

مدل اتورگرسیو ضریب-تابعی و کاربرد آن در پیش‌بینی قیمت نفت خام سنگین ایران

پروین جلیلی[†] و مجتبی خزایی^{*‡}

[†] بانک مرکزی جمهوری اسلامی ایران

[‡] دانشگاه شهید بهشتی

چکیده. مدل اتورگرسیو ضریب-تابعی یکی از مهم‌ترین مدل‌های ناپارامتری در تحلیل سری‌های زمانی است. انعطاف‌پذیری بالای این مدل در برآذش به مشاهدات واقعی سبب کاربرد گسترده این مدل در بررسی‌های اقتصادی، آب‌شناسی و غیره شده است. مدل‌های پارامتری بسیاری مانند مدل اتورگرسیو، مدل اتورگرسیو آستانه‌ای و مدل اتورگرسیو نمائی به عنوان حالت‌های خاصی از مدل اتورگرسیو ضریب-تابعی به دست می‌آیند. در این مقاله ضمن آشنایی با این مدل، روش‌های معمول، برای برآذش مدل، بررسی کفایت مدل و پیش‌بینی معرفی می‌شوند. یک روش پیش‌بینی خودگردان برای پیش‌بینی m گام بعد معرفی می‌شود که با استفاده از آن می‌توان علاوه بر پیش‌بینی نقطه‌ای، پیش‌بینی فاصله‌ای و توزیع نمونه‌ای پیش‌بین را نیز محاسبه کرد. با استفاده از مدل اتورگرسیو ضریب-تابعی، سری زمانی متوسط قیمت ماهانه‌ی نفت خام سنگین ایران از جولای ۱۹۹۴ تا دسامبر ۲۰۰۷ تحلیل شده است.

وازگان کلیدی. مدل اتورگرسیو با ضرایب تابعی؛ روش رگرسیون خطی موضعی؛ روش خودگردان؛ تابع هسته؛ پیش‌بینی قیمت نفت.

۱ مقدمه

سری‌های زمانی از جمله مشاهداتی هستند که تقریباً در تمامی حوزه‌ها وجود داشته و تحلیل و بررسی آن‌ها یکی از زمینه‌های مهم در علم آمار و برخی علوم دیگر است. شاید بتوان گفت مهمترین هدف در مطالعه‌ی سری‌های زمانی کمک به کشف مکانیزم حاکم بر سیستمی است که منجر به تولید مشاهدات می‌شود. در راستای نیل به این هدف از سالیان دراز تلاش‌های بسیاری صورت گرفته است، به خصوص در تولد و تکامل مدل‌های سری‌های زمانی خطی گاوی می‌توان به يول (۱۹۲۷) در مدل‌بندی اتورگرسیو (AR) مشاهدات لکه‌های خورشیدی، تا کار باکس و جنکینز (۱۹۷۰) که به طور برجسته‌ای مدل‌بندی ARMA را هم از بعد نظری و هم از نظر روش‌شناسی تکامل بخشیدند، اشاره کرد. در هر حال مدل‌بندی رفتارهای غیر استاندارد دیگر مانند غیر نرمال بودن، دوره‌های غیر متقاضان، روابط ناخطي بین متغیرهای تأخیری، خارج از محدوده‌ی مدل‌های سری‌های زمانی خطی است. چنین رفتارهایی در بسیاری از مشاهدات واقعی دیده می‌شوند. از جمله مشاهداتی که در این زمینه بسیار معروف هستند می‌توان به مشاهدات لکه‌های خورشیدی و مشاهدات گربه‌های سیاه‌گوش کانادایی (تانگ، ۱۹۹۰) اشاره کرد. خارج از محدوده‌ی روابط خطی تنوع روابط ناخطي بسیار زیاد است. پیشرفتهای اولیه‌ی تحلیل سری‌های زمانی ناخطي روی بعضی روابط ناخطي پارامتری تمرکز یافت. در میان مدل‌های ارایه‌شده می‌توان به مدل‌های موققی چون مدل دوخطی (گرنجر و اندرسون، ۱۹۷۸)، مدل اتورگرسیو نمائی (EXPAR) (هاگان و اووازکی، ۱۹۸۱ و اووازکی، ۱۹۸۲) و مدل‌های ARCH (انگل، ۱۹۸۲ و بلسلف، ۱۹۸۶) و مدل آستانه‌ای (تانگ، ۱۹۹۰) اشاره کرد.

در تحلیل سری‌های زمانی ناخطي وقتی که پیشینه‌ای از ساختار مشاهدات در دست نیست شناسایی یک مدل ناخطي پارامتری مناسب برای برآش به مشاهدات با توجه به گسترده‌گی چنین روابط ناخطي می‌تواند بسیار سخت باشد. یک جایگزین مناسب برای مدل‌های ناخطي پارامتری، استفاده از مدل‌ها و روش‌های تحلیل ناپارامتری است. این روش‌ها علاوه بر این که شیوه‌ی مستقلی برای تحلیل سری‌های زمانی فراهم می‌کنند، می‌توانند به درک و تشخیص بهتری از یک مدل پارامتری مناسب نیز منجر شوند. همچنین در مواجهه با سری‌های درازمدت با پیچیدگی‌های زیاد، روش‌های ناپارامتری توانایی تشخیص و تطبیق با ساختار مناسب و پیش‌بینی با دقت قابل قبولی را دارند. البته استفاده از مدل‌های ناپارامتری عالم، زمانی که تعداد متغیرهای تأخیری و یا سری‌های کمکی بیشتر از دو تا باشد نیاز به مشاهدات بسیار زیادی دارد، این مشکل تحت عنوان مسئله‌ی بلای بعد زیاد توسط بل من (۱۹۶۱) مطرح شد. برای غلبه بر این مشکل محدودیت‌هایی را در مدل ناپارامتری عالم اعمال می‌کنند که سبب به وجود آمدن مدل‌های مفیدی مانند

مدل جمعی (هاستی و تیپشیرانی، ۱۹۹۰) و مدل رگرسیون ضریب-تابعی (چن و تنسی، ۱۹۹۳ و کای و همکاران، ۲۰۰۰) شده است. این مدل‌ها ضمن غلبه بر مشکل بلای بعد زیاد، انعطاف‌پذیری قابل قبولی در برآذش به مشاهدات واقعی دارند. در این مقاله با تاسی از چن و تنسی (۱۹۹۳) و کای و همکاران (۲۰۰۰) مدل اتورگرسیو ضریب-تابعی (FAR) (Functional-coefficient autoregressive) معرفی و از روش رگرسیون خطی موضعی برای برآذش این مدل استفاده شده است. برای این منظور در بخش دوم مدل اتورگرسیو ضریب-تابعی معرفی و در بخش سوم، نحوهی برآذش مدل با استفاده از روش رگرسیون خطی موضعی ارایه شده است. در بخش چهارم، ملاکی برای تعیین پارامترهای مدل معرفی شده است. در بخش پنجم، روش‌هایی برای پیش‌بینی، به خصوص یک روش پیش‌بینی خودگردان برای پیش‌بینی m گام بعد سری زمانی معرفی شده است که با استفاده از آن می‌توان علاوه بر پیش‌بینی نقطه‌ای، پیش‌بینی فاصله‌ای و توزیع نمونه‌ای پیش‌بین را نیز محاسبه کرد. در انتها با استفاده از مدل اتورگرسیو ضریب-تابعی، متوجه قیمت ماهانه‌ی نفت خام سنگین ایران از جولای ۱۹۹۴ تا دسامبر ۲۰۰۷ تحلیل شده است.

۲ مدل اتورگرسیو ضریب-تابعی

یکی از مدل‌های پرکاربرد که انعطاف‌پذیری قابل قبولی در برآذش به مشاهدات واقعی به خصوص در زمینه‌ی سری‌های زمانی دارد، مدل رگرسیون ضریب-تابعی است. از کاربردهای اخیر این مدل در تحلیل سری‌های زمانی می‌توان به مقاله‌ی هیوانگ و شن (۲۰۰۴) اشاره کرد که از این مدل در برآذش به سری زمانی تولید ناخالص داخلی آمریکا استفاده شده است و مقاله‌ی ونگ و همکاران (۲۰۰۷) که این مدل نیز در برآذش به مشاهدات طولی در پیش‌بینی‌های آب‌شناسی به کار رفته است.

این مدل به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$(1) \quad Y_t = \sum_{j=1}^p a_j(\mathbf{U}_t) X_{jt} + \epsilon_t,$$

که در آن $(\cdot)_j$ ها توابعی هموار (توابعی پیوسته، دارای مشتق حد اقل از مرتبه‌ی دوم) هستند و $\mathbf{U}_t = (U_{1t}, \dots, U_{kt})'$ به متغیرهای مدل-وابسته معروف هستند. در عمل $k = 1$ یا حد اکثر $2 = k$ اختیار می‌شود به طوری که توابع $(\cdot)_j$ بدون مواجهه با مسئله‌ی بلای بعد زیاد قابل برآورد باشند.

در این مقاله مدل رگرسیون ضریب-تابعی در تحلیل سری زمانی تک متغیره بررسی می‌شود که برای این منظور با مدل اتورگرسیو ضریب-تابعی آشنا می‌شویم. این مدل اولین بار توسط چن و تنسی (۱۹۹۳)

معرفی شد. آن‌ها یک الگوریتم تکراری، بر اساس رگرسیون موضعی مرتبشده را برای برآذش مدل ارایه کردند و خواص احتمالی مدل را نیز به عنوان یک فرایند تصادفی مورد بررسی قرار دادند. کای و همکاران (۲۰۰۰) روش ساده‌تری جهت برآذش مدل ارایه کرده و خواص مجانبی برآوردهای خود را اثبات کردند. در ادامه، ضمن معرفی مدل FAR با روش پیشنهادی کای و همکاران برای برآذش مدل و خواص مجانبی برآوردهای حاصل آشنا می‌شویم. طی سال‌های اخیر تعمیم مدل FAR و روش برآذش برای مطالعه رابطه‌ی بین چند سری زمانی انجام شده است. کاربردی از این مباحث را می‌توان در مقاله‌ی ونگ و همکاران (۲۰۰۷) دید.

مدل $\text{FAR}(p, d)$ به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$(2) \quad Y_t = a_1(Y_{t-d})Y_{t-1} + \cdots + a_p(Y_{t-d})Y_{t-p} + \epsilon_t, \quad t = p+1, p+2, \dots, T.$$

که $\{\epsilon_t\}$ دنباله‌ای از متغیرهای تصادفی مستقل با میانگین صفر و واریانس σ^2 بوده و برای هر t ، ϵ_t مستقل از $Y_{t-1}, Y_{t-2}, \dots, Y_{t-d}$ است.

مدل FAR(p, d) به ازای همان مدل (1) می‌شوند.

$$(3) \quad X_{1t} = Y_{t-1}, \dots, X_{pt} = Y_{t-p}, \quad U_t = Y_{t-d}, \quad t = p+1, \dots, T.$$

است. مدل FAR مدل‌های پارامتری مهمی را به عنوان حالت خاص شامل می‌شود. از مهم‌ترین آن‌ها یکی مدل اتورگرسیو آستانه‌ای است که به ازای (1) $a_i(Y_{t-d}) = \phi_i^{(1)} I(Y_{t-d} \leq c) + \phi_i^{(2)} I(Y_{t-d} > c)$ و دیگری مدل اتورگرسیو نمائی که به ازای $a_i(Y_{t-d}) = \alpha_i + \beta_i \exp(-\gamma_i Y_{t-d}^*)$ نتیجه می‌شوند.

۳ برآذش مدل

در این بخش با روش رگرسیون وزنی موضعی برای برآذش مدل اتورگرسیو ضریب-تابعی آشنا می‌شویم. با توجه به اینکه (1) a_j توابعی هموارند، می‌توان آن‌ها را به صورت موضعی در $y = Y_{t-d}$ با تابع خطی $a_j(y) \approx a_j + b_j(y - y_0)$ تقریب کرد. در این صورت داریم $a_j(y) \approx a_j + b_j(y - y_0)$ و برآورد a_j را می‌توان برآورد $a_j(y)$ در نقطه‌ی y در نظر گرفت یعنی $\hat{a}_j(y) = \hat{a}_j(y_0)$. برای برآورد a_j ، مدل (2) را می‌توان به صورت زیر نوشت:

$$Y_t \approx \sum_{j=1}^p \{a_j + b_j(Y_{t-d} - y_0)\} Y_{t-j} + \epsilon_t, \quad t = p+1, p+2, \dots, T$$

و پارامترهای مدل را با روش کمترین توان‌های دوم موزون با وزن‌هایی که توسط هسته‌ی مناسبی اعمال می‌شوند، براورد کرد. تابع هسته‌ی $K(u)$ ، تابع پیوسته، متقاضن صفر و نزولی برای $u > 0$ تعريف می‌شود. این ویژگی‌ها باعث می‌شود که تابع هسته انتخاب مناسبی برای وزن باشد. در عمل از $K_h(u) = \frac{1}{h} K\left(\frac{u}{h}\right)$ استفاده می‌شود که در آن h ، معروف به پهنه‌ی نوار است و اندازه‌ی آن اثر وزن‌ها را مشخص می‌کند. هسته‌ی گاووسی و اپانچنیکوف، بترتیب با ضابطه‌های $\exp(-\frac{u^2}{2\pi})$ و $(1 - u^2)I(|u|)$ از معروف‌ترین و پرکاربردترین هسته‌ها هستند.

در پیش حاضر به ازای هسته‌ی مفروض $K(u)$ ، مجموع توان دوم موزون عبارت است از

$$\sum_{t=p+1}^T \left[Y_t - \sum_{j=1}^p \{a_j + b_j(Y_{t-d} - y_*)\} Y_{t-j} \right]^2 K_h(Y_{t-d} - y_*).$$

با کمی محاسبات جبری می‌توان نشان داد

$$(4) \quad \hat{a}_j(y_*) = \sum_{k=p+1}^T K_{T,j}(Y_{k-d} - y_*, \mathbf{Y}_k) Y_k,$$

که در آن $\mathbf{y}' = (Y_{k-1}, \dots, Y_{k-p})$

$$(5) \quad K_{T,j}(y_{t-d}, \mathbf{y}) = e'_{j,p} (\tilde{\mathbf{Y}}' W \tilde{\mathbf{Y}})^{-1} \begin{pmatrix} \mathbf{y} \\ y_{t-d} \end{pmatrix} K_h(y_{t-d}),$$

یک بردار با $2p$ مؤلفه است که مقدار j امین مؤلفه‌ی آن 1 و سایر مؤلفه‌ها صفرند، $\tilde{\mathbf{Y}}$ یک ماتریس با سطرهای $(\mathbf{Y}'_t, \mathbf{Y}'_t(Y_{t-d} - y_*))'$ و $t = p+1, \dots, T$ ، $W = \text{diag}\{K_h(Y_{p+1-d} - y_*), \dots, K_h(Y_T - y_*)\}$.

قضیه‌های مربوط به توزیع مجانی این براوردهای را می‌توان در کای و همکاران (۲۰۰۰) یافت.

۴ شناسایی مدل

همان‌طور که از ساختار مدل (۲) مشخص است یکی از نکات مهم در استفاده از این مدل تعیین مرتبه‌ی p و d است. از سوی دیگر، در بخش قبل ملاحظه شد که برای براورد ضرایب مدل از تابع هسته برای وزن‌دهی استفاده می‌شود، در نتیجه پهنه‌ی نوار h ، به عنوان پارامتر هموارساز باید براورد شود چرا که اندازه‌ی پهنه‌ی نوار در میزان اریبی و واریانس براوردهای نقش مهمی دارد. در این بخش با روشی برای تعیین مقادیر h ، d و p آشنا می‌شویم.

معیارهای اعتبارسنجی متقابل (Cross Validation) و اعتبارسنجی متقابل تعمیم یافته (Generalized Cross Validation) از معیارهای معمول در انتخاب پنهانی نوار می‌باشند. اما چون این معیارها برای مشاهدات ناهمبسته گسترش یافته‌اند از اطلاع اضافی وجود همبستگی بین مشاهدات استفاده نمی‌کنند. معیارهایی نیز وجود دارد که از این اطلاع استفاده می‌کنند که از معروف‌ترین آن‌ها معیار میانگین خطای پیش‌بینی (Average Prediction Error) است. این معیار توسط کای و همکاران (۲۰۰۰) پیشنهاد شده است. این معیار را می‌توان به عنوان معیار اعتبارسنجی متقابل تعدیل شده‌ای در نظر گرفت که به ساختار مشاهدات سری‌های زمانی مانا نیز توجه می‌کند. در بیانی ساده معیار مورد نظر را می‌توان به صورت زیر تشریح کرد.

فرض کنید m و Q دو عدد صحیح مثبت معلوم باشند به قسمی که $m > n$. ایده‌ی اصلی به این صورت است که Q تا زیرسی، هر یک به طول $Q, n-qm, \dots, 1, 2, \dots, qm$ از ابتدای سری جدا می‌کنیم. برای هر یک از این زیرسی‌ها مدل FAR برآذش می‌شود. سپس بر اساس مدل برآورد شده‌ی خطاهای پیش‌بینی گام بعد ادامه‌ی سری زمانی، به طول m محاسبه می‌گردد. برای مثال فرض کنید $Q = 4$ باشد، در این حالت از ۴ زیرسی از سری مورد نظر برای محاسبه‌ی معیار APE استفاده می‌شود. بنا بر این در ابتدا، مشاهدات به طول $n - 4m$ مورد استفاده قرار می‌گیرد تا مدل برآذش شود. خطای پیش‌بینی‌های گام بعد برای m مشاهده‌ی بعدی محاسبه می‌شود. سپس مشاهدات به طول $n - 3m$ به منظور برآورد توابع، مورد استفاده قرار می‌گیرند و خطای پیش‌بینی‌های گام بعد برای m مشاهده بعدی محاسبه می‌گردد و الی آخر. APE، میانگین توان‌های دوم این خطاهای است. در حالت کلی APE تابعی از پارامترهای هموارساز است.

در مورد مدل اتورگرسیو با ضرایب تابعی، فرض کنید $\{\cdot\}_{j=1}^{q+1}$ ضرایب برآورد شده با استفاده از امین ($Q = 1, 2, \dots, Q$) زیرسی $\{Y_{t-d}, Y_t, Y_t\}_{t=d+1}^{T-qm+1}$ به ازای پنهانی h باشد.

میانگین خطای پیش‌بینی برای q امین زیرسی به صورت زیر است:

$$\text{APE}_q(h) = \frac{1}{m} \sum_{t=T-qm+1}^{T-qm+m} \left\{ Y_t - \sum_{j=1}^q \hat{a}_{j,q}(Y_{t-d}) Y_{t-j} \right\}^2.$$

و در نهایت APE نیز به صورت زیر محاسبه می‌شود:

$$(6) \quad \text{APE}(h) = \frac{1}{Q} \sum_{q=1}^Q \text{APE}_q(h).$$

h که مربوط به کمترین مقدار APE(h) است، به عنوان پنهانی نوار پیشنهاد می‌شود. در کاربرد عموماً $Q = 4$ و $m = [0, 1n]$ در نظر گرفته می‌شود.

تعیین مناسب d نیز بسیار اهمیت دارد. به این منظور اگر اطلاعات پیشینی در مورد مشاهدات وجود داشته باشد که به ما در انتخاب d کمک کند بسیار مفید خواهد بود. در غیر این صورت می‌توان از معیارهایی مانند اعتبارسنجی متقابل، APE و غیره بهره جست. به عنوان مثال فرض کنید APE(h, d) میانگین خطای پیش‌بینی تعریف شده در (۶) با استفاده از متغیر تأخیری Y_{t-d} باشد. یک روش عملی و ساده، حداقل کردن APE(h, d) به طور همزمان برای h در یک دامنه معین و d روی مجموعه‌ی $\{1, 2, \dots, p\}$ است. APE را می‌توان به منظور تعیین مرتبه‌ی اتورگرسیو (p)، نیز با همین ساختار تعمیم داد.

۵ پیش‌بینی

پیش‌بینی به کمک مدل‌های سری‌های زمانی ناخطي به طور قابل ملاحظه‌ای مشکل‌تر از مدل‌های خطی است. در این بخش چند روش پیش‌بینی به کمک مدل‌های FAR را معرفی می‌کنیم. در این میان چگونگی پیش‌بینی گام بعد، پیش‌بینی چند گام بعد به صورت گام به گام و مستقیم معرفی می‌شوند. با توجه به مدل (۲) پیش‌بینی یک گام بعد به صورت زیر تعریف می‌شود:

$$(7) \quad \hat{Y}_{t+1} = \hat{a}_1(Y_{t+1-d})Y_t + \dots + \hat{a}_p(Y_{t+1-d})Y_{t-p+1}.$$

با جایگزین کردن مقدار \hat{Y}_{t+1} در رابطه‌ی زیر، پیش‌بینی دو گام بعد به صورت گام به گام حاصل می‌شود.

$$(8) \quad \hat{Y}_{t+2} = \hat{a}_1(Y_{t+2-d}^*)\hat{Y}_{t+1} + \hat{a}_2(Y_{t+2-d}^*)Y_t + \dots + \hat{a}_p(Y_{t+2-d}^*)Y_{t-p+2}.$$

که در آن

$$Y_{t+2-d}^* = \begin{cases} Y_{t+2-d}, & d > 1 \\ \hat{Y}_{t+1}, & d = 1 \end{cases}$$

به همین ترتیب می‌توان پیش‌بینی‌های گام به گام برای گام‌های بعد را محاسبه کرد. در شیوه‌ی دیگر برای پیش‌بینی دو گام بعد که به روش پیش‌بینی مستقیم معروف است، مدل FAR زیربرازش می‌شود.

$$Y_{t+2} = b_1(Y_{t+1-d})Y_t + \dots + b_p(Y_{t+1-d})Y_{t-p+1} + \epsilon'_t,$$

در این حالت پیش‌بینی دو گام بعد عبارت است از مقدار حاصل از برازش،

$$(9) \quad \hat{Y}_{t+2} = \hat{b}_1(Y_{t+1-d})Y_t + \cdots + \hat{b}_p(Y_{t+1-d})Y_{t-p+1}.$$

شبیه‌سازی‌های انجام شده توسط کای و همکاران (۲۰۰۰) نشان می‌دهند عملکرد روش اول بهتر از روش پیش‌بینی مستقیم است.

روش دیگری که در پیش‌بینی سری‌های ناخطری کاربرد زیادی دارد روش خودگردان است. این روش توسط هیوانگ و شن (۲۰۰۴) برای پیش‌بینی مدل FAR برازش شده با استفاده از هموارساز اسپلاین پیشنهاد شده است. در این مقاله از این روش برای پیش‌بینی مدل FAR برازش شده با استفاده از رگرسیون خطی موضعی استفاده می‌کنیم:

فرض کنید مشاهدات $\{Y_1, \dots, Y_T\}$ ، از یک مدل FAR حاصل شده‌اند و هدف پیش‌بینی Y_{T+k} است. برای این منظور، ابتدا مدل FAR را برازش داده مانده‌ها را حساب می‌کنیم. با استفاده از مدل

برازش شده k مشاهده‌ی Y_{T+1}, \dots, Y_{T+k} را به صورت زیر شبیه‌سازی می‌کنیم:

$$Y_{t+1} = \hat{a}_1(Y_{t+1-d})Y_t + \cdots + \hat{a}_p(Y_{t+1-d})Y_{t+1-p} + \hat{\epsilon}_{t+1}, \quad t = T, \dots, T+k-1$$

که در آن $\hat{\epsilon}_{T+k}, \dots, \hat{\epsilon}_{T+1}$ یک نمونه‌ی تصادفی با جایگذاری از مانده‌ها است.

اگر این کار را B بار تکرار کنیم، پیش‌بینی k گام بعد، به صورت میانگین مقادیر شبیه‌سازی شده‌ی $\{Y_{T+k,1}, \dots, Y_{T+k,B}\}$ تعریف می‌شود. در این روش همچنین از سری‌های شبیه‌سازی شده می‌توان برای ساخت پیش‌بینی فاصله‌ای استفاده کرد. برای این منظور اگر به ازای $1 < \alpha < 0$ ، صدک نمونه‌ای Y_{T+k} با $Y_{T+k}^{\alpha}, \dots, Y_{T+k,1}^{\alpha}$ نشان داده شود، یک پیش‌بینی فاصله‌ای برای Y_{T+k} با ضریب اطمینان $(1 - \alpha)^{100} \times 100$ برابر است با $(Y_{T+k}^{\frac{\alpha}{1-\alpha}}, Y_{T+k}^{1-\frac{\alpha}{1-\alpha}})$.

۶ کاربرد مدل FAR در مدل‌بندی مشاهدات قیمت نفت خام سنگین ایران

نفت به عنوان مهمترین کالای صادراتی ایران با در اختیار داشتن ۸۰ تا ۹۰ درصد از سهم صادرات کشور، نقش مهمی در اقتصاد ایران داشته و تغییرات قیمت و نوسانات آن، تاثیر مستقیم در اقتصاد کشور دارد. با توجه به عوامل متعددی که در قیمت نفت دخالت دارند، پیش‌بینی دقیق و بلندمدت آن کاری بسیار مشکل

جدول ۱. مقادیر ملاک APE، برای تعیین مرتبه p , d و h و مقدار APE .

p	d	h	APE
۲	۱	۱/۳۰۱	۰/۰۳۴
۲	۲	۱/۲۵۲	۰/۰۳۵
۳	۱	۱/۴۰۱	۰/۰۳۴
۳	۲	۱/۶۰۱	۰/۰۳۴
۳	۳	۱/۶۰۱	۰/۰۳۴
۴	۱	۱/۶۰۲	۰/۰۳۷
۴	۲	۱/۶۰۲	۰/۰۳۶
۴	۳	۱/۶۰۲	۰/۰۳۶
۴	۴	۱/۶۰۲	۰/۰۳۵
۵	۱	۱/۶۰۲	۰/۰۴۵
۵	۲	۱/۶۰۲	۰/۰۴۳
۵	۳	۱/۶۰۲	۰/۰۴۳
۵	۴	۱/۶۰۲	۰/۰۴۱
۵	۵	۱/۶۰۲	۰/۰۴۰

و تا حدی، غیر ممکن به نظر می‌رسد. با توجه به این‌که قیمت نفت از رفتار منظمی پیروی نمی‌کند استفاده از روش‌های ناپارامتری که کمتر تحت تأثیر رفتارهای غیر استاندارد سری‌ها هستند مناسب به نظر می‌رسد. در این بخش از مدل FAR و روش رگرسیون خطی موضعی برای مدل کردن سری زمانی متوسط قیمت نفت خام سنگین ایران از جولای ۱۹۹۴ تا دسامبر ۲۰۰۷ استفاده می‌کنیم.

نمودار این سری در شکل ۱-(a)، رسم شده است. همان‌طور که ملاحظه می‌شود در برخی از دوره‌ها مقدار تغییر قیمت نفت بسیار زیاد بوده و این مسئله سبب می‌شود تا تغییر قیمت در دوره‌های دیگر آن‌طور که باید دیده نشود به همین دلیل تبدیل لگاریتمی مناسب به نظر می‌رسد.

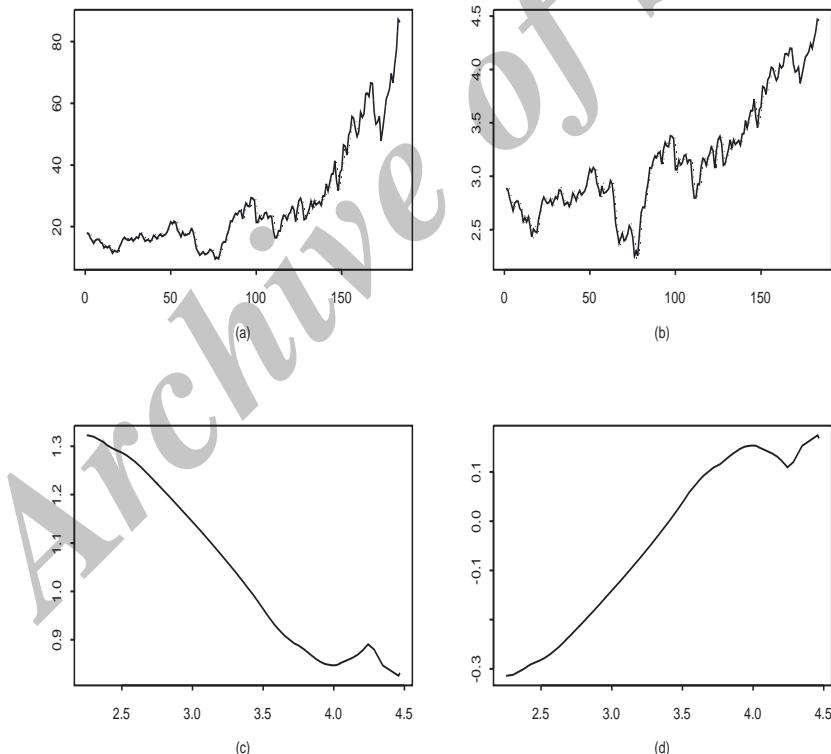
به‌منظور تعیین مرتبه p , d و مقدار h از ملاک APE استفاده می‌کنیم. مقادیر APE به‌ازای APE مقادیر مختلف p , d و h در جدول ۱ ارایه شده است. لازم به ذکر است که در هر مرتبه از p و d ، APE(h) در شبکه‌ای از مقادیر h محاسبه و h مربوط به کمترین مقدار APE(h) و مقدار APE متناظر با آن در جدول درج شده است.

با توجه به نتایج جدول ۱ مدل (۱, ۲, ۳) FAR با $h = 1/۳$ را به عنوان مدل بهینه انتخاب می‌کنیم. نمودار توابع براورد شده توسط روابط (۴) و (۵) و استفاده از هسته‌ی اپانچنیکوف در شکل ۱-(c) و

۱-(d) رسم شده‌اند. به‌کمک آن‌ها مقادیر برآششده و پادلگاریتم آن‌ها محاسبه و در نمودارهای ۱-(b) و ۱-(a) به‌ترتیب با نقطه‌چین رسم شده‌اند.

مطالعه‌ی مانده‌ها جهت ارزیابی مدل برآششده نیز انجام شد و مانده‌های مدل برآششده از نظر وجود همبستگی و همبستگی جزئی، نرمال بودن و ثبات واریانس مورد بررسی قرار گرفتند که نتایج حاصل از ارزیابی مدل برآششده و همچنین تطابق مقادیر برآششیافته و مقادیر واقعی لگاریتم مشاهدات در شکل ۱-(a)، حاکی از آن است که مدل برآششده مدل خوبی است.

به‌منظور بررسی قابلیت پیش‌بینی مدل برآششده، ۶ مشاهده‌ی آخر سری را کنار گذاشته و با استفاده



شکل ۱. (a) نمودار سری زمانی قیمت نفت خام سنگین ایران (خط) و نمودار مقادیر برآششیافته‌ی آن (نقطه‌چین)، (b) نمودار سری زمانی لگاریتم قیمت نفت خام سنگین ایران (خط) و نمودار مقادیر برآششیافته‌ی آن (نقطه‌چین)، با استفاده از مدل FAR(۲, ۱) و (c) و (d) نمودار برآورد توابع a_1 و a_2 .

جدول ۲. قدر مطلق خطاهای پیش‌بینی و میانگین قدر مطلق خطاهای پیش‌بینی برای پیش‌بینی یک گام بعد، دو گام بعد به صورت گام به گام و مستقیم با استفاده از مدل (۱)، FAR(۲،۶) مشاهده‌ی آخر لگاریتم قیمت نفت خام سنگین ایران

دوره	Y_t	یک گام	دو گام	مستقیم
۲۰۰۷/۷	۴,۲۴۳	۰,۰۶۶۳	۰,۱۰۳۳	۰,۱۰۴۴
۲۰۰۷/۸	۴,۱۹۹	۰,۰۵۳۴	۰,۰۱۴۸	۰,۰۱۵۲
۲۰۰۷/۹	۴,۲۸۵	۰,۰۸۴۲	۰,۰۳۰۰	۰,۰۳۲۵
۲۰۰۷/۱۰	۴,۳۴۷	۰,۰۴۸۱	۰,۱۲۷۱	۰,۱۱۷۷
۲۰۰۷/۱۱	۴,۴۶۹	۰,۱۱۳۳	۰,۱۶۲۱	۰,۱۶۹۱
۲۰۰۷/۱۲	۴,۵۷۹	۰,۰۴۰۵	۰,۰۹۲۷	۰,۰۸۳۳
میانگین		۰,۰۶۷۵	۰,۰۸۲۹	۰,۰۸۷۰

جدول ۳. قدر مطلق و میانگین قدر مطلق خطاهای پیش‌بینی خودگردان یک گام بعد، دو گام بعد و ۶ گام بعد برای ۶ مشاهده‌ی آخر لگاریتم قیمت نفت خام سنگین ایران به همراه کران پایین و بالای پیش‌بینی فاصله‌ای گام بعد خودگردان با ضریب ۹۵ درصد حاصل از مدل (۱)، FAR(۲،۶)

دوره	کران بالا	کران پایین	۶ گام بعد	دو گام بعد	یک گام بعد	دوره
۲۰۰۷/۷	۴,۳۴۰	۲,۹۷۳	۰,۰۶۸۶	۰,۰۹۵۲	۰,۰۶۵۶	۲۰۰۷/۷
۲۰۰۷/۸	۴,۴۰۶	۳,۹۳۰	۰,۰۱۵۱	۰,۰۱۳۵	۰,۰۵۲۹	۲۰۰۷/۸
۲۰۰۷/۹	۴,۴۹۲	۳,۸۷۶	۰,۰۹۱۷	۰,۰۱۸۰	۰,۰۸۰۰	۲۰۰۷/۹
۲۰۰۷/۱۰	۴,۵۶۹	۳,۸۳۰	۰,۱۴۳	۰,۰۳۹	۰,۰۵۴۱	۲۰۰۷/۱۰
۲۰۰۷/۱۱	۴,۶۶	۳,۸۰۲	۰,۲۵۰	۰,۰۱۵۹	۰,۱۰۵	۲۰۰۷/۱۱
۲۰۰۷/۱۲	۴,۷۵۳	۳,۷۶۸	۰,۲۲۸	۰,۰۷۸	۰,۰۴۱	۲۰۰۷/۱۲
میانگین	۴,۷۳۳	۰,۱۳۳	۰,۰۸۴	۰,۰۶۷	۰,۰۶۷	

از روابط (۷)، (۸) و (۹) پیش‌بینی این مشاهدات به صورت گام بعد، دو گام بعد به صورت گام به گام و مستقیم محاسبه می‌شوند. قدر مطلق خطای این پیش‌بینی‌ها و میانگین قدر مطلق خطای این پیش‌بینی‌ها محاسبه و در جدول ۲ ارایه شده‌اند. مقادیر کوچک میانگین قدر مطلق خطای پیش‌بینی‌ها تأکیدی بر قابلیت مدل برآشش شده در پیش‌بینی است.

جهت ارزیابی عملکرد پیش‌بینی‌های حاصل از روش خودگردان و مقایسه‌ی آن‌ها با پیش‌بینی‌های فوق علاوه بر پیش‌بینی‌های گام بعد و دو گام بعد پیش‌بینی‌های شش گام بعد را نیز برای شش مشاهده‌ی کنار گذاشته شده به‌کمک نمونه‌های خودگردان $B = 1000$ تائی محاسبه کرده‌ایم. قدر مطلق و میانگین قدر مطلق خطای این پیش‌بینی‌ها در جدول ۳ ارایه شده‌اند. مقایسه‌ی این مقادیر برای پیش‌بینی‌های یک و دو گام بعد

جدول ۴. پیش‌بینی‌های خودگردان ۳ مشاهده‌ی آینده لگاریتم قیمت نفت خام سنگین ایران به همراه پیش‌بینی‌های فاصله‌ای خودگردان ۹۵ درصد

دوره	پیش‌بینی لگاریتم قیمت نفت			پیش‌بینی قیمت نفت		
	کران بالا	کران پایین	۳ مشاهده‌ی بعدی	کران بالا	کران پایین	۳ مشاهده‌ی بعدی
۲۰۰۸/۱	۴,۴۸	۴,۲۸	۴,۶۴	۸۸,۱۵	۷۲,۱۶	۱۰۳,۷۴
۲۰۰۸/۲	۴,۵۰	۴,۲۲	۴,۷۷	۸۹,۶۶	۶۸,۲۲	۱۱۲,۰۰
۲۰۰۸/۳	۴,۵۲	۴,۱۷	۴,۸۴	۹۱,۹۰	۶۴,۷۶	۱۲۶,۰۵

نشان می‌دهد اختلاف اساسی بین این روش‌های پیش‌بینی وجود ندارد و پیش‌بینی‌های خودگردان به خوبی پیش‌بینی‌های حاصل از روابط (۷)، (۸) و (۹) هستند. با این مزیت که در روش خودگردان پیش‌بینی‌های فاصله‌ای به سادگی قابل محاسبه‌اند. کران‌های بالا و پایین یک پیش‌بینی فاصله‌ای با ضریب اطمینان ۹۵ درصد برای پیش‌بینی گام بعد محاسبه در جدول ۳ آمده‌اند. مقایسه‌ی مقادیر میانگین قدر مطلق خطاهای پیش‌بینی در جدول ۳ نشان می‌دهد با افزایش گام‌ها، همان‌طور که انتظار می‌رفت، از دقت پیش‌بینی‌ها کاسته می‌شود.

در انتهای پیش‌بینی قیمت نفت خام سنگین ایران در سه ماه اول سال ۲۰۰۸ را به کمک مدل (۱) FAR(۲, ۱) برازش شده و روش خودگردان محاسبه کرده و آن‌ها را با مقادیر واقعی‌شان که به ترتیب ۸۸,۵۱، ۸۶,۳۶ و ۹۶,۶۸ مشاهده شده‌اند مقایسه خواهیم کرد. برای این منظور، $B = \frac{1000}{\text{نمونه‌ی خودگردان در هر مورد}} = ۱۰۰۰$ مشاهده شده‌اند مقایسه خواهیم کرد. پیش‌بینی‌های خودگردان به همراه پیش‌بینی‌های فاصله‌ای ۹۵ درصدی برای لگاریتم شبیه‌سازی شده است. پیش‌بینی‌های خودگردان به عنوان پیش‌بینی‌های فاصله‌ای ۹۵ درصدی برای لگاریتم قیمت به کمک مدل برازش شده محاسبه شده و در جدول ۴ آمده‌اند. پادلگاریتم این مقادیر به عنوان پیش‌بینی قیمت نفت خام سنگین ایران در سه ماهه‌ی اول سال ۲۰۰۸ محاسبه و در جدول ۴ آمده‌اند. این مقادیر در نمودارهای شکل ۲ نیز رسم شده‌اند. مقایسه‌ی بین پیش‌بینی‌های حاصل یعنی ۸۸,۱۵ و ۸۹,۶۶ و ۹۱,۹۰ با مقادیر واقعی‌شان ۸۶,۳۶ و ۹۶,۶۸ و ۸۸,۵۱ نشان می‌دهد که بیشینه‌ی قدر مطلق اختلاف برابر ۴/۷۵ دلار مربوط به مارچ ۲۰۰۸ و به طور نسبی حدود ۵ درصد مقدار واقعی‌اش است.

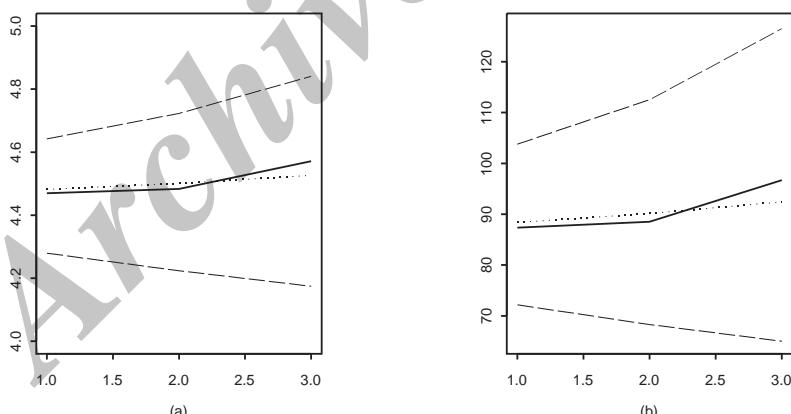
به کمک نمونه‌های خودگردان، فراوانی نسبی پیش‌بینی‌های خودگردان قیمت نفت خام سنگین ایران برای سه ماه اول سال ۲۰۰۸ محاسبه و هیستوگرام مربوط به آن در شکل ۳ رسم شده است. با استفاده از این توزیع‌های نمونه‌ای می‌توان احتمال این که قیمت مورد نظر مقادیر خاصی را اختیار کند برآورد کرد. به عنوان مثال برآورد احتمال این که قیمت نفت خام سنگین ایران در فوریه‌ی سال ۲۰۰۸ عددی بین ۹۰ تا ۹۵ دلار باشد با استفاده از توزیع شکل ۳-(b) برابر است با ۰,۱۷۵.

۷ نتیجه‌گیری و پیشنهادات

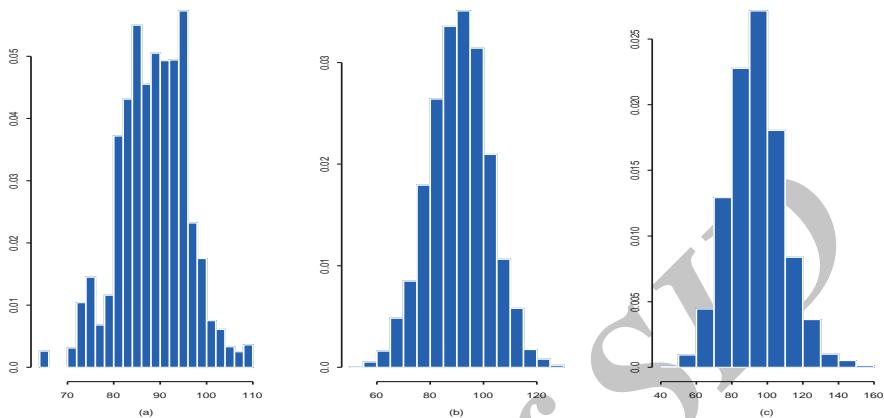
همان طور که ملاحظه شد مدل اتورگرسیو ضریب-تابعی با پیش‌فرضهای کم روی ساختار مدل و انعطاف‌پذیری بالا از جمله مدل‌های کارآمد در تحلیل سری‌های زمانی است. روش رگرسیون خطی موضعی مورد استفاده در برآورد این مدل هم از بعد کاربردی و هم از بعد نظری دارای ویژگی‌های قابل توجهی است. روش پیش‌بینی خودگردان معرفی شده نیز علاوه بر دقت قابل قبول در پیش‌بینی نقطه‌ای، امکان پیش‌بینی فاصله‌ای و همچنین برآورد توزیع پیش‌بین را نیز فراهم می‌کند. لازم به ذکر است با توجه به تأثیر مستقیم برخی عوامل بر قیمت نفت، استفاده از مدل رگرسیون ضریب-تابعی در سری‌های زمانی با در نظر گرفتن متغیرهای کمکی مناسب، می‌تواند نتایج مفیدی در پی داشته باشد.

سپاس‌گزاری

نویسنده‌گان مقاله از داوران محترم که نظرها و پیشنهادهای ارزنده‌ی آن‌ها باعث ارایه‌ی بهتر مقاله شده است، کمال تشکر را دارند.



شکل ۲. (a) نمودار پیش‌بینی ۳ مشاهده‌ی آینده‌ی لگاریتم قیمت نفت خام سنگین ایران (خط) بهمراه پیش‌بینی فاصله‌ای خودگردان ۹۵ درصد آن‌ها (خط‌چین). (b) نمودار پیش‌بینی ۳ مشاهده‌ی آینده‌ی قیمت نفت خام سنگین ایران (خط)، نمودار مقادیر واقعی قیمت نفت خام سنگین ایران در این سه دوره (نقطه‌چین)، بهمراه پیش‌بینی فاصله‌ای خودگردان ۹۵ درصد آن‌ها (خط‌چین).



شکل ۳. (a) هیستوگرام فراوانی نسبی پیش‌بینی‌های خودگردان برای ژانویه (b)، فوریه (c) و مارچ (c) سال ۲۰۰۸

مرجع‌ها

- Bellman, R.E. (1961). *Adaptive Control Processes*. Princeton university Press, Princeton.
- Bollerslev, T. (1986). Generalized autoregressive conditional heteroscedasticity. *Journal of Econometrics*, **31**, 307-327.
- Box, G.E.P. and Jenkins, G.M. (1970). *Time Series Analysis, Forecasting and Control*. Holden-Day, San Francisco.
- Cai, Z., Fan, J. and Yao, Q. (2000). Functional-coefficient regression models for nonlinear time series. *Journal of the American Statistical Association*, **95**, 941-956.
- Chen, R. and Tsay, R.S. (1993). Functional-coefficient autoregressive models. *Journal of the American Statistical Association*, **88**, 298-308.
- Engel, R.F. (1982). Autoregressive conditional heteroscedasticity with estimate of the variance of U. K. inflation. *Econometrica*, **50**, 987-1008.
- Granger, C.W.J. and Anderson, A.P. (1978). *An Introduction to Bilinear Models*. Van der hoeck & Ruprecht, Gottingen.
- Haggan, V. and Ozaki, T. (1981). Modelling nonlinear vibrations using an amplitude-dependent autoregressive time series model. *Biometrika*, **68**, 189-196.

Hastie, T.J. and Tibshirani, R. (1990). *Generalized Additive Models*. Chapman and Hall, London.

Huang, J.Z. and Shen, H. (2004). Functional coefficient regression models for nonlinear time series: A polynomial spline approach. *Scandinavian Journal of Statistics*, **31**, 515-534.

Ozaki, T. (1982). The statistical analysis of perturbed limit cycle processes using nonlinear time series models. *Journal of Time Series Analysis*, **3**, 29-41.

Tong, H. (1990). *Nonlinear Time Series: A Dynamical Systems Approach*, Oxford University Press, Oxford.

Wong, H., Ip, W.C., Zhang, R.Q. and Xia, J. (2007). Non-parametric time series models for hydrological forecasting. *Journal of Hydrology*, **332**, 337-347.

Yule, G.U. (1927). On a method of investigating periodicities in disturbed series with special reference to Wolfer's sunspot numbers. *Philosophical Transactions of the Royal Society (London)*, **A**, **226**, 267-298.

مجتبی خزایی

گروه آمار، دانشکدهی علوم ریاضی،
دانشگاه شهید بهشتی،
تهران، ایران.

رایانشانی: *m_khazaei@sbu.ac.ir*

پروین جلیلی

بانک مرکزی جمهوری اسلامی ایران،
خیابان فردوسی،
تهران، ایران.

رایانشانی: *P.jalili@cbi.ir*