

# بررسی عملکرد ترموموسیفون با استفاده از روش سرعت‌سنجدی تصویر ذرات

Original Article

درویش  
دانشکده مکانیک  
دانشگاه پیام نور  
تهران، ایران  
(۱۳۹۵/۱/۱۰)

پدرام حشفزاده<sup>\*</sup> (استادیل)

محمد رضا مؤمنی‌فر (دانشجوی کارشناسی ارشد)  
گروه مهندسی مکانیک، دانشگاه تهران

مجید بستان‌خواه (دانشجوی دکتری)  
دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه پلی تکنیک لوزان، سوئیس

محمدحسن سعیدی (استاد)  
دانشکده مهندسی مکانیک، دانشگاه صنعتی شریف

ترموسیفون نوعی لوله گرمایی است که در آن برای بازگرداندن سیال عامل از سردکننده به تبخیرکننده، از نیروی گلخانه استفاده می‌شود. بیشتر تحقیقات انجام شده، پرآمون ترموموسیفون در مورد مشخصات حرارتی آن بود، و کمتر به مشخصات هیدرولیکی آن توجه شده است. در این پژوهش، با استفاده از روش سرعت‌سنجدی و کاربرد تصویر ذرات و مدل ساری عددی، ارتباط بین مشخصه‌های هیدرولیکی و حرارتی ترموموسیفون با یکیگر و بررسی اثرات مقابله‌آها بر هم بررسی شده است. تابیخ حاصله حاکی از آن است که این روش مشخصه‌های هیدرولیکی و حرارتی ترموموسیفون را با دقت قابل قبولی تعیین می‌کند. در این پژوهش تأثیر زاویه‌ی قرارگیری ترموموسیفون و حرارت ورودی به منع گرم ترموموسیفون مورد بررسی قرار گرفته است. براساس نتایج به دست آمده، ترموموسیفون در حالت افقی بهترین وضعیت را دارد؛ در این حالت توزیع سرعت کاملاً منظم بود، و دارای بیشترین بازدهی است.

hanafizadeh@ut.ac.ir  
m.momenifar@ut.ac.ir  
majid.bastankhah@epfl.ch  
saman@sharif.ir

واژگان کلیدی: لوله حرارتی، ترموموسیفون، روش سرعت‌سنجدی با استفاده از ذرات (PIV)، پروفیل سرعت.

## ۱. مقدمه

ترموسیفون وسیله‌ی بسیار ساده و در عین حال با کارایی حرارتی بسیار بالا در انتقال حرارت است. ترموموسیفون یک لوله گرمایی نازک و قائم با یک استخراج سیال در کف آن است. بهترین روش توصیف برای ترموموسیفون، مجرای کردن آن به سه بخش عمده است: ۱. گرمای از قسمت تبخیرکننده<sup>۱</sup>، که استخراج مایع در آن بخش قرار دارد، وارد می‌شود و سیال عامل موجود در آن را به بخار تبدیل می‌کند. ۲. بخار به سمت بالا به حرکت درمی‌آید و با عبور از میان قسمت آدیاپاتیک به طرف سردکننده<sup>۲</sup> جریان می‌یابد. در این بخش بخار میان می‌شود و گرمای نهان خود را رها می‌کند. ۳. مایع شفاف تشکیل شده روی جداره‌ها، تحت اثر نیروی جاذبه به طرف پایین یعنی همان بخش تبخیرکننده برمی‌گردد و پرخراش کامل می‌شود. در شکل ۱ ترموموسیفون معمولی نمایش داده شده است.<sup>[۱]</sup>

ترموسیفون تک فاز، نوعی ترموموسیفون حلقوی و شامل چهار قسم است: یک منبع گرم در قسمت پایین، یک منبع سرد در قسمت بالا، و دو قسمت عمودی نصب شده بین ناحیه‌های منابع گرم و سرد برای انتقال مایع و بخار بین آنها. محققین زیادی ترموموسیفون‌های حلقوی تک‌فاز و مشخصات آن‌ها را بررسی کرده‌اند. تشریح تأثیر پارامترهای بی‌بعد بر مشخصه‌های انتقال حرارت ترموموسیفون مورب<sup>[۲]</sup> بررسی اثر هندسه‌های مختلف کانال بر انتقال حرارت، رژیم جریان و

ترموسیفون و انتقال جرم فصل مشترک مایع-بخار بر عملکرد ترموموسیفون‌ها<sup>[۳]</sup> نشان داد که در نظر گرفتن تنفس برشی فصل مشترک و همچنین انتقال جرم بین فازها باعث افزایش ضخامت مایع شفاف و به دنبال آن کاهش عدد ناسلت و ضریب انتقال حرارت می‌شود. در حقیقت، ترموموسیفون وسیله‌ی است برای انتقال حرارت نویسنده مستول<sup>[۴]</sup>.

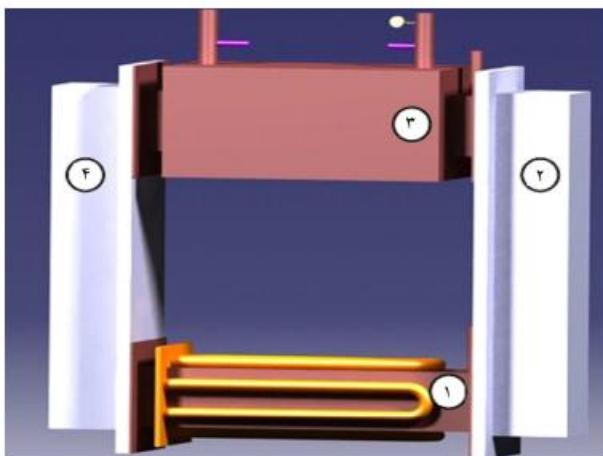
تاریخ: دریافت ۴/۹/۱۳۹۲، اصلاحیه ۲۴/۱/۱۳۹۳، پذیرش ۳۱/۳/۱۳۹۳

در پژوهش حاضر، یک ترمومیکن ابداعی متناسب با روش PIV طراحی و ساخته شده است. مقطع این ترمومیکن مستطیلی است و دو قسمت بالا و پایین آورده‌ی آن، به‌منظور بررسی جریان در ترمومیکن از پلکسی گلس<sup>۱۳</sup> ساخته شده است. جزئیات ترمومیکن و ویژگی‌های آن در قسمت بعدی تشریح می‌شود.

## ۲. بستر آزمون آزمایشگاهی

آزمایش‌ها در این پژوهش، با استفاده از سیستم ترمومیکن تکفاز (SPT) [۱۴] صورت گرفته، که به‌منظور استفاده‌ی روش PIV روی آن، طراحی و ابعاد شده است (شکل ۲). ابعاد اصلی چرخه در جدول ۱ ارائه شده است. به‌طور کلی در ترمومیکن ساخته شده دو سیال (که می‌توانند از نظر جنس متفاوت باشند) استفاده می‌شود: سیال عامل اصلی (آب) که در مدار اصلی ترمومیکن جریان می‌یابد، و سیال خنک‌کننده که وظیفه‌اش گرمایزدایی از سیال عامل است. این بستر از چهار کanal مستطیلی (چهار قسمت اصلی ترمومیکن تکفاز) تشکیل شده است: ۱. تبخیرکننده، ۲. بالازونده، ۳. سردکننده، ۴. پایین آورنده.<sup>۱۵</sup> آب گرمای تبخیرکننده را که از المنشت‌های الکتریکی ناشی می‌شود، جذب می‌کند، توان الکتریکی از جریان و لغازمان‌ها محاسبه می‌شود.

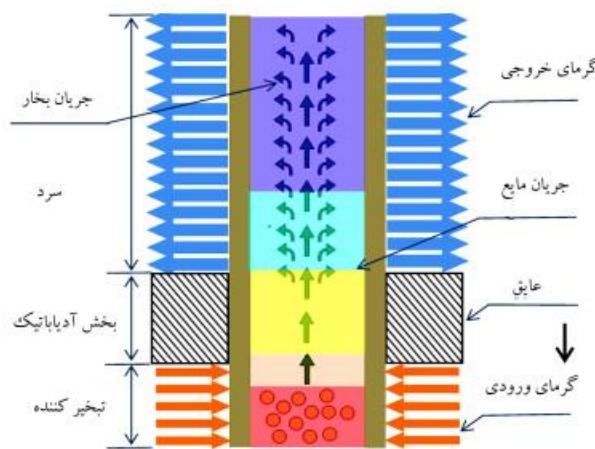
این قسمت (تبخیرکننده) برای بهبود انتقال حرارت، از ورقه‌های مسی ساخته شده است، المنشت‌ها پیرامون کانال تبخیرکننده تعییه، و برای کمینه‌کردن انتقال حرارت به‌دققت آب‌بندی شده‌اند. شماتیک این قسمت در شکل ۳ نشان داده شده است. برای تبخیر آب از چهار المنشت الکتریکی ۵۰۰ وات استفاده شده است؛ بنابراین توان کل از صفر تا ۲۰۰۰ وات، به‌وسیله‌ی ترانسفورماتور خودکار تغییر می‌کند.



شکل ۲. شماتیک ترمومیکن تکفاز.

جدول ۱. ابعاد هندسی بستر آزمایشگاهی.

مشخصات هندسی مدل (اندازه‌ها بر حسب cm)	
ارتفاع حلقه	۲۵
عرض حلقه	۳۰
قسمت داخلی حلقه	۵ × ۵
طول قسمت گرم	۲۵
طول قسمت سرد	۲۵

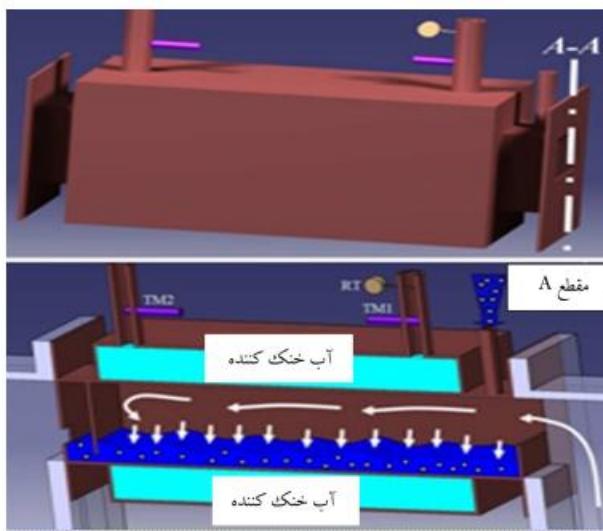


شکل ۱. شماتیک ترمومیکن معمولی (ولهی گرمایی بدون فیلره).

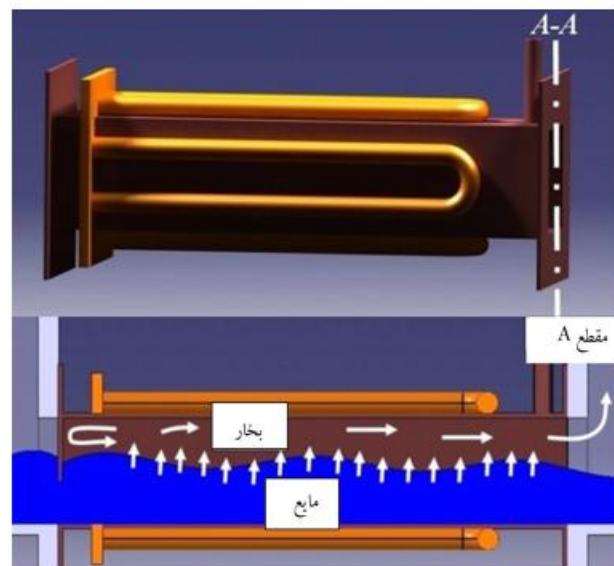
تایپیداری چرخه‌ی ترمومیکن [۱۶] بررسی تجربی افزودن ناآذوه‌های جامد به آب به عنوان سیال عامل [۱۷] بررسی ترمومیکن سقف منزل شیروانی با روش‌های عددی و با استفاده از روش PIV و مقایسه‌ی نتایج حاصله با نتایج تجربی [۱۸] از جمله‌ی این بررسی‌ها بوده است. پس از مطالعه‌ی آزمایش‌های انجام گرفته [۱۹] برای تعیین تأثیر اعداد بی بعد ویر (We)<sup>۵</sup>، فرود (Fr)<sup>۶</sup>، بوند (Bo)<sup>۷</sup> و کوتلتلایزه (Ku)<sup>۸</sup> مشخص شد که اعداد Bo, We, Fr و هیچ رابطه‌یی با نسبت گرمای بیشینه به گرمای موقعیت قائم ( $Q_{max}/Q_{90}$ ) ندارند.

محققین پارامترهای مختلفی مثل شبیه چرخه و هدایت حرارتی دیواره‌ی لوله را به صورت تجربی، روی چرخه گردش آزاد تک فاز<sup>۹</sup> مطالعه کردند.<sup>۱۰</sup> مثال‌هایی نیز از کاربرد روش‌های عددی اجزاء محدود در تحلیل پایداری چرخه‌های گردش آزاد تک فاز<sup>۱۱</sup> گزارش شده است. همچنین با بررسی ترمومیکن در شبیه‌ای مختلف<sup>۱۲</sup> مشخصه‌های جریان و انتقال حرارت برای ترمومیکن حلقوی مستطیلی تکفاز را با استفاده از روش‌های LDV<sup>۱۰</sup> و PIV<sup>۱۱</sup> گزارش کردند و به این نتیجه رسیدند که با تغییر زاویه‌ی ترمومیکن از ۳/۶ درجه ساعتگرد به ۴/۲ درجه پادساعتگرد تغییر چندانی در مقادیر سرعت اندازه‌گیری مشاهده نمی‌شود. محققین با مدل‌سازی عددی،<sup>۱۲</sup> عملکرد دائم یک لوله‌ی حرارت ترمومیکن دارای مخلوطی از دو خنک‌کننده R11 و R11۳ را به عنوان سیال عامل بررسی کردند. همچنین بررسی انتقال حرارت در لوله‌های گرمایی ضربه‌یی حلقوی و غیرحلقوی (PHPs)<sup>۱۳</sup> نشان داد که انتقال حرارت عمده‌ی مبتنی بر مبادله گرمای نهان است.<sup>۱۴</sup>

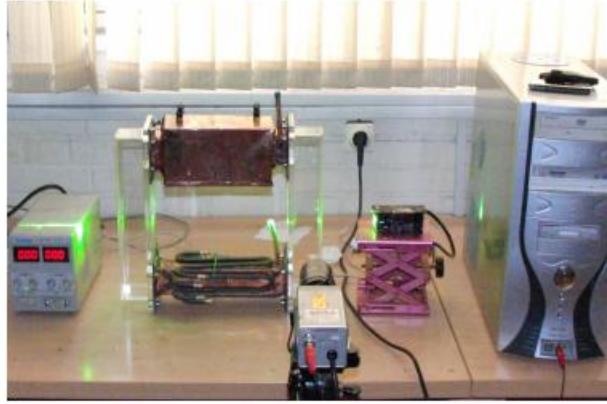
روش سرعت‌سنجی با استفاده از ذرات (PIV)<sup>۱۴</sup> یک روش لیزری برای آشکارسازی جریان است که در محاسبه و اندازه‌گیری‌های سرعت لحظی و ویژگی‌های مربوط به آن در سیالات کاربرد دارد. محققان در بهکارگیری این روش برای ترمومیکن‌ها ممکن است با چندین چالش و سختی رو به رو شوند. یکی از مشکلات نورشناختی در ترمومیکن، قابل رویت نبودن داخل ترمومیکن است. به‌دلیل انتقال گرمای زیاد و همچنین مشکلات آب‌بندی، ساخت ترمومیکن شفاف با مشکلاتی همراه است. بخار در چرخه‌ی ترمومیکن پوسته‌ی آن قسمت را می‌پوشاند و مانع دیدن جریان می‌شود. بدین ترتیب وقتی آب در ناحیه‌ی گرم تبدیل به بخار می‌شود، ذرات دنبال‌کننده در آن ناحیه باقی می‌مانند و جریان بخار را دنبال نمی‌کنند زیرا چگالی ذره‌ی دنبال‌کننده بزرگ‌تر از فاز بخار است. علی‌رغم پژوهش‌های گسترده در خصوص ترمومیکن، بررسی‌ها برای کاربرد روش PIV روی آن‌ها اندک است.



شکل ۴. نمای شماتیک منبع سرد ترموسیفون تک فاز.



شکل ۳. شماتیک تبخیرکننده ترموسیفون تک فاز.



شکل ۵. بستر آزمایشگاهی.

شدن، بخار چگالیده می‌شود و به این استخراج اضافه می‌شود. مایع چگالیده شده، از حفره مستطیلی عبور می‌کند و به قسمت پایین آورنده راه می‌یابد. زائد عמודی که در انتهای سردهنگ تعبیه شده است از ورود بخار به قسمت پایین آورنده، جلوگیری می‌کند. این مایع چگالیده شده، با مخلوطی از مایع و ذرات دنبال کننده، مخلوط می‌شود و با این روش، ذرات دنبال کننده را در خود نگه می‌دارد و بنابراین روش PIV، می‌تواند روی فیلم مایع، اعمال شود.  
به منظور داشتن توانایی مشاهدات اپتیکی جریان و به کاربردن روش PIV، قسمت‌های بالازونده و پایین آورنده ترموسیفون، از شیشه‌های اکریلی شفاف، ساخته شده‌اند. در این آزمایش، از آب به عنوان سیال عامل استفاده می‌شود. لازم به ذکر است که حفره مستطیلی در انتهای کندانسور، جریان لایه‌یی<sup>۱۹</sup> را تضمین می‌کند. یعنی جریان قطره‌یی<sup>۲۰</sup> را به جریان لایه‌یی تبدیل می‌کند.  
شماتیک سردهنگ در شکل ۴، نشان داده شده است مایع چگالیده شده، به دلیل نیروی جاذبه، از دیواره پایین آورنده به پایین هدایت می‌شود. پایین آورنده یک کanal مستطیلی با ورقه‌های پلکسی گلاس است که به شکل آدیاباتیک فرض می‌شود. ضخامت فیلم و همچنین پروفیل سرعت، می‌تواند از روش‌های پردازش تصویر<sup>۲۱</sup> و PIV محاسبه شود. عکس‌ها توسط دوربین پرسرعت دیجیتال با قابلیت عکسبرداری ۱۲۰° فریم بر ثانیه که در هر دو قسمت بالازونده و پایین آورنده تعیی شده، گرفته شده است. تصویر بستر آزمایشگاهی در شکل ۵ آورده شده است.

یکی از مهم‌ترین قسمت‌های ترموسیفون ساخته شده، قسمت عایق آن است که تمامی آزمایش‌های انجام شده به وسیله روش PIV روی آن انجام می‌گیرد. در توجه این قسمت باید الزاماً شفاف باشد تا قابلیت عکس‌برداری امکان‌پذیر شود. به همین دلیل برای ساخت این قسمت از ورقه‌های پلکسی گلاس استفاده شده است. برای این که بخار تنها از قسمت بالازونده حرکت کند یک زائد عמודی به سمت پایین آورنده تبخیرکننده، به منظور جلوگیری از ورود بخار به بخش پایین آورنده اضافه شده است. اگر بخار از پایین آورنده عبور کند، ممکن است وجه داخلی شیشه پایین آورنده را بپوشاند که این می‌تواند در استفاده از روش PIV مشکلاتی ایجاد کند.

بخار از قسمت بالازونده، که به خوبی عایق شده است، بالازونده در حقیقت این قسمت، رابط بین بخش‌های تبخیرکننده و سردهنگ ترموسیفون است و مشخصه‌های کیفی در این قسمت می‌تواند به وسیله روش اپتیکی<sup>۲۱</sup> حاصل شود. قسمت سردهنگ، یک مبدل حرارتی پوسته و لوله است، که از دو کanal مستطیلی هم مرکز، ساخته شده است. بخار از بخش داخلی عبور می‌کند و آب سرد به وسیله روش PIV (TM)، به گردش در می‌آید. دماهای ورودی و خروجی آب سرد به وسیله روش شیرکترلی<sup>۱۸</sup>، تنظیم می‌شود و به وسیله یک روتامتر مدرج شده، اندازه‌گیری می‌شود. در این قسمت، بخار گرمای خود را به آب سرد می‌دهد و به سرعت، چگالیده می‌شود.

عموماً، به کاربردن روش PIV در جریان دوفازی تبخیرکننده و سردهنگ، امکان مواجه شدن با دو مشکل بزرگ را ایجاد می‌کند. اولین مشکل، این است که بخار ممکن است روی سطح داخلی شیشه، چگالیده شود و میدان دید دوربین را مسدود کند. دومین مشکل، به دلیل چگالی بیشتر نسبت به آب، ذرات دنبال کننده که در PIV استفاده می‌شود، نمی‌توانند با بخار همراه شود و در توجه بخار هیچ ذرات دنبال کننده‌یی ندارد. در این پژوهش، چندین نواوری، در طراحی بستر تحقیقاتی برای غلبه بر این مشکلات، اعمال شده است. اولین اصلاح به این شکل بود که ترموسیفون، برای جلوگیری از حضور همزمان مایع و بخار در مقطع آزمایش، به شکل حلقه‌یی ساخته شده است. دومین اصلاح، همانند تبخیرکننده، یک زائد عמודی به انتهای بخش سردهنگ، به منظور جلوگیری از ورود بخار به قسمت پایین آورنده، اضافه شد. استخراج آب و ذرات دنبال کننده در پایین بخش داخلی سردهنگ، تعیی

### ۳. نتایج

#### ۱.۳. روشن PIV

آزمایش‌ها بر روی ترموسیفون در حالت‌های مختلف و به ازای سه زاویه قرارگیری مختلف ترموسیفون (افقی، ۴۵ درجه، عمود) انجام پذیرفته است. حال در ادامه به بررسی و بحث درباره نتایج می‌پردازیم.

ترموسیفون افقی ترموسیفونی است که منبع گرم و سرد آن به صورت افقی قرار دارد و همچنین منبع گرم در پایین و منبع سرد در بالا قرار دارد. تعداد زیادی عکس از قسمت پایین آورده ترموسیفون، برای مشخص کردن پروفیل سرعت فیلم پایین آورده، گرفته شده است برای نمونه، چهار عکس در شکل ۶ نشان داده. پس از گرفتن عکس‌های مورد نیاز و ضبط آنها در ریاضی، این عکس‌ها توسط کد نوشته شده در زم افزار متلب<sup>۲۲</sup> مورد تجزیه و تحلیل قرار گرفتند.

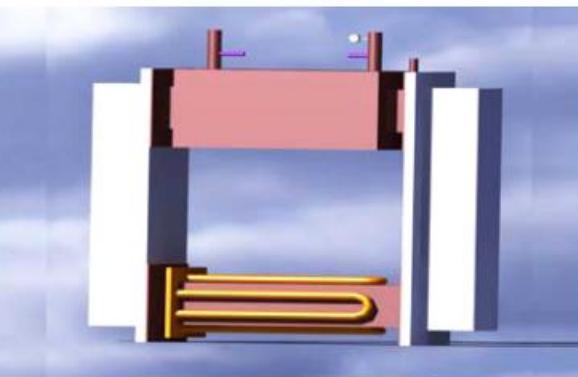
اندازه‌های مختلفی برای پنجره جستجو و بازیابی در نظر گرفته شد تا اندازه بهینه برای آنها انتخاب شود. همچنین تصحیح‌های نهایی به منظور بهبود حل مستله انجام گردید، تا جواب‌های غیرمنطقی از دامنه حل حذف شوند. پس از انجام کلیه مراحل بالا نتایج به صورت شکل ۷ در می‌آیند. مقادیر سرعت در قسمت سمت راست عالیق ترموسیفون افقی به سمت بالا و دارای سرعت تقریبی ۲/۵ سانتیمتر بر ثانیه است. همچنین دمای آب گرم خروجی از ترموسیفون در این حالت توسط دماستخ برای با ۲۵ درجه ساتیگردد گزارش شده است.

در ادامه نتایج مربوط به آزمایش‌های انجام شده بر روی ترموسیفون مایل در شکل ۸ و ترموسیفون عمود در شکل ۹ آورده می‌شود. سرعت میانگین روی خط مرکزی قسمت عالیق راست ترموسیفون مایل، ۱/۲ سانتیمتر بر ثانیه است.

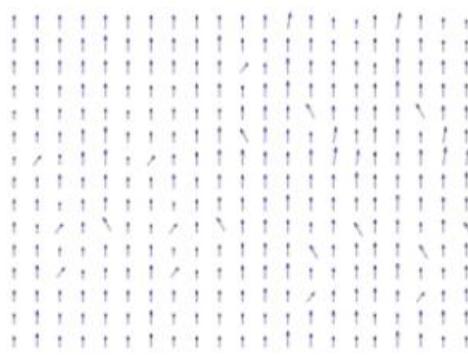
در ترموسیفون مایل، میدان جریان نسبت به ترموسیفون افقی نامنظم شده است. دمای خروجی آب خنک کننده نیز کاهش بازده ترموسیفون را در این حالت تایید می‌کند. در ترموسیفون مایل دماستخ، دمای خروجی آب خنک کننده را ۲۳ درجه گزارش نموده است. در ترموسیفون قائم، میدان جریان نسبت به ترموسیفون افقی نامنظم تر شده است و جریان به صورت رفت و برگشتی وجود دارد. دمای خروجی آب خنک کننده نیز این موضوع را تایید می‌کند. در ترموسیفون قائم دماستخ، دمای خروجی آب خنک کننده را ۲۰ درجه گزارش نموده است.

همانطور که از نتایج آزمایش‌های PIV مشخص است توزیع و مقادیر سرعت در ترموسیفون افقی بهتر از توزیع سرعت در ترموسیفون مایل و قائم است و دمای خروجی آب خنک کننده نیز مجدداً این موضوع را تایید می‌کند.

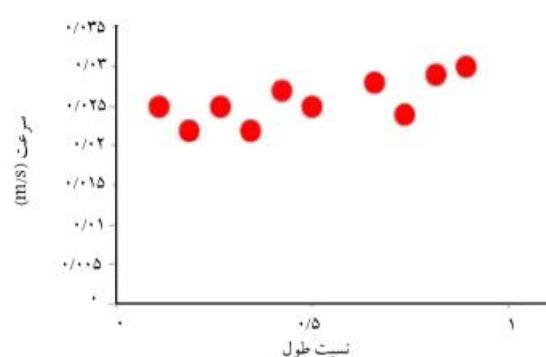
در این قسمت به بررسی اثر شدت حرارت ورودی بر کارکرد ترموسیفون پرداخته



الف) نمای شماتیک ترموسیفون افقی؛



ب) توزیع سرعت در قسمت عالیق ترموسیفون افقی؛



ج) توزیع سرعت در خط مرکزی قسمت عالیق ترموسیفون.

شکل ۷. نتایج مربوط به ترموسیفون افقی.

می‌شود. بدین منظور با استفاده از روش PIV مقدار سرعت محوری در خط مرکزی

ترموسیفون تعیین گشته است. سپس با انتگرال‌گیری در طول خط مرکزی، مقدار دبی

جرمی جریان یافته در ترموسیفون محاسبه می‌شود.

در شکل ۱۰ تغییرات دبی جریان یافته در ترموسیفون را نسبت به شدت گرمای

وروودی به ترموسیفون نشان داده شده است. همانطور که این شکل نشان می‌دهد به

ازای مقادیر پایین گرمای ورودی، میزان سیال جریان یافته در ترموسیفون ناچیز است و

ترموسیفون در شرایط کاری نمی‌باشد ( $Q_{in} < 50^{\circ}\text{Watt}$ ) (این ناحیه، ناحیه خارج

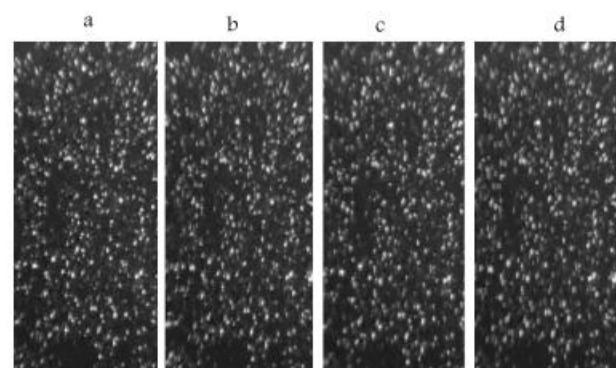
از طراحی<sup>۲۳</sup> نامگذاری شده است. با افزایش توان ورودی، میزان دبی جریان یافته در

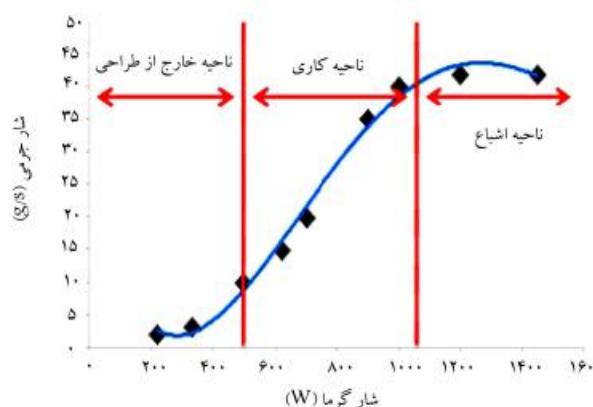
ترموسیفون افزایش می‌یابد. این ناحیه ( $Q_{in} < 110^{\circ}\text{Watt}$ ) (این ناحیه، ناحیه خارج از طراحی<sup>۲۴</sup> نامگذاری شده است. با افزایش توان ورودی، ترموسیفون گفته می‌شود.

همچنین لازم به ذکر است با افزایش توان ورودی از این به بعد، دیگر تغییر

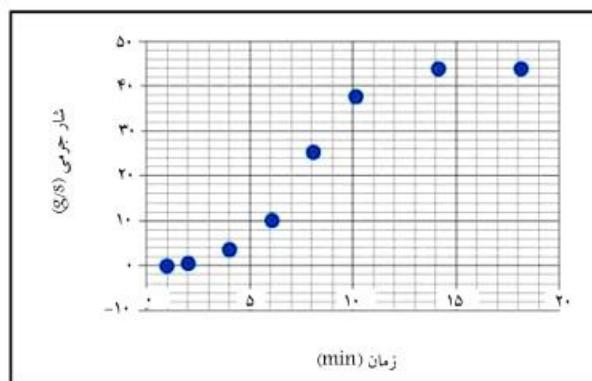
محسوسی در شرایط کاری ترموسیفون دیده نمی‌شود و عملکرد ترموسیفون به شرایط

شکل ۶. تصاویر متوالی فیلم مایع پایین آورده.





شکل ۱۰. تغییرات دبی جرمی در ترموسیفون بر اساس شدت گرمای ورودی.

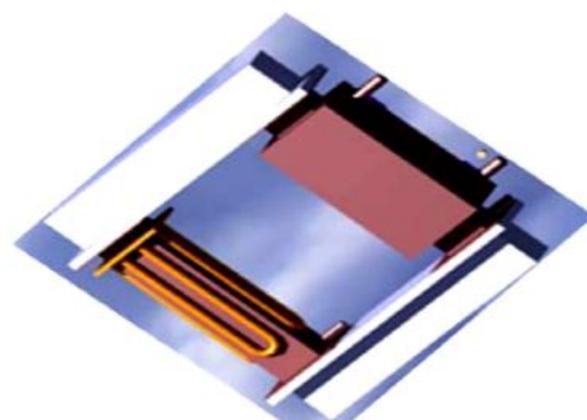


شکل ۱۱. تغییرات دبی جرمی ترموسیفون بر حسب زمان.

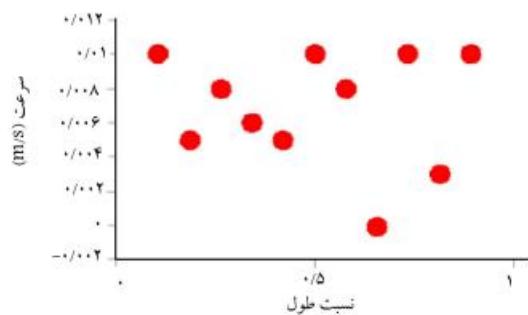
اشباع خود رسیده است، با افزایش بیش از حد قوان، امکان وقوع پدیده جوشش پیشتر می‌شود و با استفاده از ترمومترات نصب شده بر روی ترموسیفون دمای المنت‌ها کنترل می‌شود، این ناحیه ( $Q > 1100$  Watt)، ناحیه اشباع<sup>۲۵</sup> تکفار نامگذاری شده است. در این قسمت به بررسی رفتار دینامیکی ترموسیفون می‌پردازیم. در شکل ۱۱، تغییرات دبی جریان یافته در منار اصلی ترموسیفون بر حسب زمان، نشان داده شده است. همانطور که در این شکل قابل مشاهده است، میزان دبی جریان یافته در ترموسیفون با گذشت زمان افزایش می‌یابد تا به تدریج به شرایط پایای خود نزدیک می‌شود، این نتایج به ازای ترموسیفون افقی رسم گردیده‌اند. با گذشت زمان در حدود ۱۰ دقیقه، ترموسیفون تقریباً به شرایط پایای خود می‌رسد.

### ۲.۳. مدل‌سازی عددی

کلیه مشخصات هندسه مدل شده مطابق با مشخصات نمونه واقعی است، در شکل ۱۲ شبکه دو بعدی به همراه شرایط مرزی آورده شده است. شکل ۱۲ مقایسه نتایج عددی با روش PIV. با توجه به اینکه اصولاً با استفاده از روش PIV میدان جریان معمولاً به صورت دو بعدی قابل حصول است و همچنین به علت حجم محاسباتی بالا در مدل‌های سه بعدی، نهایتاً مدل دو بعدی برای مدل‌سازی انتخاب شد، عدم وابستگی جواب به شبکه در شکل ۱۳ نشان داده شده است. در این شکل، توزیع سرعت در خط مرکزی قسمت عایق ترموسیفون به ازای سه مش درشت، متوسط و ریز رسم شده است. با توجه به اینکه جواب‌ها برای مش متوسط و ریز همخوانی خوبی با هم دارند در نتیجه از مش متوسط برای انجام محاسبات استفاده شد.

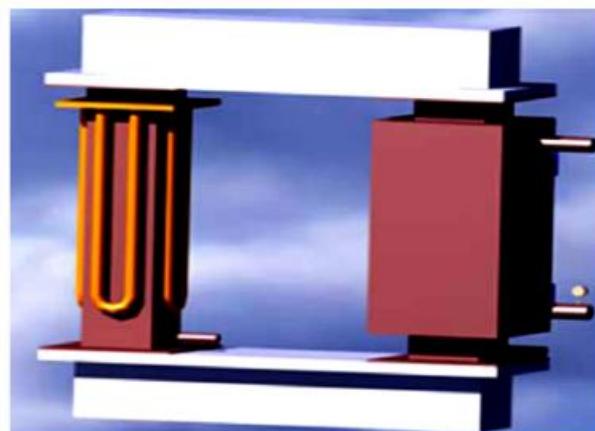


الف) نمای شماتیک ترموسیفون مایل؛

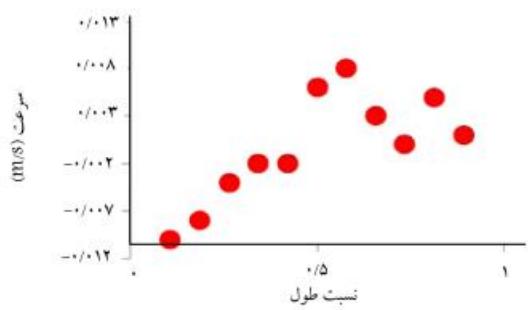


ب) توزیع سرعت در خط مرکزی قسمت عایق ترموسیفون.

شکل ۸. نتایج مربوط به ترموسیفون مایل.

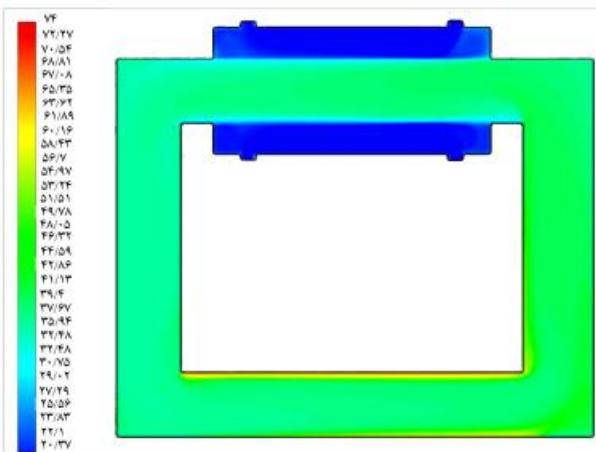


الف) نمای شماتیک ترموسیفون قائم؛

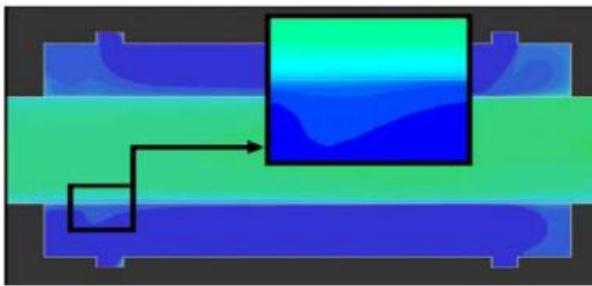


ب) توزیع سرعت در خط مرکزی قسمت عایق ترموسیفون.

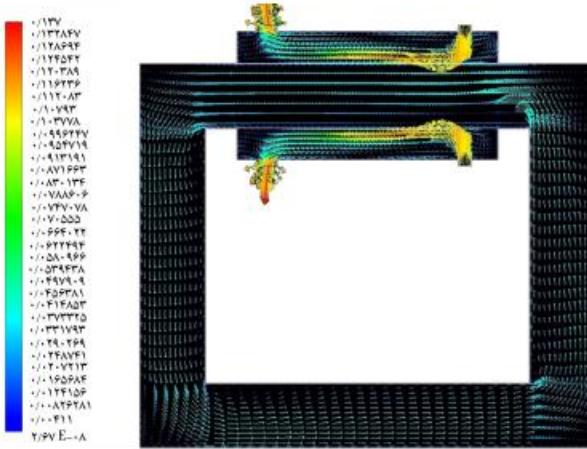
شکل ۹. نتایج مربوط به ترموسیفون قائم.



شکل ۱۴. کانتور دما در ترمومیکون افقی (بر حسب درجه سانتیگراد).



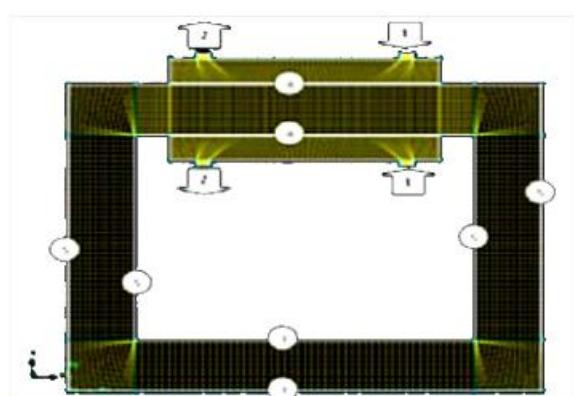
شکل ۱۵. لایه مرزی دمایی در نزدیکی دیواره بین ترمومیکون و محفظه خنک کننده.



شکل ۱۶. کانتور بردارهای سرعت در ترمومیکون افقی ارنگ بندهی بر اساس اندازه سرعت (m/s).

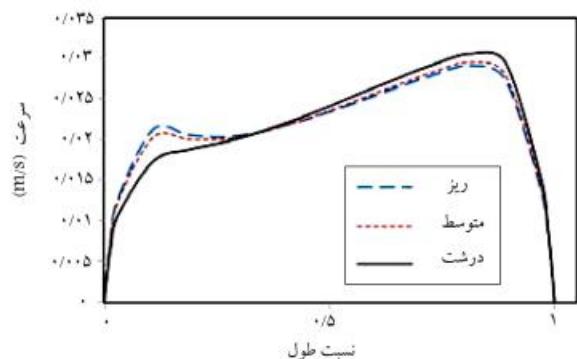
شود، دما در قسمت عمودی و عایق ترمومیکون در سمت راست بیشتر از دما در قسمت عمودی و عایق در سمت چپ است. از این شکل می‌توان توجه گرفت که سیال پس از گرم شدن در منبع گرمایی از سمت راست به طرف منبع سردد حرکت می‌کند و پس از انتقال حرارت با آب خنک کننده از طریق لوله سمت چپ به منبع گرم باز می‌شود. در شکل ۱۶ بردارهای سرعت در تمامی دامنه حل رسم شده‌اند.

بردارهای سرعت در قسمت خنک کننده به خوبی نمایانگر این هستند که جریان آب سرد ورودی از قسمت سمت راست وارد محفظه خنک کننده می‌شوند و از



ردیف	شرط مرزی	نوع	مقدار
۱	ورودی	سرعت ورودی	۰/۱ m/s
۲	خروجی	فشار خروجی	. Pag
۳	دیوار	با شار گرمایی	۱۰۰ Watt
۴	دیوار	زوج	-----
۵	دیوار	آدیاباتیک	-----

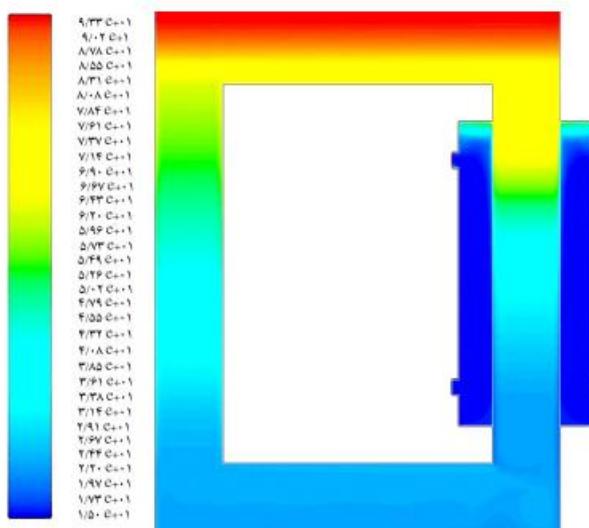
شکل ۱۲. شبکه دو بعدی ترمومیکون افقی و شرایط مرزی حاکم.



شکل ۱۳. توزیع سرعت در خط مرکزی قسمت عایق ترمومیکون افقی در شدت مشاهد متفاوت.

در شکل ۱۴ توزیع دما در سرتاسر دامنه حل قابل مشاهده است. بر اساس آن دما در قسمت پایین ترمومیکون و در نزدیکی دیوارهایی که شار گرمایی از آنها وارد ترمومیکون می‌شود، زیاد است و به تدریج با افزایش ارتفاع از میزان دما کم می‌شود و کمترین دما در مدار اصلی ترمومیکون در نزدیکی دیواره منبع سردد، در جایی که دقیقاً آب داخل ترمومیکون با آب خنک کننده به صورت غیرمستقیم تماس دارد، است.

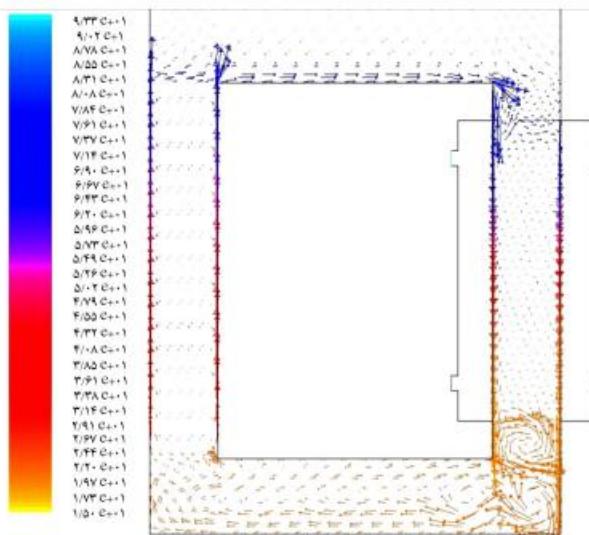
لایه مرزی دمایی<sup>۲۶</sup> را که در محل تماس غیرمستقیم آب گردش کننده در ترمومیکون و آب خنک کننده تشکیل شده، در شکل ۱۵ قابل مشاهده است. گرادیان‌های دما در این ناحیه بسیار شدید است. همچنین اگر به شکل ۱۴ دقت



شکل ۱۹. کانتور دما در ترموسیفون قائم.



شکل ۲۰. خطوط جریان در ترموسیفون افقی.

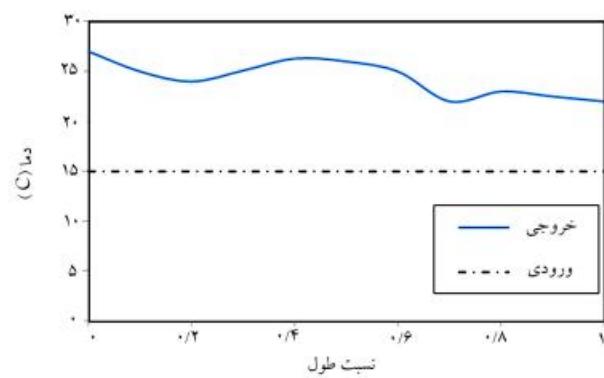
شکل ۲۱. کانتور بردارهای سرعت در ترموسیفون قائم (رنگبندی بر اساس اندازه سرعت  $m/s$ ).

باشد، دمای آن نیز افزایش پیدا می‌کند و یا به عبارت بهتر، سیال پس از گرم شدن در منبع گرمایی به سمت بالای ترموسیفون حرکت کرده و در آن قسمت قرار می‌گیرد.

همانطورکه در شکل ۲۰ قابل مشاهده است سیال در قسمت گرم و در مجاورت

دیواره‌ها با سرعت نسبتاً بالایی به سمت بالای ترموسیفون حرکت می‌کند.

در نتیجه توده‌یی از سیال گرم در بالای ترموسیفون قرار می‌گیرد و چون منبع سردی در قسمت بالای ترموسیفون در این حالت وجود ندارد، در نتیجه سیال فرستاد از دست دادن حرارت خود را ندارد و همان جا متوقف می‌شود. به علت اینکه سیال در این قسمت دارای بیشینه دما در ترموسیفون و در نتیجه کمینه چگالی است در نتیجه در همان بالای ترموسیفون باقی می‌ماند و به سمت منبع سرد حرکت نمی‌کند. همچنین بنابر معادله پیوستگی از آنجا که سیال گرم در بالای ترموسیفون ساکن باقی می‌ماند در نتیجه به مابقی سیال از جمله سیال چگال واقع شده در قسمت سرد نیز اجازه حرکت نمی‌دهد. در این شکل نیز سرعت در قسمت بالای ترموسیفون تقریباً برابر با صفر است. همچنین گردابهای تشکیل شده در



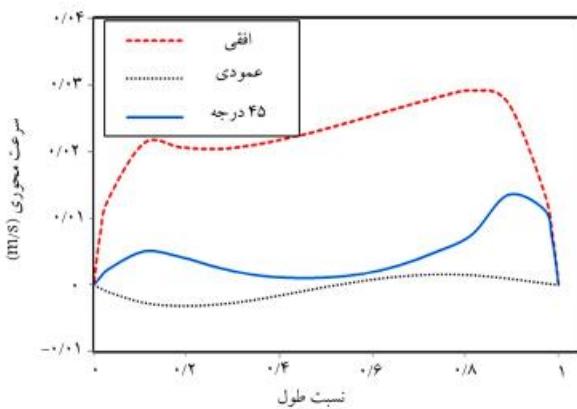
شکل ۲۲. اندازه دما در مقطع ورودی و خروجی آب خنک کننده ایرحسب درجه سانتیگرادا.

قسمت سمت چپ از این محفظه خارج می‌گردد.

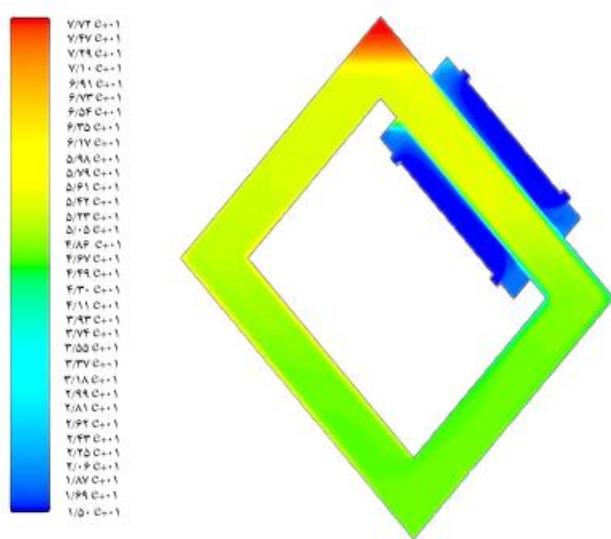
یکی دیگر از پارامترهایی را که می‌توان بر روی آن بحث نمود، خطوط جریان در ترموسیفون می‌باشند. در شکل ۱۷ خطوط جریان برای ترموسیفون رسم شده است. در شکل ۱۸ اختلاف دمای بین مقطع خروجی آب خنک کننده و مقطع ورودی آن قابل مشاهده است.

از آنجا که اساس کارکرد ترموسیفون بر نیروی جاذبه زمین استوار است در نتیجه نحوه قرارگیری ترموسیفون و تأثیر آن بر روی کارکرد ترموسیفون می‌تواند حائز اهمیت باشد. یکی از مواردی که تا به حال در پژوهش‌های صورت گرفته کمتر بررسی شده است، زاویه قرارگیری ترموسیفون است. زاویه قرارگیری ترموسیفون از آن جهت که باعث تغییر جهت اعمال نیروی جاذبه به ترموسیفون در قسمت‌های مختلف می‌شود، می‌تواند حائز اهمیت باشد. در این بخش سعی می‌شود که اثرات این تغییر زاویه بر روی مشخصه‌های هیدرولیکی و حرارتی ترموسیفون بررسی شود. بدین منظور ترموسیفون را در دو حالت مختلف جدید با زاویای ۴۵ و ۹۰ درجه نسبت به افق دوران داده و مجدد آنها را به صورت عددی بررسی و تحلیل می‌نماییم.

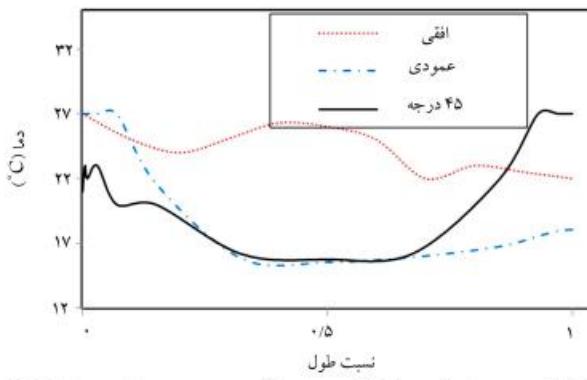
تأثیر قرارگیری ترموسیفون در زاویه  $90^{\circ}$  درجه در شکل ۱۹ نشان داده شده است. همانطور که در این شکل قابل مشاهده است، مقدار دما در ترموسیفون با ارتفاع ارتباط مستقیم دارد و هر چه سیال در ارتفاع بالاتری در ترموسیفون



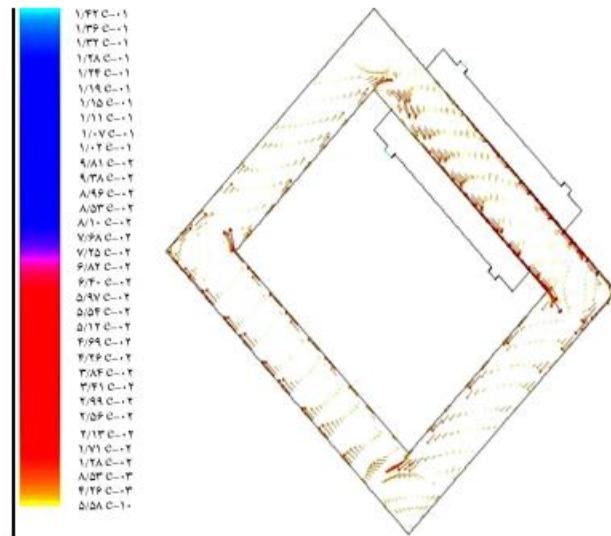
شکل ۲۳. توزیع سرعت محوری در خط مرکزی قسمت عایق ترمومیکن در زوایای مختلف.



شکل ۲۴. کانتور دما در ترمومیکن ۴۵ درجه.



شکل ۲۵. توزیع دمای آب خنک کننده در مقطع خروجی در زوایای مختلف قرارگیری ترمومیکن.



شکل ۲۶. توزیع بردارهای سرعت در ترمومیکن ۴۵ درجه.

پایین قسمت سرد ناشی از حرکات آشفته و رفت و برگشتی سیال در این ناحیه است.

توزیع دما در زاویه ۴۵ درجه در شکل ۲۱ نشان داده شده‌اند. مشاهده می‌شود

دما در بالاترین قسمت ترمومیکن بیشینه است و دمای سیال پس از عبور از قسمت سرد کاهش می‌یابد.

همچنین توزیع بردارهای سرعت در شکل ۲۲ نشان داده شده است. همانطور که

در این شکل مشاهده می‌کنیم، توزیع سرعت در ترمومیکن ۴۵ درجه از حالت افقی بدتر است اگرچه این وضعیت از ترمومیکن در حالت قائم بهتر است. شاید بتوان

به صورت یک فرضیه کلی بیان نمود که هرچه منبع سرد به نقطه بالایی ترمومیکن نزدیک‌تر باشد، بازدهی آن بیشتر است. در شکل ۲۳ مقادیر سرعت در خط مرکزی

قسمت عایق ترمومیکن به ازای زوایای قرارگیری ترمومیکن آب خنک کننده در خط مرکزی همچنین قابل ذکر است که مقدار دمای خروجی آب خنک کننده در ترمومیکن ۴۵ درجه از ترمومیکن قابل تقریباً بیشتر و از ترمومیکن افقی کمتر است. در شکل

این مقایسه انجام گرفته است.

### ۳.۳. صحبت‌سنگی نتایج عددی

به منظور صحبت‌سنگی نتایج عددی از نتایج به دست آمده از آزمایش‌های صورت گرفته به وسیله‌ی PIV و همچنین نتایج به دست آمده از ثبت مقادیر دما در ورودی و خروجی آب خنک کننده در حین آزمایش استفاده می‌نماییم. در شکل ۲۵ مقادیر سرعت به دست آمده در خط مرکزی و سطح لوله عایق سمت راست ترمومیکن در حالت افقی از دو روش عددی و PIV به نمایش درآمده است.

شایان ذکر است که این نتایج هر دو در حالتی به دست آمده‌اند که ترمومیکن

زمان رسیدن به حالت پایا در شرایط آزمایشگاهی در حدود ۱۰ دقیقه به دست آمد. در بررسی اثر زاویه قرارگیری ترمومویفون بر کارکرد آن، ترمومویفون افقی نتایج مناسب تری نسبت به حالت‌های مایل و قائم دربرداشت. همچنین توزیع سرعت در مدار اصلی ترمومویفون کاملاً منظم و یکنواخت بود. در این وضعیت مقدار ماکریم سرعت در قسمت عایق در حدود ۳ سانتی‌متر بر ثانیه بوده و همچنین دمای خروجی آب خنک کننده در حالت پایا به ۲۵ درجه سانتیگراد می‌رسد. بدلیل اینکه در ترمومویفون مایل و قائم، قسمت عایق در بالاترین ارتفاع ترمومویفون قرار می‌گیرد در نتیجه سیالی که در منبع گرم حرارت جذب کرده و به سمت بالا حرکت کرده است در این مکان ابیاشته شده و به صورت ساکن در می‌آید. همانطورکه در نتایج عددی مشاهده شد، خطوط جریانی از این قسمت نمی‌گذرد و سیال تقریباً ساکن است. این نتیجه در مشاهدات به روش PIV نیز مشاهده شد. در این مشاهدات توزیع سرعت در ترمومویفون مایل و قائم به مراتب از ترمومویفون افقی ناظم‌تر و بعضی جریان رفت و برگشتی بود. همچنین دمای خروجی آب خنک کن در ترمومویفون مایل و قائم نسبت به افقی افت می‌کند که این خود مجدد تایید می‌کند که بازده در ترمومویفون مایل و قائم کاهش می‌یابد.

در وضعیت پایای خود مشغول به کار است. همانطورکه در این شکل قابل مشاهده است نتایج عددی و تجربی به دست آمده همخوانی نسبتاً خوبی با هم دارند. همچنین دمای ورودی آب خنک کننده ترمومویفون در حالت آزمایشگاهی تقریباً برابر با ۱۵ درجه و دمای خروجی آب خنک کننده تقریباً برابر با ۲۵ درجه سانتیگراد اندازه‌گیری شد. در صورتیکه دمای متوسط خروجی آب خنک کننده با استفاده از روش‌های عددی برابر با مقدار ۲۴,۳ درجه سانتیگراد به دست آمد.

#### ۴. نتیجه‌گیری

در این پژوهش، یک ترمومویفون تک فاز، به منظور اعمال گردن روش PIV روی آن، طراحی و ساخته شد. از زمانی که ترمومویفون شروع به کار می‌کند، با گذشت زمان بدريج سیال شروع به جریان يافتن می‌کند، اين افزایش جریان ادامه پیدا می‌کند مادامی که جریان به حالت پایای خود برسد در این حالت دیگر تغییر محسوسی در مشخصات حرارتی و هیدرولیکی ترمومویفون رخ نمی‌دهد. برای ترمومویفون افقی

#### پانوشهای

1. evaporator
2. condenser
3. passive
4. Thermosyphon Reboilers
5. Weber
6. Froude
7. Bond
8. Kutateladze
9. single phase natural circulation loop
10. Laser Doppler Vibrometer
11. pulsating heat pipes
12. Particle image velocimetry
13. Plexiglass
14. single phase Thermosyphon (SPT)
15. riser
16. down comer
17. Optical
18. control valve
19. filming flow
20. droplet flow
21. image processing
22. Matlab
23. off-design Region
24. operational situation
25. saturation region
26. thermal boundary layer

#### منابع (References)

1. Faghri, A., *Heat Pipe Science and Technology*, Taylor and Francis (1995).

- velocimetry", *J. Energy and Buildings*, **42**, pp. 1267-1274 (2010).
9. Shiraishi, M., Terdtoon, P., Chailungkar, M., Ritthidej, S., "Effects of Bond numbers on internal flow patterns of an inclined, closed, two-phase thermosyphon at normal operating conditions", *Exp. Heat Transfer*, Vol. 10, pp. 233-251 (1997).
10. Misale, M., Devia, F. and Garibaldi, P. "Some considerations on the interaction between the fluid and wall tube during experiments in a single-phase natural circulation loops", *Proceedings of the 3rd Iasme/Wseas Int. Conf. on Heat Transfer, Thermal Engineering and Environment*, pp. 128-131 (2005).
11. Ambrosini, W. and Ferreri, J.C. "Stability analysis of single-phase thermosyphon loops by finite difference numerical methods", *Nuclear Engineering and Design*, **201**(1), pp. 11-23 (2000).
12. Kuhlman, J., Sivanagere, S., Gray, D. and Gutfrey, S.X. "LDV and PIV velocity results in a thermosiphon", *ASME\_JSME Joint Fluids Engineering Conference* (2005).
13. Shokohmand, H. and Hassani, A. "A numerical modeling of a variable conductance thermosyphon by use of a binary mixture", *IJE Transactions A: Basics*, **15**,(4), pp. 373-382 (2002).
14. Shafii, M.B. and Faghri, A. "Analysis of heat transfer in unlooped and looped pulsating heat pipes", *International Journal of Numerical Methods for Heat & Fluid Flow*, **12**(5), pp. 585-609 (2002).