

مانگن گرز مدلها رگرسوز

افشن فلاح محسن محمدزاده

گروه مار دانشگاه تربت مدرس

چکیده در روشهای مدلسازی که بسته به معیار انتخاب مدل و زیرتجهیلگر مدلهای متفاوت انتخاب میشوند عدم حتمت در فرآیند مدلسازی نادیده گرفته میشود مانگن گری زی مدلها شوهای توانمند در مدلسازی است که در نه هر مدل متناسب میزان حمایتی که از جاز دادهها صورت میدهد وزن اختصاص داده میشود و مانگن وزنی همه مدلها بعنوان مدل نهایی کار گرفته میشود در این مقاله نشان داده میشود که روش مانگن گری زی خدای مدلسازی را کاهش و کارایی را افزایش میدهد

واژهها کلید عدم حتمت توزی پیش مانگن گری زی

مقدمه

معمولاً در مدلسازی کلاسی از مدلها در زیر گرفته میشود سپس یکی از آنها را اساس یک یا چند معیار ارزیابی بعنوان بهترین مدل انتخاب میشود در حالی که ممکن است رقیبای بسیار خوبی رای مدل انتخابی در فضای مدل وجود داشته باشند این شوه مدلسازی دارای نارساییهایی است که مهمترین آنها در زیر نگرفتن عدم حتمت مدلهای انتخابی در فرآیند مدلسازی است مانگن گری زی مدلها BMA شوهایی است که در نه تمام مدلهای موجود در فضای مدل رای دستهای مدلی متناسب استفاده میشود در این روش اساس میزان حمایت دادهها از هر مدل وزنی متناسب اختصاص داده میشود سپس مدل حاصل از مانگن وزنی همه مدلها رای انجام استنباط و پیشبینی کار گرفته میشود ریشه تاریخی این روش به مقاله لمر میگردد که به دلیل محاسبات دشوار و پیچیده در نه زمان چندانی مورد توجه قرار نگرفت با پیشرفت رایانهها و فنون محاسبات تقریبی در اوایل دهه نود این روش دوباره مطرح و در کانون توجهات قرار گرفت مادگان و رفتری و مادگان و ورک روش پایهای رای اجرای این شوه مدلسازی ارائه کردند هوتنگ و همکاران به نحوه انجام محاسبات و اجرای این روش پرداختند رورت و لپکوویچ مانگن گری زی را در حالت چند متغیره مورد توجه قرار دادند در این مقاله روش مانگن گری زی مدلها نحوه محاسبه مولفههای و روشهای اجرای نه در بخش شرح داده

1) Bayesian Model Averaging

می‌شود و سپس در بخش ارزشی روش *BMA* پرداخته و نهایتاً بحث و نتیجه‌گیری در بخش آراء خواهد شد

مانگن‌گرز مدلها

فرض کنید رای متغیر وابسته Y و مجموعه‌ای از متغیرهای پیش‌بین X_1, \dots, X_k هدف یافتن بهترین مدل از بین همه مدل‌های ذیل

$$Y = \beta_0 + \sum_{j=1}^p \beta_j X_j + \varepsilon \quad ()$$

باشد که در X_{i1}, \dots, X_{ip} از مجموعه‌ای از متغیرهای X_1, \dots, X_k هستند. بسته به حواصا عدم حواصا و هر متغیر پیش‌بین در مدل k مدل رگرسیون وجود دارد که فرض می‌شود همگی در فای مدل \mathcal{M} قرار دارند. اگر $\mathcal{M} = \{M_1, \dots, M_T\}$ نشان دهنده فای مدل و Δ کمیتی مورد علاقه مانند مشاهده‌ای در نده باشد در انصورت استنباطی راساس توزیسن Δ صورت می‌پذرد که ا فرض مشاهده مجموعه داده D بنا ر قاعده احتمال کل مخته‌ای از احتماله‌ای پس‌ن همه مدلها صورت

$$Pr(\Delta|D) = \sum_{k=1}^T Pr(\Delta|M_k, D) \cdot Pr(M_k|D) \quad ()$$

است مانگن و وارانس پس‌ن Δ ه ترتی صورت

$$\begin{aligned} E[\Delta|D] &= \sum_{k=1}^T E[\Delta|M_k, D] \cdot Pr(M_k|D) \\ &= \sum_{k=1}^T \hat{\Delta}_k \cdot Pr(M_k|D) \end{aligned} \quad ()$$

و

$$\begin{aligned} Var[\Delta|D] &= E_M[Var(\Delta|D, M)] + Var_M[E(\Delta|D, M)] \\ &= \sum_{k=1}^T (Var[\Delta|D, M_k] + \hat{\Delta}_k^2) \times Pr(M_k|D) - E[\Delta|D]^2 \end{aligned} \quad ()$$

هستند رفتری که در ن مولفه $Var_M[E(\Delta|D, M)]$ عدم حتمت بین مدلها را نشان می‌دهد عبارت یک مانگن وزنی احتمال پس‌ن است که در ن هر مدل ا احتمال

پسین متنا ر خود معنی $P(M_k|D)$ وزن دار شده است و توز پیش ن Δ ه شر مدل M_k صورت

$$Pr(\Delta|M_k, D) = \int Pr(\Delta|\theta_k, M_k, D).Pr(\theta_k) d\theta_k \quad ()$$

است که در ن θ_k ردار پارامترهای مدل M_k را نشان می دهد احتمال پسین مدل M_k با استفاده از قاعده ز صورت

$$Pr(M_k|D) = \frac{Pr(D|M_k).Pr(M_k)}{\sum_{j=1}^T Pr(D|M_j).Pr(M_j)} \quad ()$$

دست می د که در ن $Pr(M_k)$ احتمال پیشین درست و دن مدل M_k و

$$Pr(D|M_k) = \int Pr(D|\theta_k, M_k).Pr(\theta_k|M_k) d\theta_k \quad ()$$

درستمای جم سته^۲ مدل M_k و $Pr(D|\theta_k, M_k)$ درستمای مدل M_k است رای محاسبه $Pr(\Delta|D)$ با د مولفه های تشکیل دهنده ن را مشخص و جاگزین نمود نارن لازم است توز پیشین پارامترها احتمالهای پیشین و پسین هر مدل و توز پیشین که مت مورد علاقه را رای همه مدلهای موجود در ف ای مدل مشخص کرد

الف تعین احتمال پیشین پارامترها مدل یکی از مسایل دشوار در *BMA* تخصص پیشین ه پارامترهای مدل است استفاده از پیشین های نامناس^۳ منجر ه توز های پسین نامناس می شود که در ان صورت نمی توان ان احتمالها را ه عنوان احتمال مدل و نسبت نها را ه عنوان ز فاکتور تعین نمود ه همین دلال ساری از محققان گونه های مختلفی از پیشین های گاهی خش^۴ را پیشنهاد کرده اند هوت ننگ استفاده از پیشین های مناسبی^۵ را پیشنهاد کرده است که در قسمت های از ف ای پارامتر را درستمای نزرگ هموار اشند مدل را می توان صورت

$$Y = X\beta + \varepsilon \quad ()$$

نوشت که در ن $X_{n \times (p+1)}$ ماتریس مشاهدات Y ردار n عدی متغیرهای واسسته و ε ردار خا است فرض می شود ε ها رای مشاهدات مختلف مستقل و دارای توز نرمال اما انگن صفرو واریانس σ^2 هستند ردار $\beta = (\beta_0, \dots, \beta_p)$ و پارامتر σ^2 نامعلوم هستند توز بهای پیشین ان پارامترها استی گونه ای تعین شوند که عدم حتمت نها را ه خوبی منعکس سازند هوت ننگ رده پیشین های مزدوج نرمال گاما را صورت

$$\beta \sim N_{p+1}(\mu, \sigma^2 V) \quad , \quad \frac{\nu \cdot \lambda}{\sigma^2} \sim \chi^2_\nu \quad ()$$

2) Integrated Likelihood 3) Improper Prior 4) Informative 5) Proper Prior

در نر گرفت که در نهان ν ماترس λ $V_{(p+1) \times (p+1)}$ و ردار $p + 1$ عدی μ ار پارامترهای هستند که اد رورد شوند

تعین احتمال پیشین هر مدل وقتی هیچ اطلاعاتی پیشین در مورد مدلها وجود ندارد اما زان اطلاعات پیشین در مورد مدلها اندک است معمولاً فرض می شود توزیع مدلها کنواخت است یعنی $Pr(M_j) = \frac{1}{T}$ در انصورت احتمال پیشین مدل M_k صورت

$$Pr(M_k|D) = \frac{Pr(D|M_k)}{\sum_{j=1}^T Pr(D|M_j)} \quad ()$$

خواهد بود اگر عی از مدلها در مقاسه اسارن دارای احتمال شتری باشند اما اطلاعات خوبی در مورد نهان در دسترس باشد لازم است ان اطلاعات رای تعدیل احتمالهای پیشین مدلها کار گرفته شوند تا از پیشینهای گاهی خشتر استفاده شود در مسال مر و ه انتخاب متغیرهای پیشین اطلاعات پیشین شکل شواهد قبلی رای در نر گرفتن یک متغیر مورد استفاده قرار می گرنند فرض کند تنها ان نو از اطلاعات پیشین در اختیار باشد و مدل M_k توسط ردار $(\delta_{k1}, \dots, \delta_{kp})$ مشخص شود که در ن

$$\delta_{ki} = \begin{cases} X_i \in M_k \\ X_i \notin M_k \end{cases} = 0, \dots, p$$

توان نشانگر هستند حال اگر π_i احتمال موثر و دن متغیر X_i ر نشان دهد و پذیرم که اطلاعات پیشین در مورد متغیرهای متفاوت تقریباً مستقل هستند می توان

$$Pr(M_k) = \prod_{i=1}^p [\pi_i^{\delta_{ki}} \times (1 - \pi_i)^{1 - \delta_{ki}}] \quad ()$$

را ه عنوان احتمال پیشین صحیح و دن مدل M_k در نر گرفت چون ان توزیع متغیری که مهمتر است احتمال زرگتری تخصص می دهد توسط مادگان رفتری توزیع پیشین متغیر نامده شده است

ج تعین احتمال پیشین هر مدل رای محاسبه احتمال پیشین هر مدل لازم است $Pr(D|M_k)$ از را ه که یک انتگرال اعد رار با تعداد پارامترهای مدل M_k است محاسبه شود نارن محاسبه دقیق ان احتمال ه دلیل پیچده و دن انتگرال مر و ه تنها در حالات سار خاص و ساده امکان پذیر است و در سار موارد از روشهای تقریبی و محاسباتی استفاده می شود در انجا از معیار ا لا BIC رای ان منور بهره می ریم معیار BIC رای رگرسون خوبی صورت

$$BIC_j = n \log(1 - R_j^2) + k_j \log n \quad ()$$

6) Variable Prior 7) Bayesian Information Criteria

هفتمین کنفرانس ما را ران

تعرف می‌شود که در n تعداد مشاهدات R_j^y در n تعدیل شده مدل و k_j تعداد متغیرهای پیشین موجود در مدل j ام را نشان می‌دهد. در این صورت درست‌نمایی جمعیته مدل j ام را می‌توان صورت تقریبی

$$Pr(D|M_j) \propto e^{-\delta/BIC_j} = e^{-\delta/(n \log(\lambda - r_j^y) + k_j \log n)} \quad ()$$

خواهد بود. ران اساس احتمال پسین مدل k ام با استفاده از قاعده زیر صورت

$$Pr(M_k|D) = \frac{\exp\{-\delta/BIC_k\} \cdot Pr(M_k)}{\sum_{j=1}^T \exp\{-\delta/BIC_j\} \cdot Pr(M_j)} \quad ()$$

نوشت چون معیار BIC رای بسیاری از مدلها دارای شکل ساده‌ای است استفاده از آن تقریب موج سهولت محاسبه و افزایش سرعت می‌شود. Δ تعین توزیع پیشین انتگرال تشکیل دهنده توزیع پیشین از دو جز تشکیل شده است معمولاً رای جز دوم از تقریب

$$Pr(\Delta|M_k, D) \approx Pr(\Delta|M_k, \hat{\theta}_k, D) \quad ()$$

استفاده می‌شود رفتاری و همکاران که در $\hat{\theta}_k$ مورد حداکثر درست‌نمایی ردار پارامترهای مدل M_k است اکنون با فرض مشخص بودن همه مولفه‌های لازم رای اجرای روش BMA محاسبه مجموع واسه تعداد زیاد جملات عملی امکان پذیر نیست و لازم است از مجموعه‌ای از محتمل‌ترین مدلها انتخاب شود. مادگان رفتاری روش پنجره اوکام⁸ را رای این منظور پیشنهاد کرده‌اند که از دو اصل کلی پیروی می‌کنند. نار اصل اول مدلها ی که در مقایسه با محتمل‌ترین مدل خلی کم شانس هستند کنار گذاشته می‌شوند. نار اصل دوم که تیغ اوکام⁹ نامیده می‌شود مدلها ی که نسبت به ز مدلها ی ساده‌تر خود کمتر از جای داده‌ها حمایت می‌شوند کنار گذاشته می‌شوند. نار اجرای اصل اول مدلها ی که در مجموعه

$$\mathcal{A}' = \left\{ M_k : \frac{\text{Max}_{M_l \in \mathcal{M}} \{Pr(M_l|D)\}}{Pr(M_k|D)} > C_1 \right\}$$

قرار دارند و همچنین نار اصل تیغ اوکام مدلها ی که در مجموعه

$$\mathcal{B} = \left\{ M_k : \exists M_l \in \mathcal{A} \text{ s.t. } M_l \subset M_k, \frac{Pr(M_l|D)}{Pr(M_k|D)} > C_2 \right\}$$

8) Occam's Window 9) (OW) Occam's Razor

اشند از مجموع خارج می‌شوند که در ن C_۱ و C_۲ توسط تحلیل گرتن می‌شوند در انصورت مجموع را می‌توان صورت

$$Pr(\Delta|D) = \frac{\sum_{M_k \in A} Pr(\Delta|M_k, D) \cdot Pr(D|M_k) \cdot Pr(M_k)}{\sum_{M_k \in A} Pr(D|M_k) \cdot Pr(M_k)} \quad ()$$

ازنوسی کرد که در ن $A = A' - B \in \mathcal{M}$ مجموعه پذیرش است

مثال کار رد

در این بخش کارایی روش *BMA* در تشخیص متغیرهای پیش‌ن‌موثر در مدل و ورود پارامترهای مدل روش مدل‌سازی گام ه گام عنوان یکی از روشهای مدل‌سازی مرسوم مورد مقایسه قرار می‌گیرد با توجه ه اینکه در بعضی کارایی روش *BMA* افزایش تعداد متغیرهای پیش‌ن‌افزایش می‌آید. برای نمایش بهتر کارایی روش *BMA* از مثالی ه تعداد متغیرهای پیش‌ن‌کم استفاده شده تا حتی‌المکان از آلودن کارایی این روش دلیلی تعداد زیاد متغیر پیش‌ن‌اجتناب شود

جدول داده‌های مرو ه کارایی شغلی پرستاران

Y																			
X _۱																			
X _۲																			
X _۳																			
X																			
X																			
X																			
Y																			
X _۱																			
X _۲																			
X _۳																			
X																			
X																			
X																			

جدول مشاهدات یک ه العه رگرسونی را نشان می‌دهد که هدف ن بررسی تاثر متغیر مستقل شامل قیمت X_۱ علاقه‌مندی X_۲ لند همتمی X_۳ روا اجتماعی X_۴ هنرمندی درحل مشکلات X_۵ و اتکار X_۶ ر کارایی شغلی پرستاران است دلیلی وجود متغیر پیش‌ن‌فای مدل شامل ۶ = مدل است روش پنجره اوکام مدل را ر اساس مقایسه احتمالی پس‌ن‌مدلها ه عنوان رترن مدل‌های موجود مورد استفاده قرار می‌دهد مدل‌های حاصل ه همراه احتمال پس‌ن‌مقدار R_{adj}^۲ ه درصد و معار الا ز نها در جدول آرا ه شده‌اند تعداد زیاد مدل‌های که در پنجره اوکام قرار گرفته‌اند ش از ۱ ه مدل‌ها نشان

جدول مدل‌های انتخابی توسط روش پنجره اوکام

شماره مدل	مدل	احتمال پس‌ن	R_{adj}^2	BIC
	X_3			
	X_3 X_6			
	X_2 X_3			
	X_1 X_2 X_3			
	X_1 X_3			
	X_3			
	X_3 X_5 X_6			
	X_2 X_3 X_5 X_6			
	X_3 X_4 X_6			
	X_2 X_3			
	X_1 X_3			
	X_2 X_3 X_4 X_6			
	X_1 X_2 X_3			
	X_1 X_2 X_3 X_5 X_6			
	X_1 X_2 X_3 X_4 X_6			
	X_1 X_3 X_5 X_6			
	X_1 X_3 X_4 X_6			
	X_3 X_5			
	X_3 X_4			

دهنده زاد و دن عدم حتمت است معنی ش از یک مدل صحیح وجود دارد ناران انتخاب یک مدل به عنوان مدل نهایی منتهی نمی‌رسد ملاحظه می‌شود که مقدار R_{adj}^2 و معیار BIC برای مدل‌هایی که در پنجره اوکام قرار گرفته‌اند نزدیک به یکدیگر هستند شترن مقدار R_{adj}^2 و BIC مدل شماره است در حالی که اساس مقدار کمینه معیار از مدل بهتر است انتخاب یک مدل و مینا قرار دادن به معنی ن است که احتمال صحیح و دن ن یک می‌اشد در حالی که شترن احتمال پس‌ن و BIC مدل شماره و حدود است و احتمال پس‌ن سایر مدل‌ها همگی از کمتر است جدول نشان می‌دهد که متغیر X_3 در همه مدل‌ها و متغیر X_6 در مدل منتخب روش پنجره اوکام حضور دارند که نشان دهنده تأثیرگذار و دن ان دو متغیر است ورود را متغیرهای مستقل که در جدول ارائه شده ناهمیت دو متغیر X_3 و X_6 را تا مد می‌کند همان‌ور که در جدول ملاحظه می‌شود ورودهای ز را ان دو متغیر که استفاده از روش BMA دست مدهاند به خوبی اهمیت ان دو متغیر را منعکس می‌سازند جدول ورود پارامترها و خای معیار آنها را که روش گام به گام دست مدهاند را نشان می‌دهد همان‌ور که ملاحظه می‌شود خای معیار متنا را ورودگرهای ان دو پارامتر در روش BMA صورتی قابل ملاحظه از مقدار مشاه در روش گام به گام زرگتر هستند ان یکی از رترهای روش BMA است که میزان واقعی عدم حتمت را نشان می‌دهد ملاحظه دیگری که می‌توان به ان اشاره کرد ان است

جدول ورود را در روش BMA

پارامتر رگرسیون	$Pr[\beta_i \neq 0 D]$	مانگن پسین	انحراف معیار پسین
β_1			
β_2			
β_3			
β_4			
β_5			
β_6			

جدول ورود را در مدل کامل $R_{adj}^2 =$ / روش گام ه گام

مدل کامل	ورود پارامترها	خای معیار	روش گام ه گام	ورود پارامترها	خای معیار
β_0			*		
β_1			*		
β_2			*		
β_3			*		
β_4			*		
β_5			*		
β_6			*		

که بخت β و متغیر X_2 در مدل X_1 از X_2 است که اساس قواعد سرانگشتی جفرز
شواهد مثبتی رای β و متغیر X_2 در مدل X_1 می‌کند در حالی که اطلاعات موجود
در آن متغیر حذف ن در مدل حاصل از روش گام ه گام نادیده گرفته می‌شوند ورود را
متغیرهای در روش BMA در مقایسه با سایر روشها و خصوصا در مورد متغیرهای X_1 و X_2
کاملا کوچک و نزدیک صفر هستند اما وجود کاملاً نادیده گرفته نمی‌شوند و از اطلاعات آنها
استفاده می‌شود

بحث و نتیجه‌گیری

در هنگام مدلسازی غالباً نمی‌توان مدلی یافت که صورت کامل ه داده‌ها رازش داشته باشد
در آن حالات انتخاب یک مدل ه معنی از رفتن اطلاعات سایر مدلها است مانگن‌گری
زی مدلها از اطلاعات همه مدلها دستهای از بهترین مدلها استفاده می‌کند و خلاف روشهای
مرسوم عدم حتمت را ه خوبی منعکس می‌کند از نقه ن کارایی پیشین نتیجه حاصل
از روش BMA از نتایج حاصل از هر یک از مدلهای موجود در فای مدل م لو تراست

عملکرد آن روش افزایش عدم حتمت بهبود می‌اند. مثلاً هر چه تعداد متغیرهای پیش‌بین در مدل رگرسیون بیشتر باشد کارایی آن روش بیشتر می‌شود. در دترن حالت که عدم حتمت اندک باشد بهتر وزن روش BMA نسبت به سایر روشها چشمگیر نمی‌اشد و کارگاری روشهای مرسوم دلالی سادگی مقرون به صرفه‌تر است.

مراجعه

- [1] Good, I. J., (1950). "Probability and The Weighing of Evidence", Griffin London.
- [2] Hoeting, J., (1994). "Accounting for Uncertainty in Linear Regression Models", Ph.D Disertation, Department of Statistics, University of Washington.
- [3] Hoeting, J., Raftery, A. and Madigan, D., (1996). "A Method for Simultaneous Variable Selection and Outlier Identification in Linear Regression Models". *J. Comput, Statist*, **22**, 251-271.
- [4] Hoeting, J., Raftery, A. and Madigan, D., (1999). "Bayesian Simultaneous Variable Selection and Transformation Selection in Linear Regression Models". Technical Report 9905, Dept. Statistics, Colorado State Univ. Available at www.Colostate.edu.
- [5] Lipkovich, I, A., (2002). "Bayesian Model Averaging and Variable Selection in Multivariate Ecological Models", Ph.D Disertation, Faculty of The Virginia Polytechnic Institue and State University, Blacksburg, Virginia.
- [6] Madigan, D., Gavrin, J. and Raftery, A. E., (1995). "Eliciting Prior Information To Enhance The Preformance of Bayesian Graphical Models", *Comm. Statist. Thory Methods*, **24**, 2271-2292.
- [7] Madigan, D and Raftery, A., (1991). "Model Selection and Accounting for Model Uncertainty in Graphical Models Using Occam's Window", Technical Reports 213, Univ. Washington, Seattle.
- [8] Madigan, D. and Raftery, A., (1994). "Model Selection and Accounting for Model Uncertainty in Graphical Models Using Occam's Window", *Journal of American Statistical Association*, **89**, 1535-1546.
- [9] Miller A., (1990). "Subset Selection in Regression Variables", New York, Chpman-hal.
- [10] Raftery, A. E., (1995). "Bayesian Model Selection in Social Research(With Discussion)", in *Sociological Methodology 1995*(P. V. Marsden, ed.) 111-195. Blakwell. Cambridge, MA.

- [11] Raftery, A. E., (1996). "Approximate Bayes Factor and Accounting for Model Uncertainty in Generalized Linear Models", Technical Report, *Biometrika*, **83**, 351-266.
- [12] Robert, B. Nobel, J. (2000). "Multivariate applications of Bayesian Model averaging", Ph.D dissertation, Faculty of the virginia polytechnic institute and state university, Blacksburg, virginia.

Archive of SID