



تخمین طیف سیگنال غیر ایستای داپلر ماورای صوت بازگشتی از جریان خون با روش‌های زمان-فرکانسی

دکتر حمید سلطانیانزاده

گروه مهندسی برق و کامپیوتر

دانشکده فنی دانشگاه تهران

پست الکترونیکی: hszadeh@chamran.ut.ac.ir

اسماعیل نظری پیکانی

گروه مهندسی برق و کامپیوتر

دانشکده فنی دانشگاه تهران

پست الکترونیکی: spnak@yahoo.com

چکیده: برای اندازه گیری سرعت حرکت خون در طول زمان یک پریود قلب و بررسی آن با استفاده از پرتو های ماورای صوت نیاز به تخمین فرکانسها می باشد. برای تخمین این فرکانسها از توزعهای زمان-فرکانسی چو-ویلیام و بگرویسل استفاده می کنیم. با توجه به غیر ایستا بودن سیگنال مورد بحث این روشها از روشها میتی بر فرض ایستا بودن سیگنال مثل اسپکتروگرام مناسب تر می باشند. در این مقاله ابتدا برای سیگنال داپلر یک شبیه سازی انجام داده و پارامترهای هر یک از این روشها را برای بدست آمدن سیگنال داپلر واقعی بهینه نموده ایم. در نتیجه، پارامتر ثابت برای توزيع بدل ۳/۵ و برای توزيع چو-ویلیام برابر عدست آمد. طول بهینه پنجره زمانی برای توزيع چو-ویلیام برابر ۲۵ میلی ثانیه، برای توزيع بدل ۱۵ میلی ثانیه و برای توزيع ویگنر ۳۰ میلی ثانیه بدست آمد. همچنین سطح آستانهای نیز برای کاهش اثرات جملات متقابل و لوهای فرعی در نظر گرفتیم و این سطح را بهینه کردیم. برای نسبت سیگنال به نویزهای مختلف این روشها را با هم مقایسه کردیم. در مجموع توزيع چو-ویلیام بهتر از سایر توزيع ها عمل کرد و طیف را بهتر تخمین زد.

کلمات کلیدی: داپلر ماورای صوت، جریان خون، سیگنال غیر ایستا، تخمین طیف، توزيع زمان-فرکانسی.



۱- مقدمه

دایپلر ماورای صوت یک روش غیر مخرب برای مطالعه سرعت جریان خون در یک پریود قلب می باشد [۵]. دایپلر ماورای صوت پالسی سرعت خون را با اندازه گیری شیفت دایپلر بوجود آمده در فرکانس پرتوهای بازگشته از سلولهای قرمز خون متحرک مشخص می کند [۴]. سلولهای قرمز خون دارای توزیع مکانی تصادفی هستند و جریان خون نیز پالسی است لذا سیگنال دایپلر متغیر با زمان و تصادفی می باشد. اغتشاش جریان خون و تغییر در شکل موج سرعت منجر به افزایش پهنهای باند سیگنال می گردد [۶].

روشهای قبلی که برای آنالیز طیف بکار برده می شدند از قبیل تخمین گرهای اتوروگرسیو مرتبه دو و سه و بالاتر [۹] و یا روشهای مبتنی بر تبدیل فوریه سریع مثل تبدل فوریه زمان کوتاه به نوعی سیگنال را ایستا فرض می کردند [۱]. توزیع های زمان-فرکانسی برای آنالیز سیگنالهای غیر ایستا بکار می روند و تغییرات مولفه های فرکانسی را در زمانهای مختلف بررسی می کنند. این کار با تصویر کردنتابع یک بعدی از زمان به تابع دو بعدی از زمان و فرکانس انجام می شود. این روشهای انرژی سیگنال را در موقعیت های زمان و فرکانس مختلف نشان می دهند [۳]. این روش های نیازی به ایستا بودن سیگنال در مدت زمان آنالیز ندارند.

۲- توزیع زمان-فرکانسی

توزیع ویگنر عضوی از کلاس عمومی توزیع های زمان-فرکانسی به نام کلاس کوهن Cohen می باشد، هر عضو این کلاس با رابطه زیر بدست می آید [۲].

$$C(t, \omega) = \frac{1}{4\pi^2} \iiint s^*(u - \tau/2)s(u + \tau/2)\phi(\theta, \tau)e^{-j\theta t - j\tau\omega + j\theta u} du d\tau d\theta \quad (1)$$

که در آن (u) سیگنال زمانی و $(u)^*$ مزدوج آن است. ϕ تابع هسته نامیده می شود. برای توزیع ویگنر تابع هسته برابر با مقدار واحد می باشد یعنی این توزیع دارای تابع هسته خاصی نمی باشد و بنابراین ساده ترین نوع توزیع زمان-فرکانسی است. با در نظر گرفتن این تابع هسته و ساده سازی در روابط، رابطه توزیع به این ترتیب به دست می آید.

$$W(t, \omega) = 1/2\pi \int s^*(t - 1/2\tau)s(t + 1/2\tau)e^{-j\tau\omega} d\tau \quad (2)$$

با جایگذاری تابع هسته واحد و با در نظر گرفتن پنجره $h(\tau)$ برای کاهش تداخل، توزیع

ویگنر زمان گسسته [۴] حاصل می شود.

$$DWD(n, k) = 2 \sum_{\tau} h(\tau) e^{-j2\pi k\tau/N} s(n + \tau) s^*(n) \quad (3)$$

توزیع چو-ویلیام CWD دارای تابع هسته نمایی $\phi(\theta, \tau) = e^{-\theta^2 \tau^2 / \sigma}$ می باشد. ضریب مقیاس می باشد. توزیع زمان گسسته مناسب جهت کاهش تداخل به این شکل نوشته می شود [۴].

$$DCWD(n, k) = 2 \sum_{\tau} w_i(\tau) e^{-j2\pi k\tau/l} \left[\sum_{u=-m}^m \frac{1}{\sqrt{4\pi \tau^2 / \sigma}} \exp\left(-\frac{(u + \tau/2)^2}{4\tau^2 / \sigma}\right) s(n + u + \tau) s^*(n + u) \right] \quad (4)$$



توزیع بسل نیز دارای تابع هسته $J_1(2\pi\alpha\zeta\tau)/\pi\alpha\zeta\tau$; می‌باشد. J_1 تابع بسل نوع اول از مرتبه یک است. توزیع زمان گستته بسل به این شکل می‌باشد [۱۲ و ۴].

$$(5) \quad DBD(n, k) = 2 \sum W(\tau) e^{-2jk\tau/N} \left[\sum_{u=(-\tau-2\alpha|\tau|)/2}^{(-\tau+2\alpha|\tau|)/2} \frac{2}{\pi\alpha|\tau|} \sqrt{1-(2u+\tau/2\alpha\tau)^2} s(n+u+\tau) s^*(n+u) \right]$$

۳- شبیه‌سازی سیگنال داپلر

تخمین طیف سیگنال داپلر در یک پریود کامل قلب انجام می‌گیرد. این زمان حدوداً ۷. ۷ ثانیه طول می‌کشد، لذا لازم است که سیگنال داپلر شبیه سازی شده، تغییرات فرکانسی داپلر را حداقل برای مدت ۷. ۷ ثانیه در خود داشته باشد. در اینجا، روشی برای شبیه‌سازی سیگنال داپلر بکار رفته است که هم شرط غیرایستا بودن را داراست و هم روشی است که سیگنال را برای یک پریود کامل قلب شبیه‌سازی می‌کند. این روش [۶] براساس شکل موج واقعی زمان-فرکانسی (متوسط فرکانس) سیگنال داپلر پایه‌ریزی شده است، سیگنال شبیه‌سازی داپلر غیرایستا به این شکل نوشته می‌شود.

$$(6) \quad x(t) = A(t) e^{j\phi_r(t)} e^{j\varphi_d(t)}$$

که در آن $A(t) e^{j\phi_r(t)}$ یک تابع تصادفی باند پایه می‌باشد. $e^{j\varphi_d(t)}$ تابع شیفت فرکانس می‌باشد که شکل موج فرکانس لحظه‌ای آن در هر لحظه برابر با فرکانس مرکزی طیف می‌باشد.

$$(7) \quad \phi_d(t) = 2\pi \int_0^t f_i(t) dt$$

لازم به ذکر است که در اینجا هدف تخمین طیف سیگنال داپلر-سرخرگ common carotid می‌باشد. بنابراین شکل موج $f_i(t)$ که نمایانگر تغییرات متوسط سرعت خون در این سرخرگ می‌باشد مطابق شکل ۱ است.

قسمت تصادفی سیگنال شبیه‌سازی داپلر به این صورت است.

$$(8) \quad A(t) e^{j\phi_r(t)} = F^{-1}[G(f)N(f)]$$

که در آن $[F^{-1}]$ عملگر تبدیل فوریه معکوس می‌باشد. $N(f)$ یک متغیر تصادفی موهومی با چگالی طیف توان نرمال و واریانس واحد می‌باشد و تصادفی بودن سیگنال را نشان می‌دهد. $G(f)$ نیز یک فیلتر حقیقی با متوسط صفر و طیف گوسی با پهنهای باند b است و مطابق رابطه

$$(9) \quad G(f) = \left(e^{-0.5(f/b)^2} \right)^{1/2}$$

می‌باشد. مقدار b در اینجا ۱۰۰ در نظر گرفته شده است. یک نویز گوسی با چگالی طیف یکنواخت نیز به سیگنال اضافه می‌شود. به این ترتیب سیگنال داپلر غیرایستای شبیه‌سازی برای مدت یک پریود قلب بدست می‌آید.

۴- معیارهای مقایسه و بهینه‌سازی

بعداز بدست آمدن توزیع زمان-فرکانس سیگنال داپلر باید شکل موج متوسط فرکانس و پهنهای باند سیگنال بدست آید. برای مقایسه پاسخهای توزیعهای مختلف، ضریب همبستگی بین



شکل موج متوسط فرکانس تخمین زده شده از هر توزيع با شکل موج متوسط تئوري يعني $f_i(n)$ محاسبه می‌گردد. رابطه زير چگونگي محاسبه اين معيار را نشان مي‌دهد [۴].

$$\rho = \frac{\sum [f_{mean}(n) - \bar{f}_{mean}] f_i(n) - \bar{f}_i}{\sqrt{\sum [f_{mean}(n) - \bar{f}_{mean}] f_i(n) - \bar{f}_i}} \quad (10)$$

كه در آن $f_i(n)$ شکل موج متوسط فرکانس اوليه (تئوري) و $f_{mean}(n)$ شکل موج متوسط فرکانس تخمین زده شده است. \bar{f}_i و \bar{f}_{mean} به ترتيب متوسط شکل موج تئوري و تخمین زده شده مي‌باشند. f_{mean} از روی توزيع زمان فرکانس $TFD(n, k)$ بدست مي‌آيد. جملات خودى در توزيع زمان-فرکانس همواره مثبتند در حالى که جملات متقابل مي‌توانند مثبت و يا منفي شوند لذا جملات منفي توزيع زمان-فرکانس حذف مي‌شوند و تنها جملات مثبت برای بدست آوردن متوسط فرکانس مطابق روابط زير مورد استفاده واقع مي‌شوند [۶].

$$f_{mean}(n) = \frac{\sum_{k=0}^{N-1} f_k P(n, k)}{\sum_{k=0}^{N-1} P(n, k)} \quad P(n, k) = \begin{cases} TFD(n, k) & TFD(n, k) > 0 \\ 0 & otherwise \end{cases} \quad (11)$$

و k متغيرهای گسسته زمان و فرکانس مي‌باشند و f_k فرکانس نقطه k مي‌باشد. پارامتر ديكري که در تخمين طيف سينگال داپلر مهم است، پنهانی باند سينگال داپلر در هر لحظه مي‌باشد که به اين صورت بدست مي‌آيد.

$$\hat{b}(n) = \sqrt{\frac{\sum_{k=0}^{N-1} (f_{mean}(n) - f_k)^2 P(n, k)}{\sum_{k=0}^{N-1} P(n, k)}} \quad (12)$$

ريشه مربعات خطای پنهانی باند نيز معivar کمي مناسي برای بررسی توزيعها مي‌باشد و برای بدست آوردن آن ابتدا بایاس و واريانس پنهانی باند بدست مي‌آيند.

$$Bias = \frac{1}{m} \sum_{n=0}^{m-1} E[\hat{b}(n) - b] \quad و \quad Variance = \frac{1}{m} \sum_{n=0}^{m-1} E[(\hat{b}(n) - \bar{b}(n))^2] \quad (13)$$

كه در آن $E[\cdot]$ عملگر اميد رياضي و b مقدار پنهانی باند تخمین زده شده در لحظه n مي‌باشند. $\bar{b}(n)$ متوسط پنهانی باند تخمین زده شده در لحظه n ، و m تعداد نقاطی است که در هر سينگل پنهانی باند آنها تخمین زده مي‌شود. ريشه مربعات خطآنزيبي رابطه $rms\ error = \sqrt{bias^2 + variance}$ بدست مي‌آيد.

۵- بهينه کردن پارامترها با سينگال شبیه‌سازی

پارامترهایی که باید بهینه شوند عبارتند از پارامترهای توابع هسته و پارامترهای سطح آستانه و طول پنجره. بعد از بدست آمدن توزيع، لازم است که برای کاهش اثر نويز دامنه‌های کمتر از يك سطح آستانه بهينه شده برابر صفر در نظر گرفته شود. برای بدست آوردن توزيع زمان-گسسته در هر



لحظه باید از مقادیر سیگنال در آن لحظه و لحظات قبل و بعد آن استفاده کرد. اینکه چه مدت از سیگنال برای این کار مناسب است توسط طول پنجره باید بهینه شود. در مورد این پارامترها و اثرات آنها در ادامه بحث بیشتر توضیح می‌دهیم.

۱-۵-توزیع ویگنر

همانطور که میدانیم تابع توزیع ویگنر دارای تابع هسته واحد می‌باشد لذا تابع هسته آن پارامتری ندارد و برای این توزیع تنها باید سطح آستانه و طول پنجره بهینه شود. لازم به ذکر است که بکار بردن سطح آستانه بیش از حد باعث از بین رفتن اطلاعات مهم توزیع و لذا خطای زیاد در محاسبه پارامترهای معیار می‌گردد ضمن اینکه استفاده از سیگنال بدون سطح آستانه نیز باعث بروز خطای زیاد می‌شود لذا بکار بردن مقادیر بهینه سطح آستانه همانطور که از شکل ۲ مشخص می‌شود می‌تواند تا حد زیادی تخمین را بهبود بخشد. همچنین از آنجایی که سیگنال شبیه‌سازی شده یک سیگنال غیر ایستاست لذا افزایش بیش از حد طول پنجره در محاسبه توزیع می‌تواند باعث بروز خاصیت غیرایستا بودن سیگنال و بروز خطای می‌باشد.

برای بهینه کردن پارامترها، توزیع ویگنر سیگنال شبیه‌سازی بدست آمد و ضریب همبستگی و خطای متوسط پهنای باند برای مقادیر مختلف طول پنجره و سطح آستانه محاسبه شد. مقادیر بهینه برای نسبت سیگنال به نویز dB ۲۰، بدست آمد. شکل ۳ تغییرات این پارامترها را نشان میدهد و از روی آن سطح آستانه بهینه ۱۱٪ و طول پنجره بهینه ۳۰ میلی ثانیه بدست می‌آید.

۲-۵-توزیع چو-ویلیام

تابع هسته توزیع چو-ویلیام دارای پارامترهای m و σ می‌باشد علاوه بر آن مقدار سطح آستانه و طول پنجره نیز مقادیری هستند که باید برای توزیع چو-ویلیام بهینه شوند. مقادیر بهینه $m = 22$ و $\sigma = 6$ بدست آمد (مطابق شکل ۴-آوب). مقدار سطح آستانه 4% و طول پنجره نیز 25 میلی ثانیه بدست آمد (شکل ۵). مقادیر پارامترها برای مقادیر سیگنال به نویزهای مختلف نیز به همین مقادیر همگرا شد.

۳-۵-توزیع بسل

تنها پارامتر موجود در تابع هسته این توزیع α می‌باشد لذا پارامترهای توزیع بسل که باید بهینه شوند عبارتنداز α و L (طول پنجره) و سطح آستانه. مقادیر بهینه به مقادیر $\alpha = 3/5$ و $L = 15$ میلی ثانیه و سطح آستانه 23 درصد همگرا شد. شکل ۶ نمودارهای تغییرات مقادیر معیار را بر حسب تغییرات مقادیر پارامترهای توزیع بسل نشان می‌دهد.

مقادیر رسم شده در شکلهای فوق برای نسبت سیگنال به نویز dB ۲۰ می‌باشد. همانطور که از شکل‌های این توزیع پیداست این توزیع مقدار پهنای باند را خوب تخمین نمی‌زند و دارای خطای زیادی است که به علت تابع هسته آن و بوجود آمدن لوب‌های فرعی می‌باشد.



جدول ۲ مقادیر ضریب همبستگی و خطای تخمین پهنهای باند در حالت بهینه را برای توزیع‌های مختلف نشان می‌دهد. همانطور که از این جدول مشاهده می‌شود توزیع چو-ویلیام بهتر از دو روش دیگر توансه است طیف داپلر را تخمین زند، توزیع بسل به خاطر شکل خاص تابع هسته‌اشن پهنهای باند را با خطای تخمین زده است و توزیع ویگنر نیز به خاطر بوجود آمدن تداخل بین سیگنال نویز و همچنین تداخل بین نویزها با هم ضریب همبستگی را بخوبی تخمین نمی‌زند در صورتی که در حالت بدون نویز ممکن است در بعضی از موارد بهتر از توزیع چو-ویلیام طیف را تخمین بزند.

۶-سیگنال واقعی

سیگنال واقعی که در اینجا بکار برده شد توسط پروفسور Piero Tortoli از دانشگاه Florence ایتالیا در اختیار ما قرار داده شد. این سیگنال از یک سیستم پالس داپلر با فرکانس تکرار پالس (PRF) برابر با ۱۶ کیلو هرتز می‌باشد. نمونه برداری از آن ۱۶ بیتی می‌باشد و ما توزیع‌های زمان-فرکانسی بهینه شده را برای پردازش این داده‌ها مورد استفاده قرار دادیم. شکل‌های ۷ و ۸ و ۹ نتایج اعمال توزیع ویگنر، چو-ویلیام و سل (به ترتیب) بر این سیگنال می‌باشد. همانطور که ملاحظه می‌کنید توزیع بسل در اینجا نیز پهنهای باند را بیشتر از سایر توزیع‌ها تخمین زده است. همچنین اثر تداخل در توزیع ویگنر ملاحظه می‌گردد.

۷-جمع بندی و نتیجه‌گیری

معیارهای اصلی که مبنای بهینه سازی پارامترها بود، یکی ضریب همبستگی بین فرکانس متوسط تخمین زده شده و فرکانس متوسط تئوری و دیگری خطای تخمین پهنهای باند سیگنال بودند. این دو پارامتر برای مقایسه کیفیت تخمین توزیع‌های مختلف نیز مناسب هستند. ما در اینجا برای مقایسه کارایی توزیع‌های مختلف از این دو پارامتر استفاده کردیم. برای مقایسه توزیع‌های مختلف علاوه بر مقادیر معیار، باید کیفیت تخمین را برای شرایط مختلف سیگنال به نویز موردن مقایسه قرار داد. در جداول ۱ و ۲ مقادیر عددی معیارها در شرایط بهینه برای چند مقدار شاخص سیگنال به نویز به عنوان نمونه آورده شده است.

مقادیر جداول برای توزیع ویگنر با طول پنجره بهینه ۳۰ میلی ثانیه بدست آمد. برای توزیع چو-ویلیام که در میان توزیع‌های زمان فرکانسی بهتر از بقیه عمل کرده است، طول پنجره ۲۵ میلی ثانیه بکار برده شد. همانگونه که در جدول ۱ مشاهده می‌کنید توزیع چو-ویلیام مقدار ضریب همبستگی را نسبتاً خوب بدست آورده است. توجه کنید که شکل تابع هسته این توزیع نمایی است و در مقایسه با توزیع ویگنر که تابع هسته‌ای ندارد، در بهینه کردن پاسخ و همچنین کاهش اثر نامطلوب تداخل‌ها تاثیر بسزایی دارد، اثر نامطلوب تداخل‌ها در توزیع ویگنر، در جدول ۲ باعث افزایش خطای پهنهای باند شده است. برای توزیع چو-ویلیام پارامترهای تابع هسته بهینه یعنی m و σ به ترتیب برابر با ۲۲ و ۶ بدست آمده‌اند.

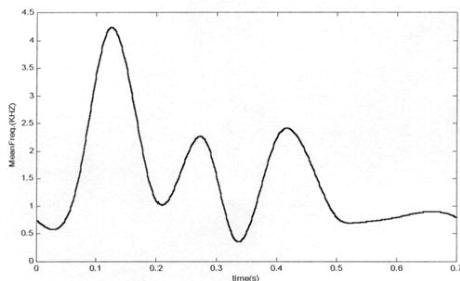
برای توزیع بسل پارامتر تابع هسته $\alpha = 3/5$ و طول پنجره بهینه ۱۵ میلی ثانیه بدست آمد. این توزیع همانطور که از جداول ۱ و ۲ مشخص می‌شود، مقادیر معیار را بدتر از سایر توزیع‌ها بدست آورده است. مخصوصاً مقدار خطای پنهانی باند آن زیاد می‌باشد که این بخاطر شکل تابع هسته آن وایجاد لوب‌های فرعی در سیگنال می‌باشد.

جدول ۱. مقادیر ضربه همبستگی (در صد) به ازای تغییرات نسبت سیگنال به نویز.

SNR	ویگنر	جو-ویلیام	بسل
۵	۸۱/۷	۸۷/۶	۸۷/۷
۱۰	۸۹/۴	۹۱/۵	۸۸/۱
۲۰	۹۶/۵	۹۸	۹۶/۹
بینهایت	۹۸/۶	۹۸/۴	۹۷/۱

جدول ۲. مقادیر خطای پنهانی باند (هرتز) به ازای تغییرات نسبت سیگنال به نویز.

SNR	ویگنر	جو-ویلیام	بسل
۵	۱۶۰	۵۷	۲۰۵
۱۰	۱۲۴	۴۶	۱۶۴
۲۰	۹۵	۳۷/۴	۱۱۸
بینهایت	۲۵/۷	۳۰	۵۸



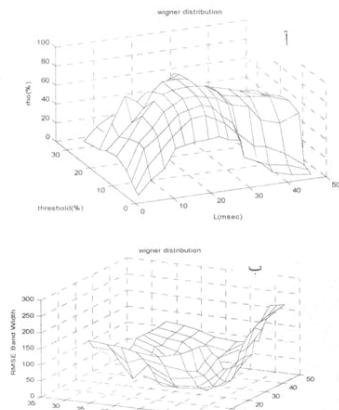
شکل ۱. شکل موج متوسط شیفت فرکانس دابر.

مراجع

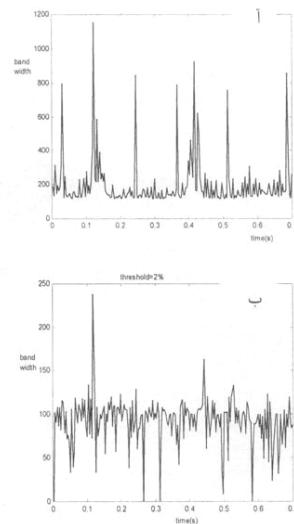
- [۱] F. W. Krenkau, "Doppler ultrasound: principles and instruments," 1995 by W. B. Saunders Company, Philadelphia, Pennsylvania.
- [۲] L. Cohen, "time-frequency analysis," 1995 by prentice Hall PTL, Newjersey.
- [۳] A. Zerira, E. M. Zeira, "Pseudo-wigner distribution for analysis of pulsed Doppler ultrasound," *IEEE Transactions on Ultrasonics, Ferroelectrics, and Frequency Control*, Vol. 41, No. 3, pp. 346-352, May 1994.



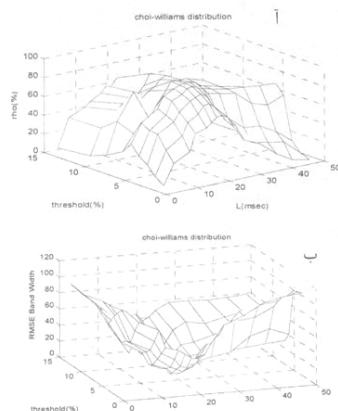
- [۴] F. Forsberg, H. Oung," Doppler spetral estimation using time-frequency Distributions," *IEEE Transactions on Ultrasonics, Ferroelectrics, and Ferequency Control*, Vol. 46, No. 3, pp. 595-607, 1999.
- [۵] H. Choi & William J. W., " improved time–frequency representation of multi component signal using exponential kernels, " *IEEE Trans. Acoust, Speech, Signal Processing*, Vol. 37, pp. 862-871, 1989.
- [۶] J. Carlos, P. J. Fish, "nonstationary broadening reduction in pulsed Doppler spectrum measurements using time-frequency estimators," *IEEE Trans. Biomedical Engineering*, Vol. 43, No. 12, pp. 1176-1186, 1996.
- [۷] A. Carlos, Peter J. Fish, "spectrum of Doppler ultrasound signal from nonstationary blood flow", *IEEE Transactions on Ultrasonics, Ferroelectrics , and Ferequency Control*,Vol. 46, No. 5, pp. 1201-1217, 1999.
- [۸] L.Y. Mo, C. Cobbold, " A unified approach to modeling the backscattered Doppler ultrasound signal from blood", *IEEE Transaction on Biomedical Engineering*, Vol. 39, No. 5 , pp. 450-461, May 1992.
- [۹] Z. Guo, L. G. Durand, "Comparsion of time–frequency distribution techniques for analysis of simulated Doppler ultrasound signals of the femoral artery," *IEEE Transaction on Biomedical Engineering*, Vol. 41, No. 4, pp. 332-342, 1994.
- [۱۰] L. Xiaoming,T. Hams" Interpolation methods for time-delay estimation using cross-corrolation method for blood velocity mesurment," *IEEE Transactions on Ultrasonics, Ferroelectrics, and Ferequency Control*, Vol. 46, No. 2, pp.277-288, March 1999.
- [۱۱] H. Andreas, H. Trop,"ultrasound Doppler measurements of low velocity blood flow: limitations due to clutter signals from vibrating muscles,"*IEEE Transactions on Ultrasonics, Ferroelectrics, and Ferequency Control*, Vol. 44, No. 4, pp. 873-881, July 1997.
- [۱۲] B. Lee, H. K. Chiang , C. D. Kuo,W. Lin,"Doppler angle and flow velocity estimations using the classic and transverse Doppler effects," *IEEE Transactions on Ultrasonics, Ferroelectrics , and Ferequency Control*, Vol. 46, No.1, pp. 252-256, Jun 1999.
- [۱۳] T. H. Ting,V.L. Newhouse,"Doppler ultrasound technique for measuring capillary-speed flow velocity with strong stationary echos," *Ultrasonics*,Vol. 30, No. 4, pp. 225-231,1992.



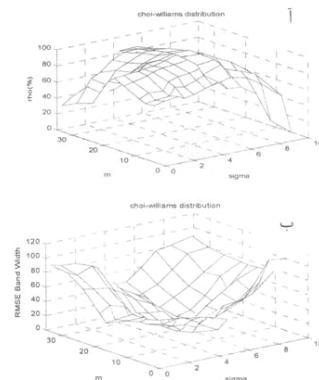
شکل ۳ آ- تأثیر تغییرات طول پنجره و سطح آستانه روی ضریب همیستگی بین فرکانس متوسط تخمین زده شده و فرکانس متوسط نتوری برای توزیع ویگنر. ب- تأثیر تغییرات طول پنجره و سطح آستانه روی خطای تخمین پنهانی باند.



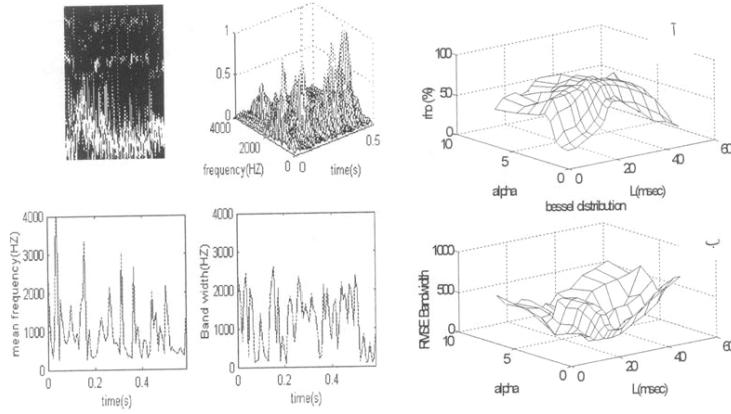
شکل ۴ تأثیر سطح آستانه روی تخمین پنهانی
باند: آ- سطح آستانه ۲٪ ب- سطح آستانه ۵٪



شکل ۵ آ- تأثیر تغییرات طول پنجره و سطح آستانه روی ضریب همیستگی بین فرکانس متوسط تخمین زده شده و فرکانس نتوری. ب- تأثیر تغییرات طول پنجره و سطح آستانه روی خطای تخمین پنهانی باند.

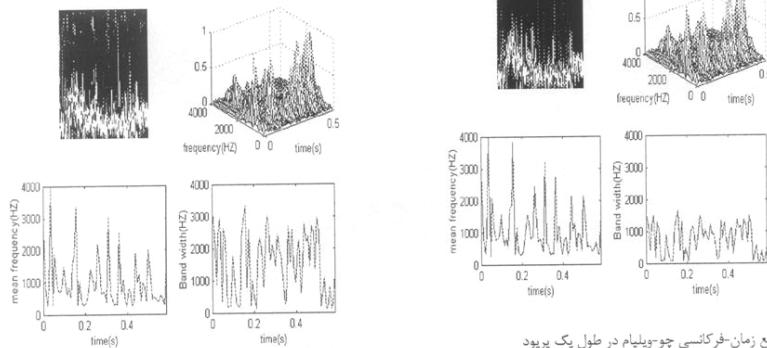


شکل ۶ آ- تأثیر تغییرات m و σ روی ضریب همیستگی بین فرکانس متوسط تخمین زده شده و فرکانس نتوری. ب- تأثیر تغییرات m و σ روی خطای تخمین پنهانی باند.



شکل ۶.۱- توزیع زمان-فرکانسی و پهنای سیگنال در نمای دو بعدی، ب- نمای سه بعدی آن، ج- متوسط تخمین زده شده، د- پهنای باند بدست آمده در طول یک پریود از سیگنال واقعی.

شکل ۶.۲- تأثیر تغییرات α و طول پنجره روی ضریب همبستگی بین فرکانس متوسط تخمین زده شده و فرکانس تذویر برای توزیع پسل، ب- تأثیر تغییرات α و طول پنجره روی خطای تخمین پهنای باند.



شکل ۸.۱- توزیع زمان-فرکانسی چو-ویلیام در طول یک پریود در نمای دو بعدی، ب- نمای سه بعدی آن، ج- متوسط تخمین زده شده، د- پهنای باند بدست آمده در طول یک پریود از سیگنال واقعی.

شکل ۸.۲- تأثیر تغییرات α و طول پنجره روی ضریب همبستگی بین فرکانس متوسط تخمین زده شده و فرکانس تذویر برای توزیع پسل، ب- تأثیر تغییرات α و طول پنجره روی خطای تخمین پهنای باند.