

روش محلی جواب‌های خاص تقریبی برای معادلات ناپایدار دو بعدی برگر

جواد اکبری ، دانشجوی کارشناسی ارشد، دانشگاه بیرجند، javad.akbari@birjand.ac.ir
 ابوالفضل عبدالله زاده ، فارغ التحصیل کارشناسی ارشد، دانشگاه بیرجند، aboalfazl.zadeh@yahoo.com
 امین کرابی ، فارغ التحصیل کارشناسی ارشد، دانشگاه دامغان، amin.karrabi1987@gmail.com

چکیده: روش محلی جواب‌های خاص تقریبی (*LMAPS*) اولین بار برای معادلات برگر پیشنهاد شد. در اجتناب از مسائل بدووضع، ضرایب وزن ترکیب خطی، با توجه به مقادیر تابع و مشتقاتش، می‌تواند با حل سیستم خطی کم مرتبه درون دامنه‌ی محلی حاصل شوند. سپس جواب‌های سراسری با فرموله کردن ماتریس محلی در ماتریس سراسری و تنک حاصل شوند. سیستم‌های خطی تنک و بزرگ نتیجه شده، به جای استفاده از روش تکراری پیچیده، به طور مستقیم حل شده‌اند. آزمایش‌های عددی نشان داده‌اند که روش پیشنهادی برای حل معادلات ناپایدار دو بعدی برگر از دقت و کارایی بالایی برخوردار می‌باشند.

کلمات کلیدی: توابع پایه شعاعی (*RBFs*)، جواب‌های خاص، روش بدون شبکه، روش محلی، معادلات برگر.

مقدمه

به طور معمول، یک روش سراسری با استفاده از یک تعداد نقطه‌ی هم‌مکانی در تمام دامنه شکل می‌گیرد که ماتریس حاصل از این روش کامل و متراکم می‌باشد. این موضوع مانع استفاده از روش‌های مبتنی بر تابع پایه شعاعی برای حل مسائل بزرگ مقیاس می‌باشد. برخی از تکنیک‌های جدید برای دور زدن این مشکل پیشنهاد شده‌اند که می‌توان به تجزیه‌ی دامنه [۳]، فرمول‌بندی‌های محلی شده [۴]، تکنیک‌های بسط چندقطبی سریع [۵] و غیره اشاره کرد. در بین این تکنیک‌های جدید، طرح محلی مبتنی بر درون‌یابی محلی به نظر می‌رسد در سروکار داشتن با یک تعداد زیاد از نقاط هم‌مکانی کارآمدتر باشد. هدف از

معادلات برگر یک مدل سودمند برای بسیاری از مسائل جذاب فیزیکی می‌باشند. روش‌های عددی بسیاری همچون روش تفاضلات متناهی (*FDM*)، روش عناصر متناهی (*FEM*) و روش عناصر مرزی (*BEM*) معرفی شده بودند که به طور موفق قادر به حل معادلات برگر بودند. این درحالی است که روش‌های بدون شبکه در دو دهه‌ی گذشته، به خاطر توانایی‌شان در بکاربردن داده‌های پراکنده بدون استفاده از شبکه‌بندی، توجه پژوهشگران زیادی را به خود جلب کرده است.

در پارامترشکل دارند و از مشکل بدو وضعی اجتناب می کنند، کارآمدتر به نظر می رسند.

این مقاله، نشان دادن قابلیت و فرمول بندی روش محلی شدهی جدید $LMAPS$ ، برای حل معادلات دو بعدی غیرخطی ناپایدار برگر می باشد.

فرمول بندی $LMAPS$ برای معادلات تراکم پذیر برگر

سیستم معادلات دو بعدی ناپایدار برگر دو متغیرهی:

فرض کنیم $\{X_j\}_{j=1}^{n_s}$ نقاط درونیاب درونی دامنه حامی^۲ باشند. برای هر نقطه X_p ، دامنه حامی Ω_p شامل نزدیکترین n_s نقطه $\{X_j\}_{j=1}^{n_s}$ به X_p می باشد. مقدار یک تابع $f(X_p)$ می تواند بوسیلهی یک ترکیب خطی از n_s مقدار تابع، به فرم زیر تقریب زده شود:

$$f(X_p) \simeq \hat{f}(X_p) = \sum_{j=1}^{n_s} a_j \Phi(\|X_p - X_j\|), \quad X_p \in \Omega_p, \quad (5)$$

که در آن

$$\Delta \Phi(\|X - X_j\|) = \phi(\|X - X_j\|), \quad (6)$$

که $\|\cdot\|$ ، نرم اقلیدسی و $\phi(\|X - X_j\|)$ توابع پایه شعاعی می باشند. تابع MQ را به خاطر تخمین بسیار دقیق آن، برای انتخاب تابع پایه شعاعی ترجیح می دهیم. این تابع به طور گسترده توسط محققان مورد استفاده قرار می گیرد. تابع پایه شعاعی MQ نرمال شده، می تواند به فرم:

$$\phi(\|X - X_j\|) = \sqrt{\left(\bar{x} - \frac{x_j}{R_i}\right)^2 + \left(\bar{y} - \frac{y_j}{R_i}\right)^2} + \bar{c}, \quad (7)$$

باشد که $\bar{x} = \frac{x}{R_j}$ ، $\bar{y} = \frac{y}{R_j}$ ، (x, y) معرف مختصات یک نقطه در دامنه حامی در فضای فیزیکی، (\bar{x}, \bar{y}) معرف مختصات در یک دایرهی واحد و R_j شعاع کوچکترین دایرهی محیطی تمام نقاط در ناحیهی حامی برای گره X_j می باشد. توجه کنیم که پارامتر شکل c تابع $MQ-RBFs$ مرسوم، برابر $\bar{c}R_j$ می باشد. مقدار c در دقت تقریب بسیار مهم است. خطاها و عددشرطی یک ماتریس به تعداد نقاط در دامنه حامی، مقیاس دامنه حامی و توزیع نقاط حامی بستگی دارد. با تبدیل

$$\frac{\partial u}{\partial t} + u \frac{\partial u}{\partial x} + v \frac{\partial u}{\partial y} = \frac{1}{Re} \left(\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} \right), \quad (1)$$

$$\frac{\partial v}{\partial t} + u \frac{\partial v}{\partial x} + v \frac{\partial v}{\partial y} = \frac{1}{Re} \left(\frac{\partial^2 v}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 v}{\partial y^2} \right), \quad (2)$$

با شرایط اولیهی:

$$u(x, y, t_0) = \varphi_1(x, y), \quad (x, y) \in \Omega,$$

$$v(x, y, t_0) = \varphi_2(x, y), \quad (x, y) \in \Omega, \quad (3)$$

و شرایط مرزی:

$$Bu(x, y, t) = \varphi_3(x, y, t), \quad (x, y) \in \partial\Omega,$$

$$Bv(x, y, t) = \varphi_4(x, y, t), \quad (x, y) \in \partial\Omega, \quad (4)$$

را در نظر می گیریم که Re عدد رینولدز، B عملگر دیفرانسیل مرزی و u و v نمایانگر مولفه های سرعت در جهت های x و y می باشند.

تقریب محلی مشتقات

ماتریس درونیاب بدو وضع و ماتریس متراکم با مقیاس بزرگ، مانعی برای توسعهی روش های بدون شبکهی مبتنی بر RBF می باشند. برای کاستن از این مشکلات، طرح های محلی مبتنی بر دامنهی با محمل محلی^۱، با توجه به اینکه حساسیت کمتری به تغییرات

^۱ local supporting domain

^۲ influence domain

تعیین شود که

$\Xi_{n_s} = [\Phi_{x_k}(\|X_p - X_1\|), \dots, \Phi_{x_k}(\|X_p - X_{n_s}\|)]$
 x_k معرف k امین جهت مختصات و Φ_{x_k} اولین مشتق جزئی با توجه به x_k برای Φ می باشد که می تواند به صورت زیر محاسبه شود:

$$\Phi_{x_k} = \frac{\partial \Phi}{\partial x_k} = \frac{1}{3} \left[c^2 + \phi(r)^2 - \frac{c^2}{c + \phi(r)} \right] \frac{x_k - x_k^j}{\phi(r)} \quad (13)$$

بطور مشابه، مشتق دوم $\Delta f(X_p)$ می تواند به فرم زیر تقریب زده شود:

$$\begin{aligned} \Delta f(X_p) &\simeq \hat{\Delta} f(X_p) = \sum_{j=1}^{n_s} a_j \phi(\|X_p - X_j\|) \\ &= \Theta_{n_s} \mathbf{a}_{n_s}, \quad X_p \in \Omega_p, \end{aligned} \quad (14)$$

که $\Theta_{n_s} = [\phi(\|X_p - X_1\|), \dots, \phi(\|X_p - X_{n_s}\|)]$ جانمایی معادله‌ی (۱۱) در معادلات (۱۳) و (۱۴) داریم:

$$\frac{\partial \hat{f}(X_p)}{\partial x_k} = (\Xi_{n_s} \Phi_{n_s}^{-1}) \hat{\mathbf{f}}_{n_s} \quad (15)$$

و

$$\Delta \hat{f}(X_p) = (\Theta_{n_s} \Phi_{n_s}^{-1}) \hat{\mathbf{f}}_{n_s}. \quad (16)$$

به نظر می رسد که تقریب‌های مشتقات مکانی^۳ براساس *RBFs* درون دامنه‌ی حامی محلی که شامل یک مجموعه از نقاط توزیع شده‌ی دلخواه می باشد، توسعه داده شده اند. آن نیازمند به جستجوی نزدیکترین نقاط همسایگی برای معرفی یک دامنه‌ی حامی محلی برای نقطه‌ی داده شده می باشد.

^۳Spatial

بالا، ناحیه‌ی حامی محلی به یک دایره‌ی واحد تبدیل می شود. در اجرا، یکبار \bar{c} به عنوان یک ثابت انتخاب می شود. با انتگرالگیری مستقیم از معادله‌ی (۶) داریم:

$$\Phi(r) = \frac{1}{3} c^2 \phi(r) + \frac{1}{9} \phi(r)^3 - \frac{c^2}{3} \ln(c + \phi(r)), \quad (8)$$

که $r = \|X - X_j\|$ می باشد. معادله‌ی (۵) را می توان به فرم ماتریسی زیر نوشت:

$$\hat{f}(X_p) = \Psi_{n_s} \mathbf{a}_{n_s}, \quad (9)$$

که $\Psi_{n_s} = [\Phi(\|X_p - X_1\|), \dots, \Phi(\|X_p - X_{n_s}\|)]$

و

$$\mathbf{a}_{n_s} = [a_1, a_2, \dots, a_{n_s}]^T$$

چون $\{X_j\}_{j=1}^{n_s} \subset \Omega_p$ معادله‌ی (۵) برای هر گره $\{X_j\}_{j=1}^{n_s} \subset \Omega_p$ بقرار می باشد. بنابراین ضرایب بسط a_j با حل یک سیستم خطی در فرم ماتریسی زیر تعیین می شوند:

$$\Phi_{n_s} \mathbf{a}_{n_s} = \hat{\mathbf{f}}_{n_s}, \quad (10)$$

که

$$\hat{\mathbf{f}}_{n_s} = [\hat{f}(X_1), \dots, \hat{f}(X_{n_s})]$$

و

$$\Phi_{n_s} = [\Phi(\|X_p - X_j\|)]_{1 \leq i, j \leq n_s}$$

ضرایب بردار \mathbf{a}_{n_s} می تواند از معادله‌ی (۱۰) به صورت زیر بدست آیند:

$$\mathbf{a}_{n_s} = \Phi_{n_s}^{-1} \hat{\mathbf{f}}_{n_s}. \quad (11)$$

همچنین اولین مشتق $\frac{\partial f(X_p)}{\partial x_k}$ می تواند توسط:

$$\begin{aligned} \frac{\partial f(X_p)}{\partial x_k} &\simeq \frac{\partial \hat{f}(X_p)}{\partial x_k} \\ &= \sum_{j=1}^{n_s} a_j \Phi_{x_k}(\|X_p - X_j\|) \\ &= \Xi_{n_s} \mathbf{a}_{n_s}, \quad X_p \in \Omega_p \end{aligned} \quad (12)$$



نتایج

در این مقاله، یک روش تابع پایه شعاعی محلی برای حل معادلات ناپایدار دو بعدی برگر توسعه داده شد. به منظور غلبه کردن بر ناپایداری در مسائل بدوضع، ضرایب وزن می‌توانند با حل سیستم خطی مرتبه پایین‌تر درون دامنه‌ی حامی محلی بدست آیند. مقایسه‌ی نتایج عددی بدست‌آمده با جواب تحلیلی متناظرش نشان می‌دهد طرح عددی پیشنهادشده از دقت بسیار بالایی برخوردار است.

مراجع

- [1] C.S. Chen, C.M. Fan, P.H. Wen, The method of particular solutions for solving elliptic problems with variable coefficients, *Int. J. Comput. Methods* 8(2011) 545–559.
- [2] Guangming Yao, C.S. Chen, Joseph Kolibal, A localized approach for the method of approximate particular solutions, *Comput. Math. Appl.* 61 (2011) 2376–2387.
- [3] E.J. Kansa, Y.C. Hon, Circumventing the ill-conditioning problem with multiquadric radial basis functions, *comput. Math. Appl.* 39 (7–8) (2000) 123–137.
- [4] C.K. Lee, X. Liu, S.C. Fan, Local multiquadric approximation for solving boundary value problems, *Comput. Mech.* 30 (2003) 396–409.
- [5] R.K. Beatson, L. Greengard, A short course on fast multipole methods, in: M. Ainsworth, J. Levesley, W. Light, M. Marletta (Eds.), Oxford University Press, 1997, pp. 1–37.

گسسته‌سازی معادلات برگر

با استفاده از معادلات (۱۵) و (۱۶)، معادلات حاکم (۱) و (۲) به فرم زیر گسسته‌سازی می‌شوند:

$$\frac{du_i^{(n)}}{dt} = \frac{1}{Re} \sum_{j=1}^{n_s} a_{ij} u_j^{(n)} - \left(u_i^{(n)} \sum_{j=1}^{n_s} c_{ij} u_j^{(n)} + v_i^{(n)} \sum_{j=1}^{n_s} b_{ij} u_j^{(n)} \right), \quad (17)$$

$$\frac{dv_i^{(n)}}{dt} = \frac{1}{Re} \sum_{j=1}^{n_s} a_{ij} v_j^{(n)} - \left(u_i^{(n)} \sum_{j=1}^{n_s} c_{ij} v_j^{(n)} + v_i^{(n)} \sum_{j=1}^{n_s} b_{ij} v_j^{(n)} \right), \quad (18)$$

که n شاخص گام زمانی و n_s تعداد نقاط درونیاب درون دامنه‌ی حامی محلی Ω_i برای هر نقطه‌ی $X_i \in \Omega, i = 1, 2, \dots, N$ می‌باشد.

توجه کنیم که ضرایب a_{ij}, b_{ij}, c_{ij} در معادلات (۱۷) و (۱۸) می‌توانند توسط ضرایب ماتریس در معادلات (۱۵) و (۱۶) محاسبه شوند. هنگامیکه ضرایب وزن بدست آمد، ما دوباره ضرایب ماتریس محلی را بفرم سراسری و تنک، با جایگذاری صفرها در جای مناسب فرمولبندی می‌کنیم. برای جزئیات بیشتر به [۱، ۲] مراجعه کنید. بنابراین ما گسسته‌سازی زیر را برای معادلات وابسته به زمان (۱) و (۲) داریم:

$$\frac{dU^{(n)}}{dt} = \frac{1}{Re} AU^{(n)} - (UC + VB)U^{(n)} \quad (19)$$

$$\frac{dV^{(n)}}{dt} = \frac{1}{Re} AV^{(n)} - (UC + VB)V^{(n)} \quad (20)$$

که A, B, C و ماتریس‌های تنک $N \times N$ و U بردارهایی $N \times 1$ و V و ماتریس‌های قطری $N \times N$ هستند که عناصر قطری آنها از عناصر بردارهای U و V بدست می‌آیند. معادلات حاصل می‌توانند با اجرای دقیق شرایط مرزی حل شوند.