

ارزیابی روش زمان دوام در تحلیل خطی قاب‌های فولادی دو بعدی، در مقایسه با روش تحلیل استاتیکی

وحید والامنش (کارشناس ارشد)
همایون استکانجی (دانشیار)
ابوالحسن وفائی (استاد)
دانشکده‌ی مهندسی عمران، دانشگاه صنعتی شریف

روش تحلیل استاتیکی نیروهای زلزله که ساده‌ترین روش پیشنهاد شده در آینه‌ی نامه برای طراحی مقاوم در برابر زلزله است با ارائه‌ی بارگذاری جانبی معادل، مقاومت و سختی لازم در سازه را تأمین می‌کند. یکی از روش‌های جدید تحلیل که قادر به تعیین محدودیت‌های روش تحلیل استاتیکی بوده و به منظور تحلیل دقیق تر سیستم‌های نامنظم و غیرخطی، قابل استفاده است روش زمان دوام است. در این نوشتار کاربرد روش زمان دوام برای تحلیل و طراحی لرزه‌بی قاب‌های فولادی مورد ارزیابی قرار گرفته و نتایج آن با روش تحلیل استاتیکی مقایسه شده است. قاب‌های فولادی یک تا ۱۲ طبقه براساس روش تحلیل استاتیکی طراحی شده و در مرحله‌ی بعد، این قاب‌ها تحت شتاب نگاشته های افزاینده خاصی قرار گرفتند که با طیف آینه‌ی نامه کالیبیره شده‌اند؛ سپس قابلیت پیش‌گویی این توابع شتاب در مورد چگونگی وضعیت سازه‌هایی که بر مبنای تحلیل استاتیکی قوی یا ضعیف‌اند، مورد ارزیابی قرار گرفته است. تنش و تغییر مکان در نقاط مختلف سازه محاسبه، و با مقدار هدف مقایسه شده است. در مجموع، نتایج حاصل بیان‌گر دقت و قابلیت مناسب روش زمان دوام در پیش‌بینی نتایج تحلیل استاتیکی با استفاده از تحلیل تاریخچه‌ی زمانی است.

پایه، بود اساس منطقی برای تعیین ضریب رفتار (R) و ضعف در توزیع نیروی زلزله در سازه در روش استاتیکی اشاره کرد.^[۱] محدودیت‌های موجود در روش‌های تحلیل استاتیکی از یک طرف، و گسترش ابزار محاسباتی پرسرعت و دقیق از طرف دیگر محققان را بر آن داشت که با ارائه‌ی روش‌های دقیق تر به‌گونه‌یی در جهت اصلاح روش‌های قدیمی و تقریبی گام بردارند که اولاً تغییر شکل‌های خمیری و اثرات غیرخطی سازه را در نظر بگیرد؛ ثانیاً خواص دینامیکی سازه از جمله فرکانس طبیعی، اثر مودهای نوسانی، اثر میرایی و... را در محاسبات وارد کند؛ ثالثاً اثرات زلزله را با اعمال شتاب زلزله‌ی طبیعی به سازه، به طور واقعی تر پیش‌بینی کند. در این راستا روش‌های استاتیکی غیرخطی مانند طراحی بر مبنای عملکرد^[۱]، روش طیف ظرفیت^[۲] و نیز روش‌های تحلیل دینامیکی نظری روش تحلیل تاریخچه زمانی، روش تحلیل دینامیکی افزاینده^[۳]، روش تحلیل طیفی وغیره پیشنهاد شده است. هر کدام از روش‌های فوق نقاط قوت و ضعفی دارند و می‌توانند تا حدی معایب روش تحلیل استاتیکی را بهبود بخشدند، به طوری که در حال حاضر روش تحلیل دینامیکی برای انواع سیستم‌های سازه‌یی، که در مناطق با خطر زلزله‌ی زیاد قرار گرفته‌اند، ضروری است.^[۴] روش دیگری که به تازگی در دانشگاه شریف در این زمینه ارائه شده است روش زمان دوام^[۵] نام دارد.^[۶] هدف این نوشتار بررسی عملکرد این

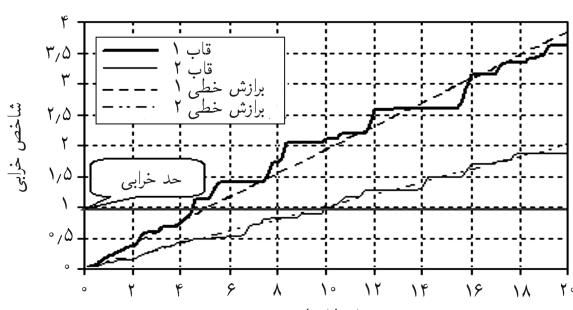
مقدمه
یکی از مهم‌ترین اهداف آینه‌ی نامه‌های زلزله فراهم کردن یک حد اطمینان قابل قبول با در نظر گرفتن ضرایب اینمی در برابر شکست کلی سازه و ناپایداری آن در اثر زلزله‌های شدیدی است که احتمال دارد در مدت عمر مفید سازه رخ دهد.^[۷] تعیین میزان خطر و شدت زلزله‌های محتمل در یک منطقه، طبقه‌بندی سازه‌ها از نظر اهمیت و سیستم با بر مقاوم قائم و جانبی، نیروهای طراحی و روش محاسبه‌ی آنها، روش‌های مجاز تحلیل، معیارهای طراحی و بررسی اجزای غیرسازه‌یی از جمله مواردی هستند که در آینه‌ی نامه‌های زلزله به آنها پرداخته می‌شود.^[۸-۹]
در روش تحلیل استاتیکی، سازه برای مقاومت در برابر بار جانبی، که توسط آینه‌ی نامه تعیین می‌شود، طرح می‌شود. در این روش سختی و مقاومت سازه تعیین شده و تغییر مکان‌ها محدود می‌شوند.^[۱۰-۱۱] نتایج تحقیقات بیشتر در این زمینه نقاط ضعف و محدودیت‌های روش فوق را آشکار کرده است.^[۱۲] با توجه به نتایج روش تحلیل استاتیکی سازه‌های با مقاومت و سختی جانبی بالاتر نسبت به سازه‌های با مقاومت و سختی جانبی کمتر ارجحیت دارند؛ گرچه این معیار همیشه درست نیست^[۱۳-۱۴]، بدین معنی که آزمایش‌ها و تحقیقات نشان می‌دهند که در بعضی موارد با کاهش سختی کارایی بهتری در سازه مشاهده می‌شود.^[۱۵] از دیگر محدودیت‌های این روش می‌توان به تقریب در طیف بازتاب و شتاب

تغییر مکان‌ها از حد مجاز بیشتر می‌شود. در نهایت زمانی فرا می‌رسد که هر دو سازه به طور کامل تخریب می‌شوند (ثانیه‌ی پانزدهم $t=15$). حال می‌توان زمان دوام را چنین تعریف کرد: زمان دوام به مدت زمانی اطلاق می‌شود که سازه در برابر شتاب یا نیروهای محرك فراینده پایدار بوده و خرابی آن براساس شاخص خرابی^۵ مورد نظر کمتر از حد مجاز است. در این حالت، سازه به طور کلی تحت یک شتاب نگاشت فراینده^۶ قرار می‌گیرد، تا جایی که سازه خراب شود. در این حالت نمودار پاسخ سازه (مثلًا شتاب پاسخ، تنش داخلی اعضا، یا تغییر مکان) با فرض رفتار خطی سازه، در مقابل زمان رسم می‌شود (شکل ۲).

این آزمایش از دو منظر با آزمایش Low cycle fatigue، که به منظور تعیین رابطه‌ی تنش و کرنش انجام می‌شود، قبل قیاس است. اول اینکه دامنه‌ی نیروهای واردہ با زمان افزایش پیدا می‌کند و دوم جهت این نیروها در طول زمان تغییر می‌کند. اما در آزمایش Low cycle fatigue افزایش نیروها کاملاً یکنواخت و به صورت استاتیکی است، درحالی که در آزمایش فوق ارتعاش ایجاد شده حالت دینامیکی دارد و با فرکانس کاملاً تصادفی به سازه وارد می‌شود. همچنین هدف این دو آزمایش با یکدیگر تقاضت دارد. در آزمایش Low cycle fatigue هدف بررسی مشخصات یک عضو تحت نیروهای استاتیکی است، درحالی که در آزمایش فوق هدف بررسی پاسخ سازه تحت نیروهای دینامیکی و زلزله است.

اگر حد نهایی شاخص خرابی براساس معیار خدمت‌پذیری را ۱ در نظر بگیریم، از نمودار شکل ۲ زمان دوام سازه‌ی ۱ برابر ۵ ثانیه به دست می‌آید. در حالی که زمان دوام سازه‌ی ۲ برابر ۱۰ ثانیه به دست می‌آید. حال اگر حداقل زمان دوام نیاز را برای سازه‌ی استاندارد برابر ۱۰ ثانیه فرض کنیم، در این صورت سازه‌ی ۱ قبل از زمان مورد نیاز به حد خرابی می‌رسد و در نتیجه این سازه ضعیف است و معیار طراحی مورد نظر را برآورده نمی‌کند. اما سازه‌ی ۲ تقریباً در ثانیه‌ی دهم ($t=10$) به حد مجاز خرابی می‌رسد و بنابراین حداقل استقامت مورد نیاز را دارد و استاندارد است.

با توجه به مثال فوق می‌توان گفت در روش زمان دوام با تحلیل



شکل ۲. نمودار پاسخ قاب‌های ۱ و ۲ تحت شتاب نگاشت افزاینده.

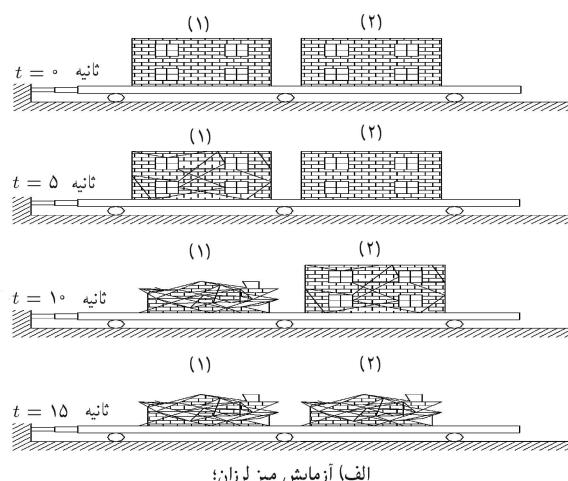
روش در مقایسه با روش استاتیکی، با تمرکز بر تحلیل خطی قاب‌های دو بعدی است.

تعريف روش زمان دوام و توابع شتاب

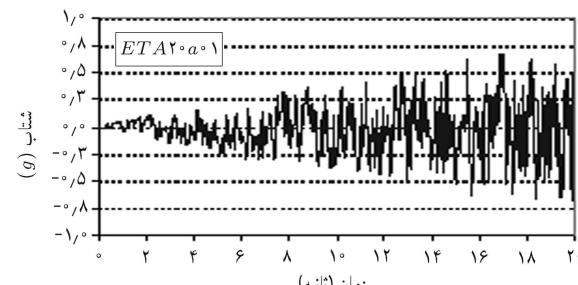
تعريف زمان دوام

مفهوم زمان دوام را می‌توان با ارائه‌ی یک آزمایش فرضی توضیح داد. در این آزمایش، دو سازه‌ی مختلف با خصوصیات نامشخص در برابر زلزله مورد تحقیق قرار می‌گیرند. سازه‌ها را روی میز لرزان قرار داده و آنها را به ارتعاش در می‌آوریم (شکل ۱الف). ارتعاش به وجود آمده به‌گونه‌ی است که دامنه‌ی شتاب با افزایش زمان افزایش می‌یابد (شکل ۱ب): بنابراین می‌توان انتظار داشت که خرابی در سازه با گذشت زمان افزایش پیدا کند.

ابتدا دامنه‌ی ارتعاشات کم است و هر سه سازه پایدارند. با گذشت زمان و افزایش دامنه‌ی ارتعاش در زمان مثلاً در ثانیه‌ی پنجم ($t=5$) تغییر مکان‌ها در سازه‌ی ۱ از حد مجاز بیشتر می‌شود، و اجزای غیر سازه‌ی دچار شکست می‌شوند بنابراین می‌توان گفت معیار خدمت‌پذیری سازه‌ی ۱ از حد مجاز بیشتر می‌شود، در صورتی که در سازه‌ی ۲ این معیار زیر حد مجاز قرار دارد، به همین ترتیب و مثلاً در ثانیه‌ی دهم ($t=10$) سازه‌ی ۱ پایداری خود را از دست می‌دهد، در حالی که در سازه‌ی ۲



الف) آزمایش میز لرزان؛



ب) روند افزایش دامنه‌ی شتاب ارتعاش.

شکل ۱. قاب تحت ارتعاش انفاقی افزاینده.

دوم برای سازه‌ی تک درجه آزادی را با هم داشت. بنابراین توابع مورد استفاده در روش زمان دوام دو ویژگی عمده دارند: اول روند افزایش دامنه‌ی توابع به صورت خطی بر حسب زمان، و سپس کالیبره بودن این توابع با طیف آین نامه در زمان مبنا. در ادامه نحوه تولید این توابع مورد بررسی قرار می‌گیرد.

مشخصات شتاب‌نگاشتهای کالیبره شده مورد استفاده براساس طیف آین نامه

شتاب‌نگاشتهای مورد استفاده در این تحقیق براساس طیف طرح آین نامه‌ی ۲۸۰۰ ایران (ویرایش سوم) برای خاک نوع ۲ کالیبره شده‌اند.^[۱۵] برای کالیبره کردن شتاب‌نگاشتهای تغییرات طیف پاسخ در طول زمان طبق رابطه‌ی ۱ به صورت خطی در نظر گرفته شده است.

$$S_{uC}(T, t) = \frac{t}{t_{Target}} S_{aC}(T) \times \frac{T^4}{4\pi^2} \quad (1\text{-الف})$$

$$S_{aC}(T, t) = \frac{t}{t_{Target}} S_{aC}(T) \quad (1\text{-ب})$$

در رابطه فوق t زمان، T پریود، $S_{uC}(T, t)$ تغییر مکان پاسخ هدف، و $S_{aC}(T, t)$ شتاب پاسخ هدف است. همچنین t_{Target} زمان هدف، و برابر با زمانی است که در آن پاسخ برابر با مقادیر آین نامه‌ی می‌شود. برای تولید شتاب‌نگاشتهای زمان دوام از روش بهینه‌سازی نامحدود با تابع هدف زیر استفاده شده است:

$$\min_{a_g} F(a_g) = \int_{t_{\max}}^{T_{\max}} \int_{t_{\max}}^{t_{\max}} \{ [S_a(T, t) - S_{uC}(T, t)]^2 + \alpha [S_u(T, t) - S_{uC}(T, t)]^2 \} dt \, dT \quad (2)$$

$S_a(T, t)$ و $S_u(T, t)$ عبارت‌اند از شتاب و تغییر مکان پاسخ با شروع از یک شتاب‌نگاشت تصادفی مناسب و حل مسئله‌ی بهینه‌سازی فوق سه تابع شتاب اولیه برای انجام مطالعات زمان دوام به دست آمده است. شکل کلی این توابع همانند شکل ۱ ب است که برای تابع ۱ ETA ۲۰ a° رسم شده است.

پاسخ دینامیکی سیستم تک درجه با میرایی ۵٪ در زمان‌های مختلف برای شتاب‌نگاشت آین نامه ETA ۲۰ a° ۲ در شکل ۳ نشان داده شده است. تحول طیف پاسخ مطابق هدف بهینه‌سازی، و جالب توجه است. سایر شتاب‌نگاشتهای نیز نمودارهای پاسخ مشابه دارند.

با توجه به پراکندگی‌های موجود در طیف پاسخ هر تابع شتاب با طیف آین نامه، از متوسط طیف پاسخ سه تابع استفاده می‌کنیم که با طیف آین نامه هماهنگی بیشتری دارد.

سازه تحت توابع شتاب افزاینده و ثبت زمان دوام سازه، براساس سطوح عملکرد مورد نظر، رفتار سازه در شاخص‌های خرابی ارزیابی می‌شود. با توجه به اینکه تحلیل زمان دوام ذاتاً نوعی تحلیل دینامیکی غیرخطی است، قابلیت کاربرد گسترده در تحلیل انواع سازه‌ها را دارد. از جمله مزایای روش زمان دوام نسبت به روش تحلیل استاتیکی می‌توان به درک روشن تراز رفتار سازه با افزایش تدریجی دامنه‌ی شتاب‌ها و نیروهای ناشی از زلزله، امکان تعریف سطوح عملکرد مختلف براساس ترازهای مختلف توابع شتاب، و امکان بهره‌گیری از مشخصات دینامیکی سازه برای تحلیل اشاره کرد.

هدف این نوشتار مقایسه‌ی روش زمان دوام و روش تحلیل استاتیکی در پیش‌بینی رفتار لرزه‌بی سازه‌ها برای سیستم‌های چند درجه آزادی، مانند قاب‌های فولادی منظم، است. بدین منظور چند پارامتر از جمله شاخص‌های خرابی، زمان مبنا و توابع شتاب مورد استفاده باید به نحو مناسبی تعریف شوند.

با توجه به ماهیت دینامیکی و نیز امکان تحلیل غیرخطی، شاخص‌های خرابی بسیاری را می‌توان در روش زمان دوام تعیین کرد.^[۱] اما آین نامه‌ی زلزله شاخص خرابی را در حالت خطی شاخص تغییر مکان و شاخص مقاومت (تشنج‌های داخلی و نسبت طراحی) تعیین کرده است. بنابراین برای مقایسه‌ی دو روش «تحلیل استاتیکی» و «زمان دوام»، شاخص‌های خرابی را همان شاخص‌های مقاومت (مانند نیروهای داخلی اعضا و نسبت طراحی)^۲ و شاخص‌های خدمت‌پذیری (مانند تغییر مکان‌های بیشینه‌ی نسبی طبقات^۳) تعریف می‌کنیم.

حال برای ارزیابی سازه به روش زمان دوام، در اولین گام باید زمانی را به عنوان زمان مبنا مشخص کنیم که نتایج تحلیل استاتیکی و زمان دوام برای سازه‌ی تک درجه آزادی برابر شوند. زمان مبنا را می‌توان به طور دلخواه انتخاب کرد، اما بهتر است این زمان چنان انتخاب شود که بتوان به خوبی اثر افزایش دامنه‌ی شتاب‌ها را در آن مشاهده کرد. یعنی این زمان نه چندان کوتاه باشد که سازه بالاصله دچار خرابی شود و نتوان رفتار قبل از خرابی را به خوبی بررسی کرد، و نه چندان طولانی باشد که برای تحلیل توابع شتابی با دوام بیش از ۲۰ ثانیه مورد نیاز باشد. بدین منظور، و براساس قضاوت مهندسی ثانیه دهم را به عنوان زمان مبنا انتخاب می‌کنیم. بنابراین سازه‌بی را که زمان دوامی (براساس معیار تغییر مکان و یا مقاومت) بیش از ۱۰ ثانیه داشته باشد «قوی»، و سازه‌بی را که زمان دوام آن کمتر از ۱۰ ثانیه باشد «ضعیف» می‌نامیم. می‌دانیم که تغییر مکان‌ها و نیروهای داخلی در روش تحلیل استاتیکی بر مبنای بشن پایه‌بی، حاصل از طیف بازتاب آین نامه، به دست می‌آیند.^[۴] بنابراین اگر توابع شتاب مورد استفاده بهنحوی کالیبره شوند که طیف پاسخ آنها تا ثانیه‌ی دهم منطبق با طیف آین نامه شود، می‌توان انتظار برابر نتایج به دست آمده از تحلیل استاتیکی و زمان

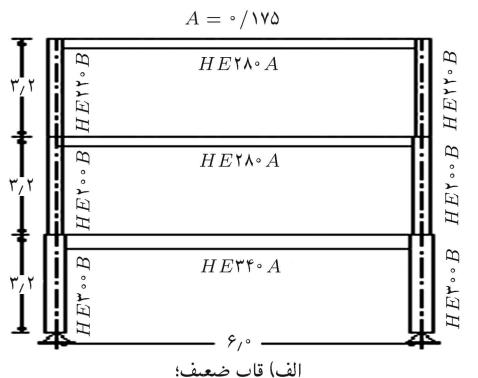
مقدار بار مرده 4200 و بار زنده 1200 کیلوگرم بر متر تیر به دست می‌آید. دیگر پارامترها نیز به صورت زیر است:

$$B = 2,5 \times \left(\frac{T_c}{T} \right)^{\frac{1}{4}} \leq 2,5 \quad (4)$$

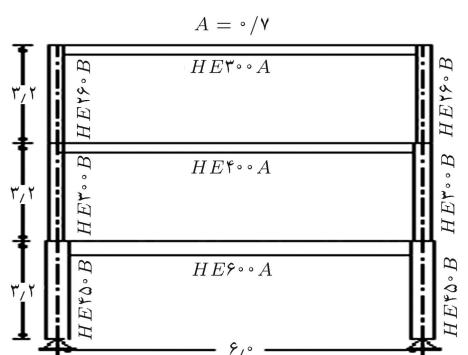
$$\text{soil type : } II \Rightarrow T_c = 0,5 \text{ sec} \quad (5)$$

$$T = \begin{cases} 0,18 \times H^{\frac{1}{4}} & \rightarrow \text{for SMRF} \\ 0,05 \times H^{\frac{1}{4}} & \rightarrow \text{for Steel Braced Frame} \end{cases} \quad (6)$$

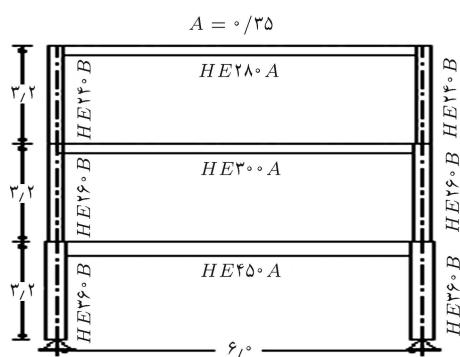
(6-ب)



(الف) قاب ضعیف؛

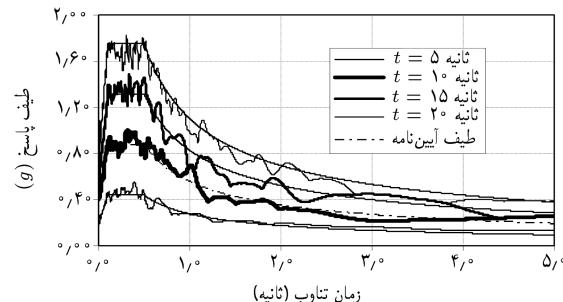


(ب) قاب قوی؛



(ج) قاب استاندارد.

شکل ۴. قاب سه‌طبقه‌ی منظم.



شکل ۳. طیف پاسخ شتاب ETA ۲۰ a۰ ۲ در زمان‌های مختلف.

روش تحلیل

برای ارزیابی رفتار سازه به روش زمان دوام، ابتدا قاب مورد نظر را به روش استاتیکی تحلیل و طراحی می‌کنیم و سپس مقدار برش پایه را به دست می‌آوریم براساس آینه‌نامه 2800 مقادیر به دست آمده از تحلیل‌های دینامیکی و طیفی باید به‌گونه‌یی اصلاح شوند که مقدار برش پایه به دست آمده از تحلیل‌های دینامیکی و طیفی برابر با برش پایه در تحلیل استاتیکی شود. از آنجاکه طیف پاسخ توابع شتاب در زمان مبنا، صرف نظر از اختلافات آماری، منطبق بر طیف آینه‌نامه است، انتظار می‌رود برش پایه‌یی به دست آمده از هر دو روش در زمان مبنا یکسان شوند. بنابراین قاب را با توجه به طیف آینه‌نامه تحلیل طیفی کرده و با ثبت برش پایه، ضریب اصلاح γ را از رابطه‌ی 3 به دست می‌آوریم:

$$\gamma = \frac{V_{static}^B}{V_{spectrum}^B} \quad (3)$$

که در آن V_{static}^B و $V_{spectrum}^B$ به ترتیب برش پایه در تحلیل‌های استاتیکی و طیفی هستند. در مرحله‌ی بعد قاب مورد نظر را تحت شتاب‌نگاشته‌ای کالیبره شده با اعمال ضریب γ قرار داده و به این ترتیب نتایج از لحاظ آماری هم پایه می‌شوند؛ سپس دو شاخص خواص (تغییر مکان‌های نسبی و تنش‌های داخلی اعضا) را بر حسب زمان رسم می‌کنیم، اگر مقادیر مجاز آینه‌نامه را به عنوان حد خواص در نظر بگیریم، زمان رسیدن شاخص‌های خواصی به این حد را به دست آورده و با زمان مبنا مقایسه می‌کنیم. اگر زمان دوام سازه بهشتراز زمان مبنا باشد سازه قوی‌تر از حد مورد نیاز است، اگر کمتر از زمان مبنا باشد سازه ضعیف‌تر، و اگر برابر با زمان مبنا باشد سازه‌ی مورد نظر استاندارد خواهد بود.

طراحی مدل‌ها بارگذاری

براساس آینه‌نامه مقررات ملی ساختمان و با توجه به مصالح به‌کار رفته، بار مرده را برابر 700 کیلوگرم بر متر مربع و بار زنده را 200 کیلوگرم بر متر مربع در نظر می‌گیریم. عرض بارگیر هر تیر 6 متر بوده و بنابراین

نتایج تحلیل

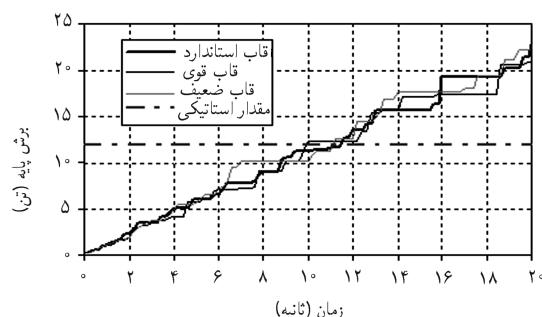
قاب‌های خمثی

در روش استاتیکی برای تحلیل و طراحی سازه‌ها، اولین مرحله به دست آوردن برش پایه و سپس توزیع آن به نسبت جرم و ارتفاع در طبقات برمبنای توزیع خطی است. بنابراین لازم است برش پایه‌ی سازه را براساس روش زمان دوام به دست آوریم. برش پایه برای قاب طرح شده نسبت به زمان رسم شده است (شکل ۶).

در روش تحلیل استاتیکی، برش پایه به چند عامل از جمله جرم و وزن سازه، ارتفاع سازه، نوع خاک، نوع سازه، اهمیت سازه و شدت زلزله بستگی دارد. با توجه به این‌که قاب‌های طرح شده تنها از نظر سختی با یکدیگر اختلاف دارند و در بقیه موارد مشابه‌اند، بدینهی است که روش تحلیل استاتیکی شدت زلزله استاندارد را برای هر سه قاب مساوی در نظر می‌گیرد. با توجه به شکل مشاهده می‌شود در زمان مبنا ($t=10$) مقدار برش پایه برای هر سه قاب، بدون در نظر گرفتن اختلاف آماری، تقریباً مساوی و برابر مقدار استاتیکی آن است. بنابراین بدون توجه به سختی و مقاومت قاب، زمان دوام مقدار برش پایه در زمان مبنا را برابر حالت استاتیکی با یک ضریب زلزله ثابت توجه می‌دهد. البته اختلاف کمی به علت پراکنده‌ی های آماری و تغییر جرم به علت افزایش سطح مقطع اعضا وجود دارد.

حال اگر برش پایه‌ی هر قاب را به عنوان معیاری برای طراحی در نظر بگیریم (با توجه به این‌که اگر برش پایه بیشتر از حد به دست آمده از روابط آینه شود، تغییر مکان‌ها یا تشنهای داخلی از حد مجاز آن فراتر خواهد رفت، این معیار کاملاً منطقی به نظر می‌رسد) و نمودار برش پایه‌ی زمان دوام را نسبت به برش پایه‌ی مجاز آن برحسب زمان رسم کنیم، نمودار شکل ۷ حاصل خواهد شد.

در این حالت قاب‌ها از یکدیگر متمایز می‌شوند. با توجه به شکل ۷ مقدار برش پایه‌ی قاب ضعیف در ثانیه‌ی پنجم (نصف حالت استاندارد)، قاب استاندارد تقریباً در ثانیه‌ی دهم (زمان مبنا) و قاب قوی در ثانیه‌ی بیستم (دو برابر حالت استاندارد) به حد مجاز خود می‌رسند و این بدان



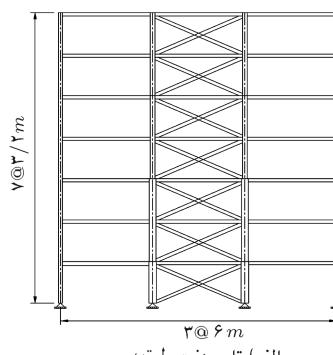
شکل ۶. برش پایه‌ی روش زمان دوام در قاب‌های استاندارد، قوی و ضعیف تحت ضریب $A=35^{\circ}$ ، قاب سه طبقه یک دهانه.

قاب‌های خمثی

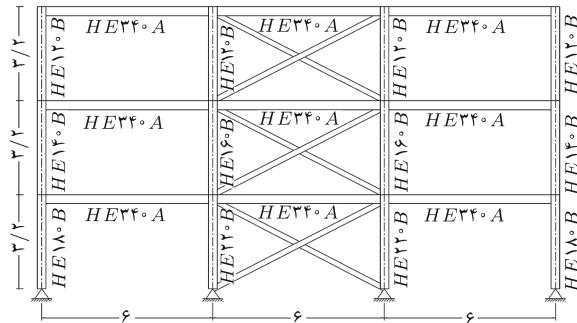
با توجه به اینکه روش استاتیکی در قاب‌های منظم دو بعدی نتایج قابل اطمینانی به دست می‌دهد، می‌تواند معیار مناسبی از عملکرد زمان دوام باشد و بنابراین ارزیابی روش زمان دوام با روش استاتیکی در این محدوده از اهمیت زیادی برخوردار است. در این بخش ۱۲ مدل از قاب‌های ۱، ۲، ۳، ۷ و ۱۲ طبقه در حالت‌های ۱، ۳ و ۴ دهانه و با تکیه‌گاه مفصلی استفاده شده است. در هر حالت قاب با ضرایب متفاوت زلزله که بیانگر ضعیف یا قوی‌تر بودن قاب نسبت به حالت استاندارد است طرح شده است. قاب‌های ضعیف با ضریب زلزله $A=175^{\circ}$ ، طرح می‌شود که در نتیجه در مقابل ضریب استاندارد $A=35^{\circ}$ ، $A=50^{\circ}$ ضعیف‌اند. قاب‌های قوی نیز برای ضریب زلزله $A=7^{\circ}$ طرح می‌شوند که نسبت به حالت استاندارد، 10% قوی‌ترند. برای مثال در شکل ۴ قاب خمثی سه طبقه‌ی یک دهانه در حالت استاندارد، قوی و ضعیف طراحی شده، نشان داده شده است.

قاب‌های مهاربندی شده

سختی جانی قاب‌های مهاربندی شده، نسبت به قاب‌های خمثی، به مراتب بیشتر است و معمولاً مقاومت اعضا کنترل‌کننده طرح بوده و تغییر مکان‌ها زیر حد مجاز قرار دارند. در این قسمت قاب‌های سه و هفت طبقه مورد مطالعه قرار گرفتند (شکل ۵).

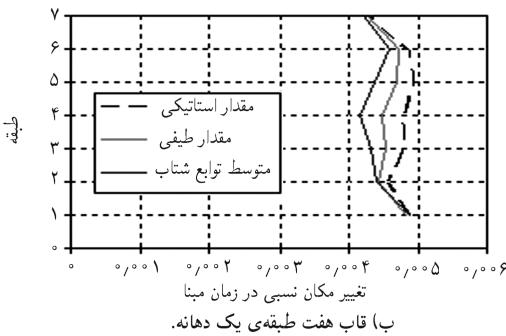
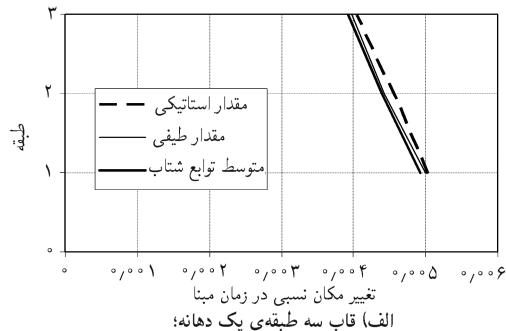


(الف) قاب هفت طبقه:



(ب) قاب سه طبقه.

شکل ۵. قاب مهاربندی شده منظم.



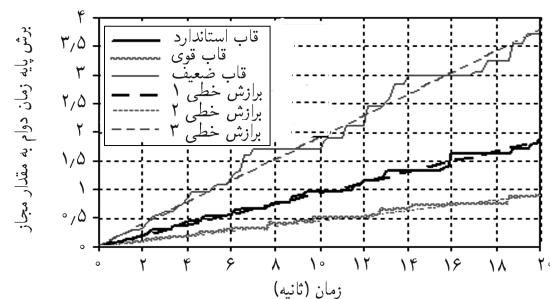
شکل ۹. مقایسه‌ی گزین طبقات قاب خمی در زمان مبنا با حالت استاندارد و طیفی.

است که نمودار شکل‌های ۷ و ۸ رفتار یکسانی را پیش‌بینی می‌کنند. تمام موارد بررسی شده صحت این موضوع را تأیید می‌کنند. برای درک بهتر رفتار سازه تغییر مکان نسبی بیشینه‌ی هر طبقه در زمان مبنا (ثانیه $t=10$) با مقدار استاندارد آن مقایسه شده است. در شکل ۹ الف این مقایسه برای قاب سه‌طبقه‌ی یک دهانه آورده شده است. برای بررسی دقیق‌تر از قاب هفت‌طبقه کمک می‌گیریم (شکل ۹ ب). برای تمام مدل‌های بررسی شده نتایج مشابهی به دست آمده‌اند. مشاهده می‌شود که اولاً انطباق مناسبی بین روش‌های تحلیل استانداری، طیفی و زمان دوام وجود دارد و دوماً نتایج حاصل از تحلیل زمان دوام انطباق بیشتری با روش طیفی دارد.

قاب مهاربندی شده

چنان که در بخش‌های قبل اشاره شد در قاب‌های مهاربندی معیار مقاومت و نسبت طراحی کترل‌کننده‌ی طراحی بوده و تغییر مکان به علت سختی زیاد سازه بسیار کمتر از حد مجاز آن است. به همین علت شخص‌های مقاومت از اهمیت بیشتری برخوردارند. بنابراین در این قسمت تنش‌ها و نیروهای داخلی بررسی می‌شود.

برای قاب‌های مهاربندی با اتصالات ساده، اولاً طراحی تیرها کاملاً بر مبنای بارهای قائم انجام می‌شود، ثانیاً فقط بادبندها و ستون‌های متصل به آنها در تأمین پایداری در مقابل بارهای جانبی نقش دارند و بقیه‌ی ستون‌ها تحت بارهای قائم طرح می‌شوند. بنابراین معیار مقاومت در اعضای بادبند و ستون‌ها بررسی می‌شوند که برای مثال یک ستون

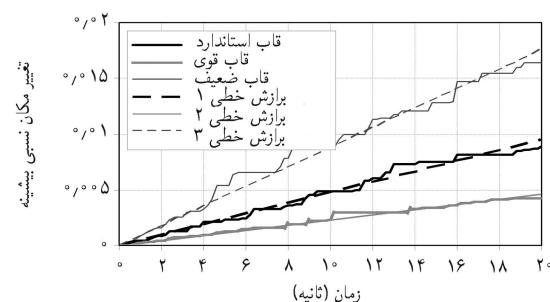


شکل ۷. نسبت برش پایه روش زمان دوام به برش پایه مجاز، قاب سه‌طبقه‌ی یک دهانه.

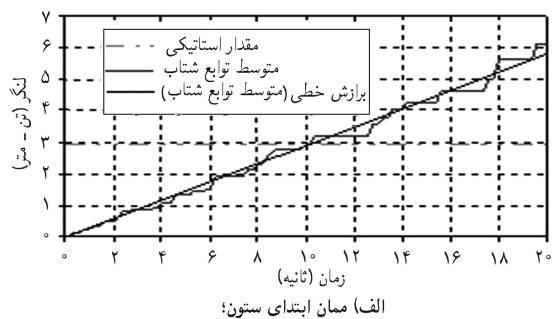
معناست که اولاً در قاب‌های منظم بررسی شده انطباق خوب زمان دوام قاب استاندارد با زمان مبنا قابل مشاهده است؛ و ثانیاً زمان دوام قاب‌های بررسی شده متناسب با مقاومت سازه در حالت استاندارد است؛ بدین معنا که قاب‌های قوی که بر مبنای ضریب زلزله ۲ برابر استاندارد طرح شده‌اند در زمانی دو برابر زمان استاندارد و قاب‌های ضعیف در زمانی برابر نصف حالت استاندارد به حد خرازی می‌رسند که این مسئله با توجه به نحوه کالیبره کردن شتاب‌نگاشتهای زمان دوام قبل توجیه است.

در قاب فوق طراحی بر مبنای تغییر مکان بوده و تنش‌های داخلی کمتر از حد مجاز است. آین نامه‌ی ۲۸۰۰ برای تغییر مکان نسبی مجاز مقدار $\frac{R}{R} = ۳$ را معرفی می‌کند که برای قاب‌های خمی تغییر مکان نسبی مجاز برابر 5° به دست می‌آید. اگر نسبت تغییر مکان نسبی بیشینه‌ی طبقه را به مقدار مجاز آن نسبت به زمان رسم کنیم نموداری به دست می‌آید که با استفاده از آن می‌توان مقدار تغییر مکان نسبی را در ثانیه‌ی مورد نظر به دست آورد (شکل ۸). مشاهده می‌شود که برای قاب استاندارد در زمان مبنا مقدار تغییر مکان نسبی بیشینه به حد مجاز خود می‌رسد. قاب قویتر در مدت زمانی دو برابر زمان مبنا، و قاب ضعیف نیز در مدت زمانی برابر نصف زمان مبنا به حد مجاز خود می‌رسد.

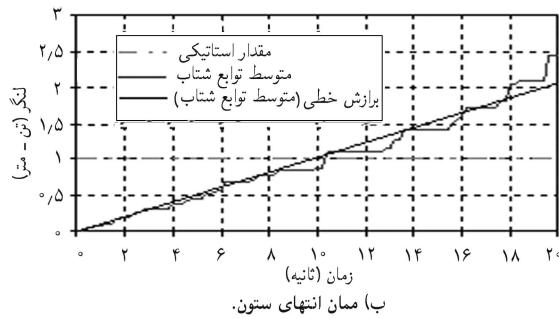
در نمونه بررسی شده حد مجاز برش پایه وابسته به تغییر مکان نسبی است، و زمانی که تغییر مکان نسبی به حد مجاز برسد برش پایه نیز با توجه به تعریف، به حد مجاز خود خواهد رسید. بنابراین بدیهی



شکل ۸. تغییر مکان نسبی بیشینه‌ی قاب سه‌طبقه‌ی یک دهانه.

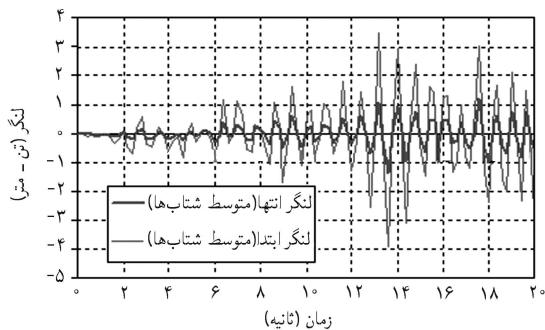


الف) ممان ابتدای ستون:



ب) ممان انتهای ستون.

شکل ۱۱. ممان خمسی در ابتدا و انتهای ستون طبقه دوم قاب هفت طبقه.



شکل ۱۲. ممان خمسی در ابتدا و انتهای ستون در طول زمان تحلیل.

: تنش فشاری مجاز در خمس اگر فقط لنگر خمسی عمل کند؛ F_b

: تنش تسليم F_y ($F_y = 2400 \text{ Kg/cm}^2$)

: تنش اولر (طبق آینین نامه)؛ F_e

: ضریبی برای در نظر گرفتن اثر غیر بکنوختی لنگرهای انتهایی

که برای قابهای مورد مطالعه به صورت رابطه ۹ است:

$$C_m = 0,6 - 0,4 \cdot \left(\frac{M_1}{M_2} \right) \geq 0,4 \quad (9)$$

اگر در هر زمان نسبت طراحی را رسم کنیم نمودار شکل ۱۳ حاصل خواهد شد که در بیشتر موارد رابطه ۷ کنترل کننده طرح است. بر مبنای آینین نامه، مقادیر تنش های مجاز را در مواردی که سازه تحت بارهای زلزله طراحی می شوند می توان تا $\frac{1}{3}$ افزایش داد. به همین دلیل نمودار در ابتدا به صورت افقی است و این بدان معنی است که در یک بازه زمانی از آغاز ارتعاش، بارهای قائم کنترل کننده طرح هستند.

نمونه و یک بادبند نمونه در اینجا مورد بحث قرار می گیرد. بقیه اعضاء نتایج مشابهی در برداشته اند.

برای بررسی معیار مقاومت ابتدای نیروی داخلی این اعضاء از قبیل نیروی محوری و ممان های دوسر عضو، و سپس اثر ترکیب تنش ها بررسی می شوند (نیروی برشی کوچک، و قابل اغماض است). برای ستون طبقه دی دوم نمودارها مطابق شکل های ۱۰ و ۱۱ به دست می آیند. در شکل ۱۰ نیروی محوری اولیه در زمان شروع همان نیروی محوری تحت بارهای ثقلی است که به تدریج با اعمال شتاب نگاشت افزایش می باید. همان طور که از اشکال ۱۰ و ۱۱ بر می آید مقادیر استاتیکی آن در روش زمان دوام در ثانیه ای مینا تقریباً برابر مقادیر استاتیکی آن است. نمودارها برای حالت بیشینه ای نسبی مشتی ترسیم شده اند. اگر نمودار لنگر خمسی را در هر ثانیه برای ابتدا و انتهای ستون رسم کنیم نمودار شکل ۱۲ حاصل خواهد شد.

در شکل ۱۲ مشاهده می شود که مقادیر لنگر خمسی در هر ثانیه در ابتدا و انتهای عضو علامت یکسانی دارند. از این رو می توان مستقیماً از این مقادیر برای طراحی عضو استفاده کرد.

با در دست داشتن نیروهای داخلی می توان مقاومت عضو را تحت بار وارد به دست آورد. برای طراحی عضوها از آینین نامه ای ۸۹ AISC-ASD استفاده می کنیم. روابط طراحی به طور خلاصه به صورت رابطه ۷ تا ۹ است:

ترکیب نیروهای محوری و خمسی:

$$\text{Ratio} = \frac{f_a}{F_a} + \frac{C_m \cdot f_b}{\left(1 - \frac{f_a}{F_e} \right) \cdot F_b} \quad (7)$$

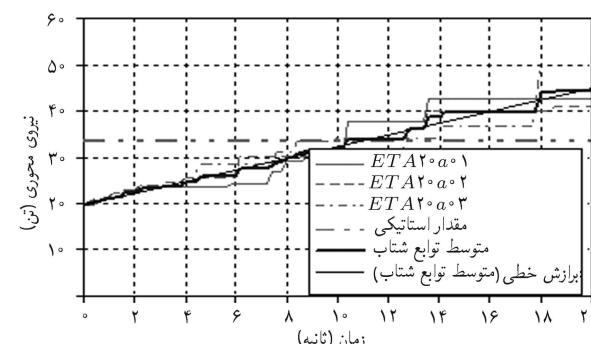
$$\text{Ratio} = \frac{f_a}{0,6 F_y} + \frac{f_b}{F_b} \quad (8)$$

در این روابط:

f_a : تنش فشاری ناشی از نیروی محوری؛

f_b : تنش فشاری ناشی از لنگر خمسی؛

F_a : تنش فشاری مجاز اگر فقط نیروی محوری عمل کند؛



شکل ۱۰. نیروی محوری ستون طبقه دوم قاب هفت طبقه.

خرابی ذکر شده، به طور متوسط ۰.۵٪ و حد اکثر این اختلاف تقریباً ۱۵٪ است که این دقیق تقریباً دو برابر دقیق نتایج به دست آمده از تحلیل توسط یک تابع است. با توجه به این که نتایج به دست آمده از مدل های تحت بررسی تقریباً مشابه اند، انتظار می رود در صورت استفاده از تعداد مدل های بیشتر نتایج مشابهی به دست آید.

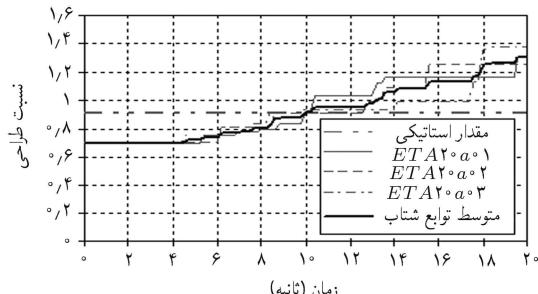
نتیجه گیری

نتایج به دست آمده در ارزیابی روش زمان دوام با روش طیفی و استاتیکی در حالت خطی برای قاب های دو بعدی (در قاب های مورد مطالعه) به قدر زیر است:

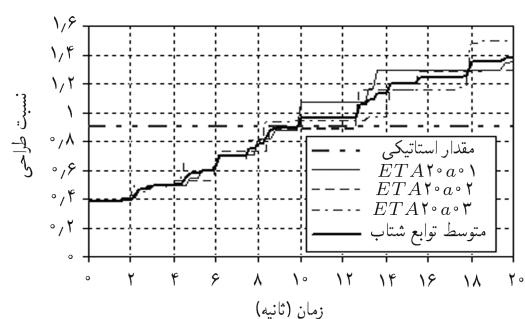
۱. برش پایه در ثانیه‌ی دهم برای قاب های مورد نظر تقریباً برابر مقدار استاتیکی به دست می آید.
۲. در قاب های طراحی شده بر مبنای تغییر مکان، تغییر مکان سببی در زمان مینا تقریباً برابر با مقدار استاتیکی می شود.
۳. در قاب های طراحی شده بر مبنای مقاومت، نیروهای داخلی و نسبت طراحی در زمان مینا تقریباً برابر مقدار استاتیکی می شود.
۴. زمان دوام قاب های بررسی شده متناسب با مقاومت سازه در حالت استاتیکی است؛ بدین معنا که قاب های قوی که بر مبنای ضربه زلزله ۲ برابر استاندارد طرح شده اند در زمانی دو برابر زمان استاندارد و قاب های ضعیف که بر مبنای ۵۰٪ نیروی زلزله طراحی شده اند، در زمانی برابر نصف حالت استاندارد به حد خرابی می رسند.
۵. در قاب های بررسی شده نتایج روش زمان دوام، نسبت به روش استاتیکی معادل، تطابق بیشتری با روش طیفی دارد.
۶. در تمام حالات مورد مطالعه، روش زمان دوام مقادیر نسبت طراحی کوچک تری را نسبت به روش استاتیکی پیش بینی می کند.
۷. استفاده از متوسط سه شتاب نگاشت دقیق مناسبی در تحلیل خطی به دست می دهد و پراکنده نتایج در صورت استفاده از سه تابع شتاب به طور متوسط حدود ۵٪ است.

پانوشت

1. preformance based design
2. capacity spectrum method
3. incremental dynamic analysis
4. endurance time method
5. damage index
6. intensifying accelerogram
7. design ratio
8. maximum drift



شکل ۱۳. نمودار نسبت طراحی سطون طبقه دوم قاب هفت طبقه.



شکل ۱۴. نمودار نسبت طراحی بادبند طبقه سوم قاب هفت طبقه.

با توجه به انجام طراحی سازه‌ی مورد نظر بر مبنای مقاومت، نسبت طراحی در ثانیه‌ی دهم تقریباً برابر نسبت طراحی در حالت استاتیکی به دست می آید. بنابراین در این حالت نیز روش زمان دوام انتطباق بسیار خوبی با روش تحلیل استاتیکی دارد. با توجه به محدودیت‌های مقاطع طراحی، مقدار نسبت طراحی در حالت استاتیکی دقیقاً برابر ۱ نیست، به همین دلیل زمان دوام سازه بر مبنای نسبت طراحی این عضو تقریباً برابر ۱۲/۸ ثانیه به دست می آید. برای عضو بادبندی طبقه‌ی سوم نیز نسبت طراحی بر حسب زمان به صورت شکل ۱۴ است که مؤید نتایج به دست آمده‌ی قبلی است. نتایج و نمودارهای به دست آمده برای دیگر سطون‌ها و اعضای بادبندی مشابه بوده‌اند.

با مطالعات آماری انجام گرفته بر روی مدل‌های مختلف در قاب‌های خمسی و مهاربندی شده، می‌توان مشاهده کرد که با استفاده از میانگین نتایج سه تابع، اختلاف به وجود آمده با روش استاتیکی در شاخص‌های

منابع

۱. استکانچی، همایون. «اصول طراحی ساختمان در برابر زلزله» مجله عمران شریف، شماره ۱۵، صص. ۲۹-۲۶ (۱۳۷۳).
۲. مقدم، حسن. «مهندسی زلزله: تئوری و کاربرد»، انتشارات فرهنگ، ایران، (۱۳۸۱).
۳. «آینین‌نامه‌ی طراحی ساختمان‌ها در برابر زلزله»، استاندارد ۲۸۰۰ ویرایش دوم، (۱۳۸۰).

۴. استکانچی، همایون، وفاتی، ابوالحسن. «ارزیابی قاب‌های مهاربندی شده بر مبنای آینه نامه زلزله ایران ویرایش اول و دوم» مجله مرکز تحقیقات ساختمان و مسکن، جلد اول، شماره ۱، صص. ۱۶-۱۱، (۱۳۸۲).
5. Chandler, A.M., Lam, N.T.K., "Performance based design in earthquake engineering: a multi-disciplinary review", *Engineering Structures* **23**, 1525-1543 (2001).
6. Shortreed, J. S., Seible, F. and Benzoni, G., "Simulation issues with a real-time, full-scale seismic testing system", Special Issue: Controversial Issues in Earthquake Engineering, Proceedings of First ROSE Seminar, *Journal of Earthquake Engineering*, **6**, Special Issue 1, pp. 185-201 (2002).
7. Bertero, R. D. and Bertero, V. V., "Performance-based seismic engineering: the need for a reliable conceptual comprehensive approach", *Earthquake Engineering & Structural Dynamics*, **31** (3), pp. 627-652 (2002).
8. Moehle, J. P. and Elwood, K. J., "Collapse performance prediction for RC frame structures", Proceedings of the 2003 Pacific Conference on Earthquake Engineering [electronic resource], New Zealand Society for Earthquake Engineering, [Wellington], (154), pp. 8 (2003).
9. Moghaddam, H.A. and Estekanchi, H.E., "A Study of Off-Center Bracing Systems", *Journal of Constructional Steel Research*, **51** (2), pp. 177-196 (1999).
10. استکانچی، همایون. «مروری بر تاریخچه، اجرا و عملکرد عالی‌های ارتعاشی» مجله عمران شریف، شماره ۱۰، صص. ۴۲-۴۴، (۱۳۷۲).
11. FEMA 273. "Federal Emergency Management Agency", NEHRP Guidelines for the Seismic Rehabilitation of Buildings, Report No: 273 ,Chapter 5, Steel and Cast Iron, Washinton D.C (1997).
12. Applied Technology Council. "Seismic Evaluation and Retrofit of Concrete Building", ATC-40 Report, Redwood City, California, (1996).
13. Vamvatsikos. D and Cornell CA. "The Incremental Dynamic Analysis and Its Application to Performance-Based Earthquake Engineering". 12th European Conference on Earthquake Engineering. Paper Reference 479 (2003).
14. Structural Engineers Assosiation of California., Recommended Lateral Force Requirements and Commentary (1996).
15. Estekanchi. H, Vafai.A and Sadeghzar.M, "Endurance Time Method for Seismic Analysis and Design of Structures", *Scientia Iranica*, **11** (4), pp. 361-370 (2004).