

# بررسی تأثیر ربات‌های اجتماعی دستیار در کلاس‌های آموزش زبان انگلیسی مدارس ایران

مهمنگی مکانیک شریف، (پیاپی ۱۳۹۵) ۱، ص. ۷۴-۶۹، تیرماهی ۱۳۹۲، دوری ۳

مینو عالمی\* (استادیار)

دانشکده‌ی علوم انسانی، دانشگاه آزاد اسلامی، واحد هنرمند غرب

علی مقداری (استاد)

هریم قاضی‌سعیدی (دانشجوی کارشناسی ارشد)

مرسدہ زندوکیلی (دانشجوی کارشناسی)

آرمان کریمیان (دانشجوی کارشناسی)

دانشکده‌ی مهندسی مکانیک، دانشگاه صنعتی شریف

«ربات‌های اجتماعی» به عنوان زمینه‌ی چندرشته‌ی در بین دانشمندان علوم انسانی - مهندسی - پژوهشکی مطرح است. همگام با پیشرفت فناوری انتظار می‌رود که به کارگیری ربات‌ها را به صورت ابزاری جذاب در عرصه‌های آموزشی - درمانی - اجتماعی - فرهنگی شاهد باشیم. این مقاله تأثیر ربات‌های انسان‌نمای آموزش و یادگیری زبان انگلیسی در مدارس ایران را بررسی می‌کند. درین پژوهش ستاریوهای متعددی براساس مطالب درسی زبان آموزان کلاس هفتم طراحی شده که آموزگار و ربات به طور همزمان در کلاس برای آموزش کلمات و مکالمه ارائه می‌دهند. تاکنون آموزش زبان به کمک رایانه (کال)<sup>۱</sup> و تلفن همراه (مال)<sup>۲</sup> مورد توجه بوده‌اند. نتایج اولیه حاصل از این پژوهش به کارگیری ربات‌ها در رتقای کیفیت آموزش و یادگیری زبان انگلیسی را تأیید می‌کند. این نوشتار، فعالیت‌ها و یافته‌های کوئی ما در زمینه‌ی بین رشته‌ی (مال)<sup>۳</sup> و تأثیر آن در کلاس‌های آموزش زبان انگلیسی مدارس ایران را به عنوان یک بررسی موضوعی در حوزه‌ی ربات‌های اجتماعی پوشش می‌دهد.

alemi@sharif.edu  
meghdari@sharif.edu  
m.g.hazisaedy@yahoo.com  
mersi\_zand@gmail.com  
ak.1371@yahoo.com

وازگان کلیدی: ربات‌های اجتماعی، رال، آموزش / یادگیری زبان دوم، تکنولوژی آموزشی.

## ۱. مقدمه

«ربات‌های اجتماعی» ربات‌هایی هستند که برای تعامل با انسان یا با یکدیگر طراحی شده‌اند و در تعاملات اجتماعی تقریباً مشابه انسان‌ها عمل می‌کنند. هدف از طراحی و ساخت ربات‌های اجتماعی، و تعامل‌شان با انسان ایجاد هم‌افزایی در سیستم‌های ترکیبی انسان - ربات است. ربات‌ها قابلیت‌هایی دارند که در مواردی می‌تواند مکمل نقاط قوت پسر باشد. از این رو در اینجا صحبت از هم‌ازی یا جایگزینی نیست، بلکه بحث از سازگاری ربات با یک شریک انسانی معمولی در محیط کار و زندگی است.

در سال‌های اخیر با توجه به کاربردهای نوین ربات‌ها به شکل ربات‌های اجتماعی دستیار، از آن‌ها به عنوان دستیار آموزگاران در زمینه‌های متعدد هنری و علمی استفاده شده است. از آنجا که ربات‌ها معمولاً توجه دانش‌آموزان در سنین پایین‌تر را بیشتر جلب می‌کنند، به عنوان دستیارانی بسیار کارآمد برای آموزش علوم ریاضی و فیزیک کاربرد داشته‌اند.<sup>[۱]</sup> این مثال به همراه بسیاری از موارد دیگر

\* نویسنده مسئول  
تاریخ: دریافت ۸، ۱۳۹۳، ۱؛ صلاحیه ۲۶، ۱۳۹۳، ۸؛ پذیرش ۸، ۱۳۹۳.

پژوهش حاضر بر مطالعه‌ی جنبه‌های تعاملی، اجتماعی، و شناختی رفتار ربات‌ها به عنوان دستیار برای دانش‌آموزان و/یا افرادی که در سنین پایین‌تر در صدد یادگیری

جدید یادگیری واژگان را نیز تحت تأثیر قرار داده است. این روش‌ها با روش‌های قدیمی تفاوت زیادی دارند و به دنبال این هستند که به طرق مختلف حافظه‌ی دانش‌آموز را درگیر فرایند یادگیری کنند. ربات‌های انسان‌نما به عنوان اشیایی بصری که قابلیت حرکت نیز دارند، می‌توانند شدیداً در انتقال دانش و اطلاعات مؤثر باشند و نتیجتاً باعث پیشرفت در یادگیری لغت در دانش‌آموزهای جوان‌تر شوند. توسعه‌ی دامنه‌ی وسیعی از واژگان و استفاده‌ی دقیق از آن‌ها در هنگام سخن گفتن یا نوشتن یکی از چالش‌های اساسی برای دانش‌آموزانی است که قصد یادگیری زبان انگلیسی به عنوان زبان دوم را دارد.

به کارگیری ربات‌های انسان‌نما به عنوان دستیار آموزشی، نویدبخش روشی نوین برای یادگیری زبان است که توسط آن دانش‌آموزان نه تنها واژگان جدید را فرا می‌گیرند، بلکه این واژگان را به وسیله‌ی تکرار و استفاده‌ی مداوم به حافظه‌ی درازمدت خود می‌سپارند. این امر ناشی از طبیعت جالب ربات‌هاست که می‌توانند برنامه‌ریزی شوند و تعاریف را با مثال‌های مناسب ترکیب کنند تا لغاتی را که دانش‌آموزان یاد گرفته‌اند در حافظه‌شان ثبت شود. با توسعه و به کارگیری مهارت‌های هوشی دانش‌آموزان به وسیله‌ی استفاده از ربات، می‌توانیم انتظار داشته باشیم که واژگان جدید را آسان‌تر یاد بگیرند. به عنوان مثال، ربات‌ها را می‌توان چنان ساده برنامه‌ریزی کرد که با بجهه‌ها بازی‌هایی از قبیل پاتومیم اجرا کنند.

## ۲.۲. ربات‌ها چگونه می‌توانند در حفظ و ماندگاری واژگان در دانش‌آموزان مؤثر باشند؟

همه‌ی دانشمندان بر این موضوع که «ارتباط از طریق زبان مهم‌ترین دستاوردهای بشر بوده است» اتفاق نظر دارند. اما اگر واژگان ما برای برقراری ارتباط کافی نباشد، نمی‌توانیم به درستی ارتباط برقرار کنیم. دانش‌آموزان راهنمایی و دیرستان در ایران مانند بسیاری از دانش‌آموزان خارجی دیگر، می‌توانند لغات زیادی را از طریق مثال و کسب تجربه به دست آورند، نه این که صرفاً تعاریف را از لغت‌نامه بخوانند. در واقع آن‌ها واژگان جدید را به وسیله‌ی ارتباط و در محیط قرار گرفتن یاد می‌گیرند. با این حال، در سنین مشخصی این لغات دیگر برای آن‌ها کافی نخواهد بود و از طریق آموزش و مطالعه‌ی رسمی شروع به یادگیری واژگان می‌کنند. پرواضح است که برای آن که بتوان واژگان جدید را به حافظه‌ی خود سپرد و از آن‌ها به درستی استفاده کرد؛ یعنی باید دانش‌آموزان با تمرین و تکرار مداوم این لغات، و با به کارگیری روش‌های مختلف یادگیری آن‌ها، این واژگان را بهتر به خاطر بسپارند و در شرایط مناسب از آن استفاده کنند. این به دلیل آن است که هر قدر یک واژه بیشتر مورد استفاده قرار گیرد، راحت‌تر به حافظه‌ی درازمدت شخص منتقل می‌شود. حافظه‌ی کوتاه‌مدت ظرفیت اندکی برای ذخیره‌ی اطلاعات دارد و داده‌ها را به صورت موقتی نگه می‌دارد. بتایرین، برای سپردن واژگان جدید به حافظه‌ی بلندمدت، باید از روش‌های جدیدتری بهره‌مند شد. قابلیت‌ها و توانایی‌های خاص ربات‌ها، آن‌ها را به یکی از بهترین دستیاران آموزشی برای آموزگاران و استادیت تبدیل می‌کند. از جمله‌ی این خصوصیت‌ها می‌توان اشاره کرد به:

— قابلیت تکرار: توانایی تکرار یک کار، بارها و بارها بدون خستگی و نیاز به استراحت؛

— داشتن ظاهر انسان‌نما: ربات‌ها با داشتن ظاهر انسان‌نما می‌توانند به عنوان یک دستیار واقعی مورد پذیرش دانش‌آموزان قرار گیرند و علاوه بر ایجاد انگیزه و تشویق نوجوانان، به کاهش استرس و فشارهای عصبی که نقش مهمی در فریند یادگیری دارند، نیز منجر می‌شوند!

زبان دوم هستند، تأکید دارد. علاوه بر استفاده از ربات‌ها به عنوان ابزارهای اجتماعی و دستیار، آن‌ها نیز می‌توانند گزارشاتی دقیق از عملکرد و پیشرفت دانش‌آموزان برای والدین و معلم‌ها ارائه دهند. هدف ما مطالعه و ارائه‌ی یک سیستم جدید برای آموزش زبان به‌کمک ربات (را) است و در تلاشیم تا پروتکلی انعطاف‌پذیر و قابل تنظیم از طریق ایجاد انگیزه، فرهنگ، تشویق و ترغیب، و همراهی با دانش‌آموزان راهنمایی یا دیرستان در درس‌های زبان انگلیسی‌شان در ایران فراهم کنیم. نتایج اولیه نشان می‌دهد که این روش دانش‌آموزان را درگیر آموزش کرده، به‌خوبی که آن‌ها همواره علاقه‌مند به تعامل با ربات بوده‌اند و درنتیجه، بر افزایش میزان و سرعت یادگیری آنها در کلاس‌های درس آموزش زبان تأثیرگذار بوده است. گرچه امروزه ربات‌ها معمولاً برای مقاصد خاصی ساخته می‌شوند، اما امید آن می‌رود که تولید این‌ها در آینده‌ی نزدیک ضمن کاهش قیمت‌ها، تفاوت‌های چشمگیری نیز در استفاده از ربات‌ها برای آموزش/یادگیری زبان‌ها و سایر دروس ایجاد شود.

## ۲. شکل دادن هنر با تکنولوژی

از آموزش و یادگیری یک زبان به عنوان هنری جالب و جذاب نام برده شده است. این هنر علم و فرهنگ را با موقعیت جغرافیایی ترکیب می‌کند تا توانایی‌های ارتباطی مورد نیاز انسان‌ها را افزایش دهد. به عنوان مثال، با نگاهی به فرایند آموزش زبان می‌توان دریافت که یادگیری واژگان زبان و حفظ کردن آن‌ها تأثیر به سزایی در کارایی زبان دارد. همچنین، کمیاب دانش لغوی به عنوان یکی از اساسی‌ترین موانع ارتباط مؤثر شناخته می‌شود.<sup>[۱۷]</sup> در پیشینه‌ی روش‌های آموزش زبان، روش‌های شنیداری - زبانی تا روش‌های آموزش زبان ارتباطی (CLT)<sup>[۴]</sup> — همواره در مردم اهمیت یادگیری واژگان اهمال شده است. با این وجود، اخیراً در زمینه‌ی یادگیری ارادی و غیررادی واژگان،<sup>[۱۸]</sup> استفاده از روش‌های بصری برای یادگیری،<sup>[۲۰-۱۹]</sup> کاربرد رایانه در یادگیری و یاددهی لغت (کال)، و نیز در خصوصی کاربرد تلفن‌های همراه (مال) در یادگیری لغات تحقیقات بیشتری انجام شده است.<sup>[۱۰-۷]</sup> این در حالی است که در خصوصی ارزیابی میزان یادگیری لغات و واژگان زبان، سرعت و ماندگاری آن با کمک ربات‌ها تحقیقات بسیار اندکی انجام شده است.<sup>[۱۵-۱۳]</sup> همچنین تحقیقات مربوطه بر یادگیری واژگان در کودکان و سنین بسیار پایین متمرکز بوده و هیچ‌گونه مطالعه‌ی روی دانش‌آموزان مدارس راهنمایی و دیرستان موجود نیست.

۱.۲. ربات‌ها چگونه می‌توانند به آموزش زبان/واژگان کمک کنند؟

قدیمی‌ترین سیستم‌های نوشتاری به ۵۱۰۰ تا ۵۵۰۰ سال پیش برمی‌گردد.<sup>[۲۱]</sup> و قدیمی‌ترین نقاشی غارها که از آن برای ارتباط بین افراد استفاده می‌شد حدود ۴۰۸۰۰ سال پیش به وجود آمد.<sup>[۲۲]</sup> پیش از ۳۵۰۰۰ سال است که بشریت و روابط انسانی بیشتر توسط تصاویر بصری بیان شده تا ابزارهای نوشتاری؛ همچنین بشر همواره علاقه داشته که خود را به وسیله‌ی هنر تکثیر کند و بدین‌وسیله به وجود خود تداوم بخشد. شروع این فرایند را می‌توان به حک نقاشی بر دیوارها و ساخت مجسمه‌های ساکن نسبت داد، که کمک به شکل‌های دیگری مثل عروسک‌های مکانیکی برای نوختن موسیقی در اواسط ۱۷۰۰، یا ساخت ربات‌های امروزی تبدیل شد.<sup>[۲۳]</sup> حتی امروزه، با وجود در دسترس بودن سیستم‌های پیچیده‌ی نگارشی، انسان‌ها معمولاً تصاویر را سریع‌تر از نوشتار پردازش می‌کنند. این حقیقت روش‌های

روش‌های متعددی استفاده می‌شود. ثابت شده است مؤثرترین راه یادگیری زبان در تعامل بودن با افرادی است که زبان مادری‌شان انگلیسی است. با این حال، با توجه به در دسترس نبودن این‌گونه افراد و هزینه‌های مربوط، به کارگیری روش‌های مبتنی بر رایانه یا تلفن همراه دو میل روش مؤثر بوده است. با این وجود با توجه به محدودیت‌های این نوع وسائل در ایجاد فضای واقعی و درگیرکردن دانش‌آموزان در فرایند یادگیری زبان، بشر همواره به دنبال فناوری‌های دیگری در این زمینه بوده است. به نظر می‌رسد که ربات‌ها بهترین وسیله برای این مقصودند و در این خصوص به سرعت در حال پیشرفت و رشدند. برای مثال یکی از بهترین روش‌ها در آموزش یک لغت جدید، آوردن مثال‌های متنوع برای آن است که این کار علی‌رغم جذابیت بسیار ممکن است برای معلم بسیار دشوار و وقت‌گیر باشد. ولی با استفاده از ربات‌های دستیار آموزگاران می‌توانند کلمات را با روش‌های برنامه‌ریزی شده‌ی قابلی و با تکرار در ذهن یک‌چه‌ها ثبت کنند. در زمینه‌ی آموزش واژه و لغت، پژوهشی رال قصد جایگزینی آموزگاران با ربات‌ها را ندارد، بلکه می‌خواهد ربات‌ها به عنوان دستیار، مکمل کار معلم و ثبت‌کننده موضوعات دروس با روش تکرار باشند. رال به روش‌های گوناگونی این کمک را ارائه می‌دهد؛ گرچه در زمینه‌های مشابه بررسی‌های انجام شده، فقط تعداد اندکی از آن‌ها روش هوشمندانه‌ی برای آموزش و یادگیری زبان ارائه داده‌اند.<sup>[۱۱-۱۵]</sup> بسته به تعداد واژگان لازم برای آموزش، از روش‌های متفاوتی می‌توان برای آموزش کلمات به‌وسیله‌ی ربات انسان‌نمای که همانند یک لغت‌نامه‌ی متحرک و سخنگوست — استفاده کرد. در این پژوهه مانند روش‌های سنتی دانش‌آموز می‌تواند از ربات درخواست کند که در مرور کلمه‌ی خاص توضیح دهد، مثال بزند، یا تلفظ صحیح آن را ارائه کند و ربات نیز ممکن است کلیپی صوتی درباره‌ی آن آماده کرده باشد. تعامل با ربات و کلیپ‌های اجرا شده توسط آن برای ثبت‌یافتن واژگان به‌کمک حافظه‌ی دانش‌آموز خواهد آمد. متخصصین همگی بر این باورند که ذهن انسان‌ها تعاملات بصری با اشیاء متحرک یا انسان‌ها را سریع‌تر پردازش می‌کند. سیستم هوشمندانه‌ی رال با توانایی شناخت صدا و دستورات و قابلیت بینایی می‌تواند بسترهای مناسب برای بحث و تغییر دانش‌آموزان به فکرکردن به مفاهیم واژه‌ها در زبان مادری‌شان فراهم کند. یکی دیگر از نکات مثبت این سیستم برگزاری آزمون‌های لغت قبل و بعد از اجرای این سیستم است. دانش‌آموزان نیز این فرصت را خواهند داشت تا از خودشان آزمون‌های مختلفی با استفاده از واژگان، تصاویر، تعاریف، یا جمله‌های مثال بگیرند. در آزمون‌های رال لغاتی که دانش‌آموز قصد یادگیری آن‌ها را دارد، ثبت می‌شود و تا زمانی که دانش‌آموز پاسخ درستی ندهد فرایند آزمون ادامه می‌یابد. با چنین سیستم یکپارچه‌ی، طراحی آزمون‌های مناسب برای دانش‌آموزان کار آسانی خواهد بود.

اگر سیستم رال به درستی طراحی شده باشد برای بسیاری از افراد قابل استفاده خواهد بود، از جمله: دانش‌آموزان راهنمایی و دیبرستان، آموزگاران و معلم‌ها، دانش‌آموزان کلاس‌های زبان خارجی، و یا دانش‌آموزانی که قصد یادگیری لغت برای شرکت در آزمون‌های مختلف را دارند. این سیستم، برای معلم‌ها فواید زیادی دارد چرا که ابزاری تعاملی برای ایجاد انگیزه در بحث‌های کلاسی و ثبت مفاهیم و لغات یادگرفته شده در کلاس است. محققین بر این باورند که دانش‌آموزان هرچه بیشتر از لغات جدید به‌شکل‌های مختلف استفاده و تمرین کنند، راحت‌تر این واژگان را به‌خاطر خواهند آورد. ما معتقدیم که یادگیری واژگان از طریق رال احتمال به‌خاطر آوردن لغات را افزایش می‌دهد و درنتیجه منجر به افزایش دامنه‌ی واژگانی دانش‌آموز و مؤثرتر شدن توانایی او در برقراری ارتباط می‌شود.

— هوشمندی: این قابلیت موجب ارتباط مؤثر ربات‌ها با انسان یا رایانه می‌شود، این مهم به‌کمک هوش مصنوعی، برنامه‌نویسی، و سیستم‌های «وای‌فای» قابل انجام است:

— قابلیت حس کردن توسط حس‌گرها: این قابلیت به ربات‌ها این توانایی را می‌دهد تا از محیط اطرافشان به‌کمک حس‌گرهای نوری/دوربینی (چشم‌ها)، حس‌گرهای لمسی یا فشاری (دست‌ها)، حس‌گرهای شیمیایی (بینی)، حس‌گرهای شنوایی و سوئنر (گوش‌ها)، و حتی حس‌گرهای چشایی (زبان) آگاه باشند؛

— تعامل: توانایی ربات‌ها در تعامل داشتن با دیگران به‌شدت فرایند آموزش زبان را تحت تأثیر قرار می‌دهد؛

— حرکات بدن/تحرک: قابلیت حرکت و اجرای حرکات بدنی مناسب با موقعیت‌های مختلف به‌خصوص هنگام صحبت کردن می‌تواند تأثیرات فرایند آموزش زبان را افزایش دهد؛

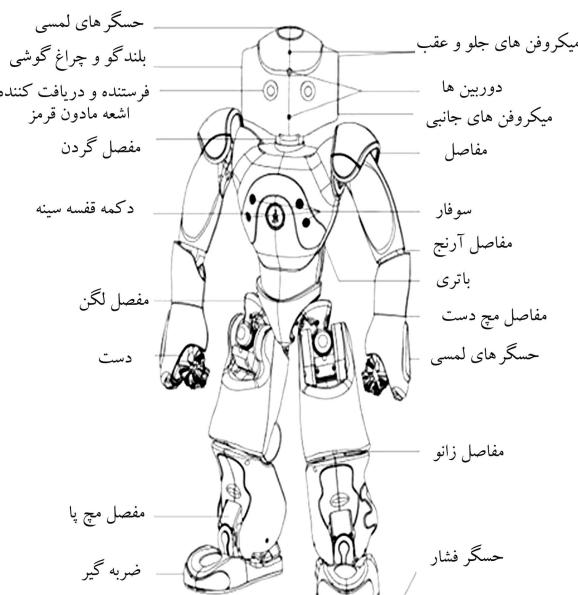
— تطبیق‌پذیری: با توجه به قابلیت برنامه‌پذیری ربات‌ها، می‌توان برای آن‌ها با توجه به شرایط و سطح یادگیری برنامه‌نویسی کرد. ربات‌ها به عنوان دستیارانی توانا و کارآمد می‌توانند معانی واژگان جدید را آموزش دهند و با دانش‌آموزان تمرین کنند تا نوجوانان دقیقاً متوجه شوند هر واژه دقیقاً بیان‌گر چه احساسی است و در چه شرایطی باید از آن استفاده شود. این روش قطعاً می‌تواند در کنار وارد کردن حجم بالایی از اطلاعات به حافظه‌ی کوتاه‌مدت فرد، این واژگان را با لغات از قبل دانسته‌ی او ترکیب کند و درنتیجه سبب ذخیره‌ی آنها در حافظه‌ی بلندمدت وی شود.

یکی از کارهای جدید و متداول در آموزش و یادگیری واژگان این است که دانش‌آموزان کلمات را حتی‌الامکان از طرق مختلف یاد بگیرند تا لغات در ذهن‌شان ثبت شود. بنابراین لازم است از محرك‌های متفاوت در طی آموزش استفاده شود. همچنین باید در نظر داشت که اگر راه و روشی در امر یادگیری یک دانش‌آموز مناسب است، لزومی ندارد برای آموزش سایرین نیز بهترین روش باشد: «سبک یادگیری شامل مجموعه‌ی از ویژگی‌های زیست‌شناختی و تحمیل شده‌ی تکاملی است که سبب می‌شود یک روش آموزش برای عده‌ی عالی و برای دیگران بی‌تأثیر باشد». <sup>[۱۶]</sup> از آنجا که شیوه‌ی یادگیری در افراد مختلف متفاوت است، استفاده از روش‌های متنوع در نحوه‌ی آموزش بسیار با اهمیت است. با این که بعضی از دانش‌آموزان ممکن است با همیاری تعامل با ربات‌های اجتماعی سریع‌تر و عمیق‌تر یاد بگیرند، برای عده‌ی دیگر ممکن است استفاده از روش‌هایی نظری محرك‌های بصری، اشیاء ملموس یا فلش‌کارت‌ها به همان اندازه مفید باشد. در سیستم رال، که به تفصیل درباره‌اش صحبت خواهد شد، گزینه‌های متفاوتی در اختیار دانش‌آموزان خواهد بود. مفهوم بایه و اساسی موجود در پژوهه رال برای آموزش/یادگیری زبان دوم استفاده از هوش مصنوعی و رباتیک است، که با روش‌های آموزشی سنتی ترکیب شده، دست به دست هم می‌دهند تا ربات نقش یک فرد انگلیسی‌زبان بومی را ایفا کند. در این نوع کلاس‌ها از تصاویر هم استفاده می‌شود و معمولاً از آن‌ها برای واقعیت بخشیدن هرچه بیشتر به صحنه‌ها، اشیاء، حالت‌ها، یا برای بیان آسان احساسات یا اعمال استفاده می‌شود.

**۳.۲. (رال) چیست؟**  
در کشورهای غیر انگلیسی‌زبان برای آن که افرادی که قصد یادگیری زبان دوم را دارند احساس کنند که در محیط واقعی زندگی انگلیسی‌زبان‌ها هستند، از



شکل ۱. ربات (NAO) نیما.



شکل ۲. شماتیک از ربات نیما.<sup>[۲۴]</sup>

و دو بلندگو، پردازنده‌ی ۵۰ مگاهرتز<sup>۵</sup> (که در سر آن قرار دارد) و براساس سیستم عامل لینوکس کار می‌کند؛ پردازنده‌ی دوم (که در بدن آن قرار دارد)، و باتری ۲۷/۶ وات ساعتی که به وسیله‌ی آن ربات می‌تواند بین ۹۰ تا ۶۰ دقیقه بسته به نوع استفاده کار کند. (شکل ۲).

ربات نیما توانایی‌هایی دارد که در کلاس درس از آن‌ها استفاده می‌شود و در ادامه به آن‌ها اشاره می‌شود:

-- حرکت: نیما تمامی حرکت در تمام جهت‌ها و با تمام بدنش را دارد. نیما یک سیستم ضد سقوط دارد که در هنگام سقوط از اوی مراقبت می‌کند و همچنین می‌تواند روی سطوح مختلف مانند موکت، کاشی، یا سطح چوبی حرکت کند.

-- بینایی: نیما دو دوربین دارد که قابلیت تصویربرداری تا ۳۵ متر را دارد و می‌تواند اجسام را تعقیب کند، یاد بگیرد، و تصاویر و صورت‌ها را بشناسد. دوربین اول، که در پیشانی آن قرار گرفته برای دیدن افق است و دوربین دوم که در ناحیه‌ی دهان آن قرار گرفته جلوی پایش را می‌بیند. با استفاده از برنامه‌های نیما می‌توان ناحیه‌ی دید او و تصاویری را که می‌بیند، مشاهده کرد. او همچنین می‌تواند متوجه شود چه کسی در حال صحبت کردن با او است.

هدف از پژوهش در حوزه‌ی «رال» آموزش و یادگیری زبان دوم با استفاده از هوش مصنوعی و رباتیک در مقطع اول دبیرستان است که با روش‌های آموزشی سنتی ترکیب شده، دست به دست هم می‌دهند تا ربات نقش یک فرد انگلیسی‌زبان بومی را در کلاس درس زبان انگلیسی ایفا کند. این پژوهش برای اولین بار در ایران انجام شده است. همچنین در مقایسه با کارهای انجام شده در سایر کشورها نیز پژوهش حاضر توانسته است با استفاده از شیوه‌ی ارزیابی کمی، انتخاب مقطع تحصیلی دبیرستان (کلاس هفتم) و استفاده از کتاب رسمی آموزش زبان مقطع مذکور خود را متمایز و برجسته تر سازد. از این رو سوالاتی مورد پژوهش در این مرحله عبارت‌اند از:

۱. آیا تفاوت معنی‌داری در گروه رال بین پیش‌آزمون و پس آزمون فوری در میزان دستاوردهای واژگان زبان انگلیسی دانش‌آموزان سال اول دبیرستان وجود دارد؟
۲. نگرش و بازخورد دانش‌آموزان سال اول دبیرستان در گروه رال نسبت به یادگیری واژگان زبان انگلیسی با کمک ربات چیست؟
۳. میزان اضطراب دانش‌آموزان سال اول دبیرستان در گروه رال به هنگام یادگیری واژگان زبان انگلیسی با کمک ربات چه مقدار است؟

## ۴. روش کار در رال

### ۱.۴. شرکت‌کننده‌ها

در این پژوهه تأثیر سیستم رال بر یادگیری و به حافظه سپردن واژگان توسط دانش‌آموزان مقطع اول دبیرستان — در مجمع آموزشی (دخترانه غیرانتفاعی) امام صادق (ع) در تهران — که برای اولین بار به طور رسمی زبان انگلیسی را به عنوان زبان دوم آموزش می‌پیشند، مورد بررسی قرار گرفته است. چهارده دانش‌آموز دختر که بین ۱۲ تا ۱۳ سال سن دارند و در مقطع اول دبیرستان هستند، در این تحقیق شرکت دارند. قبل از شروع دوره تعداد ۵۰ نفر در یک آزمون تعیین سطح شرکت کرده‌اند و از بین آن‌ها کسانی انتخاب شده‌اند که در سطح ابتدایی زبان انگلیسی بوده‌اند. کتاب آموزشی مورد استفاده در کلاس‌های رال همان کتاب سال هفتم استاندارد است که توسط آموزش و پژوهش تدوین شده؛ واژگان مورد استفاده در این کلاس‌ها صرفاً از این کتاب (پاسپیکت - ۱) استخراج شده، و طول مدت دوره نیز ۵ هفته بوده است.

### ۲.۴. معرفی ربات انسان‌نمای «نیما»

در این مطالعه مهم‌ترین ابزار ما تهیه و استفاده از ربات خودکار، قابل برنامه‌ریزی، و انسان‌نمای (NAO) ساخت شرکت آلباباران رباتیکس<sup>[۲۵]</sup> است (شکل ۱). مام اسمن این ربات را برای سهولت کار با دانش‌آموزان ایرانی «نیما» گذاشته‌ایم تا راحت‌تر با کاربران ایرانی ارتباط برقرار کند. ارتفاع این ربات ۵۷/۳ سانتی‌متر، و عرض و عمق آن ۲۱/۱ در ۲۷/۵ سانتی‌متر است؛ همچنین وزن این ربات ۴/۳ کیلوگرم است. ربات مورد استفاده در این پژوهه مدل RoboCap این ربات است و قابلیت‌های آن عبارت است از: بدنی با ۲۱ درجه آزادی به همراه موتورها و محرکه‌های الکترونیکی، شبکه‌ی از حسگرها شامل ۲ دوربین، ۴ میکروفون، ۲ حسگر سونار فاصله‌یاب، دو فرستنده و گیرنده‌ی مادون قرمز، ۹ حسگر لمسی، و ۸ حسگر فشاری؛ برخورداری از وسایل ارتباطی متنوع شامل قابلیت سنتز صدای چند زبانه، چراغ‌های ال ای دی،



شکل ۳. برنامه های درسی به نحوی برنامه ریزی می شوند که بیشترین تعامل بین داشن آموزان و ربات برقرار باشد.

## ۵. تحلیل داده ها و نتایج پژوهش

به منظور پاسخ گویی به سؤال اول پژوهش مبنی بر «اثر استفاده از ربات در میزان دستاوردهای واژگان زبان انگلیسی داشن آموزان سال اول دبیرستان»، میانگین و انحراف معیار نمره های پیش آزمون و پس آزمون گروه رال محاسبه شده است. جدول ۱ آمار توصیفی پیش و پس آزمون های گروه رال را نشان می دهد.

در جدول ۲ نیز نتایج آزمون تی وابسته در پیش آزمون و پس آزمون های گروه رال ارائه شده است. نتایج آزمون تی ( $t = ۱۹/۵۶$ ,  $p = ۰/۰$ ) بیان گر تفاوت معنی داری پیش آزمون و پس آزمون در گروه رال است.

در جدول ۳ آمار توصیفی میانگین نمره و انحراف معیار پرسشنامه نگرش و بازخورد زبان آموزان گروه رال، نسبت به استفاده از ربات نشان داده شده است. این نتایج بیان می دارد که اکثریت شرکت کنندگان نگرش مثبت و راحتی به استفاده از ربات در یادگیری زبان دارند، و هیچ مانع روحی - روانی در استفاده از رال احساس نمی کنند. به منظور پاسخ گویی به سؤال سوم پژوهش، آمار توصیفی از پرسشنامه ای اضطراب برای گروه رال محاسبه شده که در جدول ۴ آمده است. در این جدول آمار توصیفی میزان اضطراب داشن آموزان در کلاس زبان انگلیسی رال درج شده است. یافته های این مطالعه مؤید سودمندی به کارگیری زبان بررسی کنیم (شکل ۳).

جدول ۱. آمار توصیفی پیش و پس آزمون های گروه رال.

| معیار | میانگین | انحراف | تعداد شرکت کننده ها | آزمون ها  |
|-------|---------|--------|---------------------|-----------|
| ۲/۹۰  | ۱۹/۵۷   | ۱۴     |                     | پیش آزمون |
| ۲/۸۱  | ۴۲/۰۷   | ۱۴     |                     | پس آزمون  |

-- شناوری: نیما با استفاده از ۴ میکروفون صداها را تعقیب می کند و با توانایی تشخیص صحبت و خواندن متون تایپ شده، می تواند از طریق زبان های از پیش تعیین شده با دیگران ارتباط برقرار کند. ربات نیما در مراحل آموزش زبان نیز از قابلیت هایی استفاده می کند که عبارت اند از:

- تشخیص انسان ها، تعقیب، و شناخت آن ها؛
- تشخیص اشیا، تعقیب، و شناخت آن ها؛
- تشخیص سخنان افراد؛
- تشخیص فرد صحبت کننده؛
- کشتل از راه دور/ برنامه های امنیتی، برنامه های سرگرم کننده.

-- اتصالات: نیما از پرونکل های ارتباطی رایجی مثل واکی فای و اینترنت استفاده می کند. به علاوه گیرنده ها و فرستنده های مادون قرمز که در چشم های وی قرار دارند، قابلیت ارتباط او با اشیاء اطراف را ممکن می سازند.

-- نرم افزارها: کربوگرفه<sup>۶</sup> نرم افزاری گرافیکی است که با کمک آن ربات برنامه نویسی می شود؛ همچنین در این نرم افزار قابلیت آزمودن انواع حرکات روی یک ربات شبیه سازی شده، قبل از اجرا بر روی ربات واقعی، وجود دارد. مجموعه بی از آزمون های قبل از دوره، بعد از دوره، آزمون های استرس، رفتار و سطح انگیزه از تمام شرکت کنندگان قبل و بعد از هر جلسه گرفته شده، که حاصل مقایسه نتایج آن ها در نمودارها آورده شده است.

## ۴.۳. طراحی، جمع آوری داده ها و تحلیل

در این تحقیق سعی شده تا با استفاده از یک طراحی نیمه تجربی، به نتایج مطلوب دست یابیم. استفاده از داده های آماری در آزمون های کوتاه مدت و بلند مدت، به ما در استنتاج نتایج دقیق در رابطه با سطح به خاطر سپاری لغات کمک کرده است. همچنین با در نظر گرفتن اهمیت عواملی نظر انگیزه، استرس و فشار عصبی، و نحوه برخورد با فرایند یادگیری، گروه پژوهشی ما از پرسشنامه های از پیش تعیین شده بی استفاده کرده اند. به علاوه در این تحقیق تلاش کردہ ایم تا طرح استفاده از ربات ها در کلاس های درس و تأثیراتش را بر فرایند یادگیری زبان بررسی کنیم (شکل ۳).

ربات نیما که توسط تیم مهندسی ما بر زبان بررسی کنیم (شکل ۳)، ربات های آزمون های متعدد را برای داشن آموزان اجرا می کند. برای هر جلسه درس یک برنامه مخصوص طراحی شده است. تمرکز این برنامه ها بر یادگیری واژه هاست. با این حال، معلم تمامی مواد درسی اعم از دستور زبان، خواندن متون و درک مطلب، نوشتن و تلفظ را آموخت می دهد، اما اساساً بر صد لغتی که از کتاب سال هفتمن گرفته شده متمرکز می شود که از بین آنها ۴۵ واژه به صورت تصادفی برای آزمون های مرتبط استفاده شده است (شکل ۴).

برنامه درسی کلاس قبل از هر کلاس نوشته شده و در آزمایشگاه ربات های اجتماعی قطب رباتیک بارها و بارها تمرین می شود تا از هرگونه مشکلات احتمالی جلوگیری شود. داده های به دست آمده از آزمون های قبل و بعد از دوره، توسط نمونه های وابسته از آزمون تی تحلیل خواهند شد. علاوه بر ارزیابی نحوه برخورد و رفتار و استرس شرکت کننده ها، یک تحلیل تشریحی نیز بیان شده که نتایج به دست آمده را توجیه می کند.



شکل ۴. نمونه‌ی از کلاس‌های «Ral» در مدارس تهران.

جدول ۲. آزمون تی وابسته در پیش آزمون و پس آزمون‌های گروه Ral.

| تفاوت‌های پیش آزمون و پس آزمون |     |        |  |         |                                | آزمون‌ها                   |              |
|--------------------------------|-----|--------|--|---------|--------------------------------|----------------------------|--------------|
| P                              | DoF | t      | %۹۵ Confidence Interval<br>of the Difference |         | میانگین<br>معیار خطای<br>معیار | انحراف<br>میانگین<br>معیار | جفت<br>آزمون |
|                                |     |        | Upper  | Lower   |                                |                            |              |
| .۰۱۰۰                          | ۱۳  | -۱۹,۶۵ | -۱۹,۴۲                                       | -۲۴,۱۷۹ | ۱,۱۰۹                          | ۴,۲۹                       | -۲۱,۸۰       |

نرفته، بلکه این روش می‌تواند مانع از ایجاد اضطراب‌های مخرب در مسیر یادگیری دانش‌آموز شود.

## ۶. نتیجه‌گیری

بررسی تجربی استفاده از ربات‌های اجتماعی در همکاری و تعامل بین انسان و ربات به منظور آموزش و یادگیری زبان انگلیسی در مدارس ایران از اهداف اصلی این پژوهه بوده است. آزمون‌های اولیه، نتایج تجربی و بررسی کارهای اخیر به‌وضوح نشان می‌دهد که ترکیب آموزش همزمان توسط انسان و ربات به‌عنوان دستیار آموزگار تعامل هوشمندانه‌ی است که قابلیت‌های پیشرفت‌یی نسبت به روش‌های پیشین در آموزش زبان دوم دارد. با این حال، استراتژی مشترک انسان - ربات نیز لازم است تا بتوان تمام اعمالی را که به‌تهابی براساس روش‌های سنتی انسان محور قابل انجام نیست، با کمک ربات‌ها در کلاس درس انجام داد. هدف از انجام پژوهشی Ral، کمک گرفتن از ربات‌های برای آموزش زبان بوده و جایگزینی آن با معلم یا حذف تدریجی معلم مدد نظر نیست. لذا فرایند آموزش با حفظ شرایط موجود (و بهره‌مندی از احساس متقابل معلم و شاگرد) به دنبال استفاده از فناوری ربات برای ارتقای کیفیت و اثربخشی آموزش زبان است. این روش بر آموزش زبان به‌کمک ربات‌ها (Ral) تأکید دارد تا زمینه‌ی استفاده از دستیارانی را که باعث ایجاد انگیزه در دانش‌آموزان می‌شوند، و نظیر افزایدی که اصالتاً انگلیسی‌زبان هستند.

جدول ۳. آمار توصیفی پرسشنامه‌ی نگرش و بازخورد زبان‌آموزان گروه.

| انحراف<br>معیار | میانگین | Max | Min | تعداد<br>شرکت‌کننده‌ها |                |
|-----------------|---------|-----|-----|------------------------|----------------|
|                 |         |     |     | Q1                     | Q2             |
| ۱,۵۴۹           | ۲,۴۰    | ۶   | ۱   | ۱۴                     | Q1             |
| ۲,۱۳۴           | ۴,۵۳    | ۷   | ۱   | ۱۴                     | Q2             |
| ۱,۷۶۵           | ۵,۶۰    | ۷   | ۲   | ۱۴                     | Q3             |
| ۱,۳۳۵           | ۶,۰۷    | ۷   | ۳   | ۱۴                     | Q4             |
| ۱,۶۸۵           | ۲,۵۳    | ۶   | ۱   | ۱۴                     | Q5             |
| ۱,۳۹۷           | ۲,۲۳    | ۵   | ۱   | ۱۴                     | Q6             |
| ۱,۲۲۴           | ۲,۲۳    | ۵   | ۱   | ۱۴                     | Q7             |
| ۱,۲۰۷           | ۱,۸۰    | ۵   | ۱   | ۱۴                     | Q8             |
| ۱,۰۶۰           | ۱,۸۷    | ۴   | ۱   | ۱۴                     | Q9             |
| ۱,۲۲۳           | ۱,۹۳    | ۴   | ۱   | ۱۴                     | Q1۰            |
| ۱,۵۴۳           | ۲,۳۳    | ۶   | ۱   | ۱۴                     | Q11            |
| ۱,۸۱۲           | ۵,۰۰    | ۷   | ۱   | ۱۴                     | Q1۲            |
| ۱,۳۵۲           | ۲,۴۰    | ۴   | ۱   | ۱۴                     | Q1۳            |
| ۲,۰۸۶           | ۴,۹۳    | ۷   | ۱   | ۱۴                     | Q1۴            |
| ۱,۶۶۸           | ۲,۹۳    | ۷   | ۱   | ۱۴                     | Q1۵            |
|                 | ۳,۲۷    |     |     | ۱۴                     | اعتبار داده‌ها |

## جدول ۴. آمار توصیفی پرسش‌نامه‌ی اضطراب برای گروه رال.

| Q14  | Q13  | Q12  | Q11  | Q10  | Q9   | Q8   | Q7   | Q6   | Q5   | Q4   | Q3   | Q2   | Q1   | گروه رال | میانگین |
|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|----------|---------|
| ۴,۲۰ | ۲,۲۷ | ۳,۶۰ | ۴,۲۰ | ۴,۶۷ | ۳,۴۷ | ۳,۵۳ | ۲,۲۰ | ۳,۸۷ | ۳,۹۳ | ۴,۳۲ | ۲,۵۳ | ۲,۹۳ | ۳,۸۷ | گروه رال | میانگین |
| Q28  | Q27  | Q26  | Q25  | Q24  | Q23  | Q22  | Q21  | Q20  | Q19  | Q18  | Q17  | Q16  | Q15  | گروه رال | میانگین |
| ۳,۴۷ | ۲,۴۰ | ۳,۲۳ | ۳,۲۷ | ۴,۳۳ | ۴,۶۷ | ۳,۱۳ | ۲,۷۲ | ۳,۴۷ | ۴,۰۷ | ۳,۳۳ | ۴,۱۴ | ۱,۸۷ | ۴,۴۷ | گروه رال | میانگین |

انجام شده است. نتایج حاصل از این پژوهش نشان می‌دهد که شرکت‌کنندگان احساس بسیار مشبّتی درمورد این روش آموزشی دارند که به غنی‌سازی میزان و سرعت یادگیری واژگان آنان کمک شایانی کرده است. با این حال، تحقیقات بیشتری برای تأیید این نتایج و درک بهتر از اثرات عمیق روش آموزشی رال و سیستم‌های مشابه (شامل افزایش تعداد شرکت‌کنندگان در پژوهش، طول دوره‌ی آموزشی و سایر پارامترهای یادگیری) در ماندگاری واژگان مورد نیاز است که هم‌اکنون توسط گروه پژوهشی ربات‌های اجتماعی در حال پیگیری است.

سخن می‌گویند، فراهم کند. با ویژگی‌های منحصر به فرد ربات‌های انسان‌نمای مانند تکررپذیری، تطبیق‌پذیری، حس کردن محیط با انواع حس‌گرها، داشتن ظاهری جذاب، تعامل با دانش‌آموzan، و تحرک داشتن، سیستم رال می‌تواند تعاملی کارآمد با دانش‌آموzan ایجاد کند و سبب کاهش استرس‌های ناشی از یادگیری و درستیجه افزایش میزان علاقه، انگیزه و همکاری در تمرین‌های خاص و تقویت توانایی در حل مسائل دانش‌آموzan شود. علاوه بر این، برخلاف موبایل و رایانه، ربات‌های انسان‌نمای دلیل ساختار توسعه‌یافته‌شان که تا حدی شبیه انسان است، همواره می‌توانند جذابیت و کارایی خود را حفظ کرده و با ارتقای فناوری‌های تولید ربات، این کارآمدی روز به روز افزایش یابد.

به دلیل نقش محوری و اهمیت واژگان در مهارت‌های ارتباطی برای دانش‌آموzan، و این که زبان‌آموzan باید تعداد زیادی از کلمات را برای برقراری یک ارتباط موفق بدانند، ابتدا این مطالعه با هدف بررسی اثر استفاده از ربات بر یادگیری واژگان

## تقدیر و تشکر

با تشکر از بنیاد ملی نخبگان ایران برای حمایت‌های معنوی و مالی‌شان در طی مرحله انجام این پژوهش.

## پانوشت‌ها

1. computer assisted language learning (CALL)
2. mobile assisted language learning (MALL)
3. robot assisted language learning (RALL)
4. communicative language teaching (CLT)
5. X86 AMD Geode 500 Mhz processor
6. Choreographer

## (References) مراجع

1. Cooper, M., Keating, D., Harwin, W. and Dautenhahn, K., “Robots in the classroom: Tools for accessible education”, Assistive Technology on the Threshold of the New Millennium, Amsterdam: IOS Press, pp. 448-452 (1999).
2. Hendler, J. “Robots for the rest of Us: Designing systems out of the box”, Robots for kids: Exploring new technologies for learning, San Mateo, CA: Morgan Kaufmann (2000).
3. Han, J., Jo, M., Park, S. and Kim, S. “The educational use of home robots for children”, Proc. of the 14th IEEE International Workshop on Robot and Human Interactive Communication (RO-MAN 2005), Piscataway, NJ, pp. 378-383 (2005).
4. Han, J. and Kim, D. “R-learning services for elementary school students with a teaching assistant robot”, Proc. 4th ACM /IEEE Human Robot Interaction, New York, NY: ACM, pp. 255-256 (2009).
5. Han, J. “Robot-aided learning and r-learning services”, Human-Robot Interaction (2010). <http://sciendo.com/articles/show/title/robot-aided-learning-and-r-learning-services>.
6. Han, J. “Emerging technologies: Robot assisted language learning”, Language and Learning Technology, **16**(3), pp. 1-9 (2012).
7. Alemi, M. and Lari, Z. “SMS vocabulary learning: A tool to promote reading comprehension in L2”, Int. Journal of Linguistics, **4**(4), pp. 275-287 (2012).
8. Alemi, M., Anani, S.R. and Lari, Z. “Successful learning of academic word list via MALL: Mobile assisted language learning”, Int. Education Study Journal, **5**(6), pp.99-109 (2012).
9. Alemi, M. and Pashmforoosh, R. “What is facilitating long-term retention of vocabulary: Computer-assisted, mobile-based, or dictionary”, Proc. Current Trends in ELT: Putting the Learner in the Spotlight, Urmia University, Urmia, Iran (2013).
10. Alemi, M. “MALL, vocabulary and reading: A case of university students”, Proc. SMART Media in Academia: Research and Teaching Conf., Bacau, Romania (2013).

11. Chang, C.W., Lee, J.H., Chao, P.Y., Wang, C.Y. and Chen, G.D. "Exploring the possibility of using humanoid robots as instructional tools for teaching a second language in primary school", *Educational Technology & Society*, **13**(2), pp. 13-24 (2010).
12. Movellan, J.R., Tanaka, F., Fortenberry, B. and Aisaka, K. "The RUBI/QRIO project: Origins, principles, and first steps", *Proc. 4th Int. Conf. on Development and Learning*, pp. 80-86 (2005).  
<http://doi.ieeecomputersociety.org/10.1109/DEVLRN.2005.1490948>
13. Movellan, J.R., Eckhardt, M., Virnes, M. and Rodriguez, A. "Sociable robot improves toddler vocabulary skills", *Proc. 4th ACM/IEEE Conf. on Human Robot Interaction*, La Jolla, California, USA, pp. 307-308 (11-13 March 2009).
14. Alemi, M., Meghdari, A. and Ghazisaedy, M. "Employing humanoid robots for teaching english language in Iranian junior high-schools", *International Journal of Humanoid Robotics*, **11**(3), pp.1-25 (2014).  
<http://doi.10.1142/S0219843614500224>
15. Alemi, M., Meghdari, A. and Ghazisaedy, M. "The effect of employing humanoid robots for teaching english on students' anxiety and attitude", *Proc. 2nd ICROM Int Conf on Robotics and Mechatronics (ICRoM 2014)*, At K.N. Toosi University of Technology, Tehran, Iran, pp. 754-759 (2014).
16. Kanda, T., Hirano, T., Eaton, D. and Ishiguro, H. "Interactive robots as social partners and peer tutors for children: A field trial", *Human-Computer Interaction*, **19**(1-2), pp. 61-84 (2004).
17. Read, J. "Research in teaching vocabulary", *Annual Review of Applied Linguistics*, **24**(1), pp. 146-161 (2004).
18. Schmitt, N., *Vocabulary in Language Teaching*, UK: Cambridge University Press (2000).
19. Farley, A.P., Ramonda, K. and Liu, X. "The concreteness effect and the bilingual lexicon: The impact of visual stimuli attachment on meaning recall of abstract L2 words", *Language Teaching Research*, **16**(4), pp. 449-466 (2012).
20. Zuiker, K. "The effect of visualization techniques and multimedia use in vocabulary instruction, retention, and production", *Visualization and Multimedia Use in Vocabulary Instruction* (2012).  
<http://englishofsuccess.com/whiepaper.pdf>
21. Whitehouse, D., *Earliest Writing*, BBC News (4 May 1999).  
<http://news.bbc.co.uk/2/hi/science/nature/334517.stm>
22. Than, K., "World's oldest cave art found-made by neanderthals?", National Geographic Magazine (14 June 2012).  
<http://news.nationalgeographic.com/news/2012/06/120614-neanderthal-cave-paintings-spain-science-pike>
23. Cohen, J., *Human Robots in Myth and Science*, George Allen & Unwin Ltd., London (1966).
24. <http://www.aldebaran-robotics.com/en/>
25. Tamaddoni, S.H., Jafari, F., Meghdari, A. and Sohrabpour, S. "Biped hopping control based on spring loaded inverted pendulum model", *Int. J. of Humanoid Robotics*, **7**(2), pp. 263-280 (2010).
26. Meghdari, A., Sohrabpour, S., Nezamoddini, S.A., Izadi, E.F. and Tamaddoni, S.H., "Dynamics modeling of a humanoid robot", *CD Proc. of the ASME 2005-IDETC, Long Beach, CA, USA* (24-28 Sept. 2005).
27. Meghdari, A., Sohrabpour, S., Naderi, D., Tamaddoni, S.H. Jafari, F. and Salarieh, H. "A novel method of gait synthesis for bipedal fast locomotion", *Journal of Intelligent and Robotics Systems*, **53**, pp. 101-118 (April 2008).
28. Selk Ghafari, A., Hosseinkhamzeh, H. and Meghdari, A. "Design optimization of a robotic nurse unit based on tipover avoidance using differential evolution algorithm", *Proc. of the 17th. Int. Conf. on Mechanical Engineering (ISME)*, University of Tehran, Iran (May 2009).
29. Oxford, R.L. "Language learning styles and strategies", In M. Celce-Murcia, *Teaching English as a Second or Foreign Language*, Boston, MA: Heinle & Heinle, pp. 359-366 (2001).
30. Meghdari, A., Alemi, M., Ghazisaedy, M., Taheri, A.R., Karimian, A. and Zandvakili, M. "Applying robots as teaching assistant in EFL classes at Iranian middle-schools", *Proc. of the 2013 International Conf. on Education and Modern Educational Technologies*, Venice, Italy (2013).
31. <http://www.aparat.com/v/mBjIM>,  
<http://www.aparat.com/v/pPEt9>
32. Alemi, M., Meghdari, A., Ghazisaedy, M., Taheri, A.R. "Design and application of humanoid robots in 1st and 2nd language teaching", *Iranian Patent Office Invention No. 80841* (2012),.