

حل عددی معادله‌ی گذرای خطی و غیرخطی فشار در مخازن نفتی تک‌فاز با روش اجزاء گرین

ابراهیم بی‌لیاز دلجانی (دانشجوی کارشناسی ارشد)

سید محمود رضا پیشوایی (دانشیار)

دانشکده‌ی مهندسی شیمی و نقش، دانشگاه صنعتی شریف

در این مطالعه، حل عددی معادلات خطی و غیرخطی جریان یک بعدی نفت در محیط‌های همگن و ناهمگن با روش اجزاء گرین^۱ بررسی شده است. روش نوظهور اجزاء گرین مبتنی بر نظریه‌ی انتگرال تکین اجزاء مرزی^۲ است، اما به دلیل استفاده از ویژگی گسسته‌سازی حوزه‌ی حل روش اجزاء محدود^۳، دارای ماتریس پراکنده و محدود است که حل آن راحت‌تر است. حل در این روش با به دست آوردن تابع بدون مرز گرین و تبدیل معادله دیفرانسیل موردنظر به معادله انتگرالی آغاز شده و سپس با گسسته‌سازی اجزاء معادله انتگرالی، تشکیل معادلات المانی و درنهایت سرهنم‌سازی این معادلات به همراه اعمال شرایط مرزی پایان می‌پذیرد. با استفاده از این روش، پس از حل مثال‌هایی از جریان خطی و غیرخطی، نتایج حاصله با جواب‌های تحلیلی در دسترس مقایسه شد.

biniaz@che.sharif.edu
pishvaei@sharif.edu

واژگان کلیدی: شبیه سازی مخازن نفت، روش اجزاء گرین، روش اجزاء محدود، اجزاء مرزی.

مقدمه

از روش‌های حل عددی به منظور نیل به محدوده‌یی از جواب برای معادلات دیفرانسیلی که جواب تحلیلی ندارند یا به دست آوردن آن دشوار و پیچیده است، استفاده می‌شود. روش اجزاء گرین مبتنی است بر انتگرال تکین^۴، و از دقت مرتبه‌ی دوم برخوردار است. اگرچه دقت مرتبه‌ی دوم آن بهویژه برای حالات غیرخطی به لحاظ ریاضی ثابت نشده است، نتایج آن با روش‌هایی که از دقت مرتبه‌ی دوم برخوردارند به خوبی مطابقت دارد.^[۱] در حقیقت روش اجزاء گرین براساس توانایی‌های روش‌های اجزاء مرزی در مرزی و اجزاء محدود توسعه یافته است. از آنجا که به‌کارگیری روش اجزاء مرزی در حل محیط‌های با ناهمگنی بالا همواره با مشکل مواجه است، روش اجزاء گرین برای رفع این اشکال با ویژگی‌های اجزاء محدود توسعه داده شده است. این روش برای نخستین بار در سال ۱۹۹۰ توسط محققینی ارائه شد^[۲] که مطالعاتی پیرامون کاربرد روش اجزاء گرین در زمینه‌های مختلف مهندسی انجام داده‌اند.^[۳-۴]

از این روش اولین بار در مخازن نفت و به منظور بررسی داده‌ای چاه‌آزمایی استفاده شد. حل معادلات مربوط به جریان تک‌فازی نفت در حالت دو بعدی با روش اجزاء گرین و انتقال آن با داده‌های چاه‌آزمایی منجر به نتایج بسیار جالب و دقیقی شد.^[۵] پس از آن در سال ۲۰۰۰، محققین بعدی روش نسبتاً بهینه‌یی با عنوان روش اجزاء گرین مبتنی بر گردایان^۵ را ارائه کردند.^[۶] در سال ۲۰۰۶، با استفاده از این روش به مدل‌سازی محیط‌هایی با ناهمگنی زیاد پرداخته شد که نتایج حاصل از آن در مقایسه با سایر روش‌ها بسیار مطلوب بود.^[۷]

معادله‌ی حاکم و شرایط مرزی
معادله‌ی یک بعدی جریان فشار نفت را از طریق ترکیب معادلات پیوستگی و دارسی ارائه شده است:^[۸]

$$\frac{\partial}{\mu B} \left(\frac{k}{\mu B} \frac{\partial P}{\partial x} \right) - Q = \phi \left[\frac{c_r}{B} + \frac{d(1/B)}{dP} \right] \frac{\partial P}{\partial t} \quad (1)$$

به طوری که در آن k نفوذ‌پذیری (تراویجی) سیال، P فشار نفت، μ گران روی سیال، B ضریب حجمی تشکیل نفت، ϕ تخلخل، c_r تراکم پذیری سنگ و Q دبی تولید نفت است. شرایط مرزی با توجه به نوع آن (نوع اول، دوم و یا سوم) به شکل کلی $f(x) = f(x, t) = f_1 \frac{\partial P}{\partial x} + f_2 p + f_3 n$ نوشته می‌شود که در آن f_1 و f_2 مقادیر ثابت و f_3 مقداری معین است. شرط اولیه نیز به صورت $p(x, t = 0) = p_0$ تعریف می‌شود که در آن p_0 مقدار معلومی است.

معادله‌ی خطی

در ابتدا به منظور بررسی چگونگی حل با روش اجزاء گرین، فرض می‌شود که ضرایب موجود در معادله‌ی ۱ ثابت‌اند. با این فرض معادله‌ی ۱ مطابق معادله‌ی ۲ ساده می‌شود:

$$\frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial P}{\partial x} \right) - \frac{Q \mu B}{k} = \frac{\phi \mu c_r}{k} \frac{\partial P}{\partial t} \quad (2)$$

تاریخ: دریافت ۱۳۸۶/۷/۲۴، داوری ۱۳۸۶/۱۱/۲۱، پذیرش ۱۳۸۷/۳/۸.

همچنین در به دست آوردن معادله‌ی ۵، فشار و مشتق آن و مقدار f_p با کمک توابع درون‌بابی لاگرانژی مرتبه‌ی اول تقریب زده شده‌اند. معادله‌ی ۵ شکل گستته‌ی معادله‌ی ۲ است که به تشکیل یک دستگاه معادله‌ی دیفرانسیل مرتبه‌ی اول می‌انجامد. با تقریب dp/dt و با کمک تفاضل محدود α (گستته‌سازی زمانی) داریم:

$$\begin{aligned} \alpha(R_{ij}p_j^i + L_{ij}q_j^i + T_{ij}f_{pj}^i) + (1 - \alpha)(R_{ij}p_j^i + L_{ij}q_j^i + L_{ij}q_j^i + \\ T_{ij}f_{pj}^i) + T_{ij}\left(\frac{1}{\eta} \frac{p_j^i - p_j^i}{\Delta t}\right) = 0 \quad i, j = 1, 2 \end{aligned} \quad (7)$$

که در آن بالاترین‌های ۱ و ۲ به ترتیب نشان‌گر مقدار متغیر در زمان‌های t_1 و $t_2 = t_1 + \Delta t$ هستند. با سرهمندی معادله‌ی ۷ برای کل اجزاء و اعمال شرایط مرزی ماتریس نهایی به دست می‌آید.

مثال ۱: میزان عملکرد روش اجزاء گرین با حل مثالی که جواب تحلیلی آن موجود است، بررسی می‌شود. با فرض هسته‌ی \mathbf{H} (مغزه‌ی) با طول 200 cm با خصوصیات $k = 200\text{ md}$, $\phi = 20\%$, $c_r = 4 \times 10^{-5}\text{ atm}$, $\mu = 2\text{ cp}$, $B = 1/5$, $Q = 0$ و اعمال شرایط اولیه و مرزی مطابق رابطه‌ی ۱۰، جواب به صورت معادله‌ی ۱۱ حاصل می‌شود.

$$P(x = 0\text{ cm}, t > 0) = 250\text{ atm}$$

$$P(x = 200\text{ cm}, t > 0) = 180\text{ atm}$$

$$P(x, t = 0) = 200\text{ atm}$$

$$\begin{aligned} P(x, t) = -0.35x + 250 + \sum_{n=1}^{\infty} \left(\frac{(-40n\pi \cos(n\pi) + 140\sin(n\pi) - 100n\pi)}{n^2\pi^2} \exp\left(-\frac{n^2\pi^2\eta t}{40000}\right) \right. \\ \left. \sin\left(\frac{n\pi x}{200}\right) \right) \end{aligned} \quad (9)$$

در جدول ۱ میزان دقت داده‌های روش اجزاء گرین با جواب تحلیلی برای تعداد مختلف اجزاء مقایسه شده است. چنان‌که مشاهده می‌شود جواب تحلیلی

جدول ۱. مقایسه نتایج حاصل از روش اجزاء گرین با جواب تحلیلی در حضور تعداد اجزاء متفاوت.

x (cm)	خطا (%)	گرین تحلیلی (%)	خطا (%)	گرین تحلیلی (%)	خطا (%)	گرین تحلیلی (%)	خطا (%)
20	210,3	202,4	2,77	205,2	2,40	205,9	2,10
40	200,6	200,1	0,23	200,5	0,01	200,7	0,06
60	200,0	200,0	0,00	200,1	0,03	200,1	0,04
80	200,0	200,0	0,00	200,0	0,00	200,0	0,00
100	200,0	200,0	0,00	200,0	0,00	200,0	0,00
120	200,0	200,0	0,00	200,0	0,00	200,0	0,00
140	200,0	200,0	0,00	200,0	0,01	200,0	0,01
160	199,8	200,0	0,09	199,8	0,00	199,7	0,02
180	195,9	199,1	1,82	197,9	1,03	197,7	0,90

حل در روش اجزاء گرین بر پایه‌ی یافتن: ۱. تابع بدون مرز گرین^۶ برای معادله‌ی دیفرانسیل. ۲. تبدیل معادله‌ی دیفرانسیل به نوع انتگرالی، ۳. گستته‌سازی محدوده‌ی حل، ۴. تشکیل معادلات المانی^۷ و ۵. سرهمندی این معادلات قرار دارد.^[۱]

پس از استفاده از تابع بدون مرز گرین و قضیه‌ی دوم گرین، معادله‌ی انتگرالی متناظر با معادله‌ی دیفرانسیل به دست می‌آید. برای حل این معادله‌ی انتگرالی روش اجزاء گرین، به جای گستته‌سازی مرزی استفاده (که در روش اجزاء مرزی استفاده می‌شود)، کل حوزه‌ی حل، مانند روش اجزاء محدود گستته‌سازی می‌شود. سپس با تقریب متغیرهای فشار و مشتق آن در نقاط گرهی^۸ به وسیله‌ی تابع درون‌بابی معادلات المانی به عنوان قلب روش اجزاء گرین تشکیل می‌شود. در این معادلات متغیر فشار و مشتق آن از مجهولات هستند.

تعداد معادلات در هر معادله‌ی المانی به تعداد نقاط گرهی اجزاء وابسته است. به عبارت دقیق‌تر به تعداد گره موجود در هر جزء، معادله‌ی جزئی وجود دارد. پس از سرهمندی این معالات با کمک پیوستگی اجزاء، ماتریس نهایی حاصل می‌شود.

پس از اعمال شرایط مرزی، ماتریس حل می‌شود. از معادله‌ی $\int_{x_L}^{x_R} \left(P \frac{d^r G}{dx^r} - G \frac{d^r P}{dx^r} \right) dx = P \frac{dG}{dx} \Big|_{x_L}^{x_R} - G \frac{dP}{dx} \Big|_{x_L}^{x_R}$ به عنوان «معادله‌ی مکمل» در حل معادله‌ی ۲ استفاده می‌شود. جواب این معادله^[۲] است که در آن $G(x, x_1) = (|x - x_1| + l)/2$ است که در آن l مقدار ثابت بوده و $(x - x_i)/2$ فاصله‌ی بین نقطه‌ی اعمال نیرو (x_i) و هر نقطه‌ی دلخواه دیگر (x) است. با استفاده از تساوی دوم گرین:

$$\int_{x_L}^{x_R} \left(P \frac{d^r G}{dx^r} - G \frac{d^r P}{dx^r} \right) dx = P \frac{dG}{dx} \Big|_{x_L}^{x_R} - G \frac{dP}{dx} \Big|_{x_L}^{x_R} \quad (3)$$

و جایگذاری معادله‌ی ۲ و معادله‌ی مکمل در معادله‌ی ۳ در بازه‌ی $[x_1, x_2]$ که طول یک جزء است، رابطه‌ی زیر به دست می‌آید.

$$\begin{aligned} -2\lambda P_i + (H(x_1 - x_i) - H(x_i - x_R))P_1 - (H(x_1 - x_i) - \\ H(x_i - x_1))P_1 - (|x_1 - x_i| + l)q_1 + (|x_1 - x_i| + l)q_1 + \\ \int_{x_1}^{x_2} (|x - x_i| + l) \left(f_p + \frac{\phi \mu c_r}{k} \frac{dp}{dt} \right) dx = 0 \end{aligned} \quad (4)$$

که در آن، $q = dp/dx$ (مقدار q هنگامی که x در یکی از نقاط مرزی x_1 و x_2 باشد برابر 5^0 و هنگامی که در درون بازه‌ی فوق باشد برابر 1 است). H تابع H بوساید است و مقدار l برابر با طول بلندترین جزء (\tilde{l}) قرار داده می‌شود. f_p با $Q\mu B/k$ است. همچنین مقدار P_i در x_i حساب می‌شود. با تعریف فوق و استفاده از نمایش تانسوری (شاخص تکراری)، معادلات المانی برای معادله‌ی ۴ به دست می‌آید.^[۳]

$$R_{ij}p_j + L_{ij}q_j + T_{ij} \left(\frac{1}{\eta} \frac{dp_j}{dt} + f_{pj} \right) = 0 \quad i, j = 1, 2 \quad (5)$$

که در آن η معروف به «ثابت نفوذ»^۹ و برابر $\frac{k}{\phi \mu c_r}$ است. در معادله‌ی ۷ ماتریس‌های المانی چنین‌اند:^[۴]

$$\begin{aligned} R_{ij} = (-1)^{(i+j-1)}, \quad L_{ij} = \begin{bmatrix} \tilde{l} & -(\tilde{l}+l) \\ (\tilde{l}+l) & \tilde{l} \end{bmatrix}, \\ T_{ij} = \frac{l}{6} \begin{bmatrix} \tilde{l}+\tilde{l} & \tilde{l}+\tilde{l} \\ \tilde{l}+\tilde{l} & \tilde{l}+\tilde{l} \end{bmatrix} \end{aligned} \quad (6)$$

جواب تحلیلی) بسیار کوچک است و آن هم به دلیل انتخاب گام زمانی بسیار کوچک و تعداد اجزاء بسیار زیاد است.

معادله غیرخطی

معادله ۱ در حالت کلی غیرخطی است. در این معادله روابط $B = B(p)$, $B(p) = \mu$ و $k = k(x)$ برقرارند. وقتی k تابعی از مکان باشد محیط متخلخل ناهمگن است. اگرچه ϕ تابعی از فشار است اما چون تابعیت ضعیفی به فشار دارد، از آن صرف نظر کرده و مقدار آن را ثابت فرض می‌کنند. معادله ۱ باید به شکل مناسبی برای استفاده در قضیه دوم گرین (معادله ۵) تبدیل شود تا با روش اجزاء گرین قابل حل باشد. با مشتقگیری از معادله ۱ و جابه جایی های لازم رابطه ۱۰ به دست می‌آید:

$$\frac{\partial^t P}{\partial x^t} = -\frac{\partial \ln k}{\partial x} \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{Q}{k} + \frac{\phi \beta}{k} \frac{\partial P}{\partial t} \quad (10)$$

که در آن k برابر $\frac{c_r}{B(p)} + \frac{d(\gamma/B)}{dP}$ و β مساوی با معادله ۱۰ و معادله مکمل در معادله ۳، شکل انتگرالی معادله ۱ در طول یک جزء $[x_1, x_2]$, به دست می‌آید:

$$-\lambda P_i + (H(x_1 - x_i) - H(x_i - x_R)) P_1 - (H(x_1 - x_i) - H(x_i - x_1)) P_1 - (|x_1 - x_i| + l) q_1 + (|x_1 - x_i| + l) q_1 + \int_{x_1}^{x_2} (|x - x_i| + l) \left(-\frac{\partial \ln k}{\partial x} \frac{\partial P}{\partial x} + \frac{Q}{k} + \frac{\phi \beta}{k} \frac{dP}{dt} \right) dx = 0 \quad (11)$$

برای محاسبه انتگرال موجود در معادله ۱۱، باید پارامترها با توابع درون‌بابی تقریب زده شوند. این توابع باید دارای خصوصیات رابطه ۲ باشند تا انتگرال فوق بر حسب مقادیر گرهی محاسبه شود.

$$\Omega_i^e(\zeta_j) = \begin{cases} 1 & i = j \\ 0 & i \neq j \end{cases}, \quad \sum_{i=1}^n \Omega_i^e(\zeta) = 1 \quad (12)$$

در روابط فوق $(x - x_1)/l = \zeta$ و $\Omega_i^e(\zeta) = \Omega_i^e(\zeta) = 1 - \zeta$ هستند. به دلیل دوگری بودن اجزاء مورد استفاده، از توابع درون‌بابی درجه اول برای تقریب استفاده شده است. در این خصوص، پارامترهای زیر تعریف و با توابع درون‌بابی در نقاط گرهی تقریب زده می‌شوند:

$$\theta^e = \ln(k) = \Omega_j \theta_j, \quad \psi^e = \frac{\phi \beta}{k} = \Omega_j \psi_j, \\ q^e = \frac{dP}{dx} = \Omega_j q_j, \quad \lambda^e = \frac{1}{k} = \Omega_j \lambda_j, \quad j = 1, 2 \quad (13)$$

با قرار دادن این پارامترها در معادله ۱۱ و استفاده از نمایش تانسوری، معادله ۱۴ به دست می‌آید:

$$R_{ij} P_j + (L_{ij} - V_{inj} \theta_n) q_j + U_{ijn} \left(\psi_n \frac{\partial P_j}{\partial t} + \lambda_n Q_j \right) = 0 \\ i, j, n = 1, 2 \quad (14)$$

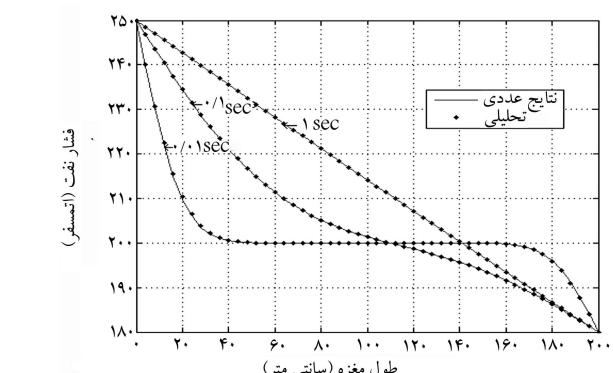
برای لحظه $t = 0$ و جواب روش اجزاء گرین با $\alpha = 0,07$ محاسبه شده است. اعداد داخل پراتر نشان‌گر تعداد اجزاء مورد استفاده برای حل هستند. نتایج حاصله نشان‌گر دقت بالای روش، حتی برای تعداد اجزاء کم است. در به دست آوردن جدول ۱ از گام زمانی $\Delta t = 0,01$ استفاده شده است.

برای نشان دادن تأثیر مقدار گام زمان بر روی جواب، از تعداد ۲۰ جزء استفاده شده است که نتایج حاصله در جدول ۲ ارائه شده است. برای مقایسه مقادیر فشار تحلیلی و عددی با مقادیر جدول ۱، از زمان $t = 0,01$ ثانیه استفاده شد. اعداد داخل پراتر در جدول ۲ بیان‌گر گام‌های زمانی برحسب تایه‌اند. نتایج دو جدول ذکر شده به خوبی با یکدیگر انطباق دارند. با افزایش تعداد اجزاء و کاهش مقدار گام زمان، میزان دقت جواب‌های عددی به دست آمده افزایش می‌یابد. لازم به ذکر است که نتایج ارائه شده در جدول ۲ برای یک دوره زمانی بسیار کوچک ($0,01$ ثانیه) تهیه شده‌اند و لذا، عدم تغییر مقادیر فشار در نقاط میانی (نظیر $x = 120, x = 140, x = 160$) به معنی دقت خوب روش گرین (نشاشن خطای گردکردن یا بررسی) نیست.

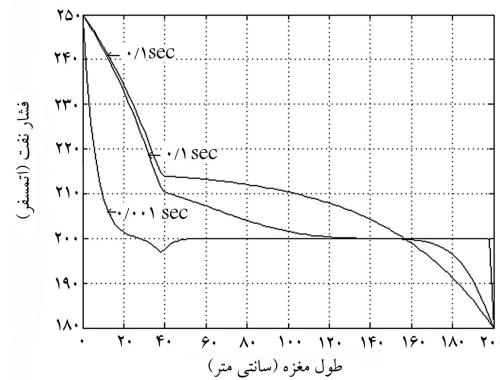
در شکل ۱ نموداری از فشار تحلیلی و نتایج روش اجزاء گرین برای زمان‌های $0,01, 0,05, 0,1$ ثانیه نشان داده شده است. برای به دست آوردن شکل با توجه به نتایج به دست آمده از جداول ۱ و ۲ از تعداد ۵۰ اجزء و گام زمانی $0,001$ ثانیه استفاده شده است. لازم به توضیح است که مقدار خطای عددی انباسته (نسبت به

جدول ۲. مقایسه نتایج روش اجزاء گرین و تحلیلی با گام‌های زمانی متفاوت، پس از گذشت $0,05$ ثانیه.

خطا	گرین	نشار	خطا	گرین	خطا	گرین	خطا	خطا
(%)	(%)	(%)	(%)	(%)	(%)	(%)	(%)	(%)
20	210,3	205,2	2,40	209,6	0,34	210,2	0,05	0,05
40	200,6	200,5	0,01	200,2	0,19	200,2	0,20	0,20
60	200,0	200,1	0,03	200,0	0,01	200,0	0,01	0,01
80	200,0	200,0	0,00	200,0	0,00	200,0	0,00	0,00
100	200,0	200,0	0,00	200,0	0,00	200,0	0,00	0,00
120	200,0	200,0	0,00	200,0	0,00	200,0	0,00	0,00
140	200,0	200,0	0,01	200,0	0,00	200,0	0,00	0,00
160	199,8	199,8	0,00	199,9	0,08	199,9	0,08	0,08
180	195,9	197,9	1,03	196,2	0,15	195,9	0,02	0,02



شکل ۱. مقایسه فشار تحلیلی و نتایج روش اجزاء گرین.



شکل ۲. نتایج روش اجزاء گرین برای مثال ۲.

مثال ۲: مثال قبلی را با توجه به خواص سنگ و سیال زیر دوباره بررسی می‌کنیم:

$$B = -2,2 \times 10^{-4} P + 1,544, \quad \mu = 5 \times 10^{-4} P + 0,4, \\ K = \exp(-0.2x) \quad (19)$$

سایر داده‌ها در مثال ۱ موجود است. همچنین فرض شده است چاهی در فاصله‌ی ۴۰ سانتی‌متری از لبهٔ سمت چپ با دبی $3 \text{ cm}^3/\text{s}$ در حال تولید است. شرایط مرزی و اولیه طبق معادله‌ی ۱۰ تعریف می‌شوند. شکل ۲ نشان‌دهندهٔ نمودار فشار با طول هسته (مغره) است. این نتایج با تعداد ۱۰۰ جزو و گام زمانی ۰.۰۰۵ ثانیه به دست آمده است.

نتیجه‌گیری

در این تحقیق، معادلات خطی و غیرخطی فشار نفت (تک‌بعدی) به روش اجزاء گرین حل شده‌اند. ابتدا شکل انتگرالی معادلهٔ دیفرانسیل به‌کمک قضیه‌ی دوم گرین به دست آمد؛ سپس با گسسته‌سازی حوزه‌ی حل و استفاده از توابع درون‌بابی مرتبه‌ی اول لAGRANZ معادلات المانی برای سیستم حاصل شد. مقایسه‌ی نتایج عددی و تحلیلی نشان‌گر توانایی بالای روش مطالعه در بازتولید نتایج تحلیلی است. همچنین حل معادلات غیرخطی با وجود تکینگی ایجاد شده به عملت اعمال شرایط مرزی چاه به راحتی با روش اجزاء گرین امکان‌پذیر است.

فهرست علائم اختصاری

حروف انگلیسی
 A : ماتریس نهایی

G : جواب معادلهٔ مکمل

H : تابع هویساید

i, j, n : شمارش‌گر

k : تعداد تکرار در حل معادلهٔ غیرخطی
 K : نفوذپذیری مطلق

l : طول المان

\tilde{l} : بزرگ‌ترین مقدار طول المان
 L : ماتریس‌های المانی

p : متغیر فشار

q : مشتق متغیر فشار

t : زمان

x : طول مکانی

حروف یونانی

α : ثابت گسسته‌سازی برای مشتق زمان

δ : تابع دلتای دیراک

ϕ : تخلخل

μ : گران روی

ω : برابر با $1 - \alpha$

Ω_i : توابع درون‌بابی

ماتریس‌های المانی به صورت رابطه‌های ۱۵ و ۱۶ هستند:

$$V_{inj} = \frac{1}{6} \begin{bmatrix} -(2\tilde{l}+l) & -(2\tilde{l}+2l) \\ 2\tilde{l}+l & 2\tilde{l}+2l \end{bmatrix}, \quad V_{nj} = \frac{1}{6} \begin{bmatrix} -(2\tilde{l}+2l) & -(2\tilde{l}+l) \\ 2\tilde{l}+2l & 2\tilde{l}+l \end{bmatrix}, \\ n, j = 1, 2 \quad (15)$$

$$U_{nj} = \frac{1}{12} \begin{bmatrix} \tilde{l}+l & \tilde{l}+l \\ \tilde{l}+l & \tilde{l}+\tau_l \end{bmatrix}, \quad U_{nj} = \frac{1}{12} \begin{bmatrix} \tilde{l}+2l & \tilde{l}+l \\ \tilde{l}+2l & \tilde{l}+l \end{bmatrix}, \\ n, j = 1, 2 \quad (16)$$

ماتریس‌های R و L در معادله‌ی ۶ تعریف شده‌اند و عبارات مندرج در رابطه‌های ۱۵ و ۱۶ از تعریف آنها مطابق زیر به دست آمدند:

$$V_{inj} = \frac{1}{l} \int_{x_1}^{x_2} \left(|x - x_i| + \tilde{l} \right) \frac{d\Omega_n}{d\zeta} \Omega_j dx \\ U_{ijn} = \int_{x_1}^{x_2} \left(|x - x_i| + \tilde{l} \right) \Omega_j \Omega_n dx$$

معادله‌ی ۱۴ یک معادلهٔ غیرخطی است و برای حل آن باید از روش‌های حل دستگاه غیرخطی استفاده کرد. به‌طور رایج از روش‌های نیوتون - رافسون و پیکارد^{۱۱} برای حل آنها استفاده می‌شود.^[۱۱] با استفاده از روش پیکارد و تفاضل محدود معادله‌ی ۱۴ به معادله‌ی ۱۷ تبدیل می‌شود.

$$\alpha(R_{ij}P_j^r + (L_{ij} - V_{inj}\theta_n^{k+1})q_j^r + U_{ijn}\lambda_n^{k+1}Q_j^r) + \\ \omega(R_{ij}P_j^l + (L_{ij} - V_{inj}\theta_n^k)q_j^l + U_{ijn}\lambda_n^k Q_j^l) + \\ U_{ijn} \left((\alpha\psi_n^{k+1} + \omega\psi_n^k) \frac{P_j^r - P_j^l}{\Delta t} \right) = 0 \quad i, j, n = 1, 2 \quad (17)$$

بالازویس‌های $k + 1$ و k نشان‌گر مقدار متغیر در مراحل تکرارند، و ω برابر $\alpha - 1$ است. ماتریس نهایی سرهم‌سازی شده به صورت رابطه‌ی ۲۰ است.

$$\left[A^{(k+1)} \right] \left\{ \begin{smallmatrix} P^{(k, k+1)} \\ q^{(k, k+1)} \end{smallmatrix} \right\} = \left\{ S^{(k, k+1)} \right\} \quad (18)$$

در هر تکرار با توجه به مقادیر فشار محاسبه شده، ضرایب ماتریس A به روز می‌شود. سپس مقادیر مجھول P و q حساب می‌شوند. حلقه‌ی تکرار زمانی متوقف می‌شود که تفاوت مقادیر محاسبه شده با مقادیر قبلی از مقدار معینی کم تر باشد.

پانوشت

1. green element method (GEM)
2. boundary element method
3. finite element method
4. singular integral
5. Q-based
6. free space green function
7. element equations
8. nodal point
9. diffusivity constant
10. core
11. picard

منابع

1. Taigbenu, A.E, "The Green Element Method", Massachusetts, Kluwer Academic Publishers, pp. 4 (1999).
2. Taigbenu, A.E, "A more efficient implementation of the boundary element theory", Proceedings of the Fifth International Conference on Boundary Element Technology, Delaware, pp. 355-366 (1990).
3. Taigbenu, A.E, "The green element method", *Int. J. Numer. Meth. Eng.*, pp.657-684 (1995).
4. Taigbenu, A.E., and Onyejekwe, O.O. "Green's function-based integral approaches to linear transient boundary-value problems and their stability characteristics (I)", *Appl. Math. Modelling*, **22**, pp. 687-702 (1998).
5. Onyejekwe, O.O. "An efficient green element algorithm for radial flow", *Appl. Math. Comput.*, **165**, pp.635-645 (2005).
6. Archer, R.A., and Horne, R.N. "Green element method and singularity programming for numerical well test analysis", **26**, pp. 537-564 (2002).
7. Pecher, R. et al. "New formulation of the green element method to maintain its second-order accuracy in 2D/3D", **25**, pp. 211-219 (2001).
8. Lorinczi, P. et al. "Modelling of highly-heterogeneous media using a flux-vector-based green element method", *Engineering Analysis with Boundary Elements*, **30**, pp. 818-833 (2006).
9. Aziz, K., and Settari, A. "Petroleum reservoir simulation," *Elsevier Applied Science*, (1979)
10. Taigbenu, A.E "Three green element models for the diffusion- advection equation and their stability characteristics", *Engineering Analysis with Boundary Elements*, **23**, pp. 577-589 (1999).
11. Onyejekwe. O.O, "A boundary-finite element equation solutions to flow in heterogeneous porous media", *Transport in Porous Media*, **31**, pp. 293-312 (1998).