌بندی اول مقدار آب رها سازی شده از مخزن و در فرمول‌بندی دوم ذخیره مخزن به عنوان متغیر تصمیم مسئله منظور شد. بررسی نتایج نشان داد که الگوریتم بهینه‌سازی جامعه مورچگان، الگوریتمی مناسب به منظور حل این مسئله بود و از بین الگوریتم‌های مورد استفاده، با استفاده از الگوریتم سیستم مورچه بیشینه-کمینه جوابهای مطلوب‌تری حاصل شد. همچنین جوابهای حاصل از فرمول‌بندی اول در مقایسه با فرمول‌بندی دوم مناسب‌تر بود. با توجه به نتایج حاصل شده، استفاده از الگوریتم بهینه‌سازی جامعه مورچگان و بویژه الگوریتم سیستم مورچگان بیشینه-کمینه برای حل سایر مسائل بهینه‌سازی پیچیده علوم مهندسی از جمله مهندسی آب پیشنهاد می‌شود.

پی‌نوشت‌ها

- ستاری م ت، اسلامیان س س، ابریشمچی ۱ (۱۳۸۲) بهینه‌سازی مصرف آب در یک سیستم رودخانه ۹ مخزنی. مجموعه مقالات ششمین کنفرانس بین المللی مهندسی عمران، دانشگاه صنعتی اصفهان، هیدرولیک و منابع آب، ۵۹۷-۴۰۴.
- جلالی م ر (۱۳۸۴) طراحی و بهره‌برداری بهینه از هیدروسیستم‌ها با الگوریتم جامعه مورچه‌ها یک رهیافت فراکاوشی جدید. رساله دکتری، دانشگاه علم و صنعت ایران، دانشکده عمران.
- Afshar MH, Moeini R (2008) Partially and fully constrained ant algorithms for the optimal solution of large scale reservoir operation problems. Journal of Water Resources Management 22 (1): 1835–1857.
- Bozorg Haddad O, Afshar A, Mariño MA (2008) Design operation of multi-hydropower reservoirs: HBMO approach. Water Resources Management 22(12): 1709–1722.
- Bullnheimer B, Hartl RF, Strauss C (1999) A new rank-based version of the ant system: A computational study. Central European Journal for Operations Research and Economics 7(1): 25-38.
- Cai X, McKinney DC, Larson LS (2002) Piece-by-piece approach to solving large nonlinear water resources management models. ASCE Journal of Water Resources Planning and Management 127(6): 363–368.
- Chen L, Chang FJ (2007) Applying a real-coded multipopulation genetic algorithm to multi-reservoir operation. Hydrological Processes 21(5): 688–698.

- 1-Linear Programming
- 2-Nonlinear Programming
- 3-Dynamic Programming
- 4-Meta-heuristic
- 5-Genetic Algorithm
- 6-Honey Bees Mating Optimization
- 7-Ant Colony Optimization
- 8-Curse of Dimensionality
- 9-Mix Integer Nonlinear Programming (MINLP)
- 10-Aggregation / Decomposition

- Resources Planning and Management 130(2): 93-111.
- Moeini R, Afshar MH (2011) Arc-based constrained ant colony optimization algorithms for the optimal solution of hydropower reservoir operation problems. Canadian Journal of Civil Engineering 38: 811-824.
- Moeini R, Afshar MH (2013) Extension of the Constrained Ant Colony Optimisation Algorithms for Optimal operation of Multi-reservoir Systems. Journal of Hydroinformatics 15(1): 155-173.
- Murray DM, Yakowitz S (1979) Constrained differential dynamic programming and its application to multireservoir control. Water Resources Research 15(5): 1017-1027.
- Mohan S, Rapure DM (1992) multi objective analysis of multi reservoir system. Journal of Water Resources Planning and Management 118(4): 356-370.
- Mousavi J, Karamouz M (2003) Computational improvement for dynamic programming models by diagnosing infeasible storage combinations. Advances in Water Resources 26(8): 851-859.
- Oliveira R, Loucks D (1997) Operation rules for multi reservoir systems. Water Resources Research 33(4): 839-852.
- Peng CH, Buras N (2000) Dynamic operation of a surface water resources system. Water Resources Research 36(9): 2701-2709.
- Ponnambalam K, Adams B (1996) Stochastic Optimization of multireservoir systems using a heuristic algorithm: case study from India. Water Resources Research 32(3): 733-741.
- Stutzle T, Hoos HH (2000) Max-Min Ant System. Future Generation Computer Systems 16(8): 889-914.
- Teegavarapu RSV, Simonovic SP, (2000) Short-term operation model for coupled hydropower reservoirs. Journal of Water Resources Planning and Management 126(2): 98-106.
- Wardlaw R, Sharif M (1999) Evaluation of genetic algorithms for optimal reservoir system operation. Journal of Water Resources Planning and Management 125(1): 25-33.
- Chow VT, Cortes-Rivera G (1974) Application of DDDP in water resources planning. Res. Rep. 78, Univ. of Ill. Water resources Center, Urbana.
- Colorni A, Dorigo M, Maniezzo V (1991) Ant system: An autocatalytic optimizing process. Tech. Report 91-016, Politecico di Milao, Italy.
- Dorigo M, Gambardella LM (1997) Ant colony system: A cooperative learning approach to the traveling salesman problem. IEEE Transactions on Evolutionary computation 1(1): 53-66.
- Dorigo M, Maniezzo V, Colorni A (1996) The ant system: Optimization by a colony of cooperating agents. IEEE Transactions on systems, Man and Cybernetics-part B 26(1): 29-41.
- Dorigo M, Gambardella LM, Di Caro G (1999) Ant algorithms for discrete optimization. Artificial life 5(2):137-172.
- Esat V, Hall MJ (1994) Water resource system optimization using genetic algorithms. Hydro informatics'94, pro., 1st Int. Conf. on Hydro informatics, Balkema, Rotterdam, The Netherlands, 225-231.
- Fahmy HS, King JP, Wentzle MW, Seton JA (1994) Economic optimization of river management using genetic algorithms. Int. Summer Meeting, AM. Soc. Agric. Engrs, paper no. 943034, St. Joseph, Michigan.
- Goos S, Aron S, Deneubourg JL, Pasteels JM (1989) Self-organized shortcuts in the Argentine ant. Naturwissenschaften 76: 579-581.
- Jalali MR, Afshar A (2005) Semi-continuous ACO Algorithms. technical report, Hydroinformatics Center, Civil Engineering Department, Iran University of Science and Technology, Tehran, Iran.
- Jalali MR, Afshar A, Marino MA (2007) Multi-colony ant algorithm for continuous multi-reservoir operation optimization problems. Journal of Water Resources Research 21(9): 1429-1447.
- Kumar DN, Reddy J (2007) multipurpose reservoir operation using particle swarm optimization. Journal of Water Resources Planning and Management 133(3): 192-201.
- Labadie JW (2004) Optimal operation of multireservoir systems: state of the art review. Journal of Water